

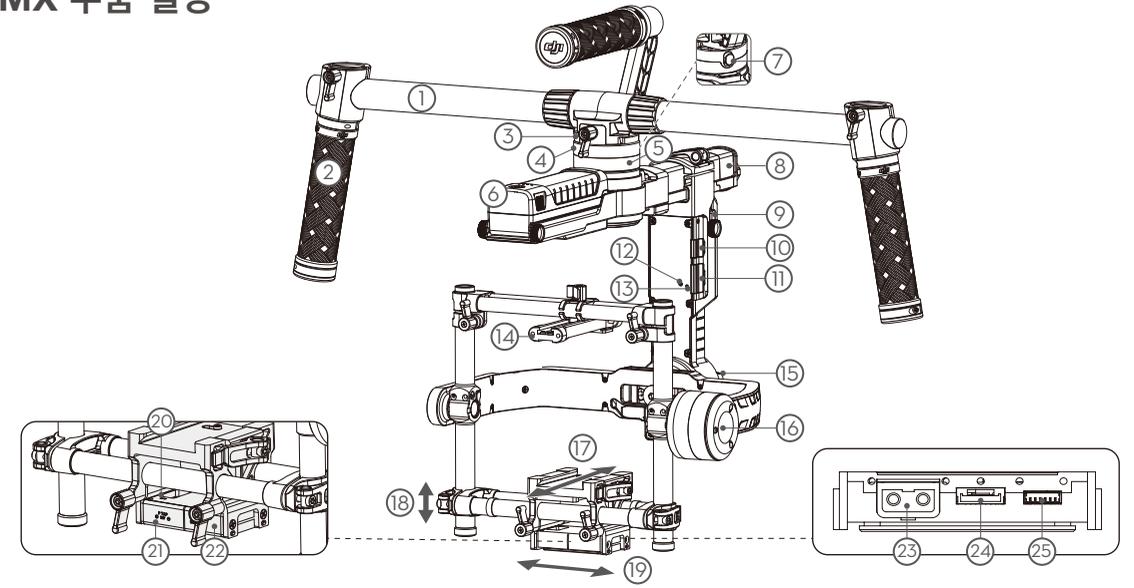
# RONIN-MX

퀵 스타트 가이드

V1.0

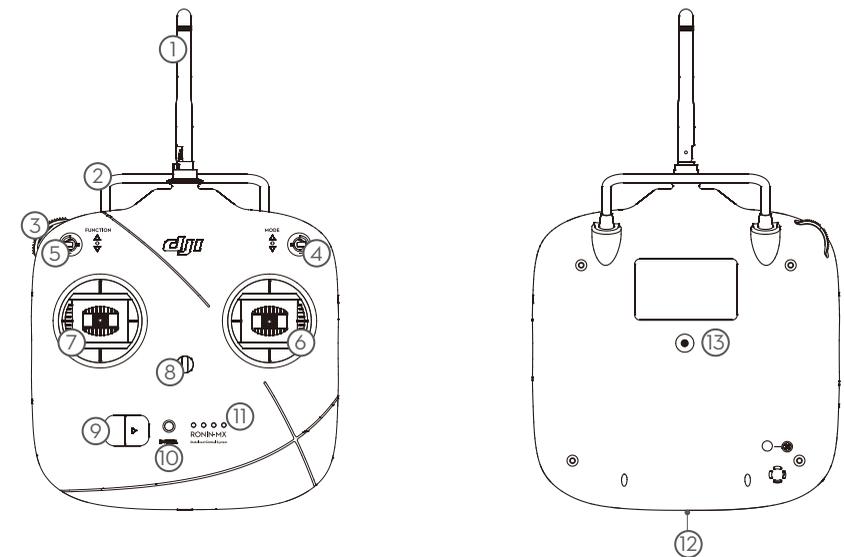


## Ronin-MX 부품 설명



- |                           |                         |                       |
|---------------------------|-------------------------|-----------------------|
| 1. 상단 핸들 바                | 10. D-BUS 수신기 포트        | 19. 롤 조정              |
| 2. 측면 핸들                  | 11. USB 포트 및 CAN1 버스 포트 | 20. IMU 포트            |
| 3. 짐벌 커넥터                 | 12. 고정 단추               | 21. P-TAP 액세스리 전원 포트  |
| 4. CAN2 버스 포트             | 13. 짐벌 LED 표시등          | 22. USB 액세스리 전원 포트    |
| 5. 좌우 회전 모터               | 14. 카메라 상단 마운팅 플레이트     | 23. P-TAP 포트(후방)      |
| 6. DJI 인텔리전트 배터리          | 15. 롤 회전 모터             | 24. DJI 라이트브릿지 포트(후방) |
| 7. 안전 잠금 장치               | 16. 상하 회전 모터            | 25. GCU 포트(후방)        |
| 8. 좌우 조정 슬라이더             | 17. 앞뒤 조정               |                       |
| 9. 인텔리전트 배터리 배전기 마운팅 플레이트 | 18. 경사 수직 조정            |                       |

## 조종기



- |                     |               |  |
|---------------------|---------------|--|
| 1. 안테나              | 6. 오른쪽 스틱     | 11. 배터리 수준 표시기                           |
| 2. 운반 핸들            | 7. 왼쪽 스틱      | 12. 배터리 충전기 및 RC 보조 포트<br>(Micro USB 포트) |
| 3. 좌측 다이얼(예비)       | 8. 넥 스트랩 연결장치 | 13. 예비 포트                                |
| 4. 3단 스위치(MODE)     | 9. 전원 스위치     |  |
| 5. 3단 스위치(FUNCTION) | 10. 전원 표시등    |  |

# RONIN-MX

# RONIN-MX

## 간편 사용 안내

### 1 시작

- DJI™ Assistant 앱을 다운로드하고 설치합니다. App Store에서 "DJI Assistant"를 검색한 다음 iOS 설치에 관한 지침을 따릅니다. Google Play에서 "DJI Ronin™"을 검색한 다음 Android 설치에 관한 지침을 따릅니다.
- Ronin-MX를 사용하기에 앞서 DJI 지능형 배터리가 충전되었는지 확인하십시오. 지능형 배터리 전원 버튼을 한 번 누르면 현재 배터리 수준이 표시됩니다. 1초 동안 눌러 전원을 켜거나 끕니다.
- 조종기에서 전원 스위치를 오른쪽으로 밀어 전원을 켭니다. 배터리 수준 표시등에는 현재 배터리 상태가 표시됩니다. 저전압 경고음이 울리면 Micro USB 포트를 통해 배터리를 다시 충전하십시오.



DJI Assistant

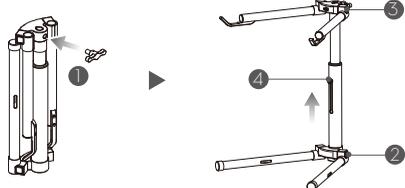


낮음 → 배터리 수준 → 높음

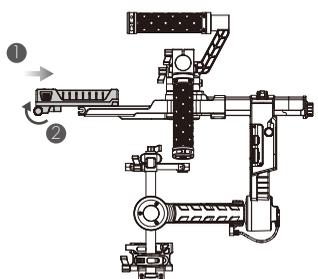
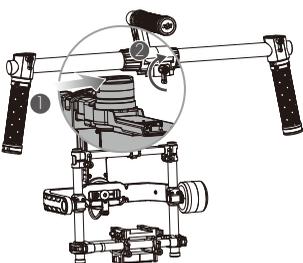
! • iOS 7.1 이상 및 Android 4.3 이상을 사용하는 모바일 장치를 사용합니다.

### 2 Ronin-MX 조립

- 그림과 같이 튜닝 스탠드를 배치합니다. 손잡이를 조입니다. 하단 다리의 바깥쪽에서 버튼을 누르고 아래쪽으로 다리를 회전해 스탠드에서 분리합니다. 상단 지지대의 바깥쪽에서 버튼을 누르고 위쪽으로 당겨 스탠드에서 분리합니다. 수직 지지대에서 버튼을 누르고 스탠드를 확장하도록 밀어 넣습니다.
- 핸들 바를 조립합니다. 상단 핸들의 양쪽에 바를 부착하고 그림 나사를 조입니다. 바에 그림을 부착하고 원하는 위치에 고정합니다. 튜닝 스탠드에 핸들 조립 부품을 놓습니다.

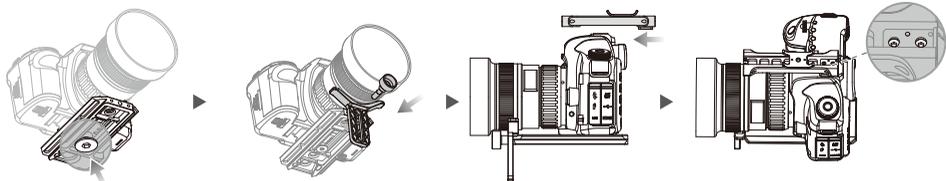


- Ronin-MX를 핸들에 연결합니다. 짐벌을 수평으로 핸들 바에 밀어 넣습니다. 안전 장치를 연결하여 "찰칵" 소리가 들리면 손잡이를 조입니다.
- DJI 인텔리전트 배터리를 Ronin-MX에 장착하려면 배터리 양쪽에 있는 나비 나사를 풀고 짐벌로 바로 밀어 넣습니다. 나비 나사를 조입니다.



### 3 장착 플레이트에서 카메라 장착

- 카메라를 마운팅 플레이트에 부착하고 나사를 조입니다.
- 렌즈 받침대를 마운팅 플레이트에 부착합니다. 렌즈 받침대에 위쪽으로 압력을 가하고 나사를 조입니다.
- 핫 슈를 사용하여 카메라 상단에 카메라 상단 마운팅 플레이트를 장착한 후 나사를 조입니다.



! • 위 단계는 대부분의 카메라에 적합합니다. RED 또는 ARRI 카메라를 장착할 때 올바른 카메라 액세서리를 사용해야 합니다.

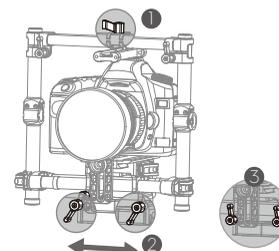
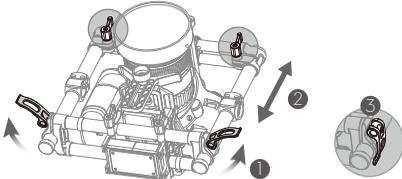
### 4 Ronin-MX에 카메라 장착

- 안전 잠금 장치가 연결될 때까지 마운팅 플레이트를 수신기로 밀니다.
- 크로스 바의 수직 위치를 조정하여 카메라 상단 마운팅 플레이트와 닿게 합니다. 카메라의 균형이 심하게 흔들리는 경우, 카메라 기본면 클램프 및 고정 손잡이를 조입니다.

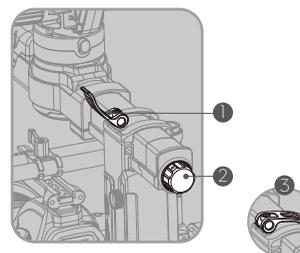
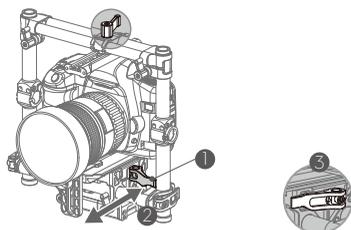


### 5 균형 조정

- 수직 기울기 균형 조정  
카메라 렌즈가 위로 향하도록 기울기 축을 회전한 다음 2개의 수직 조정 탭과 상단 크로스 바의 고정 손잡이를 풀니다. 손잡이가 풀리면 카메라가 위쪽 방향을 향하도록 카메라 장착 크로스 바를 앞쪽 또는 뒤쪽 방향으로 살짝 밀니다. 닫힌 위치로 탭을 다시 걸고 고정 손잡이를 조입니다.
- 롤 축 균형 조정  
3개의 고정 손잡이를 풀고 롤 축이 수평이 될 때까지 카메라를 왼쪽이나 오른쪽으로 민 다음 3개의 고정 손잡이를 조입니다.

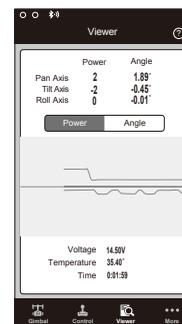


- 상하 축에 대한 깊이 균형 조정  
사이드 클램프를 열고 크로스 바에서 고정 손잡이를 풀어 상하 축이 수평이 될 때까지 카메라를 앞이나 뒤로 민 다음 사이드 클램프와 고정 손잡이를 조입니다.
- 좌우 회전 축 균형 조정  
좌우 회전 축에서 클램프를 열고 손잡이를 돌려 조립 부품을 밀니다. 균형 조정이 완료되면 클램프를 조입니다.



### 6 DJI Assistant 앱 페어링

- Ronin-MX 전원을 켭니다. 모바일 장치에서 Bluetooth를 켜고 DJI Assistant 앱을 시작합니다.
- DJI Assistant 앱에서 모바일 장치를 Ronin-MX에 연결합니다.
- Viewer 페이지에서 균형을 확인합니다. 특정 모터 축에 가해지는 힘이 10 이상인 경우 카메라 균형을 다시 조정합니다.



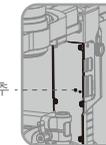
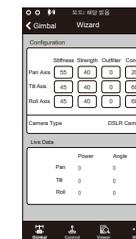
! • 처음으로 Ronin-MX를 사용하는 경우 활성화가 필요합니다. 그렇지 않으면 짐벌이 작동하지 않습니다. Ronin-MX를 활성화하려면 모바일 장치를 인터넷에 연결한 다음 DJI Assistant 앱의 "More" 페이지로 이동하여 "Activate" 버튼을 탭합니다.

### 7 지면에서 Ronin-MX 사용

- DJI Assistant 앱 조정
  - 튜닝 스탠드의 Ronin-MX와 올바르게 균형을 맞춘 카메라에서 Camera Type을 탭하고 DSLR 카메라 또는 RED 카메라를 선택합니다.
  - Briefcase Mode 및 SmoothTrack을 켜거나 끄고 필요에 맞게 제어 속도를 조정합니다.

! • PC/MAC용 DJI Assistant 소프트웨어를 사용하여 Ronin-MX를 활성화하고 구성할 수도 있습니다. 자세한 내용은 사용 설명서를 참조하십시오.

- Ronin-MX에 조종기 연결
  - Ronin-MX를 켭니다. 뾰족한 물체로 Ronin-MX의 오목한 바인딩 버튼을 한 번 누릅니다.
  - 조종기를 켭니다. 짐벌의 LED가 녹색으로 변하면 조종기 및 Ronin-MX가 성공적으로 바인딩된 것입니다.



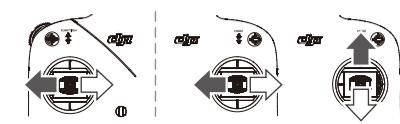
- 조종기 조정
  - FUNCTION 스위치:
    - 다음 위치에 따라 SmoothTrack 속도를 선택합니다.
 

위치 1	위치 2	위치 3
    - MODE 스위치: SmoothTrack 전환에 사용됩니다.
 

위치 1	위치 2	위치 3

- ii. FUNCTION 스위치를 위아래로 빠르게 3번 눌러 Motor Kill을 활성화/비활성화합니다.

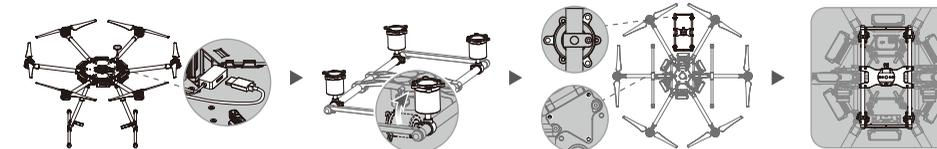
- 왼쪽 스틱: 왼쪽 스틱에서 수평 움직임은 롤 축을 제어합니다.
- 오른쪽 스틱: 오른쪽 스틱에서 수평 움직임은 좌우 회전 축을 제어합니다. 오른쪽 스틱에서 수직 움직임은 상하 축을 제어합니다.



### 8 Matrice 600 과 함께 사용

Ronin-MX가 활성화되고 카메라가 안전하게 장착되었으며 균형이 올바르게 조정되었는지 확인합니다. Matrice 600의 중앙 프레임과 확장 장착 키트에서 위쪽 덮개 및 아래쪽 덮개를 분리되었는지 확인합니다.

- Matrice 600에 Ronin-MX 장착
  - 제공된 CAN 케이블의 한쪽 끝을 Matrice 600 주 컨트롤러의 CAN1 포트에 연결하고 중앙 프레임의 출구를 통해 다른 쪽 끝을 빼냅니다. 그런 다음 Matrice 600의 위쪽 및 아래쪽 덮개를 다시 장착합니다.
  - Ronin-MX 진동 흡수판 장착 플레이트를 조정한 다음 커넥터에서 나사를 조입니다.
  - 전방을 향해 고정 손잡이가 있는 Matrice 600의 바닥에 진동 흡수판을 장착한 다음 제공된 12개의 진동 흡수판 장착 나사를 조입니다.



- 진동 흡수판의 짐벌 커넥터에 짐벌을 밀어 넣은 다음 "찰칵" 소리가 들리면 고정 손잡이를 조입니다.
- CAN 케이블을 Ronin-MX의 CAN2 포트에 연결합니다.



! • Ronin-MX가 올바르게 단순히 장착되어 있고, 모든 연결이 올바르고, Ronin-MX의 움직임을 방해하는 장애물이 없는지 확인하십시오.

- DJI GO 앱 조정
  - DJI GO 앱에서 App Output Mode를 설정하십시오. HD,all 탭하여 EXT 포트를 비활성화한 다음 대역폭 할당을 조정하여 "HDMI" 퍼센트가 0%를 초과하는지 확인합니다. App Out Mode를 HDMI로 설정합니다.
  - > > Camera Type을 탭하여 짐벌을 구성하십시오.
- Matrice 600의 조종기를 사용하여 Ronin-MX를 제어합니다.