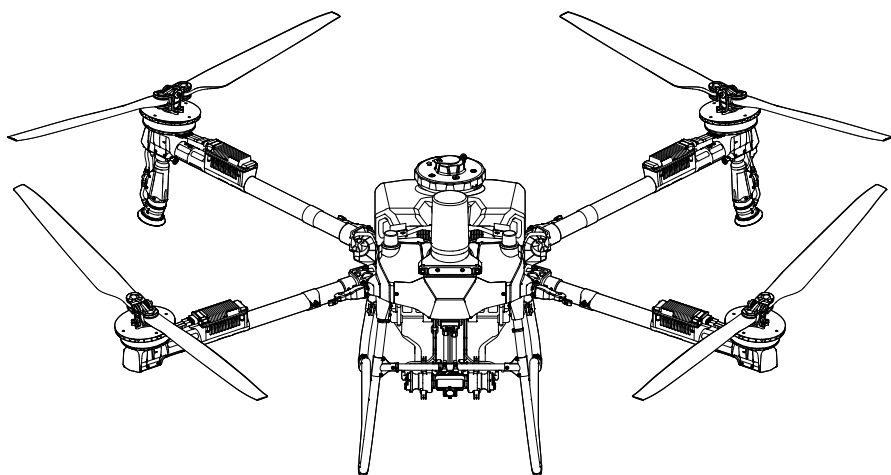


dji AGRAS T70 P

Gebruiksaanwijzing

v1.0 2025.11





Dit document is auteursrechtelijk beschermd door DJI met alle rechten voorbehouden. Tenzij anderszins geautoriseerd door DJI, bent u niet gerechtigd om het document of een deel van het document gebruiken of anderen toe te staan het te gebruiken door het document te reproduceren, over te dragen of te verkopen. Raadpleeg dit document en de inhoud ervan alleen als gebruiksaanwijzing voor DJI-producten. Het document mag niet voor andere doeleinden worden gebruikt.

In geval van verschillen tussen verschillende versies, geldt de Engelse versie.

Zoeken naar trefwoorden

Zoek naar trefwoorden, zoals 'batterij' en 'installeren' om een onderwerp te vinden. Als u Adobe Acrobat Reader gebruikt om dit document te lezen, druk dan op Ctrl+F (Windows) of Command+F (Mac) om een zoekopdracht te starten.

Naar een onderwerp navigeren

Bekijk de volledige lijst met onderwerpen in de inhoudsopgave. Klik op een onderwerp om naar dat gedeelte te navigeren.

Dit document afdrukken

Dit document ondersteunt afdrukken met hoge resolutie.

Informatie

 De drone wordt in bepaalde regio's niet geleverd met een vluchtaccu. Koop alleen officiële DJI™-vluchtbatterijen. Lees de bijbehorende gebruikershandleiding van de Intelligent Flight-batterij en neem de nodige voorzorgsmaatregelen bij het hanteren van de batterijen om uw eigen veiligheid te garanderen. DJI aanvaardt geen aansprakelijkheid voor schade of letsel die direct of indirect voortvloeit uit het verkeerd gebruik van accu's.

 De bedrijfstemperatuur van dit product is 0 °C tot 40 °C. Het voldoet niet aan de standaard bedrijfstemperatuur voor militaire toepassingen (-55 °C tot 125 °C), die vereist is om een grotere omgevingsvariabiliteit te doorstaan. Gebruik het product op de juiste manier en alleen voor toepassingen die voldoen aan de vereisten die binnen die klasse voor het bereik van de bedrijfstemperatuur gelden.

Legenda

⚠ Belangrijk

💡 Hints en tips

📄 Verwijzing

Voor gebruik doorlezen

DJI™ biedt u instructievideo's en de volgende documenten:

1. *Veiligheidsrichtlijnen*
2. *Snelstartgids*
3. *Gebruikershandleiding*

Het wordt aanbevolen om ook alle instructievideo's te bekijken en de *Veiligheidsrichtlijnen* te lezen voordat u voor het eerst aan de slag gaat. Lees de *Snelstartgids* door vóór het eerste gebruik en raadpleeg deze *Gebruikershandleiding* voor meer informatie.

Instructievideo's

Ga naar het onderstaande adres of scan de QR-code om de instructievideo te bekijken, waarin u kunt zien hoe u het product veilig kunt gebruiken:



<https://ag.dji.com/t70/video>

DJI Assistant 2 voor MG wordt gedownload

Download DJI ASSISTANT™ 2 voor MG van:

<https://www.dji.com/downloads/softwares/assistant-dji-2-for-mg>

DJI SmartFarm-app downloaden

Scan de QR-code om DJI SmartFarm te downloaden, dat end-to-end serviceondersteuning biedt voor de bediening.



Inhoud

Informatie	2
Legenda	3
Voor gebruik doorlezen	3
Instructievideo's	3
DJI Assistant 2 voor MG wordt gedownload	3
DJI SmartFarm-app downloaden	4
1 Algemene informatie en systeembeschrijving	9
1.1 Voor de eerste keer gebruiken	9
Opladen	9
Vorbereiding van de afstandsbediening	10
De antennes verstellen	10
Montage van de RTK-dongle	10
Prëépæäriiŋg thëé Áiircræäft	11
Activering	11
1.2 Drone	12
Overzicht	12
T70P	12
Aandrijfsysteem	12
Veiligheidssysteem	13
Detectiebereik	13
Functie voor Obstakelvermijding	13
Gebruik van de functies terrein volgen en omzeilen	14
Kennisgeving inzake radargebruik	14
Gebruik van het zichtsysteem - Kennisgeving	15
Drone-leds	16
Statuslampjes drone	16
Spotlight (Spotlicht)	17
Vluchtmodi	17
RTK-drone	18
RTK in-/uitschakelen	18
Aangepast netwerk-RTK	18
1.3 Bedieningsstation	19
Afstandsbediening	19
Overzicht	19
De batterijen opladen	20
Het gebruik van de afstandsbediening	21
Ledlampjes van de afstandsbediening	23
Waarschuwing afstandsbediening	24

	Optimaal zendgebied	24
	Koppelen van afstandsbediening	24
	HDMI-instellingen	25
	De band installeren	25
	DJI Agras App	26
	Startscherm	26
	Bedieningsweergave	27
2	Prestaties en beperkingen	29
2.1	Prestaties	29
	T70P	29
2.2	Verboden manoeuvres	30
2.3	Vereisten ten aanzien van de vliegomgeving	30
3	Normale procedures	32
3.1	Omgeving luchtruim	32
	GEO-systeem (Geospatial Environment Online)	32
	GEO-zones	32
	Vluchtbeperkingen	32
	Limieten voor vlieghoogte en afstand	34
3.2	Interferentie met vluchtcontroller en communicatie	35
3.3	Het kompas kalibreren	36
3.4	Basisvlucht	36
	Checklist ter voorbereiding van de vlucht	36
	Starten en stoppen van de motoren	37
	De motoren starten	37
	De motoren stoppen	38
	De motoren stoppen tijdens het vliegen	38
	Opstijgen	38
	Landen	39
3.5	Cruise-/manoeuvrevlucht	40
	De drone besturen	40
	Bedrijfsmodus	41
	Terug naar basis	41
	Opmerkingen	41
	Slimme RTH	42
	RTH bij laag accuniveau	42
	Uitvalbeveiligde RTH (Failsafe)	43
	Obstakelvermijding tijdens terugkeer naar thuisbasis	43
	Landingsbeveiligingsfunctie	43
3.6	Vluchtrecorder	44
3.7	Opslag, transport en onderhoud	44

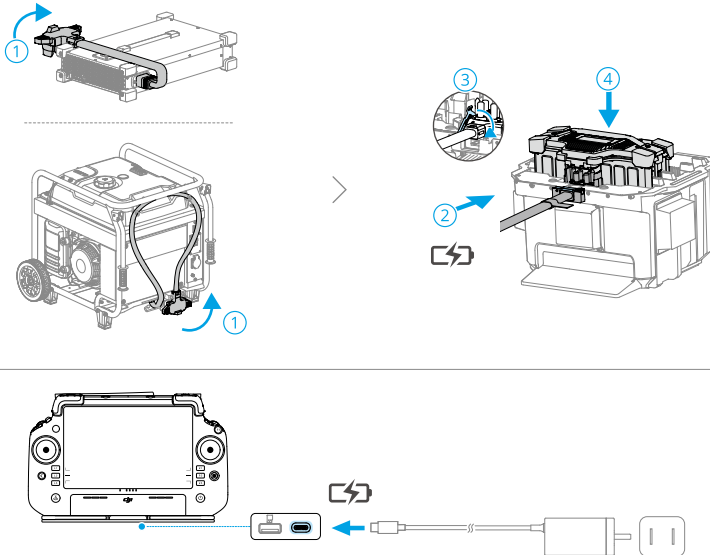
Opslag en transport	44
Onderhoud	44
4 Bediening	46
4.1 Kalibreren van de stroommeter	46
4.2 In kaart brengen	47
Bedieningsprocedure	47
Toepassing reconstructieresultaat	47
4.3 Strooibewerkingen	47
Voorschriftkaarten downloaden	47
Downloaden/Importeren van operaties	48
Een operatie plannen	48
Route-operatie plannen	48
Fruitboomoperatie plannen	49
Opmerkingen	49
Het uitvoeren van een bewerking	50
Uitvoeren van Route/Fruitboomoperatie	50
Uitvoeren van A-B route-operatie	51
Meerdere taken	53
Handmatige bediening	53
4.4 Hervatting van de bewerking	54
Een onderbrekingspunt registreren	54
Procedure voor hervatting	54
Slim Hervatten	55
Bediening hervatten	55
4.5 Waarschuwing lege tank	56
5 Intelligent Flight-batterij	57
5.1 Overzicht	57
5.2 Waarschuwingen	57
5.3 De luchtgekoelde koelvin gebruiken	59
5.4 Ledpatronen	60
Het batterijniveau controleren	60
Ledlampjes voor accuniveau	60
Ledpatronen bij accufout	61
5.5 Opslag en transport	62
5.6 Onderhoud	62
5.7 Verwijdering	63
6 Bijlage	64
6.1 Specificaties	64
6.2 Firmware-update	64

	Gebruik maken van DJI Agras	64
	DJI Assistant 2 (MG-serie) gebruiken	64
	Opmerkingen	65
6.3	Verbeterde transmissie gebruiken	65
	De nano-simkaart inbrengen	66
	Installeren van de DJI mobiele dongle	66
	Verbeterde transmissie gebruiken	67
	Beveiligingsstrategie	68
	Opmerkingen over gebruik van de afstandsbediening	68
	4G-netwerkvereisten	68

1 Algemene informatie en systeembeschrijving

1.1 Voor de eerste keer gebruiken

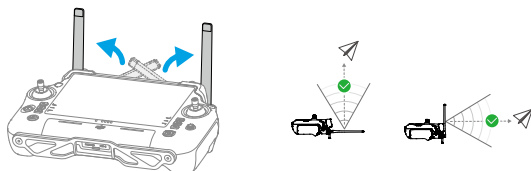
Opladen



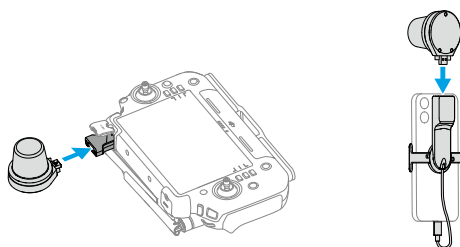
- ⚡ Laad de interne batterij van de afstandsbediening op om hem te activeren voor u hem voor het eerst gebruikt. Anders kan het niet worden ingeschakeld. De LED's van het accuniveau beginnen te knipperen om aan te geven dat de interne accu is geactiveerd.

Vorbereiding van de afstandsbediening

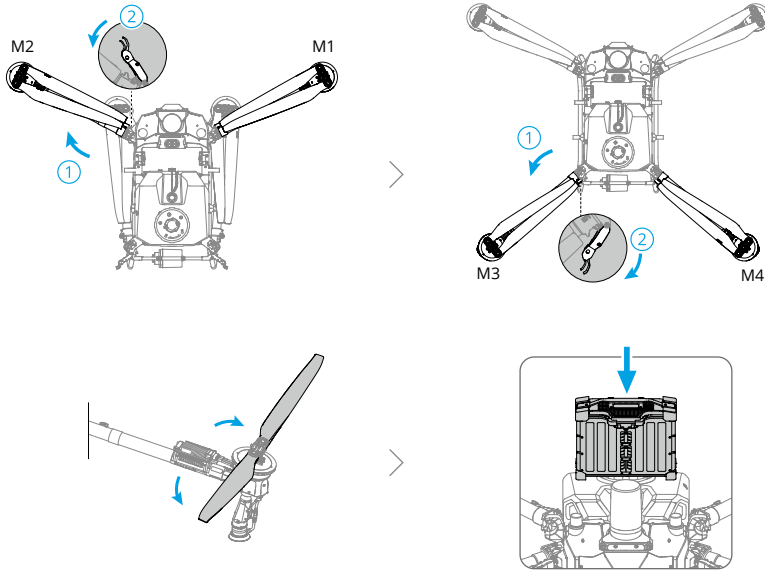
De antennes verstellen



Montage van de RTK-dongle



Præépæäriìng thëé Àiìrcræäft



- ⚠ • Zorg ervoor dat de batterij stevig in de drone is geplaatst. Plaats of verwijder de batterij alleen als de drone is uitgeschakeld.
- Om de batterij te verwijderen, houdt u de klem vast en tilt u de batterij op.
- Bij het opvouwen van de armen, zorgt u dat u ze in de omgekeerde volgorde van het uitvouwen opvouwt. Zorg dat de armen aan de opslagklemmen aan beide zijden van de drone zijn bevestigd. Anders kunnen de armen beschadigd raken.

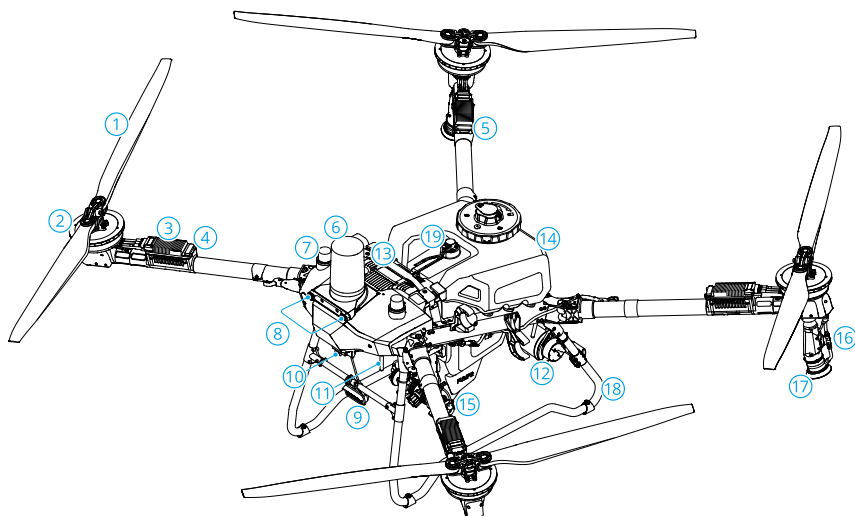
Activering

De drone en de afstandsbediening moeten worden geactiveerd voordat ze voor de eerste keer worden gebruikt. Druk eenmaal en druk vervolgens nogmaals en houd de aan-/uitknop ingedrukt om de apparaten in te schakelen. Volg de aanwijzingen op het scherm om te activeren. Zorg ervoor dat de afstandsbediening tijdens het activeringsproces verbonden is met het internet.

1.2 Drone

Overzicht

T70P



- | | |
|--|---|
| 1. Propellers | 11. Externe OCUSYNC™-beeldtransmissieantennes |
| 2. Motoren | 12. Achterradar |
| 3. Elektronische snelheidsregelaar (ESC) | 13. Intelligent Flight-batterij |
| 4. Voorste indicatoren | 14. Spuittank |
| 5. Achterste indicatoren | 15. Toevoerpompen |
| 6. Voorste radar | 16. Spuitlans |
| 7. On-board D-RTK™-antennes | 17. Sproeiers |
| 8. Zichtsysteem | 18. Landingsgestel |
| 9. Spotlight (Spotlicht) | 19. Peilglas |
| 10. FPV-camera | |

Aandrijfsysteem

Het voorstuwingssysteem bestaat uit motoren, ESC's en inklapbare propellers, voor een stabiele en krachtige stuwkracht.



- Gebruik alleen officiële propellers van DJI. Gebruik GEEN verschillende soorten propellers door elkaar.
- Propellers zijn verbruiksgoederen. Koop indien noodzakelijk extra propellers.
- Controleer of de motoren stevig gemonteerd zijn en soepel draaien. Land de drone onmiddellijk als een motor vastzit en niet vrij kan draaien.
- Controleer of de ESC's normaal klinken wanneer deze worden ingeschakeld.

Veiligheidssysteem

Detectiebereik

Bekijk de volgende website voor meer informatie.

<https://ag.dji.com/t70/specs>



- Radar- en zichtsysteem hebben blinde vlekken in de detectie. Vlieg voorzichtig.
- De drone kan geen obstakels waarnemen die buiten het detectiebereik liggen. Vlieg voorzichtig.
- Het effectieve detectiebereik varieert afhankelijk van de grootte en het materiaal van het obstakel. Obstakeldetectie kan worden beïnvloed of niet beschikbaar zijn in gebieden buiten de effectieve detectieafstand.
- Vlieg voorzichtig bij het bedienen in de buurt van obstakels die zijn uitgelijnd met of onder de onderkant van de drone.
- Om de veiligheid te waarborgen, raden we aan om objecten zoals draden en schuine draden als obstakels te markeren bij het plannen van het veld.

Functie voor Obstakelvermijding

Tik in de bedieningsweergave op  >  om de instellingen voor detectie te openen en **Multidirectionele obstakelvermijding** in te schakelen. Indien ingeschakeld, gaat de drone naar de obstakelvermijdingsmodus wanneer obstakels worden gedetecteerd. Gebruikers kunnen de drone besturen om van het obstakel weg te vliegen volgens de melding in de app.



In sommige scenario's, zoals bij elektriciteitskabels, kleine obstakels of objecten die zich op dezelfde hoogte bevinden als het landingsgestel, kan de detectie van obstakels ineffectief zijn. Vlieg voorzichtig. Bestuur de drone handmatig indien nodig om vliegongelukken te voorkomen.

Gebruik van de functies terrein volgen en omzeilen

Tik in de bedieningsweergave op  >  om de instellingen voor detectie te openen en selecteer het scenario als **vlakland, heuvel/boomgaard** of **water**, en schakel vervolgens **hoogtestabilisatie** en **obstakel omzeilen** in. De drone volgt automatisch het terrein en past tijdens de vlucht de hoogte aan op basis van de ingestelde hoogte boven gewassen, en omzeilt gedetecteerde obstakels. Het bewegen van de joystick kan het automatisch omzeilen onderbreken. De drone zal op zijn plaats blijven zweven als het niet lukt om het obstakel automatisch te vermijden. Gebruikers kunnen het obstakel handmatig omzeilen door de drone te besturen.

-
-  • Selecteer het scenario volgens de werkelijke omgeving. Anders kan de drone mogelijk niet de ingestelde hoogte boven gewassen behouden of obstakels niet omzeilen.
 - Omzeilen van obstakels is niet beschikbaar in de handmatige modus. De drone blijft op zijn plaats zweven nadat hij een obstakel tegenkomt in plaats van dit automatisch te omzeilen.
 - Bij het vliegen 's nachts, in donkere gebieden of wanneer de vision camera's vuil zijn, zal de drone radar gebruiken voor terrein volgen. Vlieg voorzichtig.
 - Nadat de extra sprinklers zijn gemonteerd, kunnen de prestaties van het zichtsysteem worden beïnvloed door druppels. Vlieg voorzichtig.
 - In sommige scenario's, zoals bij elektriciteitskabels of kleine obstakels, kan de drone het obstakel mogelijk niet met succes omzeilen. Gebruikers kunnen het obstakel handmatig omzeilen door de drone te besturen.
 - Hoogtestabilisatie wordt beïnvloed wanneer de drone boven water vliegt. Vlieg voorzichtig. Zorg ervoor dat de relatieve vlieghoogte hoger is dan 2 m om ongelukken met de drone te voorkomen.
-

Kennisgeving inzake radargebruik

-
-  • Raak de motoren NIET aan en laat uw handen en lichaam niet in contact komen met de maten onderdelen van de radarmodule bij het starten of na de vlucht omdat deze heet kunnen zijn.
 - Behoud altijd volledige controle over de drone en vertrouw niet volledig op de radarmodule en de app. Houd de drone altijd binnen VLOS. Gebruik uw verstand bij de besturing van de drone om obstakels te vermijden.
 - In de Handmatige bedieningsmodus hebben de gebruikers volledige controle over de drone. Let bij het gebruik op de vliegsnelheid en -richting. Wees u bewust van de omgeving en vermijd de blinde vlekken van de radarmodule.

Zorg ervoor dat u de radarmodule op de juiste manier gebruikt, afhankelijk van de omgeving.

- De functies voor het vermijden van hindernissen zijn in de Attitude-modus uitgeschakeld.
- Vlieg voorzichtig bij het tegenkomen van de volgende objecten met beperkte radardetectieprestaties.
 - ♦ Gekantelde lijnen, elektriciteitspalen met aanzienlijke helling (meer dan 10°), of elektriciteitskabels onder een schuine hoek ten opzichte van de vliegrichting van de drone.
 - ♦ Verticale paalvormige objecten wanneer de neerwaartse radar zich boven de top van het object bevindt.
 - ♦ Objecten met complexe structuren, zoals elektriciteitstorens.
- Met de radarmodule kan de drone alleen binnen zijn werkbereik een vaste afstand tot de vegetatie aanhouden. Houd te allen tijde rekening met de afstand van de drone tot de vegetatie.
- Wees extra voorzichtig wanneer de drone boven oppervlakken vliegt met hellingshoeken die de volgende waarden overschrijden.
 - ♦ 10° (≤ 1 m/s)
 - ♦ 6° (≤ 3 m/s)
 - ♦ 3° (≤ 5 m/s)
- Voldoe aan de lokale lokale wetten en regels inzake radiotransmissies.
- De radarmodule is een precisie-instrument. Knijp, tik of stoot NIET tegen de radarmodule.
- Zorg er voor het gebruik voor dat de radarmodule schoon is en dat de buitenste beschermhoes niet gebarsten, afgebroken, verzonken of vervormd is.



- Zorg ervoor dat de beschermde afdekking van de radarmodule schoon blijft. Reinig het oppervlak met een zachte vochtige doek en laat het aan de lucht drogen voordat u het weer gebruikt.

Gebruik van het zichtsysteem - Kennisgeving



- De prestaties van het binoculaire zichtsysteem worden beïnvloed door de lichtintensiteit en de patronen of textuur van het oppervlak waarover wordt gevlogen. Bedien de drone zeer voorzichtig in een van de volgende situaties:
 - ♦ Bij het vliegen in de buurt van monochrome oppervlakken (bijv. oppervlakken met één kleur zwart, wit, rood of groen).

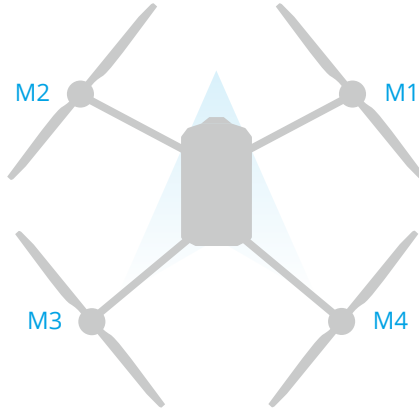
- Bij het vliegen boven sterk reflecterende oppervlakken.
- Wanneer er over water of transparante oppervlakken wordt gevlogen.
- Bij het vliegen in een gebied waarin de verlichting vaak of drastisch verandert.
- Bij het vliegen in de buurt van extreem donkere (<5 lux) of heldere (> 10.000 lux) oppervlakken.
- Bij het vliegen boven oppervlakken met identieke patronen of texturen of met bijzonder dunne patronen of texturen.
- Vliegen boven oppervlakken zonder duidelijke patronen of texturen.
- Houd de camera's van het binoculaire zichtsysteem te allen tijde schoon.

-
-  • Voordat u het stof en ander vuil op het oppervlak van het zichtsysteem reinigt, zorgt u dat de drone is uitgeschakeld. Veeg het vervolgens af met een schone, zachte doek.
-

Drone-leds

Statuslampjes drone

Er zijn LED's op de framearmen gemarkeerd met M1 tot M4. De LED's op framearmen M1 en M2 zijn LED's aan de voorkant die langzaam rood knipperen om de voorkant van de drone aan te geven. De LED's op framearmen M3 en M4 zijn achterste LED's die langzaam groen knipperen om de achterkant van de drone aan te geven. Alle leds worden uitgeschakeld wanneer de drone op de grond staat. De voorste LED's knipperen snel rood en de achterste LED's knipperen snel groen wanneer de motoren beginnen te draaien. Zorg ervoor dat u onmiddellijk opstijgt.



Spotlight (Spotlicht)

De drone is uitgerust met schijnwerpers om de vliegveiligheid te verbeteren. Ga naar bedieningsweergave, tik op ⚙ > 📶 om de schijnwerper in of uit te schakelen.

⚠ Kijk, om letsel aan uw ogen te voorkomen, NIET direct in de baken als deze in gebruik is.

Vluchtmodi

Normale (N/F) Modus: Precies zweven en positionering zijn beschikbaar. Wanneer de RTK-module is ingeschakeld, biedt deze positionering op centimeter-niveau.

Attitude (S) Modus: Precies zweven is niet beschikbaar en de drone kan alleen de hoogte behouden. De vliegsnelheid in A-modus hangt af van de omgeving van de drone, zoals de windsnelheid.

Waarschuwing attitudemodus

In de A-modus kan de drone zich niet positioneren en wordt het gemakkelijk beïnvloed door zijn omgeving, wat kan leiden tot horizontale verschuivingen. Gebruik de afstandsbediening om de drone te positioneren.

Het manoeuvreren van de drone in de Attitude-stand kan lastig zijn. Voordat je de drone op de Attitude-stand doet overschakelen, moet je zeker weten dat je de drone in de deze stand goed besturen kunt. Vlieg NIET te ver weg met de drone, omdat je dan de controle kunt verliezen en mogelijk gevaarlijke situaties veroorzaakt. Vermijd vliegen in kleine ruimtes of in gebieden waar het GNSS-sigitaal zwak is. Anders schakelt de drone

over op de A-modus, wat kan leiden tot mogelijke vluchtrisico's. Land de drone zo snel mogelijk op een veilige plaats.

RTK-drone

De ingebouwde RTK-module van de drone is bestand tegen sterke magnetische interferentie door metalen structuren en hoogspanningsleidingen, waardoor een veilige en stabiele vlucht wordt gegarandeerd. Bij gebruik met een D-RTK-product (afzonderlijk verkrijgbaar) of een door DJI goedgekeurde Network RTK-service kunnen nauwkeurigere positioneringsgegevens worden verkregen.

-
-  Bezoek <https://ag.dji.com/t70/downloads> om de gebruikershandleiding van de accessoires te bekijken voor informatie over hoe het product moet worden gebruikt.
-

RTK in-/uitschakelen

Zorg ervoor dat de RTK-functie is ingeschakeld en dat het RTK-signaalbron correct is ingesteld vóór elk gebruik. Anders kan RTK niet worden gebruikt voor positionering. Ga naar **Bedieningsweergave** >  > **RTK** om de instellingen te bekijken en te controleren.

Schakel RTK-positionering uit als RTK niet in gebruik is. Anders kan de drone niet opstijgen als er geen differentiële gegevens zijn.

Aangepast netwerk-RTK

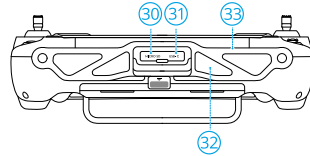
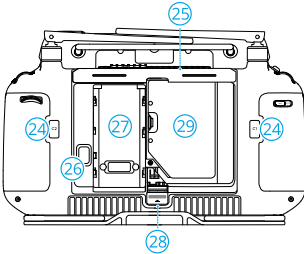
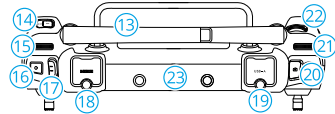
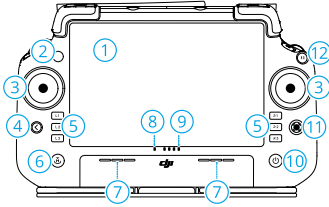
Volg de onderstaande instructies om de netwerk-RTK-service van een externe provider in te stellen.

1. Zorg ervoor dat de afstandsbediening met het internet verbonden is.
2. Ga naar **Bedieningsweergave** >  > **RTK**, selecteer **Aangepast netwerk-RTK** als de RTK-signaalbron. Tik op **Bewerken** en voer de vereiste parameters in.
3. Wacht met het maken van een verbinding met de server. Het RTK-statuspictogram bovenaan de Bedieningsweergave wordt groen, wat aangeeft dat de drone de RTK-gegevens van de server heeft verkregen en gebruikt.

1.3 Bedieningsstation

Afstandsbediening

Overzicht

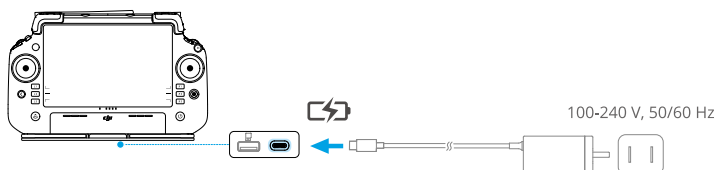


1. Aanraakscherm
2. Led voor verbindingstatus
3. Joysticks
4. Terugknop
5. L1/L2/L3/R1/R2/R3-knoppen
 Wanneer knoppen in de app worden weergegeven in de buurt van deze fysieke knoppen of de prompts in de app L1/L2/L3/R1/R2/R3 bevatten, drukt u op de bijbehorende knop op de afstandsbediening voor bediening in plaats van op het touchscreen te tikken.
6. Knop Return to Home (RTH) (terug naar thuisbasis)
7. Microfoon
8. Status-led
9. Ledlampjes voor accuniveau
10. Aan-uitknop
11. 5D-knop
12. Vliegpauzeknop
13. Externe antennes
14. Aanpasbare C3-knop
15. Linker draaiknop
16. Knop voor spuiten/verspreiden
17. Vliegstandschakelaar
18. HDMI™ -poort
19. USB-A-aansluiting
 Voor het aansluiten van apparaten zoals de RTK-dongle, intelligente

- | | |
|--|---|
| oplader of multifunctionele invertergenerator. | 27. Batterijcompartiment |
| 20. FPV-/kaartwisselknop | Voor het installeren van de WB37 Intelligente batterij. |
| 21. Rechter draaiknop | 28. Knop openen achterkap |
| 22. Scrolwiel | 29. Donglecompartiment |
| 23. Interne antennes | 30. microSD-kaartsleuf |
| 24. Knoppen C1/C2 | 31. USB-C-poort |
| 25. Achterkap | 32. Luchtinlaat |
| 26. Batterij-ontgrendelknop | 33. Beugel |

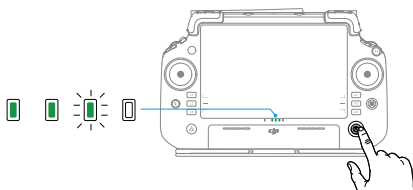
De batterijen opladen

- ⚠ • Gebruik de DJI 65W draagbare oplader om de afstandsbediening op te laden. Gebruik anders een gecertificeerde USB-C oplader met een maximaal nominaal vermogen van 65 W en 20 V.
- Laad de batterij ten minste om de drie maanden op om te voorkomen dat deze ontladen raakt. De batterij loopt leeg als het voor langere tijd wordt opgeborgen.



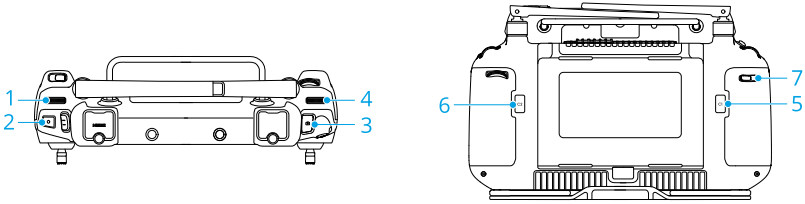
Het batterijniveau controleren

Druk eenmaal op de aan/uit-knop van de afstandsbediening om het interne batterijniveau te controleren.



Het gebruik van de afstandsbediening

Het spuitsysteem bedienen



1. Linker draaiknop

Ga in de Handmatige bedieningsmodus linksaf om de spuitsnelheid te verlagen en rechtsaf om de spuitsnelheid te verhogen.* De app geeft de huidige spuitsnelheid aan.

* De spuitsnelheid kan variëren afhankelijk van het sprinklermodel en de viscositeit van de vloeistof.

2. Knop voor spuiten/verspreiden

Druk hierop in de handmatige bedieningsmodus om te starten of te stoppen met spuiten.

3. FPV-/kaartwisselknop

Druk hierop in Bedieningsweergave in DJI Agras om te schakelen tussen FPV- en Kaartweergave.

4. Rechter draaiknop

Wanneer de drone geen mapping-bediening uitvoert, draait u aan de knop om de kanteling van de FPV-camera aan te passen.

5. Knop C1

Druk hierop om punt A van de route te registreren in een Route (A-B)-bediening of om de drone naar links te sturen in een Handmatige plus-bediening.

6. Knop C2

Druk hierop om punt B van de route te registreren in een Route (A-B)-bediening of om de drone naar rechts te sturen in een Handmatige plus-bediening.

7. Knop C3

Tik in de DJI Agras-app op  >  in de Bedieningsweergave om de functie van deze knop aan te passen.

Aanpasbare knop

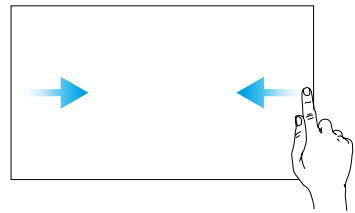
De aanpasbare knoppen zijn de knoppen L1, L2, L3, C3 en 5D. Open DJI Agras en ga naar Bedieningsweergave. Tik op  >  om de functies van deze knoppen te configureren.

Knopcombinaties

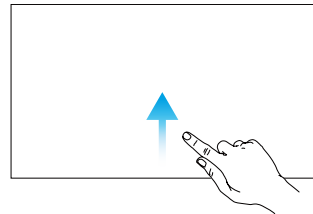
Sommige veelgebruikte functies kunnen worden geactiveerd met behulp van toetscombinaties. Gebruik tegelijkertijd de terugknop en de andere knop om een specifieke functie uit te voeren.

Knopcombinaties	Beschrijving
Knop Terug + Linkerdraaiknop	Pas de helderheid van het scherm aan
Knop Terug + Rechterdraaiknop	Stel het systeemvolume in
Knop Terug + Spuitknop	Opname van het scherm maken
Knop Terug + Wisselknop FPV/kaart	Screenshot van het scherm
Terugknop + 5D-knop	Omhoog schakelen - Startscherm
	Omlaag schakelen - Snelle instellingen
	Links schakelen - Onlangs geopende apps

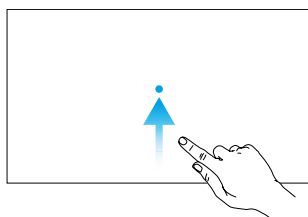
Het aanraakscherm bedienen



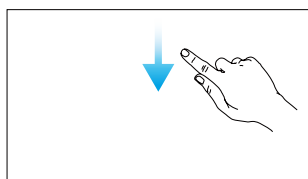
Schui f van links naar rechts naar het midden van het scherm om terug te keren naar het vorige scherm.



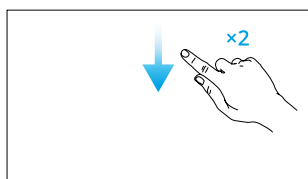
Schuif omhoog vanaf de onderkant van het scherm om terug te keren naar de startpagina.



Schuif omhoog vanaf de onderkant van het scherm en houd vast om toegang te krijgen tot de recentelijk geopende apps.



Om de statusbalk te openen schuift u in DJI Agras vanaf de bovenkant van het scherm naar beneden. De statusbalk geeft informatie weer zoals tijd, Wifi-signaal en batterijniveau van de afstandsbediening.



Schuif in DJI Agras vanaf de bovenkant van het scherm twee keer naar beneden om Snelle instellingen te openen. Wanneer u zich niet in DJI Agras bevindt, schuif dan één keer omlaag vanaf de bovenkant van het scherm om Snelle instellingen te openen.

Ledlampjes van de afstandsbediening

Statusled

Knipperpatroon	Beschrijving
— Continu rood	Ontkoppeld van de drone.
Rood knipperend	Het batterijniveau van de drone is laag.
Continu groen	Verbonden met de drone.
Blauw knipperend	De afstandsbediening is gekoppeld aan een drone.
— Continu geel	Bijwerken firmware mislukt.
— Continu blauw	Bijwerken firmware gelukt.
Geel knipperend	Het batterijniveau van de afstandsbediening is laag.
Cyaan knipperend	Joysticks niet gecentreerd.

Ledlampjes voor accuniveau

De ledlampjes voor het accuniveau geven het accuniveau van de afstandsbediening weer.

Ledlampjes voor accuniveau	Accuniveau
	88-100%
	75-87%
	63-74%
	50-62%
	38-49%
	25-37%
	13-24%
	0-12%

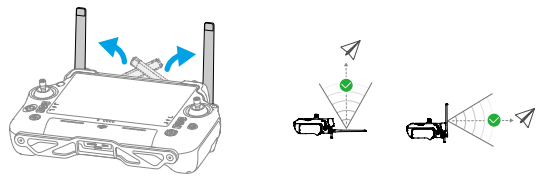
Waarschuwing afstandsbediening

De afstandsbediening trilt of piept om een foutmelding of waarschuwing aan te geven. Zie voor gedetailleerde informatie de realtime aanwijzingen op het touchscreen of in de DJI Agras-app. Om sommige waarschuwingen uit te schakelen, schuift u van boven naar beneden en selecteert u **Niet storen** in Snelle instellingen.

Alle gesproken meldingen en waarschuwingen worden uitgeschakeld in de stille modus, inclusief waarschuwingen tijdens RTH en waarschuwingen voor laag accuniveau voor de afstandsbediening of de drone. Vlieg voorzichtig.

Optimaal zendgebied

Til de antennes op en stel ze af. De sterkte van het signaal van de afstandsbediening wordt beïnvloed door de positie van de antennes. Pas de richting van de externe RC-antennes van de afstandsbediening aan zodat de afstandsbediening en de drone zich binnen de optimale zendzone bevinden.



Koppelen van afstandsbediening

De afstandsbediening is standaard aan de drone gekoppeld. Koppelen is alleen vereist wanneer u voor het eerst een nieuwe afstandsbediening gebruikt. Zorg er na het koppelen voor dat de transmissieafstand 300 m kan bereiken voordat u het gebruikt.

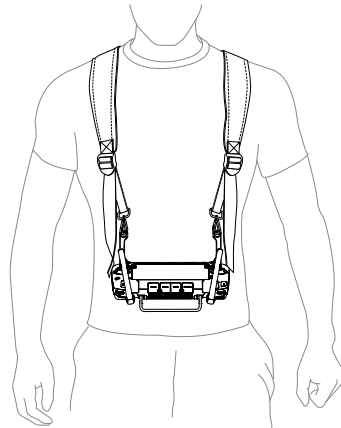
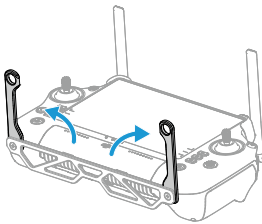
1. Zet de afstandsbediening aan en open DJI Agras. Zet de drone aan.
2. Ga naar **Bedieningsweergave** > ⚙ > 📶, en tik op **Verbinden**. De statusled knippert blauw en de afstandsbediening piept twee keer herhaaldelijk, wat aangeeft dat de afstandsbediening klaar is om te worden gekoppeld.
3. Houd de aan-/uitknop op de intelligente vluchtbatterij vijf seconden ingedrukt. De leds van de batterij knipperen achtereenvolgens, wat aangeeft dat de koppeling wordt uitgevoerd.
4. De statusled van de afstandsbediening brandt continu groen als de koppeling geslaagd is. Als het koppelen mislukt, gaat u opnieuw naar de koppelingsstatus en probeert u het opnieuw.

HDMI-instellingen

Het touchscreen kan via een HDMI-kabel worden gedeeld met een beeldscherm.

De resolutie kan worden ingesteld in ⚙ > **Weergave** > **HDMI**.

De band installeren



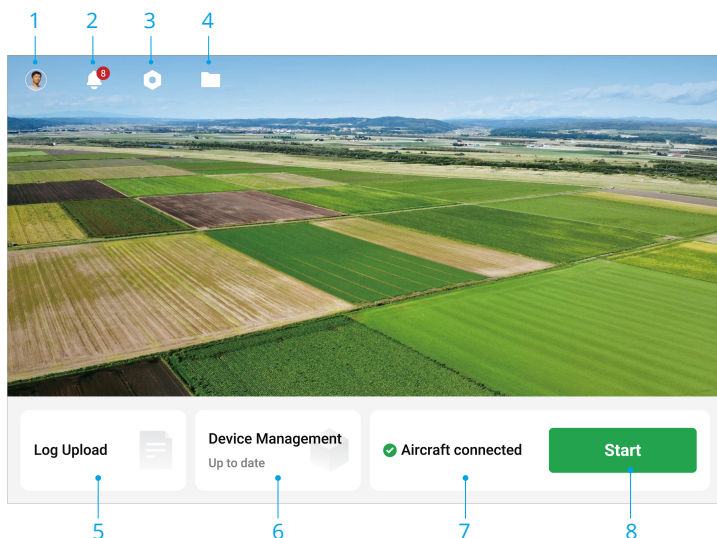
Houd na gebruik de afstandsbediening met één hand vast en maak de bandhaken los van de beugels. Leg de afstandsbediening neer en haal vervolgens de band eraf.

DJI Agras App

Gebruikers kunnen de realtime status van de drone, de operationele status en aangesloten apparaten controleren via DJI Agras .

💡 De volgende afbeelding is alleen ter referentie. De werkelijke interface varieert afhankelijk van de versie van de app.

Startscherm



1. Gebruikersinfo

2. Meldingscentrum

Controleer meldingen over eventuele wijzigingen van de drone, gebruikers of bedieningen.

3. Algemene instellingen

4. Documentbeheer

Tik om lokale en cloudbestanden te bekijken.

5. Logboek uploaden

Bekijk oplossingen voor fouten van elke module en upload foutenlogboeken.

6. Apparaatbeheer

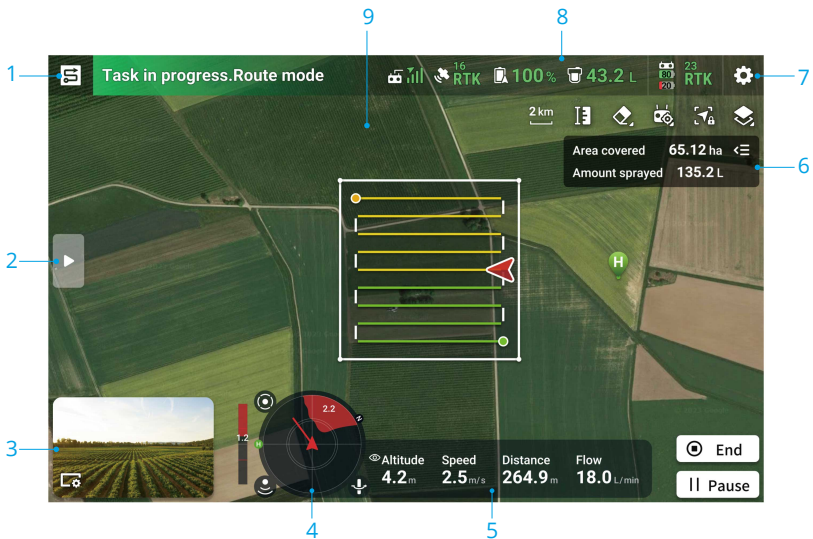
Tik om de verbindingstatus van het apparaat en de firmwareversie te controleren, of ga naar het Health Management System (HMS).

7. Status droneverbinding

8. Starten

Tik hierop om naar Bedieningsweergave te gaan.

Bedieningsweergave



1. Moduswisselknop

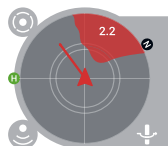
2. Tik om de gedetailleerde lijst uit te breiden.

3. Weergave FPV-camera

4. Indicator voor radar

Geeft informatie weer zoals de oriëntatie van de drone en de thuisbasis.

Wanneer obstakelvermijding is ingeschakeld, wordt informatie weergegeven over de gedetecteerde obstakels. Tik op de radarindicator om de functies Obstakelvermijding , Hoogtestabilisatie , en Obstakelomzeiling  in of uit te schakelen.



5. Vliegtelemetrie

6. Werkingstatus

7. Instellingen

Tik om de parameters van alle instellingen in te stellen.

8. Statusbalk

Geeft informatie weer over de drone en de afstandsbediening.

9. Obstakelindicator

Wanneer Obstakelvermijding is ingeschakeld, verschijnt er een rode zone bovenaan het scherm wanneer er een opwaarts obstakel wordt gedetecteerd.

2 Prestaties en beperkingen

2.1 Prestaties

T70P

Basis leeg gewicht	56 kg
Max. laadcapaciteit	70 kg (op zeeniveau)
Max. opstijggewicht	126 kg (2 sproeiers, op zeeniveau) 129,5 kg (4 sproeiers, op zeeniveau)
Zweeftijd ^[1]	7 min (opstijggewicht van 126 kg met een 41.000 mAh accu)
Max. vliegtijd ^[1]	10,4 min (opstijggewicht van 126 kg met een 41.000 mAh accu)
Topsnelheid/Overschrijd de snelheid nooit	20 m/s * EU/JP/KR: 13,8 m/s
Max. snelheid omhoog/omlaag	3 m/s
Max. configureerbare vlieg-radius	2000 m
Max. configureerbare vlieg-hoogte	100 m
Max. windbestendigheid	6 m/s
Max. servicehoogte boven zeeniveau	4500 m
IP-classificatie ^[2]	IP67
Batterij van de drone	Type: Li-ionen Capaciteit: 41000 mAh

- [1] Getest op zeeniveau met windsnelheid lager dan 3 m/s en een temperatuur van 25°C. Uitsluitend ter referentie. De gegevens kunnen variëren afhankelijk van de omgeving. Werkelijke resultaten overeenkomen met de testresultaten.
- [2] Onder stabiele laboratoriumomstandigheden hebben de kernmodules van de drone een beschermingsclassificatie van IP67 (IEC 60529). Deze beschermingsgraad is echter niet permanent en kan na langdurig gebruik door veroudering en slijtage in de loop van de tijd afnemen. De productgarantie dekt geen waterschade. De beschermingsgraad van de bovengenoemde drone kan in de volgende scenario's afnemen:
- Er heeft een botsing plaatsgevonden en de structuur van de afdichting is vervormd.
 - De structuur van de afdichting van het schild is gebarsten of beschadigd.
 - De waterdichte afdekkingen zitten niet goed vast.

2.2 Verboden manoeuvres

De volgende acties zijn verboden.

- U mag niet onder invloed van alcohol, drugs of verdoving zijn, of lijden aan duizeligheid, vermoeidheid, misselijkheid of andere aandoeningen, hetzij lichamelijk of geestelijk, die nadelige gevolgen kunnen hebben voor uw geschiktheid om de drone veilig te besturen.
- De motoren tijdens het vliegen stoppen. OPMERKING: dit is niet verboden in een noodsituatie waarbij dit het risico op schade of letsel vermindert.
- Bij de landing schakelt u de afstandsbediening uit voordat u de drone uitschakeld.
- Gevaarlijke ladingen, of ladingen die persoonlijk letsel of materiële schade kunnen veroorzaken, op of bij gebouwen, personen of dieren lanceren, afvuren, laten vallen of anderszins projecteren.
- Roekeloos vliegen met de drone zonder enig plan.
- Voor illegale of ongepaste doeleinden gebruiken zoals spionage, militaire operaties of ongeoorloofd onderzoek.
- Om anderen te belasten, te misbruiken, lastig te vallen, te belagen (stalken), te bedreigen of om op enigerlei andere wijze de rechten van anderen te schenden, zoals privacy- en uitgaaverechten.
- Op privé-eigendommen van anderen begeven.

2.3 Vereisten ten aanzien van de vliegomgeving

- Blijf tijdens het opstijgen, landen en vliegen uit de buurt van wegen, wateroppervlakken en obstakels zoals elektriciteitspalen, hoogspanningslijnen en bomen. Houd een veilige afstand van meer dan 10 m van mensenmassa's en dieren.
- Vlieg alleen bij matige weersomstandigheden met temperaturen tussen 0 °C tot 40 °C. Gebruik de drone NIET bij ongunstige weersomstandigheden zoals wind boven 6 m/s, zware regen (neerslag van meer dan 25 mm in 12 uur), sneeuw, ijs, mist en bliksem.
- Om gezondheidsrisico's voor mensen in de buurt te voorkomen en om een effectieve verneveling te garanderen, moet de drone worden gebruikt om te spuiten bij windsnelheden van minder dan 6 m/s. Het wordt aanbevolen om de drone te gebruiken bij windsnelheden onder 3 m/s bij gebruik van herbicide, schimmeldodende middelen of insecticiden die gemakkelijk te verdrijven zijn en die fytotoxische risico's met zich meebrengen.
- Vlieg NIET meer dan 4,5 km boven zeeniveau.

- Vlieg de drone NIET in gebieden die het GNSS-signaal ernstig beïnvloeden, zoals binnen of onder bruggen. Bedien het vliegtuig alleen met een sterk GNSS-signaal.
- Vlieg in open gebieden.
- Vermijd vliegen in gebieden met veel elektromagnetisme, waaronder basisstations voor mobiele telefoons en radiozendmasten.
- De laadcapaciteit zal afnemen naarmate de hoogte toeneemt. Wees zeer voorzichtig tijdens het vliegen op 2 km of hoger boven de zeespiegel, omdat de prestaties van de accu en de drone dan kunnen verminderen.
- Zorg ervoor dat de vluchtbatterij volledig is opgeladen in omgevingen met lage temperaturen en zorg ervoor dat de lading van het vliegtuig wordt verminderd. Dit beïnvloedt de vliegveiligheid of er kan een opstijglimiet optreden.
- Gebruik de drone NIET vlakbij ongelukken, branden, explosies, overstromingen, tsunamis, lawines, aardverschuivingen, aardbevingen, stof of zandstormen.

3 Normale procedures

3.1 Omgeving luchtruim

GEO-systeem (Geospatial Environment Online)

Het GEO-systeem (Geospatial Environment Online) van DJI is een wereldwijd informatiesysteem dat realtime informatie biedt over de vliegveiligheid en updates van beperkingen en voorkomt dat UAV's in verboden luchtruim vliegen. Onder uitzonderlijke omstandigheden kunnen gebieden waarvoor beperkingen gelden worden ontgrendeld om vluchten toe te staan. Daarvoor moet u een ontgrendelingsverzoek indienen op basis van het huidige beperkingsniveau in het beoogde vlieggebied. Het GEO-systeem voldoet mogelijk niet volledig aan de lokale wet- en regelgeving. U bent verantwoordelijk voor uw eigen vliegveiligheid en moeten de lokale autoriteiten raadplegen over de relevante wettelijke en reglementaire vereisten voordat u verzoekt om een verboden gebied te ontgrendelen. Ga voor meer informatie over het GEO-systeem naar <https://fly-safe.dji.com>.

GEO-zones

Het GEO-systeem van DJI geeft veilige vluchtlocaties aan, biedt risiconiveaus en veiligheidsmededelingen voor individuele vluchten en biedt informatie over luchtruim waarvoor beperkingen gelden. Alle vlieggebieden waarvoor beperkingen gelden worden ook wel GEO-zones genoemd en deze zijn verder onderverdeeld in verboden zones, autorisatiezones, waarschuwingszones, verbeterde waarschuwingszones en hoogtezones. U kunt dergelijke informatie in realtime bekijken in DJI Agras. GEO-zones zijn specifieke vlieggebieden, waaronder maar niet beperkt tot luchthavens, grote evenementenlocaties, locaties waar openbare noodsituaties hebben plaatsgevonden (zoals bosbranden), kerncentrales, gevangenissen, overheidsgebouwen en militaire faciliteiten. Standaard beperkt het GEO-systeem opstijgen en vluchten binnen zones die veiligheids- of beveiligingsproblemen kunnen veroorzaken. Een GEO-zonekaart met uitgebreide informatie over GEO-zones over de hele wereld is beschikbaar op de officiële DJI-website: <https://fly-safe.dji.com/nfz/nfz-query>.

Vluchtbeperkingen

De volgende sectie beschrijft in detail de vluchtbeperkingen voor de bovengenoemde GEOzones.

Restrictiezones (Rood)

UAV's mogen niet vliegen in restrictiezones. Als u toestemming heeft gekregen om in een restrictiezone te vliegen, ga dan naar <https://fly-safe.dji.com> of neem contact op met flysafe@dji.com om de zone te ontgrendelen.

Scenario

Opstijgen: de dronemotoren kunnen niet worden gestart in beperkte zones.

Tijdens de vlucht: wanneer de drone binnen een beperkte zone vliegt, begint een aftelling van 100 seconden in DJI Agras. Als het aftellen voorbij is, landt de drone onmiddellijk in de halfautomatische daalmodus en schakelt hij na de landing zijn motoren uit.

Tijdens de vlucht: wanneer de drone de grens van de beperkte zone nadert, vertraagt en zweeft de drone automatisch.

Autorisatiezones (Blauw)

De drone kan niet opstijgen in een autorisatiezone, tenzij hij toestemming krijgt om in het gebied te vliegen.

Scenario

Opstijgen: de dronemotoren kunnen niet worden gestart in autorisatiezones. Om in een autorisatiezone te vliegen, moet de gebruiker een ontgrendelingsverzoek indienen dat is geregistreerd met een door DJI geverifieerd telefoonnummer.

Tijdens de vlucht: wanneer de drone binnen een autorisatiezone vliegt, begint een aftelling van 100 seconden in DJI Agras. Als het aftellen voorbij is, landt de drone onmiddellijk in de halfautomatische daalmodus en schakelt hij na de landing zijn motoren uit.

Waarschuwingzones (geel)

Er wordt een waarschuwing weergegeven wanneer de drone binnen een waarschuwingzone vliegt.

Scenario

De drone kan in de zone vliegen, maar de gebruiker moet de waarschuwing begrijpen.

Geavanceerde waarschuwingzones (oranje)

Wanneer de drone in een Geavanceerde waarschuwingzone vliegt, wordt een waarschuwing weergegeven waarin de gebruiker wordt gevraagd het vliegpad te bevestigen.

Scenario

De drone kan blijven vliegen zodra de waarschuwing is bevestigd.

Hoogtezones (grijs)

De hoogte van de drone is beperkt wanneer u binnen een hoogtezona vliegt.

Scenario

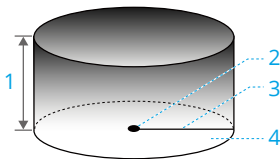
Wanneer het GNSS-signaal sterk is, kan de drone niet boven de gespecificeerde hoogte vliegen. Tijdens de vlucht: wanneer het GNSS-signaal van zwak naar sterk verandert, begint een aftelling van 100 seconden in DJI Agras als de drone de hoogtelimiet overschrijdt. Zodra het aftellen voorbij is, zal de drone dalen en onder de hoogtelimiet zweven.

Wanneer de drone de grens van een hoogtezona nadert en het GNSSsignaal sterk is, vertraagt de drone automatisch en zweeft hij als de drone boven de hoogtelimiet ligt.

- 
- Semiautomatische afdaling: alle joystickcommando's zijn beschikbaar, behalve het acceleratiecommando en de RTH-knop tijdens de afdaling en de landing. De motoren van de drone worden na de landing automatisch uitgeschakeld. Het wordt aanbevolen om de drone vóór de halfautomatische afdaling naar een veilige locatie te vliegen.

Limieten voor vlieghoogte en afstand

De maximale hoogte beperkt de vlieghoogte van de drone, terwijl de maximale afstand de vliegradius rond het thuispunt van de drone beperkt. Deze limieten kunnen worden ingesteld in DJI Agras.



- Max. hoogte
- Thuispunt (horizontale positie)
- Max. afstand
- De hoogte van de drone tijdens het opstijgen (wanneer hoogtestabilisatie niet beschikbaar is).

De afstand van de drone tot het oppervlak (wanneer hoogtestabilisatie normaal functioneert).

Sterk GNSS-signaal	
Vluchtbeperkingen	
Max. hoogte	De hoogte van de drone mag de in DJI Agras. ingestelde waarde niet overschrijden.
Max. afstand	De afstand in rechte lijn van de drone tot het thuispunt mag de in DJI Agras ingestelde max. vliegafstand niet overschrijden.

Zwak GNSS-signaal**Vluchtbeperkingen**

Max. hoogte	De hoogte van de drone mag de ingestelde waarde van DJI Agras niet overschrijden.
Max. afstand	Geen limieten

- ⚠ • Als de drone naar een beperkte zone vliegt, kan het nog steeds worden bestuurd, maar de drone kan alleen in achterwaartse richting vliegen.
- Laat de drone NIET dicht in de buurt van vliegvelden, snelwegen, treinstations, metrostations, stadscentra of andere drukke gebieden vliegen. Zorg ervoor dat de drone te allen tijde zichtbaar is.
 - Als er tijdens de vlucht geen GNSS-signaal is, zal de drone automatisch Attitude-modus ingaan en zal de app een veiligheidswaarschuwing weergeven. Op dit moment zal de positie-informatie van de drone niet langer worden bijgewerkt. Vlieg voorzichtig om te voorkomen dat de maximale vluchtafstand die door regelgeving is beperkt, wordt overschreden.

3.2 Interferentie met vluchtcontroller en communicatie

- Vlieg in open gebieden. Hoge gebouwen, stalen constructies, bergen, rotsen of bos kunnen de nauwkeurigheid van het on-board-kompas beïnvloeden en zowel het GNSS-signaal als het signaal van de afstandsbediening blokkeren.
- Vermijd het gebruik van draadloze apparaten die dezelfde frequentiebanden gebruiken als de afstandsbediening.
- Zorg ervoor dat tijdens het gebruik van meerdere drones de afstand tussen elke drone grote is dan 10 m zodat interferentie wordt voorkomen.
- De gevoeligheid van de radarmodule kan worden verminderd bij het besturen van meerdere drones op korte afstand van elkaar. Ga voorzichtig te werk.
- Wees alert bij het vliegen in de buurt van gebieden met magnetische of radiografische storing. Deze omvatten, maar zijn niet beperkt tot, hoogspanningslijnen, grootschalige stroomtransmissiestations of mobiele basisstations, zendmasten en elektronische interferentieapparaten. Als u dit niet doet, kan dit ten koste gaan van de transmissiekwaliteit van dit product. Ook kan dit externe besturings- en videotransmissiefouten veroorzaken die van invloed kunnen zijn op de vluchtrichting en nauwkeurigheid van de plaatsbepaling. De drone kan automatisch de failsafe RTH ingaan als ernstige interferentie signaalverlies veroorzaakt.

- Als de RTK-functie wordt gebruikt, werk dan in een open omgeving vrij van radio-interferentie. Blokkeer de RTK-antennes NIET wanneer deze worden gebruikt.
- Als de RTK-dongle wordt gebruikt voor veldplanning, moet de module worden losgekoppeld van de afstandsbediening nadat de planning is voltooid. Anders zal het de communicatieprestaties van de afstandsbediening beïnvloeden.

3.3 Het kompas kalibreren

- ⚠ • Het is belangrijk om het kompas te kalibreren. Het kalibratieresultaat heeft invloed op de vliegveiligheid. De drone kan defect raken als het kompas niet is gekalibreerd.
 - Kalibreer uw kompas NIET bij een kans op sterke magnetische interferentie. Dit omvat gebieden waar bovengrondse nutsleidingen of muren met stalen versterkingen zijn.
 - Draag GEEN ferromagnetische materialen bij u tijdens het kalibreren, zoals sleutels of mobiele telefoons.
 - Na het succesvol kalibreren kan het kompas afwijken wanneer u de drone op de grond plaatst. Dit kan het gevolg zijn van ondergrondse magnetische interferentie. Verplaats de drone naar een andere locatie en probeer het opnieuw.
-

Kalibreer het kompas wanneer de app hierom vraagt. Tik op  > , selecteer **Sensorcalibratie** en vervolgens **Kompascalibratie**. Volg vervolgens de instructies op het scherm. Het wordt aanbevolen om het kompas te kalibreren met een lege tank.

3.4 Basisvlucht

Checklist ter voorbereiding van de vlucht

- Zorg ervoor dat alle apparaten volledig zijn opgeladen.
- Gebruik alleen originele onderdelen. Onderdelen die niet goedgekeurd zijn kunnen systeemstoringen veroorzaken en de vliegveiligheid in gevaar brengen.
- Zorg ervoor dat alle onderdelen in goede staat zijn en niet worden geblokkeerd door vreemde voorwerpen, inclusief maar niet beperkt tot motoren, propellers, het visiesysteem, de radarmodule en antennes. Vervang verouderde of kapotte onderdelen op tijd.

- Zorg ervoor dat alle onderdelen stevig zijn gemonteerd en dat kabels correct en stevig zijn aangesloten, inclusief maar niet beperkt tot de vliegtuigbatterij, de sproeitank en de armlocks.
- Controleer of de drone en de componenten daarvan allemaal goed functioneren, vrij zijn van schade en in goede conditie zijn. Onderdelen omvatten, maar zijn niet beperkt tot, de afstandsbediening, het kompas, het voortstuwingssysteem, de radarmodule en het payloadstelsel.
- Zorg ervoor dat het sproeisysteem niet is geblokkeerd, geen lekken heeft en dat de sproeiers goed werken.
- Controleer of het kompas is gekalibreerd na de opdracht in de app te hebben gekregen dit te doen.
- Draag altijd een helm tijdens de operatie en houd een veilige afstand van meer dan 6 m van het vliegtuig. Zorg ervoor dat er geen andere personen, voertuigen of obstakels rond het vliegtuig zijn.
- Zorg ervoor dat u alle puin in het taakgebied verwijdert dat de vlucht kan beïnvloeden, zoals plastic zakken, lege mestzakken en plastic folies die gemakkelijk kunnen wegwaaien.
- Zorg ervoor dat de app goed functioneert. Zonder de vluchtgegevens die door de DJI Agras-app worden vastgelegd en opgeslagen in uw afstandsbediening, kan DJI in bepaalde situaties zoals bij verlies van uw drone, mogelijk geen nazorg bieden of aansprakelijkheid aanvaarden.
- Onderzoek en controleer alle waarschuwingsberichten op de statuslijst van het vliegtuig die in de app wordt weergegeven vóór elke vlucht om ervoor te zorgen dat er geen fouten zijn.
- De DJI Agras-app zal op intelligente wijze de limiet van het laadvermogen voor de tank aanbevelen op basis van de huidige status en omgeving van de drone. Overschrijd de aanbevolen gewichtslimiet voor het laadvermogen NIET wanneer u materiaal aan de tank toevoegt. Anders kan de veiligheid in het geding komen.

Starten en stoppen van de motoren

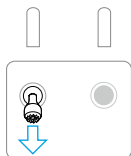
De motoren starten

Voer een van de gecombineerde joystickopdrachten (Combination Stick Commands, CSC) uit zoals hieronder weergegeven om de motoren te starten. Zodra beide motoren zijn gaan draaien, laat u beide joysticks tegelijk los.



De motoren stoppen

Als de drone geland is, duwt u de gashendel naar beneden totdat de motoren stoppen.



-
- ⚠ • Draaiende propellers kunnen gevaarlijk zijn. Blijf uit de buurt van draaiende propellers en motoren. Start de motoren NIET in krappe ruimten of wanneer er mensen in de buurt zijn.
 - Houd uw handen op de afstandsbediening als de motoren draaien.
-

De motoren stoppen tijdens het vliegen

Druk en houd de C1-, C2- en vluchtpauzeknop tegelijkertijd ingedrukt totdat de motor stopt in geval van nood.

-
- ⚠ Stop de motoren NIET halverwege de vlucht. Anders zal de drone neerstorten. De motoren mogen alleen tijdens het vliegen worden gestopt als er een noodsituatie is, bijvoorbeeld wanneer de drone betrokken is bij een botsing.
-

Opstijgen

1. Plaats de drone op een open, vlakke ondergrond met de achterkant van de drone naar u toe gericht.
2. Giet vloeistof in de sproeiereservoir en draai het deksel vast.
3. Zet de afstandsbediening aan en zorg ervoor dat de DJI Agras app normaal functioneert. Zet vervolgens de drone aan. Zorg ervoor dat de afstandsbediening aan de drone gekoppeld is.

4. Als u RTK gebruikt voor positionering, zorg er dan voor dat de RTK-signaalbron correct is ingesteld. Ga naar **Bedieningsweergave** >  > **RTK**, en stel de RTK-signaalbron in.
Schakel RTK-positionering uit als RTK niet in gebruik is. Anders kan de drone niet opstijgen als er geen differentiële gegevens zijn.
5. Wacht tot satellieten zijn gezocht, zorg ervoor dat er een sterk GNSS-signaal is en RTK gereed is. Voer de gecombineerde joystickopdracht (CSC) uit om de motoren te starten. (Als de RTK niet klaar is na een langere periode wachten, verplaats de drone dan naar een open gebied met een sterk GNSS-signaal.)
6. Selecteer de gewenste operatie- of vliegmodus. Duw de gasjoystick omhoog om op te stijgen.



- Zorg er vóór de operatie voor dat de bediening van de afstandsbediening en de reactie van de drone normaal zijn. Als er afwijkingen zijn, land dan onmiddellijk en los het probleem op.
 - Als de app een zwak verbindingssignaal aangeeft, verbeter dan de signaalsterkte zoals aangegeven voordat u opstijgt.
-

Landen

1. Verlaat de bediening om de drone handmatig te besturen voor landing. Trek, om te landen, de gashendel naar beneden om te dalen totdat de drone de grond raakt.
2. Duw na het landen de gashendel omlaag en houd deze in positie totdat de motoren stoppen.
3. Schakel na het stoppen van de motoren de drone uit voordat u de afstandsbediening uitschakelt.



- Wanneer de waarschuwing voor een laag accuniveau in de app verschijnt, vliegt u de drone naar een veilig gebied en landt u zo snel mogelijk. Stop de motoren en vervang de batterij. De drone zal automatisch dalen en landen wanneer de kritieke lage batterijwaarschuwing in de app verschijnt. Landing kan niet worden geannuleerd.
 - Zorg ervoor dat u de drone voorzichtig bedient bij het handmatig besturen van de drone tijdens automatische landing.
-

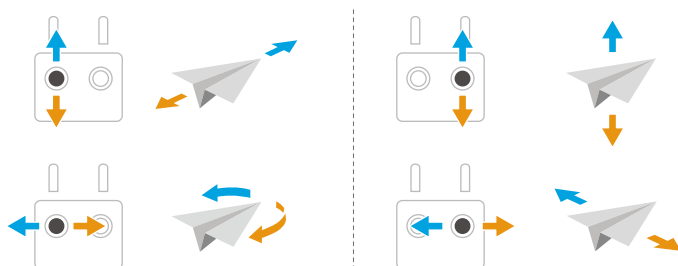
3.5 Cruise-/manoeuvrevlucht

De drone besturen

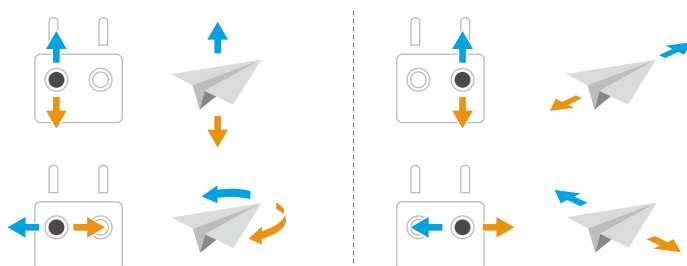
De joysticks van de afstandsbediening kunnen worden gebruikt om de beweging van de drone te besturen. De joysticks kunnen worden bediend in Modus 1, Modus 2 of Modus 3, zoals hieronder weergegeven.

De standaard besturingsmodus van de afstandsbediening is Modus 2. In deze handleiding wordt Modus 2 als een voorbeeld gebruikt om te illustreren hoe de joysticks moeten worden gebruikt. Hoe verder de joystick van het midden wordt weggedrukt, hoe sneller de drone beweegt.

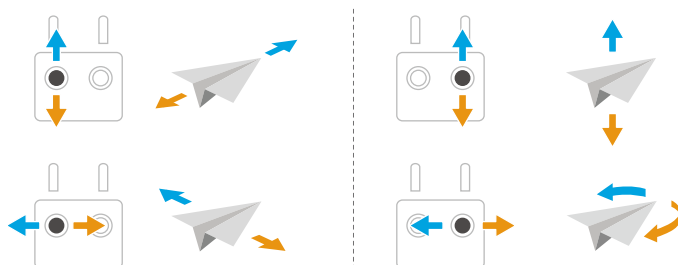
Modus 1



Modus 2



Modus 3



Bedrijfsmodus

Mapping-bedieningsmodi

Bedrijfsmodi voor mapping kunnen beelden van landbouwgrond en boomgaarden vastleggen. De app reconstrueert een HD-kaart met behulp van de foto's na de vlucht, zodat gebruikers een veld op de HD-kaart kunnen plannen.

Bedieningsmodi spuiten

De bedieningsmodi voor spuiten omvatten Route, Handmatig en Fruitboom. Selecteer de gewenste spuitmodus volgens de gebruiksscenario's.

Raadpleeg het gedeelte [Bediening](#) voor meer informatie.



- Zorg ervoor dat u het gedrag van de drone onder elke bedieningsmodus goed begrijpt voordat u het gaat gebruiken.
- Zorg ervoor dat u tijdens de bediening een visuele zichtlijn (VLOS) met uw drone behoudt en vlieg voorzichtig.
- Werk alleen in de bedrijfsmodus Route of Fruitboomoperatiemodus wanneer u een sterk GNSS-signaal ontvangt.

Terug naar basis

De functie Return to Home (RTH, Terug naar thuisbasis) vliegt de drone automatisch terug naar de laatst geregistreerde thuisbasis. RTH kan op drie manieren worden geactiveerd: de gebruiker activeert RTH actief, de batterij van de drone is bijna leeg of het signaal van de afstandsbediening is verloren gegaan (Uitvalbeveiligde RTH wordt geactiveerd). Als de drone de thuisbasis met succes registreert en het positioneringssysteem normaal functioneert, zal de drone, wanneer de RTH-functie wordt geactiveerd, automatisch terugvliegen en landen op de thuisbasis.



Thuispunt: De thuisbasis wordt vóór het opstijgen geregistreerd zolang de drone een sterk GNSS-signaal heeft. Als het nodig is om de thuisbasis tijdens een vlucht bij te werken (bijvoorbeeld als u van positie bent veranderd), kunt u de Thuisbasis handmatig bijwerken in > in DJI Agras.

Opmerkingen

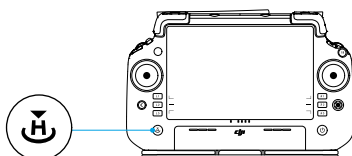


- RTH zal niet functioneren als er een zwak of geen GNSS-signaal is.

- Zorg ervoor dat de ruimte boven de GNSS-module van de afstandsbediening niet geblokkeerd is en dat er geen hoge gebouwen in de buurt zijn wanneer u de thuisbasis bijwerkt.
 - Hoge gebouwen kunnen een negatief effect hebben op de RTH. Het is daarom belangrijk om vóór elke vlucht de juiste hoogte voor uitvalbeveiliging in te stellen. Pas de locatie, hoogte en snelheid van de drone aan terwijl het naar de thuisbasis keert om obstakels te vermijden wanneer er een sterk signaal van de afstandsbediening is.
 - RTH kan beïnvloed worden door het weer, de omgeving of nabijgelegen magnetische velden.
 - De drone gaat niet over tot RTH als de RTH wordt geactiveerd wanneer de drone zich binnen een straal van 3 m van de thuisbasis bevindt, maar de afstandsbediening geeft nog steeds een waarschuwing. Verlaat RTH om de waarschuwing te annuleren.
-

Slimme RTH

Houd de RTH-knop op de afstandsbediening ingedrukt om Smart RTH in te schakelen, en de drone keert terug naar de laatst bijgewerkte thuisbasis. Zowel Smart RTH als RTH met uitvalbeveiliging gebruiken dezelfde procedure. Met Smart RTH kunt u de hoogte van de drone regelen om botsingen te voorkomen wanneer u terugkeert naar de thuisbasis. Druk eenmaal op de RTH-knop of druk tegen de kanteljoystick om Slimme RTH te verlaten en de controle over de drone weer over te nemen.



RTH bij laag accuniveau

Als de actie Accu bijna leeg is ingesteld op RTH in de instellingen van de drone-accu in de app, pauzeert de drone de bediening en gaat automatisch naar RTH wanneer het niveau van de drone-accu de drempel voor laag accuniveau bereikt. Tijdens RTH kunnen gebruikers de hoogte van de drone regelen om botsingen te voorkomen bij terugkeer naar de thuisbasis. Druk eenmaal op de RTH-knop of druk tegen de kanteljoystick om RTH te verlaten en de controle over de drone weer over te nemen.

De drone gaat niet over naar RTH als de actie Laag accuniveau is ingesteld op Waarschuwing in de instellingen voor de drone-accu in de app.

Uitvalbeveiligde RTH (Failsafe)

De drone zal de actie 'signaal verloren' activeren als het signaal van de afstandsbediening verloren gaat. De actie kan in de app worden ingesteld op RTH, Hover of Landen. Wanneer het signaal van de afstandsbediening verloren gaat, zal de drone Failsafe RTH ingaan en naar de meest recent geregistreerde thuisbasis vliegen als de actie is ingesteld op RTH. De RTH gaat verder als het signaal van de afstandsbediening wordt hersteld en gebruikers de drone kunnen besturen met de afstandsbediening. Druk eenmaal op de RTH-knop om RTH te annuleren en de controle over de drone weer over te nemen.

RTH-procedure

Nadat de drone Failsafe RTH ingaat:

- Wanneer de hoogte van de drone hoger is dan de vooraf ingestelde RTH-hoogte, zal hij naar de thuisbasis vliegen op de huidige hoogte.
- Wanneer de hoogte van de drone lager is dan de vooraf ingestelde RTH-hoogte, stijgt hij naar de RTH-hoogte voordat hij naar de thuisbasis vliegt.

De drone landt en de motoren stoppen na het bereiken van de thuisbasis.

Obstakelvermijding tijdens terugkeer naar thuisbasis

In een optimale werkomgeving is het vermijden van obstakels tijdens RTH mogelijk. Als er een obstakel is op het terugkeerpad tijdens RTH, zal het vliegtuig eromheen vliegen om het te vermijden of vertragen om te zweven (het gedrag hangt af van het geselecteerde operationele terrein). Het vliegtuig verlaat RTH en wacht op verdere commando's na het zweven.



- Als RTH wordt geactiveerd tijdens Route- of Fruitboom-bedieningen, berekent de drone een RTH-pad dat obstakels omzeilt die zijn toegevoegd tijdens het plannen van het taakgebied.
- Als er verbindingspunten zijn toegevoegd voordat de bediening werd uitgevoerd, vliegt de drone via de verbindingspunten naar de Thuisbasis. Verbindingspunten kunnen tijdens de bediening niet worden verwijderd. Pas de verbindingspunten aan nadat u op de knop Einde hebt getikt.
- Verlaat de automatische RTH en bestuur de drone om handmatig naar huis terug te keren als het niet nodig is om via de verbindingspunten terug te vliegen.

Landingsbeveiligingsfunctie

Tijdens automatisch landen wordt de landingsbeveiliging geactiveerd. De procedure is als volgt:

1. Na aankomst bij de thuisbasis daalt de drone naar een positie van 3 m boven de grond en zweeft.
2. Controleer het veld en de roljoysticks om de positie van de drone aan te passen en zorg ervoor dat de grond geschikt is om te landen.
3. Trek de gashendel omlaag of volg de instructies op het scherm in de app om de drone te landen.

 Bij gebruik van vaste RTK-positionering landt de drone direct in plaats van Landingsbescherming te betreden. Landingsbescherming is nog steeds beschikbaar als de drone een Fruitboom-route uitvoert die is gepland met DJI Terra.

3.6 Vluchtrecorder

Vluchtgegevens worden automatisch in de interne opslag van de drone geregistreerd. U kunt de drone via de USB-poort aansluiten op een computer en deze gegevens exporteren via DJI Assistant 2 of DJI Agras-app.

3.7 Opslag, transport en onderhoud

Opslag en transport

-
-  • Verwijder voor transport de batterij uit de drone en vouw en bevestig de propellers.
- Verwijder of leeg de spuittank voor transport of langdurige opslag.
 - Houd de drone schoon en droog, en zorg ervoor dat er geen vloeistof achterblijft in de tank, flowmeter, pompen of slangen. Bewaar de drone op een koele, droge plaats. Aanbevolen opslagtemperatuur: tussen de -20° en 40° C (-4° en 104° F).
 - Laad de afstandsbediening onmiddellijk op als de spanning op 0% staat. Anders kan afstandsbediening beschadigd raken doordat hij te lang leeg is. Ontlaad de afstandsbediening tot een vermogensniveau tussen de 40% en 60% indien deze voor een langere periode wordt opgeslagen.
-

Onderhoud

Onderhoud het product elke 100 vluchten of na meer dan 20 uur vliegen om het product in de best mogelijke conditie te houden en mogelijke veiligheidsrisico's te verminderen.

- Controleer op versleten propellers en vervang deze.
- Controleer op losse propellers. Vervang propellers en propellerringen indien nodig.
- Controleer op verouderde kunststof of rubberen onderdelen.
- Controleer op slechte verneveling van de sprinklers. Reinig de centrifugaalschijven van de sprinklers grondig. Vervang de centrifugaalschijven in geval van zeer slechte verneveling.
- Vervang de zeef van de sproeitank.



Raadpleeg de producthandleidingen voor informatie over het reinigen, inspecteren en onderhouden van het product.

4 Bediening



We raden aan om op de onderstaande link te klikken of de QR-code te scannen om de instructievideo te bekijken.



<https://ag.dji.com/t70/video>

4.1 Kalibreren van de stroommeter

Wanneer opnieuw kalibreren:

- Gebruik van een vloeistof met een andere viscositeit.
- Na het voltooiën van de operatie is er een grote fout tussen de werkelijke hoeveelheid en de theoretische hoeveelheid.

Kalibreren

1. Vul het sproeireservoir met ongeveer 2 liter water.
2. Ga naar **Bedieningsweergave** > ⚙ > 📏, tik op **Kalibratie** van **Flowkalibratie** en de kalibratie start automatisch. Het resultaat wordt weergegeven in de app wanneer het is voltooid.

Na het kalibreren kunnen gebruikers doorgaan met de taak.

Als de kalibratie mislukt, tikt u op de melding om het probleem te bekijken en op te lossen. Kalibreer opnieuw zodra het probleem is opgelost.



- Kalibratie kan tijdens het proces worden geannuleerd, en de nauwkeurigheid van de doorstroomsnelheid zal gebaseerd zijn op de gegevens van vóór deze kalibratie.
- Na het vervangen of monteren van de extra sproeiers is het noodzakelijk om de doorstroomsnelheid van de leveringspomp te kalibreren volgens de instructies.

4.2 In kaart brengen

Bedieningsprocedure

1. Ga in de Bedieningsweergave naar de modusschakelaarknop linksboven en selecteer **Routemapping of Fruitboom-mapping**.
2. Wanneer u Crosshair gebruikt om punten toe te voegen, voeg dan grenspunten toe op de kaart om een veld te creëren en pas vervolgens de vliegroute aan.
3. Tik  op om het veld op te slaan. Het toegevoegde veld wordt weergegeven in de lijst met velden.
4. Selecteer de taak, tik op  en schuif de schuifregelaar om op te stijgen. De drone zal langs de route vliegen om de mapping-taak uit te voeren. Wacht tot de reconstructie voltooid is. De gereconstrueerde kaart wordt op de oorspronkelijke kaart weergegeven.



- Als de mapping-bediening wordt gepauzeerd of gestopt tijdens de vlucht en er een nieuw mapping-veld wordt toegevoegd, kunnen gebruikers alleen de gepauzeerde of gestopte bediening in de bedieningslijst bekijken en kan de bediening niet worden hervat.
- Als de gebruiker een mapping-bediening verlaat tijdens de reconstructie, selecteert u de bediening in de lijst met bedieningen en tikt u op  om de reconstructie opnieuw te starten.

Toepassing reconstructieresultaat

1. Na voltooiing van de reconstructie kunnen **Routeplanning** en **Veldidentificatie** worden uitgevoerd op de HD-kaart. De resultaten kunnen worden opgeslagen in de lijst met velden en toegepast in de Route- of Fruitboomoperatiemodus.
2. Upload de kaartresultaten naar de cloud om ze aan een persoonlijk account te koppelen. Gebruikers kunnen inloggen op het account op een andere afstandsbediening en de HD-kaart downloaden vanuit de cloud. Tik op  in de Bedieningsweergave en stel Overlay HD-kaart in op **Kaart persoonlijk account**.

4.3 Strooibewerkingen

Voorschriftkaarten downloaden

Download eerst de voorschriftkaarten om een fertilisatie met variabele snelheid uit te voeren. ^[1]

- Ga naar het startscherm in DJI Agras, tik op  > **Cloud**, en selecteer de bestanden in het tabblad **Voorschriftkaart** om te downloaden.
- Gebruikers kunnen ook voorschrifttaken die zijn gepland in DJI Terra of gedownload van DJI SmartFarm Web op een microSD-kaart opslaan en vervolgens de microSD-kaart in de afstandsbediening plaatsen om de taken naar DJI Agras te importeren.

[1] Gebruik DJI SmartFarm Web met de vereiste firmwareversie om voorschriftkaarten in de app te downloaden. Gelieve de firmware naar de vereiste versie te updaten.

Downloaden/Importeren van operaties

- Downloaden van Cloud: Ga naar het startscherm in DJI Agras, tap  > **Cloud**, en selecteer de bestanden in het tabblad **Taak** om te downloaden.
- Importeren vanaf de microSD-kaart: Plaats de microSD-kaart met de planningsgegevens van DJI Terra in de microSD-kaartsleuf op de afstandsbediening. Ga naar het startscherm in DJI Agras, tik op  > **microSD**, en selecteer de gegevens en tik op **Importeren**.

De gedownloade of geïmporteerde operaties worden weergegeven in de operatielijst.

Een operatie plannen

Route-operatie plannen

1. Ga naar Bedieningsweergave in de app, tik op de modusschakelaarknop linksboven, selecteer **Route** en vervolgens het taaktype, en tik dan op **Toevoegen**.
2. Bij het gebruik van Crosshair om punten toe te voegen, voeg grenspunten toe op de kaart om een veld te creëren, en voeg vervolgens punten toe om **Obstakels** en **Niet-besluitbare Gebieden** te markeren.
 - Bij het selecteren van **Meerdere Velden** kunt u meerdere grenspunten tegelijk toevoegen. Tik vervolgens op de overeenkomstige grenspunten volgens de veldverdeling om ze te verbinden en individuele velden te creëren.
 - Bij het selecteren van **A-B-route** kan de drone de operatie direct starten na het opnemen van punt A en B. Raadpleeg de sectie [Uitvoeren van A-B route-operatie](#) voor details.
 - Bij het selecteren van **Aangepast** kunt u waypoints toevoegen om een vliegroute te genereren.
3. De app zal de route genereren na het creëren van het veld. Pas de routeparameters aan in het paneel **Instellingen Vliegroute**.

4. Tik ☒ op om het veld op te slaan. Het toegevoegde veld wordt weergegeven in de lijst met velden.

Fruitboomoperatie plannen

1. Ga naar Bedieningsweergave in de app, tik op de moduswisselknop aan de linkerbovenkant, selecteer **Fruitboom**, en plan vervolgens het veld op de gereconstrueerde HD-kaart of bewerk de taak in de veldlijst.
2. Bij het gebruik van Crosshair om punten toe te voegen, voeg grenspunten of kalibratiepunten toe op de kaart. Bij het plannen op de gereconstrueerde kaart, tikt u op **3D** om de relatieve hoogte van de route tot de grond en de omliggende objecten in 3D-weergave te controleren.
3. De app zal de route genereren na het creëren van het veld. Pas de routeparameters aan in het paneel **Instellingen Vliegroute**.
4. Tik ☒ op om het veld op te slaan. Het toegevoegde veld wordt weergegeven in de lijst met velden.

Opmerkingen



- Als **Punt toevoegen met RC** of **Punt toevoegen met drone** is geselecteerd, loopt u met de afstandsbediening naar de gewenste positie of vliegt u de drone naar de gewenste positie en tikt u op **Toevoegen**.
- Bij het toevoegen van punten met een mobiele telefoon, installeer de RTK-dongle op de telefoon en tik op **Veld > Plan veld** in DJI SmartFarm, voeg vervolgens punten toe op de kaart.
- Een nauwkeurigere kaart is vereist om punten toe te voegen met behulp van het dradenkruis. Het wordt aanbevolen om de HD-kaart te gebruiken die is gereconstrueerd in een mapping-operatie, of tik op  en voer een geschikte kaartbronlink in de Overlay HD Map in om de nauwkeurigheid van de toegevoegde punten te verbeteren.
- In de route-operatie kan een veld worden verdeeld in meerdere taakgebieden via **Divide Field** en kunnen taakparameters afzonderlijk worden ingesteld.
- Om een veld te bewerken, selecteert u het in de veldlijst en tik op  om de bewerkingsmodus te openen.
- Tik op  en selecteer **Multitask**, dan kunt u meerdere velden selecteren en **Merge Field** uitvoeren.

Het uitvoeren van een bewerking

Uitvoeren van Route/Fruitboomoperatie

1. Plaats de drone op een open, vlakke ondergrond met de achterkant van de drone naar u toe gericht. Schakel de afstandsbediening in en vervolgens de drone.
2. Ga naar Bedieningsweergave en selecteer de bedieningsmodus, selecteer vervolgens een veld en tik op .
3. Stel parameters in bij de Taakinstellingen.
4. Pas de route aan:
 - Als de locatie van het geplande veld afwijkt van het daadwerkelijke veld, tikt u op **Corrigeer offset** en past u de veldpositie aan met behulp van de knoppen voor fijnafstelling.
 - Sleep de kaart en tik op **Verbindingspunt** om een verbindingspunt toe te voegen op de positie van het richtkruis, waarbij obstakels op de verbinding of RTH-route worden vermeden.
5. Voeg indien nodig voorschriftkaarten toe: Tik op  en selecteer een voorschriftkaart uit de lijst voor een voorbeeld. Tik op **OK** om de geselecteerde voorschriftkaart op het veld toe te passen.
6. Tik op , controleer de status van de drone en taakinstellingen en verplaats de schuifregelaar om op te stijgen. De drone voert de operatie automatisch uit, en de route wordt gegenereerd op basis van de toegevoegde obstakels en verbindingpunten.



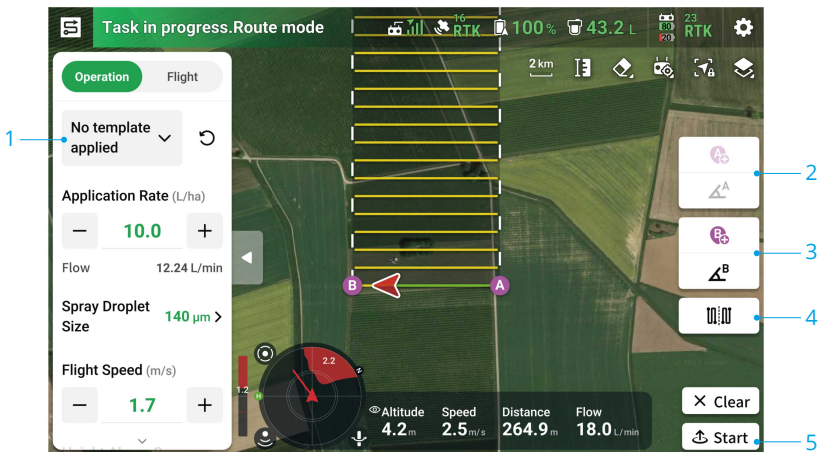
- Na het instellen van de parameters in de Route-bedieningsmodus, tikt u op **Nieuw sjabloon** en kunnen de huidige parameterconfiguraties worden opgeslagen als een sjabloon voor herhaalde operaties.
- In de Fruitboomoperatiemodus kunnen gebruikers de parameters instellen bij het paneel **Hoeveelheid** of **Stroom** volgens hun behoeften.
- Indien ingeschakeld, vliegt de drone naar het eerste navigatiepunt op de vooraf ingestelde hoogte van de Verbindingsroute en keert het terug naar de vliegroute met deze hoogte nadat de vlucht is gepauzeerd en hervat. Als de taak na het opstijgen wordt toegepast, vliegt de drone naar het eerste navigatiepunt op de huidige hoogte.



- Stijg alleen in open gebieden op en stel op basis van de gebruiksomgeving een geschikte verbindingroute en RTH-hoogte in.
- De bediening wordt automatisch geannuleerd als de motoren worden gestart voordat de bediening wordt gestart. U moet de bediening in de takenlijst oproepen.

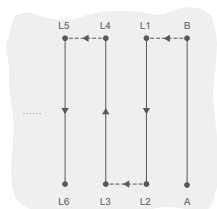
- Zodra de drone is gestart, vliegt het naar het beginpunt van de route en vergrendelt het de koers in de richting van het eerste keerpunt voor de duur van de vliegroute.
- De drone spuit niet tijdens het vliegen langs de afstand tussen de routes en niet-spuitgebieden, maar spuit automatisch tijdens het vliegen langs de rest van de route. Gebruikers kunnen de parameters in de app aanpassen.
- Tijdens een operatie kunnen gebruikers de koers van de drone niet controleren, maar kunnen ze de rolstick of pitchstick bewegen om de operatie te pauzeren. De drone zal zweven en het onderbrekingspunt registreren, daarna kan de drone handmatig worden bediend. Tik op **Hervatten** en de drone keert automatisch terug naar het geselecteerde terugkeerpunt en hervat de operatie. Let op de veiligheid van de drone bij het terugkeren naar een afbreekpunt.

Uitvoeren van A-B route-operatie

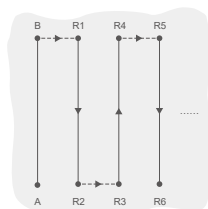


1. Bedieningsparameters instellen.
2. Vlieg de drone naar het startpunt en laat het zweven, tik vervolgens op A (B) op het scherm of druk op de vooraf ingestelde aanpasbare knop op de afstandsbediening om Punt A en B te registreren.
3. Als de koers voor Punt A of B moet worden aangepast, tik dan op de knop voor de koers van Punt A (B) op het scherm nadat het punt is geregistreerd, en beweeg de yaw-stick op de afstandsbediening. De koers van de drone komt overeen met de koers naar punt A of B, aangegeven door een stippellijn op de kaart. Tik nogmaals op de knop om de huidige koers voor punt A of B in te stellen.

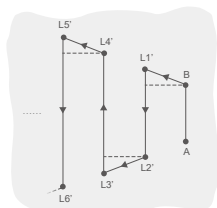
4. Nadat punt A en B zijn geregistreerd, produceert de app standaard route R of route R'. Raak deze knop aan om over te schakelen naar Route L of Route L'.



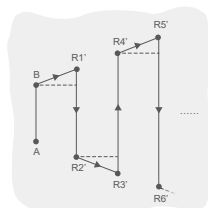
Route L



Route R



Route L'



Route R'

5. Tik op , controleer de status van de drone en taakinstellingen en verplaats de schuifregelaar om op te stijgen. De drone voert de taak automatisch uit.



- Als het aantal gevlogen routes meer dan 3 bedraagt (inclusief van Punt A naar Punt B), kunnen gebruikers ze opslaan als een veld na het tikken op **Beëindigen**.



- Zorg ervoor dat u eerst Punt A opneemt en de richting aanpast voordat u Punt B opneemt en de richting aanpast.
- Gebruikers kunnen de positie van punt A of B niet aanpassen nadat ze zijn geregistreerd. Start een nieuwe bediening A-B-route als aanpassing van punt A of B vereist is.
- Zorg ervoor dat u tijdens de bediening een visuele zichtlijn (VLOS) met uw drone behoudt.
- Zorg ervoor dat er tijdens gebruik een sterk GNSS-sigitaal is. Anders wordt de bediening mogelijk niet succesvol voltooid.
- Tijdens de operatie zal de drone alleen vloeistof spuiten wanneer hij langs de route parallel aan de lijn van A naar B vliegt, en zal stoppen met spuiten op andere route segmenten.

Meerdere taken

Selecteer meerdere velden voor continue operaties na het inschakelen van **Multitask**.

1. Tik ► op en selecteer meerdere velden uit de lijst, of selecteer de velden op de kaart. De geselecteerde velden worden genummerd in de volgorde van selectie. Tik vervolgens op **Gebruik**.
2. Stel taakparameters voor elk veld afzonderlijk in. Selecteer het nummer op het instellingenpaneel of tik op het overeenkomstige veld op de kaart om tussen velden te schakelen. Tik op **Toepassen op alle geselecteerde** om de momenteel weergegeven parameters toe te passen op alle geselecteerde velden.
3. Tik op ↻ en de drone zal de operaties in volgorde uitvoeren. Gebruikers kunnen taakparameters aanpassen voor lopende en geplande operaties.
4. Na elke operatie wordt Taaksamenvatting weergegeven in de app. De drone zal automatisch naar het volgende veld vliegen en de operatie voortzetten.

Handmatige bediening

Deze modus is ideaal voor kleine of onregelmatig gevormde werkgebieden.

1. In Bedieningsweergave, tik op de moduswisselknop aan de linkerbovenkant en selecteer **Handmatig**.
2. Kies **Handmatig** of **Handmatig Plus**, stel vervolgens de **Operatie** en **vlucht**-parameters in.
3. Bestuur de drone om naar het taakgebied te vliegen en voer de sproeitaak uit met behulp van de knoppen op de afstandsbediening. In de modus Manual Plus, tik op ◀ of ▶ op het scherm en de drone vliegt naar links of rechts op de vooraf ingestelde afstand voor de route-afstand. De drone spuit automatisch wanneer het vooruit, achteruit of diagonaal versnelt, maar spuit niet wanneer het zijwaarts vliegt.



- Onder optimale werkomstandigheden en als de hoogtestabilisatiefunctie is ingeschakeld, handhaaft de radarmodule de afstand tussen de drone en de vegetatie tijdens het spuiten.
- De koers van de drone wordt vergrendeld nadat **Koersvergrendeling** is ingeschakeld. Gebruikers kunnen alle andere bewegingen besturen, maar niet de voorwaartse richting van de drone.
- Gebruikers kunnen de spuithoeveelheid, vliegsnelheid en hoogte boven de vegetatie tijdens de bediening in de modus Manual Plus aanpassen terwijl de afstand tussen de lijnen niet kan worden aangepast.

4.4 Hervatting van de bewerking

Bij het verlaten van een Route of Fruitboom-bediening registreert de drone een onderbrekingspunt. Met de functie Hervatting bediening kan de gebruiker een bediening tijdelijk pauzeren om de sproeitank bij te vullen, de batterij te vervangen of obstakels handmatig te vermijden. Hervat daarna de bediening vanaf het onderbrekingspunt.

Een onderbrekingspunt registreren

Bij het verlaten van een taak zal de drone een onderbrekingspunt registreren als de GNSS-signalen sterk zijn en de voorwaarden voor het registreren van onderbrekingspunten zijn voldaan. Als de GNSS-signalen zwak zijn, gaat de drone naar de attitude-modus en verlaat de huidige bediening. De laatste positie waar GNSS-signalen sterk waren, wordt geregistreerd als een onderbrekingspunt.

Procedure voor hervatting

1. Bij het verlaten van een taak met sterke GNSS-signalen en het voldoen aan de voorwaarden voor het registreren van onderbrekingspunten, zal de drone de huidige locatie als onderbrekingspunt registreren.
2. Vlieg de drone naar een veilige locatie na het uitvoeren van de noodzakelijke handelingen op de drone (zoals het vervangen van de batterij, bijvullen of het vermijden van obstakels).
3. Selecteer het onderbrekingspunt of terugkeerpunt op het scherm.
4. Tik op **Hervatten** en de drone keert automatisch terug naar het geselecteerde terugkeerpunt en hervat de operatie.



- Als er vóór de bediening verbindingpunten worden toegevoegd, vliegt de drone via de verbindingpunten terug naar het onderbrekingspunt nadat op **Hervatten** is getikt.
 - Als een bediening wordt afgesloten door op de knop **Beëindigen** te klikken, zijn de verbindingpunten niet langer beschikbaar. Voeg verbindingpunten toe voordat u de bediening opnieuw uitvoert indien nodig.
-

5. Als een obstakel wordt gedetecteerd tijdens het terugvliegen naar het onderbrekingspunt of retourpunt, zal de drone het obstakel omzeilen om het te vermijden of vertragen om te zweven. Na het zweven moeten gebruikers de drone handmatig besturen. Raadpleeg [Bediening hervatten](#) voor details.

Slim Hervatten

Voor Route- en Fruitboomoperaties wordt Slim Hervatten beschikbaar als aan een van de volgende voorwaarden wordt voldaan. De app berekent het optimale retourpunt op basis van het onderbrekingspunt en de dronelocatie om de vliegafstand te verminderen bij het dragen van een zwaardere lading.

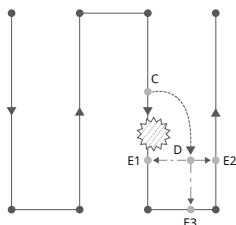
- Na het indrukken van **Pauze** en het landen van de drone op de grond.
- Bij het afsluiten van een bediening door op **Beëindigen** te tikken en deze vervolgens opnieuw te starten via het tabblad **In Behandeling**.

Voordat u de taak start, schakelt u **Smart Resume** in  > . Gebruikers kunnen deze functie ook in-/uitschakelen in het menu aan de linkerkant van het scherm nadat de drone is geland.

Bediening hervatten

Tijdens Route- of Fruitboomoperaties kunnen gebruikers de drone handmatig besturen als het niet automatisch obstakels omzeilt of een noodsituatie tegenkomt, zoals abnormaal gedrag van de drone. De volgende instructies beschrijven hoe u handmatig obstakels kunt vermijden:

Handmatige obstakelvermijding



Verklaring van de symbolen

-  Obstakel
-  Draaipunt
-  Bedieningsroute
-  Handmatige vliegroute
-  Route voor automatisch retour

1. Een operatie verlaten

Tijdens de taak, als de drone niet automatisch een obstakel omzeilt, moeten gebruikers de drone handmatig besturen om het obstakel te vermijden. De drone schakelt automatisch over naar de handmatige bedieningsmodus en pauzeert de taak, registreert de huidige positie als een onderbrekingspunt (Punt C) en zweeft na het voltooiën van het overeenkomstige vlieggedrag.

2. Omzeil obstakels

Na het overschakelen naar de bedieningsmodus Handmatig kunnen gebruikers de drone besturen om het obstakel van punt C naar D te vermijden.

3. Bediening hervatten

Selecteer een van de retourpunten gemarkeerd als E1, E2 of E3. Tik op **Hervatten** en de drone vliegt van het punt gemarkeerd met D naar het geselecteerde retourpunt via een loodrechte lijn.

-
-  Herhaal de bovenstaande instructies om te verlaten en de bediening te hervatten in geval van nood wanneer u terugkeert naar de route, zoals wanneer het vermijden van obstakels vereist is.
-
-  Het aantal selecteerbare retourpunten is gerelateerd aan de positie van de drone. Er is bijvoorbeeld geen E3 (punten op een niet-spuitroute) voor de Route-bedieningsmodus. Selecteer op basis van het app-display.
 - Zorg ervoor dat de drone het obstakel volledig heeft vermeden voordat de bediening wordt hervat.
 - Zorg er in geval van nood voor dat de drone normaal functioneert en vlieg de drone handmatig naar een veilig gebied om de vlucht te hervatten.
-

4.5 Waarschuwing lege tank

De drone kan het lege tankpunt berekenen en op de kaart weergeven. Wanneer de sproeitank leeg is, geeft de app een melding weer.

-
-  Het lege tankpunt wordt niet weergegeven op de kaart als de tank niet wordt berekend dat de tank leeg raakt voor het einde van de taakroute.
 - Bij Route- en Fruitboomoperaties wordt bij het toevoegen van vloeistof aan de sproeitank of het aanpassen van de bedieningsparameters het lege tankpunt dynamisch bijgewerkt op de bedieningsroute op basis van de hoeveelheid toegevoegde vloeistof en de aangepaste instellingen.
 - Gebruikers kunnen de actie instellen die de drone zal uitvoeren voor het lege tankpunt.
-

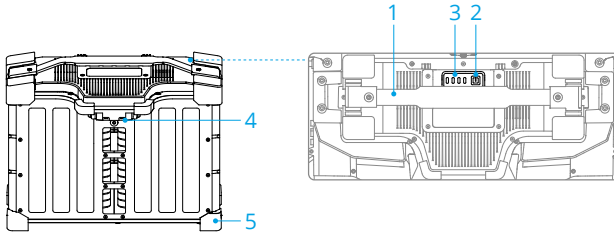
Gebruik

1. Schakel **Leeg tankpunt weergeven** in  >  in en stel de lege tankactie in.
2. Wanneer er een lege tankwaarschuwing in de app verschijnt, worden de sproeiers automatisch uitgeschakeld.
3. Land de drone en stop de motoren. Vul de spuitank bij en maakt het deksel stevig vast.
4. Selecteer een bedieningsmodus en ga verder met de bediening.

5 Intelligent Flight-batterij

5.1 Overzicht

De DB1580 Intelligent Flight-batterij wordt als voorbeeld gebruikt.



1. Handgreep
2. Aan-uitknop
3. Status-LED's
4. Voedingspoort
5. Rubberen doppen

5.2 Waarschuwingen

Raadpleeg vóór gebruik de disclaimer en de veiligheidsrichtlijnen en de stickers op de batterij. Gebruikers zijn volledig aansprakelijk voor alle handelingen en elk gebruik.

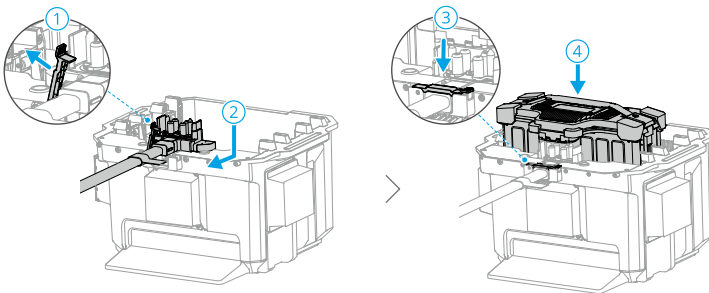
- ⚠ • Gebruik of laad de batterij NIET in de buurt van warmtebronnen, zoals in een voertuig op warme dagen, in de buurt van een oven of verwarming, of in de buurt van de uitlaat van de generator.
- Zorg ervoor dat de batterij is uitgeschakeld voordat u de drone verbindt of loskoppelt. De accu NIET aansluiten of loskoppelen terwijl deze is ingeschakeld. Anders kunnen de voedingspoorten worden beschadigd.
- Gebruik de accu NIET in sterk elektrostatische of elektromagnetische omgevingen of in de buurt van hoogspanningslijnen. Anders raakt het batterijcircuit mogelijk defect, wat tot een ernstig gevaar tijdens de vlucht leiden kan.
- Blus een batterijbrand met zand, een blusdeken of een brandblusser met droog poeder of kooldioxide, afhankelijk van de werkelijke situatie.

- Verbind de positieve en negatieve polen van een batterij NIET met een kabel of andere metalen voorwerpen. Hierdoor zal kortsluiting in de batterij ontstaan.
- Gebruik altijd een schone, droge doek bij het reinigen van de aansluitklemmen van de accu. Anders kan dit de batterijverbinding beïnvloeden, wat kan leiden tot energieverlies of niet opladen.
- Vlieg NIET wanneer het accuvermogen lager is dan 15% om schade aan de accu en een vlieg risico te voorkomen.
- Zorg ervoor dat de accu correct is aangesloten. Anders kan de batterij oververhit raken of zelfs exploderen als gevolg van abnormaal opladen. Gebruik alleen goedgekeurde accu's van erkende dealers. DJI aanvaardt geen verantwoordelijkheid voor schade veroorzaakt door het gebruik van niet-goedgekeurde batterijen.
- Zorg ervoor dat de batterij op een vlak oppervlak wordt geplaatst, om schade aan de batterij door scherpe voorwerpen te voorkomen.
- Plaats NIETS op een batterij of oplaadapparaat. Anders kan de batterij beschadigd raken, wat kan leiden tot brandgevaar.
- De batterij is zwaar. Wees voorzichtig bij het verplaatsen van de batterij om te voorkomen dat deze valt. Als de batterij gevallen en beschadigd is, laat de batterij dan onmiddellijk achter in een open ruimte, uit de buurt van mensen en brandbare objecten. Wacht 30 minuten en laat de batterij dan 24 uur weken in zout water. Nadat u hebt gecontroleerd of de batterij volledig leeg is, voert u hem af in overeenstemming met de lokale wetgeving.
- DJI is niet verantwoordelijk voor schade die wordt veroorzaakt door laders van andere producenten.
- Laad de batterij NIET op in de nabijheid van ontvlambare materialen of op brandbare oppervlakken zoals tapijt of hout. Laat de batterij NIET onbeheerd achter tijdens het opladen. Er moet een afstand van ten minste 30 cm zijn tussen het accustation en eventuele accu's die worden opgeladen. Anders kunnen het batterijstation of de batterijen die geladen worden beschadigd raken door overmatige verhitte en zelfs brandgevaar veroorzaken.
- Dompel de accu NIET onder in water om deze af te koelen of tijdens het opladen. Anders corroderen de batterijcellen en veroorzaken ernstige schade aan de batterij. De gebruiker aanvaardt de volledige aansprakelijkheid voor schade aan de batterij die wordt veroorzaakt door onderdompeling van de batterij in water.
- Houd de batterij te allen tijde droog.

- Zorg ervoor dat de batterij is uitgeschakeld voordat u deze oplaadt. Zet de batterij uit nadat het opladen is voltooid voordat u deze loskoppelt van het oplaadapparaat. Anders kunnen de batterijpoorten beschadigd raken.
- ☀ • Controleer vóór elk gebruik of de batterij volledig is opgeladen.
- Zorg ervoor dat de batterij minimaal boven 5 °C is voordat u deze in een omgeving met lage temperaturen gebruikt. Idealiter boven 20 °C. Warm de batterij op door de drone te laten zweven.

5.3 De luchtgekoelde koelvin gebruiken

De temperatuur van de batterij zal hoog zijn na een vlucht. Plaats de batterij in het officiële luchtgekoelde koellichaam of een warmteafvoerinrichting van derden om deze op te laden. Anders kan het opladen niet worden toegestaan.



- ⚠ • Laad de batterij op bij een temperatuur van 0 tot 60 °C. De ideale temperatuur om op te laden is tussen de 22 °C tot 28 °C. Opladen bij de ideale temperatuur kan de levensduur van de accu verlengen.
- Laad slechts één batterij tegelijk op. Anders wordt de warmteafvoer beïnvloed.
- Tijdens het opladen begint het luchtgekoelde koellichaam automatisch te activeren op basis van de temperatuur van de batterij.
- Wanneer u het luchtgekoelde koellichaam vervoert terwijl de batterij is aangesloten, moet u de batterijlaadkabel uit het luchtgekoelde koellichaam verwijderen. Anders raakt de oplaadkabel versleten.
- NIET spoelen met water.
- Reinig regelmatig het beschermende gaas en de koelventilator om een goede warmteafvoer te garanderen.

- NIET op het luchtgekoelde koellichaam stappen om de batterij te verwijderen.

5.4 Ledpatronen

Het batterijniveau controleren

Druk één keer op de aan-/uitknop om het huidige accuniveau te controleren.

De leds voor het accuniveau geven het vermogen van de accu tijdens het opladen en ontladen weer. De statussen van de leds worden hieronder gedefinieerd:

-  LED is aan
-  Led knippert
-  LED is uit

Knipperpatroon	Batterijniveau
	88-100%
	76-87%
	63-75%
	51-62%
	38-50%
	26-37%
	13-25%
	0-12%

Ledlampjes voor accuniveau

De onderstaande tabel toont het accuniveau tijdens het opladen.

Knipperpatroon	Batterijniveau
	0-50%
	51-75%
	76-99%
	100%

-  • Wanneer de temperatuur van de batterijcel onder de 15° C (59° F) is, vertraagt de knipperfrequentie van de leds en is de laadsnelheid relatief traag.

- Het door de leds aangegeven batterijniveau wordt beïnvloed door omgevingsfactoren zoals temperatuur en hoogte.

Ledpatronen bij accufout

In de onderstaande tabel vindt u een overzicht van de beschermingsmechanismen van de accufout met de bijbehorende LED-patronen.

LED's	Knipperpatroon	Beschrijving
	Led 2 en Led 4 knipperen drie-maal per seconde	Kortsluiting/overstroom drone bij inschakelen
	Led 2 en Led 4 knipperen twee-maal per seconde	Underspanning bij inschakelen
	Led 2 knippert twee keer per seconde	Overstroom gedetecteerd
	Led 2 knippert drie keer per seconde	Accusysteemfout
	Led 3 knippert twee keer per seconde	Overbelasting gedetecteerd
	Led 3 knippert drie keer per seconde	Overspanning oplader
	Led 4 knippert twee keer per seconde	Temperatuur is te laag bij opladen/aanzetten
	Led 4 knippert drie keer per seconde	Temperatuur is te hoog wanneer opgeladen/aangezet
	Alle 4 de LED's knipperen snel	De batterij is abnormaal en niet beschikbaar
	Toon het huidige batterijniveau, licht op gedurende 2 seconden elke 1 seconde.	Batterij verkeerd geïnstalleerd. Niet in staat om hoge stroom te leveren om de generator en de drone normaal te starten.

Als er bij het inschakelen te veel stroom wordt gedetecteerd of als er kortsluiting optreedt, koppelt u de accu los en controleert u vervolgens of er zich vreemde voorwerpen in de poort bevinden.

Als er underspanning bij het inschakelen wordt gedetecteerd, laadt u de batterij op vóór gebruik.

Als de batterijtemperatuur abnormaal is, wacht dan tot de oplaadtemperatuur weer normaal is. De accu wordt dan automatisch ingeschakeld of hervat met opladen.

In andere situaties drukt u na het oplossen van het probleem (overstroom, overmatige accuspanning als gevolg van overladen of overmatige spanning van het oplaadapparaat) op de aan-/uitknop om het alarm voor led-indicatorbescherming te annuleren. Vervolgens koppelt u het oplaadapparaat los en sluit u het opnieuw aan om het opladen te hervatten.

Als de batterij niet correct is geïnstalleerd, reinig dan de connector van de batterij, de drone en het oplaadapparaat, en installeer de batterij opnieuw.

5.5 Opslag en transport

-  • Schakel de accu uit en koppel deze los van de drone of andere apparaten tijdens het vervoer of langdurige opslag.
- Als het batterijniveau kritiek laag is, laad de batterij dan op tot een vermogensniveau van 40% tot 60%. Bewaar een batterij met een laag vermogensniveau NIET gedurende een langere periode. Dit zal de werking namelijk negatief beïnvloeden.
- De accu moet in een droge omgeving worden bewaard.
- Plaats de accu NIET in de buurt van explosieve of gevaarlijke materialen of in de buurt van metalen voorwerpen zoals een bril, horloges, sieraden en haarspelden.
- Probeer NOOIT een beschadigde accu of een accu met een laadniveau van meer dan 30% te vervoeren. Ontlaad de batterij tot 25% of lager voor transport.
- Als de accu langer dan drie maanden wordt opgeborgen, is het raadzaam de batterij op te bergen in een speciale accuzak of veiligheidsbox bij een temperatuur tussen de -20 °C en 40 °C (-4 °F en 104 °F).
- Als een accu met een laag vermogensniveau gedurende langere tijd wordt opgeslagen, schakelt de accu over naar de diepe slaapstand. Laad de batterij op om deze uit de slaapstand te halen.

5.6 Onderhoud

-  • Maak de batterij NIET schoon met water.
- Controleer regelmatig de aansluitklemmen en accupoorten. Maak de batterij NIET schoon met alcohol of een andere ontvlambare vloeistof. Gebruik het oplaadapparaat NIET als deze beschadigd is.

- De prestaties van de accu worden negatief beïnvloed als de accu gedurende langere tijd niet wordt gebruikt.
- Laad de batterij ten minste éénmaal per drie maanden volledig op en ontlad deze ten minste éénmaal per drie maanden om een goede prestatie van de batterij te garanderen.
- Als een batterij vijf maanden of langer niet is opgeladen of ontladen, valt de batterij niet meer onder de garantie.

5.7 Verwijdering

- ⚠ • Het wordt aanbevolen om de batterijdeksel te openen en deze meer dan twee weken in een 5% zoutoplossing te plaatsen om de batterij volledig te ontladen. Voer de batterij vervolgens af in specifieke recyclingdozen. Neem contact op met officiële ondersteuning of een erkende dealer als u problemen heeft.
- De accu bevat gevaarlijke chemicaliën. Gooi de accu NIET weg in een gewone afvalcontainer. Volg strikt de plaatselijke voorschriften met betrekking tot de verwijdering en recycling van accu's.
- Als de accu niet volledig kan worden ontladen, voer de accu dan NIET rechtstreeks af in een accurecyclingdoos. Neem contact op met een professioneel bedrijf voor het recyclen van accu's voor hulp.

6 Bijlage

6.1 Specificaties

Bezoek de volgende website voor de specificaties.

<https://ag.dji.com/t70/specs>

6.2 Firmware-update

Gebruik maken van DJI Agras

1. Schakel de drone en de afstandsbediening in. Zorg ervoor dat de drone is gekoppeld met de afstandsbediening en dat de afstandsbediening is verbonden met het internet.
2. Voer DJI Agras uit. Er verschijnt een melding op de startpagina als er nieuwe firmware beschikbaar is. Tik om de firmware-update te bekijken.
3. Tik op Update al het geselecteerde, en DJI Agras zal de firmware voor alle geselecteerde apparaten downloaden en automatisch updaten.
4. Zorg ervoor dat alle apparaten zijn verbonden met de afstandsbediening en wacht tot de update is voltooid. De leds aan de voorkant van de drone knipperen geel tijdens een update.
5. De indicatoren aan de voorkant van de drone branden groen nadat een update is voltooid. Start de afstandsbediening en de drone handmatig opnieuw. Als de indicatielampjes continu rood branden om aan te geven dat een firmware-update is mislukt, probeer de update dan opnieuw uit te voeren.

 Sluit het apparaat aan op de USB-A-poort op de afstandsbediening om de firmware van de intelligente lader of multifunctionele omvormgenerator bij te werken.

DJI Assistant 2 (MG-serie) gebruiken

1. Sluit de drone of de afstandsbediening afzonderlijk aan op een computer, aangezien DJI Assistant 2 geen ondersteuning biedt voor het tegelijkertijd updaten van meerdere DJI-apparaten.

 Sluit de USB-C-poort onder de onderste deksel aan de voorkant van de drone aan op een computer met een USB-C-kabel en schakel de drone vervolgens in.

2. Zorg ervoor dat de computer is verbonden met het internet en dat het DJI-apparaat is ingeschakeld.
3. Start DJI Assistant 2 en meld u aan met een DJI-account.
4. Tik op de knop **firmware-update** aan de linkerkant van de hoofdinterface.
5. Selecteer de firmwareversie en tik erop om bij te werken. De firmware wordt automatisch gedownload en geüpdatet.
6. Wanneer de melding 'Update geslaagd' verschijnt, is de update voltooid en wordt het DJI-apparaat automatisch opnieuw opgestart.

Opmerkingen

- ⚠ • Controleer of alle aansluitingen goed zijn, en verwijder de propellers van de motoren voordat u de firmware gaat updaten.
- Zorg er voordat u de firmware bijwerkt voor dat de drone en de afstandsbediening volledig zijn opgeladen.
- Verwijder GEEN accessoires en schakel de apparaten NIET uit tijdens het updateproces.
- Zorg ervoor dat u de firmware van de afstandsbediening bijwerkt naar de nieuwste versie nadat u de firmware van de drone hebt bijgewerkt.
- Houd mensen en dieren op veilige afstand tijdens het updaten van de firmware, het kalibreren van het systeem, en het instellen van de parameters.
- Voer altijd een update uit naar de meest recente firmwareversie voor de veiligheid.
- De afstandsbediening wordt mogelijk na het updaten van de drone losgekoppeld. Koppel de afstandsbediening en de drone opnieuw aan elkaar.
- Bevestig de waterdichte kap als de USB-C-poort niet wordt gebruikt. Anders kan er water in de poort komen waardoor kortsluiting kan worden veroorzaakt.

6.3 Verbeterde transmissie gebruiken

Verbeterde transmissie integreert OcuSync-videotransmissietechnologie met 4G-netwerken. Als de OcuSync-videotransmissie wordt belemmerd, interferentie ondervindt of over lange afstanden wordt gebruikt, kunt u met 4G-connectiviteit de controle over de drone behouden.

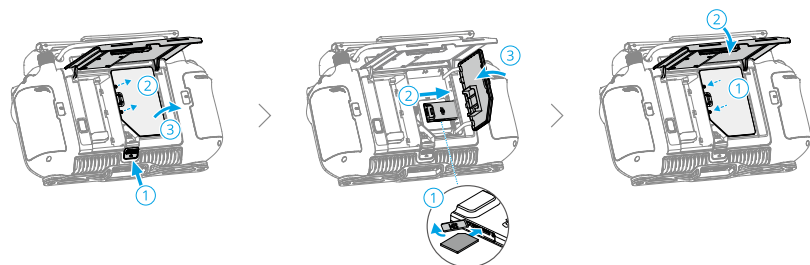
De gebruiksvereisten zijn zoals volgt:

- De drone moet worden geïnstalleerd met een DJI mobiele dongle kit (apart verkocht).

- De afstandsbediening kan worden uitgerust met een DJI mobiele dongle of kan worden verbonden met een wifihotspot om Verbeterde transmissie te gebruiken.

-
- ⚠ • Verbeterde transmissie wordt alleen in bepaalde landen en regio's ondersteund.
- De DJI mobiele dongle en zijn diensten zijn alleen beschikbaar in sommige landen en regio's. Voldoe aan de lokale wetten en regelgeving en DJI mobiele dongle de Servicevoorwaarden.
-

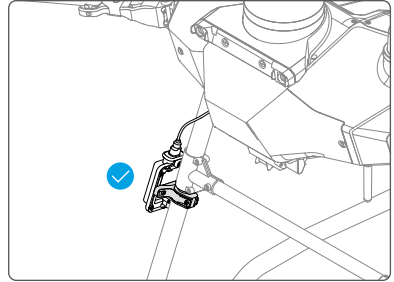
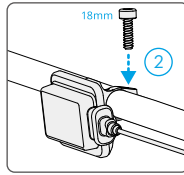
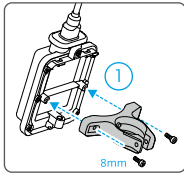
De nano-simkaart inbrengen



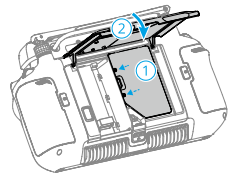
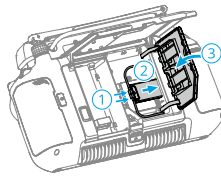
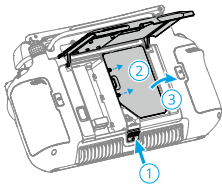
-
- ⚠ • Het wordt sterk aanbevolen om een nano-simkaart te kopen die een 4G-netwerk ondersteunt via officiële kanalen van de lokale mobiele netwerkoperator.
- Gebruik GEEN IoT-simkaart, anders wordt de kwaliteit van de videotransmissie ernstig aangetast.
 - Gebruik GEEN simkaart die is geleverd door de virtuele mobiele netwerkoperator, anders kan dit ertoe leiden dat u geen verbinding met internet kunt maken.
 - Als de simkaart is ingesteld met een wachtwoord (pincode), zorg er dan voor dat u de simkaart in de smartphone plaatst en de pincode-instelling annuleert, anders kan er geen verbinding met het internet worden gemaakt.
-
- 💡 • Als de DJI mobiele dongle kit vereist dat de nano-simkaart wordt vervangen, verwijder dan de schroeven van de behuizing en ontkoppel de DJI mobiele dongle om te vervangen. Zorg ervoor dat u bij het opnieuw installeren de DJI mobiele dongle correct aansluit en de schroeven vastdraait.
-

Installeren van de DJI mobiele dongle

1. Installeer de DJI mobiele dongle op de drone.



2. Installeer de DJI mobiele dongle op de afstandsbediening.



Verbeterde transmissie gebruiken

Zet de afstandsbediening en de drone aan en zorg ervoor dat ze normaal zijn verbonden. Zorg ervoor dat de afstandsbediening met het internet verbonden is. Verbeterde transmissie kan in de app worden ingeschakeld.

- Ga naar Bedieningsweergave, tik vervolgens op het videotransmissie pictogram om **verbeterde transmissie** in of uit te schakelen in het pop-upvenster.
- Ga naar Bedieningsweergave, tik op > **Videotransmissie** en schakel **verbeterde transmissie** in of uit.

Als het 4G-pictogram verschijnt, betekent dit dat de verbeterde transmissie beschikbaar is.



- Let goed op de signaalsterkte van de videotransmissie nadat u Verbeterde transmissie hebt ingeschakeld. Vlieg voorzichtig. Tik op het pictogram voor het videotransmissiesignaal om de huidige OcuSync-videotransmissie en de signaalsterkte van de 4G-videotransmissie in het pop-upvenster te bekijken.

Beveiligingsstrategie

Op basis van veiligheidsoverwegingen kan Verbeterde transmissie alleen worden ingeschakeld wanneer de OcuSync-videotransmissie actief is. Als de OcuSync-link tijdens de vlucht wordt verbroken, is het niet mogelijk om Verbeterde transmissie uit te schakelen.

In een transmissiescenario met alleen 4G zal het herstarten van de afstandsbediening of DJI Agras resulteren in een failsafe-RTH. De 4G-videotransmissie kan niet worden hersteld voordat de OcuSync-link opnieuw is aangesloten.

In het transmissiescenario met alleen 4G begint het aftellen naar het opstijgen nadat de drone is geland. Als de drone niet opstijgt voordat het aftellen is afgelopen, mag deze pas opstijgen nadat de OcuSync-link is hersteld.

Opmerkingen over gebruik van de afstandsbediening

Bij gebruik van het 4G-netwerk via de DJI mobiele dongle dient u ervoor te zorgen dat u de DJI mobiele dongle juist installeert, en schakelt u de wifi van de afstandsbediening uit terwijl u Verbeterde transmissie gebruikt, om storing te voorkomen.

Als u het 4G-netwerk gebruikt door de afstandsbediening te verbinden met een wifi-hotspot van een mobiel apparaat, zorg er dan voor dat u de hotspot-frequentieband van het mobiele apparaat instelt op 2,4GHz en de netwerkmodus op 4G voor een betere videotransmissieervaring. Het wordt niet aanbevolen om inkomende telefoongesprekken met hetzelfde mobiele apparaat te beantwoorden of meerdere apparaten met dezelfde hotspot te verbinden.

4G-netwerkvereisten

Om een duidelijke en soepele videotransmissie-ervaring te garanderen bij gebruik van verbeterde transmissie:

1. Zorg ervoor dat u de afstandsbediening en de drone gebruikt op locaties waar het 4G-sigitaal vol is voor een betere transmissie-ervaring.
2. Als het OcuSync-sigitaal wordt verbroken, kan de videotransmissie vertragen en haperen wanneer de drone volledig afhankelijk is van een 4G-netwerk. Vlieg voorzichtig.
3. Wanneer het beeldtransmissiesigitaal zwak is of verbroken, keer dan snel naar huis terug. We raden niet aan om de taak voort te zetten met alleen een 4G-sigitaal.
4. Vlieg de drone binnen de visuele zichtlijn (VLOS) om de vliegveiligheid 's nachts te waarborgen, aangezien de 4G-videotransmissie vertragingen kan hebben.

5. Wanneer de app aangeeft dat het 4G-videotransmissiesignaal zwak is, vlieg voorzichtig.



Contactgegevens
DJI-ONDERSTEUNING



The terms HDMI, HDMI High-Definition Multimedia Interface, HDMI trade dress and the HDMI Logos are trademarks or registered trademarks of HDMI Licensing Administrator, Inc.

De inhoud kan zonder voorafgaande kennisgeving worden gewijzigd.

Download de nieuwste versie vanaf



<https://ag.dji.com/t70/downloads>

Als u vragen heeft over dit document, neem dan contact op met DJI door een bericht te sturen naar **DocSupport@dji.com**

DJI en AGRAS zijn handelsmerken van DJI.

Copyright © 2025 DJI Alle rechten voorbehouden.