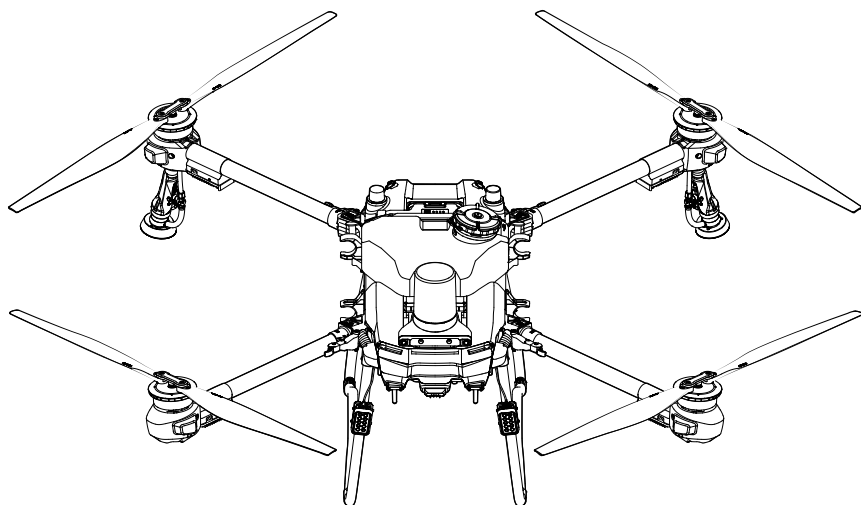


# **dji** AGRAS T25 P

## Guide d'utilisateur

v1.0 2025.11





Ce document est protégé par les droits d'auteur de DJI et tous les droits sont réservés. Sauf autorisation contraire de DJI, aucune partie du présent document ne peut être utilisée ou faire l'objet d'une licence d'utilisation par d'autres personnes par le biais de la reproduction, du transfert ou de la vente dudit document. Référez-vous uniquement à ce document et à son contenu qu'en tant qu'instructions pour utiliser les produits DJI. Le document ne doit pas être utilisé à d'autres fins.

En cas de divergence entre les différentes versions, la version en langue anglaise prévaudra.

#### Recherche par mots-clés

Recherchez des mots-clés tels que « batterie » ou « installation » pour trouver une rubrique. Si vous utilisez Adobe Acrobat Reader pour lire ce document, appuyez sur Ctrl+F sous Windows ou sur Command+F sur Mac pour lancer une recherche.

#### Sélection d'une rubrique

Affichez la liste complète des rubriques dans la table des matières. Cliquez sur une rubrique pour accéder à la section correspondante.

#### Impression de ce document

Ce document prend en charge l'impression haute résolution.

## Informations

 L'appareil peut ne pas être livré avec une batterie de vol dans certaines régions. N'achetez que des batteries de vol officielles DJI™. Lisez le guide d'utilisateur de la Batterie de Vol Intelligente correspondant et prenez les précautions nécessaires lors de la manipulation des batteries pour assurer votre propre sécurité. DJI n'assume aucune responsabilité pour les dommages ou les blessures résultant directement ou indirectement d'une mauvaise utilisation des batteries.

 La température de fonctionnement de ce produit est de 0 à 40 °C. Cela ne satisfait pas aux standards des températures de fonctionnement pour applications militaires (de -55 ° à 125 °C), requis pour résister à des changements environnementaux abrupts. Manœuvrez ce produit de façon appropriée et uniquement pour des applications dont la plage de températures de fonctionnement correspond à celle du produit.

## Légende

⚠ Note importante

💡 Conseils et astuces

📖 Référence

## À lire avant utilisation

DJI™ met à votre disposition des tutoriels vidéo et les documents suivants :

1. *Consignes de sécurité*
2. *Guide de démarrage rapide*
3. *Guide d'utilisateur*

Il est recommandé de regarder tous les tutoriels vidéo et de lire les *Consignes de sécurité* avant la première utilisation. Avant la première utilisation, consultez le *Guide de démarrage rapide* et le présent *Guide d'utilisateur* pour de plus amples informations.

## Tutoriels vidéo

Rendez-vous à l'adresse ci-dessous ou scannez le code QR pour regarder les tutoriels vidéo qui montrent comment utiliser le produit en toute sécurité :



<https://ag.dji.com/t25p/video>

## Téléchargement de DJI Assistant 2 pour MG

Téléchargez DJI ASSISTANT™ 2 pour MG à partir de :

<https://www.dji.com/downloads/softwares/assistant-dji-2-for-mg>

## Téléchargement de DJI SmartFarm

Scannez le code QR pour télécharger DJI SmartFarm, qui fournit une assistance de bout en bout pour l'opération.





# Table des matières

|                                                                |          |
|----------------------------------------------------------------|----------|
| <b>Informations</b>                                            | <b>2</b> |
| Légende                                                        | 3        |
| À lire avant utilisation                                       | 3        |
| Tutoriels vidéo                                                | 3        |
| Téléchargement de DJI Assistant 2 pour MG                      | 3        |
| Téléchargement de DJI SmartFarm                                | 4        |
| <b>1 Informations générales et Description du système</b>      | <b>9</b> |
| 1.1 Première utilisation                                       | 9        |
| En charge                                                      | 9        |
| Préparation de la radiocommande                                | 10       |
| Ajustement des antennes                                        | 10       |
| Montage du dongle RTK                                          | 10       |
| Préparation de l'appareil                                      | 11       |
| Activation                                                     | 11       |
| 1.2 Appareil                                                   | 12       |
| Aperçu                                                         | 12       |
| T25P                                                           | 12       |
| Système de propulsion                                          | 12       |
| Système de sécurité                                            | 13       |
| Portée de détection                                            | 13       |
| Fonction d'évitement d'obstacles                               | 13       |
| Utilisation des fonctions de Suivi terrain et de Contournement | 14       |
| Avis d'utilisation de radar                                    | 15       |
| Avis d'utilisation du système optique                          | 16       |
| LED de l'appareil                                              | 16       |
| Indicateurs de l'appareil                                      | 16       |
| Projecteur                                                     | 17       |
| Modes de vol                                                   | 17       |
| RTK de l'appareil                                              | 18       |
| Activation/désactivation du RTK                                | 18       |
| Réseau personnalisé RTK                                        | 18       |
| 1.3 Station de contrôle                                        | 19       |
| Radiocommande                                                  | 19       |
| Aperçu                                                         | 19       |
| Chargement des batteries                                       | 20       |
| Utilisation de la radiocommande                                | 21       |
| LED de la radiocommande                                        | 23       |
| Alertes de la radiocommande                                    | 24       |

|          |                                                              |           |
|----------|--------------------------------------------------------------|-----------|
|          | Zone de transmission optimale                                | 24        |
|          | Appairage de la radiocommande                                | 25        |
|          | Paramètres HDMI                                              | 25        |
|          | Installation de la sangle                                    | 26        |
|          | Application DJI Agram                                        | 26        |
|          | Écran d'accueil                                              | 27        |
|          | Affichage des opérations                                     | 28        |
| <b>2</b> | <b>Performances et Limitations</b>                           | <b>30</b> |
| 2.1      | Performances                                                 | 30        |
|          | T25P                                                         | 30        |
| 2.2      | Manœuvres interdites                                         | 31        |
| 2.3      | Exigences relatives à l'environnement de vol                 | 31        |
| <b>3</b> | <b>Procédures normales</b>                                   | <b>33</b> |
| 3.1      | Environnement de l'espace aérien                             | 33        |
|          | Système GEO (Environnement géospatial en ligne)              | 33        |
|          | Zones GEO                                                    | 33        |
|          | Restrictions de vol dans les zones restreintes               | 33        |
|          | Limites d'altitude et de distance en vol                     | 35        |
| 3.2      | Interférence avec le Contrôleur de vol et les communications | 36        |
| 3.3      | Étalonnage du compas                                         | 37        |
| 3.4      | Vol basique                                                  | 37        |
|          | Liste des vérifications avant le vol                         | 37        |
|          | Démarrage/Coupure des moteurs                                | 38        |
|          | Démarrage des moteurs                                        | 38        |
|          | Arrêt des moteurs                                            | 39        |
|          | Coupure des moteurs en plein vol                             | 39        |
|          | Décollage                                                    | 39        |
|          | Atterrissage                                                 | 40        |
| 3.5      | Vol croisière/manœuvre                                       | 41        |
|          | Contrôle de l'appareil                                       | 41        |
|          | Mode de fonctionnement                                       | 42        |
|          | Retour au point de départ                                    | 42        |
|          | Avis                                                         | 42        |
|          | RTH intelligent                                              | 43        |
|          | Batterie faible. Retour au point de départ                   | 43        |
|          | RTH Failsafe                                                 | 44        |
|          | Évitement d'obstacle pendant RTH                             | 44        |
|          | Fonction Protection à l'atterrissage                         | 45        |
| 3.6      | Enregistreur de vols                                         | 45        |
| 3.7      | Stockage, transport et maintenance                           | 45        |

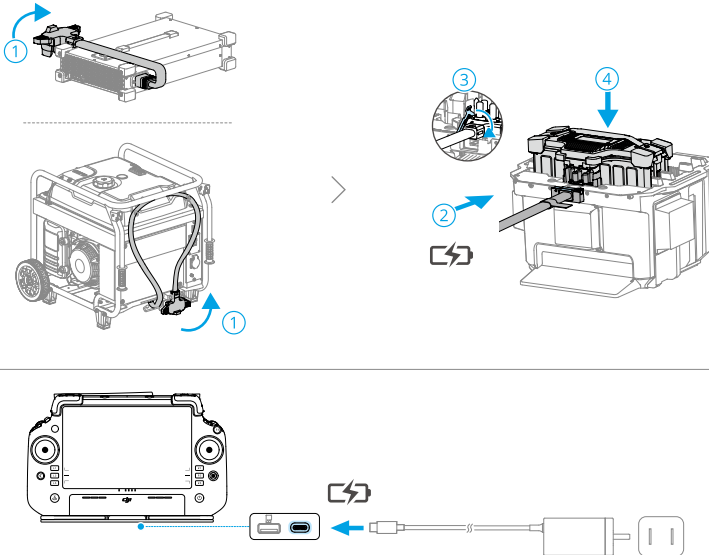
|                                                               |           |
|---------------------------------------------------------------|-----------|
| Storage et transport                                          | 45        |
| Entretien                                                     | 46        |
| <b>4 Fonctionnement</b>                                       | <b>47</b> |
| 4.1 Étalonnage du débitmètre                                  | 47        |
| 4.2 Opération de cartographie                                 | 48        |
| Processus opérationnels                                       | 48        |
| Application du résultat de la reconstruction                  | 48        |
| 4.3 Opérations de pulvérisation                               | 49        |
| Téléchargement de cartes de prescription                      | 49        |
| Téléchargement/importation des opérations                     | 49        |
| Planification d'une opération                                 | 49        |
| Opération de planification d'itinéraire                       | 49        |
| Planification de l'opération Arbre fruitier                   | 50        |
| Avis                                                          | 50        |
| Réalisation d'une opération                                   | 51        |
| Exécution d'une opération Itinéraire/Arbre fruitier           | 51        |
| Exécution d'une opération Itinéraire A-B.                     | 53        |
| Multitâche                                                    | 54        |
| Fonctionnement manuel                                         | 55        |
| 4.4 Reprise de l'opération                                    | 55        |
| Enregistrement d'un point de rupture                          | 56        |
| Procédure de reprise                                          | 56        |
| Reprise intelligente                                          | 56        |
| Reprendre l'opération                                         | 57        |
| 4.5 Avertissement de réservoir vide                           | 58        |
| <b>5 Batterie de vol intelligente</b>                         | <b>59</b> |
| 5.1 Aperçu                                                    | 59        |
| 5.2 Avertissements                                            | 59        |
| 5.3 Schéma d'allumage des voyants LED                         | 61        |
| Vérification du niveau de batterie                            | 61        |
| LED de niveau de batterie                                     | 61        |
| Schéma d'allumage des voyants LED pendant une erreur batterie | 62        |
| 5.4 Rangement et transport                                    | 63        |
| 5.5 Entretien                                                 | 64        |
| 5.6 Mise au rebut                                             | 64        |
| <b>6 Annexe</b>                                               | <b>65</b> |
| 6.1 Caractéristiques techniques                               | 65        |
| 6.2 Mise à jour du firmware                                   | 65        |
| En utilisant DJI Agras                                        | 65        |

|     |                                           |    |
|-----|-------------------------------------------|----|
|     | Utilisation de DJI Assistant 2 (gamme MG) | 65 |
|     | Avis                                      | 66 |
| 6.3 | Utilisation de Transmission améliorée     | 66 |
|     | Insertion de la carte nano-SIM            | 67 |
|     | Installation du Dongle cellulaire DJI     | 67 |
|     | Utilisation de Transmission améliorée     | 68 |
|     | Stratégie de sécurité                     | 69 |
|     | Notes d'utilisation de la radiocommande   | 69 |
|     | Exigences de réseau 4G                    | 69 |

# 1 Informations générales et Description du système

## 1.1 Première utilisation

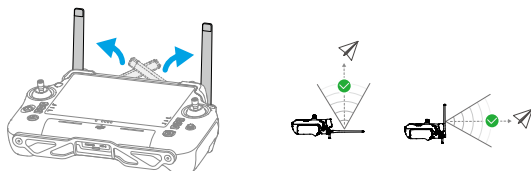
### En charge



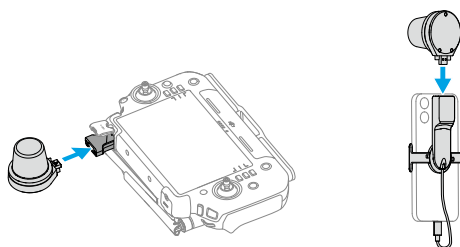
- 💡 Rechargez la batterie interne de la radiocommande pour l'activer avant la première utilisation. Sinon, elle ne peut pas être mise sous tension. Les voyants du niveau de la batterie se mettent à clignoter pour indiquer que la batterie interne est activée.

## Préparation de la radiocommande

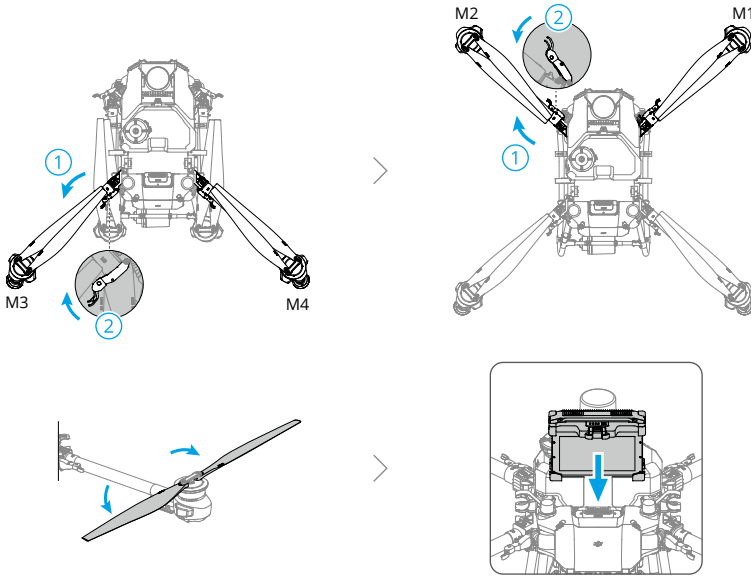
### Ajustement des antennes



### Montage du dongle RTK



## Préparation de l'appareil



- Assurez-vous que la batterie est fermement fixée à l'appareil. Insérez ou retirez la batterie uniquement quand l'appareil est éteint.
- Pour retirer la batterie, maintenez la bride enfoncée et soulevez la batterie.
- Lors du pliage des bras, assurez-vous de les plier dans l'ordre inverse du dépliage et veillez à ce qu'ils soient fixés aux pinces de storage de chaque côté de l'appareil. Si vous ne respectez pas cette consigne, les bras pourraient être endommagés.

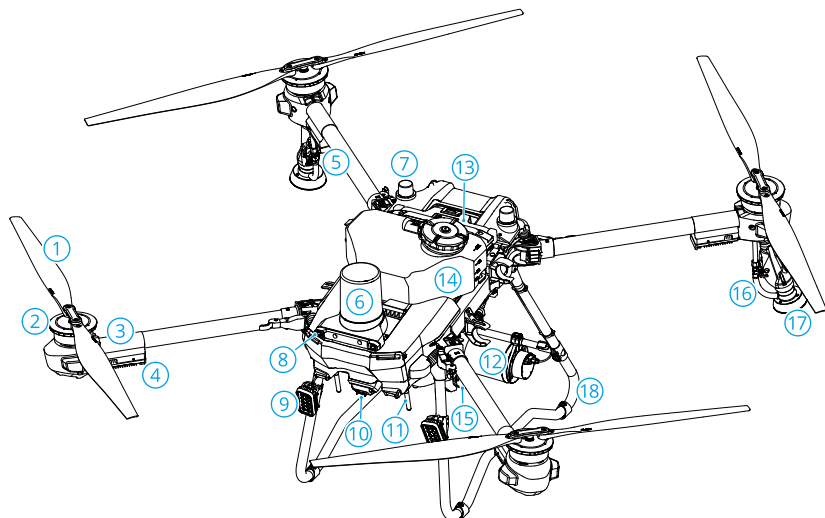
## Activation

L'appareil et la radiocommande doivent être activés avant la première utilisation. Appuyez une fois sur le bouton d'alimentation puis appuyez et maintenez-le enfoncé pour mettre les dispositifs sous tension. Suivez les invites à l'écran pour l'activation. Veillez à ce que la radiocommande soit connectée à Internet pendant toute l'activation.

## 1.2 Appareil

### Aperçu

#### T25P



- |                                                |                                                           |
|------------------------------------------------|-----------------------------------------------------------|
| 1. Hélices                                     | 10. Caméra FPV                                            |
| 2. Moteurs                                     | 11. Antennes de transmission d'image<br>externes OCUSYNC™ |
| 3. Contrôleur électronique de vitesse<br>(ESC) | 12. Radar arrière                                         |
| 4. Indicateurs avant                           | 13. Batterie de vol intelligente                          |
| 5. Indicateurs arrière                         | 14. Réservoir à pulvérisation                             |
| 6. Radar avant                                 | 15. Pompes de distribution                                |
| 7. Antenne embarquée D-RTK™                    | 16. Lance de pulvérisation                                |
| 8. Système optique                             | 17. Pulvérisateurs                                        |
| 9. Projecteur                                  | 18. Train d'atterrissage                                  |

### Système de propulsion

Le système de propulsion se compose de moteurs, d'ESC et d'hélices pliables, pour fournir une poussée stable et puissante.



- 
- ⚠ • Utilisez uniquement des hélices DJI officielles. NE combinez PAS plusieurs types d'hélices.
  - Les hélices sont des composants renouvelables. Achetez des hélices supplémentaires si nécessaire.
  - Assurez-vous que les moteurs sont bien fixés et tournent normalement. Faites immédiatement atterrir l'appareil si un moteur est coincé et ne tourne pas librement.
  - Assurez-vous que les régulateurs électroniques de vitesse (ESC) n'émettent aucun bruit anormal lors de la mise sous tension.
- 

## Système de sécurité

### Portée de détection

Consultez le site Web suivant pour plus d'informations.

<https://ag.dji.com/t25p/specs>

- 
- ⚠ • Les systèmes radar et optiques ont des angles morts de détection. Volez avec précaution.
  - Notez que l'appareil ne peut pas détecter les obstacles qui ne sont pas dans la portée de détection. Volez avec précaution.
  - La portée de détection réelle varie selon la taille et le matériau de l'obstacle. La détection d'obstacles peut ne pas fonctionner correctement ou être indisponible dans les zones hors de la distance de détection réelle.
  - Volez avec précaution lorsque vous pilotez l'appareil près d'obstacles alignés avec la face inférieure de l'appareil ou en dessous de celle-ci.
  - Pour garantir la sécurité, il est recommandé de marquer les objets tels que les fils et les fils inclinés comme obstacles lors de la planification du terrain.
- 

### Fonction d'évitement d'obstacles

Dans Affichage des opérations, appuyez sur  >  pour accéder aux paramètres de détection et activez la fonction **Évitement d'obstacles multidirectionnel**. Lorsqu'elle est activée, l'appareil passe en mode d'évitement d'obstacles lorsque des obstacles sont détectés. L'utilisateur peut contrôler l'appareil afin qu'il vole dans une direction opposée à l'obstacle conformément à l'invite dans l'application.

- 
- ⚠ Dans certains scénarios impliquant des lignes électriques, de petits obstacles ou des objets se trouvant au même niveau que le train d'atterrissage, la détection

d'obstacles peut être rendue inefficace. Volez avec précaution. Si nécessaire, contrôlez manuellement l'appareil pour éviter les accidents en vol.

---

## Utilisation des fonctions de Suivi terrain et de Contournement

Dans Affichage des opérations, appuyez sur  >  pour accéder aux paramètres de détection et sélectionnez le scénario comme **Terrain plat**, **Colline/verger** ou **Eau**, puis activez les fonctions **Stabilisation d'altitude** et **Contournement d'obstacles** selon la situation. L'appareil suit automatiquement le terrain et ajuste l'altitude pendant le vol en fonction de la hauteur paramétrée au-dessus des cultures, et contourne les obstacles détectés. Le fait de déplacer le joystick peut interrompre le contournement automatique. L'appareil restera en vol stationnaire sur place s'il ne parvient pas à éviter l'obstacle automatiquement. Les utilisateurs peuvent contourner l'obstacle manuellement en contrôlant l'appareil.



- Sélectionnez le scénario en fonction de l'environnement réel. Sinon, l'appareil pourrait ne pas être en mesure de maintenir la hauteur définie au-dessus des cultures ou échouer à contourner les obstacles.
  - Le contournement d'obstacles n'est pas disponible en mode Manuel. L'appareil maintiendra un vol stationnaire après avoir rencontré un obstacle au lieu de le contourner automatiquement.
  - Lors du vol de nuit, dans des zones sombres, ou lorsque les caméras de vision sont sales, l'appareil utilisera le radar pour le suivi du terrain. Volez avec précaution.
  - Après le montage des pulvérisateurs supplémentaires, les performances du système optique peuvent être affectées par les gouttelettes de pulvérisation. Volez avec précaution.
  - Dans certains scénarios impliquant des lignes à haute tension ou de petits obstacles, l'appareil peut ne pas être en mesure de contourner l'obstacle avec succès. Les utilisateurs peuvent contourner l'obstacle manuellement en contrôlant l'appareil.
  - La stabilisation d'altitude est affectée lorsque l'appareil survole l'eau. Volez avec précaution. Veillez à ce que l'altitude en vol relative soit supérieure à 2 m afin d'éviter tout accident avec l'appareil.
-

## Avis d'utilisation de radar



- NE touchez PAS les parties métalliques du module radar avec vos mains ou votre corps au moment de l'allumer ou juste après un vol, pour prévenir tout risque de brûlure.
- Maintenez le contrôle total de l'appareil en permanence et ne vous fiez pas entièrement au module radar et à l'application. Gardez l'appareil dans le champ de vision direct (VLOS) à tout moment. Faites preuve de discernement pour manœuvrer manuellement l'appareil afin d'éviter les obstacles.
- En mode de fonctionnement manuel, les utilisateurs ont un contrôle complet de l'appareil. Observez attentivement la vitesse et la direction du vol pendant le fonctionnement. Observez votre environnement et évitez les angles morts du module radar. Assurez-vous d'utiliser correctement le module radar en fonction de l'environnement alentour.
- Les fonctionnalités d'évitement d'obstacles sont désactivées dans le mode Attitude.
- Volez avec précaution lorsque vous rencontrez les objets suivants avec des performances de détection radar limitées.
  - Lignes inclinées, poteaux électriques avec une inclinaison significative (dépassant 10°) ou lignes à haute tension à un angle incliné opposé à la direction de vol de l'appareil.
  - Objets en forme de poteau vertical lorsque le radar vers le bas se trouve au-dessus du sommet de l'objet.
  - Objets avec des structures complexes, tels que les pylônes électriques.
- Le module radar permet à l'appareil de rester à une distance fixe de la végétation au sein de sa portée de fonctionnement. Respectez la distance de l'appareil par rapport à la végétation en toutes circonstances.
- Pilotez avec une prudence accrue lorsque l'appareil survole des surfaces avec des angles d'inclinaison dépassant les valeurs suivantes.
  - 10° ( $\leq 1$  m/s)
  - 6° ( $\leq 3$  m/s)
  - 3° ( $\leq 5$  m/s)
- Respectez les lois et réglementations locales sur les transmissions radio.
- Le module radar est un instrument de précision. NE serrez, tapez ou frappez PAS le module radar.

- Avant usage, vérifiez que le module radar est propre et que la coque de protection externe n'est pas craquelée, ébréchée, enfoncée ou déformée.



- Assurez-vous que la coque de protection du module radar est toujours propre. Nettoyez la surface avec un chiffon doux et humide et laissez sécher à l'air libre avant chaque utilisation.
- 

## Avis d'utilisation du système optique

---



- Les performances du système optique sont affectées par l'intensité lumineuse et les motifs ou la texture de la surface survolée. Faites preuve de vigilance lorsque vous utilisez l'appareil dans les situations suivantes :
    - Vol à proximité de surfaces monochromes (ex. : noir, blanc, rouge ou vert uni).
    - Vol au-dessus de surfaces très réfléchissantes.
    - Vol au-dessus d'étendues d'eau ou de surfaces transparentes.
    - Vol dans une zone où les conditions d'éclairage varient fréquemment ou de manière importante.
    - Vol à proximité de surfaces très sombres (< 5 lux) ou très lumineuses (> 10 000 lux).
    - Le survol de surfaces présentant des motifs ou des textures identiques répétés ou des motifs ou des textures particulièrement épars.
    - Vol au-dessus d'un sol sans texture ni motif distincts.
  - Maintenez les caméras du système optique toujours propres.
- 



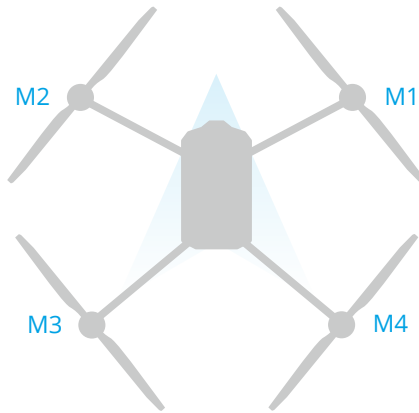
- Avant de nettoyer la poussière et autres débris sur la surface du système optique, assurez-vous que l'appareil est éteint, puis essuyez-le avec un chiffon propre et doux.
- 

## LED de l'appareil

### Indicateurs de l'appareil

Des voyants LED se trouvent sur les bras marqués M1 à M4. Les LED sur les bras M1 et M2 sont des LED avant qui clignotent lentement en rouge fixe pour indiquer l'avant de l'appareil. Les LED sur les bras M3 et M4 sont des LED arrière qui clignotent lentement en vert fixe pour indiquer l'arrière de l'appareil. Toutes les LED sont éteintes lorsque l'appareil est mis au sol. Les LED avant clignotent rapidement en rouge et en vert et

les LED arrière clignotent rapidement en vert quand le moteurs commencent à tourner. Assurez-vous de décoller immédiatement.



## Projecteur

L'appareil est équipé de projecteurs pour améliorer la sécurité en vol. Accédez à Affichage des opérations, appuyez sur ⚙ > 📍 pour activer/désactiver le projecteur.

⚠ NE regardez PAS directement le projecteur quand il est allumé pour éviter toute lésion oculaire.

## Modes de vol

**Mode Normal (N/F) :** Le vol stationnaire et le positionnement précis sont disponibles. Lorsque le module RTK est activé, il fournit un positionnement au niveau centimétrique.

**Mode Attitude (S) :** Le vol stationnaire précis n'est pas disponible et l'appareil ne peut que maintenir son altitude. La vitesse de vol en mode A dépend de l'environnement de l'appareil, comme la vitesse du vent.

### Avertissements sur le mode Attitude

En mode A, l'appareil ne peut pas se positionner automatiquement et est facilement affecté par son environnement, ce qui peut entraîner un glissement horizontal. Utilisez la radiocommande pour positionner l'appareil.

Manœuvrer l'appareil en mode Attitude peut être difficile. Avant de faire passer l'appareil en mode Attitude, assurez-vous de vous sentir suffisamment à l'aise pour voler avec ce

mode. NE faites PAS voler l'appareil trop loin de vous, car vous pourriez perdre le contrôle et provoquer une situation potentiellement dangereuse. Évitez de faire voler l'appareil dans des espaces confinés ou des zones où le signal GNSS est faible. Sinon, l'appareil passe en mode A, ce qui peut entraîner des risques en vol. Faites atterrir l'appareil dans un endroit sûr dès que possible.

## RTK de l'appareil

Le module RTK intégré de l'appareil peut résister aux fortes interférences magnétiques des structures métalliques et des lignes à haute tension, ce qui garantit des vols sûrs et stables. Lorsqu'il est utilisé avec un produit D-RTK (vendu séparément) ou un service RTK réseau approuvé par DJI, des données de positionnement plus précises peuvent être obtenues.



- Visitez <https://ag.dji.com/t25p/downloads> pour consulter le guide d'utilisateur de l'accessoire et obtenir des informations sur l'utilisation du produit.
- 

## Activation/désactivation du RTK

Assurez-vous que la fonction RTK est activée et que la source du signal RTK est correctement réglée avant chaque utilisation. Dans le cas contraire, le RTK ne peut pas être utilisé pour le positionnement. Accédez à **Affichage des opérations** >  > **RTK** pour afficher et vérifier les paramètres.

Désactiver Positionnement RTK si RTK n'est pas utilisé. Sinon, l'appareil ne pourra pas décoller s'il n'a pas de données différentielles.

## Réseau personnalisé RTK

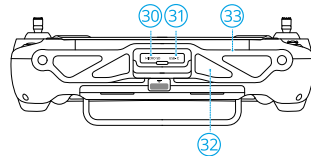
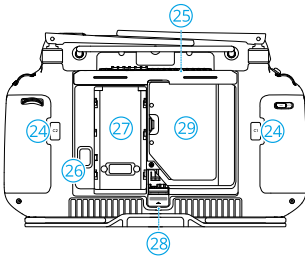
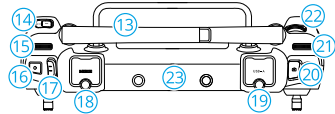
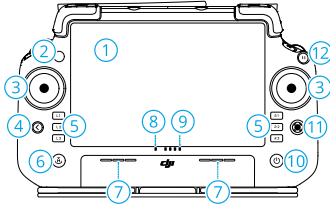
Lors de l'utilisation du service de réseau RTK d'un fournisseur tiers, suivez les instructions ci-dessous pour le configurer.

1. Assurez-vous que la radiocommande est connectée à Internet.
2. Accédez à **Affichage des opérations** >  > **RTK**, sélectionnez **Réseau RTK personnalisé** comme source de signal RTK. Appuyez sur **Modifier** et saisissez les paramètres requis.
3. Attendez la connexion au serveur. L'icône de statut RTK en haut d'**Affichage des opérations** devient verte pour indiquer que l'appareil a obtenu et utilisé les données RTK du serveur.

## 1.3 Station de contrôle

### Radiocommande

#### Aperçu



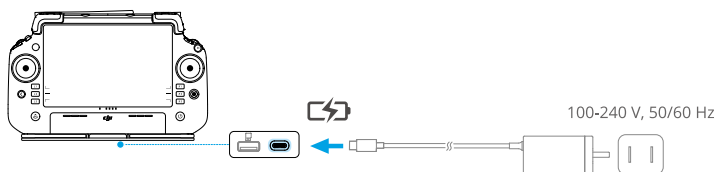
1. Écran tactile
2. LED d'état de la connexion
3. Joysticks de contrôle
4. Bouton de retour
5. Boutons L1/L2/L3/R1/R2/R3  
Lorsque des boutons sont affichés dans l'application à proximité de ces boutons physiques ou que les invites de l'application incluent L1/L2/L3/R1/R2/R3, appuyez sur le bouton correspondant de la radiocommande pour le faire fonctionner au lieu d'appuyer sur l'écran tactile.
6. Bouton RTH (Retour au point de départ)
7. Microphone
8. LED d'état
9. LED de niveau de batterie
10. Bouton d'alimentation
11. Bouton 5D
12. Bouton de mise en pause du vol
13. Antennes externes
14. Bouton personnalisable C3
15. Molette gauche
16. Bouton de pulvérisation/d'épandage
17. Bouton de mode de vol
18. Port HDMI <sup>TM</sup>
19. Port USB-A  
Pour connecter des appareils tels que le dongle RTK, le chargeur
20. Bouton de mise en pause du vol
21. Bouton personnalisable C3
22. Molette droite
23. Port USB-A
24. Bouton de mise en pause du vol
25. Molette droite
26. Bouton de mise en pause du vol
27. Bouton de mise en pause du vol
28. Bouton de mise en pause du vol
29. Caméra
30. Caméra
31. Caméra
32. Caméra
33. Caméra

- |                                                           |                                               |
|-----------------------------------------------------------|-----------------------------------------------|
| intelligent ou le générateur d'onduleur multifonctionnel. | 27. Compartiment des batteries                |
| 20. Bouton de commutation FPV/carte                       | Pour installer la Batterie Intelligente WB37. |
| 21. Molette droite                                        | 28. Bouton d'ouverture du cache arrière       |
| 22. Roulette de défilement                                | 29. Compartiment du dongle                    |
| 23. Antennes internes                                     | 30. Emplacement pour carte microSD            |
| 24. Boutons C1/C2                                         | 31. Port USB-C                                |
| 25. Cache arrière                                         | 32. Entrée d'air                              |
| 26. Bouton d'éjection de la batterie                      | 33. Support                                   |

## Chargement des batteries

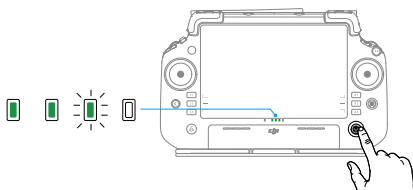
---

- ⚠ Utilisez le chargeur portable 65 W DJI pour charger la radiocommande. Sinon, utilisez un chargeur USB-C certifié localement d'une puissance nominale maximale de 65 W et d'une tension maximale de 20 V.
  - Rechargez la batterie au moins tous les trois mois pour éviter une décharge excessive. La batterie se détériore lorsqu'elle est stockée pendant une période prolongée.
- 



## Vérification du niveau de batterie

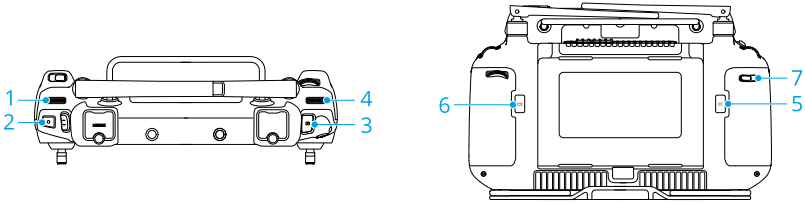
Appuyez une fois sur le bouton d'alimentation de la radiocommande pour vérifier le niveau de charge de la batterie interne.





## Utilisation de la radiocommande

### Contrôle du système de pulvérisation



#### 1. Molette gauche

En mode de fonctionnement Manuel, tournez à gauche pour réduire et à droite pour augmenter le débit de pulvérisation.\* L'application indique le débit de pulvérisation actuel.

\* Le débit de pulvérisation peut varier en fonction du modèle de pulvérisateur et de la viscosité du liquide.

#### 2. Bouton de pulvérisation/d'épandage

Appuyez pour démarrer ou arrêter la pulvérisation en mode de fonctionnement manuel.

#### 3. Bouton de commutation FPV/carte

Dans l'affichage des opérations de DJI Agras, appuyez sur cette touche pour basculer entre la vue FPV et la vue Carte.

#### 4. Molette droite

Lorsque l'appareil n'effectue pas d'opération de cartographie, tournez la molette pour régler l'inclinaison de la caméra FPV.

#### 5. Bouton C1

Appuyez pour enregistrer le Point A de l'itinéraire pour le fonctionnement en mode Itinéraire (A-B) ou diriger l'appareil à gauche pour le fonctionnement en mode Manuel Plus.

#### 6. Bouton C2

Appuyez pour enregistrer le Point B de l'itinéraire pour le fonctionnement en mode Itinéraire (A-B) ou diriger l'appareil à droite pour le fonctionnement en mode Manuel Plus.

#### 7. Bouton C3

Dans l'application DJI Agras, appuyez sur  >  dans l'affichage des opérations pour personnaliser les fonctionnalités de ce bouton.

Bouton personnalisable

Les boutons L1, L2, L3, C3 et 5D sont personnalisables. Ouvrez DJI Agras et accédez à Affichage des opérations. Appuyez sur  >  pour configurer les fonctions de ces boutons.

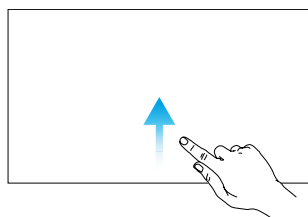
Combinaisons de boutons

Certaines fonctionnalités fréquemment utilisées peuvent être activées en utilisant une combinaison de boutons. Utilisez le bouton de retour et l'autre bouton en même temps pour exécuter une fonction spécifique.

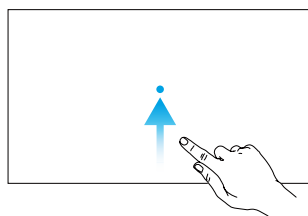
| Combinaisons de boutons                            | Description                                                                                                                             |
|----------------------------------------------------|-----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Bouton de retour + molette gauche                  | Régler la luminosité de l'écran                                                                                                         |
| Bouton de retour + molette droite                  | Régler le volume système                                                                                                                |
| Bouton de retour + bouton Pulvérisation            | Enregistrer l'écran                                                                                                                     |
| Bouton de retour + bouton FPV/ Changement de carte | Capture d'écran                                                                                                                         |
| Bouton de retour + bouton 5D                       | Bascule vers le haut - Accueil<br>Bascule vers le bas - Paramètres rapides<br>Basculer vers la gauche - Applications récemment ouvertes |

Fonctionnement de l'écran tactile

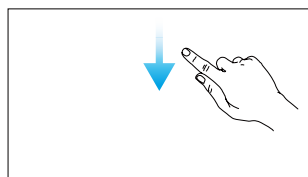




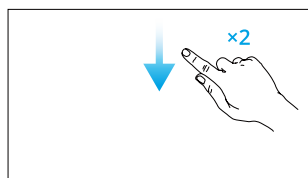
Balayez l'écran depuis le bas pour revenir à la page d'accueil.



Balayez l'écran depuis le bas et maintenez appuyé pour accéder aux applications récemment ouvertes.



Faites glisser depuis le haut de l'écran vers le bas pour ouvrir la barre d'état lorsque vous êtes dans DJI Agras. La barre d'état affiche des informations telles que l'heure, le signal Wi-Fi et le niveau de batterie de la radiocommande.



Faites glisser deux fois depuis le haut de l'écran vers le bas pour ouvrir les Réglages rapides lorsque vous êtes dans DJI Agras. Faites glisser une fois depuis le haut de l'écran vers le bas pour ouvrir les Réglages rapides lorsque vous n'êtes pas dans DJI Agras.

## LED de la radiocommande

### LED d'état

| Type de clignotement                                                                                | Descriptions                                    |
|-----------------------------------------------------------------------------------------------------|-------------------------------------------------|
|  — Rouge fixe     | Déconnectée de l'appareil.                      |
|  Rouge clignotant | Le niveau de batterie de l'appareil est faible. |
|  Vert fixe        | Connectée à l'appareil.                         |
|  Bleu clignotant  | La radiocommande s'appaire à un appareil.       |
|  Jaune fixe       | Échec de mise à jour du firmware.               |
|  Bleu fixe        | Mise à jour du firmware réussie.                |

| Type de clignotement                                                                                    | Descriptions                                                 |
|---------------------------------------------------------------------------------------------------------|--------------------------------------------------------------|
|  ..... Jaune clignotant | Le niveau de batterie actuel de la radiocommande est faible. |
|  ..... Cyan clignotant  | Les joysticks ne sont pas centrés.                           |

### Voyants LED de niveau de batterie

Les voyants LED de niveau de batterie affichent le niveau de batterie de la radiocommande.

| Voyants LED de niveau de batterie                                                 | Niveau de batterie |
|-----------------------------------------------------------------------------------|--------------------|
|  | 88-100%            |
|  | 75-87%             |
|  | 63-74%             |
|  | 50-62%             |
|  | 38-49%             |
|  | 25-37%             |
|  | 13-24%             |
|  | 0-12%              |

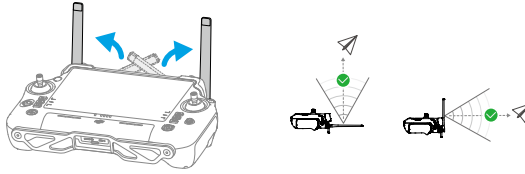
### Alertes de la radiocommande

La radiocommande vibre ou émet un bip sonore pour émettre une alerte ou un avertissement d'erreur. Pour des informations détaillées, consultez les invites en temps réel sur l'écran tactile ou dans l'application DJI Agras. Pour désactiver certaines alertes, faites glisser vers le bas depuis le haut et sélectionnez **Ne pas déranger** dans les Paramètres rapides.

Toutes les invites et alertes vocales seront désactivées en Mode silencieux, y compris les alertes pendant RTH et les alertes de batterie faible pour la radiocommande ou l'aéronef. Volez avec précaution.

### Zone de transmission optimale

Soulevez les antennes et ajustez-les. La force du signal de la radiocommande est affectée par la position des antennes. Réglez la direction des antennes RC externes de la radiocommande, de sorte que le contrôleur et l'appareil se trouvent dans la zone de transmission optimale.



## Appairage de la radiocommande

La radiocommande est appairée à l'appareil par défaut. L'appairage est uniquement requis lors de la première utilisation d'une nouvelle radiocommande. Après l'appairage, assurez-vous que la distance de transmission atteigne 300 m avant l'utilisation.

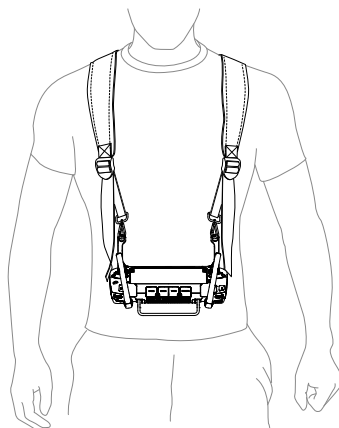
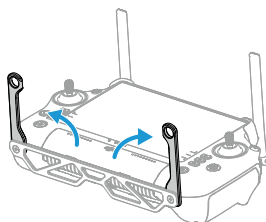
1. Allumez la radiocommande et ouvrez DJI Agras. Mettez l'appareil sous tension.
2. Accédez à **Affichage des opérations** > ⚙ > 📶 et appuyez sur **Appairage**. Le voyant LED d'état clignote en bleu et la radiocommande émet deux bips répétés, indiquant que la radiocommande est prête à être appairée.
3. Appuyez sur le bouton d'alimentation de la batterie de vol intelligente en le maintenant enfoncé pendant cinq secondes. Les LED de la batterie clignotent les uns après les autres, indiquant que l'appairage est en cours.
4. Le voyant LED d'état de la radiocommande s'allume en vert fixe si l'appairage réussit. Si l'appairage échoue, entrez à nouveau l'état d'appairage et réessayez.

## Paramètres HDMI

Il est possible d'afficher l'écran tactile sur un autre écran après connexion au port HDMI de la radiocommande.

La résolution peut être définie en accédant à ⚙ > **Affichage** > **HDMI**.

## Installation de la sangle



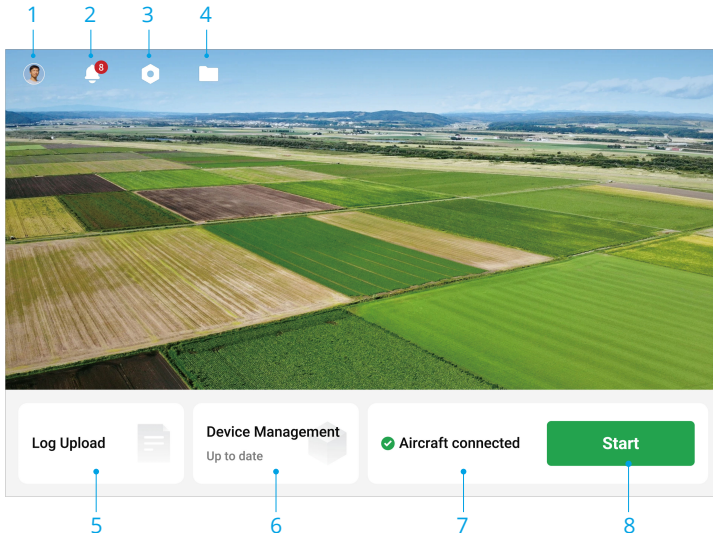
- 
- 💡 Après l'utilisation, tenez la radiocommande d'une main et détachez les crochets de la sangle des supports. Posez la radiocommande, puis retirez la sangle.
- 

## Application DJI Agras

Les utilisateurs peuvent vérifier le statut en temps réel de l'appareil, le statut de l'opération et les appareils connectés via DJI Agras.

- 
- 💡 L'image suivante est uniquement à titre de référence. L'interface réelle varie selon la version de l'application.
-

## Écran d'accueil



### 1. Info utilisateur

### 2. Centre de notification

Vérifiez les notifications concernant tout changement apporté à l'appareil, aux utilisateurs ou aux opérations.

### 3. Paramètres généraux

### 4. Gestion de document

Appuyez pour afficher les fichiers locaux et Cloud.

### 5. Chargement du journal

Visualisez les solutions aux erreurs de chaque module et chargez les rapports d'erreurs.

### 6. Gestion de l'appareil

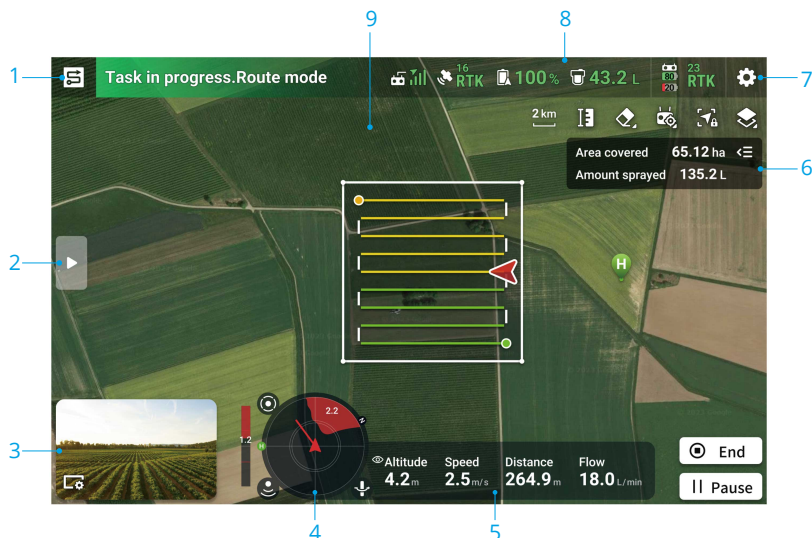
Appuyez pour vérifier le statut de connexion de l'appareil et la version du firmware, ou accéder au Système de gestion de la santé (HMS).

### 7. Statut de la connexion de l'appareil

### 8. Démarrer

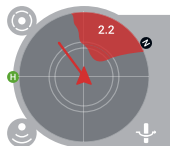
Appuyez pour accéder à Affichage des opérations.

## Affichage des opérations



1. Bouton de changement de mode
2. Appuyez pour développer la liste détaillée.
3. Vue caméra FPV
4. Indicateur radar

Affiche des informations telles que l'orientation de l'appareil et le point de départ. Lorsque l'évitement d'obstacles est activé, il affiche des informations sur les obstacles détectés. Appuyez sur l'indicateur radar pour activer ou désactiver les fonctions d'évitement d'obstacles ☉, de stabilisation d'altitude ☺ et de contournement d'obstacles ☹.



5. Télémétrie de vol
6. Statut de fonctionnement
7. Paramètres

Appuyez pour définir les paramètres de tous les réglages.

8. Barre de statut



Affiche des informations sur l'appareil et la radiocommande.

#### **9. Indicateur d'obstacle**

Si la fonction d'évitement d'obstacles est activée, une zone rouge apparaît en haut de l'écran lorsqu'un obstacle est détecté.

## 2 Performances et Limitations

### 2.1 Performances

#### T25P

|                                               |                                                                               |
|-----------------------------------------------|-------------------------------------------------------------------------------|
| Poids basique à vide                          | 32,8 kg                                                                       |
| Charge utile max.                             | 20 kg (au niveau de la mer)                                                   |
| Poids maximum au décollage                    | 52,8 kg (au niveau de la mer)                                                 |
| Durée du vol stationnaire <sup>[1]</sup>      | 7 min (avec un poids au décollage de 52,8 kg et une batterie de 15 500 mAh)   |
| Temps de vol max. <sup>[1]</sup>              | 8,6 min (avec un poids au décollage de 52,8 kg et une batterie de 15 500 mAh) |
| Vitesse maximale/Vitesse à ne jamais dépasser | 10 m/s                                                                        |
| Vitesse max. d'ascension/descente             | 2 m/s                                                                         |
| Rayon de vol maximal configurable             | 2 000 m                                                                       |
| Altitude en vol maximale configurable         | 100 m                                                                         |
| Résistance au vent max.                       | 6 m/s                                                                         |
| Altitude au décollage max.                    | 4 500 m                                                                       |
| Indice de protection <sup>[2]</sup>           | IP67                                                                          |
| Batterie de vol                               | Type : Li-ion<br>Capacité : 15 500 mAh                                        |

- [1] Mesure effectuée au niveau de la mer avec une vitesse de vent inférieure à 3 m/s et une température de 25 °C (77 °F). À titre indicatif uniquement. Les données peuvent varier en fonction de l'environnement. Les résultats réels doivent être conformes aux essais.
- [2] Dans des conditions de laboratoire stables, les modules centraux de l'appareil ont un indice de protection IP67 (IEC 60529). Cependant, cet indice de protection n'est pas permanent et peut diminuer au fil du temps après une longue période d'utilisation, à cause de l'ancienneté ou de l'usure. La garantie du produit ne couvre pas les dégâts dus à l'eau. Les indices de protection de l'appareil mentionnés ci-dessus pourraient être réduits dans les scénarios suivants :
- Une collision a déformé la structure d'étanchéité.
  - La structure d'étanchéité de la coque est fissurée ou endommagée.
  - Les embouts étanches ne sont pas correctement installés.

## 2.2 Manœuvres interdites

Les actions suivantes sont interdites.

- Être sous l'influence de l'alcool, de drogues ou d'une anesthésie, ou souffrir de vertiges, de fatigue, de nausées ou de toute autre affection, physique ou mentale, qui pourrait nuire à votre capacité à utiliser l'appareil en toute sécurité.
- Couper les moteurs en plein vol. REMARQUE : cette opération n'est pas interdite dans une situation d'urgence lorsque cela permet de réduire les risques de dommages ou de blessures.
- Après l'atterrissage, éteignez la radiocommande avant de mettre l'appareil hors tension.
- Faire tomber, lancer, tirer ou projeter de quelque autre manière que ce soit des charges dangereuses dans ou sur des bâtiments, des personnes ou des animaux, ou toute charge qui pourrait causer des blessures ou des dommages matériels.
- Piloter l'appareil de façon imprudente sans aucun plan.
- Utiliser ce produit pour tout usage illégal ou inapproprié, comme pour de l'espionnage, des opérations militaires, ou des enquêtes non autorisées.
- Utiliser ce produit pour diffamer, abuser, harceler, traquer, menacer ou autrement violer les droits d'autrui comme le droit au respect de la vie privée et le droit à l'image.
- S'introduire sans autorisation dans une propriété privée.

## 2.3 Exigences relatives à l'environnement de vol

- Pendant le décollage, l'atterrissage et le vol, restez à distance des routes, des surfaces de plans d'eau et des obstacles tels que les poteaux électriques, les lignes haute tension et les arbres. Maintenez une distance de sécurité de plus de 10 m avec les foules et les animaux.
- Faites voler l'appareil uniquement dans des conditions météorologiques modérées, à des températures comprises entre 0 °C et 40 °C (32 et 104 °F). N'utilisez PAS l'appareil dans des conditions météorologiques extrêmes, y compris des vents d'une vitesse de plus de 6 m/s, de fortes pluies (taux de précipitation dépassant 25 mm en 12 heures), de la neige, du gel, du brouillard et des orages.
- Afin d'empêcher tout risque pour la santé aux personnes proches et pour assurer une pulvérisation efficace, opérez l'appareil pour pulvériser dans des vents inférieurs à 6 m/s. Il est recommandé d'utiliser l'appareil lorsque la vitesse du vent est inférieure à 3 m/s lors de l'utilisation d'herbicides, de fongicides ou d'insecticides qui se dispersent facilement et présentent des risques phytotoxiques.

- NE faites PAS voler l'appareil au-dessus de 4,5 km au-dessus du niveau de la mer.
- NE faites PAS voler l'appareil dans des zones qui affectent considérablement le signal GNSS, comme en intérieur ou sous des ponts. N'utilisez l'appareil qu'avec un signal GNSS fort.
- Faites voler l'appareil dans des espaces dégagés.
- Évitez de voler dans des zones présentant des niveaux élevés d'électromagnétisme, notamment les stations de base de téléphonie mobile et les tours de transmission radio.
- La capacité de charge utile diminuera à mesure que l'altitude augmentera. Volez avec précaution lorsque vous êtes à 2 km ou plus au-dessus du niveau de la mer, car ces conditions risquent de nuire aux performances de l'appareil et de la batterie.
- Dans des environnements à basse température, assurez-vous que la batterie de vol est complètement chargée et veillez à réduire la charge de l'appareil. Sinon, cela affectera la sécurité du vol ou la limite de décollage se déclenchera.
- N'utilisez PAS l'appareil à proximité d'accidents, d'incendies, d'explosions, d'inondations, de tsunamis, d'avalanches, de glissements de terrain, de tremblements de terre, de zones très poussiéreuses ou de tempêtes de sable.

## 3 Procédures normales

### 3.1 Environnement de l'espace aérien

#### Système GEO (Environnement géospatial en ligne)

Le système GEO (Geospatial Environment Online, Environnement géospatial en ligne) de DJI est un système d'information mondial qui fournit des informations en temps réel sur la sécurité en vol et les mises à jour des restrictions et empêche les drones (Unmanned Aerial Vehicles, UAV) de voler dans les espaces aériens restreints. Dans des circonstances exceptionnelles, les zones restreintes peuvent être déverrouillées pour y permettre des vols. Avant cela, vous devez soumettre une demande de déverrouillage basée sur le niveau de restriction actuel de la zone de vol prévue. Le système GEO peut ne pas être entièrement conforme aux lois et réglementations locales. Vous êtes responsable de votre propre sécurité en vol et devez consulter les autorités locales au sujet des exigences légales et réglementaires pertinentes avant de demander le déverrouillage d'une zone restreinte. Pour plus d'informations sur le système GEO, visitez <https://fly-safe.dji.com>.

#### Zones GEO

Le système GEO de DJI désigne des emplacements de vol sûrs, fournit des niveaux de risque et des avis de sécurité pour les vols individuels et offre des informations sur l'espace aérien restreint. Toutes les zones de vol restreintes sont désignées comme zones GEO et sont divisées en zones interdites, zones d'autorisation, zones de prudence, zones de prudence accrue et zones à altitude limitée. Vous pouvez visualiser ces informations en temps réel dans DJI Agras. Les zones GEO sont des zones de vol spécifiques, comprenant, sans s'y limiter, les aéroports, les lieux de grands événements, les endroits qui ont été sujets à des urgences publiques (tels que les feux de forêt), les centrales nucléaires, les prisons, les propriétés gouvernementales et les installations militaires. Par défaut, le système GEO limite les vols et les décollages dans les zones où ils pourraient provoquer des risques de sécurité ou de sûreté. Une carte de zones GEO donnant des informations exhaustives sur les zones GEO dans le monde est disponible sur le site officiel DJI : <https://fly-safe.dji.com/nfz/nfz-query>.

#### Restrictions de vol dans les zones restreintes

La section suivante décrit en détail les restrictions de vol pour les zones restreintes susmentionnées.

## Zones restreintes (Rouge)

Les drones n'ont pas le droit de voler dans les zones restreintes. Si vous obtenez la permission de voler dans une Zone restreinte, veuillez vous rendre sur <https://fly-safe.dji.com> ou contactez [flysafe@dji.com](mailto:flysafe@dji.com) pour débloquer la zone.

### Scénario

Décollage : les moteurs de l'appareil ne peuvent pas être démarrés dans les zones restreintes.

En vol : lorsque l'appareil vole dans une zone restreinte, un compte à rebours de 100 secondes commence dans DJI Agras. Une fois le compte à rebours terminé, l'appareil atterrit immédiatement en mode descente semi-automatique et éteint ses moteurs après l'atterrissage.

En vol : quand l'appareil approche des limites d'une zone restreinte, il ralentit automatiquement et passe en vol stationnaire.

## Zone d'autorisation (Bleu)

L'appareil ne pourra décoller dans une zone d'autorisation que s'il obtient une permission de voler dans cette zone.

### Scénario

Décollage : les moteurs de l'appareil ne peuvent pas être démarrés dans les zones d'autorisation. Pour voler dans une zone d'autorisation, l'utilisateur doit soumettre une demande de déverrouillage enregistrée avec un numéro de téléphone vérifié par DJI.

En vol : lorsque l'appareil vole dans une zone d'autorisation, un compte à rebours de 100 secondes commence dans DJI Agras. Une fois le compte à rebours terminé, l'appareil atterrit immédiatement en mode descente semi-automatique et éteint ses moteurs après l'atterrissage.

## Zones d'avertissement (jaune)

Un avertissement s'affiche lorsque l'appareil vole à l'intérieur d'une zone d'avertissement.

### Scénario

L'appareil peut voler dans la zone mais l'utilisateur doit comprendre l'avertissement.

## Zone de prudence accrue (Orange)

Lorsque l'appareil vole dans une Zone de prudence accrue, un avertissement s'affiche et invite l'utilisateur à confirmer la trajectoire de vol.

### Scénario

L'appareil peut continuer à voler une fois l'avertissement confirmé.

## Zones d'altitude (Gris)

L'altitude de l'appareil est limitée lorsqu'il vole dans une zone d'altitude.

### Scénario

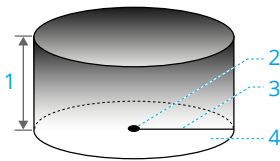
Quand le signal GNSS est fort, l'appareil ne peut pas voler au-delà de l'altitude limite. En vol : lorsque le signal GNSS passe de faible à fort, un compte à rebours de 100 secondes commence dans DJI Agras si l'appareil dépasse l'altitude limite. À la fin du compte à rebours, l'appareil descend et vole en stationnaire sous l'altitude limite.

Lorsque l'appareil s'approche de la limite d'une zone d'altitude et que le signal GNSS est fort, l'appareil décélère automatiquement et se met en vol stationnaire si l'appareil est au-dessus de l'altitude limite.

- ☀ • Descente semi-automatique : toutes les commandes de joystick sont disponibles sauf les commandes de joystick d'accélération et le bouton RTH pendant la descente et l'atterrissage. Les moteurs de l'appareil s'arrêtent automatiquement après l'atterrissage. Il est recommandé de faire voler l'appareil jusqu'à un endroit sûr avant la descente semi-automatique.

## Limites d'altitude et de distance en vol

L'altitude max. restreint l'altitude en vol de l'appareil, tandis que la distance max. limite le rayon de vol autour du point de départ de l'appareil. Ces limites peuvent être définies dans DJI Agras.



1. Altitude max.
2. Point de départ (position horizontale)
3. Distance max.
4. L'altitude de l'appareil lors du décollage (lorsque la stabilisation d'altitude n'est pas disponible).

La distance entre l'appareil et la surface (lorsque la stabilisation d'altitude fonctionne normalement).

### Signal GNSS fort

#### Restrictions de vol

|               |                                                                                                                                         |
|---------------|-----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Altitude max. | L'altitude de l'appareil ne peut dépasser la valeur définie dans DJI Agras.                                                             |
| Distance max. | La distance en ligne droite entre l'appareil et le point de départ ne peut pas dépasser la distance de vol max. définie dans DJI Agras. |

| Signal GNSS faible  |                                                                             |
|---------------------|-----------------------------------------------------------------------------|
| Restrictions de vol |                                                                             |
| Altitude max.       | L'altitude de l'appareil ne peut dépasser la valeur définie dans DJI Agras. |
| Distance max.       | Aucune limite                                                               |

⚠ • Si l'appareil entre dans une zone restreinte, il peut toujours être contrôlé, mais il ne peut voler qu'en sens inverse.

- NE volez PAS à proximité d'aéroports, d'autoroutes, de gares ferroviaires, de stations de métro, de centres-villes et d'autres zones à forte activité. Assurez-vous que l'appareil est visible à tout moment.
- S'il n'y a pas de signal GNSS pendant le vol, l'appareil passera automatiquement en mode Attitude et l'application affichera un avertissement de sécurité. À ce moment-là, les informations de position de l'appareil ne seront plus mises à jour. Volez avec précaution pour éviter de dépasser la distance de vol maximale restreinte par les réglementations.

## 3.2 Interférence avec le Contrôleur de vol et les communications

- Faites voler l'appareil dans des espaces dégagés. La présence de grands bâtiments, de structures en acier, de montagnes, de rochers ou de forêts peut affecter la précision du compas intégré et bloquer les signaux du GNSS et de la radiocommande.
- Évitez d'utiliser des appareils sans fil qui utilisent les mêmes bandes de fréquences que la radiocommande.
- Quand vous utilisez plusieurs appareils, assurez-vous que la distance entre eux est supérieure à 10 m pour éviter toute interférence.
- La sensibilité du module radar peut être réduite quand plusieurs appareils sont pilotés simultanément à faible distance les uns des autres. Opérez avec précaution.
- Faites preuve de prudence lorsque vous faites voler l'appareil à proximité de zones soumises à des interférences magnétiques ou radio. Cela inclut, sans s'y limiter, les lignes à haute tension, les postes électriques ou stations de base mobiles à grande échelle, les tours de diffusion et les appareils à interférences électroniques. Dans le cas contraire, la qualité du signal peut être compromise et des erreurs de transmission peuvent également survenir, ce qui peut affecter l'orientation du vol et la précision de la localisation. L'appareil peut entrer automatiquement en mode RTH Failsafe si des interférences importantes provoquent une perte de signal.



- Lors de l'utilisation des fonctionnalités RTK, opérez dans un environnement ouvert, sans interférences radio. N'obstruez PAS les antennes D-RTK pendant l'utilisation.
- Si le dongle RTK est utilisé pour la planification des champs, le module doit être déconnecté de la radiocommande une fois la planification terminée. Sinon, cela affecte les performances de communication de la radiocommande.

### 3.3 Étalonnage du compas

-  • Il est important d'étalonner le compas. Le résultat de l'étalonnage influe sur la sécurité en vol. L'appareil risque de mal fonctionner si le compas n'est pas étalonné.
- NE tentez PAS d'étalonner le compas dans des endroits soumis à de fortes interférences magnétiques. Cela inclut des zones dans lesquelles se trouvent des poteaux électriques ou des murs armés d'acier.
  - NE transportez PAS de matériaux ferromagnétiques, comme des téléphones portables ou des clés, pendant l'étalonnage.
  - Après un étalonnage réussi, il est possible que le compas soit anormal lorsque l'appareil est au sol. Cela peut être dû à des interférences magnétiques souterraines. Déplacez l'appareil à un autre endroit et réessayez.

Étalonnez le compas lorsque l'application vous y invite. Appuyez sur  > , sélectionnez **Étalonnage du capteur**, puis **Étalonnage du compas**. Suivez ensuite les instructions à l'écran. Il est recommandé d'étalonner le compas avec un réservoir vide.

### 3.4 Vol basique

#### Liste des vérifications avant le vol

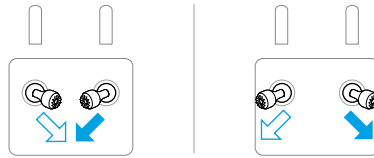
- Assurez-vous que tous les appareils sont complètement chargés.
- Utilisez uniquement des composants authentiques. Les pièces non homologuées peuvent provoquer des dysfonctionnements du système et compromettre la sécurité en vol.
- Assurez-vous que tous les composants sont en bon état et ne sont pas bloqués par un objet étranger, ce qui inclut, sans s'y limiter, les moteurs, les hélices, le système optique, le module radar et les antennes. Remplacez immédiatement les pièces usées ou cassées.

- Assurez-vous que toutes les pièces sont montées de façon sûre et que les câbles sont connectés correctement et fermement, ce qui inclut, sans s'y limiter, la batterie de l'appareil, le réservoir à pulvérisation et les verrous de bras.
- Assurez-vous que l'appareil et ses composants sont en bon état de fonctionnement et qu'ils ne sont pas abîmés. Les composants incluent, sans s'y limiter, la radiocommande, le compas, le système de propulsion, le module radar et le système de nacelle.
- Assurez-vous que le système de pulvérisation n'est pas bloqué, qu'il n'y a pas de fuites et que les pulvérisateurs fonctionnent correctement.
- Le compas est étalonné après l'affichage d'une invite dans l'application.
- Portez toujours un casque pendant l'utilisation et maintenez une distance de sécurité de plus de 6 m avec l'appareil. Assurez-vous qu'il n'y a pas d'autres personnes, véhicules ou obstacles autour de l'appareil.
- Assurez-vous de dégager tous les débris susceptibles d'affecter le vol dans la zone de la tâche, tels que les sacs en plastique, les sacs d'engrais vides et les films plastiques qui peuvent facilement s'envoler.
- Assurez-vous que l'application fonctionne correctement. Dans certaines situations, comme la perte de l'appareil, si les données de vol ne sont pas enregistrées dans l'application DJI Agras et stockées sur votre radiocommande, nous pourrions ne pas être en mesure de vous fournir un service après-vente ou d'assumer une responsabilité.
- Examinez et vérifiez tous les messages d'avertissement sur la liste de statut de l'appareil affichée dans l'application avant chaque vol pour vous assurer qu'il n'y a pas d'erreurs.
- L'application DJI Agras recommandera intelligemment la limite de poids de la charge utile du réservoir en fonction du statut actuel et de l'environnement de l'appareil. NE dépassez PAS la limite de poids recommandée de la charge utile lorsque vous ajoutez de la matière dans le réservoir. Sinon, la sécurité de vol peut être affectée.

## Démarrage/Coupure des moteurs

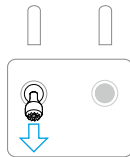
### Démarrage des moteurs

Effectuez l'une des commandes des joysticks (CSC) comme indiqué ci-dessous pour démarrer les moteurs. Lorsque les moteurs commencent à tourner, relâchez les deux joysticks en même temps.



## Arrêt des moteurs

Une fois que l'appareil a atterri, poussez et maintenez le joystick d'accélération vers le bas jusqu'à ce que les moteurs s'arrêtent.



- ⚠ • Les hélices en rotation peuvent être dangereuses. Tenez-vous à distance des hélices en rotation et des moteurs. NE démarrez PAS les moteurs dans des espaces confinés ou lorsque des personnes se trouvent à proximité.
- Gardez toujours les deux mains sur la radiocommande tant que les moteurs tournent.

## Coupure des moteurs en plein vol

Appuyez et maintenez simultanément les boutons C1, C2 et mise en pause du vol jusqu'à ce que le moteur s'arrête en cas d'urgence.

- ⚠ N'arrêtez PAS les moteurs en plein vol. Sinon, l'appareil s'écrasera. Les moteurs ne doivent être arrêtés en plein vol qu'en cas d'urgence, par exemple, lorsque l'appareil est impliqué dans une collision.

## Décollage

1. Placez l'appareil sur un sol dégagé et plat et orientez l'arrière de l'appareil face à vous.
2. Versez le liquide dans le réservoir à pulvérisation et serrez le couvercle.

3. Allumez la radiocommande, assurez-vous que l'application DJI Agras fonctionne normalement. Ensuite, allumez l'appareil. Assurez-vous que la radiocommande est appairée à l'appareil.
4. Si vous utilisez le RTK pour le positionnement, assurez-vous que la source du signal RTK est correctement configurée. Accédez à **Affichage des opérations** >  > **RTK** et configurez la source du signal RTK.  
  
Désactiver Positionnement RTK si RTK n'est pas utilisé. Sinon, l'appareil ne pourra pas décoller s'il n'a pas de données différentielles.
5. Attendez que la recherche de satellites soit lancée et assurez-vous qu'il y a un signal GNSS fort et que le RTK est prêt. Démarrez les moteurs à l'aide de la commande des joysticks (CSC). (Si le RTK n'est pas prêt après une période d'attente prolongée, déplacez l'appareil vers une zone dégagée avec un signal GNSS fort.)
6. Sélectionnez le mode de fonctionnement ou de vol souhaité. Poussez le joystick d'accélération vers le haut pour faire décoller l'appareil.



- Avant l'opération, assurez-vous que le joystick de la radiocommande et l'appareil répondent normalement. En cas d'anomalies, faites immédiatement atterrir l'appareil et résolvez le problème.
  - Si l'application indique un signal de connexion faible, améliorez la force du signal comme indiqué avant le décollage.
- 

## Atterrissage

1. Quittez l'opération pour commander manuellement l'appareil pour l'atterrissage. Pour l'atterrissage, abaissez le joystick d'accélération pour faire descendre l'appareil jusqu'à ce qu'il touche le sol.
2. Après l'atterrissage, abaissez le joystick d'accélération et maintenez-le en position jusqu'à ce que les moteurs s'arrêtent.
3. Après l'arrêt des moteurs, mettez l'appareil hors tension avant d'éteindre la radiocommande.



- Lorsque le message d'alerte de batterie faible s'affiche dans l'application, pilotez l'appareil vers une zone sûre et atterrissez dès que possible. Arrêtez les moteurs et remplacez la batterie. L'appareil descend et atterrit automatiquement lorsque le message d'alerte de batterie faible critique apparaît dans l'application. L'atterrissage ne peut pas être annulé.
  - Pilotez l'appareil avec précaution lorsque vous le contrôlez manuellement pendant l'atterrissage automatique.
-

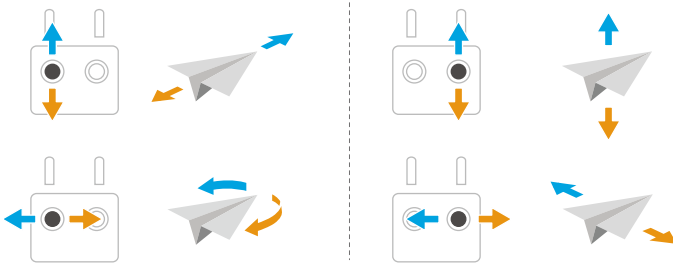
## 3.5 Vol croisière/manœuvre

### Contrôle de l'appareil

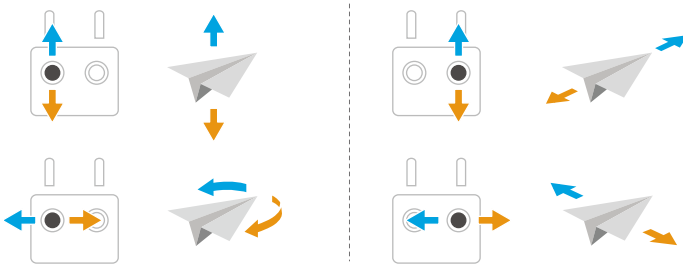
Les joysticks de la radiocommande permettent de contrôler les mouvements de l'appareil. Les joysticks peuvent être utilisés en Mode 1, Mode 2 ou Mode 3, comme indiqué ci-dessous.

Le mode de contrôle par défaut de la radiocommande est le Mode 2. Dans ce guide, le Mode 2 est utilisé comme exemple pour illustrer l'utilisation des joysticks. Plus vous éloignez le joystick de la position centrale, plus l'appareil se déplace rapidement.

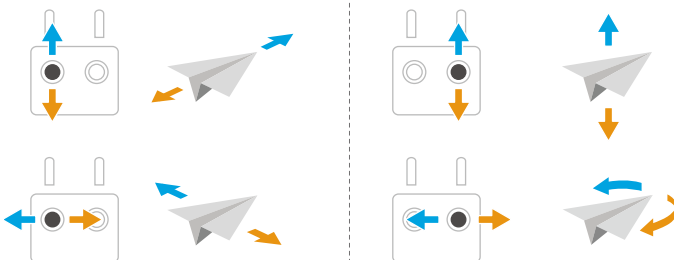
#### Mode 1



#### Mode 2



#### Mode 3



# Mode de fonctionnement

## Cartographie des modes de fonctionnement

Les modes d'opération de cartographie permettent de capturer des images de terres agricoles et de vergers. L'application reconstruira une carte HD à l'aide des photos après le vol afin que les utilisateurs puissent planifier un champ sur la carte HD.

## Modes de fonctionnement Pulvérisation

Les modes de fonctionnement Pulvérisation comprennent les modes Itinéraire, Manuel et Arbre fruitier. Sélectionnez le mode de pulvérisation souhaité en fonction des scénarios de fonctionnement.

Pour plus d'informations, reportez-vous à la [Fonctionnement](#) section.



- Assurez-vous de comprendre pleinement le comportement de l'appareil dans chaque mode de fonctionnement avant son utilisation.
- Veillez à maintenir l'appareil à portée de vue (VLOS) et à le piloter avec précaution pendant l'opération.
- Utilisez le mode de fonctionnement Itinéraire ou Arbre fruitier uniquement si vous recevez un signal GNSS fort.

## Retour au point de départ

La fonction RTH (Retour au point de départ) permet de faire revenir l'appareil au dernier point de départ enregistré. Le RTH peut être déclenché de trois façons : lorsque l'utilisateur déclenche le RTH de façon active, lorsque l'appareil a une batterie faible, ou lorsque le signal de la radiocommande est perdu (la fonction de sécurité RTH Failsafe est alors déclenchée). Si l'appareil enregistre correctement le point de départ et que le système de positionnement fonctionne normalement, lorsque la fonction RTH est déclenchée, l'appareil revient automatiquement et atterrit au point de départ.



**Point de départ :** Le point de départ sera enregistré au décollage à condition que l'appareil reçoive un signal GNSS fort. S'il est nécessaire de mettre à jour le point de départ pendant un vol (par exemple, si vous avez changé de position), le point de départ peut être mis à jour manuellement dans > dans DJI Agras.

## Avis

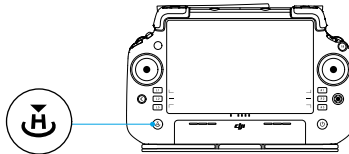


- Le RTH ne fonctionnera pas si le signal GNSS est faible ou inexistant.

- Assurez-vous que l'espace au-dessus du module GNSS de la radiocommande n'est pas obstrué et qu'il n'y a pas de bâtiments élevés aux alentours lors de la mise à jour du point de départ.
- La présence de grands bâtiments peut nuire à la procédure RTH. Il est donc important de définir une altitude Failsafe avant chaque vol. Ajustez l'emplacement de l'appareil, l'altitude et la vitesse du retour au point de départ pour éviter les obstacles lorsque le signal de la radiocommande est fort.
- La fonction RTH peut être affectée par les conditions météorologiques, l'environnement ou les champs magnétiques à proximité.
- L'appareil ne passera pas en RTH si le RTH est déclenché alors que l'appareil se trouve dans un rayon de 3 m du point de départ, mais la radiocommande émettra tout de même une alerte. Quittez RTH pour annuler l'alerte.

## RTH intelligent

Appuyez sur le bouton RTH de la radiocommande en le maintenant enfoncé pour activer le RTH intelligent, et l'appareil retournera au dernier point de départ mis à jour. Les RTH intelligent et RTH Failsafe utilisent la même procédure. Avec RTH intelligent, vous pouvez contrôler l'altitude de l'appareil pour éviter les collisions lors du retour au point de départ. Appuyez une fois sur le bouton RTH ou poussez le joystick d'inclinaison verticale pour quitter RTH intelligent et reprendre le contrôle de l'appareil.



## Batterie faible. Retour au point de départ

Si l'action de batterie faible est définie sur RTH dans les paramètres de la batterie de l'appareil dans l'application, l'appareil mettra en pause l'opération et entrera en RTH automatiquement lorsque le niveau de batterie de l'appareil atteindra le seuil de batterie faible. Pendant RTH, les utilisateurs peuvent contrôler l'altitude de l'appareil pour éviter les collisions lors du retour au point de départ. Appuyez une fois sur le bouton RTH ou poussez le joystick d'inclinaison verticale pour quitter le RTH et reprendre le contrôle de l'appareil.

L'appareil n'entrera pas en RTH si l'action de batterie faible est réglée sur Alerte dans les paramètres de la batterie de l'appareil dans l'application.

## RTH Failsafe

L'appareil activera l'action en cas de perte de signal si le signal de la radiocommande est perdu. Cette action peut être réglée sur RTH, Vol stationnaire ou Atterrissage dans l'application. Lorsque le signal de la radiocommande est perdu, l'appareil entre en mode RTH Failsafe et vole vers le point de départ le plus récemment enregistré si l'action est réglée sur RTH. Le RTH continue si le signal de la radiocommande est récupéré et les utilisateurs peuvent contrôler l'appareil à l'aide de la radiocommande. Appuyez de nouveau sur ce bouton RTH pour annuler la procédure RTH et reprendre le contrôle de l'appareil.

### Procédure RTH (Return-to-Home - Retour au Point de départ)

Une fois que l'appareil entre en RTH Failsafe :

- Si l'altitude de l'appareil est supérieure à l'altitude RTH prédéfinie, l'appareil se rendra au point de départ à l'altitude actuelle.
- Si l'altitude de l'appareil est inférieure à l'altitude RTH prédéfinie, l'appareil montera à l'altitude RTH avant de se rendre au point de départ.

Une fois arrivé au point de départ, l'appareil atterrit et les moteurs s'arrêtent.

## Évitement d'obstacle pendant RTH

Dans des conditions d'utilisation optimales, l'évitement d'obstacles pendant le RTH est disponible. S'il y a un obstacle sur le chemin de retour pendant le RTH, l'appareil procédera à un contournement pour l'éviter ou ralentira pour se mettre en vol stationnaire (le comportement dépend du terrain d'opération sélectionné). L'appareil quitte le RTH et attend de nouvelles commandes après être passé en vol stationnaire.



- Si le RTH est déclenché pendant des opérations de type Itinéraire ou Arbre fruitier, l'appareil calculera une trajectoire RTH qui évite les obstacles ajoutés lors de la planification d'une zone de tâche.
  - Si des points de connexion ont été ajoutés avant l'opération, l'appareil reviendra automatiquement au Point de départ via les points de connexion. Les points de connexion ne peuvent pas être supprimés pendant l'opération. Ajustez les points de connexion après avoir appuyé sur le bouton Terminer.
  - Quitter le RTH automatique et contrôlez manuellement le retour de l'appareil à son point de départ s'il n'est pas nécessaire de passer par les points de connexion pour revenir.
-



## Fonction Protection à l'atterrissage

La Protection à l'atterrissage s'active pendant l'atterrissage automatique. La procédure est la suivante :

1. Après être arrivé au point de départ, l'appareil descend jusqu'à une position à 3 m du sol et se met en vol stationnaire.
2. Contrôlez les joysticks d'inclinaison et de roulis pour ajuster la position de l'appareil et vous assurer que le sol est approprié pour l'atterrissage.
3. Tirez sur le joystick d'accélération vers le bas ou suivez les instructions à l'écran dans l'application pour faire atterrir l'appareil.

---

 Lorsque vous utilisez le positionnement RTK fixe, l'appareil atterrira directement au lieu d'entrer en Protection d'atterrissage. La protection d'atterrissage est toujours disponible si l'appareil suit un itinéraire comprenant des arbres fruitiers planifié à l'aide de DJI Terra.

---

## 3.6 Enregistreur de vols

Les données de vol sont automatiquement enregistrées dans l'espace de stockage interne de l'appareil. Vous pouvez connecter l'appareil à un ordinateur via le port USB et exporter ces données via l'application DJI Assistant 2 ou DJI AGRAS.

## 3.7 Stockage, transport et maintenance

### Storage et transport

- 
-  Avant le transport, assurez-vous de retirer la batterie de l'appareil et de plier et sécuriser les hélices.
  - Retirez ou videz le réservoir à pulvérisation avant le transport ou le stockage à long terme.
  - Gardez l'appareil propre et sec, et assurez-vous qu'il ne reste aucun liquide dans le réservoir, le débitmètre, les pompes ou les tuyaux. Rangez l'appareil dans un endroit sec et frais. La température de stockage recommandée est comprise entre -20 et 40 °C (-4 et 104 °F).
  - Rechargez la radiocommande immédiatement si le niveau de batterie atteint 0 %. Sinon, la radiocommande pourrait être endommagée en raison d'une décharge excessive pendant une période prolongée. Déchargez la

radiocommande à un niveau de charge compris entre 40 % et 60 % si vous la rangez pendant une période prolongée.

---

## Entretien

Effectuez la maintenance de l'appareil tous les 100 vols ou après plus de 20 heures de vol pour maintenir le produit dans le meilleur état possible et réduire les risques potentiels pour la sécurité.

- Vérifiez et remplacez les hélices usées.
- Vérifiez si des hélices sont manquantes. Remplacez les hélices et leurs rondelles si nécessaire.
- Vérifiez si des pièces en plastique ou en caoutchouc sont usées.
- Vérifiez si la pulvérisation des buses fonctionne toujours. Nettoyez soigneusement les disques centrifuges des buses. Remplacez les disques centrifuges en cas de mauvaise pulvérisation.
- Remplacez le tamis du réservoir à pulvérisation



Consultez les guides du produit pour plus d'informations sur la façon de nettoyer, inspecter et entretenir le produit.

---

## 4 Fonctionnement



Il est recommandé de cliquer sur le lien ci-dessous ou de scanner le code QR pour regarder le tutoriel vidéo.



<https://ag.dji.com/t25p/video>

### 4.1 Étalonnage du débitmètre

Quand effectuer un nouvel étalonnage :

- Utiliser un liquide d'une viscosité différente.
- Après avoir terminé l'opération, il y a une erreur importante entre la quantité réelle et la quantité théorique.

#### Étalonnage

1. Remplissez le réservoir d'environ 2 L d'eau.
2. Allez à **Affichage des opérations** >  > , appuyez sur **Étalonnage** dans **Étalonnage du débit** et l'étalonnage commencera automatiquement. Le résultat sera affiché dans l'application une fois l'opération terminée.

Une fois l'étalonnage réussi, les utilisateurs peuvent procéder aux opérations.

Si l'étalonnage échoue, appuyez sur la notification pour afficher et résoudre le problème. Re-étalonnez une fois que le problème est résolu.



- L'étalonnage peut être annulé pendant ce processus et la précision du débit sera basée sur les données datant d'avant cet étalonnage.
- Après avoir remplacé ou monté les pulvérisateurs supplémentaires, il est nécessaire d'étalonner le débit de la pompe de distribution selon les instructions.

## 4.2 Opération de cartographie

### Processus opérationnels

1. Dans Affichage des opérations, appuyez sur le bouton de changement de mode en haut à gauche, puis sélectionnez **Cartographie d'itinéraire** ou **Cartographie d'arbres fruitiers**.
2. Lors de l'utilisation du réticule pour ajouter des points, ajoutez des points de limite sur la carte pour créer un champ, puis ajustez l'itinéraire de vol.
3. Appuyez sur ☒ pour enregistrer le champ. Le champ ajouté s'affichera dans la liste des champs.
4. Sélectionnez la tâche, appuyez sur  et déplacez le curseur pour décoller. L'appareil volera le long de l'itinéraire pour effectuer la tâche de cartographie. Attendez que la reconstruction soit terminée. La carte de reconstruction sera affichée sur la carte originale.



- Si l'opération de cartographie est interrompue ou arrêtée pendant le vol et qu'un nouveau champ de cartographie est ajouté, les utilisateurs peuvent uniquement visualiser l'opération interrompue ou arrêtée dans la liste des opérations et l'opération ne peut pas être reprise.
- Si l'utilisateur quitte une opération de cartographie pendant la reconstruction, sélectionnez l'opération dans la liste des opérations et appuyez sur  pour relancer la reconstruction.

### Application du résultat de la reconstruction

1. Après la reconstruction, la **planification d'itinéraire** et l'**identification du champ** peuvent être effectuées sur la carte HD. Les résultats peuvent être enregistrés dans la liste des champs et appliqués en mode de fonctionnement Itinéraire ou Arbre fruitier.
2. Chargez les résultats de cartographie dans le cloud pour les connecter à un compte personnel. Les utilisateurs peuvent se connecter au compte d'une autre radiocommande et télécharger la carte HD à partir du cloud. Appuyez sur  dans Affichage des opérations et réglez Superposition de carte HD sur **Carte de compte personnel**.

## 4.3 Opérations de pulvérisation

### Téléchargement de cartes de prescription

Téléchargez d'abord les cartes de prescription afin d'effectuer une fertilisation à taux variable. <sup>[1]</sup>

- Accédez à l'écran d'accueil dans DJI Agras, appuyez sur  > **Cloud** et sélectionnez les fichiers dans l'onglet **Carte de prescription** pour les télécharger.
- Les utilisateurs peuvent également stocker les tâches de prescription planifiées dans DJI Terra ou téléchargées depuis DJI SmartFarm Web sur une carte microSD, puis insérer la carte microSD dans la radiocommande pour importer les tâches dans DJI Agras.

[1] Utilisez DJI SmartFarm Web avec la version de firmware requise pour télécharger les cartes de prescription dans l'application. Veuillez mettre à jour le firmware vers la version requise.

### Téléchargement/importation des opérations

- Téléchargement depuis le Cloud : Accédez à l'écran d'accueil dans DJI Agras, appuyez sur  > **Cloud** et sélectionnez les fichiers dans l'onglet **Tâche** pour les télécharger.
- Importez depuis la carte microSD : Insérez la carte microSD contenant les données de planification de DJI Terra dans l'emplacement pour carte microSD de la radiocommande. Accédez à l'écran d'accueil dans DJI Agras, appuyez sur  > **microSD**, sélectionnez les données et appuyez sur **Importer**.

Les opérations téléchargées ou importées seront affichées dans la liste des opérations.

## Planification d'une opération

### Opération de planification d'itinéraire

1. Accédez à Affichage des opérations dans l'application, appuyez sur le bouton de changement de mode en haut à gauche, sélectionnez **Itinéraire** puis le type de tâche, et appuyez sur **Ajouter**.
2. Lors de l'utilisation du réticule pour ajouter des points, ajoutez des points de limite sur la carte pour créer un champ, puis ajoutez des points pour marquer les **Obstacles** et les **Zones sans pulvérisation**.
  - Lors de la sélection de l'option **Plusieurs champs**, vous pouvez ajouter plusieurs points de limite à la fois. Ensuite, appuyez sur les points de limite correspondants selon la division du champ pour les connecter et créer des champs individuels.

- Lors de la sélection de l'**Itinéraire A-B**, l'appareil peut commencer l'opération directement après l'enregistrement des points A et B. Consultez la section [Exécution d'une opération Itinéraire A-B](#) pour plus de détails.
  - Lors de la sélection de l'option **Personnalisé**, vous pouvez ajouter des waypoints pour générer un itinéraire de vol.
3. L'application générera l'itinéraire après avoir créé le champ. Ajustez les paramètres de l'itinéraire dans le panneau **Paramètres de l'itinéraire de vol**.
  4. Appuyez sur ☒ pour enregistrer le champ. Le champ ajouté s'affichera dans la liste des champs.

## Planification de l'opération Arbre fruitier

1. Accédez à Affichage des opérations dans l'application, appuyez sur le bouton de changement de mode en haut à gauche, sélectionnez **Arbre fruitier**, puis planifiez le champ sur la carte HD reconstruite ou modifiez la tâche dans la liste des champs.
2. Lors de l'utilisation du réticule pour ajouter des points, ajoutez des points de limite ou des points d'étalonnage sur la carte. Lors de la planification sur la carte reconstruite, appuyez sur **3D** pour vérifier la hauteur relative de l'itinéraire par rapport au sol et aux objets environnants en vue 3D.
3. L'application générera l'itinéraire après avoir créé le champ. Ajustez les paramètres de l'itinéraire dans le panneau **Paramètres de l'itinéraire de vol**.
4. Appuyez sur ☒ pour enregistrer le champ. Le champ ajouté s'affichera dans la liste des champs.

## Avis

---



- Si l'option **Ajouter un point avec RC** ou **Ajouter un point avec Appareil** est sélectionnée, marchez avec la radiocommande jusqu'à la position souhaitée ou faites voler l'appareil jusqu'à la position souhaitée et appuyez sur **Ajouter**.
- Lors de l'ajout de points à l'aide d'un téléphone portable, installez le dongle RTK sur le téléphone et appuyez sur **Champ > Planifier un champ** dans DJI SmartFarm, puis ajoutez des points sur la carte.
- Une carte plus précise est nécessaire pour ajouter des points à l'aide du pointeur. Il est recommandé d'utiliser la carte HD reconstruite lors d'une opération de cartographie, ou d'appuyer sur  et d'entrer un lien source de la carte approprié dans la superposition de carte HD pour améliorer la précision des points ajoutés.

- Dans l'opération Itinéraire, un champ peut être divisé en plusieurs zones de tâche via **Diviser le champ** et les paramètres de tâche peuvent être définis séparément.
- Pour modifier un champ, sélectionnez-le dans la liste des champs et appuyez sur  pour entrer en mode Modifier.
- Appuyez sur  et sélectionnez **Multitâche**, puis vous pouvez alors sélectionner plusieurs champs et choisir de **Fusionner le champ**.

## Réalisation d'une opération

### Exécution d'une opération Itinéraire/Arbre fruitier

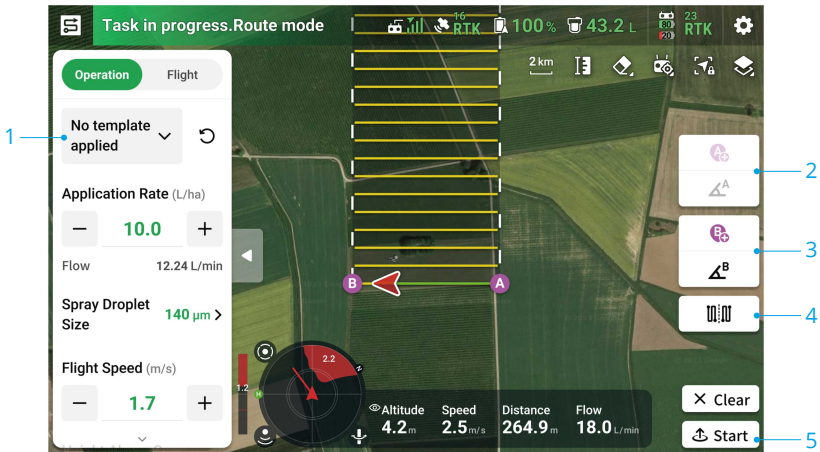
1. Placez l'appareil sur un sol dégagé et plat et orientez l'arrière de l'appareil face à vous. Allumez la radiocommande, puis l'appareil.
  2. Accédez à Affichage des opérations et sélectionnez le mode de fonctionnement, puis sélectionnez un champ et appuyez sur .
  3. Définissez les paramètres dans les Paramètres de tâche.
  4. Ajustement de l'itinéraire :
    - Si l'emplacement du champ planifié est différent du champ réel, appuyez sur **Rectifier le décalage** et ajustez la position du champ à l'aide des boutons du réglage de précision.
    - Faites glisser la carte et appuyez sur **Point de connexion** pour ajouter un point de connexion à la position du réticule, en évitant les obstacles sur l'itinéraire de connexion ou de RTH.
  5. Ajoutez des cartes de prescription si nécessaire : Appuyez sur  et sélectionnez une carte de prescription dans la liste pour obtenir un aperçu. Appuyez sur **OK** pour appliquer la carte de prescription sélectionnée au champ.
  6. Appuyez sur , vérifiez le statut de l'appareil et les paramètres de la tâche, puis déplacez le curseur pour décoller. L'appareil effectuera l'opération automatiquement et l'itinéraire est généré en fonction des obstacles et des points de connexion ajoutés.
- 
-  • Après avoir défini les paramètres en mode de fonctionnement Itinéraire, appuyez sur **Nouveau modèle** et les configurations de paramètres actuelles peuvent alors être enregistrées comme modèle pour des opérations répétées.
- En mode de fonctionnement Arbre fruitier, les utilisateurs peuvent régler les paramètres dans le panneau **Quantité** ou **Débit** selon leurs besoins.
  - L'appareil se dirigera vers le premier waypoint à l'altitude prédéfinie de l'itinéraire de connexion et reviendra sur l'itinéraire de vol avec cette altitude

après la mise en pause et la reprise de l'opération. Si la tâche est appliquée après le décollage, l'appareil se dirigera vers le premier waypoint à l'altitude actuelle.

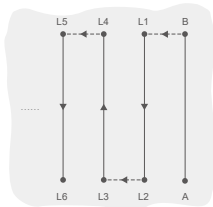
- 
- ⚠ • Ne décollez que dans des zones ouvertes et définissez un itinéraire de connexion et une altitude RTH appropriés en fonction des environnements d'utilisation.
  - L'opération est automatiquement annulée si les moteurs démarrent avant de commencer l'opération. Vous devrez rappeler l'opération dans la liste des tâches.
  - Une fois démarré, l'appareil vole jusqu'à la Position initiale de la trajectoire et verrouille son cap en direction du premier point de virage pour toute la durée de la trajectoire de vol.
  - L'appareil ne pulvérise pas lorsqu'il vole le long de l'espacement des itinéraires et les zones sans pulvérisation, mais pulvérise automatiquement lorsqu'il vole le long du reste de l'itinéraire. Les utilisateurs peuvent ajuster les paramètres dans l'application.
  - Pendant une opération, les utilisateurs ne peuvent pas contrôler le cap de l'appareil, mais peuvent déplacer le joystick de roulis ou d'inclinaison pour mettre l'opération en pause. L'appareil survolera et enregistrera le point d'arrêt, puis pourra être contrôlé manuellement. Appuyez sur **Reprendre** et l'appareil retournera automatiquement au point de retour sélectionné pour reprendre l'opération. Faites attention à la sécurité de l'appareil lorsqu'il retourne au point d'arrêt.
-



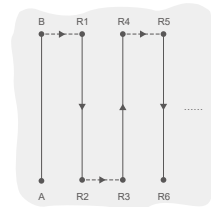
## Exécution d'une opération Itinéraire A-B.



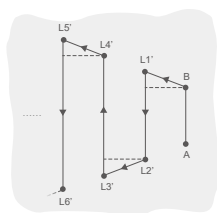
1. Réglez les paramètres d'opération.
2. Faites voler l'appareil jusqu'au point de départ et maintenez-le en vol stationnaire, puis appuyez sur A (B) à l'écran ou appuyez sur le bouton personnalisable prédéfini de la radiocommande pour enregistrer le Point A et le Point B.
3. Si le cap du Point A ou du Point B doit être ajusté, appuyez sur le bouton du cap du Point A (B) à l'écran après l'enregistrement du point, et déplacez le joystick de lacet de la radiocommande. Le cap de l'appareil correspond au cap du point A ou B qui est indiqué par une ligne pointillée sur la carte. Appuyez à nouveau sur le bouton pour définir le cap actuel pour le Point A ou B.
4. Une fois les points A et B enregistrés, l'application produit par défaut l'itinéraire R ou l'itinéraire R'. Appuyez sur ce bouton pour passer à l'itinéraire L ou à l'itinéraire L'.



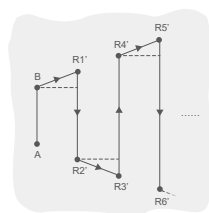
Itinéraire L



Itinéraire R



Itinéraire L'



Itinéraire R'

- Appuyez sur , vérifiez le statut de l'appareil et les paramètres de la tâche, puis déplacez le curseur pour faire décoller l'appareil. L'appareil exécutera l'opération automatiquement.



- Si le nombre d'itinéraires de vol d'opération dépasse 3 (y compris du Point A au Point B), les utilisateurs peuvent les enregistrer en tant que champ après avoir appuyé sur **Terminer**.



- Assurez-vous d'abord d'enregistrer le Point A et d'ajuster son cap avant d'enregistrer le Point B et d'ajuster son cap.
- Les utilisateurs ne peuvent pas ajuster la position du point A ou B après l'enregistrement. Lancez une nouvelle opération Itinéraire A-B si un ajustement du point A ou B est nécessaire.
- Veillez à maintenir l'appareil à Portée de vue (VLOS) pendant l'opération.
- Assurez-vous que le signal GNSS est fort pendant l'opération. Sinon, l'opération pourrait ne pas être complétée avec succès.
- Pendant l'opération, l'appareil pulvérisera du liquide uniquement lorsqu'il volera le long de l'itinéraire parallèle à la ligne de A à B, et cessera de pulvériser sur d'autres segments d'itinéraire.

## Multitâche

Sélectionnez plusieurs champs pour des opérations continues après avoir activé **Multitâche**.

- Appuyez sur  et sélectionnez plusieurs champs dans la liste, ou sélectionnez les champs sur la carte. Les champs sélectionnés seront numérotés dans l'ordre de sélection. Appuyez ensuite sur **Utiliser**.
- Définissez les paramètres de tâche pour chaque champ individuellement. Sélectionnez le numéro sur le panneau des paramètres ou appuyez sur le champ correspondant sur la carte pour passer d'un champ à l'autre. Appuyez sur **Appliquer à tous les champs sélectionnés** pour appliquer les paramètres actuellement affichés à tous les champs sélectionnés.

3. Appuyez sur  et l'appareil effectuera les opérations les unes après les autres. Les utilisateurs peuvent ajuster les paramètres de tâche pour les opérations en cours et en attente.
4. Après chaque opération terminée, l'application affichera le résumé de la tâche. L'appareil volera automatiquement vers le champ suivant et continuera l'opération.

## Fonctionnement manuel

Ce mode est idéal pour les zones de tâche petites ou de forme irrégulière.

1. Dans Affichage des opérations, appuyez sur le bouton de changement de mode en haut à gauche et sélectionnez **Manuel**.
2. Choisissez **Manuel** ou **Manuel Plus**, puis définissez les paramètres pour **Opération et Vol**.
3. Contrôlez l'appareil pour qu'il se dirige vers la zone de la tâche et effectue la tâche de pulvérisation en utilisant les boutons de la radiocommande. En mode Manuel Plus, appuyez sur  ou  à l'écran et l'appareil volera vers la gauche ou la droite à la distance prédéfinie pour l'espacement des itinéraires. L'appareil pulvérise automatiquement lorsqu'il accélère en avant, en arrière ou en diagonale, mais ne pulvérise pas lorsqu'il vole de côté.



- Dans des conditions de travail optimales, et si la fonction de stabilisation d'altitude est activée, le module radar maintient la distance de pulvérisation entre l'appareil et la végétation.
- Le cap de l'appareil sera verrouillé après l'activation de **Course Lock**. Les utilisateurs peuvent contrôler tous les autres mouvements, mais pas la direction de vol de l'appareil.
- Les utilisateurs peuvent régler la quantité de produit pulvérisé, la vitesse de vol et la hauteur au-dessus de la végétation pendant l'opération Manuel Plus, mais l'espacement des lignes ne peut pas être ajusté.

## 4.4 Reprise de l'opération

En quittant un Itinéraire ou une opération Arbre fruitier, l'appareil enregistre un point de rupture. La fonction de reprise des opérations permet à l'utilisateur d'interrompre temporairement une opération pour remplir le réservoir à pulvérisation, changer la batterie ou éviter des obstacles manuellement. Ensuite, reprenez l'opération à partir du point d'arrêt.

## Enregistrement d'un point de rupture

Lorsqu'il quitte une tâche, l'appareil enregistre un point de rupture si les signaux GNSS sont forts et si les conditions d'enregistrement du point de rupture sont remplies. Si les signaux GNSS sont faibles, l'appareil passe en mode Attitude et quitte l'opération en cours. La dernière position où il y avait un signal GNSS fort est enregistrée comme point d'arrêt.

## Procédure de reprise

1. Lorsqu'il quitte une tâche avec des signaux GNSS forts et remplit les conditions d'enregistrement du point de rupture, l'appareil enregistre l'emplacement actuel comme point de rupture.
  2. Dirigez l'appareil vers un endroit sûr après avoir effectué les opérations nécessaires sur l'appareil (comme remplacer la batterie, faire le plein ou contrôler l'appareil pour éviter des obstacles).
  3. Sélectionnez le point de rupture ou le point de retour sur l'écran.
  4. Appuyez sur **Reprendre** et l'appareil reviendra automatiquement au point de retour sélectionné pour reprendre l'opération.
- 
-  • Si des points de connexion sont ajoutés avant l'opération, l'appareil reviendra automatiquement au point de rupture via les points de connexion une fois que vous aurez appuyé sur **Reprendre**.
- Si vous avez interrompu une opération en appuyant sur le bouton **Terminer**, les points de connexion ne seront plus disponibles. Ajoutez des points de connexion avant d'effectuer à nouveau l'opération si nécessaire.
- 
5. Si un obstacle est détecté lors du retour au point de rupture ou au point de retour, l'appareil le contournera pour l'éviter ou ralentira pour passer en vol stationnaire. Une fois l'appareil en vol stationnaire, les utilisateurs doivent le contrôler manuellement. Consultez la section [Reprendre l'opération](#) pour plus de détails.

## Reprise intelligente

Pour les opérations Itinéraire et Arbre fruitier, la Reprise intelligente devient disponible si l'une des conditions suivantes est remplie. L'application calculera le point de retour optimal en fonction du point de rupture et de l'emplacement de l'appareil afin de réduire la distance de vol en cas de transport d'une charge utile lourde.

- Après avoir appuyé sur **Pause** et fait atterrir l'appareil au sol.

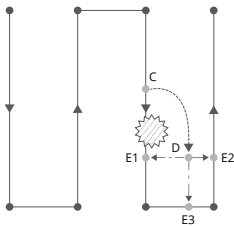
- Lorsqu'une opération est interrompue en appuyant sur **Terminer**, puis redémarrée via l'onglet **En cours**.

Avant de commencer la tâche, activez la **Reprise intelligente** dans  > . Les utilisateurs peuvent également activer/désactiver cette fonctionnalité dans le menu situé à gauche de l'écran après l'atterrissage de l'appareil.

## Reprendre l'opération

Lors des opérations Itinéraire ou Arbre fruitier, les utilisateurs peuvent contrôler manuellement l'appareil s'il ne parvient pas à contourner automatiquement les obstacles ou s'il rencontre une urgence, telle qu'un comportement anormal de l'appareil. Les instructions suivantes décrivent comment éviter les obstacles manuellement :

### Évitement d'obstacles manuel



#### Légende

-  Obstacle
-  Point de virage
-  Itinéraire de l'opération
-  Itinéraire de vol manuel
-  Itinéraire retour automatique

#### 1. Quitter une opération

Pendant la tâche, si l'appareil ne parvient pas à contourner automatiquement un obstacle, les utilisateurs doivent le contrôler manuellement pour éviter l'obstacle. L'appareil passera automatiquement en mode de fonctionnement Manuel, puis mettra la tâche en pause, enregistrera la position actuelle comme point de rupture (Point C) et passera en vol stationnaire après avoir terminé la procédure de vol correspondante.

#### 2. Contourner les obstacles

Après être passés en mode de fonctionnement Manuel, les utilisateurs peuvent contrôler l'appareil pour éviter l'obstacle du point C au point D.

#### 3. Reprendre l'opération

Sélectionnez l'un des points de retour marqués E1, E2 ou E3. Appuyez sur **Reprendre** et l'appareil vole du point marqué D au point de retour sélectionné en suivant une ligne perpendiculaire.

- 
- 💡 • Répétez les instructions ci-dessus pour quitter et reprendre l'opération en cas d'urgence lorsque vous revenez sur l'itinéraire, par exemple lorsqu'il faut éviter des obstacles.
- 
- ⚠️ • La quantité de points de retour sélectionnables est liée à la position de l'appareil. Par exemple, il n'y a pas de E3 (points sur un itinéraire sans pulvérisation) pour le mode de fonctionnement Itinéraire. Sélectionnez en fonction de l'affichage de l'application.
  - Assurez-vous que l'appareil a complètement évité l'obstacle avant de reprendre l'opération.
  - En cas d'urgence, assurez-vous que l'appareil fonctionne normalement et pilotez manuellement l'appareil jusqu'à une zone sûre pour reprendre l'opération.
- 

## 4.5 Avertissement de réservoir vide

L'appareil peut calculer le point de réservoir vide et l'afficher sur la carte. Lorsque le réservoir à pulvérisation est vide, l'application affiche une notification.

- 
- 💡 • Le point de réservoir vide ne sera pas affiché sur la carte s'il n'est pas calculé que le réservoir sera vide avant la fin de l'itinéraire de la tâche.
  - Pour les opérations Itinéraire et Arbre fruitier, le point de réservoir vide est mis à jour dynamiquement sur l'itinéraire d'opération lors de l'ajout de liquide dans le réservoir à pulvérisation ou du réglage des paramètres d'opération, en fonction de la quantité de liquide ajoutée et des paramètres réglés.
  - Les utilisateurs peuvent définir l'action que l'appareil effectuera au point de réservoir vide.
- 

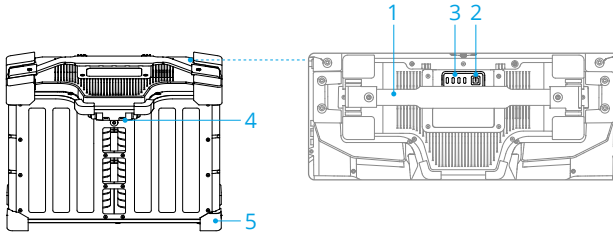
### Utilisation

1. Activez **Afficher le point de réservoir vide** dans ⚙ > 📍 et définissez l'action à effectuer quand le réservoir est vide.
2. Lorsqu'une alerte de réservoir vide apparaît dans l'application, les pulvérisateurs s'éteignent automatiquement.
3. Faites atterrir l'appareil et arrêtez les moteurs. Remplissez le réservoir à pulvérisation et fixez fermement le couvercle.
4. Sélectionnez un mode de fonctionnement et poursuivez l'opération.

## 5 Batterie de vol intelligente

### 5.1 Aperçu

La Batterie de vol intelligente DB1580 est utilisée comme exemple.



1. Poignée
2. Bouton d'alimentation
3. LED d'état
4. Port d'alimentation
5. Caches en caoutchouc

### 5.2 Avertissements

Reportez-vous aux consignes de sécurité ainsi qu'aux autocollants sur la batterie avant utilisation. Les utilisateurs assument l'entière responsabilité de leurs actions et de leur utilisation de l'appareil.

- ⚠ • N'utilisez ou NE chargez PAS la batterie près de sources de chaleur, comme à l'intérieur d'un véhicule par temps chaud, près d'une chaudière ou d'un radiateur, ou près de la sortie d'échappement du générateur.
- Assurez-vous que la batterie est hors tension avant de la connecter ou déconnecter de l'appareil. NE connectez ou ne déconnectez PAS la batterie pendant qu'elle est sous tension. Vous risquez d'endommager les ports d'alimentation.
- N'utilisez PAS la batterie dans des environnements à forte accumulation électrostatique ou électromagnétique ou près de lignes à haute tension. Sinon, le circuit imprimé de la batterie risque de mal fonctionner, ce qui pourrait provoquer un accident grave pendant le vol.

- Éteignez tout feu de batterie en utilisant du sable, une couverture anti-feu ou un extincteur à poudre sèche ou à dioxyde de carbone, selon la situation réelle.
- NE PAS connecter les pôles positif et négatif d'une batterie avec un câble ou d'autres objets métalliques. Sinon, la batterie subira un court-circuit.
- Nettoyez toujours les bornes de la batterie avec un chiffon propre et sec. Dans le cas contraire, la connexion de la batterie pourrait être affectée, entraînant une perte d'énergie ou un échec de la recharge.
- NE volez PAS lorsque le niveau de charge de la batterie est inférieur à 15 % pour éviter d'endommager la batterie et les risques en vol.
- Assurez-vous que la batterie est connectée correctement. Sinon, la batterie risque de surchauffer ou même d'exploser en raison d'une charge anormale. Utilisez uniquement des batteries certifiées provenant des revendeurs agréés. DJI décline toute responsabilité en cas de dommages provoqués par l'utilisation de batteries non certifiées.
- Veillez à ce que la batterie soit placée sur une surface plane pour éviter qu'elle ne soit endommagée par des objets pointus.
- NE placez RIEN sur une batterie ou un dispositif de charge. Sinon, elle pourrait être endommagée, ce qui pourrait provoquer des incendies.
- La batterie est lourde. Faites attention lorsque vous déplacez la batterie, afin de ne pas la faire tomber. Si la batterie est endommagée par une chute, placez-la immédiatement dans un lieu dégagé, éloigné du public et des objets combustibles. Patientez 30 minutes, puis plongez la batterie dans de l'eau salée pendant 24 heures. Après vous être assuré que toute l'énergie est épuisée, mettez la batterie au rebut en suivant les réglementations locales.
- DJI n'assume aucune responsabilité pour les dommages causés par des chargeurs tiers.
- NE rechargez PAS la batterie près de matériaux inflammables ou sur des surfaces inflammables comme un tapis ou du bois. Surveillez en permanence la recharge de la batterie. Il est conseillé de laisser une distance d'au moins 30 cm entre la station de batteries et les batteries en charge. Sinon, la station de batterie ou les batteries en charge pourraient subir des dégâts en raison d'un dégagement de chaleur excessif et même provoquer un incendie.
- N'immergez PAS la batterie dans l'eau pour la refroidir ou lorsqu'elle est en charge. Sinon, les cellules de la batterie se corroderont, ce qui endommagera gravement la batterie. L'utilisateur accepte l'entière responsabilité pour tout dommage causé à la batterie par son immersion dans l'eau.
- Maintenez la batterie sèche à tout moment.



- Assurez-vous que la batterie est éteinte avant de la recharger. Une fois la recharge terminée, éteignez la batterie avant de la déconnecter du dispositif de recharge. Sinon, vous risquez d'endommager les ports d'alimentation.



- Vérifiez que la batterie est entièrement chargée avant chaque vol.
- Avant d'opérer dans un environnement à basse température, assurez-vous que la batterie est au minimum au-dessus de 5 °C (41° F). Idéalement, supérieure à 20 °C (68 °F). Réchauffez la batterie en faisant voler l'appareil en vol stationnaire.

## 5.3 Schéma d'allumage des voyants LED

### Vérification du niveau de batterie

Appuyez sur le bouton d'alimentation pour vérifier le niveau de charge de la batterie.

Les voyants LED de niveau de batterie affichent le niveau de charge de la batterie pendant la recharge et la décharge. Les états des voyants LED sont définis ci-dessous :

 La LED est allumée

 La LED clignote

 La LED est éteinte

| Clignotement                                                                        | Niveau de batterie |
|-------------------------------------------------------------------------------------|--------------------|
|    | 88 à 100 %         |
|    | 76 à 87 %          |
|    | 63 à 75 %          |
|   | 51 à 62 %          |
|  | 38 à 50 %          |
|  | 26 à 37 %          |
|  | 13 à 25 %          |
|  | 0 à 12 %           |

### LED de niveau de batterie

Le tableau ci-dessous montre le niveau de batterie pendant la recharge.

| Clignotement                                                                        | Niveau de batterie |
|-------------------------------------------------------------------------------------|--------------------|
|  | 0 à 50 %           |
|  | 51 à 75 %          |

| Clignotement                                                                      | Niveau de batterie |
|-----------------------------------------------------------------------------------|--------------------|
|  | 76 à 99 %          |
|  | 100 %              |

-  • Lorsque la température de la cellule de batterie est inférieure à 15 °C (59 °F), la fréquence de clignotement des LED ralentit et la vitesse de charge est relativement lente.
- Le niveau de la batterie indiqué par les LED est affecté par des facteurs environnementaux tels que la température et l'altitude.

## Schéma d'allumage des voyants LED pendant une erreur batterie

Le tableau ci-dessous présente les mécanismes de protection des batteries et les schémas d'allumage des LED correspondantes.

| Voyants LED                                                                         | Clignotement                                                         | Description                                                         |
|-------------------------------------------------------------------------------------|----------------------------------------------------------------------|---------------------------------------------------------------------|
|    | Le voyant LED 2 et le voyant LED 4 clignotent trois fois par seconde | Court-circuit/surintensité de l'appareil à la mise en marche        |
|    | Le voyant LED 2 et le voyant LED 4 clignotent deux fois par seconde  | Sous-tension à la mise en marche                                    |
|    | Le voyant LED 2 clignote deux fois par seconde                       | Surintensité détectée                                               |
|    | Le voyant LED 2 clignote trois fois par seconde                      | Erreur du système de la batterie                                    |
|   | Le voyant LED 3 clignote deux fois par seconde                       | Surcharge détectée                                                  |
|  | Le voyant LED 3 clignote trois fois par seconde                      | Tension excessive au niveau du chargeur                             |
|  | Le voyant LED 4 clignote deux fois par seconde                       | La température est trop basse lors de la recharge/mise sous tension |
|  | Le voyant LED 4 clignote trois fois par seconde                      | La température est trop haute lors de la recharge/mise sous tension |
|  | Les 4 LED clignotent rapidement                                      | La batterie est anormale et indisponible                            |

| Voyants LED                                                                       | Clignotement                                                                               | Description                                                                                                                           |
|-----------------------------------------------------------------------------------|--------------------------------------------------------------------------------------------|---------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
|  | Affichez le niveau actuel de la batterie, s'allume pendant 2 secondes toutes les secondes. | Batterie installée de façon incorrecte. Impossible de fournir un courant élevé pour démarrer le générateur et l'appareil normalement. |

Si une surintensité est détectée à la mise sous tension ou si un court-circuit se produit, débranchez la batterie, puis vérifiez si des objets étrangers se trouvent dans le port.

Si une sous-tension est détectée lors de la mise sous tension, rechargez la batterie avant de l'utiliser.

Si la température de la batterie est anormale, attendez que la température revienne à la normale. La batterie se met alors automatiquement sous tension, ou reprend sa recharge.

Pour les autres situations, après avoir résolu le problème (surintensité, tension excessive de la batterie due à une surcharge ou tension excessive du dispositif de charge), appuyez sur le bouton d'alimentation pour annuler l'alerte de protection des LED et débranchez puis rebranchez le chargeur pour reprendre la charge.

Si la batterie n'est pas installée correctement, nettoyez le connecteur de la batterie, de l'appareil et du dispositif de charge, puis remettez la batterie en place.

## 5.4 Rangement et transport

- ⚠ • Éteignez et déconnectez la batterie de l'appareil ou d'autres dispositifs pendant le transport ou le stockage à long terme.
- Si le niveau de batterie est dangereusement bas, rechargez la batterie jusqu'à un niveau de charge situé entre 40 et 60 %. NE stockez PAS une batterie ayant un faible niveau de charge pendant une période prolongée. Cela pourrait nuire à ses performances.
- La batterie doit être stockée dans un environnement sec.
- NE placez PAS la batterie à proximité de matières explosives ou dangereuses ou d'objets métalliques tels que des lunettes, des montres, des bijoux et des épingles à cheveux.
- N'essayez PAS de transporter une batterie endommagée ou une batterie rechargée à plus de 30 %. Déchargez la batterie jusqu'à 25 % ou moins avant le transport.
- Si vous stockez la batterie pour une période supérieure à trois mois, il est recommandé de la stocker dans un sac ou un boîtier de sécurité de batterie,

dans un environnement dont la plage de températures est comprise entre -20 ° et 40 °C (-4 ° et 104 °F).

- Si une batterie ayant un faible niveau de puissance est conservée pendant une période prolongée, la batterie passera en mode Hibernation. Rechargez pour sortir la batterie du mode Veille.
- 

## 5.5 Entretien

---

-  • NE nettoyez PAS la batterie avec de l'eau.
  - Vérifiez régulièrement les bornes et les ports de batterie. NE nettoyez PAS la batterie avec de l'alcool ou d'autres liquides inflammables. N'utilisez PAS de dispositif de charge endommagé.
  - Les performances de la batterie seront affectées négativement si la batterie n'est pas utilisée pendant une période prolongée.
  - Rechargez puis déchargez complètement la batterie au moins une fois tous les trois mois pour garantir les performances de la batterie.
  - Si une batterie n'a pas été rechargée ni déchargée pendant cinq mois ou plus, elle ne sera plus couverte par la garantie.
- 

## 5.6 Mise au rebut

---

-  • Il est recommandé d'ouvrir le couvercle de la batterie et de la mettre dans une solution saline à 5 % pendant plus de deux semaines pour décharger complètement la batterie. Jetez ensuite la batterie dans les bacs de recyclage prévus à cet effet. Contactez le service client officiel ou un revendeur agréé en cas de problèmes.
  - La batterie contient des produits chimiques dangereux, NE la jetez PAS dans une poubelle ordinaire. Respectez scrupuleusement les réglementations locales concernant l'élimination et le recyclage des batteries.
  - Si la batterie ne peut pas être déchargée complètement, NE la jetez pas directement dans une boîte de recyclage de batteries. Contactez une entreprise professionnelle de recyclage de batteries pour bénéficier de leur aide.
-

## 6 Annexe

### 6.1 Caractéristiques techniques

Visitez le site Web suivant pour les caractéristiques techniques.

<https://ag.dji.com/t25p/specs>

### 6.2 Mise à jour du firmware

#### En utilisant DJI Agras

1. Mettez l'appareil et la radiocommande sous tension. Assurez-vous que l'appareil est appairé à la radiocommande et que la radiocommande est connectée à Internet.
2. Exécutez DJI Agras. Si un nouveau firmware est disponible, une invite s'affiche sur la page d'accueil. Appuyez pour ouvrir l'affichage de la mise à jour du firmware.
3. Appuyez sur Mettre à jour tous les éléments sélectionnés, et le firmware sera téléchargé par DJI Agras pour tous les appareils sélectionnés et mis à jour automatiquement.
4. Assurez-vous que tous les appareils sont connectés à la radiocommande et attendez que la mise à jour soit terminée. Les voyants avant de l'appareil clignotent en jaune pendant la mise à jour.
5. Les voyants lumineux à l'avant de l'appareil s'allument en vert fixe une fois la mise à jour terminée. Redémarrez la radiocommande et l'appareil manuellement. Si les voyants s'allument en rouge fixe, ce qui indique que la mise à jour du firmware a échoué, essayez à nouveau la mise à jour.



Connectez l'appareil au port USB-A de la radiocommande pour mettre à jour le firmware du chargeur intelligent ou du générateur à onduleur multifonctionnel.

#### Utilisation de DJI Assistant 2 (gamme MG)

1. Connectez séparément l'appareil ou la radiocommande à un ordinateur, car DJI Assistant 2 ne prend pas en charge la mise à jour de plusieurs appareils DJI en même temps.



Connectez le port USB-C situé sous le capot inférieur à l'avant de l'appareil à un ordinateur à l'aide d'un câble USB-C, puis mettez l'appareil sous tension.

2. Assurez-vous que l'ordinateur est connecté à Internet et que l'appareil DJI est sous tension.
3. Lancez DJI Assistant 2 et connectez-vous avec votre compte DJI.
4. Appuyez sur **Mise à jour du firmware** sur le côté gauche de l'interface principale.
5. Sélectionnez la version du firmware et cliquez pour mettre à jour. Le firmware est ensuite téléchargé et mis à jour automatiquement.
6. Lorsque le message « Mise à jour réussie » apparaît, la mise à jour est terminée et l'appareil DJI redémarre automatiquement.

## Avis

---

- ⚠ • Vérifiez tous les branchements et retirez les hélices des moteurs avant de mettre à jour le firmware.
  - Assurez-vous que l'appareil et la radiocommande sont complètement chargés avant de mettre à jour le firmware.
  - NE retirez PAS d'accessoire NI mettez les appareils hors tension pendant la mise à jour.
  - Assurez-vous de mettre à jour le firmware de la radiocommande vers la version la plus récente après avoir mis à jour le firmware de l'appareil.
  - Tenez l'appareil hors de portée des personnes et des animaux pendant la mise à jour du firmware, pendant l'étalonnage du système ou lorsque vous réglez les paramètres.
  - Pour plus de sécurité, mettez toujours à jour vers la version la plus récente du firmware.
  - Il se peut que la radiocommande ne soit plus appairée avec l'appareil après la mise à jour. Appairez à nouveau la radiocommande et l'appareil.
  - Si le port USB-C n'est pas utilisé, assurez-vous d'installer l'embout étanche. Sinon, l'eau pourrait entrer dans le port et provoquer un court-circuit.
- 

## 6.3 Utilisation de Transmission améliorée

La Transmission améliorée intègre la technologie de transmission vidéo OcuSync avec les réseaux 4G. Si la transmission vidéo OcuSync est obstruée, sujette à des interférences ou utilisée sur de longues distances, la connectivité 4G vous assure une prise en main ininterrompue de l'appareil.

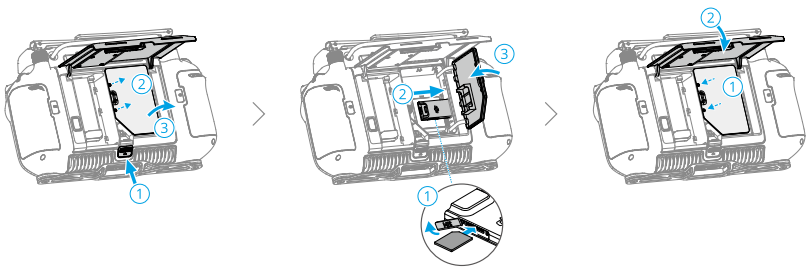
Les exigences d'utilisation sont les suivantes :

- L'appareil doit être équipé d'un Dongle cellulaire DJI kit (vendu séparément).
- La radiocommande peut être équipée d'un Dongle cellulaire DJI ou peut être connectée à un point d'accès Wi-Fi pour utiliser la Transmission améliorée.



- La Transmission améliorée est uniquement prise en charge dans certains pays et régions.
- Le Dongle cellulaire DJI et ses services ne sont disponibles que dans certains pays et régions. Respectez les lois et réglementations locales et les conditions d'utilisation de Dongle cellulaire DJI.

## Insertion de la carte nano-SIM



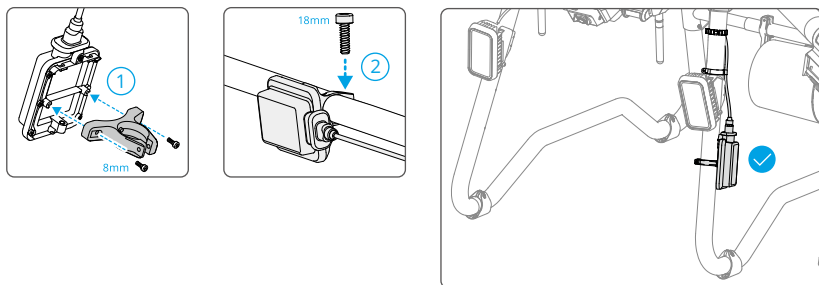
- Il est fortement recommandé d'acheter une carte nano-SIM prenant en charge un réseau 4G auprès des canaux officiels de l'opérateur de réseau mobile local.
- N'utilisez PAS de carte SIM IoT, autrement la qualité de la transmission vidéo pourrait en être sérieusement compromise.
- N'utilisez PAS de carte SIM fournie par un opérateur de réseau mobile virtuel, sinon cela pourrait entraîner une impossibilité de connexion à Internet.
- Si la carte SIM est configurée avec un mot de passe (code PIN), assurez-vous d'insérer la carte SIM dans un smartphone et d'annuler le réglage du code PIN, afin d'éviter tout échec de connexion à Internet.



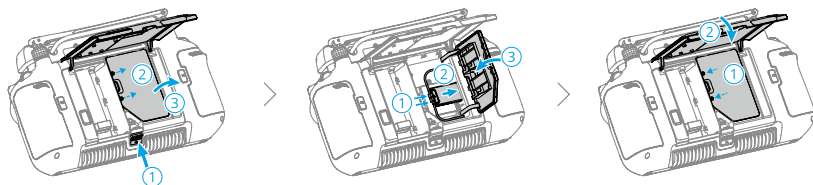
- Si le kit Dongle cellulaire DJI nécessite de remplacer la carte nano-SIM, retirez les vis du boîtier, puis déconnectez le Dongle cellulaire DJI pour le remplacer. Lors de la réinstallation, assurez-vous de bien connecter le Dongle cellulaire DJI et de serrer les vis.

## Installation du Dongle cellulaire DJI

1. Installez Dongle cellulaire DJI sur l'appareil.



2. Installez Dongle cellulaire DJI sur la radiocommande.



## Utilisation de Transmission améliorée

Allumez la radiocommande et l'appareil, puis assurez-vous qu'ils sont connectés normalement. Assurez-vous que la radiocommande est connectée à Internet. La Transmission améliorée peut être activée dans l'application.

- Accédez à Affichage des opérations, puis appuyez sur l'icône du signal de transmission vidéo pour activer ou désactiver la **Transmission améliorée** dans la boîte de dialogue contextuelle.
- Accédez à Affichage des opérations, appuyez sur **⚙ > Transmission vidéo** et activez ou désactivez la **Transmission améliorée**.

L'affichage du logo 4G indique que la Transmission améliorée est disponible.

- 
- ⚠** • Portez une attention particulière à la force du signal de transmission vidéo après avoir activé Transmission améliorée. Volez avec précaution. Appuyez sur l'icône du signal de transmission vidéo pour afficher la transmission vidéo OcuSync actuelle et la force du signal de transmission vidéo 4G dans la fenêtre contextuelle.
-



## Stratégie de sécurité

Pour des raisons de sécurité en vol, Transmission améliorée ne peut être activée que lorsque la transmission vidéo OcuSync est activée. La désactivation de Transmission améliorée est impossible en cas de déconnexion du lien OcuSync pendant le vol.

Dans un scénario de transmission 4G uniquement, le redémarrage de la radiocommande ou de DJI Agras entraînera un RTH Failsafe. La transmission vidéo 4G ne peut pas être restaurée avant que le lien OcuSync ne soit reconnecté.

Dans un scénario de transmission 4G uniquement, un compte à rebours de décollage commencera après l'atterrissage de l'appareil. Si l'appareil ne décolle pas avant la fin du compte à rebours, il ne sera pas autorisé à décoller tant que le lien OcuSync n'est pas rétabli.

## Notes d'utilisation de la radiocommande

Si vous utilisez le réseau 4G via le Dongle cellulaire DJI, assurez-vous d'installer correctement le Dongle cellulaire DJI et désactivez le Wi-Fi de la radiocommande lorsque vous utilisez la transmission améliorée pour réduire les interférences.

Si vous utilisez le réseau 4G en connectant la radiocommande au point d'accès Wi-Fi d'un appareil mobile, assurez-vous de régler la bande de fréquence du point d'accès de l'appareil mobile sur 2,4 GHz et le mode réseau sur 4G pour une meilleure expérience de transmission vidéo. Il n'est pas recommandé de répondre aux appels téléphoniques entrants avec le même appareil mobile ou de connecter plusieurs appareils au même point d'accès.

## Exigences de réseau 4G

Pour garantir une expérience de transmission vidéo claire et fluide lors de l'utilisation de la Transmission améliorée :

1. Assurez-vous d'utiliser la radiocommande et l'appareil dans des endroits où le signal 4G est presque à pleine puissance pour une meilleure expérience de transmission.
2. En cas de déconnexion du signal OcuSync, la transmission vidéo peut être décalée et saccadée lorsque l'appareil dépend entièrement d'un réseau 4G. Volez avec précaution.
3. Lorsque le signal de transmission d'image est faible ou déconnecté, faites immédiatement revenir l'appareil au point de départ. Il n'est pas recommandé de continuer la tâche en se basant sur un signal 4G.

4. Pilotez l'appareil à portée de vue (VLOS) pour assurer la sécurité en vol de nuit, car la transmission vidéo 4G peut être décalée.
5. Pilotez avec précaution lorsque l'application indique que le signal de transmission vidéo 4G est faible.



Contactez  
**SERVICE CLIENT DJI**



The terms HDMI, HDMI High-Definition Multimedia Interface, HDMI trade dress and the HDMI Logos are trademarks or registered trademarks of HDMI Licensing Administrator, Inc.

Ce contenu est susceptible d'être modifié sans préavis.  
**Téléchargez la dernière version à l'adresse**



<https://ag.dji.com/t25p/downloads>

Pour toute question concernant ce document, veuillez contacter DJI en envoyant un message à **DocSupport@dji.com**.

DJI et AGRAS sont des marques déposées de DJI.  
Copyright © 2025 DJI Tous droits réservés.