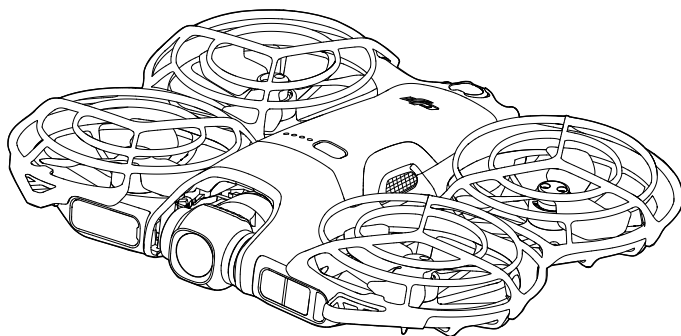


dji NEO 2

Gebruiksaanwijzing

v1.2 2025.12





Dit document is auteursrechtelijk beschermd door DJI met alle rechten voorbehouden. Tenzij anderszins geautoriseerd door DJI, bent u niet gerechtigd om het document of een deel van het document gebruiken of anderen toe te staan het te gebruiken door het document te reproduceren, over te dragen of te verkopen. Raadpleeg dit document en de inhoud ervan alleen als gebruiksaanwijzing voor DJI-producten. Het document mag niet voor andere doeleinden worden gebruikt.

In geval van verschillen tussen verschillende versies, geldt de Engelse versie.

Zoeken naar trefwoorden

Zoek naar trefwoorden, zoals 'batterij' en 'installeren' om een onderwerp te vinden. Als u Adobe Acrobat Reader gebruikt om dit document te lezen, druk dan op Ctrl+F (Windows) of Command+F (Mac) om een zoekopdracht te starten.

Naar een onderwerp navigeren

Bekijk de volledige lijst met onderwerpen in de inhoudsopgave. Klik op een onderwerp om naar dat gedeelte te navigeren.


Dit document afdrukken


Dit document ondersteunt afdrukken met hoge resolutie.

Gebruik van deze handleiding

Legenda

 Belangrijk

 Hints en tips

 Verwijzing

Voor gebruik doorlezen

DJI™ biedt u instructievideo's en de volgende documenten:

1. *Veiligheidsrichtlijnen*
2. *Snelstartgids*
3. *Gebruikershandleiding*

Het wordt aanbevolen om ook alle instructievideo's te bekijken en de *Veiligheidsrichtlijnen* te lezen voordat u voor het eerst aan de slag gaat. Lees de *Snelstartgids* door vóór het eerste gebruik en raadpleeg deze *Gebruikershandleiding* voor meer informatie.

Instructievideo's

Ga naar het onderstaande adres of scan de QR-code om de instructievideo te bekijken, waarin u kunt zien hoe u het product veilig kunt gebruiken:



<https://www.dji.com/neo-2/video>

De DJI Fly-app downloaden

Zorg ervoor dat u DJI Fly tijdens de vlucht gebruikt. Scan de QR-code om de nieuwste versie te downloaden.




-  De DJI Fly-app is al op de afstandsbediening met scherm geïnstalleerd. U moet bij gebruik van de afstandsbediening zonder scherm DJI Fly op uw mobiele apparaat downloaden.
 - Ga naar <https://www.dji.com/downloads/djiapp/dji-fly> om de versies van het Android- en iOS-besturingssysteem te controleren die door DJI Fly worden ondersteund.
 - De interface en functies van DJI Fly kunnen variëren naarmate de softwareversie wordt bijgewerkt. De daadwerkelijke gebruikservaring is gebaseerd op de gebruikte softwareversie.
 - Voor extra veiligheid is het vliegen beperkt tot een hoogte van 30 m en een actieradius van 50 m wanneer de drone tijdens het vliegen niet is verbonden met of is aangemeld bij de app.
 - Aanmelding bij de app is 90 dagen geldig. Maak verbinding met internet en meld u opnieuw aan wanneer deze is verlopen.
-

DJI Assistent 2 downloaden

Download DJI ASSISTANT™ 2 (Consumer Drones Series) op:

<https://www.dji.com/downloads/softwares/dji-assistant-2-consumer-drones-series>

-  De bedrijfstemperatuur van dit product is -10 °C tot 40 °C. Het voldoet niet aan de standaard bedrijfstemperatuur voor militaire toepassingen (-55 °C tot 125 °C), die vereist is om een grotere diversiteit aan omgevingsvariabelen te doorstaan. Gebruik het product op de juiste manier en alleen voor toepassingen waarbij wordt voldaan aan de vereisten voor het bedrijfstemperatuurbereik.
-

Inhoud

Gebruik van deze handleiding	3
Legenda	3
Voor gebruik doorlezen	3
Instructievideo's	3
De DJI Fly-app downloaden	3
DJI Assistant 2 downloaden	4
1 Kenmerken van het product	10
1.1 De eerste keer gebruiken	10
Prééþæãrììng thëé Áììrcræäft	10
Vorbereiden DJI RC-N3	11
DJI Goggles N3 en DJI RC Motion 3 voorbereiden	12
De bril inschakelen	12
Hoe de bril te dragen	13
DJI RC Motion 3 voorbereiden	14
Activering	14
Firmware-update	15
Vorbereiden DJI Neo 2 Digitale zendontvanger	15
1.2 Overzicht	17
Drone	17
DJI RC-N3 Afstandsbediening	18
DJI Goggles N3	18
DJI RC Motion 3	19
2 Vliegveiligheid	21
2.1 Vluchtbeperkingen	21
GEO-systeem (Geospatial Environment Online)	21
Vlieglimieten	21
Limieten voor vlieghoogte en afstand	21
GEO-zones	23
GEO-zones ontgrendelen	23
2.2 Vereisten ten aanzien van de vliegomgeving	24
2.3 De drone op verantwoorde wijze gebruiken	25
2.4 Checklist ter voorbereiding van de vlucht	26
3 Vluchtbediening	28
3.1 Handpalmbesturing	28
Opmerking	28
Schakel tussen de modi en pas instellingen aan	30
Opstijgen vanaf handpalm en Smart Snaps	31

	Gebarenbediening	33
	Terugkeren naar palm	35
3.2	Besturing via de mobiele app	36
	Opmerking	37
	Verbinding maken met de DJI Neo 2	37
	Spraakbesturing	38
	Horlogebesturing	38
3.3	Besturing met afstandsbediening	39
	Automatisch opstijgen	39
	Automatisch landen	39
	De motoren starten/stoppen	39
	De motoren starten	39
	De motoren stoppen	39
	De motoren stoppen tijdens het vliegen	40
	De drone besturen	40
	Procedures voor opstijgen/landen	41
	Intelligente vluchtmodus	42
	FocusTrack	42
	QuickShots	45
	Cruisecontrol	46
	Audio opnemen via de app	47
3.4	Meeslepende bewegingsbediening	47
	Basisvlucht	48
	Opstijgen, remmen en landen	49
	Vooruit en achteruit vliegen	50
	De richting van de drone aanpassen	51
	De drone onder een hoek laten stijgen of dalen	52
	De gimbal en camera bedienen	53
	Head Tracking	53
	Easy ACRO	54
	Glijden	56
	180° afwijking	56
	Flip	57
3.5	Suggesties en tips voor video-opnamen	57
4	Drone	59
4.1	Vluchtmodi	59
4.2	Dronestatusindicator	61
4.3	Terug naar basis	61
	Opmerking	62
	Geavanceerde RTH	64
	Activeringsmethode	64

	RTH-procedure	66
	RTH instellingen	66
	Landingsbescherming	69
4.4	Detectiesysteem	70
	Opmerking	71
4.5	Geavanceerde hulpsystemen voor piloten	73
	Opmerking	73
	Landingsbescherming	74
4.6	Propellers en propellerafschermingen	74
	Verwijderen en installeren	74
	Opmerking	78
4.7	Intelligent Flight Battery	80
	Opmerking	80
	Installeren/verwijderen van de batterij	81
	De batterij gebruiken	81
	De batterij opladen	83
	Een lader gebruiken	83
	De oplaadhub gebruiken	83
	Mechanismen voor het beschermen van de batterij	86
4.8	Gimbal en camera	87
	Kennisgeving over de gimbal	87
	Gimbalhoek	88
	Bedieningsmodi voor de gimbal	88
	Kennisgeving over de camera	88
4.9	Foto's en video's opslaan en exporteren	89
	Gegevens opslaan	89
	Exporteren	89
4.10	QuickTransfer	89
5	DJI RC-N3	92
5.1	Bedieningen	92
	In- en uitschakelen	92
	De batterij opladen	92
	De gimbal en camera besturen	92
	Vliegmodus-schakelaar	93
	Vliegpauze-/RTH-knop	93
	Aanpasbare knop	93
5.2	Ledlampjes voor batterijniveau	94
5.3	Waarschuwing afstandsbediening	94
5.4	Optimale transmissiezone	94
5.5	De afstandsbediening koppelen	95

6	Bijlage	97
6.1	Specificaties	97
6.2	Compatibiliteit	97
6.3	Firmware bijwerken	97
6.4	Vluchtreclorder	98
6.5	Checklist voor na de vlucht	98
6.6	Onderhoudsinstructies	99
6.7	Procedures voor probleemoplossing	99
6.8	Risico's en waarschuwingen	100
6.9	Weggoeien	100
6.10	C0-certificering	101
	Waarschuwingen met betrekking tot de afstandsbediening	102
	EASA-kennisgeving	102
	Originele instructies	103
6.11	Aftersalesinformatie	103

Kenmerken van het product

1 Kenmerken van het product

1.1 De eerste keer gebruiken

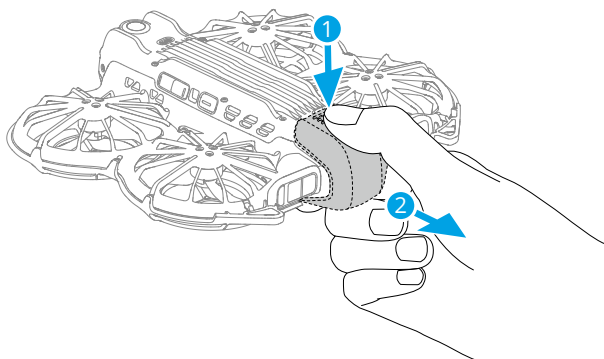
Klik op de link of scan de QR-code om de instructievideo's te bekijken.



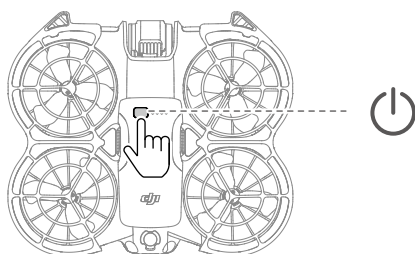
<https://www.dji.com/neo-2/video>

Preëparering thëe Àìrcræäft

Verwijder de gimbalbescherming van de camera.



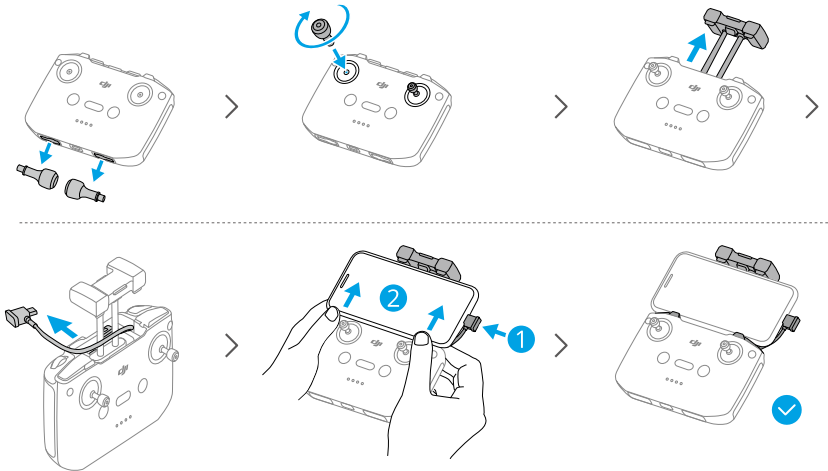
Druk op de aan/uit-knop en druk vervolgens nogmaals op de aan/uit-knop en houd deze ingedrukt om de DJI Neo 2 in te schakelen.



- ⚠ • We raden aan om de Intelligent Flight Battery op te laden met de DJI-lader. Bezoek de officiële website van DJI voor informatie.
- Zorg ervoor dat de gimbalbeschermer is verwijderd voordat u de drone inschakelt. Dit nalaten kan de zelfdiagnose van de drone beïnvloeden.
- We raden aan om de gimbalbeschermer te bevestigen wanneer de drone niet in gebruik is.

Vorbereiden DJI RC-N3

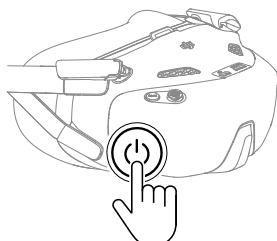
1. Haal de joysticks uit de opbergsleuven en monteer ze op de afstandsbediening.
2. Trek de houder voor het mobiele apparaat naar buiten. Kies de juiste kabel voor de afstandsbediening op basis van het type poort op uw mobiele apparaat (de kabel met een USB-C-connector is standaard aangesloten). Plaats uw mobiele apparaat in de houder en sluit vervolgens het uiteinde van de kabel zonder het afstandsbedieningslogo aan op uw mobiele apparaat. Zorg ervoor dat uw mobiele apparaat stevig op zijn plaats zit.



- ⚠ • Als er bij gebruik van een mobiel Android-apparaat een melding verschijnt met betrekking tot de USB-verbinding, selecteer dan de optie om alleen op te laden. Andere opties kunnen ervoor zorgen dat de verbinding mislukt.
- Verstel de houder voor het mobiele apparaat om ervoor te zorgen dat uw mobiele apparaat stevig vastzit.




DJI Goggles N3 en DJI RC Motion 3 voorbereiden

De bril inschakelen

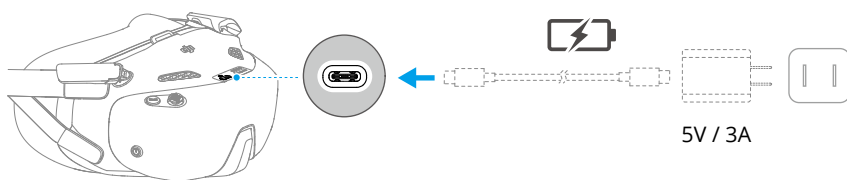


Druk één keer op de aan/uit-knop om het huidige batterijniveau te controleren.




Druk één keer en houd vervolgens twee seconden ingedrukt om de bril aan of uit te zetten.

Knipperpatroon	Batterijniveau
 — Continu groen	40-100%
 — Continu geel	11-39%
 — Continu rood	1-10%

Als het batterijniveau laag is, wordt het aanbevolen om een USB-lader te gebruiken om het apparaat op te laden.



De onderstaande tabel toont het batterijniveau tijdens het opladen:

Knipperpatroon	Batterijniveau
 — Knippert geel	1-39%
 — Knippert groen	40-99%
 — Continu groen	100%

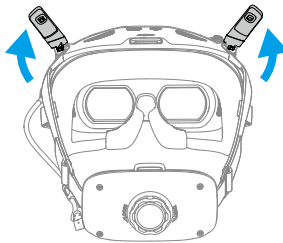
-  • Het gebruik van brillen voldoet niet aan de vereiste voor de visuele zichtlijn (VLOS). In sommige landen of regio's is een visuele waarnemer vereist om

te assisteren tijdens het vliegen. Zorg ervoor dat u de plaatselijke wet- en regelgeving in acht neemt bij het gebruik van een bril.

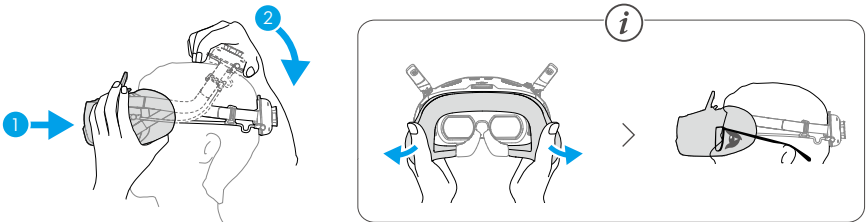
Hoe de bril te dragen

- ⚠ • Klap de antennes in om schade te voorkomen wanneer de bril niet in gebruik is.
- U mag de schuimvulling en de zachte zijde van het batterijvak of andere componenten NIET met scherpe voorwerpen krassen of scheuren.
- De voedingskabel is niet afneembaar. Trek NIET met kracht aan de voedingskabel om schade te voorkomen.

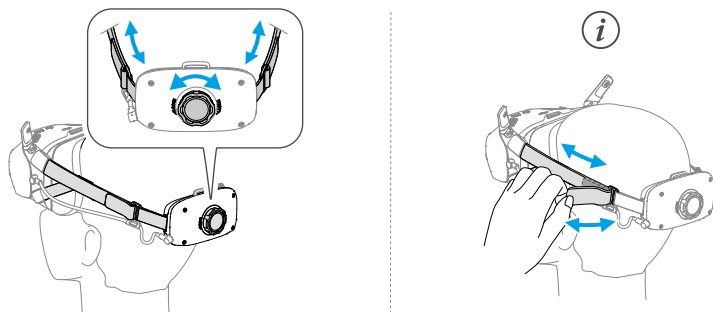
1. Klap de antennes uit.



2. Zet de bril op nadat de apparaten zijn ingeschakeld.

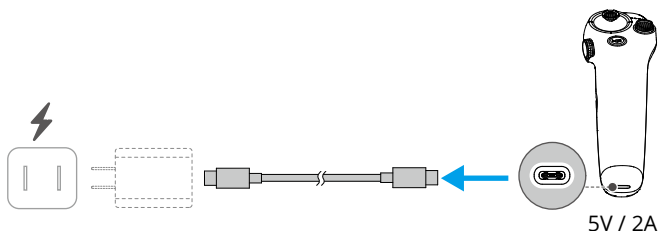


3. Draai aan de afstelknop voor de hoofdband op het batterijvak om de lengte van de hoofdband aan te passen.



DJI RC Motion 3 voorbereiden

Druk één keer op de aan/uit-knop om het huidige batterijniveau te controleren. Laad de batterij voorafgaand aan het gebruik op als het batterijniveau te laag is.



Activering

Het product moet worden geactiveerd met de DJI Fly-app voordat het voor de eerste keer wordt gebruikt. Voor de activering van het product is een internetverbinding vereist. De activeringsmethode varieert, afhankelijk van de gekochte productcombinatie. Volg de bijbehorende instructies om uw product te activeren.

DJI Neo 2

Druk op de aan/uit-knop en druk vervolgens nogmaals op de aan/uit-knop en houd deze ingedrukt om de DJI Neo 2 in te schakelen. Tik op **Connection Guide (verbindingshandleiding)** in de rechterbenedenhoek van het startscherm in DJI Fly, selecteer het apparaatmodel en volg de instructies op het scherm om de verbinding tot stand te brengen en de activering te voltooien.

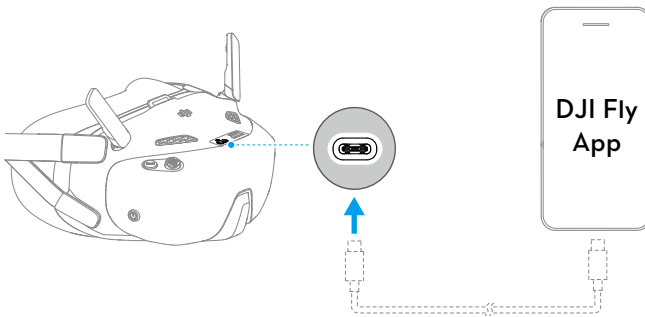
Fly More Combo

Druk op de aan/uit-knop druk vervolgens nogmaals op de aan/uit-knop en houd deze ingedrukt om respectievelijk de drone en de afstandsbediening in te schakelen. Zorg ervoor dat de smartphone is verbonden met de afstandsbediening en volg vervolgens de instructies op het scherm om de drone te activeren met DJI Fly.

U kunt ook de methode voor het activeren van de DJI Neo 2 in het vorige gedeelte volgen om de drone te verbinden met de app en de drone te activeren. Zodra dit is voltooid, kan de drone worden gebruikt met de afstandsbediening.

Motion Fly More-combinatie

Druk op de aan/uit-knop en houd deze vervolgens twee seconden ingedrukt om de drone, bril en bewegingscontroller in te schakelen. Verbind de veiligheidsbril met het mobiele apparaat met behulp van een geschikte gegevenskabel. Start DJI Fly op het mobiele apparaat en volg de aanwijzingen om de DJI-apparaten te activeren. Volg de aanwijzingen in de veiligheidsbril als u geen verbinding kunt maken met het mobiele apparaat.



Firmware-update

Er verschijnt een bericht in DJI Fly wanneer er een firmware-update beschikbaar is. Update de firmware wanneer u hierom wordt gevraagd. Anders zijn sommige functies mogelijk niet beschikbaar.

Voorbereiden DJI Neo 2 Digitale zendontvanger



- Zorg ervoor dat DJI Neo 2 Digitale zendontvanger veilig op de drone is geïnstalleerd voordat u de afstandsbediening of bewegingscontroller gebruikt.

- Apparaten die als een combo zijn gekocht, zijn vooraf gekoppeld en klaar voor gebruik zodra ze worden ingeschakeld. Volg anders de onderstaande stappen om de apparaten te koppelen.

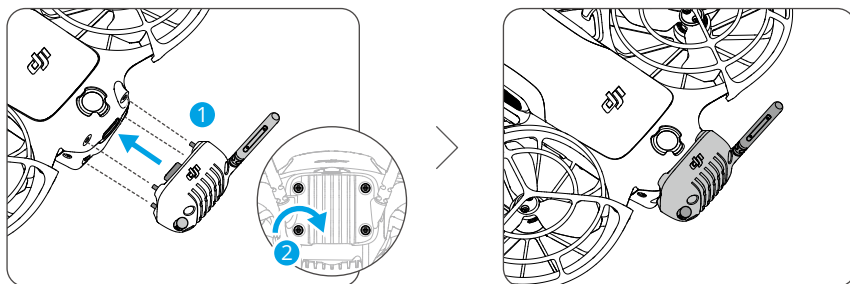


Klik op de link of scan de QR-code om de instructievideo's te bekijken.



<https://www.dji.com/neo-2/video>

Installatie



- ⚠ • Gebruik de schroevendraaier die in de droneverpakking is meegeleverd om de schroeven te verwijderen en te monteren. Ongeschikte schroevendraaiers kunnen de schroeven beschadigen.
- Dit product ondersteunt geen hot-swapping. Zorg ervoor dat de zendontvanger goed is geïnstalleerd voordat u de drone inschakelt.
- Voorkom het uitoefenen van externe kracht op de antenne om vervorming te voorkomen.
- Controleer om de 30 vlieguren (ca. 60 vluchten) of de schroeven op de transceiver nog steeds goed vastzitten.
- 💡 • Na installatie kunt u de drone opladen of aansluiten op een computer rechtstreeks via de USB-C-poort van de zendontvanger zonder demontage.

Koppelen

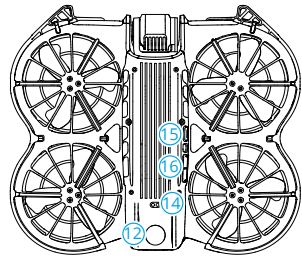
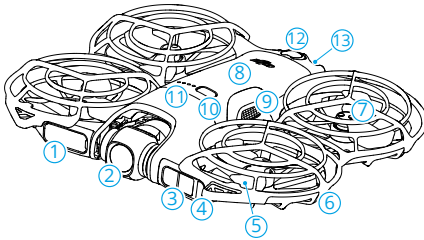
1. Schakel de drone in en wacht tot de zelfdiagnose van het systeem is voltooid.

2. Schakel bluetooth, wifi en locatieservices in op de smartphone.
3. Tik op **Connection Guide (verbindingshandleiding)** in de rechteronderhoek van het startscherm in DJI Fly, selecteer het apparaatmodel en volg de instructies op het scherm om de koppeling met de drone tot stand te brengen.

💡 Als het niet lukt om een koppeling tot stand te brengen met de drone, controleer dan of de schroeven goed zijn vastgedraaid en start de drone vervolgens opnieuw op.

1.2 Overzicht

Drone

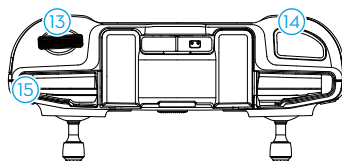
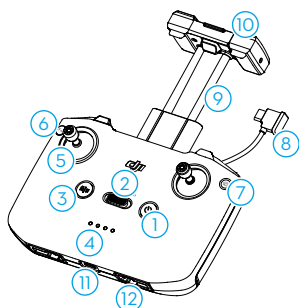


- | | |
|---|---|
| 1. Scherm | 10. Aan-uitknop |
| 2. Gimbal en camera | 11. Ledlampjes voor batterijniveau |
| 3. Voorwaarts gerichte LiDAR ^[1] | 12. Omnidirectioneel monoculair zichtsysteem ^[2] |
| 4. Statusindicatielampje | 13. USB-C-poort |
| 5. Propellers | 14. Neerwaarts infraroodsensorsysteem |
| 6. Propellerafscherming | 15. Opstijgknop |
| 7. Motoren | 16. Selecteerknop |
| 8. Intelligent Flight Battery | |
| 9. Batterijklem | |

[1] De naar voren gerichte LiDAR voldoet aan de veiligheidseisen voor het menselijk oog voor laserproducten van klasse 1.

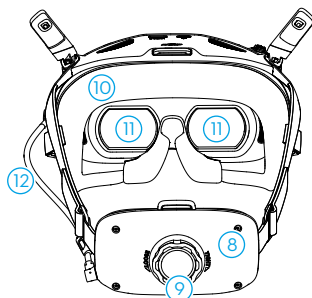
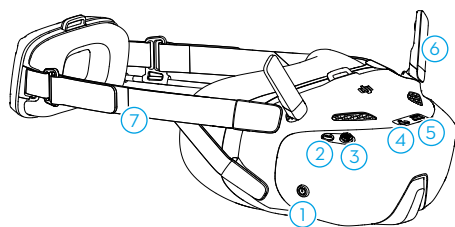
[2] Het omnidirectionele monoculaire zichtsysteem kan obstakels in horizontale richtingen en daarboven detecteren.

DJI RC-N3 Afstandsbediening



1. Aan/uit-knop
 2. Vliegmodus-schakelaar
 3. Vluchtpauze/Return to Home (RTH)-knop
 4. Ledlampjes voor batterijniveau
 5. Joysticks
 6. Aanpasbare knop ^[1]
 7. Foto/video-knop
 8. Afstandsbedieningskabel
 9. Houder voor mobiel apparaat
 10. Antennes
 11. USB-C-poort
 12. Opbergsleuven voor joysticks
 13. Gimbalwiel
 14. Sluiter/opname-knop
 15. Sleuf voor mobiel apparaat
- [1] Als u de knopfunctie wilt bekijken en instellen, ga dan naar de cameraweergave in DJI Fly en tik op *** > Bediening > Knoppen aanpassen.

DJI Goggles N3

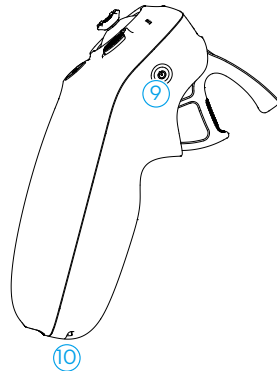
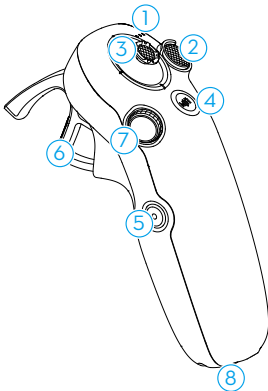


1. Aan/uit-knop
2. Terugknop
3. 5D-knop
4. USB-C-poort
5. microSD-kaartsleuf
6. Antennes

- | | |
|---------------------------------|-------------------|
| 7. Hoofdband | 10. Schuimvulling |
| 8. Batterijcompartiment | 11. Lens |
| 9. Afstelknop voor de hoofdband | 12. Voedingskabel |

- 💡 • Wanneer de bril is verbonden met een smartphone of een pc en de apparaten reageren niet na het verbinden, ga dan naar het brilmenu, selecteer **Instellingen** > **Info** en open de OTG-bekabelde verbodingsmodus. Als de apparaten na het aansluiten nog steeds niet reageren, gebruik dan een andere datakabel en probeer het opnieuw.

DJI RC Motion 3



- | | |
|-------------------------|------------------------------|
| 1. Batterijniveau-LED's | 6. Versneller |
| 2. Vergrendelknop | 7. Draaischijf |
| 3. Joystick | 8. USB-C-poort |
| 4. Modus-knop | 9. Aan/uit-knop |
| 5. Sluiter-/opnameknop | 10. Koordbevestigingsopening |

Vluchtveiligheid

2 Vliegveiligheid

Na het voltooien van de voorbereidingen vóór de vlucht, wordt het aanbevolen om uw vliegvaardigheden te trainen en veilig te oefenen met vliegen. Kies een geschikt gebied om in te vliegen volgens de volgende vliegvereisten en -beperkingen. Houd u bij het vliegen strikt aan de lokale wet- en regelgeving. Lees de *Veiligheidsrichtlijnen* vóór de vlucht om veilig gebruik van het product te garanderen.

2.1 Vluchtbeperkingen

GEO-systeem (Geospatial Environment Online)

Het GEO-systeem (Geospatial Environment Online) van DJI is een wereldwijd informatiesysteem dat realtime informatie biedt over de vliegveiligheid en updates van beperkingen en voorkomt dat UAV's in verboden luchtruim vliegen. Onder uitzonderlijke omstandigheden kunnen gebieden waarvoor beperkingen gelden worden ontgrendeld om vluchten toe te staan. Daarvoor moet u een ontgrendelingsverzoek indienen op basis van het huidige beperkingsniveau in het beoogde vlieggebied. Het GEO-systeem voldoet mogelijk niet volledig aan de lokale wet- en regelgeving. U bent verantwoordelijk voor uw eigen vliegveiligheid en moeten de lokale autoriteiten raadplegen over de relevante wettelijke en reglementaire vereisten voordat u verzoekt om een verboden gebied te ontgrendelen. Ga voor meer informatie over het GEO-systeem naar <https://fly-safe.dji.com>.

Vlieglimieten

Om veiligheidsredenen zijn vlieglimieten standaard ingeschakeld om u te helpen de drone veilig te gebruiken. U kunt vlieglimieten instellen voor hoogte en afstand. Hoogtelimieten, afstandslimieten en GEO-zones functioneren gelijktijdig om de vliegveiligheid te waarborgen wanneer Global Navigation Satellite System (GNSS) beschikbaar is. Wanneer GNSS niet beschikbaar is, kan alleen de hoogte worden beperkt.

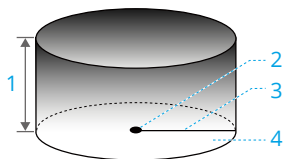
Limieten voor vlieghoogte en afstand

De maximale hoogte beperkt de vlieghoogte van de drone, terwijl de maximale afstand de vliegradius rond het thuispunt van de drone beperkt. Deze limieten kunnen worden gewijzigd in de DJI Fly app voor verbeterde vliegveiligheid.



- Bij gebruik van handpalmbesturing en besturing via de mobiele app is de maximale vlieghoogte 60 m en is de maximale vliegafstand niet beperkt. Deze

limieten kunnen niet worden gewijzigd in de DJI Fly app. De volgende informatie is geschikt voor gebruik van de drone met de afstandsbedieningsapparaten.



1. Max. hoogte
2. Thuispunt (horizontale positie)
3. Max. afstand
4. Hoogte van de drone bij het opstijgen

Sterk GNSS-sigitaal

	Vluchtbeperkingen	Melding in de DJI Fly-app
Max. hoogte	De hoogte van de drone mag de in DJI Fly ingestelde waarde niet overschrijden.	Max. vlieghoogte bereikt.
Max. afstand	De afstand in rechte lijn van de drone tot het thuispunt mag de in DJI Fly ingestelde max. vliegafstand niet overschrijden.	Max. vliegafstand bereikt.

Zwak GNSS-sigitaal

	Vluchtbeperkingen	Melding in de DJI Fly-app
Max. hoogte	<ul style="list-style-type: none"> • De hoogte is beperkt tot 30 m vanaf het opstijgpunt indien er voldoende verlichting is. • De hoogte is beperkt tot 2 m boven de grond als er onvoldoende verlichting is en het infrarooddetectiesysteem naar beneden in werking is. • De hoogte is beperkt tot 30 m vanaf het opstijgpunt als er onvoldoende verlichting is en het naar beneden gerichte infrarooddetectiesysteem niet in werking is. 	Max. vlieghoogte bereikt.
Max. afstand	Geen limiet	

- ⚠ • Telkens wanneer de drone wordt ingeschakeld, wordt de hoogtelimiet automatisch verwijderd zodra het GNSS-sigitaal sterk wordt (GNSS-

signaalsterkte ≥ 2) en de limiet wordt niet meer van kracht, zelfs als het GNSS-sigitaal daarna zwak wordt.

- Als de drone door traagheid buiten het ingestelde vliegbereik vliegt, kunt u de drone nog wel besturen, maar deze niet verder weg laten vliegen.
-

GEO-zones

Het GEO-systeem van DJI geeft veilige vluchtlocaties aan, biedt risiconiveaus en veiligheidsmededelingen voor individuele vluchten en biedt informatie over luchtruim waarvoor beperkingen gelden. Alle vlieggebieden waarvoor beperkingen gelden worden ook wel GEO-zones genoemd en deze zijn verder onderverdeeld in verboden zones, autorisatiezones, waarschuwingzones, verbeterde waarschuwingzones en hoogtezones. U kunt dergelijke informatie in realtime bekijken in DJI Fly. GEO-zones zijn specifieke vlieggebieden, waaronder maar niet beperkt tot luchthavens, grote evenementenlocaties, locaties waar openbare noodsituaties hebben plaatsgevonden (zoals bosbranden), kerncentrales, gevangenissen, overheidsgebouwen en militaire faciliteiten. Standaard beperkt het GEO-systeem opstijgen en vluchten binnen zones die veiligheids- of beveiligingsproblemen kunnen veroorzaken. Een GEO-zonekaart met uitgebreide informatie over GEO-zones over de hele wereld is beschikbaar op de officiële DJI-website: <https://fly-safe.dji.com/nfz/nfz-query>.

GEO-zones ontgrendelen

Zelfontgrendeling is bedoeld voor het ontgrendelen van autorisatiezones. Om zelfontgrendeling te voltooien, moet u een ontgrendelingsverzoek indienen via de DJI FlySafe-website op <https://fly-safe.dji.com>. Zodra het ontgrendelingsverzoek is goedgekeurd, kunt u de ontgrendelingslicentie synchroniseren via de DJI Fly-app. Om de zone te ontgrendelen, kunt u de drone ook rechtstreeks in de goedgekeurde autorisatiezone laten opstijgen of de goedgekeurde autorisatiezone binnenvliegen en de melding in DJI Fly volgen om de zone te ontgrendelen.

Aangepaste ontgrendeling is afgestemd op gebruikers met speciale vereisten. Het wijst door de gebruiker gedefinieerde aangepaste vlieggebieden aan en biedt vluchttoestemmingsdocumenten die specifiek zijn voor de behoeften van verschillende gebruikers. Deze ontgrendelingsoptie is beschikbaar in alle landen en regio's en kan worden aangevraagd via de DJI FlySafe-website op <https://fly-safe.dji.com>.



- Om de vliegveiligheid te garanderen kan de drone niet uit de ontgrendelde zone vliegen nadat de zone is betreden. Als het thuispunt zich buiten de ontgrendelde zone bevindt, kan de drone niet terugkeren naar het thuispunt.
-

2.2 Vereisten ten aanzien van de vliegomgeving

1. Vlieg NIET bij extreme weersomstandigheden zoals sterke wind, sneeuw, regen en mist.
2. Vlieg in open gebieden. Hoge gebouwen en grote metalen constructies kunnen een nadelige invloed uitoefenen op de nauwkeurigheid van het kompas en het GNSS-systeem aan boord van de drone. Wanneer u de drone gebruikt met het afstandsbedieningsapparaat, zorg er dan na het opstijgen voor dat u de melding 'Thuisbasis is bijgewerkt' hebt ontvangen voordat u doorgaat met het vliegen. Als de drone is opgestegen in de buurt van gebouwen, kan de nauwkeurigheid van het thuisbasis niet gegarandeerd worden. In dit geval let u nauwkeurig op de huidige positie van de drone tijdens automatische RTH. Wanneer de drone zich dicht bij de thuisbasis bevindt, wordt geadviseerd om automatische RTH uit te zetten en de drone handmatig te bedienen om op een passende locatie te landen.
3. Houd de drone binnen de visuele zichtlijn (VLOS). Vermijd bergen en bomen die GNSS-signalen blokkeren. Vluchten buiten de visuele gezichtslijn (BVLOS) kunnen alleen worden uitgevoerd wanneer de werking van de drone, de kennis en vaardigheden van de piloot, en het operationele veiligheidsbeheer overeenkomen met de plaatselijke voorschriften voor BVLOS. Vermijd obstakels, drukte, bomen en water (aanbevolen wordt om ten minste 1 m uit de buurt van water te blijven). Laat de drone om veiligheidsredenen NIET dicht in de buurt van vliegvelden, snelwegen, spoorwegstations, spoorlijnen, stadscentra of andere gevoelige gebieden vliegen, tenzij er een vergunning of goedkeuring wordt verkregen volgens plaatselijke voorschriften.
4. Vlieg bij zwak GNSS-signaal met de drone in omgevingen met goede verlichting en zichtbaarheid. Het zichtsysteem werkt mogelijk niet goed bij slechte lichtomstandigheden. Vlieg alleen overdag met de drone.
5. Minimaliseer interferentie door gebieden met een hoog elektromagnetisch niveau te vermijden, zoals locaties in de buurt van elektriciteitsleidingen, basisstations, elektrische onderstations en uitzendtorens.
6. Wees zeer voorzichtig tijdens het vliegen op 2 km of hoger boven de zeespiegel, omdat de prestaties van de accu en de drone dan kunnen verminderen. Vlieg NIET hoger dan de opgegeven hoogte.
7. De remafstand van de drone wordt beïnvloed door de vlieghoogte. Hoe groter de hoogte, hoe groter de remafstand. Wanneer u op grote hoogte vliegt, moet u voldoende remafstand aanhouden om de vliegveiligheid te waarborgen.
8. GNSS kan niet worden gebruikt in de drone in poolgebieden. Gebruik in plaats daarvan het zichtsysteem.
9. Stijg NIET op vanaf bewegende objecten zoals auto's, schepen en vliegtuigen.

10. NIET opstijgen van eenkleurige oppervlakken of sterk reflecterende oppervlakken zoals het dak van een auto.
11. Wees voorzichtig bij het opstijgen in de woestijn of vanaf een strand, om te voorkomen dat zand de drone binnendringt.
12. Gebruik de drone NIET in een omgeving met risico op brand of explosie.
13. Gebruik de drone en de bijbehorende apparaten in droge omgevingen.
14. Gebruik de drone en gerelateerde apparaten NIET in de volgende omgevingen: ongevalsplaatsen, branden, explosies, overstromingen, tsunamis, lawines, aardverschuivingen, aardbevingen, gebieden met stof of zandstormen. Zorg ervoor dat u tijdens het gebruik blootstelling aan zout en schimmel vermijdt.
15. Gebruik de drone NIET in de buurt van zwermen vogels.

2.3 De drone op verantwoorde wijze gebruiken

Neem de volgende regels in acht om ernstig letsel en materiële schade te voorkomen:

1. Zorg ervoor dat u NIET onder invloed van verdovingsmiddelen, alcohol of drugs bent, of lijdt aan duizeligheid, vermoeidheid, misselijkheid of andere aandoeningen die nadelige gevolgen kunnen hebben voor uw geschiktheid om de drone veilig te besturen.
2. Schakel de drone nadat deze geland is eerst zelf uit en schakel vervolgens de afstandsbediening uit.
3. U mag GEEN gevaarlijke ladingen op of bij gebouwen, personen of dieren lanceren, afvuren, laten vallen of anderszins projecteren. Dit kan persoonlijk letsel of materiële schade veroorzaken.
4. Gebruik GEEN drone die betrokken is geweest bij een ongeluk en is neergestort of beschadigd, of die niet in goede staat verkeert.
5. Zorg ervoor dat u voldoende traint en noodplannen hebt voor noodsituaties of wanneer zich een incident voordoet.
6. Zorg ervoor dat u een vluchtplan hebt. Vlieg NIET roekeloos met de drone.
7. Respecteer de privacy van anderen wanneer u de camera gebruikt. Zorg ervoor dat u zich aan de lokale privacywet- en regelgeving en morele normen houdt.
8. Gebruik dit product NIET om andere redenen dan voor algemeen persoonlijk gebruik.
9. Gebruik het NIET voor illegale of ongepaste doeleinden (zoals spionage, militaire operaties of ongeoorloofd onderzoek).

10. Gebruik dit product NIET om anderen te belasteren, te misbruiken, lastig te vallen, te belagen (stalken), te bedreigen of om op enigerlei andere wijze de rechten van anderen te schenden (zoals het recht op privacy en publiciteit).
11. Gebruik dit product NIET om u op het privéterrein van anderen te begeven.

2.4 Checklist ter voorbereiding van de vlucht

1. Verwijder de gimbalafdekking van de camera.
2. Zorg ervoor dat de Intelligent Flight Battery, de propellers en de propellerbeschermers correct zijn gemonteerd en stevig vastzitten.
3. Zorg dat de afstandsbediening, het mobiele apparaat en de Intelligent Flight Battery volledig zijn opgeladen.
4. Controleer of de gimbal en de camera normaal functioneren.
5. Zorg dat niets de motoren blokkeert en dat de motoren normaal functioneren.
6. Controleer of alle cameralenzen en sensoren schoon zijn.
7. Zorg ervoor dat DJI Neo 2 Digitale zendontvanger stevig is geïnstalleerd op het apparaat voordat u de afstandsbediening of bewegingsbesturing gebruikt.
8. Zorg er bij gebruik van handpalmbesturing voor dat de DJI Neo 2 al eerder via wifi verbinding heeft gemaakt met DJI Fly op uw smartphone en dat de app naar behoren werkt.
Zorg er bij gebruik van de afstandsbediening voor dat de afstandsbediening en DJI Fly succesvol zijn verbonden met de drone.
9. Zorg ervoor dat de Obstakelvermijdingsactie is ingesteld in DJI Fly of de goggles (indien gebruikt), en dat de **Max. hoogte**, **Max. afstand** en **Automatische RTH-hoogte** allemaal correct zijn ingesteld volgens de lokale wet- en regelgeving.
10. **INSTALLEER GEEN** ongecertificeerde accessoires of externe apparaten, aangezien dit kan leiden tot productschade of veiligheidsrisico's.

Vliegbedieningen

3 Vluchtbediening

De drone ondersteunt meerdere besturingsmethoden voor verschillende scenario's om aan uw behoeften te voldoen. Zorg er voordat u gaat vliegen voor dat u bekend bent met de opmerking en het gebruik van elke besturingsmethode.

-
- ⚠️ • RAAK de drone NIET aan tijdens de vlucht. Anders kan de DJI Neo 2 beginnen te drijven en kan er een botsing ontstaan.
 - Vlieg NIET met de drone direct nadat hij betrokken is geweest bij een botsing of een harde klap of stoot heeft gehad. De drone kan mogelijk geen stabiele vlucht uitvoeren.
-

3.1 Handpalmbesturing



Klik op de link of scan de QR-code om de instructievideo te bekijken.



<https://www.dji.com/neo-2/video>

Bij gebruik van handpalmbesturing wordt opstijgen vanaf en landen op de handpalm ondersteund. U kunt de knoppen op DJI Neo 2 gebruiken om meerdere Smart Snaps te maken. DJI Neo 2 zal automatisch vliegen en opnemen nadat het onderwerp is bevestigd. U kunt verbinding maken met de DJI Fly app via wifi om de parameters voor elke modus aan te passen. De standaardinstellingen worden als voorbeeld gebruikt.

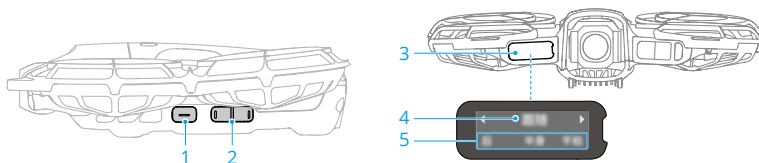
Opmerking

-
- 💡 • Schakel de afstandsbedieningsapparaten en brillen die met de drone zijn verbonden uit voordat u gebruik maakt van handpalmbesturing.
 - ⚠️ • Zorg ervoor dat de vliegomgeving voldoet aan de vliegvereisten en dat u de DJI Neo 2 onmiddellijk kunt besturen en terughalen wanneer er zich een probleem voordoet of in een noodgeval. In situaties waarin DJI niet in staat is de oorzaak van het incident te analyseren, is het mogelijk dat DJI geen garantie en andere aftersaleservices kan verlenen.

- Zorg er vóór gebruik van handpalmbesturing voor dat de al eerder via wifi verbinding heeft gemaakt met DJI Flyop uw smartphone. Als de drone bij gebruik van handpalmbesturing zonder de app tijdens het vliegen te maken krijgt met een storing, kunt u ervoor kiezen om de drone via wifi te verbinden met DJI Fly en de drone handmatig te besturen om een ongeluk te voorkomen. Als uw smartphone geen verbinding kan maken met de drone (bijvoorbeeld door een verbroken wifiverbinding), schakelt u de afstandsbediening in die gekoppeld is aan de drone om de besturing over te nemen.
- Zorg ervoor dat u in een open en vrije omgeving vliegt zonder interferentie van het wifisignaal.
- Wanneer u handpalmbesturing gebruikt, is de maximale vlieghoogte 60 m. Houd voor de veiligheid een visuele zichtlijn (VLOS) binnen een gecontroleerd gebied.
- DJI Neo 2 landt automatisch in de volgende situaties. Zorg ervoor dat u de gebruiksomgeving in de gaten houdt om te voorkomen dat u de drone kwijtraakt of deze beschadigd raakt door de landing.
 - ♦ Kritiek laag batterijniveau.
 - ♦ Positionering mislukt en de drone schakelt over naar de Attitude-modus.
 - ♦ detecteert een botsing, maar stort niet neer.
- Neem de volgende regels in acht bij het opstijgen vanaf of landen op uw handpalm:
 - ♦ Gebruik de drone indien mogelijk in een windstille omgeving.
 - ♦ Houd de zijkanen van de drone van onderen vast bij het opstijgen. Plaats uw vingers NIET in de propellerafschermingen of het rotatiebereik van de propeller om letsel of schade te voorkomen.
 - ♦ Laat de drone NIET opstijgen of landen terwijl u beweegt. Als u dit toch doet, kan de drone beginnen te drijven en kan er een botsing gebeuren. Tijdens het landen is het mogelijk dat de motoren niet kunnen stoppen wanneer uw hand beweegt.
 - ♦ Gooi de drone NIET tijdens het opstijgen.
 - ♦ Probeer de drone NIET uit de lucht te grijpen tijdens het vliegen.
 - ♦ Als u de drone wilt laten landen op uw handpalm, plaats uw hand dan recht onder de drone om te voorkomen dat deze valt na het landen.
 - ♦ Stijg op in een omgeving met voldoende verlichting en een oppervlak met een rijke textuur. Vlieg NIET naar een omgeving waar de verlichting aanzienlijk verschilt ten opzichte van de huidige locatie.

- Als de drone niet kan opstijgen vanaf of landen op uw handpalm, volg dan de gesproken melding van de drone voor probleemoplossing of maak verbinding met de DJI Fly-app voor meer informatie. Er is ondersteuning voor gesproken meldingen in Engels en Mandarijn. De taal is afhankelijk van de taalinstelling van de app tijdens de laatste verbinding. Andere talen worden momenteel niet ondersteund.
-

Schakel tussen de modi en pas instellingen aan



1. Opstijgknop
2. Selecteerknop
3. Scherm
4. Opnamemodus
5. Opname-instellingen

Schakel tussen opnamemodi

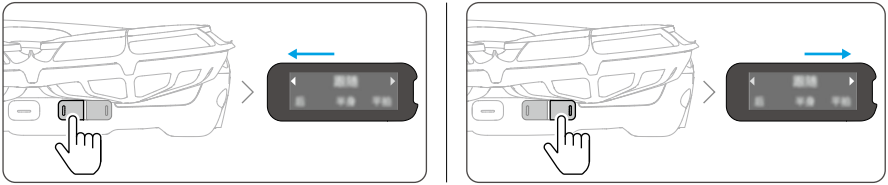
Nadat de drone voor het eerst is ingeschakeld, is Volgen-modus de standaardmodus. Druk op de selecteerknop om naar andere modi te schakelen, zoals Dronie, Cirkel* en meer.

Nadat u van modus bent gewisseld, kondigt de drone de momenteel geselecteerde modus aan via een gesproken melding, terwijl het scherm de huidige modus en parameters weergeeft.

* Meer intelligente opnamemodi zijn beschikbaar bij gebruik van mobiele app-controle. Werk de firmware van de drone bij naar de nieuwste versie; anders zijn sommige opnamemodi mogelijk niet beschikbaar.

Opnameparameters instellen

1. Houd de selecteerknop 2 seconden ingedrukt om het parameterinstelscherm te openen. Het item dat momenteel op het scherm knippert, kan worden aangepast.
2. Druk op de selecteerknop om de waarde aan te passen.

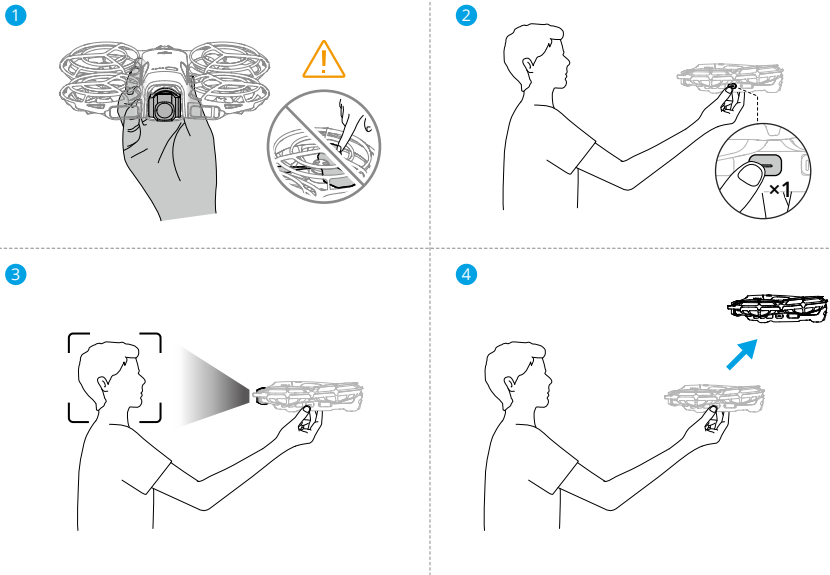


3. Houd de selecteerknop opnieuw ingedrukt om naar het volgende instellingsonderdeel te schakelen.
4. Druk op de opstijgknop om de huidige instellingen op te slaan en af te sluiten.

Opstijgen vanaf handpalm en Smart Snaps

- ⚠ • Zorg ervoor dat u zich aan de lokale privacywet- en regelgeving houdt tijdens het gebruik van Smart Snaps.
- Smart Snaps ondersteunt alleen het volgen van personen.
 - Opstijgen en landen met de handpalm wordt ondersteund voor handpalmbediening, bediening via mobiele apps en bediening met afstandsbediening. Het verschil is dat bij gebruik van bediening met afstandsbediening Smart Snaps voor handpalmbediening niet worden ondersteund en dat het niet nodig is om het onderwerp te bevestigen voordat u opstijgt.

1. Schakel de DJI Neo 2 in. Houd de drone op zijn plaats en wacht tot de zelfdiagnose van het systeem is voltooid.
2. Zorg ervoor dat er voldoende vrije ruimte is om te manoeuvreren op basis van de vooraf ingestelde parameters, zoals afstand en hoogte. Druk op de selecteerknop om de gewenste modus te selecteren.
3. Volg de onderstaande stappen om op te stijgen vanaf uw handpalm.



- a. Opstijgen vanaf uw handpalm vereist bevestiging van het onderwerp. Houd de zijkanten van de dronebehuizing van onderen vast, met de camera naar het onderwerp toe gericht. Zorg ervoor dat uw hand het zicht van de camera niet blokkeert en dat er geen obstakels zijn die het opstijgen belemmeren.

⚠ • Plaats uw vingers NIET binnen het draaibereik van de propellers.

- b. Strek uw arm uit, richt de camera op het onderwerp en houd deze stabiel.

Houd de opstijgknop ingedrukt. De drone maakt de geselecteerde modus kenbaar en telt af via gesproken meldingen, en stijgt vervolgens automatisch op. Druk nogmaals op de opstijgknop voordat het aftellen eindigt om het opstijgen te annuleren.

-
- 💡 • Wanneer het onderwerp wordt geblokkeerd door een obstakel of de omgevingsverlichting niet geschikt is, kan het bevestigen van het onderwerp mislukken.
- Bij gebruik van opstijgen vanaf uw handpalm vliegt de drone na het opstijgen een korte afstand achteruit. Let op de achterkant van de drone om de vliegveiligheid te garanderen.
-

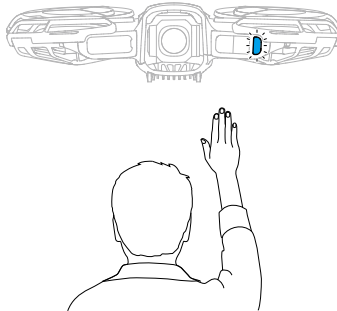
4. DJI Neo 2 begint met opnemen of het maken van foto's volgens de geselecteerde modus en de vooraf ingestelde parameters.
5. Verbind DJI Neo 2 met DJI Fly om de beelden te bekijken en korte video's te maken.

Gebarenbediening

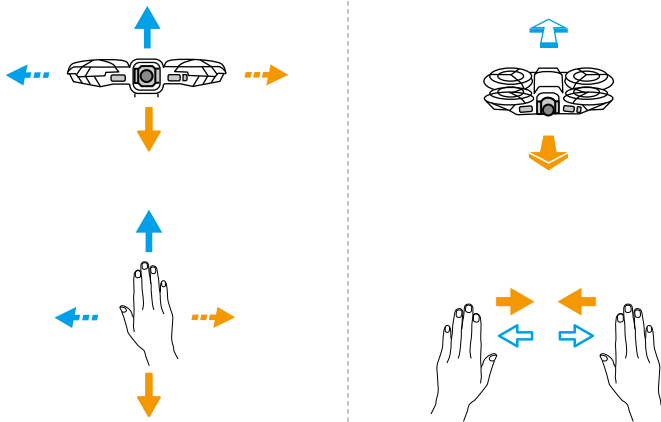
Gebruik gebaren om de positie van de drone aan te passen tijdens Spotlight en ActiveTrack.

- 💡 • Gebarenbediening is standaard uitgeschakeld. Om Gebarenbediening in te schakelen, verbindt u met de DJI Fly app en volgt u de tutorial om deze functie te ontgrendelen.
- Zorg ervoor dat aan alle onderstaande voorwaarden is voldaan voordat u gebarenbediening gebruikt.
 - ♦ Alleen het momenteel gevolgd of gefocuste onderwerp kan de drone besturen.
 - ♦ Houd een horizontale afstand van 2-5 m aan tussen de drone en uw handpalm.
 - ♦ Het onderwerp moet volledig en duidelijk zichtbaar zijn in het camerabeeld, zonder enig obstakel.
 - ♦ Houd u vingers gestrekt en vermijd het dragen van dikke handschoenen of wanten.

Houd uw handpalm omhoog naar de camera. Zodra de statusindicator blauw wordt, kunt u de drone besturen met gebaren.

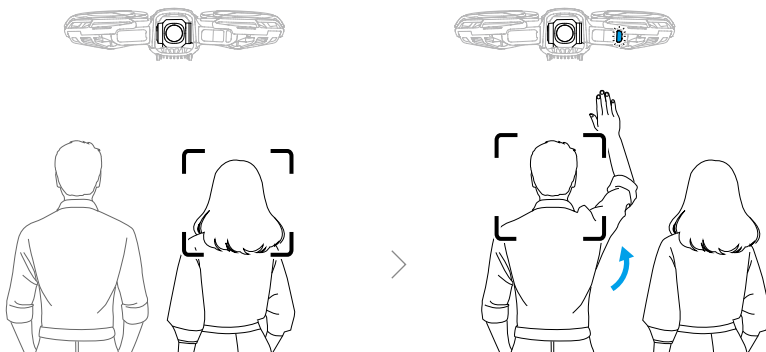


- Beweeg uw handpalm omhoog, omlaag, naar links of naar rechts om de richting van de drone te bedienen.
- Houd beide handpalmen naar de drone gericht. Zodra de statusindicator twee keer blauw knippert, beweegt u uw handen dichterbij elkaar of verder uit elkaar en houdt ze vast om de drone vooruit of achteruit te laten vliegen.



- Om gebarenbediening te verlaten, maakr een vuist of laat u uw arm zakken. De statusindicator gaat uit en de drone blijft zweven. Verder volgen zal plaatsvinden in de aangepaste richting en afstand.
- Om het volgonderwerp te wisselen, moet het originele onderwerp stil blijven staan en gebarenbediening verlaten. Het nieuwe onderwerp moet naast het oorspronkelijke onderwerp staan (binnen een halve armlengte), één hand uitsteken met de handpalm naar de drone en deze positie meer dan 2 seconden vasthouden.

Na een succesvolle overschakeling blijft de statusindicator continu blauw branden en volgt de drone het nieuwe onderwerp.

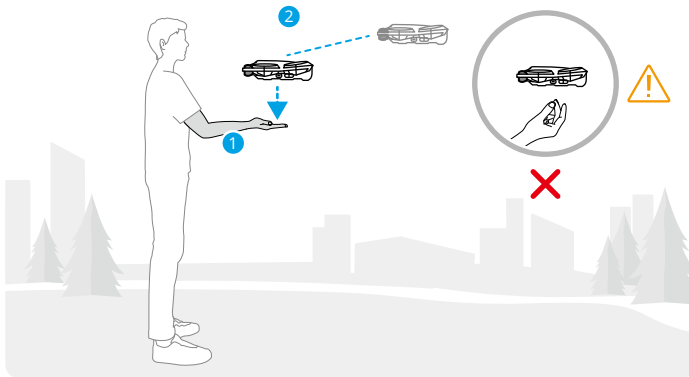


- De drone kan geen bewegende onderwerpen zoals mensen, dieren of voertuigen vermijden. Let bij gebruik van gebarenbediening op de omgeving om de vliegveiligheid te garanderen.

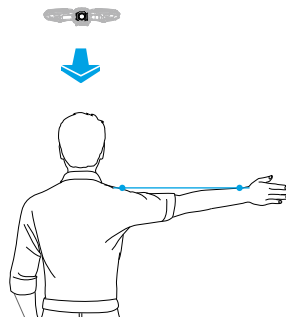
- Gebruik gebarenbediening NIET in gebieden met kleine of fijne objecten (bijv. takken van bomen of hoogspanningslijnen), transparante objecten (bijv. water of glas) of monochrome oppervlakken (bijv. witte muren).
- Gebarenbediening werkt mogelijk niet bij lichtomstandigheden die te donker of te fel zijn. Gebruik gebarenbediening-gerelateerde functies binnen een geschikt verlichtingsbereik (5-100.000 lux).

Terugkeren naar palm

Zorg ervoor dat de drone op zijn plaats blijft hangen. Houd uw handpalm uitgestrekt en kijk naar de drone. Zorg ervoor dat uw hand zich onder de hoogte van de drone bevindt. Houd uw hand plat en stabiel met alle vingers volledig gestrekt. Wacht tot de drone terugkeert en op uw hand landt.



Als de drone zich op afstand bevindt, kijk dan eerst naar de drone en steek één arm zijwaarts uit om het te laten terugkeren. Zodra de drone dichterbij is gevlogen, strekt u uw handpalm uit en wacht u tot het op uw hand landt.



- ⚠ • Zorg ervoor dat u uw vingers volledig uitstrekt om te voorkomen dat u de propellers aanraakt. Probeer de zijkanten van de drone tijdens het landen NIET vast te pakken op dezelfde manier als tijdens het opstijgen.
 - Wanneer u Terugkeren naar palm uitvoert, houd dan een horizontale afstand van 2-5 m tussen de drone en uw handpalm aan, en een verticale afstand van maximaal 2 m.
 - Als de drone niet van dichtbij naar uw handpalm kan terugkeren, pas dan uw locatie of de positie van de drone aan met behulp van gebaren om de blinde vlekken van de drone te vermijden en probeer het daarna opnieuw.
 - Om de drone terug te roepen met één arm zijwaarts uitgestrekt, houdt u de drone binnen 10 m horizontaal van uw arm. Zorg ervoor dat uw arm volledig is uitgestrekt wanneer u deze optilt. TIL niet beide armen tegelijkertijd op.
-
- 💡 • Tijdens de landing op uw handpalm is het mogelijk dat de drone eerst licht stijgt en vervolgens op uw handpalm landt. Houd uw hand stil en strek uw vingers uit tijdens de procedure.
 - In de Volgen- en Spotlight-modus blijft de drone stil in de lucht hangen als de camera het onderwerp kwijtraakt tijdens het opnemen. Start DJI Fly op uw smartphone om tijdens het vliegen via wifi verbinding te maken. De smartphone moet eerder verbonden zijn geweest met DJI Fly om verbinding te kunnen maken. Controleer in de Controls-weergave (bedieningselementen) of de taak al is gestopt, selecteer **Handmatige controle** uit de moduslijst en laat de drone vervolgens landen met de virtuele joysticks.
-

3.2 Besturing via de mobiele app



We raden aan om op de onderstaande link te klikken of de QR-code te scannen om de instructievideo te bekijken.



<https://www.dji.com/neo-2/video>

Als u gebruik wilt maken van besturing via de mobiele app, verbind de DJI Neo 2 dan via wifi met de DJI Fly-app op de smartphone en bestuur de DJI Neo 2 in de app. Bij gebruik

van besturing via de mobiele app zijn alle functies voor handpalmbesturing beschikbaar. U kunt parameters instellen en Smart Snaps uitvoeren in de app. Daarnaast worden extra functies, zoals handbediening, audio-opname en spraakbediening ook ondersteund.

Opmerking

- 💡 • Voordat u mobiele app-controle gebruikt, zorgt u dat het volgende is gedaan:
 - ◆ Schakel de op de drone aangesloten afstandsbedieningen uit zodat de liveview kan worden overgeschakeld naar de mobiele app.
 - ◆ Schakel bluetooth en wifi uit op andere smartphones die eerder met de drone zijn verbonden, om verbindingss storingen of overname te voorkomen.
- RTH wordt ondersteund in Mobile App Control. Raadpleeg [Terug naar basis](#) voor meer informatie.

- ⚠️ • Zorg ervoor dat u in een open en vrije omgeving vliegt zonder interferentie van het wifisignaal. Anders kan verbinding tussen de app en de DJI Neo 2 worden verbroken en dit kan de vliegveiligheid beïnvloeden.
- Wanneer u mobiele app-controle gebruikt, is de maximale vlieghoogte van DJI Neo 2 60 m. Houd voor de veiligheid een visuele zichtlijn (VLOS) binnen een gecontroleerd gebied.
- DJI Neo 2 landt automatisch in de volgende situaties. Zorg ervoor dat u de gebruiksomgeving in de gaten houdt om te voorkomen dat u de DJI Neo 2 kwijtraakt of deze beschadigd raakt tijdens de landing.
 - ◆ Kritiek laag batterijniveau.
 - ◆ Positionering mislukt en de drone schakelt over naar de Attitude-modus.
 - ◆ detecteert een botsing, maar stort niet neer.


Verbinding maken met de DJI Neo 2

1. Schakel de DJI Neo 2 in en wacht tot de zelfdiagnose van het systeem is voltooid.
2. Schakel Bluetooth, wifi en locatieservices in op de smartphone.
3. Tik op **Connection Guide (verbindingshandleiding)** in de rechterbenedenhoek van het startscherm in de app, selecteer het apparaatmodel en selecteer **Connect via Mobile Device (verbinden via mobiel apparaat)**.
4. Selecteer het gewenste apparaat in de zoekresultaten. De Controls-weergave (bedieningselementen) wordt weergegeven nadat de verbinding tot stand is gebracht. Wanneer u de smartphone voor het eerst met de DJI Neo 2 verbindt, houd de aan/uit-knop van de DJI Neo 2 dan ingedrukt om te bevestigen.



- U kunt ook op het paneel voor QuickTransfer of wifi-apparaten tikken op het startscherm in DJI Fly om te verbinden via wifi.
 - Als u de smartphone die is verbonden met de DJI Neo 2 wilt wijzigen, schakel Bluetooth en wifi dan uit op de momenteel verbonden smartphone voordat u de DJI Neo 2 verbindt met de nieuwe smartphone.
-

Spraakbesturing

Tik in de Controls-weergave (bedieningselementen) op  aan de rechterkant van het scherm onder de liveweergave om spraakbesturing in te schakelen. Gebruik een spraakopdracht om de DJI Neo 2 te besturen. Tik op de bijbehorende knop in het pop-upvenster om de algemene opdrachten te bekijken. Spraakopdrachten ondersteunen invoer in natuurlijke taal.



- Spraakbesturing ondersteunt Engels en Mandarijn en de taal is afhankelijk van de taalinstelling van de app.
 - Verhoog het volume op de telefoon voor een optimale ervaring bij gebruik van spraakbesturing.
-

Horlogebesturing

In sportscenario's zoals fietsen kan de DJI Fly-app worden gebruikt met Apple Watch om de drone te bedienen.


1. Zorg ervoor dat DJI Fly zowel op uw horloge als op uw smartphone is geïnstalleerd.
 2. Open DJI Fly op uw smartphone en verbind de drone met de smartphone.
 3. Start DJI Fly op het horloge om de afstandsbediening te starten. Bekijk de [instructievideo's](#) voor meer informatie.
-






- Wanneer u de drone met het horloge bestuurt, zorgt u ervoor dat DJI Fly op uw smartphone ingeschakeld is. Het telefoonscherm kan worden uitgeschakeld. SLUIT DJI Fly NIET af, anders wordt de drone losgekoppeld van uw horloge.
 - Houd uw smartphone binnen het bluetoothbereik van uw horloge.
 - Ga naar <https://www.dji.com/neo-2/faq> om de ondersteunde horlogemodellen te bekijken.
-

3.3 Besturing met afstandsbediening

Automatisch opstijgen

1. Start DJI Fly en open de cameraweergave.
2. Voer alle stappen uit die op de checklist ter voorbereiding van de vlucht staan.
3. Tik op . Als de omstandigheden veilig zijn om op te stijgen, houd de knop dan ingedrukt om te bevestigen.
4. De drone stijgt op en blijft boven de grond zweven.

Automatisch landen

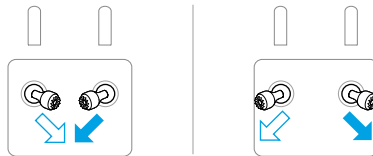
1. Als de omstandigheden veilig zijn om te landen, tik dan op  en tik vervolgens op  en houd het pictogram aangetikt om te bevestigen.
2. Automatisch landen kan worden geannuleerd door op  te tikken.
3. Als het neerwaartse zichtsysteem normaal werkt, wordt de landingsbescherming ingeschakeld.
4. De motoren stoppen automatisch na de landing.

 • Kies een geschikte plaats om te landen.

De motoren starten/stoppen

De motoren starten

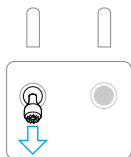
Voer een van de gecombineerde joystickopdrachten (Combination Stick Commands, CSC) uit zoals hieronder weergegeven om de motoren te starten. Zodra beide motoren zijn gaan draaien, laat u beide joysticks tegelijk los.



De motoren stoppen

De motoren kunnen op twee manieren worden gestopt:

Methode 1: Nadat de drone is geland, drukt u de gasstick omlaag en houdt u deze omlaag totdat de motoren stoppen.



Methode 2: Nadat de drone is geland, voert u een van de CSC uit, zoals hieronder weergegeven, totdat de motoren stoppen.



De motoren stoppen tijdens het vliegen

 • Als u de motoren tijdens het vliegen uitschakelt, zal de drone neerstorten.

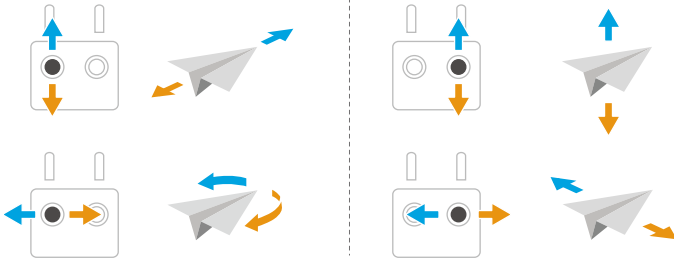
De standaardinstelling voor **Emergency Propeller Stop (noodstop propellers)** in de DJI Fly-app is **Emergency Only (alleen in noodgevallen)**. Dit betekent dat de motoren alleen tijdens de vlucht kunnen worden gestopt wanneer de drone detecteert dat het zich in een noodsituatie bevindt, zoals wanneer de drone betrokken is bij een botsing, een motor is afgeslagen, de drone in de lucht rolt of de drone niet meer onder controle is en zeer snel stijgt of daalt. Voer voor het stoppen van de motoren tijdens het vliegen dezelfde CSC uit als de opdracht die werd gebruikt voor het starten van de motoren. Houd er rekening mee dat u de joysticks twee seconden moet vasthouden tijdens het uitvoeren van de CSC om de motoren te stoppen. **Emergency Propeller Stop (noodstop propellers)** kan worden gewijzigd naar **Anytime (op elk gewenst moment)** in de app. Wees voorzichtig bij het gebruik van deze optie.

De drone besturen

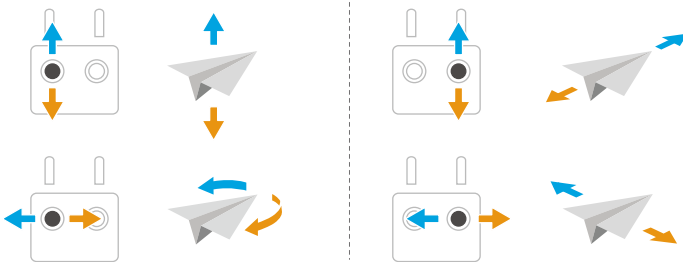
De joysticks van de afstandsbediening kunnen worden gebruikt om de beweging van de drone te besturen. De joysticks kunnen worden bediend in Modus 1, Modus 2 of Modus 3, zoals hieronder weergegeven.

De standaard besturingsmodus van de afstandsbediening is Modus 2. In deze handleiding wordt Modus 2 als een voorbeeld gebruikt om te illustreren hoe de joysticks moeten worden gebruikt. Hoe verder de joystick van het midden wordt weggedrukt, hoe sneller de drone beweegt.

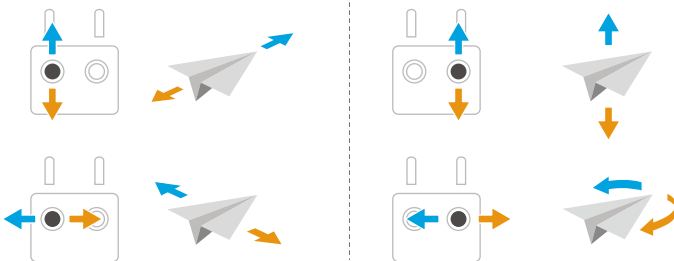
Modus 1



Modus 2



Modus 3




Procedures voor opstijgen/landen

- ⚠ • Start de drone NIET vanuit uw handpalm of terwijl u het met uw hand vasthoudt.


- Gebruik de drone NIET als de lichtomstandigheden te licht of te donker zijn om de afstandsbediening te gebruiken om de vlucht te controleren. U bent verantwoordelijk voor het juist instellen van de helderheid van het scherm en de hoeveelheid direct zonlicht op het scherm en u moet ervoor zorgen dat u alle informatie op het scherm eenvoudig kunt zien.
-

1. De checklist ter voorbereiding van de vlucht is opgesteld om u te helpen veilig te vliegen. Doorloop vóór elke vlucht de volledige checklist ter voorbereiding van de vlucht.
 2. Plaats de drone op een open, vlakke ondergrond met de achterkant van de drone naar u toe gericht.
 3. Schakel de afstandsbediening en de drone in.
 4. Start DJI Fly en open de cameraweergave.
 5. Wacht tot de zelfdiagnose van de drone is voltooid. Als DJI Fly geen onregelmatige waarschuwing toont, kunt u de motoren starten.
 6. Duw de gasjoystick langzaam omhoog om op te stijgen.
 7. Laat om de drone te landen de drone boven een vlakke ondergrond stilhangen en duw de gasjoystick omlaag.
 8. Druk de gasstick na het landen omlaag en houd deze omlaag tot de motoren stoppen.
 9. Schakel eerst de drone uit en vervolgens de afstandsbediening.
-

-  • Wanneer u de afstandsbediening gebruikt, wordt opstijgen vanaf uw handpalm nog steeds ondersteund door de startknop op DJI Neo 2 ingedrukt te houden. U kunt de drone ook op uw handpalm laten landen. Smart Snaps voor handpalmbesturing wordt niet ondersteund. De bijbehorende opmerking en instructies zijn vergelijkbaar met die voor handpalmbesturing. Het verschil is dat bevestiging van het onderwerp niet vereist is voordat er wordt opgestegen. Raadpleeg het gedeelte [Handpalmbesturing](#) voor meer informatie.
-

Intelligente vluchtmodus

FocusTrack

-  • De drone maakt niet automatisch foto's en neemt geen video's op tijdens het gebruik van FocusTrack. Bestuur de drone handmatig om foto's te maken of video's op te nemen.
-

Spotlight (Spotlicht)

Hiermee kunt u de gimbal continu naar het onderwerp richten, terwijl u de vlucht handmatig bestuurt.

Wanneer het zichtsysteem normaal werkt, zal de drone een obstakel omzeilen of remmen als het een obstakel detecteert, afhankelijk van of de obstakelvermijdingsactie is ingesteld op **Omzeilen** of **Remmen** in DJI Fly.

 Obstakelvermijding is in de sport-modus uitgeschakeld.

Ondersteunde onderwerpen:

- Stilstaande onderwerpen
- Bewegende onderwerpen (alleen voertuigen en mensen)

Point of Interest (POI)




Hiermee kan de drone om het onderwerp heen vliegen.

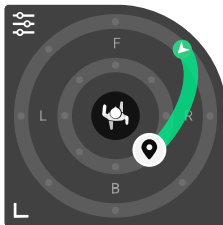
De drone zal obstakels omzeilen, ongeacht de vluchtmodi of instellingen voor obstakelvermijding in DJI Fly, wanneer de visuele systemen normaal functioneren.

Ondersteunde onderwerpen:

- Stilstaande onderwerpen
- Bewegende onderwerpen (alleen voertuigen, boten en mensen)

ActiveTrack


Tik of schuif aan het traceerwiel om de volgorichting te wijzigen, en de drone vliegt automatisch vanaf de huidige positie  langs de gegenereerde traject naar de geselecteerde volgorichting  en blijft volgen. Gebruikers kunnen ook handmatig de volgorichting, hoogte en afstand aanpassen met behulp van de joysticks. Tik op het pictogram FocusTrack-instellingen  om volgparameters in de app in te stellen.




De drone zal obstakels omzeilen, ongeacht de vluchtmodi of instellingen voor obstakelvermijding in DJI Fly, wanneer de visuele systemen normaal functioneren.

Ondersteunde onderwerpen:


Bewegende onderwerpen (alleen voertuigen en mensen).

Wanneer het onderwerp een persoon is, kan de drone automatisch verschillende opnamescènes detecteren. Gebruikers kunnen ook op het pictogram  voor de opnamescène tikken om handmatig van opnamescène te wisselen. Op basis van de geselecteerde scène past de drone overeenkomstige trackingparameters toe.



-
-  • Stel de opnamescène NIET handmatig in op Standaard of Fietsen tijdens het skiën. Anders kunnen het trackingeffect en de vliegveiligheid niet worden gegarandeerd.
-

In ActiveTrack worden de ondersteunde afstands- en hoogtereiken tussen de drone en het onderwerp hieronder gespecificeerd.

Onderwerp	Mensen	Voertuigen/boten
Horizontale afstand	4-20 m	4-50 m
Hoogte	0,5-15 m	0,5-50 m

-
-  • De drone vliegt naar het ondersteunde afstands- en hoogtereik als de afstand en hoogte buiten het bereik vallen wanneer ActiveTrack begint.
- Ideaal is de snelheid van het bewegende object niet hoger dan 12 m/s, anders kan de drone de route niet goed volgen.
-



Opmerking


-  • De drone kan geen bewegende onderwerpen zoals mensen, dieren of voertuigen vermijden. Let bij gebruik van FocusTrack op de omgeving om de vliegveiligheid te garanderen.
- Gebruik FocusTrack NIET in gebieden met kleine of fijne objecten (bijv. takken van bomen of hoogspanningslijnen), transparante objecten (bijv. water of glas) of monochrome oppervlakken (bijv. witte muren).
 - Wanneer de drone een onderwerp volgt, vermijd dan plotselinge, snelle stops door het onderwerp. De drone kan mogelijk niet op tijd remmen door traagheid, wat kan leiden tot een botsing.
 - Wees altijd voorbereid om op de vliegpauzeknop op de afstandsbediening te drukken of op  in DJI Fly te tikken om de drone handmatig te besturen in geval van een noodsituatie.
 - Wees extra waakzaam wanneer u in een van de volgende situaties FocusTrack gebruikt:

- Het gevolgde object beweegt niet in een horizontaal vlak.
 - Het gevolgde object verandert tijdens het bewegen drastisch van vorm.
 - Het gevolgde onderwerp is voor langere tijd uit het zicht.
 - Het gevolgde onderwerp bevindt zich in grote, monochrome gebieden zoals woestijnen.
 - De kleur of patroon van het gevolgde object is vergelijkbaar met die van de omgeving.
 - De verlichting is extreem donker (<5 lux) of helder (>100.000 lux).
 - Houd u tijdens het gebruik van FocusTrack aan de lokale privacywetgeving en regelgeving.
 - Het wordt aanbevolen om alleen voertuigen en mensen te volgen (geen kinderen). Vlieg voorzichtig wanneer u andere objecten volgt.
 - Voor de ondersteunde bewegende onderwerpen verwijzen voertuigen naar auto's. Volg GEEN op afstand bediende auto.
 - Het gevolgde onderwerp kan onbedoeld worden verwisseld met een ander onderwerp als ze op korte afstand van elkaar passeren.
-

FocusTrack gebruiken

Zorg ervoor dat de vliegomgeving open en vrij is met voldoende licht voordat u FocusTrack inschakelt.

Tik op het FocusTrack-pictogram  aan de linkerkant van de cameraweergave of selecteer het onderwerp op het scherm om FocusTrack in te schakelen. Nadat u FocusTrack hebt ingeschakeld, tikt u nogmaals op het FocusTrack-pictogram  om af te sluiten.

 Druk tijdens het gebruik op de Vluchtpauzeknop op de afstandsbediening om de onderwerpselectie te annuleren.

QuickShots




QuickShots bevatten meerdere opnamemodi. De drone neemt automatisch op volgens de geselecteerde opnamemodus en maakt een korte video.

Opmerking

-  • Zorg ervoor dat er voldoende ruimte is bij gebruik van Boomerang.

- Gebruik QuickShots op locaties waar geen gebouwen of andere obstakels aanwezig zijn. Zorg ervoor dat zich geen personen, dieren of andere obstakels in de vliegroute bevinden.
 - Let altijd op objecten rondom de drone en gebruik de afstandsbediening om botsingen of belemmering van de drone te voorkomen.
 - Gebruik QuickShots NIET in een van de volgende situaties:
 - ♦ Wanneer het onderwerp langere tijd geblokkeerd wordt of zich buiten de visuele zichtlijn bevindt.
 - ♦ Wanneer het onderwerp zich in grote monochrome gebieden bevindt, zoals met sneeuw bedekte gebieden of woestijnen.
 - ♦ Wanneer het onderwerp dezelfde kleur of structuur heeft als de omgeving.
 - ♦ Wanneer het onderwerp zich in de lucht bevindt.
 - ♦ Wanneer het onderwerp snel beweegt.
 - ♦ De verlichting is extreem donker (< 5 lux) of helder (> 100.000 lux).
 - Gebruik QuickShots NIET op locaties in de buurt van gebouwen of waar het GNSS-sigitaal zwak is. Anders wordt de vliegroute instabiel.
 - Houd u aan de lokale privacywetgeving en regelgeving tijdens het gebruik van QuickShots.
-

QuickShots gebruiken


1. Tik op het pictogram van de opnamemodus aan de rechterkant van de cameraweergave en selecteer QuickShots .
2. Tik na het selecteren van één submodus op het plus-pictogram of selecteer het onderwerp op het scherm door te slepen. Tik vervolgens op  om de opname te starten. De drone neemt beelden op terwijl deze een vooraf ingestelde vliegbeweging uitvoert op basis van de geselecteerde optie en genereert daarna een video. De drone vliegt terug naar zijn oorspronkelijke positie zodra de opname is voltooid.
3. Tik op  of druk één keer op de vliegpauzeknop op de afstandsbediening. De drone sluit QuickShots onmiddellijk af en blijft stil in de lucht hangen.

Cruisecontrol

Cruise Control maakt het mogelijk om de vliegsnelheid en de gimbalrotatiesnelheid te vergrendelen, waardoor de bediening eenvoudiger wordt en camerabewegingen soepeler verlopen. Meer camerabewegingen, zoals spiraalvormig omhoog en gimbalrotatie, bereikt u door de invoer van de bedieningsstick en de draaiknop te verhogen.

-
- ⚠ • Het vermijden van obstakels in cruisecontrole volgt de huidige vluchtmodus. Vlieg voorzichtig.
-

Cruisecontrol gebruiken

1. Stel één aanpasbare knop op de afstandsbediening in als cruisecontrol.
2. Wanneer u op de joysticks drukt en op de cruisecontrolknop drukt, vliegt de drone automatisch met de huidige snelheid.
3. Druk eenmaal op de vliegpauzeknop op de afstandsbediening of tik  om de cruisecontrol af te sluiten.

Audio opnemen via de app

Tik in de cameraweergave van de app op ***** > Camera** om app-opname in te schakelen en het ruisonderdrukkingseffect te selecteren. Audio wordt opgenomen door het bijbehorende audio-opnameapparaat terwijl de drone een video opneemt. Het microfoonpictogram wordt weergegeven in de liveweergave.

Ondersteunde audio-opnameapparaten zijn onder meer de ingebouwde microfoon van de smartphone, de DJI Mic 2 en Bluetooth-oortelefoons. Voor een lijst met compatibele Bluetooth-apparaten raadpleegt u de Downloads-pagina op de officiële webpagina van DJI Neo 2. Er kunnen bij het opnemen van audio compatibiliteitsproblemen optreden bij het gebruik van sommige Bluetooth-oortelefoons. Zorg ervoor dat u ze vóór het opnemen test.

-
- ⚠ • Schakel het scherm NIET uit en schakel NIET over naar andere apps tijdens het opnemen.
-

- 💡 • Het opnemen van audio kan alleen vóór het opnemen worden in- of uitgeschakeld.
 - Wanneer u de video's bekijkt of downloadt in de Album-weergave in DJI Fly, wordt de audio die is opgenomen met de audio-opnamefunctie automatisch samengevoegd met het videobestand.
-

3.4 Meeslepende bewegingsbediening


- 💡 • In dit gedeelte wordt de vluchtbediening beschreven bij gebruik van DJI Neo 2 met DJI Goggles N3 (hierna de bril genoemd) en DJI RC Motion 3 (hierna een bewegingscontroller genoemd). Raadpleeg de bijbehorende

gebruikershandleidingen van de bril en de bewegingscontroller voor meer informatie over het gebruik.

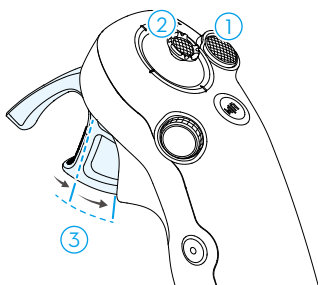
Met de onderstaande stappen kunnen gebruikers de drone op de juiste manier bedienen.

1. Plaats de drone op een open, vlakke ondergrond met de achterkant van de drone naar de gebruiker toe gericht.
2. Schakel de bril, het afstandsbedieningsapparaat en de drone in.
3. Wacht tot het scherm van de drone oplicht voordat u de bril opzet.
4. Start de motoren.
5. Controleer de vluchtliveweergave in de bril om er zeker van te zijn dat er geen waarschuwingsberichten zijn en dat het GNSS-signaal sterk is.
6. Druk twee keer op de vergrendelknop om de dronemotoren te starten en houd deze vervolgens ingedrukt om de drone te laten opstijgen. De drone zal stijgen tot ongeveer 1,2 m en blijven zweven.
7. Druk en houd de vergrendelknop ingedrukt terwijl de drone zweeft om het automatisch te landen en de motoren te laten stoppen.
8. Schakel de drone, bril en het afstandsbedieningsapparaat uit.

Basisvlucht

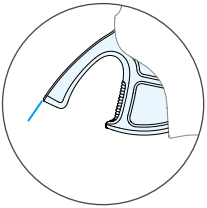
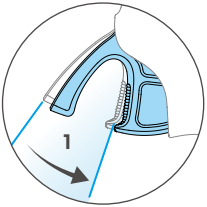
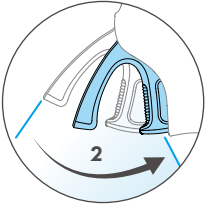
-  Het wordt aanbevolen om vóór de eerste vlucht de handleiding van de bril te bekijken. Ga naar **Settings (Instellingen) > Control (Bediening) > Motion Controller Flight Tutorial (Vlieghandleiding bewegingscontroller)**.
-

Bedien de drone met behulp van de vergrendelknop, joystick, en de accelerator van de DJI RC Motion 3.



1. Gebruik de vergrendelknop om het opstijgen, landen en remmen van de drone te regelen.

2. Beweeg de joystick om de drone horizontaal te laten stijgen, dalen of horizontaal naar links of rechts te laten bewegen*.
 3. Er zijn twee drukniveaus wanneer u de accelerator indrukt. Wanneer u zachtjes naar de positie in het midden van de eerste en tweede stop drukt, voelt u een merkbare pauze. Druk de accelerator tot verschillende stops in om verschillende acties van de drone te besturen.
- * Als Easy ACRO niet is ingeschakeld of de Easy ACRO-actie is geselecteerd als Glijden.

	<p>Als de accelerator niet wordt ingedrukt, blijft de drone op zijn plaats.</p>
	<p>Wanneer u de accelerator zachtjes tot de eerste stop indrukt, kunt u de oriëntatie van de drone aanpassen door de bewegingscontroller verticaal naar links of rechts te kantelen. Houd er rekening mee dat de drone op dit moment niet vooruit vliegt.</p>
	<p>Druk de accelerator in tot de tweede stop om de drone in de richting van de cirkel in de bril te laten vliegen.</p>

Opstijgen, remmen en landen

Opstijgen: Druk tweemaal op de vergrendelknop om de dronemotoren te starten en houd vervolgens de knop nogmaals ingedrukt om de drone te laten opstijgen. De drone zal stijgen tot ongeveer 1,2 m en blijven zweven.

Remmen: Druk tijdens de vlucht op de vergrendelknop om de drone te laten remmen en op zijn plaats te laten zweven. Druk nogmaals om de vluchtbesturing te hervatten.

Landen: Druk en houd de vergrendelknop ingedrukt terwijl de drone zweeft om het automatisch te landen en de motoren te laten stoppen.

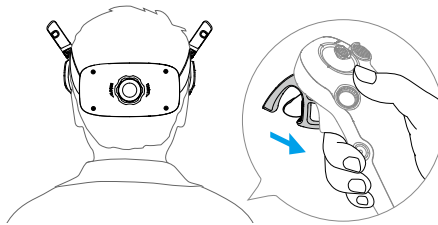
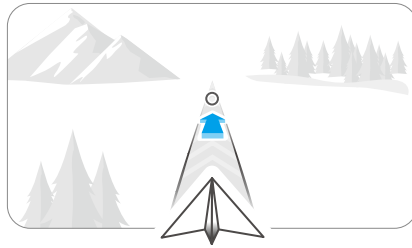
- Nadat de dronemotoren zijn gestart door tweemaal op de vergrendelknop te drukken, duwt u de joystick langzaam omhoog om de drone te laten opstijgen.
- Wanneer Easy ACRO is uitgeschakeld, drukt u, zodra de drone naar de landingspositie vliegt, de joystick voorzichtig naar beneden om de drone te landen. Na de landing drukt u de joystick naar beneden en houdt u deze in positie totdat de motoren stoppen.

- ⚠ • Als zich tijdens de vlucht een noodsituatie voordoet (zoals een botsing of als de drone de controle kwijtraakt), kunt u door viermaal op de vergrendelknop te drukken Stop Motors Mid-flight activeren, waardoor de dronemotoren onmiddellijk worden stopgezet. **De functie Stop Motors Mid-flight zorgt ervoor dat de drone crasht. Bedien voorzichtig.**
- Om de vliegveiligheid te garanderen bij gebruik van de bewegingscontroller, drukt u eenmaal op de vergrendelknop om te remmen en te bewegen voordat u de bril bedient. Als u dit niet doet, vormt dit een veiligheidsrisico en kan de drone de controle verliezen of letsel veroorzaken.

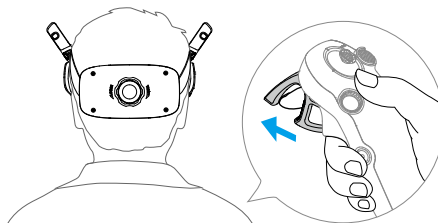
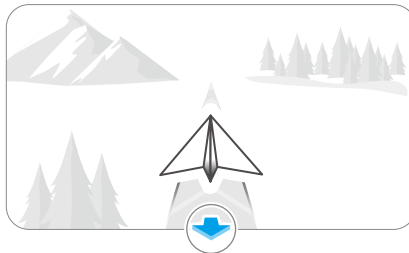
Vooruit en achteruit vliegen

Druk of duw op de accelerator van de bewegingscontroller om vooruit of achteruit te vliegen. Oefen meer druk uit wanneer u drukt of duwt om te versnellen. Laat los om te stoppen en te zweven.

Druk de accelerator in tot de tweede stop om de drone in de richting van de cirkel in de bril te laten vliegen.



Duw de accelerator naar voren om de drone achteruit te laten vliegen.



De richting van de drone aanpassen

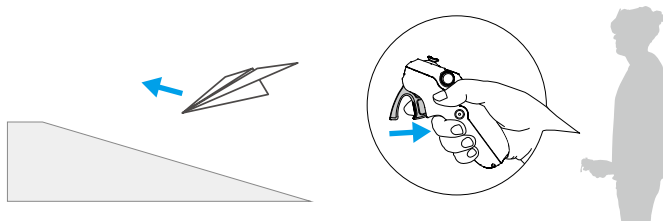
Druk de accelerator voorzichtig in tot de eerste stop en kantel tegelijkertijd de bovenkant van de bewegingscontroller in een van beide richtingen om de drone te laten draaien.

Hoe groter de kantelhoek van de bewegingscontroller, hoe sneller de drone zal draaien. De cirkel in de bril beweegt naar links en rechts en de vluchtlivewegave verandert overeenkomstig.

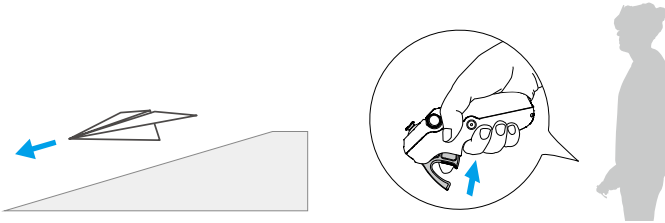


De drone onder een hoek laten stijgen of dalen

Wanneer de drone in een opwaartse hoek moet vliegen, drukt u de accelerator in tot de tweede stop, terwijl u tegelijkertijd de bewegingscontroller omhoog kantelt.

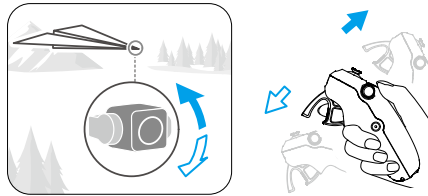


Wanneer de drone in een neerwaartse hoek moet vliegen, drukt u de accelerator in tot de tweede stop, terwijl u tegelijkertijd de bewegingscontroller omlaag kantelt.




De gimbal en camera bedienen

Tijdens de vlucht, of wanneer de gashendel niet is ingedrukt en de drone zweeft, kunt u de bewegingscontroller omhoog en omlaag kantelen om de kanteling van de gimbal te regelen. De kanteling van de gimbal verandert dienovereenkomstig met de kanteling van de bewegingscontroller en is altijd consistent met de oriëntatie van de bewegingscontroller. De cirkel in de bril beweegt op en neer en de vluchtliveweergave verandert overeenkomstig.



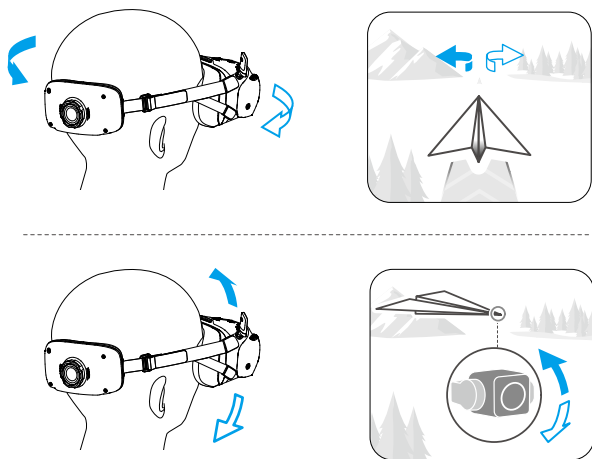
-
- ⚠ • Vóór het opstijgen of wanneer u de vergrendelknop gebruikt om de drone te laten zweven, kunt u de kanteling van de gimbal niet regelen.
 - Met de draaiknop op de bewegingscontroller kunt u omhoog of omlaag scrollen om de camera te kantelen vóór het opstijgen of tijdens RTH en landen.
-

Head Tracking

Nadat Head Tracking is ingeschakeld, kunnen de horizontale oriëntatie van de drone en de gimbalkanteling worden geregeld met behulp van hoofdbewegingen tijdens de vlucht. Open het snelmenu vanuit de vluchtliveweergave, open het snelbedieningsmenu en klik op  om Head Tracking in te schakelen.

Enmaal in de Head Tracking-modus kan de bewegingscontroller de gimbal-kanteling niet regelen en is alleen bediening via de drone mogelijk. Gebruikers kunnen nog steeds

de koers van de drone bepalen door de bewegingscontroller te kantelen zonder de accelerator in te drukken.



Easy ACRO

Gebruik de bewegingscontroller om Easy ACRO-acties uit te voeren, waaronder een voorwaartse salto, achterwaartse salto, rollen en 180° afwijking.

- ⚠ • Obstalervermijding is uitgeschakeld wanneer Easy ACRO is ingeschakeld. Obstalervermijding wordt automatisch hervat zodra Easy ACRO is uitgeschakeld. Let op de omgeving en zorg ervoor dat er geen obstakels in de buurt zijn voordat u Easy ACRO-acties uitvoert.
- Easy ACRO is niet beschikbaar in de volgende situaties:
 - ♦ De drone stijgt op, zweeft, landt of keert terug naar huis;
 - ♦ De drone bevindt zich in de sportmodus;
 - ♦ Het batterijniveau van de drone is lager dan 35%;
 - ♦ De hoogte van de drone is lager dan 1,5 m;
 - ♦ De windsnelheid is hoger is dan 4 m/s;
 - ♦ De positioneringsprestaties zijn slecht (GNSS en zichtsysteem zijn niet beschikbaar);
 - ♦ De drone bevindt zich in een bufferzone van een beperkte zone of een hoogtezone, of nadert de maximale vliegafstand.
- Gebruik Easy ACRO voorzichtig in de volgende situaties:

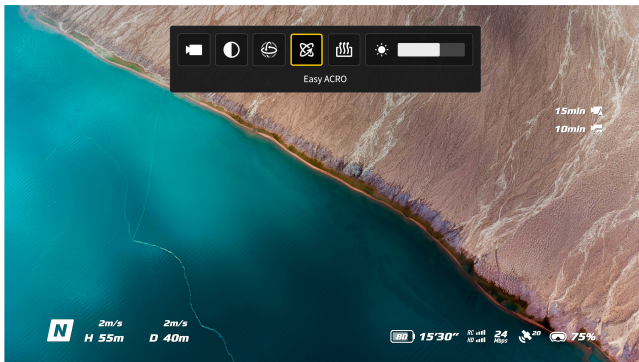
- Wanneer de standhoek van de drone toeneemt (bijvoorbeeld bij het maken van een bocht, bij snelle acceleratie of deceleratie of wanneer de windsnelheid hoger is dan 2 m/s), moet de vlieghoogte van de drone ook worden vergroot. Anders is Easy ACRO mogelijk niet beschikbaar.
- Wanneer de attitudehoek van de drone niet stabiel is (bijvoorbeeld bij het maken van bochten, bij snelle acceleratie of deceleratie, wanneer de windsnelheid hoger is dan 2 m/s of wanneer Easy ACRO continu wordt geactiveerd), kan de drone zijwaarts afdrijven en is de hoogte mogelijk niet stabiel na het uitvoeren van Easy ACRO-acties. Let op de omgeving en de vlieghoogte van de drone om botsingen te voorkomen.

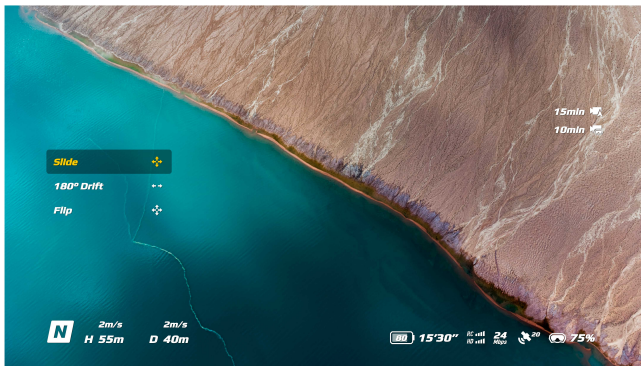


- Easy ACRO kan in de volgende situaties niet worden ingeschakeld:

- Bij het opnemen van video;
- Wanneer Volgen van het hoofd is ingeschakeld;
- Bij gebruik met DJI FPV Afstandsbediening 3.

1. Open het snelmenu en selecteer **Easy ACRO**. De drone bevindt zich in de Easy ACRO-modus. Bekijk de geselecteerde actie aan de linkerkant van liveweergave in de bril.



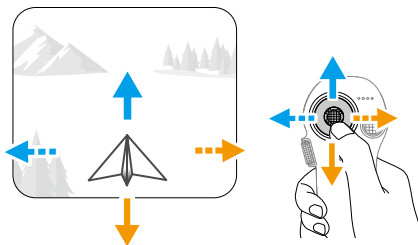


2. Gebruik de draaiknop op de bewegingscontroller om tussen Easy ACRO-acties te schakelen.
3. Wanneer Easy ACRO is ingeschakeld, beweegt u de joystick om verschillende Easy ACRO-acties uit te voeren, zoals hieronder weergegeven.

Glijden

Duw de joystick omhoog of omlaag om de drone te laten stijgen of dalen.

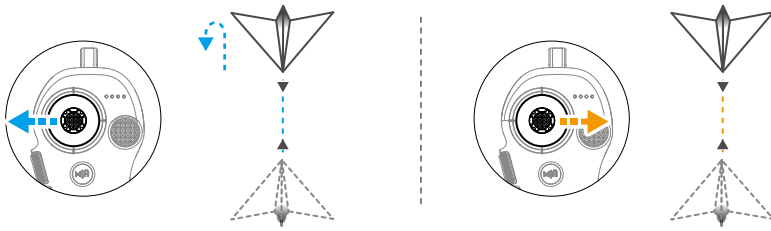
Duw de joystick naar links of rechts om de drone horizontaal naar links of rechts te laten bewegen.



180° afwijking

Duw de joystick naar links of rechts om het de drone 180° naar links of rechts te laten afwijken.

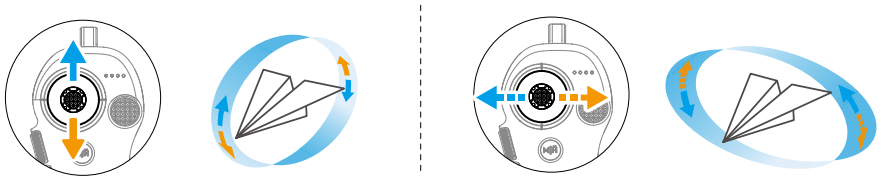
De drone reageert niet als de joystick in deze actiemodus omhoog of omlaag wordt geduwd.



Flip

Duw de joystick omhoog of omlaag om de drone een voorwaartse of achterwaartse salto te laten uitvoeren.

Duw de joystick naar links of rechts om de drone één keer naar links of rechts te laten rollen.



3.5 Suggesties en tips voor video-opnamen

1. De checklist ter voorbereiding van de vlucht is opgesteld om de gebruiker te helpen de drone veilig te laten vliegen en video-opnamen te maken tijdens de vlucht. Doorloop vóór elke vlucht de volledige checklist ter voorbereiding van de vlucht.
2. Als u de afstandsbediening gebruikt, wordt aanbevolen om foto's te maken of video's op te nemen wanneer u in de Normale of Cine-modus vliegt.
3. Vlieg NIET bij slecht weer, zoals op regenachtige of winderige dagen.
4. Kies camera-instellingen die het beste bij uw behoeften passen.
5. Voer proefvluchten uit om vliegroutes vast te stellen en vooraf scènes te bekijken.
6. Zorg ervoor dat u de DJI Neo 2 rustig bestuurt voor een soepele en stabiele vlucht.
7. Verwijder na de vlucht vreemde voorwerpen uit de luchtinlaat aan beide zijden van de DJI Neo 2 om verstoppingen te voorkomen.

Drone

4 Drone

4.1 Vluchtmodi

Bij gebruik van handpalmbesturing en besturing via de mobiele app biedt de DJI Neo 2 geen ondersteuning voor het schakelen tussen vliegmodi.

Bij gebruik van de DJI RC-N3-afstandsbediening kan er tussen de vliegmodi Normaal, Sport en Cine worden geschakeld met behulp van de vliegmodusschakelaar op de afstandsbediening.

Bij gebruik van de bewegingscontroller kan er tussen de vliegmodi Normaal en Sport worden geschakeld met behulp van de modus-knop op de bewegingscontroller.

Bij gebruik van de FPV-afstandsbediening kan er tussen de vliegmodi Normaal, Sport en Handmatig worden geschakeld met behulp van de vliegmodusschakelaar op de afstandsbediening.

Normale stand: De drone kan nauwkeurig stil in de lucht blijven hangen en stabiel vliegen. Deze modus is geschikt voor de meeste vliegscenario's.

Sportmodus: De maximale horizontale vliegsnelheid van de drone neemt toe in de Sportmodus. Let op: vermijden van obstakels is uitgeschakeld in de Sportstand.

Cinmodus: De cinemodus is gebaseerd op de normale modus met een beperkte vliegsnelheid, waardoor de drone stabiel is tijdens het maken van opnamen.

Handmatige modus: Klassieke FPV-dronebesturingsmodus met de hoogste manoeuvreerbaarheid. In de handmatige modus zijn alle vluchtassistentiefuncties, inclusief nauwkeurig zweven en automatisch remmen, uitgeschakeld en zijn bekwaame besturingsvaardigheden vereist. Let op: vermijden van obstakels is uitgeschakeld in de Handmatige modus.

DJI Neo 2 schakelt automatisch over naar de Attitude-modus (ATTI) wanneer de positionering niet goed werkt. In de ATTI-modus kan de DJI Neo 2 horizontaal driften en precies stilhangen in de lucht en remmen zijn niet beschikbaar. U moet de DJI Neo 2 zo snel mogelijk landen om ongelukken te voorkomen. Vermijd vliegen in kleine ruimten of in gebieden met onvoldoende verlichting. Anders zal de DJI Neo 2 overschakelen naar de ATTI-modus en dit kan leiden tot gevaar.



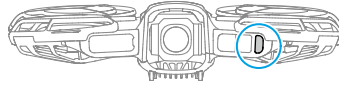
- De vliegmodi zijn alleen van kracht voor handmatige vluchten met een afstandsbedieningsapparaat.

- De Handmatige modus wordt alleen ondersteund bij gebruik van de DJI FPV Afstandsbediening 3 en de gasstick kan ook worden aangepast. Raadpleeg de gebruikershandleiding van DJI FPV Afstandsbediening 3 voor meer informatie.



- De maximale vliegsnelheid en remafstand van de drone nemen aanzienlijk toe in de sportmodus. Er is een minimale remafstand van 15 meter vereist onder windstille omstandigheden.
- Er is een minimale remafstand van 5 meter vereist onder windstille omstandigheden wanneer de drone stijgt of daalt in de Sport- of Normale modus.
- De respons van de drone neemt in de sportmodus aanzienlijk toe, wat betekent dat een kleine beweging van de joystick op de afstandsbediening zich vertaalt in een grote reisafstand van de drone. Zorg ervoor dat u een toereikende manoeuvreerruimte aanhoudt tijdens de vlucht.
- U kunt trillingen ervaren in video's die worden opgenomen in de sportmodus.
- DJI Neo 2 kan worden gebruikt als een instapdrone in de Handmatige modus. De modus is geschikt voor het oefenen van gasstickbediening, het handhaven van hoogte en horizontaal vliegen, maar niet voor ononderbroken hogesnelheidsvluchten en acties met hoge manoeuvreerbaarheid zoals een duik, Split-S, Power Loop en Yaw-Spin. In die gevallen is het mogelijk dat de stand van de drone niet kan worden gecontroleerd vanwege de voortstuwingslimiet.
- Wanneer u in de Handmatige modus overschakelt naar de Sport- of Normale modus, remt of wanneer de drone de maximale vlieghoogtelimiet bereikt, kan de drone overschakelen naar de ATTI-modus en niet stabiel stilhangen in de lucht als de omgeving niet voldoet aan de vliegvereisten of de werkvereisten van het zichtsysteem.
- Wanneer de vlieghoogte van de drone minder dan 5 m bedraagt of als er obstakels zijn binnen een straal van 5 m rond de drone, wees dan voorzichtig bij het inschakelen van de Handmatige modus. De stand van de drone kan instabiel worden als de drone in de Handmatige modus wordt gezet in de onderstaande situaties. Bedien de drone met voorzichtigheid om een stabiele vlucht te garanderen.
 - ♦ Wanneer de drone met hoge snelheid draait.
 - ♦ Wanneer de drone duikt of snel rolt.
 - ♦ Wanneer de vliegsnelheid hoger is dan 8 m/s of de windsnelheid hoger is dan 8 m/s.

4.2 Dronestatusindicator



Beschrijvingen dronestatusindicatoren

Normaal		
	Knippert langzaam blauw	Bezig met zoeken naar de handpalm/ Handpalm-landing wordt uitgevoerd
 × 2	Knippert twee keer blauw	Beide handen bevestigd tijdens gebarenbediening
 —	Continu blauw	Gebarenbediening
	Pulseert groen	Handbediening
	Knippert wit	Foto-aftelling
 —	Continu wit	Video wordt opgenomen
Waarschuwingsstatussen		
	Knippert snel rood	Kritiek laag batterijniveau/GNSS en visuele systemen uitgeschakeld (Attitude-modus inge- schakeld)
 —	Continu rood	Volgonderwerp verloren/Opstijgen is uitge- schakeld (bijv. lage batterij) ^[1]
	Knippert langzaam geel	Start automatisch RTH wanneer Smart Snaps onverwacht wordt afgesloten.

[1] Als de drone niet kan opstijgen terwijl de statuslampjes constant rood branden, bekijk dan de waarschuwing in DJI Fly.

4.3 Terug naar basis

Lees de inhoud van dit gedeelte zorgvuldig door, zodat u bekend bent met het gedrag van de drone in Terug naar thuisbasis (RTH).

Wanneer u de drone bestuurt met een afstandsbediening of de mobiele app, is de RTH-functie beschikbaar. De RTH-functie vliegt de drone automatisch terug naar het laatst geregistreerde thuispunt. De RTH kan op drie manieren worden geactiveerd: de gebruiker activeert RTH actief, de batterij van de drone is bijna leeg, of het besturingssignaal tussen de afstandsbediening en de drone gaat verloren. Als de drone de thuisbasis met succes

registreert en het positioneringssysteem normaal functioneert, zal de drone, wanneer de RTH-functie wordt geactiveerd, automatisch terugvliegen en landen op de thuisbasis.


-
-  **Thuispunt:** De thuisbasis wordt vóór het opstijgen geregistreerd zolang de drone een sterk GNSS-signaal heeft  26. Nadat de thuisbasis is geregistreerd, geeft DJI Fly een gesproken melding. Het thuispunt is standaard ingesteld op de opstijglocatie. Tijdens de vlucht is het updaten van de thuisbasis afhankelijk van de bedieningsmethode.
- Wanneer u de drone bestuurt met een afstandsbediening, kan de thuisbasis handmatig worden upgedatet op ***** > Veiligheids** pagina in DJI Fly. Als het nodig is om de thuisbasis tijdens de vlucht te updaten (bijvoorbeeld als u van positie bent veranderd).
 - Voor bediening via de mobiele app wordt de thuisbasis dynamisch upgedatet op basis van de locatie van het onderwerp wanneer Volgen of andere onderwerpvolgfuncties worden gebruikt.
-

Tijdens RTH wordt de AR RTH-route weergegeven op de cameraweergave, zodat u de terugreis kunt bekijken en de vluchtveiligheid kunt garanderen. De cameraweergave toont ook het AR-thuispunt. Wanneer de drone aankomt boven de Thuisbasis, zal de gimbalcamera automatisch naar beneden worden gericht. De AR-schaduw van de drone verschijnt in de cameraweergave wanneer de drone de grond nadert, zodat u de drone nauwkeuriger kunt besturen en op de gewenste locatie kunt landen.

Het AR-thuispunt, de AR-RTH-route en de AR-schaduw van de drone worden standaard weergegeven in de cameraweergave. U kunt de weergave wijzigen in ***** > Veiligheid > AR-instellingen**.

-
-  • De AR RTH-route wordt enkel ter referentie gebruikt en kan in verschillende scenario's afwijken van de werkelijke vliegroute. Let tijdens RTH altijd op de liveweergave op het scherm. Vlieg voorzichtig.
- Tijdens RTH past de drone standaard automatisch de gimbalkanteling aan om de camera in de richting van de RTH-route te richten. Het gimbalwiel gebruiken om de oriëntatie van de camera aan te passen of op de aanpasbare knoppen drukken op de afstandsbediening om de camera opnieuw te centreren zal de drone beletten om het gimbalwiel automatisch te kantelen, waardoor de AR RTH-route mogelijk niet kan worden bekeken.
-

Opmerking

-  • Het is mogelijk dat de drone niet normaal kan terugkeren naar de thuisbasis als het positioneringssysteem niet normaal functioneert. Gedurende Failsafe

RTH kan het vliegtuig naar de ATTI-modus gaan en automatisch landen als het positioneringssysteem abnormaal functioneert.

- Wanneer u mobiele app-controle gebruikt, voert de drone alleen een landing uit en kan het geen RTH uitvoeren als er geen GNSS-sigitaal is.
- Als er geen GNSS beschikbaar is, mag u niet vliegen over wateroppervlakken, gebouwen met een glazen oppervlak of in scenario's waarin de hoogte boven de grond groter is dan 10 meter. Als het positioneringssysteem niet goed functioneert, schakelt de drone over naar de ATTI-modus.
- Het is belangrijk om vóór elke vlucht een geschikte RTH-hoogte in te stellen. Start DJI Fly en stel de RTH-hoogte in.
- De drone kan tijdens RTH geen obstakels detecteren als de omgevingsomstandigheden niet geschikt zijn voor het detectiesysteem.
- GEO-zones kunnen de RTH beïnvloeden. Vermijd vliegen in de buurt van GEO-zones.
- De drone kan mogelijk niet naar een thuisbasis terugkeren wanneer de windsnelheid te hoog is. Vlieg voorzichtig.
- Let extra op kleine of fijne voorwerpen (zoals boomtakken of hoogspanningsleidingen) of transparante voorwerpen (zoals water of glas) tijdens RTH. Sluit de RTH af en bedien de drone handmatig in een noodgeval.
- Stel Geavanceerde RTH in als **Voorinstelling** als er hoogspanningslijnen of zendmasten zijn die de drone niet kan omzeilen op het RTH-pad en zorg ervoor dat de RTH-hoogte hoger is ingesteld dan alle obstakels.
- Als de **Geavanceerde RTH**-instellingen in DJI Fly tijdens RTH worden gewijzigd, remt de drone en keert hij terug naar de thuisbasis volgens de laatste instellingen.
- Als de maximale hoogte wordt aangepast tot een hoogte onder de huidige hoogte tijdens RTH, daalt de drone eerst naar de maximale hoogte en keert de drone vervolgens terug naar het thuispunt.
- De RTH-hoogte kan tijdens RTH niet worden gewijzigd.
- Als er een groot verschil is tussen de huidige hoogte en de RTH-hoogte, kan de gebruikte hoeveelheid batterijvermogen niet nauwkeurig worden berekend vanwege het verschil in windsnelheid op verschillende hoogtes. Besteed extra aandacht aan de batterijvoedingsberichten en waarschuwingmeldingen in DJI Fly.
- Wanneer het signaal van de afstandsbediening tijdens Geavanceerde RTH normaal is, kan de pitchstick worden gebruikt om de vliegsnelheid te regelen. De oriëntatie en hoogte kunnen echter niet worden geregeld en de drone kan niet worden bestuurd om naar links of rechts te vliegen. Als u de pitchstick

ingedrukt houdt om te versnellen, neemt het stroomverbruik van de batterij toe. De drone kan geen obstakels omzeilen als de vliegsnelheid de effectieve detectiesnelheid overschrijdt. Als de pitch-stick helemaal omlaag wordt gedrukt, zal de drone remmen en stil in de lucht blijven hangen en RTH afsluiten. De drone kan worden bestuurd nadat de pitchstick is losgelaten.

- Als de drone de hoogtelimiet van de huidige locatie van de drone of van de thuisbasis bereikt terwijl deze stijgt tijdens vooraf ingestelde RTH, stopt de drone met stijgen en keert terug naar de thuisbasis op de huidige hoogte. Let tijdens RTH op vliegveiligheid.
- Als de thuisbasis zich binnen de hoogtezona bevindt, maar de drone niet, zal de drone bij het bereiken van de hoogtezona dalen tot onder de hoogtelimiet, die lager kan zijn dan de ingestelde RTH-hoogte. Vlieg voorzichtig.
- De drone verlaat RTH als de omgeving te complex is om RTH te voltooien, zelfs als het zichtsysteem goed werkt.
- RTH kan niet worden geactiveerd tijdens automatisch landen.



Geavanceerde RTH

Wanneer Geavanceerde RTH wordt geactiveerd, plant de drone automatisch het beste RTH-pad. Dit pad wordt weergegeven in DJI Fly en aangepast aan de omgeving. Tijdens RTH past de drone de vliegsnelheid automatisch aan op basis van omgevingsfactoren zoals windsnelheid, windrichting en obstakels.

Als het besturingssignaal tussen de afstandsbediening en de drone goed is, verlaat u RTH door op  in DJI Fly te tikken of door op de RTH-knop op de afstandsbediening te drukken. Na het afsluiten van RTH krijgt u weer controle over de drone.

Activeringsmethode

De gebruiker activeert actief RTH

- **Handpalmbediening:** Wanneer de drone zich binnen 5 m van het onderwerp bevindt, steekt u uw handpalm uit; zodra de drone uw handpalm herkent, keert hij automatisch terug en landt op uw hand.
- Besturing via de mobiele app: Tik tijdens de vlucht op  aan de linkerkant van het camerabeeld in DJI Fly. Houd in het pop-upvenster het RTH-pictogram ingedrukt om RTH te activeren.
- Met behulp van de afstandsbediening: Tijdens het vliegen kunt u RTH activeren door de RTH-knop op de afstandsbediening ingedrukt te houden of door in DJI Fly op .

aan de linkerkant van de cameraweergave te tikken en vervolgens het RTH-pictogram ingedrukt te houden.

Als het signaal van de afstandsbediening tijdens RTH wegvalt, zal de drone het RTH-proces blijven volgen, ongeacht de vooraf ingestelde actie bij signaalverlies.

- **Met behulp van de bewegingscontroller:** Houd de modus-knop op de bewegingscontroller ingedrukt om RTH te starten. De drone vliegt terug naar de laatst bijgewerkte thuisbasis. Druk tijdens RTH één keer op de vergrendel-knop om RTH te annuleren. Na het verlaten van RTH krijgen gebruikers de controle over de drone terug.

Bijna lege dronebatterij

Als het batterijniveau tijdens het vliegen laag is en de drone alleen nog maar naar de thuisbasis kan vliegen, verschijnt er een waarschuwingmelding in DJI Fly. Als u tikt om RTH te bevestigen of geen actie onderneemt voordat de aftelling is afgelopen, start de drone automatisch met RTH vanwege een laag batterijniveau.

Als u de RTH-melding annuleert en doorgaat met vliegen met de drone, landt de drone automatisch wanneer het resterende batterijniveau de drone alleen nog maar lang genoeg kan ondersteunen om te dalen vanaf de huidige hoogte.

De afstandsbedieningsapparaten kunnen worden gebruikt om de horizontale beweging van de drone te besturen tijdens de landingsprocedure. Vlieg de drone zo snel mogelijk naar een geschikte landingsplaats.



- Wanneer het niveau van de Intelligent Flight Battery te laag is en er niet genoeg stroom is om terug te keren naar de thuisbasis, landt u de drone zo snel mogelijk. Uitgestelde actie zal leiden tot een geleidelijke vermindering van de stuwkracht, wat mogelijk kan uitmonden in een ongecontroleerde daling zodra de batterij volledig leeg is. Dit kan leiden tot beschadiging van de drone, schade aan eigendommen van derden of persoonlijk letsel.
 - Blijf de gasstick NIET omhoog drukken tijdens automatisch landen. Anders zal de drone geleidelijk aan stuwkracht verliezen en zelfs neerstorten zodra de batterij volledig leeg is.
-

Signaal van afstandsbediening verloren

Wanneer het signaal van de afstandsbediening langer dan 6 seconden wegvalt, zal de drone automatisch Uitvalbeveiligde RTH starten als de Signaalverliesactie is ingesteld op RTH. De actie kan ook worden ingesteld op Zweven of Landen.

Als de verlichting en de omgevingsomstandigheden geschikt zijn voor het zichtsysteem, start hde drone RTH met behulp van Geavanceerde RTH volgens de RTH-instellingen. De drone blijft in RTH, zelfs als het signaal van de afstandsbediening wordt hersteld. DJI Fly past het RTH-pad dienovereenkomstig aan.

Wanneer de licht- en omgevingsomstandigheden niet geschikt zijn voor het zichtsysteem, zal de drone remmen en blijven zweven, waarna het de Oorspronkelijke route RTH volgt.

- Als de RTH-afstand (de horizontale afstand tussen de drone en de thuisbasis) groter is dan 50 m, past de drone de oriëntatie aan en vliegt 50 m achteruit op zijn oorspronkelijke vliegroute voordat deze naar de vooraf ingestelde RTH gaat.
- Als de RTH-afstand groter is dan 5 m, maar kleiner dan 50 m, past de drone zijn oriëntatie aan en vliegt deze in een rechte lijn, horizontaal, terug naar de thuisbasis op de huidige hoogte.
- De drone landt onmiddellijk wanneer de RTH-afstand minder dan 5 m is.

RTH-procedure

Nadat Geavanceerde RTH is geactiveerd, remt de drone en blijft deze op zijn plaats zweven.

- **Wanneer de omgeving of lichtomstandigheden geschikt zijn voor het zichtsysteem:**

De drone past zijn oriëntatie aan op de thuisbasis, plant het beste pad op basis van de RTH-instellingen en keert vervolgens terug naar de thuisbasis als GNSS beschikbaar was bij het opstijgen.

- **Wanneer de omgeving of lichtomstandigheden niet geschikt zijn voor het zichtsysteem:**

- Als de RTH-afstand meer dan 50 meter bedraagt, keert de drone terug naar huis volgens de **Voorinstelling**.
- Als de RTH-afstand verder is dan 5 m maar minder dan 50 m, vliegt de drone in een rechte lijn naar het thuispunt op de huidige hoogte.
- De drone landt onmiddellijk wanneer de RTH-afstand minder dan 5 m is.*

* Wanneer mobiele app-controle wordt gebruikt, landt de drone onmiddellijk als de RTH-afstand minder dan 2 m is.

RTH instellingen



- Wanneer mobiele app-controle wordt gebruikt, worden RTH-route-instellingen niet ondersteund en keert de drone altijd terug via het optimale pad.

Als de verlichting voldoende is en de omgeving geschikt is voor de zichtsysteem, plant de drone automatisch het optimale RTH-pad en past de hoogte aan op basis van omgevingsfactoren, zoals obstakels en transmissiesignalen.

Wanneer het zichtsysteem niet goed functioneert:

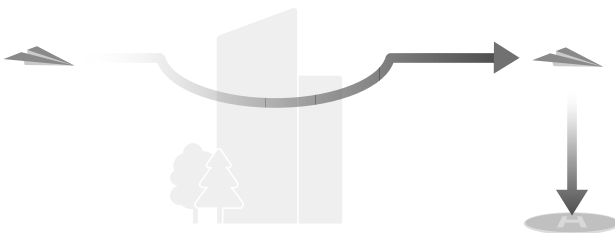
- Als een onderwerp al is gevolgd: De thuisbasis wordt dynamisch bijgewerkt naar de locatie van het onderwerp en de RTH-hoogte wordt ingesteld op een lagere hoogte direct boven het onderwerp.
- Als een onderwerp niet is gevolgd: De drone stijgt op tot een vooraf ingestelde veilige hoogte en keert terug naar het thuisbasis, waarbij de meeste veelvoorkomende obstakels worden vermeden.

RTH-instellingen zijn beschikbaar voor Geavanceerde RTH. Ga naar de cameraview in DJI Fly of in de goggles (indien in gebruik), tik op *** > **Veiligheid**, en scroll naar **Return to Home (RTH)**.

- **Optimaal:**



- Als de verlichting voldoende is en de omgeving geschikt is voor de zichtsysteem, plant de drone automatisch het optimale RTH-pad en past de hoogte aan op basis van omgevingsfactoren, zoals obstakels en transmissiesignalen, ongeacht de RTH-hoogte-instelling. Het optimale RTH-pad betekent dat de drone de kortst mogelijke afstand aflegt, om de gebruikte hoeveelheid accuvermogen te verminderen en de vliegtijd te verlengen.
 - Als de verlichting onvoldoende is of de omgeving niet geschikt is voor het zichtsysteem, voert de drone de vooraf ingestelde RTH uit op basis van de RTH-hoogte-instelling.
- **Voorinstelling:**



RTH-afstand/-hoogte		Geschikte verlichting en omgevingsomstandigheden	Ongeschikte verlichting en omgevingsomstandigheden
RTH-afstand > 50 m	Huidige hoogte < RTH-hoogte	De drone zal het RTH-pad plannen, naar een open gebied vliegen terwijl obstakels worden omzeilt, naar de RTH-hoogte stijgen en terugkeren naar de thuisbasis via het beste pad.	De drone stijgt op naar de RTH hoogte en vliegt in een rechte lijn naar het thuisbasis op de RTH hoogte. ^[1]
	Huidige hoogte ≥ RTH-hoogte	De drone keert terug naar de thuisbasis via het beste pad op de huidige hoogte.	De drone vliegt in een rechte lijn naar het thuisbasis op de huidige hoogte. ^[1]
De afstand tot de RTH ligt tussen 5-50 m			De drone vliegt in een rechte lijn naar het thuisbasis op de huidige hoogte. ^[2]

[1] Als de voorwaarts gerichte LiDAR een obstakel detecteert, stijgt de drone op om het obstakel te ontwijken. Zodra het pad voor u vrij is, stopt het de klim en volgt het de route verder naar RTH. Als de obstakelhoogte de hoogtelimiet overschrijdt, remt de drone en blijft het zweven. De gebruiker moet dan de besturing overnemen.

[2] De drone zal remmen en blijven zweven, en de gebruiker zal de besturing moeten overnemen.

Wanneer de drone de Thuisbasis nadert en de huidige hoogte hoger is dan de RTH-hoogte, zal de drone op intelligente wijze beslissen of het zal afdalen tijdens het vliegen naar voren, afhankelijk van de omgeving, de verlichting, de ingestelde RTH-hoogte en de huidige hoogte. Wanneer de drone boven het gebied van de thuisbasis komt, zal de huidige hoogte van de drone niet lager zijn dan de ingestelde RTH-hoogte.

De RTH-plannen voor verschillende omgevingen, RTH-activeringsmethoden en RTH-instellingen zijn als volgt:

RTH-activeringsmethode	Geschikte verlichting en omgevingsomstandigheden (De drone kan obstakels en GEO-zones omzeilen)	Ongeschikte verlichting en omgevingsomstandigheden
De gebruiker activeert actief RTH	De drone voert RTH uit op basis van de RTH-instelling: <ul style="list-style-type: none"> • Optimaal • Voorinstelling 	Voorinstelling (de drone kan opstijgen om obstakels en GEO-zones te omzeilen)
Bijna lege dronebatterij		
Signaal van afstandsbediening verloren		Oorspronkelijke route RTH, De vooraf ingestelde RTH wordt uitgevoerd wanneer het signaal wordt hersteld (de drone kan GEO-zones omzeilen en zal remmen en zweven als er een obstakel is)

Landingsbescherming

Tijdens RTH wordt de landingsbescherming geactiveerd zodra de drone begint te landen.

De specifieke prestaties van de drone zijn als volgt:

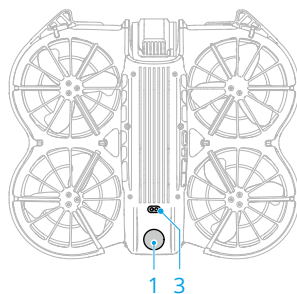
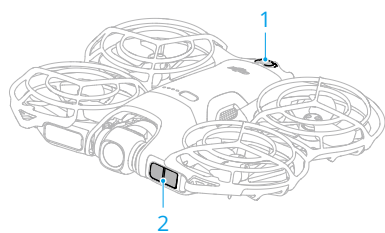
- Als de grond geschikt voor de landing wordt bevonden, landt de DJI Neo 2 direct.
- Als de grond ongeschikt voor de landing wordt bevonden, blijft de DJI Neo 2 stilhangen in de lucht en wacht deze op bevestiging van de piloot. U kunt de drone laten landen op uw handpalm of de DJI Neo 2 handmatig landen.
- Als de DJI Neo 2 niet kan bepalen of de grond geschikt is voor de landing, geeft DJI Fly of de bril een landingsmelding weer wanneer de DJI Neo 2 tot 0,3 m van de grond daalt. Bevestig de landingsmelding en de DJI Neo 2 zal landen. U kunt de drone ook laten landen op uw handpalm of de DJI Neo 2 handmatig landen.



- Landingsbescherming helpt alleen bij het bepalen van de landingsomgeving. Let tijdens het landen op de omgeving om de veiligheid te garanderen.
- In de volgende situaties is de landingsbescherming mogelijk niet beschikbaar en kan de DJI Neo 2 direct op ongeschikte grond landen:
 - Bij het vliegen over monochrome, reflecterende oppervlakken of oppervlakken met weinig licht, een groot oppervlak zonder duidelijke textuur, of oppervlakken met een dynamische textuur, zoals gladde keramische tegels, garagevloeren met onvoldoende licht en gras dat in de wind waait.

- Bij het vliegen over obstakels zonder duidelijke textuur, zoals grote rotsen, of reflecterende of monochrome oppervlakken, zoals verhoogde tegels.
 - Bij het vliegen over kleine of fijne obstakels, zoals hoogspanningskabels en boomtakken.
 - Bij het vliegen over oppervlakken die lijken op vlakke grond, zoals gesnoeide en platte struiken, platte boomtoppen en hemisferische grond.
- In de volgende situaties kan de landingsbescherming per ongeluk worden geactiveerd en kan de DJI Neo 2 niet landen. U kunt de drone laten landen op uw handpalm of de DJI Neo 2 handmatig landen.
- Bij het vliegen over oppervlakken die het zichtsysteem voor water kan verwarren, zoals natte grond en gebieden met plassen.
 - Bij het vliegen over vlakke oppervlakken wanneer er oppervlakken met een duidelijke textuur (schuine oppervlakken of trappen) in de buurt zijn.


4.4 Detectiesysteem



1. Omnidirectioneel monoculair visionsysteem
2. Voorwaarts gerichte LiDAR*
3. Neerwaarts infraroodsensorsysteem

* De naar voren gerichte LiDAR voldoet aan de veiligheidseisen voor het menselijk oog voor laserproducten van klasse 1.

De voorwaarts gerichte LiDAR kan obstakels voor zich detecteren. Het omnidirectionele zichtsysteem werkt het best bij voldoende verlichting en duidelijk gemarkeerde of gestructureerde obstakels. Het omnidirectionele zichtsysteem wordt automatisch geactiveerd wanneer de drone zich in de normale of cinemodus bevindt en Obstakelvermijdingsactie is ingesteld op **Omzeilen** of **Remmen** in DJI Fly. De positioneringsfunctie is van toepassing wanneer GNSS-signalen niet beschikbaar of zwak zijn.

-
-  Wanneer zichtpositionering en obstakeldetectie zijn uitgeschakeld, vertrouwt de drone alleen op GNSS om te zweven, omnidirectionele obstakeldetectie is niet beschikbaar en de drone vertraagt niet automatisch tijdens afdaling dicht bij de grond. Extra voorzichtigheid is vereist wanneer zichtpositionering en obstakeldetectie zijn uitgeschakeld.
 - Het uitschakelen van zichtpositionering en obstakeldetectie heeft alleen effect als u handmatig vliegt en heeft geen effect als u RTH, automatisch landen of Intelligente vliegmodi gebruikt.
 - Zichtpositionering en obstakeldetectie kunnen tijdelijk worden uitgeschakeld in wolken en mist of wanneer een obstakel wordt gedetecteerd bij het landen. Houd zichtpositionering en obstakeldetectie ingeschakeld in normale vluchtscenario's. Zichtpositionering en obstakeldetectie zijn standaard ingeschakeld na het herstarten van de drone.
-

Opmerking

-
-  Let op de vliegomgeving. Het detectiesysteem werkt alleen in bepaalde scenario's en kunnen menselijke bediening en beoordeling niet vervangen. Let tijdens een vlucht altijd op de omgeving en op de waarschuwingen in DJI Fly. Neem te allen tijde de verantwoordelijkheid voor de drone en houd er de controle over.
 - Als er geen GNSS beschikbaar is, zal het neerwaartse visiesysteem helpen bij de positionering van de drone en werkt het het beste wanneer de drone zich op een hoogte van 0,5 m tot 10 m bevindt. Extra voorzichtigheid is vereist als de hoogte van de drone boven de 30 m ligt, aangezien de prestaties van de zichtpositionering kunnen worden beïnvloed.
 - Het neerwaartse zichtsysteem werkt mogelijk niet goed als de drone in de buurt van water vliegt. Daarom is het mogelijk dat de drone bij de landing niet in staat is om actief water eronder te vermijden. Het wordt aanbevolen om te allen tijde de vluchtbesturing te behouden, redelijke oordelen te vellen op basis van de omgeving en te voorkomen dat u te veel vertrouwt op het systeem voor neerwaarts zicht.
 - Het zichtsysteem kan grote structuren met frames en kabels zoals torenkranen, hoogspanningsmasten, hoogspanningslijnen, tuibruggen en hangbruggen niet nauwkeurig identificeren.
 - Het zichtsysteem kan niet goed functioneren in de buurt van oppervlakken zonder duidelijke variaties in patroon of waar het licht te zwak of te sterk is. Het zichtsysteem werkt in de volgende situaties mogelijk niet goed:

- ♦ Bij het vliegen in de buurt van oppervlakken die uit één kleur bestaan (bijv. volkomen zwart, wit, rood of groen).
- ♦ Bij het vliegen in de buurt van sterk reflecterende oppervlakken.
- ♦ Bij het vliegen in de buurt van water, ijs of transparante oppervlakken.
- ♦ Bij het vliegen in de buurt van bewegende oppervlakken of objecten.
- ♦ Vliegen in een gebied met frequente en drastische veranderingen in de verlichting.
- ♦ Bij het vliegen in de buurt van extreem donkere (<1 lux) of heldere (>100.000 lux) oppervlakken.
- ♦ Bij het vliegen in de buurt van oppervlakken die infraroodgolven sterk reflecteren of absorberen (bijv. spiegels, asfalt).
- ♦ Bij het vliegen in de buurt van oppervlakken zonder duidelijke patronen of textuur.
- ♦ Bij het vliegen in de buurt van oppervlakken met identiek herhalende patronen of textuur (bijv. tegels met hetzelfde ontwerp).
- ♦ Bij het vliegen in de buurt van obstakels met kleine oppervlakken (bijv. takken van bomen en hoogspanningslijnen).
- ♦ Vliegen in de buurt van kleine paalachtige objecten (bijv. elektriciteitspalen, lantaarnpalen).
- ♦ Bij het vliegen in de buurt van bewegende objecten (bijv. mensen die lopen of voertuigen).
- Zorg dat de sensoren altijd schoon zijn. De sensoren NIET krassen of ermee knoeien. Gebruik de drone NIET in stoffige of vochtige omgevingen.
- De camera's van het zichtsysteem moeten mogelijk worden gekalibreerd nadat de drone voor een langere periode is opgeslagen. Er verschijnt een melding in DJI Fly en de kalibratie wordt automatisch uitgevoerd.
- Vlieg NIET als het regent, mistig is of als het zicht minder is dan 100 m.
- U mag het detectiesysteem NIET afdekken.
- Neem NIET snel de opstijg richting een obstakel om het risico te vermijden dat het detectiesysteem niet snel genoeg reageert, wat tot een botsing kan leiden.
- Controleer het volgende vóór elke start:
 - ♦ Zorg ervoor dat stickers of andere obstakels het glas van het detectiesysteem niet blokkeren.
 - ♦ Gebruik een zachte doek als er vuil, stof of water op het glas van het detectiesysteem zit. Gebruik GEEN alcoholhoudend reinigingsproduct.

- Neem contact op met DJI Support als de lenzen van het detectiesysteem zijn beschadigd.
- De voorwaarts gerichte LiDAR kan geen obstakels detecteren met een reflectiviteit van minder dan 10% of reflecterende objecten zoals glas.

4.5 Geavanceerde hulpsystemen voor piloten

De functie Geavanceerde hulpsystemen voor piloten (APAS) is beschikbaar in de normale en cinemodus. Wanneer APAS is ingeschakeld, blijft de drone reageren op uw opdrachten en zijn pad plannen volgens zowel de invoer van de joysticks als de vliegomgeving. APAS maakt het gemakkelijker om obstakels te vermijden, vloeiender beeldmateriaal te verkrijgen en geeft een betere vliegervaring.

Wanneer APAS is ingeschakeld, kan de drone worden gestopt door op de vliegpauzeknop op de afstandsbediening te drukken. De drone remt en blijft drie seconden zweven en wacht op verdere opdrachten van de piloot.

Om APAS in te schakelen, opent u DJI Fly, gaat u naar *** > **Veiligheid** > **Handmatige obstakelvermijding**, en selecteert u **Omzeilen**. Stel de **Omzeilingsopties** in op **Normaal** of **Handig**. De drone is uitgerust met de **Handige** modus en kan sneller, soepeler en dichter bij obstakels vliegen, waardoor betere beelden worden verkregen en obstakels worden omzeilt. Het risico om tegen obstakels aan te botsen zal echter toenemen. Vlieg voorzichtig.

De **Handige** modus kan niet normaal werken in de volgende situaties:

- Wanneer de oriëntatie van de drone verandert wanneer deze snel in de buurt van obstakels vliegt.
- Wanneer u met hoge snelheid door smalle obstakels zoals luifels of struiken vliegt.
- Wanneer u vliegt in de buurt van obstakels die te klein zijn om te detecteren.

Opmerking

- ⚠ • Zorg ervoor dat u APAS gebruikt wanneer het zichtsysteem beschikbaar is. Zorg ervoor dat er geen mensen, dieren, voorwerpen met kleine oppervlakken (bijv. boomtakken) of transparante voorwerpen (bijv. glas of water) op het gewenste vliegpad aanwezig zijn.
- Zorg ervoor dat APAS wordt gebruikt wanneer het neerwaartse zichtsysteem beschikbaar is of het GNNS-sigitaal sterk is. APAS werkt mogelijk niet goed als de drone boven water vliegt.

- Wees extra voorzichtig bij het vliegen in extreem donkere (< 5 lux) of heldere (> 100.000 lux) omgevingen.
 - Houd DJI Fly in de gaten en zorg dat APAS normaal werkt.
 - APAS functioneert mogelijk niet goed wanneer de drone in de buurt van de vluchtlimieten of in een GEO-zone vliegt.
 - Wanneer de verlichting onvoldoende is en het zichtsysteem gedeeltelijk niet beschikbaar is, schakelt de drone over van het omzeilen van obstakels naar remmen en zweven. U moet de joystick centreren en vervolgens de drone blijven besturen.
-

Landingsbescherming

Als Obstakelvermijdingsactie is ingesteld op **Omzeilen** of **Remmen**, wordt de landingsbescherming geactiveerd zodra u de gashendel naar beneden duwt om de drone te laten landen. De landingsbescherming wordt ingeschakeld wanneer de drone begint te landen.

- Als de grond geschikt voor de landing wordt bevonden, landt de drone direct.
- Indien wordt vastgesteld dat de grond niet geschikt is om te landen, blijft de drone zweven zodra deze tot een bepaalde hoogte boven de grond daalt. Duw de gasjoystick minstens vijf seconden naar beneden en de drone landt zonder obstakels te detecteren.

4.6 Propellers en propellerafschermingen

De DJI Neo 2 wordt geleverd met afneembare propellerafschermingen, die schade aan de propellers door botsingen verminderen. U moet de propellerafschermingen boven op de DJI Neo 2 verwijderen voordat u de propellers verwijdert of installeert.

Verwijderen en installeren



Klik op de link of scan de QR-code om de instructievideo's te bekijken.

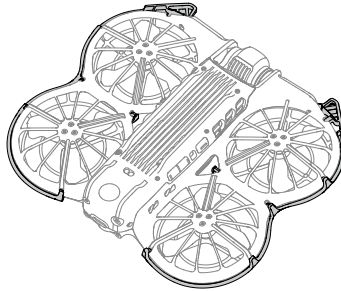


<https://www.dji.com/neo-2/video>

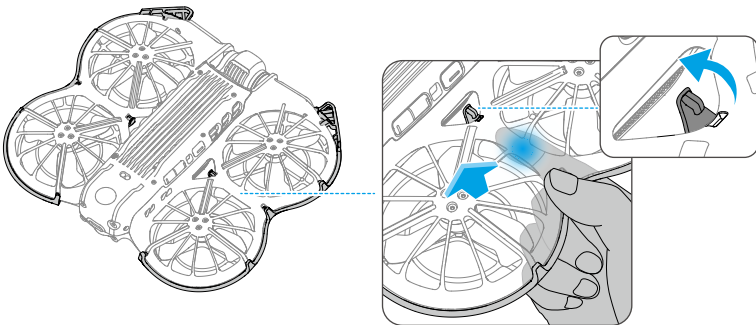
Propellerafscherming

Zorg ervoor dat de DJI Neo 2 is uitgeschakeld. Verwijder de propellerafschermingen door de onderstaande stappen te volgen.

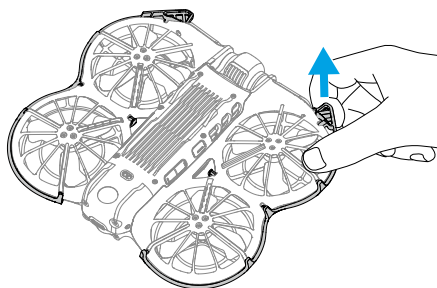
1. Plaats de drone ondersteboven.



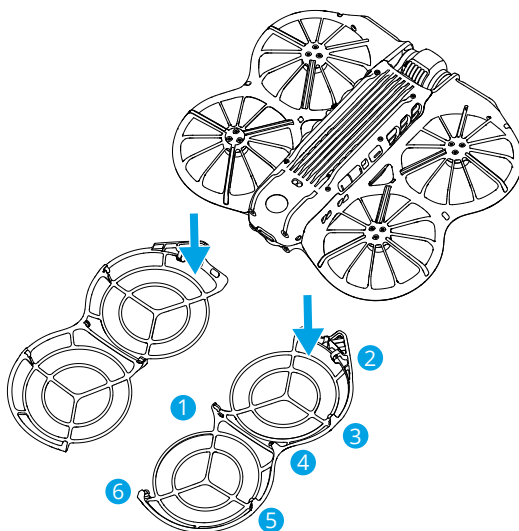
2. Druk op het midden van de bescherming om de gesp los te maken en deze te openen.



3. Til het voorste uitsteeksel van de beschermer op om de gesp los te maken.

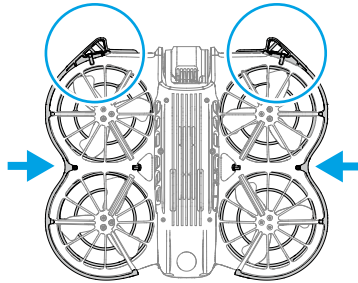


4. Beweeg langs de rand om de resterende gespen los te maken.

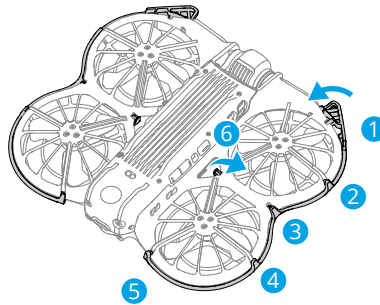


Installeer de propellerafschermingen door de onderstaande stappen te volgen.

1. Controleer de propellerbeschermer en zorg ervoor dat de voorste uitstulping is uitgelijnd met de voorkant van de drone.



2. Bevestig alle overige gespen op de drone om een stevige installatie te garanderen.

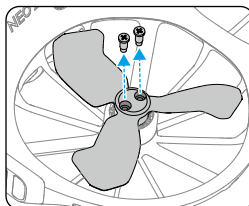


- ⚠️ Zorg ervoor dat de propellerbeveiliging correct is geïnstalleerd en de gespen stevig vastzitten. Anders kan de naar voren gerichte LiDAR worden geblokkeerd, wat leidt tot abnormale prestaties van de obstakeldetectie.

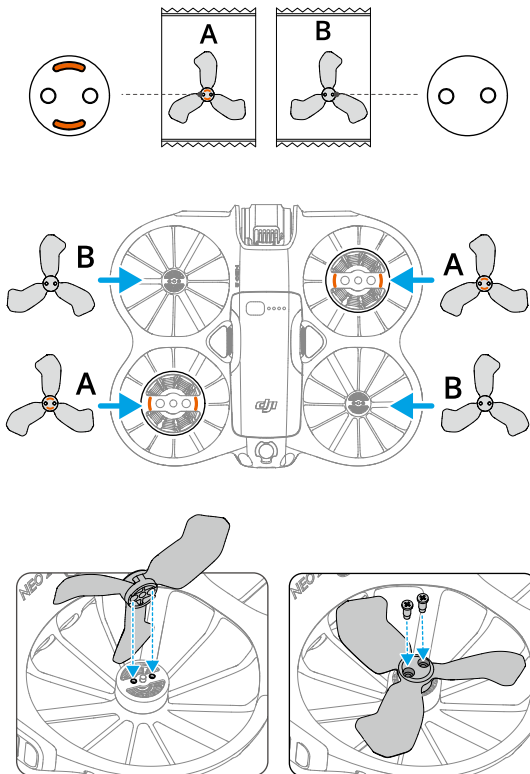
Propellers

Gebruik de schroevendraaier in de doos van de DJI Neo 2 om de propellers te installeren en te verwijderen. U moet de propellerafschermingen verwijderen voordat u de propellers installeert en verwijdert.

1. Gebruik de schroevendraaier om de propellers van de motoren te verwijderen.



2. Monteer de gemarkeerde propellers op gemarkeerde motoren en ongemarkeerde propellers op ongemarkeerde motoren. Gebruik de bij de propellers meegeleverde schroeven om de propellers vast te zetten. Zorg ervoor dat u de schroeven goed vastdraait.



3. Installeer de propellerafschermingen terug nadat u de propellers hebt geïnstalleerd.


Opmerking

- ⚠ • Installeer of verwijder de propellerafscherming NIET met te veel kracht om schade te voorkomen.
- Druk NIET op de propellerbeugelstangen onder de drone om schade te voorkomen.

- Gebruik alleen de schroevendraaier uit de droneverpakking voor het monteren van propellers. Het gebruik van andere schroevendraaiers kan de schroeven beschadigen.
- Zorg ervoor dat u de schroeven verticaal houdt terwijl u ze aandraait. De schroeven mogen niet schuin ten opzichte van het montageoppervlak staan. Controleer na de installatie of de schroeven gelijk liggen en draai de propellers om te controleren op abnormale weerstand.
- Controleer om de 30 vliegreun (ca. 60 vluchten) of de schroeven op de propellers nog steeds goed vastzitten.
- De schroevendraaier wordt alleen gebruikt om de propellers te monteren. Gebruik de schroevendraaier NIET om de drone te demonteren.
- Als een propeller kapot is, verwijder dan de propeller en de schroeven van de bijbehorende motor en gooi deze weg.
- De propellerbladen zijn scherp. Ga er voorzichtig mee om persoonlijk letsel of vervorming van de propeller te voorkomen.
- Controleer vóór elke vlucht of de propellers en motoren stevig en correct gemonteerd zijn.
- Gebruik alleen officiële propellers van DJI. Gebruik GEEN verschillende soorten propellers door elkaar.
- Propellers zijn verbruiksgoederen. Koop indien noodzakelijk extra propellers.
- Controleer vóór elke vlucht of de propellers in goede staat zijn. Gebruik GEEN verouderde, beschadigde of gebroken propellers. Maak de propellers schoon met een zachte, droge doek als er vuil aanwezig is.
- Blijf uit de buurt van de roterende propellers en motoren om letsel te voorkomen.
- Plaats de drone tijdens vervoer of opslag op de juiste manier om te voorkomen dat de propellers beschadigd raken. Knijp de propellers NIET samen en verbuig ze niet. Als propellers beschadigd zijn, kunnen de vliegprestaties worden beïnvloed.
- Controleer of de motoren stevig gemonteerd zijn en soepel draaien. Als de motor overbelast raakt of blokkeert tijdens de vlucht, land dan onmiddellijk.
- Probeer de constructie van de motoren NIET te wijzigen.
- Raak de motoren NIET aan en laat handen en lichaamsdelen niet in contact komen met de motoren na de vlucht omdat deze heet kunnen zijn.
- Blokkeer de ventilatiegaten in de motoren of het chassis van de drone NIET.
- Controleer of de ESC's normaal klinken wanneer deze worden ingeschakeld.

4.7 Intelligent Flight Battery

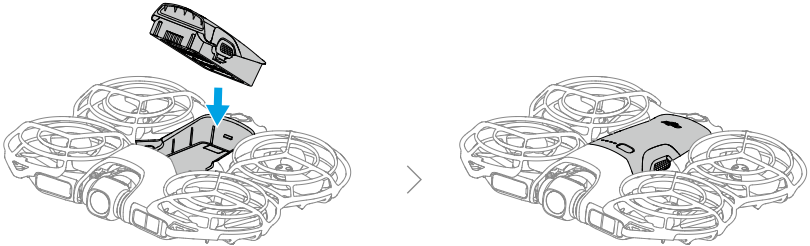
Opmerking

-
-  • Voordat u de batterij gebruikt, moet u de instructies in deze handleiding, in de *Veiligheidsrichtlijnen* en op de stickers op de batterij goed lezen en strikt opvolgen. U bent volledig aansprakelijk voor alle handelingen en elk gebruik.
-
1. Laad een Intelligent Flight-batterij NIET direct na het vliegen op, omdat deze op dat moment te heet kan zijn. Wacht totdat de batterij is afgekoeld tot de toegestane oplaadtemperatuur voordat u de batterij weer oplaadt.
 2. Om schade te voorkomen, kan de batterij alleen worden opgeladen bij temperaturen tussen 5 °C en 40 °C. Het ideale temperatuurbereik voor opladen is 22 °C tot 28 °C. Opladen bij het ideale temperatuurbereik kan de levensduur van de batterij verlengen. Het opladen stopt automatisch als de temperatuur van de batterijcellen tijdens het opladen hoger wordt dan 55 °C.
 3. Opmerking over lage temperatuur:
 - Batterijen kunnen niet worden gebruikt in omgevingen met extreem lage temperaturen van minder dan -10 °C.
 - De batterijcapaciteit neemt aanzienlijk af wanneer u vliegt bij lage temperaturen van -10 °C tot 5 °C. Zorg vóór het opstijgen dat de batterij volledig is opgeladen. Laat de drone na het opstijgen een tijdje stilhangen in de lucht om de batterij op te warmen.
 - Het wordt aanbevolen om de batterij vóór het opstijgen tot minimaal 10°C op te warmen wanneer u vliegt in een omgeving met lage temperaturen. Idealiter wordt de batterij opgeladen tot een temperatuur hoger dan 20°C.
 - De verminderde batterijcapaciteit in een omgeving met lage temperaturen vermindert de prestaties van de drone wat betreft windsnelheidsweerstand. Vlieg voorzichtig.
 - Wees extra voorzichtig wanneer u op grote hoogte vliegt bij lage temperaturen.
 4. Een volledig opgeladen batterij ontladst automatisch wanneer deze gedurende een bepaalde tijd niet wordt gebruikt. Houd er rekening mee dat het normaal is dat de batterij tijdens het ontladproces warmte afgeeft.
 5. Laad de batterij minimaal eenmaal per drie maanden volledig op om ervoor te zorgen dat de batterij in goede staat blijft. Als de batterij langere tijd niet wordt gebruikt, kunnen de prestaties van de batterij worden beïnvloed of kan er zelfs permanente schade aan de batterij ontstaan. Als een batterij gedurende drie maanden of langer niet is opgeladen of ontladen, valt de batterij niet langer onder de garantie.

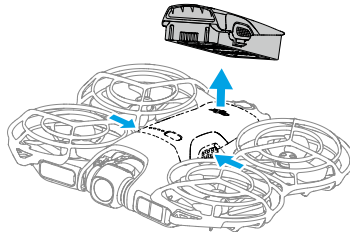
6. Zorg er om veiligheidsredenen voor dat de batterijen tijdens transport een laag energieniveau hebben. Het wordt aanbevolen om de batterijen voor transport tot 30% of minder te ontladen.

Installeren/verwijderen van de batterij

Montage



Verwijdering

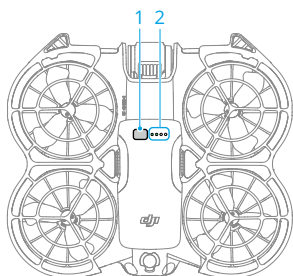


-
- ⚠ • Plaats of verwijder de batterij NIET terwijl de drone is ingeschakeld.
- Zorg ervoor dat de batterij stevig met een klikgeluid is gemonteerd. Start de drone NIET wanneer de batterij niet stevig is gemonteerd, omdat dit slecht contact tussen de batterij en de drone kan veroorzaken en gevaar kan opleveren.
-

De batterij gebruiken

Het batterijniveau controleren

Druk één keer op de aan-/uitknop om het huidige batterijniveau te controleren.



1. Aan-/uitknop
2. Ledlampjes voor batterijniveau

De ledlampjes voor batterijniveau geven het energieniveau van de batterij aan tijdens het laden en ontladen. De statussen van de ledlampjes worden hieronder beschreven:

- De ledlampjes branden
- ☀ De ledlampjes knipperen
- De ledlampjes zijn uit

Knipperpatroon	Batterijniveau
● ● ● ●	88-100%
● ● ● ☀	76-87%
● ● ● ○	63-75%
● ● ☀ ○	51-62%
● ● ○ ○	38-50%
● ☀ ○ ○	26-37%
● ○ ○ ○	13-25%
☀ ○ ○ ○	0-12%

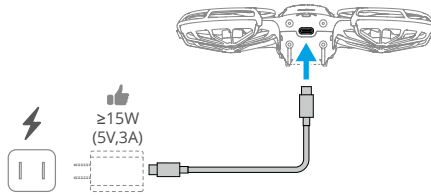
In- en uitschakelen

Druk en druk vervolgens opnieuw, en houd de aan-/uitknop nu ingedrukt om de drone in- of uit te schakelen. De ledlampjes voor het batterijniveau geven het batterijniveau weer wanneer de drone wordt ingeschakeld. De ledlampjes voor het batterijniveau gaan uit wanneer de drone wordt uitgeschakeld.

De batterij opladen

Laad de batterij vóór elk gebruik volledig op. We raden aan om de door DJI geleverde oplaadapparaten te gebruiken of andere opladers die het USB PD-snellaadprotocol ondersteunen.

Een lader gebruiken



- ⚠ • De batterij kan niet worden opgeladen als de drone is ingeschakeld.

De onderstaande tabel toont het batterijniveau tijdens het opladen.

Knipperpatroon	Batterijniveau
	0-50%
	51-75%
	76-99%
	100%

- 💡 • De knipperfrequentie van de ledlampjes voor het batterijniveau verschilt afhankelijk van de gebruikte USB-lader. Als het opladen snel verloopt, knipperen de ledlampjes voor het batterijniveau snel.
- Als er vier ledlampjes tegelijkertijd knipperen, geeft dit aan dat de batterij beschadigd is.

De oplaadhub gebruiken

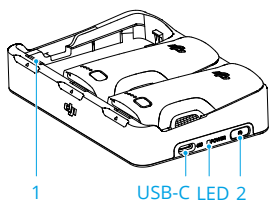


We raden aan om op de onderstaande link te klikken of de QR-code te scannen om de instructievideo te bekijken.



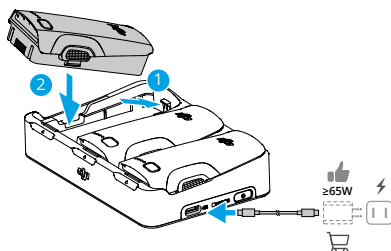
<https://www.dji.com/neo-2/video>

- ⚠ • De omgevingstemperatuur beïnvloedt de oplaadsnelheid. Het opladen gaat sneller in een goed geventileerde omgeving bij 25 °C.
- De oplaadhub is alleen compatibel met een specifiek model Intelligent Flight-batterij. Gebruik de oplaadhub NIET met andere batterijmodellen.
- Plaats de oplaadhub tijdens gebruik op een vlakke en stabiele ondergrond. Zorg ervoor dat het apparaat goed geïsoleerd is om brandgevaar te voorkomen.
- Raak de metalen klemmen van de batterijpoorten NIET aan.
- Reinig de metalen klemmen met een schone, droge doek als er vuil zichtbaar is.



1. Batterijpoort
2. Functieknop

Hoe op te laden

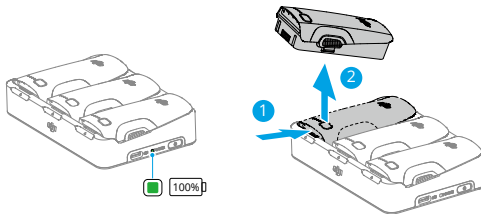


Plaats de batterijen in de batterijpoorten van de oplaadhub totdat ze vastklikken. Sluit de oplaadhub aan op een stopcontact met behulp van een USB-lader.

De oplaadmethode varieert afhankelijk van het vermogen van de oplader. Raadpleeg onderstaande tabel voor meer informatie.

De accu kan na het opladen in de oplaadhub worden opgeslagen.

Opladervermogen ≤ 30 W	Laadt in volgorde op van hoogste naar laagste batterijniveau.
30 W < Opladervermogen ≤ 45 W	Laadt twee batterijen tegelijkertijd op: Laadt eerst de batterij met een lager batterijniveau op tot hetzelfde niveau als de hoogste en laadt vervolgens de twee batterijen tegelijkertijd op.
Opladervermogen > 45 W	Laadt drie batterijen tegelijkertijd op: Laadt eerst de twee batterijen met een lager batterijniveau op tot hetzelfde niveau als de hoogste en laadt vervolgens de batterijen tegelijkertijd op.



Verwijder de bijbehorende batterij uit het oplaadhub zoals afgebeeld.

De oplaadhub gebruiken als powerbank

1. Plaats een of meer batterijen in de oplaadhub. Sluit via de USB-C-poort een extern apparaat aan, zoals een mobiele telefoon of afstandsbediening.
2. Druk op de functiekноп en de statusled van de oplaadhub gaat continu groen branden. De batterij met het laagste vermogensniveau wordt als eerste ontladen, gevolgd door de overige batterijen die in volgorde worden ontladen. Om het opladen van het externe apparaat te stoppen, koppelt u het externe apparaat los van de oplaadhub.









- Als de resterende lading van een batterij lager is dan 5%, kan de batterij het externe apparaat niet opladen.
- Om over te schakelen naar het opladen van Intelligent Flight-batterijen, sluit u de USB-C-kabel opnieuw aan.

Beschrijvingen van status-LED's

Knipperpatroon	Beschrijving
Continu geel	De oplader is niet actief
Pulseert groen	De accu wordt opgeladen
Continu groen	Alle accu's zijn volledig opgeladen of leveren voeding aan externe apparaten
Knippert geel	De temperatuur van de batterijen is te laag of te hoog (geen verdere actie nodig)
Continu rood	Voedings- of accufout (koppel de accu's of oplader los en sluit ze opnieuw aan om het opladen te hervatten)

Mechanismen voor het beschermen van de batterij

De ledlampjes voor het batterijniveau kunnen meldingen over de batterijbescherming weergeven die door afwijkende oplaadomstandigheden worden geactiveerd.

Ledlampjes	Knipperpatroon	Status
	LED2 knippert twee keer per seconde	Overstroom gedetecteerd
	LED2 knippert drie keer per seconde	Kortsluiting gedetecteerd
	LED3 knippert twee keer per seconde	Overlading gedetecteerd
	LED3 knippert drie keer per seconde	Overspanning oplader gedetecteerd
	LED4 knippert twee keer per seconde	De oplaadtemperatuur is te laag
	LED4 knippert drie keer per seconde	De oplaadtemperatuur is te hoog

Als een van de mechanismen voor het beschermen van de batterij is geactiveerd, trek de stekker van de oplader dan uit het stopcontact en sluit deze vervolgens weer aan om het opladen te hervatten. Als de oplaadtemperatuur niet normaal is, wacht dan tot deze weer normaal is. Het opladen van de batterij wordt automatisch hervat zonder dat de oplader hoeft te worden losgekoppeld en aangesloten.

4.8 Gimbal en camera

Kennisgeving over de gimbal

- ⚠ • Zorg er voordat u opstijgt voor dat er geen stickers of voorwerpen op de gimbal zitten. Tik of klop NIET op de gimbal wanneer de drone is ingeschakeld. Laat de drone vanaf een open en vlakke ondergrond opstijgen om de gimbal te beschermen.
- Verwijder de gimbalbescherming voordat u de drone inschakelt. Bevestig de gimbalbescherming wanneer de drone niet in gebruik is.
- Precisie-elementen in de gimbal kunnen beschadigd raken door een botsing of stoten, waardoor de gimbal abnormaal zal functioneren.
- Zorg dat er geen stof of zand op de gimbal, met name in de motoren, terecht komt.
- Een gimbalmotor kan in de beschermingsmodus gaan als de gimbal wordt belemmerd door andere objecten wanneer de drone op een ongelijke ondergrond of op gras wordt gezet, of als de gimbal een buitensporige externe kracht ervaart, zoals tijdens een botsing. Wacht tot de gimbal weer normaal functioneert of start het apparaat opnieuw op.
- Oefen GEEN externe kracht uit op de gimbal nadat de drone is ingeschakeld.
- Voeg GEEN extra lading toe aan de gimbal anders dan een officiële accessoire. Het is mogelijk dat de gimbal hierdoor niet meer normaal kan functioneren en het kan zelfs leiden tot blijvende motorschade.
- Bij het vliegen in zware mist of wolken kan de gimbal nat worden. Dit kan leiden tot een tijdelijke storing. De gimbal zal weer volledig functioneren zodra deze droog is.
- Als er harde wind is, kan de gimbal trillen tijdens het opnemen.
- Als de drone na het inschakelen langere tijd niet plat ligt of flink wordt geschud, kan de gimbal stoppen met werken en in de beschermingsmodus gaan. Leg in dat geval de drone plat neer en wacht tot het weer werkt.
- GEBRUIK de drone NIET bij regenachtig weer of bij sneeuw. Als u regen of sneeuw tegenkomt tijdens de vlucht, land dan onmiddellijk de drone en maak het oppervlak van de gimbal en gimbalmotor snel schoon.
- Als de kantelhoek van de gimbal groot is:
 - ◆ Wanneer de drone voorover kantelt door voorwaartse versnelling of vertraging, zal de gimbal de limietbeveiligingsmodus inschakelen en de hoek automatisch naar beneden aanpassen.

- Wanneer de drone zijwaarts rolt door zijwaartse versnelling of vertraging, kan de gier-as van de gimbal de bewegingslimiet bereiken.
 - De drone zal zijn snelheid beperken om beeldstabilisatie te behouden. Bij harde wind zal de vliegsnelheid verder worden beperkt. Het passend verlagen van de pitchhoek kan een hogere vliegsnelheid opleveren.
 - De romp van de drone kan verschijnen aan de rand van de liveweergave.
-

Gimbalhoek

Gebruik het gimbalwiel op de afstandsbediening om de kantelbeweging van de gimbal te bedienen. U kunt dit ook doen via de cameraweergave DJI Fly. Druk op het scherm totdat de instelbalk van de gimbal verschijnt. Versleep de balk om de hoek van de gimbal te regelen.

Bedieningsmodi voor de gimbal

Er zijn twee bedieningsmodi voor de gimbal beschikbaar. Schakel tussen de verschillende bedieningsmodi in *** > **Bediening**.

Volgmodus: De hoek van de gimbal blijft stabiel ten opzichte van het horizontale vlak. Deze modus is geschikt voor het vastleggen van stabiele beelden.

FPV-modus: Wanneer de drone vooruitvliegt, beweegt de gimbal synchroon met de rollende drone, zodat u een vliegervaring krijgt alsof u zelf in de cockpit zit.

Kennisgeving over de camera

- ⚠ • Stel de cameralens NIET bloot aan een omgeving met laserstralen, zoals een lasershow, en richt de camera niet langdurig op sterke lichtbronnen, zoals de zon op een heldere dag, om schade aan de sensor te vermijden.
 - Zorg ervoor dat de temperatuur en de vochtigheid tijdens gebruik en opslag geschikt zijn voor de camera.
 - Gebruik om schade of een slechte beeldkwaliteit te voorkomen een lensreiniger voor het schoonmaken van de lens.
 - Blokkeer de ventilatiegaten op de camera NIET, aangezien de warmte die gegenereerd wordt het apparaat kan beschadigen of letsel kan veroorzaken.
-

4.9 Foto's en video's opslaan en exporteren

Gegevens opslaan

De drone wordt geleverd met een interne opslag. Foto's en video's kunnen worden opgeslagen in de interne opslag.

- ⚠ • Controleer de camera-instellingen vóór gebruik om te controleren of ze correct zijn geconfigureerd.
- Maak een paar foto's voordat u belangrijke foto's of video's gaat maken om te testen of de camera correct werkt.
- Zorg ervoor dat u het apparaat correct uitschakelt. Als u dit niet doet, worden de cameraparameters niet opgeslagen en kunnen opgenomen video's worden beïnvloed. DJI is niet verantwoordelijk voor verlies veroorzaakt door een foto of video die is opgenomen op een manier die niet machinaal leesbaar is.

Exporteren

- Gebruik QuickTransfer om de beelden naar een mobiel apparaat te exporteren. Raadpleeg het volgende gedeelte voor meer informatie.
- Sluit de drone met behulp van een datakabel aan op een computer en exporteer de beelden in de interne opslag van de drone. De drone hoeft tijdens het exportproces niet ingeschakeld te worden.

4.10 QuickTransfer

DJI Neo 2 kan via wifi rechtstreeks verbinding maken met een smartphone, zodat u foto's en video's van DJI Neo 2 naar de smartphone kunt downloaden.

Nadat de smartphone, bij besturing via de mobiele app, is verbonden met de DJI Neo 2, schakelt u over naar de QuickTransfer-modus door naar de Album-weergave te gaan.

Wanneer de DJI Neo 2 niet is verbonden met de smartphone, kunt u op de kaart voor QuickTransfer of wifi-apparaten tikken op het startscherm in DJI Fly om over te schakelen naar de QuickTransfer-modus. U kunt ook naar Album gaan in DJI Fly op uw smartphone en op  in de rechterbovenhoek tikken om over te schakelen naar de QuickTransfer-modus.

Wanneer u de smartphone voor het eerst met de DJI Neo 2 verbindt, houd de aan/uitknop van de DJI Neo 2 dan ingedrukt om te bevestigen.

- ⚠ • De maximale downloadsnelheid kan alleen worden bereikt in landen en regio's waar de 5,8 GHz-frequentie door wet- en regelgeving is toegestaan, bij gebruik van apparaten die de 5,8 GHz-frequentieband en de wifiverbinding ondersteunen, en in een omgeving zonder interferentie of obstructie. Als gebruik van 5,8 GHz niet is toegestaan door de lokale regelgeving (zoals in Japan), of uw mobiele apparaat de 5,8 GHz-frequentieband niet ondersteunt, of de omgeving ernstige interferentie heeft, dan gebruikt QuickTransfer de 2,4 GHz-frequentieband en wordt de maximale downloadsnelheid verlaagd tot 12 MB/s.
 - Bij gebruik van QuickTransfer is het niet nodig om het wifi-wachtwoord in te voeren op de instellingenpagina van het mobiele apparaat om verbinding te maken. Start DJI Fly en er verschijnt een melding om verbinding te maken met het apparaat.
 - Gebruik QuickTransfer in een onbelemmerde omgeving zonder interferentie en blijf uit de buurt van storingsbronnen zoals draadloze routers, bluetooth luidsprekers of hoofdtelefoons.
-
- 💡 • Wanneer het album in de QuickTransfer-modus wordt bekeken, wordt de ECO-modus automatisch ingeschakeld als de temperatuur van de DJI Neo 2 boven een bepaalde waarde komt. En de maximale downloadsnelheid wordt verlaagd tot 30 MB/s. Let op de melding in de app.
-

DJI RC-N3

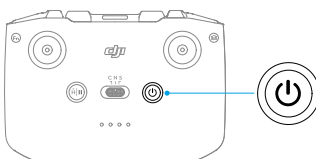
5 DJI RC-N3

5.1 Bedieningen

In- en uitschakelen

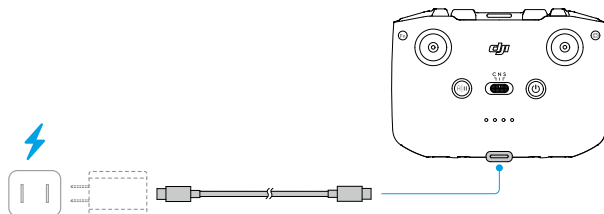
Druk één keer op de aan/uit-knop om het huidige batterijniveau te controleren.

Druk op de aan/uit-knop en druk vervolgens nogmaals op de aan/uit-knop en houd deze ingedrukt om de afstandsbediening in of uit te schakelen.



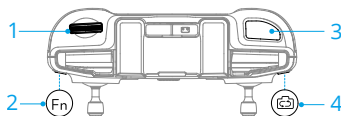
De batterij opladen

Sluit de oplader aan op de USB-C-poort op de afstandsbediening.



- ⚠ • Laad de afstandsbediening vóór elke vlucht volledig op. De afstandsbediening geeft een geluidswaarschuwing wanneer het batterijniveau laag is.
- Laad de batterij minimaal eens per drie maanden volledig op om ervoor te zorgen dat de batterij in goede staat blijft.

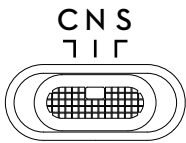
De gimbal en camera besturen



1. **Gimbalwiel:** Regelt de kantelas van de gimbal.
2. **Sluiter-/opnameknop:** Druk één keer om een foto te maken of om een opname te starten of te stoppen.
3. **Foto-/videoknop:** Druk één keer om te schakelen tussen de foto- en videomodus.

Vliegmodus-schakelaar

Selecteer de gewenste vliegmodus met de schakelaar.

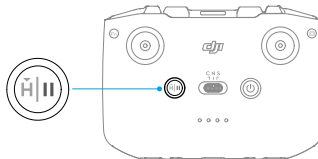


Positie	Vliegmodus
C	Cine-modus
N	Normale modus
S	Sport-modus

Vliegpauze-/RTH-knop

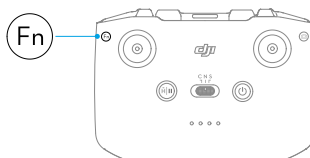
Druk één keer op deze knop om de drone te laten remmen en te laten stilhangen in de lucht.

Houd de knop ingedrukt totdat de afstandsbediening piept en RTH start. De drone keert terug naar het laatst geregistreerde thuispunt. Druk nogmaals op de knop om RTH te annuleren en de controle over de drone weer over te nemen.







Aanpasbare knop

Als u de knopfunctie wilt bekijken en instellen, ga dan naar de cameraweergave in DJI Fly en tik op *** > **Bediening** > **Knoppen aanpassen**.



5.2 Ledlampjes voor batterijniveau

Knipperpatroon	Batterijniveau
	76-100%
	51-75%
	26-50%
	0-25%

5.3 Waarschuwing afstandsbediening

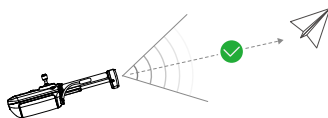
De afstandsbediening geeft tijdens RTH een geluidswaarschuwing die niet kan worden geannuleerd. De afstandsbediening geeft een geluidswaarschuwing wanneer het batterijniveau van de afstandsbediening laag is. Een waarschuwing voor een laag batterijniveau kan worden geannuleerd door op de aan/uit-knop te drukken. Als het batterijniveau kritiek laag is, kan de waarschuwing niet worden geannuleerd.

Er wordt een waarschuwing gegeven als de afstandsbediening een tijdje niet wordt gebruikt terwijl deze is ingeschakeld maar niet is verbonden met de drone of de DJI Fly-app op het mobiele apparaat. De afstandsbediening schakelt automatisch uit nadat de waarschuwing is gestopt. Beweeg de joysticks of druk op een willekeurige knop om de waarschuwing te annuleren.

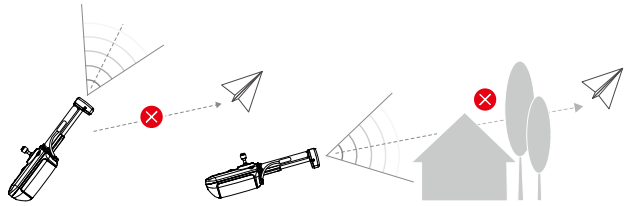
5.4 Optimale transmissiezone

Het signaal tussen de drone en de afstandsbediening is het meest betrouwbaar wanneer de antennes zoals hieronder is geïllustreerd ten opzichte van de drone zijn gepositioneerd. Als het signaal zwak is, pas de oriëntatie van de afstandsbediening dan aan of laat de drone dichterbij de afstandsbediening vliegen.

Optimale transmissiezone



Zwak signaal



- Gebruik GEEN andere draadloze apparaten die op dezelfde frequentie werken als de afstandsbediening. Anders zal de afstandsbediening interferentie ondervinden.
- Er wordt een melding weergegeven in DJI Fly als het transmissiesignaal zwak is tijdens het vliegen. Pas de oriëntatie van de afstandsbediening aan op basis van de standindicator om ervoor te zorgen dat de drone zich binnen het optimale transmissiebereik bevindt.

5.5 De afstandsbediening koppelen

De afstandsbediening is al aan de drone gekoppeld wanneer deze als een combo worden gekocht. Volg anders de onderstaande stappen om de apparaten te koppelen.

1. Schakel de drone en de afstandsbediening in.
2. Start DJI Fly.
3. Tik in cameraweergave op *** > **Control (besturing)** > **Re-pair to Aircraft (opnieuw koppelen met drone)**. De afstandsbediening piept tijdens het koppelen.
4. Houd de aan-/uitknop van de drone langer dan vier seconden ingedrukt. De drone piept en de ledlampjes voor het batterijniveau knipperen achtereenvolgens om aan te geven dat de drone gereed is om te koppelen. De afstandsbediening piept twee keer om aan te geven dat het koppelen is geslaagd.



- Zorg ervoor dat de afstandsbediening tijdens het koppelen niet meer dan 0,5 meter van de drone verwijderd is.
- De afstandsbediening wordt automatisch ontkoppeld van een drone als een nieuwe afstandsbediening aan dezelfde drone wordt gekoppeld.

Bijlage

6 Bijlage

6.1 Specificaties

Bezoek de volgende website voor de specificaties.

<https://www.dji.com/neo-2/specs>

6.2 Compatibiliteit

Bezoek de volgende website voor informatie over compatibele producten.

<https://www.dji.com/neo-2/faq>

6.3 Firmware bijwerken

Gebruik DJI Fly of DJI Assistant 2 (Consumer Drones Series) om het apparaat bij te werken.

DJI Fly gebruiken

Bij gebruik van besturing via de mobiele app kunt u de firmware bijwerken volgens de melding op het startscherm in DJI Fly. Tijdens het bijwerken van de firmware is een internetverbinding vereist.

Als u de afstandsbediening gebruikt, verbind dan de drone en de afstandsbediening en start DJI Fly. U ontvangt een melding als er een nieuwe firmware-update beschikbaar is. Volg de instructies op het scherm om het bijwerken te starten. Houd er rekening mee dat u de firmware niet kunt bijwerken als de afstandsbediening niet is gekoppeld met de drone. Tijdens het bijwerken van de firmware is een internetverbinding vereist.

Wanneer u Meeslepende bewegingsbediening gebruikt, schakelt u de drone, de bril en de afstandsbediening in en zorgt u ervoor dat alle apparaten zijn gekoppeld. Verbind de USB-C-poort van de bril met de smartphone. Start DJI Fly en volg de instructies om bij te werken. Tijdens het bijwerken van de firmware is een internetverbinding vereist.

DJI Assistant 2 (Consumer Drones Series) gebruiken

Gebruik DJI Assistant 2 (Consumer Drones Series) om al uw apparaten afzonderlijk bij te werken.

1. Schakel het apparaat in. Sluit het apparaat aan op een computer met een USB-C-kabel.
2. Start DJI Assistant 2 (Consumer Drones Series) en meld u aan met uw DJI account.

3. Selecteer het apparaat en klik op **Firmware Update (firmware bijwerken)** aan de linkerkant van het scherm.
4. Selecteer de firmware-versie.
5. Wacht tot de firmware is gedownload. Het bijwerken van de firmware start automatisch. Wacht totdat het bijwerken van de firmware is voltooid.

-
- ⚠ • De firmware van de batterij is opgenomen in de firmware van de DJI Neo 2. Zorg ervoor dat u alle batterijen bijwerkt.
- Zorg ervoor dat u alle stappen volgt om de firmware bij te werken, anders kan het bijwerken mislukken.
 - Zorg ervoor dat de computer is verbonden met internet tijdens het bijwerken.
 - Koppel de USB-C-kabel NIET los tijdens het bijwerken.
 - Zorg er voordat u een update uitvoert voor dat het apparaat minimaal 20% is opgeladen.
 - Het bijwerken van de firmware duurt ongeveer 10 minuten. Tijdens het updateproces is het normaal dat de gimbal verstoord raakt, het statusindicatielampje knippert en de DJI Neo 2 opnieuw wordt gestart. Wacht rustig totdat het bijwerken is voltooid.
-

Bezoek de volgende link en raadpleeg de *Releaseopmerkingen* voor informatie over firmware-updates:

<https://www.dji.com/neo-2/downloads>

6.4 Vluchtrecorder

Vluchtgegevens, waaronder vluchttelemetrie, statusinformatie over de drone en andere parameters worden automatisch opgeslagen op de ingebouwde datarecorder van de drone. De gegevens zijn toegankelijk met behulp van DJI Assistant 2 (Consumer Drones Series).

6.5 Checklist voor na de vlucht

- Zorg ervoor dat u een visuele inspectie uitvoert zodat u kunt controleren of de drone, de afstandsbediening, de gimbalcamera, de Intelligent Flight-batterijen en de propellers in goede staat verkeren. Neem contact op met DJI-ondersteuning als er schade wordt opgemerkt.
- Zorg ervoor dat de cameralens en de sensoren van het zichtsysteem schoon zijn.

- Zorg ervoor dat u de drone correct opbergt voordat u deze transporteert.

6.6 Onderhoudsinstructies

Neem de volgende regels in acht om ernstig letsel bij kinderen en dieren te voorkomen:

1. Kleine onderdelen, zoals kabels en riemen, zijn gevaarlijk als ze worden ingeslikt. Houd alle onderdelen buiten het bereik van kinderen en dieren.
2. Bewaar de Intelligent Flight-batterij en afstandsbediening op een koele, droge plaats uit de buurt van direct zonlicht om ervoor te zorgen dat de ingebouwde LiPo-batterij NIET oververhit raakt. Aanbevolen opslagtemperatuur: tussen 22 °C en 28 °C voor opslagperioden van meer dan drie maanden. Nooit bewaren in omgevingen buiten het temperatuurbereik van -10 °C tot 45 °C.
3. Laat de camera NIET in contact komen met of, worden ondergedompeld in, water of andere vloeistoffen. Als de camera nat wordt, veeg deze dan droog met een zachte, absorberende doek. Het inschakelen van een drone die in het water is gevallen, kan permanente schade aan componenten van de drone veroorzaken. Gebruik GEEN stoffen die alcohol, benzeen, verdunningsmiddelen of andere ontvlambare stoffen bevatten om de camera schoon te maken of te onderhouden. Bewaar de camera NIET in een vochtige of stoffige omgeving.
4. Controleer elk drone-onderdeel na een crash of ernstige botsing. Neem bij problemen of vragen contact op met een erkende DJI-dealer.
5. Controleer de indicatielampjes voor het batterijniveau regelmatig om het huidige batterijniveau en de algemene levensduur van de batterij te controleren. De batterij is geclassificeerd voor 200 cycli. Het wordt afgeraden om de batterij na 200 cycli te blijven gebruiken.
6. Zorg ervoor dat u de drone vervoert met de armen ingeklapt wanneer deze is uitgeschakeld.
7. Zorg ervoor dat u de afstandsbediening met de antennes ingeklapt vervoert wanneer deze is uitgeschakeld.
8. De batterij schakelt tijdens langdurige opslag over naar de slaapmodus. Laad de batterij op om de slaapmodus af te sluiten.
9. Bewaar de drone, de afstandsbediening, de batterij en de oplader in een droge omgeving.

6.7 Procedures voor probleemoplossing

1. Hoe kan ik het probleem met afwijking van de gimbal tijdens het vliegen oplossen?

Kalibreer de IMU en het kompas in DJI Fly. Neem contact op met DJI Support als het probleem aanhoudt.

2. Geen functie

Controleer of de Intelligent Flight-batterij en de afstandsbediening worden geactiveerd door ze op te laden. Neem contact op met DJI Support als de problemen aanhouden.

3. Problemen bij het inschakelen en opstarten

Controleer of de batterij stroom heeft. Als dat het geval is, neem dan contact op met DJI Support als de drone niet normaal kan worden gestart.

4. Problemen met SW-updates

Volg de instructies in de gebruiksaanwijzing om de firmware bij te werken. Als het bijwerken van de firmware mislukt, start alle apparaten dan opnieuw op en probeer het opnieuw. Neem contact op met DJI Support als het probleem aanhoudt.

5. Procedures voor het herstellen van de fabrieksinstellingen of laatst bekende werkende configuratie

Gebruik de DJI Fly-app om de fabrieksinstellingen te herstellen.

6. Problemen met uitvallen en uitschakelen

Neem contact op met DJI Support.

7. Hoe onzorgvuldige behandeling of opslag in onveilige omstandigheden detecteren

Neem contact op met DJI Support.

6.8 Risico's en waarschuwingen

Wanneer de drone een risico detecteert na het inschakelen, verschijnt er een waarschuwing op DJI Fly. Let op de onderstaande lijst met situaties.

- Als de locatie niet geschikt is voor opstijgen.
- Als er tijdens de vlucht een obstakel wordt gedetecteerd.
- Als de locatie niet geschikt is om te landen.
- Als het kompas en de IMU interferentie ondervinden en gekalibreerd moeten worden.
- Volg de instructies op het scherm wanneer daarom wordt gevraagd.

6.9 Weggooien



Neem de lokale voorschriften met betrekking tot elektronische apparaten in acht als u de drone en de afstandsbediening wilt weggoien.

Weggoien van batterijen

Gooi de batterijen pas na volledige ontlading weg in speciale recyclingcontainers. Gooi de batterijen NIET weg in de gewone afvalcontainers. Neem de plaatselijke voorschriften inzake het weggoien en recyclen van batterijen strikt in acht.

Gooi een batterij onmiddellijk weg als deze na overladen niet kan worden ingeschakeld.

Als de aan-/uitknop is uitgeschakeld en de batterij niet volledig kan worden ontladen, neem dan voor verdere hulp contact op met een professioneel bureau voor het weggoien/recyclen van batterijen.

6.10 C0-certificering

DJI Neo 2 voldoet aan de vereisten voor C0-certificering. Er zijn een aantal vereisten en beperkingen bij gebruik van DJI Neo 2 in EU-lidstaten, EVA-lidstaten (EVA, d.w.z. Noorwegen, IJsland, Liechtenstein, Zwitserland) en Georgië.

Model	DEN225
UAS-klasse	C0
Maximale opstijgmassa (MTOM)	160 g
Maximale propellersnelheid	43820 tpm

MTOM-verklaring

De MTOM van DJI Neo 2 (model DF1A0424) is 249 g om te voldoen aan de C0-vereisten.

U moet de onderstaande instructies volgen om te voldoen aan de MTOM-vereisten.

- Voeg GEEN lading toe aan de drone, behalve de artikelen vermeld in de sectie Lijst met artikelen, inclusief gekwalificeerde accessoires.
- Gebruik GEEN niet-gekwalificeerde vervangingsonderdelen, zoals Intelligent Flight-batterijen of propellers, enz.
- U mag GEEN andere technologie of functies aan de drone toevoegen.

Lijst met artikelen, inclusief gekwalificeerde accessoires

Artikel	Modelnummer	Afmetingen	Gewicht
Propellers	R2217S	55,88x43,18 mm	1,52 g (paar)
Propellerafscherming	PG020	47,18 x 171,81 mm x 16,72 mm	8,1 g (paar)

Artikel	Modelnummer	Afmetingen	Gewicht
Intelligent Flight Battery	BWXEN2-1606-7.16	77,43 × 40,72 × 20,21 mm	Ca. 46,7 g
DJI Neo 2 Digitale zendontvanger	DEP1	N.v.t.	Ca. 9 g

Lijst met reserve- en vervangingsonderdelen

- DJI Neo 2 Propellers
- DJI Neo 2 Propellerafscherming
- DJI Neo 2 Intelligent Flight Battery
- DJI Neo 2 Digitale zendontvanger

Waarschuwingen met betrekking tot de afstandsbediening

DJI RC-N3

De ledlampjes voor het batterijniveau beginnen langzaam te knipperen nadat de verbinding met de drone is verbroken. DJI Fly geeft een waarschuwing nadat de verbinding met de drone is verbroken. De afstandsbediening piept en wordt automatisch uitgeschakeld nadat de verbinding met de drone is verbroken of als de afstandsbediening gedurende lange tijd niet is gebruikt.



- Voorkom interferentie tussen de afstandsbediening en andere draadloze apparatuur. Zorg ervoor dat u de wifi op mobiele apparaten in de buurt uitschakelt. Laat de drone zo snel mogelijk landen als er sprake is van interferentie.
 - Laat de joysticks los of druk op de vluchtpauzeknop als er een onverwachte actie plaatsvindt.
 - Wanneer u Mobile app-bediening gebruikt, geeft DJI Fly een waarschuwing nadat de verbinding met de drone is verbroken.
-

EASA-kennisgeving

Zorg ervoor dat u vóór gebruik het document met informatie over de drone in de verpakking leest.

Bezoek de onderstaande link voor meer informatie over de EASA-kennisgeving over traceerbaarheid.

<https://www.easa.europa.eu/en/document-library/general-publications/drones-information-notice>

Originele instructies

Deze handleiding wordt verstrekt door SZ DJI Technology, Inc. en de inhoud kan worden gewijzigd.

Adres: Lobby of T2, DJI Sky City, No. 53 Xianyuan Road, Xili Community, Xili Street, Nanshan District, Shenzhen, China, 518055.

6.11 Aftersalesinformatie

Bezoek <https://www.dji.com/support> voor meer informatie over het aftersalesservicebeleid, reparatieservices en ondersteuning.



Contactgegevens
DJI SUPPORT

Deze inhoud kan zonder kennisgeving worden gewijzigd.
Download de nieuwste versie vanaf



<https://www.dji.com/neo-2/downloads>

Als u vragen hebt over dit document, neem dan contact op met DJI door een e-mail te sturen naar **DocSupport@dji.com**.

DJI en DJI NEO zijn handelsmerken van DJI.
Copyright © 2025 DJI Alle rechten voorbehouden.