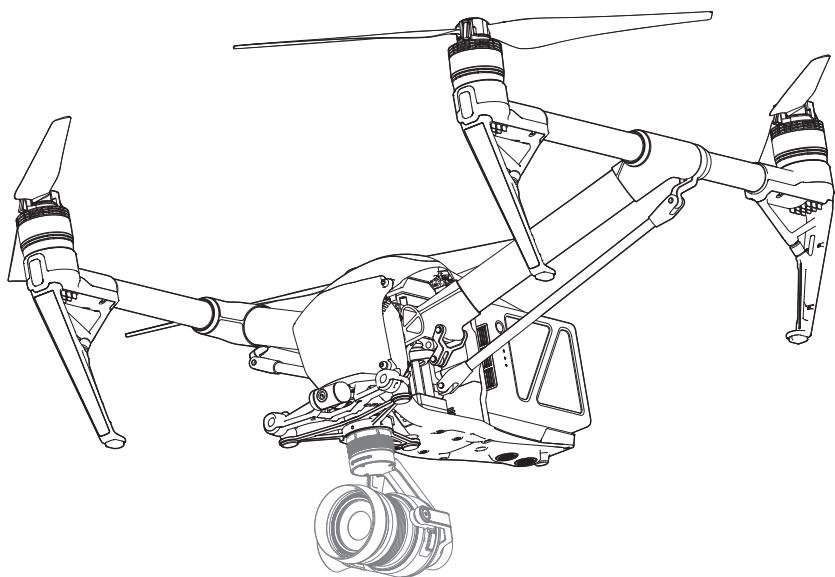


# GAMME INSPIRE 2

Inspire 2/Inspire 2 ProRes/Inspire 2 L

Guide d'utilisateur V2.4

07.2019



### Recherche par mots-clés

Recherchez par mots-clés, tels que « batterie » et « installer » pour trouver une rubrique. Si vous utilisez Adobe Acrobat Reader pour lire ce document, appuyez sur Ctrl+F sous Windows ou Command+F sous Mac pour lancer une recherche.

### Sélection d'une rubrique

Affichez la liste complète des rubriques dans la table des matières. Cliquez sur une rubrique pour accéder à cette section.

### Impression de ce document

Ce document prend en charge l'impression haute définition.



# Utilisation de ce guide

## Légendes

⚠ Avertissement

⚠ Note importante

💡 Conseils et astuces

📖 Référence

## Avant le vol

Les tutoriels et guides suivants ont été élaborés pour vous permettre d'exploiter pleinement le potentiel de votre Inspire 2.

1. Contenu de l'emballage
2. Consignes de sécurité et clause d'exclusion de responsabilité
3. Guide de démarrage rapide
4. Batterie de Vol Intelligente : consignes de sécurité
5. Guide d'utilisateur

La consultation avant le vol des tutoriels vidéo et de la Clause d'exclusion de responsabilité est recommandée. Ensuite, préparez votre premier vol en suivant le Guide de démarrage rapide. Référez-vous à ce guide pour obtenir des informations plus détaillées.

## Visionnez les tutoriels vidéo

Visionnez le tutoriel vidéo ci-après pour découvrir comment utiliser l'Inspire 2 correctement et en toute sécurité :

<http://www.dji.com/inspire-2/info#video>



## Télécharger l'application DJI GO 4

Veillez à utiliser l'application DJI GO™ 4 ou d'autres applications compatibles avec les appareils DJI lors du vol.

Scannez le code QR ou rendez-vous sur la page

« <https://m.dji.net/djigo4> » pour télécharger l'application.



Pour une expérience optimale, utilisez un appareil mobile avec Android v4.4 ou une version ultérieure. Requiert iOS 9.0 ou version ultérieure.

\* Pour une plus grande sécurité, le vol est restreint à une hauteur de 30 m et une distance de 50 m lorsque l'appareil ou votre compte n'est pas connecté à l'application pendant le vol. Cela s'applique à DJI GO 4 et aux autres applications compatibles avec les appareils DJI.

## Télécharger DJI Assistant 2

<http://www.dji.com/inspire-2/info#downloads>



La plage de températures de fonctionnement de ce produit va de -20 à 40 °C. Cela ne répond pas aux standards des températures de fonctionnement pour applications militaires (de -55 à 125 °C), requis pour résister à des changements environnementaux abrupts. Manœuvrez ce produit de façon appropriée et uniquement pour des applications dont la plage de températures de fonctionnement correspond à celle du produit.

# Table des matières

<b>Utilisation de ce guide</b>	2
Légendes	2
Avant le vol	2
Visionnez les tutoriels vidéo	2
Télécharger l'application DJI GO 4	2
Télécharger DJI Assistant 2	2
<b>Présentation du produit</b>	6
Introduction	6
Caractéristiques clés	6
Assembler l'appareil	6
Préparation de la radiocommande	8
Schéma de l'appareil	9
Schéma de la radiocommande	10
<b>Appareil</b>	13
Contrôleur de vol	13
Mode de vol	13
Indicateur de statut de vol	14
Retour au point de départ (RTH)	15
Modes de Vol Intelligent	19
Système optique et système de détection infrarouge	25
Enregistreur de vols	29
Montage et démontage des hélices	29
Batterie de Vol Intelligente DJI	29
<b>Radiocommande</b>	36
Présentation de la radiocommande	36
Fonctionnement de la radiocommande	36
Mode de fonctionnement à deux radiocommandes	41
LED d'état de la radiocommande	43
Appairage de la radiocommande	44
Utilisation avec DJI Focus	45
<b>Caméra et nacelle</b>	47
Caméra	47
Nacelle	48
Utilisation du CINESSD	50

<b>Application DJI GO 4</b>	53
Caméra	53
Éditeur	56
SkyPixel	56
Moi	56
<b>Vol</b>	58
Exigences relatives à l'environnement de vol	58
Système GEO (Geospatial Environment Online)	58
Restrictions de vol	59
Déverrouillage GEO	62
Liste des vérifications avant vol	62
Étalonnage du compas	62
écollage et atterrissage automatiques	64
Décollage et atterrissage automatiques	64
Décollage/Coupure des moteurs	64
Coupure du moteur en plein vol	65
Test de vol	65
<b>Annexe</b>	68
Caractéristiques techniques	68
Descriptions des indicateurs du statut de l'appareil	72
Mise à niveau du firmware	72
Informations sur le service après-vente	72

# Présentation du produit

---

Ce chapitre décrit les fonctionnalités de l'Inspire 2, comment assembler l'appareil, ainsi que les composants et les radiocommandes de l'appareil.

# Présentation du produit

## Introduction

Inspire 2 est un puissant système de prise de vues aériennes doté d'une agilité et d'une vitesse de premier ordre, de fonctions de redondance pour une fiabilité maximale et de nouvelles fonctionnalités intelligentes qui facilitent la capture de plans complexes. La caméra est désormais indépendante du processeur d'images pour vous permettre de choisir le système de nacelle et caméra parfait, adapté à chacune de vos scènes. La radiocommande prend en charge la double fréquence pour optimiser l'efficacité et la stabilité de la liaison descendante vidéo HD.

## Caractéristiques clés

Les commandes Tapfly™ et ActiveTrack™ améliorées de l'application DJI GO 4 permettent désormais à Inspire 2 de se déplacer vers n'importe quel point visible à l'écran d'un simple toucher et de suivre sans effort les objets en mouvement.

Contrôleur de vol : Le contrôleur de vol a été amélioré et propose désormais une expérience de vol plus fiable et plus sûre. Un nouvel enregistreur de vol stocke les données critiques lors de chaque vol. Un système de capteurs optiques améliore la précision du vol stationnaire en intérieur ou dans les environnements sans couverture GPS. Deux IMU et deux baromètres assurent la redondance de l'appareil.

Liaison descendante vidéo HD : La liaison descendante HD longue portée (jusqu'à 7 km ou 4,3 milles) à faible latence est optimisée grâce à une version améliorée du système DJI LIGHTBRIDGE™. La prise en charge des débits 2,4 GHz et 5,8 GHz assure une connexion plus fiable dans les environnements soumis à d'importantes interférences.

Caméra et nacelle : La caméra est désormais indépendante du processeur d'images pour vous permettre de choisir le système de nacelle et caméra parfait adapté à chacune de vos scènes. Cela signifie que, quelle que soit la caméra que vous choisissiez, vous bénéficiez du même traitement puissant et, avec la ZENMUSE™ X5S, de la possibilité de capturer des vidéos RAW. La vidéo sans perte (au format CinemaDNG et ProRes) et la prise de photos en rafale au format DNG RAW seront disponibles lorsque DJI CINESSD™ sera utilisé.\*

Batterie de Vol Intelligente : La nouvelle Batterie de Vol Intelligente DJI est dotée de cellules de batterie améliorées et d'un système de gestion de l'énergie avancé, offrant jusqu'à 25 minutes de vol avec Zenmuse X5S, 23 minutes avec Zenmuse X7 et 27 minutes avec Zenmuse X4S.\*\*

\* La vidéo sans perte (CinemaDNG et ProRes) et la prise de photos en rafale au format DNG RAW seront disponibles lorsque DJI CINESSD sera utilisé. DJI CINESSD et DJI CINESSD STATION sont disponibles à l'achat séparément sur la Boutique en ligne officielle DJI. Les formats CinemaDNG et ProRes seront disponibles lorsque la licence appropriée est achetée et appliquée. Le modèle Inspire 2 L est fourni avec les deux formats ProRes et CinemaDNG pré-activés. Le modèle Inspire 2 ProRes est fourni avec le format ProRes pré-activé.

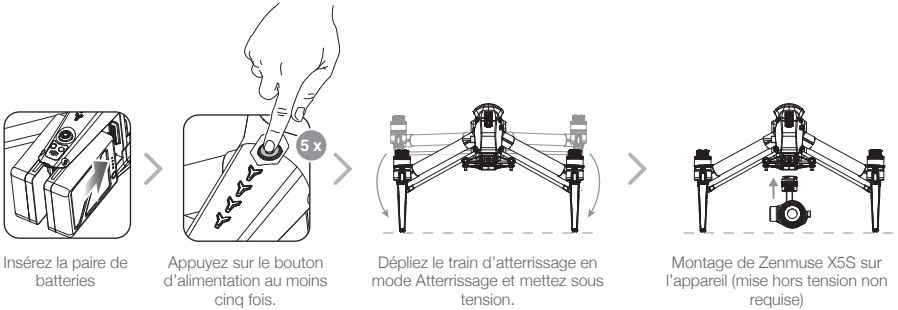
\*\* Le temps maximal d'utilisation est évalué dans un environnement de laboratoire, sur un appareil effectuant un vol stationnaire au niveau de la mer et en l'absence de vent.

## Assembler l'appareil

### Déverrouillage du mode Transport

Par défaut, l'appareil est en mode Transport. Procédez comme suit pour passer en mode Atterrissage avant votre premier vol :

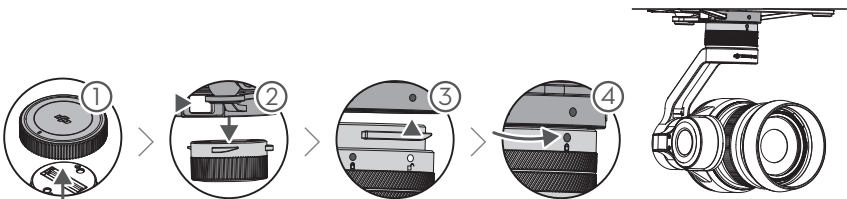
1. Insérez la paire de batteries.
2. Appuyez sur le bouton d'alimentation au moins cinq fois.
3. Dépliez le train d'atterrissage en mode Atterrissage et mettez automatiquement sous tension.



- Avant la première utilisation, il est impératif de recharger complètement la batterie. Reportez-vous à la section « Chargement de la Batterie de Vol Intelligente » pour plus d'informations.
- L'appareil ne peut pas passer du mode Transport au mode Atterrissage lorsque la caméra nacelle est fixée.
- Placez l'appareil sur une surface lisse et non absorbante (table ou carreau, par exemple) avant de passer du mode Transport au mode Atterrissage.
- Éloignez vos mains du mécanisme de transformation lorsque vous déployez le train d'atterrissage.
- Pensez à appuyer sur le bouton d'éjection de batterie lorsque vous enlevez celle-ci.
- Suivez les étapes suivantes pour passer en mode Transport : Appuyez sur le bouton d'alimentation au moins 5 fois puis détachez la nacelle (mise hors tension non requise) et les hélices. Placez l'appareil sur une surface lisse et attendez qu'il passe en mode Transport, puis appuyez sur le bouton d'éjection de batterie et retirez les batteries.

## Installation de Zenmuse X5S sur Inspire 2

1. Retirez le cache de la nacelle de Zenmuse X5S.
2. Appuyez sur le bouton poussoir de la nacelle et caméra d'Inspire 2. Faites tourner le cache de la nacelle pour le retirer d'Inspire 2.
3. Alignez le point blanc sur la nacelle et le point rouge sur Inspire 2, puis insérez la nacelle.
4. Tournez la bride de nacelle pour la faire passer en position verrouillée en alignant les points rouges.

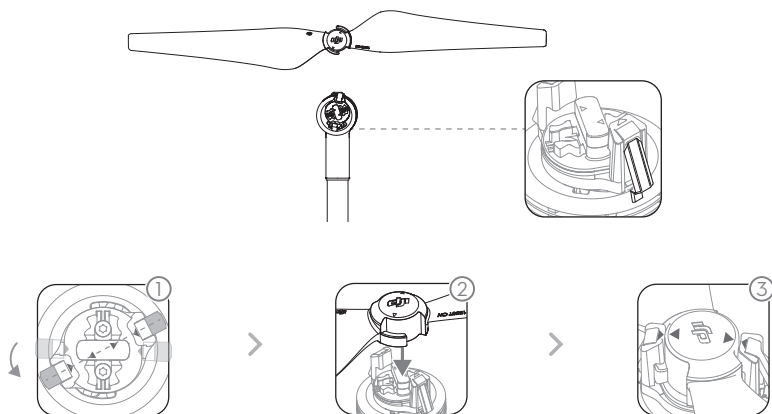


- Assurez-vous en tout temps que le connecteur nacelle DJI 2.0 sur Inspire 2 est dans la bonne position lors du montage, sinon la caméra ne pourra pas être montée.
- Retirez le cache de l'objectif lorsque vous utilisez Zenmuse X5S.
- Lorsque vous passez en mode Transport, il n'est pas nécessaire d'éteindre l'appareil pour détacher la nacelle. Dans les autres situations, il faut toujours éteindre l'appareil avant de retirer la caméra de la nacelle.

## Montage des hélices à démontage rapide 1550T

Procédez comme suit pour monter les hélices à démontage rapide 1550T.

1. Faites correspondre les hélices et les moteurs avec les flèches de couleur identique (rouges ou blanches).



Appuyez sur la plaque à ressorts et faites tourner le verrou d'hélice jusqu'à ce que les flèches soient alignées et que vous entendiez un déclic.

Fixez l'hélice sur le moteur.

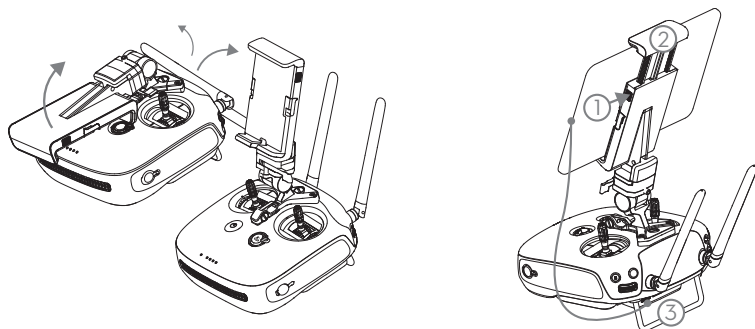
À nouveau, faites tourner le verrou d'hélice jusqu'à ce que vous entendiez un déclic.

Pensez à appuyer sur la plaque à ressorts avant de faire tourner le verrou d'hélice.

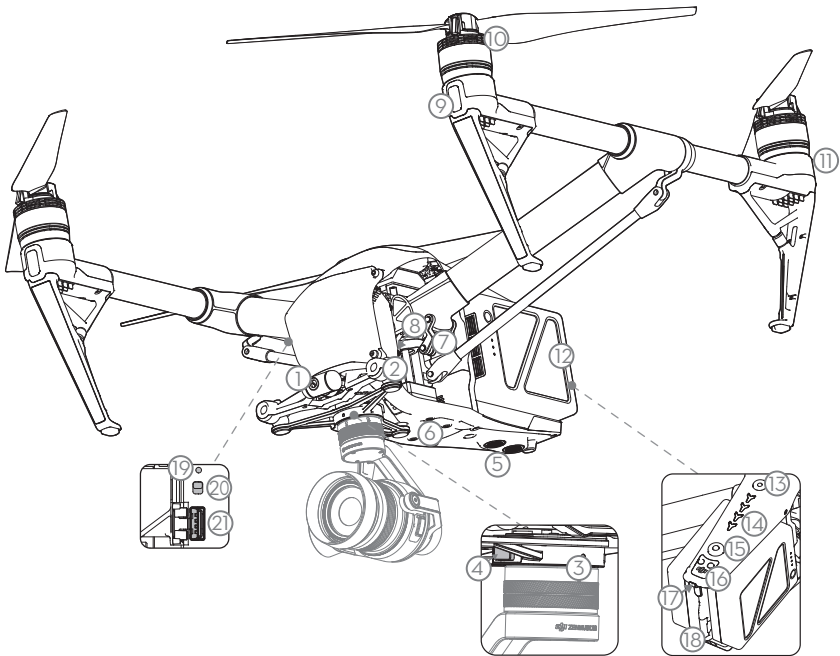
## Préparation de la radiocommande

Mettez le support pour appareil mobile en place, puis ajustez l'antenne comme indiqué.

1. Appuyez sur le bouton latéral du support pour appareil mobile pour dégager la bride, ajustez celle-ci pour obtenir une installation appropriée, puis fixez votre appareil mobile.
2. Connectez votre appareil mobile à la radiocommande au moyen d'un câble USB.
3. Raccordez une extrémité du câble à votre appareil mobile, puis branchez l'autre sur le port USB situé au dos de la radiocommande.



## Schéma de l'appareil



- |   |  |
|---|--|
| [1] Caméra FPV  | [11] LED arrière                             |
| [2] Système optique avant   | [12] Batteries de Vol Intelligentes          |
| [3] Connecteur de nacelle DJI V2.0 (DGC2.0)                                 | [13] Bouton d'alimentation                   |
| [4] Bouton de décrochage de la nacelle et de la caméra                      | [14] Indicateurs de niveau de batterie       |
| [5] Système optique inférieur   | [15] Bouton de déverrouillage de la batterie |
| [6] Position de fixation étendue de l'appareil                              | [16] Capteur infrarouge supérieur            |
| [7] Mécanisme de transformation   | [17] Indicateur du statut de l'appareil      |
| [8] Centre de contrôle et de traitement (avec logement de la carte microSD) | [18] Logement DJI CINESSD                    |
| [9] LED avant   | [19] Bouton d'appairage                      |
| [10] Système de propulsion (avec moteurs, hélices, etc.)                    | [20] Commutateur de mode USB                 |
|   | [21] Port USB                                |



## Schéma de la radiocommande

### [1] Bouton d'alimentation

S'utilise pour mettre la radiocommande sous tension et hors tension.

### [2] Commutateur de transformation

Appuyer le commutateur vers le haut ou le bas abaisse ou relève le train d'atterrissage pendant le vol.

### [3] Bouton RTH (Retour au point de départ)

Appuyez et maintenez le bouton enfoncé pour activer la fonction de Retour au point de départ (RTH).

### [4] Joysticks

Contrôlent l'orientation et les mouvements de l'appareil.

### [5] LED d'état

Indique le statut système de la radiocommande.

### [6] LED de niveau de batterie

Affiche le niveau de batterie actuel de la radiocommande.

### [7] Port d'alimentation

Connectez au chargeur pour recharger la batterie de la radiocommande.

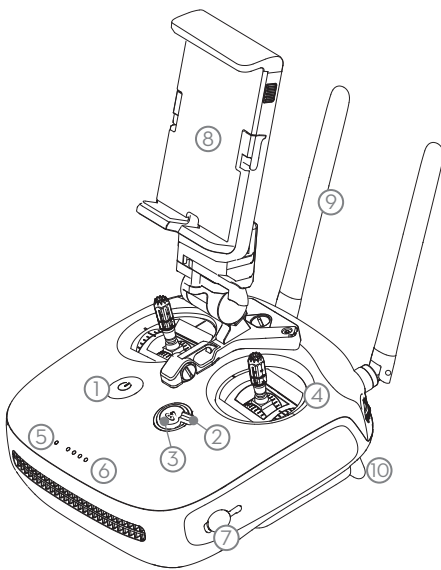
### [8] Support pour appareil mobile

Fixe votre appareil mobile à la radiocommande en toute sécurité.

### [9] Antennes

Transmettent les signaux vidéo et de contrôle de l'appareil.

### [10] Poignée



### [11] Molette de contrôle (nacelle/FPV)

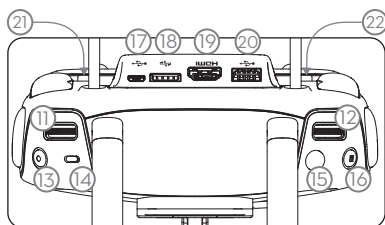
Utilisez cette molette pour contrôler l'inclinaison de la nacelle. En mode Free de la nacelle, appuyez sur le bouton C1 et maintenez-le enfoncé tout en faisant tourner la molette de contrôle pour régler l'axe panoramique de la nacelle. Pour régler l'inclinaison de la caméra FPV, maintenez le bouton C2 enfoncé et faites pivoter la molette de contrôle.

### [12] Molette de réglage de la caméra

Tournez la molette pour régler les paramètres de la caméra. (Fonctionne uniquement lorsque la radiocommande est connectée à un appareil mobile exécutant l'application DJI GO 4.)

### [13] Bouton d'enregistrement

Appuyez sur ce bouton pour lancer l'enregistrement d'une vidéo. Appuyez une nouvelle fois sur le bouton pour arrêter l'enregistrement.



**[14] Bouton de mode de vol**

Permet de basculer entre le mode S, le mode P et le mode A.

**[15] Bouton d'obturateur**

Maintenez le bouton de l'obturateur enfoncé pour prendre des photos. Il est possible de prendre des photos pendant l'enregistrement vidéo.

**[16] Bouton de pause**

Appuyez une fois pour permettre à l'appareil de sortir de TapFly, ActiveTrack et autres modes avancés.

**[17] Port micro-USB**

Utilisez ce port pour mettre à jour le firmware.

**[18] CAN Bus**

Port étendu réservé.

**[19] Port HDMI A**

Le port HDMI A est destiné à la sortie vidéo.

**[20] Port USB**

Connexion à l'appareil mobile pour DJI GO 4.

**[21] Bouton C1**

Personnalisable dans l'application DJI GO 4.

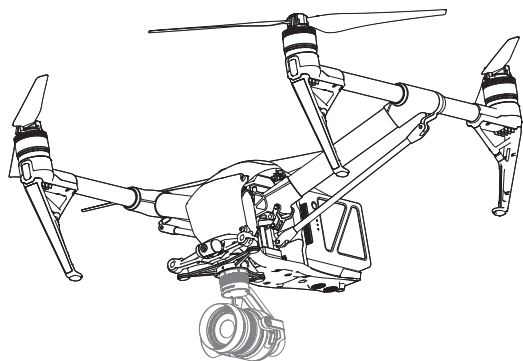
**[22] Bouton C2**

Personnalisable dans l'application DJI GO 4.

# Appareil

---

Ce chapitre décrit les fonctionnalités du contrôleur de vol, du système Optique et de la Batterie de Vol Intelligente.



# Appareil

## Contrôleur de vol

Le contrôleur de vol de Inspire 2 bénéficie de plusieurs améliorations majeures. Deux modes de sécurité sont proposés : Failsafe et Retour au point de départ. Ces fonctionnalités garantissent le retour de votre appareil en toute sécurité en cas de perte du signal de contrôle. Le contrôleur de vol peut également enregistrer les données importantes de chaque vol sur le périphérique de stockage embarqué. Le nouveau contrôleur de vol assure également une plus grande stabilité et offre une nouvelle fonction de freinage pneumatique.

## Mode de vol

Trois modes de vol sont disponibles. Vous trouverez les détails correspondant à chacun de ces modes de vol dans la section ci-après :

### Mode P (Positionnement) :

Le fonctionnement du mode P est optimal lorsque le signal GPS est fort. L'appareil utilise le GPS et les systèmes optiques avant et vers l'arrière pour se localiser, se stabiliser et naviguer entre les obstacles. Les fonctionnalités avancées comme TapFly et ActiveTrack sont disponibles dans ce mode.

Lorsque le système optique avant est activé et que les conditions d'éclairage sont suffisantes, l'angle d'attitude de vol max. est de 25°. Quand la détection d'obstacles avant est désactivée, l'angle de l'attitude de vol maximale est de 35°.

Lorsque le signal GPS est faible et que la luminosité n'est pas suffisante pour les systèmes optiques avant et inférieur, l'appareil utilise uniquement son baromètre pour le positionnement et le contrôle de l'altitude.

Remarque : Le mode P nécessite des mouvements de joystick plus amples pour atteindre des vitesses élevées.

### Mode S (Sport) :

L'appareil utilise le GPS pour le positionnement. Comme les systèmes optiques avant et inférieur sont désactivés en mode Sport, l'appareil ne peut pas détecter et éviter les obstacles. Les fonctionnalités Station au sol et Vol intelligent ne sont également pas disponibles en mode Sport.

Remarque : Les réponses de l'appareil sont optimisées pour améliorer l'agilité et la vitesse. L'appareil est donc plus réactif aux mouvements du joystick.

### Mode-A (Attitude) :

Lorsque ni le GPS, ni le système optique ne sont disponibles, l'appareil n'utilisera son baromètre que pour le positionnement afin de contrôler l'altitude. Les fonctionnalités Station au sol et Vol intelligent ne sont pas disponibles en mode A.



**Le système optique avant est désactivé en mode S (Sport), ce qui signifie que l'appareil ne sera pas en mesure d'éviter automatiquement les obstacles situés sur sa trajectoire de vol. Soyez vigilant et restez à distance des obstacles environnants.**

- En mode S (Sport), la vitesse maximale et la distance de freinage de l'appareil augmentent considérablement. En l'absence de vent, une distance de freinage minimale de 50 m (164 pi) est requise.
- En mode S (Sport), la réactivité de l'appareil augmente considérablement, ce qui signifie qu'un petit mouvement du joystick sur la radiocommande se traduit par une grande distance de déplacement de l'appareil. Soyez vigilant et maintenez un espace de manœuvre adéquat pendant le vol.
- En mode S (Sport), la vitesse de descente de l'appareil augmente considérablement. En l'absence de vent, une distance de freinage minimale de 50 m (164 pi) est requise.



Utilisez le commutateur de mode de contrôleur de vol pour changer le mode de vol de l'appareil.

Avertissement relatif au mode Atti

L'appareil entre en mode A dans les deux cas suivants :

**Passif** : Lorsque le signal GPS est faible ou en cas d'interférences avec le compas quand le système optique est indisponible.

**Actif** : Les utilisateurs positionnent le bouton de mode de vol au mode A.

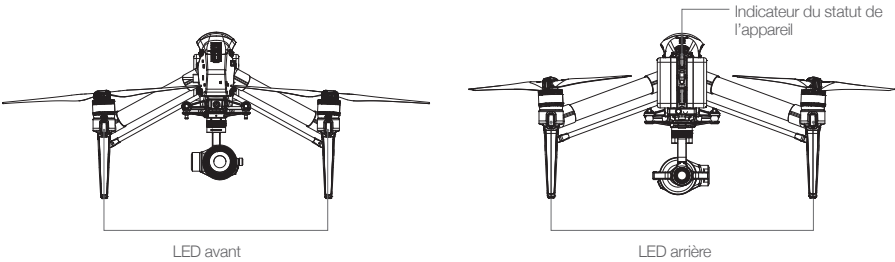
En mode A, le système optique et certaines fonctionnalités avancées sont désactivés. Par conséquent, l'appareil ne peut pas se positionner ou freiner automatiquement dans ce mode et est facilement affecté par son environnement, ce qui peut entraîner un décalage horizontal. Utilisez la radiocommande pour positionner l'appareil.

Manœuvrer l'appareil en mode A peut être difficile. Avant de faire passer l'appareil en mode A, assurez-vous de vous sentir suffisamment à l'aise pour voler avec ce mode. NE faites PAS voler l'appareil trop loin de vous, car vous pourriez perdre le contrôle et provoquer une situation potentiellement dangereuse.

Évitez de faire voler l'appareil dans des zones où le signal GPS est faible ou dans des espaces confinés. Dans le cas contraire, l'appareil activera automatiquement le mode A, ce qui entraînera des risques d'accident de vol. Faites atterrir l'appareil dans un endroit sûr dès que possible.

Indicateur de statut de vol

Inspire 2 est doté d'une LED avant, d'une LED arrière et d'une LED d'état de l'appareil. Les positions de ces LED sont indiquées dans le schéma ci-dessous :









Les LED avant indiquent l'orientation de l'appareil. Les LED avant et arrière peuvent être désactivées dans l'application DJI GO 4. Les indicateurs du statut de l'appareil indiquent le statut du système de contrôle de vol. Reportez-vous au tableau ci-dessous pour en savoir plus sur l'indicateur du statut de l'appareil.

Descriptions des indicateurs du statut de l'appareil

Normal		
	Clignotements rouges, jaunes, verts, bleus et violets	Mise sous tension et exécution des tests d'autodiagnostic
	Quatre clignotements jaunes	Préchauffage
	Clignotement lent vert	Mode P avec GPS*
	Clignote deux fois en vert	Mode P avec systèmes optiques avant et inférieur*
	Clignotement lent jaune	GPS et systèmes optiques avant et inférieur désactivés
	Clignotement rapide vert	Freinage




**Avertissement**

	Clignotement rapide jaune	Perte du signal de la radiocommande
	Clignotement lent rouge	Alerte batterie faible
	Clignotement rapide rouge	Alerte de batterie dangereusement faible
	Clignotement rouge	Erreur d'IMU
	Rouge fixe	Erreur critique
	Clignotement rapide en rouge et en jaune de manière alternative	Étalonnage du compas requis

\* Les clignotements verts lents indiquent le mode P et les clignotements verts rapides indiquent le mode S.

**Retour au point de départ (RTH)**

La fonction Retour au point de départ (RTH) permet de faire revenir l'appareil au dernier point de départ enregistré. Il y a trois types de RTH : RTH intelligent, RTH en cas de batterie faible et RTH Failsafe. Cette section décrit les trois types de scénario en détail.

	GPS	Description
Point de départ		Si l'appareil a détecté un fort signal GPS avant le décollage, le point de départ correspond au site d'envol. L'icône de force du signal GPS indique la force du signal GPS (  considéré comme faible à moins de 4 barres). L'indicateur du statut de l'appareil clignote rapidement lors de l'enregistrement du point de départ.



Lorsque le système optique avant est activé et que la luminosité est suffisante, l'appareil peut détecter et éviter les obstacles. L'appareil s'élèvera automatiquement pour éviter les obstacles et descendra progressivement en retournant au point de départ. Pour s'assurer que l'appareil retourne au point de départ en vol avant, il ne peut pas tourner ou voler vers la gauche ou vers la droite pendant la procédure RTH lorsque le système optique avant est activé.

**RTH intelligent**

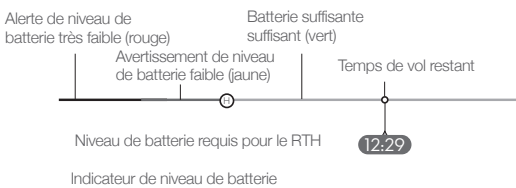
Utilisez le bouton RTH de la radiocommande ou appuyez sur le bouton RTH de l'application DJI GO 4, et suivez les instructions à l'écran lorsque le GPS est disponible pour activer la procédure RTH intelligent. L'appareil revient automatiquement au dernier point de départ enregistré. Contrôlez la vitesse et l'altitude de l'appareil à l'aide de la radiocommande pour éviter toute collision lors de la procédure RTH intelligent. Pendant le trajet de retour, il fera appel à la caméra principale pour identifier les obstacles sur une distance de 300 m en avant, pour prévoir une trajectoire de retour sûre. Maintenez le bouton RTH intelligent enfoncé pour lancer la procédure, puis appuyez une nouvelle fois dessus pour y mettre fin et regagner le contrôle complet de l'appareil.

**RTH en cas de batterie faible (peut être désactivé dans l'application DJI GO 4)**

La fonction RTH en cas de batterie faible s'active lorsque le niveau de recharge de la Batterie de Vol Intelligente DJI risque de ne pas être suffisant pour assurer le retour de l'appareil en toute sécurité. Il est conseillé aux utilisateurs de retourner au point de départ ou de faire immédiatement atterrir l'appareil lorsqu'ils y sont invités. En cas de batterie faible, l'application DJI GO 4 affiche un avertissement. L'appareil retourne automatiquement au point de départ si aucune mesure n'est prise dans un délai de 10 secondes. L'utilisateur peut annuler la procédure RTH en appuyant sur le bouton RTH de la radiocommande. Les seuils correspondant à ces avertissements sont définis automatiquement en fonction de l'altitude actuelle de l'appareil et de sa distance par rapport au point de départ. Si la procédure RTH est annulée à la suite d'un avertissement de niveau de batterie faible, il est possible que la Batterie de Vol Intelligente ne soit pas suffisamment chargée pour que l'appareil atterrisse en toute sécurité. Par conséquent, l'appareil pourrait s'écraser ou être perdu.

Lorsque le niveau de batterie atteint le niveau minimal requis pour faire atterrir l'appareil depuis l'altitude de l'appareil, la procédure d'atterrissage se lance automatiquement. L'atterrissage automatique ne peut pas être annulé, mais vous pouvez continuer d'utiliser la radiocommande pour contrôler l'orientation de l'appareil pendant le processus d'atterrissage.

L'indicateur de niveau de batterie s'affiche dans l'application DJI GO 4 comme décrit ci-après :



Niveau de batterie	Avertissement	Remarque	Indicateur du statut de l'appareil	Application DJI GO 4	Instructions de vol
Avertissement de niveau de batterie faible		Le niveau de batterie est faible. Faites atterrir l'appareil.	La LED d'état de l'appareil clignote lentement en ROUGE.	Appuyez sur « Go-home » (Retourner au point de départ) pour faire revenir l'appareil au point de départ et le faire atterrir automatiquement ou appuyez sur « Cancel » (Annuler) pour reprendre le cours normal du vol. Si aucune mesure n'est prise, l'appareil revient automatiquement au point de départ et atterrit après 10 secondes. La radiocommande fait retentir une alarme.	Faites revenir l'appareil et atterrissez dès que possible, puis arrêtez les moteurs et remplacez la batterie.
Alerte de niveau de batterie très faible		L'appareil doit atterrir immédiatement.	L'indicateur du statut de l'appareil clignote rapidement en ROUGE.	L'écran de l'application DJI GO 4 clignote en rouge et l'appareil entame sa descente. La radiocommande fait retentir une alarme.	Faites descendre l'appareil pour lui permettre d'atterrir automatiquement.
Estimation du temps de vol restant		Estimation du temps de vol restant selon le niveau actuel de la batterie.	N/A	N/A	N/A

- 
- Lorsque l'avertissement de niveau de batterie critique se déclenche et que l'appareil entame sa descente automatique, poussez le joystick gauche vers le haut pour maintenir l'altitude de l'appareil et le conduire à un emplacement plus propice à l'atterrissage.
  - Les zones de couleur et repères sur la barre de l'indicateur de niveau de batterie montrent l'estimation du temps de vol restant. Ils s'ajustent automatiquement en fonction de la position et du statut actuel de l'appareil.

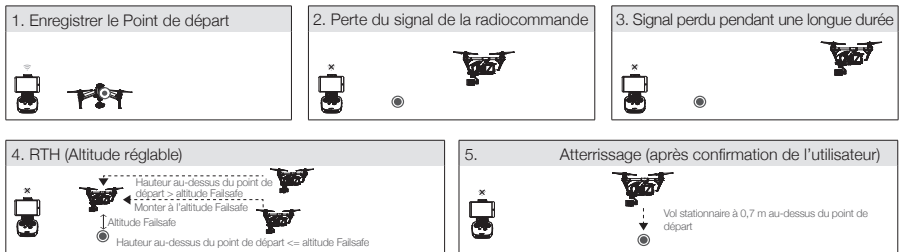
## RTH Failsafe


Si le point de départ a été correctement enregistré et que le compas fonctionne normalement, la procédure RTH Failsafe est activée automatiquement si le signal de la radiocommande est perdu pendant plus de 3 secondes. L'appareil planifie sa trajectoire de retour et retrace son parcours initial jusqu'au point de départ. L'utilisateur peut annuler le RTH Failsafe pour reprendre le contrôle lorsque la connexion est rétablie.

### Procédure RTH (Return-to-Home - Retour au point de départ)

1. Le point de départ est enregistré automatiquement.
2. La procédure RTH est déclenchée (RTH intelligent, Low-Battery RTH ou RTH Failsafe).
3. Le point de départ est confirmé et l'appareil ajuste son orientation.
4. a. L'appareil monte jusqu'à l'altitude RTH prédéfinie et revient vers le point de départ lorsqu'il se trouve à plus de 20 m de son point de départ.  
b. L'appareil atterrit automatiquement si la procédure RTH est déclenchée alors qu'il se trouve à moins de 20 m du point de départ.
5. L'appareil maintient un vol stationnaire à 0,7 m au-dessus du sol et attend la confirmation de l'utilisateur. L'appareil atterrit et arrête ses moteurs après confirmation de l'utilisateur.


Utilisez RTH Failsafe comme exemple :








- L'appareil ne peut pas revenir au point de départ lorsque le signal GPS est faible. ( [ 4 bars ] Moins de 4 barres est considéré comme un signal GPS faible) ou indisponible.
- L'utilisateur ne peut pas contrôler l'appareil lorsqu'il est en ascension jusqu'à 20 mètres (65 pieds) à partir de l'altitude actuelle. Cependant, l'utilisateur peut appuyer une fois sur le bouton RTH pour interrompre l'ascension et reprendre le contrôle.
- L'appareil descend et atterrit automatiquement si la fonction RTH est déclenchée lorsque l'appareil vole dans un rayon de 20 mètres (65 pieds) du point de départ. L'appareil cessera de monter et reviendra au point de départ si l'appareil atteint 20 mètres (65 pieds) d'altitude ou plus pendant Failsafe.
- L'appareil ne peut pas éviter les obstacles pendant la procédure RTH Failsafe si les systèmes optiques avant et arrière sont désactivés. Il est important de définir une altitude RTH adaptée avant chaque vol. Lancez l'application DJI GO 4, accédez à Caméra, puis appuyez sur  pour définir l'altitude Failsafe.

### Remarques de sécurité concernant Failsafe



L'appareil ne peut pas éviter les obstacles pendant le RTH Failsafe lorsque le système de vision avant est désactivé. Il est donc important de définir une altitude Failsafe adéquate avant chaque vol. Lancez l'application DJI GO 4, accédez à Caméra, puis appuyez sur  pour définir l'altitude Failsafe.

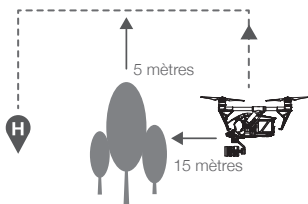
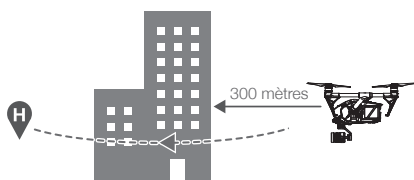


	<p>Si l'appareil vole au-dessous de 20 mètres (65 pieds) et que le mode Failsafe (y compris RTH intelligent ou RTH en cas de batterie faible) est déclenché, l'appareil grimpera d'abord automatiquement à 20 mètres (65 pieds) à partir de son altitude actuelle. Vous ne pouvez annuler l'ascension qu'en quittant le mode Failsafe.</p>
	<p>L'appareil atterrit automatiquement s'il est dans un rayon de 20 m (65 pieds) autour du point de départ et que le RTH est enclenché. L'appareil stoppe son ascension et revient immédiatement au point de départ si vous actionnez le joystick gauche lorsqu'il atteint 20 mètres (65 pieds) d'altitude ou plus et que Failsafe est déclenché.</p>
	<p>L'appareil ne peut pas revenir au point de départ lorsque le signal GPS est faible. ([  ] affichant moins de quatre barres) ou est indisponible.</p>
	<p>Si vous actionnez le joystick gauche lorsque l'appareil vole à plus de 20 mètres (65 pieds) d'altitude, mais sous l'altitude RTH Failsafe prédéfinie, l'appareil cesse de monter et retourne immédiatement au point de départ.</p>

## Évitement d'obstacles pendant le RTH

L'appareil peut désormais détecter et tenter d'éviter activement les obstacles pendant une procédure RTH, à condition que la luminosité soit suffisante pour le système optique avant. Lorsqu'il détecte un obstacle, l'appareil réagit de la manière suivante :

1. L'appareil fera appel à la caméra principale pour identifier les obstacles sur une distance de 300 m (984 pieds) en avant, pour prévoir une trajectoire de retour sûre.
2. L'appareil décélère lorsqu'un obstacle est détecté à 15 mètres (49 pieds) devant lui.
3. L'appareil s'arrête et maintient un vol stationnaire, puis commence à monter verticalement pour éviter l'obstacle. Enfin, l'appareil cesse de grimper lorsqu'il vole au moins 5 mètres (16 pieds) au-dessus de l'obstacle détecté.
4. La procédure RTH Failsafe reprend et l'appareil continue de voler vers le point de départ en maintenant son altitude actuelle.



- La fonction de détection des obstacles est désactivée pendant la descente RTH. Faites preuve de prudence.
- Pour s'assurer que l'appareil retourne au point de départ en vol avant, il ne peut pas tourner pendant la procédure RTH lorsque le système optique avant est activé.
- L'appareil ne peut pas éviter les obstacles à côté ou derrière lui.

## Fonction Protection à l'atterrissage

La fonction Protection à l'atterrissage s'active pendant l'atterrissage automatique.


1. La Protection à l'atterrissage détermine si le terrain est approprié pour l'atterrissage. Si tel est le cas, Inspire 2 atterrit doucement.
2. Si la Protection à l'atterrissage détermine que le terrain n'est pas propice à l'atterrissage, Inspire 2 maintient un vol stationnaire et attend la confirmation du pilote. L'appareil volera en stationnaire dans cette situation même pendant une alerte de batterie dangereusement faible. L'appareil atterrit alors uniquement quand le niveau de batterie atteint 0 %. L'utilisateur garde le contrôle de l'orientation de l'appareil.
3. Si la Protection à l'atterrissage est inactive, l'application DJI GO 4 affiche une invite d'atterrissage lorsque Inspire 2 descend en dessous de 0,7 mètres. Appuyez pour confirmer ou abaissez le joystick pendant 2 secondes pour atterrir quand l'environnement le permet.



La Protection à l'atterrissage est inactive dans les circonstances suivantes :

- Quand l'utilisateur contrôle l'inclinaison / le roulis / l'accélération avec les joysticks (la détection du sol à l'atterrissage se réactive quand les joysticks ne sont pas utilisés).
- Quand le système de positionnement ne fonctionne pas (ex. : dérive, erreur de positionnement)
- Quand le système optique inférieur doit être étalonné
- Quand les conditions d'éclairage ne suffisent pas pour faire fonctionner le système optique inférieur
- Si un obstacle est à moins d'un mètre de l'appareil, celui-ci descend à 0,7 m du sol et vole en stationnaire. L'appareil atterrit après confirmation de l'utilisateur.

## Modes de Vol Intelligent

L'appareil prend en charge les modes de Vol intelligent, notamment le mode ActiveTrack, TapFly et Trépied. Appuyez sur  dans DJI GO 4 ou appuyez sur le bouton Fonction de la radiocommande pour activer le mode de Vol intelligent.

Quand un mode de Vol Intelligent est activé, la caméra de nacelle enregistre les données visuelles du système optique et les stocke dans le système d'enregistrement des données de vol. La désactivation du Mode de vol intelligent arrête l'enregistrement. Les données visuelles du système optique sont utilisées pour aider à améliorer la sécurité et la précision du Mode de Vol Intelligent en les faisant correspondre à son historique de données.

### TapFly

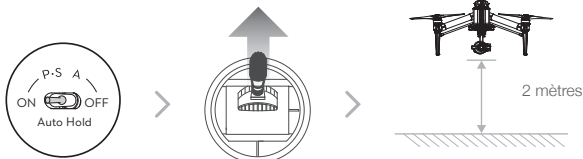
#### Introduction

Avec la fonction TapFly, les utilisateurs peuvent appuyer sur l'écran de leur appareil mobile pour voler dans la direction désirée sans utiliser la radiocommande. L'appareil évite automatiquement les obstacles qu'il voit, ou freine puis vole en stationnaire, à condition que l'éclairage soit idéal et pas trop lumineux (entre 300 lux et 10 000 lux).

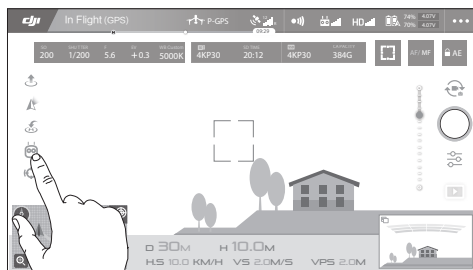
#### Utilisation de la fonction TapFly


Assurez-vous que le niveau de charge de la Batterie de Vol Intelligente est supérieur à 50 %. Vérifiez que l'appareil est en mode P. Suivez ensuite les étapes ci-dessous pour utiliser la fonction TapFly :

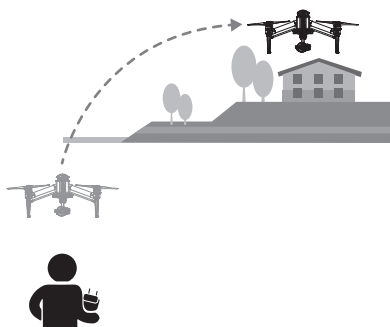
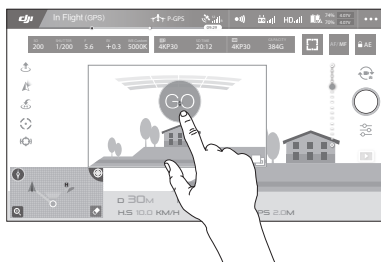
1. Décollez et assurez-vous que l'appareil vole à au moins 2 mètres (6 pieds) au-dessus du sol.





2. Lancez l'application DJI GO 4 et appuyez sur  , puis sur  et lisez attentivement les invites.



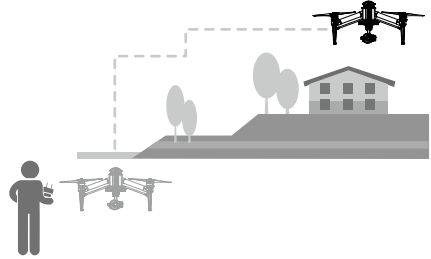
3. Appuyez une fois sur la direction cible et attendez  que l'icône apparaisse. Appuyez à nouveau pour confirmer la sélection et l'appareil volera automatiquement vers la direction cible.



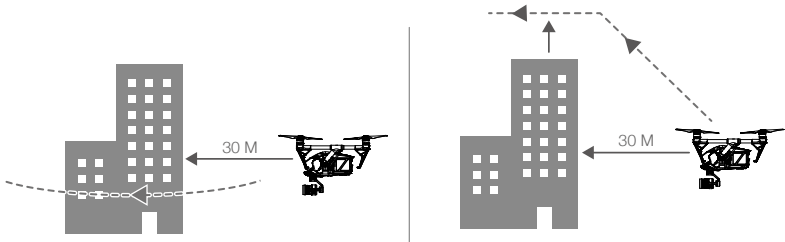
-  • NE faites PAS voler l'appareil en direction de personnes, animaux, petits objets ou objets fins (ex. : des branches ou des lignes électriques) ou de matières transparentes (ex. : du verre ou de l'eau).
- Prenez garde aux obstacles qui se trouvent sur la trajectoire de vol et restez à bonne distance de ces derniers.
- Il peut y avoir des écarts entre la trajectoire de vol attendue et la trajectoire de vol réelle de la sélection TapFly.
- La plage sélectionnable pour la direction cible est limitée. Vous ne pouvez pas effectuer une sélection TapFly près des bords supérieur et inférieur de l'écran.
- Le mode TapFly peut ne pas fonctionner correctement lorsque l'appareil survole un plan d'eau ou une zone enneigée.
- Prêtez une attention particulière quand vous volez dans des environnements extrêmement sombres (<300 lux) ou lumineux (>10 000 lux).

 Activez le contrôle du joystick de la nacelle dans l'application DJI GO 4 pour contrôler l'orientation de la nacelle à l'aide de la radiocommande. Lorsque les joysticks sont utilisés, la nacelle passe automatiquement en mode Free. Dans cette situation, le joystick utilisé pour contrôler l'inclinaison verticale de l'appareil contrôle maintenant l'inclinaison verticale de la nacelle et le joystick utilisé pour contrôler le roulis de l'appareil contrôle maintenant le panoramique de la nacelle. La molette gauche contrôle maintenant la vitesse de vol.

Après confirmation du mode TapFly, l'appareil volera dans la direction indiquée par  l'icône. Notez que vous pouvez toujours utiliser le joystick de contrôle pour contrôler le mouvement de l'appareil pendant le vol.



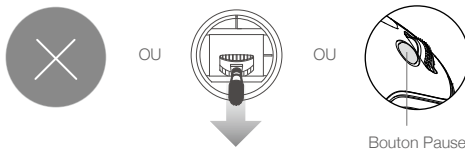
L'appareil ajustera automatiquement sa vitesse s'il détecte un obstacle devant lui ou s'il vole trop près du sol. L'application DJI GO 4 affiche un message si l'appareil survole un obstacle ou s'il se trouve à gauche ou à droite de l'obstacle. Cependant, ne vous fiez pas à cette fonctionnalité pour naviguer entre les obstacles. Les procédures Failsafe annulent la sélection TapFly. En cas de signal GPS faible, l'appareil quitte la fonction de vol intelligent et retourne à son point de départ.



### Sortie du mode TapFly

Utilisez l'une des méthodes suivantes pour quitter le mode TapFly :

1. Appuyez sur le bouton « ✕ » à l'écran.
2. Inclinez le joystick d'inclinaison verticale de la radiocommande et maintenez-le pendant plus de 3 s.
3. Appuyez sur le bouton Pause de la fonction Vol intelligent de la radiocommande.



Une fois sorti du mode TapFly, l'appareil s'arrête et maintient un vol stationnaire. Appuyez sur une nouvelle direction cible pour poursuivre le vol ou basculez en vol manuel.

### ActiveTrack

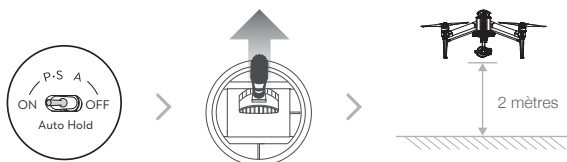
ActiveTrack vous permet de cibler et suivre un sujet en déplacement sur votre écran de d'appareil portable. L'appareil évitera automatiquement les obstacles sur sa trajectoire de vol. Aucun dispositif de suivi externe n'est nécessaire.

Inspire 2 peut automatiquement identifier et suivre des vélos et autres véhicules, personnes et animaux. Il peut en outre utiliser différentes stratégies de suivi pour chacun de ces sujets.

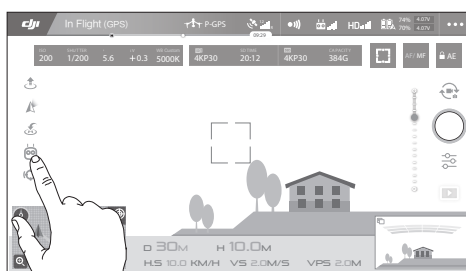
## Utiliser ActiveTrack


Vérifiez que le niveau de charge de la Batterie de Vol Intelligente est supérieur à 50 % et que l'appareil est en mode P. Suivez les étapes ci-dessous pour utiliser ActiveTrack :

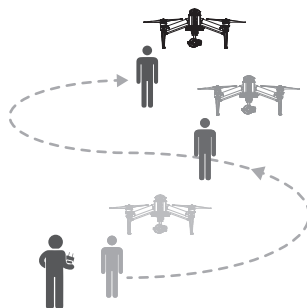
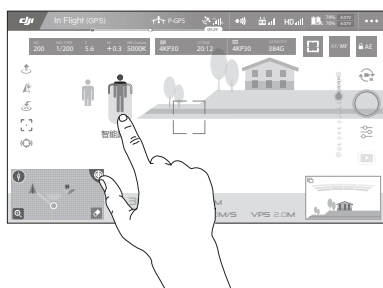
1. Décollez et maintenez un vol stationnaire à au moins 2 m (6 pieds) au-dessus du sol.



2. Lancez l'application DJI GO 4, appuyez sur , puis sur  et lisez attentivement les invites.


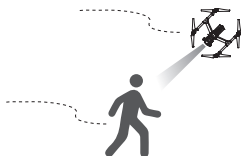


3. Appuyez sur le sujet que vous voulez suivre et appuyez à nouveau pour confirmer la sélection. Si le sujet n'est pas reconnu automatiquement, formez une case autour de celui-ci. La case  est verte lorsque le suivi est en cours. Si la case est rouge, l'objet n'a pas pu être identifié et il vous faut recommencer.



- NE sélectionnez PAS une zone avec des personnes, des animaux, des objets petits, fins (comme des branches d'arbres ou des lignes électriques) ou transparents (comme l'eau ou du verre).
- Restez à distance des obstacles situés à proximité de la trajectoire de vol, en particulier lorsque l'appareil vole en marche arrière.
- Prêtez une attention toute particulière quand vous utilisez ActiveTrack dans les conditions suivantes :
  - a) Le sujet suivi ne se déplace pas sur une surface plane.
  - b) Le sujet suivi change de forme significativement lorsqu'il se déplace.
  - c) L'objet suivi peut être bloqué ou hors de vue pendant un long laps de temps.

ActiveTrack inclut les fonctions suivantes :

Suivre	Profil
	
L'appareil suit le sujet à distance constante. Utilisez le joystick de roulis sur la radiocommande ou le curseur dans DJI GO 4 pour tourner autour du sujet.	L'appareil suit le sujet à un angle et à une distance constants de côté. Utilisez le joystick de roulis sur la radiocommande pour tourner autour du sujet.

- ⚠
- NE sélectionnez PAS une zone avec des personnes, des animaux, des objets petits, fins (comme des branches d'arbres ou des lignes électriques) ou transparents (comme l'eau ou du verre).
  - Restez à distance des obstacles situés à proximité de la trajectoire de vol, en particulier lorsque l'appareil vole en marche arrière.
  - Prêtez une attention toute particulière quand vous utilisez ActiveTrack dans les conditions suivantes :
    - a) Le sujet suivi ne se déplace pas sur une surface plane.
    - b) Le sujet suivi change de forme significativement lorsqu'il se déplace.
    - c) L'objet suivi peut être bloqué ou hors de vue pendant un long laps de temps.
    - d) Le sujet suivi se déplace sur une surface enneigée.
    - e) La luminosité est faible (<300 lux) ou élevée (>10 000 lux).
    - f) Le sujet suivi est d'une couleur ou d'un motif similaire à son environnement.
  - Vous devez respecter les lois et réglementations locales en matière de confidentialité lors de l'utilisation d'ActiveTrack.
  - L'appareil ne pourra pas éviter les obstacles en mode Profil ou Projecteur. Utilisez ces modes dans des zones dégagées.

#### Sortie du mode ActiveTrack

Utilisez l'une des méthodes suivantes pour quitter le mode ActiveTrack :

1. Appuyez sur le bouton « ✕ » à l'écran.
2. Appuyez sur le bouton Pause de la fonction Vol intelligent de la radiocommande.



Une fois sorti du mode ActiveTrack, l'appareil maintiendra un vol stationnaire et vous aurez le choix entre voler manuellement, suivre un autre sujet ou retourner au point de départ.

## Mode Trépied

Appuyez sur l'icône dans l'application DJI GO pour lancer le mode Trépied. Le mode trépied réduit la vitesse maximale d'Inspire 2 (réglable dans l'application DJI GO 4) et la sensibilité du joystick de la radiocommande est émoussée afin de vous offrir la précision nécessaire à un cadrage précis. Le mode Trépied permet d'utiliser Inspire 2 comme un bras oscillant ou une glissière. Dans ce mode, il peut filmer des séquences plus fluides et plus stables.



- N'utilisez le mode Trépied que quand le signal GPS est fort et que l'éclairage est idéal pour le système optique. Si le signal GPS est perdu et si le système optique ne fonctionne pas, l'appareil passe automatiquement en mode Atti. Dans ce cas, la vitesse de vol est accrue et l'appareil ne peut pas voler en stationnaire avec précision. Utilisez le mode Trépied avec précaution.

## Spotlight Pro

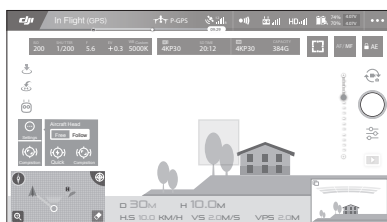
Spotlight Pro est un mode de suivi performant qui permet à un seul pilote de réaliser des plans complexes et des images spectaculaires. La nacelle s'ajuste automatiquement pour que la caméra reste dirigée vers le sujet. Verrouillez un sujet en mode Spotlight Pro et la nacelle capturera le sujet verrouillé, quelle que soit la direction dans laquelle l'appareil volera.

Mode Rapide : Utilisez votre doigt pour dessiner un carré autour de l'objet pour commencer le suivi.

Mode Composition : Utilisez votre doigt pour dessiner un carré. Quand le sujet atteint la position de suivi établie, appuyez sur le bouton C2 pour lancer le suivi. Appuyez à nouveau sur le bouton C2 pour arrêter le suivi.

En mode Free, vous pouvez contrôler le cap de l'appareil indépendamment de la caméra.

En mode Suivre, le cap de l'appareil sera le même que celui de la caméra.



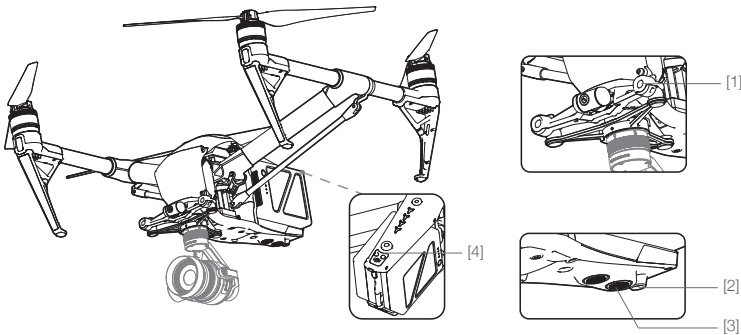
- Vous pouvez glisser sur un sujet dans l'application DJI GO 4 ou déplacer les joysticks de nacelle pour modifier la position du sujet dans la prise de vue.
- La rotation automatique de l'appareil est activée par défaut en mode Free. Cela fait tourner l'appareil dans l'angle opposé à la rotation de la nacelle pour éviter les limites de rotation pendant la prise de vue.
- Spotlight Pro peut être utilisé en modes S, A, TapFly et Trépied.

## Système optique et système de détection infrarouge

Les principaux composants du système optique se situent à l'avant et sur la partie inférieure d'Inspire 2 et incluent [1] [2] deux capteurs optiques stéréo et [3] deux capteurs à ultrasons. Le système optique utilise les ultrasons et les données visuelles pour aider l'appareil à maintenir sa position actuelle, améliorant ainsi la précision du vol stationnaire en intérieur ou dans les environnements sans couverture GPS. Le système optique analyse les obstacles en continu, permettant à Inspire 2 de les éviter en les survolant, en les contournant ou en passant en vol stationnaire.

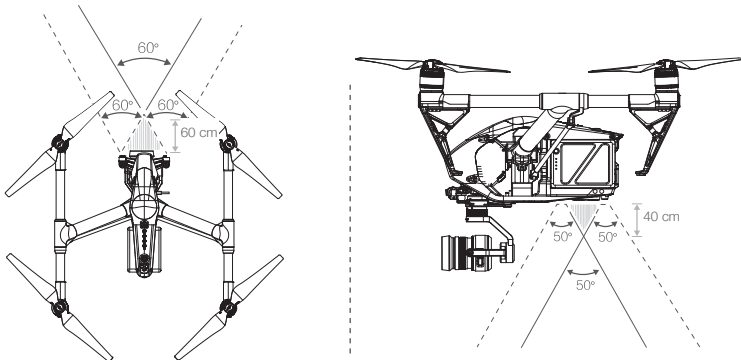
Lorsque vous allumez l'appareil, le système optique va enregistrer l'environnement de vol et va stocker ses données visuelles dans le système d'enregistrement des données de vol. Les données visuelles du système optique sont utilisées pour améliorer les performances du positionnement en matière de fiabilité et de précision en les faisant correspondre aux environnements actuels en temps réel.

Le système de détection infrarouge se compose [4] de deux modules infrarouges placés sur le dessus de l'appareil. Ils détectent les obstacles sur le dessus de l'appareil et sont actifs dans certains modes de vol.



### Portée de détection

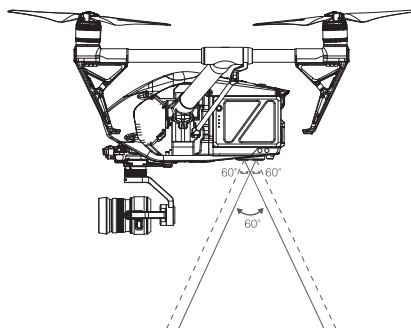
La portée de détection du système optique est illustrée ci-dessous. Notez que l'appareil ne peut pas détecter les obstacles qui ne sont pas dans le champ de détection.





⚠ L'appareil ne peut pas détecter les objets dans l'ombre. Pilotez avec précaution.

La portée de détection du capteur à ultrasons est la suivante.



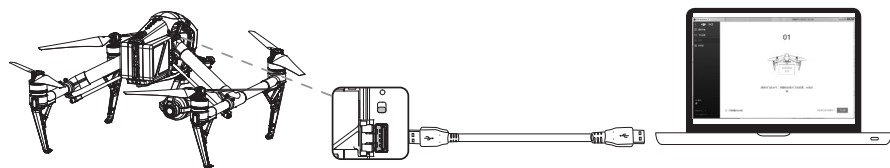
## Étalonnage

Les caméras des systèmes optiques avant et inférieur installées sur l'appareil sont étalonnées à la livraison.

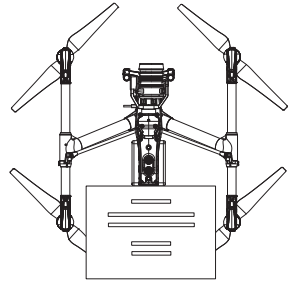
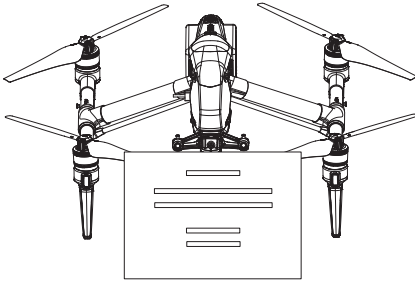
Ces caméras sont cependant vulnérables aux impacts excessifs et devront être étalonnées de temps à autre via DJI Assistant 2.

### Étalonnage via la plaque d'étalonnage visuel

1. Vérifiez que l'appareil est en mode Atterrissage. Allumez la Batterie de Vol Intelligente et basculez le commutateur de mode USB vers le bas.
2. Connectez Inspire 2 et le PC via un câble USB avec des ports Double A.
3. Lancez DJI Assistant 2 et connectez-vous à l'aide de votre compte DJI.
4. Cliquez sur Inspire 2 et sur le bouton d'étalonnage.



5. Placez le côté de la plaque d'étalonnage visuel avec les pointillés face au système optique avant et suivez les instructions de DJI Assistant 2 pour terminer l'étalonnage.
6. Placez l'appareil à la verticale et assurez-vous que le côté pointillé de la plaque d'étalonnage visuel est orienté vers le système optique inférieur. Suivez les instructions de DJI Assistant 2 pour terminer l'étalonnage.



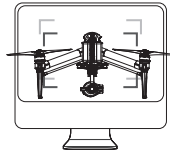
## Étalonnage via l'écran

Suivez les étapes ci-dessous pour étalonner la caméra.



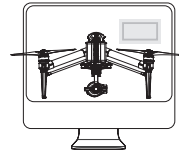
01

Orientez l'appareil vers l'écran.



02

Alignez les boîtes.



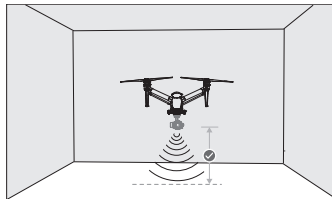
03

Faites pivoter l'appareil horizontalement et verticalement.

⚠ N'éteignez PAS et NE débranchez PAS le câble USB après l'étalonnage. Attendez le calcul des données.

## Utilisation du système optique

Le système optique s'active automatiquement lors de la mise sous tension d'Inspire 2. Aucune action manuelle n'est nécessaire. Le système optique inférieur est généralement utilisé dans des environnements intérieurs où aucun signal GPS n'est disponible. En utilisant les capteurs du système optique, Inspire 2 est en mesure d'exécuter un vol stationnaire précis même en l'absence de signal GPS.



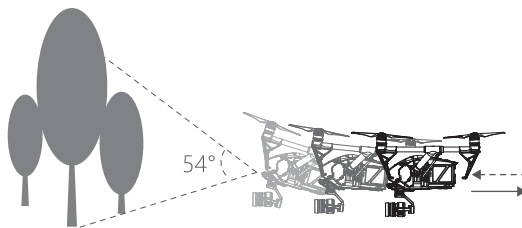
Procédez comme suit pour utiliser le système optique :

1. Positionnez le bouton de mode de vol sur le mode P.
2. Placez l'appareil sur une surface plane. Notez que le système optique ne peut pas fonctionner correctement sur des surfaces sans variations de motifs nettes.
3. Mettez l'appareil sous tension. L'indicateur du statut de l'appareil clignote deux fois en vert, ce qui signifie que le système optique fonctionne. Poussez délicatement le joystick gauche vers le haut pour faire décoller l'appareil, qui maintiendra un vol stationnaire.



## Freinage assisté par la détection d'obstacles

Assisté par la détection d'obstacles, l'appareil est désormais en mesure de freiner activement lorsque des obstacles sont détectés autour de lui. Notez que la fonction de détection d'obstacles fonctionne mieux lorsque la luminosité est suffisante et que l'obstacle est nettement marqué ou texturé. L'appareil ne doit pas voler à plus de 50 km/h (31 mph) pour disposer d'une distance de freinage suffisante.



- Le système optique avant sera désactivé après l'abaissement du train d'atterrissage. Restez vigilant.
- Les performances du système optique et du système de détection infrarouge sont affectées par la surface survolée. Il se peut que les capteurs à ultrasons ne puissent pas mesurer précisément les distances au-dessus de matériaux absorbant les ondes sonores et que la caméra ne fonctionne pas correctement dans les environnements où les conditions ne sont pas optimales. L'appareil passera automatiquement du mode P au mode A si ni le GPS, ni le système optique et système de détection infrarouge ne sont disponibles. Faites preuve de vigilance lorsque vous utilisez l'appareil dans les situations suivantes :
  - a) Vol au-dessus de surfaces monochromes (ex. : noir ou blanc pur, rouge ou vert uni).
  - b) Vol au-dessus de surfaces très réfléchissantes.
  - c) Vol à des vitesses élevées de plus de 50 km/h à 2 mètres ou de plus de 18 km/h à 1 mètre.
  - d) Vol au-dessus d'étendues d'eau ou de surfaces transparentes.
  - e) Vol au-dessus d'objets ou de surfaces mobiles.
  - f) Vol dans une zone où les conditions d'éclairage varient fréquemment ou de manière importante.
  - g) Vol au-dessus de surfaces très sombres (<10 lux) ou très lumineuses (>100 000 lux).
  - h) Vol au-dessus de surfaces pouvant absorber les ondes sonores (ex. : tapis épais).
  - i) Vol au-dessus de surfaces sans texture ni motif distinct.
  - j) Vol au-dessus de surfaces présentant des textures ou motifs répétitifs (ex. : du carrelage).
  - k) Vol au-dessus de surfaces inclinées susceptibles de détourner les ondes sonores de l'appareil.
  - l) Vol au-dessus d'obstacles présentant une trop faible surface de réflexion infrarouge effective.
  - m) N'orientez PAS les côtés de deux appareils l'un vers l'autre pour éviter de provoquer des interférences entre les modules infrarouges 3D
  - n) NE couvrez PAS le verre de protection du module infrarouge. Veillez à ne pas l'endommager et nettoyez-le régulièrement.



- Veillez à ce que les capteurs soient toujours propres. Les saletés, poussières ou autres résidus peuvent affecter leurs performances.
- Le système optique est uniquement efficace lorsque l'appareil se situe entre 0,3 et 10 mètres d'altitude.
- Le système optique peut ne pas fonctionner correctement lorsque l'appareil survole un plan d'eau.
- Il se peut que le système optique ne reconnaisse pas la disposition au sol si la luminosité est faible (moins de 100 lux).
- N'utilisez pas d'appareils à ultrasons d'une fréquence de 40 kHz si le système optique fonctionne.



- Évitez que des animaux ne s'approchent de l'appareil lorsque le système optique est activé. Le capteur à ultrasons émet des signaux à fréquences élevées perceptibles par certains animaux.

## Enregistreur de vols

Les données de vol sont automatiquement enregistrées sur le périphérique de stockage interne de l'appareil. Vous pouvez connecter l'appareil à un ordinateur via le port USB et exporter ces données via DJI Assistant 2. Les données de vol incluent les données des capteurs, du système de navigation, des appareils, des commandes du drone, des zones d'exclusion aérienne et du système optique. Notez que toutes les données sont codées et stockées sur votre appareil DJI. Les données ne se téléchargent pas automatiquement sur un serveur DJI et ne sont partagées avec DJI d'aucune manière.

## Montage et démontage des hélices

### Montage des hélices

Reportez-vous à la section « Montage des hélices » pour plus d'informations.

### Démontage des hélices

Appuyez sur le tampon à ressort et tournez le verrou de l'hélice pour retirer l'hélice.



- Faites attention aux bords coupants des hélices. Manipulez-les avec précaution.
- Utilisez uniquement des hélices agréées DJI. Ne combinez pas plusieurs types d'hélices.
- Vérifiez que les hélices et les moteurs sont correctement et fermement installés avant chaque vol.
- Veillez à ce que toutes les hélices soient en bon état avant chaque vol. N'utilisez PAS d'hélices usées, détériorées ou cassées.
- Pour éviter toute blessure, TENEZ-VOUS À L'ÉCART des hélices ou des moteurs lorsqu'ils tournent et NE les touchez PAS.
- Pour bénéficier de la meilleure expérience de vol possible dans des conditions sûres, nous vous recommandons d'utiliser UNIQUEMENT des hélices DJI d'origine.

## Batterie de Vol Intelligente DJI

La Batterie de Vol Intelligente DJI présente une capacité de 4 280 mAh, une tension de 22,8 V et une fonction de décharge automatique intelligente. Il est uniquement possible de la recharger à l'aide d'un chargeur approprié agréé par DJI.

### Fonctions de la Batterie de Vol Intelligente DJI

1. Affichage du niveau de batterie : Indique le niveau actuel de la batterie.
2. Fonction de décharge automatique : La batterie se décharge automatiquement à moins de 70 % de sa puissance totale lorsqu'elle est inactive (si vous appuyez sur le bouton d'alimentation pour vérifier le niveau de batterie, celle-ci sortira de l'état d'inactivité) pendant plus de 10 jours afin d'éviter tout gonflement. Il faut environ 3 jours pour décharger la batterie à 65 %. Il est normal de ressentir une chaleur modérée émanant de la batterie pendant le processus de décharge. Il est possible de définir des seuils de décharge dans l'application DJI GO 4.
3. Fonction d'équilibrage : équilibre automatiquement la tension de chaque élément de batterie lors du chargement.
4. Protection contre la surcharge : la recharge s'arrête automatiquement lorsque la batterie est entièrement rechargée.
5. Protection de température : la batterie ne se charge que si la température est comprise entre 5 °C (41°F) et 45 °C (113°F).
6. Protection basse tension : la charge de la batterie s'arrête lorsqu'une intensité élevée (plus de 10 A) est détectée.
7. Protection contre la décharge excessive : une décharge excessive peut sérieusement endommager la batterie. La sortie de courant est coupée lorsque la cellule de la batterie est déchargée à 2,8 V et qu'elle n'est pas en mode de vol. Afin d'étendre le temps de vol, la protection contre la décharge excessive est désactivée lorsque les batteries se déchargent pendant le vol. Si la tension de la batterie est inférieure à 2 V, la charge peut présenter un risque pour la sécurité, un incendie, par exemple. Pour empêcher que cela se produise, la batterie ne pourra pas être chargée si la tension d'une des cellules de batterie est

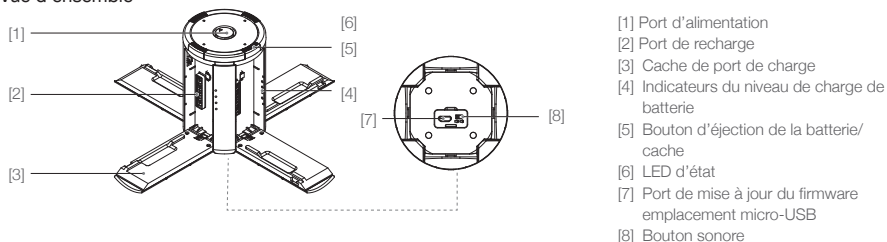
- inférieure à 2 V. Évitez d'utiliser des batteries correspondant à cette description. Faites attention à éviter toute décharge excessive pour que la batterie ne subisse pas de dégâts permanents.
8. Protection court-circuit : l'alimentation est automatiquement coupée si un court-circuit est détecté.
  9. Protection contre les dommages causés aux cellules de batterie : l'application DJI GO 4 affiche un message d'avertissement lorsqu'une cellule de batterie endommagée est détectée.
  10. Mode Veille : l'appareil entre en mode Veille pour économiser de l'énergie lorsque l'appareil n'est pas en vol.
  11. Communication : la tension de la batterie, sa capacité, son intensité et d'autres informations pertinentes sont transmises à la radiocommande principale.
  12. Appairage des batteries : alimenté par deux batteries (dont les cellules sont connectées en parallèle), Inspire 2 nécessite deux batteries aux propriétés semblables, par ex. : résistance interne. Il est conseillé d'appairer les batteries dès le départ. L'appairage peut être effectué à l'aide de l'application DJI GO 4. L'application DJI GO 4 vous avertit également lorsque des batteries qui ne sont pas appairées sont utilisées. La Station de recharge des Batteries de Vol Intelligentes permet de recharger les batteries appairées simultanément. Des stickers sont fournis pour marquer les batteries appairées.
  13. Chauffe : Les batteries sont capables de fonctionner même par temps froid, ce qui garantit un vol en toute sécurité. Consultez la section « Utilisation de la batterie » pour en savoir plus.

⚠ Reportez-vous à l'*Avertissement / Clause d'exclusion de responsabilité* et aux *Consignes de sécurité de la Batterie de Vol Intelligente* avant de l'utiliser. Les utilisateurs assument l'entière responsabilité de leurs actions et de leur utilisation de l'appareil.

## Chargement de la Batterie de Vol Intelligente

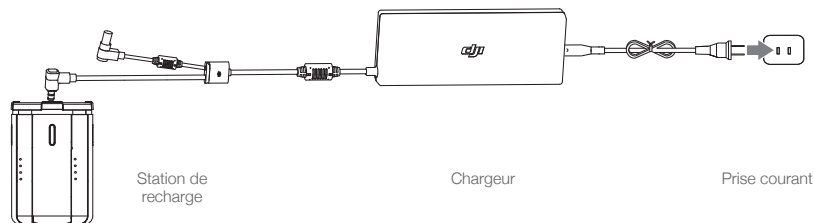
La station de recharge de Batterie de Vol Intelligente Inspire 2 est conçue pour être utilisée avec la Batterie de Vol Intelligente Inspire 2. Cette station est capable de charger jusqu'à quatre Batteries de Vol Intelligentes simultanément. La paire de batteries la moins déchargée sera rechargée en premier. La station de recharge chargera intelligemment les batteries en séquence selon les niveaux de puissance des batteries, du plus élevé au plus bas, si les batteries ne sont pas appairées. L'appairage s'effectue à l'aide de l'application DJI GO 4. Le port micro-USB est utilisé pour les mises à jour du firmware.

### Vue d'ensemble



### Connexion à une source d'alimentation

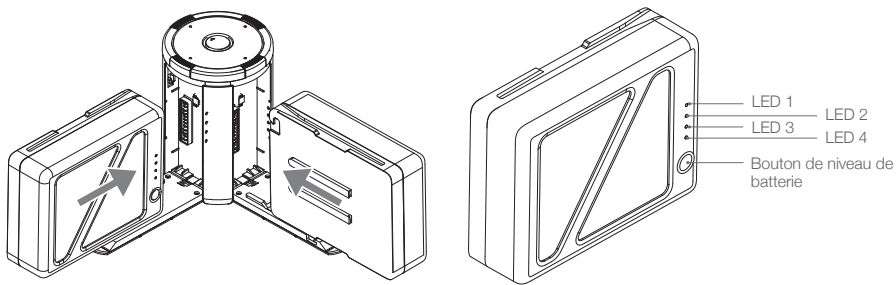
Connectez le chargeur de batterie Inspire 2 standard à une prise de courant (100-240 V, 50/60 Hz), puis retirez le cache en caoutchouc du port d'alimentation pour connecter la station de recharge au chargeur de batterie Inspire 2\*.



\* Une pleine charge de Batterie de Vol Intelligente Inspire 2 prend environ 1h30 et 3 heures pour la radiocommande. La durée de charge est augmentée si l'on recharge la Batterie de Vol Intelligente et la radiocommande simultanément.

Connexion des batteries

Appuyez sur le bouton poussoir et ouvrez le cache de port d'alimentation de charge correspondant. Insérez la Batterie de Vol Intelligente dans le port de recharge pour commencer la recharge. La paire de batteries la moins déchargée sera chargée en premier. La station de recharge chargera intelligemment les batteries en séquence selon les niveaux de puissance des batteries, du plus élevé au plus bas, si les batteries ne sont pas appairées. L'appairage s'effectue à l'aide de l'application DJI GO 4. Reportez-vous à la section « Description des LED d'état » pour plus d'informations sur les clignotement des indicateurs LED d'état. Le buzzer se met à sonner lorsque la charge est terminée. Consultez la section « Description des signaux sonores du buzzer » pour en savoir plus sur les différents signaux sonores.



- ⚠
- N'oubliez pas d'aligner les rainures de la Batterie de Vol Intelligente avec les rails de logement de batterie.
  - Appuyez sur le bouton d'éjection pour retirer les batteries lorsqu'elles sont entièrement rechargées.
  - NE laissez PAS les bornes métalliques exposées à l'air libre lorsque vous ne les utilisez pas.

























Description des LED d'état

LED d'état (station de recharge)	Description
☀ ..... Clignote en vert	Chargement
☀ — Vert fixe	Entièrement rechargée
☹ ..... Clignote en rouge	Erreur liée au chargeur de batterie. Réessayez avec un chargeur de batterie officiel.
☹ — Rouge fixe :	Erreur liée à la Batterie de Vol Intelligente
☼ ..... Clignote en jaune	Température de la batterie trop faible/élevée La température doit respecter la plage recommandée : (5 à 40 °C).
☼ — Jaune fixe	Prêt à recharger
☀ ... Clignote en vert de manière alternative	Batterie de Vol Intelligente non détectée


Indicateurs de niveau de batterie lors de la charge (batterie)				
LED 1	LED 2	LED 3	LED 4	Niveau de batterie
☀	☀	○	○	0 % ~ 50 %
☀	☀	☀	○	50 % ~ 75 %
☀	☀	☀	☀	75 % ~ 100 %
○	○	○	○	Entièrement chargée


LED de protection lors du chargement

Le tableau ci-après décrit les mécanismes de protection de la batterie et l'état des LED correspondants.

Indicateurs de niveau de batterie pour la protection de la batterie					
LED 1	LED 2	LED 3	LED 4	Clignotement	Élément de protection de la batterie
				La LED 2 clignote deux fois par seconde	Surintensité détectée
				La LED 2 clignote trois fois par seconde	Court-circuit détecté
				La LED 3 clignote deux fois par seconde	Surcharge détectée
				La LED 3 clignote trois fois par seconde	Tension excessive détectée au niveau du chargeur
				La LED 4 clignote deux fois par seconde	Température en recharge trop basse (<0 °C)
				La LED 4 clignote trois fois par seconde	Température en recharge trop élevée (>40 °C)

Après avoir résolu l'un des problèmes de protection mentionnés ci-dessus, appuyez sur le bouton pour éteindre l'indicateur de niveau de batterie. Débranchez la Batterie de Vol Intelligente du chargeur et rebranchez-la pour reprendre le processus de chargement. Veuillez noter qu'il est inutile de débrancher et de rebrancher le chargeur en cas d'erreur concernant la température de la pièce. En effet, la charge reprend automatiquement lorsque la température revient dans la plage normale.

 DJI n'assume aucune responsabilité pour les dommages causés par des chargeurs tiers.

 **Comment décharger la Batterie de Vol Intelligente avant de transporter les batteries pour un long voyage :**  
Faites voler l'appareil en extérieur jusqu'à ce que le niveau de charge restant soit de batterie faible ou jusqu'à ce qu'il ne soit plus possible d'allumer la batterie.

Description des bips sonores

Permutez le bouton sonore pour activer/désactiver les sonneries d'avertissement.

Descriptions	Signaux sonores
Permuter le bouton sonore en position Activé	Bip rapide
Connectez la batterie au chargeur	Bip rapide
Une paire de batteries est pleinement chargée	Bip rapide
Quatre Batteries de Vol Intelligentes sont pleinement chargées	Deux bips rapides, suivis d'un bip long, dure environ 1 heure

Mise à jour du firmware

DJI proposera des mises à jour du firmware le cas échéant. Rendez-vous sur le site Web DJI officiel et suivez les instructions ci-dessous pour mettre à jour le firmware.

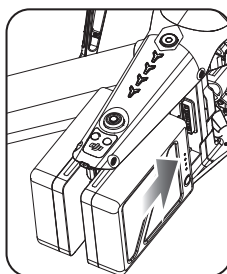
1. Téléchargez la dernière version du programme de mise à jour du firmware sur le site Web officiel de DJI. (<http://www.dji.com/inspire-2/info#downloads>)

2. Mettez la station de recharge sous tension, puis connectez-la à un ordinateur avec un câble Micro-USB.



3. Lancez le programme de mise à jour du firmware. Appuyez sur le bouton de mise à jour et patientez jusqu'à la fin du processus.
4. La station de recharge redémarrera automatiquement lorsque la mise à jour aura été effectuée correctement.
5. Répétez ce processus si la mise à jour du firmware échoue pour une raison quelconque.

## Utilisation de la batterie



### Allumer / Éteindre

**Mise sous tension :** Appuyez une fois sur le bouton d'alimentation, puis appuyez de nouveau et maintenez-le enfoncé pendant deux secondes pour allumer. Le LED d'alimentation s'allume en rouge et les indicateurs de niveau de batterie affichent le niveau actuel de la batterie.

**Mise hors tension :** Appuyez une fois sur le bouton d'alimentation, puis appuyez de nouveau et maintenez-le enfoncé pendant deux secondes pour éteindre.

### Chauffe de la batterie

**Préchauffage manuel :** Lorsque la batterie est hors tension, appuyez sur le bouton d'alimentation et maintenez-le enfoncé pendant 3 secondes pour lancer manuellement le préchauffage de la batterie.

La batterie se préchauffera si la température est inférieure à 15 °C (59 °F). Pendant le préchauffage, LED 1 & 2 et LED 3 & 4 clignotent en alternance. La batterie arrête le préchauffage lorsqu'elle atteint une température de 20 °C (68 °F).

La température de la batterie restera entre 15 et 20 °C (59 et 68 °F) lorsque le clignotement alterné des LED 1 et 4 indique qu'elle est supérieure à 15 °C (59 °F). Le processus dure environ 30 minutes. Une fois préchauffée, la batterie s'éteint automatiquement.




**Préchauffage automatique :** Insérez la batterie dans l'appareil et mettez celui-ci sous tension. Si la température de la batterie est inférieure à 15 °C (59 °F), celle-ci se préchauffera automatiquement avant la charge. Vérifiez le niveau de recharge actuel à l'aide des LED.

**Avertissement de température faible :**

































- 1. Les performances de la Batterie de Vol Intelligente sont considérablement réduites lorsque l'appareil vole dans des environnements à basse température (moins de 5 °C). Avant chaque vol, assurez-vous que la batterie est entièrement chargée et que la tension des cellules est de 4,35 V.
- 2. Si l'application DJI GO 4 affiche l' « Avertissement Niveau de batterie critique » lors d'un vol dans un environnement à basse température, arrêtez de voler et faites immédiatement atterrir l'appareil. Vous pouvez toujours contrôler le mouvement de l'appareil lorsque cet avertissement est affiché.
- 3. Par temps très froid, il se peut que la température de la batterie soit insuffisante, même après qu'elle a été préchauffée. Dans ce cas, isolez la batterie si nécessaire.
- 4. Pour des performances optimales, maintenez la température interne de la Batterie de Vol Intelligente au-dessus de 20 °C lorsqu'elle est utilisée.
- 5. Une pâte isolante pour batterie est disponible pour vous.

**Vérification du niveau de batterie**

Les indicateurs de niveau de batterie affichent la charge restante de la batterie. Lorsque la batterie est éteinte, appuyez une fois sur le bouton d'alimentation. Les indicateurs de niveau de batterie s'allument pour indiquer le niveau actuel de la batterie. Vous trouverez plus d'informations ci-dessous.

 Les indicateurs de niveau de batterie affichent également le niveau actuel de la batterie lors des opérations de décharge. Les indicateurs sont décrits ci-dessous.

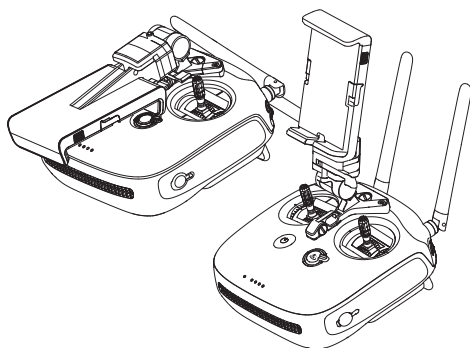
-  : La LED est allumée.
-  : La LED clignote
-  : La LED est éteinte.

Niveau de batterie				
LED 1	LED 2	LED 3	LED 4	Niveau de batterie
				88 % ~ 100 %
				75 % ~ 88 %
				63 % ~ 75 %
				50 % ~ 63 %
				38 % ~ 50 %
				25 % ~ 38 %
				13 % ~ 25 %
				0 % ~ 13 %

# Radiocommandes

---

Ce chapitre décrit les fonctionnalités de la radiocommande et son fonctionnement avec l'appareil, ainsi que le mode de fonctionnement à deux radiocommandes.



# Radiocommande

## Présentation de la radiocommande

La radiocommande d'Inspire 2 est un équipement de communication multifonction sans fil intégrant le système de liaison vidéo descendante à double fréquence et le système de radiocommande de l'appareil. La liaison vidéo descendante de 5,8 GHz est recommandée pour les zones urbaines afin de résister aux interférences ; la liaison 2,4 GHz est adaptée aux distances de transmission étendues dans les espaces ouverts. La radiocommande dispose d'un ensemble de fonctions de contrôle de la caméra, notamment d'enregistrement de photos/vidéos et de contrôle de la nacelle. Le niveau de la batterie est affiché grâce à des LED situées sur le panneau avant de la radiocommande. En mode de fonctionnement à deux radiocommandes, vous pouvez contrôler séparément l'appareil et la caméra en laissant jusqu'à 100 m (328 pieds) de distance entre les deux commandes.



- **Version de conformité** : La radiocommande respecte les réglementations et la conformités locales.
- **Mode de fonctionnement** : La commande peut être réglée sur le mode 1 ou le mode 2, ou sur un mode personnalisé.
- **Mode 1** : Le joystick droit sert d'accélération.
- **Mode 2** : Le joystick gauche sert d'accélération.



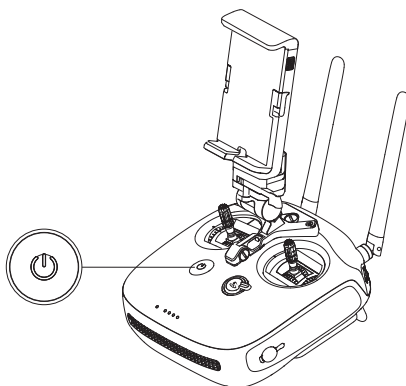
N'utilisez pas plus de 3 appareils dans la même zone (taille d'un terrain de football) pour éviter toute interférence dans les transmissions.

## Fonctionnement de la radiocommande

### Mise sous/hors tension de la radiocommande

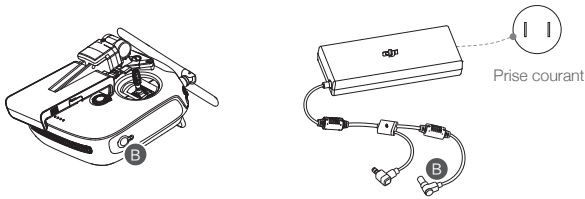
La radiocommande d'Inspire 2 est alimentée par une batterie rechargeable 2S avec une capacité de 6 000 mAh. Le niveau de batterie est indiqué par les LED de niveau de batterie situées sur le panneau avant. Procédez comme suit pour allumer votre radiocommande :

1. Si la radiocommande est éteinte, appuyez une fois sur le bouton d'alimentation. Les LED de niveau de batterie affichent le niveau actuel de la batterie.
2. Appuyez alors sur le bouton d'alimentation et maintenez-le enfoncé pour mettre la radiocommande sous tension.
3. La radiocommande émet un bip lors de sa mise sous tension. Le LED d'état clignote rapidement en vert (la LED de la radiocommande secondaire devient violet fixe), ce qui indique que la radiocommande est en train de s'appairer à l'appareil. La LED d'état affiche une lumière verte fixe une fois la connexion établie (la radiocommande secondaire clignote en violet).
4. Répétez l'étape 2 pour éteindre la radiocommande après avoir fini de l'utiliser.



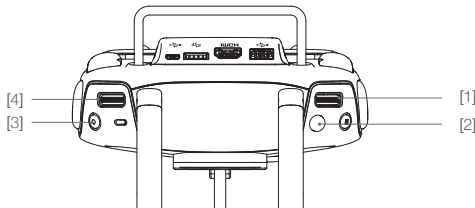
## Recharge de la radiocommande

Rechargez la radiocommande à l'aide du chargeur fourni.



## Contrôle de la caméra

Prenez des vidéos ou des photos et réglez les paramètres de la caméra grâce au bouton d'obtinateur, au bouton d'enregistrement vidéo de la molette de réglage de la caméra et à la molette de nacelle sur la radiocommande.



### [1] Molette de réglage de la caméra

Tournez la molette pour régler les paramètres de la caméra, comme la plage ISO, la vitesse d'obturation et l'ouverture, sans lâcher la radiocommande. Appuyez sur la molette pour basculer entre ces paramètres.

### [2] Bouton d'obtinateur

Appuyez sur cette touche pour prendre une photo. Si le mode rafale est sélectionné, un appui continu permet de prendre une série de photos. Appuyez sur cette touche pour prendre une photo même pendant l'enregistrement.

### [3] Bouton d'enregistrement vidéo

Appuyez une fois pour commencer à enregistrer une vidéo et appuyez à nouveau pour arrêter.

### [4] Molette de la nacelle

Utilisée pour contrôler l'inclinaison verticale de la nacelle.


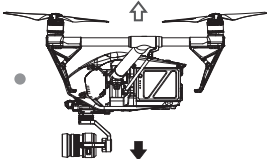

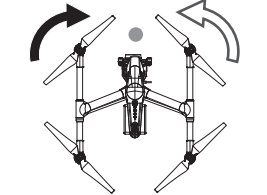

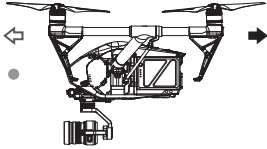

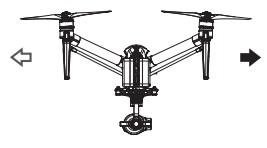
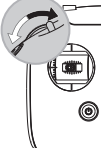
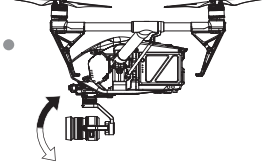
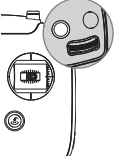
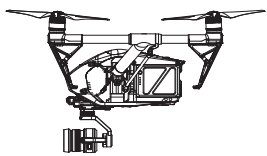
## Commande de l'appareil

Cette section explique comment utiliser les différentes fonctionnalités de la radiocommande. La radiocommande est réglée par défaut en mode 2.



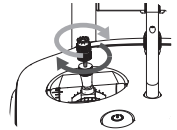
Point neutre/central du joystick : Les joysticks de contrôle de la radiocommande sont en position centrale.

Déplacement des joysticks : L'utilisateur déplace le joystick depuis la position centrale.

Radiocommande (Mode 2)	Appareil (● Indique la direction du nez)	Remarques
		Le fait de déplacer le joystick gauche vers le haut et vers le bas modifie l'altitude de l'appareil. Déplacez le joystick vers le haut pour faire monter l'appareil et vers le bas pour le faire descendre. Poussez le joystick d'accélération vers le haut pour faire décoller l'appareil. Lorsque les deux joysticks sont au centre, Inspire 2 maintient un vol stationnaire. Plus vous éloignez le joystick de la position centrale, plus Inspire 2 change d'altitude rapidement. Veuillez toujours pousser le joystick délicatement afin d'éviter tout changement d'altitude brutal ou inattendu.
		En déplaçant le joystick gauche vers la gauche ou la droite, vous contrôlez la direction et la rotation de l'appareil. Poussez le joystick vers la gauche pour faire tourner l'appareil dans le sens antihoraire et vers la droite pour le faire tourner dans le sens horaire. Si le joystick reste au centre, Inspire 2 demeure orienté dans le sens actuel. Plus vous éloignez le joystick de la position centrale, plus Inspire 2 pivote rapidement.
		Le fait de déplacer le joystick droit vers le haut et vers le bas modifie l'angle avant et arrière de l'appareil. Poussez le joystick vers le haut pour voler vers l'avant et poussez-le vers le bas pour voler vers l'arrière. Inspire 2 vole en stationnaire si le joystick est centré. Éloignez le joystick de la position centrale pour un angle d'inclinaison verticale plus important et un vol plus rapide.
		Le fait de déplacer le joystick droit vers la gauche et vers la droite modifie l'angle gauche et droit de l'appareil. Poussez vers la gauche pour voler vers la gauche et vers la droite pour voler vers la droite. Inspire 2 vole en stationnaire si le joystick est centré. Éloignez le joystick de la position centrale pour un angle d'inclinaison verticale plus important et un vol plus rapide.
		Molette de nacelle : Tournez la molette vers la droite pour que la caméra pointe vers le haut. Tournez la molette vers la gauche pour que la caméra pointe vers le bas. La caméra reste dans sa position actuelle si la molette est statique.
		Appuyez sur le bouton de mise en pause du vol Intelligent pour mettre en pause la tâche en cours.

## Réglage des joysticks

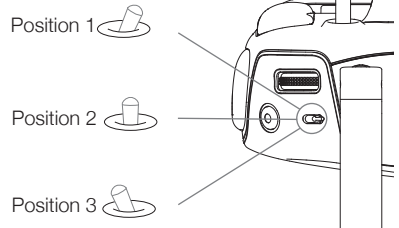
Faites tourner les joysticks dans le sens horaire ou antihoraire pour en régler la longueur. Une longueur correcte des joysticks peut améliorer la précision du contrôle.



## Bouton de mode de vol

Mettez le bouton sur la position souhaitée pour sélectionner le mode de vol correspondant. Choisissez entre le mode S, le mode P et le mode A.

Position	Schéma	Mode de vol
Position 1		Mode P
Position 2		Mode S
Position 3		Mode A



**Mode P (Positionnement) :** Le fonctionnement du mode P est optimal lorsque le signal GPS est fort. L'appareil utilise le GPS, le système optique stéréo et le système de détection infrarouge pour se stabiliser, éviter les obstacles et suivre les sujets en déplacement. Les fonctionnalités avancées comme TapFly et ActiveTrack sont disponibles dans ce mode.

**Mode S (Sport) :** Les valeurs de gain de contrôle de l'appareil sont ajustées pour augmenter sa manœuvrabilité. Veuillez noter que les systèmes de détection d'obstacles désactivés dans ce mode.

**Mode A (Attitude) :** Lorsque ni le GPS, ni le Système optique ne sont disponibles, l'appareil utilise uniquement son baromètre pour contrôler l'altitude.

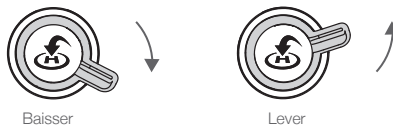
Le mode de vol est verrouillé en mode P par défaut, quelle que soit la position du commutateur. Pour basculer d'un mode de vol à un autre, accédez à la Vue caméra dans l'application DJI GO 4, appuyez sur et activez « Modes de vol multiples ». Après l'activation des modes de vol multiples, placez le bouton sur la position P, puis sur la position S pour voler en mode Sport.

## Commutateur de transformation/bouton RTH

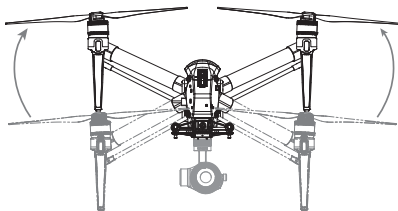
La combinaison commutateur de transformation/bouton RTH a deux fonctions. Appuyer vers le haut ou vers le bas abaisse ou relève le train d'atterrissage. Ou appuyez sur le commutateur pour activer la procédure Retour au point de départ (RTH). Le train d'atterrissage intelligent s'élève automatiquement lors du décollage, et se baisse lors de l'atterrissage. Ils peuvent également être contrôlés manuellement à l'aide du commutateur de transformation.

### Commutateur de transformation

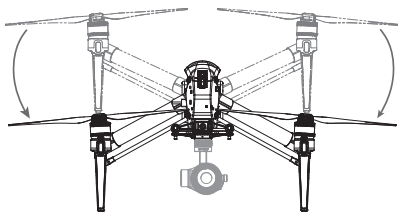
Le commutateur peut être placé dans deux positions. Les effets du passage de l'une à l'autre de ces positions sont définis ci-dessous :



1. **Lever** : le train d'atterrissage se relève pour atteindre sa position la plus élevée.



2. **Baisser** : le train d'atterrissage s'abaisse pour atteindre sa position la plus basse pour atterrir.



- Ne relevez pas le train d'atterrissage lorsque l'appareil est au sol. Veillez à ce que le train d'atterrissage soit baissé avant l'atterrissage.
- L'appareil ne pourra pas atterrir si le train d'atterrissage ne s'abaisse pas.

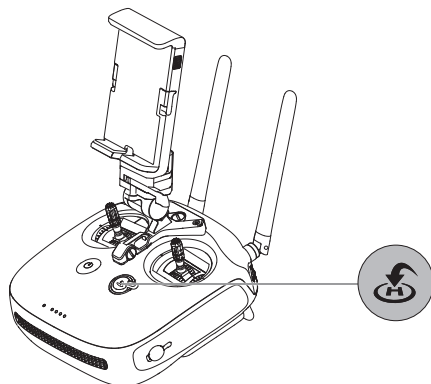
### Bouton RTH

Appuyez et maintenez ce bouton appuyé pour lancer la procédure RTH. L'appareil revient alors au dernier point de départ enregistré. Appuyez de nouveau sur ce bouton pour annuler la procédure RTH et reprendre le contrôle de l'appareil.

Déterminer le statut RTH par le son :

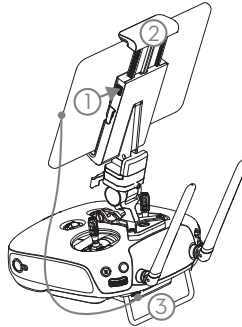
Bip simple... Demande de retour, mais la réponse de l'appareil n'est pas encore arrivée.

Double bip... RTH en cours.



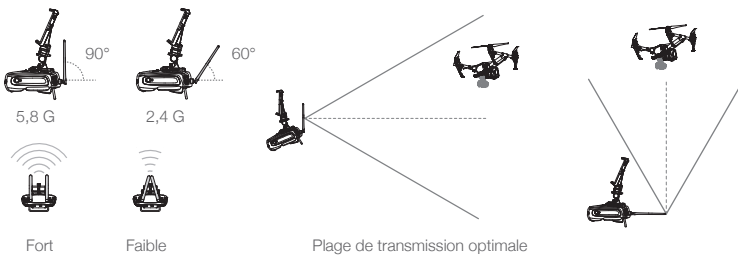
## Connexion d'un appareil mobile

Basculez le support pour appareil mobile dans la position souhaitée. Appuyez sur le bouton latéral du support pour appareil mobile pour dégager la bride, puis placez votre appareil dans la bride. Ajustez la bride pour fixer l'appareil mobile. Connectez votre appareil mobile à la radiocommande avec un câble USB. Raccordez une extrémité du câble à votre appareil mobile, puis branchez l'autre sur le port USB situé au dos de la radiocommande.



## Plage de transmission optimale

L'illustration ci-dessous indique la plage de transmission optimale du signal entre l'appareil et la radiocommande :



Assurez-vous que l'appareil vole dans la plage de transmission optimale. Ajustez la distance et la position entre l'opérateur et l'appareil pour obtenir des performances de transmission optimales. La position des antennes requise pour une portée de transmission optimale varie dans la fréquence de 5,8 G et 2,4 G. Veuillez placer les antennes en fonction de la fréquence de fonctionnement réelle.

## Mode de fonctionnement à deux radiocommandes

Il est possible de connecter plusieurs radiocommandes au même appareil grâce au mode de fonctionnement à deux radiocommandes. Avec ce mode, la radiocommande « principale » contrôle l'orientation de l'appareil tandis que la radiocommande « secondaire » contrôle le mouvement de la nacelle et le fonctionnement de la caméra. Les radiocommandes « principale » et « secondaire » communiquent entre elles via WiFi.





- En mode de fonctionnement à deux radiocommandes, quand la radiocommande principale est prioritaire, elle peut contrôler l'inclinaison verticale et le panoramique de la nacelle. Lorsque la radiocommande secondaire est prioritaire, elle peut contrôler l'inclinaison verticale, le panoramique et le roulis de la nacelle.
- Le mode de fonctionnement à deux radiocommandes n'est pas disponible en Russie et en Israël.

## Configuration du mode de fonctionnement à deux radiocommandes

Le mode de fonctionnement à deux radiocommandes est désactivé par défaut. L'utilisateur doit activer cette fonctionnalité sur la radiocommande « principale » via l'application DJI GO 4. Procédez comme suit pour configurer :

### Radiocommande « principale » :

1. Connectez la radiocommande à votre appareil mobile, puis lancez l'application DJI GO 4.
2. Accédez à la page Caméra, puis appuyez sur pour ouvrir la fenêtre des Réglages de la radiocommande.
3. Sélectionnez « principale » et définissez la radiocommande comme radiocommande « principale ».
4. Saisissez le mot de passe de connexion de la radiocommande « secondaire ».

Remote Controller Settings

Primary and Secondary

Set Remote Controller Status: OFF Primary Secondary

Primary ID: 28172d Secondary ID: 14f93f

Connection Status: ON Authorization Code: 666666

Remote Controller Calibration

### Radiocommande « secondaire » :

1. Sélectionnez « secondaire » pour définir la radiocommande comme radiocommande « secondaire ».

Remote Controller Settings

Primary and Secondary

Set Remote Controller Status: OFF Primary Secondary

Primary ID: 28172d Secondary ID: 14f93f

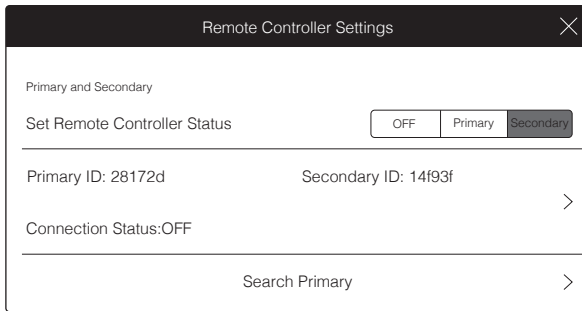
Connection Status: OFF

Search Primary

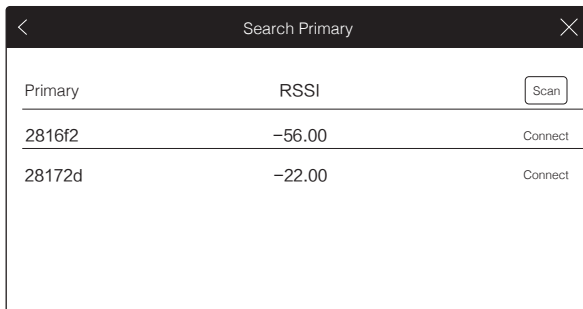


La radiocommande ne peut pas être associée à l'appareil lorsqu'elle est définie en tant que radiocommande « secondaire ». De plus, la radiocommande « secondaire » ne peut pas contrôler l'orientation de l'appareil. Rétablissez la radiocommande en tant que « principale » dans l'application DJI GO 4 si vous souhaitez appairer la radiocommande à l'appareil.

2. Recherchez la radiocommande « principale » dans les environs.

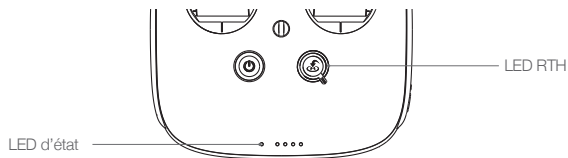







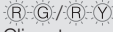




3. Sélectionnez la radiocommande « principale » dans la liste « principale », puis saisissez le mot de passe de connexion, pour vous connecter à la radiocommande « principale » souhaitée.



## LED d'état de la radiocommande

La LED d'état indique le statut de connexion entre la radiocommande et l'appareil. La LED RTH indique le statut de retour au point de départ de l'appareil. Le tableau ci-dessous fournit des détails sur ces indicateurs.



LED d'état	Alarme	Statut de la radiocommande
 — Rouge fixe	— —	La radiocommande est définie en tant que radiocommande « principale » mais elle n'est pas connectée à l'appareil.
 — Vert fixe	— —	La radiocommande est définie en tant que radiocommande « principale » et elle est connectée à l'appareil.
 — Violet fixe	— —	La radiocommande est définie en tant que radiocommande « secondaire » mais n'est pas connectée à l'appareil.
 — Bleu fixe	— —	La radiocommande est définie en tant que radiocommande « secondaire » et elle est connectée à l'appareil.
 ..... Clignotement rouge lent	D-D-D.....	Erreur de la radiocommande.
 ..... Clignotement alterné en rouge et vert / rouge et et jaune	Aucun	La liaison descendante HD est interrompue.
LED RTH	Son	Statut de la radiocommande.
 — Blanc fixe	 carillon	Démarrer la procédure RTH.
 ..... Clignotement en blanc	D . . .	Envoi de la commande RTH à l'appareil.
 ..... Clignotement en blanc	DD . . . .	Retour de l'appareil à son point de départ.

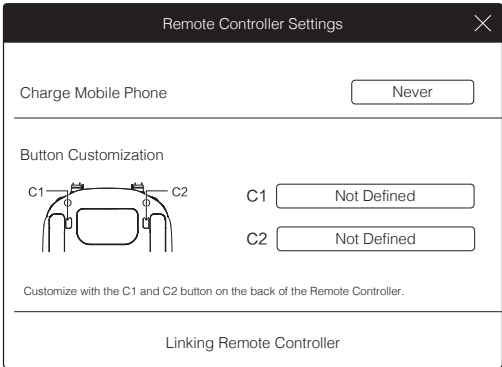


L'indicateur d'état de la radiocommande clignote en rouge et émet une alerte sonore lorsque le niveau de la batterie est critique.

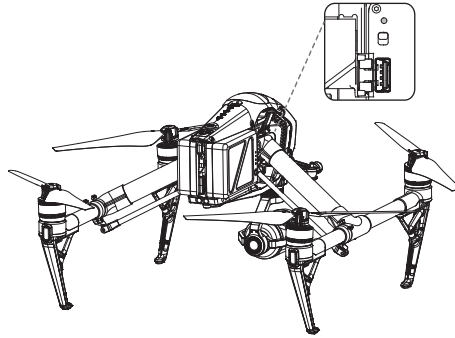
## Appairage de la radiocommande

La radiocommande est appairée à votre appareil avant la livraison. L'appairage est uniquement requis lors de la première utilisation d'une nouvelle radiocommande. Suivez ces étapes pour appairer une nouvelle radiocommande :

1. Mettez la radiocommande sous tension et connectez-vous à l'appareil mobile. Lancez l'application DJI GO 4.
2. Mise sous tension de la Batterie de Vol Intelligente.
3. Ouvrez la vue caméra et appuyez sur le bouton « Appairage de la radiocommande » illustré ci-dessous.



4. La radiocommande est prête pour l'appairage. L'indicateur d'état de la radiocommande clignote en bleu et un bip sonore est émis.
5. Localisez le bouton d'appairage sur l'appareil, comme illustré dans la figure ci-dessous. Appuyez sur le bouton d'appairage pour démarrer l'appairage. L'indicateur d'état de la radiocommande s'allume en vert fixe lorsque l'appairage est réussi.



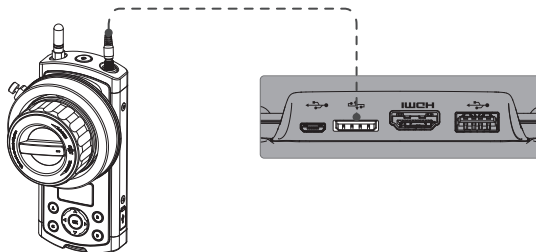
- La radiocommande ne peut pas être associée à l'appareil lorsqu'elle est définie en tant que radiocommande « secondaire ». De plus, la radiocommande « secondaire » ne peut pas contrôler l'orientation de l'appareil. Rétablissez la radiocommande en tant que « principale » dans l'application DJI GO 4 si vous souhaitez appairer la radiocommande à l'appareil.
- La radiocommande se déconnecte de l'appareil si une autre radiocommande est appairée au même appareil.
- Appuyez sur le bouton C1, le bouton C2 et le bouton Start/Stop pour un appairage rapide.

## Utilisation avec DJI Focus

DJI Focus et DJI Focus Handwheel sont entièrement compatibles avec la nacelle et caméra Zenmuse X5S et X4S. Aucun étalonnage n'est requis lorsque vous utilisez Focus avec la caméra. Utilisez DJI Focus par exemple.

### Connexion

Pour établir une communication entre les deux appareils, reliez le port de communication de la radiocommande Focus au port bus CAN de la radiocommande à l'aide du câble bus CAN dédié.

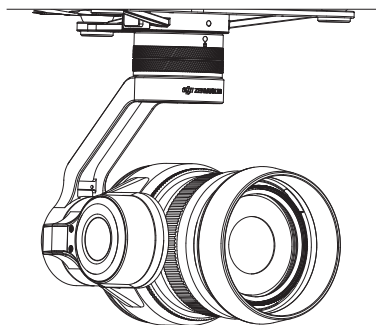


- Assurez-vous que la nacelle et caméra sont réglées en mode AF.
- Reportez-vous au « Guide d'utilisateur de DJI FOCUS » pour plus d'informations.

# Nacelle et caméra

---

Ce chapitre décrit les caractéristiques techniques de la caméra et explique le mode de fonctionnement de la nacelle.



# Caméra et nacelle

## Caméra

### Profil de la caméra

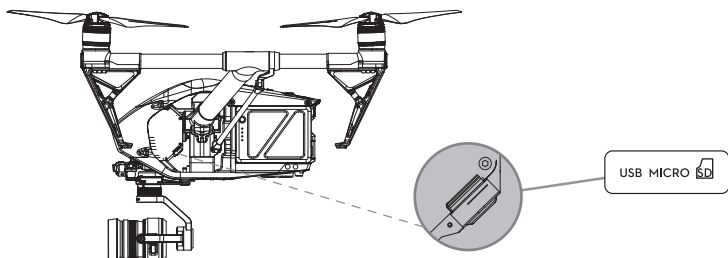
Dotée d'un capteur CMOS M4/3, la Zenmuse X5S permet de capturer des photos jusqu'à 20,80 MP. Elle est capable de capturer des vidéos CinemaDNG 5,2K 30 ips et Apple ProRes Video ainsi que des vidéos 4K 60 ips en H.264. La Zenmuse X5S est construite selon la norme des objectifs interchangeables M4/3. Divers modes de prise de vue, dont la prise de vue unique, la prise de vue en rafale et la prise de vue par intervalles, offrent davantage d'options de capture. Rafale et AEB sont disponibles, avec jusqu'à 14 images fixes.

Lorsque DJI CINESSD est utilisé, Zenmuse X5S est capable d'enregistrer des vidéos sans perte avec un débit binaire de 5,2 Gbit/s au format CinemaDNG ou de capturer des images fixes DNG à 20 ips en continu.

Lorsqu'elle est montée sur Inspire 2, la nacelle à 3 axes fournit une plateforme stable à la caméra afin d'obtenir des prises de vue claires, même lors de manœuvres rapides. La nacelle incline la caméra sur un angle de -130° à +40° et effectue un panoramique de  $\pm 320^\circ$  dans les deux directions. La caméra transmet un flux vidéo HD en direct à l'application DJI GO 4.

### Logement carte microSD pour la caméra

Pour stocker vos photos et vidéo, insérez la carte microSD dans le logement illustré ci-dessous avant de mettre Inspire 2 sous tension. Inspire 2 est fourni avec une carte microSD de 16 Go et prend en charge les cartes microSD jusqu'à 128 Go. Il est conseillé d'utiliser une carte microSD de type UHS-3, car ses capacités de lecture et d'écriture rapides permettent de stocker des données vidéo haute résolution.



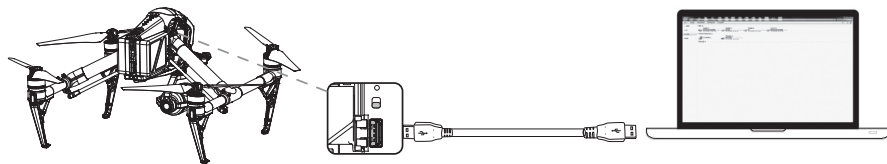
⚠ Inspire 2 prend actuellement en charge les cartes SD suivantes et continuera à prendre en charge d'autres cartes à l'avenir.

- Sandisk Extreme 32 Go UHS-3 MicroSDHC
- Sandisk Extreme 64 Go UHS-3 MicroSDHC
- Panasonic 32 Go UHS-3 MicroSDHC
- Panasonic 64 Go UHS-3 MicroSDXC
- Samsung PRO 32 Go UHS-3 MicroSDHC
- Samsung PRO 64 Go UHS-3 MicroSDXC
- Samsung PRO 128 Go UHS-3 MicroSDXC.

- ⊘ Ne retirez pas la carte microSD d'Inspire 2 lorsque celui-ci est sous tension.
- Pour garantir la stabilité du système de caméra, chaque enregistrement vidéo est limité à 30 minutes.

## Port USB

Mettez Inspire 2 sous tension, puis branchez un câble USB au port USB pour télécharger les photos et vidéos d'Inspire 2 sur votre ordinateur.



Mettez l'appareil sous tension avant de tenter de télécharger les fichiers.

## Fonctionnement de la caméra

### Radiocommande

Utilisez les boutons d'obturation et d'enregistrement de la radiocommande pour prendre des photos ou des vidéos. Pour plus d'informations sur l'utilisation de ces boutons, reportez-vous à « Contrôle de la caméra ».

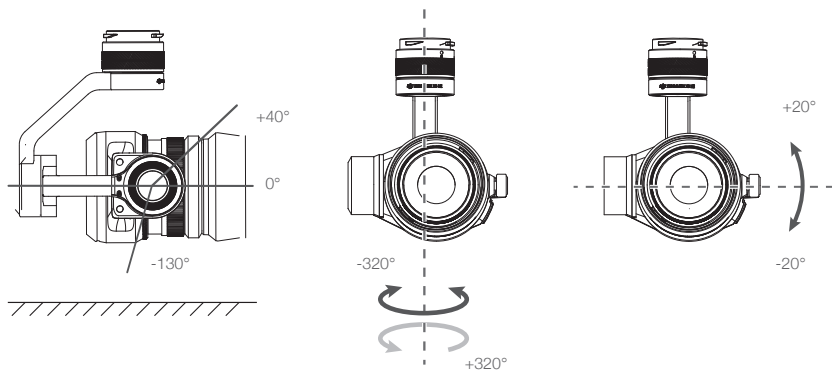
### Application DJI GO 4

Utilisez l'application DJI GO 4 pour prendre des photos ou des vidéos. Pour plus d'informations, reportez-vous au « Guide d'utilisateur de Zenmuse X5S ».

## Nacelle

### Profil de nacelle

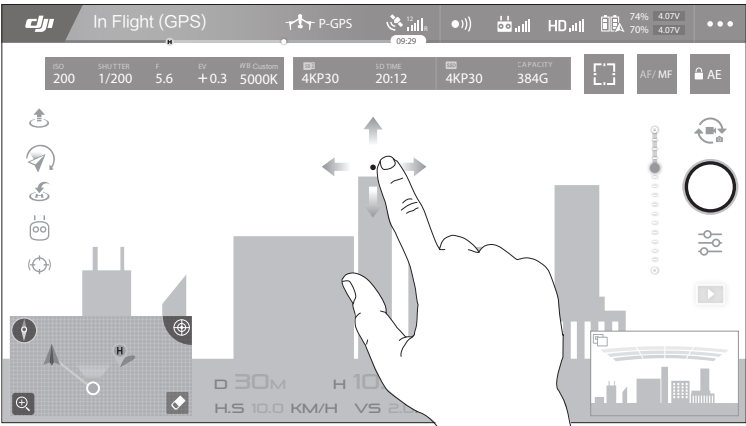
La nacelle à 3 axes fournit une plateforme stable pour la caméra fixée, vous permettant de capturer des images et des vidéos stabilisées.



### Contrôle de la nacelle à l'aide de l'application DJI GO 4

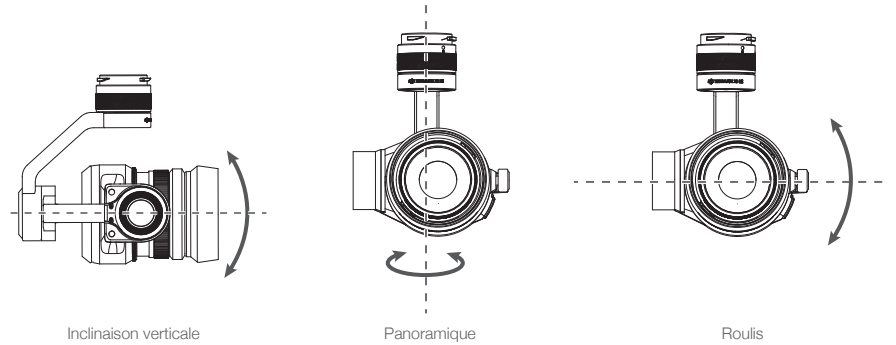
Procédez comme suit pour contrôler l'orientation de la nacelle à l'aide de l'application DJI GO 4 :

1. Lancez l'application DJI GO 4, puis accédez à la page Caméra.
2. Appuyez sur l'écran jusqu'à ce qu'un cercle bleu s'affiche.
3. Faites glisser votre index pour contrôler l'orientation de la nacelle dans la page « Caméra », comme illustré ci-dessous.



Modes de fonctionnement de la nacelle

Trois modes de fonctionnement de la nacelle sont disponibles. Basculez entre les différents modes de fonctionnement dans la page des paramètres de caméra de l'application DJI GO 4. Notez que votre appareil mobile doit être connecté à la radiocommande pour que les modifications s'appliquent. Consultez le tableau ci-dessous pour plus de détails :



		Mode Suivre	Le panoramique nacelle ne peut pas être contrôlé dans ce mode.
		Mode Free	Le mouvement de la nacelle est indépendant de l'orientation de l'appareil.
		Réinitialiser	Appuyez pour forcer le réalignement de l'orientation de la nacelle avec celle de l'appareil en procédant à un mouvement panoramique à partir de l'orientation actuelle de la nacelle. L'angle d'inclinaison verticale ne change pas pendant le réalignement.





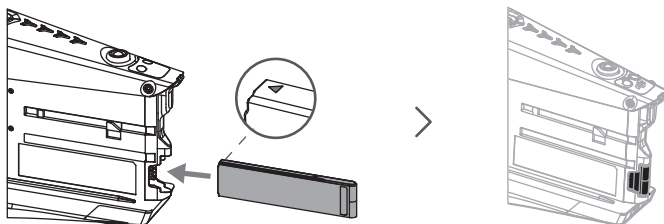
- Le panoramique nacelle ne peut pas être contrôlé en mode Suivre. En mode Free, appuyez sur le bouton C1 et maintenez-le enfoncé tout en faisant tourner la molette de contrôle pour régler le lacet de la nacelle.
- La nacelle sera en mode Free lorsque la radiocommande « secondaire » contrôlera la nacelle en mode de fonctionnement à deux radiocommandes.

## Utilisation du CINESSD

Inspire 2 est utilisé comme exemple.

### Stockage de fichiers

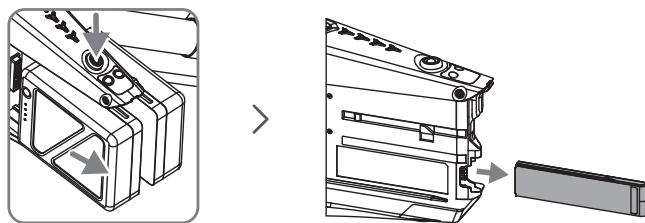
1. Mettez l'appareil hors tension.
2. Insérez le CINESSD dans l'appareil. Si le CINESSD n'est pas détecté, vérifiez qu'il est correctement inséré.



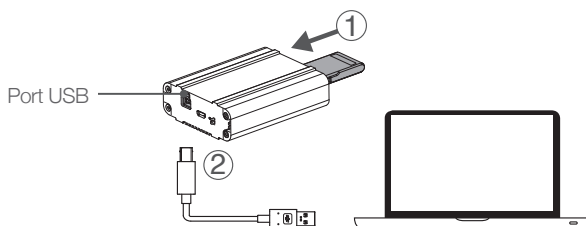
3. Mettez l'appareil sous tension.
4. Des informations à propos du CINESSD seront disponibles dans l'application DJI GO™ 4.

### Exportation de fichiers

1. Mettez l'appareil hors tension. Retirez les batteries, puis le CINESSD.



2. Insérez le CINESSD dans la station DJI CINESSD, puis connectez la station à un ordinateur via un câble USB.



3. Une fois connecté, une icône nommée « DJI\_A » suivie d'une séquence de chiffres apparaîtra. Cliquez pour lancer l'exportation du fichier.
4. Retirez la station en toute sécurité avant de la débrancher de votre ordinateur.



Aucun logiciel supplémentaire n'est nécessaire pour exporter les données du CINESSD. Vous pouvez également utiliser le logiciel DJI suivant en fonction de votre système.

- **Windows** : DJI Camera Exporter.
- **Mac** : DJI CINELIGHT™.



- NE retirez PAS le CINESSD lorsqu'il est sous tension.
- Insérez le CINESSD avant de connecter la station à l'ordinateur.
- Le mode manuel est recommandé lors de l'enregistrement de vidéos à l'aide d'un CINESSD (par exemple : CinemaDNG ou ProRes). Lorsque vous utilisez les modes d'exposition automatique (notamment les modes AUTO, A et S), le cadre de l'image peut vaciller.
- L'icône de la station varie en fonction du système d'exploitation de votre ordinateur.

#### Effacer des fichiers

Pour assurer les hautes performances du DJI CINESSD, la station ne permet que l'exportation des fichiers. Pour effacer des fichiers, insérez le CINESSD dans l'appareil et lancez l'application DJI GO 4 pour formater le CINESSD et libérer de l'espace de stockage.



Veillez à sauvegarder vos fichiers avant de formater le DJI CINESSD .

#### Caractéristiques techniques

Capacité	120 Go* / 240 Go / 480 Go
Taille	105,5 mm x 27 mm x 7 mm
Poids	42,5 g
Plage de températures de fonctionnement	de 0 à 40 °C (32 à 104 °F)
Plage de températures de stockage	-40 à 85 °C (-40 à 185 °F)
Humidité	5 à 95 %, sans condensation

\* Le CINESSD 120G ne prend pas en charge les vidéos CinemaDNG 5,2K 30 ips ou 4K 60 ips.

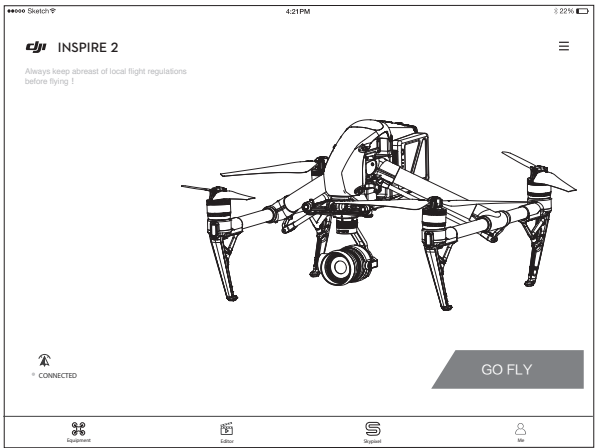
# Application DJI GO 4

---

Ce chapitre décrit les quatre principales interfaces utilisateur graphiques de l'application DJI GO 4.

# Application DJI GO 4

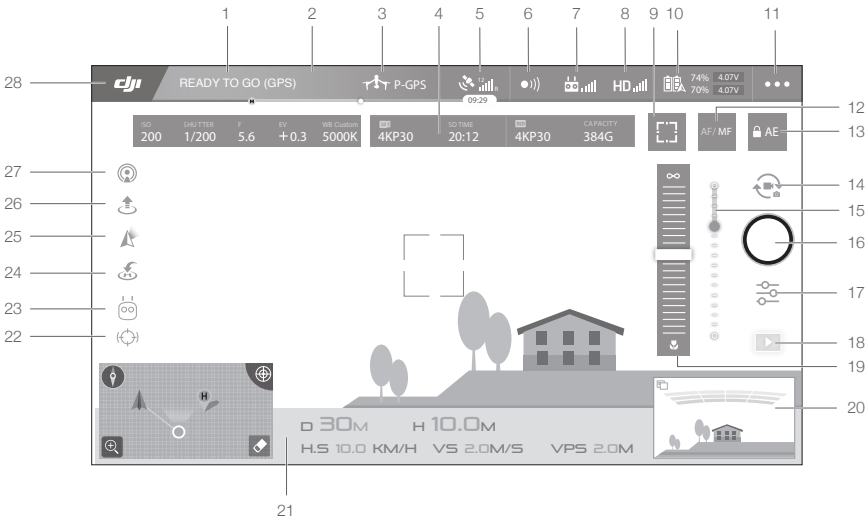
L'application DJI GO 4\* est une nouvelle application mobile spécialement conçue pour Inspire 2. Cette application permet de contrôler la nacelle, la caméra et les autres fonctions de votre système de vol. L'application inclut également les fonctions Carte (Map), Magasin (Store) et Centre utilisateur (User Center) pour configurer votre appareil et partager du contenu avec vos amis. Pour une expérience optimale, il est recommandé d'utiliser une tablette.



\* Le simulateur de vol n'est pas disponible dans cette application.

## Caméra

La page Caméra retransmet un flux vidéo HD en direct de la caméra d'Inspire 2. Vous pouvez également configurer différents paramètres de la caméra dans la page Caméra.



## 1. Statut système

 : cette icône indique le statut de vol de l'appareil et différents messages d'avertissement.

## 2. Indicateur de niveau de batterie

 : l'indicateur de niveau de batterie présente l'affichage dynamique du niveau de batterie. Les zones colorées représentent l'énergie nécessaire pour réaliser différentes fonctions.

## 3. Mode de vol

 : le texte en regard de cette icône indique le mode de vol actuel.

Appuyez pour configurer les paramètres de la radiocommande principale (RC principale). Ces paramètres vous permettent de modifier les restrictions de vol et définir les valeurs de gain.

## 4. Paramètres de caméra

Indique les paramètres de réglage et la capacité de la caméra.

ISO	SHUTTER	F	EV	WB Custom		SD TIME		CAPACITY
200	1/200	5.6	+0.3	5000K		4KP30	20:12	 4KP30 384G

(1) Appuyez sur  pour définir les paramètres de la balance des blancs.

(2) Appuyez sur  pour définir les paramètres photo et vidéo.

## 5. Force du signal GPS

 : indique la force du signal GPS actuelle. Des barres blanches correspondent à une force adéquate du signal GPS.

## 6. Statut de la fonction de détection d'obstacles

 : appuyez sur ce bouton pour activer ou désactiver les fonctions offertes par le système optique.


## 7. Force du signal de la radiocommande

 : cette icône indique la force du signal de la radiocommande.

## 8. Force du signal de la liaison vidéo HD

 : cette icône indique la force de la liaison vidéo HD descendante entre l'appareil et la radiocommande.

## 9. Bouton de mesure/mise au point

 : appuyez sur ce bouton pour basculer entre le mode Mise au point et le mode Mesure. Appuyez pour sélectionner l'objet à mesurer ou sur lequel effectuer la mise au point.

## 10. Niveau de batterie

 : cette icône indique le niveau de batterie actuel.

Appuyez sur l'icône pour afficher le menu d'informations sur la batterie, définir les différents seuils d'avertissement de la batterie et afficher l'historique des avertissements de la batterie.

## 11. Paramètres généraux

 : appuyez pour accéder au menu des paramètres généraux pour définir les mesures, activer la diffusion en direct, afficher les itinéraires de vol, etc.

## 12. AF/MF

AF/MF : appuyez sur l'icône pour changer le mode de mise au point.

## 13. Verrouillage automatique de l'exposition

 AE : appuyez pour verrouiller la valeur d'exposition.

## 14. Bouton Photo/Vidéo



: appuyez sur ce bouton pour passer du mode photo au mode d'enregistrement vidéo.

## 15. Glissière pour nacelle



: affiche l'inclinaison verticale de la nacelle.

## 16. Bouton de prise de vue/d'enregistrement



: appuyez sur ce bouton pour prendre des photos ou enregistrer des vidéos.

## 17. Paramètres de la caméra



: appuyez pour configurer les valeurs ISO, de l'obturateur et de l'exposition de la caméra.

## 18. Lecture



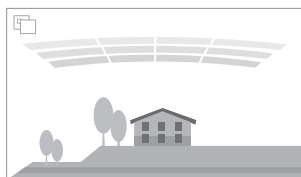
: appuyez pour accéder au menu Lecture et afficher un aperçu des photos et des vidéos dès leur capture.

## 19. Mise au point manuelle

Uniquement activée en mode MF.

## 20. FPV

Le FPV n'est disponible que sur les tablettes. Pincez pour faire un zoom avant ou arrière sur la fenêtre.

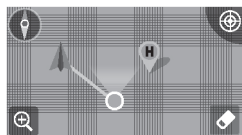


: des barres rouges s'affichent lorsque des obstacles sont proches de l'appareil. Des barres oranges s'affichent lorsque des obstacles sont dans la zone de détection.



: Appuyez pour zoomer sur la fenêtre FPV et la déplacer au milieu de l'écran.

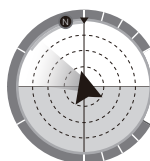
## 21. Télémétrie de vol



D 30 M H 10.0 M  
H. S 10.0 KM/H VS 2.0 M/S VPS 2.0 M

(1) Appuyez pour passer à la vue carte.

(2) Attitude de vol et fonction radar :



- La flèche rouge indique dans quelle direction l'appareil se déplace.
- La part de la zone grise par rapport à la zone bleue indique l'inclinaison verticale de l'appareil.
- Le niveau horizontal de la zone grise indique l'angle de roulis de l'appareil.

- Une ligne bleue indique la position actuelle du moteur d'inclinaison de la nacelle.
- Le cercle gris le plus à l'extérieur affiche la capacité de puissance actuelle.

(3) Paramètres de vol :

Altitude : distance verticale à partir du point de départ.

Distance : distance horizontale à partir du point de départ.

Vitesse verticale : vitesse de mouvement sur une distance verticale.

Vitesse horizontale : vitesse de mouvement sur une distance horizontale.

(4) Distance de l'appareil :

Distance horizontale entre l'appareil et l'opérateur.


## 22. Spotlight Pro

 Appuyez pour utiliser la fonction Spotlight Pro.

## 23. Mode de Vol Intelligent

 : affiche le mode en cours. Appuyez pour sélectionner le mode Vol intelligent.

## 24. RTH intelligent

 : Lancer la procédure RTH. Appuyez pour que l'appareil retourne au dernier point de départ enregistré.


## 25. Modes de fonctionnement de la nacelle

Les modes Suivre, Free et Réinitialisation sont inclus.

## 26. Décollage/Atterrissage automatique

 : appuyez pour initier un décollage ou un atterrissage automatique.

## 27. Diffusion en direct

 : cette icône indique que le flux vidéo actuel est retransmis en direct sur YouTube. Assurez-vous que le service de données mobiles est disponible sur l'appareil mobile.

## 28. Retour

 : appuyez sur cette icône pour revenir au menu principal.

## Éditeur

Un logiciel de montage vidéo intelligent est intégré à l'application DJI GO 4. Une fois que vous avez enregistré plusieurs vidéos et que vous les avez téléchargées sur votre appareil mobile, sélectionnez Editor dans l'écran d'accueil. Sélectionnez ensuite un modèle et indiquez le nombre de séquences à utiliser. Le logiciel les combinera alors automatiquement pour créer une courte vidéo à partager immédiatement.

## SkyPixel

Découvrez les derniers événements, produits phares et téléchargements SkyPixel populaires sur la page SkyPixel.

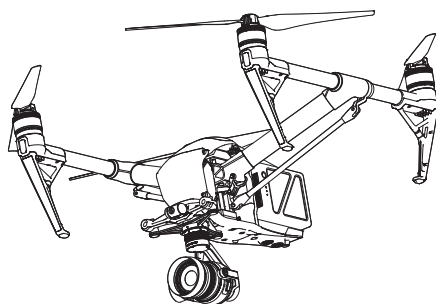
## Moi

Les détenteurs d'un compte DJI peuvent participer à des discussions sur le forum, gagner des crédits dans la boutique DJI et partager leurs créations avec la communauté.

# Vol

---

Ce chapitre décrit la sécurité et les restrictions de vol.





# Vol

Une fois les préparatifs terminés, nous vous conseillons d'utiliser le simulateur de vol dans l'application DJI GO 4 pour perfectionner vos techniques de vol et de vous entraîner en toute sécurité. Veillez à ce que tous les vols soient réalisés dans une zone dégagée.

## Exigences relatives à l'environnement de vol

1. N'utilisez pas l'appareil dans des conditions météorologiques extrêmes. Ceci inclut les vents de plus de 10 m/s, la neige, la pluie et le brouillard.
2. Faites uniquement voler l'appareil dans des espaces dégagés. La présence de grands édifices et de structures en acier peut affecter la précision du compas intégré et du système GPS.
3. Évitez les obstacles, les foules, les lignes à haute tension, les arbres et les étendues d'eau.
4. Limitez les interférences en évitant les zones hautement électromagnétiques, notamment les antennes relais et tours de transmission radio, par exemple).
5. Les performances de l'appareil et de la batterie sont sujettes à des facteurs environnementaux, tels que la température et la densité de l'air. Faites particulièrement attention quand vous volez à haute altitude car les performances de la batterie et de l'appareil pourraient être affectées.
6. Le compas et le GPS ne fonctionnent pas dans les régions polaires. L'appareil passe automatiquement en mode A et utilise le système optique pour le positionnement.

## Système GEO (Geospatial Environment Online)

### Introduction

Le système GEO (Environnement géospatial en ligne) de DJI est un système d'informations mondial servant à fournir des données sur l'espace aérien en temps réel dans le cadre des lois et réglementations internationales. GEO apporte des informations sur le vol, des données sur la durée et la localisation du vol afin d'assister les utilisateurs d'aéronefs télépilotes (UAV) dans leurs prises de décision quant à l'usage de leur UAV personnel. Il inclut aussi une fonctionnalité unique de restrictions régionales du vol qui apportent des mises à jour de restrictions et de sécurité du vol en temps réel et empêche les UAV de voler dans certains espaces aériens interdits. Bien que la sécurité et le respect des lois sur le trafic aérien sont de la plus haute importance pour DJI, certaines exceptions doivent être possibles dans des circonstances spéciales. Afin de répondre à ces besoins, GEO propose aussi une fonctionnalité qui permet aux utilisateurs de déverrouiller des vols dans des zones restreintes. Pendant les préparatifs de vol, les utilisateurs doivent soumettre une demande de déverrouillage basée sur le niveau de restriction de la zone de vol.

### Zones GEO

Le système GEO de DJI désigne des zones de vol sûres, fournit des niveaux de risque et des consignes de sécurité pour les vols individuels et des informations sur les espaces aériens restreints qui sont consultables en temps réel dans DJI GO 4. Les zones désignées par GEO sont appelées les zones GEO. Les zones GEO sont des zones de vol spécifiques catégorisées par les restrictions et les réglementations de vol. Les zones GEO empêchant le vol sont situées autour de lieux comme les aéroports, les centrales énergétiques et les prisons. Elle peuvent aussi être mises en place temporairement autour d'événements importants dans des stades, des feux de forêt ou d'autres situations d'urgence. Certaines zones GEO n'empêchent pas le vol mais déclenchent des avertissements informant les utilisateurs de potentiels risques. Tous les zones de vol restreint sont désignées comme zones GEO et sont divisées en zones d'avertissement, zones de prudence accrue, zones soumises à autorisation, zones à altitude limitée et zones restreintes. Par défaut, GEO limite les vols et les décollages dans les zones qui pourraient provoquer des risques de sécurité ou de sûreté.

Une carte des zones GEO est disponible, donnant des informations exhaustives sur les zones GEO dans le monde, sur le site officiel de DJI : <https://www.dji.com/flysafe>.

Le système GEO sert à fins consultatives uniquement. Les utilisateurs individuels ont pour responsabilité de vérifier les sources officielles et de déterminer quelles lois et réglementations s'appliquent à leur vol. Dans certains cas, DJI a sélectionné des paramètres généraux largement recommandés (comme un rayon d'environ 2,5 km/1.5-mile autour des aéroports) sans avoir déterminé si ces recommandations correspondent aux réglementations qui s'appliquent à certains utilisateurs spécifiques.

## Définitions des zones GEO

**Zones d'avertissement** : Les utilisateurs reçoivent un message d'avertissement avec des informations correspondant à leur vol.

**Zone d'avertissement augmentée** : Les utilisateurs reçoivent un message du système GEO pendant le vol. Il leur est demandé d'effectuer une demande de déverrouillage pour voler dans la zone et doivent pour cela confirmer leur trajectoire de vol.

**Zones soumises à autorisation** : Les utilisateurs reçoivent un message d'avertissement et le vol est interdit par défaut. Les zones soumises à autorisation peuvent être déverrouillées par des utilisateurs autorisés avec un compte DJI vérifié. Les privilèges de déverrouillages personnalisés doivent être demandés en ligne.

**Zones à altitude limitée** : Les vols sont limités à une altitude spécifique.

**Zones restreintes** : Les vols sont complètement interdits. Les UAV ne peuvent pas voler dans ces zones. Si vous obtenez la permission de voler dans une zone restreinte, veuillez vous rendre sur <https://www.dji.com/flysafe> ou contacter [flysafe@dji.com](mailto:flysafe@dji.com) pour déverrouiller la zone.

Les zones GEO de DJI assurent la sécurité du vol des utilisateurs mais aucune garantie n'existe quant au respect complet des lois et réglementations locales. Les utilisateurs doivent vérifier ces lois et exigences réglementaires avant chaque vol et sont responsables de la sécurité du vol.

Toutes les fonctionnalités de vol intelligentes seront affectées quand l'appareil DJI vole à proximité ou entre dans une zone GEO. Les interférences consistent, sans s'y limiter, au ralentissement du drone, à l'impossibilité de décoller et à la fin du vol.

## Restrictions de vol

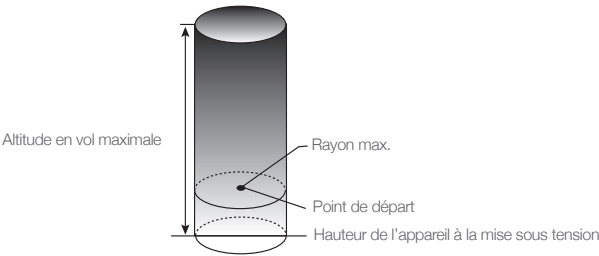
### Introduction

Les opérateurs d'UAV doivent se conformer à toutes les réglementations de vol établies par les autorités et gouvernements compétents, y compris l'OACI et la FAA. Pour des raisons de sécurité, les vols sont restreints par défaut afin d'aider les utilisateurs à utiliser les produits DJI en sécurité et légalement. Les restrictions de vol incluent des limites d'altitude et de distance, ainsi que les zones GEO.

Quand le système de navigation par satellite à couverture mondiale (Global Navigation Satellite Service, GNSS) est disponible, les limites d'altitude et de distance et les zones GEO sont toutes prises en compte pour assurer la sécurité en vol. S'il est indisponible, seules les limites d'altitude prennent effet.


### Restrictions de rayon et d'altitude maximales

La fonction Altitude de vol maximale restreint l'altitude de vol de l'appareil tandis que la fonction Rayon maximal restreint sa distance. Ces limites peuvent être définies via DJI GO 4.



Signal GPS fort		
Restriction	Description	Message de l'application DJI GO 4
Altitude max.	L'altitude de l'appareil ne peut dépasser la valeur indiquée.	Altitude en vol maximum atteinte. Ajustez votre altitude dans les paramètres FC si nécessaire.
Rayon max.	La distance de vol ne peut dépasser la valeur spécifiée.	Distance de vol maximale atteinte. Ajustez votre distance dans les paramètres FC si nécessaire.

Signal GPS faible		
Restriction	Description	Message de l'application DJI GO 4
Altitude max.	L'altitude est limitée à 8 mètres (26 pieds) lorsque le signal GPS est faible et que le système optique est activé. L'altitude est limitée à 30 mètres (98 pieds) lorsque le signal GPS est faible et que le système optique est désactivé.	Altitude en vol maximum atteinte. Ajustez votre altitude dans les paramètres MC si nécessaire.
Rayon max.	Aucune limite.	N/A

- 
- Quand l'appareil dépasse une limite spécifiée, le pilote peut toujours contrôler l'appareil mais il ne pourra pas continuer à voler plus loin.
  - Si l'appareil vole en dehors du rayon maximum, il reviendra automatiquement à portée quand le signal GPS sera fort.
  - Pour des raisons de sécurité, ne volez pas à proximité d'aéroports, d'autoroutes, de gares ferroviaires, de lignes de chemin de fer, de centre-villes et d'autres zones sensibles. Faites voler votre appareil uniquement dans les zones qui sont dans votre champ de vision immédiat.

## Restrictions de vol des zones GEO

Zone GEO	Description
Zone restreinte	Décollage Les moteurs de l'appareil ne peuvent pas être démarrés.
	En vol : Quand le signal GPS passe de faible à fort, DJI GO 4 lance un compte à rebours de 20 secondes. Une fois le compte à rebours terminé, l'appareil atterrit immédiatement en descente semi-automatique et éteint les moteurs après l'atterrissage.
	En vol : Quand l'appareil approche des limites d'une zone restreinte, il ralentit automatiquement et passe en vol stationnaire.
Zone soumise à autorisation	Décollage : Les moteurs de l'appareil ne peuvent pas être démarrés. Le décollage est uniquement possible après avoir soumis une demande de déverrouillage avec le numéro de téléphone de l'utilisateur.
	En vol : Quand le signal GPS passe de faible à fort, DJI GO 4 lance un compte à rebours de 20 secondes. Une fois le compte à rebours terminé, l'appareil atterrit immédiatement en descente semi-automatique et éteint les moteurs après l'atterrissage.
Zone d'avertissement accru	L'appareil vole normalement mais l'utilisateur doit confirmer sa trajectoire de vol.
Zone d'avertissement	L'appareil vole normalement mais l'utilisateur reçoit des messages d'avertissement.
Zone à altitude limitée	Quand le signal GPS est fort, l'appareil ne peut pas dépasser une altitude déterminée.
	En vol : Quand le signal GPS passe de faible à fort, l'appareil descend et vole en stationnaire sous la limite d'altitude.
	L'appareil approche des limites de la zone d'altitude quand le signal GPS est fort. S'il dépasse la limite d'altitude, l'appareil ralentit et passe en vol stationnaire.
Zone libre	Quand le signal GPS passe de faible à fort, l'application DJI GO 4 lance un compte à rebours de 20 secondes. À la fin du compte à rebours, l'appareil descend et vole en stationnaire sous la limite d'altitude.
	L'appareil vole normalement sans restriction.



Descente semi-automatique : pendant la descente et l'atterrissage, toutes les commandes des joysticks sont disponibles à l'exception de la manette des gaz et du bouton RTH. Les moteurs de l'appareil s'arrêtent automatiquement après l'atterrissage. Il est recommandé de diriger l'appareil vers un endroit propice à un atterrissage immédiat.

## Déverrouillage GEO

Les lois et réglementations étant différentes d'un pays et d'une région à l'autre, et les restrictions de vol différant d'une zone GEO à une autre, DJI offre aux utilisateurs deux méthodes pour déverrouiller les zones GEO : Le déverrouillage personnalisé et le déverrouillage spécial.

Le déverrouillage personnalisé est utilisé pour les zones soumises à autorisation dans lesquelles les utilisateurs doivent demander le déverrouillage en authentifiant leur numéro de téléphone pour un compte DJI enregistré. Cette fonctionnalité est uniquement disponible dans certains pays. Il est possible de faire la demande de déverrouillage via le site Internet sur <https://www.dji.com/flysafe> (Déverrouillage personnalisé planifié) ou via l'application DJI GO 4 (Déverrouillage personnalisé en direct).

Le déverrouillage spécial dépend de critères spéciaux pour les utilisateurs individuels. Il définit une zone de vol spéciale que les utilisateurs peuvent déverrouiller en fournissant des fichiers d'autorisation correspondant à la zone GEO spécifique et d'autres conditions. Il est disponible dans tous les pays et la demande peut se faire sur le site Internet : <https://www.dji.com/flysafe>.

Pour plus d'informations sur le déverrouillage, veuillez consulter le site <https://www.dji.com/flysafe> ou contacter [flysafe@dji.com](mailto:flysafe@dji.com).

## Liste des vérifications avant vol

1. La radiocommande, la Batterie de Vol Intelligente et l'appareil mobile sont entièrement chargés.
2. Les hélices sont correctement et fermement installées.
3. Une carte microSD a été insérée si nécessaire.
4. La nacelle fonctionne normalement.
5. Les moteurs doivent pouvoir démarrer et fonctionner normalement.
6. L'application DJI GO 4 est connectée à l'appareil avec succès.
7. Les capteurs du système de détection d'obstacles sont propres.

## Étalonnage du compas

Étalonnez le compas uniquement si l'application DJI GO 4 ou l'indicateur d'état vous y invite. Étalonnez le compas en respectant les consignes ci-dessous :

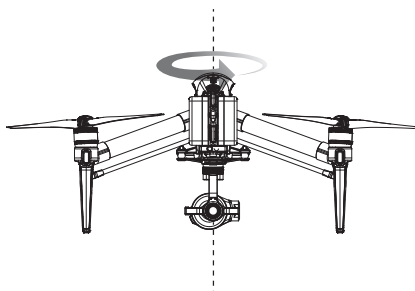


- N'étalonnez PAS le compas dans une zone présentant un fort potentiel d'interférences magnétiques, où de la magnétite est présente, des structures de stationnement ou des armatures en acier sous terre.
- NE transportez PAS de matériaux ferromagnétiques, comme des téléphones portables, pendant l'étalonnage.
- L'application DJI GO 4 vous avertira d'un problème et vous invitera à le résoudre si le compas subit de fortes interférences une fois l'étalonnage terminé. Suivez les invites fournies pour résoudre le problème lié au compas.

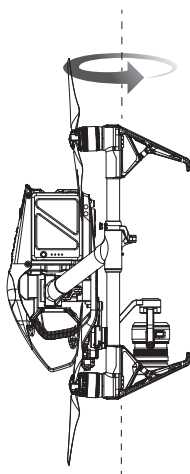
## Procédures d'étalonnage


Placez-vous dans une zone dégagée pour effectuer les procédures suivantes.


1. Appuyez sur la barre de statut de l'appareil dans l'application, sélectionnez « Étalonner » et suivez les instructions affichées.
2. Maintenez l'appareil à l'horizontale et tournez-le de 360 degrés. Les indicateurs du statut de l'appareil passent au vert fixe.



3. Maintenez l'appareil à la verticale, le nez orienté vers le bas, et tournez-le de 360 degrés autour de l'axe central. Étalonnez à nouveau le compas si l'indicateur du statut de l'appareil clignote en rouge.




- 
-  Si l'indicateur du statut de l'appareil clignote en rouge et jaune après l'étalonnage, déplacez l'appareil pour étalonner le compas et réessayez.
- 

-  • N'étalonnez PAS le compas à proximité d'objets métalliques tels qu'un pont en métal, des voitures ou des échafaudages.
- Si les indicateurs du statut de l'appareil clignotent alternativement en rouge et jaune une fois l'appareil au sol, cela signifie que le compas a détecté des interférences magnétiques. Changez d'emplacement.
-

## Décollage et atterrissage automatiques

### Décollage automatique

N'utilisez la fonction de décollage automatique que lorsque les indicateurs du statut de l'appareil clignotent en vert. Procédez comme suit pour utiliser la fonction de décollage automatique :


1. Lancez l'application DJI GO 4 et ouvrez la page « Caméra ».
2. Effectuez toutes les vérifications de la liste des vérifications avant le vol.
3. Appuyez sur «  » et confirmez que les conditions de vol ne présentent pas de danger. Faites glisser l'icône pour confirmer et décoller.
4. L'appareil décolle et effectue un vol stationnaire à (1,2 mètres) au-dessus du sol.



L'indicateur du statut de l'appareil clignote rapidement lorsque le système optique est utilisé pour la stabilisation. L'appareil maintient automatiquement un vol stationnaire en-dessous de 10 mètres. Il est recommandé d'attendre que le verrouillage GPS soit suffisant avant d'utiliser la fonction de décollage automatique.

### Atterrissage automatique

N'utilisez la fonction d'atterrissage automatique que lorsque l'indicateur du statut de l'appareil clignote en vert. Procédez comme suit pour utiliser la fonction d'atterrissage automatique :

1. Appuyez sur «  », pour vous assurer que les conditions d'atterrissage sont idéales. Faites glisser votre index pour confirmer.
2. Annulez immédiatement le processus d'atterrissage en utilisant le bouton (X) à l'écran.
3. a. Lorsque la Protection à l'atterrissage détermine que le terrain est propice à l'atterrissage, Inspire 2 se pose doucement.  
b. Si la Protection à l'atterrissage détermine que le terrain n'est pas propice à l'atterrissage, Inspire 2 maintient un vol stationnaire et attend la confirmation du pilote.  
c. Si la Protection à l'atterrissage est inactive, l'application DJI GO 4 affiche une boîte de dialogue d'atterrissage lorsque Inspire 2 descend en dessous de 0,7 mètres. Abaissez le joystick d'accélération ou utilisez le bouton d'atterrissage automatique pour atterrir.
4. L'appareil atterrit et se met hors tension automatiquement.

## Démarrage/Coupure des moteurs

### Démarrer les moteurs

Vous pouvez démarrer les moteurs à l'aide d'une commande des joysticks (CSC). Actionnez les deux joysticks vers leurs angles intérieurs ou extérieurs respectifs pour démarrer les moteurs. Une fois que les moteurs ont commencé à tourner, relâchez les deux joysticks à la fois.

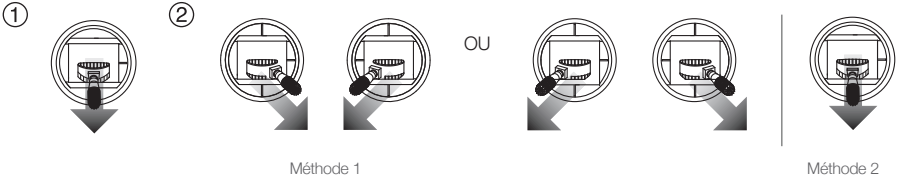


### Arrêter les moteurs

Il y a deux méthodes pour arrêter les moteurs.

Méthode 1 : Une fois que Inspire 2 a atterri, poussez le joystick gauche vers le bas ①, puis exécutez la même commande des joystick (CSC) combinée que celle utilisée pour démarrer les moteurs, comme décrit ci-dessus ②. Les moteurs se coupent immédiatement. Relâchez les deux joysticks une fois que les moteurs se sont arrêtés.

Méthode 2 : une fois que l'appareil a atterri, poussez et maintenez le joystick gauche vers le bas. Les moteurs s'arrêteront au bout de trois secondes.

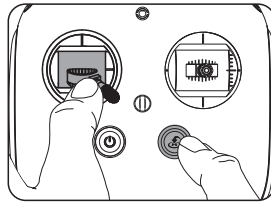


Méthode 1

Méthode 2

## Coupage du moteur en plein vol

Actionnez le joystick gauche vers le coin inférieur et appuyez simultanément sur le bouton RTH. **Coupez les moteurs en plein vol uniquement s'il s'agit d'un cas d'urgence dans lequel cette action peut réduire le risque de dommage ou de blessure.**



Veuillez vérifier que la CSC est activée dans l'application DJI GO 4, l'utilisateur peut alors arrêter l'appareil en plein vol.

## Test de vol

### Procédures de décollage/atterrissage

1. Posez l'appareil sur un sol régulier et dégagé, en orientant les indicateurs de niveau de batterie vers vous.
2. Mettez la radiocommande et votre appareil mobile sous tension, puis allumez la Batterie de Vol Intelligente.
3. Lancez l'application DJI GO 4, puis ouvrez la page Caméra.
4. Patientez jusqu'à ce que les indicateurs de l'appareil clignotent en vert. Cela signifie que le point de départ est enregistré et que le vol peut être effectué en toute sécurité. S'ils clignotent en jaune, cela signifie que le point de départ n'a pas été enregistré.
5. Poussez lentement le joystick gauche vers le haut pour faire décoller l'appareil ou utilisez la fonction Décollage automatique.
6. Prenez des photos et enregistrez des vidéos à l'aide de l'application DJI GO 4.
7. Pour atterrir, effectuez un vol stationnaire au-dessus d'une surface régulière et abaissez lentement le joystick gauche pour descendre en douceur.
8. Après l'atterrissage, exécutez la commande des joysticks CSC ou maintenez le joystick gauche dans sa position la plus basse jusqu'à ce que les moteurs soient coupés.
9. Mettez d'abord la Batterie de Vol Intelligente hors tension, puis éteignez la radiocommande.





- Si les indicateurs du statut de l'appareil clignotent rapidement en jaune pendant le vol, cela signifie que l'appareil est passé en mode Failsafe.
  - Si les indicateurs du statut de l'appareil clignotent rapidement ou lentement en rouge pendant le vol, cela signifie que le niveau de la batterie est faible.
  - Visionnez nos tutoriels vidéo pour plus d'informations sur le vol.
- 

### Suggestions et conseils vidéo

1. Parcourez la liste complète des vérifications avant le vol avant chaque vol.
2. Sélectionnez le mode de fonctionnement de la nacelle souhaité dans l'application DJI GO 4.
3. N'enregistrez des vidéos qu'en mode P.
4. Volez toujours par temps dégagé et ne volez pas en cas de pluie ou de vent violent.
5. Choisissez les paramètres de caméra qui correspondent le mieux à vos besoins. Les paramètres incluent le format photo et la correction de l'exposition.
6. Effectuez des tests de vol pour établir la trajectoire et prévisualiser les scènes.
7. Manipulez les joysticks délicatement pour garantir un vol fluide et stable de l'appareil.

## Annexe

---

# Annexe

## Caractéristiques techniques












Appareil	
Modèle	T650A
Poids	3 440 g (7,58 lbs, avec deux batteries, sans nacelle et caméra)
Poids max. au décollage	4 250 g
Précision du vol stationnaire avec GPS	Verticale : $\pm 0,5$ m (1,64 pieds) ou 0,1 m ( $\pm 0,33$ pied, système optique inférieur activé) Horizontale : $\pm 1,5$ m (4,92 pieds) ou 0,3 m ( $\pm 0,98$ pied, système optique inférieur activé)
Vitesse angulaire max.	Inclinaison verticale : 300°/s Lacet : 150°/s
Angle d'inclinaison max.	Mode P : 35° (Système optique avant activé : 25°) ; Mode A : 35° ; mode S 40°
Vitesse d'ascension max.	Mode P/mode A : 5 m/s (16,4 pieds/s) ; mode S : 6 m/s (19,7 pieds/s)
Vitesse de descente max.	Verticale, 4m/s (13,1 pieds/s); Inclinaison, de 4 à 9 m/s (13,1-29,5 pieds/s)
Altitude de décollage max. au-dessus du niveau de la mer	2 500 m (1,55 mi) 5 000 m (3,1 mi avec des hélices spécialement conçues)
Résistance à la vitesse de vent max.	10 m/s
Temps de vol max.	Environ 25 minutes (avec Zenmuse X5S) ; Environ 23 minutes (avec Zenmuse X7)
Modèle du moteur	DJI 3512
Modèle de l'hélice	DJI 1550T
Vol stationnaire en intérieur	Activé par défaut
Température de fonctionnement	de -20 à 40 °C (-4 à 104° F)
Distance diagonale (hélice exclue)	605 mm (23,8 pouces, mode atterrissage)
Vitesse max.	94 km/h (58 mph)
Nacelle et caméra (optionnel, Zenmuse X5S comme exemple)	
Général	
Nom	Zenmuse X5S
Dimensions	140 x 8 x 132 mm
Poids	Environ 461 g (avec objectif d'origine, bague d'équilibrage, cache d'objectif)
Caméra	

Objectifs pris en charge	DJI MFT 15 mm/1.7 ASPH (avec bague d'équilibrage et pare-soleil pour objectif) Panasonic Lumix 15 mm/1.7 (avec bague d'équilibrage et pare-soleil pour objectif) Panasonic Lumix 14-42mm/3.5-5.6 HD (avec bague d'équilibrage) Olympus M.Zuiko 12 mm/2.0 (avec bague d'équilibrage) Olympus M.Zuiko 17mm/1.8 (avec bague d'équilibrage) Olympus M.Zuiko 25mm/1.8 (avec bague d'équilibrage) Olympus M.Zuiko 45mm/1.8 (avec bague d'équilibrage) Olympus M.Zuiko 9-18mm/4.0-5.6 (avec bague d'équilibrage)
Capteurs	CMOS , 4/3" Pixels effectifs : 20,8 MP
FOV	72° (avec DJI MFT 15 mm/1.7 ASPH)
Définition photo max.	4:3, 5 280 x 3 956 16:9, 5 280 x 2 970
Définition vidéo	H.264 C4K : 4 096 x 2 160 23,976/24/25/29,97/47,95/50/59,94p à 100 Mbit/s 4K : 3 840 x 2 160 23,976/24/25/29,97/47,95/50/59,94p à 100 Mbit/s 3 840 x 1 572 23,976/24/25/29,97p à 100 Mbit/s 2,7K : 2 720 x 1 530 23,976/24/25/29,97p à 80 Mbit/s 47,95/50/59,94p à 100 Mbit/s FHD : 1 920 x 1 080 23,976/24/25/29,97p à 60 Mbit/s 47,95/50/59,94p à 80Mbit/s 119,88p à 100 Mbit/s H.265 C4K : 4 096 x 2 160 23,976/24/25/29,97p à 100 Mbit/s 4K : 3 840 x 2 160, 3 840 x 1 572 23,976/24/25/29,97p à 100 Mbit/s 2,7K : 2 720 x 1 530 23,976/24/25/29,97p à 65 Mbit/s 47,95/50/59,94p à 80 Mbit/s FHD : 1 920 x 1 080 23,976/24/25/29,97p à 50 Mbit/s 47,95/50/59,94p à 65 Mbit/s 119,88p à 100 Mbit/s C-DNG RAW 5,2K : 5 280 x 2 972 23,976/24/25/29,97p, jusqu'à 4,2 Gbit/s 4K : 4 096 x 2 160, 3 840 x 2 160 23,976/24/25/29,97p, jusqu'à 2,4 Gbit/s 4K : 4 096 x 2 160, 3 840 x 2 160 50/59,94p, jusqu'à 4,0 Gbit/s ProRes 5,2K : 5 280 x 2 160 23,976/24/25/29,97p, 422 HQ à 1,3 gbit/s 4K : 3 840 x 2 160 23,976/24/25/29,97p, 422 HQ à 900 Mbit/s 4K : 3 840 x 2 160 23,976/24/25/29,97p, 4444 XQ à 2,0 Gbit/s
Formats de photo	SSD : DNG MicroSD : DNG, JPEG, DNG+JPEG
Formats de vidéo	SSD : CinemaDNG, ProRes MicroSD : MOV, MP4
Modes de fonctionnement	Capture, Enregistrement, Lecture
Modes de photographie fixe	MicroSD : Prise de vue unique, rafale : (3/5/7/10/14 clichés) bracketing d'exposition automatique, 3/5 clichés bracketés à 0,7 EV, intervalle SSD : RAFALE RAW (3/5/7/10/14/∞ clichés)

Mode d'exposition	Auto, Manuel, Priorité d'obturation, Priorité d'ouverture
Correction de l'exposition	$\pm 3,0$ (incrémentations 1/3)
Mode Mesure	Mesure centrale pondérée, Mesure spot (Option de zone 12x8)
Verrouillage de l'exposition automatique	Pris en charge
Vitesse d'obturation électronique	8–1/8000s
Balance des blancs	Auto, Ensoleillé, Nuageux, Incandescent, Fluorescent Personnalisé (2 000 K–10 000 K)
Gamme ISO	100 – 6 400 (Vidéo) 100 – 25 600 (photo)
Sous-titres vidéo	Pris en charge
Anti-scintillement	Auto, 50Hz, 60Hz
PAL/NTSC	Pris en charge
<b>Environnement</b>	
Température de fonctionnement	-10 à 40 °C (14 à 104 °F)
Température de stockage	-20 à 60 °C (-4 à 140° F)
<b>Nacelle</b>	
Plage de vibrations angulaire	$\pm 0,01^\circ$
Plage réglable	Inclinaison verticale : -130° à +40°; Roulis : $\pm 20^\circ$ ; pano : $\pm 320^\circ$
Vitesse contrôlable max.	Inclinaison verticale : 180°/s, Roulis : 180°/s, Pano : 270°/s
Type d'interface	DGC2.0
Amplitude mécanique	Inclinaison verticale : -140° à +50°; Roulis : -50° à +90°; Pano : $\pm 330^\circ$
<b>Radiocommande</b>	
Modèle	GL6D10A
Fréquence de fonctionnement	2,400 à 2,4835 GHz ; 5,725 à 5,850 GHz
Distance de transmission max.	2,4 GHz : 7 km (4,3 miles, FCC) ; 2,2 km (3,5 miles, CE) ; 4 km (2,5 miles, SRRC) 5,8 GHz : 7 km (4,3 miles, FCC) ; 2 km (1,2 miles, CE) ; 5 km (3,1 miles, SRRC)
EIRP	2,4 GHz : < 26 dBm (FCC) ; < 17 dBm (CE) ; < 20 dBm (SRRC) 5,8 GHz : < 28 dBm (FCC) ; < 14 dBm (CE) ; < 20 dBm (SRRC)
Port de sortie vidéo	USB, HDMI
Alimentation	Batterie intégrée
Chargement	Chargeur DJI
Capacité double utilisateur	Connexion primaire et secondaire
Support pour appareil mobile	Tablette ou Smartphone
Largeur max. de l'appareil mobile	170 mm
Puissance de sortie	9 W (sans alimenter l'appareil mobile)
Température de fonctionnement	de -20 à 40 °C (-4° à 104° F)
Température de stockage	Moins de 3 mois : de -20 à 45 °C (-4 à 113 ° F) Plus de 3 mois : de 22 à 28 °C (72 à 82 ° F)

Température en recharge	de 0 à 40 °C (32 à 104° F)
Batterie	6 000 mAh, 2S LiPo
Alimentation USB	iOS : 1 A à 5,2 V (Max.) ; Android : 1,5 A à 5,2 V (Max.)
Chargeur	
Modèle	IN2C180
Tension	26,1 V
Puissance nominale	180 W
<b>Batterie (Standard)</b>	
Nom	Batterie de Vol Intelligente
Modèle	TB50 - 4 280 mAh - 22,8 V
Capacité	4 280 mAh
Tension	22,8 V
Type de batterie	6S LiPo
Énergie	97,58 Wh
Poids net	515 g
Température de fonctionnement	de -20 à 40 °C (-4 à 104° F)
Température de stockage	Moins de 3 mois : de -20 à 45 °C (-4 à 113 ° F) Plus de 3 mois : de 22 à 28 °C (72 à 82° F)
Température en recharge	de 5 à 40 °C (41 à 104° F)
Puissance de recharge max.	180 W
<b>Station de recharge (Modèle : IN2CH)</b>	
Tension d'entrée	26,1 V
Courant d'entrée	6,9 A
<b>Système optique inférieur</b>	
Plage de vitesse	<10 m/s (32,8 pieds/s) à une hauteur de 2 m (6,56 pieds)
Plage d'altitude	<10 m/s (32,8 pieds/s)
Portée de fonctionnement	<10 m/s (32,8 pieds/s)
Conditions d'utilisation	Surfaces régulières et bien éclairées (> 15 lux)
Portée du capteur à ultrasons	10-500 cm (0,33-16,4 pieds)
Conditions d'utilisation du capteur à ultrasons	Matériaux non absorbants, surface rigide (les tapis d'intérieur épais peuvent nuire à la performance)
<b>Système optique avant</b>	
Plage de détection d'obstacles	0,7-30 m (2,3-98,4 pieds)
FOV	Horizontale : 60° ; Verticale : 54°
Conditions d'utilisation	Surfaces régulières et bien éclairées (> 15 lux)
<b>Système de détection infrarouge supérieur</b>	
Plage de détection d'obstacles	0 à 5 m (0 à 16,4 pieds)
FOV	±5°
Conditions d'utilisation	Obstacles de grande taille, diffus ou réfléchissant la lumière (réflectivité > 10 %)

Descriptions des indicateurs du statut de l'appareil

Normal	
 ..... Clignote en rouge, en vert et en jaune de manière alternative	Mise sous tension et autotest
 ..... Clignote en vert et en jaune de manière alternative	Chauffe de l'appareil
 ..... Clignote lentement en vert	Appareil prêt à voler (Safe to Fly), (mode P avec GPS et système optique)
 X2 ..... Clignote deux fois en vert	Appareil prêt à voler (mode P avec Positionnement par système optique mais sans GPS)
 ..... Clignote lentement en jaune	Appareil prêt à voler (mode A mais sans système optique et sans GPS)
Avertissement	
 ..... Clignote rapidement en jaune	Perte du signal de la radiocommande
 ..... Clignote lentement en rouge	Alerte batterie faible
 ..... Clignote rapidement en rouge	Alerte de batterie dangereusement faible
 ..... Clignote en rouge de manière alternative	Erreur de l'IMU
 — Rouge fixe	Erreur critique
 ..... Clignote en rouge et en jaune de manière alternative	Étalonnage du compas requis

Mise à niveau du firmware

Utilisez DJI Assistant 2 ou l'application DJI GO 4 afin de mettre à niveau le firmware de l'appareil et de la radiocommande.

Mise à niveau du firmware de l'appareil

Méthode 1 : Avec DJI Assistant 2

1. Allumez la Batterie de Vol Intelligente et basculez le commutateur de mode USB vers le bas.
2. Connectez Inspire 2 et le PC via un câble USB avec les Doubles ports de type A.
3. Lancez DJI Assistant 2 et connectez-vous à l'aide de votre compte DJI.
4. Cliquez sur Inspire 2 et sur le bouton de mise à jour du firmware.
5. Sélectionnez la version du firmware requise.
6. DJI Assistant 2 téléchargera et mettra le firmware à jour automatiquement.
7. Redémarrez l'appareil une fois que la mise à niveau du firmware est terminée.

## Méthode 2 : Utilisation de l'application DJI GO 4

1. Allumez la Batterie de Vol Intelligente et basculez le commutateur de mode USB vers le haut.
2. Connectez l'appareil et votre appareil mobile via un câble USB approprié.
3. Suivez les instructions de l'application DJI GO 4 pour procéder à la mise à niveau. Veillez à être connecté(e) à Internet lors du téléchargement du firmware.
4. Redémarrez l'appareil une fois que la mise à jour du firmware est terminée.



- Pendant la mise à jour, l'appareil émet un bip unique et rapide en continu. Ensuite, l'avertissement sonore alternera entre un long bip et un double bip rapide une fois la mise à jour terminée. Redémarrez l'appareil une fois que la mise à jour du firmware est terminée.
- Si l'avertissement sonore se transforme en un long bip, réessayez la mise à jour.
- Le niveau de la batterie doit être supérieur à 30 % pour le processus de mise à jour du firmware.
- Lorsque vous utilisez l'application DJI GO 4 pour effectuer la mise à jour, vous pouvez déconnecter l'appareil et l'appareil mobile lorsque la mise à jour est terminée à plus de 30 %. Aucune connexion Internet n'est nécessaire.

## Mise à niveau du firmware de la radiocommande

### Méthode 1 : En utilisant l'application DJI GO 4

Mettez la radiocommande sous tension et connectez-la à l'application DJI GO 4. Une invite s'affiche à l'écran lorsqu'une nouvelle mise à jour du firmware est disponible. Pour démarrer la mise à jour, connectez l'appareil mobile à Internet et suivez les instructions affichées à l'écran.



- La mise à jour du firmware prend environ 15 minutes. Il est normal que la nacelle pende et que l'indicateur du statut de l'appareil clignote anormalement quand l'appareil redémarre. Patientez jusqu'à ce que la mise à jour soit terminée.
- Assurez-vous que l'ordinateur est connecté à Internet.
- Assurez-vous que le niveau de charge de la batterie est suffisant pour la radiocommande.
- Ne débranchez pas l'appareil de l'ordinateur pendant une mise à jour de firmware.

## Informations sur le service après-vente

Consultez les pages suivantes pour en savoir plus sur la politique de service après-vente et obtenir des informations sur la garantie :

1. Politique de service après-vente : <http://www.dji.com/service>
2. Politique de remboursement : <http://www.dji.com/service/refund-return>
3. Services de réparation payés : <http://www.dji.com/service/repair-service>
4. Services de garantie : <http://www.dji.com/service/warranty-service>



DJI incorporates HDMI™ technology.  
The terms HDMI and HDMI High-Definition Multimedia Interface, and the HDMI Logo are trademarks or registered trademarks of HDMI Licensing LLC in the United States and other countries



Ce contenu est sujet à modifications.

Téléchargez la dernière version sur  
[www.dji.com/inspire-2](http://www.dji.com/inspire-2)

Pour toute question concernant ce document, veuillez contacter DJI en  
envoyant un message à [DocSupport@dji.com](mailto:DocSupport@dji.com).

© 2018 DJI Tous droits réservés.

