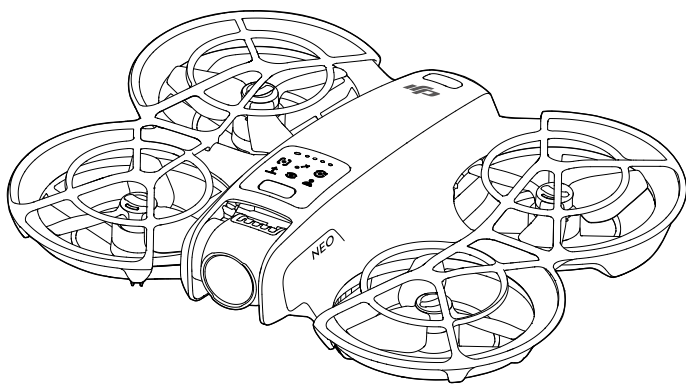




คู่มือการใช้งาน

v1.2 2024.11





เอกสารฉบับนี้เป็นลิขสิทธิ์ของ DJI ที่สงวนลิขสิทธิ์ทั้งหมด คุณไม่มีสิทธิ์ที่จะใช้หรืออนุญาตให้ผู้อื่นใช้เอกสาร หรือส่วนใดส่วนหนึ่งของเอกสารโดยการทำซ้ำ ถ่ายโอน หรือจำหน่ายเอกสาร เว้นแต่จะได้รับอนุญาตจาก DJI เอกสารนี้และเนื้อหาในเอกสารนี้ใช้อ้างอิงเป็นคำแนะนำในการใช้งานผลิตภัณฑ์ DJI เท่านั้น ไม่ควรใช้เอกสาร เพื่อวัตถุประสงค์อื่น

ในกรณีที่มีความแตกต่างระหว่างเวอร์ชันต่าง ๆ ให้ยึดตามเวอร์ชันภาษาอังกฤษเป็นหลัก

การค้นหาคำสำคัญ

ค้นหาคำสำคัญ อย่างเช่น “แบตเตอรี่” และ “ติดตั้ง” เพื่อค้นหาหัวข้อที่เกี่ยวข้อง หากคุณใช้ Adobe Acrobat Reader เพื่ออ่านเอกสารนี้ โปรดกด Ctrl+F ใน Windows หรือ Command+F ใน Mac เพื่อเริ่มต้นค้นหา

ไปที่หัวข้อ

ดูหัวข้อทั้งหมดในสารบัญ คลิกที่ชื่อหัวข้อเพื่อไปที่หัวข้อนั้น

การพิมพ์เอกสารนี้

เอกสารนี้สามารถพิมพ์แบบความละเอียดสูงได้

การใช้คู่มือนี้

คำอธิบายภาพ

⚠️ ข้อสำคัญ

☀️ ข้อแนะนำและเคล็ดลับ

📖 เอกสารอ้างอิง

อ่านก่อนขึ้นบินครั้งแรก

DJI™ มีวิดีโอสอนการใช้งานและเอกสารต่อไปนี้ไว้ให้บริการ:

1. คำแนะนำด้านความปลอดภัย
2. คู่มือเริ่มใช้งานฉบับย่อ
3. คู่มือการใช้งาน

ขอแนะนำให้ชมวิดีโอสอนการใช้งานทั้งหมดและอ่าน คำแนะนำด้านความปลอดภัย ก่อนการใช้งานครั้งแรก เตรียมพร้อมบินครั้งแรกโดยการทบทวน คู่มือเริ่มใช้งานฉบับย่อ และอ้างอิง คู่มือการใช้งาน นี้ หากต้องการศึกษาข้อมูลเพิ่มเติม

วิดีโอสอนการใช้งาน

ไปที่เว็บไซต์ด้านล่างหรือสแกนคิวอาร์โค้ดเพื่อชมวิดีโอสอนการใช้งาน ซึ่งจะสาธิตวิธีใช้งานผลิตภัณฑ์อย่างปลอดภัย



<https://www.dji.com/neo/video>

การดาวน์โหลดแอป DJI Fly

คุณจะต้องใช้ DJI Fly กับผลิตภัณฑ์นี้ สแกนคิวอาร์โค้ดเพื่อดาวน์โหลดเวอร์ชันล่าสุด



- ⚠️ • หากต้องการตรวจสอบเวอร์ชันของระบบปฏิบัติการ Android และ iOS ที่ DJI Fly รองรับ โปรดดูที่ <https://www.dji.com/downloads/djiapp/dji-fly>
- อินเทอร์เน็ตและฟังก์ชันของ DJI Fly อาจแตกต่างออกไปจากการอัปเดตซอฟต์แวร์เวอร์ชันปัจจุบัน โดยประสบการณ์การใช้งานจริงจะขึ้นอยู่กับเวอร์ชันของซอฟต์แวร์ที่ใช้

- [1] เพื่อความปลอดภัยยิ่งขึ้น เมื่อไม่ได้เชื่อมต่อหรือล็อกอินกับแอประหว่างที่บินอยู่ การบินจะจำกัดไว้ที่ความสูง 98.4 ฟุต (30 เมตร) และพิสัยที่ 164 ฟุต (50 เมตร)
- [2] สำหรับระบบควบคุมด้วยฝ่ามือ (Palm Control) และการควบคุมด้วยแอปมือถือ ระบบจะปิดการบินขึ้นเมื่อ DJI Neo ไม่ได้เชื่อมต่อกับแอปเป็นเวลานานกว่า 90 วัน หรือสมาร์ตโฟนที่มีแอปอยู่ไม่สามารถเข้าอินเทอร์เน็ตได้ในช่วงเวลาดังกล่าว หากต้องการเปิดใช้การบินขึ้น ให้เชื่อมต่อ DJI Neo กับแอปอีกครั้งเมื่อสมาร์ตโฟนเชื่อมต่ออินเทอร์เน็ตได้แล้ว

ดาวน์โหลด DJI Assistant 2

ดาวน์โหลด DJI ASSISTANT™ 2 (Consumer Drones Series) ที่:
<https://www.dji.com/downloads/softwares/dji-assistant-2-consumer-drones-series>

- ⚠️ • อุณหภูมิที่ใช้งานได้สำหรับผลิตภัณฑ์นี้คือ -10° ถึง 40° C ผลิตภัณฑ์นี้ไม่ได้เป็นไปตามมาตรฐานอุณหภูมิการใช้งานระดับการทหาร (-55° ถึง 125° C) ซึ่งต้องทนทานต่อความหลากหลายของสภาวะแวดล้อมมากกว่า โปรดใช้งานผลิตภัณฑ์ให้เหมาะสม และใช้งานเฉพาะกับสภาพอากาศที่อยู่ในช่วงอุณหภูมิที่ใช้งานได้ของผลิตภัณฑ์ระดับนี้เท่านั้น

สารบัญ

การใช้คู่มือนี้	3
คำอธิบายภาพ	3
อ่านก่อนขึ้นบินครั้งแรก	3
วิดีโอสอนการใช้งาน	3
การดาวน์โหลดแอป DJI Fly	3
ดาวน์โหลด DJI Assistant 2	4
1 รายละเอียดผลิตภัณฑ์	10
1.1 ข้อมูลเบื้องต้น	10
1.2 การใช้งานครั้งแรก	10
การเตรียม DJI Neo	10
การเตรียมรีโมตคอนโทรล	11
การเตรียม DJI Goggles N3	12
การเปิดแว่นตา	12
การสวมแว่นตา	13
การเตรียม DJI RC Motion 3	14
การเปิดใช้งาน	14
การอัปเดตเฟิร์มแวร์	15
1.3 ภาพรวม	16
DJI Neo	16
DJI RC-N3 รีโมตคอนโทรล	17
DJI Goggles N3	17
DJI RC Motion 3	18
2 ความปลอดภัยการบิน	20
2.1 ข้อจำกัดในการบิน	20
ระบบ GEO (Geospatial Environment Online)	20
ข้อจำกัดการบิน	20
ขีดจำกัดด้านระดับความสูงและระยะทางในการบิน	20
GEO Zone	22
การปลดล็อก GEO Zone	22
2.2 ข้อกำหนดสภาวะแวดล้อมในการบิน	22
2.3 การใช้งานโดรนอย่างมีความรับผิดชอบ	23
2.4 รายการตรวจสอบก่อนขึ้นบิน	24
3 การดำเนินการบิน	27
3.1 ระบบควบคุมด้วยฝ่ามือ (Palm Control)	27
ประกาศ	27
การสลับโหมด	28

	การบินขึ้น/ลงด้วยฝ่ามือและ Smart Snaps	31
3.2	การควบคุมด้วยแอปมือถือ	32
	ประกาศ	33
	การเชื่อมต่อ DJI Neo	33
	Smart Snaps	34
	ดูอัลบั้ม	36
	การควบคุมด้วยตนเอง	37
	การบินทีกเสีียงผ่านแอป	38
	การควบคุมด้วยเสียง	38
3.3	การควบคุม RC	38
	การขึ้นบินอัตโนมัติ	38
	การลงจอดอัตโนมัติ	39
	ติดเครื่อง/ดับเครื่องมอเตอร์	39
	การติดเครื่องมอเตอร์	39
	ดับเครื่องมอเตอร์	39
	ดับเครื่องมอเตอร์ระหว่างบิน	40
	การควบคุมโดรน	40
	ขั้นตอนขึ้นบิน/ลงจอด	42
	โหมดโดรนอัจฉริยะ	42
	FocusTrack	42
	QuickShots	45
	Cruise Control (ระบบควบคุมความเร็วอัตโนมัติ)	47
	การบินทีกเสีียงผ่านแอป	48
3.4	การควบคุมการเคลื่อนไหวที่สมจริง	48
	การบินพื้นฐาน	49
	การบินขึ้น การเบรก และการลงจอด	50
	การบินไปข้างหน้าและถอยหลัง	50
	การปรับทิศทางของโดรน	51
	การบังคับโดรนให้บินขึ้นหรือลงเป็นมุม	52
	การควบคุมกิมบอลและกล้อง	53
	การติดตามศีรษะ	53
	Easy ACRO (การบินผาดโผนอย่างง่าย)	54
	การสไลด์	56
	การดริฟต์ 180°	56
	การพลิก	56
3.5	คำแนะนำและเคล็ดลับการถ่ายวิดีโอ	57
4	DJI Neo	59
4.1	Flight Mode (โหมดการบิน)	59
4.2	ไฟแสดงสถานะ	60
4.3	ระบบ Return to Home (RTH)	61

	ประกาศ	62
	วิธีการเปิดใช้งาน	63
	ขั้นตอน RTH	63
4.4	การลงจอดอัตโนมัติ	64
	วิธีการเปิดใช้งาน	64
	การสแกนพื้นดินก่อนลงจอด	64
4.5	ระบบจับภาพวัตถุและระบบเซนเซอร์อินฟราเรด	65
4.6	ใบพัดและตัวกั้นใบพัด	67
	การถอดออกและติดตั้ง	67
	ประกาศ	70
4.7	แบตเตอรี่สำหรับโดรนอัจฉริยะ	71
	ประกาศ	71
	การใส่และถอดแบตเตอรี่	72
	การใช้แบตเตอรี่	73
	การชาร์จแบตเตอรี่	75
	การใช้ที่ชาร์จ	75
	การใช้แท่นชาร์จแบตเตอรี่	76
	กลไกการปกป้องแบตเตอรี่	78
4.8	กิมบอลและกล้อง	78
	ประกาศเกี่ยวกับกล้อง	78
	ประกาศเกี่ยวกับกิมบอล	79
	มุมมองกิมบอล	79
	โหมดการใช้งานกิมบอล	80
4.9	การจัดเก็บและการส่งออกภาพถ่ายและวิดีโอ	80
	การเก็บ	80
	การส่งออกบันทึก	80
4.10	QuickTransfer	81
5	DJI RC-N3	83
5.1	การใช้งาน	83
	การเปิด/ปิดเครื่อง	83
	การชาร์จแบตเตอรี่	83
	การควบคุมกิมบอลและกล้อง	83
	สวิตช์โหมดการบิน	84
	ปุ่ม Flight Pause (หยุดบินชั่วคราว)/RTH (กลับจุดขึ้นบิน)	84
	Customizable Button (ปุ่มที่ตั้งค่าได้เอง)	84
5.2	ไฟ LED แสดงระดับแบตเตอรี่	85
5.3	การเตือนจากรีโมตคอนโทรล	85
5.4	Optimal Transmission Zone (บริเวณการส่งสัญญาณที่เหมาะสม)	85
5.5	การเชื่อมต่อกับรีโมตคอนโทรล	86

6	ภาคผนวก	88
6.1	ข้อมูลจำเพาะ	88
6.2	การใช้งานร่วมกับอุปกรณ์อื่น ๆ	88
6.3	การอัปเดตเฟิร์มแวร์	88
6.4	บันทึกข้อมูลการบิน	89
6.5	ข้อมูลหลังการขาย	89

รายละเอียดผลิตภัณฑ์

1 รายละเอียดผลิตภัณฑ์

1.1 ข้อมูลเบื้องต้น

DJI NEO™ มีการติดตั้งตัวกันใบพัดแบบมาตรฐานที่มีน้ำหนักเบาและพกพาสะดวก ช่วยให้บินได้นิ่งและบินผาดโผนได้อย่างนุ่มนวลทั้งในร่มและกลางแจ้ง รองรับระบบควบคุมการบินขึ้น/ลงด้วยฝ่ามือและวิธีการควบคุมที่หลากหลาย

ในระบบควบคุมด้วยฝ่ามือ (Palm Control) และการควบคุมด้วยแอปมือถือ คุณสามารถใช้โหมดถ่ายภาพอัจฉริยะหลายโหมดได้ โดยกดปุ่มโหมดบน DJI Neo หรือใช้แอป

DJI Neo คือโดรนกล้อง FPV ที่สามารถใช้ร่วมกับแว่นตาและอุปกรณ์รีโมทคอนโทรลที่รองรับได้ เพื่ออรรถรสในการบินที่สมจริง

- อุปกรณ์ที่มีมาให้จะแตกต่างกันไปตามชุดผลิตภัณฑ์ที่ซื้อ โดยคู่มือนี้จะแนะนำการใช้งานสำหรับอุปกรณ์หลายชนิด โปรดอ่านเนื้อหาที่เกี่ยวข้องตามผลิตภัณฑ์ของคุณ
- ไปที่เว็บไซต์อย่างเป็นทางการของ DJI เพื่อดูแว่นตาและอุปกรณ์รีโมทคอนโทรลที่ DJI Neo รองรับ โปรดดูคู่มือผู้ใช้ที่เกี่ยวข้องสำหรับการใช้งาน

- การใช้แว่นตาไม่เพียงพอให้สอดคล้องตามข้อกำหนดว่าด้วยระยะแนวสายตา (VLOS) บางประเทศหรือภูมิภาคจำเป็นต้องมีผู้สังเกตการณ์ด้วยสายตาเพื่อให้ความช่วยเหลือในระหว่างการบิน คุณจะต้องปฏิบัติตามกฎหมายและระเบียบข้อบังคับในท้องถิ่นเมื่อใช้แว่นตา

1.2 การใช้งานครั้งแรก

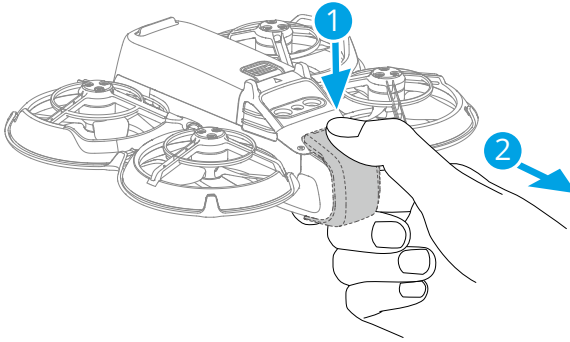
คลิกลิงก์ด้านล่างหรือสแกนรหัส QR เพื่อชมวิดีโอสอนการใช้งานก่อนการใช้งานครั้งแรก



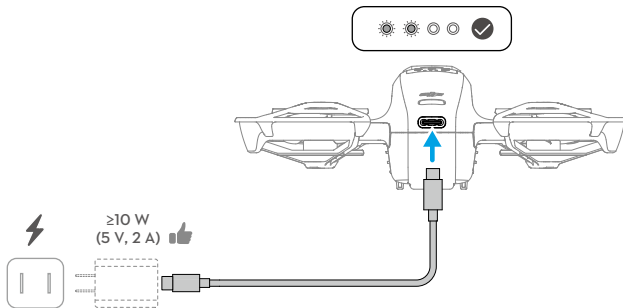
<https://www.dji.com/neo/video>

การเตรียม DJI Neo

1. ถอดลงเพื่อถอดฝาครอบกิมบอลออก



2. แบตเตอรี่โดรนอัจฉริยะทั้งหมดจะอยู่ในโหมดพักการทำงานก่อนการจัดส่งสินค้าเพื่อความปลอดภัย เปิดใช้งานแบตเตอรี่โดยต่อเครื่องชาร์จ USB เข้ากับพอร์ต USB-C บน DJI Neo แบตเตอรี่จะทำงานเมื่อเริ่มชาร์จ

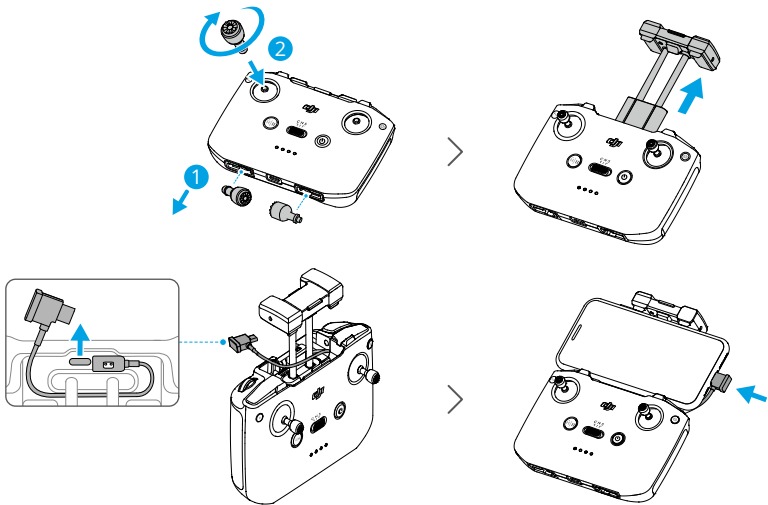


⚡ • เมื่อไม่ได้ใช้งาน DJI Neo ขอแนะนำให้ใส่ฝาครอบกิมบอลเพื่อป้องกันกิมบอล

- ⚠ • กำลังในการชาร์จสูงสุดที่พอร์ต USB-C ของ DJI Neo รองรับคือ 15 W
- อย่าเสียบถอดฝาครอบกิมบอลออกก่อนเปิดเครื่อง DJI Neo หากไม่ทำตามนี้ อาจส่งผลกระทบต่อ การดำเนินการวินิจฉัยตนเองของระบบได้

การเตรียมรีโมตคอนโทรล

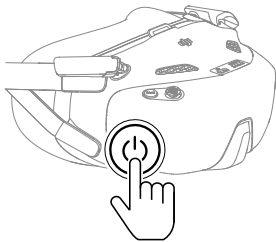
1. แกะก้านควบคุมออกจากช่องเก็บและติดตั้งไว้บนรีโมตคอนโทรล
2. ดึงตัวยึดอุปกรณ์เคลื่อนที่ออกมา เลือกสายรีโมตคอนโทรลที่เหมาะสมตามประเภทพอร์ตของอุปกรณ์เคลื่อนที่ของคุณ (สายเชื่อมต่อ USB-C จะต่อไว้ตั้งแต่แรกอยู่แล้ว) ใส่อุปกรณ์เคลื่อนที่ของคุณไว้ในที่ยึด จากนั้นต่อปลายของสายเคเบิลด้านที่ไม่มีโลโก้รีโมตคอนโทรลเข้ากับอุปกรณ์เคลื่อนที่ของคุณ ตรวจสอบให้แน่ใจว่าอุปกรณ์เคลื่อนที่ของคุณอยู่ในตำแหน่งอย่างปลอดภัย



- 
- ถ้ามีคำถามถึงการเชื่อมต่อ USB ปรากฏขึ้น เมื่อใช้กับอุปกรณ์เคลื่อนที่ระบบ Android ให้เลือกตัวเลือกจาวงอย่างเดียว ตัวเลือกอื่น ๆ อาจทำให้การเชื่อมต่อล้มเหลวได้
 - ปรับที่ยึดอุปกรณ์เคลื่อนที่เพื่อให้แน่ใจว่าโทรศัพท์ยึดไว้เข้าที่แน่นหนาแล้ว

การเตรียม DJI Goggles N3

การเปิดแว่นตา

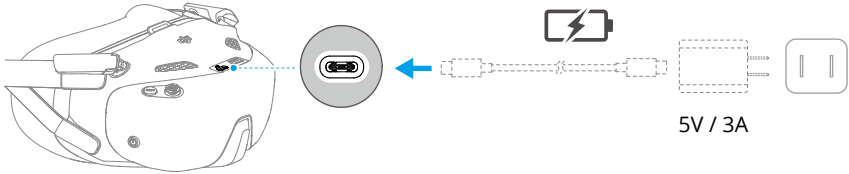


กดปุ่มเปิด/ปิดหนึ่งครั้งเพื่อตรวจสอบระดับแบตเตอรี่ปัจจุบัน
กดหนึ่งครั้ง แล้วกดค้างไว้สองวินาทีเพื่อเปิดหรือปิดแว่นตา

รูปแบบการกะพริบ	ระดับแบตเตอรี่
 — ไฟติดค้างสีเขียว	40-100%

รูปแบบการกะพริบ	ระดับแบตเตอรี่
🟡 — ไฟติดค้างสีเหลือง	11-39%
🔴 — ไฟติดค้างสีแดง	1-10%

หากระดับแบตเตอรี่ต่ำ ขอแนะนำให้ใช้ที่ชาร์จ USB เพื่อชาร์จอุปกรณ์



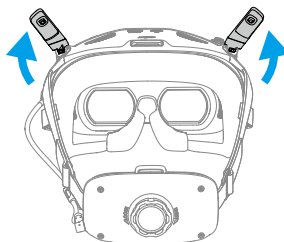
ตารางด้านล่างแสดงระดับแบตเตอรี่ระหว่างที่กำลังชาร์จ:

รูปแบบการกะพริบ	ระดับแบตเตอรี่
🟡 — กะพริบเป็นสีเหลือง	1-39%
🟢 — กะพริบเป็นสีเขียว	40-99%
🟢 — ไฟติดค้างสีเขียว	100%

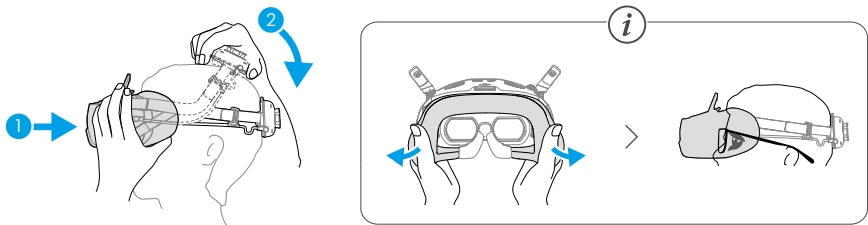
การสวมแว่นตา

- ⚠️ เมื่อไม่ใช่แว่นตา ให้พับเสาอากาศเพื่อหลีกเลี่ยงความเสียหาย
- ห้ามจิกหรือขีดข่วนแผ่นโฟมบุและด้านนุ่มของช่องใส่แบตเตอรี่ หรือส่วนประกอบอื่น ๆ ด้วยวัตถุที่มีคม
- ไม่สามารถถอดสายพาวเวอร์ออกได้ ห้ามดึงสายพาวเวอร์แรงเกินไปเพื่อหลีกเลี่ยงไม่ให้เกิดความเสียหาย

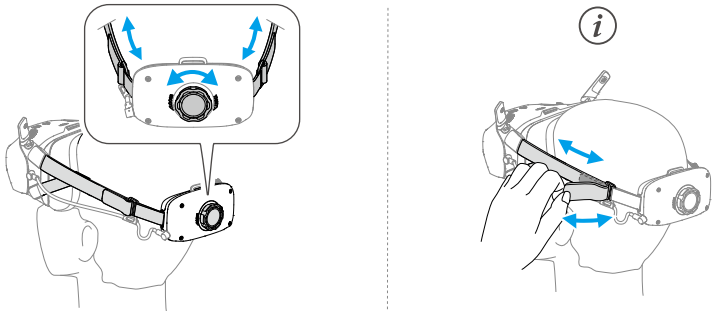
1. กางเสาอากาศ



2. สวมแว่นตาหลังจากเปิดอุปกรณ์

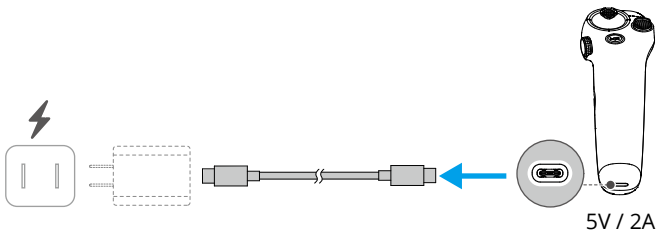


3. หมุนปุ่มปรับแถบคาดศีรษะบนช่องใส่แบตเตอรี่เพื่อปรับความยาวของแถบคาดศีรษะ



การเตรียม DJI RC Motion 3

กดปุ่มเปิดปิดหนึ่งครั้งเพื่อตรวจสอบระดับแบตเตอรี่ปัจจุบัน ชาร์จก่อนใช้งาน ถ้าระดับแบตเตอรี่ต่ำเกินไป



การเปิดใช้งาน

ต้องเปิดใช้งานผลิตภัณฑ์ด้วยแอป DJI Fly ก่อนใช้งานครั้งแรก โดยในการเปิดใช้งานนั้นจะต้องการเชื่อมต่ออินเทอร์เน็ต วิธีการเปิดใช้งานจะแตกต่างกันไปโดยขึ้นอยู่กับชุดผลิตภัณฑ์ที่ซื้อ ปฏิบัติตามคำแนะนำที่เกี่ยวข้องเพื่อเปิดใช้งานผลิตภัณฑ์ของคุณ

DJI Neo

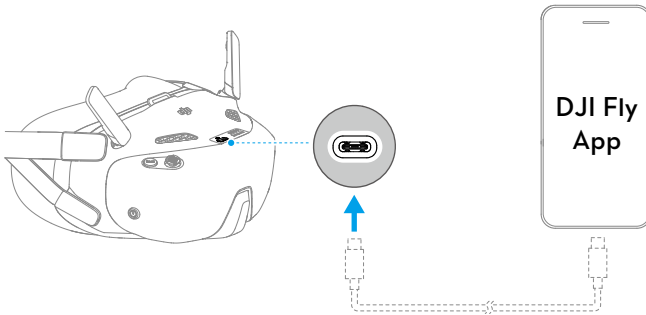
กดหนึ่งครั้ง แล้วกดปุ่มเปิด/ปิดค้างไว้เพื่อเปิด DJI Neo และที่ **คำแนะนำในการเชื่อมต่อ** ที่มุมขวาล่างของหน้าหลักใน DJI Fly เลือกรุ่นอุปกรณ์ จากนั้นทำตามคำแนะนำบนหน้าจอเพื่อเชื่อมต่อและเปิดใช้งาน

Fly More Combo

กดหนึ่งครั้ง แล้วกดปุ่มเปิด/ปิดค้างไว้เพื่อเปิดโดรนและรีโมตคอนโทรลตามลำดับ ดูให้แน่ใจว่าสมาร์ทโฟนเชื่อมต่อกับรีโมตคอนโทรลแล้ว จากนั้นทำตามคำแนะนำบนหน้าจอเพื่อเปิดใช้โดรนด้วย DJI Fly หรือคุณอาจทำตามวิธีการเปิดใช้ DJI Neo ในส่วนก่อนหน้าเพื่อเชื่อมต่อโดรนเข้ากับแอปและเปิดใช้โดรนได้เมื่อทำเสร็จแล้ว คุณก็จะสามารถใช้โดรนกับรีโมตคอนโทรลได้

การเคลื่อนไหวนแบบ Fly More Combo

กดปุ่มเปิด/ปิดหนึ่งครั้ง จากนั้นกดอีกครั้งค้างไว้สองวินาทีเพื่อเปิดโดรน แวนตา และตัวควบคุมการเคลื่อนไหว เชื่อมต่อแวนตาเข้ากับอุปกรณ์มือถือโดยใช้สายรับส่งข้อมูลที่เหมาะสม เรียกใช้ DJI Fly ในอุปกรณ์มือถือและทำตามข้อความแจ้งเพื่อเปิดใช้งานอุปกรณ์ DJI ทำตามข้อความแจ้งในแวนตาหากไม่สามารถเชื่อมต่อ กับอุปกรณ์มือถือได้

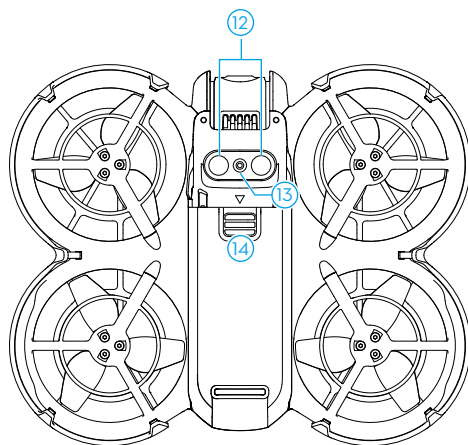
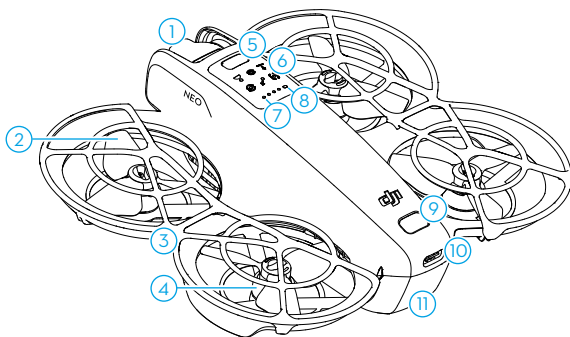


การอัปเดตเฟิร์มแวร์

ข้อความแจ้งเตือนจะปรากฏขึ้นใน DJI Fly เมื่อมีเฟิร์มแวร์ใหม่ อัปเดตเฟิร์มแวร์ทุกครั้งที่ได้รับแจ้งเตือนเพื่อรับรองประสบการณ์ของผู้ใช้ที่ดีที่สุด

1.3 ภาพรวม

DJI Neo



1. กล้องและกล้อง

2. ใบพัด

3. ฝาครอบใบพัด

4. มอเตอร์

5. ปุ่มโฮม

6. ไฟแสดงโฮม

7. ไฟ LED แสดงระดับแบตเตอรี่

8. ไฟแสดงสถานะ

9. ปุ่มเปิด/ปิด

10. พอร์ต USB-C

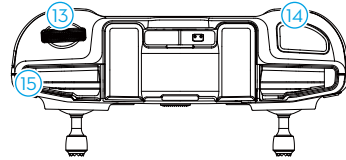
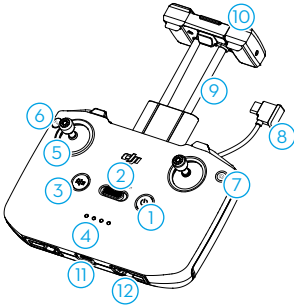
11. แบตเตอรี่สำหรับโดรนอัจฉริยะ

12. ระบบเซ็นเซอร์อินฟราเรด

13. ระบบการมองเห็นด้านล่าง

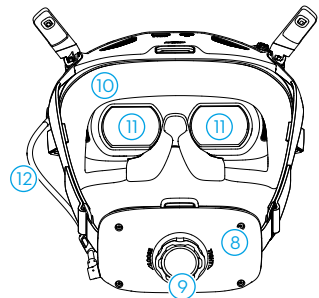
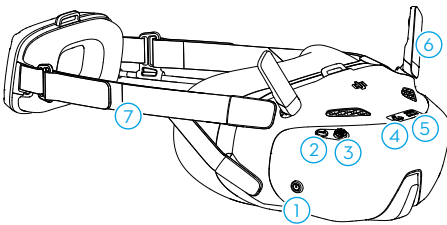
14. สลักแบตเตอรี่

DJI RC-N3 รีโมทคอนโทรล



- | | |
|--|-----------------------------------|
| 1. ปุ่มเปิด/ปิด | 8. สายรีโมทคอนโทรล |
| 2. สวิตช์โหมดการบิน | 9. ที่จับอุปกรณ์เคลื่อนที่ |
| 3. ปุ่ม Flight Pause (หยุดบินชั่วคราว)/Return to Home (RTH หรือกลับจุดขึ้นบิน) | 10.เสาอากาศ |
| 4. ไฟ LED แสดงระดับแบตเตอรี่ | 11. พอร์ต USB-C |
| 5. ก้านควบคุม | 12. ช่องเก็บก้านควบคุม |
| 6. Customizable Button (ปุ่มที่ตั้งค่าได้เอง) | 13. ตัวปรีทิมบอลล |
| 7. ปุ่มภาพถ่าย/วิดีโอ | 14. ปุ่มชัตเตอร์/บันทึก |
| | 15. ช่องเสียบเครื่องมือเคลื่อนที่ |

DJI Goggles N3



- | | |
|-----------------|---------------------------|
| 1. ปุ่มเปิด/ปิด | 5. ช่องเสียบการ์ด microSD |
| 2. ปุ่มย้อนกลับ | 6. เสาอากาศ |
| 3. ปุ่ม 5D | 7. แถบคาดศีรษะ |
| 4. พอร์ต USB-C | 8. ช่องใส่แบตเตอรี่ |

9. ปุ่มปรับแถบคาดศีรษะ

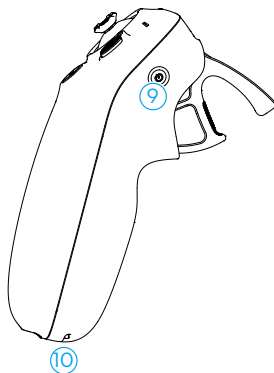
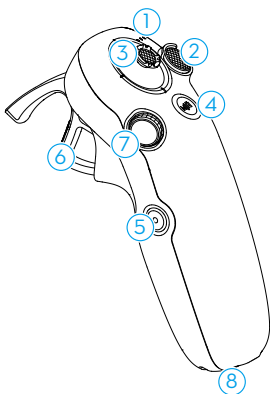
11. เลนส์

10. โฟมบุ

12. สายพาวเวอร์

- 💡 • เมื่อเชื่อมต่อแว่นตากับสมาร์ทโฟนหรือพีซีแล้วอุปกรณ์ไม่ตอบสนองหลังจากเชื่อมต่อ ให้ไปที่เมนูแว่นตาแล้วเลือก **Settings (การตั้งค่า) > About (เกี่ยวกับ)** และเข้าสู่โหมดการเชื่อมต่อแบบสาย OTG หากอุปกรณ์ยังไม่ตอบสนองหลังจากเชื่อมต่อ ให้ใช้สายข้อมูลเส้นอื่น แล้วลองอีกครั้ง

DJI RC Motion 3



1. ไฟ LED แสดงระดับแบตเตอรี่

2. ปุ่มล็อก

3. จอยสติ๊ก

4. ปุ่มโหมด

5. ปุ่มชัตเตอร์/บันทึก

6. คันเร่ง

7. แป้นหมุน

8. พอร์ต USB-C

9. ปุ่มเปิด/ปิด

10. ช่องเสียบสายคล้อง

ความปลอดภัยการบิน

2 ความปลอดภัยการบิน

หลังจากเตรียมความพร้อมก่อนบินเรียบร้อยแล้ว ขอแนะนำให้คุณฝึกทักษะการบินของคุณและฝึกบินอย่างปลอดภัย เลือกพื้นที่ที่เหมาะสมสำหรับการบินตามข้อกำหนดและข้อจำกัดของการบินดังต่อไปนี้ ปฏิบัติตามกฎหมายและข้อบังคับท้องถิ่นอย่างเคร่งครัดในขณะที่บิน อ่าน *แนวทางปฏิบัติด้านความปลอดภัย* ก่อนบินเพื่อให้แน่ใจว่าใช้ผลิตภัณฑ์อย่างปลอดภัย

2.1 ข้อจำกัดในการบิน

ระบบ GEO (Geospatial Environment Online)

ระบบ Geospatial Environment Online (GEO) ของ DJI เป็นระบบสารสนเทศระดับโลกที่ให้ข้อมูลเรียลไทม์เกี่ยวกับความปลอดภัยในการบิน การอัปเดตข้อจำกัด และป้องกันไม่ให้ UAV บินในน่านฟ้าที่จำกัด ภายใต้สถานการณ์พิเศษ สามารถปลดล็อกพื้นที่ที่จำกัดเพื่ออนุญาตให้บินได้ ก่อนการปลดล็อก คุณต้องส่งคำขอปลดล็อกตามระดับข้อจำกัดปัจจุบันในพื้นที่การบินที่ต้องการ ระบบ GEO อาจไม่ได้ตรงตามกฎหมายและระเบียบข้อบังคับท้องถิ่นอย่างครบถ้วน คุณต้องรับผิดชอบความปลอดภัยการบินของตนเองและต้องปรึกษากับหน่วยงานท้องถิ่นเกี่ยวกับข้อกำหนดทางกฎหมายและกฎระเบียบที่เกี่ยวข้องก่อนที่จะขอปลดล็อกพื้นที่จำกัดการบิน สำหรับข้อมูลเพิ่มเติมเกี่ยวกับระบบ GEO โปรดไปที่ <https://fly-safe.dji.com>

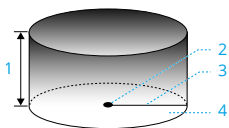
ขีดจำกัดการบิน

ด้วยเหตุผลด้านความปลอดภัย ขีดจำกัดการบินจะมีการเปิดใช้งานตามค่าเริ่มต้น เพื่อช่วยให้คุณใช้งานโดรนได้อย่างปลอดภัย คุณสามารถตั้งค่าขีดจำกัดการบินได้ทั้งความสูงและระยะทาง ข้อจำกัดด้านระดับความสูง ข้อจำกัดด้านระยะทาง และฟังก์ชัน GEO Zone จะทำงานพร้อมกันเพื่อให้เกิดความปลอดภัยในการบินเมื่อ GNSS ใช้งานได้ โดยสามารถจำกัดระดับความสูงได้ในกรณีที่ระบบเครือข่ายดาวเทียมนำทางที่โคจรรอบโลก (GNSS) ไม่สามารถใช้งานได้

ขีดจำกัดด้านระดับความสูงและระยะทางในการบิน

ระดับการบินสูงสุดจะจำกัดระดับความสูงในการบินของโดรน ในขณะที่ระยะทางไกลสุดจะจำกัดรัศมีการบินรอบจุดขึ้นบินของโดรน สามารถเปลี่ยนแปลงขีดจำกัดเหล่านี้ได้ในแอป DJI Fly เพื่อความปลอดภัยในการบินที่เพิ่มขึ้น

- ☀ • เมื่อใช้ระบบควบคุมด้วยฝ่ามือ (Palm Control) และการควบคุมด้วยแอปมือถือ ระดับการบินสูงสุดจะเป็น 30 เมตร และระยะทางไกลสุดในการบินจะเป็น 50 เมตร โดยคุณจะสามารถเปลี่ยนแปลงขีดจำกัดเหล่านี้ในแอป DJI Fly ได้ ข้อมูลต่อไปนี้เหมาะสำหรับการใช้โดรนกับอุปกรณ์รีโมตคอนโทรลหรือโดรนรีโมตคอนโทรล



- 1. ระดับการบินสูงสุด
- 2. จุดขึ้นบิน (ตำแหน่งแนวนอน)
- 3. ระยะทางสูงสุด
- 4. ความสูงของโดรนเมื่อขึ้นบิน

สัญญาณ GNSS แรง

	ข้อจำกัดในการบิน	ข้อความแจ้งในแอป DJI Fly
ระดับการบินสูงสุด	ระดับความสูงของโดรนต้องไม่เกินค่าที่กำหนดไว้ใน DJI Fly	ถึงระดับการบินสูงสุดแล้ว
ระยะทางสูงสุด	ระยะทางเส้นตรงจากโดรนไปยังจุดขึ้นบินต้องไม่เกินระยะทางไกลสุดในการบินที่กำหนดไว้ใน DJI Fly	ถึงระยะทางไกลสุดในการบินแล้ว

สัญญาณ GNSS อ่อน

	ข้อจำกัดในการบิน	ข้อความแจ้งในแอป DJI Fly
ระดับการบินสูงสุด	- ระดับความสูงถูกจำกัดอยู่ที่ 30 เมตรจากจุดขึ้นบินหากมีแสงสว่างเพียงพอ - ระดับความสูงถูกจำกัดไว้ที่ 2 เมตรเหนือพื้นดิน หากไม่มีแสงสว่างเพียงพอและระบบเซ็นเซอร์อินฟราเรดกำลังทำงาน - ระดับความสูงถูกจำกัดอยู่ที่ 30 เมตรจากจุดขึ้นบิน หากไม่มีแสงสว่างที่จุดขึ้นบินเพียงพอ และระบบเซ็นเซอร์อินฟราเรดไม่ได้ทำงานอยู่	ถึงระดับการบินสูงสุดแล้ว
ระยะทางสูงสุด	ไม่จำกัด	

- ทุกครั้งที่กดปุ่มเปิดโดรน ชัดจำกัดระดับความสูงที่ 2 เมตร หรือ 30 เมตรจะถูกลบออกโดยอัตโนมัติถ้าพบได้สัญญาณ GNSS มีความแรง (ความแรงของสัญญาณ GNSS ≥ 2) และชัดเจนจะไม่มีผลแม้ว่าหลังจากนั้นสัญญาณ GNSS จะอ่อน
 - หากโดรนบินออกนอกกระดานบินที่กำหนดเนื่องจากความเชื่อย คุณจะสามารถควบคุมโดรนได้แต่จะไม่สามารถบินให้ไกลออกไปได้อีก

GEO Zone

ระบบ GEO ของ DJI จะกำหนดตำแหน่งการบินที่ปลอดภัย แจ้งระดับความเสี่ยงและประกาศด้านความปลอดภัยสำหรับการบินแต่ละเที่ยว และให้ข้อมูลเกี่ยวกับน่านฟ้าที่ถูกจำกัด พื้นที่ห้ามบินทั้งหมดเรียกว่า GEO Zones ซึ่งจะถูกแบ่งเพิ่มเติมออกเป็นเขตจำกัดการบิน เขตขออนุญาต เขตเตือน เขตการเตือนขั้นสูง และเขตจำกัดความสูง ผู้ใช้สามารถดูข้อมูลดังกล่าวแบบเรียลไทม์ได้ใน DJI Fly GEO Zones เป็นพื้นที่การบินเฉพาะที่รวมถึงแต่ไม่จำกัดเฉพาะสนามบิน สถานที่จัดงานขนาดใหญ่ สถานที่ที่มีเหตุฉุกเฉินสาธารณะเกิดขึ้น (เช่น ไฟป่า) โรงไฟฟ้านิวเคลียร์ เรือนจำ สถานที่ราชการ และสถานที่ทางการทหาร ตามค่าเริ่มต้น ระบบ GEO จะจำกัดการบินขึ้นหรือการบินเข้าภายในโซนที่อาจทำให้เกิดข้อกังวลด้านความปลอดภัยหรือการรักษาความปลอดภัย แผนที่ GEO Zone ที่มีข้อมูลที่ครอบคลุมเกี่ยวกับ GEO Zone ทั่วโลกมีให้บริการบนเว็บไซต์ทางการของ DJI: <https://fly-safe.dji.com/nfz/nfz-query>

การปลดล็อก GEO Zone

มีโหมดการปลดล็อกสองโหมดเพื่อตอบสนองความต้องการที่แตกต่างกันของผู้ใช้ DJI การปลดล็อกด้วยตนเองและการปลดล็อกแบบกำหนดเอง ผู้ใช้สามารถส่งคำขอได้บนเว็บไซต์ DJI Fly Safe

การปลดล็อกด้วยตนเอง มีวัตถุประสงค์เพื่อปลดล็อกเขตขออนุญาต หากต้องการปลดล็อกด้วยตนเอง ผู้ใช้ต้องส่งคำขอปลดล็อกผ่านทางเว็บไซต์ DJI Fly Safe ที่ <https://fly-safe.dji.com> เมื่อคำขอปลดล็อกได้รับการอนุมัติแล้ว ผู้ใช้สามารถเชื่อมต่อใบอนุญาตการปลดล็อกผ่านแอป DJI Fly ได้ เพื่อดำเนินการปลดล็อกเขตคุณอาจปล่อยหรือบินโดรนไปยังเขตขออนุญาตที่ได้รับอนุมัติแล้วได้โดยตรง และทำตามคำแนะนำใน DJI Fly เพื่อปลดล็อกเขต

การปลดล็อกแบบกำหนดเอง ปรับแต่งเพื่อผู้ใช้ที่มีข้อกำหนดพิเศษ โดยผู้ใช้สามารถกำหนดพื้นที่ทำการบินได้เอง และจัดเตรียมเอกสารอนุญาตทำการบินเฉพาะตามความต้องการของผู้ใช้ที่แตกต่างกัน สามารถใช้ตัวเลือกการปลดล็อกนี้ได้ในทุกประเทศและภูมิภาค และสามารถส่งคำขอได้ผ่านทางเว็บไซต์ DJI Fly Safe ที่ <https://fly-safe.dji.com>

 • เพื่อรับรองความปลอดภัยของการบิน โดรนจะไม่สามารถบินออกจากเขตที่ปลดล็อกได้หลังจากที่บินเข้าสู่พื้นที่ดังกล่าว หากจุดขึ้นบินอยู่นอกเขตที่ปลดล็อก โดรนจะไม่สามารถกลับจุดขึ้นบินได้

2.2 ข้อกำหนดสภาวะแวดล้อมในการบิน

- ห้ามใช้ DJI Neo ในสภาพอากาศที่รุนแรง รวมถึงเมื่อความเร็วลมเกิน 8 เมตร/วินาที หรือมีหิมะตก ผ่นตก และหมอกลง
- บินในพื้นที่เปิดโล่งเท่านั้น อาคารสูง โครงสร้างโลหะขนาดใหญ่ ภูเขา และพื้นที่ป่าไม้ อาจขัดขวางสัญญาณและทำให้เกิดการรบกวนคลื่นแม่เหล็กไฟฟ้าหรือการรบกวนทางแม่เหล็ก ซึ่งอาจทำให้ระบุตำแหน่งไม่ถูกต้องหรือเกิดข้อผิดพลาดในการระบุตำแหน่งได้ ดังนั้น ห้ามนำโดรนขึ้นบินจากระเบียงหรือที่ใดก็ตามภายในระยะ 15 เมตรจากอาคาร รักษาระยะห่างจากอาคารอย่างน้อย 15 เมตรระหว่างการบิน เมื่อใช้โดรนกับรีโมตคอนโทรล หลังจากโดรนบินขึ้นแล้ว โปรดดูให้แน่ใจว่าคุณได้รับข้อความแจ้งว่า

"เปลี่ยนจุดขึ้นบินแล้ว" ก่อนที่จะบินโดรนต่อไป หากนำโดรนขึ้นบินใกล้อาคาร เราจะไม่สามารถรับรองได้ว่าจุดขึ้นบินจะมีความถูกต้องแม่นยำ ในกรณีนี้ โปรดตั้งใจสังเกตตำแหน่งปัจจุบันของโดรนในระหว่างที่อยู่ในระบบ RTH อัตโนมัติ เมื่อโดรนอยู่ใกล้กับจุดขึ้นบิน ขอแนะนำให้ยกเลิกระบบ RTH อัตโนมัติ และควบคุมโดรนด้วยตนเองเพื่อลงจอดในตำแหน่งที่เหมาะสม

3. บิน DJI Neo ในสภาพแวดล้อมที่มีแสงสว่างดีและพื้นที่ที่ราบเรียบโดยไม่มีแสงสะท้อนที่รุนแรงและไม่มีความสับสนที่เปลี่ยนแปลงอยู่ตลอดเวลา ระบบการมองเห็นอาจทำงานไม่สมบูรณ์ในสถานการณ์ที่มีสภาพแสงไม่เพียงพอ อยู่เหนือพื้นผิวที่ไม่ราบเรียบ พื้นผิวที่มีการสะท้อนที่รุนแรง (เช่น หลังคารถ กระเบื้องเซรามิก ขาวดำ และกระจก) สถานที่ที่มีการเปลี่ยนแปลงอยู่ตลอดเวลา (เช่น เหนือน้ำ ผู้คนกำลังเคลื่อนไหว ฝุ่นไม้ที่ไหวเอน และหญ้า) ให้บิน DJI Neo ช่วงกลางวันเท่านั้น
4. บิน DJI Neo ภายในระยะแนวสายตา (VLOS) ในกรณีของการบินโดรนที่อยู่ในระยะเกินแนวสายตา (BVLOS) จะสามารถทำได้ก็ต่อเมื่อประสิทธิภาพของอุปกรณ์ ความรู้และทักษะของผู้ควบคุมโดรน และการจัดการความปลอดภัยในการปฏิบัติงานนั้นเป็นไปตามข้อบังคับสำหรับ BVLOS ในแต่ละพื้นที่ หลีกเลี่ยงการบินใกล้สิ่งกีดขวางและผู้คนจำนวนมาก ห้ามบินโดรนใกล้สนามบิน ทางด่วน สถานีรถไฟ รางรถไฟ เขตเมือง หรือพื้นที่เสี่ยงอื่นๆ เว้นแต่จะได้รับอนุญาตหรือได้รับอนุมัติภายใต้ข้อบังคับในแต่ละพื้นที่
5. พยายามรักษาระยะห่างอย่างน้อย 200 เมตรจากพื้นที่ที่มีสัญญาณรบกวนจากกระแสแม่เหล็กไฟฟ้าสูง เช่น สถานีเรดาร์ สถานีถ่ายทอดคลื่นแม่เหล็กไฟฟ้าความถี่สูง สถานีฐานการส่งสัญญาณเครื่องมือสื่อสารเคลื่อนที่ และอุปกรณ์ที่รบกวนการสื่อสาร
6. ลดสิ่งรบกวนให้น้อยที่สุด โดยการหลีกเลี่ยงพื้นที่ที่มีกระแสแม่เหล็กไฟฟ้าแรงสูง เช่น บริเวณใกล้สายไฟฟ้า สถานีจ่ายไฟฟ้า สถานีไฟฟ้าย่อย อาคารที่มีการกระจายสัญญาณเสียงหรือภาพ จุดเชื่อมต่อ Wi-Fi, เราเตอร์ และอุปกรณ์บลูทูธ หลีกเลี่ยงการบิน DJI Neo มากกว่าหนึ่งเครื่องในบริเวณเดียวกัน
7. DJI Neo จะใช้เพียงระบบการมองเห็นเท่านั้นในการระบุตำแหน่งในเขตบินได้
8. อย่าขึ้นบินจากวัตถุที่กำลังเคลื่อนที่ เช่น รถยนต์และเรือ
9. อย่าขึ้นบินเมื่อระดับพื้นดินมีความแตกต่างกันอย่างเห็นได้ชัด (เช่น ใกล้หน้าผา)
10. ระมัดระวังเมื่อบินขึ้นจากทะเลทรายหรือจากชายหาดเพื่อหลีกเลี่ยงไม่ให้ทรายเข้าไปใน DJI Neo
11. ห้ามใช้งาน DJI Neo ในสภาพแวดล้อมที่มีความเสี่ยงที่จะเกิดเพลิงไหม้หรือการระเบิด
12. ใช้งานโดรน รีโมทคอนโทรล แบตเตอรี่ ที่ชาร์จแบตเตอรี่ และแท่นชาร์จแบตเตอรี่ในสภาพแวดล้อมที่แห้ง
13. ห้ามใช้โดรน รีโมทคอนโทรล แบตเตอรี่ ที่ชาร์จแบตเตอรี่ และแท่นชาร์จแบตเตอรี่ใกล้กับอุบัติเหตุเพลิงไหม้ การระเบิด น้ำท่วม สึนามิ ฝิเมถล่ม ดินถล่ม แผ่นดินไหว ฝุ่น พายุทราย ละอองสปเรย์น้ำเกลือ หรือเชื้อรา
14. ห้ามใช้งานโดรนใกล้กับฝูงนก

2.3 การใช้งานโดรนอย่างมีความรับผิดชอบ

เพื่อหลีกเลี่ยงการบาดเจ็บสาหัสและความเสียหายต่อทรัพย์สิน ให้ปฏิบัติตามกฎต่อไปนี้:

1. ตรวจสอบให้แน่ใจว่าคุณไม่ได้ใช้ยาชา ตั๊กแตนแอลกอฮอล์ ใช้ยาเสพติดหรือกำลังมีอาการเวียนศีรษะ อ่อนเพลีย คลื่นไส้ หรือมีอาการไม่สบายอื่นใด ซึ่งอาจส่งผลต่อความสามารถในการควบคุมโดรนอย่างปลอดภัยของคุณ
2. หลังลงจอด ให้ปิดโดรนก่อน จากนั้นจึงปิดริโมตคอนโทรล
3. ห้ามปล่อย เปิด ยิง หรือขับเคลื่อนของที่บรรจุซึ่งเป็นอันตรายลงบนหรือที่อาคาร บุคคล หรือสัตว์ใด ๆ ซึ่งอาจทำให้เกิดการบาดเจ็บหรือความเสียหายต่อทรัพย์สิน
4. ห้ามใช้โดรนที่เสียหายจากอุบัติเหตุ ตกหรือโดรนที่อยู่นิ่งสภาพไม่ดี
5. ตรวจสอบให้แน่ใจว่าได้รับการฝึกอบรมอย่างเพียงพอและมีแผนรองรับสถานการณ์สำหรับเหตุฉุกเฉิน หรือหากเกิดเหตุการณ์ใดขึ้น
6. ตรวจสอบให้แน่ใจว่าได้วางแผนการบินไว้แล้ว ห้ามบินโดรนด้วยความประมาท
7. เคารพความเป็นส่วนตัวของผู้อื่นเมื่อใช้กล้อง ตรวจสอบให้แน่ใจว่าปฏิบัติตามกฎหมายด้านความเป็นส่วนตัว ระเบียบข้อบังคับ และมาตรฐานทางศีลธรรมท้องถิ่น
8. ห้ามใช้ผลิตภัณฑ์นี้ด้วยเหตุผลอื่นใด นอกเหนือจากการใช้งานส่วนตัวทั่วไป
9. ห้ามใช้เพื่อวัตถุประสงค์ที่ผิดกฎหมายหรือไม่เหมาะสม เช่น การสอดแนม การปฏิบัติการทางทหาร หรือ การสืบสวนที่ไม่ได้รับอนุญาต
10. ห้ามใช้ผลิตภัณฑ์นี้เพื่อกลั่นแกล้ง ล่วงละเมิด ก่อความวุ่นวาย ติดตาม ข่มขู่ หรือละเมิดสิทธิ์ทางกฎหมาย เช่น สิทธิ์ในความเป็นส่วนตัวและชื่อเสียงของผู้อื่น
11. ห้ามบุกรุกทรัพย์สินส่วนตัวของผู้อื่น

2.4 รายการตรวจสอบก่อนขึ้นบิน

1. ดูให้แน่ใจว่าถอดฟารอบกิมบอลออกแล้ว
2. ตรวจสอบให้แน่ใจว่าแบตเตอรี่สำหรับโดรนอัจฉริยะและใบพัดล็อกติดกับตัวโดรนอย่างถูกต้องและยึดติดอย่างแน่นหนา
3. ตรวจสอบว่าชาร์จไฟให้กับอุปกรณ์ทั้งหมดจนเต็มแล้ว
4. ตรวจสอบให้แน่ใจว่ากิมบอลและกล้องทำงานปกติ
5. ตรวจสอบให้แน่ใจว่าไม่มีอะไรกีดขวางมอเตอร์และมอเตอร์ทำงานปกติ
6. ตรวจสอบให้แน่ใจว่าเลนส์ของกล้องและเซ็นเซอร์ทั้งหมดสะอาด
7. เมื่อใช้ระบบควบคุมด้วยฝ่ามือ (Palm Control) ให้ตรวจสอบให้แน่ใจว่า DJI Neo ได้เชื่อมต่อกับ DJI Fly บนสมาร์ตโฟนของคุณผ่าน Wi-Fi ไว้ก่อนหน้านี้แล้ว และแอปทำงานอย่างถูกต้อง
เมื่อใช้ริโมตคอนโทรล ให้ดูให้แน่ใจว่าริโมตคอนโทรลและ DJI Fly เชื่อมต่อกับโดรนเรียบร้อยแล้ว
8. ตรวจสอบให้แน่ใจว่าได้กำหนดระดับการบินสูงสุด ระยะทางไกลสุดในการบิน และระดับความสูงของ RTH ใน DJI Fly หรือแอพตา (ในกรณีที่ใช้) ไว้ที่เหมาะสมตามกฎหมายและระเบียบข้อบังคับในท้องถิ่น

9. ใช้เฉพาะอะไหล่แท้ของ DJI หรืออะไหล่ที่ได้รับการรับรองจาก DJI เท่านั้น อะไหล่ที่ไม่ผ่านการรับรองอาจทำให้ DJI Neo ทำงานผิดปกติและส่งผลต่อความปลอดภัยของผลิตภัณฑ์ได้

การดำเนินการบิน

3 การดำเนินการบิน

DJI Neo รองรับการควบคุมที่หลากหลายสำหรับสถานการณ์ต่างๆ ตามความต้องการของคุณ โปรดทำความเข้าใจเกี่ยวกับการแจ้งเตือนและการใช้งานวิธีควบคุมแต่ละแบบก่อนที่จะทำการบิน

- ⚠️ • DJI Neo ไม่มีระบบตรวจจับสิ่งกีดขวาง โปรดบินด้วยความระมัดระวัง
- ห้ามสัมผัสกับ DJI Neo ขณะบินอยู่กลางอากาศ มิฉะนั้น DJI Neo อาจลอยและเกิดการชนกันได้
- ห้ามบิน DJI Neo ทันทีหลังจากที่โดนเรดาร์ หรือเกิดการกระแทกหรือสั่นสะเทือนอย่างรุนแรง DJI Neo อาจไม่สามารถบินได้อย่างเสถียร

3.1 ระบบควบคุมด้วยฝ่ามือ (Palm Control)

ระบบควบคุมด้วยฝ่ามือ (Palm Control) รองรับการบินขึ้นและลงจอดด้วยฝ่ามือ คุณสามารถใช้ปุ่มโหมดบน DJI Neo เพื่อใช้ Smart Snaps ได้อย่างหลากหลาย DJI Neo จะบินขณะที่บันทึกภาพโดยอัตโนมัติหลังจากมีการยืนยันตัวแบบแล้ว* เชื่อมต่อกับแอป DJI Fly โดยใช้ฟังก์ชัน Wi-Fi เพื่อปรับพารามิเตอร์สำหรับแต่ละโหมด ดูข้อมูลเพิ่มเติมได้ที่ส่วนของ **การควบคุมด้วยแอปมือถือ** โดยจะใช้การตั้งค่าเริ่มต้นเป็นตัวอย่าง

* Smart Snaps รองรับการติดตามบุคคลเท่านั้น

ประกาศ

- ☀️ • ปิดอุปกรณ์ริโมตคอนโทรลและแว่นตาที่เชื่อมต่อกับโดรนก่อนที่จะใช้ระบบควบคุมด้วยฝ่ามือ (Palm Control)
- ⚠️ • ตรวจสอบให้แน่ใจว่าสภาพแวดล้อมในการบินเน้นบินไปตามข้อกำหนดการบิน และคุณสามารถควบคุมและเรียก DJI Neo กลับมาได้ทันทีเมื่อเกิดปัญหาหรือในกรณีฉุกเฉิน ในสถานการณ์ที่ DJI Neo อาจไม่สามารถวิเคราะห์สาเหตุของเหตุการณ์นั้นได้ DJI Neo อาจไม่สามารถให้การรับประกันและบริการหลังการขายอื่นๆ ได้
- ก่อนที่จะใช้ระบบควบคุมด้วยฝ่ามือ (Palm Control) ให้ตรวจสอบให้แน่ใจว่า DJI Neo ได้เชื่อมต่อกับ DJI Fly บนสมาร์ตโฟนของคุณผ่าน Wi-Fi ไว้ก่อนหน้านี้แล้ว เมื่อใช้ระบบควบคุมด้วยฝ่ามือ (Palm Control) โดยไม่ใช้แอป หาก DJI Neo เกิดขัดข้องระหว่างบิน คุณสามารถเลือกที่จะเชื่อมต่อกับ DJI Fly ผ่าน Wi-Fi และควบคุมด้วยตนเองเพื่อหลีกเลี่ยงอุบัติเหตุได้
- คุณจะต้องบินโดรนในสภาพแวดล้อมที่เปิดโล่งไร้สิ่งกีดขวาง และไม่มีสัญญาณ Wi-Fi สบจน
- เมื่อใช้ระบบควบคุมด้วยฝ่ามือ (Palm Control) ระดับการบินสูงสุดของ DJI Neo คือ 30 เมตร และระยะทางไกลสุดในการบินคือ 50 เมตร
- ระบบควบคุมด้วยฝ่ามือ (Palm Control) ไม่รองรับระบบบินกลับจุดขึ้นบิน (Return to Home: RTH) พยายามให้ระยะแนวสายตา (VLOS) อยู่ภายในขอบเขตที่ควบคุมได้
- ห้ามบินเหนือน้ำ

- DJI Neo จะลงจอดโดยอัตโนมัติในสถานการณ์ต่อไปนี้ โปรดสังเกตสภาพแวดล้อมในการใช้งานเพื่อไม่ให้ DJI Neo สูญหายหรือเสียหายเนื่องจากการลงจอด
 - ♦ แบตเตอรี่ใกล้หมด
 - ♦ การระบุตำแหน่งไม่สามารถทำงานได้และ DJI Neo เข้าสู่โหมด Attitude
 - ♦ DJI Neo ตรวจพบการชนแต่ไม่ได้นับ
- เมื่อบินขึ้นหรือลงจอดจากฝ่ามือ ผู้ใช้ควรปฏิบัติตามกฎต่อไปนี้
 - ♦ ใช้งาน DJI Neo ในสภาพแวดล้อมที่ไม่มีลมทุกครั้งที่ทำได้
 - ♦ ทางนิ้วของคุณออกและอยู่นิ่งๆ อย่าวางนิ้วของคุณไว้ในฝ่าครอบใบพัดหรือช่วงหมุนของใบพัดเพื่อไม่ให้เกิดการบาดเจ็บหรือความเสียหาย
 - ♦ ห้ามบินขึ้นหรือลงจอดขณะที่กำลังเคลื่อนที่ มิฉะนั้น DJI Neo อาจลอยและเกิดการชนกันได้ระหว่างที่ลงจอด DJI Neo อาจไม่สามารถหยุดมอเตอร์ได้เมื่อคุณขยับมือ
 - ♦ ห้ามโยน DJI Neo ขณะบินขึ้น
 - ♦ ห้ามใช้มือหยิบจับ DJI Neo
 - ♦ หากต้องการให้ลงจอดบนฝ่ามือ ให้วางมือของคุณไว้ใต้ DJI Neo พอดี เพื่อป้องกันไม่ให้หล่นร่วงลงมาจากหลังลงจอด
 - ♦ บินขึ้นในสภาพแวดล้อมที่มีแสงสว่างเพียงพอและพื้นผิวที่ราบเรียบ ห้ามบินไปยังสภาพแวดล้อมที่มีแสงสว่างต่างไปจากตำแหน่งปัจจุบันอย่างมาก
 - ♦ หาก DJI Neo ไม่สามารถทำการบินขึ้นหรือลงจอดด้วยฝ่ามือได้ ให้ทำตามคำแนะนำด้วยเสียงของ DJI Neo เพื่อแก้ไขปัญหา หรือเชื่อมต่อกับแอป DJI Fly เพื่อดูรายละเอียด คำแนะนำด้วยเสียงรองรับภาษาอังกฤษหรือภาษาจีนกลางตามการตั้งค่าภาษาของแอปจากการเชื่อมต่อครั้งสุดท้าย ไม่รองรับภาษาอื่นนอกจากนี้

การสลับโหมด

หลังจากเปิดเครื่องครั้งแรก โหมดเริ่มต้นจะเป็น Follow กดปุ่มโหมดหนึ่งครั้งเพื่อเปลี่ยนโหมดเป็น Dronie, Circle, Rocket, Spotlight หรือ Custom

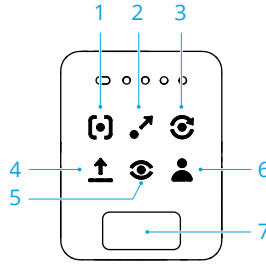
โหมด Custom เริ่มต้นคือ DirectionTrack* เชื่อมต่อ DJI Neo กับแอปมือถือผ่าน Wi-Fi เพื่อเลือก Helix หรือ Boomerang และคุณยังสามารถปรับพารามิเตอร์สำหรับแต่ละโหมดในแอปได้ก่อนที่จะบินอีกด้วย

* อัปเดตเฟิร์มแวร์ให้เป็นเวอร์ชันล่าสุด ไม่เช่นนั้นแล้วระบบอาจไม่รองรับฟังก์ชันการทำงาน



- เมื่อใช้ DirectionTrack เป็นครั้งแรก ให้เชื่อมต่อ DJI Neo กับแอป DJI Fly และทำตามบทช่วยสอนเพื่อปลดล็อกโหมดนี้

หลังจากเปลี่ยนโหมดแล้ว โดรนจะแจ้งเตือนโหมดที่เลือกด้วยเสียง และไฟแสดงสถานะโหมดที่เกี่ยวข้องที่ด้านบนของ DJI Neo จะสว่างขึ้น



1. Follow

DJI Neo จะติดตามวัตถุจากด้านหลังขณะที่บันทึกโดยอัตโนมัติ เมื่อวัตถุเคลื่อนที่ออกจาก DJI Neo โดรนจะติดตามวัตถุนั้นและบินไปข้างหน้า เมื่อวัตถุเคลื่อนเข้าหา DJI Neo โดรนจะลอยนิ่งอยู่กับที่และไม่นับถอยหลัง ใช้งานด้วยความระมัดระวังเพื่อหลีกเลี่ยงการชน ความเร็วสูงสุดในการบินแนวนอนในโหมด Follow คือ 8 เมตร/วินาที

คุณสามารถกำหนดระยะทางและความสูงในการติดตามได้ในแอป DJI Fly

- ⚠ • DJI Neo ไม่รองรับระบบตรวจจับสิ่งกีดขวาง เพื่อความปลอดภัยในการบิน ขอแนะนำให้บินภายในระยะแนวสายตา
- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าสภาพแวดล้อมการบินเปิดโล่ง ไม่มีสิ่งกีดขวาง และมีแสงสว่างเพียงพอ
- ☀ • เมื่อวัตถุไม่อยู่ในระยะการมองเห็นของกล้อง เช่น เมื่อต้องเลี้ยวกะทันหันหรือมีสิ่งกีดขวาง DJI Neo จะลอยนิ่งเนื่องจากมองไม่สามารถรับรู้ตัววัตถุได้ โดยวัตถุควรกลับมาอยู่ในระยะการมองเห็นของกล้องเพื่อให้สามารถยืนยันตัววัตถุได้

2. Dronie

DJI Neo จะทำให้กล้องหันไปที่ตำแหน่งเดิมของตัววัตถุ บันทึกวิดีโอในขณะที่บินถอยหลัง จากนั้นบันทึกวิดีโออีกครั้งในขณะที่บินไปข้างหน้า โดยโดรนจะลอยอยู่ที่จุดขึ้นบินหลังจากบันทึก

คุณสามารถกำหนดระยะทางและความสูงระดับสูงสุดได้ในแอป DJI Fly

3. Circle

DJI Neo จะทำให้กล้องหันไปทางวัตถุแล้วบินถอยหลังไปในระยะทางที่กำหนดไว้ จากนั้นจะเริ่มบินวนรอบตัววัตถุหนึ่งครั้งพร้อมทั้งบันทึกภาพโดยอัตโนมัติ โดยโดรนจะลอยอยู่ที่จุดขึ้นบินหลังจากบันทึก

คุณสามารถกำหนดระยะทางได้ในแอป DJI Fly

4. Rocket

DJI Neo จะทำให้กล้องหันไปที่ตำแหน่งเดิมของตัววัตถุ บันทึกวิดีโอในขณะที่บินไต่ระดับขึ้นสูง จากนั้นบันทึกวิดีโออีกครั้งในขณะที่บินลดระดับลง โดยโดรนจะลอยอยู่ที่จุดขึ้นบินหลังจากบันทึก

คุณสามารถกำหนดความสูงระดับสูงสุดและเปิดหรือปิดการหมุน DJI Neo เมื่อบินไต่ระดับขึ้นหรือลงในแอป DJI Fly ได้

5. Spotlight

DJI Neo จะลอยอยู่หลังบินขึ้นและบันทึกวิดีโอโดยหันหน้ากล้องไปที่ตัววัตถุ

คุณสามารถตั้งค่าโหมดกล้องเป็นภาพถ่ายหรือวิดีโอในแอป DJI Fly โดยเมื่อตั้งค่าเป็นภาพถ่าย ตัวแบบสามารถสั่งให้ DJI Neo ถ่ายภาพโดยอัตโนมัติได้ด้วยการอยู่ในท่าโพลค้างไว้เป็นเวลา 3 วินาที

6. Custom

DirectionTrack

DJI Neo จะบินถอยหลังเป็นระยะทางช่วงหนึ่งหลังจากบินขึ้น จากนั้นจึงจะกำหนดทิศทางการเคลื่อนที่ของตัววัตถุเพื่อยืนยันทิศทางการติดตาม เมื่อยืนยันแล้ว DJI Neo จะติดตามวัตถุจากทิศทางการติดตามที่สัมพันธ์กับทิศทางการเคลื่อนที่ของตัววัตถุในขณะที่บิน

คุณสามารถกำหนดระยะทางและความสูงในการติดตามได้ในแอป DJI Fly

DJI Neo อาจเปลี่ยนมาติดตามตัววัตถุจากด้านหลังเมื่อการเคลื่อนไหวหรือทิศทางของตัววัตถุมีการเปลี่ยนแปลงเร็วเกินไปซึ่งเกี่ยวข้องกับ DJI Neo เมื่อ DJI Neo ยืนยันทิศทางของวัตถุอีกครั้ง ก็จะเปลี่ยนกลับมาเป็นทิศทางการติดตามแบบเดิม

หากต้องการออกจาก DirectionTrack ให้หันหน้าเข้าหา DJI Neo และอยู่นิ่ง ๆ DJI Neo จะบินกลับไปยังตัววัตถุ

-
-  • DJI Neo ไม่รองรับระบบตรวจจับสิ่งกีดขวาง เพื่อความปลอดภัยในการบิน ขอแนะนำให้บินภายในระยะแนวสายตา
 - ตรวจสอบให้แน่ใจว่าสภาพแวดล้อมการบินเปิดโล่ง ไม่มีสิ่งกีดขวาง และมีแสงสว่างเพียงพอ
-
-  • เมื่อวัตถุไม่อยู่ในระยะการมองเห็นของกล้อง เช่น เมื่อต้องเลี้ยวทะลุกันหันหรือมีสิ่งกีดขวาง DJI Neo จะลอยนิ่งเนื่องจากมองไม่สามารถรับรู้ตัววัตถุได้ โดยตัววัตถุควรกลับมาอยู่ในระยะการมองเห็นของกล้องเพื่อให้สามารถถอยหลังติดตามตัววัตถุได้
-

Helix

DJI Neo จะหันหน้ากล้องไปที่ตัววัตถุ บินถอยหลังไปยังตำแหน่งที่ห่างจากจุดขึ้นบิน 2 เมตร และบินไต่ระดับขึ้นโดยบินวนรอบตัววัตถุหนึ่งในลักษณะแบบโค้งเกลียวขณะที่บันทึกภาพโดยอัตโนมัติ โดยโดรนจะลอยอยู่ที่จุดขึ้นบินหลังจากบันทึก

คุณสามารถกำหนดระยะทางสูงสุดได้ในแอป DJI Fly

Boomerang

DJI Neo จะหันหน้ากล้องเข้าหาตัววัตถุและบินไปรอบ ๆ ตัววัตถุแบบตามเส้นทางวงรีในขณะที่บันทึกภาพโดยอัตโนมัติ โดยโดรนจะบินไต่ระดับขึ้นและลงในขณะที่บินตามเส้นทางวงรี และจะไปถึงความสูงระดับสูงสุดเมื่อบินในจุดที่ไกลจากจุดขึ้นบินที่สุด DJI Neo จะลอยอยู่ที่จุดขึ้นบินหลังจากบันทึก

คุณสามารถกำหนดระยะทางสูงสุดได้ในแอป DJI Fly

7. **ปุ่มโหมด**

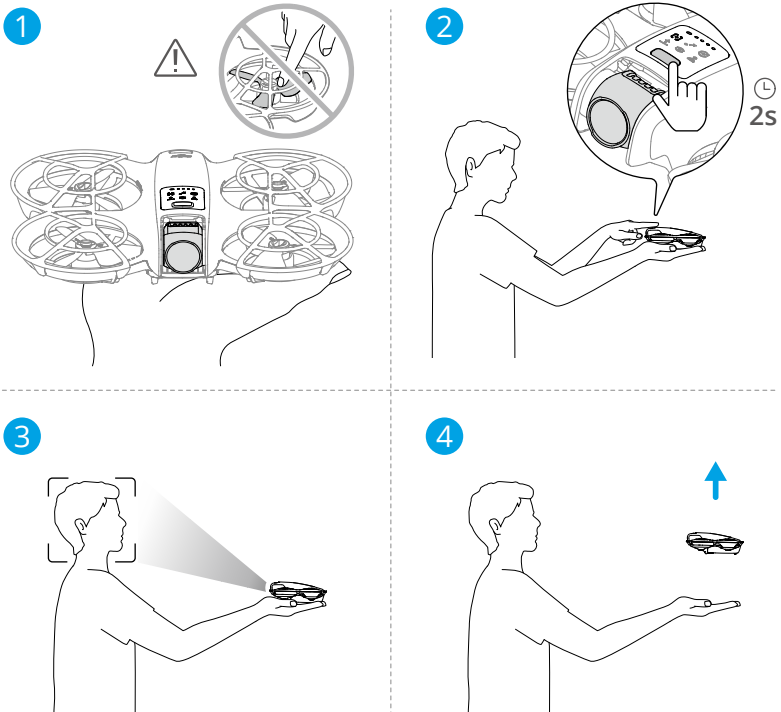
กดหนึ่งครั้งเพื่อเปลี่ยนโหมด กดค้างไว้เพื่อทำการบินขึ้นด้วยฝ่ามือ

ยกเลิกการบินขึ้นด้วยฝ่ามือด้วยการกดปุ่มโหมดหนึ่งครั้ง ก่อนที่เสียงแจ้งเตือนการนับถอยหลังจะสิ้นสุด

การบินขึ้น/ลงด้วยฝ่ามือและ Smart Snaps

- ⚠️ • โปรดตรวจสอบให้แน่ใจว่าคุณทำตามกฎหมายและข้อกำหนดด้านความเป็นส่วนตัวของพื้นที่นั้น ๆ เมื่อใช้งาน Smart Snaps

1. เปิด DJI Neo ปล่อยให้โดรนอยู่นิ่งและรอให้ระบบวินิจฉัยตัวเองเสร็จเรียบร้อย
2. ดูให้แน่ใจว่ามีพื้นที่มากพอให้เคลื่อนที่ตามพารามิเตอร์ที่ตั้งไว้ เช่น ระยะทางและความสูง กดปุ่มโหมดที่ด้านบนของ DJI Neo เพื่อเลือกโหมดที่คุณต้องการ
3. ทำตามขั้นตอนด้านล่างเพื่อทำการบินขึ้นด้วยฝ่ามือ



- a. การบินขึ้นด้วยฝ่ามือจะต้องมีการยืนยันตัววัตถุก่อน วาง DJI Neo ไว้บนมือโดยให้กล้องหันหน้าเข้าหาตัววัตถุ ดูให้แน่ใจว่ามือของคุณไม่ได้ปิดบังกล้องและไม่มีสิ่งกีดขวางในการบินขึ้น
- b. กางแขนของคุณออก หันกล้องไปทางตัววัตถุ และพยายามให้โดรนอยู่นิ่งๆ กดปุ่มโหมดค้างไว้ DJI Neo จะแจ้งโหมดที่เลือกและนับถอยหลังด้วยเสียง จากนั้นจะบินขึ้นโดยอัตโนมัติ

- ☀️ • เมื่อมีสิ่งกีดขวางตัววัตถุหรือสภาพแวดล้อมมีแสงสว่างไม่เหมาะสม โดรนอาจไม่สามารถบินขึ้นได้

- หากต้องการยกเลิกการบินขึ้นด้วยฝ่ามือ ให้กดปุ่มโหมดหนึ่งครั้งก่อนที่เสียงแจ้งเตือนการนับถอยหลังจะสิ้นสุด
- เมื่อใช้การบินขึ้นด้วยฝ่ามือ DJI Neo จะบินถอยหลังเป็นระยะทางสั้น ๆ หลังจากที่ยกฝ่ามือ พยายามระมัดระวังกับบริเวณด้านหลังของ DJI Neo เพื่อความปลอดภัยในการบิน

4. DJI Neo จะเริ่มบันทึกหรือถ่ายภาพตามโหมดที่เลือกและพารามิเตอร์ที่ตั้งไว้

5. การลงจอดด้วยฝ่ามือ

ในโหมด DirectionTrack ให้หันหน้าเข้าหา DJI Neo และอยู่นิ่ง ๆ รอให้ DJI Neo บินไปข้างหน้าก่อนที่จะลงจอดด้วยฝ่ามือ

ในโหมดอื่น ๆ ให้ดูให้แน่ใจว่า DJI Neo นั้นลอยอยู่กับที่ จากนั้นเคลื่อนตัวเข้าไปหาแล้วทำการลงจอดบนฝ่ามือ

ทำตามคำแนะนำด้านล่างเพื่อทำการลงจอดบนฝ่ามือ

- a. ดูให้แน่ใจว่า DJI Neo ลอยอยู่กับที่ ถ้าว่อนออกไปข้างหน้า DJI Neo ทางแขนของคุณออก แล้ววางมือของคุณไว้ใต้โดรน
- b. พยายามให้มืออยู่นิ่ง ๆ และกางนิ้วออก รอให้ DJI Neo ลงจอดโดยอัตโนมัติ ความสูงที่เหมาะสมสำหรับการลงจอดบนฝ่ามือคืออยู่ในช่วงไม่เกิน 0.7 เมตรจากใต้ DJI Neo

💡 • ระหว่างที่ลงจอดบนฝ่ามือ DJI Neo อาจลอยขึ้นเล็กน้อยแล้วค่อยลงจอดบนฝ่ามือ พยายามให้มืออยู่นิ่ง ๆ และกางนิ้วออกในระหว่างที่ลงจอด

6. เชื่อมต่อ DJI Neo กับ DJI Fly เพื่อดูฟุตเทจและสร้างวิดีโอสั้น ๆ โปรดดูรายละเอียดที่หัวข้อ [การควบคุมด้วยแอปมือถือ](#)

- 💡 • ในโหมด Follow, Spotlight และ DirectionTrack DJI Neo จะลอยอยู่กับที่หากกล้องหาตัววัตถุไม่เจอระหว่างที่บันทึก เปิดใช้ DJI Fly บนสมาร์ตโฟนของคุณผ่าน Wi-Fi เพื่อเชื่อมต่อกับ DJI Neo ขณะที่บินอยู่ โดยที่สมาร์ตโฟนจะต้องเชื่อมต่อกับ DJI Fly ไว้ก่อนแล้วจึงจะเชื่อมต่อได้ ในมุมมองการควบคุม โปรดดูให้แน่ใจว่าได้หยุดทำสิ่งต่าง ๆ แล้ว เลือก [การควบคุมด้วยตนเอง](#) จากรายชื่อโหมด จากนั้นจึงลงจอด DJI Neo โดยใช้จอยสติ๊กเสมือนจริง

3.2 การควบคุมด้วยแอปมือถือ

หากต้องการใช้การควบคุมด้วยแอปมือถือ ให้เชื่อมต่อ DJI Neo กับแอป DJI Fly บนสมาร์ตโฟนผ่าน Wi-Fi แล้วควบคุม DJI Neo ในแอป ในการควบคุมด้วยแอปมือถือต้องมีฟังก์ชันทั้งหมดสำหรับระบบควบคุมด้วยฝ่ามือ (Palm Control) ให้ใช้งานได้ คุณสามารถตั้งค่าพารามิเตอร์และใช้ Smart Snaps ในแอปได้ นอกจากนี้ยังรองรับฟังก์ชันอื่น ๆ อีก เช่น การควบคุมด้วยตนเอง การบันทึกเสียง* และการควบคุมด้วยเสียง*

* อัปเดตเฟิร์มแวร์ให้เป็นเวอร์ชันล่าสุด ไม่อย่างนั้นแล้วระบบอาจไม่รองรับฟังก์ชันการทำงาน

ประกาศ

- 💡 • ปิดอุปกรณ์ริโมตคอนโทรลและแว่นตาที่เชื่อมต่อกับโดรนก่อนที่จะใช้การควบคุมด้วยแอป หากไม่ได้ปิดเครื่อง โดรนจะตัดการเชื่อมต่อจากอุปกรณ์อื่นโดยอัตโนมัติเมื่อสมาร์ทโฟนเชื่อมต่อผ่าน Wi-Fi และเปิดมุมมองการควบคุมในแอป
- ⚠️ • คุณจะต้องบินโดรนในสภาพแวดล้อมที่เปิดโล่งไร้สิ่งกีดขวาง และไม่มีสัญญาณ Wi-Fi รบกวน ไม่อย่างนั้นแล้วแอปอาจหยุดการเชื่อมต่อจาก DJI Neo ซึ่งอาจส่งผลกระทบต่อความปลอดภัยในการบิน
 - เมื่อใช้การควบคุมด้วยแอปมือถือ ระดับการบินสูงสุดของ DJI Neo คือ 30 เมตร และระยะทางไกลสุดในการบินคือ 50 เมตร
 - การควบคุมด้วยแอปมือถือไม่รองรับระบบบินกลับจุดขึ้นบิน (Return to Home: RTH) พยายามให้ระยะแนวสายตาทิ้งห่างในขอบเขตที่ควบคุมได้
 - ห้ามบินเหนือน้ำ
 - DJI Neo จะลงจอดโดยอัตโนมัติในสถานการณ์ต่อไปนี้ โปรดสังเกตสภาพแวดล้อมในการใช้งานเพื่อไม่ให้ DJI Neo สูญหายหรือเสียหายเมื่อลงจอด
 - ♦ แบตเตอรี่ใกล้หมด
 - ♦ การระบุตำแหน่งไม่สามารถทำงานได้และ DJI Neo เข้าสู่โหมด Attitude
 - ♦ DJI Neo ตรวจพบการชนแต่ไม่ได้ชน

การเชื่อมต่อ DJI Neo

1. เปิด DJI Neo แล้วรอให้ระบบวินิจฉัยตัวเองเสร็จเรียบร้อย
2. เปิดใช้งาน Bluetooth, Wi-Fi และบริการตำแหน่งที่ตั้งบนสมาร์ทโฟน
3. แตะที่ **คู่มือการเชื่อมต่อ** ที่มุมขวาล่างของหน้าจอหลักในแอป เลือกส่วนของอุปกรณ์ แล้วเลือก **เชื่อมต่อผ่านอุปกรณ์มือถือ**
4. เลือกอุปกรณ์ที่ต้องการในผลลัพธ์การค้นหา ระบบจะแสดงมุมมองการควบคุมหลังจากเชื่อมต่อเสร็จเรียบร้อย เมื่อเชื่อมต่อสมาร์ทโฟนกับ DJI Neo เป็นครั้งแรก ให้กดปุ่มเปิด/ปิดบน DJI Neo ค้างไว้เพื่อยืนยัน

- 💡 • และคุณยังสามารถแตะที่ QuickTransfer หรือแผงอุปกรณ์ Wi-Fi บนหน้าจอหลักของ DJI Fly เพื่อเชื่อมต่อ Wi-Fi ได้อีกด้วย
- หากต้องการเปลี่ยนสมาร์ทโฟนที่เชื่อมต่อกับ DJI Neo ให้ปิดใช้งาน Bluetooth และ Wi-Fi บนสมาร์ทโฟนที่กำลังเชื่อมต่ออยู่ก่อนที่จะเชื่อมต่อ DJI Neo กับสมาร์ทโฟนเครื่องอื่น

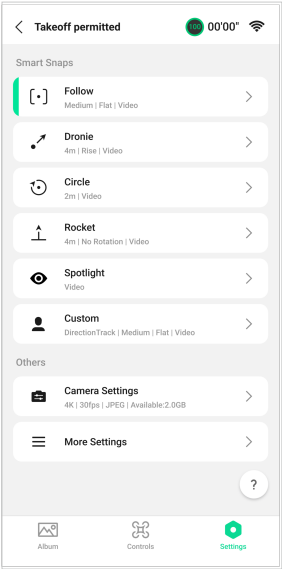
Smart Snaps

- 
- โปรดตรวจสอบให้แน่ใจว่าคุณทำตามกฎหมายและข้อกำหนดด้านความเป็นส่วนตัวของพื้นที่นั้น ๆ เมื่อใช้งาน Smart Snaps

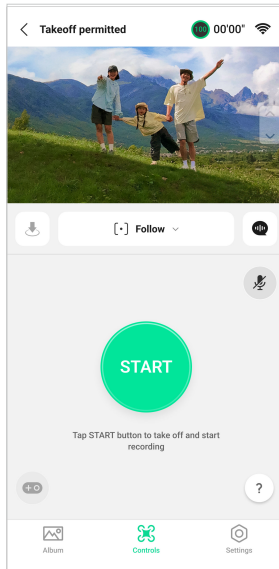
1. ตั้งพารามิเตอร์

ไปที่มุมมองการตั้งค่า และที่โหมดใดโหมดหนึ่งเพื่อเข้าสู่หน้าจอการกำหนดค่าพารามิเตอร์ และที่ **กำหนดเอง** เพื่อกำหนดให้เป็น DirectionTrack, Helix, หรือ Boomerang และปรับค่าพารามิเตอร์ให้สอดคล้องกัน

และที่ **การตั้งค่ากล้อง** เพื่อตั้งค่าพารามิเตอร์กล้องเดียวกันสำหรับโหมด Smart Snaps ทั้งหมด



2. เริ่มต้นใช้งาน Smart Snaps



- a. วาง DJI Neo ไว้ให้นิ่งคงโดยให้กล้องหันไปทางตัววัตถุ
- b. ไปที่มุมมองการควบคุม โหมดปัจจุบันจะแสดงอยู่ในไลฟ์วิว และเพื่อย้ายรายการตัวเลือกและเลือกโหมดที่คุณต้องการ
กดแถบพารามิเตอร์ด้านซ้ายของหน้าจอเพื่อตั้งค่าพารามิเตอร์ของโหมดปัจจุบัน
- c.แตะที่ START DJI Neo จะบินขึ้นโดยอัตโนมัติหลังจากยืนยันเป้าหมายสำเร็จ และเสียงแจ้งเตือนการนับถอยหลังจะจบลง

-
- ☹️ • เมื่อมีสิ่งกีดขวางตัววัตถุหรือสภาพแวดล้อมมีแสงสว่างที่ไม่เหมาะสม โดรนอาจไม่สามารถยืนยันตัววัตถุได้
- นอกจากนี้คุณยังสามารถกดปุ่มโหมดที่อยู่บน DJI Neo ค้างไว้เพื่อทำการขึ้นบินบนฝ่ามือได้อีกด้วย โปรดดูประกาศและขั้นตอนที่เกี่ยวข้องได้ที่หัวข้อ [ระบบควบคุมด้วยฝ่ามือ \(Palm Control\)](#)
-

- d. DJI Neo จะบินและบันทึกวิดีโอโดยอัตโนมัติตามโหมดที่เลือกและพารามิเตอร์ที่ตั้งไว้ คุณสามารถตรวจสอบไลฟ์วิวและระยะเวลาการบินที่ควิต์โอได้

ในโหมด Spotlight DJI Neo จะลอยอยู่กับที่และหันกล้องไปทางตัววัตถุ โดยเมื่อตั้งโหมดกล้องเป็นภาพถ่าย ตัวแบบสามารถสั่งให้ DJI Neo ถ่ายภาพโดยอัตโนมัติได้ด้วยการอยู่ในการทำโพสค้างไว้เป็นเวลา 3 วินาที

3. ออกจาก Smart Snaps

วิธีการออกจาก Smart Snaps ในโหมดต่าง ๆ จะแตกต่างกันออกไป

Dronie, Circle, Rocket, Helix, Boomerang

DJI Neo จะออกจาก Smart Snaps หลังจากบันทึก เมื่องานบันทึกยังไม่เสร็จสมบูรณ์ คุณสามารถแตะที่ STOP เพื่อสิ้นสุดการบันทึกได้ DJI Neo จะลอยอยู่กับที่

Follow, Spotlight

ในระหว่างที่บันทึก ให้แตะที่ STOP เพื่อออกจาก Smart Snaps คุณสามารถเคลื่อนตัวเข้าไปหา DJI Neo เพื่อทำการลงจอดบนฝ่ามือได้ และการบันทึกจะหยุดลงโดยอัตโนมัติ DJI Neo จะลอยอยู่กับที่

DirectionTrack

ในระหว่างที่บันทึก ให้แตะที่ STOP เพื่อออกจาก Smart Snaps DJI Neo จะลอยอยู่กับที่ นอกจากนี้ตัวแบบยังสามารถหันหน้าเข้าหา DJI Neo และอยู่นิ่ง ๆ เพื่อออกจาก Smart Snaps ได้ DJI Neo จะหยุดบันทึกและบินเข้าหาตัวแบบ ตอนนี้สามารถลงจอดบนฝ่ามือได้แล้ว

หากคุณไม่ได้ให้ DJI Neo ลงจอด คุณสามารถเลือกเริ่มงาน Smart Snaps เดิมอีกครั้งได้ในแอปหลังจากที่ออกจาก Smart Snaps และคุณยังสามารถลงจอด DJI Neo บนฝ่ามือของคุณได้โดยทำตามขั้นตอนในแอป หรือแตะที่  ที่ด้านซ้ายของรายชื่อโหมด จากนั้นแตะค้างไว้เพื่อลงจอด

-
- ☀️ • โปรดดูประกาศและขั้นตอนการลงจอดบนฝ่ามือที่เกี่ยวข้องได้ที่หัวข้อ [ระบบควบคุมด้วยฝ่ามือ \(Palm Control\)](#)
-

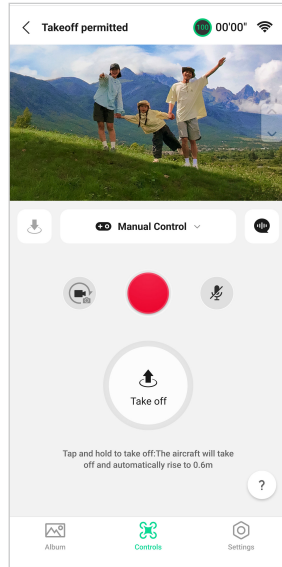
ดูอัลบั้ม

แตะที่อัลบั้มเพื่อดูฟุตเทจที่บันทึกไว้

สำหรับโหมด Dronie, Circle, Rocket, Helix และ Boomerang ให้แตะที่ **สร้าง QuickShots** เพื่อแสดงตัวอย่างวิดีโอ และคุณยังสามารถเลือกจากเกมเพลตอื่นหรือแก้ไขวิดีโอด้วยตนเองได้อีกด้วย

-
- ☀️ • DJI Neo รองรับโหมด ECO เมื่อดูอัลบั้มในแอปผ่านการเชื่อมต่อ Wi-Fi กับ DJI Neo ทั้งในโหมดการควบคุมแอปบนมือถือและโหมด QuickTransfer ระบบจะเปิดใช้โหมด ECO โดยอัตโนมัติหาก DJI Neo มีอุณหภูมิสูงกว่าระดับที่กำหนด โปรดดูข้อความแจ้งเตือนในแอปอยู่เสมอ
-

การควบคุมด้วยตนเอง



1. วาง DJI Neo บนพื้นที่ราบเรียบ
2. ในมุมมองการควบคุม ให้แตะที่รายชื่อโหมดใต้ไลฟวิว แล้วเลือก **การควบคุมด้วยตนเอง**
3. แตะ ค้างไว้ DJI Neo จากนั้นระบบจะสั่งให้มอเตอร์ทำงานและบินขึ้นที่ความสูง 0.6 เมตรโดยอัตโนมัติ คุณสามารถทำการขึ้นบินจากฝ่ามือได้ โดยที่ไม่จำเป็นต้องมีการยืนยันตัวตนสำหรับการขึ้นบินจากฝ่ามือ ซึ่งแตกต่างจากท่าควบคุมด้วยฝ่ามือ โปรดดูประกาศและขั้นตอนที่เกี่ยวข้องได้ที่หัวข้อ [ระบบควบคุมด้วยฝ่ามือ \(Palm Control\)](#)
4. ควบคุม DJI Neo โดยใช้จอยสติ๊กเสมือนจริงในแอป ก้านควบคุมด้านซ้ายจะควบคุมระดับความสูงและแนวทิศทางการบิน ก้านควบคุมด้านขวาจะควบคุมการเคลื่อนที่ไปข้างหน้า ข้างหลัง ซ้าย และขวา

• DJI Neo ไม่รองรับระบบตรวจจับสิ่งกีดขวาง เพื่อความปลอดภัยในการบิน ขอแนะนำให้บินภายในระยะแนวสายตา
5. ดูไลฟวิวในมุมมองกล้อง แตะปุ่มตัวเลือกภาพถ่าย/วิดีโอ เพื่อเปลี่ยนโหมดระหว่างภาพถ่ายและวิดีโอ เลื่อนแถบเลื่อนทางด้านขวาของไลฟวิวเพื่อควบคุมการเดินหน้า/ถอยหลังของกิมบอล
6. ในโหมดถ่ายภาพ ให้แตะปุ่มชัตเตอร์เพื่อถ่ายภาพ ในโหมดวิดีโอ ให้แตะปุ่มบันทึกเพื่อเริ่มบันทึกวิดีโอ แตะอีกครั้งเพื่อหยุดการบันทึกวิดีโอ
7. แตะ ค้างไว้เพื่อลงจอด DJI Neo คุณสามารถทำการลงจอดบนฝ่ามือได้

การบันทึกเสียงผ่านแอป

ในมุมมองการควบคุม ให้แตะที่  ทางขวาของหน้าจอเพื่อเปิดใช้การบันทึกเสียง โดยสถานะจะเปลี่ยนเป็น  อนุญาตให้ไมโครโฟนบันทึกเสียงโดยทำตามคำแนะนำ คุณยังสามารถเข้าการตั้งค่ากล้องเพื่อเปิดใช้งานการบันทึกแอปและเลือกเอฟเฟกต์การลดนอยซ์ได้

เมื่อใช้การควบคุมด้วยแอปมือถือ เสียงจะถูกบันทึกโดยอุปกรณ์บันทึกเสียงที่เกี่ยวข้องในขณะ DJI Neo กำลังบันทึกวิดีโอ ไอคอนไมโครโฟนจะปรากฏขึ้นในไลฟ์วิว

อุปกรณ์บันทึกเสียงที่รองรับ ได้แก่ ไมโครโฟนในตัวของสมาร์ตโฟน, DJI Mic 2, DJI Mic และหูฟังบลูทูธ โปรดดูรายการอุปกรณ์บลูทูธที่ใช้งานร่วมกันได้ที่หน้าดาวโหลดบนหน้าเว็บอย่างเป็นทางการของ DJI Neo การใช้หูฟังบลูทูธบางรุ่นอาจทำให้เกิดปัญหาความเข้ากันได้ของการบันทึกเสียง โปรดอย่าลืมทดสอบก่อนบันทึก

-
-  ห้ามปิดหน้าจอหรือเปลี่ยนไปใช้แอปอื่นระหว่างที่บันทึก
 -  คุณสามารถเปิดหรือปิดการบันทึกเสียงได้ก่อนการบันทึกเท่านั้น
 - เมื่อดูหรือดาวน์โหลดวิดีโอในมุมมองอัลบั้มใน DJI Fly เสียงที่บันทึกโดยใช้ฟังก์ชันบันทึกเสียงจะผสานเข้ากับไฟล์วิดีโอโดยอัตโนมัติ
-

การควบคุมด้วยเสียง

ในมุมมองการควบคุม ให้แตะที่  ทางขวาของหน้าจอได้ไลฟ์วิวเพื่อเปิดใช้การควบคุมด้วยเสียง ใช้การสั่งงานด้วยเสียงเพื่อควบคุม DJI Neo และปุ่มที่เกี่ยวข้องในหน้าดาวป๊อปอัปเพื่อดูคำสั่งทั่วไป

และคุณสามารถเปิดใช้การควบคุมด้วยเสียงผ่านการปลุกด้วยเสียงได้ ไปที่มุมมองการตั้งค่า แตะที่ **การตั้งค่าเพิ่มเติม > การควบคุม > การตั้งค่าการควบคุมด้วยเสียง** เปิดใช้ **การปลุกด้วยเสียง** และอนุญาตให้ใช้ไมโครโฟนตามคำแนะนำของระบบ เมื่อใช้การควบคุมด้วยแอปมือถือ ให้พูดว่า **Hey Fly (ไฮ ฟลาย)** เพื่อปลุกการควบคุมด้วยเสียงและควบคุม DJI Neo ด้วยคำสั่งเสียง ดูคำสั่งทั่วไปในการตั้งค่าการควบคุมด้วยเสียง

-
-  การควบคุมด้วยเสียงรองรับภาษาอังกฤษหรือภาษาจีนกลางตามภาษาของแอป
 - เพิ่มระดับเสียงโทรศัพท์เพื่อประสบการณ์ที่ดีที่สุดในการใช้การควบคุมด้วยเสียง
-

3.3 การควบคุม RC

การขึ้นบินอัตโนมัติ

- เปิด DJI Fly และเข้าสู่มุมมองกล้อง
- ทำตามทุกขั้นตอนในรายการตรวจสอบก่อนขึ้นบินให้ครบถ้วน
- แตะที่  หากสภาพแวดล้อมปลอดภัยในการขึ้นบิน กดค้างที่ปุ่มเพื่อยืนยัน

4. โดรนจะขึ้นบินและบินอยู่กับที่เหนือพื้นดินประมาณ 1.2 เมตร (3.9 ฟุต)

การลงจอดอัตโนมัติ

1. ถ้าสภาพแวดล้อมปลอดภัยที่จะลงจอด ให้แตะที่  แล้วแตะ  ค้างไว้เพื่อยืนยัน
2. การลงจอดอัตโนมัติสามารถยกเลิกได้โดยการแตะ 
3. ถ้าระบบการมองเห็นด้านล่างทำงานเป็นปกติ การสแกนพื้นดินก่อนลงจอดจะใช้งานได้
4. มอเตอร์จะหยุดโดยอัตโนมัติหลังจากลงจอด

 • เลือกสถานที่ที่เหมาะสมในการลงจอด

ติดเครื่อง/ดับเครื่องมอเตอร์

การติดเครื่องมอเตอร์

ใช้หนึ่งในคำสั่งจากก้านควบคุมแบบผสมผสาน (CSC) ดังแสดงด้านล่างเพื่อติดเครื่องมอเตอร์ เมื่อมอเตอร์ติดและหมุนแล้ว ให้ปล่อยก้านควบคุมทั้งสองอันพร้อมกัน



ดับเครื่องมอเตอร์

สามารถดับเครื่องมอเตอร์ได้สองวิธี:

วิธีที่ 1: เมื่อโดรนลงจอดแล้ว ให้กดก้านคันเร่งลงค้างไว้จนกว่ามอเตอร์จะหยุดทำงาน



วิธีที่ 2: เมื่อโดรนลงจอดแล้ว ให้ใช้หนึ่งใน CSC ที่แสดงไว้ด้านล่างจนกว่ามอเตอร์จะหยุดทำงาน



ดับเครื่องมอเตอร์ระหว่างบิน

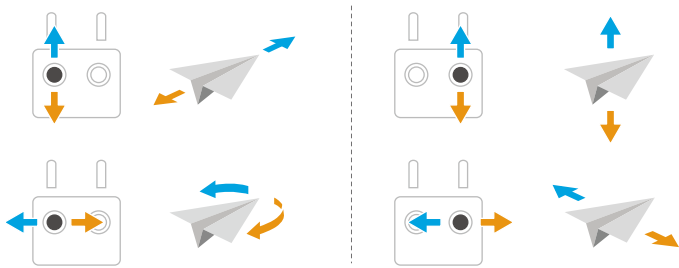
⚠ • การหยุดมอเตอร์กลางอากาศจะทำให้โดรนตกได้

การตั้งค่าเริ่มต้นสำหรับ **การหยุดใบพัดฉุกเฉิน** ในแอป DJI Fly สำหรับ **กรณีฉุกเฉินเท่านั้น** ซึ่งแปลว่าสามารถหยุดมอเตอร์ได้ในระหว่างเที่ยวบินเมื่อโดรนตรวจพบว่าอยู่ในสถานการณ์ฉุกเฉินเท่านั้น เช่น โดรนมีส่วนเกี่ยวข้องกับการบินชน มอเตอร์ติดขัด โดรนกำลังหมุนอยู่กลางอากาศ หรือไม่สามารถควบคุมโดรนได้และกำลังขึ้นหรือลงอย่างรวดเร็ว หากต้องการดับเครื่องมอเตอร์ระหว่างบิน ให้ใช้ขั้นตอน CSC แบบเดียวกับการติดเครื่องมอเตอร์ โปรดทราบว่าคุณจำเป็นต้องกดปุ่มควบคุมค้างไว้สองวินาทีในขณะที่ทำ CSC เพื่อหยุดมอเตอร์ สามารถเปลี่ยนการตั้งค่า**หยุดใบพัดฉุกเฉิน** ในแอปเป็น **หยุดได้ทุกเวลา** โปรดใช้ตัวเลือกนี้ด้วยความระมัดระวัง

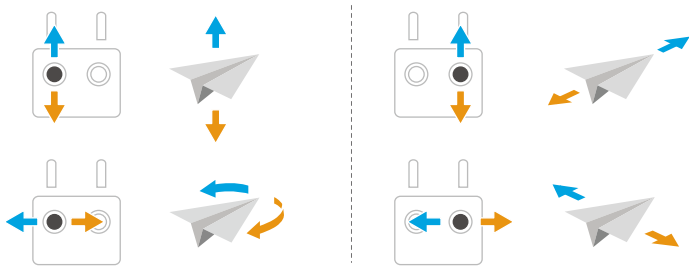
การควบคุมโดรน

สามารถใช้ก้านควบคุมของรีโมตคอนโทรลเพื่อควบคุมการเคลื่อนไหวของโดรนได้ ก้านควบคุมสามารถใช้งานได้ 1 โหมด 2 หรือโหมด 3 ดังที่แสดงด้านล่าง

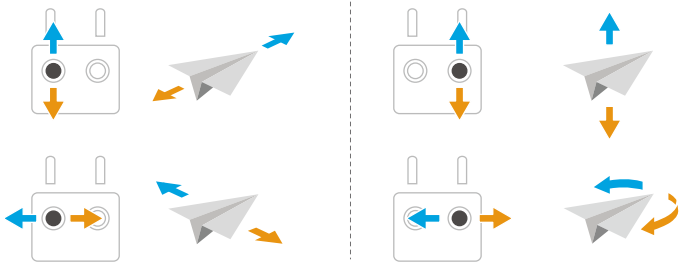
โหมด 1



โหมด 2



โหมด 3



โหมดควบคุมที่เป็นค่าเริ่มต้นของรีโมทคอนโทรลคือโหมด 2 ในคู่มือนี้ จะใช้โหมด 2 เป็นตัวอย่างเพื่อแสดงวิธีการใช้กันควบคุม

รีโมทคอนโทรล (โหมด 2)	โดรน	การใช้งาน
		ก้านคันเร่ง • ผลักก้านขึ้นเพื่อเพิ่มระดับความสูง ดันก้านลงเพื่อลดระดับ • ยิ่งก้านถูกดันออกไปจากศูนย์กลางมากเท่าไร โดรนก็จะเปลี่ยนระดับความสูงได้เร็วขึ้นเท่านั้น ผลักก้านขึ้นอย่างนุ่มนวลเสมอเมื่อบินขึ้นเพื่อป้องกันการเปลี่ยนระดับกะทันหันหรือไม่คาดคิด
		ก้านหางเสือ • ผลักก้านไปทางซ้ายเพื่อหมุนโดรนควมเข็มนาฬิกา และไปทางขวาเพื่อหมุนโดรนตามเข็มนาฬิกา • ยิ่งผลักก้านออกไปห่างจากศูนย์กลางเท่าไร โดรนก็จะหมุนเร็วขึ้นเท่านั้น
		ก้านบังคับก้มเงย • ผลักก้านขึ้นเพื่อบินไปข้างหน้า หรือผลักลงเพื่อบินถอยหลัง • ยิ่งผลักก้านออกไปห่างจากศูนย์กลางเท่าไร โดรนก็จะเคลื่อนที่เร็วขึ้นเท่านั้น
		ก้านบังคับการเอียง • ผลักก้านไปทางซ้ายเพื่อบินไปทางซ้าย และผลักไปทางขวาเพื่อบินไปทางขวา • ยิ่งผลักก้านออกไปห่างจากศูนย์กลางเท่าไร โดรนก็จะเคลื่อนที่เร็วขึ้นเท่านั้น

ขั้นตอนขึ้นบิน/ลงจอด

- 
 - ห้ามควบคุมโดรนด้วยรีโมทคอนโทรลหรืออุปกรณ์มือถือเพื่อติดตามการบินเมื่อมีแสงสว่างจ้าเกินไปหรือมืดเกินไป คุณมีหน้าที่รับผิดชอบในการปรับความสว่างของจอแสดงผลและปริมาณแสงแดดที่ส่องลงบนจอภาพ เพื่อหลีกเลี่ยงความยากลำบากในการมองจอภาพได้ชัดเจน
- รายการตรวจสอบก่อนขึ้นบินออกแบบมาเพื่อช่วยให้ผู้ใช้บินได้อย่างปลอดภัย ให้ตรวจสอบรายการตรวจสอบก่อนขึ้นบินให้ครบทุกข้อก่อนการบินทุกครั้ง
 - วางโดรนไว้ในพื้นที่โล่งและราบเรียบโดยที่ด้านหลังของโดรนชี้มาทางคุณ
 - กดปุ่มเปิด/ปิดที่รีโมทคอนโทรล และที่ตัวโดรน
 - เปิด DJI Fly และเข้าสู่มุมมองกล้อง
 - แตะที่ * * * > **ความปลอดภัย** จากนั้นกำหนด **ระดับความสูง RTH อัตโนมัติ** และ **ระดับการบินสูงสุด** ให้เหมาะสม
 - รอให้การวินิจฉัยตนเองของระบบเสร็จ หาก DJI Fly ไม่แสดงคำเตือนความผิดปกติใด ๆ คุณสามารถสตาร์ทมอเตอร์ได้
 - กดถ่านคันเร่งเบา ๆ เพื่อขึ้นบิน
 - ในการลงจอด ให้บินอยู่กับที่เหนือพื้นผิวที่เสมอกัน และดันถ่านคันเร่งลงเพื่อลดระดับ
 - หลังจากการลงจอด ดันถ่านคันเร่งลงและค้างไว้จนกว่ามอเตอร์จะหยุดทำงาน
 - ปิดโดรนก่อนปิดรีโมทคอนโทรล
- 
 - เมื่อใช้รีโมทคอนโทรล การขึ้นบินบนฝ่ามือ*ยังคงสามารถทำได้โดยการกดปุ่มโหมดที่ด้านบนของ DJI Neo ค้างไว้ และคุณสามารถทำการลงจอดบนฝ่ามือเพื่อนำโดรนลงจอดได้ ไม่รองรับ Smart Snaps สำหรับระบบควบคุมด้วยฝ่ามือ คำชี้แจงและคำแนะนำที่เกี่ยวข้องจะคล้ายกับระบบควบคุมด้วยฝ่ามือ ต่างกันตรงที่ไม่จำเป็นต้องมีการยืนยันตัววัตถุก่อนขึ้นบิน โปรดดูข้อมูลเพิ่มเติมที่ [ระบบควบคุมด้วยฝ่ามือ \(Palm Control\)](#)

* อัปเดตเฟิร์มแวร์ให้เป็นเวอร์ชันล่าสุด ไม่เช่นนั้นแล้วระบบอาจไม่รองรับฟังก์ชันการทำงาน

โหมดโดรนอัจฉริยะ

FocusTrack

FocusTrack มี Spotlight, Point of Interest (POI) และ ActiveTrack

- 
 - โดรนจะไม่ถ่ายภาพหรือบันทึกวิดีโอโดยอัตโนมัติในขณะที่ใช้ FocusTrack ควบคุมโดรนด้วยตนเองเพื่อถ่ายภาพหรือบันทึกวิดีโอ

Spotlight: Sportlight ช่วยให้กล้องหันไปทางวัตถุตลอดเวลาในขณะที่คุณควบคุมการบินด้วยตนเอง

POI: ช่วยให้โดรนบินรอบวัตถุได้ตามรัศมีและความเร็วในการบินที่กำหนดไว้

ActiveTrack: โดรนจะติดตามตัววัตถุที่กำลังเคลื่อนที่ในระยะทางและระดับความสูงที่กำหนด ActiveTrack สามารถติดตามได้เฉพาะตัวบุคคลเท่านั้น

- ☀️ • ใน ActiveTrack คุณสามารถใช้รีโมตคอนโทรลเพื่อควบคุมทิศทางของโดรน บินไต่ระดับขึ้นหรือลง หรือบินไปข้างหน้าหรือข้างหลัง

ใน ActiveTrack ระยะการบินติดตามที่รองรับของโดรนกับวัตถุจะเป็นไปตามนี้:

วัตถุ	ผู้คน
ระยะทางแนวราบ	2-7 เมตร (ระยะทางที่เหมาะสม: 2-5 เมตร)
ระดับความสูง	0.5-5 เมตร (ระยะทางที่เหมาะสม: 0.5-3 เมตร)

- ☀️ • DJI Fly จะแจ้งให้คุณทราบหากระยะทางและความสูงอยู่นอกช่วงเมื่อ ActiveTrack เริ่มทำงาน ในกรณีนี้ ให้บินโดรนด้วยตนเองไปยังระยะที่รองรับ และเริ่ม ActiveTrack อีกครั้ง บินโดรนในระยะทางและระดับความสูงที่เหมาะสมเพื่อประสิทธิภาพการติดตามที่ดีที่สุด

ประกาศ

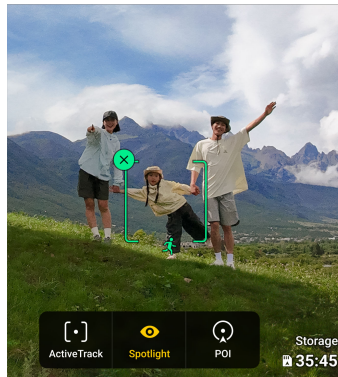
- ⚠️ • โดรนไม่มีระบบการหลีกเลี่ยงสิ่งกีดขวาง เมื่อใช้ FocusTrack ให้ใส่ใจกับสภาพแวดล้อมโดยรอบเพื่อความปลอดภัยในการบิน
- เตรียมกดปุ่มหยุดบินชั่วคราวบนรีโมตคอนโทรลเสมอ หรือแตะ **Stop** เพื่อควบคุมโดรนด้วยตนเองในกรณีที่สถานการณ์ฉุกเฉินเกิดขึ้น
- โปรดระมัดระวังเป็นพิเศษเมื่อใช้ FocusTrack ในสถานการณ์ดังต่อไปนี้:
 - ♦ วัตถุที่ติดตามอยู่ไม่ได้เคลื่อนที่อยู่ในระนาบเดียวกัน
 - ♦ วัตถุที่ติดตามอยู่มีการเคลื่อนไหวที่เห็นได้ชัดหรือเปลี่ยนท่าโพส
 - ♦ วัตถุที่ติดตามอยู่หายไปช่วงเวลาหนึ่ง
 - ♦ วัตถุที่ติดตามอยู่เคลื่อนที่บนพื้นผิวที่เป็นหิมะ
 - ♦ เสื้อผ้าของตัวแบบที่ติดตามอยู่มีสีหรือลวดลายเดียวกับสภาพแวดล้อม
 - ♦ สภาพแสงที่มืดมาก (<15 ลักซ์) หรือสว่างมาก (>10,000 ลักซ์)
- โปรดตรวจสอบให้แน่ใจว่าคุณทำตามกฎหมายและข้อกำหนดด้านความเป็นส่วนตัวของพื้นที่นั้น ๆ เมื่อใช้งาน FocusTrack
- ขอแนะนำให้ติดตามเฉพาะผู้คนเท่านั้น บินด้วยความระมัดระวังเมื่อติดตามวัตถุอื่น ๆ
- วัตถุที่ติดตามอยู่อาจสลับไปเป็นวัตถุอื่นโดยไม่ตั้งใจ เมื่อวัตถุผ่านเข้าไปใกล้กัน
- FocusTrack ไม่พร้อมใช้งานเมื่อโดรนอยู่บนพื้นดิน
- FocusTrack อาจทำงานไม่ถูกต้องเมื่อโดรนบินใกล้ขีดจำกัดการบินหรือใน GEO Zone
- ในโหมดภาพถ่าย FocusTrack จะใช้ได้เฉพาะเมื่อใช้ Single เท่านั้น

- หากมีการกีดขวางตัววัตถุและโดรนหาไม่พบ โดรนจะยังคงบินอยู่กับที่เพื่อพยายามระบุตัววัตถุอีกครั้ง หากโดรนไม่สามารถระบุตัววัตถุซ้ำได้ โดรนจะออกจาก ActiveTrack โดยอัตโนมัติและบินอยู่กับที่

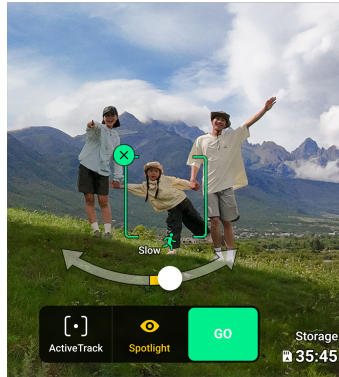
ใช้ FocusTrack

ก่อนเปิดใช้ FocusTrack ให้ตรวจสอบให้แน่ใจว่าสภาพแวดล้อมในการบินเปิดโล่ง ไม่มีสิ่งกีดขวาง และมีแสงสว่างเพียงพอ

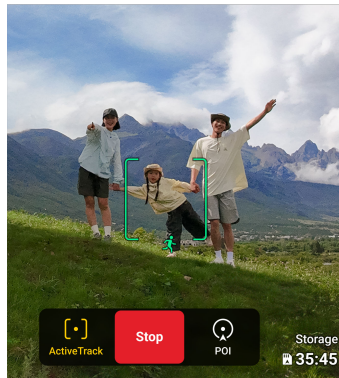
1. แตะไอคอน FocusTrack ที่ด้านซ้ายของแอป หรือเลือกวัตถุบนหน้าจอเพื่อเปิดใช้ FocusTrack หลังจากเปิดใช้งานแล้ว ให้แตะไอคอน FocusTrack อีกครั้งเพื่อออก
2. Spotlight เป็นโหมดคำเริ่มต้นเมื่อเข้าใช้ FocusTrack ในโหมด Spotlight โดรนจะไม่บินโดยอัตโนมัติ แต่กล้องจะยังคงล็อกอยู่กับตัวแบบในขณะที่คุณควบคุมการบินด้วยตนเอง กดปุ่มชัตเตอร์/บันทึกบนรีโมทคอนโทรลหรือหน้าจอเพื่อเริ่มถ่ายภาพหรือบันทึกวิดีโอ



3. แตะที่ด้านล่างของหน้าจอเพื่อสลับไปเป็น Point of Interest หลังจากตั้งค่าทิศทางและความเร็วในการบินแล้ว ให้แตะ **GO** และโดรนจะเริ่มวนรอบตัววัตถุโดยอัตโนมัติที่ระดับความสูงปัจจุบัน กดปุ่มชัตเตอร์/บันทึกบนรีโมทคอนโทรลหรือหน้าจอเพื่อเริ่มถ่ายภาพหรือบันทึกวิดีโอ



- 4.แตะที่ด้านล่างของหน้าจอเพื่อสลับไปเป็น ActiveTrack และที่ **GO** แล้วโดรนจะเริ่มติดตามตัววัตถุโดยอัตโนมัติ กดปุ่มชัตเตอร์/บันทึกบนรีโมตคอนโทรลหรือหน้าจอเพื่อเริ่มถ่ายภาพหรือบันทึกวิดีโอ



การออกจาก FocusTrack

ใน POI หรือ ActiveTrack ให้กดปุ่ม Flight Pause (หยุดการบินชั่วคราว) หนึ่งครั้งบนรีโมตคอนโทรล หรือแตะ **Stop** บนหน้าจอเพื่อกลับไป Spotlight ใน Spotlight ให้กดปุ่ม Flight Pause (หยุดการบินชั่วคราว) บนรีโมตคอนโทรลเพื่อออกจาก FocusTrack

QuickShots

QuickShots ประกอบด้วยโหมดการถ่ายภาพ เช่น Dronie, Rocket, Circle, Helix และ Boomerang โดรนจะบันทึกภาพโดยอัตโนมัติตามโหมดการถ่ายภาพที่เลือกและจะสร้างวิดีโอขนาดสั้น

ประกาศ

- ⚠️ • ตรวจสอบให้แน่ใจว่ามีพื้นที่เพียงพอเมื่อใช้โหมด Boomerang ตรวจสอบให้มีรัศมีอย่างน้อย 30 เมตร (99 ฟุต) รอบโดรนและมีพื้นที่เหนือโดรนอย่างน้อย 10 เมตร (33 ฟุต)
- ใช้ QuickShots ในบริเวณที่ไม่มีอาคารหรือสิ่งกีดขวางอื่นใด ตรวจสอบให้แน่ใจว่าไม่มีคน สัตว์ หรือสิ่งกีดขวางอื่น ๆ ในเส้นทางบิน
- ห้ามส่งวัตถุตุงรอบ ๆ โดรน และใช้รีโมทคอนโทรลเพื่อหลีกเลี่ยงไม่ให้โดรนเข้าไปชนหรือโดน กีดขวาง
- การขยับกันควบคุมโดยไม่ตั้งใจจะเป็นการหยุดการบินทันทีด้วยเช่นกัน โดรนจะหยุดการบินทันทีในกรณีที่บินใกล้กับเขตห้ามบินหรือเขตจำกัดความสูงมากเกินไป หรือโดรนเปิดใช้งานระบบรับรู้สิ่ง กีดขวางระหว่างการบิน
- ห้ามใช้ QuickShots ในสถานการณ์ดังต่อไปนี้:
 - ♦ เมื่อวัตถุถูกกีดขวางในช่วงเวลาหนึ่ง หรืออยู่นอกขอบเขตการมองเห็น
 - ♦ เมื่อวัตถุอยู่ใกล้จากโดรนเกิน 10 เมตร
 - ♦ เมื่อวัตถุมีสีหรือลวดลายใกล้เคียงกับสภาพแวดล้อม
 - ♦ เมื่อวัตถุอยู่บนอากาศ
 - ♦ เมื่อวัตถุกำลังเคลื่อนที่เร็ว
 - ♦ สภาพแสงที่มืดมาก (<15 ลักซ์) หรือสว่างมาก (>10,000 ลักซ์)
- ห้ามใช้ QuickShots ในบริเวณใกล้กับตัวอาคาร หรือบริเวณที่สัญญาณ GNSS อ่อน มีฉะนั้น เส้นทางการบินจะไม่เสถียร
- โปรดตรวจสอบให้แน่ใจว่าคุณทำตามกฎหมายและข้อกำหนดด้านความเป็นส่วนตัวในท้องถิ่นเมื่อใช้ งาน QuickShots

การใช้ QuickShots

1. ขึ้นบินโดรนและบินอยู่กับที่อย่างน้อย 2 เมตร (6.6 ฟุต) เหนือพื้น
2. แตะที่ไอคอนโหมดการถ่ายภาพที่ด้านขวาของมุมมองกล้องและเลือก QuickShots 📷
3. หลังจากเลือกตัวเลือกหนึ่งในโหมดย่อยแล้ว แตะที่ไอคอนบวกหรือเลือกด้วยการลากวัตถุบนหน้าจอ จากนั้นแตะ  เพื่อเริ่มถ่ายภาพ โดรนจะบันทึกวิดีโอขณะบินตามตัวเลือกที่กำหนดไว้ล่วงหน้า และจัดทำวิดีโอ ในภายหลัง จากนั้นโดรนจะบินกลับไปยังตำแหน่งเดิม เมื่อบันทึกเสร็จเรียบร้อยแล้ว

การออกจากโหมด QuickShots

แตะ  หรือกดปุ่ม Flight Pause (หยุดการบินชั่วคราว) บนรีโมทคอนโทรลหนึ่งครั้ง โดรนจะออกจาก QuickShots ทันทีและบินอยู่ที่

การเล่นวิดีโอ

หลังจากบันทึกเสร็จแล้ว ให้แตะปุ่มเล่น  เพื่อดูตัวอย่างวิดีโอ

แตะ **สร้าง QuickShots** เพื่อดูตัวอย่างวิดีโอ QuickShots

Cruise Control (ระบบควบคุมความเร็วอัตโนมัติ)

ระบบควบคุมความเร็วอัตโนมัติช่วยให้โดรนบินด้วยความเร็วคงที่โดยอัตโนมัติ ทำให้การบินระยะไกลราบรื่น และหลีกเลี่ยงการเกิดภาพสั่นไหวซึ่งมักพบได้น้อยระหว่างการบินโดรนด้วยตนเอง การเคลื่อนไหวของกล้องที่มากขึ้น เช่น สามารถทำการหมุนวนขึ้นได้โดยการเพิ่มการขยับของก้านควบคุม

1. การตั้งค่าปุ่มระบบควบคุมความเร็วอัตโนมัติ

การใช้ฟังก์ชันนี้ คุณจะต้องตั้งค่าปุ่มสลับระบบควบคุมความเร็วอัตโนมัติก่อน และ ***** > Control (การควบคุม) > Button Customization (การตั้งค่าปุ่มเอง)** ในมุมมองกล้องของ DJI Fly และตั้งค่าปุ่มที่ตัวเองได้หนึ่งปุ่มบนรีโมตคอนโทรลให้เป็น **Cruise Control (ระบบควบคุมความเร็วอัตโนมัติ)**

2. เข้าสู่ระบบควบคุมความเร็วอัตโนมัติ

- ขณะดันก้านควบคุม กดปุ่ม Cruise Control (ระบบควบคุมความเร็วอัตโนมัติ) หนึ่งครั้งโดรนจะบินโดยอัตโนมัติที่ความเร็วปัจจุบัน สามารถปล่อยก้านควบคุมได้ในขณะนี้
- ดันก้านควบคุมหลังจากที่กลับสู่จุดศูนย์กลางแล้ว โดรนจะบินด้วยความเร็วที่ปรับใหม่โดยอิงจากความเร็วก่อนหน้านี้ ในกรณีนี้ ให้กดปุ่ม Cruise Control (ระบบควบคุมความเร็วอัตโนมัติ) อีกครั้ง และโดรนจะบินด้วยความเร็วที่ปรับใหม่โดยอัตโนมัติ

3. การออกจากระบบควบคุมความเร็วอัตโนมัติ

กดปุ่ม Flight Pause (หยุดบินชั่วคราว) บนรีโมตคอนโทรลหนึ่งครั้ง และที่  บนมุมมองกล้อง หรือกดปุ่ม Cruise Control หนึ่งครั้งในขณะที่ไม่ได้ขยับก้านควบคุมใด ๆ เพื่อออกจากระบบ Cruise Control โดรนจะเบรกและบินอยู่กับที่



- Cruise Control จะพร้อมใช้งานเมื่อผู้ใช้ควบคุมโดรนด้วยตนเองในโหมด Normal, Cine และ Sport Cruise Control ยังสามารถใช้งานได้เมื่อใช้ Spotlight
- Cruise Control จะไม่สามารถเริ่มขึ้นได้หากไม่มีอันพุดของก้านควบคุม
- โดรนจะไม่สามารถเข้าหรือออกจากระบบควบคุมความเร็วอัตโนมัติได้ในสถานการณ์ต่อไปนี้
 - ♦ เมื่อใกล้ถึงระดับการบินสูงสุดหรือระยะทางไกลสุด
 - ♦ เมื่อโดรนตัดการเชื่อมต่อจากรีโมตคอนโทรลหรือ DJI Fly
 - ♦ โดรนกำลังบินขึ้น กลับจุดขึ้นบิน หรือลงจอด
 - ♦ เมื่อสลับโหมดการบิน
- DJI Neo ไม่มีระบบตรวจจับสิ่งกีดขวาง ไปรอนบินด้วยความระมัดระวัง

การบันทึกเสียงผ่านแอป

ให้แตะที่ * * * > **กล้อง (Camera)** ในมุมมองกล้องของแอปเพื่อเปิดใช้งานการบันทึกแอปและเลือกเอฟเฟกต์ลดนอยซ์ เสียงจะถูกบันทึกโดยอุปกรณ์บันทึกเสียงที่เกี่ยวข้องในขณะที่โดรนบันทึกวิดีโอ ไอคอนไมโครโฟนจะปรากฏขึ้นในไลฟ์วิว

อุปกรณ์บันทึกเสียงที่รองรับ ได้แก่ ไมโครโฟนในตัวของสมาร์ตโฟน, DJI Mic 2 และหูฟังบลูทูธ โปรดดูรายการอุปกรณ์บลูทูธที่ใช้งานร่วมกันได้ที่หน้าดาวนโหลดบนหน้าเว็บอย่างเป็นทางการของ DJI Neo การใช้หูฟังบลูทูธบางรุ่นอาจทำให้เกิดปัญหาความเข้ากันได้ของการบันทึกเสียง โปรดอย่าลืมทดสอบก่อนบันทึก

- ⚠️ ห้ามปิดหน้าจอหรือเปลี่ยนไปใช้แอปอื่นระหว่างที่บันทึก
- ☀️ คุณสามารถเปิดหรือปิดการบันทึกเสียงได้ก่อนการบันทึกเท่านั้น
 - เมื่อดูหรือดาวนโหลดวิดีโอในมุมมองอัลบั้มใน DJI Fly เสียงที่บันทึกโดยใช้ฟังก์ชันบันทึกเสียงจะผสานเข้ากับไฟล์วิดีโอโดยอัตโนมัติ

3.4 การควบคุมการเคลื่อนไหวที่สมจริง

- ☀️ ในส่วนนี้จะแนะนำการดำเนินการบินเมื่อใช้งาน DJI Neo กับ DJI Goggles N3 (โดยต่อไปนี้จะเรียกว่าแว่นตา) และ DJI RC Motion 3 (โดยต่อไปนี้จะเรียกว่าตัวควบคุมการเคลื่อนไหว) โปรดดูคู่มือผู้ใช้ที่เกี่ยวข้องของแว่นตาและตัวควบคุมการเคลื่อนไหวสำหรับการใช้งานโดยละเอียด

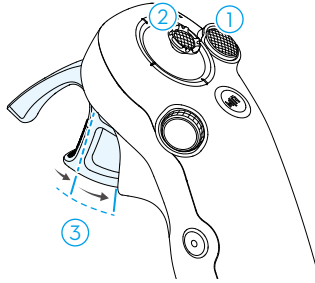
โดยขั้นตอนด้านล่างนี้จะช่วยผู้ใช้ใช้งานโดรนได้อย่างถูกต้อง

- วางโดรนไว้ในพื้นที่โล่งและราบเรียบโดยที่ส่วนท้ายของโดรนหันมาทางผู้ใช้
- เปิดเครื่องแว่นตา อุปกรณ์รีโมทคอนโทรล และโดรน
- รอกกว่าตัวแสดงสถานะโดรนกะพริบเป็นสีเขียวช้า ๆ แล้วจึงใส่แว่นตา
- สตาร์ทมอเตอร์
- ตรวจสอบไลฟ์วิวการบินในแว่นตาเพื่อให้มั่นใจว่าไม่มีข้อความแจ้งเตือนและสัญญาณ GNSS แรง
- กดปุ่มล็อกสองครั้งเพื่อสตาร์ทมอเตอร์ของโดรน จากนั้นกดค้างไว้เพื่อให้โดรนบินขึ้น โดรนจะบินขึ้นสูงประมาณ 1.2 เมตร แล้วลอยอยู่กับที่
- กดปุ่มล็อกค้างไว้ในขณะที่โดรนบินอยู่กับที่ เพื่อให้โดรนลงจอดโดยอัตโนมัติ แล้วหยุดมอเตอร์
- ปิดโดรน แว่นตาและอุปกรณ์รีโมทคอนโทรล

การบินพื้นฐาน

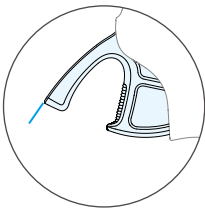
- ขอบแนะนำให้ผู้่มือสาริตในแวนตา ก่อนขึ้นบินครั้งแรก ไปที่ **การตั้งค่า (Settings) > การควบคุม (Control) > การสาริตการบินด้วยตัวควบคุมการเคลื่อนไหว (Motion Controller Flight Tutorial)**

ควบคุมโดรนโดยใช้ปุ่มลือก จอยสติ๊ก และคันเร่งของ DJI RC Motion 3

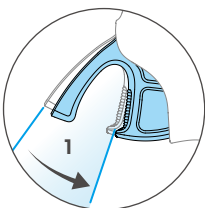


1. ใช้ปุ่มลือกเพื่อควบคุมการขึ้นบิน การลงจอด และการเบรกของโดรน
2. ขยับจอยสติ๊กเพื่อให้โดรนขึ้น บินลง หรือเคลื่อนที่ในแนวราบไปซ้ายหรือขวา*
3. ตัวควบคุมมีระดับการกดคันเร่งสองระดับ เมื่อกดเบา ๆ ไปยังตำแหน่งกึ่งกลางระหว่างระดับแรกและระดับที่สอง คุณจะรู้สึกได้ว่าคันเร่งหยุดชั่วคราว กดคันเร่งไปยังตำแหน่งหยุดอื่น ๆ เพื่อควบคุมการทำงานต่าง ๆ ของโดรน

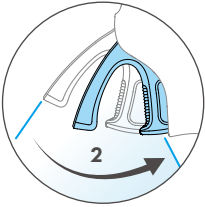
* เมื่อไม่ได้เปิดใช้งาน Easy ACRO หรือเลือกการทำงาน Easy ACRO เป็นการสไลด์



เมื่อไม่ได้กดคันเร่ง โดรนจะบินอยู่กับที่



เมื่อกดคันเร่งเบา ๆ ไปหยุดที่ระดับแรก คุณสามารถปรับทิศทางของโดรนโดยการเอียงตัวควบคุมการเคลื่อนไหวไปทางซ้ายหรือขวาในแนวตั้งได้ ทั้งนี้ โปรดทราบว่าโดรนจะไม่บินไปข้างหน้าในตอนนี้

	กดคันเร่งไปหยุดที่ระดับที่สองเพื่อให้โดรนไปในทิศทางของวงกลมที่ปรากฏในแว่นตา
--	---

การบินขึ้น การเบรก และการลงจอด

การบินขึ้น: กดปุ่มลิคสองครั้งเพื่อสตาร์ทมอเตอร์ของโดรน จากนั้นกดปุ่มค้างไว้อีกครั้งเพื่อให้โดรนบินขึ้น โดรนจะบินขึ้นสูงประมาณ 1.2 เมตร แล้วลอยอยู่กับที่

การเบรก: กดปุ่มลิคระหว่างที่บินอยู่เพื่อทำให้โดรนเบรกและบินอยู่กับที่ กดอีกครั้งเพื่อกลับสู่การควบคุมการบิน

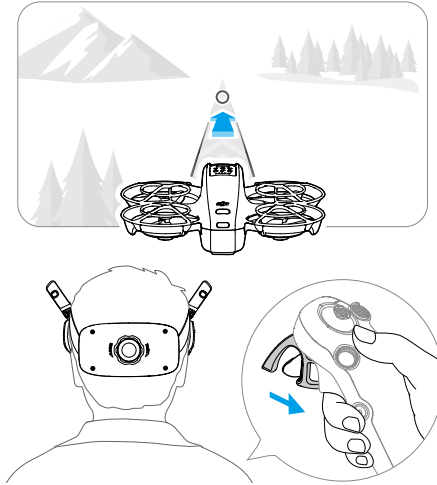
การลงจอด: กดปุ่มลิคค้างไว้ในขณะที่โดรนบินอยู่กับที่ เพื่อให้โดรนลงจอดโดยอัตโนมัติ แล้วดับมอเตอร์

-  • หลังจากมอเตอร์ของโดรนสตาร์ทโดยการกดปุ่มลิคสองครั้งแล้ว ให้ค่อย ๆ ดันจอยสติ๊กขึ้นเพื่อให้โดรนบินขึ้น
- หากใช้งาน Easy ACRO อยู่ เมื่อโดรนบินไปยังตำแหน่งลงจอดแล้ว ให้ดันจอยสติ๊กลงเพื่อลงจอดโดรน หลังจากลงจอด ให้ดันจอยสติ๊กลงและค้างไว้จนกว่ามอเตอร์จะดับ
-  • หากมีเหตุฉุกเฉินเกิดขึ้น (เช่น การชนหรือไม่สามารถควบคุมโดรนได้) ในระหว่างบิน ให้กดปุ่มลิคสี่ครั้ง จะเป็นการดับมอเตอร์โดรนระหว่างบิน ซึ่งจะดับมอเตอร์ของโดรนโดยทันที **ฟังก์ชันการดับมอเตอร์ระหว่างบินอาจทำให้โดรนตกได้ โปรดดำเนินการด้วยความระมัดระวัง**
- เพื่อความปลอดภัยในการบินเมื่อใช้ตัวควบคุมการเคลื่อนไหว ให้กดปุ่มลิคหนึ่งครั้งเพื่อให้โดรนเบรกและบินอยู่กับที่ก่อนใช้งานแว่นตา หากไม่ทำตามนี้ อาจเกิดความเสี่ยงด้านความปลอดภัยและอาจทำให้โดรนสูญเสียการควบคุมหรือได้รับบาดเจ็บได้

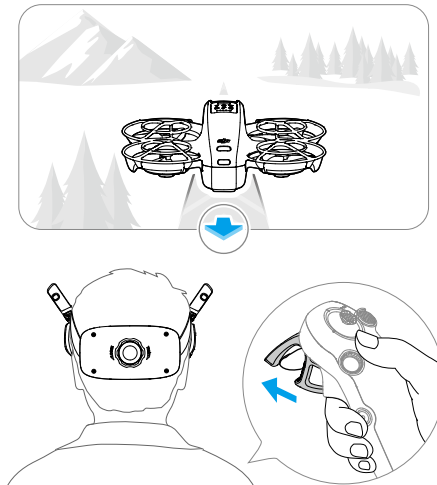
การบินไปข้างหน้าและถอยหลัง

กดหรือดันคันเร่งของตัวควบคุมการเคลื่อนไหวเพื่อบินไปข้างหน้าหรือข้างหลัง ใช้แรงกดหรือดันคันเร่งมากขึ้นเพื่อเร่งความเร็ว ปลดคันเร่งเพื่อหยุด แล้วบินอยู่กับที่

กดคันเร่งไปหยุดที่ระดับที่สองเพื่อให้โดรนบินไปในทิศทางของวงกลมที่ปรากฏในแว่นตา

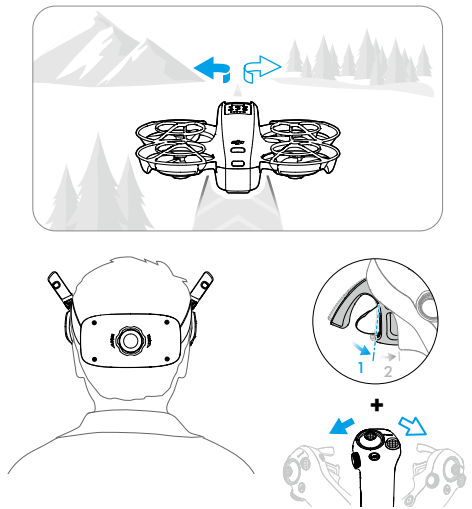


ดันคันเร่งไปข้างหน้าเพื่อให้โดรนบินย้อนกลับ



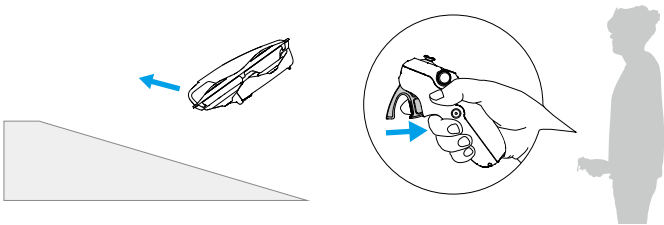
การปรับทิศทางของโดรน

กดคันเร่งไปที่ระดับแรกเบา ๆ ไปพร้อมกับการเอียงส่วนบนของตัวควบคุมการเคลื่อนไหวก่อนทิศทางใดทิศทางหนึ่งเพื่อทำให้โดรนหมุน ยิ่งมุมเอียงของตัวควบคุมการเคลื่อนไหวมากเท่าใด โดรนก็จะยิ่งหมุนเร็วขึ้นเท่านั้น วงกลมในแว่นตาจะเลื่อนไปทางซ้ายและขวา และไลฟ์วิวการบินจะเปลี่ยนไปตามนั้น

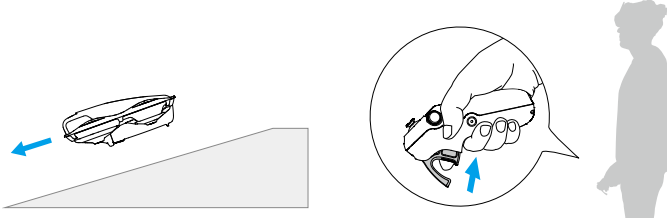


การบังคับโดรนให้บินขึ้นหรือลงเป็นมุม

เมื่อต้องบินโดรนเป็นมุมขึ้น ให้กดคันเร่งไปที่ตำแหน่งระดับที่สองไปพร้อมกับการเอียงตัวควบคุมการเคลื่อนไหวไปด้านบน

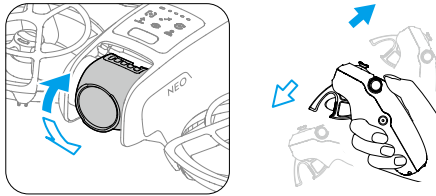


เมื่อต้องบินโดรนเป็นมุมลง ให้กดคันเร่งไปที่ตำแหน่งระดับที่สองไปพร้อมกับการเอียงตัวควบคุมการเคลื่อนไหวไปด้านล่าง



การควบคุมทิศทางและกล้อง

ระหว่างการบินหรือเมื่อไม่ได้กดคันเร่งและโดรบินอยู่กับที่ ให้เอียงตัวควบคุมการเคลื่อนไหวขึ้นและลงเพื่อควบคุมการก้มเงยของกิมบอล การก้มเงยของกิมบอลจะเปลี่ยนไปตามการเอียงตัวควบคุมการเคลื่อนไหว และสอดคล้องกับทิศทางของตัวควบคุมการเคลื่อนไหวเสมอ วงกลมในแว่นตาจะเลื่อนขึ้นและลง และไลฟ์วิวการบินจะเปลี่ยนไปตามนั้น

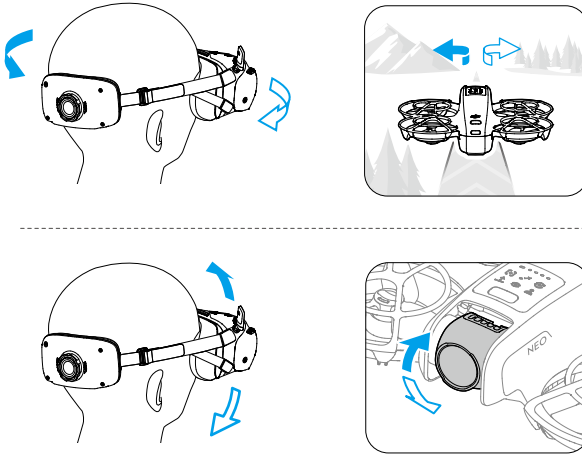


- จะไม่สามารถควบคุมการก้มเงยของกิมบอลได้ก่อนการบินขึ้นหรือเมื่อใช้ปุ่มล็อกเพื่อสั่งการให้โดรบินอยู่กับที่
- ใช้งานตัวหมุนบนตัวควบคุมการเคลื่อนไหวในการเลื่อนขึ้นหรือลงเพื่อเอียงกล้องก่อนขึ้นบินหรือระหว่าง RTH และลงจอด

การติดตามศีรษะ

หลังจากเปิดใช้งานฟังก์ชันการติดตามศีรษะแล้ว คุณสามารถควบคุมทิศทางแนวนอนของโดรนและการก้มเงยของกิมบอลด้วยการเคลื่อนไหวของศีรษะได้ระหว่างการบิน เปิดเมนูปุ่มทางลัดจากไลฟ์วิวการบิน เข้าเมนูการเข้าถึงด่วน และคลิก  เพื่อเปิดการติดตามศีรษะ

เมื่ออยู่ในโหมดการติดตามศีรษะแล้ว ตัวควบคุมการเคลื่อนไหวจะไม่สามารถควบคุมการก้มเงยของกิมบอลได้ และจะใช้การควบคุมผ่านโดรนได้เท่านั้น ผู้ใช้ยังสามารถควบคุมทิศทางที่โดรนมุ่งหน้าบินไปได้ด้วยการเอียงตัวควบคุมการเคลื่อนไหวโดยไม่ต้องกดคันเร่ง



Easy ACRO (การบินผาดโผนอย่างง่าย)

ใช้ตัวควบคุมการเคลื่อนไหวเพื่อใช้งาน Easy ACRO ที่ประกอบด้วยการพลิกหน้า การพลิกหลัง การหมุน และการดริฟต์ 180°

- ⚠️ • คุณจะต้องคำนึงถึงสภาพแวดล้อมและตรวจสอบให้แน่ใจว่าไม่มีสิ่งกีดขวางในบริเวณใกล้เคียงก่อนใช้งาน Easy ACRO
- Easy ACRO จะไม่สามารถใช้งานได้ในสถานการณ์ต่อไปนี้:
 - ♦ โดรนกำลังบินขึ้น บินอยู่กับที่ ลงจอด หรือกลับจุดขึ้นบิน
 - ♦ โดรนอยู่ในโหมด Sport
 - ♦ ระดับแบตเตอรี่ของโดรนน้อยกว่า 35%;
 - ♦ ระดับความสูงของโดรนน้อยกว่า 1.5 เมตร;
 - ♦ ความเร็วในการบินสูงกว่า 4 เมตร/วินาที;
 - ♦ ประสิทธิภาพการวางตำแหน่งต่ำ (ไม่มี GNSS และระบบการมองเห็น);
 - ♦ โดรนอยู่ในเขตกันชนของโซนจำกัดการบินหรือโซนจำกัดความสูง หรือกำลังบินถึงระยะบินสูงสุด
- ใช้งาน Easy ACRO ด้วยความระมัดระวังในสถานการณ์ต่อไปนี้:
 - ♦ เมื่อมุมท่าทางของโดรนเพิ่มขึ้น (เช่น เมื่อหักเลี้ยว แรงความเร็วหรือชะลอความเร็วอย่างรวดเร็ว หรือเมื่อความเร็วลมสูงกว่า 2 เมตร/วินาที) จะต้องเพิ่มระดับความสูงของโดรนด้วยเช่นกัน มิฉะนั้นอาจไม่สามารถใช้งาน Easy ACRO ได้

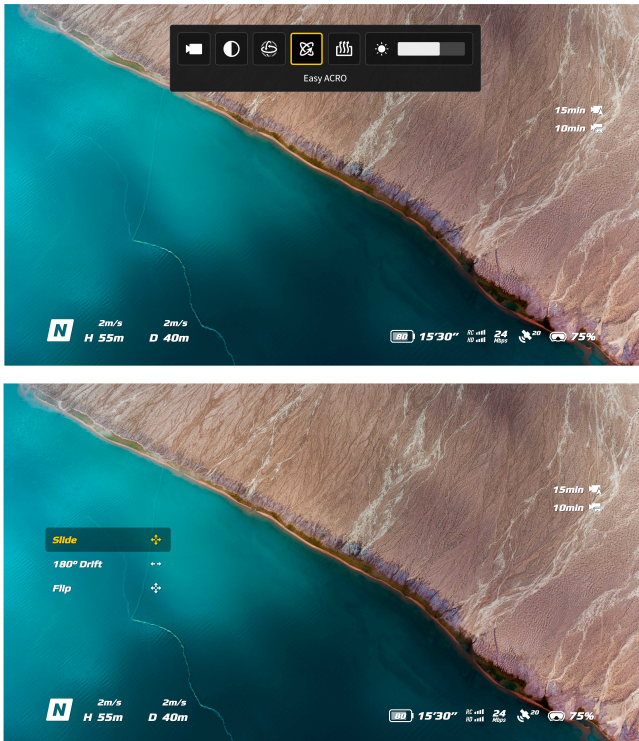
- ◆ เมื่อมุมทำทางของโดรนไม่เสถียร (เช่น เมื่อหักเลี้ยว แรงความเร็วหรือชะลอความเร็วอย่างรวดเร็ว เมื่อความเร็วลมสูงกว่า 2 เมตร/วินาที หรือเมื่อเรียกใช้งาน Easy ACRO อย่างต่อเนื่อง) โดรนอาจลอยไปด้านข้างและระดับความสูงอาจไม่เสถียรหลังจากการทำ Easy ACRO คุณจะต้องคำนึงถึงสภาพแวดล้อมและระดับความสูงของโดรนเพื่อหลีกเลี่ยงการบินชน



- คุณจะไม่สามารถเปิดใช้งาน Easy ACRO ได้ในสถานการณ์ต่อไปนี้:

- ◆ ขณะบันทึกวิดีโอ
- ◆ ขณะเปิดใช้งานการติดตามทิศทาง
- ◆ ขณะใช้งานร่วมกับโมดคองโทรล DJI FPV 3

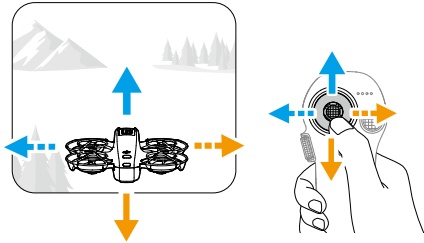
1. เปิดเมนูลัดและเลือก **Easy ACRO** โดรนจะอยู่ในโหมด Easy ACRO ดูตัวเลือกการทำงานที่เลือกแล้วบนซ้ายมือของไลฟ์วิวในแว่นตา



2. ใช้แป้นหมุนบนตัวควบคุมการเคลื่อนไหวเพื่อสลับการทำงานต่าง ๆ ของ Easy ACRO
3. เมื่อเปิดใช้งาน Easy ACRO ให้ขยับจอยสติ๊กเพื่อใช้งาน Easy ACRO แบบต่าง ๆ ตามที่แสดงไว้ด้านล่าง

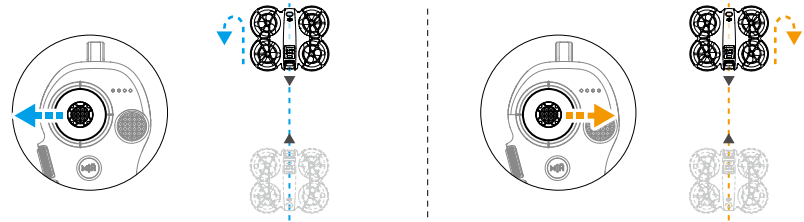
การสไลด์

ดันจอยสติ๊กขึ้นหรือลงเพื่อให้โดรนบินขึ้นหรือลง
ดันจอยสติ๊กไปซ้ายหรือขวาเพื่อให้โดรนเคลื่อนที่ในแนวราบไปซ้ายหรือขวา



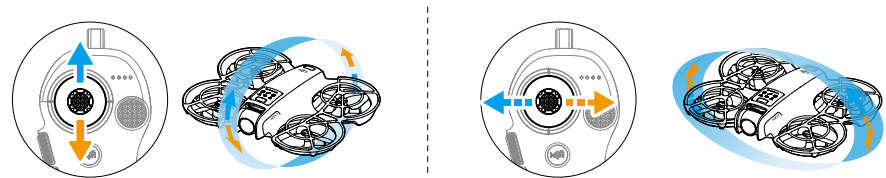
การดริฟต์ 180°

ดันจอยสติ๊กไปซ้ายหรือขวาเพื่อให้โดรนดริฟต์ 180° ไปซ้ายหรือขวา
ในการทำงานโหมดนี้ โดรนจะไม่ตอบสนองเมื่อดันจอยสติ๊กขึ้นหรือลง



การพลิก

ดันจอยสติ๊กขึ้นหรือลงเพื่อให้โดรนพลิกหน้าหรือพลิกหลัง
ดันจอยสติ๊กไปซ้ายหรือขวาเพื่อให้โดรนหมุนหนึ่งครั้งไปซ้ายหรือขวา



3.5 คำแนะนำและเคล็ดลับการถ่ายวิดีโอ

1. รายการตรวจสอบก่อนขึ้นบินออกแบบมาเพื่อช่วยให้ผู้ใช้บินได้อย่างปลอดภัยและเพื่อถ่ายวิดีโอระหว่างบิน ให้ตรวจสอบรายการตรวจสอบก่อนขึ้นบินให้ครบทุกข้อก่อนการบินทุกครั้ง
2. หากใช้รีโมทคอนโทรล ขอแนะนำให้ถ่ายภาพหรือบันทึกวิดีโอเมื่อบินในโหมด Normal หรือ Cine
3. ห้ามบินในสภาพอากาศที่เลวร้าย เช่น ในวันที่ฝนตกหรือวันที่มีลมแรง
4. เลือกการตั้งค่ากล้องที่เหมาะสมกับความต้องการของคุณที่สุด
5. ทำการทดสอบการบินเพื่อสร้างเส้นทางการบิน และเพื่อดูสภาพแวดล้อมก่อนบินจริง
6. ต้องควบคุม DJI Neo อย่างนุ่มนวลเพื่อให้การบินราบรื่นและเสถียร
7. กำจัดสิ่งแปลกปลอมออกจากช่องอากาศเข้าทั้งสองด้านของ DJI Neo หลังการบินเพื่อไม่ให้เกิดการอุดตัน

DJI Neo

4 DJI Neo

4.1 Flight Mode (โหมดการบิน)

เมื่อใช้ระบบควบคุมด้วยฝ่ามือและการควบคุมด้วยแอปมือถือ DJI Neo จะไม่รองรับการเปลี่ยนโหมดการบิน เมื่อใช้รีโมตคอนโทรลของ DJI RC-N3 คุณสามารถสลับโหมดการบินได้ระหว่างโหมด Normal, Sport และ Cine โดยใช้สวิตช์โหมดการบินบนรีโมตคอนโทรล

เมื่อใช้ตัวควบคุมการเคลื่อนไหว คุณสามารถเปลี่ยนโหมดการบินระหว่างโหมด Normal และโหมด Sport ได้ โดยการกดปุ่มโหมดที่อยู่บนตัวควบคุมการเคลื่อนไหว

เมื่อใช้รีโมตคอนโทรลของ FPV คุณสามารถสลับโหมดการบินได้ระหว่างโหมด Normal, Sport และ Manual ได้โดยใช้สวิตช์โหมดการบินบนรีโมตคอนโทรล

Normal Mode (โหมดปกติ): โดรนสามารถลอยตัวได้อย่างแม่นยำและบินได้อย่างเสถียร เหมาะกับสถานการณ์ส่วนใหญ่ในการบิน

โหมด Sport: ความเร็วในการบินในแนวราบสูงสุดของโดรนจะเพิ่มขึ้นขณะบินในโหมด Sport

โหมด Cine: โหมด Cine จะอิงตามโหมด Normal และความเร็วในการบินจะจำกัด เพื่อทำให้โดรนทรงตัวได้นิ่งมากขึ้นระหว่างการบันทึก

โหมด Manual: โหมดควบคุมโดรน FPV แบบดั้งเดิมที่มีความคล่องแคล่วสูงสุดในโหมด Manual ฟังก์ชันช่วยเหลือการบินทั้งหมดซึ่งประกอบด้วย การบินอยู่กับที่ที่แม่นยำ และการเบรกอัตโนมัติ จะถูกปิดใช้งานและจำเป็นต้องมีทักษะการควบคุมที่เชี่ยวชาญ

DJI Neo จะเปลี่ยนเป็นโหมด Attitude (ATTI) โดยอัตโนมัติเมื่อการระบุตำแหน่งทำงานไม่ถูกต้อง ในโหมด ATTI ตัว DJI Neo อาจลอยไปในแนวนอน และไม่สามารถควบคุมการเคลื่อนที่และการเบรกได้อย่างแม่นยำ คุณควรลงจอด DJI Neo โดยเร็วที่สุดเพื่อหลีกเลี่ยงไม่ให้เกิดอุบัติเหตุ หลีกเลี่ยงการบินในพื้นที่จำกัดหรือในพื้นที่ที่ไม่มีแสงสว่างเพียงพอ ไม่อย่างนั้นแล้ว DJI Neo จะเข้าสู่โหมด ATTI ซึ่งอาจทำให้เกิดอันตรายได้



- โหมดการบินจะใช้งานได้ดีเฉพาะกับการบินแบบแมนูวอลด้วยอุปกรณ์รีโมตคอนโทรล
- ระบบจะรองรับโหมด Manual เมื่อใช้รีโมตคอนโทรล DJI FPV 3 และสามารถปรับแรงดันของจอยสติ๊กได้ ดูข้อมูลเพิ่มเติมได้ที่คู่มือการใช้งานรีโมตคอนโทรล DJI FPV 3

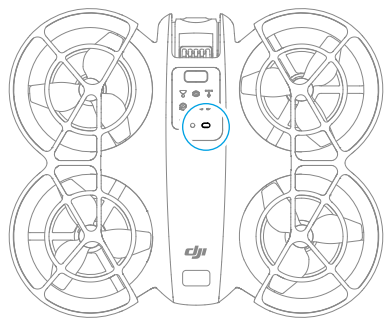


- อัตราความเร็วสูงสุดในการบินและระยะเบรกของโดรนจะเพิ่มขึ้นอย่างมากในโหมด Sport ต้องมีระยะทางการเบรกต่ำสุด 15 เมตรในสภาพแวดล้อมที่ไม่มีลม
- จำเป็นต้องมีระยะการเบรกขั้นต่ำ 5 เมตรในสภาพที่ไม่มีลมในขณะที่โดรนบินขึ้นและลงในโหมด Sport หรือโหมด Normal
- การตอบสนองของโดรนจะเพิ่มขึ้นอย่างมากในโหมด Sport ซึ่งหมายความว่าความขยับจอยสติ๊กเพียงเล็กน้อยบนรีโมตคอนโทรลจะทำให้โดรนเคลื่อนที่ไปได้ไกลมาก ให้ตรวจสอบให้แน่ใจว่าคุณมีพื้นที่เพียงพอในการบิน
- คุณอาจพบว่าภาพในวิดีโอที่บันทึกในโหมด Sport สั่นไหว

- DJI Neo สามารถใช้เป็นโดรนระดับเริ่มต้นสำหรับโหมด Manual ได้ ซึ่งเหมาะสำหรับการฝึกควบคุมคันเร่ง รักษาระดับความสูง และบินในระดับต่าง ๆ แต่ไม่เหมาะสำหรับการบินด้วยความเร็วสูงอย่างต่อเนื่องและใช้ความคล่องตัวสูง เช่น Dive, Split-S, Power Loop และ Yaw-Spin ใหม่ออย่างนั้นแล้วคุณอาจไม่สามารถควบคุมท่าทางในการบินของโดรนได้เนื่องจากขีดจำกัดของการขับเคลื่อน
- ในโหมดแมนนวล เมื่อคุณเปลี่ยนเป็นโหมดปกติหรือโหมดสปอร์ต เบรก หรือเมื่อโดรนบินถึงขีดจำกัดระดับการบินสูงสุด โดรนอาจเข้าสู่โหมด ATTI และจะไม่สามารถลอยนิ่งได้อย่างเสถียร หากสภาพแวดล้อมไม่เป็นไปตามข้อกำหนดในการบินหรือข้อกำหนดของการทำงานของระบบการมองเห็น
- เมื่อระดับความสูงในการบินของโดรนน้อยกว่า 5 เมตรหรือเมื่อมีสิ่งกีดขวางภายในรัศมี 5 เมตรรอบโดรน โปรดใช้ความระมัดระวังขณะเปิดโหมด Manual ท่าทางในการบินอาจไม่เสถียรเมื่อเลี้ยวโดรนในโหมด Manual ในสถานการณ์ที่กล่าวไว้ด้านล่าง ให้บินโดรนด้วยความระมัดระวังเพื่อให้แน่ใจว่าการบินมีเสถียรภาพ
 - ♦ เมื่อเลี้ยวโดรนด้วยความเร็วสูง
 - ♦ ขณะบินตั้งลงหรือหมุนอย่างรวดเร็ว
 - ♦ เมื่อความเร็วในการบินเกิน 8 เมตร/วินาที หรือความเร็วลมเกิน 8 เมตร/วินาที

4.2 ไฟแสดงสถานะ

DJI Neo มีไฟแสดงสถานะ 1 ตัวอยู่ที่ด้านบน



คำอธิบายไฟแสดงสถานะ

สภาวะปกติ			
	ไฟกะพริบเป็นสีแดง เหลือง และเขียวสลับกัน	เปิดเครื่องและทดสอบการวิเคราะห์ตนเองของโดรน	
 × 4	กะพริบเป็นสีแดงสี่ครั้ง	อุ่นเครื่อง	
	ไฟกะพริบเป็นสีเขียวช้า ๆ	ฟังก์ชันการระบุตำแหน่งถูกต้อง	

	ไฟกะพริบเป็นสีม่วงช้า ๆ	โดรนอยู่ในโหมด Normal
สภาวะส่งสัญญาณเตือน		
	ไฟกะพริบเป็นสีแดงช้า ๆ	การบินขึ้นถูกปิดใช้งาน (เช่น แบตเตอรี่อ่อน) ^[1]
	ไฟกะพริบเป็นสีแดงเร็ว ๆ	แบตเตอรี่ใกล้หมด
 —	ไฟสีแดงติดค้าง	มีข้อผิดพลาดร้ายแรง
	ไฟกะพริบเป็นสีแดงและสีเหลืองสลับกัน	ต้องมีการปรับเทียบเข็มทิศใหม่

[1] หาก DJI Neo ไม่สามารถบินขึ้นได้ในขณะที่ไฟแสดงสถานะกะพริบเป็นสีแดงอย่างช้า ๆ โปรดดูข้อความเตือนใน DJI Fly

4.3 ระบบ Return to Home (RTH)

อ่านหัวข้อนี้อย่างละเอียดและตรวจสอบให้แน่ใจว่าคุณคุ้นเคยกับการเคลื่อนไหวของโดรนระหว่างบินกลับจุดขึ้นบิน (RTH)

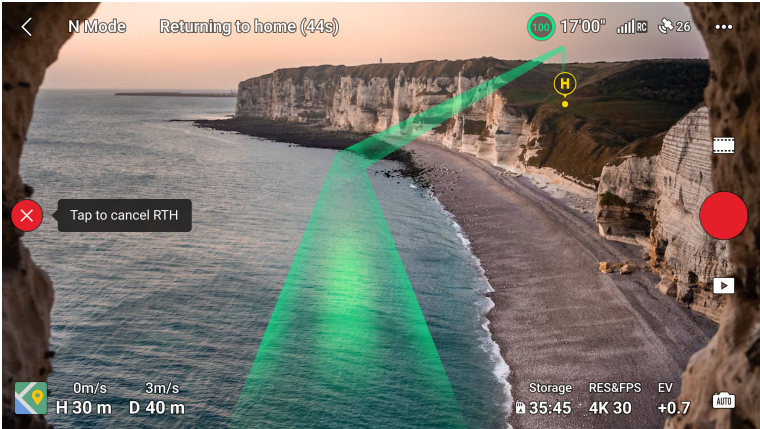
เมื่อใช้โดรนกับอุปกรณ์รีโมตคอนโทรล ระบบ RTH จะสามารถใช้งานได้ ฟังก์ชัน RTH คือการที่โดรนบินกลับมายังจุดขึ้นบินที่บันทึกไว้ล่าสุดโดยอัตโนมัติ ฟังก์ชัน RTH สามารถทำงานได้สามวิธี ได้แก่ เมื่อผู้ใช้ตั้งใจเปิดใช้งานฟังก์ชัน RTH, โดรนมีแบตเตอรี่เหลือน้อย หรือสัญญาณควบคุมรีโมตคอนโทรลหรือการส่งวิดีโอของโดรนขาดหายไป (RTH แบบสูญเสียการเชื่อมต่อ (Failsafe RTH) จะเริ่มทำงาน) หากโดรนบันทึกจุดขึ้นบินขึ้นได้สำเร็จ และระบบกำหนดตำแหน่งทำงานได้ตามปกติ เมื่อฟังก์ชัน RTH ทำงาน โดรนจะบินกลับและลงจอดที่จุดขึ้นบินโดยอัตโนมัติ

-  • จุดขึ้นบิน: ระบบจะบันทึกจุดขึ้นบินเมื่อขึ้นบิน トラバได้ที่โดรนมีสัญญาณ GNSS ที่แรง  26 หลังจากบันทึกจุดขึ้นบินแล้ว จะมีข้อความปรากฏขึ้นในแอป DJI Fly หรือแว่นตา หากจำเป็นต้องเปลี่ยนจุดขึ้นบินในระหว่างบิน (เช่น หากคุณเปลี่ยนตำแหน่ง) คุณสามารถเปลี่ยนจุดขึ้นบินได้ด้วยตนเองในการตั้งค่าในแอป DJI Fly หรือแว่นตา

เมื่อใช้โดรนกับรีโมตคอนโทรลระหว่าง RTH เส้นทาง AR RTH จะแสดงในมุมมองกล้องเพื่อช่วยให้คุณเห็นเส้นทางบินกลับและมีความปลอดภัยในการบิน และมุมมองกล้องจะแสดงจุดขึ้นบิน AR ด้วย เมื่อโดรนมาถึงพื้นที่เหนือจุดขึ้นบินแล้ว กล้องก็มบลอสซิงโดยอัตโนมัติ การติดตาม AR ของโดรนจะปรากฏในมุมมองกล้องเมื่อโดรนใกล้ถึงพื้นดิน ช่วยให้คุณควบคุมการลงจอดของโดรนได้แม่นยำในตำแหน่งที่ต้องการจุดขึ้นบิน AR, เส้นทาง AR RTH และการติดตาม AR ของโดรนจะแสดงในมุมมองกล้องตามค่าเริ่มต้น สามารถเปลี่ยนการแสดงผลได้ใน DJI Fly ไปที่มุมมองกล้อง ให้แตะที่ *** > ความปลอดภัย > การตั้งค่า AR

-  • ใช้เส้นทาง AR RTH เพื่อการอ้างอิงเท่านั้น และอาจออกนอกเส้นทางไปจากเส้นทางการบินจริงในสถานการณ์ที่แตกต่างกัน โปรดดูไพล์วิวบนหน้าจอระหว่าง RTH อยู่เสมอ โปรดบินด้วยความระมัดระวัง

- ระหว่าง RTH โดรนจะปรับการก้มเงยของกิมบอลโดยอัตโนมัติเพื่อชดเชยเส้นทาง RTH ตามค่าเริ่มต้น การปรับทิศทางของกล้องด้วยตนเองจะทำให้โดรนหยุดการปรับการเอียงของกิมบอลโดยอัตโนมัติ ซึ่งอาจทำให้ไม่สามารถมองเห็นเส้นทาง AR RTH ได้



ประกาศ

- ⚠ โดรนอาจไม่สามารถบินกลับไปยังจุดขึ้นบินได้ตามปกติ หากระบบกำหนดตำแหน่งทำงานผิดปกติ ระหว่าง Failsafe RTH โดรนอาจเข้าสู่โหมด ATTI และลงจอดโดยอัตโนมัติ หากระบบกำหนดตำแหน่งทำงานผิดปกติ
- เมื่อโดรนกำลังบินอยู่ในสภาพแวดล้อมที่ร่ายล้อมไปด้วยสิ่งกีดขวาง (เช่น ใกล้เคียงสูงหรือใต้ต้นไม้) ตำแหน่งจุดขึ้นบินที่แสดงในมุมมองแบบสดอาจไม่แม่นยำ โปรดบินด้วยความระมัดระวัง
- การตั้งระดับความสูงในโหมด RTH ที่เหมาะสมก่อนการบินเป็นสิ่งสำคัญ เปิด DJI Fly และตั้งระดับความสูง RTH ความสูง RTH เริ่มต้นคือ 30 เมตร
- GEO Zone จะมีผลต่อฟังก์ชัน RTH หลักเสี่ยงการบินใกล้กับ GEO zone
- เมื่อความเร็วลมแรงเกินไป โดรนอาจจะไม่สามารถบินกลับไปยังจุดขึ้นบินได้ โปรดบินด้วยความระมัดระวัง
- หากปรับระดับการบินสูงสุดไว้ต่ำกว่าระดับความสูงปัจจุบันระหว่าง RTH โดรนจะลดระดับลงมาถึงระดับความสูงสูงสุดก่อนแล้วกลับจุดขึ้นบินต่อไป
- ไม่สามารถเปลี่ยนระดับความสูง RTH ระหว่าง RTH ได้
- เมื่อสัญญาณรีโมตคอนโทรลเป็นปกติระหว่างที่ RTH คุณสามารถใช้คันโยกเพื่อควบคุมความเร็วในการบินได้เท่านั้น โดยจะไม่สามารถควบคุมทิศทางและความสูงได้ และไม่สามารถควบคุมโดรนให้บินไปทางซ้ายหรือขวาได้ การดันคันโยกการเดินหน้า/ถอยหลัง (Pitch) อย่างต่อเนื่องเพื่อเร่งจะใช้พลังงานแบตเตอรี่ให้หมดเร็วขึ้น โดรนจะเบรกและบินอยู่กับที่ และออกจากโหมด RTH หากกดคันโยกลงจนสุด คุณสามารถควบคุมโดรนได้อีกครั้งหลังจากปล่อยคันโยก

- หากจุดขึ้นบินอยู่ในเขตจำกัดความสูงในขณะที่โดรนอยู่ด้านบนนอก เมื่อโดรนบินไปถึงเขตจำกัดความสูง โดรนจะลดระดับต่ำกว่าขีดจำกัดระดับความสูง ซึ่งอาจต่ำกว่าระดับความสูง RTH ที่ตั้งไว้ โปรดบินด้วยความระมัดระวัง
- ไม่สามารถเปิดใช้งาน RTH ขณะลงจอดโดยอัตโนมัติได้

วิธีการเปิดใช้งาน

ผู้ใช้เปิดใช้งาน RTH สมำเสมอ

การใช้งานรีโมตคอนโทรล: ระหว่างการบิน คุณสามารถเปิดใช้ RTH โดยกดปุ่ม RTH บนรีโมตคอนโทรลค้างไว้ หรือแตะที่  ที่ด้านซ้ายของปุ่มมองกล้องใน DJI Fly จากนั้นกดไอคอน RTH ค้างไว้

การใช้งานตัวควบคุมการเคลื่อนไหว: ให้กดปุ่มโหมดบนตัวควบคุมการเคลื่อนไหวค้างไว้เพื่อเริ่มใช้งาน RTH โดรนจะบินกลับไปยังจุดขึ้นบินที่อัปเดตล่าสุด เมื่อโดรนอยู่ในโหมด RTH ให้กดปุ่มลูกหนึ่งครั้งเพื่อยกเลิก RTH หลังจากออกจากโหมด RTH แล้ว ผู้ใช้จะควบคุมโดรนได้อีกครั้ง

ระดับแบตเตอรี่โดรนต่ำ

ในระหว่างที่บินอยู่ ข้อความแจ้งเตือนจะปรากฏใน DJI Fly หรือแว่นตาเมื่อระดับแบตเตอรี่ต่ำและเพียงพอสำหรับการบินไปถึงจุดขึ้นบินเท่านั้น หากคุณยืนยัน RTH หรือไม่ดำเนินการก่อนที่การนับถอยหลังจะสิ้นสุดลง โดรนจะเริ่ม RTH แบตเตอรี่ต่ำโดยอัตโนมัติ

หากคุณยกเลิกการแจ้งเตือน RTH แบตเตอรี่ต่ำและบินโดรนต่อ โดรนจะลงจอดโดยอัตโนมัติ เมื่อระดับแบตเตอรี่ปัจจุบันยังให้พลังงานกับโดรนนานพอในการลดระดับลงจากความสูงปัจจุบัน

คุณสามารถใช้อุปกรณ์รีโมตคอนโทรลเพื่อควบคุมการเคลื่อนไหวในแนวนอนของโดรนในระหว่างลงจอดได้ บินโดรนไปยังพื้นที่ที่เหมาะสมและลงจอดโดยเร็วที่สุด



- เมื่อระดับแบตเตอรี่ต่ำเกินไปและไม่เพียงพอที่จะบินกลับจุดขึ้นบิน ให้นำโดรนลงจอดโดยเร็วที่สุด ไม่อย่างนั้นแล้วโดรนจะตกหลังจากที่แบตเตอรี่หมด
- อย่าดันคันคันเร่งขึ้นต่อระหว่างการลงจอดอัตโนมัติ ไม่อย่างนั้นแล้วโดรนจะตกหลังจากที่แบตเตอรี่หมด

สัญญาณรีโมตคอนโทรลหรือการส่งวิดีโอขาดหาย

เมื่อสัญญาณรีโมตคอนโทรลหรือการส่งวิดีโอขาดหาย โดรนจะเริ่มใช้งาน Failsafe RTH โดยอัตโนมัติหากมีการตั้งค่าการดำเนินการเมื่อสัญญาณขาดหายเป็น RTH

โดรนจะบินกลับเป็นระยะทาง 20 เมตรตามเส้นทางการบินเดิม จากนั้นจะเข้าสู่ขั้นตอน RTH โดรนจะเข้าสู่ขั้นตอน RTH ทันทีหากสัญญาณกลับคืนมาขณะบินกลับไปตามเส้นทางการบินเดิม

ขั้นตอน RTH

หลังเปิดใช้งาน RTH โดรนจะเบรกและบินอยู่กับที่

- หากโดรนอยู่ห่างจากจุดขึ้นบินเกิน 20 เมตร โดรนจะบินขึ้นไปที่ระดับความสูง RTH แล้วบินกลับไปยังจุดขึ้นบิน หากระดับความสูงปัจจุบันของโดรนสูงกว่าระดับความสูง RTH โดรนจะบินไปยังจุดขึ้นบินที่ระดับความสูงปัจจุบัน
- หากระยะ RTH ไกลกว่า 5 เมตร แต่ไม่เกิน 20 เมตร โดรนจะปรับทิศทางและบินตรงกลับไปยังจุดขึ้นบินที่ระดับความสูงปัจจุบัน
- โดรนจะลงจอดทันที หากระยะทาง RTH น้อยกว่า 5 เมตร

4.4 การลงจอดอัตโนมัติ

ในบางสถานการณ์ DJI Neo จะลงจอดโดยอัตโนมัติด้วยฟังก์ชันการสแกนพื้นดินก่อนลงจอด



- โปรดอย่าห้าม DJI Neo ไม่ให้ลงจอดอย่างต่อเนื่องเนื่องจากแบตเตอรี่เหลือน้อยมาก ไม่เช่นนั้นแล้วแบตเตอรี่อาจเสียหายหรือ DJI Neo จะตกได้

วิธีการเปิดใช้งาน

ในสถานการณ์ต่อไปนี้ DJI Neo จะลงจอดโดยอัตโนมัติ

- DJI Neo บินขึ้นสูงกว่าจุดขึ้นบินหลังจากที่เปิดใช้ RTH
- DJI Neo เหลือแบตเตอรี่น้อยมาก
- สำหรับระบบควบคุมด้วยฝ่ามือและการควบคุมด้วยแอปมือถือ การกำหนดตำแหน่งจะไม่ทำงานหรือ DJI Neo ตรวจพบการชนแต่โดรนไม่ตกลงมา

การสแกนพื้นดินก่อนลงจอด

การสแกนพื้นดินก่อนลงจอดจะทำงานระหว่างการลงจอดอัตโนมัติ

DJI Neo จะมีการทำงานดังต่อไปนี้

- หากระบบประเมินว่าพื้นเหมาะสำหรับการลงจอด DJI Neo จะลงจอดทันที
- หากตรวจสอบพื้นดินแล้วว่าไม่เหมาะสมในการลงจอด DJI Neo จะบินอยู่กับที่และรอคำสั่งยืนยันจากนักบินโดรน คุณสามารถทำการลงจอดบนฝ่ามือหรือลงจอด DJI Neo ด้วยตนเองได้
- หาก DJI Neo ไม่สามารถระบุได้ว่าสภาพบนพื้นดินเหมาะที่จะลงจอดหรือไม่ DJI Fly หรือแว่นตาจะแสดงข้อความแจ้งการลงจอดเมื่อ DJI Neo ลงมาที่ระดับความสูง 0.3 เมตรจากพื้น ยืนยันการแจ้งให้ลงจอดแล้ว DJI Neo จะลงจอด คุณสามารถทำการลงจอดบนฝ่ามือหรือลงจอด DJI Neo ด้วยตนเองได้

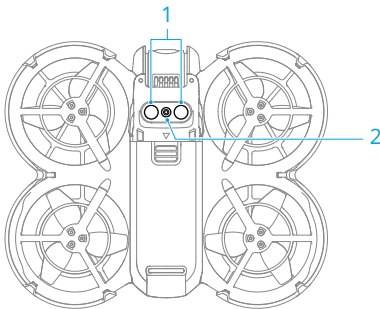


- การสแกนพื้นดินก่อนลงจอดเป็นเพียงการช่วยกำหนดสภาพแวดล้อมการลงจอดเท่านั้น คุณจะต้องคำนึงถึงสภาพแวดล้อมโดยรอบระหว่างการลงจอดเพื่อความปลอดภัยในการบิน

- ในสถานการณ์ต่อไปนี้ การสแกนพื้นดินก่อนลงจอดอาจไม่พร้อมใช้งาน และ DJI Neo อาจลงจอดกับพื้นที่ไม่เหมาะสม
 - ♦ บินเหนือพื้นผิวที่เป็นสีเดียว มีแสงสะท้อน หรือมีแสงน้อย บริเวณขนาดใหญ่ที่มีพื้นผิวไม่ชัดเจน หรือพื้นผิวที่มีการเคลื่อนไหว เช่น กระเบื้องเซรามิก พื้นโรงรถที่แสงสว่างไม่เพียงพอ และพื้นหญ้าที่มีลมพัด
 - ♦ บินเหนือสิ่งกีดขวางที่ไม่มีพื้นผิวที่ชัดเจน เช่น ก้อนหินขนาดใหญ่ หรือพื้นผิวที่สะท้อนแสงหรือเป็นสีเดียว เช่น พื้นกระเบื้องยก
 - ♦ บินเหนือสิ่งกีดขวางขนาดเล็กหรือละเอียด เช่น สายไฟฟ้าและกิ่งไม้
 - ♦ บินเหนือพื้นผิวที่คล้ายกับพื้นเรียบ เช่น ฝุ่นไม้แบบและถูกตัดแต่ง ยอดไม้แบบ และพื้นเฝ้าลงไปเป็นครึ่งวงกลม
- ในสถานการณ์ต่อไปนี้ การสแกนพื้นดินก่อนลงจอดอาจถูกเปิดใช้งานจากความผิดพลาด และ DJI Neo จะไม่สามารถลงจอดได้ คุณสามารถทำการลงจอดบนฝ่ามือหรือลงจอด DJI Neo ด้วยตนเองได้
 - ♦ บินเหนือพื้นผิวที่ระบบการมองเห็นอาจสับสนได้ว่าเป็นน้ำ เช่น พื้นเปียกและบริเวณที่เป็นแอ่ง
 - ♦ บินเหนือพื้นผิวราบเรียบ แต่มีพื้นผิวที่มีวัตถุที่เห็นได้ชัดเจน (พื้นผิวแนวทแยงหรือบันได) อยู่ใกล้เคียง

4.5 ระบบจับภาพวัตถุและระบบเซนเซอร์อินฟราเรด

DJI Neo มีทั้งระบบเซนเซอร์อินฟราเรดและระบบการมองเห็นด้านล่าง



1. ระบบเซนเซอร์อินฟราเรด
2. ระบบการมองเห็นด้านล่าง

สภาพแวดล้อมในการทำงานที่มีประสิทธิภาพสำหรับระบบจับภาพวัตถุและระบบเซนเซอร์อินฟราเรดมีดังนี้:

- พื้นผิวใต้เซนเซอร์เป็นพื้นผิวสะท้อนแสงแบบกระจายที่มีลักษณะที่สามารถรับรู้ได้ การสะท้อนแสงแบบกระจาย > 20% (เช่น พื้นคอนกรีต)
- มีสภาพแสงเพียงพอ (>15 ลักซ์แต่ไม่เกิน 10,000 ลักซ์ สำหรับสภาพแสงภายในอาคารทั่วไป)



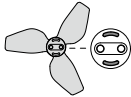
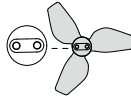
- โปรดคำนึงถึงสภาพแวดล้อมในการบินอยู่เสมอ ระบบการมองเห็นและระบบเซ็นเซอร์อินฟราเรดสามารถทำงานได้ภายใต้บางสถานการณ์เท่านั้น และไม่สามารถทดแทนการควบคุมและการตัดสินใจของมนุษย์ได้ ในระหว่างที่บินอยู่ ให้ตั้งใจสังเกตสภาพแวดล้อมโดยรอบและข้อความแจ้งคำเตือนใน DJI Fly หรือแอ่นตา รวมถึงรับฟังข้อแนะนำและพยายามควบคุม DJI Neo อย่างมีสติอยู่ตลอดเวลา
- ช่วงความสูงในการระบุตำแหน่งที่ดีที่สุดของระบบการมองเห็นคือ 0.5 ถึง 10 เมตร เมื่อใช้ระบบการมองเห็นในสภาพแวดล้อมแบบเปิดที่มีพื้นผิวเรียบและลักษณะที่เห็นชัดเจน ประสิทธิภาพการระบุตำแหน่งการจับภาพอาจลดลงเมื่อบินเกินจากระยะนี้ โปรดบินด้วยความระมัดระวัง
- เมื่อโดรนบินใกล้น้ำ ระบบการมองเห็นด้านล่างอาจทำงานได้ไม่ดีเท่าที่ควร ดังนั้นเมื่อลงจอด DJI Neo อาจไม่สามารถหลบหลีกพื้นผิวน้ำด้านล่างได้อย่างเต็มที่ ขอแนะนำให้ควบคุมโดรนตลอดเวลา ตัดสินใจด้วยเหตุผลโดยพิจารณาตามสภาพแวดล้อมโดยรอบ และหลีกเลี่ยงการพึ่งพาระบบการมองเห็นด้านล่างมากเกินไป
- ระบบจับภาพวัตถุด้านล่างและระบบเซ็นเซอร์อินฟราเรดอาจทำงานไม่ถูกต้องเมื่อ DJI Neo บินเร็วเกินไปหรืออยู่ในระดับความสูงที่ต่ำเกินไป
- ระบบการมองเห็นจะไม่สามารถทำงานได้อย่างถูกต้องใกล้กับพื้นผิวที่มีรูปแบบที่ไม่ชัดเจนหรือมีสภาพแสงที่น้อยเกินไปหรือแสงจ้าเกินไป ระบบการมองเห็นไม่สามารถทำงานได้อย่างถูกต้องในสถานการณ์ดังต่อไปนี้:
 - ♦ บินใกล้พื้นผิวที่เป็นสีเดียว (เช่น สีดำล้วน สีขาวล้วน สีแดงล้วน หรือสีเขียวล้วน)
 - ♦ บินเหนือพื้นผิวที่มีกระแสมองแสงสูง (เช่น น้ำแข็ง กระຈก กระเบื้องเซรามิกลายขาวดำ)
 - ♦ บินใกล้ผิวน้ำหรือพื้นผิวที่โปร่งแสง
 - ♦ บินใกล้พื้นผิวหรือวัตถุที่เคลื่อนที่
 - ♦ บินในพื้นที่ที่แสงมีการเปลี่ยนแปลงบ่อยหรือเปลี่ยนแปลงมาก
 - ♦ บินใกล้พื้นผิวที่มีดิสทริกชัน (< 15 ลักซ์) หรือสว่างมาก (> 10,000 ลักซ์)
 - ♦ บินใกล้พื้นผิวที่สะท้อนอย่างมากหรือพื้นผิวที่ซึมซับแสงอินฟราเรด (เช่น กระຈก)
 - ♦ บินใกล้พื้นผิวที่มีลวดลายหรือผิวหน้าที่ไม่ชัดเจน
 - ♦ บินใกล้พื้นผิวที่มีลวดลายหรือผิวหน้าที่เหมือนกันเข้าไปซ้ำมา (เช่น กระเบื้องที่มีลวดลายเดียวกัน)
 - ♦ บินใกล้สิ่งกีดขวางที่มีบริเวณผิวหน้าเล็ก (เช่น กิ่งไม้ และสายไฟ)
- โปรดรักษาความสะอาดของเซ็นเซอร์อยู่เสมอ ห้ามขูดหรือจัดจางเซ็นเซอร์ ห้ามใช้อุปกรณ์ในสภาพแวดล้อมที่มีฝุ่นมากหรือมีความชื้นสูง
- ห้ามบินเมื่อฝนตก มีหมอกควัน หรือมีทัศนวิสัยต่ำกว่า 100 เมตร
- อย่าให้มีสิ่งกีดขวางระหว่างระบบเซ็นเซอร์อินฟราเรดและระบบการมองเห็น
- ตรวจสอบสิ่งต่อไปนี้ก่อนขึ้นบินในแต่ละครั้ง:
 - ♦ ตรวจสอบว่าไม่มีสติ๊กเกอร์หรือสิ่งกีดขวางอื่นใดติดบนเซ็นเซอร์อินฟราเรดหรือระบบการมองเห็น

- หากมีสิ่งสกปรก ฝุ่น หรือน้ำ ติดบนกระจกของเซ็นเซอร์อินฟราเรดและระบบการมองเห็น ให้ใช้ผ้านุ่มเช็ด ห้ามใช้ผลิตภัณฑ์ทำความสะอาดที่มีแอลกอฮอล์เป็นส่วนประกอบ
- ติดต่อฝ่ายสนับสนุนของ DJI หากมีความเสียหายเกิดขึ้นกับเลนส์ของเซ็นเซอร์อินฟราเรดและระบบการมองเห็น

4.6 ใบพัดและตัวกันใบพัด

DJI Neo จะมาพร้อมกับตัวกันใบพัดที่สามารถถอดได้ ซึ่งช่วยลดความเสียหายของใบพัดที่เกิดจากการชนได้ โดยจำเป็นต้องถอดตัวกันใบพัดออกจากด้านบนของ DJI Neo ก่อนจะถอดหรือติดใบพัด

มีใบพัดสำรองอยู่ในกล่องของ DJI Neo บรรจุกันทั้งของใบพัดทั้งสองประเภทมีการติดฉลาก A และ B ตามลำดับ พร้อมด้วยตำแหน่งติดตั้งตามภาพประกอบ มีเครื่องหมายอยู่ตรงกลางใบพัด A ในขณะที่ใบพัด B จะไม่มีเครื่องหมาย คุณจะต้องติดใบพัดกับมอเตอร์ให้ตรงกันตามคำแนะนำ

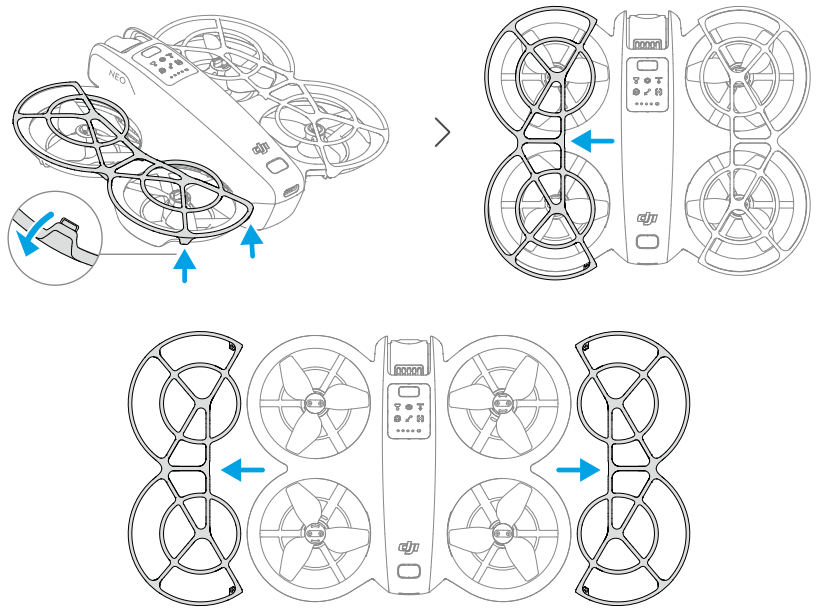
ใบพัด	มีเครื่องหมาย	ไม่มีเครื่องหมาย
ภาพประกอบ		
ตำแหน่งติดตั้ง	ติดเข้ากับมอเตอร์ของแขนที่มีเครื่องหมาย	ติดเข้ากับมอเตอร์ของแขนที่ไม่มีเครื่องหมาย

การถอดออกและติดตั้ง

ตัวกันใบพัด

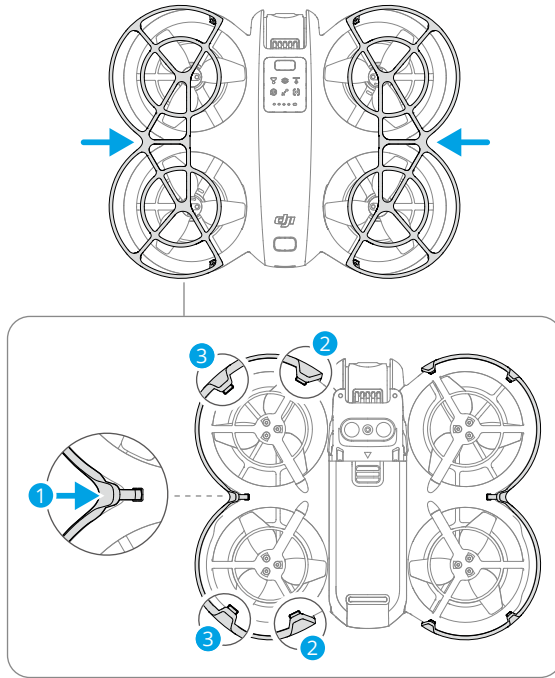
ตรวจสอบให้แน่ใจว่า DJI Neo ปิดอยู่ ถอดตัวกันใบพัดออกตามขั้นตอนต่อไปนี้

1. ปลดตะขอที่ตัวกันใบพัด
2. ดันตัวกันใบพัดออกจากตรงกลาง
3. ถอดตัวกันใบพัดอีกอันออกในลักษณะเดียวกัน



ติดตั้งตัวกันใบพัดตามขั้นตอนต่อไปนี้

1. ถัดตัวกันใบพัดไปทางตัวเครื่องของ DJI Neo จนกระทั่งตะขอตรงกลางล็อกเข้ากับ ยึดตะขออีกสี่ตัวที่เหลือโดยกดจากด้านบนบนเข้าไปในรูของ DJI Neo

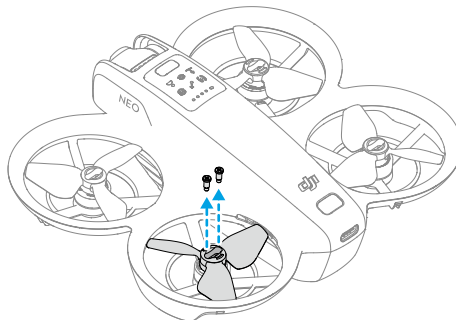


2. ติดตั้งตัวกันใบพัดอีกอันในลักษณะเดียวกัน

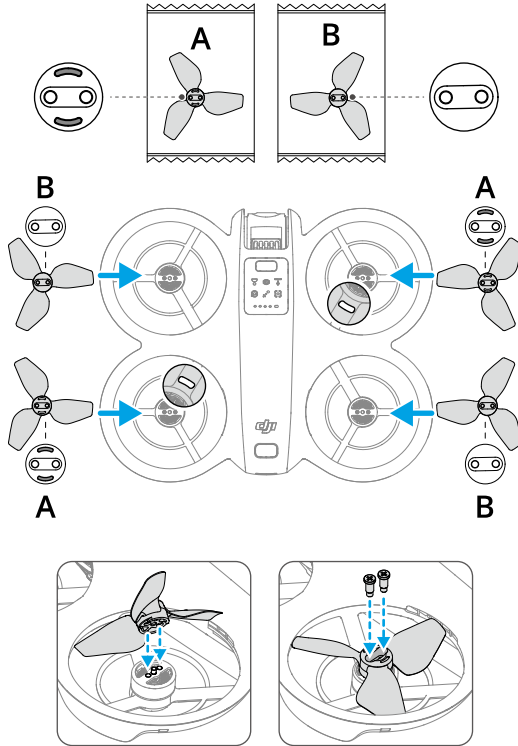
ใบพัด

ใช้ไขควงในกล่องของ DJI Neo เพื่อติดตั้งและถอดใบพัด โดยจะต้องถอดตัวป้องกันใบพัดออกก่อนจึงจะติดตั้งและถอดใบพัดได้

1. ใช้ไขควงเพื่อถอดใบพัดออกจากมอเตอร์



2. ติดใบพัดที่มีเครื่องหมายกับมอเตอร์ของแขนที่มีเครื่องหมาย และติดใบพัดที่ไม่มีเครื่องหมายกับมอเตอร์ของแขนที่ไม่มีเครื่องหมาย ใช้สกรูที่ให้มาในบรรจุภัณฑ์เพื่อยึดใบพัด คุณจะต้องขันสกรูให้แน่น



3. ตัดตั้งตัวกันใบพัดกลับเข้าที่หลังจากติดตั้งใบพัดแล้ว

ประกาศ

- ⚠
- ห้ามติดตั้งหรือถอดตัวกันใบพัดอย่างรุนแรงเพื่อไม่ให้เกิดความเสียหาย
 - สำหรับการติดตั้งและถอดใบพัด โปรดใช้ไขควงที่อยู่ในกล่อง DJI Neo เท่านั้น การใช้ไขควงอื่น ๆ อาจทำให้สกรูเสียหายได้
 - ห้ามใช้ไขควงเพื่อแยกส่วน DJI Neo
 - ตรวจสอบให้แน่ใจว่าสกรูอยู่ในแนวตั้งเสมอในขณะที่ขันให้แน่น สกรูไม่ควรทำมุมเอียงกับพื้นผิว การติดตั้ง หลังจากติดตั้งเสร็จแล้ว ให้ตรวจสอบว่าสกรูอยู่ในระดับเดียวกันหรือไม่และหมุนใบพัดเพื่อตรวจสอบความต้านทานที่ผิดปกติ

- ใบพัดมีความคม โปรดจัดการด้วยความระมัดระวังเพื่อหลีกเลี่ยงการบาดเจ็บส่วนบุคคลหรือใบพัดผิดรูป
- ตรวจสอบให้แน่ใจก่อนการบินแต่ละครั้งว่าได้ติดตั้งใบพัดและมอเตอร์อย่างแน่นหนา ตรวจสอบให้แน่ใจว่าสกรูบนใบพัดยังแน่นอยู่เสมอเมื่อบินไปแล้วทุก ๆ 15 ชั่วโมง (เมื่อบินประมาณ 60 ครั้ง)
- หากใบพัดแตกหัก ให้ถอดใบพัดและสกรูที่ติดอยู่กับมอเตอร์ออกแล้วทิ้งไป
- ใช้เฉพาะใบพัดของ DJI ของเท่านั้น ห้ามใช้ใบพัดต่างชนิดกัน
- ใบพัดเป็นส่วนประกอบที่ใช้แล้วทิ้ง ให้ซื้อใบพัดเสริมหากจำเป็น
- ตรวจสอบให้แน่ใจก่อนการบินแต่ละครั้งว่าใบพัดทั้งหมดอยู่ในสภาพดี (ปราศจากวัตถุแปลกปลอม ด้านในหรือบนใบพัด) ห้ามใช้ใบพัดที่เก่า บิ่น หรือแตกหัก ทำความสะอาดใบพัดด้วยผ้าแห้งที่สะอาด หากมีสิ่งแปลกปลอมเกาะอยู่
- เพื่อหลีกเลี่ยงการบาดเจ็บ อย่าเข้าใกล้ใบพัดหรือมอเตอร์ที่กำลังหมุน
- เพื่อไม่ให้ใบพัดเสียหาย ให้บรรจุ DJI Neo อย่างถูกต้องก่อนทำการขนส่งหรือจัดเก็บ ห้ามบีบหรืองอใบพัด หากใบพัดได้รับความเสียหาย อาจส่งผลต่อประสิทธิภาพของการบิน
- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าติดมอเตอร์อย่างแน่นหนาและหมุนอย่างราบรื่น ถ้ามอเตอร์ติดขัดและไม่สามารถหมุนได้อย่างอิสระ ให้ถอด DJI Neo ทิ้ง
- ห้ามปรับแต่งส่วนประกอบของมอเตอร์
- ห้ามแตะหรือปล่อยให้น้ำมือหรือร่างกายสัมผัสกับมอเตอร์หลังการบิน เนื่องจากมอเตอร์อาจร้อน
- ห้ามปิดช่องระบายอากาศที่มอเตอร์หรือตัว DJI Neo
- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าเสียง ESC เป็นปกติเมื่อเปิด DJI Neo

4.7 แบตเตอรี่สำหรับโดรนอัจฉริยะ

DJI Neo ใช้แบตเตอรี่สำหรับโดรนอัจฉริยะของ DJI Neo รุ่น BWX521-1435-7.3*

* ระบบสารเคมีของแบตเตอรี่คือ LiNiMnCoO2

ประกาศ



- อ่านและปฏิบัติตามคำแนะนำในคู่มืออย่างเคร่งครัดใน *แนวทางความปลอดภัย* และ *บนสติ๊กเกอร์* แบตเตอรี่ก่อนใช้แบตเตอรี่ คุณจะต้องรับผิดชอบในการดำเนินการและการใช้งานทั้งหมด

1. ห้ามชาร์จแบตเตอรี่สำหรับโดรนอัจฉริยะทันทีหลังจากเพิ่งบินเสร็จ เนื่องจากอุณหภูมิอาจสูงเกินไป ปลดปล่อยให้แบตเตอรี่เย็นลงจนอยู่ที่อุณหภูมิการชาร์จที่อนุญาตก่อนจะชาร์จอีกครั้ง
2. แบตเตอรี่จะชาร์จเฉพาะเมื่ออุณหภูมิแบตเตอรี่อยู่ระหว่าง 5°C ถึง 40°C (41°F ถึง 104°F) เท่านั้น เพื่อป้องกันความเสียหาย อุณหภูมิที่เหมาะสมในการชาร์จจะอยู่ระหว่าง 22° ถึง 28° C (71.6° ถึง

82.4° F) การชาร์จที่ช่วงอุณหภูมิที่เหมาะสมสามารถยืดอายุการใช้งานแบตเตอรี่ได้ ระหว่างที่ชาร์จอยู่ การชาร์จจะหยุดโดยอัตโนมัติหากอุณหภูมิของแบตเตอรี่เกิน 55° C (131° F)

3. คำเตือนอุณหภูมิต่ำ:

- แบตเตอรี่ไม่สามารถใช้งานได้ในสภาพแวดล้อมที่ต่ำกว่า -10° C (14° F)
- เมื่อบินในสภาพแวดล้อมที่อุณหภูมิต่ำตั้งแต่ -10° ถึง 5° C (14° ถึง 41° F) จะทำให้ความจุของแบตเตอรี่ลดลงอย่างมาก ตรวจสอบให้แน่ใจว่าชาร์จแบตเตอรี่จนเต็มก่อนขึ้นบิน ให้บินไดรบนอยู่กับที่ก่อนเพื่ออุ่นเครื่องแบตเตอรี่หลังการบินขึ้น
- ขอแนะนำให้อุ่นเครื่องแบตเตอรี่ให้ถึงอุณหภูมิอย่างน้อย 10° C (50° F) ก่อนบินขึ้นเมื่อบินในสภาพแวดล้อมที่มีอุณหภูมิต่ำ อุณหภูมิที่ดีที่สุดในการอุ่นเครื่องแบตเตอรี่คือ สูงกว่า 20° C (68° F)
- ความจุของแบตเตอรี่ที่ลดลงในสภาพแวดล้อมที่อุณหภูมิต่ำจะลดประสิทธิภาพการต้านแรงลมของ โดรน โปรดบินด้วยความระมัดระวัง
- บินด้วยความระมัดระวังเป็นพิเศษเมื่อบินในที่สูงที่มีอุณหภูมิต่ำ

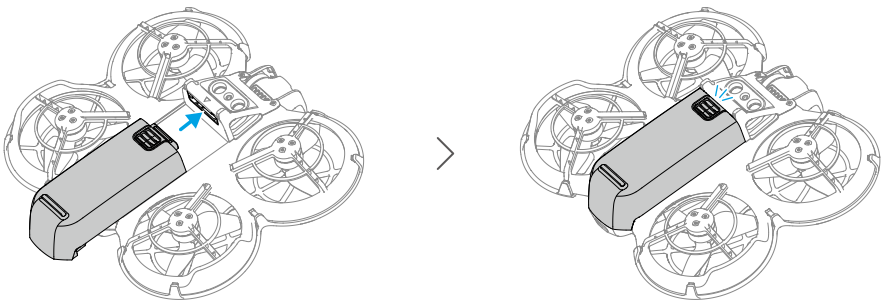
4. แบตเตอรี่ที่ชาร์จเต็มจะปล่อยประจุโดยอัตโนมัติเมื่อไม่ได้ใช้งานเป็นระยะเวลาหนึ่ง ทั้งนี้ โปรดทราบว่าป็นเรื่องปกติที่แบตเตอรี่จะปล่อยความร้อนออกมาในระหว่างกระบวนการคายประจุ

5. ควรชาร์จแบตเตอรี่ให้เต็มอย่างน้อยหนึ่งครั้งทุกสามเดือนเพื่อให้แบตเตอรี่ไม่เสื่อม หากไม่ได้ใช้งานแบตเตอรี่เป็นเวลานาน อาจส่งผลต่อประสิทธิภาพของแบตเตอรี่หรือแม้กระทั่งทำให้แบตเตอรี่เสียหายถาวรได้ หากไม่มีการชาร์จแบตเตอรี่หรือปล่อยประจุแบตเตอรี่เป็นเวลาสามเดือนขึ้นไป การรับประกันจะไม่ครอบคลุมแบตเตอรี่อีกต่อไป

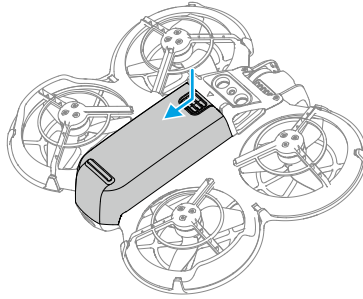
6. เพื่อความปลอดภัย คงแบตเตอรี่ให้มีระดับพลังงานต่ำในระหว่างการขนส่ง ขอแนะนำให้คายประจุแบตเตอรี่ให้เหลือ 30% หรือต่ำกว่าก่อนการขนส่ง

การใส่และถอดแบตเตอรี่

ใส่แบตเตอรี่สำหรับโดรนอัจฉริยะตามที่แสดงด้านล่าง ตรวจสอบให้แน่ใจว่าใส่แบตเตอรี่เข้าไปจนสุดจนกว่าจะได้ยินเสียง “คลิก” ซึ่งบ่งบอกว่าสลักแบตเตอรี่ล็อกเข้าที่แล้ว



กดส่วนที่เป็นพื้นผิวของสลักแบตเตอรี่และดันแบตเตอรี่ไปทางด้านหลังของ DJI Neo เพื่อถอดออก

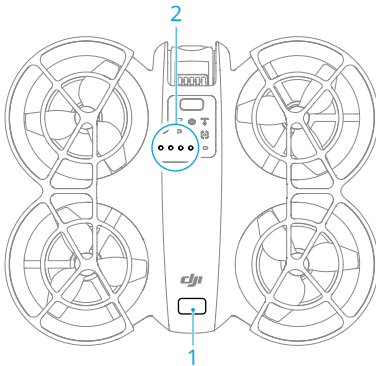


-
- ⚠ • ห้ามใส่หรือถอดแบตเตอรี่ในขณะที่อุปกรณ์เปิดอยู่
- คุณจะต้องใส่แบตเตอรี่โดยมีเสียง “คลิก” ไม่อย่างนั้นแล้วอาจทำให้การสัมผัสระหว่างแบตเตอรี่และ DJI Neo ไม่ดี และทำให้เกิดอันตรายได้
-

การใช้แบตเตอรี่

การตรวจสอบระดับแบตเตอรี่

กดปุ่มเปิด/ปิดหนึ่งครั้งเพื่อตรวจสอบระดับแบตเตอรี่ปัจจุบัน



1. ปุ่มเปิด/ปิด
2. ไฟ LED แสดงระดับแบตเตอรี่

ไฟ LED แสดงระดับแบตเตอรี่จะแสดงระดับพลังงานของแบตเตอรี่ระหว่างการคายประจุ เราได้กำหนดสถานะของไฟ LED ไว้ด้านล่าง ดังนี้:

- ไฟ LED ติดอยู่
- ไฟ LED กระพริบ

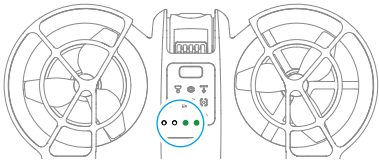
☉ 1W LED ดับ

รูปแบบการกะพริบ	ระดับแบตเตอรี่
● ● ● ●	88-100%
● ● ● ☼	76-87%
● ● ● ○	63-75%
● ● ☼ ○	51-62%
● ● ○ ○	38-50%
● ☼ ○ ○	26-37%
● ○ ○ ○	13-25%
☼ ○ ○ ○	0-12%

การเปิด/ปิดเครื่อง

กดปุ่มเปิด/ปิดหนึ่งครั้ง แล้วกดปุ่มเปิด/ปิดบน DJI Neo ค้างไว้เพื่อเปิดหรือปิดอุปกรณ์ 1W LED แสดงระดับแบตเตอรี่จะแสดงระดับแบตเตอรี่ เมื่อมีการกดปุ่มเปิด 1W LED แสดงระดับแบตเตอรี่จะดับลงเมื่อปิดการทำงานของ DJI Neo

ถ้า 1W LED สองดวงที่แสดงตามภาพด้านล่างกะพริบพร้อมกัน บ่งชี้ว่าแบตเตอรี่ทำงานผิดปกติ ถอดแบตเตอรี่ออกจากอุปกรณ์ ใส่แบตเตอรี่อีกครั้ง แล้วตรวจสอบให้แน่ใจว่าได้ติดตั้งแน่นดีแล้ว



การอัปเดตเฟิร์มแวร์

หากมีแบตเตอรี่เพิ่มเติมที่ต้องได้รับการอัปเดต ให้ใส่แบตเตอรี่เข้าไปที่ DJI Neo และเปิดเครื่อง ข้อความแจ้งเตือนให้อัปเดตเฟิร์มแวร์แบตเตอรี่จะปรากฏขึ้นที่ DJI Fly อย่าลืมอัปเดตเฟิร์มแวร์แบตเตอรี่ก่อนขึ้นบิน ตารางด้านล่างแสดงข้อมูลแบตเตอรี่ระหว่างกระบวนการอัปเดตและรูปแบบการกะพริบของ 1W LED ที่เกี่ยวข้อง

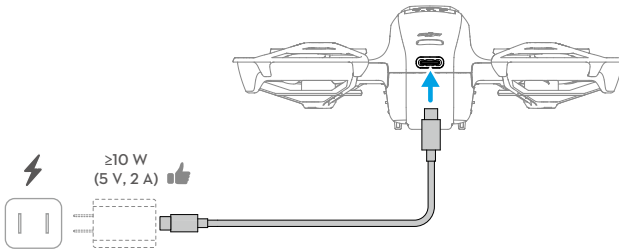
รูปแบบการกะพริบ	ข้อมูล
○ ● ☼ ○	กำลังอัปเดตเฟิร์มแวร์แบตเตอรี่
○ ● ● ○	อัปเดตเฟิร์มแวร์ไม่สำเร็จ

- ⚠ หากอัปเดตไม่สำเร็จ ให้ใส่แบตเตอรี่เข้าไปใน DJI Neo อีกครั้งแล้วเปิดเครื่อง จากนั้นลองอัปเดตเฟิร์มแวร์ใหม่อีกครั้งโดยใช้ DJI Assistant 2 (Consumer Drones Series) โปรตดูที่ส่วน [การอัปเดตเฟิร์มแวร์](#) ในภาคผนวกเพื่อข้อมูลเพิ่มเติม

การชาร์จแบตเตอรี่

ชาร์จแบตเตอรี่ให้เต็มก่อนการใช้งานแต่ละครั้ง ขอแนะนำให้ใช้อุปกรณ์ชาร์จที่ DJI จัดไว้ให้ เช่น แท่นชาร์จแบตเตอรี่แบบสองทาง DJI Neo, ที่ชาร์จแบบพกพา DJI 65W หรือที่ชาร์จ USB Power Delivery อื่น ๆ ทั้งแท่นชาร์จแบตเตอรี่แบบสองทาง DJI Neo และที่ชาร์จแบบพกพา DJI 65W เป็นอุปกรณ์เสริมทั้งคู่วิธีเชื่อมร้านค้าออนไลน์ของ DJI ที่เป็นการการเพื่อรับข้อมูลเพิ่มเติม

การใช้ที่ชาร์จ



1. ตรวจสอบให้แน่ใจว่าได้ติดตั้งแบตเตอรี่อย่างถูกต้องใน DJI Neo แล้ว และปิดโดรนอยู่
2. เชื่อมต่อที่ชาร์จเข้ากับแหล่งจ่ายไฟ AC (100-240 V, 50/60 Hz; ใช้อะแดปเตอร์ชาร์จไฟหากจำเป็น)
3. เชื่อมต่อที่ชาร์จเข้ากับพอร์ตชาร์จบน DJI Neo โดยใช้สาย USB-C
4. ไฟ LED แสดงระดับแบตเตอรี่จะแสดงระดับแบตเตอรี่ปัจจุบันระหว่างที่กำลังชาร์จ
5. เมื่อชาร์จแบตเตอรี่เต็มแล้ว ไฟ LED แสดงระดับแบตเตอรี่จะสว่างไม่กระพริบ ถอดที่ชาร์จออกจาก DJI Neo เมื่อแบตเตอรี่ชาร์จเต็มแล้ว

- ⚠
- หากอุปกรณ์เปิดอยู่ แบตเตอรี่จะไม่สามารถชาร์จได้
 - กำลังในการชาร์จสูงสุดที่พอร์ต USB-C ของ DJI Neo รองรับคือ 15 W

ตารางด้านล่างแสดงให้เห็นถึงระดับแบตเตอรี่ระหว่างที่กำลังชาร์จ

รูปแบบการกะพริบ	ระดับแบตเตอรี่
	0-50%
	51-75%

รูปแบบการกะพริบ	ระดับแบตเตอรี่
	76-99%
	100%

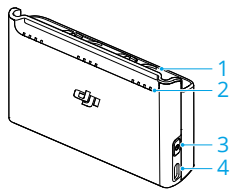
💡 • หากไฟ LED สี่ดวงกะพริบพร้อมกันบ่งชี้ว่าแบตเตอรี่ได้รับความเสียหาย

การใช้แท่นชาร์จแบตเตอรี่

เมื่อใช้ร่วมกับที่ชาร์จ USB แท่นชาร์จแบตเตอรี่แบบสองทาง DJI Neo สามารถชาร์จแบตเตอรี่โดรนอัจฉริยะ DJI Neo ได้สูงสุดสามก้อน เมื่อใช้ร่วมกับที่ชาร์จแบบพกพา DJI 65W แท่นชาร์จแบตเตอรี่สามารถชาร์จแบตเตอรี่โดรนอัจฉริยะได้เต็มสามก้อนภายในเวลาประมาณ 60 นาที

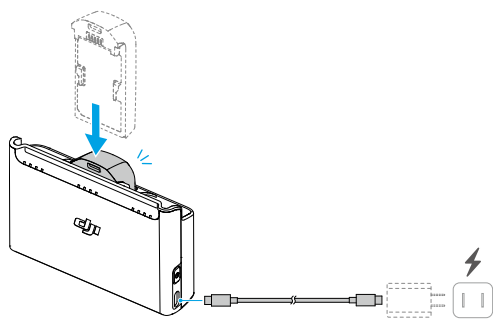
เสียบแบตเตอรี่โดรนอัจฉริยะเข้าไปในแท่นชาร์จแบตเตอรี่และเชื่อมต่ออุปกรณ์ภายนอกเข้ากับพอร์ต USB เพื่อชาร์จอุปกรณ์ โดยใช้แท่นชาร์จแบตเตอรี่เป็นพาวเวอร์แบงก์ โปรดดูรายละเอียดเพิ่มเติมจากคู่มือผู้ใช้แท่นชาร์จแบตเตอรี่แบบสองทาง DJI Neo

- 
- ขอแนะนำให้ใช้ที่ชาร์จแบบพกพา DJI 65W หรือที่ชาร์จ USB Power Delivery อื่นๆ เพื่อจ่ายไฟให้แท่นชาร์จแบตเตอรี่
 - อุณหภูมิแวดล้อมมีผลต่อความเร็วในการชาร์จ การชาร์จจะเร็วขึ้นในสภาพแวดล้อมที่มีอากาศถ่ายเทได้ดีที่ 25° C (77° F)
 - แท่นชาร์จแบตเตอรี่สามารถใช้ได้กับแบตเตอรี่สำหรับโดรนอัจฉริยะ BWX521-1435-7.3 เท่านั้น อย่าใช้แท่นชาร์จแบตเตอรี่กับแบตเตอรี่รุ่นอื่น ๆ
 - วางแท่นชาร์จแบตเตอรี่บนพื้นผิวราบและมั่นคงเมื่อใช้งาน ตรวจสอบให้แน่ใจว่าอุปกรณ์มีฉนวนกันความร้อนที่เหมาะสมเพื่อป้องกันอันตรายจากเพลิงไหม้
 - ห้ามสัมผัสขั้วโลหะบนพอร์ตแบตเตอรี่ ทำความสะอาดขั้วโลหะด้วยผ้าแห้งที่สะอาด หากมีฝุ่นเกาะสะสมที่สังเกตเห็นได้
 - คุณจะต้องชาร์จแบตเตอรี่ที่มีพลังงานแบตเตอรี่ต่ำให้ทันทั่วทั้งกั ขอแนะนำให้เก็บแบตเตอรี่ไว้ในแท่นชาร์จแบตเตอรี่



1. พอร์ตแบตเตอรี่
2. ไฟ LED แสดงสถานะ (LED 1 ถึง LED 4 จากขวาไปซ้ายในแถวตามลำดับ)
3. ปุ่มฟังก์ชัน
4. พอร์ต USB-C

วิธีการชาร์จ



1. ใส่แบตเตอรี่ลงในพอร์ตแบตเตอรี่ของแท่นชาร์จแบตเตอรี่จนกว่าจะคลิกเข้าที่
2. เชื่อมต่อแท่นชาร์จแบตเตอรี่เข้ากับปลั๊กไฟ (100-240 V, 50/60 Hz) โดยใช้ที่ชาร์จ USB ไฟ LED แสดงสถานะจะแสดงสถานะของแบตเตอรี่ระหว่างการชาร์จ ดูหัวข้อคำอธิบายไฟ LED แสดงสถานะสำหรับข้อมูลเพิ่มเติมเกี่ยวกับรูปแบบการกะพริบของไฟ LED แสดงสถานะ

วิธีการชาร์จจะแตกต่างกันไปตามกำลังไฟของเครื่องชาร์จ โปรดดูรายละเอียดในตารางด้านล่าง

10 W ≤ กำลังไฟในการชาร์จ <30 W	ชาร์จตามลำดับจากระดับแบตเตอรี่สูงสุดไปยังต่ำสุด
30 W ≤ กำลังไฟในการชาร์จ <45 W	ชาร์จแบตเตอรี่ 2 ก้อนพร้อมกัน: ขั้นแรกให้ชาร์จแบตเตอรี่ที่มีระดับแบตเตอรี่ต่ำกว่าให้เท่ากับแบตเตอรี่ที่มีระดับแบตเตอรี่ที่สูงที่สุด จากนั้นจึงชาร์จแบตเตอรี่ทั้งสองก้อนพร้อมกัน
กำลังไฟในการชาร์จ ≤45 W	ชาร์จแบตเตอรี่ 3 ก้อนพร้อมกัน: ขั้นแรกให้ชาร์จแบตเตอรี่ 2 ก้อนที่มีระดับแบตเตอรี่ต่ำกว่าให้เท่ากับแบตเตอรี่ที่มีระดับแบตเตอรี่ที่สูงที่สุด จากนั้นจึงชาร์จแบตเตอรี่ทั้งสามก้อนพร้อมกัน

3. สามารถเก็บแบตเตอรี่ไว้ในแท่นชาร์จแบตเตอรี่ได้หลังจากการชาร์จ

คำอธิบายไฟ LED แสดงสถานะ

สถานะการชาร์จ

รูปแบบการกะพริบ	คำอธิบาย
ไฟ LED แสดงสถานะในอาร์เรย์กะพริบตามลำดับอย่างรวดเร็ว	กำลังชาร์จแบตเตอรี่ที่อยู่ในที่ชาร์จโดยใช้ที่ชาร์จ USB PD
ไฟ LED แสดงสถานะในอาร์เรย์กะพริบตามลำดับอย่างช้า ๆ	กำลังชาร์จแบตเตอรี่ที่อยู่ในที่ชาร์จโดยใช้ที่ชาร์จปกติ
ไฟ LED แสดงสถานะในอาร์เรย์ติดค้าง	แบตเตอรี่ที่อยู่ในที่ชาร์จเต็มแล้ว
ไฟ LED แสดงสถานะทั้งหมดกะพริบตามลำดับ	ไม่มีการใส่แบตเตอรี่

ระดับแบตเตอรี่

พอร์ตสำหรับแบตเตอรี่แต่ละพอร์ตมีแอมป์ LED แสดงสถานะที่สอดคล้องกัน ตั้งแต่ LED1 ถึง LED4 (จากขวาไปซ้าย) ตรวจสอบระดับแบตเตอรี่โดยกดปุ่มฟังก์ชันหนึ่งครั้ง สถานะของไฟ LED แสดงระดับแบตเตอรี่จะเหมือนกับสถานะบน DJI Neo โปรดดูรายละเอียดสถานะและคำอธิบายของไฟ LED แสดงระดับแบตเตอรี่บน DJI Neo ในส่วน [การใช้แบตเตอรี่](#)

สถานะที่ผิดปกติ

สถานะของไฟ LED สำหรับความผิดปกติของแบตเตอรี่จะเหมือนกับสถานะบน DJI Neo โปรดดูรายละเอียดในหัวข้อกลไกการปกป้องแบตเตอรี่

กลไกการปกป้องแบตเตอรี่

ไฟ LED แสดงระดับแบตเตอรี่สามารถแสดงการแจ้งเตือนเพื่อป้องกันแบตเตอรี่จากสภาวะการชาร์จที่ผิดปกติได้

ไฟ LED	รูปแบบการกะพริบ	Status (สถานะ)
	LED2 กะพริบสองครั้งต่อวินาที	ตรวจพบกระแสไฟเกิน
	LED2 กะพริบสามครั้งต่อวินาที	ตรวจพบการลัดวงจร
	LED3 กะพริบสองครั้งต่อวินาที	ตรวจพบการชาร์จมากเกินไป
	LED3 กะพริบสามครั้งต่อวินาที	ตรวจพบว่าที่ชาร์จมีแรงดันไฟเกิน
	LED4 กะพริบสองครั้งต่อวินาที	อุณหภูมิในการชาร์จต่ำเกินไป
	LED4 กะพริบสามครั้งต่อวินาที	อุณหภูมิในการชาร์จสูงเกินไป

หากกลไกการป้องกันแบตเตอรี่ทำงาน เมื่อต้องการชาร์จใหม่อีกครั้งจำเป็นต้องถอดแบตเตอรี่จากอะแดปเตอร์ จากนั้นค่อยเสียบใหม่อีกครั้ง หากอุณหภูมิในการชาร์จผิดปกติ รอให้อุณหภูมิกลับสู่ระดับปกติเสียก่อน แบตเตอรี่จะชาร์จต่ออัตโนมัติโดยไม่จำเป็นต้องถอดปลั๊กและเสียบที่ชาร์จอีกครั้ง

4.8 กิมบอลและกล้อง

ประกาศเกี่ยวกับกล้อง

- ⚠️ อย่าให้เลนส์กล้องอยู่ในสภาวะแวดล้อมที่มีแสงเลเซอร์ เช่น การแสดงเลเซอร์ หรือหันกล้องไปที่แหล่งกำเนิดแสงที่มีความเข้มข้นเป็นเวลานาน เช่น ดวงอาทิตย์ในวันที่อากาศแจ่มใส เพื่อหลีกเลี่ยงไม่ให้เซ็นเซอร์ได้รับความเสียหาย
- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าอุณหภูมิและความชื้นเหมาะสมสำหรับกล้องในระหว่างการใช้งานและในการเก็บรักษา

- ใช้น้ำยาทำความสะอาดเลนส์เพื่อทำความสะอาดเลนส์เพื่อไม่ให้เกิดความเสียหายหรือคุณภาพภาพที่ไม่ดี
- ห้ามปิดกั้นรูระบายอากาศที่กล่อง เพราะเมื่อความร้อนเพิ่มขึ้นอาจทำให้อุปกรณ์เสียหายหรือบาดเจ็บได้
- เมื่อใช้แว่นตาที่มีอัตราส่วนภาพ 4:3 ภาพที่บันทึกด้วย DJI Neo จะไม่มีการป้องกันภาพสั่นไหว แต่จะรองรับการป้องกันภาพสั่นไหวแบบออฟไลน์ด้วย Gyroflow

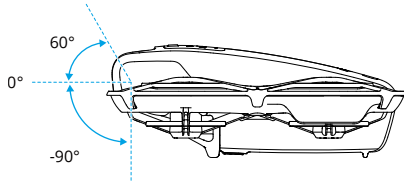
ประกาศเกี่ยวกับกิมบอล



- ถอดฝาครอบกิมบอลออกก่อนที่จะเปิดเครื่องอุปกรณ์ ใส่ฝาครอบกิมบอลเมื่อไม่ได้ใช้อุปกรณ์
- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าไม่มีสติ๊กเกอร์หรือวัตถุใด ๆ บนกิมบอลก่อนขึ้นบิน ขึ้นบินจากพื้นผิวเรียบเพื่อปกป้องกิมบอล และดูให้แน่ใจว่าไม่มีวัตถุอื่นใดกีดขวางกิมบอล ห้ามแตะหรือเคาะกิมบอลหลังจากที่โดรนเปิดเครื่องแล้ว
- ชิ้นส่วนที่เกี่ยวข้องกับความแม่นยำของกิมบอลอาจเสียหายจากการชนหรือกระแทก ซึ่งอาจทำให้กิมบอลทำงานผิดปกติได้ คุณจะต้องปกป้องกิมบอลไม่ให้เกิดความเสียหาย
- อย่าให้ฝุ่นหรือทรายเกาะบนกิมบอล โดยเฉพาะอย่างยิ่งอย่าให้เข้าไปในมอเตอร์ของกิมบอล
- มอเตอร์กิมบอลอาจเข้าสู่โหมดป้องกันตัวเองหากมีวัตถุอื่นกีดขวางกิมบอล เมื่อ DJI Neo อยู่บนพื้นที่ไม่สม่ำเสมอหรือบนพื้นหญ้า หรือหากกิมบอลเจอกับแรงกระแทกด้านนอกอย่างแรง เช่น การชน รอให้กิมบอลฟื้นคืนสภาพหรือรีเซ็ตาร์กอุปกรณ์
- ห้ามกระแทกกิมบอลหลังจากที่เปิดโดรนแล้ว
- ห้ามเพิ่มน้ำหนักใดก็ตามกับกิมบอลนอกเหนือไปจากการติดตั้งอุปกรณ์เสริมของแท้ เนื่องจากอาจทำให้กิมบอลทำงานผิดปกติหรืออาจทำให้มอเตอร์เสียหายถาวรได้
- การบินในสภาวะหมอกหนาหรือมีเมฆครึ้มอาจทำให้กิมบอลเบี่ยง ซึ่งจะทำให้กิมบอลใช้งานไม่ได้ชั่วคราว เมื่อกิมบอลแห้งแล้ว กิมบอลจะกลับมาทำงานได้อย่างเต็มรูปแบบ
- หากมีลมแรง อาจทำให้กิมบอลสั่นขณะบันทึกวิดีโอได้

มุมของกิมบอล

กิมบอลมีขอบเขตการควบคุมการก้มเงย -90° ถึง +60° ใช้อุปกรณ์รีโมตคอนโทรลเพื่อควบคุมการก้มเงยของกิมบอล หรืออีกวิธีคือทำผ่านมุมมองกล้องใน DJI Fly



โหมดการใช้งานกิมบอล

โหมดของกิมบอลจะเปลี่ยนโดยอัตโนมัติตามโหมดการบิน

โหมด Normal/Sport/Cine: กิมบอลจะอยู่ในโหมดป้องกันการสั่นไหว มุมก้มเงยของกิมบอลจะยังคงความเสถียร เมื่อเทียบกับระนาบแนวนอนซึ่งเหมาะสำหรับการถ่ายภาพที่มีความเสถียร

โหมด Manual: กิมบอลจะอยู่ในโหมดล็อก มุมก้มเงยของกิมบอลจะยังคงความเสถียร เมื่อเทียบกับตัว DJI Neo

4.9 การจัดเก็บและการส่งออกภาพถ่ายและวิดีโอ

การเก็บ

โดรนมีพื้นที่จัดเก็บข้อมูลภายใน โดยคุณสามารถบันทึกภาพถ่ายและวิดีโอในหน่วยความจำภายในได้

- 
- ตรวจสอบการตั้งค่ากล้องก่อนใช้งานเพื่อให้แน่ใจว่าได้ตั้งค่าไว้อย่างถูกต้องแล้ว
 - ก่อนถ่ายภาพหรือวิดีโอสำคัญ ให้ลองถ่ายภาพสองสามภาพเพื่อทดสอบว่ากล้องทำงานได้ถูกต้อง
 - ตรวจสอบให้แน่ใจว่าปิดโดรนอย่างถูกต้อง มิฉะนั้นนั้น พารามิเตอร์กล้องจะไม่ได้รับการบันทึกไว้ และวิดีโอที่คุณบันทึกไว้อาจได้รับผลกระทบได้ DJI จะไม่รับผิดชอบต่อความสูญเสียใด ๆ อันเนื่องมาจากภาพหรือวิดีโอที่บันทึกไว้ในลักษณะที่อุปกรณ์ไม่สามารถอ่านข้อมูลได้

การส่งออกบันทึก

- ใช้ QuickTransfer เพื่อส่งออกคลิปที่ถ่ายมาไปยังโทรศัพท์เคลื่อนที่ โปรดดูข้อมูลเพิ่มเติมที่ส่วนการติดตาม
- เชื่อมต่อโดรนกับคอมพิวเตอร์โดยใช้สายข้อมูล ส่งออกไฟล์จากพื้นที่จัดเก็บข้อมูลภายในโดรน จำเป็นต้องเปิดเครื่องโดรนในระหว่างกระบวนการส่งออก

4.10 QuickTransfer

DJI Neo สามารถเชื่อมต่อกับสมาร์ตโฟนโดยตรงผ่าน Wi-Fi ทำให้คุณสามารถดาวน์โหลดภาพถ่ายและวิดีโอจาก DJI Neo ไปยังสมาร์ตโฟนได้

สำหรับการควบคุมด้วยแอปมือถือ หลังจากเชื่อมต่อสมาร์ตโฟนกับ DJI Neo แล้ว ให้เข้าสู่โหมด QuickTransfer โดยไปที่ปุ่มมองอัลบั้ม

เมื่อ DJI Neo ไม่ได้เชื่อมต่อกับสมาร์ตโฟน คุณสามารถแตะที่ QuickTransfer หรืออุปกรณ์ Wi-Fi บนหน้าจอหลักของ DJI Fly เพื่อเข้าสู่โหมด QuickTransfer ได้ คุณสามารถไปที่อัลบั้มใน DJI Fly บนสมาร์ตโฟนของคุณได้ จากนั้นแตะที่  ในมุมมองบานเพื่อเข้าสู่โหมด QuickTransfer

เมื่อเชื่อมต่อสมาร์ตโฟนกับ DJI Neo เป็นครั้งแรก ให้กดปุ่มเปิด/ปิดบน DJI Neo ค้างไว้เพื่อยืนยัน

-  • อัตราการดาวน์โหลดสูงสุดสามารถทำได้เฉพาะในประเทศและภูมิภาคที่กฎหมายและระเบียบข้อบังคับอนุญาตให้ใช้ความถี่ 5.8 GHz เมื่อใช้อุปกรณ์ที่รองรับย่านความถี่ 5.8 GHz และการเชื่อมต่อ Wi-Fi และในสภาพแวดล้อมที่ไม่มีสัญญาณรบกวนหรือสิ่งกีดขวาง หากตามข้อบังคับท้องถิ่น (เช่น ในญี่ปุ่น) ไม่อนุญาตให้ใช้ย่านความถี่ 5.8 GHz หรือโทรศัพท์เคลื่อนที่ของคุณไม่รองรับย่านความถี่ 5.8 GHz หรือสิ่งแวดล้อมมีการรบกวนอย่างรุนแรง QuickTransfer จะใช้ย่านความถี่ 2.4 GHz และอัตราการดาวน์โหลดสูงสุดจะลดลงเป็น 6 MB/s
- เมื่อใช้ QuickTransfer ไม่จำเป็นต้องป้อนรหัสผ่าน Wi-Fi ในหน้าการตั้งค่าของโทรศัพท์เคลื่อนที่เพื่อเชื่อมต่อ เปิด DJI Fly และข้อความแจ้งเตือนจะปรากฏขึ้นเพื่อให้เชื่อมต่อกับโดรน
- ใช้ QuickTransfer ในสภาพแวดล้อมที่ไม่มีสิ่งกีดขวาง โดยไม่มีสัญญาณรบกวนและอยู่ห่างจากแหล่งที่มาของสัญญาณรบกวน เช่น เราเตอร์ไร้สาย ลำโพง Bluetooth หรือตู้ฟridge
-  • เมื่อดูอัลบั้มในโหมด QuickTransfer โหมด ECO จะเปิดใช้งานโดยอัตโนมัติหากอุณหภูมิของ DJI Neo สูงกว่าค่าที่กำหนด โปรดดูข้อความแจ้งเตือนในแอปอยู่เสมอ

DJI RC-N3

5 DJI RC-N3

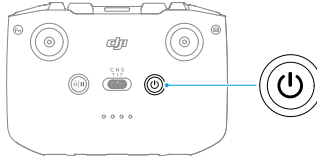
DJI RC-N3 ติดตั้งที่จับอุปกรณ์เคลื่อนที่แบบพับได้ ที่สามารถยึดอุปกรณ์มือถือได้อย่างมั่นคงในขณะที่ใช้งานแอป DJI Fly

5.1 การใช้งาน

การเปิด/ปิดเครื่อง

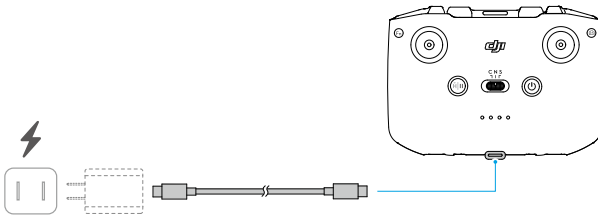
กดปุ่มเปิด/ปิดหนึ่งครั้งเพื่อตรวจสอบระดับแบตเตอรี่ปัจจุบัน

กดหนึ่งครั้งและกดค้างไว้เพื่อเปิดหรือปิดรีโมตคอนโทรล



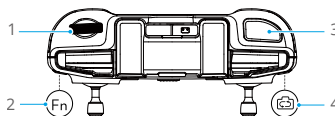
การชาร์จแบตเตอรี่

เชื่อมต่อที่ชาร์จเข้ากับพอร์ต USB-C บนรีโมตคอนโทรล



- ⚠️ ชาร์จรีโมตคอนโทรลให้เต็มก่อนการบินทุกครั้ง รีโมตคอนโทรลจะส่งเสียงเตือนเมื่อแบตเตอรี่อ่อน
- ชาร์จแบตเตอรี่ให้เต็มอย่างน้อยหนึ่งครั้งทุกสามเดือนเพื่อให้แบตเตอรี่ไม่เสื่อม

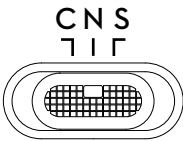
การควบคุมกิมบอลและกล้อง



- 1. **ตัวปรับกิมบอล:** ควบคุมความเอียงของกิมบอล
- 2. **Customizable Button (ปุ่มที่ตั้งค่าได้เอง):** กดหนึ่งครั้งเพื่อปรับตำแหน่งให้กิมบอลอยู่ตรง ศูนย์กลางหรือช้กิมบอลลงไปด้วยด้านล่างตั้งแต่เริ่มต้น
- 3. **Shutter/Record Button (ปุ่มชัตเตอร์/บันทึก):** กดหนึ่งครั้งเพื่อถ่ายภาพ หรือเริ่ม/หยุดการบันทึก
- 4. **ปุ่มภาพถ่าย/วิดีโอ:** กดหนึ่งครั้งเพื่อเปลี่ยนโหมดระหว่างภาพถ่ายและวิดีโอ

สวิตช์โหมดการบิน

เลื่อนสวิตช์เพื่อเลือกโหมดการบินที่ต้องการ

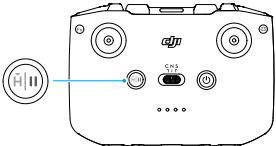


ตำแหน่ง	โหมดการบิน
S	โหมด Sport
N	โหมด Normal
C	โหมด Cine

ปุ่ม Flight Pause (หยุดบินชั่วคราว)/RTH (กลับจุดขึ้นบิน)

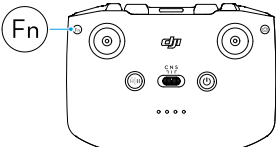
กดหนึ่งครั้งเพื่อให้โดรนเบรกและบินอยู่กับที่

กดปุ่มค้างไว้จนกว่ารีโมตคอนโทรลจะส่งเสียง และเริ่มต้นโหมด RTH โดรนจะบินกลับมายัง Home Point (จุดขึ้นบิน) สำสุดที่บันทึกไว้ กดปุ่มอีกครั้งเพื่อยกเลิกคำสั่ง RTH และกลับไปควบคุมโดรน



Customizable Button (ปุ่มที่ตั้งค่าได้เอง)

กดปุ่มที่ตั้งค่าเองได้หนึ่งครั้งเพื่อปรับศูนย์กิมบอลหรือช้กิมบอลลงด้านล่างตามค่าเริ่มต้น หากต้องการตั้งค่า ฟังก์ชัน ให้ไปที่มุมมองกล้องใน DJI Fly และแตะ *** > Control (การควบคุม) > Customizable Button (ปุ่มที่ตั้งค่าได้เอง)



5.2 ไฟ LED แสดงระดับแบตเตอรี่

รูปแบบการกะพริบ	ระดับแบตเตอรี่
	76-100%
	51-75%
	26-50%
	0-25%

5.3 การเตือนจากรีโมตคอนโทรล

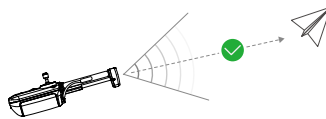
รีโมตคอนโทรลจะส่งเสียงเตือนระหว่างใช้โหมด RTH โดยจะไม่สามารถยกเลิกได้ รีโมตคอนโทรลส่งเสียงเตือน เมื่อระดับแบตเตอรี่ของรีโมตคอนโทรลอยู่ในระดับต่ำ สามารถปิดการเตือนระดับแบตเตอรี่อ่อนได้ด้วยการกดปุ่มเปิด/ปิด ไม่สามารถยกเลิกการแจ้งเตือนได้ หากระดับแบตเตอรี่ต่ำมาก

จะมีการแจ้งเตือน หากไม่ได้ใช้รีโมตคอนโทรลระยะหนึ่งในขณะที่เปิดเครื่องแต่ไม่ได้เชื่อมต่อกับโดรนหรือแอป DJI Fly บนเครื่องมือเคลื่อนที่ รีโมตคอนโทรลจะปิดเองโดยอัตโนมัติ หลังจากทำการแจ้งเตือนหยุดลง ขยับคันควบคุมหรือกดปุ่มใดก็ได้เพื่อยกเลิกการแจ้งเตือน

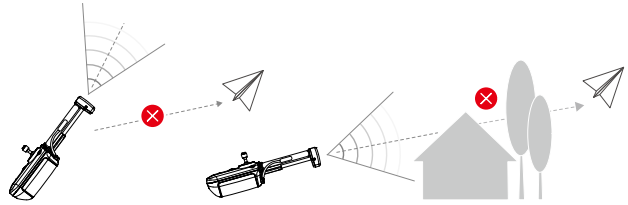
5.4 Optimal Transmission Zone (บริเวณการส่งสัญญาณที่เหมาะสม)

สัญญาณระหว่างโดรนกับรีโมตคอนโทรลจะเสถียรที่สุด เมื่อเสาสัญญาณอยู่ในตำแหน่งสอดคล้องกับโดรนตามภาพด้านล่าง หากสัญญาณอ่อน ให้ปรับรีโมตคอนโทรลหรือตำแหน่งเสาอากาศ หรือบินโดรนเข้าใกล้รีโมตคอนโทรล

Optimal Transmission
Zone (บริเวณการส่ง
สัญญาณที่เหมาะสม)



สัญญาณอ่อน



- ⚠ ห้ามใช้อุปกรณ์ไร้สายอื่นที่ทำงานด้วยความถี่เดียวกับรีโมตคอนโทรล มิฉะนั้น รีโมตคอนโทรลจะมีสัญญาณรบกวน
- ข้อความเตือนจะแสดงใน DJI Fly หากสัญญาณการส่งอ่อนในระหว่างการบิน ปรับทิศทางของรีโมตคอนโทรลตามตัวบ่งชี้ทิศทางที่แสดงเพื่อให้แน่ใจว่าโดรนอยู่ในระยะการส่งสัญญาณที่เหมาะสม

5.5 การเชื่อมต่อกับรีโมตคอนโทรล

รีโมตคอนโทรลเชื่อมต่อกับโดรนแล้วเมื่อซ็ือรวมกันแบบคอมโบ หรือทำตามขั้นตอนด้านล่างเพื่อเชื่อมโยงโดรน

- เปิดเครื่องโดรนและรีโมตคอนโทรล
- เปิด DJI Fly
- ในมุมมองจากกล้องแตะ *** > **Control (การควบคุม)** > **Re-pair to Aircraft (จับคู่โดรนอีกครั้ง)** ระหว่างการเชื่อมต่อ รีโมตคอนโทรลจะส่งเสียง
- กดปุ่มเปิดปิดที่โดรนค้างไว้นานกว่าสี่วินาที โดรนจะส่งเสียงบีบหนึ่งครั้ง และไฟ LED ระดับแบตเตอรี่จะกะพริบตามลำดับเพื่อแสดงว่าพร้อมที่จะเชื่อมต่อแล้ว รีโมตคอนโทรลจะส่งเสียงสองครั้ง เพื่อแสดงว่าการเชื่อมต่อเสร็จสมบูรณ์

- ☀ ตรวจสอบให้แน่ใจว่ารีโมตคอนโทรลอยู่ในระยะ 0.5 เมตรกับโดรนระหว่างการเชื่อมต่อ
- รีโมตคอนโทรลจะยกเลิกการเชื่อมต่อกับโดรนอัตโนมัติ ถ้ารีโมตคอนโทรลเครื่องใหม่มีการเชื่อมต่อกับโดรนลำเดียวกัน
- คุณสามารถเริ่มการเชื่อมต่อโดยทำตามวิธีด้านล่างนี้ ในหน้าหลักของ DJI Fly ให้แตะที่ **แนวทางการเชื่อมต่อ** เลือกรุ่นของโดรน แล้วเลือก **เชื่อมต่อกับ RC เท่านั้น**

ภาคผนวก

6 ภาคผนวก

6.1 ข้อมูลจำเพาะ

ดูรายละเอียดข้อมูลจำเพาะได้ที่เว็บไซต์ต่อไปนี้

<https://www.dji.com/neo/specs>

6.2 การใช้งานร่วมกับอุปกรณ์อื่น ๆ

เยี่ยมชมเว็บไซต์ต่อไปนี้เพื่อดูข้อมูลเกี่ยวกับผลิตภัณฑ์ที่ใช้ร่วมกันได้

<https://www.dji.com/neo/faq>

6.3 การอัปเดตเฟิร์มแวร์

ใช้ DJI Fly หรือ DJI Assistant 2 (Consumer Drones Series) เพื่ออัปเดตโดรน

การใช้ DJI Fly

เมื่อใช้การควบคุมด้วยแอปมือถือ โปรดอัปเดตเฟิร์มแวร์ตามคำแนะนำบนหน้าจอหลักใน DJI Fly การอัปเดตเฟิร์มแวร์จำเป็นต้องมีการเชื่อมต่ออินเทอร์เน็ต

เมื่อใช้รีโมตคอนโทรล ให้เชื่อมต่อโดรนและรีโมตคอนโทรล แล้วเปิด DJI Fly คุณจะได้รับแจ้งหากมีการอัปเดตเฟิร์มแวร์ใหม่ ทำตามคำแนะนำบนหน้าจอเพื่อเริ่มอัปเดต คุณไม่สามารถอัปเดตเฟิร์มแวร์ได้ ถ้ารีโมตคอนโทรลไม่ได้เชื่อมต่อกับโดรน การอัปเดตเฟิร์มแวร์จำเป็นต้องมีการเชื่อมต่ออินเทอร์เน็ต

เมื่อใช้งานการควบคุมการเคลื่อนไหวที่สมจริง ให้คุณเปิดเครื่องโดรน แวนตา และอุปกรณ์รีโมตคอนโทรล และตรวจสอบให้แน่ใจว่าอุปกรณ์ทั้งหมดเชื่อมต่อเรียบร้อยแล้ว เชื่อมต่อพอร์ต USB-C ของแวนตากับสมาร์ทโฟน เปิด DJI Fly แล้วทำตามข้อความแจ้งเพื่ออัปเดต การอัปเดตเฟิร์มแวร์จำเป็นต้องมีการเชื่อมต่ออินเทอร์เน็ต

การใช้งาน DJI Assistant 2 (Consumer Drones Series)

ใช้ DJI Assistant 2 (Consumer Drones Series) เพื่ออัปเดตโดรนทุกเครื่องแยกกันต่างหาก

1. เปิดอุปกรณ์ ต่ออุปกรณ์เข้ากับคอมพิวเตอร์ด้วยสาย USB-C
2. เปิด DJI Assistant 2 (Consumer Drones Series) แล้วล็อกอินด้วยบัญชี DJI ของคุณ
3. เลือกอุปกรณ์และคลิก **Firmware Update (การอัปเดตเฟิร์มแวร์)** ทางด้านซ้ายของหน้าจอ
4. เลือกเวอร์ชันเฟิร์มแวร์
5. รอให้ดาวน์โหลดเฟิร์มแวร์ การอัปเดตเฟิร์มแวร์จะเริ่มขึ้นโดยอัตโนมัติ รอให้การอัปเดตเฟิร์มแวร์เสร็จสมบูรณ์



- เฟิร์มแวร์ของแบตเตอรี่รวมอยู่ในเฟิร์มแวร์ของ DJI Neo อย่าลืมอัปเดตแบตเตอรี่ทั้งหมด
- ตรวจสอบว่าได้ทำตามขั้นตอนทั้งหมดเพื่ออัปเดตเฟิร์มแวร์ มิฉะนั้น การอัปเดตอาจล้มเหลว
- ตรวจสอบว่าคอมพิวเตอร์เชื่อมต่อกับอินเทอร์เน็ตแล้วในระหว่างที่อัปเดต
- อย่าถอดปลั๊กสาย USB-C ระหว่างการอัปเดต
- ก่อนที่จะอัปเดต โปรดดูให้แน่ใจว่าอุปกรณ์มีไฟอย่างน้อย 20%
- การอัปเดตเฟิร์มแวร์อาจใช้เวลาประมาณ 10 นาที ในระหว่างกระบวนการอัปเดต เป็นเรื่องปกติที่จิมบอลจะไม่ทำงาน ไฟแสดงสถานะโดรนกะพริบและ DJI Neo จะรีบูต โปรดรอสักครู่เพื่อให้การอัปเดตเสร็จสมบูรณ์

ไปที่ลิงก์ต่อไปนี้และดูข้อมูลการอัปเดตเฟิร์มแวร์ใน *บันทึกการเผยแพร่*:

<https://www.dji.com/neo/downloads>

6.4 บันทึกข้อมูลการบิน

ข้อมูลการบิน รวมถึงการรับส่งข้อมูลทางไกล ข้อมูลสถานะโดรน และพารามิเตอร์อื่น ๆ จะบันทึกไปที่ตัวเก็บข้อมูลภายในโดรนโดยอัตโนมัติ ข้อมูลสามารถเข้าถึงได้โดยใช้ DJI Assistant 2 (Consumer Drones Series)

6.5 ข้อมูลหลังการขาย

ดูข้อมูลเพิ่มเติมเกี่ยวกับนโยบายด้านบริการหลังการขาย บริการซ่อมแซม และความช่วยเหลือได้ที่ <https://www.dji.com/support>

เราพร้อมให้ความช่วยเหลือ



ข้อมูลติดต่อ
ฝ่ายสนับสนุนของ DJI

เนื้อหานี้อาจมีการเปลี่ยนแปลงโดยไม่ต้องแจ้งให้ทราบ
ดาวนี้โหลดเวอร์ชันล่าสุดจาก



<https://www.dji.com/neo/downloads>

หากคุณมีข้อสงสัยเกี่ยวกับเอกสารฉบับนี้ โปรดติดต่อ DJI โดยส่งข้อความไปที่ **DocSupport@dji.com**

DJI และ DJI NEO เป็นเครื่องหมายการค้าของ DJI
ลิขสิทธิ์ © 2024 DJI สงวนลิขสิทธิ์