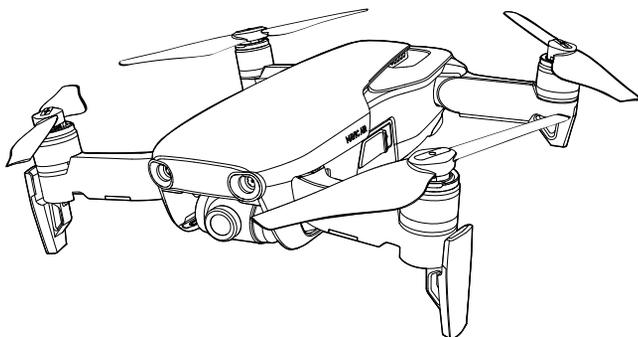


MAVIC AIR

Manual del usuario v1.2

2018.05



Búsqueda por palabras clave

Busque palabras clave como "batería" e "instalar" para encontrar un tema. Si utiliza Adobe Acrobat Reader para leer este documento, pulse Ctrl+F en Windows o Command+F en Mac para iniciar la búsqueda.

Navegación a un tema

Ver una lista completa de temas en el índice. Haga clic en un tema para navegar hasta esa sección.

Impresión de este documento

Este documento admite la impresión en alta resolución.

Uso de este manual

Leyenda

 Advertencia

 Importante

 Sugerencias

 Referencia

Leer antes del primer vuelo

Lea los siguientes documentos antes de utilizar el MAVIC™ Air:

1. *Contenido del embalaje del Mavic Air*
2. *Manual del usuario del Mavic Air*
3. *Guía de inicio rápido del Mavic Air*
4. *Renuncia de responsabilidad y directrices de seguridad del Mavic Air*
5. *Directrices de seguridad de la Batería de Vuelo Inteligente del Mavic Air*

Le recomendamos ver todos los tutoriales de vídeo del sitio web oficial de DJI™ y leer la *Renuncia de responsabilidad y Directrices de seguridad del Mavic Air* antes del primer vuelo. Prepárese para su primer vuelo leyendo la *Guía de inicio rápido del Mavic Air* y consulte el *Manual del usuario del Mavic Air* para obtener más información.

Videotutoriales

Dirjase a la siguiente dirección o escanee el código QR de la derecha para ver los vídeos tutoriales del Mavic Air, que muestran cómo utilizar el Mavic Air de forma segura.

<http://www.dji.com/mavic-air/info#video>



Descargue la aplicación DJI GO 4

Asegúrese de utilizar la aplicación DJI GO™ 4 durante el vuelo*. Escanee el código QR de la derecha para descargar la última versión. La versión para Android de DJI GO 4 es compatible con Android 4.4 y versiones posteriores. La versión para iOS de DJI GO 4 es compatible con iOS 9.0 y versiones posteriores.



* Para aumentar la seguridad, el vuelo se restringe a una altura de 30 m (98,4 pies) y un alcance de 50 m (164 pies) cuando no está conectado o no se inicia sesión en la aplicación durante el vuelo. Esto se aplica a DJI GO 4 y todas las aplicaciones compatibles con la aeronave DJI.

Descarga de DJI Assistant 2

Descargue DJI Assistant 2 en <http://www.dji.com/mavic-air/download>

Contenido

Uso de este manual	2
Leyenda	2
Leer antes del primer vuelo	2
Videotutoriales	2
Descargue la aplicación DJI GO 4	2
Descarga de DJI Assistant 2	2
Perfil del producto	6
Introducción	6
Características destacadas	6
Preparación del Mavic Air	6
Diagrama de la aeronave	8
Diagrama del control remoto	8
Activación	9
Aeronave	11
Modos de vuelo	11
LED e indicador de estado de la aeronave	12
Regreso al origen	13
Sistemas de visión	16
Modos de Vuelo Inteligente	19
Sistema avanzado de asistencia al piloto	27
Registrador de vuelo	27
Montaje y desmontaje de las hélices	27
Batería de Vuelo Inteligente	28
Estabilizador y cámara	32
Control remoto	35
Uso del control remoto	35
Zona de transmisión óptima	38
Vinculación del control remoto	39

Aplicación DJI GO 4	41
Equipment	41
Editor	44
SkyPixel	44
Yo (Me)	44
Control de la aeronave con un dispositivo móvil	44
Vuelo	47
Requisitos del entorno de vuelo	47
Límites de vuelo y zonas GEO	47
Lista de comprobación previa al vuelo	48
Despegue y aterrizaje automáticos	49
Arranque/parada de los motores	49
Vuelo de prueba	50
Apéndice	53
Especificaciones	53
Calibración de la brújula	55
Actualizaciones de firmware	57
Información posventa	57

Perfil del producto

En esta sección se presenta el Mavic Air y se enumeran los componentes de la aeronave y del control remoto.

Perfil del producto

Introducción

El DJI Mavic Air cuenta con un nuevo diseño plegable y una cámara con estabilizador de 3 ejes capaz de grabar vídeo 4K y hacer fotos de 12 megapíxeles. Las tecnologías de la firma DJI, como el Sistema Anticolisión y los modos de Vuelo inteligente (SmartCapture, Panorama, Sistemas avanzados de asistencia al piloto, QuickShots, ActiveTrack™ y TapFly™), facilitan la captura de fotos complejas. Mavic Air alcanza una velocidad de vuelo máxima de 68,4 km/h (42,5 mph) y un tiempo máximo de vuelo de 21 minutos*.

Características destacadas

Cámara y estabilizador: con el Mavic Air, puede grabar vídeo 4K a 30 fotogramas por segundo y tomar fotografías de 12 megapíxeles con una claridad sin precedentes, todo ello estabilizado gracias al estabilizador de 3 ejes integrado.

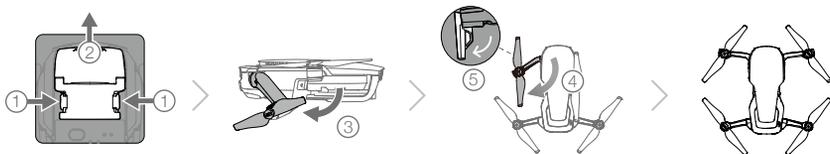
Controlador de vuelo: el controlador de vuelo de nueva generación se ha actualizado para ofrecer una experiencia de vuelo más segura y fiable. La aeronave puede regresar automáticamente a su punto de origen cuando se pierda la señal del control remoto o cuando el nivel de batería esté bajo. Aparte de poder hacer vuelo estacionario en interiores a bajas altitudes, la aeronave puede detectar y evitar obstáculos que se interpongan en su camino, lo que aumenta la seguridad.

Transmisión de vídeo HD: la tecnología Wi-Fi mejorada de DJI está integrada en el control remoto, lo que ofrece un alcance de transmisión de hasta 4 km (2,49 millas)** y permite transmitir vídeo en 720p a su dispositivo móvil.

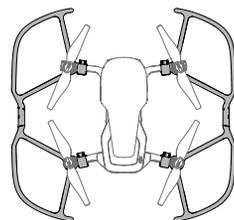
Preparación del Mavic Air

Preparación de la aeronave

1. Retire el protector del estabilizador de la cámara.
2. Todos los brazos de la aeronave se pliegan antes de embalarla en la fábrica. En primer lugar, despliegue los brazos traseros y, a continuación, los delanteros y los trenes de aterrizaje delanteros.



3. Por razones de seguridad, deben montarse los protectores para las hélices cuando se utilice SmartCapture. También se recomienda montarlos cuando se utilice en modo principiante o en interiores. Consulte la *Guía de usuario de los protectores de las hélices del Mavic Air* para obtener más información.



* El tiempo máximo de vuelo se determinó en ausencia de viento a una velocidad sostenida de 25 km/h (15,5 mph). Este valor debe tomarse sólo a título de referencia.

** El control remoto es capaz de alcanzar su distancia máxima de transmisión (FCC) en una amplia zona abierta sin interferencias electromagnéticas, y a una altitud de unos 120 metros (400 pies).

- ⚠ • Se recomienda tener el protector del estabilizador colocado cuando no se use la aeronave. Asegúrese de que el estabilizador esté horizontal al montar o retirar el protector del estabilizador.
 - Asegúrese de que el tren de aterrizaje se despliegue correctamente antes de su uso. De lo contrario, las antenas integradas pueden verse afectadas y podrían provocar graves problemas en la conexión de vídeo.
 - Al guardar la aeronave después del uso, asegúrese de plegar el tren de aterrizaje antes que los brazos de la misma.
-
- ☀ • Para activar el modo principiante, vaya a la vista de la cámara en la aplicación DJI GO 4, toque  y, a continuación, toque el interruptor de modo principiante. En el modo principiante se restringen la altitud, la distancia y la velocidad. El modo principiante está disponible cuando la señal GPS es intensa.

4. Todas las Baterías de Vuelo Inteligente se ponen en modo de hibernación antes de su envío para garantizar la seguridad. Utilice el adaptador de alimentación de CA para cargar y activar las Baterías de Vuelo Inteligente por primera vez. Se recomienda cargar la Batería de Vuelo Inteligente por completo antes de cada vuelo. Para cargar una Batería de Vuelo Inteligente después de un vuelo, retírela de la aeronave y conéctela al adaptador de alimentación de CA.



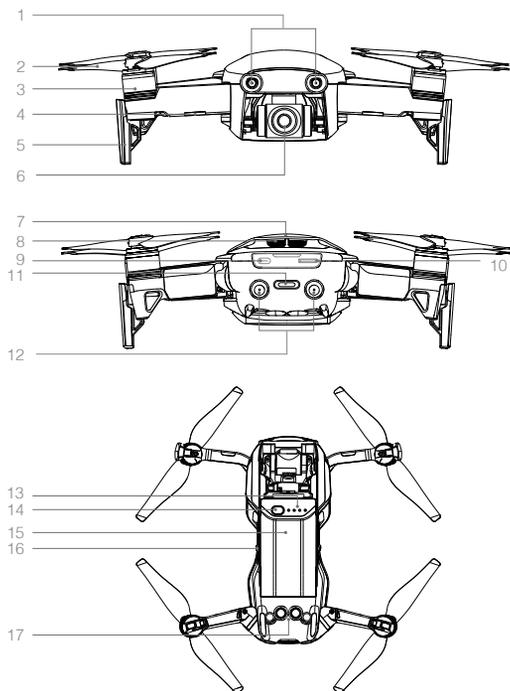
Preparación del control remoto (RC)

1. Despliegue las antenas y las abrazaderas para dispositivos móviles.
2. Retire las palancas de control de sus ranuras de almacenamiento en el controlador remoto y enrósquelas en su lugar.
3. Elija un cable RC apropiado en función del tipo de dispositivo móvil utilizado. El cable del conector Lightning viene conectado por defecto, y en el paquete se incluyen un cable Micro USB y un cable USB-C. Mueva el deslizador de cable hasta el final de la ranura de la abrazadera izquierda y conecte el extremo del cable al dispositivo móvil. Fije el dispositivo móvil empujando ambas abrazaderas hacia dentro.



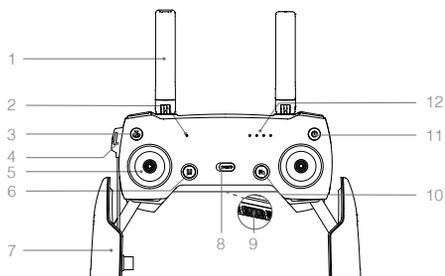
-
- ⚠ • Si utiliza una tableta, utilice el puerto USB del control remoto.
 - No utilice el cable Micro USB ni los puertos USB de forma simultánea para conectar vídeo. Desconecte todos los dispositivos de un puerto antes de conectar un dispositivo a otro puerto de conexión de vídeo.

Diagrama de la aeronave



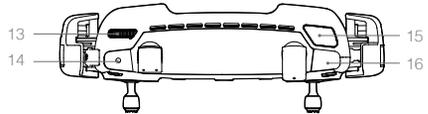
1. Sistema de visión frontal
2. Hélices
3. Motores
4. Indicadores LED delanteros
5. Tren de aterrizaje (con antenas integradas)
6. Estabilizador y cámara
7. Antenas GPS
8. Rejillas de ventilación
9. Puerto USB-C
10. Ranura para tarjeta microSD de la cámara
11. Botón de función/Indicador de estado de la aeronave
12. Sistema de visión trasero
13. Indicadores LED de nivel de batería
14. Botón de encendido
15. Batería de Vuelo Inteligente
16. Pestañas de la batería
17. Sistema de visión inferior

Diagrama del control remoto



1. **Antenas**
Transmiten el control de la aeronave y las señales de vídeo.
2. **Indicador LED de estado**
Muestra el estado del sistema del control remoto.
3. **Botón de regreso al punto de origen (RTH)**
Mantenga pulsado el botón para iniciar el RTH. Pulse de nuevo para cancelar el RTH.
4. **Puerto de carga / conexión de vídeo principal (Micro USB)**
Conéctelo al adaptador de alimentación de CA para cargar la batería del control remoto; conéctelo a un dispositivo móvil para realizar la conexión de vídeo mediante un cable RC.

5. **Palancas de control**
Controlan la orientación y el movimiento de la aeronave.
6. **Botón de pausa durante vuelo**
Pulse una vez para realizar una frenada de emergencia (cuando el GPS o el sistema de visión están disponibles).
7. **Abrazaderas para dispositivo móvil**
Permite anclar el dispositivo móvil al control remoto.
8. **Interruptor de modo de vuelo**
Permite cambiar entre modo P y modo S.
9. **Puerto USB / conexión de vídeo de asistencia**
Conéctelo a un dispositivo móvil para transmitir vídeo a través de un cable USB estándar.
10. **Botón de función**
Realiza varias funciones en función de los ajustes de la aplicación DJI GO 4.
11. **Botón de encendido**
Pulse una vez para comprobar el nivel de batería actual. Pulse una vez, después otra y mantenga pulsado para encender o apagar el control remoto.
12. **Indicadores LED de nivel de batería**
Muestran el nivel de batería del control remoto.
13. **Dial del estabilizador**
Controla la inclinación de la cámara.
14. **Botón de grabación**
Pulse para comenzar a grabar vídeo. Vuelva a pulsar para detener la grabación.
15. **Botón personalizable**
Realiza varias funciones en función de los ajustes de la aplicación DJI GO 4.
16. **Botón del obturador**
Púlselo para tomar una foto. Si está seleccionado el modo de disparo en ráfaga, se realizará un número de fotos predefinido.



Activación

Es necesario activar el Mavic Air antes de utilizarlo por primera vez. Siga los pasos descritos a continuación para activar el Mavic Air mediante la aplicación DJI GO 4:

1. Conecte el dispositivo móvil al control remoto y, a continuación, inicie la aplicación DJI GO 4.
2. Inicie sesión en la aplicación con su cuenta de DJI o registre una nueva cuenta de DJI.
3. Encienda la aeronave y el control remoto.
4. Seleccione "Mavic Air" y, a continuación, "Conectar al Wi-Fi de la aeronave" ("Connect to the Aircraft's Wi-Fi") y "Conexión con cable" ("Wired Connection"). Después, siga las instrucciones para establecer la conexión.
5. Cuando la conexión se haya completado, toque "Activar el dispositivo" ("Activating Device") y, a continuación, siga las instrucciones para activar el Mavic Air.

Aeronave

En esta sección se presentan el controlador de vuelo, los sistemas de visión frontal, inferior y trasero y la Batería de Vuelo Inteligente.

Aeronave

El Mavic Air consta de un controlador de vuelo, un sistema de transmisión de vídeo, un sistema de propulsión y una Batería de Vuelo Inteligente. Consulte el diagrama de la aeronave en la sección Perfil del producto.

Modos de vuelo

El Mavic Air ofrece dos modos de vuelo seleccionables y un tercer modo al que cambia en ciertas circunstancias.

Modo P (posicionamiento): el modo P funciona mejor con señal GPS intensa. La aeronave utiliza el GPS y los sistemas de visión para encontrar su ubicación, estabilizarse y navegar entre obstáculos. Los modos de vuelo inteligentes como SmartCapture, QuickShots, TapFly y ActiveTrack están activados en este modo.

Cuando los sistemas de visión delantero y de retroceso están activados y las condiciones de iluminación son suficientes, el ángulo de altitud de vuelo máximo es de 15° y la velocidad de vuelo máxima es de 28,8 km/h (17,9 mph).

Nota: El modo P requiere movimientos de palanca más amplios para alcanzar altas velocidades.

Modo S (Sport): en el modo S la aeronave utiliza únicamente el GPS para el posicionamiento y se desactivan los sistemas de visión delantero y trasero. Por tanto, la aeronave no puede detectar ni evitar obstáculos y los modos de vuelo inteligentes no están disponibles.

Nota: Las respuestas de la aeronave en modo S están optimizadas para una mayor agilidad y rapidez, lo que hace que sea más sensible a los movimientos de la palanca.

Modo ATTI: la aeronave cambia automáticamente al modo de altitud (modo ATTI) cuando los sistemas de visión no están disponibles o están desactivados y cuando la señal GPS es débil o la brújula experimenta interferencias. Cuando los sistemas de visión no están disponibles, la aeronave no puede posicionarse ni frenar automáticamente, por lo que volar en modo ATTI conlleva riesgos potenciales. En modo ATTI, el entorno afecta fácilmente a la aeronave. Los factores del entorno, como el viento, pueden provocar un desplazamiento horizontal, lo que puede presentar riesgos, especialmente al volar en espacios limitados.



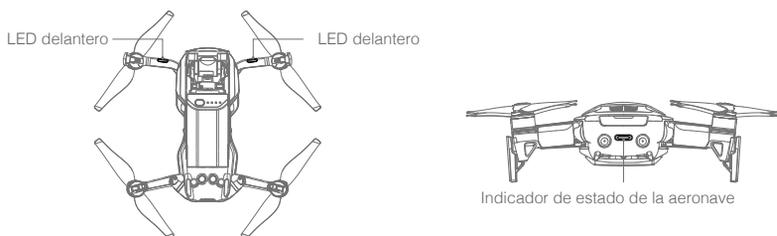
- Se recomienda encarecidamente que encuentre un lugar seguro para aterrizar en cuanto sea posible si la aeronave entra en modo ATTI. Para reducir la probabilidad de que la aeronave entre en modo ATTI y minimizar los riesgos si lo hace, evite volar en áreas donde la señal GPS sea débil y en espacios cerrados.
- Los sistemas de visión frontal y de retroceso están desactivado en el modo S, lo que significa que la aeronave no podrá detectar ni esquivar automáticamente los obstáculos en su trayectoria.
- La velocidad y la distancia de frenado máximas de la aeronave aumentan significativamente en modo S. La distancia de frenado mínima requerida en condiciones sin viento es de 30 metros (98,4 pies).
- La velocidad de descenso aumenta significativamente en modo S.
- La respuesta de la aeronave aumenta considerablemente en modo S, por lo que bastará un pequeño desplazamiento de la palanca en el control remoto para que la aeronave recorra una larga distancia. Preste atención y mantenga un espacio de maniobra adecuado durante el vuelo.



- Active "Modos de vuelo múltiples" ("Multiple Flight Modes") en la aplicación DJI GO 4 para permitir el cambio entre los modos S y P.
 - Utilice el interruptor de modo de vuelo del control remoto para cambiar entre los modos de vuelo de la aeronave.
 - El modo S sólo está disponible con el control remoto del Mavic Air. El modo S estará desactivado al volar con un dispositivo móvil.
-

LED e indicador de estado de la aeronave

El Mavic dispone de LED delanteros y un indicador de estado de la aeronave, como se muestra en la siguiente imagen.



Los LED delanteros indican la orientación de la aeronave y el estado de algunas funciones (consulte las secciones de las funciones para obtener más información). Los LED delanteros permanecen encendidos en rojo cuando la aeronave se activa para indicar la parte delantera de la aeronave.

El indicador de estado de la aeronave comunica el estado del sistema de control de vuelo y la Batería de Vuelo Inteligente de la aeronave. Consulte la tabla siguiente para obtener más información sobre los estados mostrados por el indicador de estado de la aeronave. El indicador de estado de la aeronave también parpadea mientras se registra el punto de origen, como se describe en la sección Regreso al punto de origen.

Estados del indicador de estado de la aeronave

	Color	Parpadeo/fijo	Descripción de estado de la aeronave
Estados normales			
	Parpadeo alternativo en rojo, verde y amarillo	Parpadeo	Encendiendo y realizando prueba de autodiagnóstico
	Amarillo	Parpadea cuatro veces	Calentando
	Verde	Parpadeo lento	Modo P con GPS
	Verde	Parpadeo doble periódico	Modo P con sistemas de visión frontal e inferior
	Amarillo	Parpadeo lento	Sin GPS, sistema de visión delantero o sistema de visión inferior
	Verde	Parpadeo rápido	Frenado
Estados de advertencia			
	Amarillo	Parpadeo rápido	Pérdida de señal del controlador remoto
	Rojo	Parpadeo lento	Advertencia de nivel
	Rojo	Parpadeo rápido	Batería baja crítica
	Rojo	Parpadeo	Error de IMU
	Rojo	Luz fija	Error crítico
	Parpadeo alternativo en rojo y amarillo	Parpadeo rápido	Es necesario calibrar la brújula

Regreso al origen

La función de regreso al punto de origen (RTH) hace que la aeronave vuelva al último punto de origen registrado. Hay tres tipos de RTH: RTH inteligente, RTH por batería baja y RTH de seguridad. En esta sección se describen estos tres casos detalladamente.

	GPS	Descripción
Punto de origen		Si se había captado una señal GPS intensa antes del despegue, el punto de origen es la ubicación desde la que despegó la aeronave. La intensidad de la señal GPS se indica con el icono de GPS (). El indicador de estado de la aeronave parpadeará rápidamente en verde cuando se registre el punto de origen.

RTH inteligente

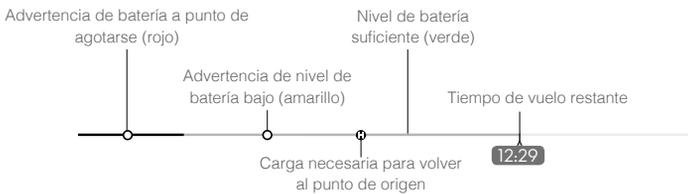
Si la señal GPS es lo suficientemente potente, se puede utilizar RTH inteligente para llevar la aeronave de vuelta al punto de origen. RTH inteligente se inicia tocando  en la aplicación DJI GO 4 (y siguiendo las instrucciones en pantalla) o manteniendo pulsado el botón RTH del control remoto.

Se puede salir de RTH inteligente tocando  en la aplicación DJI GO 4 o pulsando el botón RTH del control remoto.

RTH por batería baja

El RTH por batería baja se activa cuando la Batería de Vuelo Inteligente se agota hasta un punto que pueda afectar al regreso seguro de la aeronave. Vuelva al punto de origen inmediatamente o aterrice la aeronave rápidamente cuando se le indique. DJI GO 4 mostrará un mensaje cuando se active una advertencia de batería baja. La aeronave regresará automáticamente al punto de origen si no se realiza ninguna acción tras una cuenta atrás de 10 segundos. El usuario puede cancelar el procedimiento RTH pulsando el botón RTH o el botón de pausa de vuelo en el control remoto.

Si se cancela el procedimiento de RTH tras recibir una advertencia de nivel de batería bajo, puede que la Batería de Vuelo Inteligente no disponga de la carga suficiente para que la aeronave aterrice de forma segura, de modo que podría sufrir una caída o perderse. Los umbrales para las advertencias del nivel de batería se determinan automáticamente en función de la altitud actual de la aeronave y de su distancia al punto de origen. El RTH por batería baja solamente se activará una vez por vuelo.



Barra del indicador de nivel de batería de DJI GO 4



- Las zonas de color y los marcadores de la barra del indicador de nivel de batería de DJI GO 4 reflejan el tiempo de vuelo restante estimado. Se ajustan automáticamente, de acuerdo con la ubicación y el estado actual de la aeronave.
- Si el nivel actual de la batería solo permite a la aeronave descender desde su altitud actual, se activará una advertencia de batería a punto de agotarse y la aeronave descenderá y aterrizará automáticamente. Este procedimiento no se puede cancelar. Si hay riesgo de colisión, pulse el acelerador e intente evitarla.
- Si el nivel de batería es suficiente, la barra del indicador de nivel de batería de la aplicación DJI GO 4 muestra el tiempo de vuelo restante estimado en función del nivel actual.

Si aparece la advertencia de nivel de batería, actúe como se indica en la siguiente tabla.

Advertencias de RTH y de nivel de batería

Advertencia	Indicador de estado de la aeronave	Aplicación DJI GO 4	Control remoto	Observaciones/ instrucciones
Nivel de batería bajo	Parpadea en rojo lentamente	Toque "Ir a origen" ("Go-home") para que la aeronave regrese al punto de origen automáticamente, o "Cancelar" ("Cancel") para reanudar el vuelo normal. Si no se realiza ninguna acción, la aeronave irá automáticamente al punto de origen después de 10 segundos.	La alarma suena de forma continua	El nivel de batería es bajo. Haga regresar la aeronave y aterriza rápidamente; a continuación, detenga los motores y reemplace la batería.
Nivel de batería bajo crítico	Parpadea en rojo rápidamente	La pantalla parpadea en rojo	La alarma suena de forma continua	La aeronave descenderá y aterrizará automáticamente. Este procedimiento no se puede cancelar. Si hay riesgo de colisión, pulse el acelerador e intente evitarla.

RTH de seguridad (Failsafe RTH)

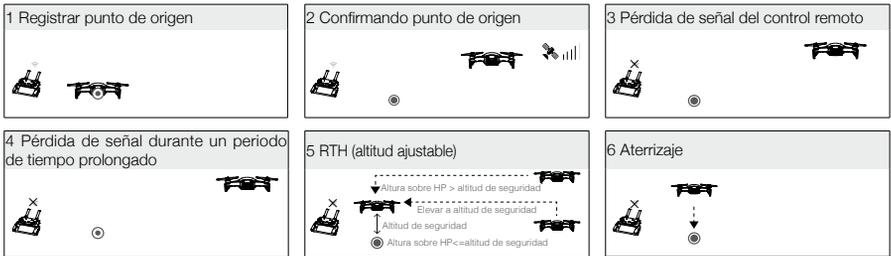
El sistema de visión frontal permite a la aeronave crear un mapa en tiempo real de su ruta a medida que vuela. Si el punto de origen se ha registrado correctamente y la brújula funciona con normalidad, el RTH de seguridad se activará automáticamente si se pierde la señal del control remoto durante un periodo de tiempo determinado (3 segundos cuando se utiliza el control remoto y 20 segundos cuando el vuelo se realiza con un dispositivo móvil).

Cuando se activa el RTH de seguridad, la aeronave comienza a realizar el mismo vuelo en sentido inverso hacia el origen. Si se restablece la señal de control inalámbrico en un plazo de 60 segundos a partir de la activación del RTH de seguridad, la aeronave vuela en modo estacionario en su ubicación actual durante 10 segundos y espera indicaciones del piloto. El usuario puede tocar  en la aplicación DJI GO 4 o pulsar el botón de RTH del control remoto para cancelar el RTH de seguridad y volver a tomar el control. Si el piloto no da indicaciones, la aeronave vuelve al punto de origen en línea recta. Si no vuelve a establecerse la señal de control inalámbrico tras los 60 segundos después de la activación del RTH de seguridad, la aeronave deja de realizar el mismo vuelo en sentido inverso y vuelve al punto de origen en línea recta.

Procedimiento RTH

RTH inteligente, RTH por batería baja y RTH de seguridad siguen este procedimiento:

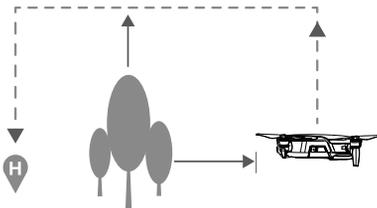
- La aeronave ajusta su orientación.
- Si la aeronave está a más de 20 m del punto de origen, asciende hasta la altitud de RTH predefinida y se dirige al mismo.
 - Si la aeronave está entre 5 m y 20 m del punto de origen, vuela al mismo a la altitud actual, a menos que esta sea inferior a 2,5 m, en cuyo caso asciende a 2,5 m antes de volar al punto de origen.
 - Si la aeronave está a menos de 5 m del punto de origen, aterriza inmediatamente.
- El avión aterriza y detiene los motores cuando llega al punto de origen.



Sistema anticolidión durante RTH

El Mavic Air detecta y trata de esquivar activamente obstáculos durante el RTH, siempre que las condiciones de luz sean adecuadas para el funcionamiento de los sistemas de visión frontal y de retroceso. El procedimiento para evitar obstáculos es el siguiente:

1. La aeronave reduce la velocidad al detectar un obstáculo.
2. La aeronave se detiene, vuela en modo estacionario e vuela hacia atrás mientras asciende verticalmente hasta dejar de detectar el obstáculo.
3. Se reanuda el procedimiento de RTH. La aeronave vuela al punto de origen con la nueva altitud.



- La aeronave no podrá volver al punto de origen si la señal GPS es débil o no está disponible.
- En el RTH inteligente y el RTH por batería baja, el ascenso a la altitud RTH se realiza automáticamente hasta alcanzar los 20 m (65 pies). Una vez alcanzada la altitud de 20 m (65 pies) o superior, mueva la palanca del acelerador para detener el ascenso de la aeronave y volar al punto de origen a su altitud actual.
- La aeronave no podrá esquivar obstáculos durante el RTH de seguridad si no están disponibles los sistemas de visión frontal y trasero. Es importante definir una altitud RTH adecuada antes de cada vuelo. Inicie la aplicación DJI GO 4, toque y, a continuación, defina la altitud RTH.
- La aeronave no puede evitar obstáculos situados por encima o por los lados de la misma.
- Durante el procedimiento de RTH, la velocidad y la altitud de la aeronave pueden controlarse con el control remoto o la aplicación DJI GO 4, pero su orientación y la dirección de vuelo los controla el controlador de vuelo.

Protección de aterrizaje

La protección de aterrizaje se activará durante el RTH inteligente.

1. Cuando la protección de aterrizaje determine que el terreno es adecuado para el aterrizaje, el Mavic Air aterrizará suavemente.
2. Si la protección de aterrizaje determina que el terreno no es adecuado para el aterrizaje, el Mavic Air volará en modo estacionario y esperará la confirmación del piloto.
3. Si la protección de aterrizaje no está operativa, la aplicación DJI GO 4 mostrará un aviso de aterrizaje cuando el Mavic Air descienda por debajo de 0,5 metros. Empuje hacia abajo el acelerador o utilice el deslizador de aterrizaje automático para aterrizar.

Aterrizaje de precisión

El Mavic Air explora automáticamente e intenta ajustarse a las características del terreno que hay debajo durante el regreso al punto de origen. Cuando el terreno actual coincida con el terreno del punto de origen, el Mavic Air comenzará el aterrizaje. La aplicación DJI GO 4 mostrará un aviso de incompatibilidad de características de terreno si no se produce coincidencia.



- El rendimiento del aterrizaje de precisión está sujeto a las siguientes condiciones:
 - a. El punto de origen debe registrarse al despegar y no se debe cambiar durante el vuelo. De lo contrario, la aeronave no tendrá un registro de las características del terreno del punto de origen.
 - b. Durante el despegue, la aeronave debe ascender verticalmente 7 m antes de desplazarse horizontalmente.
 - c. Las características del terreno del punto de origen deben permanecer prácticamente invariables.
 - d. El terreno del punto de origen debe tener características distintivas.
 - e. Las condiciones de iluminación no deben ser demasiado claras ni demasiado oscuras.
- Durante el aterrizaje de precisión, se encuentran disponibles las siguientes acciones:
 - a. Empujar el acelerador hacia abajo para acelerar el aterrizaje.
 - b. Mover las palancas de control en cualquier otra dirección para detener el aterrizaje de precisión. El Mavic Air descenderá verticalmente al soltar las palancas de control.

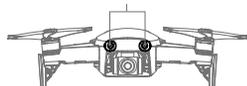
Sistemas de visión

El Mavic Air está equipado con sistemas de visión frontal, inferior y trasero que buscan obstáculos de manera constante delante y detrás de la aeronave, lo que le permite evitar colisiones rodeándolos o sobrevolándolos (si las condiciones de iluminación son adecuadas).

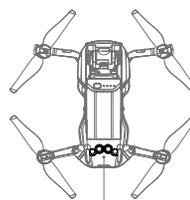
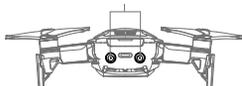
Los principales componentes de los sistemas de visión frontal y trasero son cuatro cámaras situadas en el morro y la parte posterior de la aeronave.

El sistema de visión inferior ayuda a la aeronave a mantener su posición actual. Con la ayuda del sistema de visión inferior, el Mavic Air puede volar en modo estacionario con mayor precisión y volar en interiores o en otros entornos en los que no se disponga de señal GPS. Los principales componentes del sistema de visión inferior son dos cámaras y un módulo de infrarrojos 3D situado en la parte inferior de la aeronave.

Sistema de visión frontal



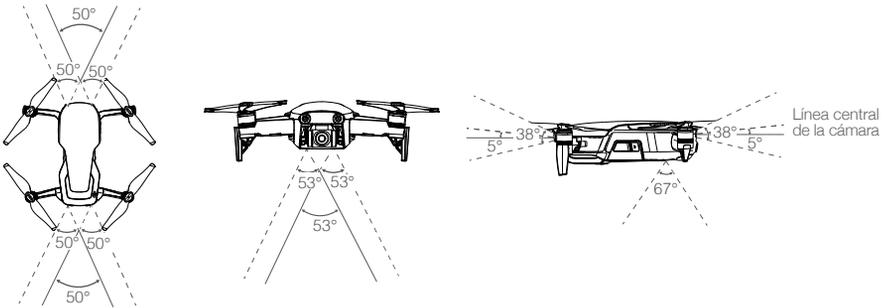
Sistema de visión de trasero



Sistema de visión inferior

Campos de detección

A continuación se describen los campos de detección de los sistemas de visión delantera, inferior y trasero retroceso. Tenga en cuenta que la aeronave no puede detectar ni esquivar obstáculos que no estén dentro de los campos de detección.



Calibración de las cámaras del sistema de visión

Las cámaras de los sistemas de visión delantera, trasero e inferior de la aeronave vienen calibradas de fábrica, pero si esta sufre algún impacto, puede que requiera calibración mediante la aplicación DJI GO 4 o DJI Assistant 2.

La forma más precisa de calibrar los sistemas de visión es el uso de DJI Assistant 2. Siga los pasos indicados a continuación para calibrar las cámaras del sistema de visión delantera. A continuación, repita los pasos para calibrar las de los sistemas de visión inferior y trasero.



1. Oriente la aeronave hacia la pantalla.
2. Mueva la aeronave para alinear las casillas que se muestran en la pantalla.
3. Incline y gire la aeronave como se indica.

Cuando la aplicación DJI GO 4 le avise de que es necesaria la calibración de un sistema de visión y no tenga un ordenador cerca, podrá realizar una calibración rápida desde la aplicación. Toque "Estado de la aeronave" > "Sensores de visión" ("Aircraft Status" > "Vision Sensors") para iniciar la calibración rápida.



- La calibración rápida es una solución rápida a los problemas del sistema de visión. Cuando sea posible, se recomienda conectar la aeronave a un ordenador para realizar una calibración completa utilizando DJI Assistant 2. Realice la calibración sólo cuando las condiciones de iluminación sean adecuadas y sobre superficies con textura, como la hierba.
- No realice la calibración de la aeronave en superficies muy reflectantes, como pavimento de mármol o cerámico.

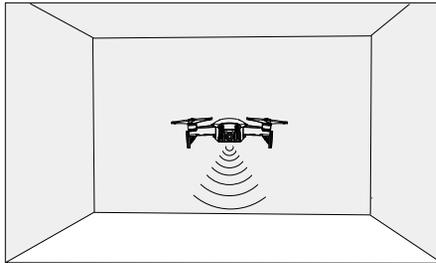
Uso de los sistemas de visión

El sistema de visión inferior se activa automáticamente cuando se enciende la aeronave. No es necesario realizar ninguna otra acción. Al usar el sistema de visión inferior, la aeronave puede volar en modo estacionario con precisión incluso sin GPS.

El sistema de visión inferior se suele utilizar en interiores donde no se dispone de señal GPS. El sistema de visión inferior funciona mejor cuando la aeronave se encuentra a altitudes de entre 0,5 y 8 m (1,6 y 26 pies). Si la altitud de la aeronave es superior a 8 m, la función de posicionamiento visual podría verse afectada, por lo que se requiere prestar atención especial.

Realice los pasos siguientes para utilizar el sistema de visión inferior:

1. Asegúrese de que la aeronave está en modo P y sobre una superficie plana. Tenga en cuenta que el sistema de visión inferior no puede funcionar correctamente en superficies sin variaciones de patrón claras.
2. Encienda la aeronave. La aeronave se pondrá en vuelo estacionario tras despegar. El indicador de estado de la aeronave parpadeará dos veces en verde, lo que indica que el sistema de visión inferior está funcionando.



Por medio de los sistemas de visión frontal y trasero, la aeronave puede frenar activamente cuando se detectan obstáculos delante. Los sistemas de visión frontal y trasero funcionan mejor cuando la iluminación es adecuada y los obstáculos están claramente marcados o tiene una textura definida. La aeronave debe volar a no más de 22,8 km/h (17,9 mph) para que la distancia de frenado sea suficiente.



- El rendimiento de los sistemas de visión se ve afectado por la superficie que se esté sobrevolando. La aeronave cambia automáticamente del modo ATTI cuando los sistemas de visión no están disponibles o están desactivados y cuando la señal GPS es débil o la brújula experimenta interferencias. Utilice la aeronave con mucha precaución en las siguientes situaciones:
 - a. Al volar a altas velocidades a una altura inferior a 0,5 metros (1,6 pies).
 - b. Al volar sobre superficies monocromas (p. ej., negro puro, blanco puro, rojo puro, verde puro).
 - c. Al volar sobre superficies muy reflectantes.
 - d. Al volar sobre el agua o superficies transparentes.
 - e. Al volar sobre superficies u objetos en movimiento.
 - f. Al volar sobre una zona en la que la iluminación cambie con frecuencia o drásticamente.
 - g. Al volar sobre superficies extremadamente oscuras (< 10 lux) o brillantes (> 100 000 lux) o hacia fuentes de luz brillante (por ejemplo, hacia la luz solar).
 - h. Al volar sobre superficies sin patrones ni texturas definidos.
 - i. Al volar sobre superficies con patrones o texturas idénticos repetitivos (p. ej., baldosas).
 - j. Al volar sobre objetos pequeños o finos (p. ej., ramas de árboles o cables eléctricos).
 - k. Al volar a velocidades superiores a 18 km/h (11,2 mph) a 1 m (3,3 pies).
-

- Mantenga las cámaras y los sensores limpios en todo momento. La suciedad u otros residuos pueden afectar negativamente a su eficacia.
- Es posible que los sistemas de visión frontal, de retroceso e inferior no puedan reconocer los patrones del suelo si hay poca luz (menos de 100 lux).

Modos de Vuelo Inteligente

El Mavic Air es compatible con los modos inteligentes, que incluyen QuickShots, ActiveTrack, SmartCapture, modo Trípode (Tripod), modo Cinematográfico (Cinematic), TapFly y Punto de interés (Point of Interest). Toque  en DJI GO 4 para seleccionar un modo de vuelo inteligente.

QuickShots

Los modos de disparo de QuickShots incluyen Dronie, Circle, Helix, Rocket, Boomerang y Asteroid. El Mavic Air grabará un vídeo conforme al modo de grabación seleccionado y, a continuación, generará automáticamente un vídeo de 10 segundos de duración. El vídeo se puede reproducir, editar o compartir en redes sociales desde el menú Playback.



Dronie: la aeronave vuela hacia atrás y hacia arriba, con la cámara fija en el objetivo.



Órbita (Circle): la aeronave vuela en círculo alrededor del objetivo.



Espiral (Helix): la aeronave vuela hacia arriba, haciendo una espiral en torno al objetivo.



Cohete (Rocket): la aeronave asciende con la cámara apuntando hacia abajo.



Boomerang: la aeronave vuela alrededor del objetivo en una trayectoria ovalada; asciende mientras se aleja del punto de origen y desciende cuando vuela de regreso. El punto de origen de la aeronave se sitúa en un extremo del eje largo del óvalo, mientras que el otro extremo del eje largo está en el lado opuesto del objetivo desde el punto de origen.

Asegúrese de que cuenta con espacio suficiente para utilizar Boomerang: deje espacio para un radio de al menos 30 m (99 pies) en horizontal alrededor de la aeronave y de al menos 10 m (33 pies) sobre la misma.



Asteroide (Asteroid): la aeronave vuela hacia delante y hacia atrás y realiza varias fotos. A continuación, vuelve al punto de origen. El vídeo creado se inicia con una panorámica desde la posición más alta y, a continuación, muestra el descenso.

Asegúrese de que hay espacio suficiente al utilizar Asteroide (Asteroid): deje al menos 40 m (132 pies) por detrás y 50 m (164 pies) por encima de la aeronave.

Uso de QuickShots

Asegúrese de que la aeronave está en modo P y de que la Batería de Vuelo Inteligente tiene suficiente carga.

Realice los pasos siguientes para utilizar la función QuickShots:

1. Despegue y vuele en modo estacionario a por lo menos 2 m (6,6 pies) del suelo.



2. En DJI GO 4, toque  y, a continuación, seleccione QuickShots y siga las instrucciones.

3. Seleccione su objetivo en la vista de cámara (toque el círculo en el objetivo o arrastre un cuadro alrededor del mismo) y seleccione un modo de disparo. Toque "GO" para empezar a grabar. Una vez finalizados los disparos, la aeronave regresará a su posición original.



4. Toque  para acceder al vídeo.



- QuickShots solo está disponible cuando la señal GPS es intensa.
- La aeronave no puede evitar obstáculos situados por encima o por los lados de la misma.
- En todos los modos de disparo de QuickShots, los vídeos se graban a 30 fps y en Asteroide las imágenes se capturan a 1080p. Estos ajustes están predefinidos y no se pueden modificar.

Salir de QuickShots

Toque  en la aplicación DJI GO 4 o cambie el interruptor de modo de vuelo a modo S para salir de QuickShots en cualquier momento durante el disparo. Pulse el botón de pausa de vuelo en el control remoto para realizar una frenada de emergencia.

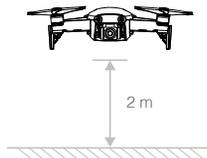
ActiveTrack

ActiveTrack le permite marcar y seguir varios objetos en movimiento en la pantalla de su dispositivo móvil. No se requiere un dispositivo de seguimiento externo. Mavic Air puede identificar y seguir automáticamente a personas, vehículos y barcos, así como utilizar distintas estrategias de seguimiento para cada caso.

Uso de ActiveTrack

Asegúrese de que la aeronave esté en modo P y de que la Batería de Vuelo Inteligente tiene suficiente carga. Realice los pasos siguientes para utilizar ActiveTrack:

1. Despegue y vuele en modo estacionario a por lo menos 2 m (6,6 pies) del suelo.



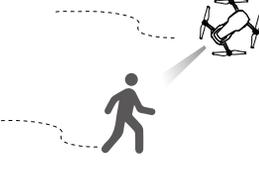
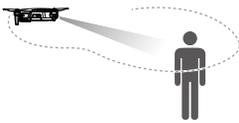
2. En DJI GO 4, toque , y, a continuación, seleccione ActiveTrack.

3. Toque en el objeto que desee seguir y, a continuación, toque para confirmar la selección. Si el objeto no se reconoce automáticamente, arrastre un recuadro a su alrededor. El cuadro cambiará a verde cuando se haya reconocido el objetivo y el seguimiento haya comenzado. Si el cuadro se vuelve rojo, es posible que el objetivo no se haya identificado y deba intentarlo de nuevo.



4. La aeronave esquivará automáticamente los obstáculos en su trayectoria de vuelo. Si la aeronave pierde el rastro del objetivo porque este se mueve demasiado rápido o queda oscurecido, vuelva a seleccionarlo para reanudar el seguimiento.

ActiveTrack incluye los siguientes submodos:

Traza (Trace)	Perfil (Profile)	Spotlight
		
<p>La aeronave sigue el objeto a una distancia constante. Utilice la palanca de giro del control remoto o el deslizador de DJI GO 4 para volar en círculo alrededor del objetivo.</p>	<p>La aeronave seguirá el objeto a un ángulo y a una distancia constantes desde el lateral. Utilice la palanca de giro del control remoto para volar en círculo alrededor del objetivo.</p>	<p>La aeronave no seguirá un objetivo automáticamente, pero mantendrá la cámara apuntando al mismo durante el vuelo. El control remoto se puede utilizar para hacer maniobras con la aeronave, pero el control de orientación está desactivado. Mediante la palanca izquierda y el selector del estabilizador, se ajustará el encuadre del objeto.</p>

- ⚠ • NO utilice ActiveTrack en zonas en las que haya personas, animales, objetos pequeños o finos (p. ej., ramas de árboles y tendido eléctrico) u objetos transparentes (p. ej., vidrio o agua).
 - Manténgase alejado de obstáculos cerca de la trayectoria de vuelo, especialmente los obstáculos a izquierda y derecha de la aeronave.
 - Utilice la aeronave manualmente (pulse el botón de pausa de vuelo o cambie el interruptor de modo de vuelo al modo S en el control remoto) o toque  en la aplicación DJI GO 4 en caso de emergencia.
 - Extreme la atención al usar ActiveTrack en cualquiera de las siguientes situaciones:
 - a. El objetivo que sigue no se mueve en un plano nivelado;
 - b. El objetivo que se sigue cambia drásticamente mientras se mueve;
 - c. El objetivo podría estar fuera de la vista durante un largo periodo de tiempo;
 - d. El objetivo que se sigue se mueve sobre la nieve;
 - e. El objetivo que se sigue tiene un color o un patrón parecido al de su entorno;
 - f. Hay poca luz (< 300 lux) o demasiada (> 10 000 lux).
 - Debe respetar las leyes y normativas de privacidad locales al usar ActiveTrack.
-

Salir de ActiveTrack

Toque  en la pantalla o cambie el interruptor de modo de vuelo a modo S en el control remoto para salir de ActiveTrack. Después de salir de ActiveTrack, la aeronave volará en modo estacionario. En este momento, puede elegir volar manualmente, seguir otro objeto o regresar al punto de origen.

SmartCapture

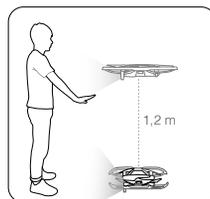
El reconocimiento de gestos de aprendizaje completo le permite hacer selfies, grabar vídeos y controlar al aeronave con sencillos gestos de la mano. El Mavic Air cuenta con nuevos modos como Gesto Despegue, Seguimiento (Follow) y Gesto aterrizaje. (Nota: Es necesario el firmware de la aeronave v1.0.1.0 o posterior para utilizar SmartCapture; es necesario el firmware v1.0.2.0 o superior para que la aeronave vuele sin el control remoto o DJI GO 4.)

- ⚠ • Se puede seleccionar SmartCapture tocando  en la aplicación DJI GO 4 y seleccionando SmartCapture o pulsando el botón de función dos veces. La primera vez que utilice SmartCapture, selecciónela en la aplicación DJI GO 4 y lea el mensaje de advertencia detenidamente. Utilice SmartCapture únicamente si comprende la advertencia.
 - Utilice SmartCapture únicamente en espacios abiertos sin obstáculos, con suficiente luz y alejado de las masas.
 - Utilice SmartCapture únicamente con los protectores para las hélices instalados.
-

Activación de FaceAware y PalmControl

Para utilizar SmartCapture, primero active FaceAware y PalmControl:

1. Toque  en la aplicación DJI GO 4 y seleccione SmartCapture o pulse dos veces el botón de función. Cuando FaceAware se haya activado, la aeronave emitirá dos pitidos y los LED delanteros se iluminarán en amarillo fijo.
2. A continuación, utilice uno de los dos métodos siguientes para activar PalmControl:
 - a. Gesto despegue (Gesture Launch): si la aeronave está en el suelo, puede utilizar el Gesto despegue hacer que la aeronave despegue y activar PalmControl. Mantenga una distancia de entre 2 y 3 m (6,6 y 9,8 pies) por delante de la aeronave con la palma delante del morro. Mantenga la palma abierta y los dedos juntos. Después de aproximadamente dos segundos, la aeronave despegará automáticamente y volará en modo estacionario a una altura de 1,2 m (3,9 pies). Los LED delanteros parpadearán lentamente en verde para indicar que PalmControl se ha activado.



- b. Si la aeronave ya está en el aire, levante y extienda el brazo y coloque la palma a unos 2 m (6,6 pies) del morro de la aeronave. Mantenga la palma abierta y los dedos juntos. Después de aproximadamente dos segundos, los LED delanteros parpadearán lentamente en verde para indicar que PalmControl se ha activado.



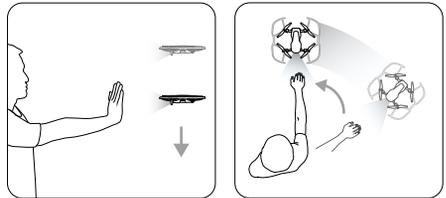
- Si las condiciones no son adecuadas para el uso de SmartCapture, los LED delanteros se iluminarán en rojo fijo y se mostrará una advertencia en DJI GO 4. Si no está utilizando la aplicación, conecte la aeronave al dispositivo móvil e inicie la aplicación para ver la descripción de la advertencia.

Cuando se hayan activado FaceAware y PalmControl, podrá controlar la aeronave de los siguientes modos. (No supere los 7m (23 pies) de distancia de la aeronave para que esta reconozca sus gestos):

Posición de control

Mueva la palma lentamente hacia arriba o abajo para controlar la altitud de la aeronave. Mueva el brazo a izquierda o derecha para controlar la orientación de la aeronave. Muévase hacia delante o detrás para volar hacia delante o detrás.

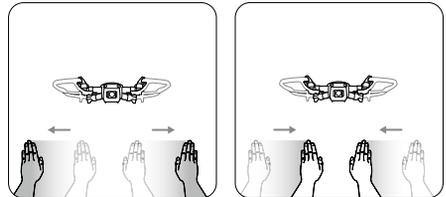
Los LED delanteros parpadean lentamente en verde



Distancia de control

Levante y extienda el otro brazo y mantenga las dos palmas juntas. Separe las manos y la aeronave se alejará de usted, a una distancia máxima de 6 m (19,7 pies). Junte las manos y la aeronave se acercará a usted, a una distancia mínima de 2 m (6,6 pies).

Los LED delanteros parpadean lentamente en verde

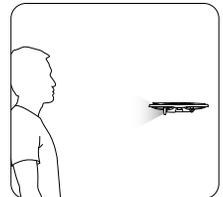


Seguimiento

Deje caer la mano hacia el suelo para activar Seguimiento (Follow). Cuando Seguimiento (Follow) esté activado, los LED delanteros cambiarán a verde fijo. A medida que se desplace, la aeronave le seguirá de forma automática. Mientras Seguimiento (Follow) esté activo, puede volver a levantar la mano o las manos para utilizar las otras funciones de SmartCapture.

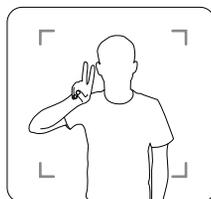
Los LED delanteros se iluminan en verde fijo

Con Seguimiento (Follow) puede seleccionar Trazas (Trace) para que la aeronave le siga a una distancia constante o Perfil (Profile) para que esta le siga a un ángulo y distancia constante a su lado. Consulte la sección de ActiveTrack para obtener más información acerca de Trazas (Trace) y Perfil (Profile). Si utiliza SmartCapture sin la aplicación DJI GO 4, se selecciona Trazas (Trace) o Perfil (Profile) en función del que usara por última vez que activó Seguimiento (Follow) con SmartCapture desde la aplicación. Si nunca ha utilizado Seguimiento (Follow) con SmartCapture desde la aplicación, se selecciona Trazas (Trace), la opción predeterminada.



Selfie

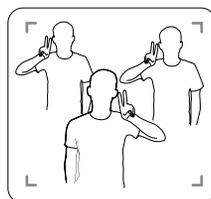
Haga una V con una mano. Cuando la aeronave reconozca el gesto de selfie, comenzará una cuenta atrás de dos segundos. Hasta que quede un segundo, los LED delanteros de la aeronave comenzarán a parpadear lentamente en rojo. Cuando quede un segundo, comenzarán a parpadear rápidamente también en rojo.



Selfie de grupo

Haga más de una V con las manos al mismo tiempo. Cuando la aeronave reconozca el gesto de selfie, comenzará una cuenta atrás de dos segundos, tras la cual hará la primera de tres fotos. Durante la cuenta atrás, los LED delanteros parpadearán lentamente en rojo durante un segundo y pasarán a hacerlo rápidamente durante otro. A continuación, los LED delanteros se apagarán y la aeronave hará una foto desde su posición actual.

A continuación, la aeronave volará a un punto aproximadamente a 5 m (16 pies) del grupo y ascenderá para hacer una foto a un ángulo de 30°. Después, la aeronave volará a un punto a 7 m (23 pies) aproximadamente del grupo y ascenderá para hacer otra foto a un ángulo de 15°. Por último, la aeronave volará de regreso a su posición original. Los LED delanteros parpadearán dos veces en rojo cuando la aeronave esté haciendo la segunda y la tercera foto.

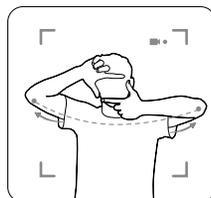


-  • Utilice la función de selfie de grupo únicamente en áreas con señal GPS intensa. La función de selfie de grupo se desactiva si no hay señal GPS (por ejemplo, al volar en interiores).

Grabación de vídeos

Haga el gesto de un marco con los dedos (asegúrese de que al menos una mano esté por encima de su nariz). Cuando la aeronave reconozca el gesto de marco, los LED delanteros de la aeronave se apagarán y la cámara comenzará a grabar. Tras cinco segundos o más, vuelva a hacer el gesto de un marco para detener la grabación.

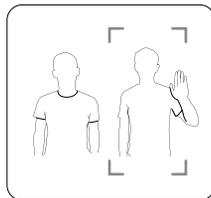
- LED delanteros apagados



Cambio de controlador

Deje caer las manos hacia el suelo. Los LED delanteros se iluminarán en verde fijo. La persona que desee controlar la aeronave deberá levantar la palma delante de la aeronave. Cuando la aeronave pase a su control, los LED delanteros parpadearán lentamente en verde.

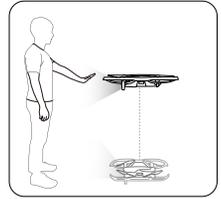
-  Los LED delanteros parpadean lentamente en verde



Gesto aterrizaje

Mueva la palma lentamente hacia abajo para que la aeronave descienda. Continúe hasta que descienda a su altitud mínima y, a continuación, siga enviando el comando de descenso durante tres segundos más para que aterrice automáticamente y detenga los motores.

☼ Los LED delanteros parpadean lentamente en verde



⚠ • Actúe con precaución cuando haya aterrizado la aeronave con Gesto aterrizaje, ya que esta continuará respondiendo a los gestos de la mano hasta que salga de SmartCapture. Si la aeronave detecta el gesto Gesto aterrizaje antes de salir de SmartCapture, despegará. Aproxímese con precaución a la aeronave y asegúrese de no hacer el gesto de Gesto aterrizaje accidentalmente.

Salir de SmartCapture.

Toque en DJI GO 4 o cambie el interruptor de modo de vuelo al modo S con el control remoto para salir de SmartCapture. Si utiliza SmartCapture sin la aplicación DJI GO 4, para salir de SmartCapture deberá primero aterrizar la aeronave con Gesto aterrizaje y, a continuación, apagarla, conectarla a DJI GO 4 y tocar . También puede conectar la aeronave al control remoto y cambiar el interruptor de modo de vuelo al modo S.

- ⚠
- La aeronave no sale de SmartCapture automáticamente. Mientras esté volando y después de haber aterrizado con Gesto aterrizaje, la aeronave continuará respondiendo a los gestos de la mano hasta que salga manualmente de SmartCapture, por lo que es necesario actuar con precaución.
 - Cuando utilice SmartCapture sin el control remoto o la aplicación DJI GO 4:
 - a. Si no detecta la cara o la palma de la mano durante los primeros 60 segundos después del despegue, la aeronave aterriza automáticamente;
 - b. Si pierde el objetivo durante el Seguimiento (Follow), la aeronave vuela de regreso a la posición del objetivo que se detectara por última vez y espera. Si la aeronave detecta al objetivo en un plazo de 30 segundos, continúa tras él. Si no detecta al objetivo en 30 segundos, la aeronave aterriza automáticamente.

Modo de trípode

Toque en la aplicación DJI GO 4 para activar el modo Trípode (Tripod). En el modo Trípode (Tripod), la velocidad de vuelo máxima está limitada a 3,6 km/h (2,2 mph). La respuesta a los movimientos de la palanca también se reduce para que los movimientos sean más suaves y controlados.

- ⚠
- Utilice el modo Trípode (Tripod) solo donde la señal de GPS sea intensa o donde las condiciones de luz sean ideales para los sistemas de visión. Si se pierde la señal de GPS y los sistemas de visión están desactivados o no están disponibles, la aeronave cambiará automáticamente al modo ATTI. En este caso, la velocidad de vuelo aumentará y la aeronave no podrá volar en modo estacionario. Use el modo Trípode (Tripod) con cuidado.

Modo Cinematográfico (Cinematic)

Toque en la aplicación DJI GO 4 para seleccionar el modo Cinematográfico (Cinematic). En el modo Cinematográfico (Cinematic), la distancia de frenado de la aeronave se amplía y su velocidad de rotación se reduce. La aeronave reducirá la velocidad lentamente hasta detenerse y mantendrá un metraje fluido y estable incluso si las entradas de control son discontinuas.

TapFly

TapFly incluye cuatro submodos: Frontal (Forward), Inverso (Backward), Libre (Free) y Coordenadas (Coordinate). Siempre que las condiciones de iluminación sean adecuadas (entre 300 y 10 000 lux), la aeronave evitará los obstáculos detectados automáticamente.

Frontal (Forward): La aeronave volará hacia el destino y el sistema de visión frontal detectará los obstáculos.

Inverso: La aeronave volará en la dirección opuesta al destino y el sistema de visión de retroceso detectará los obstáculos.

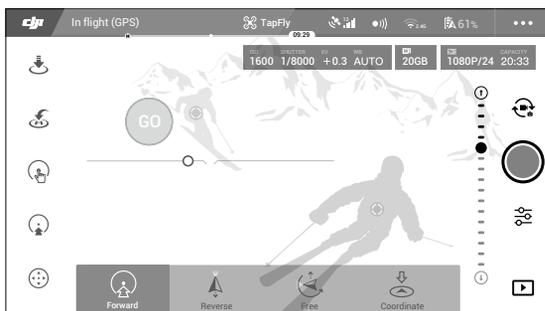
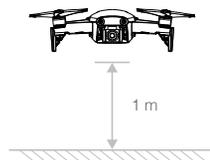
Libre (Free): La aeronave volará hacia el objetivo. El control remoto se puede utilizar para cambiar la orientación de la aeronave manualmente.

Coordenadas: (Coordinate): Toque una ubicación específica en la pantalla. La aeronave se desplazará a dicho lugar a su altitud actual y se pondrá en vuelo estacionario allí.

Uso de TapFly

Asegúrese de que la aeronave está en modo P y de que la Batería de Vuelo Inteligente tiene suficiente carga. Realice los pasos siguientes para utilizar la función TapFly:

1. Despegue y vuele en modo estacionario a por lo menos 1 m (3,3 pies) del suelo.
2. En DJI GO 4, toque , seleccione TapFly y, a continuación, seleccione un submodo y siga las indicaciones.
3. Toque una vez el objetivo y espere a que aparezca el botón "GO". Toque el botón "GO" para confirmar la selección y la aeronave volará automáticamente hacia el objetivo. Aparecerá un mensaje si no se puede alcanzar el objetivo. En este caso, seleccione otro objetivo y vuelva a intentarlo. Puede cambiar el objetivo durante el vuelo tocando la pantalla.



Salir de TapFly

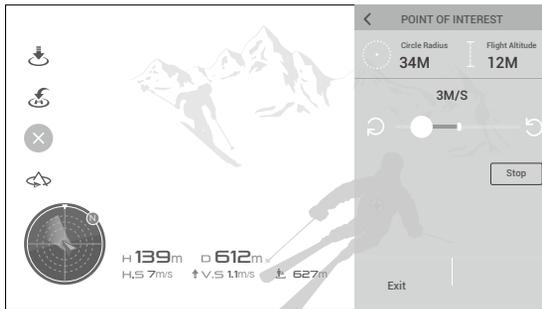
Pulse el botón de pausa de vuelo del control remoto o tire de una palanca de control en la dirección opuesta a la de vuelo; la aeronave frenará y volará en modo estacionario. Toque la pantalla para reanudar TapFly. Toque  o cambie el interruptor de modo de vuelo al modo S para salir de TapFly.



- NO use TapFly en una zona en la que haya personas, animales, objetos pequeños y finos (p. ej., ramas de árboles y tendido eléctrico) u objetos transparentes (p. ej., vidrio o agua). El modo TapFly podría no funcionar correctamente cuando la aeronave esté volando sobre zonas cubiertas de agua o nieve.
- Es posible que haya diferencias entre las rutas de vuelo esperadas y las reales seleccionadas en TapFly.
- El rango de selección para la dirección objetivo es limitado. No puede realizar una selección cerca del borde superior o inferior de la pantalla.

Punto de interés (Point of Interest)

Seleccione un objetivo y establezca el radio del círculo, la altitud y la velocidad de vuelo; la aeronave volará alrededor del objetivo de acuerdo con estos ajustes.



Sistema avanzado de asistencia al piloto

La función de sistemas avanzado de asistencia al piloto (APAS) está disponible en el modo P. Cuando APAS está activado, la aeronave continúa respondiendo a los comandos del usuario y planifica su ruta en función de las entradas de la palanca de control y del entorno de vuelo. APAS permite evitar los obstáculos y obtener metraje más fluido con mayor facilidad, además de proporcionar una mejor experiencia de vuelo.

Cuando APAS está activado, al pulsar el botón de pausa de vuelo del control remoto o al tocar  en la aplicación DJI GO 4, la aeronave se detiene. La aeronave volará en modo estacionario durante tres segundos y esperará a recibir comandos del piloto.

Para activar APAS, toque  en la aplicación DJI GO 4.



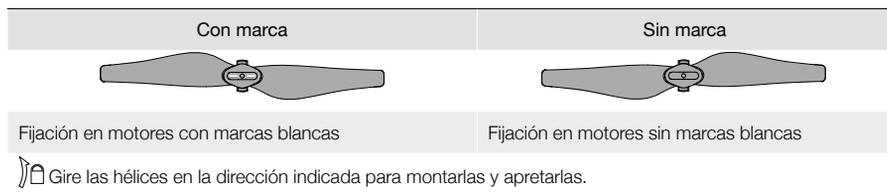
- La función APAS se desactiva automáticamente cuando se utilizan los modos de vuelo inteligente y se reanuda automáticamente después de salir de ellos.

Registrador de vuelo

Los datos de vuelo, que incluyen telemetría de vuelo, información de estado de la aeronave y otros parámetros, se guardan automáticamente en la grabadora de datos integrada de la aeronave. Puede acceder a estos datos mediante el DJI Assistant 2.

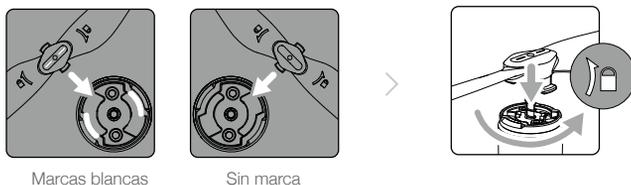
Montaje y desmontaje de las hélices

El Mavic Air utiliza hélices del modelo 5332S. Hay dos tipos de hélices 5332S, diseñados para girar en direcciones diferentes. La presencia o ausencia de marcas blancas en las hélices indica de qué tipo son y, por tanto, los motores en los que se deben fijar.



Fijación de las hélices

Fije las hélices con las marcas blancas en los motores con marcas blancas. Presione cada hélice hacia abajo sobre la placa de montaje y gírela en la dirección de bloqueo hasta que quede fija. Acople las hélices sin marcas en los motores sin marcas.



Extracción de las hélices

Presione las hélices sobre la placa de montaje y gírelas en la dirección de desbloqueo.



- Las palas de las hélices están afiladas, manipúlelas con cuidado.
- Utilice solo hélices DJI originales y no mezcle tipos de hélices.
- Asegúrese de que todas las hélices se encuentren en buen estado antes de cada vuelo. No utilice hélices desgastadas, astilladas o rotas.
- Compruebe que las hélices y los motores estén instalados correcta y firmemente antes de cada vuelo.
- Para evitar lesiones, manténgase lejos de las hélices y los motores, y no los toque cuando estén girando.
- Coloque la aeronave en la dirección que se muestra en la bolsa de transporte durante el transporte o el almacenamiento para evitar daños en las hélices. No retuerza ni doble las hélices. Si las hélices se deforman, el rendimiento de vuelo se verá afectado.

Batería de Vuelo Inteligente

La Batería de Vuelo Inteligente del Mavic Air es una batería de 11,55 V y 2375 mAh con función de carga/descarga inteligente. Solo se debe cargar con un adaptador de alimentación de CA adecuado aprobado por DJI.

Características de la batería

1. Pantalla de nivel de batería: los indicadores LED mostrarán el nivel actual de la batería.
2. Función de descarga automática: para evitar que se sulfate, la batería se descarga automáticamente por debajo del 65% de la carga máxima cuando está inactiva durante más de 10 días. La batería tarda aproximadamente un día en descargarse hasta el 65%. Es normal notar un calor moderado procedente de la batería durante el proceso de descarga.
3. Carga equilibrada: los voltajes de las células de la batería se equilibran automáticamente durante la carga.

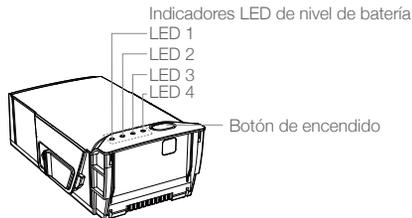
4. Protección contra sobrecarga: la carga se detiene automáticamente cuando la batería está completamente cargada.
5. Detección de temperatura: la batería solo se carga a una temperatura de entre 5 °C (41 °F) y 40 °C (104 °F).
6. Protección contra sobretensión: la batería deja de cargar si detecta una corriente excesiva.
7. Protección contra sobredescarga: la descarga se detiene automáticamente para evitar una descarga excesiva.
8. Protección contra cortocircuitos: el suministro eléctrico se corta automáticamente si se detecta un cortocircuito.
9. Protección contra daños de las células de la batería: la aplicación DJI GO 4 muestra un mensaje de advertencia si se detectan daños en una célula de la batería.
10. Modo de hibernación: a fin de ahorrar energía, la batería interrumpe la alimentación eléctrica y se desactiva después de 20 minutos de inactividad. Si el nivel de la batería es inferior al 10 %, se pone en modo de hibernación después de 6 horas de inactividad para evitar una descarga excesiva. En el modo de hibernación, los indicadores del nivel de batería no se iluminan. Al cargar la batería, esta sale de la hibernación.
11. Comunicación: la información relativa a voltaje, capacidad y corriente de la batería se transmite a la aeronave.

 • Consulte las **Directrices de seguridad de la Batería de Vuelo Inteligente del Mavic Air** antes de su uso. Los usuarios asumen la responsabilidad completa de todas las operaciones y el uso.

 • Antes de llevar Baterías de Vuelo Inteligentes en un avión, debe descargarlas a un nivel del 30 % o inferior. Puede descargarlas haciendo volar el Mavic Air en exteriores hasta que alcance un nivel de carga inferior al 30 % o hasta que la Batería de Vuelo Inteligente no se encienda.

Uso de la batería

Pulse el botón de encendido una vez; a continuación, vuelva a pulsarlo y manténgalo así durante dos segundos para encender/apagar la batería.



Aviso de temperatura baja

1. La capacidad de la batería se reduce considerablemente al volar en entornos con baja temperatura (entre -10 °C y 5 °C [14° y 41° F]).
2. Las baterías no se pueden utilizar en entornos con temperaturas muy bajas (< -10 °C [< 14° F]).
3. Termine el vuelo en cuanto la aplicación DJI GO 4 muestre la advertencia de nivel de batería bajo en entornos de baja temperatura.
4. Para garantizar el rendimiento óptimo de la batería, mantenga su temperatura batería por encima de 20 °C (68° F).
5. La reducción de la capacidad de la batería en entornos de baja temperatura reduce la resistencia a la velocidad del viento de la aeronave, de modo que deberá extremar la precaución.

 En entornos fríos, introduzca la batería en su compartimento y encienda la aeronave aproximadamente 1 o 2 minutos antes de despegar para que se caliente.

Comprobación del nivel de batería

Los LED de nivel de la batería muestran la carga restante. Cuando la batería esté apagada, pulse una vez el botón de encendido una vez y los LED de nivel de batería se iluminarán para mostrar el nivel de batería actual.

Indicadores LED de nivel de batería

○ : LED encendido.

☼ : LED parpadeando.

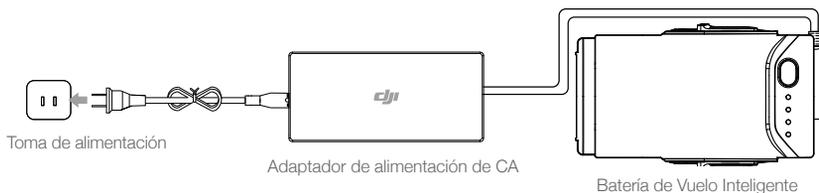
○ : LED apagado.

LED 1	LED 2	LED 3	LED 4	Nivel de batería
○	○	○	○	88 % - 100 %
○	○	○	☼	75 % - 88 %
○	○	○	○	63 % - 75 %
○	○	☼	○	50 % - 63 %
○	○	○	○	38 % - 50 %
○	☼	○	○	25 % - 38 %
○	○	○	○	13 % - 25 %
☼	○	○	○	0 % - 13 %

Carga de la batería

La Batería de Vuelo Inteligente debe estar completamente cargada antes de usarla por primera vez:

1. Conecte el adaptador de alimentación de CA a una fuente de alimentación (100-240 V y 50/60 Hz).
2. Conecte la Batería de Vuelo Inteligente al adaptador de alimentación de CA con el cable de carga de la batería. La batería debe estar apagada.
3. Los LED de nivel de batería muestran el nivel de la batería durante la carga. La Batería de Vuelo Inteligente estará completamente cargada cuando todos los LED de nivel de batería se apaguen. Desconecte el adaptador de alimentación de CA cuando la batería esté completamente cargada.



Tiempo de carga de la Batería de Vuelo Inteligente

53 minutos en entornos a temperaturas entre 15° y 40° C (59° y 104° F); 1 hora y 40 minutos en entornos a temperaturas entre 5° y 15° C (41° y 59° F).



- NO cargue una Batería de Vuelo Inteligente inmediatamente después del vuelo; puede que su temperatura sea demasiado alta. NO cargue una Batería de Vuelo Inteligente hasta que no se enfríe y alcance una temperatura cercana a la ambiental.
- El adaptador de alimentación de CA dejará de cargar la batería si la temperatura de la célula de la batería no se encuentra dentro del intervalo de funcionamiento (5 °C - 40 °C [41° - 104° F]). La temperatura ideal de carga es de 22° a 28° C (71,6° a 82,4° F).
- El centro de carga para baterías opcional puede cargar hasta cuatro baterías. Visite la tienda en línea oficial de DJI para obtener más información.

LED de nivel de batería durante la carga

○ : LED encendido. ☀ : LED parpadeando. ○ : LED apagado.

LED 1	LED 2	LED 3	LED 4	Nivel de batería
☀	☀	○	○	0% - 50%
☀	☀	☀	○	50% - 75%
☀	☀	☀	☀	75% - 100 %
○	○	○	○	Carga completa

Protección de la batería

La tabla siguiente muestra los mecanismos de protección de la batería y los patrones de LED correspondientes.

Mecanismos de protección de la batería

LED 1	LED 2	LED 3	LED 4	Patrón de parpadeo	Elemento de protección de la batería
○	☀	○	○	El LED 2 parpadea dos veces por segundo	Se ha detectado sobrecorriente
○	☀	○	○	El LED 2 parpadea tres veces por segundo	Se ha detectado cortocircuito
○	○	☀	○	El LED 3 parpadea dos veces por segundo	Se ha detectado sobrecarga
○	○	☀	○	El LED 3 parpadea tres veces por segundo	Se ha detectado sobrevoltaje
○	○	○	☀	El LED 4 parpadea dos veces por segundo	Temperatura de carga muy baja
○	○	○	☀	El LED 4 parpadea tres veces por segundo	Temperatura de carga muy alta

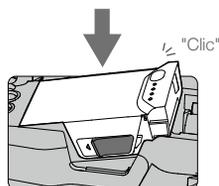
En el caso de que se active la protección de temperatura de carga, la batería reanudará la carga cuando la temperatura vuelva al intervalo permitido. Si se activa alguno de los otros mecanismos de protección de la batería, para volver a la carga cuando el problema se haya solucionado, es necesario pulsar primero el botón de encendido para apagar la batería, desconectarla del adaptador de alimentación de CA y volver a conectarla.



- DJI no asume ninguna responsabilidad por los daños producidos por adaptadores de alimentación de CA de otros fabricantes.

Inserción de la Batería de Vuelo Inteligente

Inserte la Batería de Vuelo Inteligente en el compartimento de la batería de la aeronave y asegúrese de colocarla firmemente y de fijar las pestañas en su lugar.



Extracción de la Batería de Vuelo Inteligente

Deslice las pestañas laterales de la Batería de Vuelo Inteligente y esta saldrá del compartimento.



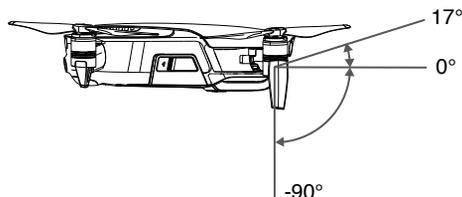
- Nunca introduzca ni retire una batería encendida.
 - Asegúrese de que la batería esté colocada firmemente. La aeronave no despegará si la batería se coloca de manera incorrecta.
-

Estabilizador y cámara

Estabilizador

El estabilizador de 3 ejes del Mavic Air proporciona estabilización a la cámara, lo que le permite capturar imágenes y vídeo nítidos y estables. El estabilizador ofrece un rango de inclinación de entre -90° y $+17^\circ$. El rango de inclinación se establece entre -90° y 0° de forma predeterminada y se puede ajustar en DJI GO 4 (toque  y seleccione "Configuración avanzada" > "Ampliar el límite de inclinación del estabilizador" ["Advanced Settings" > "Extend Gimbal Tilt Limit"]). Se pueden seleccionar otros ajustes del estabilizador, como el modo Estabilizador (Gimbal) y Calibración automática (Auto Calibration), tocando .

Utilice el selector del estabilizador del control remoto para controlar la inclinación de la cámara. De forma alternativa, en DJI GO 4, vaya a Vista de cámara (Camera View), mantenga pulsada la pantalla hasta que aparezca un círculo azul y arrastre el círculo hacia arriba y abajo para controlar la inclinación de la cámara. Si arrastra el círculo a derecha e izquierda, controlará la orientación de la aeronave.



Modos de funcionamiento del estabilizador

El estabilizador cuenta con dos modos de funcionamiento. Cambie entre los distintos modos de funcionamiento en la página de ajustes de la cámara de la aplicación DJI GO 4.

Follow Mode (Modo Seguimiento): el ángulo entre la orientación del estabilizador y el morro de la aeronave se mantiene constante en todo momento.

FPV Mode: el estabilizador se sincronizará con el movimiento de la aeronave para proporcionar una experiencia de vuelo en perspectiva de primera persona.



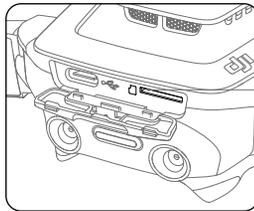
- NO toque ni golpee el estabilizador con la aeronave encendida. Para proteger el estabilizador durante el despegue, procure que este siempre se realice desde un terreno plano y abierto.
 - Se puede producir un error del motor del estabilizador en estas situaciones:
 - a. La aeronave está situada sobre un terreno irregular o el movimiento del estabilizador ha quedado obstruido.
 - b. El estabilizador ha sufrido una fuerza externa excesiva, como una colisión.
 - El vuelo con niebla densa o nubes puede humedecer el estabilizador, haciendo que falle temporalmente. El estabilizador volverá a funcionar correctamente una vez que se seque.
-

Cámara

La cámara de a bordo utiliza el sensor CMOS de 1/2,3 pulgadas para capturar vídeos de hasta 4K a 30 fps e imágenes fijas de 12 megapíxeles. Puede grabar vídeo en formato MOV o MP4. Entre los modos de toma de imágenes disponibles se encuentran Disparo único (Single Shot), Ráfaga (Burst), Intervalo (Interval), HDR y varios modos panorámicos. La previsualización inmediata de lo que ve la cámara se puede supervisar en el dispositivo móvil conectado a través de la aplicación DJI GO 4.

Ranura para tarjeta microSD de la cámara

El Mavic Air cuenta con 8 GB de almacenamiento interno y también admite el uso de una tarjeta microSD para guardar fotos y vídeos. Es necesaria una tarjeta microSD UHS-1 debido a la elevada velocidad de lectura y escritura que requieren los datos de vídeo de alta resolución.



Ranura para tarjeta microSD



- No extraiga la tarjeta microSD de la aeronave mientras esté encendida.
- Para asegurar la estabilidad del sistema de cámara, las grabaciones de vídeos independientes tienen un límite de 30 minutos.

Control remoto

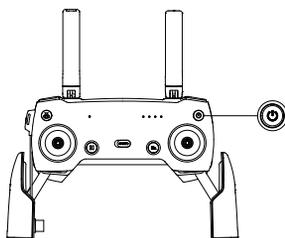
En esta sección se describen las características del control remoto y se incluyen instrucciones para el control de la aeronave y de la cámara.

Control remoto

El control remoto integra la tecnología Wi-Fi mejorada de DJI, lo que permite una distancia de transmisión máxima de 4 km (2,49 millas) y una transmisión de vídeo a 720p desde la aeronave a la aplicación DJI GO 4 del dispositivo móvil. Las palancas de control desmontables facilitan el almacenamiento del control remoto. La duración máxima de la batería del control remoto es de aproximadamente 3 horas**. Consulte el diagrama del control remoto en la sección Perfil del producto.

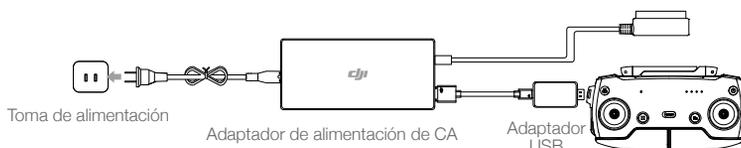
Uso del control remoto

El control remoto está alimentado por una batería recargable con una capacidad de 2970 mAh. Pulse el botón de encendido una vez para comprobar el nivel actual de la batería. Púlselo una vez, después otra y manténgalo pulsado para encender y apagar el control remoto.



Carga de la batería

Utilice un cable USB-C para conectar el adaptador USB al adaptador de alimentación de CA. A continuación, conecte el adaptador USB al puerto de carga/conexión de vídeo principal del control remoto. Se necesitan aproximadamente dos horas y media para cargar totalmente la batería del control remoto.



Control de la cámara

Capture videos/fotos y ajuste la inclinación de la cámara mediante el botón del obturador, el botón de grabación y el selector de estabilizador en el control remoto.

* El control remoto es capaz de alcanzar su distancia máxima de transmisión (FCC) en una amplia zona abierta sin interferencias electromagnéticas, y a una altitud de unos 120 metros (400 pies).

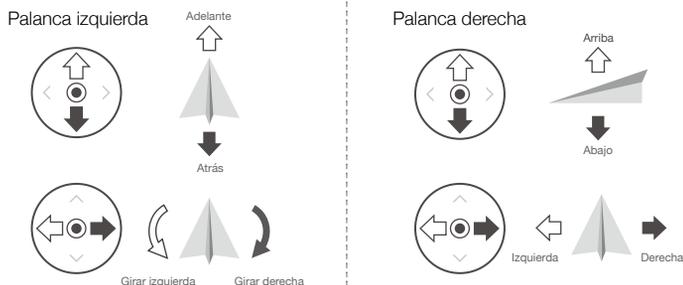
** La duración máxima de la batería se ha probado en laboratorio con un dispositivo iOS. Este valor debe tomarse sólo a título de referencia.

Control de la aeronave

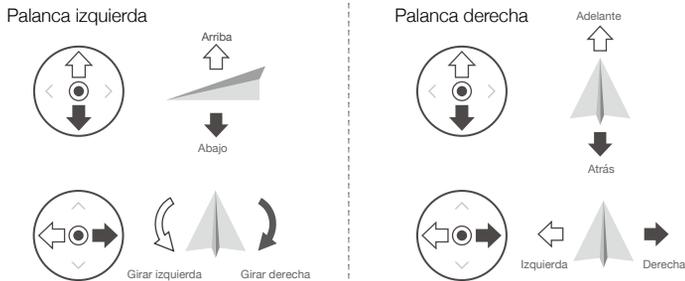
Las palancas de control del control remoto sirven para controlar la orientación de la aeronave (guiñada), los movimientos hacia delante y hacia atrás (cabeceo), la altitud (acelerador) y los movimientos hacia la izquierda y hacia la derecha (alabeo). La función que realiza cada movimiento de la palanca de control depende del modo seleccionado para la misma. Hay disponibles tres modos preprogramados (Modo 1, Modo 2 y Modo 3 [Modo 1, Modo 2 y Modo 3]) y se pueden definir modos personalizados en la aplicación DJI GO 4. El modo predeterminado es el Modo 2 (Mode 2).

En cada uno de los tres modos preprogramados, el Mavic Air vuela en modo estacionario con una orientación constante cuando ambas palancas están centradas. Al alejar una palanca de control de la posición central se realizan las funciones que se indican en la siguiente imagen.

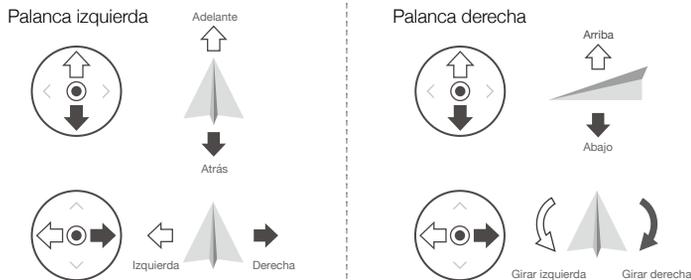
Modo 1



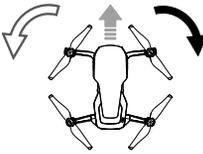
Modo 2



Modo 3



La siguiente tabla, en la que se utiliza el Modo 2 (Mode 2) como ejemplo, explica cómo utilizar cada palanca de control.

Control remoto (modo 2)	Aeronave (← Indica la dirección del morro)	Observaciones
		<p>Mueva la palanca izquierda hacia arriba o abajo para cambiar la altitud de la aeronave. Empuje la palanca hacia arriba para ascender y hacia abajo para descender. Cuanto más se aleje la palanca de la posición central, más rápido cambiará la altitud de la aeronave. Empuje siempre la palanca con suavidad para evitar cambios de altitud repentinos e imprevistos.</p>
		<p>Mueva la palanca izquierda hacia la izquierda o la derecha para controlar la orientación de la aeronave. Empuje la palanca hacia la izquierda para que la aeronave gire hacia la izquierda, y hacia la derecha para que lo haga hacia la derecha. Cuanto más se aleje la palanca de la posición central, más rápido girará la aeronave.</p>
		<p>Mueva la palanca derecha hacia arriba y abajo para cambiar la inclinación de la aeronave. Empuje la palanca hacia arriba para volar hacia delante y hacia abajo para volar hacia atrás. Cuanto más se aleje la palanca de la posición central, más rápido se moverá la aeronave.</p>
		<p>Mueva la palanca derecha hacia la izquierda o la derecha para cambiar el alabeo de la aeronave. Empuje la palanca hacia la izquierda para volar a la izquierda y a la derecha para volar a la derecha. Cuanto más se aleje la palanca de la posición central, más rápido se moverá la aeronave.</p>

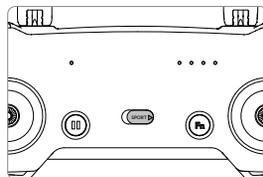


- Mantenga el control remoto alejado de materiales magnéticos para evitar interferencias magnéticas.
- Se recomienda que las palancas de control se retiren y se almacenen en sus ranuras de almacenamiento del control remoto durante el transporte o el almacenamiento para evitar daños.

Interruptor de modo de vuelo

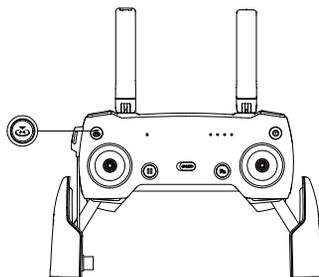
Cambie el interruptor para seleccionar el modo de vuelo deseado. Permite elegir entre modo P y modo S.

Posición	Modo de vuelo
	Modo P
	Modo S



Botón RTH

Mantenga pulsado el botón RTH para iniciar el procedimiento de regreso al punto de origen (RTH). La aeronave regresará al último punto de origen registrado. Pulse este botón de nuevo para cancelar el procedimiento de RTH y recuperar el control de la aeronave. Consulte la sección Regreso al punto de origen para obtener más información acerca de RTH.

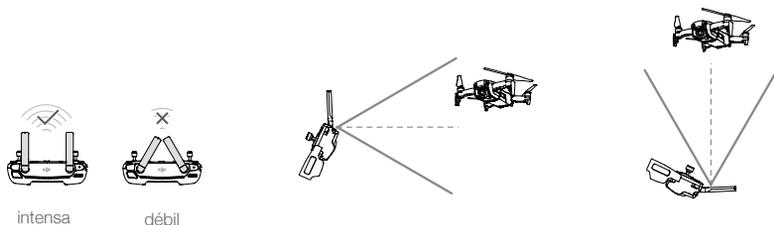


Botón de función y botón personalizable

Las funciones del botón de función y del botón personalizable se definen en la aplicación DJI GO 4.

Zona de transmisión óptima

La señal entre la aeronave y el control remoto es más fiable cuando las antenas están situadas en relación con la aeronave como se muestra en la siguiente imagen.



Asegúrese de que la aeronave está volando dentro de la zona de transmisión óptima. Para garantizar un rendimiento óptimo de la transmisión, ajuste el control remoto y las antenas conforme la imagen anterior.

Vinculación del control remoto

Los controles remotos que se adquieren junto al Mavic Air se suministran ya vinculados. Para vincular un control remoto al Mavic Air, siga estas instrucciones:

1. Encienda la aeronave y el control remoto.
2. Inicie DJI GO 4.
3. Seleccione "Conectar al Wi-Fi de la aeronave" ("Connect to the Aircraft's Wi-Fi") y "Conexión con cable" ("Wired Connection"). A continuación, seleccione "Vincular el control remoto" ("Linking the remote controller").
4. Mantenga pulsado el botón de función del control remoto durante dos segundos. Cuando oiga un pitido y los LED delanteros parpadeen en rojo, suelte el botón.
5. Cuando el LED de estado del control remoto se ilumine en verde fijo y los LED delanteros se iluminen en rojo fijo, la vinculación se habrá completado.



- Asegúrese de que el control remoto se encuentra en un radio de 0,5 m (1,6 pies) de la aeronave durante la vinculación.

Aplicación DJI GO 4

Esta sección presenta las funciones principales de la aplicación DJI GO 4.

Aplicación DJI GO 4

Utilice esta aplicación para controlar el estabilizador, la cámara y otras funciones de la aeronave. La aplicación también cuenta con las secciones Equipo (Equipment), Editor, SkyPixel y Yo (Me), que se utilizan para configurar la aeronave y editar y compartir sus fotos y vídeos con otras personas.

Equipment

Menú de dispositivos

Si no está ya seleccionado, seleccione Mavic Air en el menú de dispositivos en la esquina superior izquierda de la pantalla.

Menú de funciones

Toque  en la esquina superior derecha de la pantalla para abrir el menú de funciones. Este menú tiene cinco opciones:

Escanear código QR (Scan QR Code): escanee un código QR para conectar una aeronave.

Academia (Academy): utilice el simulador de vuelo, vea tutoriales, leer los manuales del producto.

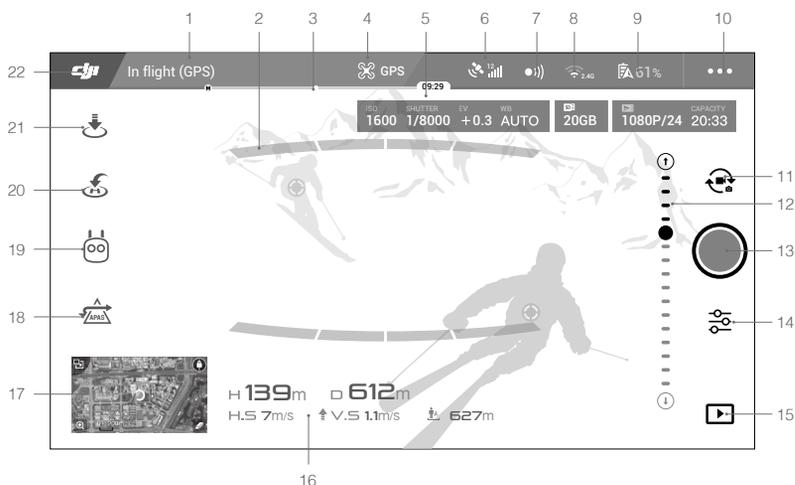
Registros de vuelo (Flight Records): acceda a todos los registros de sus vuelos.

Zonas GEO (GEO zones): lea la información acerca de las zonas geográficas de exclusión aérea.

Buscar mi dron (Find My Drone): obtenga las coordenadas de la última ubicación registrada de su aeronave y haga que esta emita un pitido e ilumine los LED.

Vista de la cámara

Acceda a la vista de cámara tocando el icono "GO FLY" en la pantalla Equipo (Equipment) cuando el dispositivo móvil esté conectado a la aeronave.



1. Barra de estado del sistema

 : este icono indica el estado de vuelo de la aeronave y muestra varios mensajes de advertencia.

2. Estado de detección de obstáculos

 : aparecen barras rojas cuando los obstáculos están cerca de la aeronave. Aparecen barras naranjas cuando los obstáculos están en el rango de detección.

3. Barra del indicador de nivel de batería

 : el indicador de nivel de batería proporciona una visualización dinámica del nivel de la batería. Las zonas de colores del indicador de nivel de batería representan los niveles de carga necesarios para llevar a cabo diferentes funciones.

4. Modo de vuelo

 : el texto situado junto a este icono indica el modo de vuelo actual. Tóquelo para ajustar la configuración del controlador de vuelo. Esta configuración permite modificar los límites de vuelo y definir los valores de ganancia.

5. Parámetros de la cámara

Muestra los parámetros de la cámara y la capacidad de la memoria interna y la tarjeta microSD.



6. Intensidad de señal GPS

 : muestra la intensidad de la señal GPS actual. Las barras blancas indican una intensidad de GPS adecuada.

7. Estado de los sistemas de visión delantero y trasero

 : Toque este botón para activar o desactivar funciones de los sistemas de visión delantero y de retroceso.

8. Configuración Wi-Fi

 _{2.4G} : Toque esta opción para acceder al menú de configuración Wi-Fi.

9. Nivel de batería

 **61%** : muestra el nivel actual de carga de la batería. Tóquelo para ver el menú de información de la batería, establecer los distintos umbrales de advertencia de la batería y ver el historial de advertencias de la batería.

10. Configuración general

 : Toque esta opción para entrar al menú Configuración general (General Settings) y establecer las unidades de medida, activar/desactivar Livestream y ajustar la configuración de visualización de la ruta de vuelo.

11. Cambio entre foto y vídeo

 : tóquelo para cambiar entre los modos de foto y grabación de vídeo.

12. Deslizador del estabilizador

 : muestra el ángulo de inclinación del estabilizador.

13. Botón de disparo/grabación

 : tóquelo para comenzar la captura de fotos o la grabación de vídeos.

14. Configuración de la cámara

 : toque esta opción para acceder al menú Configuración de la cámara (Camera Settings).

Toque  para configurar la ISO de la cámara, el obturador, y la exposición automática.

Toque  para seleccionar los modos de captura de imagen. El Mavic Air admite Disparo único (Single Shot), Disparo en ráfaga (Burst Shot), Interval Shot (Disparo a intervalos) y varios modos panorámicos. Panorámico (Panorama) cuenta con cuatro submodos de disparo y puede capturar y generar fotos panorámicas esféricas de 32 megapíxeles.

Toque  para acceder al menú Configuración general de la cámara (General Camera Settings).

15. Reproducción

 : tóquelo para acceder a la página de reproducción y previsualizar las fotos y los vídeos en cuanto se capturen.

16. Telemetría de vuelo

D 30M : distancia entre la aeronave y el punto de origen.

H 10.0M : altura desde el punto de origen.

HS 10.0M/S : velocidad horizontal de la aeronave.

VS 2.0M/S : velocidad vertical de la aeronave.

17. Mapa

Tóquelo para ver el mapa.

**18. Sistema avanzado de asistencia al piloto**

 : toque para activar/desactivar la función APAS. La función APAS se desactiva si los sistemas de visión frontal y trasero se desactivan o no están disponibles.

19. Modo de Vuelo Inteligente

 : tóquelo para seleccionar los modos de vuelo inteligente.

20. RTH inteligente

 : toque para iniciar el procedimiento de RTH inteligente y que la aeronave regrese al último punto de origen registrado.

21. Despegue/aterrizaje automáticos

 : tóquelo para iniciar el despegue o el aterrizaje automático.

22. Atrás

 : toque este botón para volver al menú principal.

Editor

La aplicación DJI GO 4 dispone de un editor de vídeo inteligente. Después de grabar varios clips de vídeo y descargarlos en su dispositivo móvil, elija la opción Editor en la pantalla de inicio. A continuación, puede seleccionar una plantilla y un número determinado de clips, que se combinan automáticamente para crear un corto que se puede compartir de inmediato.

SkyPixel

Vea y comparta las fotos y los vídeos en la página SkyPixel.

Yo (Me)

Si ya tiene una cuenta DJI, podrá participar en los debates del foro y compartir su creación con la comunidad.

Control de la aeronave con un dispositivo móvil

Puede conectar un dispositivo móvil a través de Wi-Fi para controlar la aeronave con DJI GO 4:

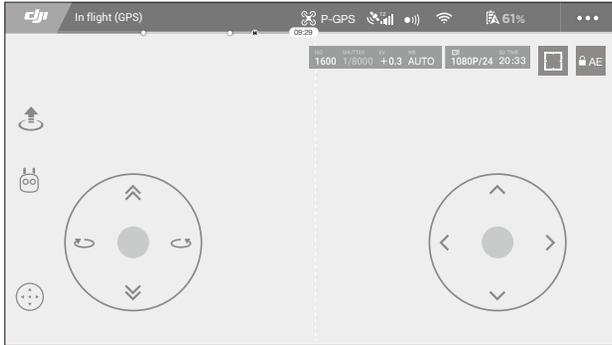
1. Encienda la aeronave.
2. Mantenga pulsado el botón de función de la aeronave durante cuatro segundos hasta que oiga un doble pitido, que indica que esta ha cambiado al modo de control del dispositivo móvil.
3. Inicie la aplicación DJI GO 4 y toque el icono en la esquina superior derecha de la pantalla. A continuación, escanee el código QR de la aeronave para iniciar la conexión.
4. Toque  para despegar automáticamente. Coloque ambos pulgares en la pantalla y utilice los joysticks virtuales para manejar la aeronave.



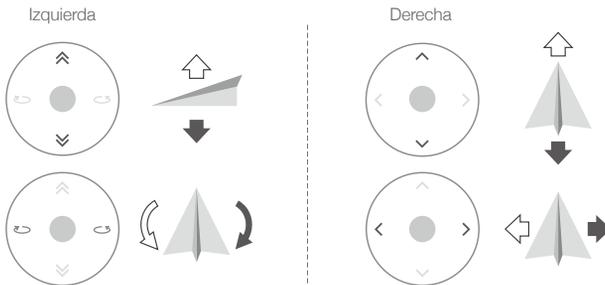
- Cuando haga volar la aeronave solo con un dispositivo móvil en un área abierta sin interferencias electromagnéticas, la distancia máxima de transmisión es de aproximadamente 100 m (328 pies) a una altitud de 50 m (164 pies).
 - La frecuencia de Wi-Fi se puede establecer en 2,4 GHz (predeterminado) o en 5 GHz. En dispositivos móviles compatibles, ajuste el Wi-Fi a 5 GHz para reducir las interferencias.
 - Encienda la conexión Wi-Fi de su dispositivo móvil e introduzca la contraseña de Wi-Fi mostrada en la aeronave para conectarse a la red Mavic Air en el caso de que no pueda escanear el código QR.
 - Se requiere conexión al volver al modo de control remoto.
 - Para restablecer el SSID y la contraseña de la conexión Wi-Fi, y para restablecer la frecuencia de Wi-Fi en 2,4 GHz, mantenga pulsado el botón de función de la aeronave durante unos 6 segundos, hasta que oiga tres pitidos. También puede tocar "Ayuda" ("Help") en la aplicación DJI GO 4 y seguir las instrucciones.
 - Utilice la aeronave con un dispositivo móvil solamente en espacios abiertos y amplios con interferencias electromagnéticas relativamente bajas. Si la conexión se ve afectada negativamente por las interferencias, maneje la aeronave con el control remoto o desplácese a una zona con menos interferencias.
-

Uso de palancas de control virtuales

Asegúrese de que el dispositivo móvil esté conectado a la aeronave antes de usar las palancas de control virtuales. Las siguientes ilustraciones se basan en el Modo 2 (Mode 2). La palanca izquierda controla el acelerador y la guiñada, la palanca derecha controla el cabeceo y el alabeo. Toque  para activar o desactivar las palancas de control virtuales.



Palancas de control virtuales



• La zona que hay más allá de los círculos blancos también responde a los comandos de control.

Vuelo

En esta sección se describen las prácticas de vuelo seguras y las restricciones de vuelo.

Vuelo

Una vez que haya finalizado la preparación previa al vuelo, se recomienda utilizar el simulador de vuelo de la aplicación DJI GO 4 para perfeccionar las habilidades de vuelo y practicar el vuelo con seguridad. Asegúrese de que todos los vuelos se lleven a cabo en un espacio abierto. Consulte las secciones Control remoto y Aplicación DJI GO 4 para obtener información acerca de cómo utilizarlos para controlar la aeronave.

Requisitos del entorno de vuelo

1. No utilice la aeronave en condiciones climáticas adversas, como viento a una velocidad superior a 10 m/s, nieve, lluvia y niebla.
2. Vuele en espacios abiertos. Las estructuras altas y las grandes estructuras metálicas pueden afectar a la precisión de la brújula de a bordo y del sistema GPS.
3. Evite obstáculos, multitudes, líneas de alta tensión, árboles y masas de agua.
4. Minimice las interferencias evitando zonas con altos niveles de electromagnetismo, como ubicaciones cercanas a líneas de tensión, estaciones base, subestaciones eléctricas y torres de radiodifusión.
5. El rendimiento de la aeronave y de la batería depende de factores del entorno, como la densidad del aire y la temperatura. Tenga mucho cuidado al volar a altitudes superiores a 5000 metros (16 404 pies) sobre el nivel del mar, ya que el rendimiento de la batería y la aeronave puede disminuir.
6. El Mavic Air no puede usar GPS en zonas polares. Utilice el sistema de visión inferior al volar en dichas ubicaciones.

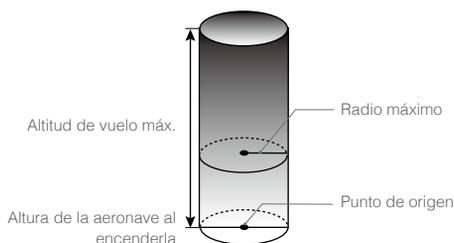
Límites de vuelo y zonas GEO

Cumpla todas las leyes y normativas cuando haga volar el Mavic Air. De manera predeterminada, se aplican limitaciones de vuelo para ayudar a los usuarios a manejar este producto con seguridad y dentro de la legalidad. Las limitaciones de vuelo incluyen límites de altitud y de distancia, y zonas GEO.

Cuando se emplea el modo P, los límites de altitud y de distancia, así como las zonas GEO funcionan simultáneamente para gestionar el vuelo con seguridad.

Límites de altitud y distancia de vuelo

Los límites máximos de altitud y distancia de vuelo se pueden cambiar en la aplicación DJI GO 4. El ajuste de altitud de vuelo máxima no puede superar los 500 m (1640 pies). De acuerdo con estos valores, el Mavic Air volará en un cilindro restringido, como se muestra a continuación:



Señal GPS intensa  Parpadeo en verde

	Límites de vuelo	Aplicación DJI GO 4	Indicador de estado de la aeronave
Altitud máx.	La altitud de la aeronave no puede superar el valor especificado.	Advertencia: Alcanzado el límite de altura (Height limit reached).	N/D
Distancia máx.	La distancia de vuelo debe estar dentro del radio máx.	Advertencia: Alcanzada la distancia límite (Distance limit reached).	N/D

Señal GPS débil  Parpadeo en amarillo

	Límites de vuelo	Aplicación DJI GO 4	Indicador de estado de la aeronave
Altitud máx.	La altura se limita a 5 metros (16 pies) cuando la señal GPS es débil y el sistema de visión inferior está activado. La altura se limita a 30 metros (98 pies) cuando la señal GPS es débil y el sistema de visión inferior está desactivado.	Advertencia: Alcanzado el límite de altura (Height limit reached).	N/D
Distancia máx.	Sin límite		



- Si la aeronave alcanza uno de los límites, aún puede controlarla, pero no podrá hacerla volar más allá.
- Si la aeronave vuela fuera del radio máximo, regresará automáticamente hasta colocarse dentro del campo de alcance cuando la señal GPS sea intensa.
- Por razones de seguridad, no vuela cerca de aeropuertos, carreteras, estaciones de ferrocarril, líneas de ferrocarril, centros urbanos u otras zonas sensibles. Vuele la aeronave únicamente hasta donde pueda verla.

Zonas GEO

Todas las zonas GEO se indican en el sitio web oficial de DJI en <http://www.dji.com/flysafe>. Las zonas GEO se dividen en diferentes categorías e incluyen ubicaciones como aeropuertos, zonas donde se vuela con aviones tripulados a escasa altitud, fronteras entre países o ubicaciones sensibles como centrales de energía.

Lista de comprobación previa al vuelo

1. Asegúrese de que el dispositivo de control remoto y la Batería de Vuelo Inteligente están completamente cargados.
2. Asegúrese de que la Batería de Vuelo Inteligente esté bien montada en su sitio.
3. Asegúrese de que los brazos de la aeronave y los trenes de aterrizaje estén desplegados.
4. Asegúrese de que las hélices y los protectores para estas se encuentran en buen estado y se han montado y apretado correctamente.
5. Asegúrese de que no hay nada que obstruya los motores y de que estos funcionan con normalidad. Asegúrese de que el objetivo de la cámara y los sensores del sistema de visión están limpios.
6. Asegúrese de que el estabilizador y la cámara funcionan con normalidad.
7. Asegúrese de que la aplicación DJI GO 4 está correctamente conectada a la aeronave.

Despegue y aterrizaje automáticos

Despegue automático

Utilice el despegue automático únicamente si el indicador de estado de la aeronave parpadea en verde. Realice los pasos siguientes para utilizar la función de despegue automático:

1. Inicie la aplicación DJI GO 4 y toque "VUELA" ("GO FLY") para acceder a la vista de la cámara.
2. Realice todos los pasos de la lista de comprobación previa al vuelo.
3. Toque .
4. Si las condiciones son seguras para el despegue, deslice el control deslizante para confirmar y la aeronave despegará y volará a 1,2 m (3,9 pies) del suelo.



- El indicador de estado de la aeronave indica si la aeronave utiliza GPS y/o el sistema de visión inferior para controlar el vuelo. Consulte la sección LED e indicador de estado de la aeronave para obtener más información.
- Se recomienda esperar hasta que la señal GPS sea fuerte antes de utilizar la función de despegue automático.

Aterrizaje automático

Utilice el aterrizaje automático sólo si el indicador de estado de la aeronave parpadea en verde. Realice los pasos siguientes para utilizar la función de aterrizaje automático:

1. Toque .
2. Si las condiciones son seguras para el aterrizaje, deslice el control deslizante para confirmar y la aeronave comenzará la maniobra de aterrizaje automático. Si la aeronave detecta que las condiciones no son adecuadas para el aterrizaje, aparecerán advertencias en la aplicación DJI GO 4. Asegúrese de responder con prontitud.

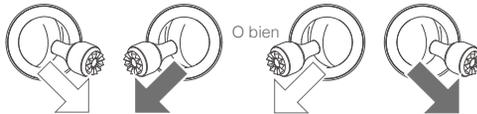


- Puede abortar inmediatamente el procedimiento de aterrizaje automático durante su curso tocando  en la aplicación DJI GO 4.

Arranque/parada de los motores

Arranque de los motores

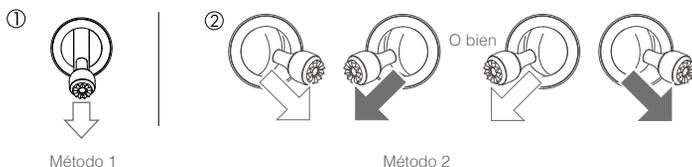
Un comando de combinación de palancas (CSC) se utiliza para arrancar los motores. Empuje las dos palancas hacia las esquinas inferiores interiores o exteriores para arrancar los motores. Una vez que los motores hayan empezado a girar, suelte las dos palancas a la vez.



Parada de motores

Los motores se pueden parar de dos formas.

1. Método 1: cuando la aeronave haya aterrizado, empuje la palanca izquierda hacia abajo y sosténgala. Los motores se pararán después de tres segundos.
2. Método 2: cuando la aeronave haya aterrizado, empuje la palanca izquierda hacia abajo y efectúe el mismo CSC que se empleó para arrancar los motores, como se ha descrito anteriormente. Los motores se detendrán inmediatamente. Suelte las dos palancas una vez que se detengan los motores.



Detención de los motores en pleno vuelo

La detención de los motores en pleno vuelo provocará que la aeronave sufra una colisión. Los motores solo deben detenerse en pleno vuelo en una situación de emergencia, como cuando se ha producido una colisión o cuando la aeronave está fuera de control y asciende/desciende muy rápidamente, hace giros en el aire o se ha parado un motor. Para detener los motores en pleno vuelo, utilice el mismo comando de palancas combinado empleado para iniciarlos.

Vuelo de prueba

Procedimientos de despegue y aterrizaje

1. Coloque la aeronave sobre una superficie plana en un espacio abierto, con el indicador de estado de la aeronave orientado hacia usted.
2. Encienda la aeronave y el control remoto.
3. Inicie la aplicación DJI GO 4 y acceda a la vista de cámara.
4. Espere hasta que el indicador de estado de la aeronave parpadee rápidamente en verde para indicar que se ha registrado el punto de origen y es seguro volar.
5. Empuje lentamente la palanca del acelerador para despegar o use la función de despegue automático.
6. Tire de la palanca del acelerador o utilice la función de aterrizaje automático para aterrizar la aeronave.
7. Apague la aeronave y el control remoto.



- Si el indicador de estado de la aeronave parpadea rápidamente en amarillo durante el vuelo, la señal del control remoto se ha perdido y la aeronave activará el RTH de seguridad. Consulte la sección Regreso al punto de origen para obtener más información.
- Si el indicador de estado de la aeronave parpadea lenta o rápidamente en rojo durante el vuelo, se ha producido una advertencia de nivel de batería bajo o a punto de agotarse.
- Consulte los tutoriales de vídeo del Mavic Air para obtener más información acerca de las maniobras de despegue/aterrizaje.

Sugerencias y consejos de vídeo

1. La lista de verificación previa al vuelo se ha diseñado para ayudarle a volar con seguridad y para garantizar la captura de vídeo durante el vuelo. Repase la lista completa de comprobación previa al vuelo antes de cada vuelo.
2. Seleccione el modo de funcionamiento deseado del estabilizador en la aplicación DJI GO 4.
3. Grabe vídeo sólo cuando vuele en modo P.

4. Vuele siempre con buen tiempo y evite volar con lluvia o viento.
5. Elija los ajustes de cámara que se adapten a sus necesidades. Estos incluyen el formato de fotografía y la compensación de exposición.
6. Realice pruebas de vuelo para establecer rutas de vuelo y escenas preliminares.
7. Empuje las palancas de control suavemente para mantener un movimiento uniforme y estable de la aeronave.

Apéndice

Apéndice

Especificaciones

Aeronave	
Peso	430 g
Dimensiones (L x En. x Al.)	Plegado: 168x83x49 mm Desplegado: 168x184x64 mm
Longitud de diagonal	213 mm (sin hélices)
Velocidad de ascenso máx.	2 m/s (modo P con RC); 4 m/s (modo S); 2 m/s (modo P sin RC)
Velocidad de descenso máx.	1,5 m/s (modo P con RC); 3 m/s (modo S); 1 m/s (modo P sin RC)
Velocidad máx. (cerca del nivel del mar, sin viento)	28,8 km/h (17,9 mph); modo P con RC 68,4 km/h (42,5 mph); modo S 10 km/h (6,7 mph); modo P sin RC
Altitud de vuelo máx. por encima del nivel del mar	5000 m
Tiempo de vuelo máx.	21 minutos (sin viento a 25 km/h sostenidos [15,5 mph])
Tiempo de vuelo máximo	20 minutos (sin viento)
Distancia de vuelo máxima	10 km (sin viento)
Resistencia máxima a la velocidad del viento	10 m/s (22 mph)
Ángulo de inclinación máximo	35° (modo S); 25° (modo P)
Velocidad angular máxima	250°/s
Temperatura de funcionamiento	De 0 °C a 40 °C (de 32 °F a 104 °F)
GNSS	GPS/GLONASS
Frecuencia de funcionamiento	2,4-2,4835 GHz; 5,725-5,850 GHz
Potencia de transmisión (PIRE)	2,4 GHz: FCC: < 28 dBm; CE: < 19 dBm; SRRC: < 19 dBm; MIC: < 19 dBm 5,8 GHz: FCC: < 31 dBm; CE: < 14 dBm; SRRC: < 27 dBm
Precisión de vuelo estacionario con GPS	Vertical: ±0,1 m (con Posicionamiento visual); ±0,5 m (con posicionamiento por GPS) Horizontal: ±0,1 m (con Posicionamiento visual); ±1,5 m (con posicionamiento por GPS)
Almacenamiento interno	8 GB
Estabilizador	
Estabilización	3 ejes (inclinación, alabeo, giro)
Velocidad máx. de control (inclinación)	120°/s
Rango de vibración angular	±0,005°
Intervalo controlable	Inclinación: De -90° a +0° (ajuste predeterminado); de -90° a +17° (ampliado)
Sistema de visión	
Velocidad de detección efectiva	≤ 8 m/s
Intervalo de altitud	0,1 - 8 m (0,3 - 26 pies)
Intervalo de funcionamiento	0,5 - 30 m (1,6 - 98 pies)
Entorno de funcionamiento	Superficies con material de reflexión difusa; tamaño > a 20x20 mm y reflectividad > al 20 % (como paredes, árboles, personas); iluminación adecuada (> 15 lux)

Direcciones	Hacia delante/hacia atrás/hacia abajo
Campo de visión (FOV)	Frontal: Horizontal: 50°; vertical: 19° Retocesos: Horizontal: 50°; vertical: 19° Inferior: Delante y detrás: 67°, izquierda y derecha: 53°
Rango de detección	Frontal: Rango de precisión de la medición: 0,5 - 12 m Rango detectable: 12 - 24 m Retocesos: Rango de precisión de la medición: 0,5 - 10 m Rango detectable: 10 - 20 m
Cámara	
Sensor	CMOS de 1/2,3"; píxeles efectivos: 12 megapíxeles
Objetivo	85° FOV, 24 mm (equivalente a formato de 35 mm) f/2.8 Rango de captura: 0,5 m hasta infinito
Intervalo de ISO	Vídeo: 100 - 3200 (Auto); 100 - 3200 (Manual) Fotografía: 100 - 1600 (Auto); 100 - 3200 (Manual)
Velocidad de obturador electrónico	De 8 s a 1/8000 s
Tamaño de imagen máximo	4056x3040
Modos de fotografía fija	Disparo simple HDR Disparo en ráfagas: 3/5/7 fotogramas Exposición automática en horquillado (AEB): 3/5 fotogramas horquillados con sesgo de 0,7 EV Intervalo (2/3/5/7/10/15/20/30/60 s) Panorámica: 3x1: 42°x78°, En.: 2048 x Al.: 3712 3x3: 119°x78°, En.: 4096 x Al.: 2688 180°: 251°x88°, En.: 6144 x Al.: 2048 Esférica (3x8+1): 8192x4096
Modos de grabación de vídeo	4K Ultra HD: 3840 x 2160 24/25/30 p 2,7K: 2720 x 1530 24/25/30/48/50/60 p FHD: 1920 x 1080 24/25/30/48/50/60/120 p HD: 1280 x 720 24/25/30/48/50/60/120 p
Tasa de bits de almacenamiento de vídeo	100 Mbps
Sistema de archivo admitido	FAT32
Fotografía	JPEG / DNG (RAW)
Vídeo	MP4, MOV (MPEG-4 AVC/H.264)
Tarjetas SD admitidas	microSD (se necesita clasificación clase 10 o UHS-1)
Control remoto	
Frecuencias de funcionamiento	2,4-2,4835 GHz; 5,725-5,850 GHz
Distancia máxima de transmisión (sin obstrucciones ni interferencias)	2,4 GHz: FCC: 4 km (2,5 mi); CE/SRRC/MIC: 2 km (1,2 mi) 5,8 GHz: FCC: 4 km (2,5 mi); CE: 0,5 km (0,3 mi); SRRC: 2,5 km (1,6 mi)
Intervalo de temperaturas de funcionamiento	De 0 °C a 40 °C (de 32 °F a 104 °F)

Potencia de transmisión (PIRE)	2,4 GHz: < 26 dBm (FCC), < 18 dBm (CE), < 18 dBm (SRRC), < 18 dBm (MIC) 5,8 GHz: < 30 dBm (FCC), < 14 dBm (CE), < 26 dBm (SRRC)
Batería integrada	2970 mAh
Corriente/voltaje de funcionamiento	1400 mA = 3,7 V (Android) 750 mA = 3,7 V (iOS)
Tamaño admitido de dispositivo móvil	Grosor: 6,5 - 8,5 mm Longitud máxima: 160 mm
Tipos de puerto USB compatibles	Lightning, Micro USB (Tipo B), USB-C
Adaptador de alimentación	
Entrada	100 - 240 V, 50/60 Hz, 1,4 A
Salida	Principal: 13,2 V = 3,79 A USB: 5 V = 2 A
Voltaje	13,2 V
Potencia nominal	50 W
Batería de Vuelo Inteligente	
Capacidad	2375 mAh
Voltaje	11,55 V
Tensión de carga máxima	13,2 V
Tipo de batería	LiPo 3S
Energía	27,43 Wh
Peso neto	Aprox. 140 g
Intervalo de temperatura de carga	5 °C a 40 °C
Potencia de carga máx.	60 W

Calibración de la brújula

Se recomienda que se calibre la brújula en cualquiera de las siguientes situaciones al volar en exteriores:

1. Vuelo en una ubicación a una distancia superior a 50 km (31 millas) de la última ubicación de vuelo.
2. La aeronave no ha volado durante más de 30 días.
3. La aplicación DJI GO 4 muestra una advertencia de interferencia en la brújula y/o el indicador de estado de la aeronave parpadea rápidamente en rojo y amarillo.

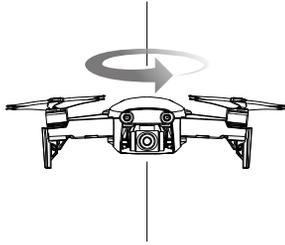


- NO calibre la brújula donde se puedan producir interferencias magnéticas (p. ej., ubicaciones cercanas a depósitos de magnetita o grandes estructuras metálicas como aparcamientos, sótanos reforzados con acero, puentes, vehículos o andamios).
- NO coloque objetos (como teléfonos móviles) que contengan material ferromagnético cerca de la aeronave durante la calibración.
- No es necesario calibrar la brújula para volar en interiores.

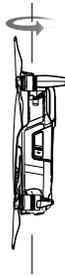
Procedimiento de calibración

Seleccione un espacio abierto para llevar a cabo el siguiente procedimiento.

1. Toque la barra de estado del sistema en la aplicación DJI GO 4, seleccione "Calibrar" ("Calibrate") y, a continuación, siga las instrucciones que aparezcan en pantalla.
2. Sostenga la aeronave en posición horizontal y gírela 360 grados. El indicador de estado de la aeronave se iluminará en verde fijo.



3. Sostenga la aeronave en posición vertical con el morro apuntando hacia abajo y gírela 360 grados alrededor del eje vertical.



4. Si el indicador de estado de la aeronave parpadea en rojo, la calibración ha fallado. Cambie su ubicación y vuelva a intentar realizar el procedimiento de calibración.



- Cuando la calibración se completa de forma correcta, la aeronave puede despegar inmediatamente. Si no despegar durante los tres minutos siguientes a la calibración, es posible que aparezca otra advertencia de interferencia en la brújula mientras la aeronave esté en el suelo. Si esto sucede, significa que la ubicación actual no es adecuada para volar la aeronave, debido al nivel de interferencias electromagnéticas.
-

Actualizaciones de firmware

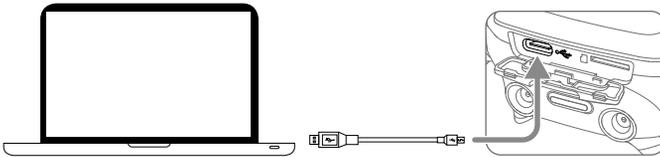
Utilice DJI GO 4 o DJI Assistant 2 para actualizar el firmware de la aeronave.

Uso de DJI GO 4

Cuando conecte la aeronave o el control remoto a la aplicación DJI GO 4, se le indicará si hay disponible una nueva actualización de firmware. Para comenzar a actualizar, conecte el dispositivo móvil a Internet y siga las instrucciones de la pantalla. Tenga en cuenta que no puede actualizar el firmware si el control remoto no está vinculado a la aeronave.

Uso de DJI Assistant 2

El puerto USB-C se utiliza al conectar el Mavic Air a un ordenador para actualizar el firmware.



Siga las instrucciones siguientes para actualizar el firmware mediante DJI Assistant 2:

1. Con la aeronave apagada, conecte la aeronave a un ordenador a través del puerto Micro USB con un cable Micro USB.
2. Encienda la aeronave.
3. Abra DJI Assistant 2 e inicie sesión con sus datos de cuenta DJI.
4. Seleccione "Mavic Air" y haga clic en "Actualizaciones de firmware" ("Firmware Updates") en el panel izquierdo.
5. Seleccione la versión de firmware a la que desea actualizar.
6. Espere a que se descargue el firmware. La actualización del firmware comenzará automáticamente.
7. Una vez finalizada la actualización de firmware, reinicie la aeronave.



- Asegúrese de que la aeronave esté conectada al ordenador antes de encenderla.
- La actualización de firmware durará unos 15 minutos. Es normal que el estabilizador se quede flojo, los indicadores de estado de vuelo parpadeen y la aeronave se reinicie. Espere pacientemente a que finalice la actualización.
- Asegúrese de que el ordenador tiene acceso a Internet.
- Antes de realizar una actualización, asegúrese de que la Batería de Vuelo Inteligente tiene al menos un 50 % de carga y que el control remoto tiene al menos un 30 % de carga.
- No desconecte la aeronave del ordenador durante la actualización.

Información posventa

Visite <https://www.dji.com/support> para obtener más información acerca de las políticas del servicio posventa, los servicios de reparación y el servicio de asistencia.

Asistencia técnica de DJI
<http://www.dji.com/support>

Contenidos sujetos a cambios.

Descargue la última versión en
<http://www.dji.com/mavic-air>

Si tiene dudas o preguntas sobre este documento, por favor póngase en contacto con DJI enviando un mensaje a DocSupport@dji.com.
(Sólo se admiten mensajes en inglés o chino)

MAVIC es una marca comercial de DJI.
Copyright © 2018 DJI Todos los derechos reservados.