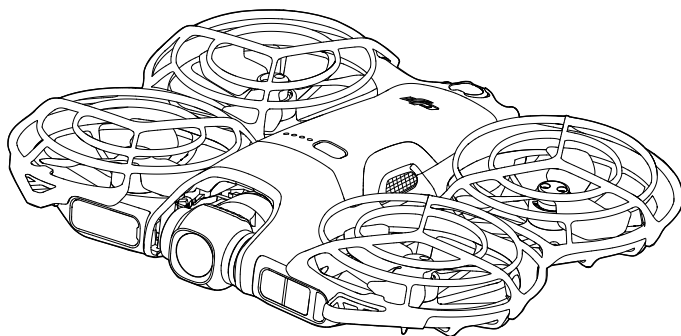


dji NEO 2

Manual do utilizador

v1.2 2025.12





Este documento está protegido com direitos de autor pela DJI, com todos os direitos reservados. Salvo autorização em contrário da DJI, não é elegível para utilizar ou permitir que outros utilizem o documento ou qualquer parte do mesmo através da respetiva reprodução, transferência ou venda. Consulte este documento e o seu conteúdo apenas como instruções para operar os produtos DJI. O documento não deve ser utilizado para outros fins.

Em caso de divergência entre as diferentes versões, a versão em inglês deverá prevalecer.

Pesquisar por palavras-chave

Pesquise palavras-chave, como “bateria” e “instalar” para localizar um tópico. Se estiver a utilizar o Adobe Acrobat Reader para ler este documento, prima Ctrl+F no Windows ou Comando+F no Mac para iniciar uma pesquisa.

Navegar até um tópico

Veja uma lista completa de tópicos no índice. Clique num tópico para navegar até essa secção.

Imprimir este documento

Este documento suporta impressão em alta resolução.

Utilizar este Manual

Legenda

⚠ Importante

💡 Sugestões e dicas

📖 Referência

Ler antes da utilização

A DJI™ fornece-lhe tutoriais em vídeo e os seguintes documentos:

1. *Diretrizes de segurança*
2. *Guia de início rápido*
3. *Manual do utilizador*

Recomenda-se que veja todos os tutoriais em vídeo e leia as *Diretrizes de segurança* antes da primeira utilização. Certifique-se de que lê o *Guia de início rápido* antes da primeira utilização e consulte o presente *Manual do utilizador* para obter mais informações.

Tutoriais em vídeo

Aceda ao endereço abaixo ou faça a leitura do código QR para ver os tutoriais em vídeo, que demonstram como utilizar o produto em segurança:




<https://www.dji.com/neo-2/video>

Transferir a DJI Fly aplicação

Certifique-se de que usa a DJI Fly durante o voo. Efetue a leitura do código QR para transferir a versão mais recente.




-  O controlo remoto com ecrã já possui a aplicação DJI Fly instalada. Para utilizar o controlo remoto sem ecrã, terá de transferir DJI Fly para o seu dispositivo móvel.
 - Para consultar as versões do sistema operativo Android e iOS suportadas pela DJI Fly, aceda a <https://www.dji.com/downloads/djiapp/dji-fly>.
 - A interface e as funções da DJI Fly poderão variar à medida que são instaladas atualizações de software. A experiência do utilizador real é baseada na versão do software utilizada.
 - Para uma maior segurança, o voo é limitado a uma altura de 30 m (98,4 pés) e a uma distância de 50 m (164 pés), se não estiver ligado nem tiver iniciado sessão na aplicação durante o voo.
 - O início de sessão na aplicação é válido por 90 dias. Ligue-se à internet e inicie sessão novamente quando expirar.
-

Transferência do DJI Assistant 2

Transfira o DJI ASSISTANT™ 2 (série de drones de consumidor) em:

<https://www.dji.com/downloads/softwares/dji-assistant-2-consumer-drones-series>

-  A temperatura de funcionamento deste produto é de -10 °C a 40 °C. Não cumpre o padrão de temperatura de funcionamento para a utilização de nível militar (-55 °C a 125 °C), que é necessária para suportar uma maior variabilidade ambiental. Opere o produto de forma adequada e apenas em situações que cumpram os requisitos de intervalo de temperatura de funcionamento desse nível.
-

Índice

Utilizar este Manual	3
Legenda	3
Ler antes da utilização	3
Tutoriais em vídeo	3
Transferir a DJI Fly aplicação	3
Transferência do DJI Assistant 2	4
1 Perfil do produto	10
1.1 Primeira utilização	10
Preparar a aeronave	10
Preparação de DJI RC-N3	11
Preparação de DJI Goggles N3 e DJI RC Motion 3	12
Ligar os óculos	12
Usar os óculos	13
Preparação do DJI RC Motion 3	14
Ativação	14
Atualização de firmware	15
Preparação de Transceter digital DJI Neo 2	15
1.2 Visão geral	17
Aeronave	17
DJI RC-N3 Telecomando	18
DJI Goggles N3	18
DJI RC Motion 3	19
2 Segurança de voo	21
2.1 Restrições de voo	21
Sistema GEO (Geospatial Environment Online)	21
Limites de voo	21
Altitude de voo e limites de distância	21
Zonas GEO	23
Desbloquear zonas GEO	23
2.2 Requisitos ambientais de voo	24
2.3 Operar a aeronave de forma responsável	25
2.4 Lista de verificação antes do voo	26
3 Operação em voo	28
3.1 Controlo com a palma da mão	28
Atenção	28
Alternar modos e ajustar definições	30
Descolagem com a palma da mão e Instantâneos inteligentes	31

	Controlo por gestos	32
	A regressar à palma	34
3.2	Controlo com a aplicação móvel	36
	Atenção	36
	Ligar o DJI Neo 2	37
	Controlo por voz	37
	Controlo por relógio	38
3.3	Controlo RC	38
	Descolagem automática	38
	Aterragem automática	39
	Arrancar/parar os motores	39
	Arranque dos motores	39
	Parar os motores	39
	Parar os motores a meio do voo	40
	Controlar a aeronave	40
	Procedimentos de descolagem/aterragem	41
	Modos de voo inteligente	42
	FocusTrack	42
	QuickShots	45
	Controlo de cruzeiro	46
	Gravação de áudio através da aplicação	47
3.4	Controlo de movimento imersivo	47
	Voo básico	48
	Descolagem, travagem e aterragem	49
	Voar para a frente e para trás	50
	Ajustar a orientação da aeronave	51
	Fazer a aeronave subir ou descer num certo ângulo	52
	Controlar a suspensão cardã e a câmara	53
	Seguimento da cabeça	53
	Easy ACRO	54
	Deslizar	56
	Flutuação de 180°	56
	Inverter	57
3.5	Sugestões e dicas para a gravação de vídeo	57
4	Aeronave	59
4.1	Modos de voo	59
4.2	Indicador de estado da aeronave	61
4.3	Voltar à posição inicial	61
	Atenção	62
	RTH avançado	64
	Método de acionamento:	64

	Procedimento de RTH	66
	Definições RTH	66
	Proteção de aterragem	69
4.4	Sistema de deteção	70
	Atenção	71
4.5	Sistemas Avançados de Assistência de Pilotagem	73
	Atenção	73
	Proteção de aterragem	74
4.6	Hélices e proteções das hélices	74
	Remoção e instalação	75
	Atenção	78
4.7	Bateria de voo inteligente	80
	Atenção	80
	Instalar/Remover a bateria	81
	Utilizar a bateria	81
	Carregar a bateria	82
	Utilizar um carregador	83
	Utilizar o terminal de carregamento	83
	Mecanismos de proteção da bateria	86
4.8	Suspensão cardan e câmara	86
	Aviso da suspensão cardã	86
	Ângulo da suspensão cardã	88
	Modos de funcionamento da suspensão cardã	88
	Aviso da câmara	88
4.9	Armazenar e exportar fotografias e vídeos	89
	Armazenar	89
	Exportar	89
4.10	QuickTransfer	89
5	DJI RC-N3	92
5.1	Operações	92
	Ligar/desligar	92
	Carregar a bateria	92
	Controlar a suspensão cardã e a câmara	93
	Interruptor do modo de voo	93
	Botão de pausa de voo/RTH	93
	Botão personalizável	93
5.2	LED de nível da bateria	94
5.3	Alerta do telecomando	94
5.4	Zona de transmissão ideal	94
5.5	Ligar o controlo remoto	95

6	Apêndice	98
6.1	Especificações	98
6.2	Compatibilidade	98
6.3	Atualização do firmware	98
6.4	Gravador de voo	99
6.5	Lista de verificação pós-voo	99
6.6	Instruções de manutenção	100
6.7	Procedimentos de resolução de problemas	101
6.8	Riscos e advertências	101
6.9	Eliminação	102
6.10	Certificação CO	102
	Avisos do telecomando	103
	Aviso EASA	103
	Instruções originais	104
6.11	Informações pós-venda	104

Perfil do produto

1 Perfil do produto

1.1 Primeira utilização

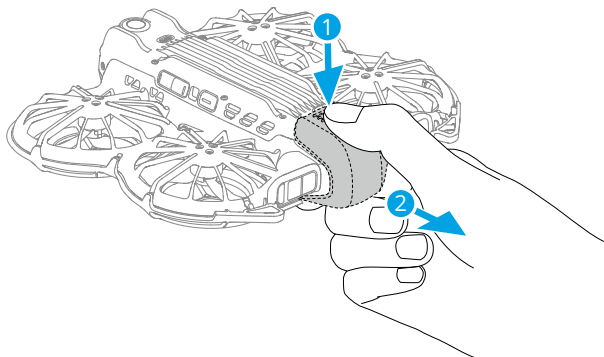
Clique na ligação abaixo ou leia o código QR para ver os tutoriais de vídeo.



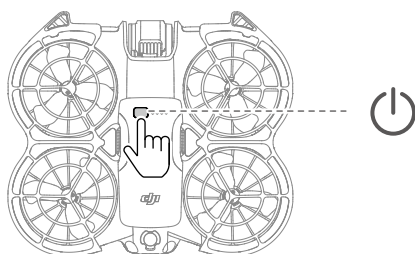
<https://www.dji.com/neo-2/video>

Preparar a aeronave

Retire o protetor da suspensão cardã da câmara.



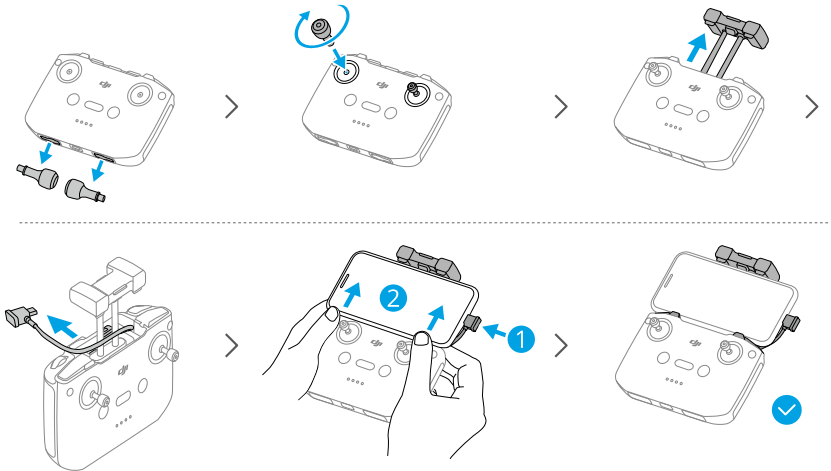
Prima e, em seguida, prima e mantenha premido o botão de alimentação para ligar o DJI Neo 2.



- ⚠ • Recomenda-se a utilização de um carregador DJI para carregar a bateria de voo inteligente. Visite o website oficial da DJI para obter mais informações.
- Assegure-se que o protetor da suspensão cardã é removido antes de ligar a aeronave. Caso contrário, isto pode afetar o autodiagnóstico da aeronave.
- Recomenda-se que instale o protetor da suspensão cardã quando a aeronave não estiver a ser utilizada.

Preparação de DJI RC-N3

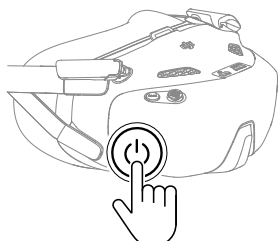
1. Remova os manípulos de controlo das ranhuras de armazenamento e monte-os no telecomando.
2. Retire o suporte do dispositivo móvel. Escolha o cabo do telecomando apropriado com base no tipo de porta do seu dispositivo móvel (o cabo com um conector USB-C está ligado por predefinição). Coloque o seu dispositivo móvel no suporte e ligue a extremidade do cabo sem o logótipo do telecomando ao dispositivo móvel. Certifique-se de que o seu dispositivo móvel está bem fixo.



- ⚠ • Se aparecer uma mensagem de ligação USB quando utilizar um dispositivo móvel Android, selecione a opção para apenas carregar. Outras opções podem provocar a falha da ligação.
- Ajuste o suporte para dispositivo móvel para garantir que está bem seguro.

Preparação de DJI Goggles N3 e DJI RC Motion 3

Ligar os óculos

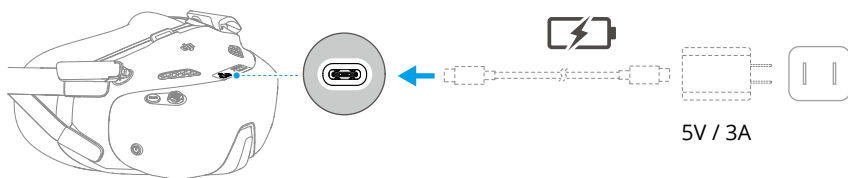


Prima o botão de alimentação uma vez para verificar o nível atual da bateria.

Prima uma vez, depois novamente e mantenha premido durante dois segundos para ligar ou desligar os óculos.

Padrão de intermitência	Nível da bateria
— Luz verde fixa	40-100%
— Luz amarela fixa	11-39%
— Luz vermelha fixa	1-10%

Se o nível da bateria estiver baixo, recomenda-se a utilização de um carregador USB para carregar o dispositivo.



A tabela abaixo mostra o nível da bateria durante o carregamento:

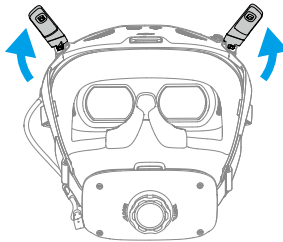
Padrão de intermitência	Nível da bateria
— Luz amarela intermitente	1-39%
— Luz verde intermitente	40-99%
— Luz verde fixa	100%

- ⚠ • Utilizar os goggles não cumpre o requisito de linha de visão (VLOS). Alguns países ou regiões exigem a presença de um observador visual para assistir durante o voo. Certifique-se de que cumpre as leis e os regulamentos locais quando utilizar os goggles.

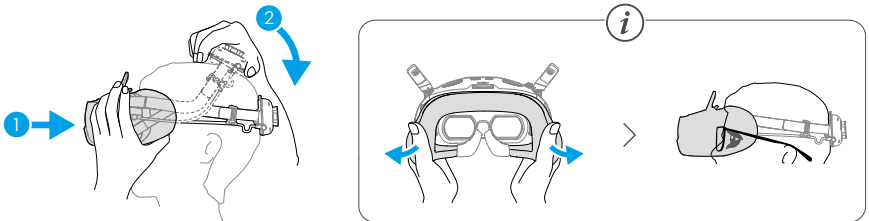
Usar os óculos

- ⚠ • Quando não estiver a utilizar os óculos, dobre as antenas para evitar danos.
- NÃO rasgue nem risque com objetos afiados o revestimento em espuma e o lado macio do compartimento da bateria.
- O cabo de alimentação não é removível. NÃO puxe o cabo de alimentação com força para evitar danos.

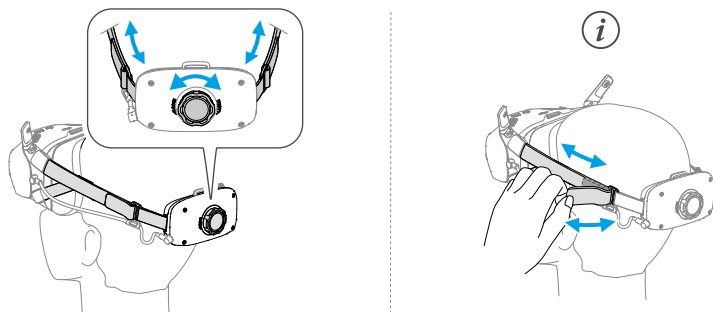
1. Desdobre as antenas.



2. Coloque os óculos depois de os dispositivos estarem ligados.

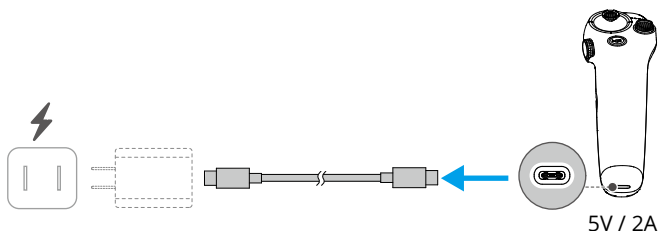


3. Gire o botão de ajuste da fita para a cabeça no compartimento da bateria para ajustar o comprimento da fita para a cabeça.



Preparação do DJI RC Motion 3

Prima o botão de alimentação uma vez para verificar o nível atual da bateria. Se o nível da bateria estiver muito baixo, recarregue antes de o usar.



Ativação

O produto tem de ser ativado através da aplicação DJI Fly antes da primeira utilização. É necessária uma ligação à internet para ativação. O método de ativação varia consoante o combo de produtos adquirido. Siga as instruções correspondentes para ativar o seu produto.

DJI Neo 2

Prima e, em seguida, prima e mantenha premido o botão de alimentação para ligar o DJI Neo 2. Toque no **Guia de ligação** no canto inferior direito do ecrã inicial da DJI Fly, seleccione o modelo do dispositivo e siga as instruções no ecrã para concluir a ligação e ativação.

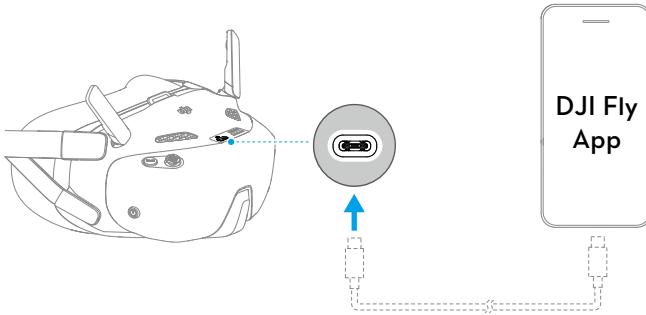
Combo Fly More

Prima e, em seguida, prima e mantenha premido o botão de alimentação na aeronave e no telecomando, respetivamente. Certifique-se de que o smartphone está ligado ao telecomando e, em seguida, siga as instruções no ecrã para ativar a aeronave utilizando a DJI Fly.

Também pode seguir o método de ativação do DJI Neo 2 na secção anterior para ligar a aeronave à aplicação e ativar a aeronave. Após a conclusão, a aeronave pode ser utilizada com o telecomando.

Movimento Combo Fly More

Pressione o botão de alimentação uma vez, depois pressione novamente e mantenha pressionado durante dois segundos para ligar a aeronave, os óculos e o controlador de movimento. Ligue os óculos ao dispositivo móvel com um cabo de dados adequado. Execute a DJI Fly no dispositivo móvel e siga as instruções para ativar os dispositivos DJI. Siga as mensagens de aviso nos óculos, se não conseguir ligar o dispositivo móvel.



Atualização de firmware

Será apresentado um aviso na DJI Fly quando estiver disponível uma atualização do firmware. Atualize o firmware sempre que for solicitado. Caso contrário, algumas funcionalidades poderão não estar disponíveis.

Preparação de Transcetor digital DJI Neo 2



- Certifique-se de que Transcetor digital DJI Neo 2 está instalado de forma segura na aeronave antes de utilizar o controlador remoto ou o controlador de movimento.

- Os dispositivos adquiridos como um conjunto vêm pré-associados e estão prontos para utilização após serem ligados. Caso contrário, siga os passos abaixo para instalar e associar os dispositivos.

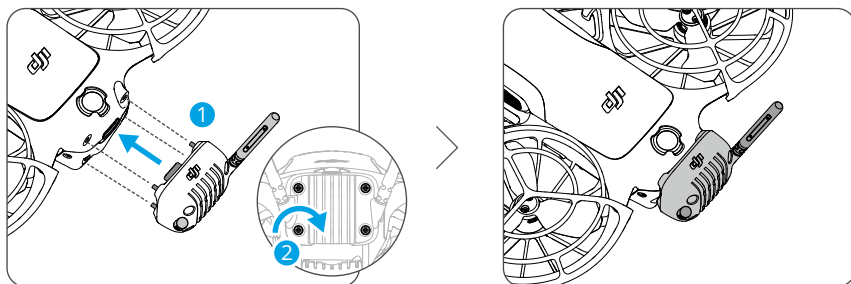


Clique na ligação abaixo ou leia o código QR para ver os vídeos tutoriais.



<https://www.dji.com/neo-2/video>

Instalação



- ⚠ • Utilize a chave de fendas fornecida com a embalagem da aeronave para remover e instalar os parafusos. Uma chave de fendas inadequada pode danificar os parafusos.
- Este produto não suporta hot-swapping. Certifique-se de que o transceptor está instalado em segurança antes de ligar a aeronave.
- Evite aplicar força externa à antena para evitar deformação.
- Certifique-se de que os parafusos do transceptor estão bem apertados, após cada 30 horas de tempo de voo (aprox. 60 voos).
- 💡 • Após a instalação, a aeronave pode ser carregada ou ligada diretamente a um computador através da porta USB-C do transceptor, sem necessidade de desmontagem.

A estabelecer ligação

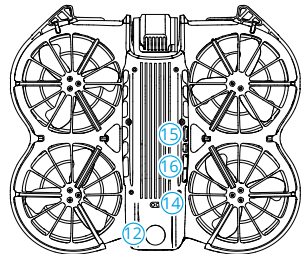
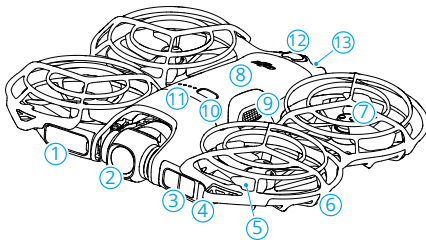
1. Ligue a aeronave e aguarde a conclusão do autodiagnóstico do sistema.

2. Ative o Bluetooth, o Wi-Fi e os serviços de localização no smartphone.
3. Toque em **Guia de ligação** no canto inferior direito do ecrã principal do DJI Fly, selecione o modelo da aeronave, escolha o método de ligação e siga as instruções no ecrã para concluir a ligação com a aeronave.

💡 Se a aeronave não conseguir estabelecer o estado de ligação, certifique-se de que os parafusos estão bem apertados e, em seguida, reinicie a aeronave.

1.2 Visão geral

Aeronave

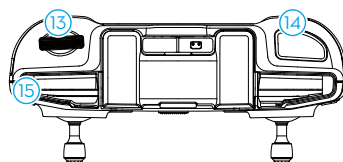
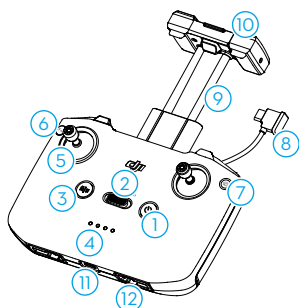


- | | |
|-----------------------------------|--|
| 1. Ecrã | 10. Botão de alimentação |
| 2. Suspensão cardan e câmara | 11. LED de nível da bateria |
| 3. LiDAR dianteiro ^[1] | 12. Sistema de visão omnidirecional monocular ^[2] |
| 4. Indicador de estado | 13. Porta USB-C |
| 5. Hélices | 14. Sistema de deteção por infravermelhos descendente |
| 6. Proteção da hélice | 15. Botão de descolagem |
| 7. Motores | 16. Botão de Seleção |
| 8. Bateria de voo inteligente | |
| 9. Fivela da bateria | |

[1] O LiDAR dianteiro cumpre os requisitos de segurança ocular humana para produtos laser de Classe 1.

[2] O sistema de visão omnidirecional consegue detetar obstáculos em direções horizontais e acima.

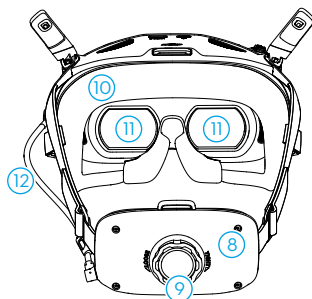
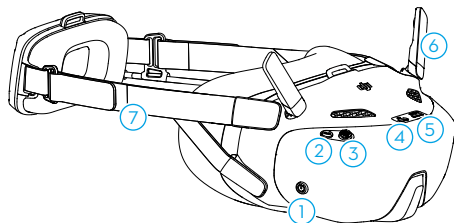
DJI RC-N3 Telecomando



1. Botão de alimentação
2. Interruptor do modo de voo
3. Botão de pausa de voo/voltar à posição inicial (RTH)
4. LED de nível da bateria
5. Manípulos de controlo
6. Botão personalizável ^[1]
7. Botão de fotografia/vídeo
8. Cabo do telecomando
9. Suporte para dispositivo móvel
10. Antenas
11. Porta USB-C
12. Ranhuras para armazenamento dos manípulos de controlo
13. Botão da suspensão cardã
14. Botão do obturador/gravação
15. Ranhura para dispositivo móvel

[1] Para ver e definir a função do botão, aceda à vista da câmara na DJI Fly e toque em *** > Controlo > Personalização de botões.

DJI Goggles N3

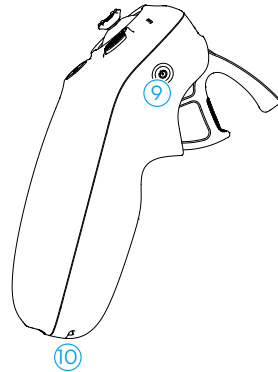
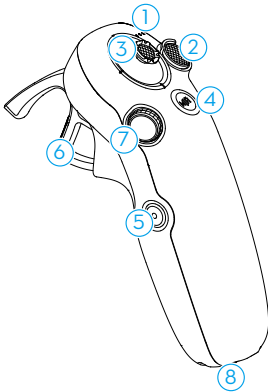


1. Botão de alimentação
2. Botão Voltar
3. Botão 5D
4. Porta USB-C
5. Botão personalizável
6. Botão de fotografia/vídeo
7. Botão da suspensão cardã
8. Botão do obturador/gravação
9. Ranhura para dispositivo móvel
10. Botão personalizável
11. Botão de fotografia/vídeo

- | | |
|--------------------------------|--|
| 5. Ranhura para cartão microSD | 9. Botão de ajuste da fita para a cabeça |
| 6. Antenas | 10. Revestimento em espuma |
| 7. Fita para a cabeça | 11. Lente |
| 8. Compartimento da bateria | 12. Cabo de alimentação |

- 💡 • Quando os óculos estão conectados a um smartphone ou PC, se os dispositivos não responderem após a ligação, aceda ao menu dos óculos e selecione **Definições > Sobre**, e selecione o modo de ligação por cabo OTG. Se os dispositivos continuarem a não responder após a ligação, utilize um cabo de dados diferente e tente novamente.

DJI RC Motion 3



- | | |
|--------------------------------|---------------------------|
| 1. LED de nível da bateria | 6. Acelerador |
| 2. Botão de Bloqueio | 7. Mostrador rotativo |
| 3. Joystick | 8. Porta USB-C |
| 4. Botão de Modo | 9. Botão de alimentação |
| 5. Botão do obturador/gravação | 10. Orifício de segurança |

Segurança de voo

2 Segurança de voo

Depois de concluir as preparações pré-voo, é recomendável treinar as suas capacidades de voo e praticar o voo com segurança. Escolha uma área adequada para voar de acordo com os seguintes requisitos e restrições de voo. Cumpra estritamente todas as leis e regulamentos locais quando voar. Leia as *Diretrizes de segurança* antes do voo para garantir a utilização segura do produto.

2.1 Restrições de voo

Sistema GEO (Geospatial Environment Online)

O sistema Geospatial Environment Online (GEO) da DJI é um sistema de informação global que fornece informações em tempo real sobre atualizações de segurança e restrição de voos e impede que os UAV voem em espaço aéreo restrito. Em circunstâncias excepcionais, as áreas restritas podem ser desbloqueadas para permitir a entrada de voos. Antes disso, deve enviar uma solicitação de desbloqueio com base no nível de restrição atual na área de voo pretendida. O sistema GEO pode não estar totalmente em conformidade com as leis e regulamentos locais. O utilizador será responsável pela sua própria segurança de voo e deve consultar as autoridades locais sobre os requisitos legais e regulamentares relevantes antes de solicitar o desbloqueio de uma área restrita. Para obter mais informações sobre o sistema GEO, visite <https://fly-safe.dji.com>.

Limites de voo

Por motivos de segurança, os limites de voo são ativados por predefinição para o ajudar a operar a aeronave de forma segura. Pode definir limites de voo em altura e distância. Os limites de altitude, limites de distância e zonas GEO funcionam simultaneamente para gerir a segurança de voo quando o Sistema mundial de navegação por satélite (GNSS) está disponível. Apenas a altitude pode ser limitada quando o GNSS não está disponível.

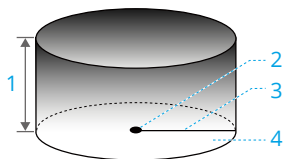
Altitude de voo e limites de distância

A altitude máxima restringe a altitude de voo da aeronave, enquanto a distância máxima restringe o raio de voo em torno do Ponto inicial da aeronave. Estes limites podem ser alterados na aplicação DJI Fly para uma segurança de voo melhorada.



- Ao usar o Controlo com a palma da mão e o Controlo com a aplicação móvel, a altitude máxima de voo é de 60 m e a distância máxima de voo não é limitada. Estes limites não podem ser alterados na aplicação DJI Fly. As informações que

se seguem são adequadas para a utilização da aeronave com os dispositivos de controlo remoto.



1. Altitude máxima
2. Ponto inicial (posição horizontal)
3. Distância máxima
4. Altura da aeronave ao descolar

Sinal GNSS forte

	Restrições de voo	Aviso na aplicação DJI Fly
Altitude máxima	A altitude da aeronave não pode exceder o valor definido na DJI Fly.	Altitude máxima de voo atingida.
Distância máxima	A distância em linha reta da aeronave até ao Ponto inicial não pode exceder a distância máxima de voo definida na DJI Fly.	Distância máxima de voo atingida.

Sinal GNSS fraco

	Restrições de voo	Aviso na aplicação DJI Fly
Altitude máxima	<ul style="list-style-type: none"> • A altitude é limitada a 30 m do ponto de descolagem se a iluminação for suficiente. • A altitude é limitada a 2 m acima do solo se a iluminação não for suficiente e o sistema de deteção por infravermelhos descendente estiver a funcionar. • A altitude é limitada a 30 m acima do ponto de descolagem se a iluminação não for suficiente e o sistema de deteção por infravermelhos descendente não estiver a funcionar. 	Altitude máxima de voo atingida.
Distância máxima	Sem limite	

-
- ⚠ • Sempre que a aeronave for ligada, o limite de altitude será automaticamente removido desde que o sinal GNSS se torne forte (intensidade do sinal GNSS ≥ 2) e o limite não terá efeito mesmo que o sinal GNSS se torne fraco posteriormente.
 - Se a aeronave voar para fora do alcance de voo definido devido à inércia, ainda é possível controlar a aeronave, mas não será possível fazê-la voar para mais longe.
-

Zonas GEO

O sistema GEO da DJI designa locais de voo seguros e fornece os níveis de risco e avisos de segurança para voos individuais, além de informações sobre o espaço aéreo restrito. Todas as áreas de voo restritas são referidas como Zonas GEO, que são ainda divididas em Zonas Restritas, Zonas de Autorização, Zonas de Aviso, Zonas de Aviso Melhoradas e Zonas de Altitude. Pode ver essas informações em tempo real na DJI Fly. As zonas GEO são áreas de voo específicas, incluindo, mas não se limitando a aeroportos, locais de grandes eventos, locais onde ocorreram emergências públicas (como incêndios florestais), centrais nucleares, prisões, propriedades governamentais e instalações militares. Por padrão, o sistema GEO limita descolagens e voos em zonas que podem causar preocupações de segurança. Um Mapa de Zonas GEO que contém informações abrangentes sobre Zonas GEO em todo o mundo está disponível no website oficial da DJI: <https://fly-safe.dji.com/nfz/nfz-query>.

Desbloquear zonas GEO

O **desbloqueio autónomo** destina-se a desbloquear Zonas de Autorização. Para concluir o desbloqueio automático, tem de enviar uma solicitação de desbloqueio através do website DJI FlySafe em <https://fly-safe.dji.com>. Assim que a solicitação de desbloqueio for aprovada, o utilizador pode sincronizar a licença de desbloqueio através da aplicação DJI Fly. Para desbloquear a zona, em alternativa, pode lançar ou fazer a aeronave voar diretamente para a Zona de Autorização aprovada e seguir as indicações na DJI Fly para desbloquear a zona.

O **Desbloqueio Personalizado** é personalizado para utilizadores com requisitos especiais. Ele designa áreas de voo personalizadas definidas pelo utilizador e fornece documentos de permissão de voo específicos para as necessidades de diferentes utilizadores. Esta opção de desbloqueio está disponível em todos os países e regiões e pode ser solicitada através do website DJI FlySafe em <https://fly-safe.dji.com>.

- ⚠ • Para garantir a segurança do voo, a aeronave não poderá voar para fora da zona desbloqueada depois de entrar nela. Se o Ponto inicial estiver fora da zona desbloqueada, a aeronave não poderá voltar à posição inicial.
-

2.2 Requisitos ambientais de voo

1. NÃO voe em condições meteorológicas severas, como com ventos fortes, neve, chuva e nevoeiro.
2. Voe em áreas abertas. Edifícios altos e estruturas altas e grandes de metal podem afetar a precisão da bússola a bordo e do sistema GNSS. Quando utilizar a aeronave com o dispositivo de controlo remoto, após a descolagem, certifique-se de que é notificado com a mensagem "Ponto inicial atualizado" antes de continuar o voo. Se a aeronave descolar junto a edifícios, a precisão do Ponto inicial não pode ser garantida. Neste caso, preste atenção à posição atual da aeronave durante o RTH automático. Quando a aeronave estiver próxima do Ponto inicial, recomendamos o cancelamento do RTH automático e o controlo manual da aeronave por forma a aterrar numa localização adequada.
3. Voe a aeronave dentro da linha de visão visual (VLOS). Evite o bloqueio dos sinais GNSS por montanhas e árvores. Qualquer voo para além da linha de visão (BVLOS) só pode ser efetuado se o desempenho da aeronave, os conhecimentos e competências do piloto e a gestão da segurança operacional estiverem em conformidade com a regulamentação local para BVLOS. Evite obstáculos, multidões, árvores e massas de água (é recomendável manter uma distância de pelo menos 1 m da água). Por razões de segurança, NÃO voe a aeronave perto de aeroportos, autoestradas, estações ferroviárias, linhas ferroviárias, centros de cidades ou outras áreas sensíveis, a não ser que obtenha uma autorização ou aprovação ao abrigo da regulamentação local.
4. Quando o sinal GNSS é fraco, desloque a aeronave apenas em ambientes com boa iluminação e visibilidade. O sistema de visão pode não funcionar corretamente em condições de luminosidade fraca. Voe a aeronave apenas durante o dia.
5. Minimizar as interferências evitando áreas com altos níveis de eletromagnetismo, como locais próximos de linhas de energia, estações base, subestações elétricas e torres de transmissão.
6. Tenha cuidado ao voar a 2 km (6560 pés) ou mais acima do nível do mar, uma vez que o desempenho da bateria e da aeronave pode ser reduzido. NÃO pilote acima da altitude especificada.
7. A distância de travagem da aeronave é afetada pela altitude do voo. Quanto maior for a altitude, maior será a distância de travagem. Ao voar a elevadas altitudes, deverá manter uma distância de travagem adequada para garantir um voo seguro.

8. O GNSS não pode ser usado na aeronave em regiões polares. Em vez disso, utilize o sistema de visão.
9. NÃO descole de objetos móveis como carros, navios e aviões.
10. NÃO descole a partir de superfícies com cores sólidas ou superfícies com reflexo forte, como o teto de um carro.
11. Tenha cuidado ao descolar no deserto ou numa praia para evitar que a areia entre na aeronave.
12. NÃO opere a aeronave num ambiente com risco de incêndio ou explosão.
13. Utilize a aeronave e os dispositivos associados em ambientes secos.
14. NÃO utilize a aeronave e os dispositivos associados nos seguintes ambientes: locais de acidentes, incêndios, explosões, inundações, tsunamis, avalanches, deslizamentos de terra, terremotos, áreas com poeira ou tempestades de areia. Durante a operação, certifique-se de que evita a exposição a nevoeiro salino e a mofo.
15. NÃO opere a aeronave perto de bandos de pássaros.

2.3 Operar a aeronave de forma responsável

Para evitar ferimentos graves e danos materiais, observe as seguintes regras:

1. Certifique-se de que NÃO está sob a influência de anestesia, álcool, drogas, ou a sofrer de tonturas, fadiga, náuseas ou quaisquer outras condições que possam prejudicar a sua capacidade de operar a aeronave com segurança.
2. Depois de aterrar, desligue a aeronave primeiro e, em seguida, desligue o telecomando.
3. NÃO deixe cair, lance, dispare ou de outro modo projete quaisquer cargas perigosas em ou sobre quaisquer edifícios, pessoas ou animais, ou que possam causar lesões pessoais ou danos materiais.
4. NÃO utilize uma aeronave que tenha tido sido acidentalmente danificada, sofrido um acidente ou que não esteja em boas condições.
5. Certifique-se de que recebe formação suficiente e de que tem planos de contingência para emergências ou caso ocorra um incidente.
6. Certifique-se de que tem um plano de voo. NÃO voe a aeronave de forma imprudente.
7. Respeite a privacidade dos outros ao utilizar a câmara. Certifique-se de que cumpre as leis, regulamentações de privacidade locais e padrões morais.
8. NÃO utilize este produto para qualquer outro fim que não seja a utilização pessoal geral.

9. NÃO o utilize para qualquer finalidade ilegal ou inapropriada, como espionagem, operações militares ou investigações não autorizadas.
10. NÃO utilize este produto para difamar, abusar, assediar, perseguir, ameaçar ou de outra forma violar direitos legais, tais como o direito à privacidade e publicidade de terceiros.
11. NÃO invada a propriedade privada de outras pessoas.

2.4 Lista de verificação antes do voo

1. Retire a tampa da suspensão cardan da câmara.
2. Certifique-se de que a bateria de voo inteligente, as hélices e as proteções das hélices estão montadas corretamente e bem fixas.
3. Certifique-se de que o controlador remoto, o dispositivo móvel e a bateria de voo inteligente estão totalmente carregados.
4. Certifique-se de que a suspensão cardã e a câmara estão a funcionar normalmente.
5. Certifique-se de que não há nada a obstruir os motores e que estão a funcionar normalmente.
6. Certifique-se de que todas as lentes e sensores da câmara estão limpos.
7. Certifique-se de que o Transceter digital DJI Neo 2 está instalado de forma segura na aeronave antes de usar o controlador remoto ou o controlo por movimento.
8. Ao utilizar o Controlo com a palma da mão, certifique-se de que o DJI Neo 2 está previamente ligado à DJI Fly no seu smartphone através de Wi-Fi e que a aplicação funciona corretamente.
Ao utilizar o controlador remoto, certifique-se de que o este e o DJI Fly estão ligados com sucesso à aeronave.
9. Certifique-se de que a ação de desvio de obstáculos está definida em DJI Fly ou nos óculos (se estiverem a ser utilizados), e que a **altitude máxima**, **distância máxima** e **altitude RTH auto** estão todas definidas corretamente, de acordo com as leis e regulamentos locais.
10. NÃO instale acessórios não certificados ou dispositivos externos, pois isso pode resultar em danos ao produto ou riscos de segurança.

Operações de voo

3 Operação em voo

A aeronave suporta diversos métodos de controlo para vários cenários de modo a satisfazer as suas necessidades. Certifique-se de que está familiarizado(a) com o aviso e a utilização de cada método de controlo antes do voo.

-
- ⚠ • NÃO toque na aeronave durante o voo. Caso contrário, a DJI Neo 2 pode desviar-se e ocorrer uma colisão.
 - NÃO faça a aeronave voar imediatamente após ter sofrido uma colisão ou ter sofrido um choque ou abanão grave. A aeronave pode não conseguir realizar um voo estável.
-

3.1 Controlo com a palma da mão



Clique na ligação abaixo ou digitalize o código QR para ver o vídeo tutorial.



<https://www.dji.com/neo-2/video>

No Controlo com a palma da mão, a descolagem e a aterragem com a palma da mão são suportadas. Pode utilizar os botões no DJI Neo 2 para realizar múltiplos Instantâneos inteligentes. O DJI Neo 2 irá voar enquanto grava automaticamente, após a confirmação do sujeito. Pode ligar-se à aplicação DJI Fly via Wi-Fi para ajustar os parâmetros de cada modo. As definições padrão são utilizadas como exemplo.

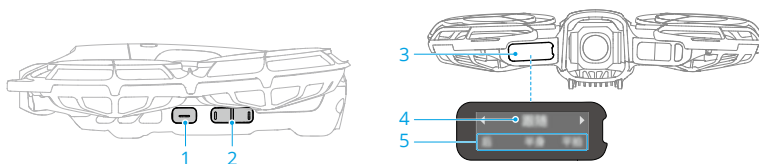
Atenção

-
- 💡 • Desligue os dispositivos de controlo remoto e os óculos que estão ligados à aeronave, antes de utilizar o Controlo com a palma da mão.
-
- ⚠ • Certifique-se de que o ambiente de voo cumpre os requisitos de voo e que pode controlar e recuperar imediatamente o(a) DJI Neo 2 quando ocorre um problema ou em caso de emergência. Em situações em que a DJI não consiga analisar a causa do incidente, poderá não ser possível à DJI fornecer a garantia e outros serviços pós-venda.

- Antes de usar o Controlo com a palma da mão, certifique-se de que a aeronave está previamente ligada à DJI Flyno seu smartphone através de Wi-Fi. Ao utilizar o Controlo com a palma da mão sem a aplicação, em caso de avaria da aeronave a meio do voo, pode optar por ligá-la ao DJI Fly através de Wi-Fi e controlá-la manualmente para evitar um acidente. Se o seu smartphone não conseguir ligar-se à aeronave (p. ex., devido à desconexão do Wi-Fi), ligue o controlador remoto que já foi associado à aeronave para assumir o controlo.
- Certifique-se de que o voo é feito num ambiente aberto e desobstruído, sem interferência do sinal de Wi-Fi.
- Ao utilizar o Controlo com a palma da mão, a altitude máxima de voo é de 60 m. Por motivos de segurança, mantenha a operação em linha de vista (VLOS) dentro de uma área controlada.
- O DJI Neo 2 aterriza automaticamente nas seguintes situações. Certifique-se de que observa o ambiente de funcionamento para evitar que o equipamento se perca ou seja danificado devido à aterragem.
 - ♦ Bateria extremamente fraca.
 - ♦ O posicionamento falha e entra em modo de atitude.
 - ♦ deteta uma colisão, mas não se despenha.
- Leia com atenção as regras que se seguem para quando inicia o voo ou aterriza a aeronave na sua palma da mão:
 - ♦ Manuseie a aeronave num ambiente sem vento, sempre que possível.
 - ♦ Segure nas laterais do corpo da aeronave por baixo ao levantar voo. NÃO coloque os dedos nas proteções das hélices nem na zona de rotação das hélices para evitar ferimentos ou danos.
 - ♦ NÃO efetue a descolagem ou a aterragem em movimento. Caso contrário, a aeronave pode desviar-se e ocorrer uma colisão. Durante a aterragem, a aeronave pode não conseguir parar os motores quando a sua mão está em movimento.
 - ♦ NÃO lance a aeronave durante a descolagem.
 - ♦ NÃO tente agarrar as laterais do corpo da aeronave durante o voo.
 - ♦ Para aterrar na palma da sua mão, coloque a mão mesmo por baixo da aeronave para evitar que caia após a aterragem.
 - ♦ Proceda à descolagem num ambiente com iluminação suficiente e uma superfície rica em texturas. NÃO faça voar para um ambiente com uma diferença significativa de iluminação em relação à localização atual.
 - ♦ Se a aeronave não conseguir efetuar a descolagem ou aterragem na palma da mão, siga a mensagem de voz da aeronave para resolução de problemas

ou ligue-se à aplicação DJI Fly para obter mais informações. A mensagem de voz suporta inglês ou mandarim, de acordo com a definição de idioma da aplicação para a ligação mais recente. Não são suportados outros idiomas.

Alternar modos e ajustar definições



1. Botão de descolagem
2. Botão de seleção
3. Ecrã
4. Modo de disparo
5. Parâmetros de disparo

Alternar modos de disparo

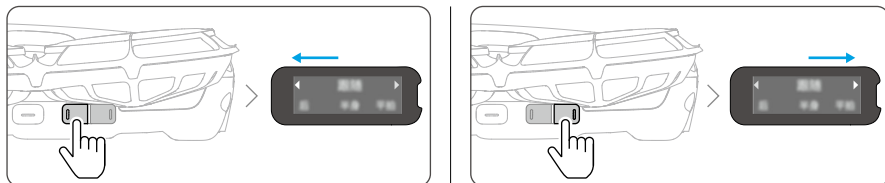
O modo predefinido é Seguimento depois de ligar a aeronave pela primeira vez. Prima o botão de seleção para alternar para outros modos, como Dronie, Círculo* e outros.

Depois de trocar de modo, a aeronave anunciará o modo selecionado por meio de uma mensagem de voz e o ecrã exibirá o modo atual e os parâmetros.

* Estão disponíveis mais modos de disparo inteligente ao usar o Controlo pela aplicação móvel. Atualize o firmware da aeronave para a versão mais recente; caso contrário, alguns modos de disparo poderão não estar disponíveis.

Definir parâmetros de disparo


1. Mantenha premido o botão de seleção durante 2 segundos para aceder às definições de parâmetros. O item que está piscando no ecrã é o que pode ser ajustado.
2. Prima o botão de seleção para ajustar o valor.



3. Prima sem soltar o botão de seleção novamente para alternar para o próximo item das definições.

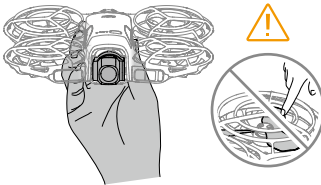
4. Prima o botão de descolagem para guardar as definições atuais e sair.

Descolagem com a palma da mão e Instantâneos inteligentes

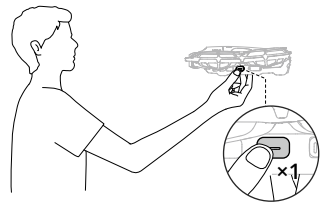
-  • Certifique-se de seguir as leis e regulamentos de privacidade locais ao utilizar Instantâneos inteligentes.
- Os Instantâneos inteligentes apenas suportam o seguimento de pessoas.
 - A descolagem e aterragem com a palma da mão são suportadas para controlo com a palma da mão, controlo com a aplicação móvel e controlo RC. A diferença é que, ao utilizar o controlo RC, os Instantâneos inteligentes para controlo com a palma da mão não são suportados e não é necessária a confirmação do objeto antes da descolagem.

1. Ligue o(a) DJI Neo 2. Mantenha-o imóvel e aguarde a conclusão do autodiagnóstico do sistema.
2. Certifique-se de que deixa espaço de manobra suficiente de acordo com os parâmetros predefinidos, como a distância e a altura. Prima o botão de seleção para seleccionar o modo desejado.
3. Siga os passos abaixo para a descolagem com a palma da mão.

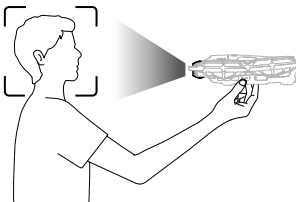
1



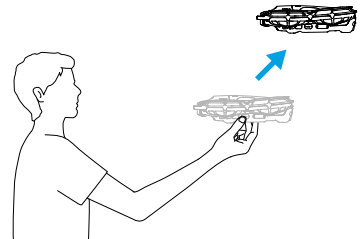
2



3



4




- a. A descolagem com a palma da mão requer a confirmação do objeto. Segure os lados da estrutura da aeronave por baixo, com a câmara virada para o objeto. Certifique-se de que a sua mão não bloqueia a câmara e de que não existem obstáculos a obstruir a descolagem.

 • NÃO coloque os dedos na área de rotação das hélices.

- b. Estenda o braço, vire a câmara para o objeto e mantenha-a estável.


Prima sem soltar o botão de descolagem. A aeronave emitirá uma mensagem de voz sobre o modo selecionado e a contagem decrescente e, em seguida, procederá automaticamente à descolagem. Para cancelar a descolagem, prima novamente o botão de descolagem antes de a contagem decrescente terminar.

-
-  • Quando o objeto está obstruído por um obstáculo ou a iluminação do ambiente não é adequada, a confirmação do objeto pode falhar.
- Ao utilizar a descolagem com a palma da mão, a aeronave voará para trás durante uma curta distância após a descolagem. Preste atenção à parte traseira da aeronave para garantir a segurança de voo.
-

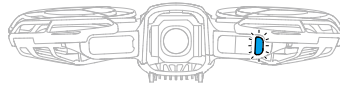
4. O DJI Neo 2 iniciará a gravação ou tirará fotos de acordo com o modo selecionado e os seus parâmetros predefinidos.
5. Ligue o DJI Neo 2 à/ao DJI Fly para ver as imagens e criar vídeos curtos.

Controlo por gestos

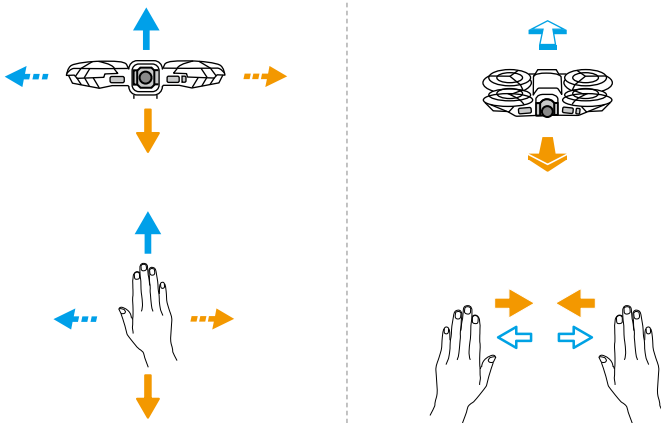
Use gestos para ajustar a posição da aeronave durante o Spotlight e o ActiveTrack.

-
-  • O Controlo por gestos está desativado por defeito. Para ativar o Controlo por gestos, ligue-se à aplicação DJI Fly e siga o tutorial para desbloquear esta funcionalidade.
- Certifique-se de que todas as seguintes condições estão reunidas antes de utilizar o Controlo por gestos.
 - ♦ Apenas o sujeito atualmente seguido ou focado pode controlar a aeronave.
 - ♦ Mantenha uma distância horizontal de 2 a 5 m entre a aeronave e a sua palma.
 - ♦ O sujeito deve estar totalmente e claramente visível na vista da câmara, sem quaisquer obstruções.
 - ♦ Mantenha os seus dedos esticados e evite usar luvas grossas ou de lã.
-

Levante a sua palma da mão em direção à câmara. Assim que o indicador de estado ficar azul, você pode controlar a aeronave por gestos.

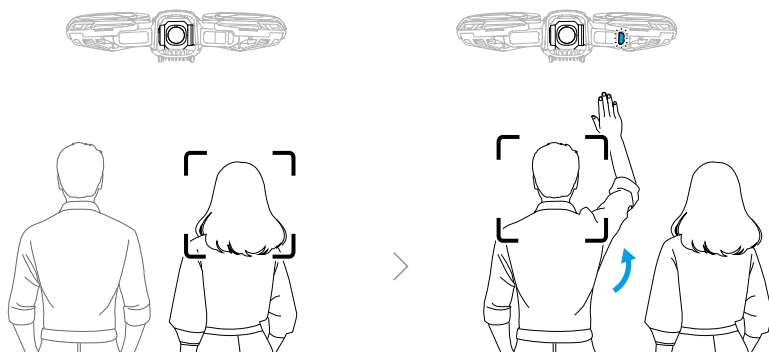


- Mova a palma da sua mão para cima, para baixo, para a esquerda ou para a direita para controlar a direção da aeronave.
- Mantenha as duas palmas das mãos voltadas para a aeronave. Depois de o indicador de estado piscar azul duas vezes, aproxime ou afaste as mãos e mantenha-as nessa posição para fazer a aeronave voar para frente ou para trás.



- Para sair do Controlo por gestos, feche o punho ou baixe o braço. O indicador de estado irá desligar-se e a aeronave ficará a pairar. O seguimento subsequente será na direção e distância ajustadas.
- Para alternar o alvo de seguimento, o sujeito original deve permanecer parado e sair do Controlo por gestos. O novo sujeito deve ficar ao lado do sujeito original (a uma distância de até meio corpo), estender uma das mãos com a palma voltada para a aeronave e manter essa posição por mais de 2 s.

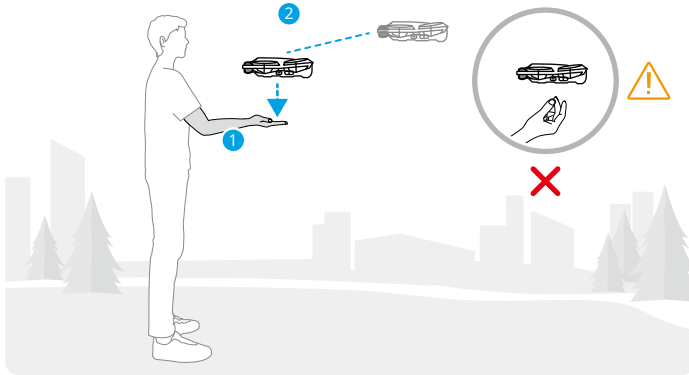
Após a troca bem-sucedida, o indicador de estado permanecerá azul fixo e a aeronave seguirá o novo sujeito.



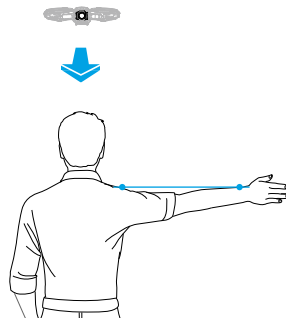
-
- ⚠ • A aeronave não é capaz de evitar objetos em movimento, como pessoas, animais ou veículos. Ao usar o Controlo por gestos, preste atenção ao ambiente envolvente para garantir a segurança do voo.
- NÃO use o Controlo por gestos em áreas com objetos pequenos ou finos (p. ex., galhos de árvores ou linhas elétricas), objetos transparentes (p. ex., água ou vidro) ou superfícies monocromáticas (p. ex., paredes brancas).
 - O Controlo por gestos pode falhar em condições de iluminação muito escuras ou muito brilhantes. Utilize as funcionalidades relacionadas com gestos dentro de uma faixa de iluminação adequada (5-100.000 lux).
-

A regressar à palma

Certifique-se de que a aeronave está a pairar no local. Fique de frente para a aeronave com a palma da mão estendida. Certifique-se de que a sua mão está posicionada abaixo da altitude da aeronave. Mantenha a palma da mão plana e estável, com todos os dedos totalmente esticados. Aguarde que a aeronave regresse e pouse na sua mão.



Se a aeronave estiver distante, primeiro fique de frente para a aeronave e estenda um braço para o lado, para sinalizar que ela deve regressar. Depois de a aeronave se aproximar, estenda a palma da mão e aguarde até que ela pouse na sua mão.



- ⚠ • Ao pousar, certifique-se de que estica totalmente os dedos para evitar tocar nas hélices. **NÃO** tente agarrar as laterais do corpo da aeronave durante a aterragem tal como na descolagem.
- Ao executar o Regresso à palma, mantenha uma distância horizontal de 2-5 m entre a aeronave e a sua palma, e uma distância vertical inferior a 2 m.
- Se a aeronave não conseguir regressar à palma da mão a uma distância próxima, ajuste a sua posição ou a posição da aeronave utilizando gestos, para evitar os pontos cegos da aeronave, e tente novamente.
- Para chamar a aeronave com um braço estendido para o lado, mantenha a aeronave a uma distância horizontal de até 10 m do seu braço. Certifique-se

de que o seu braço está completamente esticado ao levantá-lo. NÃO levante ambos os braços ao mesmo tempo.

- Durante a aterragem com a palma da mão, a aeronave pode subir ligeiramente e, depois, aterrar na palma da mão. Mantenha a mão imóvel e estique os dedos durante o processo.
 - Nos modos Seguimento e Foco ("Spotlight"), a aeronave irá pairar no lugar se a câmara perder o objeto durante a gravação. Execute DJI Fly no seu smartphone através de Wi-Fi para se ligar à aeronave a meio do voo. O smartphone deve ter sido ligado anteriormente à/ao DJI Fly para se poder ligar. Na vista dos Controlos, certifique-se de que a tarefa já parou, selecione **Controlo manual** na lista de modos e, em seguida, faça aterrar a aeronave utilizando os joysticks virtuais.
-

3.2 Controlo com a aplicação móvel



É recomendável que clique na ligação abaixo ou leia o código QR para ver os tutoriais de vídeo.



<https://www.dji.com/neo-2/video>

Para utilizar o Controlo com a aplicação móvel, ligue o DJI Neo 2 à aplicação DJI Fly no smartphone através de Wi-Fi e controle o DJI Neo 2 na aplicação. No Controlo com a aplicação móvel, estão disponíveis todas as funções para o Controlo com a palma da mão. Pode definir parâmetros e efetuar Instantâneos inteligentes na aplicação. Também são suportadas outras funções, como o controlo manual, a gravação de áudio e o controlo por voz.

Atenção

- Antes de usar o Controlo com a aplicação móvel, certifique-se do seguinte:
 - Desligue os dispositivos de controlo remoto que estão ligados à aeronave para que a visualização ao vivo possa ser transferida para a aplicação móvel.

- Desative o Bluetooth e o Wi-Fi em quaisquer outros smartphones que já tenham sido ligados anteriormente à aeronave, para evitar interferências na ligação ou tomadas de controlo.
- O RTH é suportado no Controlo com a aplicação móvel. Consulte [Voltar à posição inicial](#) para obter detalhes.



- Certifique-se de que o voo é feito num ambiente aberto e desobstruído, sem interferência do sinal de Wi-Fi. Caso contrário, a aplicação pode desligar-se do DJI Neo 2, o que pode afetar a segurança de voo.
- Ao usar o Controlo com a aplicação móvel, a altitude máxima de voo do/a DJI Neo 2 é de 60 m. Por motivos de segurança, mantenha a operação em linha de vista (VLOS) dentro de uma área controlada.
- O DJI Neo 2 aterra automaticamente nas seguintes situações. Certifique-se de que respeita o ambiente de funcionamento para evitar que a DJI Neo 2 se perca ou sofra danos ao aterrar.
 - Bateria extremamente fraca.
 - O posicionamento falha e entra em modo de atitude.
 - deteta uma colisão, mas não se despenha.


Ligar o DJI Neo 2

1. Ligue o DJI Neo 2 e aguarde a conclusão do autodiagnóstico do sistema.
2. Ative o Bluetooth, o Wi-Fi e os serviços de localização no smartphone.
3. Toque no **Guia de ligação** no canto inferior direito do ecrã inicial da aplicação, selecione o modelo do dispositivo e selecione **Ligar através de dispositivo móvel**.
4. Selecione o dispositivo desejado nos resultados da pesquisa. A vista Controlos é apresentada após a ligação bem-sucedida. Ao ligar o smartphone ao DJI Neo 2 pela primeira vez, prima sem soltar o botão de alimentação do DJI Neo 2 para confirmar.



- Também pode tocar no painel QuickTransfer ou Dispositivos Wi-Fi no ecrã inicial na DJI Fly para ligação Wi-Fi.
- Para mudar o smartphone ligado ao DJI Neo 2, desative o Bluetooth e o Wi-Fi no smartphone atualmente ligado antes de ligar o DJI Neo 2 ao novo smartphone.

Controlo por voz

Na vista Controlos, toque em  no lado direito do ecrã por baixo da visualização ao vivo para ativar o controlo por voz. Utilize um comando de voz para controlar o(a) DJI Neo

2. Toque no botão correspondente na janela pop-up para ver os comandos comuns. Os comandos de voz suportam instruções em linguagem natural.

-
- 💡 • O controlo por voz suporta inglês ou mandarim, de acordo com o idioma da aplicação.
 - Aumente o volume do telemóvel para obter a melhor experiência possível ao utilizar o controlo por voz.
-

Controlo por relógio


Em cenários desportivos, como ciclismo, a app DJI Fly pode ser utilizada com o Apple Watch para controlar a aeronave.

1. Certifique-se de que DJI Fly está instalado tanto no relógio como no smartphone.
2. Inicie DJI Fly no seu smartphone e ligue a aeronave ao smartphone.
3. Inicie DJI Fly no relógio para começar o controlo remoto. Veja o [vídeo com o tutorial](#) para obter mais informações.




-
- 💡 • Ao controlar a aeronave através do relógio, certifique-se de que DJI Fly está a ser executado no seu smartphone. O ecrã do telemóvel pode ser desligado. NÃO feche DJI Fly, ou a aeronave será desligada do seu relógio.
 - Mantenha o seu smartphone dentro do alcance de Bluetooth do seu relógio.
 - Para ver os dispositivos de relógio compatíveis, visite <https://www.dji.com/neo-2/faq>.
-


3.3 Controlo RC

Descolagem automática

1. Inicie a aplicação DJI Fly e aceda à vista da câmara.
2. Conclua todos os passos da lista de verificação pré-voo.
3. Toque em . Se as condições forem seguras para descolar, prima e mantenha premido o botão para confirmar.
4. A aeronave irá descolar-se e pairar acima do solo.

Aterragem automática

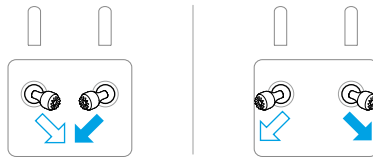
1. Se as condições forem seguras para aterrar, toque em  e depois toque em  sem soltar para confirmar.
2. A aterragem automática pode ser cancelada tocando em .
3. Se o sistema de visão para baixo estiver a funcionar normalmente, a proteção de aterragem será ativada.
4. Os motores param automaticamente após a aterragem.

 • Escolha um local apropriado para a aterragem.

Arrancar/parar os motores

Arranque dos motores

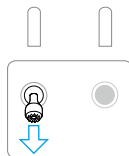
Execute os Comandos de Manípulos Combinados (CSC) conforme mostrado abaixo para fazer arrancar os motores. Quando os motores começarem a girar, solte os dois manípulos simultaneamente.



Parar os motores

Os motores podem ser parados de duas formas:

Método 1: quando a aeronave aterrar, empurre e mantenha pressionado o manípulo do acelerador para baixo e segure até os motores pararem.



Método 2: quando a aeronave aterrar, execute um dos CSC conforme mostrado abaixo até os motores pararem.



Parar os motores a meio do voo

 • Parar os motores a meio do voo provocará a queda da aeronave.

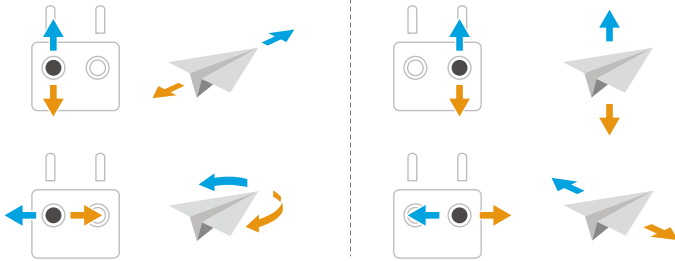
A predefinição para **Paragem de emergência da hélice** na aplicação DJI Fly é **Apenas emergência**, o que significa que os motores só podem ser parados a meio do voo quando a aeronave deteta que está numa situação de emergência, como a aeronave estar envolvida numa colisão, um ter motor parado, a aeronave estar a rolar no ar ou a aeronave estar fora de controlo e estar a subir ou a descer muito rapidamente. Para parar os motores a meio do voo, utilize o mesmo CSC que foi utilizado para fazer arrancar os motores. Tenha em atenção que tem de segurar os manípulos de controlo durante dois segundos enquanto executa o CSC para parar os motores. A **Paragem de emergência das hélices** pode ser alterada para **A qualquer momento** na aplicação. Utilize esta opção com cuidado.

Controlar a aeronave

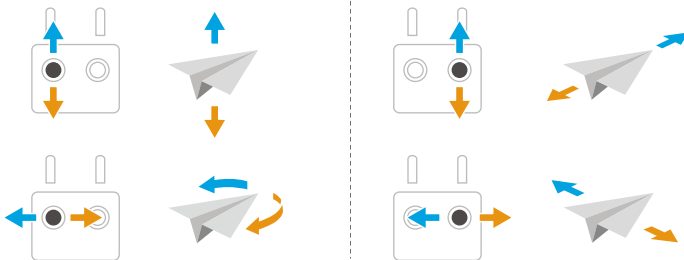
Os manípulos de controlo do telecomando podem ser utilizados para controlar os movimentos da aeronave. Os manípulos de controlo podem ser operados no Modo 1, Modo 2 ou Modo 3, conforme mostrado abaixo.

O modo de controlo predefinido do telecomando é o Modo 2. Neste manual, o modo 2 é usado como exemplo para ilustrar como usar os manípulos de controlo. Quanto mais o manípulo for empurrado para longe do centro, mais rapidamente a aeronave se move.

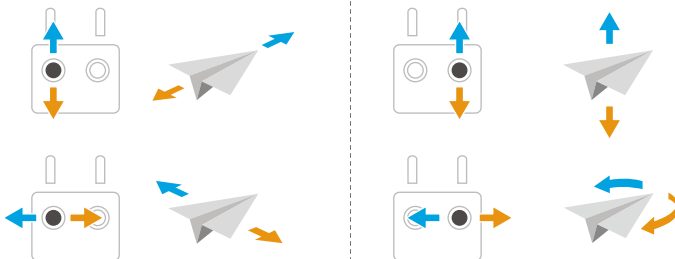
Modo 1



Modo 2




Modo 3



Procedimentos de descolagem/aterragem


- ⚠ • NÃO lance a aeronave a partir da palma da mão ou enquanto a segura com a mão.
- NÃO opere a aeronave se a iluminação for demasiado brilhante ou escura se estiver a utilizar o controlador remoto para monitorizar o voo. O utilizador é responsável pelo ajuste correto da luminosidade do ecrã e pela quantidade de luz solar direta sobre o ecrã para evitar dificuldades na visualização clara do ecrã.

1. A lista de verificação pré-voo foi concebida para o ajudar a voar com segurança. Consulte a lista de verificação pré-voo antes de cada voo.
2. Coloque a aeronave numa área aberta e plana com a parte traseira da aeronave voltada para si.
3. Ligue o controlador remoto e a aeronave.
4. Inicie a aplicação DJI Fly e aceda à vista da câmara.
5. Aguarde que o auto-diagnóstico da aeronave seja concluído. Se o(a) DJI Fly não mostrar qualquer aviso irregular, pode ligar os motores.
6. Empurre o manípulo do acelerador para cima lentamente para descolar.
7. Para aterrar, paire sobre uma superfície plana e empurre para baixo o manípulo do acelerador para descer.
8. Após a aterragem, empurre o acelerador para baixo e segure até os motores pararem.
9. Desligue a aeronave antes do controlador remoto.

-
-  • Ao utilizar o controlador remoto, a descolagem com a palma da mão continua a ser suportada, premindo sem soltar o botão de descolagem no DJI Neo 2. Também pode proceder à aterragem com a palma da mão para fazer aterrar a aeronave. Os Instantâneos inteligentes para o Controlo com a palma da mão não são suportados. O aviso e as instruções correspondentes são semelhantes aos do Controlo com a palma da mão. A diferença é que não é necessária a confirmação do objeto antes da descolagem. Consulte a secção [Controlo com a palma da mão](#) para obter mais informações.
-

Modos de voo inteligente

FocusTrack

-  • A aeronave não tira automaticamente fotografias nem grava vídeos enquanto utiliza o FocusTrack. Controle manualmente a aeronave para tirar fotografias ou gravar vídeos.
-

Foco

Permite que a câmara da suspensão cardã esteja sempre virada para o objeto enquanto controla manualmente o voo.

Quando o sistema de visão está a funcionar normalmente, a aeronave irá desviar-se ou travar se for detetado um obstáculo, conforme a ação de prevenção de obstáculos esteja definida para **Contornar (Bypass)** ou **Travar** em DJI Fly.

⚠ A prevenção de obstáculos está desativada no modo Desportivo.

Objetos/sujeitos suportados:

- Objetos/sujeitos estacionários
- Objetos/Sujeitos em movimento (apenas veículos e pessoas)

Ponto de Interesse (PDI)




Permite que a aeronave voe em torno do objeto.

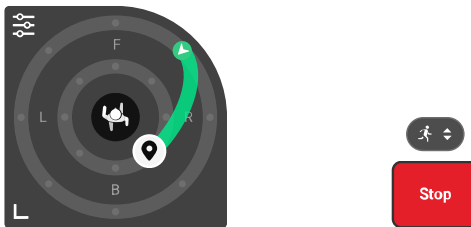
A aeronave irá desviar-se de obstáculos, independentemente das definições dos modos de voo ou da ação de desvio de obstáculos em DJI Fly, quando os sistemas de visão estiverem a funcionar normalmente.

Objetos/sujeitos suportados:

- Objetos/sujeitos estacionários
- Objetos/sujeitos em movimento (apenas veículos e pessoas)

ActiveTrack


Toque ou deslize a roda de seguimento para alterar a direção de seguimento e a aeronave voará automaticamente da sua posição atual  ao longo da trajetória gerada para a direção de seguimento selecionada  e continuará a fazer o seguimento. Os utilizadores podem também ajustar manualmente a direção de seguimento, a altura e a distância, usando os manípulos de controlo. Toque no ícone das Configurações do FocusTrack  para definir os parâmetros de seguimento na aplicação.




A aeronave irá desviar-se de obstáculos, independentemente das definições dos modos de voo ou da ação de desvio de obstáculos em DJI Fly, quando os sistemas de visão estiverem a funcionar normalmente.

Objetos/sujeitos suportados:


Objetos em movimento (apenas veículos e pessoas)

Quando o objeto for uma pessoa, a aeronave pode detetar automaticamente diferentes cenas de filmagem. Os utilizadores podem também tocar no ícone de cena de filmagem  para alternar manualmente a cena de filmagem. Com base na cena selecionada, a aeronave aplica os parâmetros de seguimento correspondentes.



-
-  • NÃO defina manualmente a cena de filmagem para Padrão ou Ciclismo ao esquiar. Caso contrário, o efeito de seguimento e a segurança de voo não podem ser garantidos.
-

No ActiveTrack, os intervalos de distância e altura suportados entre a aeronave e o objeto são especificados abaixo.

Objeto	Pessoas	Veículos/barcos
Distância horizontal	4 - 20 m	4 - 50 m
Altura	0,5 a 15 m	0,5 - 50 m

-
-  • A aeronave voará até à distância e altura suportadas se a distância e altura estiverem fora do intervalo de alcance quando o ActiveTrack for iniciado.
- É recomendável que a velocidade do objeto móvel não exceda 12 m/s; caso contrário, a aeronave não será capaz de fazer o seguimento corretamente.
-

Atenção

-
-  • A aeronave não é capaz de evitar objetos em movimento, como pessoas, animais ou veículos. Ao usar o FocusTrack, preste atenção aos arredores para garantir a segurança do voo.
- NÃO use o FocusTrack em áreas com objetos pequenos ou finos (por exemplo, galhos de árvores ou linhas elétricas), objetos transparentes (por exemplo, água ou vidro) ou superfícies monocromáticas (por exemplo, paredes brancas).
 - Quando a aeronave estiver a seguir um objeto/sujeito, evite paragens bruscas e a alta velocidade por parte do objeto/sujeito. A aeronave pode não conseguir travar a tempo devido à inércia, o que pode resultar em colisão.
 - Esteja sempre preparado para premir o botão de pausa de voo no controlador remoto ou tocar  em DJI Fly para operar a aeronave manualmente caso ocorra alguma situação de emergência.
 - Seja extremamente vigilante ao usar o FocusTrack em qualquer uma das seguintes situações:
 - ♦ O objeto rastreado não está a mover-se num plano nivelado.
 - ♦ O objeto rastreado muda drasticamente de forma enquanto se move.

- O objeto rastreado fica fora de vista por um longo período.
 - O objeto rastreado está em áreas monocromáticas vastas, como desertos.
 - O objeto rastreado tem uma cor ou padrão semelhante ao ambiente à volta.
 - A iluminação é extremamente escura (<5 lux) ou brilhante (>100.000 lux).
 - Certifique-se de seguir as leis e regulamentos de privacidade locais ao usar o FocusTrack.
 - É recomendável rastrear apenas veículos e pessoas (mas não crianças). Voe com cuidado ao rastrear outros objetos.
 - Para os objetos em movimento suportados, veículos referem-se a carros. NÃO rastreie um carro controlado à distância.
 - O objeto de rastreamento pode inadvertidamente ser trocado por outro, se passarem próximos um do outro.
-

Utilizar o FocusTrack

Antes de ativar o FocusTrack, certifique-se de que o ambiente de voo é aberto e desobstruído e que tem luz suficiente.

Toque no ícone do FocusTrack [•] no lado esquerdo da vista da câmara ou selecione o objeto no ecrã para ativar o FocusTrack. Após ativar, toque no ícone FocusTrack [•] novamente para sair.



Durante o uso, prima o botão de pausa de voo no controlador remoto para cancelar a seleção do sujeito.

QuickShots

O QuickShots inclui vários modos de disparo. A aeronave grava automaticamente de acordo com o modo de disparo selecionado e gera um vídeo curto.




Atenção



- Certifique-se de que há espaço suficiente ao utilizar o Boomerang.
- Use o QuickShots em locais que estejam livres de edifícios e outros obstáculos. Certifique-se de que não há pessoas, animais ou outros obstáculos na rota de voo.
- Preste sempre atenção a objetos em redor da aeronave e utilize o controlo remoto para evitar colisões ou obstruções da aeronave.

- NÃO use o QuickShots em nenhuma das seguintes situações:
 - ♦ Quando o objeto é bloqueado por um longo período ou fora da linha de visão.
 - ♦ Quando o objeto está em grandes áreas monocromáticas, como áreas cobertas de neve ou desertos.
 - ♦ Quando o objeto é semelhante em cor ou padrão com o ambiente.
 - ♦ Quando o objeto está no ar.
 - ♦ Quando o objeto está a mover-se rapidamente.
 - ♦ A iluminação é extremamente escura (<5 lux) ou clara (>100 000 lux).
 - NÃO utilize o QuickShots em locais próximos de edifícios ou onde o sinal GNSS é fraco. Caso contrário, a trajetória de voo poderá ficar instável.
 - Certifique-se de seguir as leis e regulamentos de privacidade locais ao usar o QuickShots.
-

Utilizar o QuickShots

1. Toque no ícone Modo de disparo no lado direito da vista da câmara e selecione QuickShots .
2. Depois de selecionar um sub-modo, toque no ícone de mais ou arraste e selecione o assunto no ecrã. Depois, toque em  para iniciar a gravação. A aeronave grava imagens enquanto executa um movimento de voo predefinido, de acordo com a opção selecionada, e gera um vídeo posteriormente. A aeronave voará de volta para a sua posição original quando a gravação termina.
3. Toque em  ou prima o botão de pausa de voo no controlo remoto uma vez. A aeronave sai imediatamente do QuickShots e fica a pairar.


Controlo de cruzeiro

O controlo de cruzeiro permite que a velocidade de voo e a velocidade de rotação da suspensão cardã sejam bloqueadas, tornando o controlo mais fácil e os movimentos da câmara mais suaves. Mais movimentos de câmara, como espiral ascendente e rotação da suspensão cardã, podem ser alcançados aumentando a entrada do manípulo de controlo e a entrada do botão rotativo.



- A prevenção de obstáculos em controlo de cruzeiro segue o modo de voo atual. Voe com cuidado.
-

Usar o Controlo de cruzeiro

1. Defina um botão personalizável do controlador remoto para o Controlo de cruzeiro.
2. Ao carregar nos manípulos de controlo, prima o botão do controlo de cruzeiro e a aeronave continuará a voar automaticamente à velocidade atual.
3. Prima uma vez o botão de pausa no voo no controlador remoto ou toque em  para sair do controlo de cruzeiro.

Gravação de áudio através da aplicação

Na visualização de câmara da aplicação, toque em ***** > Câmara** para permitir que a aplicação grave e selecione o efeito de redução de ruído. O áudio será gravado pelo dispositivo de gravação de áudio correspondente enquanto o dispositivo estiver a gravar um vídeo. O ícone de microfone é apresentado na visualização ao vivo.

Os dispositivos de gravação de áudio suportados incluem o microfone incorporado do smartphone, o microfone DJI 2 e os auriculares Bluetooth. Para ver uma lista de dispositivos Bluetooth compatíveis, consulte a página de transferências no website oficial da DJI Neo 2. Podem ocorrer problemas de compatibilidade de gravação de áudio quando se utilizam alguns auriculares Bluetooth. Certifique-se de que os testa antes da gravação.



- NÃO desligue o ecrã nem mude para outras aplicações durante a gravação.



- A gravação de áudio só pode ser ativada ou desativada antes da gravação.
- Ao ver ou transferir os vídeos na vista de Álbum em DJI Fly, o áudio gravado utilizando a função de gravação de áudio será automaticamente combinado com o ficheiro de vídeo.

3.4 Controlo de movimento imersivo



- Esta secção fala sobre a operação de voo usando o(a) DJI Neo 2 com DJI Goggles N3 (aqui referido como óculos) e DJI RC Motion 3 (aqui referido como controlador de movimento). Consulte os respetivos manuais do utilizador dos óculos e do controlador de movimento para obter informações detalhadas sobre a utilização.

Os passos abaixo ajudarão a operar a aeronave da forma correta.

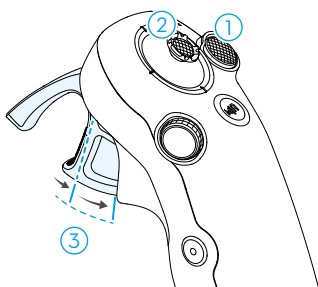
1. Coloque a aeronave numa área aberta e plana com a parte traseira da aeronave voltada para o utilizador.
2. Ligue os óculos, o telecomando e a aeronave.

3. Aguarde que o ecrã da aeronave se acenda antes de colocar os óculos.
4. Arranque os motores.
5. Verifique a visualização ao vivo dos óculos para se certificar de que não existem avisos e de que o sinal GNSS é forte.
6. Prima o botão de bloqueio duas vezes para ligar os motores da aeronave e, em seguida, prima continuamente para fazer a aeronave descolar. A aeronave irá subir até aproximadamente 1,2 m e pairar.
7. Prima e mantenha premido o botão de bloqueio enquanto a aeronave estiver a pairar, para a fazer aterrar automaticamente e parar os motores.
8. Desligue a aeronave, os óculos e o dispositivo de controlo remoto.

Voo básico

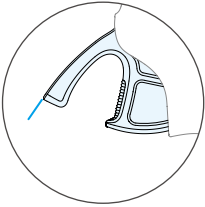
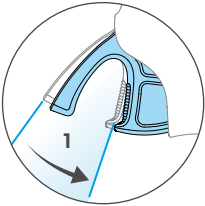
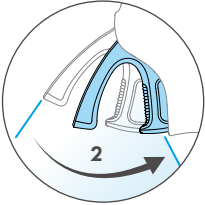
- Recomenda-se que veja o guia tutorial nos óculos antes do primeiro voo. Vá a **Definições > Controlo > Tutorial de voo para o controlador de movimento**
-

Opere a aeronave usando o botão de bloqueio, joystick, e acelerador do DJI RC Motion 3.



1. Utilize o botão de bloqueio para controlar a descolagem, aterragem e travagem da aeronave.
2. Mova o joystick para fazer a aeronave subir, descer ou mover-se horizontalmente para a esquerda ou para a direita*.
3. Há dois níveis de pressão quando se carrega no acelerador. Ao pressionar suavemente a posição no meio do primeiro e da segunda paragem, é possível sentir uma pausa perceptível. Prima o acelerador até diferentes paragens para controlar diferentes ações da aeronave.

* Quando o Easy ACRO não está ativado ou a ação Easy ACRO está selecionada como Deslizar.

	<p>Quando o acelerador não é pressionado, a aeronave paira.</p>
	<p>Quando premir suavemente o acelerador até à primeira paragem, pode ajustar a orientação da aeronave inclinando controlador de movimento verticalmente para a esquerda ou para a direita. Tenha em atenção que a aeronave não voará para a frente nesta altura.</p>
	<p>Prima o acelerador até à segunda paragem para que a aeronave voe na direção do círculo nos óculos.</p>

Descolagem, travagem e aterragem

Descolagem: Prima o botão de bloqueio duas vezes para ligar os motores da aeronave e, em seguida, prima e mantenha premido o botão novamente para fazer a aeronave descolar. A aeronave irá subir até aproximadamente 1,2 m e pairar.

Travagem: Prima o botão de bloqueio durante o voo para fazer a aeronave travar e pairar no lugar. Prima novamente para retomar o controlo de voo.

Aterragem: Prima e mantenha premido o botão de bloqueio enquanto a aeronave estiver a pairar, para a fazer aterrar automaticamente e parar os motores.



- Depois de os motores da aeronave terem sido iniciados pressionando duas vezes o botão de bloqueio, empurre lentamente o joystick para cima para fazer com que a aeronave descole.
- Quando o Easy ACRO está desativado, assim que a aeronave voa para a posição de aterragem, empurre suavemente o joystick para baixo para aterrar a

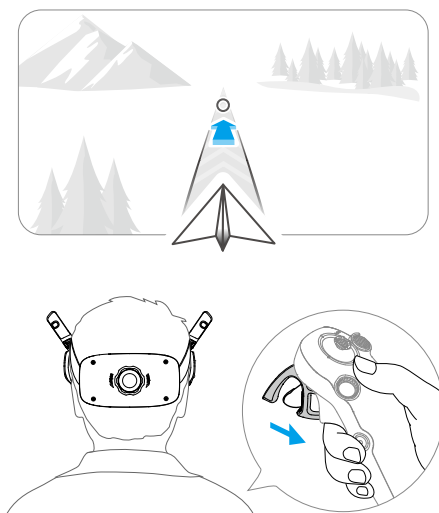
aeronave. Depois de aterrar, empurre o joystick para baixo e mantenha-o nessa posição até os motores pararem.

- ⚠ • Se ocorrer uma emergência (como uma colisão ou se a aeronave estiver fora de controlo) durante o voo, premir quatro vezes o botão de bloqueio acionará a função Parar os motores a meio do voo, o que fará parar imediatamente os motores da aeronave. **A função Parar os motores a meio do voo fará com que a aeronave se despenhe. Opere com cuidado.**
- Para garantir a segurança do voo quando utiliza o controlador de movimento, pressione o botão de bloqueio uma vez para travar e pairar antes de operar os óculos. Se não o fizer põe a segurança em risco e pode levar a que a aeronave perca o controlo ou provocar uma lesão.

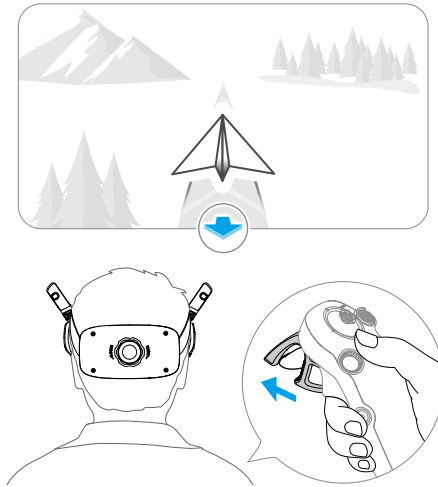
Voar para a frente e para trás

Prima ou empurre o acelerador do controlador de movimento para voar para a frente ou para trás. Aplique mais pressão ao premir ou empurrar para acelerar. Liberte para parar e pairar.

Prima o acelerador até à segunda paragem para que a aeronave voe na direção do círculo nos óculos.

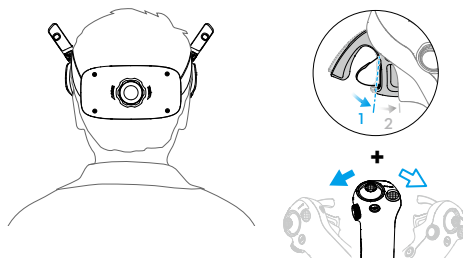
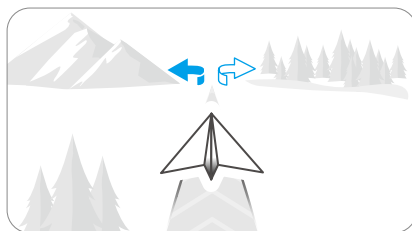


Empurre o acelerador para a frente para fazer a aeronave voar para trás.



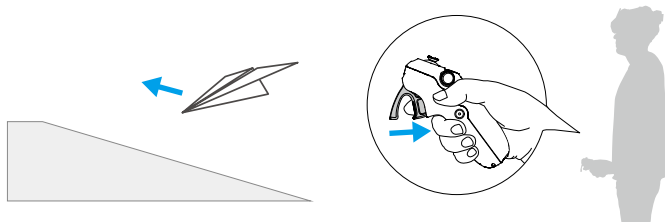
Ajustar a orientação da aeronave

Prima suavemente o acelerador até a primeira paragem e, simultaneamente, incline a parte superior do controlador de movimento para qualquer direção para fazer com que a aeronave rode. Quanto maior for o ângulo de inclinação, mais rapidamente a aeronave irá rodar. O círculo nos óculos irá deslocar-se para a esquerda e a direita e a visualização em direto do voo mudará em conformidade.

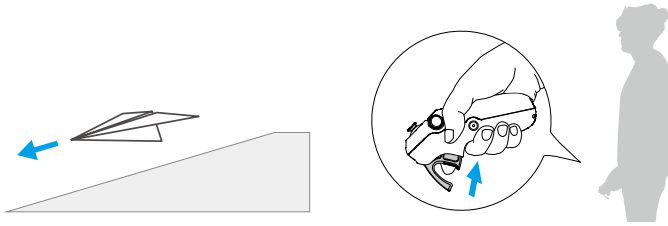


Fazer a aeronave subir ou descer num certo ângulo

Quando a aeronave precisar de voar num ângulo ascendente, prima o acelerador até à segunda paragem enquanto inclina simultaneamente o controlador de movimento para cima.

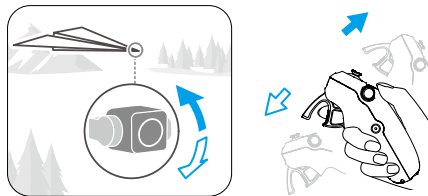


Quando a aeronave precisar de voar num ângulo descendente, prima o acelerador até à segunda paragem enquanto inclina simultaneamente o controlador de movimento para baixo.




Controlar a suspensão cardã e a câmara

Durante o voo, ou sempre que não estiver a premir o acelerador e a aeronave estiver a pairar, incline o controlador de movimento para cima e para baixo para controlar a inclinação da suspensão cardã. A inclinação da suspensão cardã muda com a inclinação do controlador de movimento e é sempre consistente com a orientação do controlador de movimento. O círculo nos óculos irá deslocar-se para cima e baixo e a visualização em direto do voo mudará em conformidade.

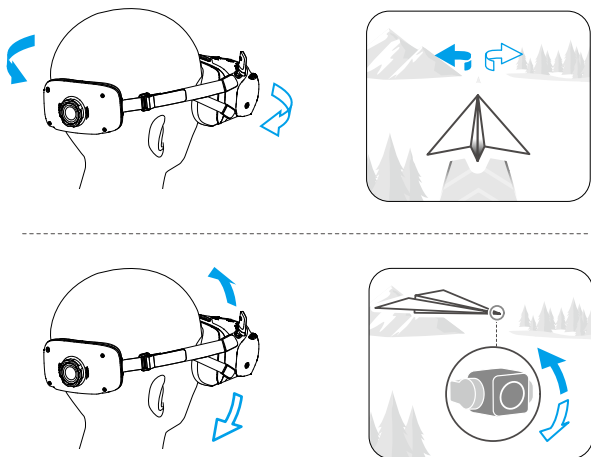


- ⚠ • Antes da descolagem, ou sempre que utilizar o botão de bloqueio para fazer com a aeronave fique a pairar, não é possível controlar a inclinação da suspensão cardã.
- Com a ajuda do mostrador rotativo no controlador de movimento, desloque para cima ou para baixo para inclinar a câmara antes da descolagem ou durante o RTH e a aterragem.

Seguimento da cabeça

Depois de ativar a função de seguimento da cabeça, a orientação horizontal da aeronave e a inclinação do suporte cardan podem ser controladas usando movimentos da cabeça durante o voo. Abra o menu de atalho a partir da visualização ao vivo, aceda ao menu de controlo rápido e clique em  para ativar o seguimento da cabeça.

Assim que estiver no modo de seguimento da cabeça, o controlador de movimento não poderá controlar a inclinação da suspensão cardã. Só estará disponível o controlo através da aeronave. Os utilizadores poderão continuar a controlar a cabeça da aeronave inclinando o controlador de movimento sem pressionar o acelerador.



Easy ACRO

Utilize o controlador de movimentos para executar ações Easy ACRO, incluindo cambalhota para a frente, cambalhota para trás, rotação e flutuação de 180°.

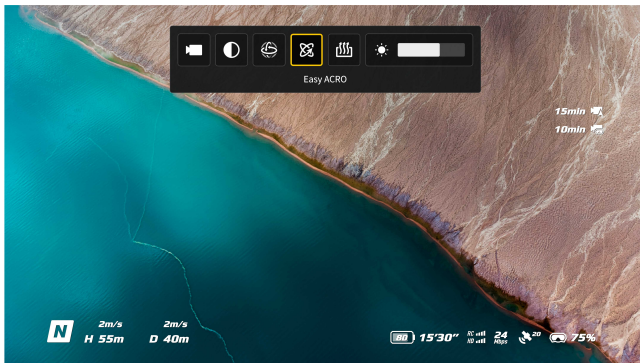
- ⚠ • O desvio de obstáculos é desativado quando o Easy ACRO está ativado. O desvio de obstáculos é retomado automaticamente assim que o Easy ACRO é desativado. Preste atenção ao que o rodeia e certifique-se de que não existem obstáculos nas proximidades antes de realizar ações Easy ACRO.
- O Easy ACRO não está disponível nas seguintes situações:
 - ♦ A aeronave está a descolar, a pairar, a aterrar ou a regressar a casa;
 - ♦ A aeronave está no modo Desportivo;
 - ♦ O nível da bateria da aeronave é inferior a 35%;
 - ♦ A altitude da aeronave é inferior a 1,5 m;
 - ♦ A velocidade de voo é superior a 4 m/s;
 - ♦ O desempenho do posicionamento é fraco (o GNSS e o sistema de visão não estão disponíveis);

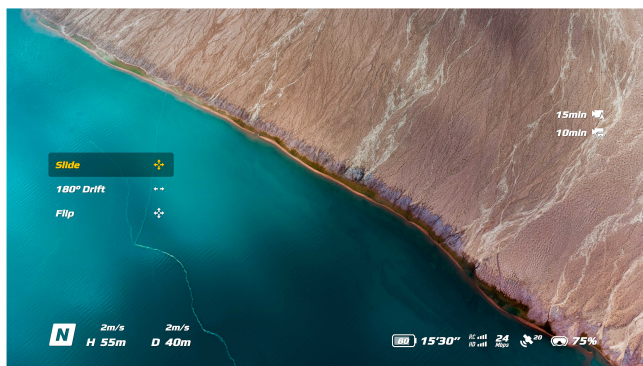
- A aeronave está numa zona tampão de uma Zona restrita ou de uma Zona de altitude, ou está a aproximar-se da Distância máxima de voo.
- Utilize o Easy ACRO com precaução nas seguintes situações:
 - Se o ângulo de operação da aeronave aumentar (ao rodar, acelerar ou desacelerar rapidamente ou quando a velocidade do vento for superior a 2 m/s), a altitude da aeronave também terá de aumentar. Caso contrário, o Easy ACRO poderá não estar disponível.
 - Quando o ângulo de operação da aeronave não é estável (ao rodar, acelerar ou desacelerar rapidamente, quando a velocidade do vento for superior a 2 m/s ou ao acionar continuamente o Easy ACRO), a aeronave pode desviar-se para os lados e a sua altitude não ser estável depois de executar ações Easy ACRO. Preste atenção ao ambiente envolvente e à altitude da aeronave para evitar colisões.



- O Easy ACRO não pode ser ativado nas seguintes situações:
 - Durante a gravação de vídeo;
 - Quando o Seguimento da cabeça está ativado;
 - Quando utilizado com o controlador remoto DJI FPV 3.

1. Abra o menu de atalho e selecione **Easy ACRO**. A aeronave estará em modo Easy ACRO. Ver a ação selecionada no lado esquerdo da visualização ao vivo nos óculos.



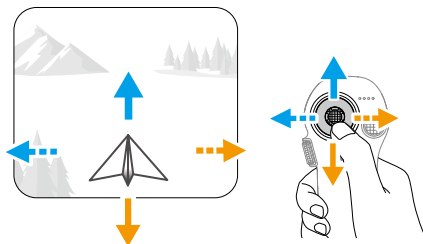


2. Utilize o botão no controlador de movimento para alternar entre as ações Easy ACRO.
3. Quando o Easy ACRO está ativado, mova o joystick para realizar diferentes ações do Easy ACRO, como se mostra abaixo.

Deslizar

Prima o joystick para cima ou para baixo para fazer a aeronave subir ou descer.

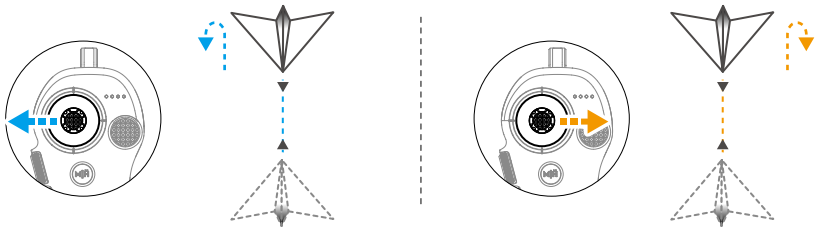
Prima o joystick para a esquerda ou para a direita para fazer com que a aeronave se desloque horizontalmente para a esquerda ou para a direita.



Flutuação de 180°

Prima o joystick para a esquerda ou para a direita para fazer com que a aeronave flutue 180° para a esquerda ou para a direita.

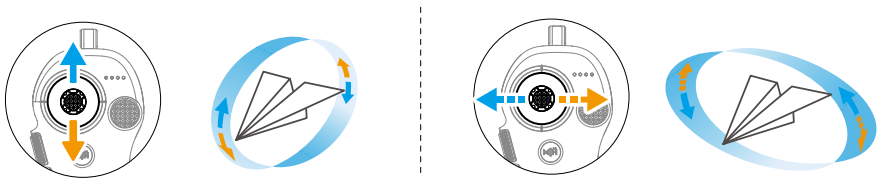
A aeronave não responderá quando empurrar o joystick para cima ou para baixo neste modo de ação.



Inverter

Prima o joystick para cima ou para baixo para fazer a aeronave dar uma cambalhota para a frente ou para trás.

Prima o joystick para a esquerda ou para a direita para fazer a aeronave fazer uma rotação para a esquerda ou para a direita.



3.5 Sugestões e dicas para a gravação de vídeo

1. A lista de verificação pré-voo foi concebida para o ajudar a voar com segurança e gravar vídeos durante o voo. Consulte a lista de verificação pré-voo antes de cada voo.
2. Se estiver a utilizar o telecomando, recomenda-se que tire fotografias ou grave vídeos quando voar em modo Normal ou Cinema.
3. NÃO voe com mau tempo, como em dias de chuva ou vento.
4. Escolha as definições da câmara que melhor respondem às suas necessidades.
5. Realize testes de voo para estabelecer rotas de voo e visualizar cenas.
6. Certifique-se de que controla o DJI Neo 2 suavemente para garantir um voo agradável e estável.
7. Retire quaisquer objetos estranhos da entrada de ar em ambos os lados do DJI Neo 2 depois do voo para evitar um bloqueio.

Aeronave

4 Aeronave

4.1 Modos de voo

Ao utilizar o Controlo com a palma da mão e o Controlo com a aplicação móvel, o(a) DJI Neo 2 não suporta a troca de modos de voo.

Ao utilizar o controlador remoto DJI RC-N3, é possível mudar os modos de voo entre Normal, Desportivo e Cinema com o comutador de modos de voo do controlador remoto.

Ao utilizar o controlador de movimento, é possível mudar os modos de voo entre Normal e Desportivo com o botão de modo do controlador de movimento.

Ao utilizar o telecomando FPV, é possível mudar os modos de voo entre Normal, Desportivo e Manual com o comutador de modos de voo do telecomando.

Modo Normal: A aeronave consegue pairar com precisão e voar de forma estável e é adequada para a maioria dos cenários de voo.

Modo Desportivo: A velocidade máxima horizontal de voo da aeronave aumenta no modo Desportivo. Note que a prevenção de obstáculos está desativada no modo Desportivo.

Modo Cinema: O modo Cinema baseia-se no modo Normal com velocidade de voo limitada, tornando a aeronave mais estável durante a gravação.

Modo manual: modo de controlo de uma aeronave FPV clássica com a mais elevada manobrabilidade. No modo manual, todas as funções de assistência ao voo, incluindo pairar com precisão e travagem automática, estão desativadas e são necessárias capacidades de controlo proficientes. Note que a prevenção de obstáculos está desativada no modo Manual.

DJI Neo 2 muda automaticamente para o modo de atitude (ATTI) quando o posicionamento não funciona de forma adequada. No modo ATTI, o DJI Neo 2 pode desviar-se horizontalmente e não é possível pairar e travar com precisão. Deve fazer o DJI Neo 2 aterrar assim que possível para evitar a ocorrência de acidentes. Evite voar em espaços confinados ou em áreas onde a iluminação não seja suficiente. Caso contrário, o DJI Neo 2 entra no modo ATTI, o que pode apresentar riscos.



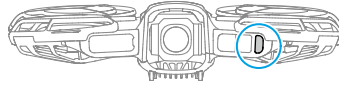
- Os modos de voo são efetivos apenas para voo manual utilizando um dispositivo de controlo remoto.

- O modo manual só é suportado quando se utiliza o telecomando DJI FPV 3 e o manípulo do acelerador também pode ser ajustado. Para mais informações, consulte o manual do utilizador do telecomando DJI FPV 3.



- A velocidade de voo máxima e a distância de travagem da aeronave são significativamente maiores no modo Desportivo. É necessária uma distância mínima de travagem de 15 m em condições sem vento.
- É necessária uma distância mínima de travagem de 5 m em condições sem vento enquanto a aeronave estiver a subir e a descer no modo Desportivo ou no modo Normal.
- A capacidade de resposta da aeronave é significativamente maior no modo Desportivo, o que significa que um pequeno movimento do manípulo de controlo no dispositivo de controlo remoto será convertido numa grande distância de percurso da aeronave. Certifique-se de que mantém o espaço de manobra adequado durante o voo.
- Pode haver uma pequena trepidação nos vídeos gravados no modo Desportivo.
- DJI Neo 2 pode ser utilizado como um drone de nível de entrada para o modo Manual. É adequado para praticar o controlo do acelerador, a manutenção da altitude e o voo nivelado, mas não para voos contínuos a alta velocidade e ações de alta manobrabilidade, como Dive, Split-S, Power Loop e Yaw-Spin. Caso contrário, pode não ser possível controlar a atitude da aeronave devido ao limite de propulsão.
- No modo Manual, quando muda para o modo Normal ou Desportivo, trava ou quando a aeronave atinge o limite máximo de altitude de voo, a aeronave pode entrar no modo ATTI e não consegue pairar de forma estável se o ambiente não cumprir os requisitos de voo ou os requisitos de funcionamento do sistema de visão.
- Tenha cuidado ao ativar o modo Manual quando a altitude de voo da aeronave for inferior a 5 m ou quando existirem obstáculos num raio de 5 m ao redor da aeronave. A atitude pode tornar-se instável ao virar a aeronave no modo Manual nas seguintes situações. Opere a aeronave com cuidado para garantir um voo estável.
 - ♦ Ao virar a aeronave a alta velocidade.
 - ♦ Ao mergulhar ou rolar rapidamente.
 - ♦ Quando a velocidade de voo é superior a 8 m/s ou a velocidade do vento é superior a 8 m/s.

4.2 Indicador de estado da aeronave



Descrições dos indicadores de estado da aeronave

Normal		
.....	Azul intermitente lento	A procurar palma/Medição da palma em curso
× 2	Pisca azul duas vezes	Ambas as mãos confirmadas durante o Controlo por gestos
—	Luz azul continuamente acesa	Controlo por gestos
.....	Luz verde intermitente	Controlo manual
.....	Branca intermitente	Contagem decrescente para foto
—	Luz branca continuamente acesa	Gravação de vídeo
Estados de aviso		
.....	Pisca rapidamente a vermelho	Bateria extremamente fraca/GNSS e visão desativados (modo de atitude ativado)
—	Luz vermelha continuamente acesa	Seguimento de sujeito perdido / Descolagem desativada (p. ex., bateria fraca) ^[1]
.....	Luz amarela a piscar lentamente	Inicia automaticamente o RTH quando os Instantâneos inteligentes encerram inesperadamente.



[1] Se a aeronave não puder descolar enquanto o indicador de estado estiver vermelho fixo, veja o aviso na DJI Fly.

4.3 Voltar à posição inicial

Leia com atenção o conteúdo desta secção para se certificar de que conhece o comportamento da aeronave em Regressar à posição inicial (RTH).

Ao controlar a aeronave com um controlador remoto ou com a aplicação móvel, a função RTH está disponível. A função RTH fará com que a aeronave voe automaticamente de volta ao último Ponto inicial registado. O RTH pode ser acionado de três formas: o utilizador aciona ativamente o RTH, a aeronave tem a bateria fraca ou o sinal do controlador remoto ou o sinal de transmissão de vídeo perdeu-se (é acionado o RTH


à prova de falhas). Se a aeronave registar o Ponto inicial com sucesso e o sistema de posicionamento estiver a funcionar normalmente, quando a função RTH for acionada, a aeronave voará automaticamente de volta e aterrará no Ponto inicial.

 **Ponto inicial:** O Ponto inicial será registado na descolagem, desde que a aeronave tenha um GNSS forte  26 . Depois de o Ponto inicial ser registado, a DJI Fly emite uma mensagem de voz. O Ponto inicial é definido para o local de descolagem por defeito. Durante o voo, as atualizações do Ponto inicial dependem do método de controlo.


- Ao controlar a aeronave com um controlador remoto, o Ponto inicial pode ser atualizado manualmente na página de *** > **Safety** em DJI Fly. Se for necessário atualizar o Ponto inicial durante o voo (por exemplo, se mudou de posição).
- Para o Controlo com a aplicação móvel, o Ponto inicial é atualizado dinamicamente com base na localização do sujeito/objeto, ao usar a função Seguir ou outras funções de seguimento de objetos.

Durante a RTH, a rota RA RTH será apresentada na vista da câmara de modo a visualizar o caminho de regresso e garantir a segurança de voo. A vista da câmara também apresenta o Ponto inicial RA. Quando a aeronave alcançar a área acima do Ponto inicial, a câmara da suspensão cardã aponta automaticamente para baixo. A sombra da aeronave RA aparecerá na vista da câmara quando a aeronave se estiver a aproximar do solo, o que lhe permite controlar a aeronave para aterrar com mais precisão na localização desejada.

O Ponto inicial RA, a rota RA RTH e a sombra da aeronave RA serão apresentados na vista da câmara por predefinição. O ecrã pode ser alterado em *** > **Segurança** > **Definições de RA**.

-
-  • A rota RA RTH é utilizada apenas como referência e pode desviar-se da rota de voo real em diferentes cenários. Preste sempre atenção à visualização ao vivo no ecrã durante o RTH. Voe com cuidado.
- Durante o RTH, a aeronave ajustará automaticamente a inclinação da suspensão cardã para apontar a câmara para a rota do RTH por padrão. Utilize o botão da suspensão cardã para ajustar a orientação da câmara ou prima os botões personalizáveis no controlador remoto para recenter a câmara, o que impedirá a aeronave de ajustar automaticamente a inclinação da suspensão cardã, o que pode impedir a visualização da rota RA RTH.

Atenção

-  • A aeronave pode não conseguir voltar ao Ponto inicial normalmente se o sistema de posicionamento estiver a funcionar de forma anómala. Durante


o RTH à prova de falhas, a aeronave pode entrar no modo ATTI e aterrar automaticamente se o sistema de posicionamento estiver a funcionar de forma anómala.

- Ao usar o controlo com a aplicação móvel, a aeronave efetuará apenas uma aterragem e não poderá executar o RTH se não houver sinal GNSS.
- Quando não existir GNSS, NÃO voe por cima de superfícies de água, construções com superfícies em vidro ou cenários onde a altitude acima do solo seja superior a 10 m. Se o sistema de posicionamento não estiver a funcionar corretamente, a aeronave vai entrar em modo ATTI.
- É importante definir uma altitude RTH adequada antes de cada voo. Inicie a DJI Fly e defina a altitude RTH.
- A aeronave não consegue sentir obstáculos durante RTH se as condições ambientais não forem adequadas para o sistema de deteção.
- Zonas GEO podem afetar o procedimento de RTH. Evite voar perto de zonas GEO.
- A aeronave pode não ser capaz de retornar a um Ponto inicial se a velocidade do vento for muito alta. Voe com cuidado.
- Tenha muita atenção a objetos pequenos ou finos (tais como galhos de árvores ou linhas elétricas) ou objetos transparentes (tais como água ou vidro) durante o RTH. Saia do RTH e controle a aeronave manualmente em caso de emergência.
- Defina o RTH Avançado como **Predefinido** se existirem linhas elétricas ou torres de transmissão das quais a aeronave não consiga desviar-se no trajeto de RTH e certifique-se de que a altitude de RTH está definida para uma altitude superior a todos os obstáculos.
- A aeronave travará e regressará à posição inicial de acordo com as últimas definições, se as definições de RTH **avançadas** no(a) DJI Fly forem alteradas durante o RTH.
- Se a altitude máxima for definida abaixo da altitude atual durante o RTH, a aeronave descerá até à altitude máxima primeiro, para depois continuar a voltar à posição inicial.
- A altitude RTH não pode ser alterada durante o RTH.
- Se houver uma grande diferença entre a altitude atual e a altitude de RTH, a quantidade de carga da bateria utilizada não pode ser calculada com exatidão devido às diferenças de velocidade do vento a diferentes altitudes. Preste especial atenção aos avisos de carga da bateria e às indicações de aviso no DJI Fly.

- Quando o sinal do controlador remoto está normal durante o RTH Avançado, pode utilizar-se o manípulo de inclinação para controlar a velocidade de voo, mas a orientação e a altitude não podem ser controladas e a aeronave não pode ser controlada para voar para a esquerda ou para a direita. Empurrar constantemente o manípulo de inclinação para acelerar irá aumentar a velocidade de consumo de carga da bateria. A aeronave não consegue desviar-se de obstáculos se a velocidade de voo exceder a velocidade de deteção real. A aeronave irá travar e pairar no lugar e sair do modo de RTH se o manípulo de inclinação for empurrado completamente para baixo. A aeronave pode ser controlada após o manípulo de inclinação ser libertado.
- Se a aeronave atingir a altitude limite da localização atual da aeronave ou do Ponto inicial enquanto está a subir durante o RTH predefinido, a aeronave para de subir e volta à posição inicial à altitude atual. Preste atenção à segurança do voo durante o RTH.
- Se o Ponto inicial estiver dentro da Zona de altitude mas a aeronave não estiver na zona de altitude, quando a aeronave atingir a Zona de altitude, descerá abaixo do limite de altitude, que pode ser inferior à altitude RTH definida. Voe com cuidado.
- A aeronave sairá do RTH se o ambiente circundante for demasiado complexo para concluir o RTH, mesmo que o sistema de deteção esteja a funcionar corretamente.
- A RTH não pode ser acionada durante a aterragem automática.

RTH avançado



Quando o RTH avançado é acionado, a aeronave planeará automaticamente o melhor caminho RTH, que será exibido na DJI Fly e se ajustará de acordo com o ambiente. Durante o RTH, a aeronave ajustará automaticamente a velocidade de voo de acordo com os fatores ambientais, como velocidade do vento, a direção do vento e obstáculos.

Se o sinal de controlo entre o controlo remoto e a aeronave for bom, saia do RTH tocando em  na DJI Fly ou premindo o botão RTH no controlo remoto. Depois de sair da RTH, vai recuperar o controlo da aeronave.

Método de acionamento:

O utilizador aciona ativamente o RTH

- **Controlo com a palma da mão:** Quando a aeronave estiver a menos de 5 m do sujeito, estenda a palma da mão; após reconhecer a sua palma, a aeronave regressará automaticamente e pousará na sua mão.

- Controlo com a aplicação móvel: Durante o voo, toque em  no lado esquerdo da visualização da câmara em DJI Fly. Na janela pop-up, prima sem soltar o ícone RTH para acionar o RTH.
- Utilizar o controlador remoto: Durante o voo, pode acionar a RTH premindo sem soltar o botão RTH no controlador remoto ou tocando em  no lado esquerdo da vista da câmara na DJI Fly e, em seguida, premindo sem soltar o ícone RTH.
Se o sinal do controlador remoto for perdido durante o RTH, a aeronave continuará o procedimento RTH independentemente da Ação de perda de sinal predefinida.
- **Utilizar o controlador de movimento:** Prima sem soltar o botão de modo no controlador de movimento para iniciar a RTH. A aeronave voará de volta para o último Ponto inicial atualizado. Durante a RTH, prima o botão de bloqueio uma vez para cancelar a RTH. Depois de sair do RTH, os utilizadores retomam o controlo da aeronave.

Aeronave com bateria fraca

Durante o voo, se o nível da bateria estiver baixo e apenas for suficiente para voar até ao Ponto inicial, aparecerá um aviso na DJI Fly. Se tocar para confirmar a RTH ou não tomar medidas antes da conclusão da contagem decrescente, a aeronave iniciará automaticamente a RTH de bateria fraca.

Se cancelar o aviso RTH de bateria fraca e continuar a pilotar a aeronave, esta aterrará automaticamente quando o nível atual da bateria só conseguir suportar a aeronave o tempo suficiente para descer da altitude atual.

Os dispositivos de controlo remoto podem ser utilizados para controlar o movimento horizontal da aeronave durante o processo de aterragem. Voe com a aeronave para um local adequado para aterrar assim que possível.



- Quando o nível da bateria de voo inteligente estiver muito baixo e não houver energia suficiente para voltar à posição inicial, aterre a aeronave o mais rapidamente possível. Atraso na ação irá iniciar uma diminuição progressiva da propulsão, potencialmente resultando numa descida descontrolada após a total exaustão. Isto pode causar a destruição da aeronave, danos a propriedades de terceiros ou ferimentos pessoais.
- NÃO continue a empurrar o manípulo do acelerador para cima durante a aterragem automática. Caso contrário, a aeronave irá sofrer uma diminuição progressiva da propulsão e poderá mesmo cair após a exaustão total da bateria.

Perda de sinal do controlador remoto

Quando o sinal do controlador remoto se perder durante mais de 6 segundos, a aeronave iniciará automaticamente o RTH à prova de falhas se a ação de perda de sinal estiver definida para RTH. A ação também pode ser definida para Pairar ou Aterrar.

Quando as condições de iluminação e ambientais forem adequadas para o sistema de visão, a aeronave iniciará o RTH usando o RTH avançado, de acordo com as definições de RTH. A aeronave irá permanecer em RTH mesmo que o sinal do controlador remoto seja restabelecido. O DJI Fly irá atualizar o percurso RTH em conformidade.

Quando a iluminação e as condições ambientais não forem adequadas para o sistema de visão, a aeronave vai travar e pairar e, em seguida, entrar no percurso original RTH.

- Se a distância de RTH (a distância horizontal entre a aeronave e o Ponto inicial) for superior a 50 m, a aeronave ajusta a sua orientação e voa para trás durante 50 m na sua rota de voo original antes de entrar em RTH predefinido.
- Se a distância de RTH for superior a 5 m mas inferior a 50 m, a aeronave ajusta a sua orientação e voa a direito horizontalmente de volta para o Ponto inicial à altitude atual.
- A aeronave aterra imediatamente se a distância de RTH for inferior a 5 m.

Procedimento de RTH

Depois de o RTH avançado ser acionado, a aeronave trava e paira no lugar.

- **Quando as condições ambientais ou de iluminação forem adequadas para o sistema de visão:**

A aeronave irá ajustar a sua orientação para o Ponto inicial, planear o melhor percurso de acordo com as definições RTH e, em seguida, regressar ao Ponto inicial.

- **Quando as condições ambientais ou de iluminação não forem adequadas para o sistema de visão:**

- ♦ Se a distância de RTH for superior a 50 m, a aeronave irá regressar à posição inicial de acordo com a **Predefinição**.
- ♦ Se a distância de RTH for superior a 5 m mas inferior a 50 m, a aeronave ajusta a sua orientação e voa para o Ponto inicial em linha reta à altitude atual.
- ♦ A aeronave aterra imediatamente se a distância de RTH for inferior a 5 m.*

* Ao usar o controlo com a aplicação móvel, a aeronave aterra imediatamente se a distância de RTH for inferior a 2 m.

Definições RTH



- Ao usar o Controlo com a aplicação móvel, as definições de rota RTH não são suportadas e a aeronave regressa sempre pelo percurso ideal.

Se a iluminação for suficiente e o ambiente for adequado para o sistema de visão, a aeronave irá planear automaticamente o percurso RTH ideal e ajustará

a altitude de acordo com fatores ambientais, tais como obstáculos e sinais de transmissão.

Quando o sistema de visão não está a funcionar corretamente:

- Se um sujeito já tiver sido rastreado: O Ponto inicial será atualizado dinamicamente para a localização do sujeito e a altitude RTH será definida para um valor mais baixo diretamente acima do sujeito.
- Se um objeto não tiver sido rastreado: A aeronave irá subir até uma altitude segura predefinida e regressar ao ponto inicial, evitando assim a maioria dos obstáculos comuns.

As definições de RTH estão disponíveis para o RTH avançado. Aceda à visualização da câmara em DJI Fly ou nos óculos (se estiverem em uso), toque em *** > **Segurança** e navegue até **Retorno à posição inicial (RTH)**.

• **Ideal:**



- Se a iluminação for suficiente e o ambiente for adequado para os sistemas de visão, a aeronave planeará automaticamente o caminho RTH ideal e ajustará a altitude de acordo com fatores ambientais, tais como obstáculos e sinais de transmissão, independentemente da definição da Altitude RTH. O caminho de RTH ideal significa que a aeronave irá viajar a distância mais curta possível, reduzindo a quantidade de energia da bateria utilizada e aumentando o tempo de voo.
 - Se a iluminação for insuficiente ou o ambiente não for adequado para o sistema de visão, a aeronave executará a RTH predefinida com base na definição da Altitude RTH.
- **Predefinição:**



Distância/altitude RTH		Condições ambientais e de iluminação adequadas	Condições ambientais e de iluminação não adequadas
Distância de RTH > 50 m	Altitude atual < Altitude RTH	A aeronave irá planear a trajetória RTH, voar para uma área aberta desviando-se de obstáculos, subir para a altitude RTH e regressar à posição inicial usando a melhor trajetória.	A aeronave irá subir para a altitude RTH e voar para o Ponto inicial em linha reta à altitude RTH. ^[1]
	Altitude atual ≥ Altitude RTH	A aeronave voltará à posição inicial utilizando a melhor trajetória à altitude atual.	A aeronave irá voar para o Ponto inicial em linha reta à altitude atual. ^[1]
A distância RTH é de 5 a 50 m			A aeronave irá voar para o Ponto inicial em linha reta à altitude atual. ^[2]

[1] Se o LiDAR dianteiro detetar um obstáculo à frente da aeronave, esta vai subir para evitar o obstáculo. Vai deixar de subir quando o percurso já estiver livre e, em seguida, continuar a RTH. Se a altura do obstáculo exceder o limite de altitude, a aeronave vai travar e pairar e o utilizador terá de assumir o controlo.

[2] A aeronave vai travar e pairar e o utilizador terá de assumir o controlo.

Quando a aeronave está a aproximar-se do Ponto inicial, se a altitude atual for superior à altitude RTH, a aeronave decidirá inteligentemente se deve descer enquanto voa para a frente, de acordo com o ambiente circundante, a iluminação, a altitude RTH definida e a altitude atual. Quando a aeronave atingir a área por cima do Ponto inicial, a altitude atual da aeronave não será inferior à altitude RTH definida.

Os planos RTH para diferentes ambientes, os métodos de acionamento RTH e as definições RTH são os seguintes:

Método de acionamento RTH	Condições ambientais e de iluminação adequadas (A aeronave pode desviar-se de obstáculos e zonas GEO)	Condições ambientais e de iluminação não adequadas
O utilizador aciona ativamente o RTH	A aeronave executará o RTH com base na definição de RTH: <ul style="list-style-type: none"> • Ideal • Predefinido 	Predefinido (A aeronave pode subir para se desviar de obstáculos e zonas GEO)
Aeronave com bateria fraca		
Perda de sinal do controlador remoto		RTH da rota original, O RTH predefinido será executado quando o sinal for restaurado (A aeronave consegue desviar-se das zonas GEO e vai travar e pairar se existir um obstáculo)

Proteção de aterragem

Durante o RTH, a proteção de aterragem é ativada quando a aeronave começa a aterrar.

O desempenho específico da aeronave é o seguinte:

- Se o solo for considerado adequado para a aterragem, o DJI Neo 2 aterra diretamente.
- Se o solo for considerado inadequado para a aterragem, o DJI Neo 2 pairará e aguardará a confirmação do piloto. Pode proceder a uma aterragem com a palma da mão ou fazer o DJI Neo 2 aterrar manualmente.
- Se o DJI Neo 2 não conseguir determinar se o ambiente no solo é adequado para a aterragem, a DJI Fly ou os goggles apresentarão um aviso de aterragem quando o DJI Neo 2 descer até 0,3 m do solo. Confirme o aviso de aterragem e o DJI Neo 2 fará a aterragem. Também pode proceder a uma aterragem com a palma da mão ou fazer o DJI Neo 2 aterrar manualmente.

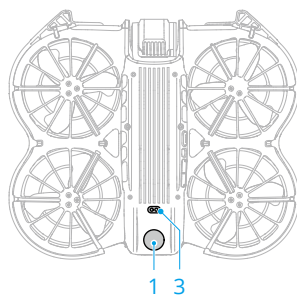
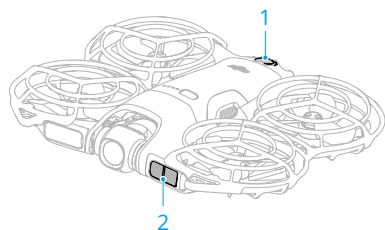


- A proteção de aterragem apenas ajuda a determinar o ambiente de aterragem. Preste atenção ao ambiente circundante durante a aterragem para garantir a segurança.
- A proteção de aterragem pode não estar disponível nas seguintes situações e o DJI Neo 2 pode aterrar diretamente em terreno inadequado:
 - Voar sobre superfícies monocromáticas, refletoras ou com pouca luz, uma grande área de superfícies sem textura clara ou superfícies com textura

dinâmica, como mosaicos de cerâmica lisos, pavimentos de garagem com luz insuficiente e relva ao vento.

- ♦ Voar sobre obstáculos sem textura clara, como pedras grandes, ou superfícies refletoras ou monocromáticas, como mosaicos com relevo.
- ♦ Voar sobre obstáculos pequenos ou finos, tais como linhas de energia e ramos de árvores.
- ♦ Voar sobre superfícies que se assemelham a solo plano, tais como arbustos aparados e planos, copas de árvores planas e solo hemisférico.
- A proteção de aterragem pode ser acionada por engano nas situações seguintes e o DJI Neo 2 não consegue aterrar. Pode proceder a uma aterragem com a palma da mão ou fazer o DJI Neo 2 aterrar manualmente.
 - ♦ Voar sobre superfícies que o sistema de visão possa confundir com água, tais como solo molhado e áreas com poças.
 - ♦ Voar sobre superfícies planas, mas com superfícies com textura clara (superfícies oblíquas ou escadas) nas proximidades.

4.4 Sistema de deteção



1. Sistema de visão omnidirecional monocular

2. LiDAR dianteiro*

3. Sistema de deteção por infravermelhos descendente

* O LiDAR dianteiro cumpre os requisitos de segurança ocular humana para produtos laser de Classe 1.

O LiDAR dianteiro consegue detetar obstáculos à frente. O sistema de visão omnidirecional monocular funciona melhor com iluminação adequada e obstáculos claramente marcados ou texturizados. O sistema de visão omnidirecional será ativado automaticamente quando a aeronave estiver no modo Normal ou Cinema e a ação de

desvio de obstáculos estiver definida para **Contornar** ou **Travar** em DJI Fly. A função de posicionamento é aplicável quando os sinais GNSS estão indisponíveis ou fracos.

- Quando o Posicionamento visual e a Detecção de obstáculos estão desativados, a aeronave depende apenas do GNSS para pairar, a deteção omnidirecional de obstáculos não está disponível e a aeronave não desacelerará automaticamente durante a descida próxima ao solo. É necessário cuidado extra quando o Posicionamento visual e a Detecção de obstáculos estão desativados.
- A desativação do Posicionamento visual e da Detecção de obstáculos só tem efeito quando voa manualmente e não tem efeito quando utiliza o RTH, a aterragem automática ou modos de voo inteligentes.
- O Posicionamento visual e a Detecção de obstáculos podem ser desativados temporariamente em caso de nuvens ou nevoeiro ou quando um obstáculo é detetado ao aterrar. Mantenha o Posicionamento visual e a Detecção de obstáculos ativados em cenários de voo regulares. O Posicionamento visual e a Detecção de obstáculos são ativados por defeito após o reinício da aeronave.

Atenção

- ⚠ • Tome atenção ao ambiente de voo. O sistema de deteção só funciona em determinados cenários e não podem substituir a avaliação e o controlo humanos. Durante o voo, tome sempre atenção ao ambiente circundante e aos avisos no(a) DJI Fly, seja responsável pela aeronave e mantenha sempre o controlo da mesma.
- Se não houver GNSS disponível, o sistema de visão inferior irá ajudar no posicionamento da aeronave e funciona melhor quando a aeronave está a uma altitude de 0,5 m a 10 m. É necessário cuidado adicional se a altitude da aeronave for superior a 30 m, pois o desempenho do posicionamento da visão pode ser afetado.
- O sistema de visão para baixo pode não funcionar corretamente quando a aeronave estiver a voar perto de água. Portanto, a aeronave pode não ser capaz de evitar ativamente a água por baixo quando aterra. Recomenda-se manter o controlo de voo em todos os momentos, usar discernimento com base no ambiente circundante e evitar depender demais do sistema de visão para baixo.
- Os sistemas de visão não conseguem identificar com precisão estruturas de grandes dimensões com estruturas e cabos, tais como guias-torre, torres de transmissão de alta tensão, linhas de transmissão de alta tensão, pontes estaiadas e pontes suspensas.

- O sistema de visão não consegue funcionar corretamente perto de superfícies sem variações claras de padrão ou onde a luz é demasiado fraca ou demasiado forte. O sistema de visão não consegue funcionar corretamente nas situações seguintes:
 - ♦ Voar perto de superfícies monocromáticas (por ex., sobre preto, branco, vermelho ou verde puros).
 - ♦ Voar perto de superfícies altamente reflexivas.
 - ♦ Voar perto de água ou superfícies transparentes.
 - ♦ Voar próximo a superfícies ou objetos móveis.
 - ♦ Voar numa área com mudanças de iluminação frequentes e drásticas.
 - ♦ Voar perto de superfícies extremamente escuras (< 1 lux) ou brilhantes (>100.000 lux).
 - ♦ Voar perto de superfícies que refletem ou absorvem fortemente ondas infravermelhas (p. ex., espelhos, vidro, sinais de trânsito, pavimentos de asfalto).
 - ♦ Voar perto de superfícies sem padrões ou texturas claras.
 - ♦ Voar perto de superfícies com repetição de padrões ou texturas idênticas (por exemplo, mosaicos com o mesmo design).
 - ♦ Voar perto de obstáculos com pequenas áreas de superfície (p. ex., cercas, galhos de árvores e linhas elétricas).
 - ♦ Voar perto de objetos pequenos semelhantes a postes (p. ex., postes de serviços públicos, postes de iluminação pública).
 - ♦ Voar perto de sujeitos em movimento (p. ex., pessoas a caminhar ou veículos).
- Mantenha sempre os sensores limpos. NÃO risque nem adultere os sensores. NÃO utilize a aeronave em ambientes poeirentos ou húmidos.
- As câmaras do sistema de visão podem precisar de ser calibradas após armazenadas por um longo período de tempo. Será exibida uma mensagem na DJI Fly e a calibração será realizada automaticamente.
- NÃO voe quando estiver a chover, com nevoeiro ou poluição, ou se a visibilidade for inferior a 100 m.
- NÃO obstrua o sistema de deteção.
- NÃO descole rapidamente em direção a um obstáculo, para evitar o risco de o sistema de deteção não responder a tempo, o que pode resultar numa colisão.
- Verifique sempre o seguinte antes da descolagem:

- Verifique se não há adesivos ou outras obstruções sobre o vidro do sistema de deteção.
- Se houver sujidade, poeira ou água no vidro do sistema de deteção, limpe com um pano macio. Não use nenhum agente de limpeza que contenha álcool.
- Contacte o suporte da DJI se houver algum dano nas lentes do sistema de deteção.
- O LiDAR dianteiro não consegue detetar obstáculos com uma refletividade inferior a 10% ou objetos refletores como o vidro.

4.5 Sistemas Avançados de Assistência de Pilotagem

A funcionalidade Sistemas Avançados de Assistência de Pilotagem (APAS) está disponível no modo Normal e Cinema. Quando o APAS está ativado, a aeronave continuará a responder aos seus comandos e planeará a sua trajetória de acordo com as entradas do manípulo de controlo e o ambiente de voo. O APAS facilita a prevenção de obstáculos, a obtenção de filmes mais suaves e a obtenção de uma melhor experiência de voo.


Quando o APAS está ativado, a aeronave pode ser parada premindo o botão de pausa do voo no controlo remoto. A aeronave travará e ficará a pairar por três segundos e aguardará comandos adicionais do piloto.

Para ativar o APAS, abra DJI Fly, aceda a ***** > Segurança > Prevenção manual de obstáculos** e selecione **Contornar ("Bypass")**. Configure **Opções de bypass para Normal** ou **Nifty**. No modo **Nifty**, a aeronave pode voar mais rapidamente, mais suavemente e mais perto de obstáculos, obtendo melhores filmes enquanto se desvia dos obstáculos. No entanto, o risco de colidir com obstáculos aumentará. Voe com cuidado.

O modo **Nifty** não funcionará normalmente nas seguintes situações:

- Quando a orientação da aeronave muda rapidamente ao voar perto de obstáculos.
- Quando voa através de obstáculos estreitos, tais como copas ou arbustos a alta velocidade.
- Ao voar perto de obstáculos que são demasiado pequenos para detetar.

Atenção

-  • Certifique-se de usar o modo APAS quando o sistema de visão estiver disponível. Certifique-se de que não há pessoas, animais, objetos com

pequenas áreas de superfície (por exemplo, ramos de árvores) ou objetos transparentes (por exemplo, vidro ou água) ao longo da trajetória de voo desejada.

- Certifique-se de usar o modo APAS quando o sistema de visão para baixo estiver disponível ou o sinal GNSS for forte. O APAS pode não funcionar corretamente quando a aeronave estiver a voar sobre a água.
 - Seja extremamente cuidadoso ao voar em ambientes extremamente escuros (< 5 lux) ou iluminados (>100.000 lux).
 - Preste atenção à DJI Fly e verifique se os APAS estão a funcionar normalmente.
 - O APAS pode não funcionar corretamente quando a aeronave estiver a voar perto dos seus limites de voo ou em Zonas GEO.
 - Quando a iluminação ficar insuficiente e o sistema de visão estiver parcialmente indisponível, a aeronave vai passar de desviar-se dos obstáculos para travar ou pairar. Terá de centrar o manípulos de controlo e, em seguida, continuar a controlar a aeronave.
-

Proteção de aterragem

Se a Ação de prevenção de obstáculos estiver definida para **Bypass** ou **Travão**, a proteção de aterragem será ativada quando pressionar o manípulo do acelerador para baixo para aterrar a aeronave. Quando a aeronave começa a aterrar, a proteção de aterragem é ativada.

- Se o solo for considerado adequado para a aterragem, a aeronave aterra diretamente.
- Se o solo for considerado inadequado para a aterragem, a aeronave pairará quando descer até uma determinada altura acima do solo. Empurre o manípulo do acelerador para baixo durante pelo menos cinco segundos e a aeronave irá aterrar sem se desviar de obstáculos.

4.6 Hélices e proteções das hélices

O DJI Neo 2 inclui proteções amovíveis das hélices, que reduzem os danos nas hélices provocados por colisões. É necessário remover as proteções das hélices na parte superior do DJI Neo 2 antes de remover ou instalar as hélices.

Remoção e instalação



Clique na ligação abaixo ou leia o código QR para ver os vídeos tutoriais.

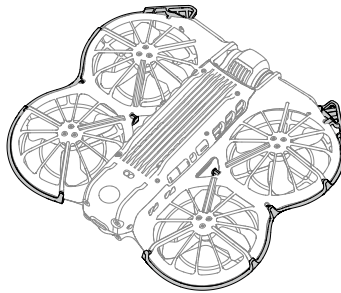


<https://www.dji.com/neo-2/video>

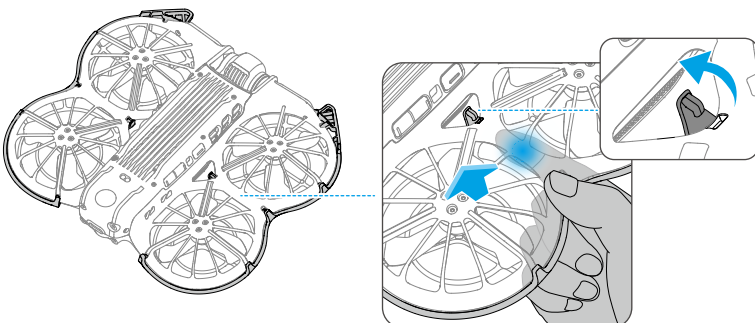
Proteção da hélice

Certifique-se de que o DJI Neo 2 está desligado. Remova as proteções das hélices seguindo os passos abaixo.

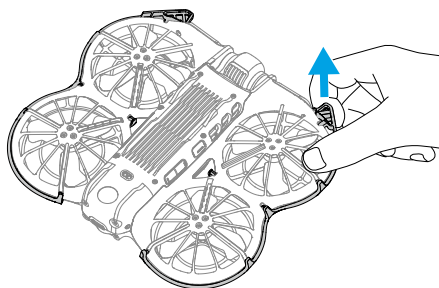
1. Vire a aeronave ao contrário.



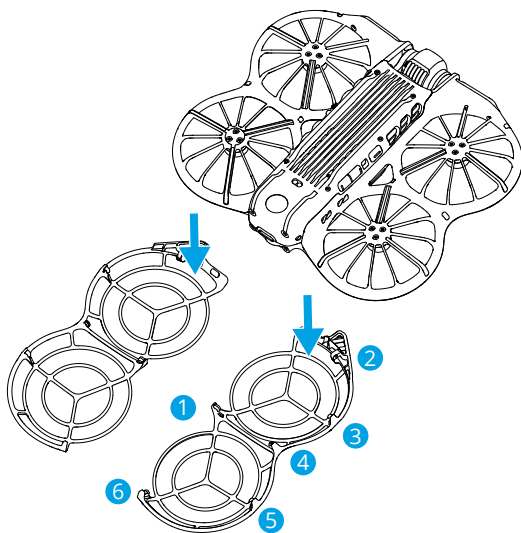
2. Pressione o centro da proteção para soltar a presilha e abri-la.



3. Levante a saliência frontal da proteção para soltar a presilha.

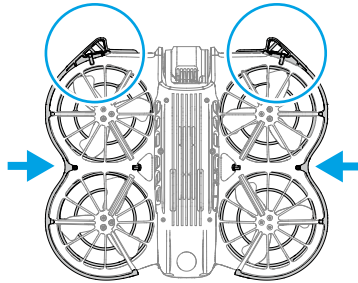


4. Atue ao longo da borda para soltar as presilhas restantes.

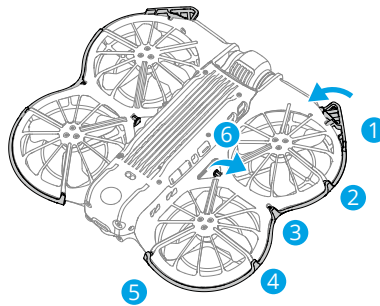



Instale as proteções das hélices seguindo os passos abaixo.

1. Verifique a proteção da hélice e assegure-se de que a saliência frontal está alinhada com a frente da aeronave.



2. Fixe todas as presilhas restantes ao corpo da aeronave para garantir uma instalação segura.

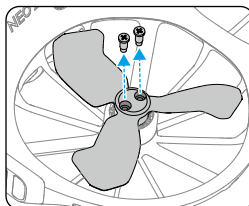


-  Certifique-se de que a proteção da hélice está devidamente instalada e as presilhas estão firmemente fixadas. Caso contrário, o LiDAR dianteiro pode ser obstruído, levando a um desempenho anormal no desvio de obstáculos.

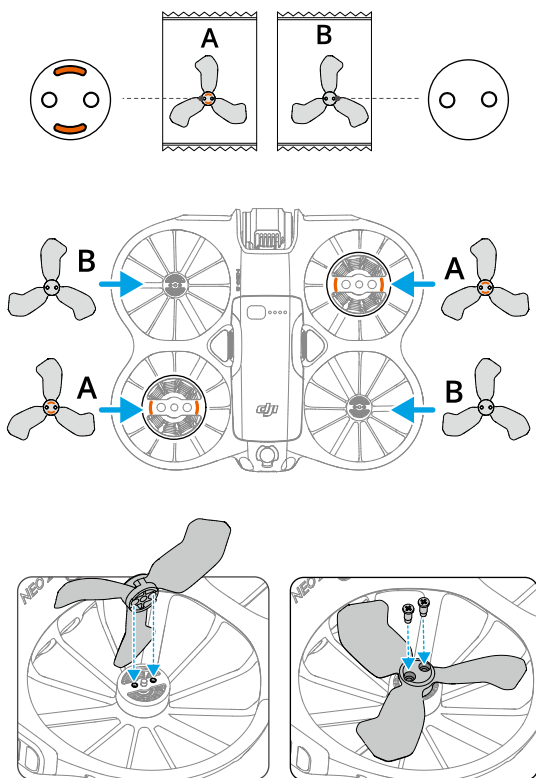
Hélices

Utilize a chave de fendas da embalagem do DJI Neo 2 para instalar e retirar as hélices. É necessário remover as proteções das hélices antes de instalar e remover as hélices.

1. Utilize a chave de fendas para remover as hélices dos motores.



2. Monte as hélices com marcas nos motores com marcas e as hélices sem marcas nos motores sem marcas. Use os parafusos fornecidos na embalagem das hélices para fixar as hélices. Certifique-se de que aperta os parafusos.



3. Volte a instalar as proteções das hélices depois de instalar as hélices.


Atenção

- ⚠ • NÃO instale nem remova a proteção da hélice à força para evitar danos.
- NÃO pressione os suportes da proteção da hélice localizados sob a aeronave para evitar danos.
- Certifique-se de usar somente a chave de fendas contida na embalagem da aeronave para conectar as hélices. Usar outras chaves de fendas pode danificar os parafusos.

- Certifique-se de que mantém os parafusos na vertical enquanto os aperta. Os parafusos não devem estar inclinados em relação à superfície de instalação. Depois de concluída a instalação, verifique se os parafusos estão nivelados e rode as hélices para verificar se existe alguma resistência anormal.
 - Verifique para garantir que os parafusos nas hélices estão apertados a cada 30 horas de tempo de voo (aprox. 60 voos).
 - A chave de fendas só é utilizada para montar as hélices. NÃO utilize a chave de fendas para desmontar a aeronave.
 - Se uma hélice estiver partida, remova as hélices e os parafusos do motor correspondente e descarte-os.
 - As lâminas das hélices são afiadas. Manuseie com cuidado para evitar ferimentos ou a deformação da hélice.
 - Certifique-se de que as hélices estão instaladas em segurança antes de cada voo.
 - Utilize apenas hélices DJI oficiais. NÃO misture tipos de hélices.
 - As hélices são componentes consumíveis. Adquiria hélices adicionais, se necessário.
 - Certifique-se de que todas as hélices estão em bom estado antes de cada voo. NÃO utilize hélices envelhecidas, lascadas ou partidas. Se existirem corpos estranhos, limpe as hélices com um pano macio e seco.
 - Para evitar lesões, mantenha-se afastado das hélices em rotação ou dos motores.
 - Para evitar danificar as hélices, coloque a aeronave corretamente durante o transporte ou o armazenamento. NÃO aperte nem dobre as hélices. Se as hélices estiverem danificadas, o desempenho do voo pode ser afetado.
 - Certifique-se de que os motores estão montados de forma segura e que rodam suavemente. Se o motor sofrer uma sobrecarga ou parar durante o voo, aterre imediatamente.
 - NÃO tente modificar a estrutura dos motores.
 - NÃO toque nem deixe que as mãos ou as partes do corpo entrem em contacto com os motores após o voo, pois estes podem estar quentes.
 - NÃO obstrua os orifícios de ventilação dos motores ou do corpo da aeronave.
 - Certifique-se de que os controladores eletrónicos de estabilidade (ESCs) emitem um som normal quando estão ligados.
-

4.7 Bateria de voo inteligente

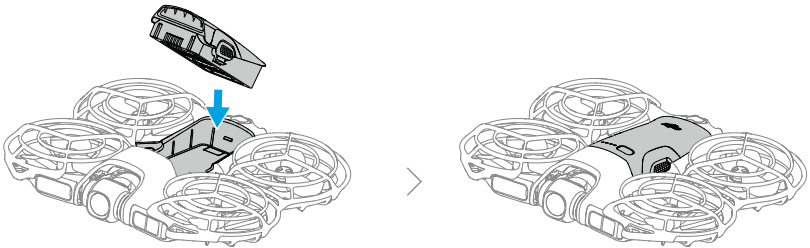
Atenção

-
-  • Leia e siga rigorosamente as instruções deste manual, das *Diretrizes de Segurança* e dos adesivos da bateria antes de a utilizar. O utilizador assume total responsabilidade por todas as operações e utilização.
-
1. NÃO carregue uma bateria de voo inteligente imediatamente após o voo, uma vez que a temperatura pode estar demasiado alta. Aguarde até que a bateria arrefeça até à temperatura de carregamento permitida antes de a carregar novamente.
 2. Para evitar danos, a bateria carrega apenas quando a temperatura da bateria está entre 5 °C e 40 °C (41 °F e 104 °F). A temperatura ideal de carregamento é de 22 °C a 28 °C (71,6 °F a 82,4 °F). O carregamento no intervalo de temperatura ideal pode prolongar a duração da bateria. O carregamento é interrompido automaticamente se a temperatura das células da bateria exceder 55 °C (131 °F) durante o carregamento.
 3. Aviso de temperatura baixa:
 - As baterias não podem ser utilizadas a temperaturas extremamente baixas, abaixo de -10 °C (14 °F).
 - A capacidade da bateria é significativamente reduzida ao voar a baixas temperaturas de -10 °C a 5 °C (14 °F a 41 °F). Certifique-se de que carrega completamente a bateria antes da descolagem. Faça a aeronave pairar no lugar durante algum tempo para aquecer a bateria após a descolagem.
 - Recomenda-se que aqueça a bateria a pelo menos 10 °C (50 °F) antes da descolagem quando voar em ambientes de baixas temperaturas. A temperatura ideal para aquecer a bateria é acima de 20 °C (68 °F).
 - A capacidade reduzida da bateria em ambientes de baixa temperatura reduz o desempenho de resistência à velocidade do vento da aeronave. Voe com cuidado.
 - Tenha especial cuidado ao voar a uma elevação elevada com uma temperatura baixa.
 4. Uma bateria totalmente carregada descarrega-se automaticamente quando fica inativa durante um período de tempo. Tenha em atenção que é normal que a bateria emita calor durante o processo de descarga.
 5. Carregue totalmente a bateria, pelo menos uma vez a cada três meses, para manter a longevidade da bateria. Se a bateria não for utilizada por um longo período, o desempenho da bateria pode ser afetado ou pode mesmo causar danos permanentes na bateria. Se uma bateria não tiver sido carregada ou descarregada durante três meses ou mais, a bateria deixará de estar coberta pela garantia.

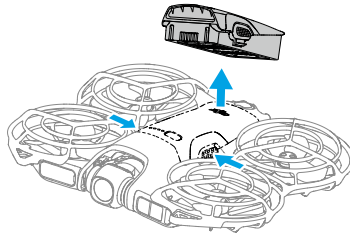
6. Por questões de segurança, mantenha as baterias num nível de energia baixo quando forem transportadas. Antes do transporte, recomenda-se descarregar as baterias até 30% ou menos.

Instalar/Remover a bateria

Instalação



Remoção

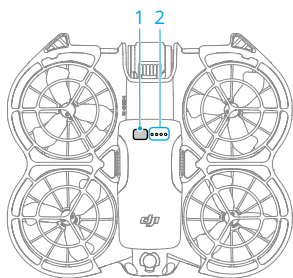


-
- ⚠ • NÃO insira nem remova a bateria enquanto a aeronave estiver ligada.
- Certifique-se de que a bateria está bem instalada com um som de clique. NÃO inicie a aeronave quando a bateria não estiver instalada com segurança, pois isso pode causar mau contacto entre a bateria e a aeronave, além de apresentar perigos.
-

Utilizar a bateria

Verificar o nível da bateria

Prima o botão de alimentação uma vez para verificar o nível da bateria atual.



1. Botão de alimentação
2. LED de nível da bateria

Os LED de nível da bateria exibem o nível de carga da bateria durante o carregamento e o descarregamento. Os estados dos LED são definidos abaixo:

- O LED está ligado
- O LED está a piscar
- O LED está desligado

Padrão de intermitência	Nível da bateria
	88-100%
	76-87%
	63-75%
	51-62%
	38-50%
	26-37%
	13-25%
	0-12%

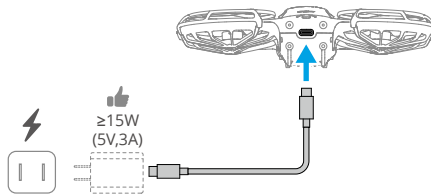
Ligar/desligar

Prima uma vez e, em seguida, prima continuamente o botão para ligar ou desligar a aeronave. Os LED de nível da bateria exibem o nível da bateria quando a aeronave estiver ligada. Os LED de nível da bateria desligam quando a aeronave é desligada.

Carregar a bateria

Carregue totalmente a bateria antes de cada utilização. É recomendada a utilização dos dispositivos de carregamento fornecidos pela DJI ou outros carregadores que suportam o protocolo de carregamento rápido USB PD.

Utilizar um carregador



-
- ⚠ • Não é possível carregar a bateria se a aeronave estiver ligada.
-

A tabela abaixo mostra o nível da bateria durante o carregamento.

Padrão de intermitência	Nível da bateria
	0-50%
	51-75%
	76-99%
	100%

-
- 💡 • A frequência com que os LED de nível da bateria piscam é diferente de acordo com o carregador USB utilizado. Se a velocidade de carregamento for rápida, os LED de nível da bateria piscarão rapidamente.
- Quatro LED a piscar em simultâneo indicam que a bateria está danificada.
-

Utilizar o terminal de carregamento

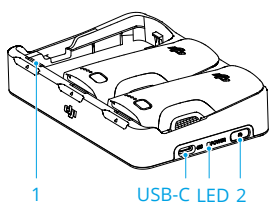


É recomendável que clique na ligação abaixo ou leia o código QR para ver os tutoriais de vídeo.



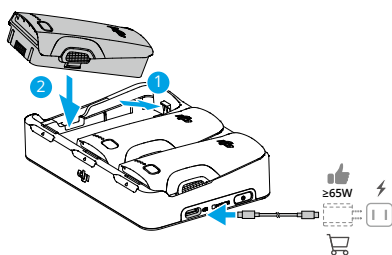
<https://www.dji.com/neo-2/video>

- ⚠ • A temperatura ambiente afeta a velocidade de carregamento. O carregamento será mais rápido em ambientes bem-ventilados a 25 °C (77 °F).
- O terminal de carregamento é compatível apenas com um modelo específico da Bateria de voo inteligente. NÃO utilize o terminal de carregamento com outros modelos de bateria.
- Coloque o terminal de carregamento numa superfície plana e estável quando estiver em uso. Certifique-se de que o dispositivo está devidamente isolado para evitar riscos de incêndio.
- NÃO toque nos terminais de metal das portas da bateria.
- Se existir qualquer acumulação visível de sujidade, limpe os terminais de metal com um pano limpo e seco.



1. Entrada da bateria
2. Botão de função

Como carregar



Insira as baterias nas portas da bateria do terminal de carregamento até ouvir um clique. Ligue o terminal de carregamento a uma tomada elétrica usando um carregador USB.

O método de carregamento varia consoante a potência do carregador. Consulte a tabela abaixo para obter mais informações detalhadas.

A bateria pode ser armazenada no centro de carregamento após o carregamento.

Potência do carregador
≤30 W

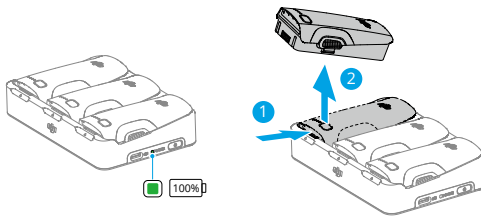
Carrega em sequência a partir de um nível da bateria mais alto para o mais baixo.

30 W < Potência do carregador ≤ 45 W

Carrega duas baterias em simultâneo: primeiro carrega a bateria com um nível mais baixo até ao mesmo nível da bateria com um nível mais alto e, depois disso, carrega as duas baterias em simultâneo.

Potência do carregador >45 W

Carrega três baterias em simultâneo: primeiro carrega as duas baterias com um nível mais baixo até ao mesmo nível da bateria com um nível mais alto e, depois disso, carrega as baterias em simultâneo.



Retire a bateria correspondente do terminal de carregamento, conforme indicado.

Utilizar o Terminal de Carregamento como um Power Bank

1. Insira uma ou mais baterias no terminal de carregamento. Ligue um dispositivo externo através da porta USB-C, como um controlo remoto ou telemóvel.
2. Prima o botão de função, e o LED de estado do terminal de carregamento fica verde continuamente aceso. A bateria com o nível de carga mais baixo será descarregada primeiro e as restantes serão descarregadas em sequência. Para parar de carregar o dispositivo externo, desligue o dispositivo externo do terminal de carregamento.

- ⚠
- Se a carga restante de uma bateria for inferior a 5%, a bateria não pode carregar o dispositivo externo.
 - Para mudar para o carregamento das baterias de voo inteligentes, volte a ligar o cabo USB-C.







Descrições do LED de estado

Padrão de intermitência	Descrição
Luz amarela continuamente acesa	O terminal de carregamento está inativo
Luz verde intermitente	Carregamento da bateria

Padrão de intermitência	Descrição
Luz verde continuamente acesa	Todas as baterias totalmente carregadas ou a fornecer energia a dispositivos externos
Luz amarela a piscar	A temperatura das baterias é demasiado baixa ou demasiado elevada (não são necessárias outras operações)
Luz vermelha continuamente acesa	Erro da fonte de alimentação ou da bateria (retire e volte a colocar as baterias ou desligue e volte a ligar o carregador)

Mecanismos de proteção da bateria

Os LED de nível da bateria podem exibir notificações de proteção da bateria acionadas por condições de carregamento anormais.

LED	Padrão de intermitência	Estado
	O LED2 pisca duas vezes por segundo	Sobrecorrente detetada
	O LED2 pisca três vezes por segundo	Curto-circuito detetado
	O LED3 pisca duas vezes por segundo	Sobrecarga detetada
	O LED3 pisca três vezes por segundo	Carregador com sobretensão detetado
	O LED4 pisca duas vezes por segundo	A temperatura de carregamento está muito baixa
	O LED4 pisca três vezes por segundo	A temperatura de carregamento está muito alta

Se qualquer um dos mecanismos de proteção da bateria forem ativados, para retomar o carregamento, será necessário desconectar a bateria do carregador e reconectá-la. Se a temperatura de carregamento estiver anormal, espere até que volte ao normal. A bateria retomará o carregamento automaticamente sem a necessidade de desconectar e reconectar o carregador.

4.8 Suspensão cardan e câmara

Aviso da suspensão cardã

- ⚠ • Certifique-se de que não existem adesivos ou objetos na suspensão cardã antes de descolar. NÃO toque nem bata na suspensão cardã quando a aeronave

estiver ligada. Descole a aeronave de terreno plano e aberto para proteger a suspensão cardã.

- Remova o protetor da suspensão cardã antes de ligar a aeronave. Fixe o protetor da suspensão cardã quando a aeronave não estiver a ser utilizada.
- Os elementos de precisão na suspensão cardã podem ficar danificados numa colisão ou impacto, os quais poderão provocar o mau funcionamento da suspensão cardã.
- Evite que entre pó ou areia na suspensão cardã, especialmente nos motores da suspensão cardã.
- Um motor de suspensão cardã pode entrar no modo de proteção se a suspensão cardã for obstruída por outros objetos quando a aeronave for colocada em terreno irregular ou na relva, ou se a suspensão cardã sofrer uma força externa excessiva, como durante uma colisão. Aguarde que a suspensão cardã regresse ao normal ou reinicie o dispositivo.
- NÃO aplique força externa na suspensão cardã depois de a aeronave ser ligada.
- NÃO adicione qualquer carga útil extra além de um acessório oficial à suspensão cardã, pois tal pode provocar o mau funcionamento da suspensão cardã ou danificar o motor permanentemente.
- O voo com neblina pesada ou nuvens pode molhar a suspensão cardã, levando a uma falha temporária. A suspensão cardã recuperará a sua funcionalidade total após secar.
- Se houver ventos fortes, a suspensão cardã pode vibrar durante a gravação.
- Após ligar, se a aeronave não estiver colocada numa posição plana durante um longo período ou se for agitada significativamente, a suspensão cardã pode deixar de funcionar e entrar em modo de proteção. Neste caso, coloque a aeronave numa posição plana e aguarde a sua recuperação.
- NÃO use a aeronave em condições de chuva ou neve. Se encontrar chuva ou neve durante o voo, pouse a aeronave imediatamente e limpe a superfície e o motor da suspensão cardã prontamente.
- Se o ângulo de inclinação da suspensão cardã for grande:
 - ♦ Quando a aeronave inclinar para a frente devido à aceleração ou desaceleração para a frente, a suspensão cardã entrará no modo de proteção de limite e ajustará automaticamente o ângulo para baixo.
 - ♦ Quando a aeronave rolar lateralmente devido à aceleração ou desaceleração lateral, o eixo de guinada da suspensão cardã pode atingir o limite de movimento.

- ♦ A aeronave restringirá a sua velocidade para manter a estabilização da imagem. Em condições de vento forte, a velocidade de voo será ainda mais limitada. Reduzir adequadamente o ângulo de inclinação permite atingir uma velocidade de voo mais alta.
 - ♦ O corpo da aeronave pode aparecer na borda da visualização em tempo real.
-

Ângulo da suspensão cardã

Use o botão da suspensão cardã no controlo remoto para controlar a inclinação da suspensão cardã. Como alternativa, faça-o através da vista da câmara na DJI Fly. Mantenha premido o ecrã até aparecer a barra de ajuste da suspensão cardã. Arraste a barra para controlar o ângulo da suspensão cardã.

Modos de funcionamento da suspensão cardã

Estão disponíveis dois modos de funcionamento da suspensão cardã. Alterne entre os diferentes modos de funcionamento em *** > Controlo.

Modo de Seguimento: A ângulo da suspensão cardã permanece estável relativamente ao plano horizontal. Este modo é adequado para capturar imagens estáveis.

Modo FPV: Quando a aeronave está a voar para a frente, a suspensão cardã sincroniza-se com o movimento de enrolamento da aeronave para proporcionar uma experiência de voo na primeira pessoa.

Aviso da câmara




- NÃO exponha a lente da câmara a um ambiente com feixes de laser, como uma projeção de laser, nem aponte a câmara para fontes de luz intensa durante um longo período de tempo, como a luz do sol num dia de céu limpo, para evitar danos no sensor.
 - Certifique-se de que a temperatura e a humidade são adequadas para a câmara durante o uso e o armazenamento.
 - Use um agente de limpeza de lentes para limpar a lente e evitar danos ou fraca qualidade de imagem.
 - NÃO bloqueie quaisquer orifícios de ventilação na câmara, uma vez que o calor gerado pode danificar o dispositivo ou causar ferimentos.
-

4.9 Armazenar e exportar fotografias e vídeos

Armazenar

A aeronave possui um armazenamento interno. É possível guardar fotografias e vídeos no armazenamento interno.

-
-  • Verifique as definições da câmara antes da utilização para garantir que estão configuradas corretamente.
 - Antes de tirar fotos ou gravar vídeos importantes, tire algumas fotos para testar se a câmara está a funcionar corretamente.
 - Certifique-se de que desliga o dispositivo corretamente. Caso contrário, os parâmetros da câmara não serão guardados e quaisquer vídeos gravados poderão ser afetados. A DJI não é responsável por nenhuma perda causada por uma imagem ou vídeo gravado de uma forma que não seja lida por máquina.
-

Exportar


- Utilize o QuickTransfer para exportar as imagens para um dispositivo móvel. Consulte a secção de seguimento para obter mais informações.
- Ligue a aeronave a um computador utilizando um cabo de dados, exporte as imagens do armazenamento interno da aeronave. A aeronave não tem de estar ligada durante o processo de exportação.

4.10 QuickTransfer


O DJI Neo 2 pode ligar-se diretamente a um smartphone através de Wi-Fi, permitindo-lhe transferir fotos e vídeos do DJI Neo 2 para o smartphone.

No Controlo com a aplicação móvel, depois de ligar o smartphone ao DJI Neo 2, entre no modo QuickTransfer, acedendo à vista de Álbum.

Quando o DJI Neo 2 não está ligado ao smartphone, pode tocar no cartão QuickTransfer ou Dispositivos Wi-Fi no ecrã inicial na DJI Fly para entrar no modo QuickTransfer.

Também pode aceder a Álbum no DJI Fly no smartphone e tocar em  no canto superior direito para entrar no modo QuickTransfer.

Ao ligar o smartphone ao DJI Neo 2 pela primeira vez, prima sem soltar o botão de alimentação do DJI Neo 2 para confirmar.

-
-  • A velocidade máxima de transferência só pode ser atingida nos países e regiões em que a frequência de 5,8 GHz seja permitida por lei e pelos regulamentos,

se utilizar dispositivos que suportem a banda de frequência e ligação Wi-Fi de 5,8 GHz e num ambiente sem interferências ou obstruções. Se a frequência de 5,8 GHz não for permitida pelos regulamentos locais (como no Japão), se o seu dispositivo móvel não for compatível com a banda de frequência de 5,8 GHz ou se o ambiente tiver muitas interferências, o QuickTransfer usará a banda de frequência de 2,4 GHz e a taxa máxima de transferência será reduzida para 12 MB/s.

- Ao utilizar o QuickTransfer, não é necessário introduzir a palavra-passe na página de definições do dispositivo móvel para conectar. Inicie a DJI Fly e aparecerá um aviso para ligar o dispositivo.
- Utilize o QuickTransfer num ambiente desobstruído e sem interferência e mantenha-se distante de fontes de interferência tais como routers sem fios, colunas ou auscultadores Bluetooth.



- Ao ver o álbum no modo QuickTransfer, o modo ECO será ativado automaticamente se a temperatura do DJI Neo 2 ficar acima de um determinado valor. E a sua taxa máxima de transferência será reduzida para 30 MB/s. Preste atenção à mensagem na aplicação.
-

DJI RC-N3

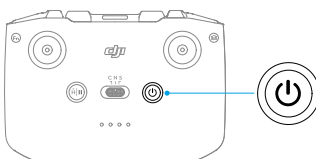
5 DJI RC-N3

5.1 Operações

Ligar/desligar

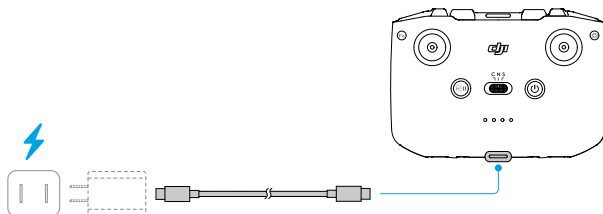
Prima o botão de alimentação uma vez para verificar o nível da bateria atual.

Prima e, em seguida, prima de forma contínua para ligar ou desligar o controlador remoto.



Carregar a bateria

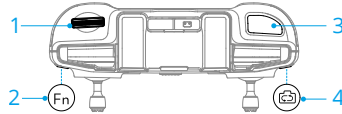
Ligue o carregador à porta USB-C no controlador remoto.



-
- ⚠ • Carregue totalmente o telecomando antes de cada voo. O telecomando emite um alerta quando o nível da bateria estiver baixo.
 - Carregue totalmente a bateria, pelo menos uma vez a cada três meses, para manter a longevidade da bateria.
-

C

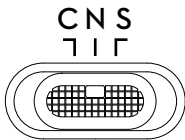
Controlar a suspensão cardã e a câmara



1. **Botão da suspensão cardã:** Controle a inclinação da suspensão cardã.
2. **Botão do obturador/gravação:** prima uma vez para tirar uma fotografia ou para iniciar ou parar a gravação.
3. **Botão de fotografia/vídeo:** prima uma vez para alternar entre o modo de fotografia e vídeo.

Interruptor do modo de voo

Altere o interruptor para selecionar o modo de voo desejado.

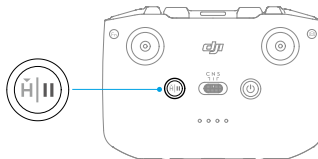


Posição	Modo de voo
C	Modo Cinema
N	Modo Normal
S	Modo Desportivo

Botão de pausa de voo/RTH

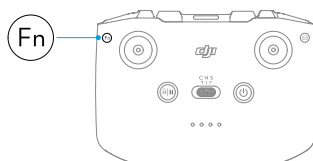
Prima uma vez para fazer a aeronave travar e parrar no lugar.

Prima e mantenha premido o botão até que o telecomando emita um sinal sonoro para iniciar o RTH. A aeronave voltará para o último Ponto inicial gravado. Prima o botão novamente para cancelar o RTH e recuperar o controlo da aeronave.



Botão personalizável

Para ver e definir a função do botão, aceda à vista da câmara na DJI Fly e toque em *** > Controlo > Personalização de botões.



5.2 LED de nível da bateria

Padrão de intermitência	Nível da bateria
● ● ● ●	76-100%
● ● ● ○	51-75%
● ● ○ ○	26-50%
● ○ ○ ○	0-25%

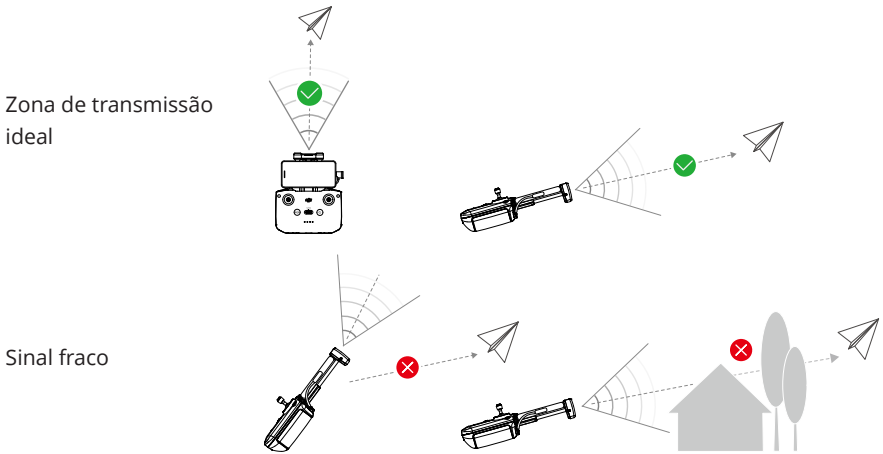
5.3 Alerta do telecomando

O telecomando emite um alerta durante o RTH, que não pode ser cancelado. O telecomando emite um alerta quando o nível da bateria do telecomando é baixo. Um alerta de nível da bateria fraco pode ser cancelado ao premir o botão de alimentação. Quando o nível da bateria está criticamente baixo, o alerta não pode ser cancelado.

Se o telecomando estiver ligado e não tiver sido utilizado durante um período de tempo, mas não estiver ligado à aeronave ou à aplicação DJI Fly no dispositivo móvel, será emitido um alerta. O telecomando desliga-se automaticamente depois de o alerta parar. Mova os manípulos de controlo ou prima qualquer botão para cancelar o alerta.

5.4 Zona de transmissão ideal

O sinal entre a aeronave e o controlador remoto é mais fiável quando as antenas estão posicionadas em relação à aeronave conforme ilustrado abaixo. Se o sinal for fraco, ajuste a orientação do controlo remoto ou faça a aeronave voar mais perto do controlo remoto.



- ⚠ • NÃO utilize outros dispositivos com ligação sem fios que funcionem na mesma frequência que o telecomando. Caso contrário, o telecomando sofrerá interferências.
- Será apresentado um aviso na DJI Fly se o sinal de transmissão for fraco durante o voo. Ajuste a orientação do telecomando de acordo com o visor do indicador de atitude para garantir que a aeronave está no alcance de transmissão ideal.

5.5 Ligar o controlo remoto

O controlo remoto já vem ligado à aeronave ao ser adquirido em conjunto. Caso contrário, siga os passos abaixo ligar os dispositivos.

1. Ligue a aeronave e o telecomando.
2. Inicie a DJI Fly.
3. Na vista da câmara, toque em *** > **Controlo > Reconectar-se à aeronave**. Durante a ligação, o telecomando emite um sinal sonoro.
4. Prima e mantenha premido o botão de alimentação da aeronave durante mais de quatro segundos. A aeronave emite um sinal sonoro e os LED de nível da bateria piscam em sequência para indicar que está pronta para ser ligada. O controlo remoto emite dois sinais sonoros para indicar que a ligação foi bem-sucedida.

- 💡 • Certifique-se de que o telecomando está a uma distância de até 0,5 m da aeronave durante a ligação.

- O próprio telecomando interrompe automaticamente a ligação à aeronave se um novo telecomando for ligado à mesma aeronave.
-

Apêndice

6 Apêndice

6.1 Especificações

Visite o seguinte website para obter as especificações.

<https://www.dji.com/neo-2/specs>

6.2 Compatibilidade

Visite o seguinte site para obter informações sobre produtos compatíveis.

<https://www.dji.com/neo-2/faq>

6.3 Atualização do firmware

Utilize a DJI Fly ou o DJI Assistant 2 (série de drones de consumidor) para atualizar o dispositivo.

Utilizar a DJI Fly

Ao utilizar o Controlo com a aplicação móvel, atualize o firmware de acordo com a mensagem no ecrã inicial da DJI Fly. É necessária uma ligação à internet durante a atualização do firmware.

Ao utilizar o telecomando, ligue a aeronave e o telecomando e execute a DJI Fly. Receberá uma notificação, se estiver disponível uma nova atualização do firmware. Siga as instruções presentes no ecrã para iniciar a atualização. Observe que não pode atualizar o firmware se o telecomando não estiver ligado à aeronave. É necessária uma ligação à internet durante a atualização do firmware.

Quando estiver a utilizar o controlo de movimento imersivo, ligue a aeronave, os óculos e o dispositivo de controlo remoto, e certifique-se de que todos os dispositivos estão ligados. Ligue a porta USB-C dos óculos ao smartphone. Abra a DJI Fly e siga as instruções para atualizar. É necessária uma ligação à internet durante a atualização do firmware.

Utilizar o DJI Assistant 2 (série de drones de consumidor)

Utilize o DJI Assistant 2 (série de drones de consumidor) para atualizar todos os seus dispositivos separadamente.

1. Ligue o dispositivo. Ligue o dispositivo a um computador com um cabo USB-C.
2. Inicie o DJI Assistant 2 (série de drones de consumidor) e faça login com a sua conta DJI.

3. Selecione o dispositivo e clique em **Atualização do firmware** no lado esquerdo do ecrã.
4. Selecione a versão de firmware.
5. Aguarde a transferência do firmware. A atualização do firmware será iniciada automaticamente. Aguarde que a atualização do firmware seja concluída.



- O firmware da bateria está incluído no firmware do DJI Neo 2. Certifique-se de que atualiza todas as baterias.
- Certifique-se de que segue todas as etapas para atualizar o firmware, caso contrário a atualização pode falhar.
- Certifique-se de que o computador está ligado à Internet durante a atualização.
- NÃO desconecte o cabo USB-C durante uma atualização.
- Antes de efetuar uma atualização, certifique-se de que o dispositivo tem, pelo menos, 20% de carga.
- A atualização do firmware demorará aproximadamente 10 minutos. Durante a atualização, é normal que a suspensão cardã fique lenta, os indicadores de estado pisquem e o DJI Neo 2 reinicie. Aguarde pacientemente até a atualização estar concluída.

Visite a seguinte ligação e consulte as *Notas de lançamento* para obter informações sobre a atualização do firmware:

<https://www.dji.com/neo-2/downloads>

6.4 Gravador de voo

Os dados de voo, incluindo telemetria de voo, informações de estado da aeronave e outros parâmetros, são guardados automaticamente no gravador de dados interno da aeronave. Pode aceder aos dados através do DJI Assistant 2 (série de drones de consumidor).

6.5 Lista de verificação pós-voo

- Certifique-se de que realiza uma inspeção visual para que a aeronave, o telecomando, a câmara de suspensão cardã, as baterias inteligentes de voo e as hélices estejam em boas condições. Contacte a assistência DJI se notar algum dano.
- Certifique-se de que a lente da câmara e os sensores do sistema de visão estão limpos.

- Certifique-se de que armazena a aeronave corretamente antes de a transportar.

6.6 Instruções de manutenção

Para evitar ferimentos graves em crianças e animais, observe as seguintes regras:

1. As pequenas peças, tais como cabos e correias, são perigosas em caso de ingestão. Mantenha todas as peças fora do alcance de crianças e animais.
2. Guarde a bateria de voo inteligente e o telecomando num local fresco e seco, afastado da luz solar direta, para garantir que a bateria LiPo integrada NÃO sobreaquece. Temperatura de armazenamento recomendada: entre 22 °C e 28 °C (71°F a 82 °F) para períodos de armazenamento superiores a três meses. Nunca armazene em ambientes fora da faixa de temperatura de -10 °C a 45 °C (14 °F a 113 °F).
3. NÃO permita que a câmara entre em contacto ou fique imersa em água ou outros líquidos. Se ela se molhar, seque-a com um pano macio e absorvente. Ligar uma aeronave que tenha caído na água pode causar danos permanentes ao componente. NÃO utilize substâncias que contenham álcool, benzeno, solventes ou outras substâncias inflamáveis para limpar ou fazer a manutenção da câmara. NÃO armazene a câmara em locais com poeira ou humidade.
4. Verifique todas as peças da aeronave após qualquer acidente ou impacto grave. Em caso de dúvidas ou problemas, entre em contacto com um revendedor autorizado da DJI.
5. Verifique regularmente os indicadores do nível da bateria para ver o nível atual de carga da bateria e a vida útil geral da bateria. A bateria está classificada para 200 ciclos. Não é recomendado continuar a utilizá-la posteriormente.
6. Certifique-se de que transporta a aeronave com os braços dobrados quando estiver desligada.
7. Certifique-se de que transporta o telecomando com antenas dobradas quando estiver desligado.
8. A bateria entra no modo de repouso durante o armazenamento a longo prazo. Carregue a bateria para sair do modo de repouso.
9. Guarde a aeronave, o telecomando, a bateria e o carregador num ambiente seco.
10. Retire a bateria antes de efetuar a manutenção da aeronave (por exemplo, limpar ou fixar e desprender as hélices). Verifique se a aeronave e as hélices estão limpas e remova a sujidade ou poeira com um pano macio. Não limpe a aeronave com um pano húmido e não utilize produtos de limpeza que contenham álcool. Os líquidos podem penetrar no compartimento da aeronave e causar um curto-circuito, destruindo os componentes eletrónicos.

6.7 Procedimentos de resolução de problemas

1. Como resolver o problema da deriva da suspensão cardã durante o voo?

Calibre a IMU e a bússola na DJI Fly. Se o problema persistir, contacte o Suporte DJI.

2. Sem função

Verifique se a bateria de voo inteligente e o telecomando estão ativados através do carregamento. Se o problema persistir, contacte a assistência DJI.

3. Problemas de arranque e ligação

Verifique se a bateria tem energia. Se sim, contacte a Assistência DJI se não puder ser iniciada normalmente.

4. Problemas de atualização do SW

Siga as instruções no manual do utilizador para atualizar o firmware. Se a atualização do firmware falhar, reinicie todos os dispositivos e tente novamente. Se o problema persistir, contacte o Suporte DJI.

5. Procedimentos para repor as predefinições de fábrica ou a última configuração de trabalho conhecida

Utilize a aplicação DJI Fly para restaurar as predefinições de fábrica.

6. Problemas de encerramento e desativação

Contacte o Suporte DJI.

7. Como detetar um manuseamento ou armazenamento descuidado em condições inseguras

Contacte o Suporte DJI.

6.8 Riscos e advertências

Quando a aeronave deteta um risco após ser ligada, haverá um aviso na DJI Fly. Preste atenção à lista de situações abaixo.

- Se o local não for adequado para descolagem.
- Se for detetado um obstáculo durante o voo.
- Se o local não for adequado para aterragem.
- Se a bússola e a IMU sofrerem interferências e precisarem de ser calibradas.
- Siga as instruções no ecrã quando solicitado.

6.9 Eliminação



Cumpra os regulamentos locais relacionados com dispositivos eletrónicos ao eliminar a aeronave e o telecomando.

Eliminação da bateria

Elimine as baterias em recipientes de reciclagem específicos apenas após um descarregamento completo. NÃO elimine as baterias em recipientes de lixo normais. Cumpra rigorosamente os regulamentos locais relativos à eliminação e reciclagem de baterias.

Elimine imediatamente uma bateria se não for possível ligá-la após um descarregamento excessivo.

Se o botão de alimentação estiver desativado e a bateria não puder ser totalmente descarregada, contacte uma agência profissional de eliminação/reciclagem de baterias para obter mais assistência.

6.10 Certificação C0

DJI Neo 2 cumpre os requisitos da certificação C0. Existem alguns requisitos e restrições ao utilizar o(a) DJI Neo 2 nos Estados-Membros da UE, nos países membros da EFTA (EFTA, ou seja, Noruega, Islândia, Liechtenstein e Suíça) e na Geórgia.

Modelo	DEN225
Classe UAS	C0
Massa máxima à descolagem (MTOM)	160 g
Velocidade máxima das hélices	43.820 RPM

Declaração MTOM

A MTOM do DJI Neo 2 (Modelo DF1A0424) é 249 g para cumprir os requisitos da norma C0.

Deve seguir as instruções abaixo para cumprir os requisitos da MTOM.

- NÃO adicione nenhuma carga útil à aeronave, exceto os itens listados na seção Lista de itens, incluindo acessórios qualificados.
- NÃO utilize peças de substituição não qualificadas, tais como baterias de voo inteligentes ou hélices, etc.
- NÃO remodele a aeronave.

Lista de itens, incluindo acessórios qualificados

Item	Número do modelo	Dimensões	Peso
Hélices	R2217S	55,88 x 43,18 mm	1,52 g (par)
Proteção da hélice	PG020	47,18 x 171,81 mm x 16,72 mm	8,1 g (par)
Bateria de voo inteligente	BWXEN2-1606-7.16	77,43 x 40,72 x 20,21 mm	Aprox. 46,7 g
Transcetor digital DJI Neo 2	DEP1	N/A	Aprox. 9 g

Lista de peças sobressalentes e de substituição

- Hélices DJI Neo 2
- Proteção da hélice DJI Neo 2
- Bateria de voo inteligente DJI Neo 2
- Transcetor digital DJI Neo 2

Avisos do telecomando

DJI RC-N3

Os LED de nível da bateria começam a piscar lentamente depois de os desligar da aeronave. A DJI Fly emitirá um aviso depois de desligar da aeronave. O telecomando emite um sinal sonoro e desliga-se automaticamente depois de o desligar da aeronave ou se estiver sem funcionar durante um longo período de tempo.



- Evite interferências entre o telecomando e outros equipamentos sem fios. Certifique-se de desligar o Wi-Fi em dispositivos móveis próximos. Aterre a aeronave o mais depressa possível se houver interferência.
- Solte os manípulos de controlo ou prima o botão de pausa do voo se ocorrer uma operação inesperada.
- Ao utilizar o Controlo com a aplicação móvel, a DJI Fly emitirá um aviso depois de desligar da aeronave.

Aviso EASA

Certifique-se de que lê o documento de Avisos de Informação sobre Drones incluído na embalagem antes de utilizar.

Acenda à ligação abaixo para obter mais informações do aviso EASA sobre rastreabilidade.

<https://www.easa.europa.eu/en/document-library/general-publications/drones-information-notice>

Instruções originais

Este manual é fornecido pela SZ DJI Technology, Inc. e o seu conteúdo está sujeito a alterações.

Endereço: Lobby of T2, DJI Sky City, No. 53 Xianyuan Road, Xili Community, Xili Street, Nanshan District, Shenzhen, China, 518055.

6.11 Informações pós-venda

Visite <https://www.dji.com/support> para saber mais sobre as políticas de serviço de pós-venda, serviços de reparação e apoio ao cliente.



Contacto
SUPORTE DJI

Este conteúdo está sujeito a alterações sem aviso.
Transfira a versão mais recente disponível em



<https://www.dji.com/neo-2/downloads>

Caso tenha dúvidas relativamente a este documento, contacte a DJI enviando uma mensagem para **DocSupport@dji.com**.

DJI e DJI NEO são marcas registadas da DJI.
Copyright © 2025 DJI Todos os direitos reservados.