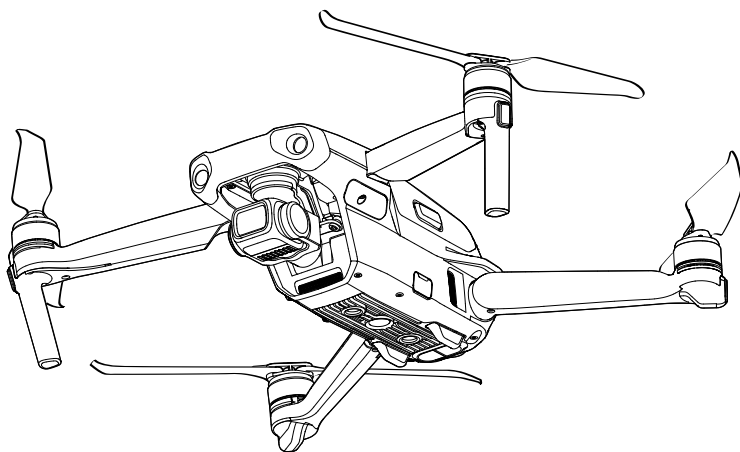


MAVIC AIR 2

คู่มือการใช้งาน

v1.0

2020.05



ค้นหาคำสำคัญ

ค้นหาคำสำคัญ อย่างเช่น “แบบเตอร์” และ “ติดตั้ง” เพื่อค้นหาหัวข้อนั้น หากคุณใช้ Adobe Acrobat Reader เพื่ออ่านเอกสารนี้ กรุณากด Ctrl+F ใน Windows หรือ Command+F ใน Mac เพื่อเริ่มต้นค้นหา

ไปที่หัวข้อ

ดูหัวข้อทั้งหมดในสารบัญ คลิกที่ชื่อหัวข้อเพื่อไปที่หัวข้อนั้น

พิมพ์เอกสารนี้

เอกสารนี้สามารถพิมพ์แบบความละเอียดสูงได้

การใช้คู่มือนี้

คำอธิบายภาพ



คำเตือน



สิ่งสำคัญ



ข้อแนะนำและเคล็ดลับ



เอกสารอ้างอิง

อ่านก่อนขึ้นบินครั้งแรก

กรุณาอ่านเอกสารต่อไปนี้ก่อนจะใช้งาน DJI™ MAVIC™ Air 2:

1. เอกสารในกล่อง เอกสารสละสิทธิ์และคำแนะนำด้านความปลอดภัย
2. คู่มือเริ่มใช้งานอย่างรวดเร็ว
3. คู่มือการใช้งาน

ขอแนะนำให้ชมวิดีโอสอนการใช้งานทั้งหมดที่เว็บไซต์ทางการของ DJI และอ่านเอกสารสละสิทธิ์และคำแนะนำด้านความปลอดภัยก่อนจะใช้งานจริงเป็นครั้งแรก เตรียมพร้อมบินครั้งแรกโดยการทบทวนคู่มือเริ่มใช้งานอย่างรวดเร็วและอ้างถึงคู่มือการใช้งานนี้เพื่อทราบข้อมูลเพิ่มเติม

วิดีโอสอนการใช้งาน

ไปที่เว็บไซต์ด้านล่างหรือสแกนคิวอาร์โค้ด เพื่อชมวิดีโอสอนการใช้งาน Mavic Air 2 ซึ่งจะสาธิตวิธีใช้งาน Mavic Air 2 อย่างปลอดภัย

<http://www.dji.com/mavic-air-2/video>



ดาวน์โหลดแอป DJI Fly

ตรวจสอบให้แน่ใจว่าใช้แอป DJI Fly ระหว่างบิน สแกนคิวอาร์โค้ดที่ด้านขวา เพื่อดาวน์โหลดเวอร์ชันล่าสุด

เวอร์ชัน Android ของ DJI Fly ใช้งานได้กับ Android v6.0 หรือใหม่กว่า เวอร์ชัน iOS ของ DJI Fly ใช้งานได้กับ iOS v10.0.2 หรือใหม่กว่า



เพื่อความปลอดภัยยิ่งขึ้น การบินจำกัดไว้ที่ความสูง 98.4 ฟุต (30 เมตร) และระยะห่างที่ 164 ฟุต (50 เมตร) เมื่อไม่ได้เชื่อมต่อหรือล็อกอินกับแอประหว่างการบิน คำแนะนำนี้ใช้กับ DJI Fly และแอปทุกแอปที่ทำงานร่วมกับโดรนของ DJI ได้

ดาวน์โหลด DJI Assistant 2 สำหรับ Mavic

ดาวน์โหลด DJI Assistant 2 สำหรับ Mavic ได้ที่ <http://www.dji.com/mavic-air-2/downloads>



- อุณหภูมิที่ใช้งานได้สำหรับผลิตภัณฑ์ชิ้นนี้คือ -10° ถึง 40° องศาเซลเซียส ผลิตภัณฑ์ชิ้นนี้ไม่ได้เป็นไปตามมาตรฐานอุณหภูมิของการทำงานระดับการทหาร (-55° ถึง 125° C) ซึ่งต้องทนทานต่อความหลากหลายของสภาวะแวดล้อมมากกว่า ใช้งานผลิตภัณฑ์ให้เหมาะสม และใช้งานเฉพาะกับสภาพอากาศที่อยู่ในช่วงอุณหภูมิที่ใช้งานได้ของผลิตภัณฑ์ระดับนี้เท่านั้น

การใช้คู่มือนี้	2
คำอธิบายภาพ	2
อ่านก่อนขึ้นบินครั้งแรก	2
วิธีโอเอสอาร์ใช้งาน	2
ดาวน์โหลดแอป DJI Fly	2
ดาวน์โหลด DJI Assistant 2 สำหรับ Mavic	2
รายละเอียดผลิตภัณฑ์	6
ข้อมูลเบื้องต้น	6
เตรียมโดรนให้พร้อม	6
เตรียมรีโมทคอนโทรลให้พร้อม	7
แผนภาพโดรน	8
แผนภาพรีโมทคอนโทรล	8
เปิดใช้งาน Mavic Air 2	9
โดรน	11
โหมดการบิน	11
ตัวแสดงสถานะโดรน	11
Return to Home (บินกลับจุดขึ้นบิน)	12
ระบบจับภาพวัตถุและระบบเซนเซอร์อินฟราเรด	16
โหมดการบินอัจฉริยะ	18
บันทึกข้อมูลการบิน	23
ใบพัด	23
แบตเตอรี่อัจฉริยะ	24
กิมบอลและกล้อง	28
รีโมทคอนโทรล	31
คุณสมบัติรีโมทคอนโทรล	31
การใช้งานรีโมทคอนโทรล	31
การเชื่อมต่อกับรีโมทคอนโทรล	35
แอป DJI Fly	37
Home	37
Camera View (มุมมองกล้อง)	38

การบิน	42
ข้อกำหนดสภาวะแวดล้อมทางการบิน	42
ข้อจำกัดการบิน และ GEO Zones (พื้นที่ควบคุมการบิน)	42
รายการตรวจสอบก่อนขึ้นบิน	43
ขึ้นบิน/ลงจอด แบบอัตโนมัติ	44
ติดเครื่อง/ดับเครื่องมอเตอร์	44
ทดสอบการบิน	45
ภาคผนวก	47
ข้อมูลจำเพาะ	47
คาลิเบรตเซ็นเซอร์	50
อัปเดตเฟิร์มแวร์	51
ข้อมูลหลังการขาย	52

รายละเอียดผลิตภัณฑ์

ส่วนนี้คือการแนะนำ Mavic Air 2 และแสดงส่วนประกอบต่าง ๆ ของโดรนและรีโมทคอนโทรล

รายละเอียดผลิตภัณฑ์

ข้อมูลเบื้องต้น

DJI Mavic Air 2 มีทั้งระบบอินฟราเรดและระบบการมองวัตถุต่าง ๆ แบบด้านหน้า ด้านหลัง และด้านล่าง โดยทำได้ทั้งบินร่อน บินอยู่ในบ้านและนอกบ้านได้ รวมถึงยังมีระบบสั่งการให้บินกลับจุดขึ้นบินอัตโนมัติ การถ่ายภาพมุมที่ยากลำบากทำได้ง่ายด้วยเทคโนโลยีอินเป็นเอกลักษณ์ของ DJI อาทิ ระบบตรวจจับสิ่งกีดขวางและระบบ Advanced Pilot Assistance System 3.0 (ระบบผู้ช่วยบินล้ำหน้า 3.0) สนุกกับโหมดการบินอัจฉริยะ อาทิ QuickShots (ถ่ายภาพด่วน) พโนราห์ และ FocusTrack ซึ่งมีทั้ง ActiveTrack 3.0, Spotlight 2.0 และ Point of Interest 3.0 ด้วยกิมบอลกันสั่นแบบอิสระ 3 แกนและเซนเซอร์กล้องขนาด 1/2" Mavic Air 2 ถ่ายวิดีโอได้ 4K/60 fps และภาพถ่ายความละเอียด 48 MP ในขณะที่ Hyperlapse ที่มีการพัฒนาเพิ่มขึ้นสามารถถ่าย timelapse ได้ถึง 8K

เทคโนโลยีสัญญาณในระบบไกลของ DJI คือ OCUSSYNC™ 2.0 ได้บรรจุไว้ในรีโมทคอนโทรล ซึ่งจะสามารถส่งสัญญาณได้ไกลถึง 6 ไมล์ (10 กิโลเมตร) และแสดงวิดีโอจากตัวโดรนมาที่แอป DJI Fly ที่โทรศัพท์เคลื่อนที่ได้สูงสุดที่ 1080p รีโมทคอนโทรลทำงานได้ทั้ง 2.4 GHz และ 5.8 GHz และยังมีเลือกช่องสัญญาณที่ดีที่สุดโดยอัตโนมัติโดยไม่มีการรบกวนสัญญาณ โดรนและกล้องสามารถควบคุมได้อย่างง่ายดายโดยใช้ปุ่มบนเครื่อง

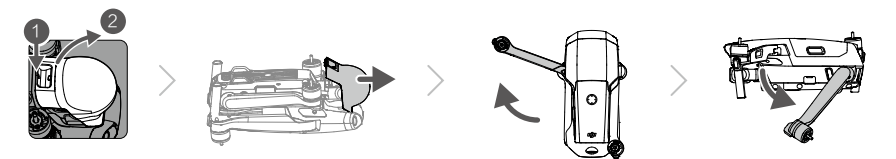
ความเร็วสูงสุดของ Mavic Air 2 คือ 42 ไมล์ต่อชั่วโมง (68 กิโลเมตรต่อชั่วโมง) และระยะเวลาการบินสูงสุดคือ 34 นาที ในขณะที่ระยะเวลาการใช้งานสูงสุดของรีโมทคอนโทรลคือหกชั่วโมง

- 
- ระยะเวลาการบินสูงสุดได้รับการทดสอบในสภาวะแวดล้อมที่ไม่มีลม โดยทำการบินแบบคงที่ที่ 11 ไมล์ต่อชั่วโมง (18 กิโลเมตรต่อชั่วโมง) และความเร็วสูงสุดในการบินที่ระดับน้ำทะเลโดยที่ไม่มีลม คุณลักษณะเหล่านี้มีไว้เพื่ออ้างอิงเท่านั้น
 - รีโมทคอนโทรลส่งสัญญาณได้ไกลที่สุด (FCC) ในพื้นที่โล่งซึ่งไม่มีคลื่นแม่เหล็กบริเวณที่ระดับความสูง 400 ฟุต (120 เมตร) ระยะเวลาใช้งานสูงสุดมีการทดสอบในสภาวะแวดล้อมในห้องทดลองและไม่ได้ชำระโทรศัพท์เคลื่อนที่ คุณลักษณะนี้มีไว้เพื่ออ้างอิงเท่านั้น
 - คลื่น 5.8 GHz อาจไม่สามารถใช้ได้ในพื้นที่ กรุณาตรวจสอบกฎหมายและระเบียบปฏิบัติในพื้นที่ท้องถิ่น

เตรียมโดรนให้พร้อม

ขนานของโดรนทั้งหมดถูกพับไว้ก่อนที่โดรนจะบรรจุลงกล่อง กรุณาทำตามขั้นตอนด้านล่างเพื่อกางตัวโดรนออก

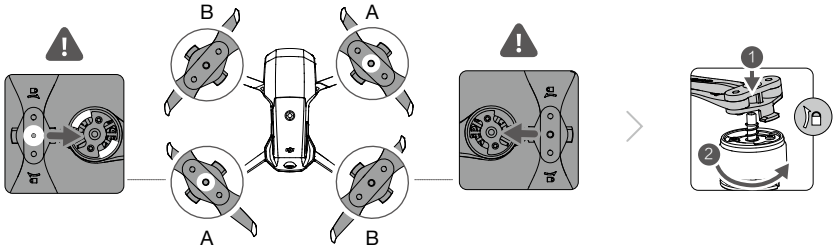
1. แกะตัวครอบกิมบอลออกจากกล่อง
2. กางแขนโดรนด้านหน้า จากนั้นค่อยกางแขนด้านหลัง



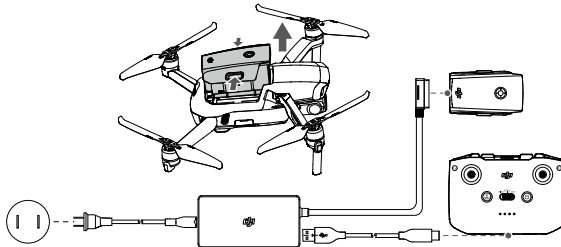
- 
- ใส่ตัวป้องกันกิมบอลเมื่อไม่ได้ใช้งาน

3. ติดใบพัด

ติดใบพัดที่มีเครื่องหมายสีขาวเข้ากับตัวมอเตอร์ที่มีเครื่องหมายสีขาว กดใบพัดลงไปที่ติดกับมอเตอร์แล้วหมุนจนกว่ามันจะล็อกเข้าที่ ติดใบพัดใบอื่น ๆ กับมอเตอร์ที่ไม่มีเครื่องหมาย กางใบพัดทุกใบออก



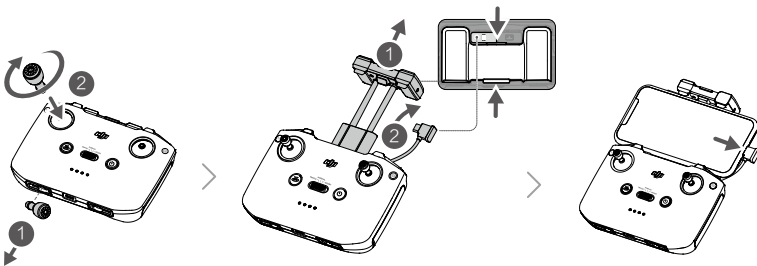
4. แบตเตอรี่ไดรอนอัจฉริยะอยู่ในโหมดจำศีลก่อนจะส่งสินค้าเพื่อความปลอดภัย ใช้เครื่องชาร์จที่มีมาให้เพื่อชาร์จและกระตุ้นแบตเตอรี่ไดรอนอัจฉริยะเป็นครั้งแรก ใช้เวลาราว 1 ชั่วโมง 35 นาทีเพื่อชาร์จแบตเตอรี่สำหรับไดรอนจนเต็ม



- กางแขนด้านหน้าออกก่อนจะกางแขนด้านหลัง
- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าแกะตัวครอบกิมบอลออกไปแล้วและแขนทั้งหมดกางออกเรียบร้อยแล้ว ก่อนจะเปิดเครื่องไดรอน ไม่เช่นนั้นมันอาจส่งผลกระทบต่อระบบตรวจสอบอัตราเร็วของไดรอน

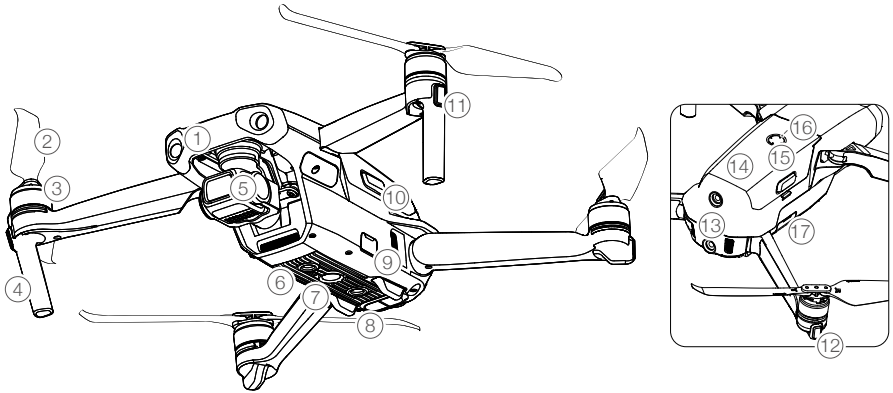
เตรียมโหมดคอนโทรลให้พร้อม

1. แกะจอยสติ๊กจากช่องในกล่องนำมาติดตั้งบนรีโมทคอนโทรลและหมุนให้เข้าที่
2. ดึงตัวยึดโทรศัพท์เคลื่อนที่ออกมา เลือกสายโหมดคอนโทรลที่เหมาะสมซึ่งขึ้นอยู่กับชนิดของอุปกรณ์เคลื่อนที่ สาย Lightning สายไมโคร USB สาย USB-C มีอยู่ในกล่อง เชื่อมต่อปลายสายที่มีโลโก้โทรศัพท์ต่อกับโทรศัพท์เคลื่อนที่ของคุณ ตรวจสอบให้แน่ใจว่าโทรศัพท์เคลื่อนที่ติดตั้งแน่นแล้ว



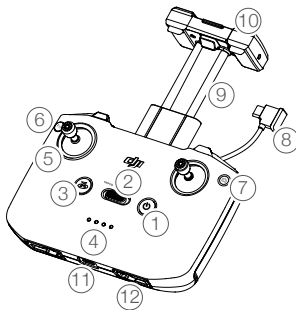
- ถ้ามีคำถามถึงการเชื่อมต่อ USB ปรากฏขึ้น เมื่อใช้กับโทรศัพท์เคลื่อนที่แบบแอนดรอยด์ ให้เลือกชาร์จอย่างเดียว ไม่เช่นนั้น อาจส่งผลให้การเชื่อมต่อล้มเหลว

แผนภาพโดรน

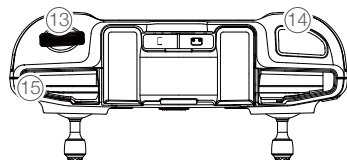


1. ระบบจับภาพด้านหน้า
2. โป๊พ
3. มอเตอร์
4. เกียร์ลงจอด (เสาอากาศแบบในตัวเครื่อง)
5. กิมบอลและกล้อง
6. ระบบจับภาพด้านล่าง
7. ไฟเสริมด้านล่าง
8. ระบบเซนเซอร์อินฟราเรด
9. พอร์ต USB-C
10. สายรัดแบตเตอรี่
11. ไฟหน้าแอลอีดี
12. ตัวแสดงสถานะโดรน
13. ระบบจับภาพด้านหลัง
14. แบตเตอรี่อัจฉริยะ
15. ปุ่มพาวเวอร์
16. ไฟ LED แสดงระดับแบตเตอรี่
17. ช่องเสียบการ์ด microSD

แผนภาพรีโมทคอนโทรล



1. ปุ่มพาวเวอร์
กดหนึ่งครั้งเพื่อตรวจสอบระดับแบตเตอรี่ปัจจุบัน กดหนึ่งครั้ง แล้วกดค้างไว้อีกครั้งเพื่อเปิดหรือปิดรีโมทคอนโทรล
2. เปลี่ยนโหมดการบิน
เปลี่ยนเป็นโหมด Sport โหมด Normal และโหมด Tripod



3. ปุ่มหยุดบินชั่วคราว/Return to Home (RTH)
กดหนึ่งครั้งเพื่อเบรคโดรนและสั่งให้ลอยอยู่กับที่ (เฉพาะเมื่อ GPS หรือระบบการจับภาพวัดได้) กดค้างไว้เพื่อเริ่มใช้งาน RTH โดรนจะบินกลับมายัง Home Point (จุดขึ้น) ล่าสุดที่บันทึกไว้ กดอีกครั้งเพื่อยกเลิก RTH

4. ไฟ LED แสดงระดับแบตเตอรี่
แสดงระดับแบตเตอรี่ปัจจุบันของรีโมทคอนโทรล
5. จอยสติ๊ก
ใช้จอยสติ๊กเพื่อควบคุมการเคลื่อนไหวก่อนโดรน ตั้งโหมดควบคุมการบินด้วย DJI Fly จอยสติ๊กสามารถถอดออกและเก็บได้ง่าย
6. ปุ่มที่ตั้งค่าได้เอง
กดหนึ่งครั้งเพื่อเปิดหรือปิดไฟเสริมด้านล่าง กดสองครั้งเพื่อปรับตำแหน่งให้กิมบอลอยู่ตรงศูนย์กลางหรือเอียงกิมบอลลงไปตามด้านล่าง (ตั้งค่าเริ่มต้น) ปุ่มสามารถตั้งได้ด้วย DJI Fly
7. การสลับโหมดภาพนิ่ง/วิดีโอ
กดหนึ่งครั้งเพื่อเปลี่ยนโหมดระหว่างภาพนิ่งและวิดีโอ
8. สายรีโมทคอนโทรล
เชื่อมต่อโทรศัพท์เคลื่อนที่เพื่อการส่งข้อมูลวิดีโอผ่านสายรีโมทคอนโทรล เลือกสายตามแต่ชนิดของโทรศัพท์เคลื่อนที่
9. ที่จับโทรศัพท์เคลื่อนที่
ใช้เพื่อยึดโทรศัพท์เคลื่อนที่กับตัวรีโมทคอนโทรลให้มั่นคง
10. เสืออากาศ
ส่งสัญญาณเพื่อการควบคุมโดรนและวิดีโอแบบไร้สาย
11. พอร์ต USB-C
ใช้ในการชาร์จและเชื่อมต่อรีโมทคอนโทรลกับคอมพิวเตอร์
12. ช่องเก็บจอยสติ๊ก
สำหรับเก็บจอยสติ๊ก
13. ปุ่มควบคุมกิมบอล
สำหรับควบคุมความเอียงของกิมบอล
14. ปุ่มชัตเตอร์/บันทึก
กดหนึ่งครั้งเพื่อถ่ายภาพ หรือเริ่ม/หยุดการบันทึกวิดีโอ
15. ช่องเสียบโทรศัพท์เคลื่อนที่
ใช้เพื่อยึดโทรศัพท์เคลื่อนที่

เปิดใช้งาน Mavic Air 2

Mavic Air 2 ต้องมีการเปิดใช้งาน ก่อนจะใช้ครั้งแรก หลังจากเปิดเครื่องโดรนและรีโมทคอนโทรลแล้ว ทำตามคำแนะนำที่อยู่บนจอ เพื่อเปิดใช้งาน Mavic Air 2 โดยใช้ DJI Fly ในการเปิดใช้งานต้องใช้การเชื่อมต่ออินเทอร์เน็ต

โดรน

ส่วนนี้เป็นการแนะนำ การควบคุมการบิน ระบบจับภาพวัตถุ
ด้านหน้า ด้านหลัง และด้านล่าง รวมถึงแบตเตอรี่อัจฉริยะ

โดรน

Mavic Air 2 มีระบบควบคุมการบิน ระบบส่งสัญญาณวิดีโอ ระบบจับภาพวัตถุ ระบบเซนเซอร์อินฟราเรด ระบบขับเคลื่อน และแบตเตอรี่อัจฉริยะ

โหมดการบิน

Mavic Air 2 มีโหมดการบินสามรูปแบบ รวมถึงโหมดการบินแบบที่สี่ ซึ่งโดรนจะมีการเปลี่ยนไปตามสถานการณ์ โหมดการบินสามารถเปลี่ยนได้ โดยใช้สวิทช์โหมดการบินที่อยู่บนรีโมทคอนโทรล

Normal Mode (โหมดปกติ): โดรนจะใช้ GPS และระบบจับภาพวัตถุด้านหน้า ด้านหลังและด้านล่าง และระบบเซนเซอร์อินฟราเรดเพื่อระบุตำแหน่งตนเองและรักษาระดับ เมื่อสัญญาณ GPS แรง โดรนจะใช้ GPS เพื่อระบุตำแหน่งตนเองและรักษาระดับ เมื่อสัญญาณ GPS อ่อน และสภาพแวดล้อมมีแสงน้อย โดรนจะใช้ระบบจับภาพวัตถุ เพื่อระบุตำแหน่งตนเองและรักษาระดับ เมื่อระบบจับภาพวัตถุด้านหน้า ด้านหลังและด้านล่างเปิดใช้งานและสภาพแวดล้อมมีแสงเพียงพอ มุมการบินที่ความสูงเดิมที่อยู่ 20° และความเร็วสูงสุดในการบินอยู่ที่ 12 เมตร/วินาที

Sport Mode (โหมดกีฬา): ใน Sport Mode โดรนจะใช้ GPS เพื่อระบุตำแหน่งและการตอบรับของโดรนจะมีการปรับเพื่อความสะดวกของตัวและทำความเร็วเพื่อให้ตอบสนองกับการบังคับของจอยสติ๊กได้มากยิ่งขึ้น ความเร็วสูงสุดในการบินอยู่ที่ 19 เมตร/วินาที เซนเซอร์ตรวจจับสิ่งกีดขวางจะไม่ทำงานใน Sport mode

Tripod Mode: Tripod mode จะติดตาม Normal mode และความเร็วในการบินจะจำกัด เพื่อให้โดรนทรงตัวได้นิ่งมากขึ้นระหว่างที่ถ่ายทำ

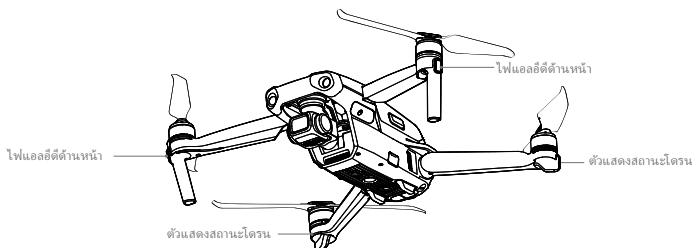
โดรนจะมีการเปลี่ยนเป็น Attitude (ATTI) mode (โหมดบินในตัวอาคารที่มีสัญญาณ GPS ต่ำ) โดยอัตโนมัติ เมื่อระบบจับภาพวัตถุใช้งานไม่ได้ มีการปิดใช้งานหรือเมื่อสัญญาณ GPS อ่อน หรือเพิ่มที่คั่นรบกวน ใน ATTI mode โดรนจะเดินสภาวะแวดล้อมรบกวนได้ง่ายยิ่งขึ้น ปัจจัยของสภาวะแวดล้อม เช่น ลมจะส่งผลให้เกิดการเปลี่ยนทิศทางตามแนวราบ ซึ่งอาจส่งผลให้เกิดอันตรายได้ โดยเฉพาะเมื่อบินในพื้นที่จำกัด



- ระบบการจับภาพวัตถุด้านหน้าและด้านหลังจะใช้งานไม่ได้ใน Sport mode นั้นหมายถึงโดรนไม่สามารถตรวจจับสิ่งกีดขวางในเส้นทางได้โดยอัตโนมัติ
- อัตราความเร็วสูงสุดและระยะห่างในการเบรคของโดรนจะเพิ่มขึ้นอย่างมากใน Sport mode ระยะห่างในการเบรคค่าที่สูงสุด 30 เมตร ต้องอยู่ในสภาพแวดล้อมที่ไม่มีลม
- ความเร็วจะเพิ่มขึ้นอย่างมากใน Sport mode ระยะห่างในการเบรคค่าที่สูงสุด 10 เมตรต้องอยู่ในสภาพแวดล้อมที่ไม่มีลม
- การตอบสนองของโดรนจะเพิ่มขึ้นอย่างมากใน Sport mode ซึ่งหมายถึงเพียงคุณขยับจอยสติ๊กเล็กน้อยบนรีโมทคอนโทรลก็จะทำให้โดรนเคลื่อนที่ได้ไกลมาก ตรวจสอบให้แน่ใจว่าคุณมีพื้นที่เพียงพอในการบิน

ตัวแสดงสถานะโดรน

Mavic Air 2 มีไฟแอลอีดีด้านหน้าและตัวแสดงสถานะโดรน



ไฟแอตต์ด้านหน้าแสดงทิศทางของโดรนและจะขึ้นเป็นไฟสีแดง เมื่อมีการเปิดใช้โดรนเพื่อแสดงถึงด้านหน้าของโดรน
ตัวแสดงสถานะโดรนบอกสถานะระบบควบคุมการบินของโดรน โปรดดูที่ตารางด้านล่างเพื่อทราบข้อมูลเพิ่มเติมเกี่ยวกับตัวแสดงสถานะโดรน

ลักษณะของตัวแสดงสถานะโดรน

	สี	ลักษณะ	คำอธิบายสถานะของโดรน
สภาวะปกติ			
	ไฟสีแดง สีเขียวและสีเหลืองสลับกัน	กะพริบ	เปิดเครื่องและแสดงถึงการวิเคราะห์ตัวเองของโดรน
	ไฟสีเหลือง	กะพริบถี่ครั้ง	กำลังอุ่นเครื่อง
	ไฟสีเขียว	กะพริบช้า ๆ	ใช้สัญญาณ GPS
	ไฟสีเขียว	กะพริบสองครั้งเป็นช่วง ๆ	ใช้ระบบจับภาพวัตถุด้านหน้าและด้านล่าง
	ไฟสีเหลือง	กะพริบช้า ๆ	ไม่มีสัญญาณ GPS ระบบจับภาพวัตถุด้านหน้าหรือด้านล่าง
	ไฟสีเขียว	กะพริบเร็ว ๆ	กำลังเบรค
สภาวะส่งสัญญาณเตือน			
	ไฟสีเหลือง	กะพริบเร็ว ๆ	สัญญาณจากรีโมทคอนโทรลขาดหาย
	ไฟสีแดง	กะพริบช้า ๆ	แบตเตอรี่อ่อน
	ไฟสีแดง	กะพริบเร็ว ๆ	แบตเตอรี่ใกล้หมด
	ไฟสีแดง	กะพริบ	ระบบประมวลผลผิดปกติ
	ไฟสีแดง	ขึ้นค้าง	มีความผิดปกติร้ายแรง
	ไฟสีแดงและสีเหลืองสลับกัน	กะพริบเร็ว ๆ	ต้องมีการปรับแก้ใหม่

Return to Home (บินกลับจุดขึ้นบิน)

ฟังก์ชัน Return to Home (RTH) คือการนำโดรนกลับมายังจุดขึ้นบินที่บันทึกไว้ล่าสุด เมื่อสัญญาณ GPS แร่งพอ มี RTH อยู่สามประเภท: Smart RTH, Low Battery RTH (RTH แบบแบตเตอรี่ต่ำ) และ Failsafe RTH (RTH แบบสูญเสียการเชื่อมต่อ) ส่วนนี้จะอธิบาย RTH ทั้งสามประเภทโดยละเอียด หากสัญญาณวิทยุขาดหายระหว่างการบิน ขณะที่รีโมทคอนโทรลยังคงควบคุมการเคลื่อนไหวของโดรนได้ จะมีการกระตุ้นให้เริ่มเข้าโหมด RTH สามารถยกเลิก RTH ได้

	GPS	รายละเอียด
จุดขึ้นบิน		จุดขึ้นบินที่ตั้งไว้อัตโนมัติคือจุดแรกที่โดรนได้รับสัญญาณ GPS อย่างแรง  (ตัวแสดงสถานะ GPS สีขาวมีอย่างน้อยสี่ขีด) ตัวแสดงสถานะโดรนมีไฟสีเขียวกะพริบเร็ว ๆ หลังจากจุดขึ้นบินมีการบันทึกไว้เรียบร้อยแล้ว

Smart RTH

ถ้าสัญญาณ GPS ไม่พอ สามารถเปิดใช้ Smart RTH เพื่อนำโดรนกลับมายังจุดขึ้นบินได้ เปิดใช้งาน Smart RTH ได้ทั้งการแตะ  DJI Fly หรือการกดค้างที่ปุ่ม RTH บนรีโมทคอนโทรลจนกว่าจะมีเสียงดังบีบ การออกจาก Smart RTH ทำได้โดยแตะ  ที่ DJI Fly หรือกดปุ่ม RTH บนรีโมทคอนโทรล

Smart RTH รวมถึง Straight Line RTH (บินตรง) และ Power Saving RTH (บินแบบประหยัดแบตเตอรี่)

ขั้นตอนของ Straight Line RTH:

1. บินเท่กจุดขึ้นบิน
2. Smart RTH ได้รับการกระตุ้น
3. ก. ถ้าโดรนอยู่ไกลจากจุดขึ้นบินเกิน 20 เมตร เมื่อเริ่มขั้นตอน RTH โดรนจะปรับทิศทางและขึ้นไปยังความสูง RTH ที่มีการตั้งไว้และบินกลับไปยังจุดขึ้นบิน หากความสูงปัจจุบันสูงกว่าความสูงของ RTH โดรนจะบินไปยังจุดขึ้นบินในระดับความสูงปัจจุบัน
 - ข. หากโดรนอยู่ห่างจากจุดขึ้นบินตั้งแต่ 5 เมตร - 20 เมตร เมื่อเริ่มขั้นตอน RTH โดรนจะปรับทิศทางและบินกลับไปยังจุดขึ้นบินในระดับความสูงปัจจุบัน
 - ค. หากโดรนอยู่ห่างจากจุดขึ้นบินน้อยกว่า 5 เมตร เมื่อเริ่มขั้นตอน RTH โดรนจะลงจอดทันที
4. หลังจากถึงจุดขึ้นบิน โดรนจะลงจอดและมอเตอร์จะหยุดทำงาน

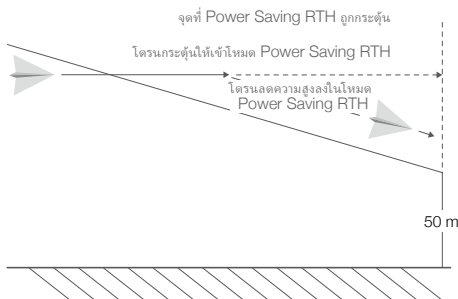


- ถ้า RTH ได้รับการกระตุ้นผ่าน DJI Fly และโดรนอยู่ไกลจุดขึ้นบินเกิน 5 เมตร จะมีการเตือนในแอปให้ผู้ใช้โดรนเลือกวิธีลงจอด

ขั้นตอน Power Saving RTH:

ระหว่างการใช้โหมด Straight Line RTH ถ้าระยะทางไกลเกินไปและระดับความสูงสูงเกินไปจากจุดขึ้นบิน โดรนจะเข้าสู่โหมด Power Saving RTH เพื่อประหยัดแบตเตอรี่

Power Saving RTH จะเปิดใช้งานเองโดยอัตโนมัติ โดรนจะคำนวณระยะทางที่ดีที่สุดและมุมที่ดีที่สุด (แนวราบ 16.7°) จากนั้นจะบินกลับไปยังจุดขึ้นบิน เมื่อโดรนอยู่เหนือจุดขึ้นบิน 50 เมตร โดรนจะลงจอดและมอเตอร์จะหยุดทำงานหลังจากลงจอด



Low Battery RTH

Low Battery RTH จะเกิดขึ้นเมื่อแบตเตอรี่อัจฉริยะลดลงถึงจุดที่การบินกลับอย่างปลอดภัยของโดรนอาจเกิดขึ้นโดยอัตโนมัติ บินกลับจุดขึ้นบินหรือจุดจอดโดรนทันที เมื่อได้รับการเตือน

DJI Fly จะแสดงการเตือนเมื่อแบตเตอรี่อ่อน โดรนจะบินกลับจุดขึ้นบินโดยอัตโนมัติ หากไม่มีการเลือกการดำเนินการใดหลังจากนับถอยหลัง 10 วินาที

ผู้ใช้โดรนสามารถยกเลิก RTH ได้โดยการกดปุ่ม RTH หรือปุ่มหยุดบินชั่วคราวบนรีโมทคอนโทรล ถ้ามีการยกเลิก RTH แล้วตามมาด้วยการเตือนระดับแบตเตอรี่อ่อน แบตเตอรี่อัจฉริยะอาจมีพลังงานไม่เพียงพอให้โดรนลงจอดอย่างปลอดภัย ซึ่งอาจส่งผลให้โดรนตกหรือสูญหายได้

โดรนจะลงจอดโดยอัตโนมัติ หากระดับแบตเตอรี่ปัจจุบันยังให้พลังงานกับโดรนนานพอในการลดระดับลงจากความสูงปัจจุบัน การลงจอดอัตโนมัติไม่สามารถยกเลิกได้ แต่จะยังใช้รีโมทคอนโทรลเพื่อปรับเปลี่ยนทิศทางของโดรนระหว่างการลงจอดได้

Failsafe RTH (RTH แบบสูญเสียการเชื่อมต่อ)

ถ้าจุดขึ้นบินมีการบันทึกไว้อย่างสมบูรณ์และเชื่อมต่อทำงานปกติ Failsafe RTH จะทำงานโดยอัตโนมัติหลังจากสัญญาณของรีโมทคอนโทรลหายไปนานกว่า 11 วินาที โดรนจะบินกลับเป็นระยะทาง 50 เมตรในเส้นทางการบินเดิม จากนั้นจะเข้าสู่โหมด Straight Line RTH

หลังจากบินกลับ 50 เมตร:

1. ถ้าโดรนอยู่ห่างจากจุดขึ้นบินน้อยกว่า 20 เมตร มันจะบินกลับไปยังจุดขึ้นบินในระดับความสูงปัจจุบัน
2. ถ้าโดรนอยู่ห่างจากจุดขึ้นบินมากกว่า 20 เมตร และระดับความสูงปัจจุบันสูงกว่าระดับความสูง RTH ที่ตั้งไว้ มันจะบินกลับไปยังจุดขึ้นบินในระดับความสูงปัจจุบัน
3. ถ้าโดรนอยู่ห่างจากจุดขึ้นบินมากกว่า 20 เมตร และระดับความสูงปัจจุบันต่ำกว่าระดับความสูง RTH ที่ตั้งไว้ มันจะบินขึ้นไปยังระดับความสูง RTH ที่ตั้งไว้แล้วบินกลับไปยังจุดขึ้นบิน

การหลีกเลี่ยงสิ่งกีดขวางระหว่าง RTH

เมื่อโดรนบินยกระดับ:

1. โดรนจะเบรก เมื่อมีการตรวจพบสิ่งกีดขวางทางด้านหน้าและจะบินถอยหลังจนกว่าจะอยู่ในระยะปลอดภัยก่อนจะบินยกระดับขึ้นต่อไป
2. โดรนจะเบรก เมื่อมีการตรวจพบสิ่งกีดขวางทางด้านหลังและจะบินไปข้างหน้าจนกว่าจะอยู่ในระยะปลอดภัยก่อนที่ระดับจะขึ้นต่อไป
3. หากมีการตรวจพบสิ่งกีดขวางอยู่ด้านล่างของโดรน จะไม่มีการปฏิบัติใด ๆ

เมื่อโดรนบินไปข้างหน้า:

1. โดรนจะเบรก เมื่อมีการตรวจพบสิ่งกีดขวางจากด้านหน้าและจะบินถอยหลังไปอยู่ในระยะปลอดภัย โดรนจะบินยกระดับขึ้นจนกระทั่งตรวจพบไม่พบสิ่งกีดขวางและบินยกระดับขึ้นไปอีก 5 เมตรและบินไปข้างหน้าต่อไป
2. หากมีการตรวจพบสิ่งกีดขวางอยู่ด้านหลังของโดรน จะไม่มีการปฏิบัติใด ๆ
3. โดรนจะเบรก เมื่อมีการตรวจพบสิ่งกีดขวางจากด้านล่างและจะบินยกระดับจนกระทั่งตรวจพบไม่พบสิ่งกีดขวาง ก่อนจะบินต่อไปข้างหน้า



- ในช่วงโหมด RTH ไม่ว่าสิ่งกีดขวางจะอยู่ด้านใด หรืออยู่เหนือโดรน จะไม่สามารถตรวจพบหรือหลีกเลี่ยงได้
- เมื่อบินยกระดับในโหมด RTH โดรนจะไม่สามารถควบคุมได้ ยกเว้นแต่ถ้าเมื่อมีการขยับจอยสติ๊กเพื่อเร่งหรือลดความเร็ว
- โดรนไม่สามารถบินกลับไปยังจุดขึ้นบินได้ หากสัญญาณ GPS อ่อนหรือไม่มีสัญญาณ หากสัญญาณ GPS อ่อนหรือไม่มีสัญญาณหลังจากที่มีการกระตุ้นให้เข้าสู่โหมด RTH โดรนจะบินอยู่ที่ระยะหนึ่งก่อนจะลงจอด



- การตั้งระดับความสูงในโหมด RTH ที่เหมาะสมก่อนการบินเป็นสิ่งสำคัญ เปิด DJI Fly และตั้งระดับความสูง RTH
- โดรนไม่สามารถหลบหลีกสิ่งกีดขวางได้ ระหว่างอยู่ในโหมด Failsafe RTH ถ้าหากระบบจับภาพวัตถุด้านหน้าและด้านหลังไม่สามารถใช้งานได้
- ระหว่างอยู่ในโหมด RTH ระดับความเร็วและระดับความสูงของโดรนมีการควบคุมโดยใช้รีโมทคอนโทรล หรือ DJI Fly ถ้าหากสัญญาณรีโมทคอนโทรลเป็นปกติ แต่ถึงกระนั้นก็ตาม การกำหนดเป้าหมายของโดรนและทิศทางของเส้นทางบินจะไม่สามารถควบคุมได้ โดรนไม่สามารถหลีกเลี่ยงสิ่งกีดขวางได้ ถ้าหากผู้ใช้โดรนผลักจอยสติ๊กเพื่อเร่งความเร็วและความเร็วการบินเกิน 12 เมตร/วินาที
- ถ้าโดรนบินเข้าไปถึง GEO zone เมื่ออยู่ในโหมด RTH โดรนจะลดระดับลงจนกว่าจะออกจาก GEO zone และบินกลับไปยังจุดขึ้นบิน หรือไม่เช่นนั้นโดรนก็จะบินอยู่กับที่
- โดรนอาจจะไม่สามารถบินกลับไปยังจุดขึ้นบินได้ เมื่อความเร็วลมแรงเกินไป โปรดทำการบินด้วยความระมัดระวัง

Landing Protection (การสแกนพื้นดินก่อนลงจอด)

การสแกนพื้นดินก่อนลงจอดจะเปิดใช้เมื่ออยู่ในโหมด Smart RTH

1. ในช่วงการสแกนพื้นดินก่อนลงจอด โดรนจะตรวจสอบอัตโนมัติและลงจอดบนจุดที่เหมาะสม
2. หากตรวจสอบพื้นดินแล้วพบว่าไม่เหมาะสมในการลงจอด Mavic Air 2 จะบินอยู่กับที่และรอคำสั่งขึ้นบินจากนักบิน
3. ถ้าการสแกนพื้นดินก่อนลงจอดใช้เวลานานไม่ได้ DJI Fly จะแสดงคำเตือนการลงจอด เมื่อโดรนลดระดับลงต่ำกว่า 0.5 เมตร ดึงจอยสติ๊กลงด้านล่างหรือใช้ตัวเลื่อนสำหรับลงจอดอัตโนมัติเพื่อลงจอด

เปิดระบบการสแกนพื้นดินก่อนลงจอดในโหมด Low Battery RTH และ Failsafe RTH โดรนจะปฏิบัติต่อไปนี้: ในช่วงโหมด Low Battery RTH และ Failsafe RTH โดรนบินอยู่เหนือพื้นดิน 2 เมตรและรอคำสั่งจากนักบินเพื่อขึ้นบินล่วงหน้าลงจอดได้ ดึงคันบังคับลงมาหนึ่งวินาที หรือใช้ตัวเลื่อนลงจอดอัตโนมัติในแอปเพื่อลงจอด เปิดใช้ระบบการสแกนพื้นดินก่อนลงจอดและให้โดรนทำตามขั้นตอนที่แจ้งไว้ด้านบน



- ระหว่างการลงจอดจะไม่สามารถใช้ระบบจับภาพวัตถุได้ กรุณาจอดโดรนอย่างระมัดระวัง

การลงจอดอย่างแม่นยำ

โดรนจะมีการสแกนแบบอัตโนมัติและพยายามจะจับคู่ลักษณะของพื้นดินระหว่างอยู่ในโหมด RTH เมื่อพื้นดินบริเวณปัจจุบันตรงกับพื้นดินของจุดขึ้นบิน โดรนจะลงจอด จะมีความเตือนปรากฏที่ DJI Fly ถ้าหากการจับคู่พื้นดินล้มเหลว



- การสแกนพื้นดินก่อนลงจอดจะเปิดใช้ในการลงจอดอย่างแม่นยำ
- ประสิทธิภาพของการลงจอดอย่างแม่นยำอยู่ที่เงื่อนไขต่อไปนี้:
 - ก. จุดขึ้นบินต้องมีการบันทึกไว้ก่อนขึ้นบินและต้องไม่มีการเปลี่ยนแปลงระหว่างบิน ไม่เช่นนั้นโดรนจะไม่มีบันทึกลักษณะพื้นดินของจุดขึ้นบิน
 - ข. ช่วงขึ้นบิน โดรนจะบินขึ้นเป็นแนวตรง 7 เมตร ก่อนที่จะบินเป็นแนวระนาบ
 - ค. ลักษณะพื้นดินของจุดขึ้นบินส่วนใหญ่จะต้องไม่มีการเปลี่ยนแปลง
 - ง. ลักษณะพื้นดินของจุดขึ้นบินต้องมีลักษณะเฉพาะมากเพียงพอ
 - จ. สภาพแสงต้องไม่สว่างเกินไป ไม่มีตึกเกินไป
- การปฏิบัติต่อไปนี้กระทำได้ระหว่างมีการลงจอดอย่างแม่นยำ:
 - ก. กดคันบังคับลงเพื่อเร่งความเร็วในการลงจอด
 - ข. เลื่อนคันบังคับไปบนทิศทางใดก็ได้เพื่อหยุดการลงจอดอย่างแม่นยำ โดรนจะลดระดับลงในแนวตั้งหลังจากปล่อยคันบังคับ

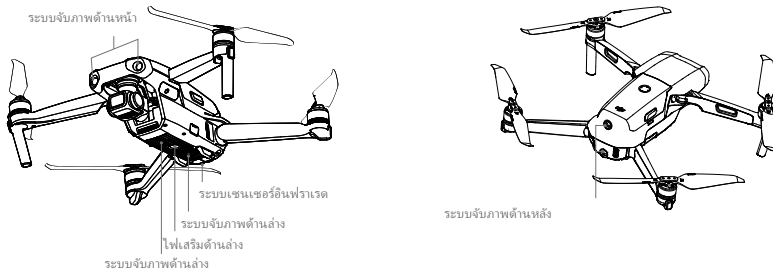
ระบบจับภาพวัตถุและระบบเซนเซอร์อินฟราเรด

Mavic Air 2 มีทั้งระบบเซนเซอร์อินฟราเรดและระบบจับภาพวัตถุด้านหน้า ด้านหลังและด้านล่าง

ระบบจับภาพวัตถุด้านหน้า ด้านหลังและด้านล่างประกอบไปด้วยกล้องด้านละสองตัว และระบบเซนเซอร์อินฟราเรดมีกล้อง 3 มิติแบบอินฟราเรดสองตัว

ระบบจับภาพวัตถุและระบบเซนเซอร์อินฟราเรดช่วยให้โดรนคงตำแหน่งปัจจุบัน บินอยู่กับที่ได้แม่นยำยิ่งขึ้น และสามารถบินในร่มหรือในสภาวะแวดล้อมอื่นที่ไม่มีสัญญาณ GPS

ยังมีการเสริมไฟส่องสว่างด้านล่างที่อยู่บริเวณด้านล่างของโดรน เพื่อช่วยเพิ่มประสิทธิภาพของระบบจับภาพวัตถุด้านล่างในสภาวะแสงน้อยได้ดียิ่งขึ้น

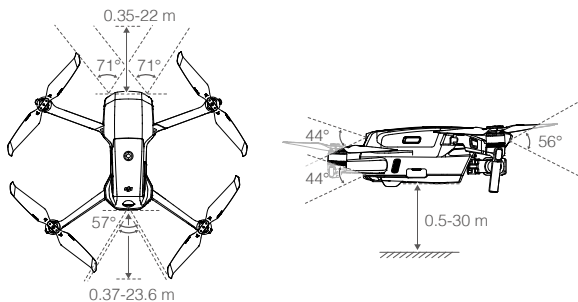


ระยะการตรวจจับ

ระบบจับภาพวัตถุด้านหน้า: ระยะการตรวจจับ: 0.35-22 เมตร; มุมมองเลนส์: 71° (แนวราบ) 56° (แนวตั้ง)

ระบบจับภาพวัตถุด้านหลัง: ระยะการตรวจจับ: 0.37-23.6 เมตร; มุมมองเลนส์: 57° (แนวราบ) 44° (แนวตั้ง)

ระบบจับภาพด้านล่าง: ระบบจับภาพด้านล่างทำงานได้ดีที่สุดเมื่อโดรนอยู่ในระดับความสูง 0.5 ถึง 30 เมตร และระยะทางที่ใช้งานได้อยู่ในช่วง 0.5 ถึง 60 เมตร



การตั้งค่ากล้องของระบบจับภาพวัตถุ

การตั้งค่าอัตโนมัติ

กล้องระบบจับภาพวัตถุที่ติดตั้งบนตัวโดรนมีการตั้งค่ามาจากโรงงาน หากกล้องระบบจับภาพวัตถุมีการตรวจพบสิ่งผิดปกติ โดรนจะทำการตั้งค่าเองโดยอัตโนมัติและจะมีค่าเตือนปรากฏขึ้นที่แอป DJI Fly ไม่ต้องทำอะไรเพิ่มเติม

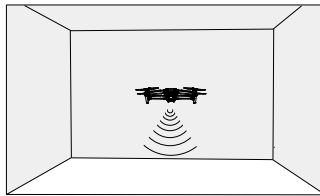
การตั้งค่าแบบแอตวานซ์

ถ้ายังคงมีความผิดปกติอยู่หลังจากตั้งค่าอัตโนมัติแล้ว จะมีค่าเตือนขึ้นที่แอปว่าต้องมีการตั้งค่าแบบแอตวานซ์ การตั้งค่าแบบแอตวานซ์ต้องใช้กับ DJI Assistant 2 for Mavic ทำตามขั้นตอนด้านล่างเพื่อตั้งค่ากล้องระบบจับภาพวัตถุด้านหน้า จากนั้นก็ทำตามขั้นตอนเดิมเพื่อตั้งค่ากล้องระบบจับภาพวัตถุด้านหลัง



ใช้ระบบจับภาพวัตถุ

เมื่อระบบ GPS ใช้งานไม่ได้ ระบบจับภาพวัตถุด้านล่างจะเปิดใช้งาน ถ้าหากพื้นดินเรียบและมีแสงเพียงพอ ระบบจับภาพวัตถุด้านล่างทำงานได้ดีที่สุด เมื่อโดรนอยู่ที่ระดับความสูง 0.5 - 30 เมตร ถ้าระดับความสูงของโดรนเกิน 30 เมตร ระบบจับภาพวัตถุอาจจะได้รับผลกระทบ ดังนั้นจึงระวังให้มากขึ้น



ทำตามขั้นตอนด้านล่างนี้เพื่อใช้ระบบจับภาพวัตถุด้านล่าง:

1. ตรวจสอบให้แน่ใจว่าโดรนอยู่ในโหมด Normal หรือ Tripod เปิดเครื่องโดรน
2. หลังจากโดรนบินขึ้นไปแล้วก็จะบินอยู่กับที่ ไฟแสดงสถานะโดรนกะพริบเป็นไฟสีเขียวสองครั้ง ซึ่งหมายถึงระบบจับภาพวัตถุด้านล่างกำลังทำงาน

ถ้าโดรนอยู่ในโหมด Normal หรือ Tripod และการตรวจจับสิ่งกีดขวางเปิดใช้งานอยู่ใน DJI Fly ระบบจับภาพวัตถุด้านหน้าและด้านหลังจะเปิดใช้งานอัตโนมัติเมื่อมีการกดปุ่มเปิดเครื่องโดรน เมื่อใช้ระบบจับภาพวัตถุด้านหน้าและด้านหลัง โดรนจะเบรคเมื่อตรวจพบสิ่งกีดขวาง ระบบจับภาพวัตถุด้านหน้าและด้านหลังทำงานได้ดีที่สุดเมื่อมีแสงสว่างเพียงพอและพบสิ่งกีดขวางที่มีลักษณะเฉพาะอย่างชัดเจนหรือมีลักษณะเป็นพื้นผิว



- ระบบจับภาพวัตถุจะทำงานไม่ได้ถ้าที่ตรวจกับพื้นผิวที่ไม่ชัดเจน ระบบจับภาพวัตถุจะทำงานไม่ได้ถ้าที่ตรวจในสถานการณ์ดังต่อไปนี้ ขอให้อ่านคู่มือโดรนอย่างระมัดระวัง
 - ก. บินเหนือพื้นผิวที่เป็นสีเดียว (เช่น สีดำล้วน สีขาวล้วน สีเขียวล้วน)
 - ข. บินเหนือพื้นผิวที่สะท้อนแสงอย่างมาก
 - ค. บินเหนือผิวน้ำหรือพื้นผิวที่โปร่งแสง
 - ง. บินเหนือพื้นผิวหรือวัตถุที่เคลื่อนไหว
 - จ. บินในพื้นที่ที่แสงมีการเปลี่ยนแปลงบ่อยหรือเปลี่ยนแบบต่างกันมาก
 - ฉ. บินเหนือพื้นผิวที่มีดสนิ (< 10 lux) หรือสว่างมาก (> 40,000 lux)
 - ช. บินเหนือพื้นผิวที่สะท้อนอย่างมากหรือพื้นผิวที่ซับซ้อนแสงอินฟราเรด (เช่น กระดาษ)
 - ซ. บินเหนือพื้นผิวที่มีลวดลายหรือพื้นผิวที่ไม่ชัดเจน



ณ. บินเหนือพื้นผิวที่มีลวดลายหรือผิวหน้าที่เหมือนกันซ้ำไปซ้ำมา (เช่น กระเบื้องที่มีลวดลายเดียวกัน)

ณ. บินเหนือสิ่งกีดขวางที่มีพื้นผิวเล็ก ๆ (เช่น กิ่งไม้)

- กรุณาดูแลให้เซนเซอร์สะอาดอยู่เสมอ อย่าดัดแปลงเซนเซอร์ อย่าใช้โดรนในสภาวะแวดล้อมที่มีฝุ่นมากหรือมีความชื้นสูง
- ถ้าโดรนเกิดการชน ต้องมีการตั้งคาลองใหม่ ถ้า DJI Fly เตือนให้ดูตั้งคาลองใหม่ จึงปฏิบัติงาน
- อย่าบินในวันที่ฝนตก มีหมอกหนาหรือถ้าทัศนวิสัยไม่ชัดเจน
- ตรวจสอบสิ่งต่อไปนีก่อนขึ้นบินทุกครั้ง:

ก. ตรวจสอบว่าไม่มีสติ๊กเกอร์หรือสิ่งกีดขวางอื่นใดติดบนเซนเซอร์อินฟราเรดหรือระบบจับภาพวัตถุ

ข. ถ้ามีสิ่งสกปรก ฝุ่น หรือน้ำ ติดบนเซนเซอร์อินฟราเรดและระบบจับภาพวัตถุ ให้เช็ดออกด้วยผ้า نرم ๆ อย่าใช้น้ำยาทำความสะอาดที่ผสมแอลกอฮอล์

ค. ติดต่อยกยูดูแลลูกค้าของ DJI หากมีความเสียหายเกิดขึ้นกับกระจกของเซนเซอร์อินฟราเรดและระบบจับภาพวัตถุ

- อย่าให้มือหรือกีดขวางระบบเซนเซอร์อินฟราเรด

โหมดการบินอัจฉริยะ

FocusTrack

FocusTrack มี Spotlight 2.0, Active Track 3.0 และ Point of Interest 3.0

Spotlight 2.0: ด้วยโหมดที่แสนสะดวกนี้ ทำให้คุณบินได้อย่างอิสระ ในขณะที่กล้องยังคงจับภาพตัววัตถุอยู่ บังคับคันโยกทางขวามือไปทางซ้ายหรือขวา เพื่อบินวนรอบวัตถุ บังคับคันโยกทางขวามือ ขึ้นหรือลง เพื่อให้โดรนเดินทางหรือลอยหลังจากวัตถุ บังคับคันโยกทางซ้ายมือ ขึ้นหรือลง เพื่อให้โดรนบินสูงขึ้นหรือต่ำลง และ บังคับคันโยกทางซ้ายมือไปทางซ้ายหรือขวาเพื่อปรับภาพ

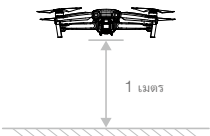
ActiveTrack 3.0: ActiveTrack 3.0 มีสองโหมด บังคับคันโยกทางขวามือไปทางซ้ายหรือขวา เพื่อบินวนรอบวัตถุ บังคับคันโยกทางขวามือ ขึ้นหรือลง เพื่อให้โดรนเดินทางหรือลอยหลังจากวัตถุ บังคับคันโยกทางซ้ายมือ ขึ้นหรือลง เพื่อให้โดรนบินสูงขึ้นหรือต่ำลง และ บังคับคันโยกทางซ้ายมือไปทางซ้ายหรือขวาเพื่อปรับภาพ

1. ติดตาม: โดรนติดตามวัตถุอย่างต่อเนื่อง ในโหมด Normal และ Tripod ความเร็วในการบินสูงสุดคือ 8 เมตร/วินาที โปรดทราบว่าโดรนสามารถรับรู้และหลบหลีกสิ่งกีดขวางได้ในโหมดนี้ เมื่อมีการบังคับคันโยกทางขวา ขึ้นหรือลง โดรนจะไม่สามารถหลบหลีกสิ่งกีดขวางได้ เมื่อมีการโยกคันโยกซ้าย ขึ้นหรือลง และโยกคันโยกขวาไปทางซ้ายหรือขวา ในโหมด Sport ความเร็วสูงสุดในการบินจะอยู่ที่ 19 เมตร/วินาที และโดรนจะไม่สามารถรับรู้ถึงสิ่งกีดขวาง
2. Parallel: โดรนจะติดตามวัตถุที่มุมเดิมอย่างต่อเนื่องและอยู่ห่างจากทางด้านข้าง ในโหมด Normal และ Tripod ความเร็วในการบินสูงสุดคือ 12 เมตร/วินาที ในโหมด Sport ความเร็วสูงสุดจะอยู่ที่ 19 เมตร/วินาที โดรนจะไม่สามารถรับรู้ถึงสิ่งกีดขวางได้ในโหมด Parallel

Point of Interest 3.0 (POI 3.0): โดรนติดตามวัตถุเป็นวงกลม โดยยึดจากรัศมีและความเร็วในการบินที่มีการตั้งค่าไว้แล้ว โหมดนี้ใช้ได้ทั้งวัตถุที่อยู่นิ่งและเคลื่อนที่ โปรดทราบว่าถ้าวัตถุเคลื่อนที่เร็วเกินไป โดรนอาจจะไม่สามารถติดตามได้

ใช้ FocusTrack

1. ขึ้นบินและบินอยู่กับที่อย่างน้อย 3.3 ฟุต (1 เมตร) เหนือพื้นดิน



2. วาดรูปกล่องรอบวัตถุบนจอเพื่อเปิดใช้งาน FocusTrack



3. เริ่มใช้ FocusTrack โหมดเดิมคือ Spotlight และที่ไอคอนเพื่อสลับระหว่าง Spotlight, ActiveTrack (👁) และ POI (📍) เมื่อมีการตรวจพบว่ามีการบินมือ (ใบกด้วยมือข้างเดียว ให้ข้อศอกอยู่สูงกว่าไหล่) ActiveTrack จะมีการใช้งาน

4.แตะปุ่ม ชัตเตอร์/อัด เพื่อถ่ายรูปหรือเริ่มบันทึกวิดีโอ ดูลิปลิที่ถ่ายมาแล้วในโหมด Playback

ออกจาก FocusTrack

แตะ **หยุด** ใน DJI Fly หรือกดปุ่มหยุดบินชั่วคราวบนรีโมทคอนโทรลเพื่อออกจาก FocusTrack



- ห้ามใช้ FocusTrack ในพื้นที่ที่มีผู้คน สัตว์ สิ่งของเล็ก ๆ (เช่น กิ่งไม้หรือสายไฟฟ้า) หรือวัตถุโปร่งแสง (เช่น น้ำหรือแก้ว)
- หมั่นสังเกตวัตถุรอบ ๆ โดรน และใช้รีโมทคอนโทรลเพื่อหลีกเลี่ยงไม่ให้โดรนเข้าไปชน
- ควบคุมโดรนด้วยตนเอง กดปุ่มหยุดบินชั่วคราวหรือแตะที่หยุดใน DJI Fly เมื่อเกิดเหตุฉุกเฉิน
- โปรดระมัดระวังเป็นพิเศษเมื่อใช้ FocusTrack ในสถานการณ์ดังต่อไปนี้:

ก. วัตถุที่ติดตามไม่ได้เคลื่อนที่อยู่ในระนาบเดียวกัน

ข. วัตถุที่ติดตามอยู่เปลี่ยนรูปร่างขึ้นที่ขณะที่กำลังเคลื่อนที่

ค. วัตถุที่ติดตามอยู่หายไปช่วงเวลาหนึ่ง

ง. วัตถุที่ติดตามอยู่เคลื่อนที่บนพื้นผิวที่เป็นหิมะ

จ. วัตถุที่ติดตามอยู่มีสีเดียวหรือคล้ายคลึงกับสภาพแวดล้อม

ฉ. สภาพแสงน้อยมาก (<300 lux) หรือ สว่างมาก (>10,000 lux)

• โปรดตรวจสอบให้แน่ใจว่าคุณทำตามกฎหมายและข้อกำหนดด้านความปลอดภัยของพื้นที่นั้น ๆ เมื่อใช้งาน FocusTrack

• ขอนแนะนำให้ติดตามเฉพาะ ยานยนต์ เรือและผู้คน (แต่ไม่ใช่เด็ก ๆ) ขึ้นด้วยความระมัดระวังเมื่อติดตามวัตถุอื่น ๆ

• วัตถุที่ติดตามอยู่อาจบังเอิญเปลี่ยนเป็นวัตถุอื่น เมื่อพวกมันผ่านเข้าไปใกล้กัน

• เมื่อใช้ทำหาเพื่อเปิดใช้งาน ActiveTrack โดรนจะติดตามเฉพาะผู้ที่แสดงท่าทางที่ตรวจจับได้คนแรกเท่านั้น ระยะห่างระหว่างบุคคลและโดรนควรจะอยู่ที่ 5-10 เมตร และมุมเอียงไม่ควรเกิน 60°

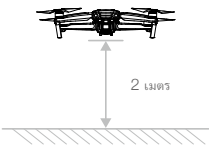
QuickShot (ถ่ายด่วน)

โหมด QuickShot รวมถึง Drone, Rocket, Circle, Helix, Boomerang และ Asteroid การบันทึกภาพของ Mavic Air 2 ขึ้นอยู่กับการเลือกโหมดการถ่ายทำและจะเป็นการบันทึกวิดีโออัตโนมัติ วิดีโอสามารถรับชม ตัดต่อ หรือแชร์ไปโซเชียลมีเดียได้ จากการเปิดชมย้อนหลัง

-  **Drone** (บินเดิหน้าและถอยหลัง): โดรนบินถอยหลังและบินขึ้น โดยที่กล้องยังจับอยู่ที่ตัววัตถุ
-  **Rocket** (บินตรงสู่อากาศ): โดรนบินขึ้นโดยที่กล้องหันลงมทางด้านล่าง
-  **Circle** (บินวน) : โดรนบินวนรอบวัตถุ
-  **Helix** (บินวนเป็นเกลียว): โดรนบินขึ้นและบินวนเป็นเกลียวยรอบวัตถุ
-  **Boomerang**: โดรนบินรอบวัตถุเป็นวงรูปไข่ บินขึ้นเมื่อไปจากจุดตั้งต้น และบินร่อนลงมาตอนบินกลับ จุดตั้งต้นของโดรนทำให้เกิดปลายด้านหนึ่งของรูปทรงไข่แบบยาว ในขณะที่อีกด้านอยู่ฝั่งตรงข้ามของวัตถุจากจุดเริ่มต้น ตรวจสอบให้แน่ใจว่ามีพื้นที่เพียงพอเมื่อใช้โหมด Boomerang ตรวจสอบให้มีพื้นที่รัศมีอย่างน้อย 99 ฟุต (30 เมตร) รอบโดรนและอย่างน้อย 33 ฟุต (10 เมตร) เหนือโดรน
-  **Asteroid**: โดรนบินถอยหลังและขึ้นข้างบน ถ่ายภาพหลายภาพ จากนั้นก็บินกลับไปยังจุดตั้งต้น วิดีโอเก็บภาพเริ่มด้วยภาพพาโนรามาจากตำแหน่งสูงสุด จากนั้นก็เป็นภาพที่สละระดับลงมา ตรวจสอบให้แน่ใจว่ามีพื้นที่เพียงพอเมื่อใช้โหมด Asteroid ตรวจสอบให้มีพื้นที่ด้านหลังอย่างน้อย 132 ฟุต (40 เมตร) และพื้นที่ด้านบนเหนือโดรน 164 ฟุต (50 เมตร)

การใช้ QuickShot

1. ขึ้นบินและบินอยู่กับที่อย่างน้อย 6.6 ฟุต (2 เมตร) เหนือพื้นดิน



2. ใน DJI Fly และไดอานโหมดถ่ายภาพ เพื่อเลือก QuickShots แล้วทำตามคำแนะนำ ตรวจสอบให้แน่ใจว่าคุณเข้าใจว่าจะใช้งานโหมดถ่ายภาพอย่างไร และไม่มีสิ่งกีดขวางในพื้นที่รอบข้าง



3. เลือกวัตถุเป้าหมายในมุมมองกล้อง โดยแตะวงกลมที่วัตถุหรือวาดรูปกล่องรอบวัตถุ เลือกโหมดถ่ายภาพแล้วแตะ **Start** เพื่อเริ่มต้นการบินทันที เมื่อมีการตรวจจับพบว่ามีการบินใกล้เคียง (ใบก้ามปูมือเดียวและข้อศอกสูงกว่าไหล่) จะเป็นการเปิดใช้งาน QuickShots โดรนบินกลับไปยังตำแหน่งแรก เมื่อถ่ายภาพเสร็จเรียบร้อยแล้ว
4. แตะ  เพื่อใช้งานวิดีโอ

ออกจากโหมด QuickShots

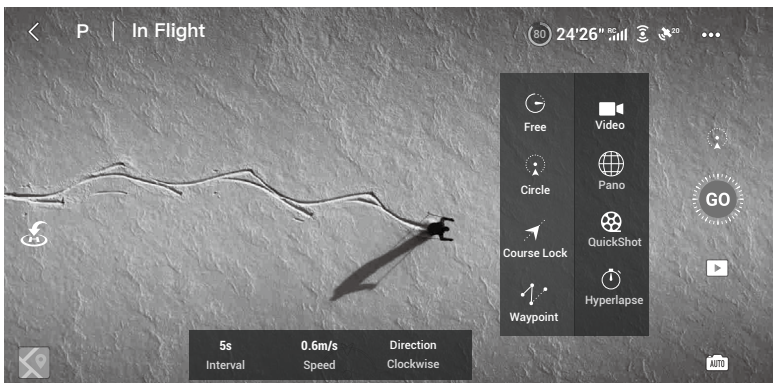
กดปุ่มหยุดบินชั่วคราว/RTH หนึ่งครั้งหรือแตะ  ที่ DJI Fly เพื่อออกจากโหมด QuickShots โดรนจะบินอยู่กับที่



- ใช้ QuickShots ในบริเวณที่ไม่มีตึกบ้านช่องหรือสิ่งกีดขวางอื่นใด ตรวจสอบให้แน่ใจว่าไม่มีมนุษย์ สัตว์ หรือสิ่งกีดขวางอื่นใดในเส้นทางบิน APAS ใช้งานไม่ได้ระหว่างอยู่ในโหมด QuickShots โดรนจะเบรคและบินอยู่กับที่ ถ้ามีการตรวจจับพบว่ามีสิ่งกีดขวาง
- ห้ามส่งเหตุการณ์รอบโดรน และใช้รีโมทคอนโทรลเพื่อหลีกเลี่ยงไม่ให้โดรนเข้าไปชน
- ห้ามใช้ QuickShots ในสถานการณ์ดังต่อไปนี้:
 - ก. เมื่อวัตถุถูกกีดขวางในช่วงเวลาหนึ่ง หรือคุณมองไม่เห็นวัตถุ
 - ข. เมื่อวัตถุอยู่ไกลจากโดรนเกิน 50 เมตร
 - ค. เมื่อวัตถุมีสีหรือลวดลายใกล้เคียงกับสภาพแวดล้อม
 - ง. เมื่อวัตถุอยู่บนอากาศ
 - จ. เมื่อวัตถุเคลื่อนที่เร็ว
 - ฉ. สภาพแสงน้อยมาก (<300 lux) หรือ สว่างมาก (>10,000 lux)
- ห้ามใช้ QuickShots ในบริเวณใกล้กับตัวอาคาร หรือบริเวณที่สัญญาณ GPS อ่อน ไม่เช่นนั้นเส้นทางการบินจะไม่เสถียร
- โปรดตรวจสอบให้แน่ใจว่าคุณทำตามกฎหมายและข้อกำหนดด้านความเป็นส่วนตัวในส่วนตัวในท้องถิ่นเมื่อใช้ใช้งาน QuickShots
- เมื่อใช้ท่าทางเพื่อเปิดใช้งาน QuickShots โดรนจะติดตามเฉพาะผู้ที่แสดงท่าทางที่ตรวจจับได้คนแรกเท่านั้น ระยะห่างระหว่างบุคคลและโดรนควรอยู่ที่ 5-10 เมตร และมุมเสียงไม่ควรเกิน 60°

HyperLapse (ถ่ายภาพแบบ Timelapse และเคลื่อนไหวกล้องไปด้วย)

โหมดถ่ายภาพ Hyperlapse รวมถึง Free, Circle, Course Lock และ Waypoint



Free (อิสระ)

โดรนจะถ่ายภาพอัตโนมัติและถ่ายวิดีโอแบบ timelapse แม้โดรนจะอยู่บนพื้นดิน โหมด Free ก็ใช้งานได้ หลังจากบินขึ้น การควบคุมการเคลื่อนที่ของโดรนและมุมก้มบนลงจะใช้รีโมทคอนโทรล ทำตามขั้นตอนด้านล่างเพื่อใช้โหมด Free:

1. ตั้งระยะเวลา ความยาวของวิดีโอและความเร็วสูงสุด หน้าจอจะแสดงจำนวนภาพที่จะถ่ายและระยะเวลาที่ใช้ในการถ่าย
2. แต่ปุ่มชัตเตอร์เพื่อเริ่ม

Circle (บินวน)

เครื่องจะถ่ายภาพโดยอัตโนมัติขณะที่บินรอบวัตถุที่เลือกเพื่อสร้างวิดีโอโหนดแนบสั ทำตามขั้นตอนด้านล่างเพื่อใช้โหมด Circle:

1. ตั้งระยะเวลา ความยาวของวิดีโอและความเร็วสูงสุด ในโหมด Circle สามารถเลือกการเคลื่อนที่ในทิศทางตามเข็มนาฬิกาหรือทวนเข็มนาฬิกาได้ หน้าจอจะแสดงจำนวนภาพที่จะถ่ายและระยะเวลาที่ใช้ในการถ่าย
2. เลือกวัตถุบนหน้าจอ
3. แต่ปุ่มชัตเตอร์เพื่อเริ่ม
4. เลื่อนคันบังคับการส่าย (pan) และปุ่มหมุนก้มบนลงเพื่อปรับตั้งเฟรม เลื่อนคันบังคับการเอียง (tilt) เพื่อเปลี่ยนระยะห่างจากวัตถุ เลื่อนคันบังคับการงอ (roll) เพื่อควบคุมความเร็วการบินวน และเลื่อนคันเร่งเพื่อควบคุมความเร็วการบินแนวตั้ง

เส้นทางการบิน

Course Lock ใช้งานได้สองวิธี วิธีแรก ทิศทางของโดรนจะกำหนดไว้ แต่ไม่สามารถเลือกวัตถุได้ วิธีที่สอง ทิศทางของโดรนจะกำหนดไว้ และโดรนจะบินรอบวัตถุที่เลือก ทำตามขั้นตอนด้านล่างเพื่อใช้ Course Lock:

1. ตั้งระยะเวลา ความยาวของวิดีโอและความเร็วสูงสุด หน้าจอจะแสดงจำนวนภาพที่จะถ่ายและระยะเวลาที่ใช้ในการถ่าย
2. ตั้งเส้นทางการบิน
3. ถ้าทำได้ เลือกวัตถุ ใช้กิมบอล และคันบังคับ pan เพื่อปรับกรอบภาพ
4. แต่ปุ่มชัตเตอร์เพื่อเริ่ม ขยับคันบังคับ tilt และ roll เพื่อควบคุมความเร็วของการบินแนวราบและทำให้โดรนเคลื่อนที่ในแนวนอน ขยับคันบังคับ throttle เพื่อควบคุมความเร็วในการบินแนวตั้ง

เป้าหมาย

โดรนจะถ่ายภาพเป้าหมายสองถึงห้าเป้าหมายในเส้นทางการบินโดยอัตโนมัติและถ่ายวิดีโอแบบ timelapse โดรนสามารถบินได้ตามลำดับ จากเป้าหมาย 1 - 5 หรือ 5 - 1 ทำตามขั้นตอนด้านล่างเพื่อใช้ Waypoints

1. ตั้งเป้าหมายที่ต้องการและทิศทางของเลนส์เอาไว้
2. ตั้งระยะเวลา ความยาวของวิดีโอและความเร็วสูงสุด หน้าจอจะแสดงจำนวนภาพที่จะถ่ายและระยะเวลาที่ใช้ในการถ่าย
3. แต่ปุ่มชัตเตอร์เพื่อเริ่ม

โดรนจะถ่ายวิดีโอแบบ timelapse โดยอัตโนมัติและจะรับชมได้ในการเล่นวิดีโอย้อนหลัง ในการตั้งค่ากล้อง ผู้ใช้ควรเลือกบันทึกคลิปในฟอร์แมต JPEG หรือ RAW และบันทึกคลิปไว้ในพื้นที่เก็บข้อมูลในตัวเครื่องหรือการ์ด microSD



- เพื่อประสิทธิภาพอย่างสมบูรณ์ แนะนำให้ใช้ Hyperlapse ที่ระดับความสูงมากกว่า 50 เมตรและตั้งค่าอย่างน้อยสองวินาทีระหว่างเวลาที่ตั้งไว้ในการถ่ายและชัตเตอร์
- แนะนำให้เลือกวัตถุที่ไม่เคลื่อนที่ (เช่น ตึกสูง ภูเขา) ที่อยู่ในระยะปลอดภัยจากโดรน (ไกลกว่า 15 เมตร) อย่าเลือกวัตถุที่อยู่ใกล้โดรนเกินไป
- โดรนจะเบรคและบินอยู่กับที่ ถ้ามีการตรวจจับพบสิ่งกีดขวางในโหมด Hyperlapse
- โดรนจะถ่ายวิดีโอ ก็ต่อเมื่อมันถ่ายภาพได้อย่างน้อย 25 ภาพ ซึ่งเป็นจำนวนที่ต้องใช้เพื่อสร้างวิดีโอความยาวหนึ่งวินาที วิดีโอจะถ่ายเมื่อมีคำสั่งจากรีโมทคอนโทรล หรือเมื่อมีการออกจากโหมดโดยอัตโนมัติ (เช่น เมื่อเข้าโหมด RTH แบตเตอรี่ต่ำ)

Advanced Pilot Assistance Systems 3.0 (ระบบช่วยเหลือนักบินแบบแอ็ดวานซ์ 3.0)

โหมด Advanced Pilot Assistance Systems 3.0 (APAS 3.0) มีอยู่ในโหมด Normal เมื่อเปิดใช้งาน APAS โดรนจะตอบรับคำสั่งของผู้ใช้และวางแผนเส้นทางบินตามการควบคุมคันบังคับและสถานะแวดล้อมของการบิน APAS ทำให้การหลบหลีกสิ่งกีดขวางทำได้ง่ายขึ้น ถ่ายคลิปได้ราบรื่นขึ้น และมอบประสบการณ์การบินที่ดียิ่งขึ้น

ขยับคันบังคับ pitch ไปข้างหน้าหรือข้างหลังต่อไป โดรนจะหลบหลีกสิ่งกีดขวาง โดยบินเหนือ บินด้านล่าง หรือไปทางซ้ายหรือขวาของสิ่งกีดขวาง โดรนจะตอบรับกับการขยับคันบังคับอื่นไปพร้อม ๆ กัน

เมื่อเปิดใช้งาน APAS โดรนจะหยุดบินได้โดยการกดปุ่มหยุดบินชั่วคราวบนรีโมทคอนโทรล หรือแตะ Stop บนจอของ DJI Fly โดรนจะบินอยู่กับที่สามวินาทีและรอคำสั่งของนักบินต่อไป

เพื่อจะเปิดใช้งาน APAS ให้เปิด DJI Fly เข้าไปที่ System Settings>Safety และเปิดใช้งาน APAS



- APAS ใช้งานไม่ได้ เมื่อมีการใช้โหมดบินอัจฉริยะ และบันทึกที่ความละเอียดสูง เช่น 2.7K 48/50/60 fps, 1080p 48/50/60/120/240 fps และ 4K 48/50/60 fps
- APAS จะใช้ได้ก็ต่อเมื่อบินไปข้างหน้าและถอยหลัง ถ้าโดรนบินไปทางซ้ายหรือขวา APAS จะใช้ไม่ได้
- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าคุณใช้ APAS เมื่อระบบจับภาพวัตถุด้านหน้าและด้านหลังใช้งานได้ โปรดตรวจสอบดูว่าไม่มีคน สัตว์ วัตถุที่มีพื้นผิวเล็ก (เช่น กิ่งไม้) หรือวัตถุโปร่งแสงใด (เช่น แก้วหรือน้ำ) อยู่ในเส้นทางบินที่ต้องการ
- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าคุณใช้ APAS เมื่อระบบจับภาพวัตถุด้านล่างใช้งานได้ หรือเมื่อสัญญาณ GPS แรง APAS อาจทำงานได้ไม่เต็มที่ เมื่อโดรนบินเหนือน้ำหรือพื้นที่ที่มีพืชปกคลุม
- ขอใหระมัดระวังเป็นพิเศษเมื่อบินในสภาพแวดล้อมที่มีดิสทิง (<300 lux) หรือสว่างมาก (>10,000 lux)
- หั่นสังเกต DJI Fly และตรวจสอบว่าโดรนทำงานในโหมด APAS อย่างเป็นปกติ

บันทึกข้อมูลการบิน

ข้อมูลการบิน รวมถึงการรับส่งข้อมูลทางไกล ข้อมูลสถานะโดรน และตัวแปรอื่น ๆ มีการบันทึกอัตโนมัติไปทั่วเก็บข้อมูลภายในโดรน สามารถเข้าถึงข้อมูลได้โดยใช้ DJI Assistant 2 for Mavic

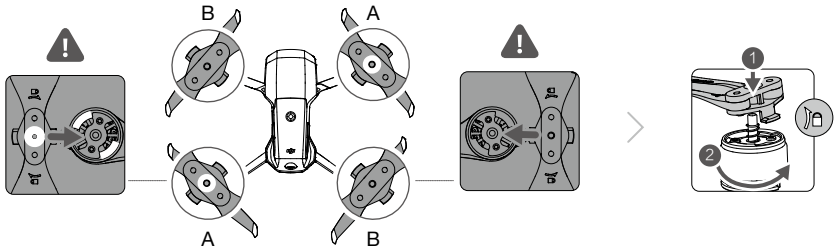
ใบพัด

มีใบพัดแบบเสียงเบาของ Mavic Air 2 อยู่สองแบบซึ่งออกแบบมาเพื่อให้หมุนไปในทิศทางแตกต่างกัน เครื่องหมายใช้เพื่อแนะนำว่าควรใช้ใบพัดแบบไหนเพื่อติดกับมอเตอร์แบบไหน ตรวจสอบให้แน่ใจว่าจับคู่ใบพัดกับมอเตอร์ตรงกันตามคำแนะนำแล้ว

ใบพัด	มีเครื่องหมาย	ไม่มีเครื่องหมาย
ภาพประกอบ		
ตำแหน่ง	ติดกับมอเตอร์ที่มีเครื่องหมายสีขาว	ติดกับมอเตอร์ที่ไม่มีเครื่องหมายสีขาว

ติดตั้งแบตเตอรี่

ติดตั้งแบตเตอรี่ที่มีเครื่องหมายกับมอเตอร์ที่มีเครื่องหมาย และใบพัดที่ไม่มีเครื่องหมายกับมอเตอร์ที่ไม่มีเครื่องหมาย กดใบพัดแต่ละชิ้นลงไปหามอเตอร์และหมุนจนกว่ามันจะล็อก



ถอดใบพัด

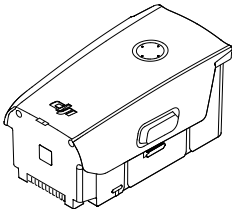
กดใบพัดลงไปหามอเตอร์และหมุนมันไปในทิศทางถอดล็อก



- ใบพัดมีความคม กรุณาระมัดระวังด้วย
- ใช้เฉพาะใบพัดของ DJI อย่างเป็นทางการเท่านั้น อย่าใช้ใบพัดต่างชนิดกัน
- หากจำเป็นให้ซื้อใบพัดแยกต่างหาก
- ตรวจสอบให้แน่ใจก่อนการบินแต่ละครั้งว่าใบพัดติดตั้งอย่างแน่นหนา
- ตรวจสอบให้แน่ใจก่อนการบินแต่ละครั้งว่าใบพัดทั้งหมดอยู่ในสภาพดี อย่าใช้ใบพัดที่เก่า บิ่น หรือแตกหัก
- เพื่อหลีกเลี่ยงการบาดเจ็บ อย่าเข้าใกล้ใบพัดที่กำลังหมุนและมอเตอร์
- อย่าบีบหรือบิดใบพัดระหว่างการขนส่งหรือการเก็บ
- ตรวจสอบให้แน่ใจว่ามอเตอร์ติดอย่างแน่นหนาและหมุนอย่างราบรื่น ถ้ามอเตอร์ติดขัดและไม่สามารถหมุนได้อย่างอิสระ ให้ถอดไดรเวอร์ทันที
- ห้ามปรับแต่งส่วนประกอบของมอเตอร์
- ห้ามแตะต้องหรือปล่อยให้มีมือหรือร่างกายคุณสัมผัสกับมอเตอร์หลังการบิน เพราะมันอาจจะร้อนมาก
- ห้ามปิดช่องระบายลมบนมอเตอร์หรือบนตัวไดรเวอร์
- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าเสียง ESCs ปกติเมื่อเปิดเครื่อง

แบตเตอรี่อัจฉริยะ

แบตเตอรี่อัจฉริยะของ Mavic Air 2 เป็นแบตเตอรี่ความจุ 11.55 V, 3500 mAh ที่มีฟังก์ชันสามารถชาร์จและคายประจุแบบ



คุณลักษณะของแบตเตอรี่

1. การแสดงระดับแบตเตอรี่: ไฟบอกระดับ LED แสดงถึงระดับแบตเตอรี่ปัจจุบัน
2. ฟังก์ชันการคายประจุแบตเตอรี่ในมิติ เพื่อป้องกันไม่ให้แบตเตอรี่วอร์ม เมื่อไม่มีการใช้งานหนึ่งวัน แบตเตอรี่จะคายประจุอัตโนมัติให้เหลือ 96% และเมื่อไม่มีการใช้งานห้าวัน แบตเตอรี่จะคายประจุอัตโนมัติให้เหลือ 60% ระหว่างกระบวนการคายประจุ เป็นปกติที่แบตเตอรี่อาจปล่อยความร้อนปานกลางออกมา
3. การชาร์จอย่างสมดุล ระหว่างการชาร์จ แรงดันไฟฟ้าในแบตเตอรี่จะสมดุลโดยอัตโนมัติ
4. การป้องกันการใช้ซ้ำมากเกินไป เมื่อชาร์จเต็มแล้ว แบตเตอรี่จะหยุดชาร์จอัตโนมัติ
5. การตรวจจับอุณหภูมิ: เพื่อเป็นการป้องกันตัวเอง แบตเตอรี่จะชาร์จเฉพาะเมื่ออุณหภูมิอยู่ระหว่าง 5°C ถึง 40°C (41°F ถึง 104°F) เท่านั้น
6. การป้องกันกระแสไฟเกิน เมื่อมีการตรวจจับพบว่ามีการแล่นไฟฟ้าเกิน แบตเตอรี่จะหยุดชาร์จ
7. การป้องกันการใช้ซ้ำมากเกินไป เมื่อแบตเตอรี่ไม่มีการใช้งาน จะมีการหยุดการคายประจุอัตโนมัติเพื่อป้องกันการคายประจุมากเกินไป เมื่อแบตเตอรี่มีการใช้งาน จะไม่สามารรถใช้การป้องกันการใช้ซ้ำมากเกินไปได้
8. การป้องกันการสั่นไหว หากมีการตรวจจับว่าเกิดการสั่นไหว จะมีการตัดจากแหล่งจ่ายไฟโดยอัตโนมัติ
9. การป้องกันแบตเตอรี่เสียหาย DJI Fly จะแสดงข้อความเตือนเมื่อมีการตรวจจับพบว่าแบตเตอรี่เสียหาย
10. โหมดพักการทำงาน: แบตเตอรี่จะปิดเองหลังจากไม่มีการใช้งาน 20 นาทีเพื่อประหยัดพลังงาน ถ้าระดับแบตเตอรี่เหลือน้อยกว่า 5% หลังจากไม่ได้ใช้งานหกชั่วโมง แบตเตอรี่จะเข้าสู่โหมดพักการทำงานเพื่อป้องกันการปล่อยประจุมากเกินไป ในโหมดพักการทำงาน การบอกระดับแบตเตอรี่จะไม่วิ่งแสดง ชาร์จแบตเตอรี่เพื่อปลุกแบตเตอรี่จากโหมดพักการทำงาน
11. การสื่อสาร: ข้อมูลเกี่ยวกับแรงดันไฟฟ้า ความจุ และกระแสไฟของแบตเตอรี่ ถูกส่งไปยังโดรน

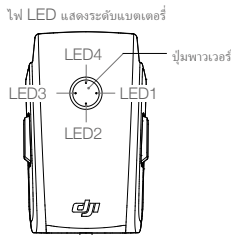


- โปรดอ่านการดูแลรักษาและคำแนะนำด้านความปลอดภัยของ Mavic Air 2 และสติ๊กเกอร์ที่แบตเตอรี่ก่อนใช้งาน ผู้ใช้ต้องรับผิดชอบทั้งหมดในการดำเนินการและการใช้งาน

การใช้แบตเตอรี่

ตรวจสอบระดับแบตเตอรี่

กดปุ่มพาวเวอร์หนึ่งครั้งเพื่อตรวจสอบระดับแบตเตอรี่



ไฟ LED แสดงระดับแบตเตอรี่

ไฟ LED ติด				ไฟ LED กระพริบ		ไฟ LED ดับ		ระดับแบตเตอรี่
LED1	LED2	LED3	LED4					
●	●	●	●					ระดับแบตเตอรี่ $\geq 88\%$
●	●	●	☀					$75\% \leq$ ระดับแบตเตอรี่ $< 88\%$
●	●	●	●					$63\% \leq$ ระดับแบตเตอรี่ $< 75\%$
●	●	☀	●					$50\% \leq$ ระดับแบตเตอรี่ $< 63\%$
●	●	●	●					$38\% \leq$ ระดับแบตเตอรี่ $< 50\%$
●	☀	●	●					$25\% \leq$ ระดับแบตเตอรี่ $< 38\%$
●	●	●	●					$13\% \leq$ ระดับแบตเตอรี่ $< 25\%$
☀	●	●	●					$0\% \leq$ ระดับแบตเตอรี่ $< 13\%$

ปุ่มพาวเวอร์เปิด/ปิด

กดปุ่มพาวเวอร์หนึ่งครั้ง จากนั้นกดอีกครั้ง ค้างไว้สองวินาทีเพื่อเปิดหรือปิดแบตเตอรี่ ไฟ LED แสดงระดับแบตเตอรี่จะแสดงระดับแบตเตอรี่ เมื่อมีการกดปุ่มเปิดไดร่น

ค่าเตือนอุณหภูมิ

- 1. เมื่อบินในสภาวะแวดล้อมที่อุณหภูมิต่ำ 14° - 41° ฟาเรนไฮต์ (-10° - 5° เซลเซียส) จะทำให้ความจุของแบตเตอรี่ลดลงอย่างมาก ขอแนะนำให้ไดร่นบินอยู่ก่อนเพื่ออุ่นเครื่องแบตเตอรี่ ตรวจสอบให้แน่ใจว่าชาร์จแบตเตอรี่เต็มที่แล้วก่อนขึ้นบิน
- 2. แบตเตอรี่ไม่สามารถใช้งานได้ในสภาวะแวดล้อมที่ต่ำกว่า 14° ฟาเรนไฮต์ (-10° เซลเซียส)
- 3. เมื่ออยู่ในสภาวะแวดล้อมที่อุณหภูมิต่ำ ให้เลิกบินทันทีที่ DJI Fly แจ้งเตือนระดับแบตเตอรี่ต่ำ
- 4. เพื่อให้แน่ใจถึงประสิทธิภาพสูงสุดของแบตเตอรี่ กรุณาดูแลให้แบตเตอรี่อยู่ในอุณหภูมิสูงกว่า 68° ฟาเรนไฮต์ (20° เซลเซียส)
- 5. ความจุของแบตเตอรี่ที่แสดงในสภาวะแวดล้อมที่อุณหภูมิต่ำจะลดประสิทธิภาพการด้านแรงลมของโดรน โปรดทำการบินด้วยความระมัดระวัง
- 6. บินด้วยความระมัดระวังเป็นพิเศษที่ความสูงจากระดับน้ำทะเล

การชาร์จแบตเตอรี่

ชาร์จแบตเตอรี่อัจฉริยะให้เต็มก่อนบินทุกครั้ง โดยใช้อะแดปเตอร์ของ DJI ที่ให้มาเท่านั้น

- 1. ต่ออะแดปเตอร์ AC เข้ากับแหล่งจ่ายไฟ (100-240 V, 50/60 Hz)
- 2. ต่อแบตเตอรี่อัจฉริยะ เข้ากับอะแดปเตอร์ไฟ AC โดยใช้สายชาร์จแบตเตอรี่ โดยที่แบตเตอรี่ปิดการทำงานอยู่
- 3. ไฟ LED แสดงระดับแบตเตอรี่จะแสดงระดับของแบตเตอรี่ระหว่างที่กำลังชาร์จ
- 4. เมื่อไฟ LED บอกระดับดับ แสดงว่าแบตเตอรี่อัจฉริยะชาร์จเต็มแล้ว ถอดอะแดปเตอร์ออก เมื่อแบตเตอรี่ชาร์จเต็มแล้ว



- ห้ามชาร์จแบตเตอรี่ทันทีหลังจากเพิ่งบินเสร็จ เพราะอุณหภูมิอาจจะสูงเกินไป รอให้อุณหภูมิของแบตเตอรี่ลดลงมาอยู่ที่อุณหภูมิห้องก่อนจะชาร์จใหม่
- อะแดปเตอร์จะหยุดชาร์จแบตเตอรี่ เมื่ออุณหภูมิของแบตเตอรี่ไม่อยู่ในช่วงอุณหภูมิที่ชาร์จได้คือ 41° - 104° ฟาเรนไฮต์ (5° - 40° เซลเซียส) อุณหภูมิที่เหมาะสมในการชาร์จคือ 71.6° - 82.4° ฟาเรนไฮต์ (22° - 28° เซลเซียส)
- ฮับชาร์จแบตเตอรี่ (ไม่ได้อยู่รวมอยู่ด้วย) สามารถชาร์จแบตเตอรี่ได้ถึงสามก้อน กรุณาแวะไปเยี่ยมชมร้านค้าออนไลน์ของ DJI เพื่อรับทราบข้อมูลเพิ่มเติม
- ควรชาร์จแบตเตอรี่ให้เต็มอย่างน้อยหนึ่งครั้งทุกสามเดือนเพื่อให้แบตเตอรี่ไม่เสื่อม
- DJI ไม่รับผิดชอบต่อความเสียหายที่เกิดขึ้น อันเนื่องมาจากการใช้อะแดปเตอร์ของบริษัทอื่น



- ขอแนะนำให้คายประจุแบตเตอรี่ให้เหลือ 30% หรือต่ำกว่า ซึ่งสามารถทำได้โดยการบินโดรนนอกอาคารจนกระทั่งเหลือแบตเตอรี่น้อยกว่า 30%

ตารางด้านล่างแสดงให้เห็นถึงระดับแบตเตอรี่ระหว่างที่กำลังชาร์จ

LED1	LED2	LED3	LED4	ระดับแบตเตอรี่
				0% < ระดับแบตเตอรี่ ≤ 50%
				50% < ระดับแบตเตอรี่ ≤ 75%
				75% < ระดับแบตเตอรี่ < 100%
				ชาร์จเต็มแล้ว

กลไกการป้องกันแบตเตอรี่

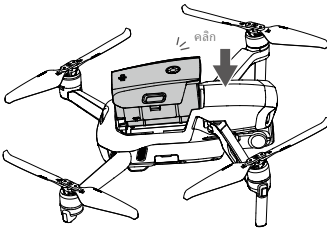
ไฟ LED แสดงระดับแบตเตอรี่สามารถแสดงค่าเตือนเพื่อป้องกันแบตเตอรี่ที่มีการกระตุ้นจากสภาวะในการชาร์จผิดปกติได้

กลไกการป้องกันแบตเตอรี่					
LED1	LED2	LED3	LED4	รูปแบบการกะพริบ	สถานะ
				LED2 กะพริบสองครั้งต่อวินาที	ตรวจพบกระแสไฟเกิน
				LED2 กะพริบสามครั้งต่อวินาที	ตรวจพบการสั่นไหว
				LED3 กะพริบสองครั้งต่อวินาที	ตรวจพบการชาร์จมากเกินไป
				LED3 กะพริบสามครั้งต่อวินาที	ตรวจพบไฟเกินที่อะแดปเตอร์
				LED4 กะพริบสองครั้งต่อวินาที	อุณหภูมิในการชาร์จต่ำไป
				LED4 กะพริบสามครั้งต่อวินาที	อุณหภูมิในการชาร์จสูงไป

ถ้ากลไกการป้องกันแบตเตอรี่ทำงาน ในการจะกลับไปชาร์จอีกครั้งจำเป็นต้องถอดแบตเตอรี่จากอะแดปเตอร์ก่อน จากนั้นค่อยเสียบใหม่อีกครั้ง หากอุณหภูมิในการชาร์จผิดปกติ โปรดรอให้อุณหภูมิกลับเป็นปกติก่อน และแบตเตอรี่จะกลับไปเริ่มชาร์จใหม่เองโดยอัตโนมัติ โดยไม่จำเป็นต้องถอดและเสียบอะแดปเตอร์ใหม่อีกครั้ง

การใส่แบตเตอรี่อัจฉริยะ

ใส่แบตเตอรี่อัจฉริยะลงในช่องเสียบแบตเตอรี่ของโดรน ตรวจสอบให้แน่ใจว่าได้เข้าไปอย่างแน่นหนาและตัวล็อกแบตเตอรี่ล็อกอย่างเรียบร้อย



การถอดแบตเตอรี่อัจฉริยะ

กดปัดล็อกตัวล็อกจากด้านข้างของแบตเตอรี่ เพื่อถอดมันออกจากช่องเสียบ

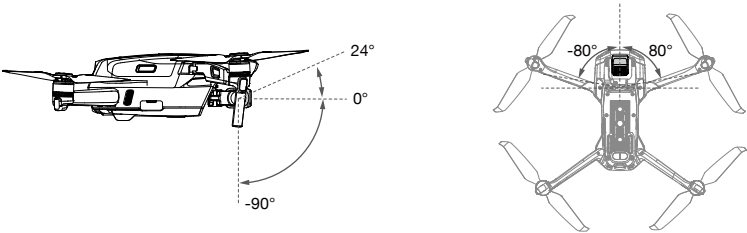


- ห้ามถอดแบตเตอรี่ เมื่อเปิดเครื่องโดรนแล้ว
- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าแบตเตอรี่เสียบเข้าอย่างแน่นหนา

กิมบอลและกล้อง

ลักษณะของกิมบอล

กิมบอล 3 แกนของ Mavic Air 2 กันสั่น ทำให้กล้องมีความนิ่ง ทำให้คุณได้ภาพและวิดีโอที่ชัดเจนและไร้ความสั่นไหว ขอบเขตการควบคุม pan คือ -80° ถึง +80° และขอบเขตการควบคุม tilt คือ -90° ถึง +24° ขอบเขตการควบคุม tilt ที่มีการตั้งค่าไว้คือ -90° ถึง 0° และขอบเขต tilt สามารถเพิ่มขึ้นไปได้เป็น -90° ถึง +24° โดยการใช้ "Allow Upward Gimbal Rotation" (อนุญาตให้มีการหมุนกิมบอลขึ้นไปด้านบน) ใน DJI Fly



ใช้ตัวบังคับกิมบอลบนรีโมทคอนโทรลเพื่อควบคุมการเอียงของกล้อง หรืออีกทางหนึ่งคือเข้าสู่มุมมองกล้องใน DJI Fly กดที่จอจนกว่าจะมีตัวปรับแต่งปรากฏขึ้น ลากขึ้นลงเพื่อควบคุมการเอียงของกล้อง ลากซ้ายขวาเพื่อควบคุมการแพนกล้อง

โหมดการใช้งานกิมบอล

มีโหมดการใช้งานกิมบอลอยู่สองแบบ เปลี่ยนโหมดการใช้งานที่แตกต่างกันด้วย DJI Fly

โหมดติดตาม: มุมทิศทางของกิมบอลและด้านหน้าโดรนคงที่ตลอดเวลา

FPV Mode: กิมบอลปรับไปตามการเคลื่อนที่ของโดรนเพื่อนำเสนอประสบการณ์การบินแบบมุมมองบุคคลที่หนึ่ง

-
- เมื่อโดรนเปิดเครื่องแล้ว อย่าแตะหรือเคาะกิมบอล เพื่อป้องกันกิมบอลในช่วงขึ้นบิน กรุณาขึ้นบินจากพื้นที่โล่งและราบเรียบ
 - ความแม่นยำของกิมบอลอาจเสียหยาได้จากการบินหรือกระแทก ซึ่งอาจทำให้กิมบอลทำงานผิดปกติ
 - อย่าให้ฝุ่นหรือทรายเกาะบนกิมบอล โดยเฉพาะอย่างยิ่งอย่าให้เข้าไปในมอเตอร์ของกิมบอล
 - มอเตอร์กิมบอลอาจเข้าสู่โหมดป้องกันตัวเองในสถานการณ์ต่อไปนี้:
 - ก. โดรนอยู่บนพื้นที่ไม่เสมอกันหรือกิมบอลโดนกีดขวาง
 - ข. กิมบอลเจอกับแรงกระแทกด้านนอกอย่างแรง เช่น การชน
 - ห้ามกระแทกกิมบอลหลังจากที่เปิดกิมบอลแล้ว ห้ามเพิ่มน้ำหนักใดก็ตามกับกิมบอล เนื่องจากอาจทำให้กิมบอลทำงานผิดปกติหรืออาจทำให้มอเตอร์เสียหายได้
 - ตรวจสอบให้แน่ใจว่าถอดตัวครอบกิมบอลออกก่อนจะเปิดเครื่องโดรน รวมถึงตรวจสอบว่าใส่ตัวครอบกิมบอลแล้ว หลังจากไม่ได้ใช้งานโดรน
 - การบินในสภาวะหิมะหนาหรือเมฆครึ้มอาจทำให้กิมบอลเปียก ซึ่งทำให้กิมบอลใช้การไม่ได้ชั่วคราว กิมบอลจะกลับสู่สภาวะปกติเมื่อมันแห้งแล้ว

คุณสมบัติของกล้อง

Mavic Air 2 ใช้เซนเซอร์กล้องขนาด 1/2" CMOS ซึ่งสามารถถ่ายวิดีโอได้ถึง 4K 60 fps และถ่ายภาพได้ 48 MP รวมถึงโหมดถ่ายภาพต่าง ๆ เช่น Single, Burst, AEB, Timed Shot, Panorama และ Slow Motion รูรับแสงของกล้องคือ f2.8 และสามารถถ่ายได้ 1 เมตรถึงระยะอนันต์



- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าอุณหภูมิและความชื้นเหมาะสมสำหรับกล่อง ทั้งระหว่างการใช้งานและในการเก็บรักษา
- ใช้น้ำยาทำความสะอาดเลนส์เพื่อทำความสะอาดเลนส์ เพื่อป้องกันการเสียหาย
- ห้ามปิดกั้นรูระบายอากาศที่กล่อง เพราะเมื่อความร้อนเพิ่มขึ้นอาจทำให้อุปกรณ์เสียหายและผู้ใช้บาดเจ็บได้

การบันทึกรูปและวิดีโอ

Mavic Air 2 ใช้ microSD card เพื่อบันทึกรูปและวิดีโอของคุณ ควรใช้ microSD card แบบ UHS-I Speed Grade 3 เพื่อให้การอ่านข้อมูลและการบันทึกข้อมูลทำได้รวดเร็ว ซึ่งเป็นสิ่งจำเป็นสำหรับข้อมูลวิดีโอความละเอียดสูง โปรดดูที่ส่วนข้อมูลจำเพาะสำหรับข้อมูลเพิ่มเติม เกี่ยวกับการแนะนำให้ใช้ microSD cards



- อย่าถอด microSD card จากโดรน เมื่อเปิดเครื่องแล้ว ไม่เช่นนั้น microSD card อาจเสียหายได้
 - เพื่อให้แน่ใจถึงความเสถียรของระบบกล่อง การบันทึกวิดีโอจำกัดไว้ที่ 30 นาที
 - ตรวจสอบการตั้งค่ากล่องก่อนใช้งานเพื่อให้แน่ใจว่าได้ตั้งค่าไว้ตามที่ต้องการแล้ว
 - ก่อนถ่ายภาพหรือวิดีโอสำคัญ กรุณาทดสอบถ่ายภาพสองสามภาพเพื่อทดสอบว่ากล่องทำงานได้ถูกต้องก่อน
 - ถ้าโดรนเปิดเครื่องแล้ว จะไม่สามารถส่งข้อมูลหรือทำสำเนารูปและวิดีโอจากกล่องได้
 - ตรวจสอบให้แน่ใจว่าปิดโดรนอย่างถูกต้อง ไม่เช่นนั้นพารามิเตอร์กล่องของคุณอาจไม่ได้บันทึกไว้และวิดีโอที่คุณบันทึกไว้อาจเสียหายได้
- DJI ไม่รับผิดชอบต่อความล้มเหลวใดในการบันทึกภาพหรือวิดีโอหรือที่บันทึกไว้ในแบบที่อุปกรณ์ไม่สามารถอ่านข้อมูลได้

รีโมทคอนโทรล

ส่วนนี้อธิบายถึงคุณลักษณะของรีโมทคอนโทรล รวมถึงคำแนะนำสำหรับการควบคุมโดรนและกล้อง

รีโมทคอนโทรล

คุณลักษณะรีโมทคอนโทรล

รีโมทคอนโทรลมีเทคโนโลยีส่งข้อมูลระยะไกลของ DJI ชื่อ OcuSync 2.0 ซึ่งสามารถส่งข้อมูลได้ไกลที่สุด 6 ไมล์ (10 กิโลเมตร) และแสดงวิดีโอจากโดรนมาที่ DJI Fly บนโทรศัพท์เคลื่อนที่ของคุณได้มากถึง 1080p การควบคุมโดรนและกล้องอย่างราบรื่น ใช้ปุ่มบนรีโมท ในขณะที่ยกคันบังคับที่ถอดออกได้ ทำให้รีโมทคอนโทรลเก็บรักษาได้ง่าย

ในพื้นที่เปิดโล่งที่ไม่มีคลื่นแม่เหล็กปรบกวน OcuSync 2.0 จะถ่ายทอดสัญญาณวิดีโอได้มากถึง 1080p อย่างราบรื่น ไม่ว่าความสูงของการบินจะเปลี่ยนแปลงไปอย่างไร รีโมทคอนโทรลจะทำงานได้ทั้งคลื่น 2.4 GHz และ 5.8 GHz โดยจะเลือกช่องสัญญาณที่ดีที่สุดเองอัตโนมัติ

OcuSync 2.0 ลดความหน่วงลงถึง 120-130 ms โดยปรับปรุงประสิทธิภาพของกล้องผ่านการลดสั่นและลดการเชื่อมต่อไร้สาย

แบตเตอรี่ในตัวมีความจุ 5200 mAh และใช้งานได้เต็มที่ 6 ชั่วโมง รีโมทคอนโทรลชาร์จโทรศัพท์เคลื่อนที่ได้ด้วยความสามารถในการชาร์จ 500 mA@5V รีโมทคอนโทรลจะชาร์จอุปกรณ์แอนดรอยด์อัตโนมัติ สำหรับอุปกรณ์ iOS ก่อนอื่นโปรดตรวจสอบให้แน่ใจว่าอนุญาตให้ DJI Fly ชาร์จได้ การชาร์จอุปกรณ์ iOS ปิดใช้งานนี้ในการตั้งค่าเริ่มต้นและต้องมีการเปิดใช้งานทุกครั้งที่เปิดรีโมทคอนโทรล

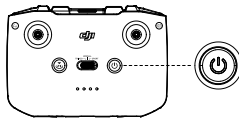


- การกำกับดูแล: ผู้ใช้รีโมทคอนโทรลต้องทำตามข้อกำหนดในท้องถิ่น
- โหมด Control Stick: โหมดคันบังคับกำหนดฟังก์ชันการทำงานของการเคลื่อนไหวของคันบังคับแต่ละแบบ มีโหมดที่ตั้งโปรแกรมไว้แล้วสามโหมดคือ (โหมด 1, โหมด 2 และ โหมด 3) ซึ่งพร้อมใช้งานและมีโหมดที่ปรับแต่งได้เองซึ่งสามารถตั้งค่าได้บน DJI Fly โหมดอัตโนมัติคือ โหมด 2

การใช้งานรีโมทคอนโทรล

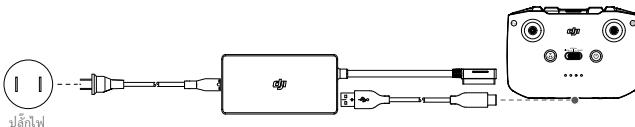
ปุ่มพาวเวอร์เปิด/ปิด

กดปุ่มพาวเวอร์หนึ่งครั้งเพื่อตรวจสอบระดับแบตเตอรี่ปัจจุบัน กดหนึ่งครั้งและกดค้างอีกครั้งเพื่อเปิดหรือปิดรีโมทคอนโทรล ถ้าระดับแบตเตอรี่ต่ำเกินไป กรณณาชาร์จก่อนใช้งาน



การชาร์จแบตเตอรี่

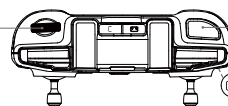
ใช้สาย USB-C เพื่อต่อกับอะแดปเตอร์ AC เข้ากับพอร์ต USB-C ของรีโมทคอนโทรล อาจใช้เวลาประมาณสี่ชั่วโมงเพื่อชาร์จรีโมทคอนโทรลเต็มที่



การควบคุมกิมบอลและกล้อง

- ปุ่มชัตเตอร์/บันทึก: กดหนึ่งครั้งเพื่อถ่ายภาพ หรือเริ่ม/หยุดการบันทึก
- การสลับโหมดภาพนิ่ง/วิดีโอ: กดหนึ่งครั้งเพื่อเปลี่ยนโหมดระหว่างภาพนิ่งและวิดีโอ
- ปุ่มบังคับกิมบอล: ใช้ควบคุมความเอียงของกิมบอล

ปุ่มควบคุมกิมบอล



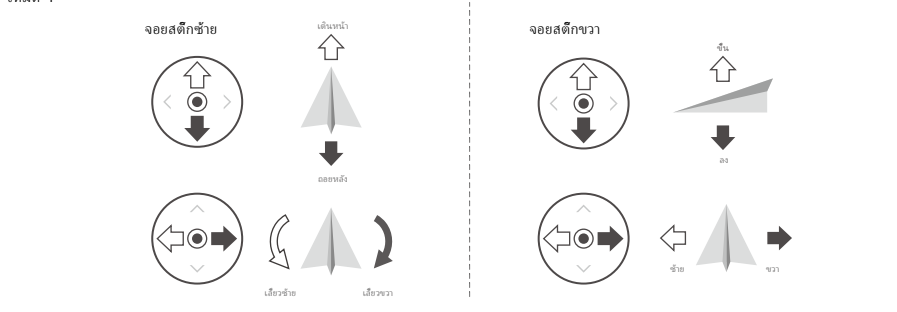
ปุ่มชัตเตอร์/บันทึก

การสลับโหมดภาพนิ่ง/วิดีโอ

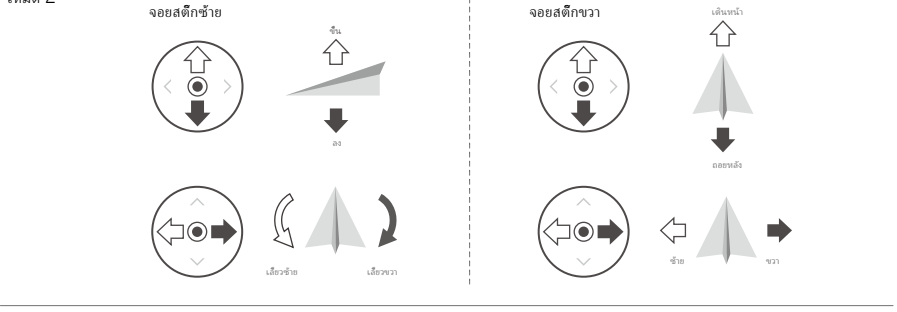
การควบคุมโดรน

คันบังคับควบคุมทิศทางของโดรน (pan) เคลื่อนที่ไปข้างหน้า/ถอยหลัง (pitch) ระดับความสูง (throttle) และเคลื่อนที่ไปทางซ้าย/ขวา (roll) โหมดคันบังคับกำหนดฟังก์ชันการทำงานของคันบังคับแต่ละแบบ โหมดที่ตั้งโปรแกรมไว้ในตัวสามโหมดคือ (โหมด 1, โหมด 2 และ โหมด 3) ซึ่งพร้อมใช้งานและโหมดที่ปรับแต่งได้เองซึ่งสามารถตั้งได้ใน DJI Fly โหมดอัตโนมัติคือ โหมด 2

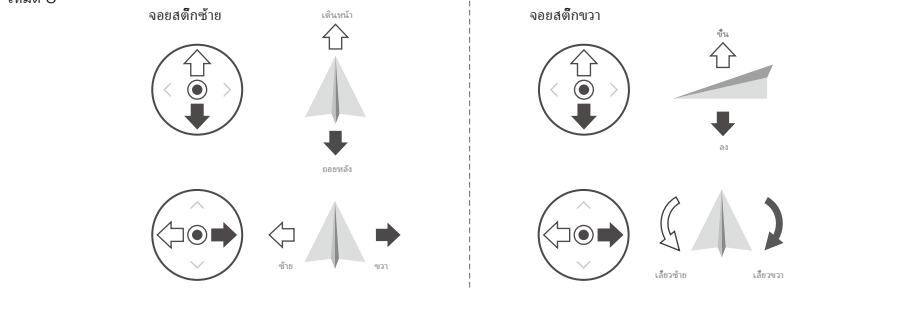
โหมด 1

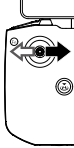
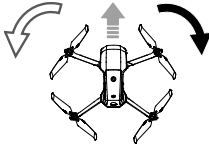
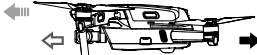
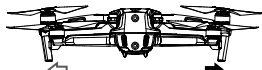


โหมด 2



โหมด 3



รีโมทคอนโทรล (โหมด 2)	โดรน (แสดงทิศทางของ Nose)	หมายเหตุ
		ขยับคันบังคับทางซ้าย ขึ้นหรือลง คือการเปลี่ยนแปลงระดับความสูงของโดรน ผลักคันบังคับขึ้นเพื่อเพิ่มระดับความสูง ดันคันบังคับลงเพื่อลดระดับ ยิ่งดันบังคับถูกผลักรออกไปห่างจากศูนย์กลางเท่าไร โดรนก็จะเปลี่ยนระดับความสูงเร็วขึ้นเท่านั้น กรุณาผลักคันบังคับอย่างนุ่มนวลเสมอ เพื่อป้องกันการเปลี่ยนระดับอย่างทันทีทันใดหรือไม่คาดคิด
		ขยับคันบังคับทางซ้าย ไปทางซ้ายหรือขวา คือการควบคุมทิศทางของโดรน ผลักคันบังคับไปทางซ้าย จะหมุนโดรนทวนเข็มนาฬิกา และไปทางซ้ายจะเป็นการหมุนโดรนตามเข็มนาฬิกา ยิ่งดันบังคับถูกผลักรออกไปห่างจากศูนย์กลางเท่าไร โดรนก็จะหมุนเร็วขึ้นเท่านั้น
		ขยับคันบังคับทางขวา ขึ้นหรือลง จะเปลี่ยนทิศทางหน้า/หลังของโดรน ผลักคันบังคับขึ้นเพื่อบินไปข้างหน้า หรือผลักลงเพื่อบินถอยหลัง ยิ่งดันบังคับถูกผลักรออกไปห่างจากศูนย์กลางเท่าไร โดรนก็จะบินไปเร็วขึ้นเท่านั้น
		ขยับคันบังคับทางขวา ไปทางซ้ายหรือขวา เพื่อเปลี่ยนทิศทางซ้าย/ขวาของโดรน ผลักคันบังคับไปทางซ้าย เพื่อบินไปทางซ้าย และทางขวา เพื่อบินไปทางขวา ยิ่งดันบังคับถูกผลักรออกไปห่างจากศูนย์กลางเท่าไร โดรนก็จะบินไปเร็วขึ้นเท่านั้น

เปลี่ยนโหมดการบิน

เลือกสวิตช์เพื่อเลือกโหมดการบินที่ต้องการ

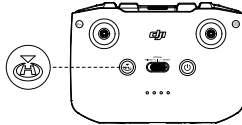
ตำแหน่ง	Flight Mode (โหมดการบิน)
Sport	Sport Mode (โหมดกีฬา)
Normal (ปกติ)	Normal Mode (โหมดปกติ)
Tripod (ขาตั้ง)	Tripod Mode (โหมดบินอย่างแม่นยำ)



ปุ่ม Flight Pause/RTH (ปุ่มหยุดบินชั่วคราว/ปุ่มบินกลับจุดขึ้นบิน)

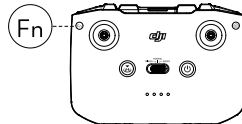
กดหนึ่งครั้งเพื่อทำให้โดรนเบรกและบินอยู่กับที่ ถ้าโดรนอยู่ในโหมด QuickShots RTH หรือลงจอดอัตโนมัติ กดหนึ่งครั้งเพื่อออกจากโหมดแล้วค่อยเบรก

กดปุ่ม RTH ค้างไว้จนกว่ารีโมทคอนโทรลจะส่งเสียงบี๊บ เพื่อเริ่มต้นโหมด RTH กดปุ่มนี้อีกครั้งเพื่อยกเลิกคำสั่ง RTH และกลับไปที่ควบคุมโดรนอีกครั้ง
อ่านรายละเอียดในหัวข้อ Return to Home (บินกลับจุดขึ้นบิน) เพื่อทราบข้อมูลเพิ่มเติมเกี่ยวกับ RTH



ปุ่มที่ตั้งค่าได้เอง

ไปที่การตั้งค่าระบบ DJI Fly แล้วเลือก Control เพื่อตั้งค่าฟังก์ชันสำหรับปุ่มนี้ ฟังก์ชันที่ตั้งได้ อาจรวมถึง การตั้งศูนย์กลางของกิมบอลใหม่ การเปลี่ยนไฟ LED และการสลับแผนผังและมุมมองสด

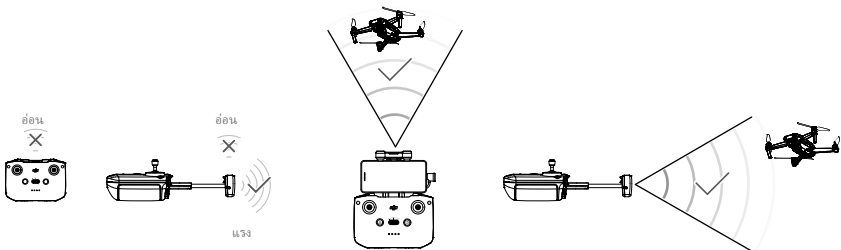


การเตือนจากรีโมทคอนโทรล

รีโมทคอนโทรลจะส่งเสียงเตือน ระหว่าง RTH หรือเมื่อระดับแบตเตอรี่อ่อน (6% ถึง 10%) การเตือนแบตเตอรี่อ่อนเปิดได้ด้วยการกดปุ่มพาวเวอร์ การเตือนแบตเตอรี่อ่อนมาก (น้อยกว่า 5%) ไม่สามารถปิดได้

Optimal Transmission Zone (ตำแหน่งส่งสัญญาณ)

สัญญาณระหว่างโดรนกับรีโมทคอนโทรลจะดีที่สุด เมื่อเสาสัญญาณอยู่ในตำแหน่งสอดคล้องกับโดรนตามภาพด้านล่าง



Optimal Transmission Zone (ตำแหน่งส่งสัญญาณ)

การเชื่อมต่อกับรีโมทคอนโทรล

รีโมทคอนโทรลเชื่อมต่อกับโดรอนก่อนส่งข้อมูล การเชื่อมต่อจำเป็นต้องทำเมื่อใช้รีโมทคอนโทรลใหม่เป็นครั้งแรกเท่านั้น ทำตามขั้นตอนต่อไปเพื่อเชื่อมต่อกับรีโมทคอนโทรลใหม่:

1. กดปุ่มพาวเวอร์ที่รีโมทคอนโทรล และที่ตัวโดรอน
2. เปิดแอป DJI Fly
3. ในมุมมองจากกล้องแตะ ●●● แล้วเลือก Control และ Connect to Aircraft
4. กดปุ่มพาวเวอร์ที่โดรอนค้างไว้จนกว่าสีรีนาที่ โดรอนจะส่งเสียงบีบหนึ่งครั้ง เพื่อแสดงว่าโดรอนพร้อมจะเชื่อมต่อแล้ว โดรอนจะส่งเสียงบีบสองครั้ง เพื่อแสดงว่าการเชื่อมต่อเสร็จสมบูรณ์ ไฟ LED บอกระดับแบตเตอรี่ของรีโมทคอนโทรลจะเปล่งแสง



- ตรวจสอบให้แน่ใจว่ารีโมทคอนโทรลอยู่ในระยะ 0.5 เมตรกับโดรอนระหว่างการเชื่อมต่อ
- รีโมทคอนโทรลจะยกเลิกการเชื่อมต่อกับโดรอนอัตโนมัติ ถ้ารีโมทคอนโทรลใหม่มีการเชื่อมต่อกับโดรอนลำเดียวกัน



- ชาร์จรีโมทคอนโทรลให้เต็มก่อนการบินทุกครั้ง รีโมทคอนโทรลจะส่งเสียงเตือน เมื่อแบตเตอรี่อ่อน
- ถ้ารีโมทคอนโทรลเปิดอยู่และไม่ได้ใช้งานห้า นาที จะมีเสียงเตือน หลังจาก 6 นาที โดรอนจะปิดเองอัตโนมัติ ขยับคันบังคับหรือกดปุ่มใดก็ได้ เพื่อปิดเสียงเตือน
- ปรับที่ยึดโทรศัพท์เคลื่อนที่เพื่อให้แน่ใจว่าโทรศัพท์ยึดไว้เข้าที่แน่นหนาแล้ว
- ควรชาร์จแบตเตอรี่ให้เต็มอย่างน้อยหนึ่งครั้งทุกสามเดือนเพื่อให้แบตเตอรี่ไม่เสื่อม

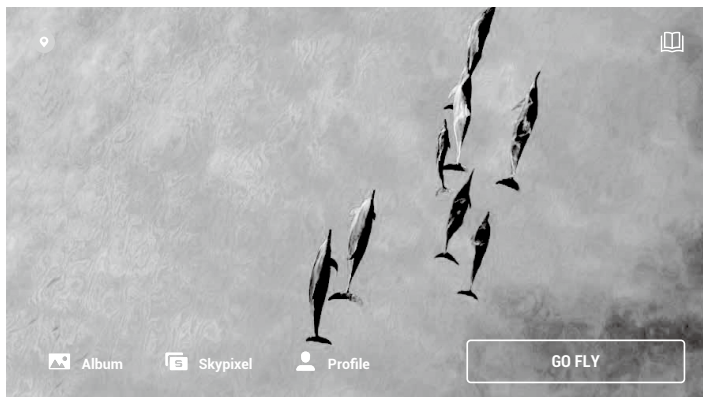
แอป DJI Fly

ส่วนนี้จะแนะนำฟังก์ชันหลักของ แอป DJI Fly

แอป DJI Fly

Home

เปิดแอป DJI Fly แล้วเข้าสู่หน้า home



Academy

แตะที่ไอคอนเมนูบนขวาเพื่อเข้าสู่ Academy การสอนใช้งานผลิตภัณฑ์ เคล็ดลับในการบิน ความปลอดภัยในการบิน และ คู่มือแบบเอกสาร จะสามารถอ่านได้ที่นี้

อัลบั้ม

ให้ดูชมภาพจาก DJI Fly และภาพจากโทรศัพท์ของคุณ มีทั้งแบบ Templates และ Pro Templates มีโหมดปรับแต่งอัตโนมัติสำหรับคลิปที่ถ่ายมา Pro จะให้คุณปรับแต่งคลิปที่ถ่ายมาได้ตามที่คุณต้องการ

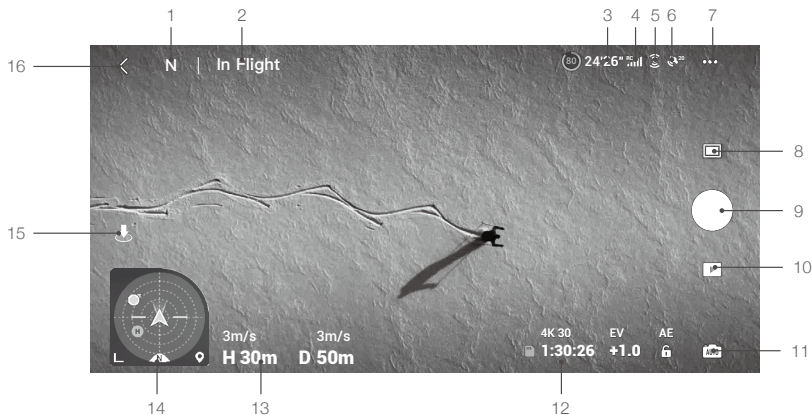
SkyPixel

เข้าสู่โหมด SkyPixel เพื่อชมวิดีโอและภาพที่ผู้อื่นแชร์ไว้

Profile

ดูข้อมูลบัญชี, บันทึกการบิน, ฟอรัม DJI, ร้านค้าออนไลน์, ฟังก์ชัน Find My Drone (ระบุตำแหน่งโดรนของคุณ) และการตั้งค่าอื่น ๆ

Camera View (มุมมองกล้อง)



1. Flight Mode (โหมดการบิน)

N : แสดงโหมดการบินปัจจุบัน

2. แสดงสถานะระบบ

In Flight : แสดงสถานะโดรนและแสดงค่าเตือนหลาย ๆ แบบ

3. สถานะระบบจับภาพวัตถุด้านหน้าและด้านหลัง

👁️ : ตำแหน่งของไอคอนแสดงสถานะของระบบจับภาพวัตถุด้านหน้าและด้านหลังของไอคอนแสดงสถานะของระบบจับภาพวัตถุด้านหลัง ไอคอนเป็นสีขาวเมื่อระบบจับภาพวัตถุทำงานเป็นปกติ และเป็นสีแดงเมื่อระบบจับภาพวัตถุไม่สามารถใช้งานได้

4. สถานะ GPS

📶 : แสดงสถานะความแรงของสัญญาณ GPS

5. สัญญาณความแรงของการเชื่อมต่อวีดีโอ

📶 : แสดงความแรงของสัญญาณเชื่อมต่อวีดีโอระหว่างโดรนกับรีโมทคอนโทรล

6. ระดับแบตเตอรี่

80% : แสดงระดับแบตเตอรี่ปัจจุบัน

7. ข้อมูลแบตเตอรี่

25'13" : แสดงข้อมูลแบตเตอรี่ เช่น อุณหภูมิแบตเตอรี่ กระแสไฟ และ ระยะเวลาการบิน

8. การตั้งค่าระบบ

●●● : แสดงข้อมูลเกี่ยวกับความปลอดภัย การควบคุม และการส่งข้อมูล

ความปลอดภัย

การป้องกันการบิน: แสดงเพื่อตั้งระดับความสูงที่สุด, ระยะทางไกลที่สุด, ระดับความสูง RTH อัตโนมัติ และเพื่ออัปเดต Home Point (จุดขึ้นบิน)

ความช่วยเหลือในการบิน: ระบบจับภาพวัตถุด้านหน้าและด้านหลังเปิดใช้งาน นั้นหมายถึงโดรนจะรับรู้และหลีกเลี่ยงสิ่งกีดขวาง เมื่อการตรวจจับสิ่งกีดขวางเปิดใช้งาน โดรนไม่สามารถหลีกเลี่ยงสิ่งกีดขวางได้ เมื่อการตรวจจับสิ่งกีดขวางใช้งานไม่ได้ APAS จะใช้งานได้ก็ต่อเมื่อคุณปุ่มเปิดใช้

เซนเซอร์: แสดงเพื่อดู IMU และสถานะเข็มทิศ และหากจำเป็นจะเริ่มทำการคาลิเบรต ผู้ใช้สามารถตรวจสอบไฟ LED และปลดล็อกการตั้งค่า GEO zone

การตั้งค่าความปลอดภัยแบบด่วนวอร์ช รวมถึงการตั้งค่าสิ่งที่ไม่ควรต้องทำ เมื่อสัญญาณจากรีโมทคอนโทรลหายไปและเมื่อใบพัดหยุดระหว่างบิน "Emergency Only" (ฉุกเฉินเท่านั้น) แสดงว่ามอเตอร์จะหยุดกลางอากาศในสถานการณ์ฉุกเฉินเท่านั้น เช่น เมื่อเกิดการชน, มอเตอร์หยุดกลางคัน, โดรนหมุนกลางอากาศ หรือโดรนเสียการควบคุม และยกระดับหรือลดระดับอย่างรวดเร็ว "Anytime" (เมื่อใดก็ได้) หมายถึงมอเตอร์สามารถหยุดกลางอากาศเมื่อใดก็ได้ เมื่อผู้ใช้สั่งการด้วยการควบคุมคันบังคับแบบผสมผสาน (CSC) การหยุดมอเตอร์กลางอากาศจะทำให้โดรนขึ้นได้

ฟีเจอร์ Find My Drone ช่วยให้เราค้นหาตำแหน่งที่โดรนอยู่บนพื้นดินได้

การควบคุม

การตั้งค่าโดรน: แต่เพื่อตั้งระบบการวัด

การตั้งค่ากิมบอล: แต่เพื่อตั้งโหมดกิมบอล ปล่อยให้กิมบอลหมุน ปรับจุดศูนย์กลางกิมบอลใหม่ และคาลิเบรตกิมบอล

การตั้งค่าซีโมทคอนโทรล: แต่เพื่อตั้งฟังก์ชันของปุ่มแบบปรับแต่งเอง เพื่อคาลิเบรตซีโมทคอนโทรล เพื่อให้สามารถควบคุมของ iOS ได้เมื่อมีการเชื่อมต่อ และเพื่อเปลี่ยนโหมดไปมาได้ ตรวจสอบให้แน่ใจว่าเข้าใจโหมดการใช้งานของคันบังคับ ก่อนจะเปลี่ยนโหมดคันบังคับ

สถานการณ์สำหรับผู้เริ่มต้น: ชมวิดีโอสอนการบิน

เชื่อมต่อกับโดรน: เมื่อโดรนไม่ได้เชื่อมต่อกับซีโมทคอนโทรล แต่เพื่อเริ่มการเชื่อมต่อ

กล้อง

การตั้งค่าพารามิเตอร์ของกล้อง: แสดงการตั้งค่าที่แตกต่างกัน ตามแต่โหมดการถ่ายภาพ

โหมดการถ่ายภาพ	การตั้งค่า
ภาพถ่าย	ฟอร์แมตและขนาดภาพ
วิดีโอ	ฟอร์แมตวิดีโอ, สี, ฟอร์แมต Coding และคำบรรยายภาพของวิดีโอ
QuickShot (ถ่ายด่วน)	ฟอร์แมตวิดีโอ, ความละเอียด และคำบรรยายภาพของวิดีโอ
HyperLapse (ถ่ายภาพแบบ Timelapse และเคลื่อนไหว) ล่องไปด้วย)	ฟอร์แมตวิดีโอ, ความละเอียด, ประเภทของภาพถ่าย, Anti-Flicker และ Shot Frame
พาโน	ประเภทของภาพถ่าย

การตั้งค่าทั่วไป: แต่เพื่อชมและตั้งค่าการพลาความถี่, overexposure warning (การเตือนแสงจ้าเกินไป), gridlines, white balance, ชิงก์ภาพ HD อัตโนมัติ และ cache เมื่อบันทึกภาพ

ตำแหน่งการบินที่ข้อมูล: คลิปที่ถ่ายไว้สามารถบันทึกไว้ที่โดรนหรือที่ microSD card

การตั้งค่า Cache: ตั้งไปที่ cache เมื่อบันทึกภาพและความจุ cache ของวิดีโอเต็มที่

การส่งข้อมูล

ความหมาย ความถี่ และการตั้งค่าโหมดของสัญญาณ

เกี่ยวกับ

ดูข้อมูลอุปกรณ์, ข้อมูลเฟิร์มแวร์, เวอร์ชันของแอป, เวอร์ชันของแบตเตอรี่ และอื่น ๆ

9. โหมดการถ่ายภาพ

📷 ภาพถ่าย: Single, 48MP, Smart, AEB, Burst และ Timed Shot

วิดีโอ: Normal (4K 24/25/30/48/50/60 fps, 2.7K 24/25/30/48/50/60 fps, 1080p 24/25/30/48/50/60 fps), HDR (4K 24/25/30 fps, 2.7K 24/25/30 fps, 1080p 24/25/30 fps), Slow Motion (1080p 120/240 fps)

พาโน: Sphere, 180°, Wide Angle และ Vertical โดรนจะถ่ายภาพหลายภาพโดยอัตโนมัติ ตามการเลือกประเภทของพาโน และจะสร้างภาพพาโนรวมภาพหนึ่งขึ้นมา

QuickShot (ถ่ายด่วน) เลือกจากโหมด Drone, Circle, Helix, Rocket, Boomerang และ Asteroid

HyperLapse: เลือกจาก Free, Circle, Course Lock และ Waypoints Free และ Waypoints สนับสนุนความละเอียด 8K

10. ปุ่มชัตเตอร์/บันทึก

● : แต่เพื่อถ่ายภาพหรือเริ่ม/หยุดการบินที่วิดีโอ

11. เล่นย้อนกลับ

▶ : แต่เพื่อเข้าสู่การเล่นย้อนกลับและชมภาพและวิดีโอทันทีที่มันถ่ายได้

12. เปลี่ยนโหมดกล้อง

📷 : เลือกระหว่างโหมด Auto และ Manual เมื่ออยู่ในโหมดถ่ายภาพ ในโหมด Manual ชัตเตอร์ และ ISO สามารถตั้งค่าได้ ในโหมด Auto AE lock และ EV สามารถตั้งค่าได้

13. ทิศทางของโดรน

📶 : แสดงทิศทางของโดรนตามเวลาจริง

14. การรับส่งข้อมูลทางไกลในการบิน

D 12m H 6m 1.6m/s 1m/s: แสดงระยะทางระหว่างโดรนและจุดขึ้นบิน, ความสูงจากจุดขึ้นบิน, ความเร็วแนวราบของโดรน และความเร็วแนวตั้งของโดรน

15. แผนที่



: แผนที่เพื่อดูแผนที่

16. ขึ้นบินอัตโนมัติ/ลงจอด/RTH



: และทำไอคอน เมื่อมีค่าเตือนขึ้นมา กดปุ่มค้างไว้เพื่อเริ่มขึ้นบินหรือลงจอดอัตโนมัติ



และ เพื่อเริ่มโหมด Smart RTH และทำให้โดรนบินกลับมายังจุดขึ้นบินที่บันทึกไว้ล่าสุด

17. ย้อนกลับ



: และเพื่อย้อนกลับไปยังหน้า home

วาดรูปกล้องรอบวัตถุในมุมมองกล้อง เพื่อเปิดใช้งาน FocusTrack กดค้างที่จอเพื่อตั้งค่าการปรับกบิล เพื่อปรับมุมกบิล



- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าชาร์จโทรศัพท์เคลื่อนที่ของคุณเต็มแล้วก่อนจะเปิดแอป DJI Fly
- ต้องใช้โหมด Mobile cellular data เมื่อใช้แอป DJI Fly ติดต่อกับผู้ให้บริการเครือข่ายของคุณเพื่อทราบค่าใช้จ่าย
- ถ้าคุณใช้โทรศัพท์เคลื่อนที่เป็นจอภาพ ห้ามรับสายที่โทรเข้ามาหรือตอบข้อความใด ๆ ในแอปพลิเคชันใดก็ตามระหว่างการบิน
- อ่านเคล็ดลับด้านความปลอดภัย ค่าเตือน และการสื่อสารที่ควรรับฟังอย่างถี่ถ้วน รับทราบและจดจำข้อกำหนดที่เกี่ยวข้องในพื้นที่ของคุณเอาไว้ คุณควรปฏิบัติตามข้อควรระวังที่จำเป็นต้องรับทราบถึงข้อกำหนดที่เกี่ยวข้อง และการบินแบบที่ได้อนุญาต
 - ก. อ่านและทำความเข้าใจข้อความเตือนต่าง ๆ ก่อนใช้การขึ้นบินอัตโนมัติและการลงจอดอัตโนมัติ
 - ข. อ่านและทำความเข้าใจข้อความเตือนต่าง ๆ และการสื่อสารที่ควรรับฟังก่อนจะตั้งค่าระดับความสูงที่อยู่นอกการตั้งค่าเริ่มต้น
 - ค. อ่านและทำความเข้าใจข้อความเตือนต่าง ๆ และการสื่อสารที่ควรรับฟังก่อนจะสลับใช้โหมดการบินแบบต่าง ๆ
 - ง. อ่านและทำความเข้าใจข้อความเตือนต่าง ๆ และค่าเตือนการสื่อสารที่ควรรับฟังก่อนจะเข้าไปหรือเข้าใกล้ GEO zone
 - จ. อ่านและทำความเข้าใจข้อความเตือนต่าง ๆ ก่อนใช้โหมดการบินอัจฉริยะ
- หากมีค่าเตือนขึ้นในแอป ให้จอดโดรนของคุณทันที ณ ตำแหน่งที่ปลอดภัย
- ทบทวนข้อความเตือนทั้งหมดที่อยู่ในรายการที่แสดงในแอปก่อนขึ้นบินทุกครั้ง
- ใช้การสลับใช้งานในแอปเพื่อศึกษาการบินของคุณ หากคุณยังไม่เคยบินโดรนมาก่อน หรือถ้าคุณยังมีประสบการณ์ไม่เพียงพอที่จะบินโดรนอย่างมั่นใจ
- ทำการ cache ข้อมูลแผนที่ของบริเวณที่คุณต้องการบินโดรน โดยเชื่อมต่อกับอินเทอร์เน็ตก่อนขึ้นบินทุกครั้ง
- แอปนี้ออกแบบมาเพื่อช่วยคุณในการบิน ใช่วิธีการมาตรฐานของคุณ และอย่าพึ่งแอปเพื่อควบคุมโดรนของคุณ การใช้งานแอปนี้ของคุณต้องเป็นไปตามข้อกำหนดการใช้งานของ DJI Fly และนโยบายความเป็นส่วนตัวของ DJI อ่านทั้งหมดอย่างละเอียดในแอป

การบิน

ส่วนนี้อธิบายถึงการฝึกบินอย่างปลอดภัยและข้อกำหนดด้าน
การบิน

การบิน

เมื่อเตรียมความพร้อมก่อนบินเรียบร้อยแล้ว ขอแนะนำให้คุณฝึกทักษะการบินของคุณและฝึกบินอย่างปลอดภัย ตรวจสอบให้แน่ใจว่าทุกการบินนั้นทำการบินในพื้นที่สูง โปรดอ่านหัวข้อรีโมทคอนโทรลและ DJI Fly เพื่อทราบข้อมูลเกี่ยวกับการใช้รีโมทคอนโทรลและแอปเพื่อควบคุมโดรน

ข้อกำหนดสภาวะแวดล้อมทางการบิน

- 1. อย่าใช้โดรนในสภาวะแวดล้อมที่รุนแรง รวมถึงเมื่อแรงลมเกิน 10 m/s หิมะตก ฝนตก และหมอก
- 2. บินในพื้นที่เปิดโล่งเท่านั้น บินในพื้นที่เปิดโล่ง อาคารสูงและสิ่งก่อสร้างที่เป็นโลหะขนาดใหญ่อาจส่งผลกระทบต่อความถูกต้องของเข็มทิศที่ตัวโดรนและระบบ GPS ได้ ขอแนะนำให้โดรนอยู่ห่างจากอาคารเหล่านี้อย่างน้อย 5 เมตร
- 3. หลีกเลี่ยงสิ่งกีดขวาง ฝูงชน สายไฟฟ้าแรงสูง ต้นไม้ และแหล่งน้ำ ขอแนะนำให้โดรนอยู่เหนืออย่างน้อย 3 เมตร
- 4. ลดสิ่งรบกวนในท้องฟ้าที่สุด โดยการหลีกเลี่ยงพื้นที่ที่มีกระแสแม่เหล็กไฟฟ้าแรงสูง เช่น บริเวณใกล้สายไฟฟ้า สถานีจ่ายไฟฟ้า สถานีไฟฟ้าย่อย และอาคารที่มีการกระจายสัญญาณเสียงหรือภาพ
- 5. สมรรถนะของโดรนและแบตเตอรี่ ขึ้นอยู่กับปัจจัยของสภาวะแวดล้อม เช่น ความหนาแน่นของอากาศและอุณหภูมิ พังระวังเมื่อบินในระดับ 16,404 ฟุต (5,000 เมตร) หรือมากกว่านั้นเหนือระดับน้ำทะเล เพราะสมรรถนะของแบตเตอรี่และโดรนอาจลดลง
- 6. โดรนไม่สามารถใช้ GPS ได้ในแถบภูมิภาคทั่วโลก เมื่อต้องบินในบริเวณเช่นนี้ให้ใช้ระบบจันภาววัตถุด้านล่าง
- 7. ถ้าหากขึ้นบินจากพื้นที่ที่มีการเคลื่อนที่ เช่น เรือที่กำลังแล่น หรือยานยนต์ ให้บินด้วยความระมัดระวัง

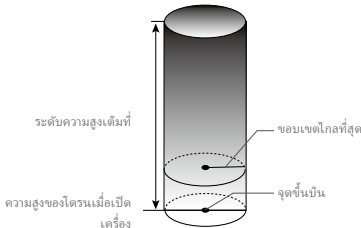
ข้อจำกัดการบิน และGEO Zones (พื้นที่ควบคุมการบิน)

ผู้ควบคุมอากาศยานไร้คนบิน (UAV) ควรปฏิบัติตามกฎระเบียบจากองค์กรกำกับดูแลตนเอง เช่น องค์การบริหารการบินและอวกาศแห่งชาติ และหน่วยงานการบินท้องถิ่น ด้วยเหตุผลด้านความปลอดภัย การจำกัดด้านการบินมีการเปิดใช้งานโดยค่าเริ่มต้น เพื่อช่วยให้ผู้ใช้บินโดรนเหล่านี้ได้อย่างปลอดภัยและถูกกฎหมาย ผู้ใช้สามารถตั้งค่าการจำกัดการบินได้ทั้งความสูงและระยะทาง

ข้อจำกัดระดับความสูง ข้อจำกัดด้านระยะทาง และฟังก์ชัน GEO zones จะทำงานพร้อมกันเพื่อให้เกิดความปลอดภัยในการบินเมื่อ GPS ใช้งานไม่ได้ มีเพียงระดับความสูงเท่านั้นที่ถูกจำกัด เมื่อ GPS ใช้งานไม่ได้

ข้อจำกัดด้านระดับความสูงและระยะทาง

ข้อจำกัดด้านระดับความสูงและระยะทางสามารถปรับเปลี่ยนได้ใน DJI Fly เพื่อพิจารณาจากการจัดค่าเหล่านี้ โดรนจะบินในขอบเขตจำกัดตามที่แสดงด้านล่าง



เมื่อ GPS ใช้งานได้

	การจำกัดด้านการบิน	แอป DJI Fly	ตัวแสดงสถานะโดรน
ความสูงเต็มที่	ระดับความสูงของโดรนไม่สามารถเกินจากค่าที่ระบุ	คำเตือน: ถึงระดับความสูงที่จำกัด	ไฟกะพริบสีเขียวและแดงสลับกัน
ขอบเขตโลกที่สุด	ระยะห่างของโดรนต้องอยู่ในขอบเขตที่โลกที่สุด	คำเตือน: ถึงจุดโลกที่สุดที่จำกัด	

มีเฉพาะระบบจับภาพวัตถุด้านล่างเท่านั้นที่ใช้ได้

	การจำกัดด้านการบิน	แอป DJI Fly	ตัวแสดงสถานะโดรน
ความสูงเต็มที่	ความสูงจำกัดไว้ที่ 16 ฟุต (5 เมตร) เมื่อสัญญาณ GPS อ่อนและระบบจับภาพวัตถุด้านล่างเปิดใช้งาน ความสูงจำกัดไว้ที่ 98 ฟุต (30 เมตร) เมื่อสัญญาณ GPS อ่อนและระบบจับภาพวัตถุด้านล่างใช้งานไม่ได้	คำเตือน: ถึงระดับความสูงที่จำกัด	ไฟกะพริบสีเขียวและแดงสลับกัน
ขอบเขตโลกที่สุด	ไฟกะพริบสีแดง		



- ถ้าสัญญาณ GPS แร่งระหว่างเปิดเครื่อง การจำกัดความสูงที่ 5 เมตร หรือ 30 เมตรจะใช้ไม่ได้โดยอัตโนมัติ
- ถ้าโดรนอยู่ใน GEO zone และไม่มีสัญญาณ GPS หรือสัญญาณอ่อน ตัวบอกสถานะโดรนจะขึ้นไฟสีแดงเป็นเวลาห้าวินาที ทุกสิบสองวินาที
- ถ้าโดรนถึงขีดที่จำกัดไว้ คุณจะยังคงควบคุมโดรนได้ แต่จะไม่สามารถบินต่อไปได้ ถ้าโดรนบินออกไปนอกขอบเขตโลกที่สุด มันจะบินกลับเข้ามาอยู่ภายในขอบเขตโดยอัตโนมัติ เมื่อสัญญาณ GPS แร่ง
- เพื่อความปลอดภัย อย่าบินใกล้สนามบิน ทางด่วน สถานีรถไฟ รางรถไฟ เขตเมืองหรือพื้นที่เสี่ยงอื่น ๆ บินโดรนให้อยู่ในระยะที่คุณมองเห็นเท่านั้น

GEO Zones

GEO zones ทุกแห่งมีแจ้งไว้ในเว็บไซต์ทางการของ DJI ที่ <http://www.dji.com/flysafe> GEO zones แบ่งเป็นหลายประเภท รวมถึงพื้นที่เช่น สนามบิน พื้นที่ซึ่งมีเครื่องบินบินในระดับความสูงต่ำ พรมแดนระหว่างประเทศ และพื้นที่เสี่ยง เช่น โรงไฟฟ้า

จะมีคำเตือนขึ้นในแอป DJI Fly เมื่ออยู่ใน GEO zones

รายการตรวจสอบก่อนขึ้นบิน

- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าไม่มีหอคอยโทรล โทรศัพท์เคลื่อนที่ และแบตเตอรี่อัจฉริยะต้องชาร์จเต็มที่
- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าแบตเตอรี่อัจฉริยะและใบพัดล็อกติดกับตัวโดรนอย่างแน่นหนา
- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าแขนของโดรนกางออกแล้ว
- ตรวจสอบให้แน่ใจว่ากิมบอลและกล้องทำงานปกติ
- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าไม่มีอะไรกีดขวางมอเตอร์และมอเตอร์ทำงานปกติ
- ตรวจสอบให้แน่ใจว่า DJI Fly เชื่อมต่อกับโดรนได้เรียบร้อยแล้ว
- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าเลนส์กล้องและเซ็นเซอร์ระบบจับภาพวัตถุสะอาด
- ใช้เฉพาะอะไหล่และอุปกรณ์แท้ของ DJI เท่านั้น อะไหล่ที่ไม่ใช่ของ DJI หรืออะไหล่จากโรงงานที่ DJI ไม่ได้รับรองอาจทำให้ระบบทำงานผิดปกติและเกิดอันตรายได้

ขึ้นบิน/ลงจอด แบบอัตโนมัติ

การขึ้นบินอัตโนมัติ

ใช้การขึ้นบินอัตโนมัติเมื่อตัวถังเครื่องบินของโดรนกะพริบเป็นสีเขียว

- 1. เปิดแอป DJI Fly และเข้าสู่มุมมองกล้อง
- 2. ทำตามทุกขั้นตอนในรายการตรวจสอบก่อนขึ้นบินให้ครบถ้วน
- 3. และ  สภาพแวดล้อมปลอดภัยในการขึ้นบิน กัดค้างที่ปุ่มเพื่ออื่นอัน
- 4. โดรนจะขึ้นบินและบินอยู่กับที่เหนือพื้นดิน 3.9 ฟุต (1.2 เมตร)



- ตัวแสดงสถานะการบินแจ้งว่าโดรนกำลังใช้ GPS และ/หรือระบบจับภาพวัตถุด้านล่างเพื่อควบคุมการบิน ขอแนะนำให้รอจนกว่าสัญญาณ GPS จะแรงก่อนใช้การขึ้นบินอัตโนมัติ
- ห้ามขึ้นบินจากพื้นที่ที่มีการเคลื่อนที่ เช่น เรือหรือรถที่กำลังแล่น

การลงจอดอัตโนมัติ

ใช้การลงจอดอัตโนมัติเมื่อตัวบอสถานะโดรนกะพริบเป็นฟ้าสีเขียว

- 1. และ  สภาพแวดล้อมปลอดภัยที่จะลงจอด กดปุ่มค้างไว้เพื่ออื่นอัน
- 2. การลงจอดอัตโนมัติสามารถยกเลิกได้โดยการแตะ 
- 3. ถ้าระบบจับภาพวัตถุทำงานเป็นปกติ การป้องกันการลงจอดจะใช้งานได้
- 4. มอเตอร์หยุดหลังจากลงจอด

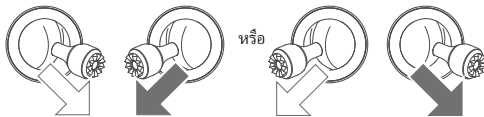


- เลือกพื้นที่เหมาะสมในการลงจอด

ติดเครื่อง/ดับเครื่องมือมอเตอร์

ติดเครื่องมือมอเตอร์

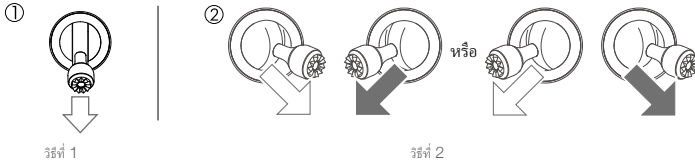
คำสั่งจากคันบังคับแบบผสมผสาน (CSC) ใช้เพื่อติดเครื่องมือมอเตอร์ ลากคันบังคับทั้งสองอันลงไปที่มุมด้านใน หรือปัดออกไปที่มุมด้านนอก เพื่อติดเครื่องมือมอเตอร์ เมื่อเครื่องมือติดและหมุนแล้ว ปลดคันบังคับทั้งสองอันพร้อมกัน



ดับเครื่องมือมอเตอร์

การดับเครื่องมือมอเตอร์ทำได้สองวิธี

- 1. วิธีที่ 1: เมื่อโดรนลงจอด กัดคันบังคับซ้ายลงและกัดค้างไว้ มอเตอร์จะหยุดหลังจากนั้นสามวินาที
- 2. วิธีที่ 2: เมื่อโดรนลงจอด กัดคันบังคับซ้ายลง และทำตามขั้นตอน CSC ที่ทำตอนติดเครื่องมือตามข้ออธิบายไว้ด้านบน มอเตอร์จะดับอัตโนมัติ ปลดคันบังคับทั้งสองอัน ทันทีที่มอเตอร์ดับ



ดับเครื่องมอเตอร์ระหว่างบิน

การดับเครื่องมอเตอร์ระหว่างบินอาจทำให้โดรนตกได้ การดับเครื่องมอเตอร์ระหว่างบินควรทำก็เฉพาะเมื่อเกิดเหตุการณ์ฉุกเฉินเท่านั้น เช่น เกิดการชน หรือ เมื่อโดรนควบคุมไม่ได้และกำลังจะบินขึ้นหรือบินตกลงอย่างรวดเร็ว โดรนหมุนกลางอากาศ หรือมอเตอร์สะดุดดับ การดับเครื่องมอเตอร์ระหว่างบินใช้ขั้นตอน CSC แบบเดียวกับที่ทำตอนดับเครื่อง การตั้งค่าเริ่มต้นสามารถเปลี่ยนแปลงได้ใน DJI Fly

ทดสอบการบิน

ขั้นตอนขึ้นบิน/ลงจอด

1. วางโดรนไว้ในพื้นที่โล่ง ราบเรียบโดยที่ตัวแสดงสถานะโดรนชี้มาทางคุณ
2. เปิดโดรนและรีโมทคอนโทรล
3. เปิดแอป DJI Fly และเข้าสู่มุมมองกล้อง
4. รอจนกว่าตัวแสดงสถานะโดรนกะพริบสีเขียวซึ่งบ่งชี้ว่ามีการบันทึกจุดขึ้นบินไว้เรียบร้อยแล้วและบัดนี้โดรนปลอดภัยในการขึ้นบิน
5. กดคันบังคับ throttle เบาๆ เพื่อขึ้นบินหรือใช้โหมดขึ้นบินอัตโนมัติ
6. ดึงคันบังคับ throttle หรือใช้โหมดลงจอดอัตโนมัติเพื่อลงจอด
7. หลังจากการลงจอด กดคันบังคับ throttle ลงและกดค้างไว้ มอเตอร์จะดับหลังจากสามวินาที
8. ปิดโดรนและรีโมทคอนโทรล

วิดีโอแนะนำการใช้งานและเคล็ดลับ

1. รายการตรวจสอบก่อนขึ้นบินออกมาแบบง่ายๆ เพื่อช่วยให้คุณบินได้อย่างปลอดภัยและเพื่อให้แน่ใจว่าคุณถ่ายวิดีโอได้ระหว่างบิน ตรวจสอบรายการตรวจสอบก่อนขึ้นบินให้ครบทุกข้อก่อนการบินทุกครั้ง
2. เลือกโหมดการใช้งานกิมบอลที่ต้องการใน DJI Fly
3. ถ่ายวิดีโอเมื่ออยู่ในโหมด N หรือโหมด T
4. ห้ามบินในสภาวะอากาศที่เลวร้าย เช่น เมื่อฝนตกหรือลมแรง
5. เลือกการตั้งค่ากล้องที่เหมาะสมกับความต้องการของคุณที่สุด
6. ลองทดสอบการบินเพื่อสร้างเส้นทางการบิน และเพื่อดูสภาพแวดล้อมก่อนบินจริง
7. กดคันบังคับเบา ๆ เพื่อให้การเคลื่อนที่ของโดรนเป็นไปอย่างนุ่มนวลและไม่สั่นไหว

ภาคผนวก

ภาคผนวก

ข้อมูลจำเพาะ

โดรน	
น้ำหนักเมื่อขึ้นบิน	570 กรัม
ขนาด (ยาว×กว้าง×สูง)	เมื่อพับไว้: 180×97×84 มม. ขณะกางออก: 183×253×77 มม.
ระยะทางแนวทแยง	302 มม.
ความเร็วเพิ่มขึ้นสูงสุด	4 m/s (โหมด S) 4 m/s (โหมด N)
ความเร็วลดลงสูงสุด	3 m/s (โหมด S) 3 m/s (โหมด N)
ความเร็วสูงสุด (ใกล้เคียงกับระดับน้ำทะเล ไม่มีลม)	19 m/s (โหมด S) 12 m/s (โหมด N) 5 m/s (โหมด T)
ใช้งานได้สูงสุดที่เหนือระดับน้ำทะเล	5000 เมตร
ระยะเวลาบินได้นานที่สุด	34 นาที (วัดระหว่างบินที่ 18 kph ในสภาพแวดล้อมที่ไม่มีลม)
เวลาบินอยู่กับที่ (ไม่มีลม)	33 นาที
ระยะทางบินได้ไกลที่สุด	18.5 กิโลเมตร
การต้านกระแสลมได้สูงสุด	10 m/s (Scale 5)
มุมเอียงสูงสุด	35° (โหมด S) 20° (โหมด N)
ความเร็วแบบหมุนสูงสุด	250°/s (โหมด S) 250°/s (โหมด N)
อุณหภูมิใช้งาน	14° - 104° ฟาเรนไฮต์ (-10° - 40° เซลเซียส)
GNSS	GPS + GLONASS
ความถี่ที่ใช้งาน	2.400-2.4835 GHz, 5.725-5.850 GHz
ไฟฟ้าส่งสัญญาณ (EIRP)	2.400 - 2.4835 GHz: ≤26 dBm (FCC), ≤20 dBm (CE), ≤20 dBm (SRRC) , ≤20 dBm (MIC) 5.725 - 5.850 GHz: ≤26 dBm (FCC), ≤14 dBm (CE), ≤26 dBm (SRRC)
ระยะความแม่นยำในการบินอยู่กับที่	แนวตั้ง: ±0.1 m (ใช้ระบบตรวจจับ Vision Positioning), ±0.5 m (ใช้ GPS Positioning) แนวราบ: แนวราบ: ±0.1 m (ใช้ระบบตรวจจับ Vision Positioning), ±1.5 m (ใช้ GPS Positioning)
ที่เก็บข้อมูลภายใน	8 GB
ตัวควบคุมการเคลื่อนไหว	
ขอบเขตทางเทคนิค	Tilt: -135° to +45° Roll: -45° to +45° Pan: -100° to +100°
ขอบเขตการควบคุม	Tilt: -90° to 0° (ตั้งค่าเริ่มต้น) -90° to +24° (ตั้งค่าเพิ่มเติม) Pan: -80° to +80°
กันสั่น	3-axis (tilt, roll, pan)
ควบคุมความเร็วสูงสุด (tilt)	100°/s
ขอบเขตการสั่นสะเทือนเชิงมุม	±0.01°

ระบบรับรู้สิ่งกีดขวาง	
ด้านหน้า	ขอบเขตการประเมินอย่างแม่นยำ: 0.35-22.0 เมตร ขอบเขตการตรวจจับ: 0.35-44 เมตร ความเร็วในการรับรู้สิ่งกีดขวางแบบมีประสิทธิภาพ: ≤12 m/s FOV: 71° (แนวนอน), 56° (แนวตั้ง)
ด้านหลัง	ขอบเขตการประเมินอย่างแม่นยำ: 0.37-23.6 เมตร ขอบเขตการตรวจจับ: 0.37-47.2 เมตร ความเร็วในการรับรู้สิ่งกีดขวางแบบมีประสิทธิภาพ: ≤12 m/s FOV: 44° (แนวนอน), 57° (แนวตั้ง)
ด้านล่าง	ขอบเขตเซนเซอร์อินฟราเรด: 0.1-8 เมตร ขอบเขตการบินอยู่กับที่: 0.5-30 เมตร ขอบเขตเซนเซอร์จับภาพเมื่อบินอยู่กับที่: 0.5-60 เมตร
สภาพแวดล้อมในการใช้งาน	พื้นผิวไม่สะท้อนแสง ซึ่งแยกแยะได้ที่มีการสะท้อนแสง >20%; แสงเพียงพอที่ lux >15
กล้อง	
เซนเซอร์	1/2 CMOS พิกเซลที่ถ่ายได้: 12/48 MP
เลนส์	FOV: 84° ฟอर्मัต 35 mm เทียบเท่ากับ: 24 mm รูรับแสง: f/2.8 ระยะการถ่ายภาพ: 1 เมตร ถึงระยะอนันต์
ISO	วิดีโอ: 100-6400 ภาพถ่าย (12 MP): 100-3200 (Auto) 100-6400 (Manual) ภาพถ่าย (48 MP): 100-1600 (Auto) 100-3200 (Manual)
สปีดชัตเตอร์	8-1/8000 s
ขนาดภาพถ่ายสูงสุด	48 MP: 8000×6000 12 MP: 4000×3000
โหมดถ่ายภาพนิ่ง	ภาพเดี่ยว: 12 MP/48 MP ต่อเนื่อง: 12 MP, 3/5/7 frames ถ่ายพร้อมค่าแสงอัตโนมัติ (AEB): 12 MP, 3/5 Frames at 0.7EV Step กำหนดเวลา: 12 MP 2/3/5/7/10/15/20/30/60 วินาที SmartPhoto: 12 MP HDR Panorama: Vertical (3×1): 3328×8000 pixels (W×H) Wide (3×3): 8000×6144 pixels (W×H) 180° Panorama (3×7): 8192×3500 pixels (W×H) Sphere (3×8+1): 8192×4096 pixels (W×H)
ความละเอียดวิดีโอ	4K Ultra HD: 3840×2160 24/25/30/48/50/60 fps 2.7K: 2688×1512 24/25/30/48/50/60 fps FHD: 1920×1080 24/25/30/48/50/60/120/240 fps 4K Ultra HD HDR: 3840×2160 24/25/30 fps 2.7K HDR: 2688×1512 24/25/30 fps FHD HDR: 1920×1080 24/25/30 fps
อัตราบิตของวิดีโอสูงสุด	120 Mbps
ไฟล์ที่สนับสนุน	FAT32 exFAT (แนะนำ)
ฟอर्मัตภาพถ่าย	JPEG/DNG (RAW)
รูปแบบวิดีโอ	MP4/MOV (H.264/MPEG-4 AVC, H.265/HEVC)

รีโมทคอนโทรล	
ความถี่ที่ใช้งาน	2.400-2.4835 GHz, 5.725-5.850 GHz
ระยะการส่งสัญญาณไกลที่สุด (ไม่มีสิ่งกีดขวางไมไอน์รวมกวน)	10 km (FCC) 6 km (CE) 6 km (SRRC) 6 km (MIC)
อุณหภูมิใช้งาน	14° - 104° ฟาเรนไฮต์ (-10° - 40° เซลเซียส)
ไฟจากตัวส่งสัญญาณ (EIRP)	2.400 - 2.4835 GHz: ≤26 dBm (FCC), ≤20 dBm (CE), ≤20 dBm (SRRC) , ≤20 dBm (MIC) 5.725 - 5.850 GHz: ≤26 dBm (FCC), ≤14 dBm (CE), ≤26 dBm (SRRC)
ความจุแบตเตอรี่	5200 mAh
กระแสไฟที่ใช้งาน	1200 mA@3.7 V (กับอุปกรณ์ Android) 700 mA@3.7 V (กับอุปกรณ์ iOS)
ขนาดโทรศัพท์ที่เคลื่อนที่สูงสุดที่สนับสนุน	180×86×10 มม
ประเภท USB Port ที่สนับสนุน	Lightning, Micro USB (Type-B), USB-C
ระบบการส่งวิดีโอ	OcuSync 2.0
คุณภาพมุมมองสดขณะถ่าย	720p@30fps/1080p@30fps
ฟอร์แมตวิดีโอ	H.265
Max Bitrate	12 Mbps
ความหน่วง (ขึ้นอยู่กับปัจจัยของสภาวะแวดล้อมและโทรศัพท์เคลื่อนที่)	120-130 ms
อะแดปเตอร์	
Input	100-240V, 50/60 Hz, 1.3 A
Output	แบตเตอรี่ 13.2 V = 2.82 A USB: 5V/2A
กำลังไฟ	38 W
แบตเตอรี่อัจฉริยะ	
ความจุแบตเตอรี่	3500 mAh
กระแสไฟ	11.55 V
ชาร์จไฟเต็มที่	13.2 V
ชนิดแบตเตอรี่	LiPo 3S
พลังงาน	40.42 Wh
น้ำหนัก	198 กรัม
อุณหภูมิในการชาร์จ	41° - 104° ฟาเรนไฮต์ (5° - 40° เซลเซียส)
ชาร์จไฟได้เต็มที่	38 W
แอป	
แอป	DJI Fly
ระบบปฏิบัติการที่ใช้งานได้	iOS v10.0.2 หรือสูงกว่า; Android v6.0 หรือสูงกว่า
SD Cards	
รองรับการ์ด SD	UHS-I Speed Grade 3 rating microSD card

แนะนำให้ใช้ microSD Cards	SanDisk Extreme PRO 64GB U3 V30 A2 microSDXC SanDisk High Endurance 64GB U3 V30 microSDXC SanDisk Extreme 64GB U3 64GB V30 A2 microSDXC SanDisk Extreme 128GB U3 V30 A2 microSDXC SanDisk Extreme 256GB U3 A2 microSDXC Lexar 667x 64GB U3 V30 A2 microSDXC Lexar High-Endurance 64GB U3 V30 microSDXC Samsung EVO Plus (Yellow) 64GB U3 V30 microSDXC Samsung EVO Plus (Red) 64GB U3 microSDXC Samsung EVO Plus 128GB U3 microSDXC Samsung EVO Plus 256GB U3 microSDXC Kingston V30 128GB U3 microSDXC Netac 256GB U3 A1 microSDXC
---------------------------	---

การรีเซ็ตเข็มทิศ

เมื่อบินนอกตัวอาคาร แนะนำให้ทำการรีเซ็ตเข็มทิศในสถานการณ์ต่อไปนี้:

- 1. บินไปยังตำแหน่งที่ไกลกว่า 31 ไมล์ (50 กิโลเมตร) จากตำแหน่งที่โดรนเคยบินไปล่าสุด
- 2. โดรนไม่ได้บินมาเกิน 30 วัน
- 3. มีคำเตือนคลื่นรบกวนเข็มทิศปรากฏขึ้นในแอป DJI Fly และ/หรือ ไฟแสดงสถานะโดรนกะพริบสีแดงและเหลืองสลับกัน

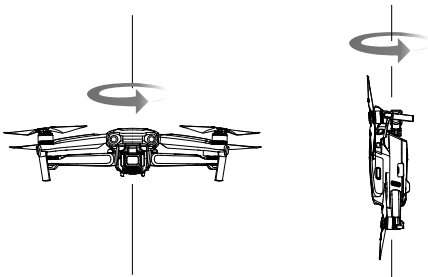


- ห้ามรีเซ็ตเข็มทิศในสถานที่ที่อาจเกิดสัญญาณคลื่นแม่เหล็กกรบกวน เช่น ใกล้กับแหล่งสะสมหมกนีโทต์ หรืออาคารที่มีโลหะขนาดใหญ่ เช่น อาคารที่จอดรถ ชั้นใต้ดินที่มีการเสริมเหล็ก สะพาน รถยนต์ หรือนั่งร้าน
- ห้ามพกพาวัตถุ (เช่น โทรศัพท์เคลื่อนที่) ที่มีวัสดุเป็นสารที่มีอำนาจแม่เหล็กเข้ามาอยู่ใกล้กับโดรน ระหว่างที่มีการรีเซ็ต
- ไม่จำเป็นต้องรีเซ็ตเข็มทิศ เมื่อบินในร่ม

ขั้นตอนการรีเซ็ต

อยู่ในพื้นที่โล่งเพื่อทำตามขั้นตอนดังต่อไปนี้

- 1. แดชบอร์ด System Settings ใน DJI Fly เลือก Control แล้วเลือก Calibrate จากนั้นทำตามคำแนะนำบนจอ ไฟแสดงสถานะโดรนสีแดงจะกะพริบ แสดงให้เห็นว่าการรีเซ็ตเริ่มต้นแล้ว
- 2. ถือโดรนในแนวราบแล้วหมุนโดรน 360 องศา ไฟแสดงสถานะโดรนจะเปลี่ยนเป็นสีเขียว
- 3. ถือโดรนในแนวตั้งแล้วหมุนโดรน 360 องศา รอบแกนแนวนิ่ง
- 4. ถ้าไฟแสดงสถานะกะพริบสีแดง แสดงว่าการรีเซ็ตล้มเหลว เปลี่ยนตำแหน่งของคุณ แล้วลองทำตามขั้นตอนการรีเซ็ตอีกครั้ง





- ถ้าไฟแสดงสถานะกะพริบสีแดงและสีแดงสลับกันหลังจากการคาลิเบรตเสร็จสมบูรณ์ แสดงว่าตำแหน่งปัจจุบันไม่เหมาะสมสำหรับบินโดรน เนื่องจากมีสัญญาณคลื่นแม่เหล็กรบกวน เปลี่ยนตำแหน่งของคุณ



- จะมีค่าเตือนปรากฏขึ้นที่แอป DJI Fly ถ้าต้องมีการคาลิเบรตเพิ่มเติมก่อนขึ้นบิน
- โดรนสามารถขึ้นบินได้ทันทีหลังจากคาลิเบรตเรียบร้อยแล้ว ถ้าคุณยังไม่ขึ้นบินหลังการคาลิเบรตแล้วนานเกินสามนาที คุณอาจต้องคาลิเบรตใหม่อีกครั้ง

อัปเดตเฟิร์มแวร์

ใช้ DJI Fly หรือ DJI Assistant 2 for Mavic เพื่ออัปเดตเฟิร์มแวร์ของโดรน

การใช้แอป DJI Fly

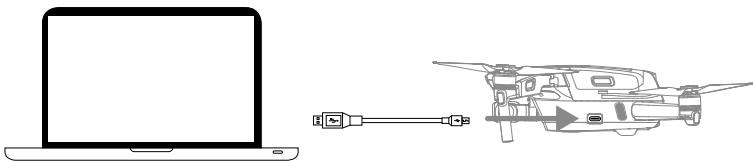
เมื่อคุณเชื่อมต่อโดรนหรือโมทคอนโทรลกับแอป DJI Fly คุณจะได้รับการเตือน เมื่อมีเฟิร์มแวร์ใหม่พร้อมให้อัปเดต เพื่อเริ่มอัปเดต เชื่อมต่อโทรศัพท์ของคุณกับอินเทอร์เน็ตและทำตามคำแนะนำบนจอ คุณไม่สามารถอัปเดตเฟิร์มแวร์ได้ ถ้ารีโมทคอนโทรลไม่ได้เชื่อมต่อกับโดรน ต้องใช้อินเทอร์เน็ต

การใช้ DJI Assistant 2 for Mavic

อัปเดตโดรนและเฟิร์มแวร์ของรีโมทคอนโทรลต่างหากจากกันในการใช้ DJI Assistant 2 for Mavic

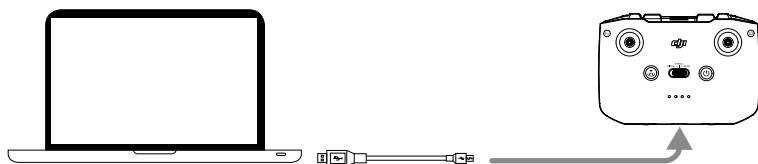
ทำตามคำแนะนำด้านล่างเพื่ออัปเดตเฟิร์มแวร์ของโดรนผ่าน DJI Assistant 2 for Mavic:

1. เปิด DJI Assistant 2 for Mavic แล้วล็อกอินด้วยบัญชี DJI ของคุณ
2. เปิดโดรน แล้วเชื่อมต่อกับคอมพิวเตอร์ผ่าน USB-C port
3. เลือก Mavic Air 2 แล้วคลิก Firmware Updates ทางซ้าย
4. เลือกเวอร์ชันเฟิร์มแวร์ที่คุณอยากอัปเดต
5. รอกการดาวน์โหลดเฟิร์มแวร์ การอัปเดตเฟิร์มแวร์จะเริ่มเองอัตโนมัติ
6. โดรนจะมีการรีบูตอัตโนมัติหลังจากอัปเดตเฟิร์มแวร์เรียบร้อยแล้ว



ทำตามคำแนะนำด้านล่างเพื่ออัปเดตเฟิร์มแวร์ของรีโมทคอนโทรลผ่าน DJI Assistant 2 for Mavic:

1. เปิด DJI Assistant 2 for Mavic แล้วล็อกอินด้วยบัญชี DJI ของคุณ
2. เปิดรีโมทคอนโทรล แล้วเชื่อมต่อกับคอมพิวเตอร์ผ่าน USB-C port โดยใช้สาย Micro USB
3. เลือก Mavic Air 2 Remote Controller แล้วคลิก Firmware Updates ที่ด้านซ้าย
4. เลือกเวอร์ชันเฟิร์มแวร์ที่คุณอยากอัปเดต
5. รอกการดาวน์โหลดเฟิร์มแวร์ การอัปเดตเฟิร์มแวร์จะเริ่มเองอัตโนมัติ
6. รอให้การอัปเดตเฟิร์มแวร์เรียบร้อยแล้ว



- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าทำตามขั้นตอนทั้งหมดนี้เพื่ออัปเดตเฟิร์มแวร์ ไม่เช่นนั้นการอัปเดตอาจล้มเหลว
- การอัปเดตเฟิร์มแวร์อาจใช้เวลาประมาณ 10 นาที เป็นเรื่องปกติที่กิมบอลจะไม่ทำงาน ไฟแสดงสถานะไดรอนกะพริบและไดรอนจะรีบูตเอง รอจนกว่าการอัปเดตเสร็จเรียบร้อย
- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าคอมพิวเตอร์เชื่อมต่อกับอินเทอร์เน็ตอยู่
- ก่อนจะอัปเดต ตรวจสอบให้แน่ใจว่าแบตเตอรี่ชาร์จแล้วอย่างน้อย 40% และโมทอร์คอนโทรลเลอร์ชาร์จแล้วอย่างน้อย 30%
- อย่าตัดการเชื่อมต่อไดรอนกับคอมพิวเตอร์ระหว่างการอัปเดต

ข้อมูลหลังการขาย

แวะไปที่ <https://www.dji.com/support> เพื่อทราบข้อมูลเพิ่มเติมเกี่ยวกับนโยบายด้านการบริการหลังการขาย บริการซ่อมดูแลและความช่วยเหลือ

ฝ่ายสนับสนุนของ DJI
<http://www.dji.com/support>

ข้อความนี้อาจมีการเปลี่ยนแปลง

ดาวน์โหลดเวอร์ชันล่าสุดจาก
<http://www.dji.com/mavic-air-2>

หากคุณมีคำถามเกี่ยวกับเอกสารฉบับนี้ โปรดติดต่อ DJI โดยส่งข้อความไปที่
DocSupport@dji.com

MAVIC เป็นเครื่องหมายการค้าของ DJI

ลิขสิทธิ์ © 2020 DJI สงวนลิขสิทธิ์