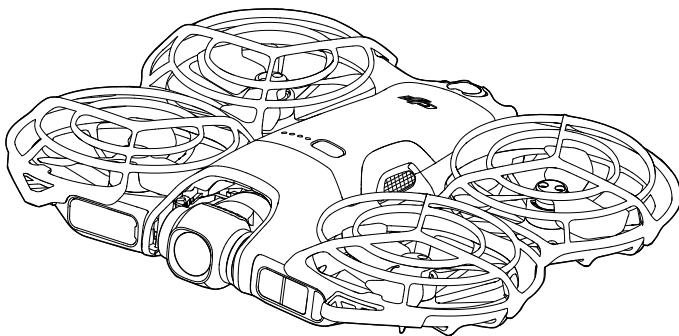


dji NEO 2

Manual do usuário

v1.0 2025.11





Este documento é protegido pela DJI com todos os direitos reservados. A menos que de outro modo autorizado pela DJI, você não tem permissão para utilizar ou permitir que outros utilizem o documento ou qualquer parte dele, seja reproduzindo, transferindo ou vendendo o documento. Os usuários devem consultar apenas este documento e o seu conteúdo, conforme as instruções de operação dos produtos DJI. O documento não deve ser utilizado para outros fins.

Em caso de divergência entre versões diferentes, a versão em inglês prevalecerá.

Pesquisa de palavra-chave

Procure palavras-chave como “bateria” e “instalação” para localizar um tópico. Se estiver usando o Adobe Acrobat Reader para ler este documento, pressione Ctrl+F no Windows ou Command+F no Mac para iniciar uma pesquisa.

Navegação para um tópico

Visualize uma lista completa de tópicos no índice. Clique em um tópico para navegar até a respectiva seção.

Impressão deste documento

Este documento é compatível com impressão em alta resolução.

Como usar este Manual

Legenda

⚠ Importante

💡 Dicas e informações

📖 Referência

Leia antes de usar

A DJI™ oferece a você tutoriais em vídeo e os seguintes documentos:

1. *Diretrizes de segurança*
2. *Guia de início rápido*
3. *Manual do usuário*

Recomenda-se assistir a todos os tutoriais em vídeo e ler as *Diretrizes de segurança* antes do primeiro uso. Reveja o *Guia de início rápido* antes do primeiro uso e consulte este *Manual do usuário* para obter mais informações.

Tutoriais em vídeo

Acesse os links abaixo ou escaneie o código QR para assistir aos tutoriais em vídeo, que demonstram como usar o produto com segurança:



<https://www.dji.com/neo-2/video>

Como baixar o aplicativo DJI Fly

Assegure-se de usar o DJI Fly durante o voo. Escaneie o código QR para baixar a versão mais recente.



-  • O controle remoto com tela já tem o aplicativo DJI Fly instalado. Ao usar um controle remoto sem tela, é necessário baixar o DJI Fly em seu dispositivo móvel.
- Para verificar as versões dos sistemas operacionais Android e iOS compatíveis com o DJI Fly, visite <https://www.dji.com/downloads/djiapp/dji-fly>.
- A interface e as funções do DJI Fly podem variar conforme atualização da versão do software. A experiência real do usuário baseia-se na versão do software usada.
- Para maior segurança, a altura de voo é restrita a 30 metros, com alcance de 50 metros quando não estiver conectado ou logado no aplicativo durante o voo.
- O login do aplicativo é válido por 90 dias. Conecte-se à internet e faça login novamente quando expirar.
-

Como baixar o DJI Assistant 2

Baixe o DJI ASSISTANT™ 2 (Série de drones de consumo) em:

<https://www.dji.com/downloads/softwares/dji-assistant-2-consumer-drones-series>

-  • A faixa de temperatura de funcionamento deste produto varia de -10 °C a 40 °C. Esta faixa não atende os padrões de temperatura de funcionamento para uso militar (de -55 °C a 125 °C), exigidos para resistir a variações ambientais intensas. Utilize o produto corretamente e somente em situações que atendam aos requisitos de alcance da temperatura de funcionamento desta classe.
-

Conteúdo

Como usar este Manual	3
Legenda	3
Leia antes de usar	3
Tutoriais em vídeo	3
Como baixar o aplicativo DJI Fly	3
Como baixar o DJI Assistant 2	4
1 Perfil do produto	10
1.1 Primeiro uso	10
Preparo da aeronave	10
Preparando o DJI RC-N3	11
Preparando o DJI Goggles N3 e o DJI RC Motion 3	12
Como ligar os Goggles	12
Como usar os Goggles	13
Preparo do DJI RC Motion 3	14
Ativação	14
Atualização do firmware	15
Preparando o Transceptor digital DJI Neo 2	15
1.2 Visão Geral	17
Aeronave	17
Controle remoto DJI RC-N3	18
DJI Goggles N3	18
DJI RC Motion 3	19
2 Segurança de voo	21
2.1 Restrições de voo	21
Sistema GEO (Ambiente geoespacial online)	21
Limites de voo	21
Limites de altitude e distância de voo	21
Zonas GEO	23
Como desbloquear Zonas GEO	23
2.2 Requisitos ambientais de voo	24
2.3 Como operar a aeronave de forma responsável	25
2.4 Lista de verificação pré-voo	26
3 Operação de voo	28
3.1 Controle da palma da mão	28
Aviso	28
Alternar modos e ajustar configurações	30
Decolagem da palma da mão e capturas inteligentes	31

Controle gestual	32
Retornar para a palma	34
3.2 Controle por aplicativo móvel	36
Aviso	36
Como conectar o DJI Neo 2	37
Controle por voz	38
3.3 Controle via CR	38
Decolagem automática	38
Pouso automático	38
Partida e parada dos motores	39
Como iniciar os motores	39
Como interromper os motores	39
Como interromper os motores em pleno voo	39
Como controlar a aeronave	40
Procedimentos de decolagem/pouso	41
Modos de voo inteligentes	42
FocusTrack	42
QuickShots	45
Piloto automático	46
Como gravar áudio via aplicativo	47
3.4 Controle de movimento imersivo	47
Voo básico	48
Decolagem, Frenagem e Pouso	49
Voo para frente e para trás	50
Ajuste da orientação da aeronave	51
Como fazer a aeronave subir ou descer em um ângulo	52
Como controlar o estabilizador e a câmera	53
Rastreamento de cabeça	53
ACRO fácil	54
Deslizar	56
Deriva 180°	56
Girar	57
3.5 Sugestões e dicas para gravação de vídeo	57
4 Aeronave	59
4.1 Modos de voo	59
4.2 Indicador de status da aeronave	60
4.3 Retorno à Base	60
Aviso	62
RTH avançado	63
Método acionador	64
Procedimento de RTH	65

	Configurações de RTH	66
	Proteção de pouso	68
4.4	Sistema de detecção	69
	Aviso	70
4.5	Sistemas avançados de assistência de pilotagem	72
	Aviso	72
	Proteção de pouso	73
4.6	Hélices e Protetor de hélices	73
	Como remover e instalar	73
	Aviso	77
4.7	Bateria de Voo Inteligente	78
	Observação	78
	Como instalar/remover a bateria	80
	Como usar a bateria	80
	Como carregar a bateria	81
	Como usar um carregador	82
	Como utilizar o Carregador com múltiplas entradas	82
	Mecanismos de proteção da bateria	85
4.8	Estabilizador e câmera	85
	Observação do estabilizador	85
	Ângulo do estabilizador	87
	Modos de operação do estabilizador	87
	Observação da câmera	87
4.9	Armazenamento e exportação de fotos e vídeos	88
	Armazenamento	88
	Como exportar	88
4.10	QuickTransfer	88
5	DJI RC-N3	91
5.1	Operações	91
	Como Ligar/Desligar	91
	Como carregar a bateria	91
	Como controlar o estabilizador e a câmera	91
	Interruptor do modo de voo	92
	Botão Pausa de voo/RTH	92
	Botão personalizável	92
5.2	LEDs de nível da bateria	93
5.3	Alerta do controle remoto	93
5.4	Zona de transmissão ideal	93
5.5	Como vincular o controle remoto	94
6	Apêndice	97

6.1	Especificações	97
6.2	Compatibilidade	97
6.3	Atualização do firmware	97
6.4	Caixa-preta	98
6.5	Lista de verificação pós-voo	98
6.6	Riscos e advertências	99
6.7	Informações de pós-venda	99

Perfil do produto

1 Perfil do produto

1.1 Primeiro uso

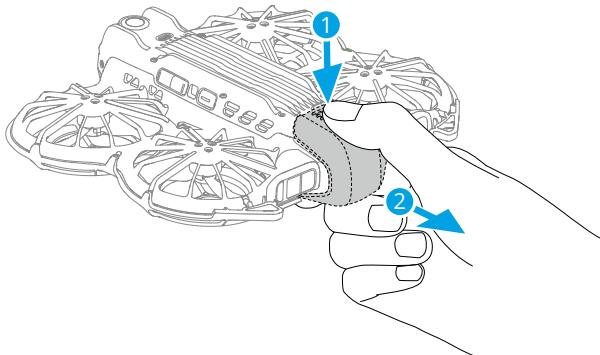
Clique no link ou escaneie o código QR para assistir aos vídeos tutoriais.



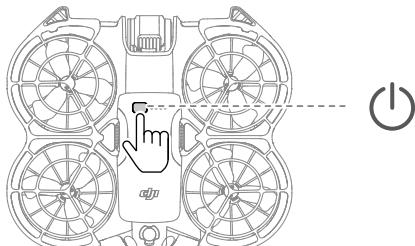
<https://www.dji.com/neo-2/video>

Preparo da aeronave

Remova o protetor do estabilizador da câmera.



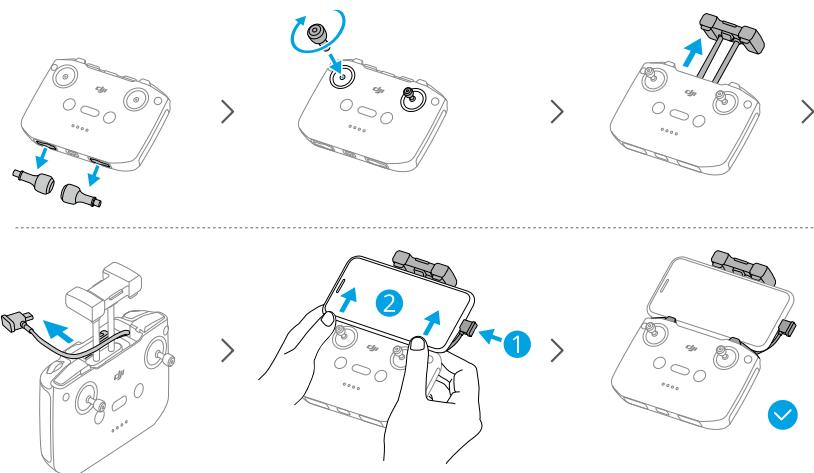
Pressione, depois pressione e segure o botão Liga/Desliga para ligar o DJI Neo 2.



- ⚠**
- Recomenda-se usar o carregador DJI para carregar a Bateria de Voo Inteligente. Acesse o site oficial da DJI para obter mais detalhes.
 - Certifique-se de que o protetor do estabilizador tenha sido retirado antes de ligar a aeronave. Caso contrário, isso pode afetar o autodiagnóstico da aeronave.
 - Recomenda-se acoplar o protetor de estabilizador quando a aeronave não estiver em uso.

Preparando o DJI RC-N3

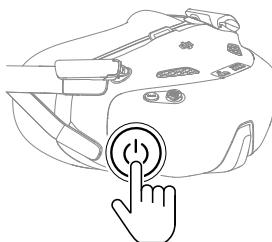
1. Remova os pinos de controle dos encaixes de armazenamento e instale-os no controle remoto.
2. Retire o suporte do dispositivo móvel. Escolha o cabo de controle remoto apropriado com base no tipo de entrada do seu dispositivo móvel (um cabo com conector USB-C é conectado por padrão). Coloque seu dispositivo móvel no suporte, depois conecte a extremidade do cabo sem o logotipo do controle remoto ao seu dispositivo móvel. Certifique-se de que o seu dispositivo móvel esteja posicionado firmemente.



- ⚠**
- Se aparecer uma mensagem de conexão USB quando um dispositivo móvel Android for utilizado, selecione a opção “apenas carregamento”. Outras opções podem causar falha de conexão.
 - Ajuste o suporte do dispositivo móvel para garantir que ele esteja seguro.

Preparando o DJI Goggles N3 e o DJI RC Motion 3

Como ligar os Goggles

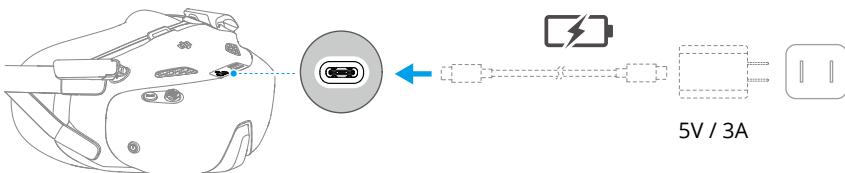


Pressione o botão Liga/Desliga uma vez para verificar o nível atual da bateria.

Pressione uma vez, depois pressione e mantenha assim por dois segundos para ligar ou desligar os goggles.

Padrão de luzes intermitentes	Nível da bateria
🕒 — Verde sólido	40 a 100%
🕒 — Amarelo sólido	11 a 39%
🕒 — Vermelho sólido	1 a 10%

Se o nível da bateria estiver baixo, recomenda-se usar um carregador USB para carregar o dispositivo.



A tabela abaixo mostra o nível da bateria durante o carregamento:

Padrão de luzes intermitentes	Nível da bateria
🕒 — Pulsa em amarelo	1 a 39%
🕒 — Pulsa em verde	40 a 99%
🕒 — Verde sólido	100%

- ⚠** • O uso dos Goggles não satisfaz a exigência de operação no campo de visão (VLOS). Alguns países ou regiões exigem um observador visual para auxiliar

durante o voo. Certifique-se de cumprir as leis e os regulamentos locais ao usar os Goggles.

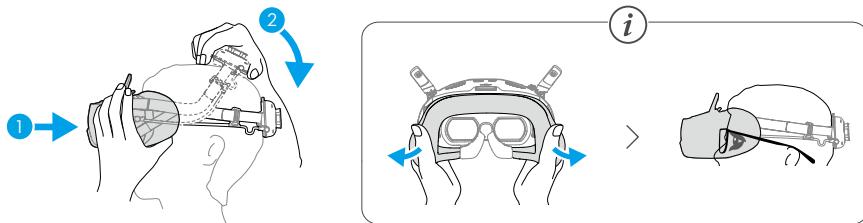
Como usar os Goggles

- ⚠ • Dobre as antenas para evitar danos quando os goggles não estiverem em uso.
- NÃO rasgue nem raspe o acolchoamento de espuma, o lado macio do compartimento da bateria ou outros componentes com objetos afiados.
- O cabo de energia não se desconecta. NÃO force o cabo de energia para evitar danificar os fios.

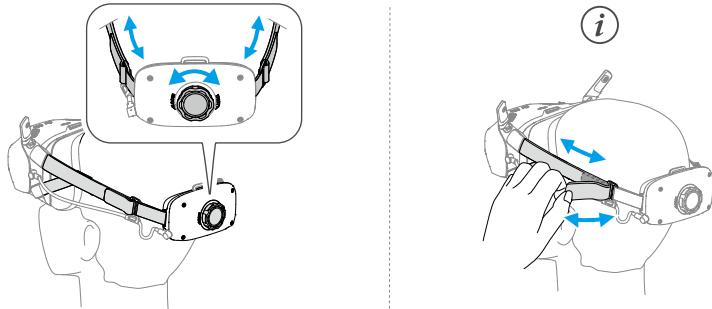
1. Desdobre as antenas.



2. Depois que os dispositivos estiverem ligados, coloque os goggles.

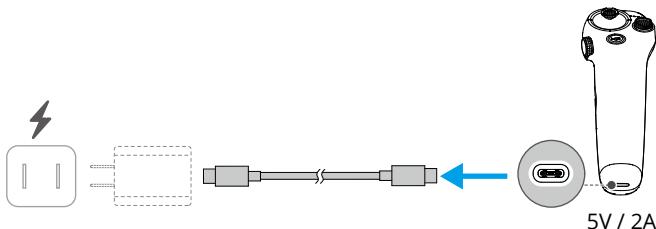


3. Gire o botão de ajuste da faixa para a cabeça no compartimento da bateria para ajustar o comprimento da faixa para a cabeça.



Preparo do DJI RC Motion 3

Pressione o botão Liga/Desliga uma vez para verificar o nível atual da bateria. Se o nível da bateria estiver muito baixo, carregue antes do uso.



Ativação

Antes de ser utilizado pela primeira vez, o produto deve ser ativado usando o aplicativo DJI Fly. Para a ativação, é necessário estar conectado à internet. O método de ativação varia de acordo com o combo adquirido. Siga as instruções correspondentes para ativar o seu produto.

DJI Neo 2

Pressione, depois pressione e segure o botão Liga/Desliga para ligar o DJI Neo 2. No canto inferior direito da tela inicial do DJI Fly, toque em **Connection Guide (Guia de Conexão)**. Selecione o modelo do equipamento e, em seguida, siga as instruções na tela para concluir a conexão e a ativação.

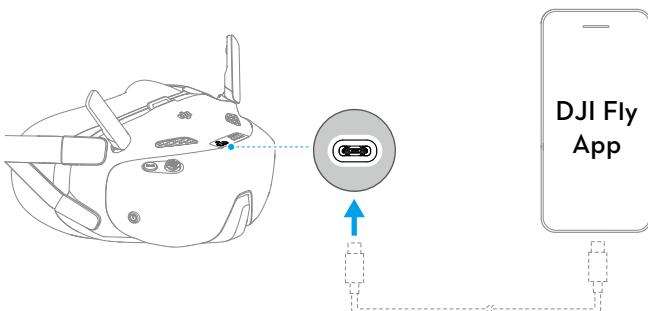
Combo Fly More

Pressione, depois pressione e segure o botão Liga/Desliga para ligar a aeronave e o controle remoto, respectivamente. Certifique-se de que o smartphone esteja conectado ao controle remoto e siga as instruções na tela para ativar a aeronave usando o DJI Fly.

Você também pode seguir o método de ativação do DJI Neo 2 na seção anterior para conectar a aeronave ao aplicativo e ativá-la. Depois de concluída a ativação, a aeronave pode ser usada com o controle remoto.

Combo de movimentos Fly More

Pressione o botão Liga/Desliga uma vez, depois pressione e deixe pressionado por dois segundos para ligar a aeronave, os goggles e o controlador de movimentos. Conecte os óculos ao dispositivo móvel usando um cabo de dados adequado. Execute o DJI Fly no dispositivo móvel e siga as instruções para ativar os dispositivos DJI. Caso não seja possível conectar o dispositivo móvel, siga as instruções nos óculos.



Atualização do firmware

Um aviso aparecerá no DJI Fly quando houver uma nova atualização disponível para o firmware. Atualize o firmware sempre que solicitado. Caso contrário, alguns recursos podem não estar disponíveis.

Preparando o Transceptor digital DJI Neo 2

- 💡 • Certifique-se de que o Transceptor digital DJI Neo 2 está devidamente instalado na aeronave antes de usar o controle remoto ou o controle de movimento.
- Dispositivos adquiridos em um combo já estão pré-vinculados e prontos para uso ao serem ligados. Você também pode seguir as etapas abaixo para instalar e vincular os dispositivos.

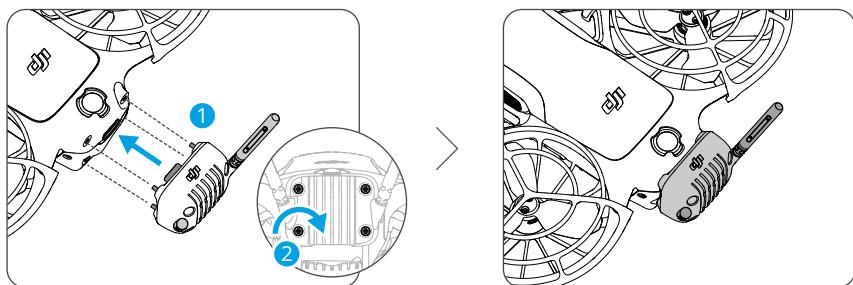


Clique no link ou escaneie o código QR para assistir aos vídeos tutoriais.



<https://www.dji.com/neo-2/video>

Instalação



- ⚠** • Use a chave de fenda fornecida na embalagem da aeronave para remover e instalar os parafusos. Chaves de fenda inadequadas podem danificar os parafusos.
- Este produto não suporta hot swapping. Certifique-se de que o transceptor esteja firmemente instalado antes de ligar a aeronave.
- Evite aplicar força externa à antena para evitar deformação.
- Verifique se os parafusos do transceptor estão apertados a cada 30 horas de tempo de voo (aproximadamente 60 voos).
- 💡** • Após a instalação, a aeronave pode ser carregada ou conectada a um computador diretamente através da porta USB-C do transceptor sem desmontagem.

Vinculação

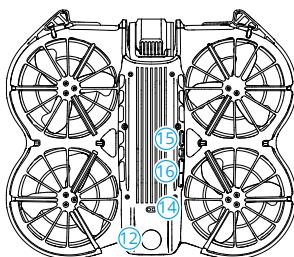
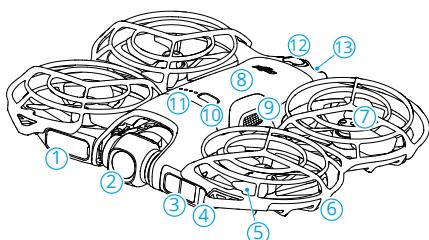
1. Ligue a aeronave e espere a conclusão do autodiagnóstico do sistema.
2. Habilite o Bluetooth, o Wi-Fi e os serviços de localização no smartphone.

3. Toque no **Guia de Conexão** no canto inferior direito da tela inicial no DJI Fly, selecione o modelo da aeronave, escolha o método de conexão e, em seguida, siga as instruções na tela para concluir a vinculação com a aeronave.

 Se a aeronave não conseguir estabelecer o status de vinculação, verifique se os parafusos estão bem ajustados e reinicie a aeronave.

1.2 Visão Geral

Aeronave

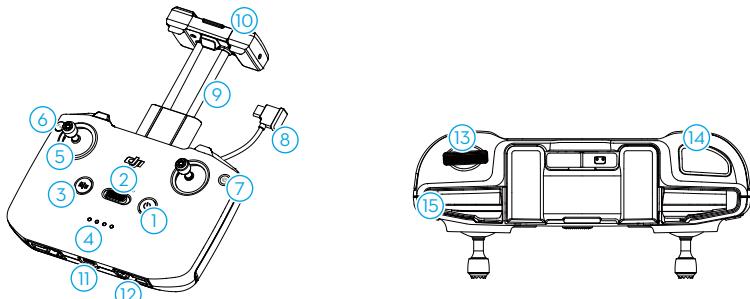


- | | |
|---------------------------------|--|
| 1. Tela | 10. Botão liga/desliga |
| 2. Estabilizador e câmera | 11. LEDs de nível da bateria |
| 3. LiDAR frontal ^[1] | 12. Sistema visual omnidirecional monocular ^[2] |
| 4. Indicador de estado | 13. Porta USB-C |
| 5. Hélices | 14. Sistema de detecção por infravermelho inferior |
| 6. Protetor de hélice | 15. Botão de decolagem |
| 7. Motores | 16. Botão de seleção |
| 8. Bateria de Voo Inteligente | |
| 9. Fivela da bateria | |

[1] O LiDAR frontal atende aos requisitos de segurança do olho humano para produtos a laser de classe 1.

[2] O sistema visual omnidirecional pode detectar obstáculos nas direções horizontais e superior.

Controle remoto DJI RC-N3

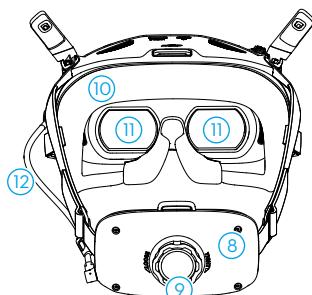
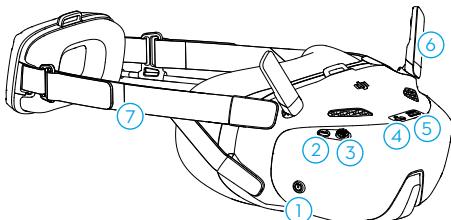


1. Botão Liga/Desliga
2. Interruptor do modo de voo
3. Botão Pausa de voo/Retorno à base (RTH)
4. LEDs de nível da bateria
5. Pinos de controle
6. Botão personalizável ^[1]
7. Botão de foto/vídeo
8. Cabo do controle remoto

9. Suporte do dispositivo móvel
10. Antenas
11. Entrada USB-C
12. Compartimento de armazenamento dos pinos de controle
13. Botão do estabilizador
14. Botão do obturador/gravação
15. Compartimento para dispositivos móveis

[1] Para visualizar e definir a função do botão, acesse a exibição de câmera no DJI Fly, e toque em *** > Control (Controle) > Button Customization (Personalização do botão).

DJI Goggles N3



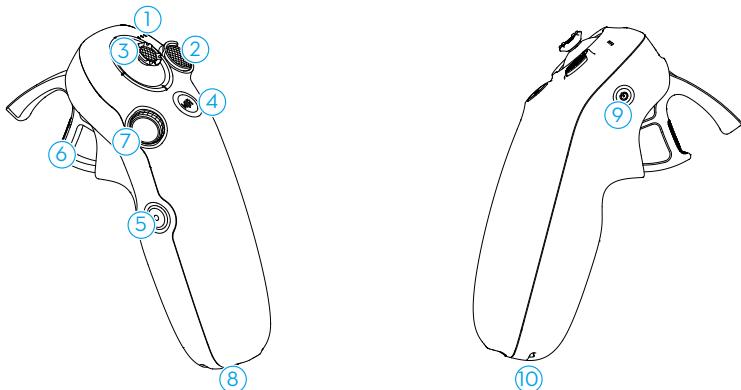
1. Botão liga/desliga
2. Botão voltar

3. Botão 5D
4. Porta USB-C

- | | |
|------------------------------------|---|
| 5. Compartimento de cartão microSD | 9. Botão de ajuste da faixa para a cabeça |
| 6. Antenas | 10. Acolchoamento de espuma |
| 7. Faixa para a cabeça | 11. Lente |
| 8. Compartimento da bateria | 12. Cabo de energia |

-  • Quando os goggles estiverem conectados a um smartphone ou PC, se os dispositivos não responderem após a conexão, acesse o menu dos goggles e selecione **Configurações > Sobre** e entre no modo Conexão com fio OTG. Se os dispositivos não responderem após a conexão, use um cabo de dados diferente e tente novamente.

DJI RC Motion 3



- | | |
|--------------------------------|---------------------------|
| 1. LEDs de nível da bateria | 6. Acelerador |
| 2. Botão de trava | 7. Botão rotativo |
| 3. Joystick | 8. Entrada USB-C |
| 4. Botão de modo | 9. Botão Liga/Desliga |
| 5. Botão de Gravação/Obturador | 10. Orifício de segurança |

Segurança de voo

2 Segurança de voo

Após concluir a preparação pré-voo, recomenda-se treinar suas habilidades e praticar o voo com segurança. Escolha uma área adequada para voar de acordo com as exigências e restrições de voo. Cumpra estritamente as leis e regulamentações locais ao voar. Leia as *Diretrizes de segurança* antes de voar para garantir o uso seguro do produto.

2.1 Restrições de voo

Sistema GEO (Ambiente geoespacial online)

O sistema de ambiente geoespacial online (GEO) da DJI é um sistema global que fornece informações em tempo real sobre segurança do voo e atualizações de restrições, evitando que veículos aéreos não tripulados (UAVs) voem em espaços aéreos restritos. Em circunstâncias excepcionais, as áreas restritas podem ser liberadas para permitir voos. Mas antes disso, é preciso enviar uma solicitação de desbloqueio com base no nível atual de restrição na área de voo desejada. O sistema GEO pode não estar totalmente em conformidade com as leis e regulamentações locais. Você é responsável pela sua própria segurança de voo e deve consultar as autoridades locais a respeito das exigências legais e regulamentares relevantes antes de solicitar a liberação de voo em uma área restrita. Para obter mais informações sobre o sistema GEO, acesse <https://fly-safe.dji.com>.

Limites de voo

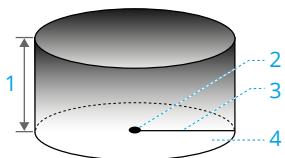
Por motivos de segurança, os voos estão limitados por padrão para ajudar os usuários a operar a aeronave com segurança. É possível definir limites de altura e distância de voo. Os limites de altitude e distância e as Zonas GEO funcionam em conjunto para administrar a segurança do voo quando o Sistema Global de Navegação por Satélite (GNSS) estiver disponível. Apenas a altitude poderá ser limitada quando o GNSS estiver indisponível.

Limites de altitude e distância de voo

A altitude máxima restringe a altitude de voo da aeronave, enquanto a distância máxima restringe o raio de voo em torno do Ponto de origem da aeronave. Esses limites podem ser alterados no aplicativo DJI Fly para aumentar a segurança de voo.

-
- 💡 • Ao usar o Controle gestual e o Controle por aplicativo móvel, a altitude máxima de voo é de 60 metros e a distância máxima de voo não é limitada. Esses limites não podem ser alterados no aplicativo DJI Fly. As informações a seguir são

adequadas para quando se utiliza a aeronave com os dispositivos de controle remoto.



1. Altitude máxima
2. Ponto de origem (Posicionamento horizontal)
3. Distância máxima
4. Altura da aeronave na decolagem

Sinal do GNSS forte

	Restrições de voo	Mensagem no aplicativo DJI Fly
Altitude máxima	A altitude da aeronave não pode exceder o valor definido no DJI Fly.	Altitude de voo máxima alcançada.
Distância máxima	A distância em linha reta da aeronave ao Ponto de origem não pode exceder a distância máxima de voo definida no DJI Fly.	Distância máxima de voo atingida.

Sinal de GNSS fraco

	Restrições de voo	Mensagem no aplicativo DJI Fly
Altitude máxima	<ul style="list-style-type: none"> • A altitude é limitada a 30 metros a partir do ponto de decolagem se a iluminação for suficiente. • A altitude é limitada a 2 metros acima do solo se a iluminação não for suficiente e se o sistema de detecção por infravermelho voltado para baixo estiver funcionando. • A altitude é limitada a 30 metros a partir do ponto de decolagem se a iluminação não for suficiente e se o sistema de detecção por infravermelho voltado para baixo não estiver em funcionamento. 	Altitude de voo máxima alcançada.

	Restrições de voo	Mensagem no aplicativo DJI Fly
Distância máxima	Sem limite	

- ⚠
- Cada vez que a aeronave for ligada, o limite de altitude será removido automaticamente, desde que o sinal GNSS fique forte (força do sinal GNSS ≥ 2) e o limite não terá efeito mesmo se o sinal GNSS fique fraco depois.
 - Se a aeronave voar para fora da faixa de voo definida devido à inércia, ainda será possível controlar a aeronave, mas não será possível continuar voando.

Zonas GEO

O sistema GEO da DJI designa locais de voo seguros, fornece os níveis de risco e avisos de segurança para voos individuais, além de informações sobre espaço aéreo restrito. Todas as áreas de voo restritas são denominadas como Zonas GEO, as quais são subdivididas em Zonas restritas, Zonas de autorização, Zonas de advertência, Zonas de advertência aprimorada e Zonas de altitude. Essas informações podem ser visualizadas em tempo real no DJI Fly. As Zonas GEO são áreas de voo específicas e incluem, entre outras, aeroportos, locais de grandes eventos, áreas em que já tenham ocorrido emergências (como incêndios florestais), usinas nucleares, penitenciárias, propriedades governamentais e instalações militares. Por padrão, o sistema GEO limita voos e decolagens em zonas que possam causar problemas de segurança. Um mapa de Zona GEO contendo informações abrangentes sobre Zonas GEO no mundo todo está disponível no site oficial da DJI: <https://fly-safe.dji.com/nfz/nfz-query>.

Como desbloquear Zonas GEO

O Desbloqueio automático destina-se a destravar Zonas de autorização. Para concluir o Desbloqueio automático, deve-se enviar uma solicitação de desbloqueio por meio do site DJI FlySafe em <https://fly-safe.dji.com>. Assim que a solicitação de desbloqueio for aprovada, será possível sincronizar a licença de desbloqueio por meio do aplicativo DJI Fly. Outra opção para desbloquear a zona é executar ou voar com a aeronave diretamente na Zona de autorização aprovada e seguir as instruções no DJI Fly para desbloquear a zona.

O Desbloqueio personalizado é ajustado para usuários com requisitos especiais. Ele designa áreas de voo personalizadas definidas pelo usuário e oferece documentos de permissão de voo específicos para as necessidades de diferentes usuários. Essa opção de desbloqueio está disponível em todos os países e regiões e pode ser solicitado no site DJI FlySafe em <https://fly-safe.dji.com>.

-  • Para garantir a segurança de voo, a aeronave não poderá voar para fora da zona desbloqueada depois que entrar nela. Se o Ponto de origem for fora da zona desbloqueada, a aeronave não será capaz de retornar à base.
-

2.2 Requisitos ambientais de voo

1. NÃO voe em condições meteorológicas extremas, tais como vento forte, neve, chuva e neblina.
2. Voe em espaços abertos. Edifícios altos e grandes estruturas metálicas podem afetar a precisão da bússola a bordo e do sistema de GNSS. Ao usar a aeronave com o dispositivo de controle remoto, antes de continuar voando certifique-se de ter recebido a mensagem “Ponto de origem atualizado” depois da decolagem. Se a aeronave tiver decolado perto de algum prédio, não será possível garantir a exatidão do Ponto de origem. Nesse caso, acompanhe atentamente a posição atual da aeronave durante o RTH automático. Quando a aeronave estiver perto do Ponto de Origem, recomenda-se cancelar o RTH e controlar manualmente a aeronave para pouso em algum local apropriado.
3. Mantenha a aeronave dentro de seu campo de visão (VLOS). Evite montanhas e árvores que possam bloquear os sinais de GNSS. O voo além do campo de visão (BVLOS) só pode ser realizado quando o desempenho da aeronave, o conhecimento e habilidades do piloto e a gestão da segurança operacional estiverem de acordo com as regulamentações locais para BVLOS. Evite obstáculos, multidões, árvores e corpos d’água (recomenda-se manter pelo menos 1 metro de distância da água). Por motivos de segurança, NÃO voe próximo a aeroportos, estradas, estações de trem, linhas de trem, centros urbanos ou outras áreas restritas, a menos que sejam obtidas permissões ou aprovações de acordo com as regulamentações locais.
4. Quando o sinal GNSS estiver fraco, voe a aeronave em ambientes com boas condições de iluminação e visibilidade. O sistema visual pode não funcionar adequadamente em condições de baixa luminosidade. Voe com a aeronave apenas no período diurno.
5. Minimize a interferência evitando áreas com altos níveis de eletromagnetismo, como locais próximos a linhas de tensão, estações base, subestações elétricas e torres de transmissão.
6. Tenha muito cuidado ao voar a pelo menos 2 km (6.560 pés) acima do nível do mar, pois isso pode reduzir o desempenho da bateria e da aeronave. NÃO voe acima da altitude autorizada.

7. A distância de frenagem da aeronave é afetada pela altitude de voo. Quanto maior a altitude, maior será a distância de frenagem. Ao voar em altitudes elevadas, procure manter uma distância de frenagem adequada para garantir a segurança de voo.
8. GNSS não pode ser utilizado na aeronave em regiões polares. Em vez disso, utilize o sistema visual.
9. NÃO decole de objetos em movimento, como carros, navios e aviões.
10. NÃO decole em superfícies de cores sólidas ou superfícies altamente refletivas, como por exemplo o teto de um carro.
11. Tenha cuidado ao decolar no deserto ou em uma praia, para evitar que a areia entre na aeronave.
12. NÃO use a aeronave em ambientes que apresentem riscos de incêndio ou explosão.
13. Use a aeronave e os dispositivos relacionados em ambientes secos.
14. NÃO use a aeronave e os dispositivos relacionados nos seguintes ambientes: locais de acidentes, incêndios, explosões, inundações, tsunamis, avalanches, deslizamentos de terra, terremotos, áreas com poeira ou tempestades de areia. Durante a operação, certifique-se de evitar a exposição a névoa salina e a mofo.
15. NÃO use a aeronave perto de bandos de pássaros.

2.3 Como operar a aeronave de forma responsável

Para evitar ferimentos graves e danos ao patrimônio, siga as regras a seguir:

1. Certifique-se de que você NÃO esteja sob influência de anestesia, álcool ou drogas ou sofrendo de vertigem, fadiga, náusea ou qualquer outra condição que possa prejudicar sua capacidade de operar a aeronave com segurança.
2. Ao pousar, desligue primeiro a aeronave e depois o controle remoto.
3. NÃO derrube, arremesse, incendeie nem projete cargas perigosas em ou sobre edifícios, pessoas ou animais, já que isso pode causar ferimentos ou danos ao patrimônio.
4. NÃO use a aeronave caso ela tenha caído, esteja accidentalmente danificada, ou esteja em más condições.
5. Certifique-se de treinar o suficiente e tenha planos de contingência para emergências ou para o caso de um incidente acontecer.
6. Certifique-se de ter um plano de voo. NÃO use a aeronave de forma imprudente.
7. Respeite a privacidade das outras pessoas ao utilizar a câmera. Certifique-se de estar em conformidade com leis e regulamentações locais e com os padrões morais.
8. NÃO use este produto para qualquer motivo que não o uso pessoal geral.

9. NÃO use a aeronave para qualquer propósito ilegal ou impróprio como espionagem, operações militares ou investigações não autorizadas.
10. NÃO use este produto para difamar, assediar, ameaçar, perseguir ou violar os direitos legais, como o direito de privacidade e de publicidade, de outros.
11. NÃO invada propriedades privadas de outras pessoas.

2.4 Lista de verificação pré-voo

1. Remova a capa do estabilizador da câmera.
2. Certifique-se de que a Bateria de voo inteligente, as hélices e os protetores de hélice tenham sido montados corretamente e estejam presos com segurança.
3. Certifique-se de que o controle remoto, o dispositivo móvel e a Bateria de Voo Inteligente estejam totalmente carregados.
4. Certifique-se de que o estabilizador e a câmera estejam funcionando normalmente.
5. Certifique-se de que não haja nada obstruindo os motores e que eles estejam funcionando normalmente.
6. Certifique-se de que a lente da câmera e os sensores estejam limpos.
7. Certifique-se de que o Transceptor digital DJI Neo 2 esteja instalado de forma segura na aeronave antes de usar o controle remoto ou o controle por movimento.
8. Ao usar o Controle da palma da mão, certifique-se de que DJI Neo 2 tenha se conectado anteriormente ao DJI Fly em seu smartphone e que o aplicativo esteja funcionando adequadamente.
Ao usar o controle remoto, certifique-se de ele e o DJI Fly estejam conectados à aeronave.
9. Certifique-se de que a ação de desvio de obstáculo esteja definida no DJI Fly ou nos goggles (se estiverem em uso), e que a **Altitude máxima**, a **Distância máxima** e a **Altitude de RTH automática** estejam todas definidas corretamente de acordo com as leis e regulamentações locais.
10. NÃO instale acessórios não certificados ou dispositivos externos, pois isso pode resultar em danos ao produto ou riscos de segurança.

Operações de voo

3 Operação de voo

O DJI Neo 2 é compatível com diversos métodos de controle para várias situações, para atender as suas necessidades. Certifique-se de estar familiarizado com o aviso e a utilização de cada método de controle antes do voo.



- NÃO toque no DJI Neo 2 durante o voo. Caso contrário, o DJI Neo 2 pode ficar em deriva e pode acontecer uma colisão.
- NÃO utilize o DJI Neo 2 imediatamente após colisão ou após ter sido severamente batido ou sacudido. O DJI Neo 2 pode não conseguir realizar um voo estável.

3.1 Controle da palma da mão



Clique no link ou escaneie o código QR para assistir ao vídeo tutorial.



<https://www.dji.com/neo-2/video>

No controle da palma da mão, é possível decolar e pousar na palma da mão. Você pode usar os botões no DJI Neo 2 para realizar várias capturas inteligentes. O DJI Neo 2 voará enquanto grava automaticamente após a confirmação do sujeito. Você pode conectar ao aplicativo DJI Fly via Wi-Fi para ajustar os parâmetros de cada modo. As configurações padrão são usadas como exemplo.

Aviso



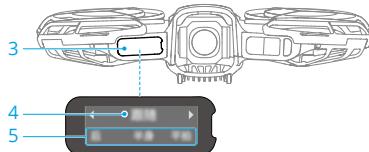
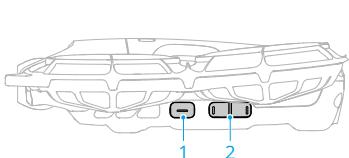
- Desligue os dispositivos de controle remoto e os goggles conectados à aeronave antes de usar o Controle da palma da mão.



- Certifique-se de que o ambiente de voo atenda os requisitos de voo e de que você possa controlar e recuperar o DJI Neo 2 imediatamente caso ocorra um problema ou emergência. Em situações em que a DJI pode não ser capaz de analisar a causa do incidente, pode não ser possível para a DJI fornecer garantia e outros serviços pós-venda.

- Antes de usar o Controle da palma da mão, certifique-se de que a aeronave foi conectada anteriormente ao DJI Flyem seu smartphone via Wi-Fi. Ao usar o Controle da palma da mão sem o aplicativo, se a aeronave apresentar algum mau funcionamento durante o voo, você pode optar por conectá-la ao DJI Fly via Wi-Fi e controlá-la manualmente para evitar um acidente. Se o seu smartphone não conseguir se conectar à aeronave (por exemplo, devido à desconexão do Wi-Fi), ligue o controle remoto que foi vinculado à aeronave para assumir o controle.
- Certifique-se de voar em um ambiente aberto e desobstruído, sem interferência de sinal Wi-Fi.
- Ao usar o Controle da palma da mão, a altitude máxima de voo é de 60 m. Mantenha o campo de visão (VLOS) dentro de uma área controlada.
- O DJI Neo 2 poussará automaticamente nas situações abaixo. Certifique-se de observar o ambiente operacional para evitar perda ou dano durante o pouso.
 - Bateria muito fraca
 - O posicionamento falha e entra no modo Atitude.
 - detecta uma colisão, mas não bate.
- Observe as seguintes regras ao decolar da ou pousar na palma da sua mão:
 - Operar a aeronave em um ambiente sem vento sempre que possível.
 - Segure na parte de baixo das laterais da estrutura da aeronave ao decolar. NÃO coloque os dedos no protetor de hélices ou na faixa de rotação da hélice para evitar ferimentos ou danos.
 - NÃO decole ou pouse em movimento. Caso contrário, pode ficar em deriva e acontecer uma colisão. Durante o pouso, pode não ser possível parar os motores se a sua mão estiver em movimento.
 - NÃO jogue a aeronave durante a decolagem.
 - NÃO tente agarrar a aeronave durante o voo.
 - Para pousar na sua palma, coloque a mão direita sob a aeronave para evitar que ela caia depois de pousar.
 - Decole em um ambiente com iluminação suficiente e uma superfície ricamente texturizada. NÃO voe para um ambiente que tenha uma diferença significativa na iluminação da localização atual.
 - Se a aeronave não conseguir decolar da ou pousar na palma da mão, siga os comandos de voz da aeronave para resolução de problemas ou conecte o aplicativo DJI Fly para obter mais detalhes. O comando de voz é compatível com os idiomas inglês e mandarim, de acordo com a configuração de idioma do aplicativo na última conexão. Outros idiomas não são aceitos.

Alternar modos e ajustar configurações



1. Botão de decolagem
2. Botão de seleção
3. Tela
4. Modo de gravação
5. Parâmetros de Captura de Imagem

Alternar modos de gravação

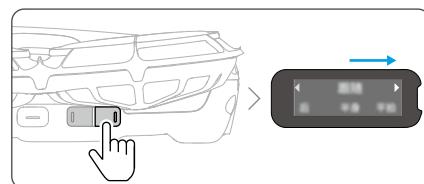
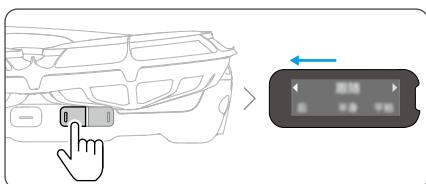
O modo padrão após ligar a aeronave pela primeira vez é o de Rastreamento. Pressione o botão de seleção para alternar para outros modos, como Dronie, Círculo* e outros.

Após alternar os modos, a aeronave anunciará o modo atualmente selecionado por meio de um aviso de voz, enquanto a tela exibirá o modo atual e os parâmetros.

* Mais modos inteligentes de gravação estão disponíveis ao usar o Controle pelo aplicativo móvel. Atualize o firmware da aeronave para a versão mais recente; caso contrário, alguns modos de captura podem não estar disponíveis.

Definir parâmetros de captura

1. Mantenha pressionado o botão de seleção por 2 segundos para entrar nas configurações de parâmetros. O item piscando na tela é o que pode ser ajustado.
2. Pressione o botão de seleção para ajustar o valor.

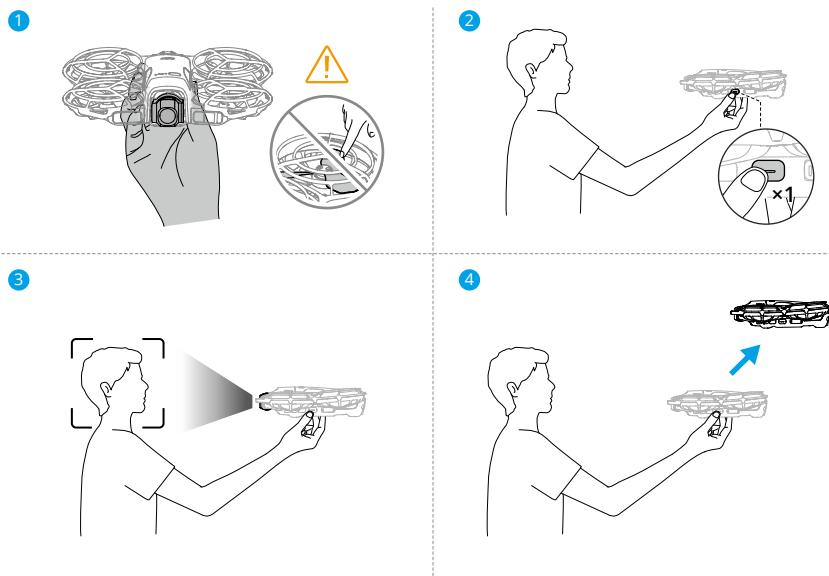


3. Mantenha pressionado o botão de seleção novamente para alternar para o próximo item de configuração.
4. Pressione o botão de decolagem para salvar as configurações atuais e sair.

Decolagem da palma da mão e capturas inteligentes

- ⚠**
- Certifique-se de seguir as leis e regulamentações locais de privacidade ao usar a captura inteligente de imagens.
 - Capturas de imagens inteligentes são compatíveis apenas com o rastreio de pessoas.
 - A decolagem e o pouso na palma da mão são compatíveis com controle via palma da mão, controle por aplicativo móvel e controle via CR. A diferença é que ao usar o controle via CR, o Smart Snaps com controle via palma da mão não é compatível e a confirmação de sujeito não é necessária antes da decolagem.

1. Ligue o DJI Neo 2 Mantenha-o parado e aguarde a conclusão do autodiagnóstico do sistema.
2. Certifique-se de deixar espaço de manobra suficiente de acordo com os parâmetros predefinidos, como distância e altura. Pressione o botão de seleção para selecionar o modo desejado.
3. Siga as etapas abaixo para decolar da palma da mão.



- a. A decolagem da palma da mão requer confirmação do sujeito. Segure as laterais da aeronave por baixo, com a câmera voltada para o sujeito. Certifique-se de que a sua mão não está bloqueando a câmera e para que não haja obstáculos obstruindo a decolagem.

-
-  • NÃO coloque os dedos dentro do alcance de rotação das hélices.

- b. Estenda o braço, vire a câmera na direção do sujeito e mantenha-a parada.

Mantenha pressionado o botão de decolagem. O comando de voz da aeronave dirá o modo selecionado e fará a contagem regressiva. Em seguida, ela decolará automaticamente. Para cancelar a decolagem, pressione novamente o botão de decolagem antes da contagem regressiva terminar.

-
-  • A confirmação do sujeito poderá falhar se o sujeito estiver obstruído por um obstáculo ou se a luz ambiente não for adequada.
 - Ao usar a decolagem da palma da mão, a aeronave voará para trás por uma curta distância após a decolagem. Preste atenção ao ambiente atrás do aeronave para garantir a segurança do voo.

- 4. O DJI Neo 2 começará a gravar ou a tirar fotos de acordo com o modo selecionado e os parâmetros predefinidos.
- 5. Conecte o DJI Neo 2 ao DJI Fly para visualizar a gravação e criar vídeos curtos.

Controle gestual

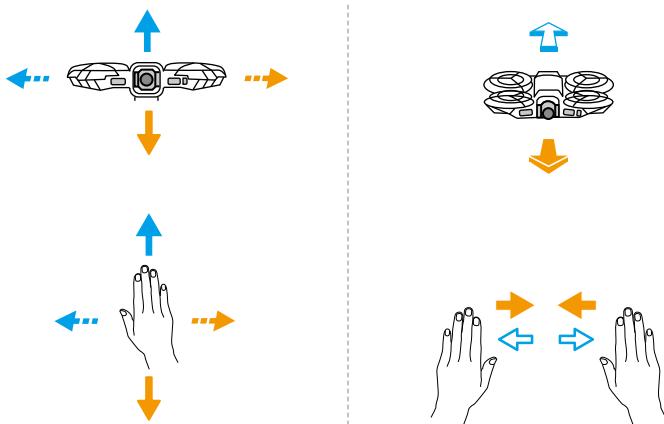
Use gestos para ajustar a posição da aeronave durante o Spotlight e ActiveTrack.

-
-  • O Controle gestual é desativado por padrão. Para ativar o Controle gestual, conecte-se ao app DJI Fly e siga o tutorial para desbloquear este recurso.
 - Certifique-se de que todas as condições a seguir sejam atendidas antes de usar o Controle gestual.
 - Apenas o sujeito seguido ou em foco no momento pode controlar a aeronave.
 - Mantenha uma distância horizontal de 2 a 5 metros entre a aeronave e a sua palma.
 - O sujeito deve estar totalmente e claramente visível no campo de visão da câmera, sem qualquer obstrução.
 - Mantenha os dedos esticados e evite usar luvas grossas.

Levante a palma da mão em direção à câmera. Assim que o indicador de status ficar azul, você poderá controlar a aeronave com gestos.

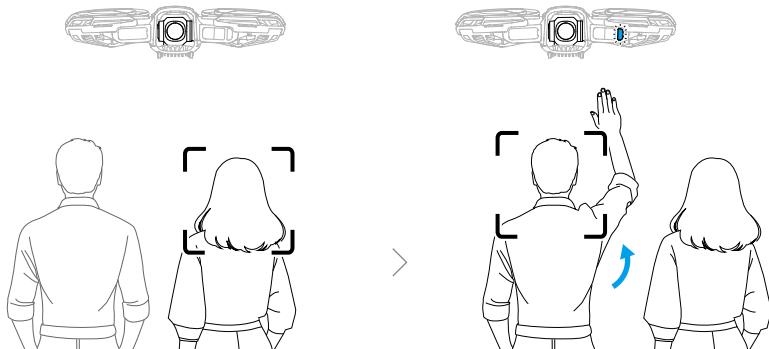


- Mova a palma da sua mão para cima, para baixo, para a esquerda ou para a direita para controlar a direção da aeronave.
- Mantenha ambas as palmas das mãos voltadas para a aeronave. Uma vez que o indicador de status piscar azul duas vezes, mova as mãos para mais perto ou mais afastadas e segure para fazer a aeronave voar para a frente ou para trás.



- Para sair do Controle gestual, feche o punho ou abaixe o braço. O indicador de status será desligado e a aeronave permanecerá pairando. O acompanhamento subsequente será na direção e distância ajustadas.
- Para alternar o sujeito rastreado, o sujeito original deve permanecer parado e sair do Controle gestual. O novo sujeito deve ficar ao lado do sujeito original (a uma distância de até meio corpo), estender uma das mãos com a palma voltada para a aeronave e mantê-la nessa posição por mais de 2 segundos.

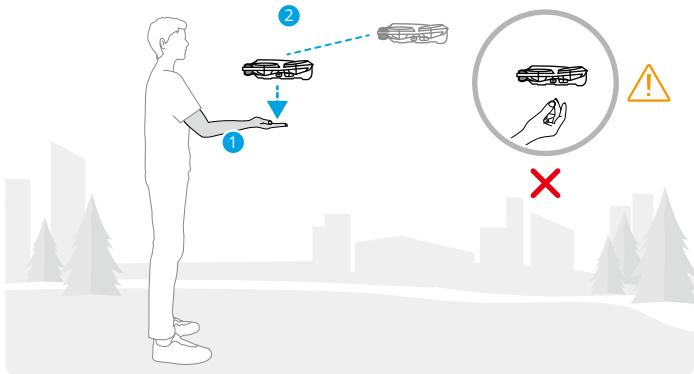
Após a troca bem-sucedida, o indicador de status permanecerá azul sólido e a aeronave seguirá o novo sujeito.



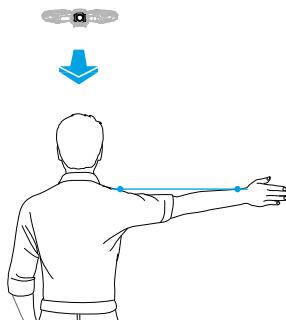
- ⚠
- A aeronave não é capaz de detectar sujeitos em movimento, tais como pessoas, animais ou veículos. Ao usar o Controle gestual, preste atenção ao ambiente circundante para garantir a segurança do voo.
 - NÃO use o Controle gestual em áreas que tenham objetos pequenos ou finos (como, por exemplo, galhos de árvores ou linhas de tensão), objetos transparentes (como, por exemplo, vidro ou água) ou superfícies monocromáticas (como, por exemplo, paredes brancas).
 - O Controle gestual pode falhar em condições de iluminação muito escuras ou muito claras. Use recursos gestuais dentro de uma faixa de iluminação adequada (5 a 100.000 lux).
-

Retornar para a palma

Certifique-se de que a aeronave esteja pairando no lugar. Fique de frente para a aeronave com a palma da mão estendida. Certifique-se de que sua mão esteja posicionada abaixo da altitude da aeronave. Certifique-se de manter a palma da mão reta e estável, com todos os dedos completamente estendidos. Aguarde a aeronave retornar e pousar na sua mão.



Se a aeronave estiver distante, primeiro fique de frente para a aeronave e estenda um braço para o lado para sinalizar que ela deve retornar. Depois que a aeronave se aproximar, estenda a palma da mão e aguarde ela pousar na sua mão.



- ⚠** • Certifique-se de estender completamente os dedos para evitar tocar nas hélices. NÃO tente agarrar as laterais da estrutura da aeronave durante o pouso da mesma maneira que na decolagem.
- Ao realizar o Retorno para a palma, mantenha uma distância horizontal de 2 a 5 metros entre a aeronave e a sua palma, e uma distância vertical dentro de 2 metros.
- Se a aeronave não conseguir retornar à palma da mão a uma curta distância, ajuste sua localização ou a posição da aeronave usando gestos para evitar os pontos cegos da aeronave e tente novamente.
- Para chamar a aeronave com um braço estendido lateralmente, mantenha a aeronave dentro de 10 metros horizontalmente do seu braço. Certifique-se de

que seu braço esteja totalmente estendido ao levantá-lo. NÃO levante ambos os braços ao mesmo tempo.

- 💡 • Durante o pouso na palma da mão, a aeronave pode subir levemente e depois pousar na palma da mão. Mantenha a mão parada e estenda os dedos durante o processo.
 - Nos modos Rastreio e Spotlight, a aeronave irá pairar no local se a câmera perder o sujeito durante a gravação. Execute o DJI Fly em seu smartphone via Wi-Fi para conectar durante o voo. Para conectar, o smartphone deve já ter sido conectado ao DJI Fly anteriormente. Na visualização dos Controles, certifique-se de que a tarefa já tenha sido interrompida. Na lista de modo, selecione **Controle Manual** e pouse a aeronave usando o joystick virtual.
-

3.2 Controle por aplicativo móvel



Clique no link abaixo ou leia o código QR para assistir ao tutorial em vídeo.



<https://www.dji.com/neo-2/video>

Para usar o controle por aplicativo móvel, conecte o DJI Neo 2 ao aplicativo DJI Fly no smartphone via Wi-Fi e controle o DJI Neo 2 no aplicativo. No controle por aplicativo móvel, todas as funções para controle da palma da mão estão disponíveis. É possível definir parâmetros e realizar captura inteligente de imagens no aplicativo. Outras funções, como controle manual, gravação de áudio e controle por voz também são compatíveis.

Aviso

-
- 💡 • Antes de usar o Controle via aplicativo móvel, certifique-se do seguinte:
 - Desligue os dispositivos de controle remoto que estão conectados à aeronave para que a transmissão ao vivo possa ser alternada para o aplicativo móvel.

- Desative o Bluetooth e o Wi-Fi em quaisquer outros smartphones que tenham se conectado anteriormente à aeronave, para evitar interferência de conexão ou a tomada de controle.
- O RTH é compatível com o controle via aplicativo móvel. Consulte [Retorno à Base](#) para obter detalhes.

-
-  • Certifique-se de voar em um ambiente aberto e desobstruído, sem interferência de sinal Wi-Fi. Caso contrário, o aplicativo pode desconectar do DJI Neo 2, o que pode afetar a segurança de voo.
- Ao usar o Controle pelo aplicativo móvel, a altitude máxima de voo do DJI Neo 2 é de 60 metros. Mantenha o campo de visão (VLOS) dentro de uma área controlada.
- O DJI Neo 2 poussará automaticamente nas situações abaixo. Certifique-se de observar o ambiente operacional para não se perder ou evitar danos ao DJI Neo 2 durante o pouso.
- Bateria muito fraca
 - O posicionamento falha e entra no modo Atitude.
 - detecta uma colisão, mas não bate.

Como conectar o DJI Neo 2

1. Ligue o DJI Neo 2 e espere a conclusão do autodiagnóstico do sistema.
2. Habilite o Bluetooth, o Wi-Fi e os serviços de localização no smartphone.
3. Toque em **Connection Guide (Guia de conexão)** no canto inferior direito da tela inicial do aplicativo. Selecione o modelo do dispositivo e, em seguida, selecione **Connect via Mobile Device (Conectar via dispositivo móvel)**.
4. Selecione o dispositivo desejado no resultado da pesquisa. A visualização dos controles é exibida após conexão bem-sucedida. Ao conectar o smartphone ao DJI Neo 2 pela primeira vez, pressione e mantenha o botão Liga/Desliga do DJI Neo 2 pressionado para confirmar.

-
-  • Você também pode tocar no painel QuickTransfer ou Dispositivos Wi-Fi na tela inicial do DJI Fly para conexão via Wi-Fi.
- Para alterar o smartphone conectado ao DJI Neo 2, desabilite o Bluetooth e o Wi-Fi no smartphone atualmente conectado antes de conectar o DJI Neo 2 ao novo smartphone.

Controle por voz

Na visualização Controles, toque em do lado direito da tela sob visualização ao vivo para habilitar o controle por voz. Use um comando de voz para controlar o DJI Neo 2. Toque no botão correspondente na janela pop-up para visualizar os comandos comuns. Os comandos de voz suportam entrada de linguagem natural.



- O controle por voz é compatível com inglês e mandarim, de acordo com o idioma do aplicativo.
 - Aumente o volume no telefone para uma experiência ideal ao usar o controle por voz.
-

3.3 Controle via CR

Decolagem automática

1. Inicie o DJI Fly e entre na exibição da câmera.
2. Conclua todas as etapas na lista de verificação pré-voo.
3. Toque em . Se houver condições seguras para a decolagem, pressione o botão e mantenha pressionado para confirmar.
4. A aeronave irá decolar e pairar acima do solo.

Pouso automático

1. Se houver condições seguras para pouso, toque em . Em seguida, toque e segure para confirmar.
2. O pouso automático pode ser cancelado tocando em .
3. Se o sistema visual inferior estiver funcionando normalmente, a proteção de pouso será habilitada.
4. Os motores desligarão automaticamente após o pouso.



- Escolha um local apropriado para o pouso.
-

Partida e parada dos motores

Como iniciar os motores

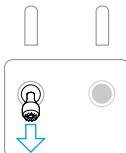
Execute um dos Comandos combinados do joystick (CSC) conforme mostrado abaixo para ligar os motores. Após os motores começarem a girar, libere os dois pinos simultaneamente.



Como interromper os motores

Os motores podem ser interrompidos de duas formas:

Método 1: quando a aeronave tiver pousado, pressione o pino do acelerador para baixo e o mantenha pressionado até que os motores parem de funcionar.



Método 2: Quando a aeronave tiver pousado, execute um Comando combinado do joystick (CSC), como mostrado abaixo, até que os motores parem de funcionar.



Como interromper os motores em pleno voo

- ⚠ • A interrupção dos motores em pleno voo causará a queda da aeronave.

A configuração padrão de Emergency Propeller Stop (Parada de emergência da hélice) no aplicativo DJI Fly é **Emergency Only** (Somente emergência), o que significa que os

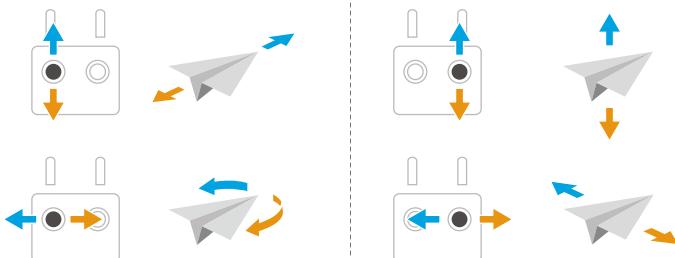
motores só podem ser interrompidos durante o voo quando a aeronave detectar que está em situação de emergência, por exemplo, quando a aeronave colidir, quando um motor parar, quando a aeronave girar no ar ou quando a aeronave estiver fora de controle e subir ou descer muito rapidamente. Para interromper os motores durante o voo, use o mesmo Comando combinado do joystick (CSC) usado para dar a partida nos motores. Observe que será preciso pressionar os pinos de controle por dois segundos ao realizar o CSC para interromper os motores. A **Emergency Propeller Stop (Parada de emergência da hélice)** pode ser alterada para **Anytime (A qualquer momento)** no aplicativo. Use esta opção com cautela.

Como controlar a aeronave

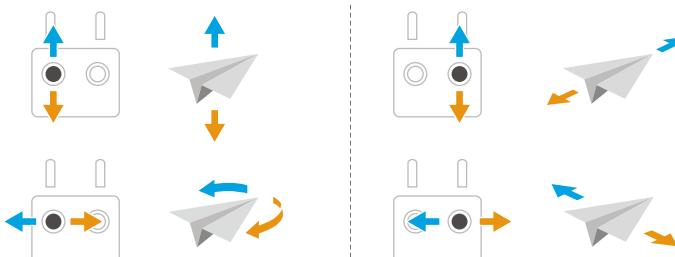
Os pinos de controle do controle remoto podem ser utilizados para controlar os movimentos da aeronave. Os pinos de controle podem ser operados no Modo 1, Modo 2 ou Modo 3, conforme mostrado abaixo.

O modo de controle padrão do controle remoto é o Modo 2. Neste manual, o Modo 2 é utilizado como exemplo para ilustrar o uso dos pinos de controle. Quanto mais o pino for empurrado para longe da posição central, mais rapidamente a aeronave se moverá.

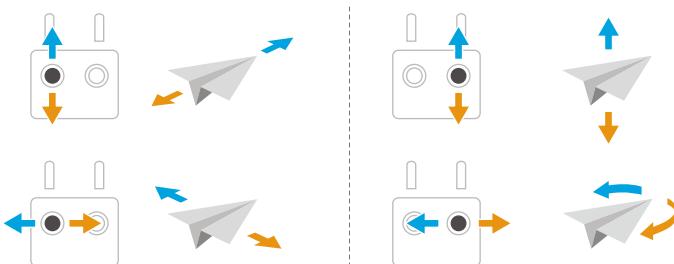
Modo 1



Modo 2



Modo 3

**Procedimentos de decolagem/pouso**

- ⚠**
- NÃO decole a aeronave da palma da sua mão ou enquanto a segura com as mãos.
 - NÃO opere a aeronave se a iluminação estiver demasiado clara ou escura para utilizar o controle remoto para monitorar o voo. É de sua responsabilidade ajustar corretamente o brilho e a quantidade de luz solar direta na tela a fim de evitar dificuldade de visualização da tela.
1. A lista de verificação pré-voo foi projetada para ajudar você a voar com segurança. Consulte a lista de verificação pré-voo completa antes de cada voo.
 2. Coloque a aeronave em uma área aberta e plana com a parte de trás da aeronave voltada para você.
 3. Ligue o controle remoto e a aeronave.
 4. Inicie o DJI Fly e entre na exibição da câmera.
 5. Aguarde a conclusão do autodiagnóstico da aeronave. O motor pode ser ligado se o DJI Fly não apresentar nenhum aviso irregular.
 6. Para decolar, empurre o pino do acelerador para cima devagar.
 7. Para pousar, faça voo estacionário sobre uma superfície nivelada e empurre o pino do acelerador para baixo para descer.
 8. Após o pouso, empurre o pino do acelerador para baixo e mantenha-o assim até os motores se desligarem.
 9. Desligue a aeronave antes de desligar o controle remoto.

- 💡**
- Durante o uso do controle remoto, a decolagem da palma da mão ainda é aceita pressionando e segurando o botão de decolagem no DJI Neo 2. Também é possível realizar o pouso na palma da mão para pousar a aeronave. A captura inteligente de imagens não é aceita no controle da palma da mão. As

observações e instruções relacionadas são similares às do controle da palma da mão. A diferença é que a confirmação do sujeito não é obrigatória antes da decolagem. Consulte a seção [Controle da palma da mão](#) para obter mais informações.

Modos de voo inteligentes

FocusTrack

-  • A aeronave não tira fotos nem grava vídeos automaticamente ao usar o FocusTrack. Controle manualmente a aeronave para capturar fotos ou gravar vídeos.
-

Holofote

Permite que a câmera com estabilizador fique voltada para o sujeito o tempo todo enquanto você controla o voo manualmente.

Quando o sistema visual estiver funcionando normalmente, a aeronave desviará ou freará se um obstáculo for detectado, dependendo se a ação de desvio de obstáculos estiver definida como **Desviar** ou **Frear** no DJI Fly.

-  O desvio de obstáculos é desabilitado no modo Esportivo (S).
-

Sujeitos compatíveis:

- Sujeitos fixos
- Sujeitos em movimento (apenas veículos e pessoas)

Ponto de Interesse (PDI)

Permite que a aeronave voe ao redor do sujeito.

A aeronave desviará de obstáculos independentemente do modo de voo ou das configurações de desvio de obstáculos no DJI Fly quando o sistema visual estiver funcionando normalmente.

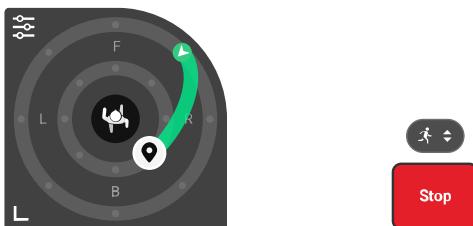
Sujeitos compatíveis:

- Sujeitos fixos
- Sujeitos em movimento (apenas veículos e pessoas)

ActiveTrack

Toque ou deslize a roda de rastreamento para alterar a direção de rastreamento, e a aeronave voará automaticamente de sua posição atual  ao longo da trajetória gerada para a direção de rastreamento selecionada  e manterá o rastreamento. Os usuários

também podem ajustar manualmente a direção, altura e distância de rastreamento usando os pinos do controle. Toque no ícone de configurações  do FocusTrack para definir os parâmetros de rastreamento no aplicativo.



A aeronave desviará de obstáculos independentemente do modo de voo ou das configurações de desvio de obstáculos no DJI Fly quando o sistema visual estiver funcionando normalmente.

Sujeitos compatíveis:

Sujeitos em movimento (apenas veículos e pessoas). O Modo automático só é compatível com veículos e pessoas.

Quando o sujeito é uma pessoa, a aeronave pode detectar automaticamente diferentes cenas de filmagem. Os usuários também podem tocar no ícone de cena de filmagem  para alterná-la manualmente. Com base na cena selecionada, a aeronave aplica os parâmetros de rastreamento correspondentes.

-  • NÃO defina manualmente a cena de filmagem para Padrão ou Ciclismo ao esquiar. Caso contrário, o efeito de rastreamento e a segurança de voo não podem ser garantidos.

No ActiveTrack, os intervalos de distância e altura suportados entre a aeronave e o sujeito são especificados abaixo.

Sujeito	Pessoas	Veículos/barcos
Distância horizontal	4 a 20 m	4 a 50 m
Altura	0,5 a 15 m	0,5 a 50 m

-  • A aeronave voará até a distância e o alcance de altitude compatíveis se a distância e a altitude estiverem fora do alcance quando o ActiveTrack for iniciado.
- É recomendado que a velocidade do sujeito em movimento não ultrapasse os 12 m/s; caso contrário, a aeronave não conseguirá rastrear adequadamente.

Aviso

-  • A aeronave não é capaz de detectar sujeitos em movimento, tais como pessoas, animais ou veículos. Ao usar o FocusTrack, preste atenção ao ambiente circundante para garantir a segurança do voo.
- NÃO use o FocusTrack em áreas que tenham objetos pequenos ou finos (como por exemplo, galhos de árvores ou linhas de tensão), objetos transparentes (como por exemplo, vidro ou água) ou superfícies monocromáticas (como por exemplo, paredes brancas).
- Quando a aeronave estiver seguindo um sujeito, evite que o sujeito faça paradas repentinhas e se move em alta velocidade. A aeronave pode não conseguir frear a tempo devido à inércia, o que pode levar a uma colisão.
- Esteja sempre preparado para pressionar o botão de pausa de voo no controle remoto ou tocar em  no DJI Fly para operar a aeronave manualmente caso ocorra alguma situação de emergência.
- Tenha muito cuidado ao usar o FocusTrack em qualquer uma das seguintes situações:
- O sujeito rastreado não se move em um plano nivelado.
 - O sujeito rastreado muda drasticamente de forma durante o movimento.
 - O sujeito rastreado fica fora de vista por um longo período.
 - O sujeito rastreado está em grandes áreas monocromáticas, como desertos.
 - O sujeito rastreado tem cor ou padrão semelhante ao ambiente circundante.
 - Quando a iluminação estiver extremamente baixa (<5 lux) ou alta (>100.000 lux).
- Assegure-se de respeitar leis e regulamentos de privacidade locais ao usar o FocusTrack.
- Recomenda-se rastrear apenas veículos e pessoas (exceto crianças). Voe com cuidado ao rastrear outros sujeitos.
- Para os sujeitos em movimento suportados, veículos referem-se a carros. NÃO rastreie um carro controlado remotamente.
- O sujeito rastreado pode ser inadvertidamente trocado por outro se eles passarem próximos um ao outro.
-

Como usar o FocusTrack

Antes de habilitar o FocusTrack, assegure-se de que o ambiente de voo seja aberto e sem obstruções e que contenha luz suficiente.

Toque no ícone do FocusTrack [+] no lado esquerdo da exibição da câmera ou selecione o sujeito na tela para habilitar o FocusTrack. Depois de habilitado, toque no ícone do FocusTrack [+] novamente para sair dele.

-
-  Durante o uso, pressione o botão de Pausa de voo no controle remoto para cancelar a seleção do sujeito.
-

QuickShots

O QuickShots inclui diversos modos de gravação. A aeronave grava automaticamente de acordo com o modo de gravação selecionado e gera um vídeo curto.

Aviso

-
-  • Ao usar o modo Boomerang, assegure-se de haver espaço suficiente.
- Use o QuickShots em locais sem edifícios e outros obstáculos. Assegure-se de não haver pessoas, animais ou outros obstáculos na rota de voo.
- Sempre preste atenção a objetos ao redor da aeronave e use o controle remoto para evitar colisões ou obstrução da aeronave.
- NÃO use o MasterShot em nenhuma das situações a seguir:
- Quando o alvo estiver bloqueado por um longo período ou fora do campo de visão.
 - Quando o alvo está em grandes áreas monocromáticas, como áreas cobertas de neve ou desertos.
 - Quando o alvo tiver cor ou padrões similares ao entorno.
 - Quando o alvo estiver no ar.
 - Quando o alvo estiver se movendo rapidamente.
 - Quando a iluminação estiver extremamente baixa (<5 lux) ou alta (>100.000 lux).
- NÃO use o QuickShots em locais próximos a edifícios ou onde o sinal GNSS estiver fraco. Caso contrário, a rota de voo ficará instável.
- Assegure-se de seguir as leis e regulamentações locais de privacidade ao usar o QuickShots.
-

Como usar o QuickShots

1. Toque no ícone do modo de gravação na lateral direita da exibição da câmera e selecione o QuickShots .
2. Depois de selecionar o submodo, toque no ícone de mais ou selecione e arraste o alvo na tela. Em seguida, toque em  para começar a gravar. A aeronave gravará realizando um movimento de voo de acordo com a opção selecionada e irá gerar um vídeo posteriormente. A aeronave retornará à sua posição original após a conclusão da gravação.
3. Toque em  ou pressione uma vez o botão de pausa de voo no controle remoto. A aeronave sairá imediatamente do QuickShots e fará um voo estacionário.

Piloto automático

O Piloto automático permite que a velocidade de voo e a velocidade de rotação do estabilizador sejam travadas, tornando o controle mais fácil e os movimentos da câmera mais suaves. Mais movimentos de câmera, como espirais ascendentes e rotação do estabilizador, podem ser alcançados aumentando a entrada do pino de controle e do botão de rolagem.

-
-  • O desvio de obstáculos no piloto automático segue o modo de voo atual. Voe com cuidado.
-

Como usar o piloto automático

1. Defina um botão personalizável no controle remoto como o Piloto automático.
2. Ao empurrar os pinos de controle, pressione o botão de piloto automático e a aeronave voará automaticamente na velocidade atual.
3. Ao girar o botão de rolagem do controle remoto para ajustar o ângulo do estabilizador, pressione o botão de piloto automático, e o estabilizador irá automaticamente girar na velocidade de rotação atual na direção correspondente.

 • A rotação do estabilizador irá parar quando ele atingir seu limite de movimento.

• Durante a rotação do estabilizador, se você ajustar o seu ângulo, ele irá realizar o ajuste correspondente e então continuar girando.

4. Pressione o botão de pausa de voo no controle remoto uma vez ou toque em  para sair do piloto automático.

Como gravar áudio via aplicativo

Na visualização da câmera do aplicativo, toque em > **Câmera** para habilitar a gravação do aplicativo e selecione o efeito de redução de ruído. O áudio será gravado pelo equipamento de gravação de áudio correspondente enquanto a aeronave estiver gravando um vídeo. O ícone do microfone será exibido na visualização ao vivo.

Dispositivos compatíveis de gravação de áudio incluem o microfone integrado do smartphone, o Microfone DJI 2 e fones Bluetooth. Para consultar a lista de compatibilidade de dispositivos Bluetooth, acesse a aba de Downloads na página do DJI Neo 2 no site oficial da DJI. Problemas de compatibilidade de gravação de áudio podem ocorrer caso sejam usados alguns fones Bluetooth. Certifique-se de testá-los antes da gravação.

-
- NÃO desligue a tela ou alterne para outros aplicativos durante a gravação.
 - A gravação de áudio só pode ser habilitada ou desabilitada antes da gravação.
 - Ao visualizar ou baixar os vídeos na exibição da galeria no DJI Fly, o áudio gravado usando a função de gravação de áudio será automaticamente inserido no arquivo de vídeo.
-

3.4 Controle de movimento imersivo

- Esta seção apresenta a operação de voo ao usar DJI Neo 2 com DJI Goggles N3 (doravante denominados goggles) e DJI RC Motion 3 (doravante denominado controle de movimento). Consulte os manuais do usuário correspondentes dos goggles e do controle de movimento para informações detalhadas de uso.
-

As etapas abaixo ajudarão os usuários a utilizarem a aeronave adequadamente.

1. Coloque a aeronave em uma área aberta e plana com a parte traseira voltada para o usuário.
2. Ligue os Goggles, o dispositivo de controle remoto e a aeronave.
3. Aguarde a tela da aeronave acender antes de colocar os goggles.
4. Inicie os motores.
5. Verifique a exibição ao vivo da aeronave nos goggles, para se certificar de que não há nenhum alerta e que o sinal GNSS está forte.
6. Pressione o botão de trava duas vezes para dar partida nos motores da aeronave e, em seguida, pressione e mantenha pressionado para fazer a aeronave decolar. A aeronave subirá a aproximadamente 1,2 metros e fará um voo estacionário.

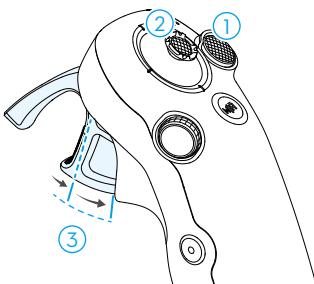
7. Pressione e mantenha o botão de trava pressionado enquanto a aeronave realiza o voo estacionário para fazer com que ela pouse automaticamente e os motores sejam interrompidos.
8. Desligue a aeronave, os goggles e o dispositivo de controle remoto.

Voo básico



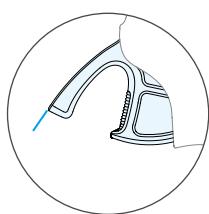
- Recomenda-se assistir ao guia tutorial nos óculos antes de realizar o primeiro voo. Acesse **Configurações > Controle > Tutorial de voo com o controle de movimento**.

Operar a aeronave usando o botão de trava, o joystick e o acelerador do DJI RC Motion 3.



1. Use o botão de trava para controlar a decolagem, o pouso e a frenagem da aeronave.
2. Movimente o joystick para fazer com que a aeronave suba, desça ou se move horizontalmente para a esquerda ou para a direita*.
3. Existem dois níveis de pressão ao pressionar o acelerador. Ao pressionar suavemente a posição no meio da primeira e da segunda parada, você pode sentir uma pausa perceptível. Pressione o acelerador para diferentes paradas, para controlar diferentes ações da aeronave.

* Quando o modo ACRO fácil não está habilitado ou a ação ACRO fácil é selecionada como Deslizar.

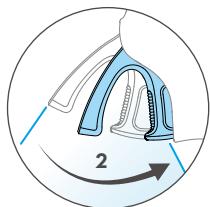


Quando o acelerador não estiver pressionado, a aeronave fará um voo estacionário.



Ao pressionar suavemente o acelerador para a primeira parada, é possível ajustar a orientação da aeronave inclinando o controle de movimento verticalmente para a esquerda ou a direita.

Observe que a aeronave não voará para a frente desta vez.



Pressione o acelerador para a segunda parada para fazer a aeronave voar na direção da órbita nos óculos.

Decolagem, Frenagem e Pouso

Decolagem: Pressione o botão de trava duas vezes para dar partida nos motores da aeronave e, em seguida, pressione novamente para fazer a aeronave decolar. A aeronave subirá a aproximadamente 1,2 metros e fará um voo estacionário.

Frenagem: Pressione o botão de trava durante o voo para frear a aeronave e fazer voo estacionário no local. Pressione novamente para reassumir o controle do voo.

Pouso: Pressione e mantenha o botão de trava pressionado enquanto a aeronave faz voo estacionário para fazer com que ela pouse automaticamente e os motores sejam interrompidos.



- Depois de dar partida nos motores da aeronave pressionando duas vezes o botão de trava, empurre lentamente o joystick para cima para decolar a aeronave.
- No caso do modo ACRO fácil estar desabilitado, quando a aeronave estiver na posição de pouso, empurre lentamente o joystick para baixo para pousar a aeronave. Após pousar, empurre o joystick para baixo e mantenha-o nessa posição até que os motores parem.



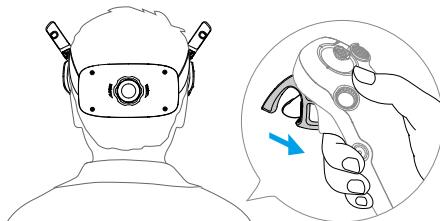
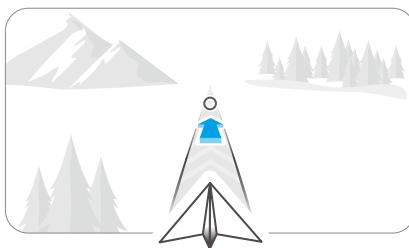
- Se ocorrer uma emergência (como colisão ou perda de controle da aeronave) durante o voo, pressionar o botão de trava quatro vezes acionará a função Interrupção dos motores em pleno voo, o que irá interromper os motores da aeronave imediatamente. **A função interrupção dos motores em pleno voo causará a queda da aeronave. Opere com cuidado.**

- Para garantir a segurança do voo ao usar o controle de movimento, pressione o botão de trava uma vez para frear e fazer voo estacionário antes de operar os óculos. Deixar de fazer isso ocasionará em um risco de segurança e poderá levar a ferimentos ou fazer com que a aeronave perca o controle.

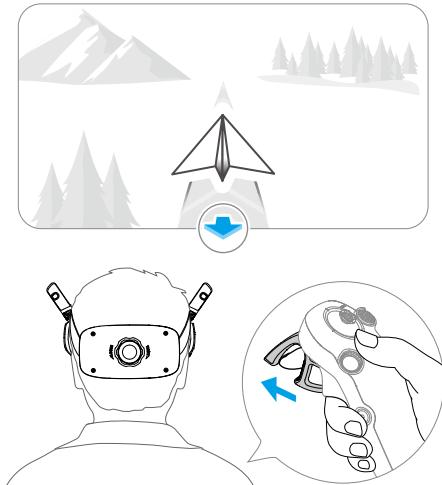
Voo para frente e para trás

Pressione ou empurre o acelerador do controle de movimento para voar para frente ou para trás. Coloque mais pressão ao pressionar ou empurrar o acelerador. Solte para parar e fazer voo estacionário.

Pressione o acelerador para a segunda parada para fazer a aeronave voar na direção da órbita nos óculos.

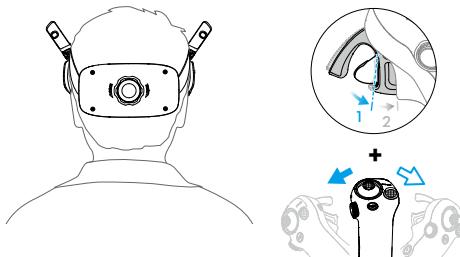
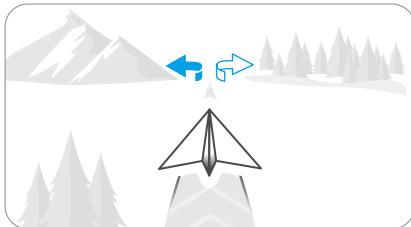


Empurre o acelerador para frente para fazer a aeronave voar no sentido inverso.



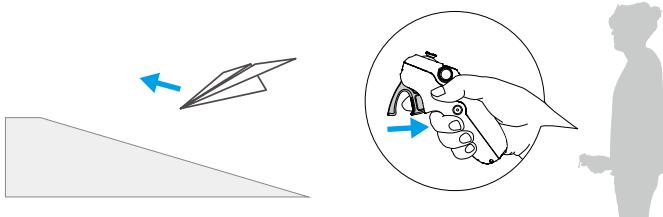
Ajuste da orientação da aeronave

Pressione levemente o acelerador para a primeira parada e incline simultaneamente a parte de cima do controle de movimento em qualquer direção, para fazer a aeronave girar. Quanto maior o ângulo de inclinação do controle de movimentos, mais rápido a aeronave irá girar. A órbita nos óculos pode ser alterada para a esquerda e para a direita e a exibição ao vivo do voo mudará de acordo.

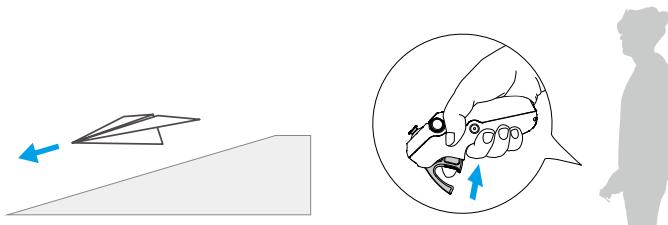


Como fazer a aeronave subir ou descer em um ângulo

Quando a aeronave precisar voar em um ângulo ascendente, pressione o acelerador até a segunda parada enquanto simultaneamente inclina o controle de movimento para cima.

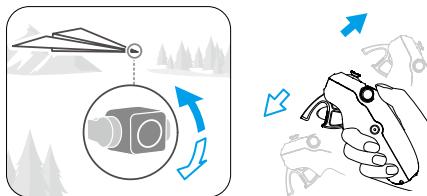


Quando a aeronave precisar voar em um ângulo descendente, pressione o acelerador até a segunda parada enquanto simultaneamente inclina o controle de movimento para baixo.



Como controlar o estabilizador e a câmera

Durante o voo, ou quando o acelerador não estiver sendo pressionado e a aeronave estiver pairando, incline o controlador de movimento para cima e para baixo para controlar a inclinação do estabilizador. A inclinação do estabilizador muda de acordo com a inclinação do controle de movimentos e é sempre consistente com a direção do controle de movimentos. A órbita nos óculos se moverá para cima e para baixo e exibição ao vivo do voo mudará de acordo.



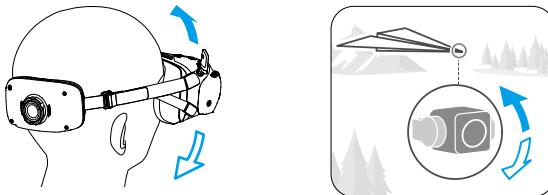
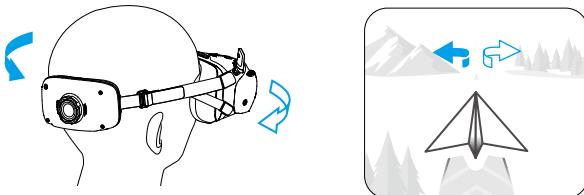
- ⚠**
- Antes da decolagem ou ao usar o botão de bloqueio para fazer a aeronave pairar, a inclinação do estabilizador não pode ser controlada.
 - Usando o dial no controlador de movimentos, role para cima ou para baixo para inclinar a câmera antes da decolagem ou durante o RTH e o pouso.

Rastreamento de cabeça

Após habilitar o Rastreamento de cabeça, a orientação horizontal da aeronave e a inclinação do estabilizador podem ser controladas usando movimentos com a cabeça durante o voo. Abra o menu de atalhos na exibição ao vivo do voo, acesse o menu de controle rápido e clique em para habilitar Rastreamento de cabeça.

Uma vez no modo Rastreamento de cabeça, o controle de movimentos não será capaz de controlar a inclinação do estabilizador e apenas o controle via aeronave estará

disponível. Ainda será possível controlar a orientação da aeronave inclinando o controle de movimento sem pressionar o acelerador.



ACRO fácil

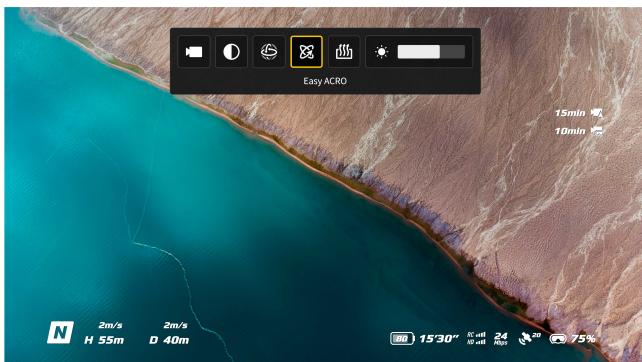
Use o controle de movimentos para realizar ações ACRO fácil, incluindo giro para frente, para trás, rotação e drifts em 180°.

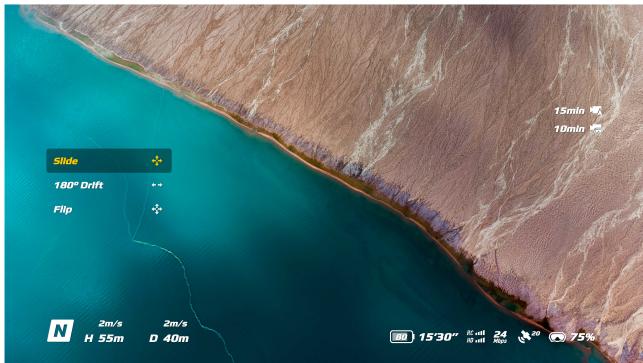
- ⚠**
- O desvio de obstáculos é desativado quando o ACRO fácil está ativado. A prevenção de obstáculos é retomada automaticamente assim que o ACRO fácil é desativado. Preste atenção nos arredores e certifique-se de que não haja obstáculos nas proximidades antes de realizar as ações ACRO fácil.
 - A função ACRO fácil está indisponível nas seguintes situações:
 - A aeronave está decolando, em voo estacionário, pousando ou retornando à base;
 - A aeronave está em modo Esportivo (S);
 - O nível da bateria da aeronave está abaixo de 35%;
 - A aeronave está a uma altitude inferior a 1,5 m;
 - Velocidade do vento superior a 4 m/s;
 - O desempenho de posicionamento está fraco (sistema visual e GNSS estão indisponíveis);
 - A aeronave está em uma zona tampão de uma zona restrita ou de uma zona de altitude, ou está se aproximando da Distância máxima de voo.

- Use a função ACRO fácil com cautela nas seguintes situações:
 - Quando o ângulo de atitude da aeronave aumenta (tal como em movimentos de curvas e rotação, acelerando ou desacelerando rapidamente, ou quando a velocidade do vento é superior a 2 m/s), a altitude da aeronave também precisará ser aumentada. Caso contrário, ACRO fácil pode não estar disponível.
 - Quando o ângulo de atitude da aeronave não é estável (tal como em movimentos de curvas e rotação, acelerando ou desacelerando rapidamente, quando a velocidade do vento é superior a 2 m/s, ou quando ACRO fácil é acionado continuamente), a aeronave pode derivar para as laterais e sua altitude pode não se manter estável. Preste atenção nos arredores e na altitude da aeronave para evitar colisões.

- 💡 • A função ACRO fácil não pode ser habilitada nas seguintes situações:
- Durante a gravação de um vídeo;
 - Quando o Rastreamento de cabeça estiver habilitado;
 - Ao usar o Controle remoto 3 (DJI FPV).

1. Abra o menu de atalhos e selecione **ACRO fácil**. A aeronave estará em modo ACRO fácil. Visualize a ação selecionada no lado esquerdo da exibição ao vivo, nos goggles.



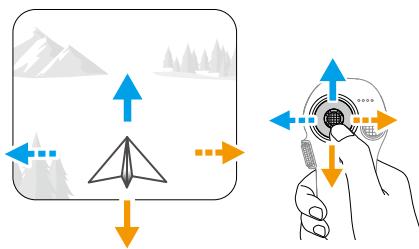


2. Use o botão rotativo no botão de rolagem para alternar entre as ações ACRO fácil.
3. Quando o modo ACRO fácil estiver habilitado, movimente o joystick para realizar diferentes ações, como mostrado abaixo.

Deslizar

Empurre o joystick para cima ou para baixo para fazer com que a aeronave suba ou desça.

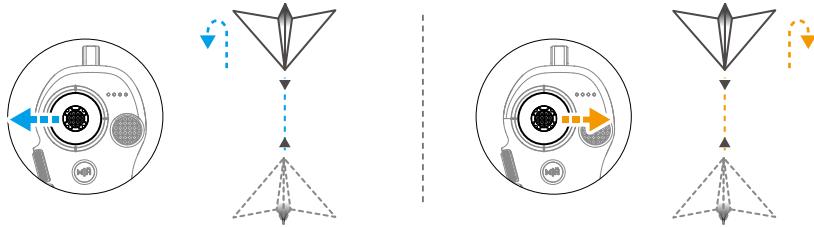
Empurre o joystick para a esquerda ou a direita para fazer a aeronave se mover horizontalmente para a esquerda ou para a direita.



Deriva 180°

Empurre o joystick para a esquerda ou a direita para fazer a aeronave se mover em deriva 180° para a esquerda ou para a direita.

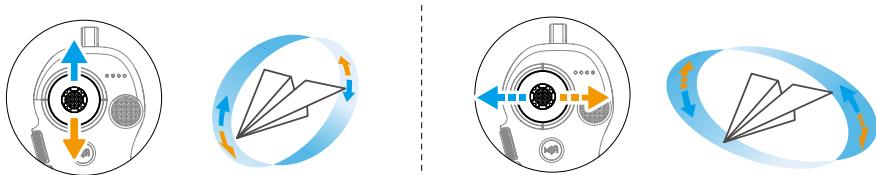
A aeronave não responderá se o joystick for empurrado para cima ou para baixo neste modo de ação.



Girar

Empurre o joystick para cima ou para baixo para fazer com que a aeronave realize um giro para frente ou para trás.

Empurre o joystick para a esquerda ou a direita para fazer a aeronave rotacionar uma vez para a direita ou a esquerda.



3.5 Sugestões e dicas para gravação de vídeo

1. A lista de verificação pré-voo foi projetada para ajudar o usuário a voar com segurança e gravar vídeos durante o voo. Consulte a lista de verificação pré-voo completa antes de cada voo.
2. Caso esteja usando o controle remoto, recomenda-se tirar fotos ou gravar vídeos voando no modo Normal ou Cine.
3. NÃO voe em clima desfavorável, como em dias chuvosos ou com muito vento.
4. Escolha as configurações da câmera de acordo com suas necessidades.
5. Execute testes de voo para estabelecer rotas de voo e pré-visualizar cenas.
6. Controle o DJI Neo 2 delicadamente para garantir um voo suave e estável.
7. Depois de voar, limpe quaisquer objetos estranhos da entrada de ar em ambos os lados do DJI Neo 2 para evitar obstruções.

Aeronave

4 Aeronave

4.1 Modos de voo

Ao usar o controle da palma da mão ou o controle por aplicativo móvel, o DJI Neo 2 não é compatível com a alternância de modos de voo.

Ao usar o controle remoto DJI RC-N3, os modos de voo podem ser alternados entre Normal, Esportivo e Cine usando o alternador de modo de voo no controle remoto.

Ao usar o controle de movimentos, os modos de voo podem ser alternados entre Normal e Esportivo usando o botão Modo no controle de movimento.

Ao usar o controle remoto FPV, os modos de voo podem ser alternados entre Normal e Esportivo usando o alternador de modo de voo no controle remoto.

Modo Normal: a aeronave pode pairar de modo preciso, voar com estabilidade e é adequado para a maioria das situações de voo.

Modo Esportivo: a velocidade máxima de voo horizontal da aeronave irá aumentar no modo Esportivo (S). Observe que o desvio de obstáculos está desativado no modo Esportivo (S).

Modo Cine: baseia-se no modo Normal com uma velocidade de voo limitada, tornando a aeronave mais estável durante a gravação.

A aeronave mudará automaticamente para o modo Atitude (ATTI) quando o sistema visual inferior estiver indisponível ou desativado e o sinal GNSS estiver fraco ou a büssola estiver sofrendo interferências. No modo Atitude (ATTI), a aeronave é facilmente afetada pelos arredores. Fatores ambientais, como vento, podem resultar em deriva horizontal da aeronave, podendo representar um perigo, especialmente ao voar em espaços fechados. A aeronave não conseguirá fazer voo estacionário ou frear automaticamente. Por isso, o piloto deve pousá-la assim que possível para evitar acidentes.

-
-  • Os modos de voo são válidos apenas em voo manual usando um dispositivo de controle remoto.
 -  • A velocidade máxima de voo e a distância de frenagem da aeronave aumentam significativamente no Modo Esportivo. Uma distância de frenagem mínima de 20 m é necessária em condições sem vento.
 - É necessária uma distância de frenagem mínima de 5 metros em condições sem vento enquanto a aeronave estiver subindo e descendo nos modos Esportivo ou Normal.
 - A capacidade de resposta da aeronave é significativamente maior no modo Esportivo (S), o que significa que um pequeno movimento dos pinos de controle no dispositivo de controle remoto será convertido em uma grande distância

de percurso da aeronave. Certifique-se de manter um espaço adequado para manobra durante o voo.

- Pode haver um pequeno tremor nos vídeos gravados no modo Esportivo (S).

4.2 Indicador de status da aeronave



Descrições dos indicadores de status da aeronave

Normal		
	Piscada lenta em azul	Procurando pela palma/Aterrissagem na palma em andamento
	Piscada duas vezes em azul	Ambas as mãos confirmadas durante o Controle gestual
	Aceso em azul	Controle gestual
	Pulsação em verde	Controle manual
	Piscada em branco	Contagem regressiva para foto
	Aceso em branco	Gravando um vídeo
Estados de aviso		
	Piscada em vermelho rapidamente	Bateria criticamente baixa/GNSS e visual desativados (modo atitude ativado)
	Vermelho contínuo	Rastreamento de sujeito perdido/Decolagem desativada (por exemplo, bateria fraca) ^[1]
	Piscada lenta em amarelo	Inicia automaticamente o RTH quando o modo de Capturas inteligentes é encerrado inesperadamente

[1] Se a aeronave não puder decolar enquanto o indicador de status estiver vermelho sólido, visualize a mensagem de advertência no DJI Fly.

4.3 Retorno à Base

Leia o conteúdo desta seção com atenção para garantir que você esteja familiarizado com o comportamento da aeronave no modo de Retorno à base (RTH).

Ao controlar a aeronave com um controle remoto ou com o aplicativo móvel, a função RTH está disponível. A função RTH fará com que a aeronave voe automaticamente para o último Ponto de origem registrado. A função RTH pode ser acionada de três formas: o usuário aciona efetivamente o RTH, a aeronave tem a bateria fraca ou o sinal do controle remoto ou de transmissão de vídeo foi perdido (o RTH à prova de falhas é acionado). Se a aeronave gravar o Ponto de origem com sucesso e o sistema de posicionamento estiver funcionando normalmente, quando a função RTH for acionada, a aeronave retornará automaticamente e pousará no Ponto de origem.

 **Ponto de origem:** O Ponto de origem será registrado na decolagem, desde que a aeronave receba um sinal GNSS forte ²⁶. Depois que o Ponto de origem tiver sido registrado, DJI Fly um alerta de voz será emitido pelo . O Ponto de origem é definido para o local de decolagem por padrão. Durante o voo, as atualizações do Ponto de origem dependem do método de controle.

- Ao controlar a aeronave com o controle remoto, o Ponto de origem pode ser atualizado manualmente na página * * * > **Segurança** em DJI Fly. Se for necessário atualizar o Ponto de origem durante o voo (por exemplo, caso você tenha mudado de posição).
 - Para o Controle por aplicativo móvel, o Ponto de origem é atualizado dinamicamente com base na localização do sujeito ao usar o Rastreamento ou outras funções de acompanhamento de sujeito.
-

Durante o procedimento de RTH, a rota RTH de RA será exibida na exibição da câmera, ajudando o usuário a visualizar a rota de retorno e a garantir a segurança de voo. A exibição da câmera apresentará também o AR de Ponto de origem. Quando a aeronave alcançar a área acima do Ponto de origem, a câmera com estabilizador virará automaticamente para baixo. O AR da sombra da aeronave aparecerá na exibição da câmera quando a aeronave estiver se aproximando do solo, permitindo que você controle a aeronave para pousar com mais precisão em seu local preferido.

Por padrão, o AR de Ponto de Origem, o rota RTH de RA e a sombra de RA da aeronave serão exibidas na exibição da câmera. A exibição pode ser alterada em * * * > **Safety (Segurança) > AR Settings (Configurações de AR)**.

-
-  • A rota de RTH RA é usada apenas como referência, podendo desviar da rota de voo real em diferentes cenários. Sempre preste atenção à exibição ao vivo na tela durante o RTH. Voe com cuidado.
- Durante o RTH, a aeronave ajustará automaticamente a inclinação do estabilizador para fazer com que a câmera aponte para a rota de RTH por padrão. Ao usar o botão de rolagem do estabilizador para ajustar a orientação da câmera, ou ao pressionar os botões personalizáveis do controle remoto para centralizar novamente, a câmera fará com que a aeronave pare de

ajustar automaticamente a inclinação do estabilizador, o que poderá impedir a visualização da rota RTH de RA.

Aviso

- ⚠ • A aeronave pode não conseguir retornar ao Ponto de origem normalmente se o sistema de posicionamento estiver funcionando de forma anormal. Durante o RTH à prova de falhas, a aeronave poderá entrar em modo ATTI e pousar automaticamente se o sistema de posicionamento estiver funcionando de forma anormal.
- Ao usar o Controle pelo aplicativo móvel, a aeronave apenas realizará o pouso e não poderá executar o RTH se não houver sinal GNSS.
- Quando não houver sinal GNSS, NÃO voe sobre superfícies de água, prédios com fachada de vidro ou em ambientes onde a altitude acima do solo seja superior a 10 metros. Se o sistema de posicionamento estiver funcionando de forma anormal, a aeronave entrará em modo ATTI.
- É importante configurar uma altitude de RTH adequada antes de cada voo. Inicie o DJI Fly e defina a altitude de RTH.
- A aeronave não será capaz de detectar obstáculos durante o RTH se as condições ambientais não forem adequadas para o sistema de detecção.
- Zonas GEO podem afetar o procedimento de RTH. Evite voar perto de zonas GEO.
- A aeronave pode não conseguir retornar a um Ponto de origem se a velocidade do vento estiver muito alta. Voe com cuidado.
- Mantenha atenção redobrada a objetos pequenos ou finos (como galhos de árvores ou linhas de tensão) ou a objetos transparentes (como água ou vidro) durante o procedimento de RTH. Saia do RTH e controle a aeronave manualmente em caso de emergência.
- Defina o RTH avançado como **Preset (Predefinido)** se houver linhas de tensão ou torres de transmissão das quais a aeronave não consiga desviar na rota de RTH e assegure-se de que a Altitude de RTH esteja definida acima de todos os obstáculos.
- A aeronave freará e retornará à base (RTH) de acordo com as configurações mais recentes, caso as configurações de **Advanced RTH (RTH avançado)** no DJI Fly forem alteradas durante o procedimento de RTH.
- Se a altitude máxima for ajustada abaixo da altitude atual durante o RTH, a aeronave descerá até a altitude máxima primeiro e depois continuará o retorno à base (RTH).

- A altitude RTH não poderá ser alterada durante o RTH.
- Se houver uma grande diferença entre a altitude atual e na altitude de RTH, a quantidade de energia da bateria utilizada não poderá ser calculada com precisão devido à variação nas velocidades do vento em diferentes altitudes. Preste ainda mais atenção às mensagens sobre a energia da bateria e às mensagens de advertência no DJI Fly.
- Quando o sinal do controle remoto estiver normal durante o RTH avançado, o pino de inclinação poderá ser usado para controlar a velocidade do voo, mas a orientação e a altitude não poderão ser controladas e a aeronave não poderá voar para a esquerda ou para a direita. O ato de pressionar constantemente o pino de inclinação para acelerar aumentará a velocidade de consumo de energia da bateria. A aeronave não poderá desviar de obstáculos se a velocidade de voo exceder a velocidade efetiva de detecção. A aeronave irá frear, pairar e sair do RTH se o pino de inclinação for totalmente empurrado para baixo. A aeronave pode ser controlada após a liberação do pino de inclinação.
- Caso a aeronave atinja o limite de altitude da localização atual da aeronave ou do Ponto de origem durante a subida na rota predefinida de RTH, a aeronave interromperá a subida e retornará ao Ponto de origem na altitude atual. Preste atenção à segurança de voo durante o RTH.
- Se o Ponto de origem estiver dentro de uma Zona de altitude enquanto a aeronave estiver fora dela, quando a aeronave atingir a Zona de altitude, ela descerá abaixo do limite de altitude, que pode ser inferior à altitude de RTH definida. Voe com cuidado.
- A aeronave sairá do RTH se o ambiente circundante for muito complexo para concluir o RTH, mesmo se o sistema de detecção estiver funcionando adequadamente.
- O RTH não pode ser acionado durante o pouso automático.

RTH avançado

Quando o RTH avançado é acionado, a aeronave planejará automaticamente a melhor rota de RTH, que será exibida no DJI Fly e se ajustará de acordo com as condições ambientais. Durante o procedimento de RTH, a aeronave ajustará a velocidade de voo automaticamente de acordo com os fatores ambientais, como velocidade e direção do vento e obstáculos.

Se o sinal de controle entre o controle remoto e a aeronave estiver bom, saia do RTH tocando em  no DJI Fly ou pressionando o botão RTH no controle remoto. Você irá recuperar o comando da aeronave depois que sair do RTH.

Método acionador

O usuário ativamente aciona o RTH

- **Controle da palma da mão:** Quando a aeronave estiver a até 5 metros do sujeito, estenda a palma da mão e a aeronave retornará automaticamente e pousará na sua mão após confirmar a palma.
- **Controle via aplicativo móvel:** Durante o voo, toque em no lado esquerdo da exibição da câmera em DJI Fly. Na janela pop-up, pressione e segure o ícone de RTH para acionar o RTH.
- **Usando o controle remoto:** Durante o voo, você pode acionar o RTH pressionando e segurando o botão de RTH no controle remoto ou tocando em na lateral esquerda da exibição da câmera no DJI Fly e, em seguida, pressionando e segurando o ícone de RTH.

Se o sinal do controle remoto for perdido durante o RTH, a aeronave continuará o procedimento de RTH independentemente da Ação de sinal perdido predefinida.

- **Usando o controle de movimento:** Pressione e segure o botão Modo no controle de movimento para iniciar o RTH. A aeronave retornará para o último Ponto de origem atualizado. Pressione o botão de trava uma vez para cancelar o RTH. Depois de sair do RTH, os usuários passam a controlar a aeronave.

Aeronave com bateria fraca

Durante o voo, se o nível da bateria estiver baixo e com carga suficiente apenas para voar até o Ponto de origem, uma mensagem de advertência será exibida no DJI Fly. Se você tocar para confirmar o RTH ou não agir antes do término da contagem regressiva, a aeronave iniciará automaticamente o RTH de bateria fraca.

Se você cancelar o RTH de bateria baixa e continuar voando com a aeronave, ela pousará automaticamente quando o nível atual da bateria for suficiente apenas para que ela consiga baixar de sua altitude atual.

Os dispositivos de controle remoto podem ser utilizados para controlar o movimento horizontal da aeronave durante o processo de pouso. Voe com a aeronave para um local adequado e pouse-a o mais rápido possível.

-
- Pouse a aeronave o mais rápido possível quando o nível da Bateria de voo inteligente estiver muito baixo e não houver energia suficiente para retornar à base. A ação tardia iniciará uma redução progressiva do impulso, podendo evoluir para uma descida descontrolada após a exaustão total. Isso pode causar destruição da aeronave, danos à propriedade de terceiros ou lesões pessoais.

- NÃO empurre o pino do acelerador para cima sucessivas vezes durante o pouso automático. Caso contrário, a aeronave sofrerá uma redução progressiva no impulso e poderá até cair após o esgotamento completo da bateria.

Perda do sinal do controle remoto

Se o sinal do controle remoto for perdido por mais de 6 segundos, a aeronave iniciará automaticamente o RTH à prova de falhas se a Ação em caso de sinal perdido estiver definida como RTH. A ação também pode ser definida como Pairar ou Pousando.

Quando as condições de iluminação e ambiente forem adequadas para o sistema visual, a aeronave iniciará o RTH utilizando o RTH avançado de acordo com as configurações de RTH. A aeronave permanecerá em procedimento de RTH mesmo se o sinal do controle remoto for restaurado. O DJI Fly atualizará a rota de RTH de acordo.

Quando a iluminação e as condições ambientais não forem adequadas para o sistema visual, a aeronave freará, fará voo estacionário e entrará em procedimento de RTH pela rota original.

- Se a distância do RTH (a distância horizontal entre a aeronave e o Ponto de origem) for maior do que 50 metros, a aeronave ajustará sua orientação e voará para trás por 50 metros em sua rota de voo original antes de entrar na rota de RTH predefinida.
- Se a distância do RTH for superior a 5 metros, mas inferior a 50 metros, a aeronave ajustará sua orientação e voará reto na horizontal e na altitude atual até o Ponto de origem.
- A aeronave pousará imediatamente se a distância de RTH for inferior a 5 metros.

Procedimento de RTH

Depois que o RTH avançado é acionado, a aeronave freia e faz voo estacionário no local.

- **Quando as condições ambientais ou de iluminação forem adequadas para o sistema visual:**
Se o GNSS estava disponível no momento da decolagem, a aeronave ajustará sua orientação para o Ponto de origem, planejará a melhor rota de acordo com as configurações de RTH e, em seguida, retornará para o Ponto de origem.
 - **Quando as condições ambientais ou de iluminação não forem adequadas para o sistema visual:**
 - Se a distância de RTH for superior a 5 metros, a aeronave retornará à base de acordo com a **Predefinição**.
 - A aeronave pousará imediatamente se a distância de RTH for inferior a 5 metros.*
- * Ao utilizar o Controle pelo aplicativo móvel, a aeronave pousará imediatamente se a distância de RTH for inferior a 2 metros.

Configurações de RTH

- ⚠ • Ao utilizar o Controle pelo aplicativo móvel, as configurações de rota de RTH não são suportadas, e a aeronave sempre retorna pelo trajeto ideal.

Se a iluminação for suficiente e o ambiente apropriado para os sistemas visuais, a aeronave planejará automaticamente a rota ideal de RTH e ajustará a altitude de acordo com fatores ambientais, como obstáculos e sinais de transmissão.

Quando o sistema visual não estiver funcionando corretamente:

- Se um sujeito já foi rastreado: O Ponto de origem será atualizado dinamicamente para a localização do sujeito, e a altitude de RTH será definida para uma altitude mais baixa diretamente acima do sujeito.
- Se um sujeito não tiver sido rastreado: A aeronave subirá até uma altitude segura predefinida e retornará ao ponto de origem, evitando assim a maioria dos obstáculos comuns.

Configurações de RTH estão disponíveis para RTH avançado. Acesse a exibição da câmera em DJI Fly ou nos goggles (se estiverem em uso), toque em > Segurança e deslize até **Retorno à base (RTH)**.

- **Ideal:**



- Se a iluminação for suficiente e o ambiente apropriado para os sistemas visuais, a aeronave planejará automaticamente a rota ideal de RTH e ajustará a altitude de acordo com fatores ambientais, como obstáculos e sinais de transmissão, independente da configuração de altitude de RTH. A rota ideal de RTH significa que a aeronave percorrerá a menor distância possível para reduzir a quantidade de energia da bateria usada e aumentar o tempo de voo.
- Se a iluminação for insuficiente ou o ambiente não for adequado para o sistema visual, a aeronave executará a rota predefinida de RTH com base nas configurações de altitude de RTH.

- **Predefinição:**



Distância/Altitude de RTH		Condições de iluminação e ambiente adequadas	Condições de iluminação e ambiente inadequadas
Distância de RTH >50 m	Altitude atual < altitude de RTH	A aeronave planejará a rota de RTH, voará para uma área aberta enquanto desvia de obstáculos, subirá até a altitude de RTH e retornará à base usando a melhor rota.	A aeronave subirá até a altitude de RTH e voará até o ponto de origem em uma linha reta na altitude de RTH. [1]
	Altitude atual ≥ altitude de RTH	A aeronave retornará à base usando a melhor rota na altitude atual.	A aeronave voará até o Ponto de origem em uma linha reta na altitude atual. [1]
A distância RTH está entre 5 e 50 m		A aeronave voará até o Ponto de origem em uma linha reta na altitude atual. [2]	

[1] Se o LiDAR voltado para a frente detectar um obstáculo à frente, a aeronave subirá para evitar o obstáculo. Ela parará de subir quando a rota à frente estiver limpa e, em seguida, continuará o procedimento de RTH. Se a altura do obstáculo exceder o limite da altitude, a aeronave irá frear e pairar e o usuário precisará assumir o controle.

[2] A aeronave irá frear e pairar e o usuário precisará assumir o controle.

Quando a aeronave estiver se aproximando do Ponto de origem, se a altitude atual for superior à altitude de RTH, a aeronave decidirá de forma inteligente se deve descer enquanto voa para a frente, de acordo com o ambiente circundante, a iluminação, a altitude de RTH definida e a altitude atual. Quando a aeronave alcançar a área acima do Ponto de origem, sua altitude atual não será inferior à altitude de RTH definida.

O plano de RTH para diferentes ambientes, métodos de acionamento do RTH e configurações do RTH é:

Método de Acionamento do RTH	Condições de iluminação e ambiente adequadas (A aeronave pode desviar de obstáculos e zonas GEO)	Condições de iluminação e ambiente inadequadas
O usuárioativamenteaciona o RTH		Predefinido (A aeronave pode subir para desviar de obstáculos e zonas GEO)
Aeronave com bateria fraca	A aeronave realizará o RTH com base nas configurações do RTH:	Rota RTH original, O RTH predefinido será executado quando o sinal for restaurado (A aeronave pode desviar de zonas GEO e irá frear e pairar se houver um obstáculo)
Perda do sinal do controle remoto	<ul style="list-style-type: none"> • Ideal • Predefinida 	

Proteção de pouso

Quando a aeronave começar a pousar, a proteção de pouso será habilitada durante o RTH.

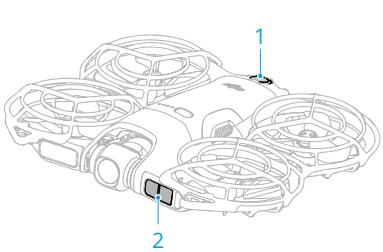
O desempenho específico da aeronave é:

- Se o solo for considerado adequado para pouso, o DJI Neo 2 pousará diretamente.
- Se o terreno não for adequado para pouso, o DJI Neo 2 irá pairar e aguardar a confirmação do piloto. Você pode optar pelo pouso na palma da mão ou pousar o DJI Neo 2 manualmente.
- Se o DJI Neo 2 não conseguir determinar se o solo é adequado ou não para pouso, o DJI Fly ou os goggles exibirão uma tela de pouso quando o DJI Neo 2 descer a uma altura de 0,3 metros do solo. Confirme e o DJI Neo 2 pousará. Você também pode optar pelo pouso na palma da mão ou por pousar o DJI Neo 2 manualmente.

-  • A proteção de pouso apenas ajuda a determinar o ambiente de pouso. Sempre preste atenção aos arredores durante o pouso para garantir a segurança.
- Nas situações a seguir, a proteção de pouso pode ficar indisponível e o DJI Neo 2 pode pousar diretamente em solo inadequado:
- Ao sobrevoar superfícies monocromáticas, refletoras ou com pouca luz, uma grande área de superfícies sem textura clara ou superfícies com textura dinâmica, como ladrilhos de cerâmica lisos, chão de garagem com luz insuficiente e relva ao vento.
 - Ao sobrevoar obstáculos sem textura clara, como grandes rochas, ou superfícies refletoras ou monocromáticas, como ladrilhos elevados.

- Ao sobrevoar obstáculos pequenos ou finos, como cabos de energia e galhos de árvores.
- Ao sobrevoar superfícies semelhantes ao solo plano, como arbustos aparados e planos, topos de árvores planas e solo hemisférico.
- Nas situações a seguir, a proteção de pouso pode ser acionada por engano e o DJI Neo 2 não será capaz de pousar. Você pode optar pelo pouso na palma da mão ou pousar o DJI Neo 2 manualmente.
 - Ao sobrevoar superfícies que o sistema visual possa confundir com água, tais como terrenos úmidos e áreas com poças.
 - Ao sobrevoar superfícies planas, mas com textura clara (superfícies oblíquas ou escadas) nas proximidades.

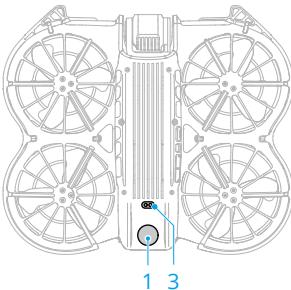
4.4 Sistema de detecção



1. Sistema visual monocular omnidirecional

2. LiDAR frontal*

* O LiDAR frontal atende aos requisitos de segurança do olho humano para produtos a laser de classe 1.



3. Sistema de detecção por infravermelho inferior

O LiDAR frontal pode detectar obstáculos à frente. O sistema visual monocular omnidirecional funciona melhor com iluminação adequada e obstáculos claramente demarcados ou texturizados. O sistema visual omnidirecional será ativado automaticamente quando a aeronave estiver nos modos Normal ou Cine e se a ação de desvio de obstáculo estiver ajustada para **Contornar** ou **Frear** no DJI Fly. A função de posicionamento é aplicável quando os sinais GNSS estiverem indisponíveis ou fracos.

- Quando o posicionamento visual e o desvio de obstáculos estiverem desativados, a aeronave dependerá apenas do GNSS para pairar, o desvio de obstáculos omnidirecional estará indisponível, e a aeronave não irá desacelerar

automaticamente durante a descida perto do solo. Tenha cuidado extra quando o posicionamento visual e o desvio de obstáculos estiverem desativados.

- A desativação do posicionamento visual e do desvio de obstáculos só entra em vigor ao voar manualmente, e não entrará em vigor ao usar RTH, pouso automático ou usar modos de voo inteligentes.
 - O posicionamento visual e o desvio de obstáculos podem ser temporariamente desativados em nuvens e neblina ou quando um obstáculo for detectado durante o pouso. Mantenha o posicionamento visual e o desvio de obstáculos habilitados em cenários normais de voo. O posicionamento visual e o desvio de obstáculos são habilitados por padrão após reiniciar a aeronave.
-

Aviso



- Preste atenção ao ambiente de voo. O sistema de detecção funciona apenas sob condições limitadas e não pode substituir o controle e o discernimento humanos. Durante um voo, sempre preste atenção ao ambiente circundante e aos avisos em DJI Fly, e seja responsável pelo controle da aeronave a todo momento.
- Se não houver sinal de GNSS disponível, o sistema visual inferior ajudará com o posicionamento da aeronave. O sistema funciona melhor quando a aeronave está a uma altitude entre 0,5 e 10 metros. Se a altitude da aeronave estiver acima de 30 m, tenha cuidado extra, pois o posicionamento dos sistemas visuais podem ser afetados.
- O sistema visual inferior pode não funcionar adequadamente quando a aeronave voar próximo à água. Assim, a aeronave pode não ser capaz de evitarativamente a água abaixo durante o pouso. Recomenda-se manter o controle de voo em todos os momentos, usar discernimento com base no ambiente circundante e evitar depender demais do sistema visual inferior.
- O sistema visual não pode identificar com precisão grandes estruturas com armações e cabos, como guindastes, torres de transmissão de alta tensão, linhas de transmissão de alta tensão, pontes estaiadas e pontes suspensas.
- O sistema visual não funciona corretamente próximo a superfícies que não tenham variações de padrão nítidas ou quando a iluminação for muito forte ou muito fraca. O sistema visual não funcionará corretamente em qualquer uma das seguintes situações:
 - Voar próximo a superfícies monocromáticas (por exemplo, preto, branco, vermelho, verde puros).
 - Voo próximos a superfícies altamente reflexivas.

- Ao voar próximo à água ou superfícies transparentes.
- Voo próximos a superfícies ou objetos móveis.
- Sobrevoar áreas que tenham alterações de luz frequentes ou drásticas.
- Voo próximo a superfícies com escuridão extrema (<1 lux) ou brilho extremo (>100.000 lux).
- Ao voar próximo a superfícies que refletem ou absorvem fortemente ondas infravermelhas (por exemplo, espelhos, vidro, sinalizações rodoviárias e pavimentos de asfalto).
- Ao voar próximo a superfícies sem padrões ou texturas nítidas.
- Voar próximo a superfícies com padrões ou texturas idênticas e repetidas (por exemplo, azulejos com o mesmo design).
- Voo próximos a obstáculos com superfícies pequenas (ex.: cercas, galhos de árvores e linhas de tensão).
- Voo próximos a objetos semelhantes a postes pequenos (ex.: postes de energia, postes de iluminação pública).
- Voar próximo a sujeitos em movimento (por exemplo, pessoas andando ou veículos).
- Mantenha os sensores sempre limpos. NÃO risque ou adultere os sensores. NÃO use a aeronave em ambientes empoeirados ou úmidos.
- As câmeras do sistema visual podem precisar ser calibradas após armazenadas por um longo período de tempo. Um alerta aparecerá no DJI Fly e a calibração será realizada automaticamente.
- NÃO voe na chuva, neblina ou quando a visibilidade for inferior a 100 metros.
- NÃO obstrua o sistema de detecção.
- NÃO decole rapidamente em direção a um obstáculo para, assim, evitar o risco de o sistema de detecção não responder a tempo, o que pode resultar em uma colisão.
- Verifique o seguinte antes de cada decolagem:
 - Verifique se não há adesivos ou outras obstruções sobre o vidro dos sistemas de detecção.
 - Use um pano macio se houver sujeira, poeira ou água no vidro dos sistemas de detecção. NÃO use nenhum produto que contenha álcool.
 - Entre em contato com o Suporte DJI se houver danos às lentes do sistema de detecção.
- O LiDAR frontal não pode detectar obstáculos com uma refletividade de menos de 10% ou objetos reflexivos, tais como vidro.

4.5 Sistemas avançados de assistência de pilotagem

O recurso Sistemas Avançados de Assistência de Pilotagem (APAS) está disponível nos modos Normal e Cine. Quando os APAS estiverem habilitados, a aeronave continuará a responder aos seus comandos e planejará sua rota de acordo com as intervenções dos pinos de controle e do ambiente de voo. Os APAS tornam mais fácil desviar de obstáculos, obter imagens mais nítidas e proporcionar uma melhor experiência de voo.

Quando os APAS estiverem habilitados, a aeronave pode ser parada ao se pressionar o botão de pausa de voo no controle remoto. A aeronave freará e fará voo estacionário por três segundos e aguardará comandos adicionais do piloto.

Para habilitar o APAS, abra o DJI Fly, acesse **••• > Segurança > Desvio manual de obstáculos**, e selecione **Contornar**. Defina as **Bypassing Options (Opções de desvio)** como **Normal** ou **Nifty (Funcional)**. No modo **Funcional**, a aeronave pode voar mais rápido, de maneira mais suave e mais perto dos obstáculos, obtendo assim imagens melhores enquanto desvia de obstáculos. No entanto, o risco de colidir com obstáculos aumentará. Voe com cuidado.

O modo **Nifty** não funcionará normalmente nas seguintes situações:

- Quando a orientação da aeronave mudar bruscamente, voando próximo a obstáculos.
- Ao voar em alta velocidade através de obstáculos estreitos, como copas de árvores ou arbustos.
- Ao voar próximo a obstáculos pequenos demais para serem detectados.

Aviso

-  • Certifique-se de usar os APAS quando o sistema visual estiver disponível. Certifique-se de que não haja pessoas, animais, objetos pequenos (por exemplo, galhos de árvores) ou objetos transparentes (por exemplo, vidro e água) ao longo da rota de voo desejada.
- Certifique-se de usar os APAS quando o sistema visual inferior estiver disponível ou o sinal GNSS estiver forte. APAS pode não funcionar corretamente quando a aeronave estiver sobrevoando água.
- Tenha cuidado extra ao voar em ambientes extremamente escuros (<5 lux) ou claros (>100.000 lux).
- Mantenha sua atenção no DJI Fly e certifique-se de que os APAS estejam funcionando normalmente.

- O APAS pode não funcionar corretamente quando a aeronave estiver voando perto de seus limites de voo ou em Zonas GEO.
- Quando a iluminação se tornar insuficiente e o sistema visual estiver parcialmente indisponível, a aeronave irá alternar do desvio de obstáculos para frear e pairar. É necessário centralizar os pinos de controle e continuar controlando a aeronave.

Proteção de pouso

Se a Manual Obstacle Avoidance (Ação de desvio de obstáculo) estiver definida para **Bypass (Contornar)** ou **Brake (Frear)**, a Proteção de pouso será ativada quando o pino do acelerador for empurrado para baixo para pousar a aeronave. Quando a aeronave começar a pousar, a proteção de pouso será habilitada.

- Se o solo for considerado adequado para pouso, a aeronave pousará diretamente.
- Se o solo for considerado inadequado para pouso, a aeronave irá pairar quando a aeronave descer a uma certa altura acima do solo. Empurre o pino do acelerador para baixo por pelo menos cinco segundos e a aeronave pousará sem desviar de obstáculos.

4.6 Hélices e Protetor de hélices

O DJI Neo 2 contém protetor de hélices destacáveis, que protege as hélices e reduz os danos causados por colisões. Antes de remover ou instalar as hélices, é necessário remover o protetor de hélices na parte de cima do DJI Neo 2.

Como remover e instalar



Clique no link ou escaneie o código QR para assistir aos vídeos tutoriais.

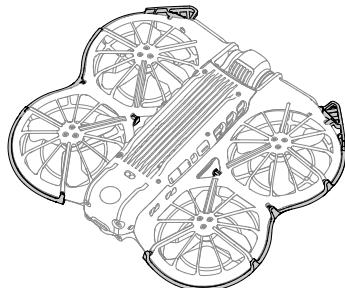


<https://www.dji.com/neo-2/video>

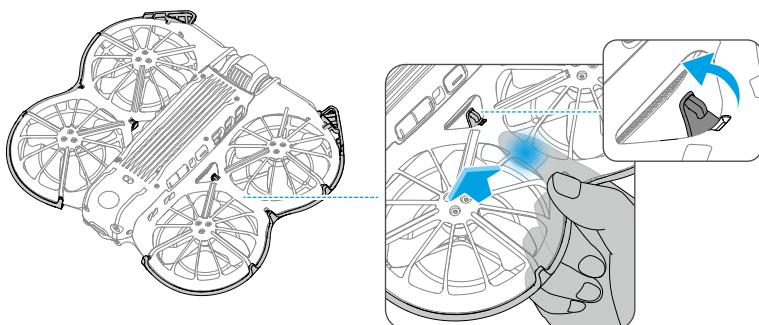
Protetor de hélice

Certifique-se de que o DJI Neo 2 esteja desligado. Remova o protetor de hélices seguindo as etapas abaixo.

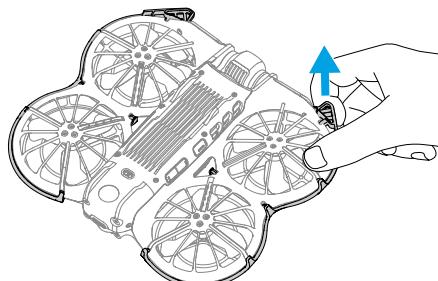
1. Vire a aeronave de cabeça para baixo.



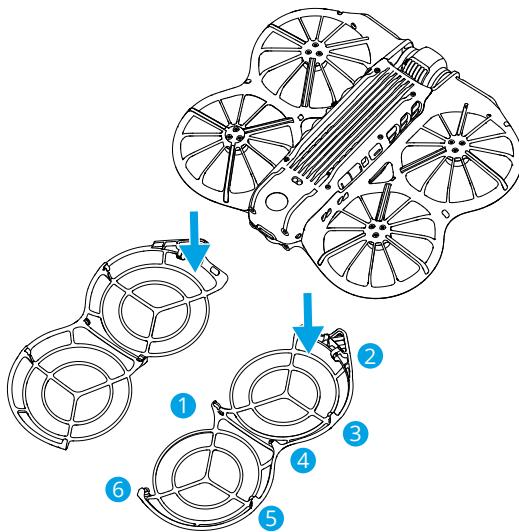
2. Pressione o centro da proteção para soltar a presilha e abri-la.



3. Levante a saliência frontal do protetor para soltar a presilha.

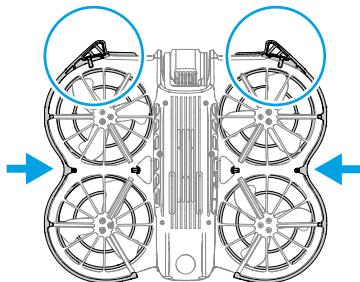


4. Deslize ao longo da borda para soltar as demais presilhas.

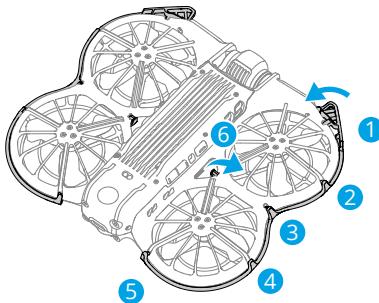


Instale o protetor de hélices seguindo as etapas abaixo.

1. Verifique o protetor de hélices e certifique-se de que a saliência frontal esteja alinhada com a parte frontal da estrutura da aeronave.



2. Prenda todas as presilhas restantes na estrutura da aeronave para garantir uma instalação firme.

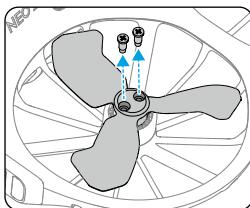


- Certifique-se de que a proteção das hélices esteja corretamente instalada e que as presilhas estejam bem presas. Caso contrário, o LiDAR frontal pode ser obstruído, levando a um desempenho anormal do desvio de obstáculos.

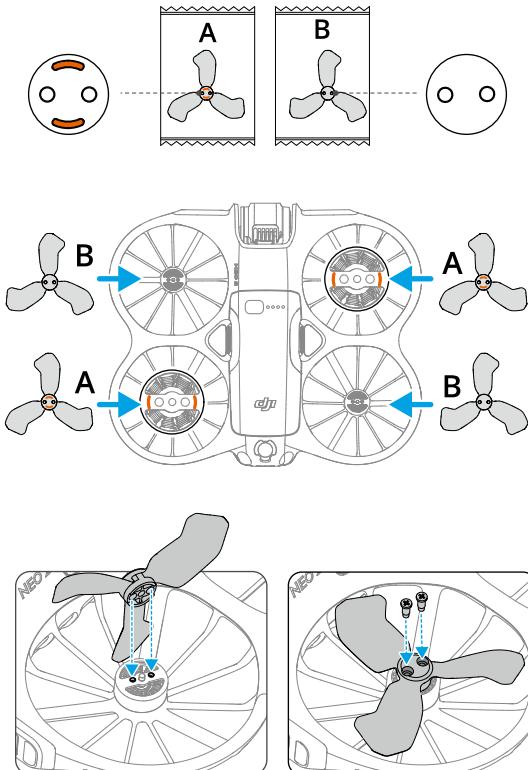
Hélices

Use a chave de fenda incluída na embalagem do DJI Neo 2 para instalar e remover as hélices. Antes de remover ou instalar as hélices, é necessário remover o protetor de hélices.

1. Use a chave de fenda para remover as hélices dos motores.



2. Conecte as hélices marcadas aos motores dos braços da estrutura marcados e as hélices sem marcação aos motores dos braços da estrutura sem marcação. Use os parafusos fornecidos na embalagem das hélices para fixá-las. Certifique-se de apertar os parafusos.



3. Depois de instalar as hélices, instale novamente o protetor de hélices.

Aviso

- ⚠ • NÃO instale ou remova o protetor de hélices usando força, para evitar danos.
- NÃO pressione os suportes do protetor de hélice localizados sob a estrutura da aeronave para, assim, evitar danos.
- Certifique-se de usar somente a chave de fenda contida na embalagem da aeronave para conectar as hélices. O uso de outras chaves de fenda pode danificar os parafusos.
- Assegure-se de manter os parafusos na posição vertical ao apertá-los. Eles não devem estar em um ângulo inclinado em relação à superfície de instalação. Após a conclusão da instalação, verifique se os parafusos estão alinhados e gire as hélices para verificar se há alguma resistência anormal.

- Verifique se os parafusos nas hélices estão apertados a cada 30 horas de tempo de voo (aproximadamente 60 voos).
 - A chave de fenda é usada apenas para fixar as hélices. NÃO use a chave de fenda para desmontar a aeronave.
 - Se uma hélice se quebrar, remova a hélice e os parafusos do motor correspondente e descarte-os.
 - As pás da hélice são afiadas. Manuseie com cuidado para evitar lesões pessoais ou deformações nas hélices.
 - Certifique-se de que as hélices e os motores estejam instalados com segurança antes de cada voo.
 - Use apenas hélices oficiais da DJI. NÃO misture tipos de hélices.
 - Hélices são componentes consumíveis. Compre hélices adicionais se necessário.
 - Assegure-se de que todas as hélices estejam em boas condições antes de cada voo. NÃO utilize hélices velhas, lascadas ou quebradas. Limpe as hélices com um pano macio e seco se houver qualquer matéria estranha presa a elas.
 - Fique longe de hélices ou motores em rotação para evitar ferimentos.
 - Para evitar danificar as hélices, coloque a aeronave corretamente durante o transporte ou o armazenamento. NÃO aperte nem dobre as hélices. O desempenho do voo poderá ser afetado se as hélices estiverem danificadas.
 - Certifique-se de que os motores estejam instalados com firmeza e que girem suavemente. Se o motor sobrecarregar ou parar durante o voo, pouse imediatamente.
 - NÃO tente modificar a estrutura dos motores.
 - NÃO toque, nem deixe as mãos ou partes do corpo tocarem os motores após o voo, pois eles podem estar quentes.
 - NÃO bloquee nenhum dos orifícios de ventilação no motor ou no corpo da aeronave.
 - Verifique se os ESCs emitem som normal quando ligados.
-

4.7 Bateria de Voo Inteligente

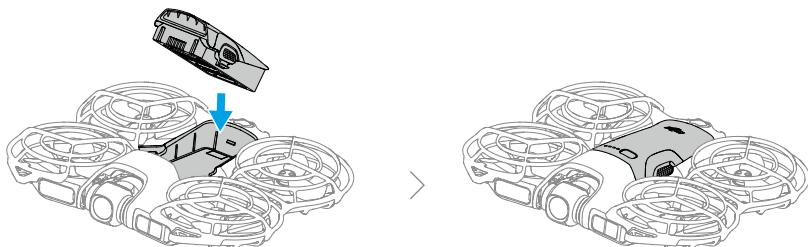
Observação

-  • Leia e siga rigorosamente as instruções contidas neste manual, nas *Diretrizes de segurança* e nos adesivos da bateria antes de usá-la. Os usuários têm total responsabilidade por todas as operações e uso.
-

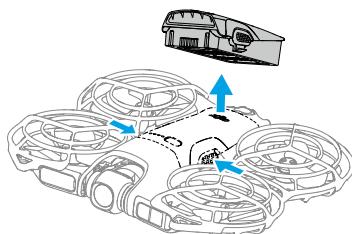
1. NÃO carregue a Bateria de Voo Inteligente imediatamente após o voo pois ela pode estar muito quente. Espere a bateria esfriar até atingir a temperatura de carregamento permitido antes de carregá-la novamente.
2. Para evitar danos, a bateria só será carregada quando sua temperatura estiver entre 5 ° C e 40 ° C. A temperatura de carregamento ideal é de 22 ° C a 28 ° C. Carregar na faixa de temperatura ideal pode prolongar a vida útil da bateria. O carregamento é interrompido automaticamente se a temperatura da célula de bateria exceder 55 ° C durante o carregamento.
3. Observação de temperatura baixa:
 - As baterias não podem ser usadas em ambientes com temperatura extremamente baixa, inferior a -10 ° C.
 - A capacidade da bateria é reduzida significativamente em voos a temperaturas baixas, entre -10 ° C e 5 ° C. Certifique-se de carregar completamente a bateria antes da decolagem. Faça a aeronave pairar no local por um tempo para aquecer a bateria antes da decolagem.
 - Ao voar em ambientes com baixa temperatura, recomenda-se aquecer a bateria até uma temperatura mínima de 10 ° C antes da decolagem. A temperatura ideal para aquecer a bateria é acima de 20 ° C.
 - A redução de capacidade da bateria em ambientes com baixas temperaturas reduz o desempenho da resistência da velocidade do vento da aeronave. Voe com cuidado.
 - Tome cuidado extra ao voar em altitudes elevadas e temperaturas baixas.
4. Uma bateria totalmente carregada descarregará automaticamente se ficar um período ociosa. Observe que é normal que a bateria emita calor durante o processo de descarga.
5. Carregue totalmente a bateria pelo menos uma vez a cada 3 meses para manter a sua integridade. Se a bateria não for usada por um longo período, seu desempenho poderá ser afetado ou até mesmo sofrer danos permanentes. Se uma bateria não for carregada ou descarregada por três meses ou mais, ela não terá mais cobertura da garantia.
6. Por razões de segurança, mantenha as baterias em nível de energia baixo quando forem transportadas. Antes do transporte, recomenda-se descarregar as baterias até 30% ou menos.

Como instalar/remover a bateria

Instalação



Remoção

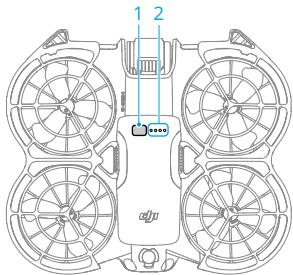


-
- ⚠**
- NÃO insira ou remova a bateria enquanto a aeronave estiver ligada.
 - Certifique-se de que a bateria esteja instalada com firmeza até ouvir o som de clique. NÃO inicie a aeronave quando a bateria não estiver firmemente instalada, pois isso poderá causar mau contato entre a bateria e a aeronave, além de apresentar perigos.
-

Como usar a bateria

Como verificar o nível da bateria

Pressione o botão Liga/Desliga uma vez para verificar o nível atual da bateria.



1. Botão Liga/Desliga
2. LEDs de nível da bateria

Os LEDs de nível da bateria exibem o nível de energia da bateria durante o carregamento e o descarregamento. Os status dos LEDs são definidos abaixo:

- LED aceso
- LED piscando
- LED apagado

Padrão de luzes intermitentes	Nível da bateria
● ● ● ●	88 a 100%
● ● ● ● ●	76 a 87%
● ● ● ○	63 a 75%
● ● ● ● ○	51 a 62%
● ● ○ ○	38 a 50%
● ● ○ ○ ○	26 a 37%
● ○ ○ ○ ○	13 a 25%
● ○ ○ ○ ○	0 a 12%

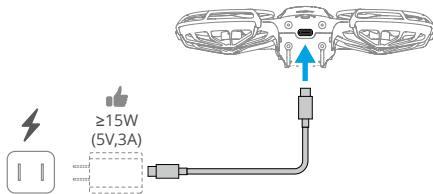
Como Ligar/Desligar

Pressione e mantenha pressionado o botão Liga/Desliga pressionado para ligar ou desligar a aeronave. Os LEDs de nível da bateria exibem o nível da bateria quando a aeronave estiver ligada e desligam quando a aeronave é desligada.

Como carregar a bateria

Carregue a bateria completamente antes de cada uso. Recomenda-se o uso de carregadores fornecidos pela DJI ou outros carregadores compatíveis com o protocolo de carregamento rápido USB PD.

Como usar um carregador



- Não é possível carregar a bateria se a aeronave estiver ligada.

A tabela abaixo mostra o nível da bateria durante o carregamento.

Padrão de luzes intermitentes	Nível da bateria
● ● ○ ○	0 a 50%
● ● ● ○	51 a 75%
● ● ● ●	76 a 99%
○ ○ ○ ○	100%

- A frequência com que os LEDs de nível da bateria piscam é diferente de acordo com o carregador USB utilizado. Se a velocidade de carregamento for rápida, os LEDs do nível da bateria piscarão rapidamente.
- Quatro LEDs piscando simultaneamente indicam que a bateria está danificada.

Como utilizar o Carregador com múltiplas entradas



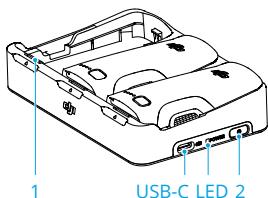
Clique no link abaixo ou leia o código QR para assistir ao tutorial em vídeo.



<https://www.dji.com/neo-2/video>

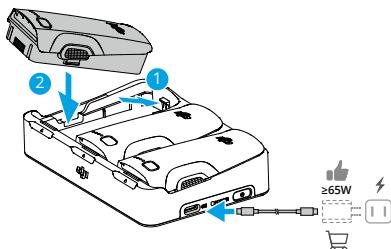
- A temperatura ambiente afeta a velocidade de carregamento. O carregamento será mais rápido em ambientes bem ventilados e a uma temperatura de 25 °C.

- O carregador com múltiplas entradas só é compatível com modelos específicos da Bateria de Voo Inteligente. NÃO tente utilizar o carregador com múltiplas entradas com outros modelos de bateria.
- Coloque o carregador com múltiplas entradas em uma superfície plana e estável quando estiver em uso. Certifique-se de que o dispositivo esteja devidamente isolado para evitar riscos de incêndio.
- NÃO toque nos terminais metálicos nas entradas da bateria.
- Se houver acúmulo de sujeira nos terminais metálicos, limpe-os com um pano limpo e seco.



1. Entrada da bateria
2. Botão de função

Como carregar



Insira as baterias nas entradas de bateria do carregador com múltiplas entradas até que se encaixem. Conecte o carregador com múltiplas entradas a uma tomada elétrica usando um carregador USB.

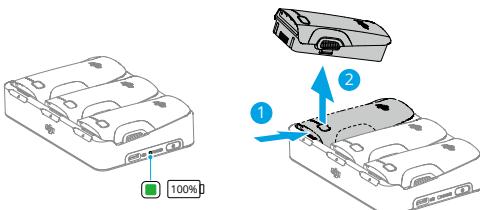
O método de carregamento varia de acordo com a potência do carregador. Consulte a tabela abaixo para mais informações.

A bateria pode ser armazenada no carregador com múltiplas entradas após o carregamento.

Potência do carregador ≤
30 W

Carrega em sequência do nível da bateria mais alto para o mais baixo.

30 W < Potência do carregador ≤ 45 W	Carrega duas baterias simultaneamente: Primeiro carrega a bateria com nível menor para o mesmo nível da de nível mais alto e, em seguida, carrega as duas baterias simultaneamente.
Potência do carregador > 45 W	Carrega três baterias simultaneamente: Primeiro carrega as duas baterias com níveis menores para o mesmo nível da de nível mais alto e, em seguida, carrega as três baterias simultaneamente.



Remova a bateria correspondente do carregador com múltiplas entradas, como mostrado.

Como utilizar o Carregador com múltiplas entradas como carregador portátil

1. Insira uma ou mais baterias no carregador com múltiplas entradas. Conecte um dispositivo externo, como um controle remoto ou celular, por meio da entrada USB-C.
2. Pressione o Botão de função e o LED de status do carregador com múltiplas entradas ficará aceso em verde. A bateria com o menor nível de carga será descarregada primeiro, seguida pelas demais, que serão descarregadas em sequência. Para interromper o carregamento do dispositivo externo, desconecte-o do carregador com múltiplas entradas.

- ⚠**
- Se a carga restante de uma bateria for inferior a 5%, ela não poderá carregar o dispositivo externo.
 - Reconecte o cabo USB-C para alternar para o carregamento de Baterias de Voo Inteligentes.

Descrições do LED de status

Padrão de luzes intermitentes	Descrição
Amarelo contínuo	O Carregador com múltiplas entradas está inativo

Padrão de luzes intermitentes	Descrição
Pulsa em verde	Como carregar a bateria
Luz verde contínua	Todas as baterias estão completamente carregadas ou fornecendo carga a dispositivos externos
Piscando em amarelo	A temperatura das baterias está muito baixa ou muito alta (nenhuma operação adicional é necessária)
Vermelho contínuo	Erro na fonte de alimentação ou na bateria (desconecte e conecte as baterias ou o carregador)

Mecanismos de proteção da bateria

Os LEDs de nível da bateria podem exibir notificações de proteção da bateria acionadas por condições de carregamento anormais.

LEDs	Padrão de luzes intermitentes	Status
	LED 2 piscando duas vezes por segundo	Sobrecorrente detectada
	LED 2 piscando três vezes por segundo	Curto-circuito detectado
	LED 3 piscando duas vezes por segundo	Sobrecarga detectada
	LED 3 piscando três vezes por segundo	Carregador com sobretensão detectada
	LED 4 piscando duas vezes por segundo	A temperatura de carregamento está muito baixa
	LED 4 piscando três vezes por segundo	A temperatura de carregamento está muito alta

Se qualquer um dos mecanismos de proteção da bateria for ativado, será necessário desconectar o carregador e reconectá-lo novamente para retomar o carregamento. Se a temperatura de carregamento estiver anormal, espere até que volte ao normal. A bateria retomará o carregamento automaticamente sem a necessidade de desconectar e reconectar o carregador.

4.8 Estabilizador e câmera

Observação do estabilizador

- Certifique-se de que não haja adesivos ou objetos no estabilizador antes de decolar. NÃO toque nem bata no estabilizador depois que a aeronave estiver

ligada. Decole a aeronave a partir de terreno plano e aberto para proteger o estabilizador.

- Remova o protetor de estabilizador antes de ligar a aeronave. Acople o protetor de estabilizador quando a aeronave não estiver em uso.
- Os elementos de precisão do estabilizador podem ser danificados em caso de colisão ou impacto, o que pode fazer o estabilizador funcionar de maneira anormal.
- Evite o acúmulo de poeira ou sujeira no estabilizador, especialmente em seus motores.
- Um motor do estabilizador pode entrar no modo proteção se o estabilizador estiver obstruído por outros objetos quando a aeronave for colocada em terreno irregular ou em grama, ou se o estabilizador sofrer força externa excessiva, como em uma colisão. Aguarde até que o estabilizador retorne ao normal ou reinicie o equipamento.
- NÃO aplique força externa no estabilizador depois de ligar a aeronave.
- NÃO adicione cargas adicionais que não sejam um acessório oficial ao estabilizador, isso pode fazer com que ele funcione de forma anormal ou até mesmo causar danos permanentes ao motor.
- Voos com neblina pesada ou nuvens podem molhar o estabilizador, levando a uma falha temporária. O estabilizador recuperará sua funcionalidade total após secar.
- Em caso de vento forte, o estabilizador pode vibrar durante a gravação.
- Uma vez ligada, se a aeronave não for colocada em posição horizontal por um período prolongado de tempo, ou se for agitada significativamente, o estabilizador pode parar de funcionar e entrar em modo de proteção. Nesse caso, coloque a aeronave na posição horizontal e espere até que ela se recupere.
- NÃO use a aeronave em clima chuvoso ou nevado. Se encontrar chuva ou neve durante o voo, pouse a aeronave imediatamente e limpe a superfície do estabilizador e do motor do estabilizador prontamente.
- Se o ângulo de inclinação do estabilizador for grande:
 - Quando a aeronave inclina para frente devido à aceleração ou desaceleração para a frente, o estabilizador entrará no modo de proteção de limite e ajustará automaticamente o ângulo para baixo.
 - Quando a aeronave rola lateralmente devido à aceleração ou a desaceleração lateral, o eixo de guinada do estabilizador pode atingir o limite de movimento.

-
- A aeronave restringirá sua velocidade para manter a estabilização da imagem. Em condições de vento forte, a velocidade de voo será ainda mais limitada. Reduzir adequadamente o ângulo de inclinação pode atingir uma velocidade de voo maior.
 - A estrutura da aeronave pode aparecer na borda da exibição em tempo real.
-

Ângulo do estabilizador

Use o botão do estabilizador no controle remoto para controlar a inclinação do estabilizador. Como alternativa, faça-o por meio da exibição da câmera no DJI Fly. Pressione e mantenha pressionada a tela até que a barra de ajuste do estabilizador seja exibida. Arraste a barra para controlar o ângulo do estabilizador.

Modos de operação do estabilizador

Dois modos de operação do estabilizador estão disponíveis. Alterne entre os diferentes modos de operação em **••• > Control (Controle)**.

Follow Mode (Modo de acompanhamento): o ângulo do estabilizador permanece estável em relação ao plano horizontal. Esse modo é adequado para captura de imagens estáveis.

Modo FPV: quando a aeronave estiver voando para a frente, o estabilizador sincronizará com o movimento de rotação da aeronave para fornecer uma experiência de voo com perspectiva em primeira pessoa.

Observação da câmera

-
-  • NÃO exponha a lente da câmera a um ambiente com feixes de laser, como uma projeção de laser, nem aponte a câmera em direção a fontes de luz intensa durante um longo período, como a luz do sol em um dia de céu limpo, para evitar danos ao sensor.
- Verifique se a temperatura e a umidade estão adequadas para a câmera durante o uso e o armazenamento.
- Use um limpador de lentes para limpar e evitar danos à lente ou baixa qualidade de imagem.
- NÃO bloquee orifícios de ventilação na câmera, pois o calor gerado pode danificar o dispositivo e causar ferimentos ao usuário.
-

4.9 Armazenamento e exportação de fotos e vídeos

Armazenamento

A aeronave é entregue com capacidade de armazenamento interno. Fotos e vídeos podem ser salvos no armazenamento interno.

-
-  • Verifique as configurações da câmera antes do uso para garantir que estejam configuradas corretamente.
- Antes de capturar imagens ou vídeos importantes, capture alguns para testar se a câmera está funcionando corretamente.
- Certifique-se de desligar o equipamento corretamente. Caso contrário, os parâmetros da câmera não serão salvos e quaisquer vídeos gravados poderão ser afetados. A DJI não é responsável por nenhuma perda causada por uma imagem ou vídeo gravado de forma que não seja lida por máquina.
-

Como exportar

- Use a função QuickTransfer para exportar as imagens para um dispositivo móvel. Consulte a seção “Rastreio” para obter mais informações.
- Conecte a aeronave a um computador usando um cabo de dados, exporte as imagens contidas no armazenamento interno da aeronave. A aeronave não precisa estar ligada durante o processo de exportação.

4.10 QuickTransfer

O DJI Neo 2 pode conectar-se diretamente a um smartphone via Wi-Fi, permitindo que você baixe fotos e vídeos do DJI Neo 2 para o smartphone.

No controle por aplicativo móvel, depois que o smartphone tiver sido conectado ao DJI Neo 2, entre no modo QuickTransfer acessando a exibição da galeria.

Se o DJI Neo 2 não estiver conectado a um smartphone, você pode tocar no cartão QuickTransfer ou Dispositivos Wi-Fi, na tela inicial do DJI Fly, para entrar no modo QuickTransfer. Você também pode ir até Galeria, no DJI Fly em seu smartphone, e tocar em  no canto superior direito para entrar no modo QuickTransfer.

Ao conectar o smartphone ao DJI Neo 2 pela primeira vez, pressione e mantenha o botão Liga/Desliga do DJI Neo 2 pressionado para confirmar.

-
-  • A taxa máxima de download só pode ser alcançada em países e regiões onde a frequência de 5,8 GHz é permitida por leis e regulamentos, ao usar

dispositivos compatíveis com a banda de frequência de 5,8 GHz e conexão Wi-Fi e em ambientes sem interferências ou obstruções. Se a frequência 5,8 GHz não for permitida pelas regulamentações locais (como no Japão), ou se o dispositivo móvel não for compatível com a banda de frequência de 5,8 GHz ou se o ambiente tiver muitas interferências, o QuickTransfer usará a banda de frequência de 2,4 GHz e a taxa máxima de download será reduzida para 12 MB/s.

- Ao usar o QuickTransfer, não é necessário inserir a senha do Wi-Fi na página de configurações do dispositivo móvel para se conectar. Inicie o DJI Fly e uma mensagem aparecerá para conectar o dispositivo.
- Use o QuickTransfer em um ambiente sem obstruções ou interferências, e fique longe de fontes de interferência, como roteadores sem fio, alto-falantes Bluetooth ou fones de ouvido.



- Ao visualizar a galeria no modo QuickTransfer, o modo ECO será habilitado automaticamente se a temperatura do DJI Neo 2 subir acima de um determinado valor. E sua taxa máxima de download será reduzida para 30 MB/s. Esteja atento às instruções no aplicativo.

DJI RC-N3

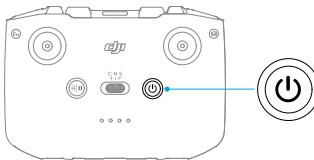
5 DJI RC-N3

5.1 Operações

Como Ligar/Desligar

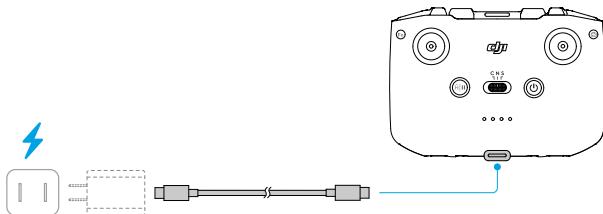
Pressione o botão Liga/Desliga uma vez para verificar o nível atual da bateria.

Pressione e em seguida pressione e mantenha pressionado para ligar ou desligar o controle remoto.



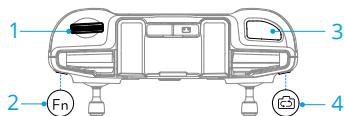
Como carregar a bateria

Conecte o carregador à entrada USB-C no controle remoto.



- ⚠️**
- Carregue totalmente o controle remoto antes de cada voo. Ele emitirá um alerta sonoro quando o nível da bateria estiver baixo.
 - Carregue totalmente a bateria pelo menos uma vez a cada três meses para preservar sua integridade.

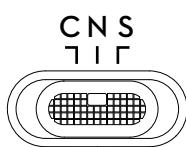
Como controlar o estabilizador e a câmera



- Botão do estabilizador:** controla a inclinação do estabilizador.
- Botão personalizável:** Pressione e mantenha o botão personalizável pressionado e depois use o botão do estabilizador para aumentar ou diminuir o zoom.
- Botão do obturador/gravação:** Pressione uma vez para tirar uma foto, iniciar ou interromper uma gravação.
- Botão de foto/vídeo:** Pressione uma vez para alterar entre os modos de foto e vídeo.

Interruptor do modo de voo

Alterne o interruptor para selecionar o modo de voo desejado.

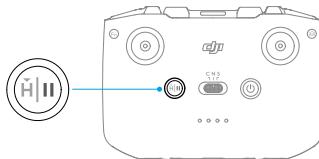


	Posição	Modo de voo
	C	Modo Cine
	N	Modo Normal
	S	Modo Esportivo

Botão Pausa de voo/RTH

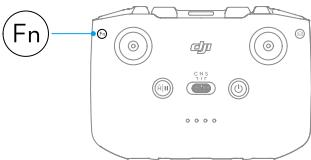
Pressione uma vez para fazer a aeronave frear e fazer voo estacionário no local.

Pressione e segure o botão até que o controle remoto emita um sinal sonoro e inicie o RTH. A aeronave retornará para o último Ponto de origem gravado. Pressione o botão novamente para cancelar o procedimento de RTH e reassumir o controle da aeronave.



Botão personalizável

Para visualizar e definir a função do botão, acesse a exibição de câmera no DJI Fly, e toque em * * * > Control (Controle) > Button Customization (Personalização do botão).



5.2 LEDs de nível da bateria

Padrão de luzes intermitentes	Nível da bateria
● ● ● ●	76 a 100%
● ● ● ○	51 a 75%
● ● ○ ○	26 a 50%
● ○ ○ ○	0 a 25%

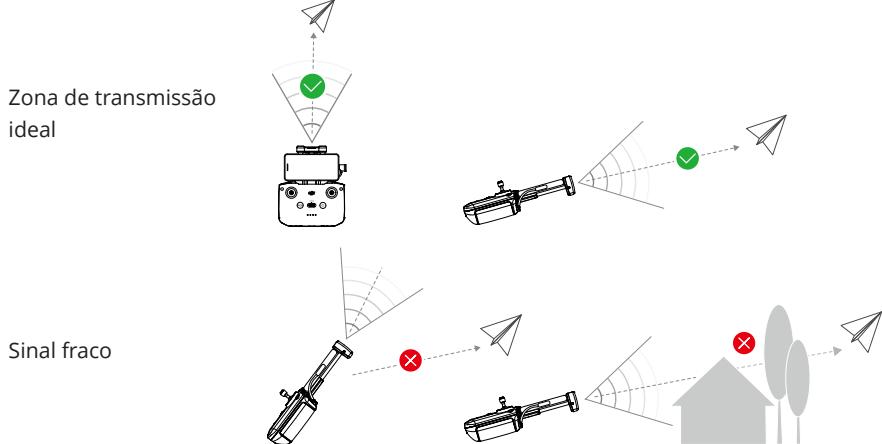
5.3 Alerta do controle remoto

O controle remoto emitirá um alerta durante o procedimento de RTH, o qual não pode ser cancelado. O controle remoto emitirá um som de alerta quando o nível da bateria do controle remoto estiver baixo. Um alerta de nível da bateria fraco pode ser cancelado ao pressionar o botão liga/desliga. Quando o nível da bateria estiver muito baixo, o alerta não poderá ser cancelado.

Haverá um alerta se o controle remoto não for usado por um tempo enquanto estiver ligado, mas não estiver conectado à aeronave ou ao DJI Fly no dispositivo móvel. O controle remoto desligará automaticamente depois que o alerta parar. Mova os pinos de controle ou pressione qualquer botão para cancelar o alerta.

5.4 Zona de transmissão ideal

O sinal entre a aeronave e o controle remoto é mais confiável quando as antenas estão posicionadas em relação à aeronave, conforme ilustrado abaixo. Se o sinal estiver fraco, ajuste a orientação do controle remoto ou voe com a aeronave mais próxima do controle remoto.



- ⚠**
- NÃO utilize outros dispositivos com conexão sem fio funcionando na mesma frequência que o controle remoto. Caso contrário, poderá haver interferência.
 - Uma mensagem será exibida no DJI Fly se o sinal de transmissão estiver fraco durante o voo. Ajuste a orientação do controle remoto de acordo com o exibido no indicador de atitude para garantir que a aeronave esteja no alcance de transmissão ideal.

5.5 Como vincular o controle remoto

O controle remoto já vem vinculado à aeronave ao ser adquirido em um combo. Caso contrário, siga as etapas abaixo para vincular os dispositivos.

1. Ligue a aeronave e o controle remoto.
2. Inicie o DJI Fly.
3. Na exibição da câmera, toque em > **Control (Controle)** > **Re-pair to Aircraft (Parear novamente com a aeronave)**. O controle remoto emitirá sinais sonoros durante a vinculação.
4. Mantenha pressionado o botão Liga/Desliga da aeronave por mais de quatro segundos. A aeronave emitirá sinais sonoros e seus LEDs de nível da bateria piscarão em sequência para indicar que ela está pronta para a vinculação. O controle remoto emitirá dois sinais sonoros para indicar que a conexão foi bem-sucedida.

- 💡**
- Certifique-se de que o controle remoto esteja a 0,5 m da aeronave durante a vinculação.

- O controle remoto se desvinculará sozinho de uma aeronave se um novo controle remoto for vinculado à mesma aeronave.
-

Apêndice

6 Apêndice

6.1 Especificações

Acesse o site a seguir para ver as especificações.

<https://www.dji.com/neo-2/specs>

6.2 Compatibilidade

Acesse o site a seguir para obter informações sobre produtos compatíveis.

<https://www.dji.com/neo-2/faq>

6.3 Atualização do firmware

Use o DJI Fly ou o DJI Assistant 2 (Série de drones de consumo) para atualizar o equipamento.

Como usar o DJI Fly

Quando utilizar o controle por aplicativo móvel, atualize o firmware de acordo com as instruções exibidas na tela inicial do DJI Fly. É necessário estar conectado à internet durante a atualização do firmware.

Quando utilizar o controle remoto, conecte a aeronave e o controle remoto. Em seguida, execute o DJI Fly. Você será notificado quando houver uma nova atualização de firmware disponível. Siga as instruções na tela para iniciar a atualização. Observe que não é possível atualizar o firmware se o controle remoto não estiver vinculado à aeronave. É necessário estar conectado à internet durante a atualização do firmware.

Ao usar o controle de movimento imersivo, ligue a aeronave, os goggles e o dispositivo de controle remoto, certificando-se de que todos os dispositivos estejam vinculados. Conecte a porta USB-C dos goggles ao computador. Execute o DJI Fly e siga o comando para atualizar. É necessário estar conectado à internet durante a atualização do firmware.

Como usar o DJI Assistant 2 (Série de drones de consumo)

Use o DJI Assistant 2 (Série de drones de consumo) para atualizar todos os seus equipamentos separadamente.

1. Ligue o dispositivo. Conecte o dispositivo a um computador com um cabo USB-C.
2. Abra o DJI Assistant 2 (Série de drones de consumo) e faça login com sua conta da DJI.

3. Selecione o equipamento e clique em **Firmware Update (Atualizar o firmware)** no lado esquerdo da tela.
4. Selecione a versão do firmware.
5. Aguarde até que o firmware seja baixado. A atualização do firmware será iniciada automaticamente. Aguarde a conclusão da atualização do firmware.

-  • O firmware da bateria está incluído no firmware do DJI Neo 2. Certifique-se de atualizar todas as baterias.
- Certifique-se de seguir todas as etapas para atualizar o firmware. Caso contrário, poderá haver falha na atualização.
- Certifique-se de que o computador esteja conectado à internet durante a atualização.
- NÃO desconecte o cabo USB-C durante uma atualização.
- Antes de realizar uma atualização, certifique-se de que o dispositivo esteja com pelo menos 20% de carga.
- A atualização do firmware levará aproximadamente 10 minutos. Durante o processo de atualização, é normal que o estabilizador fique frouxo, que o indicador de status pisque e que o DJI Neo 2 seja reiniciado. Aguarde pacientemente a conclusão da atualização.

Acesse o link a seguir para consultar as *Notas de lançamento* para obter mais informações de atualização do firmware:

<https://www.dji.com/neo-2/downloads>

6.4 Caixa-preta

Os dados do voo, incluindo telemetria de voo, informações de status da aeronave e outros parâmetros são salvos automaticamente na caixa-preta interna da aeronave. Os dados podem ser acessados usando o DJI Assistant 2 (Série de drones de consumo).

6.5 Lista de verificação pós-voo

- Assegure-se de realizar uma inspeção visual para verificar que a aeronave, o controle remoto, a câmera com estabilizador, as Baterias de voo inteligente e as hélices estão em boas condições. Entre em contato com o Suporte DJI se notar algum dano.
- Assegure-se de que a lente da câmera e os sensores do sistema visual estejam limpos.

- Assegure-se de armazenar a aeronave corretamente antes de transportá-la.

6.6 Riscos e advertências

Se a aeronave detectar um risco após ser ligada, haverá uma mensagem de advertência no DJI Fly. Esteja atendo à lista de situações abaixo.

- Se o local não for adequado para a decolagem.
- Se um obstáculo for detectado durante o voo.
- Se o local não for adequado para o pouso.
- Se a bússola e a UMI sofrerem interferência e precisarem ser calibradas.
- Siga as instruções na tela quando solicitado.

6.7 Informações de pós-venda

Acesse <https://www.dji.com/support> para mais informações sobre as políticas de serviço de pós-venda, serviços de conserto e suporte.



Contato

SUPORTE DJI

Este conteúdo está sujeito a alterações sem aviso prévio.

Baixe a versão mais recente disponível em



<https://www.dji.com/neo-2/downloads>

Caso tenha quaisquer dúvidas sobre este documento, entre em contato com a DJI enviando uma mensagem para DocSupport@dji.com.

DJI e NEO são marcas comerciais registradas da DJI.

Copyright © 2025 DJI Todos os direitos reservados.