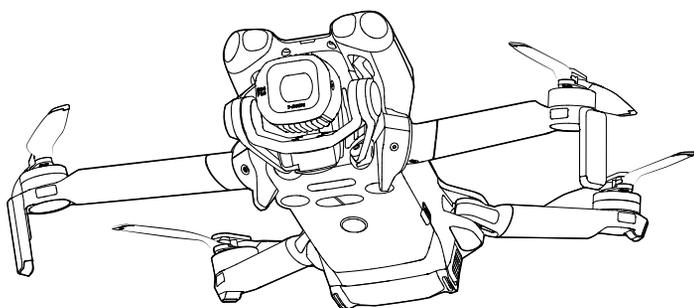


DJI MINI 5 PRO

使用者手冊

v1.0 2025.09





本手冊版權和所有權屬深圳市大疆創新科技有限公司及其關聯方（統稱「DJI」）所有，任何人（及單位）未經 DJI 書面授權，不得以複製、掃描儲存、傳播、轉印、出售、轉讓、更改內容等任何方式自行或供他人使用本手冊的全部或部分內容。本手冊及其內容僅用於操作和使用本產品，不得用作其他用途。

快速搜尋關鍵字

PDF 電子文件可以使用尋找功能搜尋關鍵字。例如在 Adobe Reader 中，Windows 使用者可使用快速鍵 Ctrl+F、Mac 使用者可使用 Command+F 搜尋關鍵字。

點選目錄跳轉

透過目錄可瞭解文件的內容結構，點選標題即可跳轉到對應的頁面。

列印文件

本文件支援高品質列印。

閱讀提示

符號說明

⚠ 重要注意事項

💡 操作與使用提示

📖 詞彙解釋與參考資訊

使用建議

DJI™ 提供了教學影片和以下文件資料：

1. 《安全總覽》
2. 《快速入門指南》
3. 《使用者手冊》

建議先觀看教學影片和《安全總覽》，再閱讀《快速入門指南》瞭解使用過程。如欲取得詳細的產品資訊，請閱讀《使用者手冊》。

取得教學影片

請點選以下連結或掃描 QR Code 觀看教學影片，確保正確、安全地使用本產品。



<https://www.dji.com/mini-5-pro/video>

下載 DJI Fly App

請務必連線至 DJI Fly App 來使用本產品。請掃描 QR Code 以取得下載位址。



💡 • 附螢幕式遙控器已內建 DJI Fly App。使用無螢幕式遙控器時，需自行下載 DJI Fly App 至行動裝置後再使用。

- 如欲查看 DJI Fly App 支援的 Android 和 iOS 系統版本，請前往 <https://www.dji.com/downloads/djiapp/dji-fly>。
 - App 介面將持續更新，實際呈現效果及包含的功能以所使用的 App 版本為準。
 - App 登入有效期限為 90 天，到期後會自動登出，請留意應用程式提示並連網登入。
 - 為保障飛行安全，未連線、未登入 App，以及中國大陸地區使用者未綁定手機來完成註冊資訊就進行飛行時，飛行器將被限高 30 m，限遠 50 m。
 - 在中國大陸地區使用飛行器的使用者，需根據中國民用航空局的相關規定完成實名登記，請透過民航局無人機實名登記系統登記，或直接在 DJI Fly App 中進行登記操作。如需瞭解更多資訊，請前往 <https://uas.caac.gov.cn>
-

下載調參軟體

透過以下網址下載 DJI ASSISTANT™ 2（消費級無人機系列）調參軟體：

<https://www.dji.com/downloads/software/dji-assistant-2-consumer-drones-series>



- 本產品的運作環境溫度為 -10°C 至 40°C，此乃根據電子裝置適用溫度的等級劃分，不符合需要更高適應條件的軍工級（-55°C 至 125°C）要求。請在符合使用場景的環境下合理使用飛行器。
-

目錄

閱讀提示	3
符號說明	3
使用建議	3
取得教學影片	3
下載 DJI Fly App	3
下載調參軟體	4
1 產品概述	10
1.1 首次使用	10
準備飛行器	10
準備遙控器	12
DJI RC 2	12
DJI RC-N3	12
啟用	13
韌體升級	13
1.2 零組件名稱	14
飛行器	14
DJI RC 2 遙控器	14
DJI RC-N3 遙控器	15
2 飛行安全	17
2.1 飛行限制	17
GEO 地理圍欄系統	17
飛行限制功能	17
高度和距離限制	17
限飛區	18
飛行解禁	18
2.2 飛行環境要求	19
2.3 飛行前檢查	20
3 基礎飛行	22
3.1 自動起飛/自動降落	22
自動起飛	22
自動降落	22
3.2 手動啟動/停止馬達	22
啟動馬達	22
停止馬達	22
空中停機	23
3.3 操控飛行器	23
3.4 飛行步驟	24

3.5	航拍提示和技巧	25
4	智慧飛行功能	27
4.1	焦點跟隨	27
	使用注意事項	29
	使用焦點跟隨	29
4.2	大師鏡頭	30
	使用注意事項	30
	使用大師鏡頭	30
4.3	一鍵短片	31
	使用注意事項	31
	使用一鍵短片	31
4.4	縮時攝影	32
	使用縮時攝影	32
4.5	航點飛行	32
	使用航點飛行	32
4.6	定速巡航	33
	使用定速巡航	33
5	飛行器	35
5.1	飛行檔位	35
5.2	飛行器狀態指示燈	35
5.3	自動返航	36
	使用注意事項	37
	進階智慧返航	38
	觸發方式	38
	返航過程	39
	返航路線設定	40
	降落保護	42
	動態返航點	42
5.4	感測系統	43
	使用注意事項	44
5.5	進階輔助飛行系統	45
	使用注意事項	45
	降落保護	46
5.6	飛行輔助影像	46
5.7	螺旋槳	47
	安裝與拆卸	47
	使用注意事項	48
5.8	智慧飛行電池	49
	使用注意事項	49
	安裝與拆卸	50

使用智慧飛行電池	50
充電	51
使用充電器	52
使用充電管家	52
充電保護指示資訊	55
5.9 雲台相機	55
雲台使用注意事項	55
雲台角度	56
雲台模式	57
相機使用注意事項	57
5.10 影像儲存及匯出方式	58
儲存	58
匯出	58
5.11 手機快速傳輸	58
6 遙控器	62
6.1 DJI RC 2	62
遙控器操作	62
開啟與關閉	62
充電	62
控制雲台相機	63
飛行檔位切換開關	63
急停/智慧返航按鍵	63
遙控器指示燈	64
遙控器狀態指示燈	64
遙控器電量指示燈	64
遙控器提示音	64
遙控器通訊範圍	65
配對	65
觸控螢幕操作	66
6.2 DJI RC-N3	67
遙控器操作	67
開啟與關閉	67
充電	67
控制雲台相機	67
飛行檔位切換開關	68
急停/智慧返航按鍵	68
遙控器電量指示燈	68
遙控器提示音	68
遙控器通訊範圍	69
配對	69

7	附錄	72
7.1	規格參數	72
7.2	相容性	72
7.3	韌體升級	72
7.4	飛行資料	73
7.5	售後保固資訊	73

產品概述

1 產品概述

1.1 首次使用

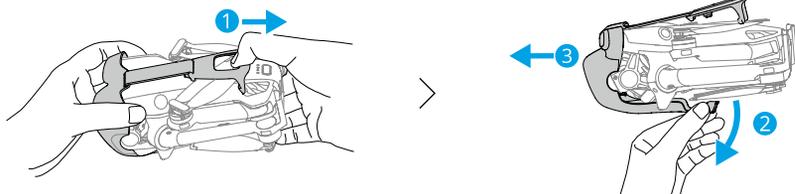
請點選連結或掃描 QR Code 觀看教學影片。



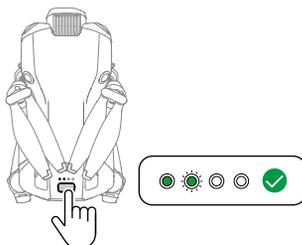
<https://www.dji.com/mini-5-pro/video>

準備飛行器

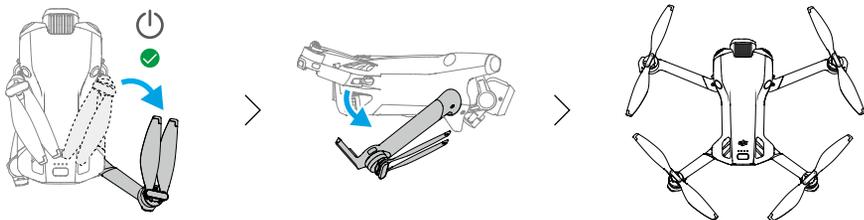
1. 移除收納保護罩。



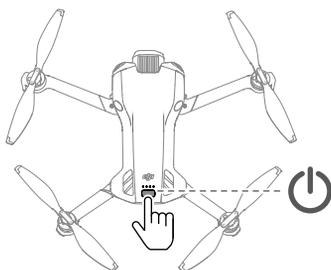
2. 短按一次電源按鍵以啟用電池。



3. 依圖中所示展開機臂。



- **自動開機：**展開右後機臂，飛行器預設即會自動開機。
- **自動關機：**收起右後機臂，即會觸發自動關機倒數計時。在倒數計時過程中，短按電源按鍵可取消關機。
- **手動開/關機：**短按一次再長按電源按鍵，可手動開啟或關閉飛行器。



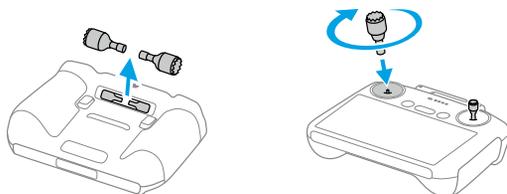
- 💡 • 啟用電池後若未起飛，則飛行器關機一段時間後，電池將再次進入休眠狀態。此時如需使用展開機臂來自動開機的功能，需要再次短按電源按鍵或是為電池充電以啟用電池。
- 飛行器 USB-C 連接埠使用中時，展開機臂不會自動開機。中斷 USB-C 連接後，要稍等片刻方可使用展開機臂來自動開機的功能。
- 若目前飛行器處於忙碌情境，如存取相簿、下載素材、升級韌體等，則收起機臂並不會自動關機。
- 若飛行時發生了碰撞，則收起機臂來自動關機的功能並不會發揮作用。重新啟動飛行器後，即可使用此功能。

- ⚠️ • 建議使用官方提供的充電器為智慧飛行電池充電。
- 開啟飛行器電源之前，確保收納保護罩已移除，以免影響飛行器自動檢測。
- 不使用飛行器時，建議安裝收納保護罩。

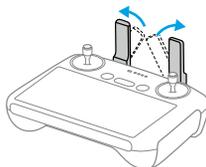
準備遙控器

DJI RC 2

1. 取出位於搖桿收納槽的搖桿，將其安裝至遙控器。



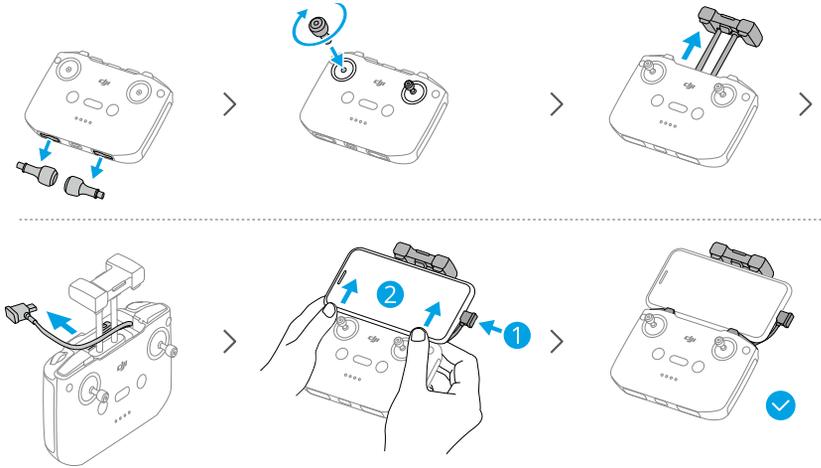
2. 展開天線。



3. 全新的遙控器需經啟用才能使用。請透過短按一次再長按電源按鍵來開啟遙控器，然後根據螢幕提示啟用遙控器。

DJI RC-N3

1. 取出位於搖桿收納槽的搖桿，將其安裝至遙控器。
2. 拉出行動裝置支架，然後取出遙控器連接線手機接頭（預設安裝 USB-C 接頭遙控器轉接線，可根據行動裝置連接埠類型，更換對應接頭的遙控器轉接線）。將行動裝置放置於支架後，將遙控器轉接線插入行動裝置。確保行動裝置嵌入凹槽內，放置穩固。



- ⚠ • 連接 Android 手機時，當系統跳出 USB 連接方式選項，請選擇「僅充電」。選擇其他選項可能會導致連線失敗。
- 使用行動裝置支架夾持行動裝置時，請務必壓緊，以免行動裝置滑落。

啟用

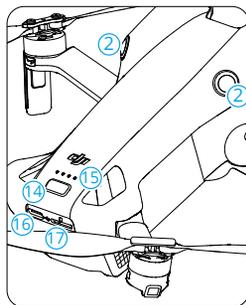
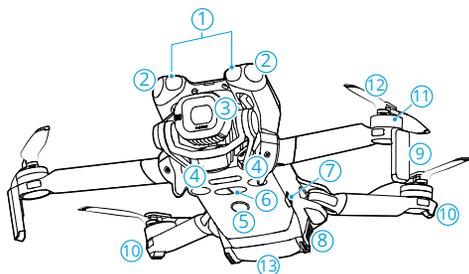
全新的飛行器必須透過 DJI Fly App 來啟用。請在透過短按再長按電源鍵來開啟飛行器和遙控器後，執行 DJI Fly 並依照介面提示操作。啟用過程中需要使用網際網路。

韌體升級

若啟用裝置後，DJI Fly 提示有新韌體可升級，建議按照 DJI Fly 的提示進行升級，否則部分功能可能會無法使用。

1.2 零組件名稱

飛行器

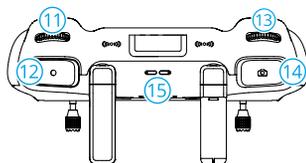
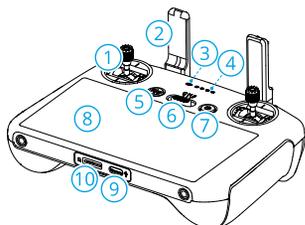


- | | |
|------------------------------|----------------------|
| 1. 前視雷射雷達 ^[1] | 10. 飛行器狀態指示燈 |
| 2. 全向視覺系統 ^[2] | 11. 馬達 |
| 3. 整合式雲台相機 | 12. 螺旋槳 |
| 4. 下視視覺系統 | 13. 智慧飛行電池 |
| 5. 補光燈 | 14. 電源按鍵 |
| 6. 3D 紅外線感測系統 ^[1] | 15. 電池電量指示燈 |
| 7. 側邊按鍵 | 16. 充電/調參連接埠 (USB-C) |
| 8. 電池卡扣 | 17. microSD 卡插槽 |
| 9. 腳架 (內含天線) | |

[1] 3D 紅外線雷射發射器、前視雷射雷達發射器均符合 Class 1 等級的人眼安全要求。

[2] 全向視覺系統具備水平全向和上方障礙物感測能力。

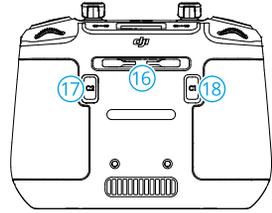
DJI RC 2 遙控器



1. 搖桿

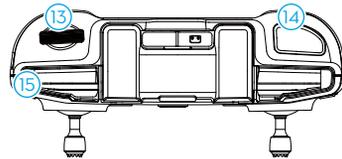
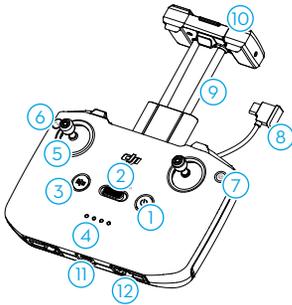
2. 天線

3. 狀態指示燈
4. 電量指示燈
5. 急停/智慧返航按鍵
6. 飛行檔位切換開關
7. 電源按鍵
8. 觸控螢幕
9. 充電/調參連接埠 (USB-C)
10. microSD 卡插槽
11. 雲台俯仰控制轉盤
12. 錄影按鍵
13. 相機控制轉盤 ^[1]
14. 對焦/拍照按鍵
15. 揚聲器
16. 搖桿收納槽
17. 自訂功能按鍵 C2 ^[1]
18. 自訂功能按鍵 C1 ^[1]



[1] 在 DJI Fly 的飛行介面，點選 *** > 操控 > 遙控器自訂按鍵，可查看並設定功能。

DJI RC-N3 遙控器



1. 電源按鍵
2. 飛行檔位切換開關
3. 急停/智慧返航按鍵
4. 電量指示燈
5. 搖桿
6. 自訂功能按鍵 ^[1]
7. 拍照/錄影切換按鍵
8. 遙控器轉接線
9. 行動裝置支架
10. 天線
11. 充電/調參連接埠 (USB-C)
12. 搖桿收納槽
13. 雲台俯仰控制轉盤
14. 拍照/錄影按鍵
15. 行動裝置凹槽

[1] 在 DJI Fly 的飛行介面，點選 *** > 操控 > 遙控器自訂按鍵，可查看並設定功能。

飛行安全

2 飛行安全

安裝準備完成後，請先進行飛行培訓或訓練。飛行前，請根據下列飛行要求和限制，選擇合適的飛行環境。飛行時，需嚴格遵守當地法律規定，切勿超過安全飛行高度。飛行前，請務必閱讀《安全總覽》以瞭解安全注意事項。

2.1 飛行限制

GEO 地理圍欄系統

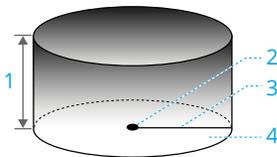
DJI 獨立研發的 GEO 地理圍欄系統是一套全球資訊系統，透過提供飛行安全與限制相關資訊來協助使用者制定飛行決策，並會即時更新相關資訊來實現限飛區飛行限制功能。考量到部分使用者有特殊飛行需求，如需要在限飛區域內執行飛行任務，GEO 地理圍欄系統亦提供限飛區域解禁功能，使用者可根據飛行區域的限制程度，採取對應的方式來完成解禁申請。GEO 地理圍欄系統並不代表與當地法律規定一致，因此每次飛行前，均須自行諮詢當地法律規定及監管要求，並對自身的飛行安全負責。如欲取得更多 GEO 地理圍欄系統的資訊，請前往 <https://fly-safe.dji.com>。

飛行限制功能

基於飛行安全考量，DJI 飛行器預設會開啟 GEO 地理圍欄系統來限制飛行功能，包括 GEO 地理圍欄系統的限飛區域飛行限制以及高度和距離限制，以幫助您安全使用本產品。衛星定位有效時，飛行會同時受限飛區域飛行限制以及高度和距離限制；否則，飛行器僅會受高度限制。

高度和距離限制

最大高度用於限制飛行器的飛行高度，最遠距離則是限制飛行器的飛行距離。這些可在 DJI Fly App 中設定。



1. 最大高度
2. 返航點（水平位置）
3. 最遠距離
4. 飛行器起飛時的高度

衛星定位訊號佳

	飛行限制	DJI Fly App
最大高度	飛行高度將不能超過 DJI Fly App 中設定的最大高度	提示已達到最大限飛高度

	飛行限制	DJI Fly App
最遠距離	飛行器距離返航點的直線距離將不能超過 DJI Fly App 中設定的最遠距離	提示已達到最大限飛距離

衛星定位訊號不佳

	飛行限制	DJI Fly App
最大高度	<ul style="list-style-type: none"> 環境光線正常時，限飛高度為起飛點往上 30 m。 環境光線過暗且 3D 紅外線感測系統發揮作用時，限飛高度為地面往上 2 m。 環境光線過暗且 3D 紅外線感測系統失效時，限飛高度為起飛點往上 30 m。 	提示已達到最大限飛高度
最遠距離	無限制，不顯示提示。	

- ⚠️
- 在每次開機過程中，若出現過一次衛星定位訊號等級大於或等於 2，限飛高度的限制將自動解除，之後衛星定位訊號再次變弱時，飛行器將不受高度限制。
 - 飛行器因慣性而衝出設定的飛行範圍後，遙控器仍有控制權，但無法控制飛行器飛得更遠。

限飛區

限飛區是指 GEO 系統所動態設定讓各類飛行功能受到限制的區域，劃分為禁航區、授權區、警示區、加強警示區、限高區等。透過 DJI Fly App 可即時取得相關資訊，包括但不限於機場、大型活動現場、突發事件（如森林火災等）、核電廠、監獄、政府大樓及軍事設施等。系統預設會開啟飛行限制功能，並在可能會引起安全問題的區域內，限制無人機起飛或飛行。DJI 官方網站上公布了全球受飛行限制功能涵蓋的限飛區域列表，詳情請參考：<https://fly-safe.dji.com/nfz/nfz-query>。

飛行解禁

授權區解禁是指針對授權區進行解禁。可以選擇在網頁端 <https://fly-safe.dji.com> 申請解禁憑證，透過 DJI Fly 完成解禁憑證同步後，再進行解禁操作。也可以在授權區內執行起飛操作，再根據 DJI Fly 彈出的提示視窗解禁授權區。

特殊解禁是指針對使用者的特殊需求，為使用者劃定特殊飛行區域的一種解禁模式，此解禁按照使用者解禁區域需求的不同，需要使用者提供不同的飛行許可文件，目前所有國家和地區的使用者皆可透過網頁端 <https://fly-safe.dji.com> 進行申請。

- ⚠️ • 為保障飛行安全，飛行器在進入解禁區域後，將無法飛出解禁區域，若返航點更新為在解禁區域外，飛行器將無法順利返航。

2.2 飛行環境要求

1. 請勿在惡劣天氣下飛行，如大風、下雪、下雨、有霧等。
2. 選擇開闊、周圍無高大建築物的空地作為飛行場地。大量使用鋼筋的建築物會影響指南針運作，而且會遮蔽衛星定位訊號，導致飛行器定位效果變差，甚至無法定位。起飛後，請確聽到語音提示「返航點已更新」再繼續飛行。若在建築物附近起飛，會無法保證返航點精確度，因此在自動返航過程中，請隨時留意飛行器目前位置，而當飛行器接近返航點時，建議取消自動返航，手動控制飛行器降落至合適位置。
3. 請保持在視距內飛行，避免山體和樹林遮蔽衛星定位訊號；如需進行超視距飛行，請確保飛行器狀態良好、使用者具備相應能力，且運作符合當地法規對超視距飛行的要求。飛行時，請遠離障礙物、人群、水面等，並盡量避開機場、高速公路、火車站、地鐵站以及市區等區域，除非根據當地法規獲得相關許可或批准，否則請避開。
4. 衛星定位訊號微弱時，請在光照良好的環境中飛行。環境光線昏暗可能會導致視覺系統無法正常運作。
5. 請勿在有高壓電線、通訊基地台或發射塔等區域飛行，以免信號受到干擾。
6. 在高海拔地區飛行時，飛行器電池及動力系統性能會因環境因素而下降，導致飛行性能受到影響，請謹慎飛行。飛行請勿超出規格要求的海拔高度。
7. 飛行器的煞車距離受飛行環境海拔影響，海拔越高，煞車距離越大。在高海拔地區飛行時，應預留足夠的煞車距離，以保障飛行安全。
8. 在南北極圈內，飛行器無法使用衛星定位飛行，但可以使用視覺系統飛行。
9. 請勿在移動的物體表面上起飛（例如行進中的汽車、船隻等）。
10. 請勿在純色物體表面或有強烈反光的物體表面起飛（例如車頂）。
11. 在沙漠、沙灘表面起飛時需小心謹慎，避免讓沙塵進入飛行器內部。
12. 請勿在易燃易爆的環境中使用飛行器。
13. 請在乾燥環境中使用飛行器、遙控器、電池、充電器、充電管家。
14. 請勿在以下場景使用飛行器、遙控器、電池、充電器、充電管家，例如事故現場，火災、爆炸、洪災、海嘯、雪崩、土石流、地震、粉塵環境、沙塵暴，且操作時請避免鹽霧和黴菌侵蝕。
15. 請勿在鳥群周圍飛行。

2.3 飛行前檢查

1. 移除機身保護裝置。
2. 智慧飛行電池和螺旋槳是否已正確安裝。
3. 遙控器、智慧飛行電池以及行動裝置是否電量充足。
4. 前、後機臂及螺旋槳是否完全展開。
5. 電源開啟後相機和雲台是否正常運作。
6. 開機後馬達是否能正常啟動。
7. DJI Fly App 是否正常運作。
8. 確保雲台相機、視覺系統攝影機以及各感測器保持清潔。
9. 務必使用原廠配件或經 DJI 認證的配件。使用非原廠配件可能會危及飛行器的使用安全。
10. 確保已在 DJI Fly 中設定好避障行為，並已根據當地法律規定設定好**最大高度**、**最遠距離**以及**返航高度**。

基礎飛行

3 基礎飛行

3.1 自動起飛/自動降落

自動起飛

1. 開啟 DJI Fly App，進入飛行介面。
2. 根據介面提示，進行飛行前檢查。
3. 確認安全起飛條件後，點選 ，然後長按按鈕以確定起飛。
4. 飛行器即會自動起飛，並於距離地面一定高度處懸停。

自動降落

1. 確認降落條件安全後，點選 ，再長按  確定進入自動降落模式。
2. 在飛行器下降過程中，點選  可退出自動降落模式。
3. 當視覺系統正常運作時，降落保護會發揮作用。
4. 飛行器將降落至地面並自動關閉馬達。

 • 請選擇合適的場地降落。

3.2 手動啟動/停止馬達

啟動馬達

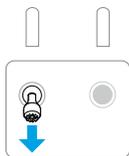
執行以下任意一種撥桿動作即可啟動馬達（同時向內或同時向外）。馬達開始轉動後，請馬上放開搖桿。



停止馬達

馬達開始轉動後，有兩種停止方式：

方法一：飛行器著地之後，將油門桿推到最低的位置並保持不動，直到馬達停止。



方法二：飛行器著地之後，執行以下任意一種撥桿動作並保持不動，直到馬達停止。



空中停機

⚠ • 空中停機將造成飛行器墜毀。

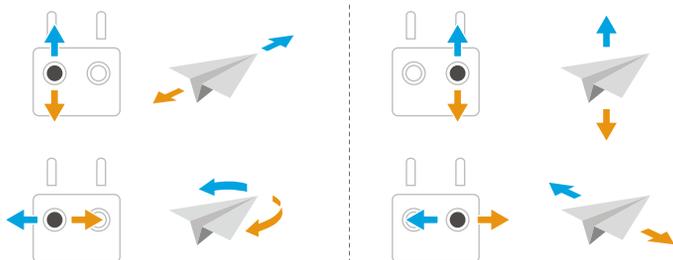
在 DJI Fly App 中，**允許空中緊急停槳**的預設設定為**僅故障時**，即僅當飛行器在空中偵測到嚴重故障（如：空中受到撞擊、飛行器不受控地急速上升或下降、飛行器姿態不受控地連續翻滾、電機堵轉等）時，才能透過執行撥桿動作 2 秒鐘來停止馬達。**允許空中緊急停槳**也可設定為**任意時刻**，即任何時候執行撥桿動作均可以停止馬達，請謹慎選擇。

3.3 操控飛行器

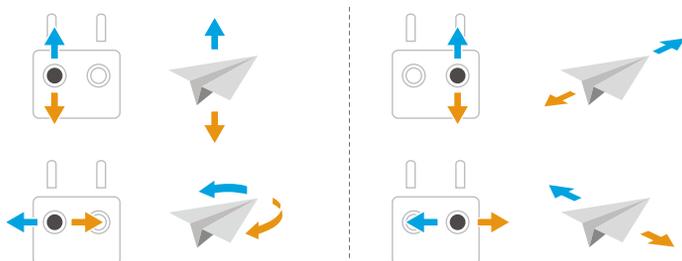
使用遙控器搖桿可控制飛行器飛行，遙控器搖桿操控方式分為日本手、美國手和中國手，如下圖所示。

遙控器出廠時的預設操控模式為美國手 (Mode 2)，本手冊以美國手 (Mode 2) 為例來說明遙控器操控方式。撥桿幅度越大，飛行器的速度也越快。

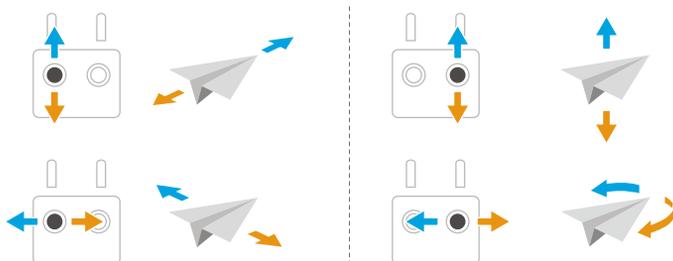
日本手 (Mode 1)



美國手 (Mode 2)



中國手 (Mode 3)



3.4 飛行步驟

⚠️ • 請勿在光線過亮或過暗的情況下使用遙控器或行動裝置操控飛行器。使用者有責任正確調整顯示螢幕亮度，並在飛行操作期間注意避免陽光直射螢幕。

1. 執行飛行前檢查。
2. 將飛行器放置在平整空曠的地面或平穩固定的平面上，使用者面向機尾。
3. 開啟遙控器和飛行器。
4. 執行 DJI Fly App，進入飛行介面。

5. 等待飛行器自動偵測完成，DJI Fly 無異常提示即可啟動馬達。
6. 往上緩慢推動油門桿，讓飛行器平穩起飛。
7. 下拉油門桿使飛行器下降。
8. 落地後，將油門桿拉到最低的位置直到馬達停止。
9. 馬達停止後，依序關閉飛行器和遙控器的電源。

3.5 航拍提示和技巧

1. 選擇合適的雲台運作模式。
2. 建議在普通檔或平穩檔下進行拍照或錄影。
3. 選擇晴朗、少風的天氣進行拍攝。
4. 根據拍攝需求設定相機，例如照片格式、曝光度等。
5. 飛行前可進行試飛，以幫助規劃航線和取景。
6. 在飛行過程中，儘量小幅度地推桿，使飛行器平穩地飛行。

智能飛行功能

4 智慧飛行功能



請點選連結或掃描 QR Code 觀看教學影片。



<https://www.dji.com/mini-5-pro/video>

4.1 焦點跟隨

聚焦

相機始終朝向拍攝目標。

當避障行為是設定為**繞行**或**煞停**，且光照等環境條件符合視覺系統的需求時，飛行器偵測到障礙物時會展現所設定的避障行為。

 運動檔時無避障。

支援的目標：

- 靜止目標
- 動態目標（尤指人、車、船）

環繞

讓飛行器環繞拍攝目標飛行。

當光照等環境條件符合視覺系統的需求時，飛行器偵測到障礙物時展現的動作均為繞行，不受飛行檔位和避障行為設定影響。

支援的目標：

- 靜止目標
- 動態目標（尤指人、車、船）

跟隨

讓飛行器跟隨拍攝目標，提供追蹤和自動運鏡兩種子模式。

- 追蹤：點選或滑動羅盤可切換跟隨方向，而飛行器將從目前位置  沿著產生的軌跡，自動飛行至所選的跟隨方向  保持跟隨；過程中也可手動打桿調整跟隨方向、高度與距離。點選焦點跟隨設定圖示  可在 App 中設定不同的跟隨參數。



- 自動運鏡：點選 AUTO 圖示  可進入或退出自動運鏡模式。飛行器可視飛行環境持續規劃並調整飛行路徑，自動完成運鏡。



-
- ⚠️ • 在自動運鏡模式下，飛行器將以 App 的預設跟隨參數進行跟隨，使用者設定的跟隨參數將不會發揮作用。請留意飛行環境，注意飛行安全。
 - 手動打桿或操作羅盤會令飛行器退出自動運鏡模式。
-

當光照等環境條件符合視覺系統的需求時，飛行器偵測到障礙物時展現的動作均為繞行，不受飛行檔位和避障行為設定影響。

支援的目標：

動態目標（尤指人、車、船），而自動跟隨目標僅支援人和車。

當拍攝目標為人時，飛行器可自動辨識不同的拍攝場景。使用者也可點選拍攝場景圖示 ，手動切換拍攝場景。飛行器會根據場景使用對應的跟隨參數。

-
- ⚠️ • 在滑雪場景下，僅支援透過打桿來調整跟隨距離和高度，不支援在 App 內設定跟隨參數。飛行器將保持在目標後方跟隨，而不支援調整跟隨方向。
 - 請勿在滑雪時手動將拍攝場景設定為標準或騎行，否則將無法保證跟隨效果和飛行安全。
-

使用跟隨模式時，飛行器與目標之間支援的跟隨距離和高度範圍如下：

跟隨目標	人	車/船
水平距離	4-20 公尺	4-50 公尺
高度	0.5-50 公尺	0.5-50 公尺

- ⚠️ 如果開始跟隨時，飛行器與目標的水平距離或高度不在支援範圍內，飛行器將自行飛行到支援範圍內。
- 支援的動態目標運動速度建議不能大於 12 公尺/秒，否則飛行器將無法正常跟隨。

使用注意事項

- ⚠️ 飛行器無法避開運動中的人、動物、車子等，因此使用焦點跟隨時，請注意周圍環境，確保飛行安全。
- 飛行器無法避開細小障礙物（如電線或細小樹枝）、透明物體（如玻璃或水面）或純色物體（如白色牆面），因此請注意避免在此類場景使用焦點跟隨。
- 隨時準備好因應緊急情況來手動控制飛行器或點選 **Stop**。
- 在以下場景，需謹慎使用焦點跟隨：
 - 被跟隨物體在非水平地面上移動；
 - 被跟隨物體在移動時發生大幅度的形變；
 - 被跟隨物體被長時間遮擋或位於視線外；
 - 被跟隨物體在積雪覆蓋、沙漠等大面積的純色區域；
 - 被跟隨物體與周圍環境顏色或圖案非常相近；
 - 環境特別暗（光照小於 300 lux）或特別亮（光照大於 10,000 lux）時。
- 使用焦點跟隨模式時，請務必遵守當地法律規定對於隱私權的規定。
- 若要让飛行器自動辨識的目標並非人、車、船，請謹慎選擇目標。請勿選擇兒童作為跟隨目標。
- 在支援的動態目標中，車特指轎車，船特指中小型快艇/遊艇。請勿選擇模型車、模型船等尺寸較小的車、船進行跟隨。
- 在跟隨過程中，當跟隨目標與其他物體重疊時，可能會導致異常切換跟隨目標。

使用焦點跟隨

使用焦點跟隨功能前，請確保飛行器處於無障礙、無遮擋的開闊環境，且環境光線符合視覺系統需求。

點選飛行介面左側的焦點跟隨圖示 [·]，或是在介面框選目標來開啟焦點跟隨。開啟後，再次點選焦點跟隨圖示 [·] 即可退出。

 在使用過程中，短按遙控器的急停按鍵可取消目標框選。

4.2 大師鏡頭

飛行器將根據拍攝目標的類型和距離等資訊，自動拍攝多種經典航拍運鏡。

使用注意事項

- ⚠️ • 請在開闊無遮擋、無障礙物的環境使用大師鏡頭功能，並隨時注意飛行器路徑上是否有人、動物、建築物等障礙物。
- 隨時注意來自飛行器四周的物體，並透過手動操作來避免事故（如碰撞）及對飛行器的遮擋。
- 在以下情況下，視覺系統無法正常運作，不建議使用大師鏡頭：
 - ◆ 當被拍攝物體長時間受到遮擋或位於視線外時；
 - ◆ 當被拍攝物體在積雪覆蓋、沙漠等大面積的純色區域時；
 - ◆ 當被拍攝物體與周圍的環境顏色或圖案非常相近時；
 - ◆ 當被拍攝物體位於空中時；
 - ◆ 當被拍攝物體以較快速度移動時；
 - ◆ 環境特別暗（光照小於 300 lux）或特別亮（光照大於 10,000 lux）時。
- 請不要在靠近建築物、有遮擋等衛星定位訊號不佳的地點使用大師鏡頭，否則可能會導致飛行器飛行軌跡不穩定等意外情況發生。
- 使用大師鏡頭功能時，請務必遵守當地的法律規定對隱私權的規定。

使用大師鏡頭

1. 點選飛行介面右側的拍攝模式圖示，選擇大師鏡頭 。
2. 框選目標並調整拍攝區域後，點選 ，飛行器即會自動飛行並拍攝影片，並在拍攝完成後返回至拍攝起始點。
3. 點選  或短按遙控器的急停按鍵，飛行器即會退出大師鏡頭拍攝並原地懸停。

4.3 一鍵短片

一鍵短片包括多個子模式，飛行器可自動按照所選的拍攝方式飛行並持續拍攝特定的時長。

使用注意事項

- ⚠️ • 使用彗星模式時，請確保飛行器周圍有足夠的空間（四周有半徑 30 m 以上、上方有 10 m 以上的空間）。
- 使用小行星模式時，請確保飛行器周圍有足夠的空間（後方有 40 m 以上、上方有 50 m 以上的空間）。
- 請在開闊無遮擋、無障礙物的環境中使用一鍵短片功能，並隨時注意飛行器路徑上是否有人、動物、建築物等障礙物。
- 隨時注意來自飛行器四周的物體，並透過手動操作來避免事故（如碰撞）及對飛行器的遮擋。
- 在以下場景下，視覺系統無法正常運作，不建議使用一鍵短片：
 - ◆ 當被拍攝物體長時間受到遮擋或位於視線外時；
 - ◆ 當被拍攝物體在積雪覆蓋、沙漠等大面積的純色區域時；
 - ◆ 當被拍攝物體與周圍的環境顏色或圖案非常相近時；
 - ◆ 當被拍攝物體位於空中時；
 - ◆ 當被拍攝物體以較快速度移動時；
 - ◆ 環境特別暗（光照小於 300 lux）或特別亮（光照大於 10,000 lux）時。
- 請不要在靠近建築物、有遮擋等衛星定位訊號不佳的地點使用一鍵短片，否則可能會導致飛行器飛行軌跡不穩定等意外情況發生。
- 使用一鍵短片功能時，請務必遵守當地法律規定對於隱私權的規定。

使用一鍵短片

1. 點選飛行介面右側的拍攝模式圖示，選擇一鍵短片 。
2. 選擇子模式後，點選或框選拍攝目標，成功選擇目標之後，再點選 ，飛行器即會按照所選模式自動飛行並進行拍攝，並在拍攝完成後返回至拍攝起點。
3. 點選  或短按遙控器的急停按鍵，飛行器即會退出一鍵短片拍攝並原地懸停。

4.4 縮時攝影

所謂縮時攝影，是指按照一定的時間間隔拍攝一定數量的照片，然後將這組照片處理成一段幾秒鐘的影片，特別適合用於拍攝車流人流、日出日落、雲捲雲舒等畫面中有移動元素的場景。

使用縮時攝影

1. 點選飛行介面右側的拍攝模式圖示，選擇縮時攝影 。
2. 選擇縮時模式。設定完成後，點選螢幕右側的拍攝按鈕 ，即可開始拍攝。
3. 在縮時攝影拍攝過程中，點選  或短按遙控器的急停按鍵，飛行器即會退出縮時攝影並自動原地懸停。

4.5 航點飛行

使用航點飛行功能時，需在多個取景點預先設定航點，然後透過航點產生航線，飛行器即可自主完成預設的飛行軌跡和拍攝動作。

航線任務可儲存起來，方便在不同時間執行航線，拍攝一年四季的變化、日夜更替等效果。

-  開啟「航點飛行」前，請點選 ***** > 安全 > 手動操控避障行為**，檢查避障行為設定。設定為**繞行**或**煞停**後，飛行器在航點飛行過程中遇到障礙物時，均會執行煞停行為。若設定為**關閉**，飛行器將無法避障。
 - 由於航線軌跡為航點之間的平滑曲線，航點間的航段軌跡高度可能會低於航點高度，因此增點時，請注意避開下方的障礙物。
-  飛行器起飛前，僅支援地圖增點。
 - 使用地圖增點時，需事先將遙控器連線至網路以載入地圖。
 - 若**相機動作**設定為**無**，飛行器將僅會自動飛行，而在航點飛行過程中，將需手動控制相機拍攝。
 - 若已將**機頭朝向**和**雲台俯仰**設定為**朝向興趣點**，則興趣點將自動設定為與對應的航點關聯。
 - 在歐盟地區使用航點飛行時，飛行器在執行航線過程中的**失控行為**為不可設定為**繼續任務**。

使用航點飛行

1. 點選飛行介面左側的航點飛行圖示 ，開啟航點飛行。
2. 根據介面提示完成設定，執行航線。

3. 再次點選飛行介面左側的航點飛行圖示 ，可退出航點飛行並自動將該次航線儲存至任務庫。

4.6 定速巡航

定速巡航功能可將飛行器飛行速度或雲台轉動速度鎖定住，使得操控更加簡便，運鏡更加平穩。在定速巡航過程中，還可以疊加搖桿桿量（即撥桿幅度）和轉盤輸入，實現螺旋上升、雲台旋轉等豐富的運鏡。

 • 定速巡航下的避障狀態將跟隨目前飛行檔位的避障狀態，請注意飛行安全。

使用定速巡航

1. 將遙控器自訂按鍵的功能設定為「定速巡航」。
 2. 在撥桿飛行時按下定速巡航快捷鍵，飛行器即會以目前的速度自動飛行。
 3. • DJI RC 2：撥動遙控器轉盤控制雲台俯仰或橫滾時，按下定速巡航快捷鍵，雲台將在對應方向上保持當前速度持續自動俯仰或橫滾。建議將相機控制轉盤設定為控制雲台橫滾。
 - DJI RC-N3：不支援透過定速巡航快捷鍵實現雲台自動俯仰或橫滾。
-
-  • 雲台角度到達限位時，旋轉即會停止。
- 在雲台旋轉過程中，若重新設定雲台角度，則雲台會在執行相應設定後繼續旋轉。
-
4. 短按遙控器的急停按鍵，或點擊  可退出定速巡航。

飛行器

5 飛行器

5.1 飛行檔位

飛行器支援以下飛行檔位，可透過遙控器飛行檔位切換開關進行切換。

普通 (Normal) 檔：可實現飛行器精確懸停、穩定飛行、智慧飛行功能等，適用於大部分飛行場景。

運動 (Sport) 檔：飛行器的最大水平飛行速度相較於普通檔將會有所提升。使用運動檔飛行時，視覺避障功能會自動關閉。

平穩 (Cine) 檔：平穩檔相較於普通檔，限制了最大飛行速度、上升、下降速度，使飛行器在拍攝過程中更加穩定。

在衛星訊號差或者指南針受干擾，並且不符合視覺定位運作條件時，飛行器將進入姿態 (ATTI) 模式。在姿態模式下，飛行器將會在水平方向產生飄移，而視覺系統以及部分智慧飛行功能將無法使用。因此在該模式下，飛行器本身無法執行定點懸停以及自主煞車，請儘快降落到安全位置，以避免發生事故。應儘量避免在衛星訊號不佳以及狹窄的空間內飛行，以免飛行器進入姿態模式，導致飛行事故。



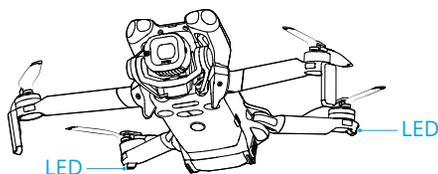
- 飛行檔位僅會在手動飛行和定速巡航時發揮作用。



- 在使用運動檔飛行時，視覺系統不會發揮作用，飛行器無法主動煞停和躲避障礙物，因此請務必留意周圍環境，操控飛行器躲避飛行路線上的障礙物。
- 在使用運動檔飛行時，飛行器的飛行速度與普通檔相比將大幅度提升，造成煞車距離也跟著大幅度增加。在無風環境下飛行時，應預留至少 30 m 的煞車距離以保障飛行安全。
- 在無風環境下使用運動檔和普通檔上升或下降飛行時，應預留至少 10 m 的剎車距離以保障飛行安全。
- 在使用運動檔飛行時，飛行器的姿態控制靈敏度與普通檔相比將大幅度提升，因此遙控器上的小幅度操作會導致飛行器產生大幅度的飛行動作。實際飛行時，應預留足夠的飛行空間以保障飛行安全。
- 在運動檔下拍攝的影片可能會出現輕微抖動的情況。

5.2 飛行器狀態指示燈

飛行器包含 2 個飛行器狀態指示燈。



當飛行器馬達未啟動時，飛行器狀態指示燈會指出目前飛行器的狀態。

飛行器狀態指示燈說明

正常狀態

	紅黃綠連續閃爍	系統自動檢測
	黃燈閃爍四次	預熱
	綠燈緩慢閃爍	使用衛星定位
	綠燈閃爍兩次	使用視覺系統定位
	黃燈緩慢閃爍	無衛星定位、無視覺定位（姿態模式）

警告與異常

	黃燈快速閃爍	遙控器訊號中斷
	紅燈緩慢閃爍	無法起飛錯誤，如低電量警告 ^[1]
	紅燈快速閃爍	電量嚴重不足警告
	紅燈恆亮	嚴重錯誤
	紅黃燈交替閃爍	指南針資料錯誤，需校正

[1] 如果飛行器無法起飛且狀態指示燈緩慢閃爍紅燈，請在 DJI Fly 中查看詳細警告訊息。

飛行器馬達啟動後：

- 在中國內地，飛行器左側狀態指示燈會閃爍紅燈，右側狀態指示燈會閃爍綠燈。
- 在其他國家及地區，飛行器狀態指示燈會固定閃爍綠燈。

• 部分國家地區對燈光有特殊要求，請遵守當地法律規定。

5.3 自動返航

請仔細閱讀本章節內容，確保熟悉飛行器在返航模式下的行為。

飛行器具備自動返航功能，返航觸發方式主要分為使用者主動觸發、飛行器低電量觸發以及失控觸發（失去遙控器）。在飛行器成功記錄了返航點且定位服務良好的情況下，當觸發返航時，飛行器將自動返回返航點並降落。

-  • **返航點：**若衛星定位訊號良好  26 或環境光線良好，則起飛時，飛行器會將目前位置記錄為返航點，而 DJI Fly App 將以語言提示返航點記錄成功。在飛行過程中，若需要更新返航點（如使用者位置發生移動等），可在 DJI Fly App 點選 *****> 安全**，手動更新返航點。

飛行器搭配 DJI RC 2 遙控器時，可使用**動態返航點**功能。

返航開始後，影像傳輸畫面會顯示 AR 返航軌跡，便於查看飛行器的返航路線以確保飛行安全。影像傳輸畫面上還會顯示 AR 返航點，當飛行器到達返航點上方時，雲台相機機會自動翻轉朝下，而接近地面時，影像傳輸畫面中會出現飛行器近地投影，便於控制飛行器更精準地降落到合適的位置。

AR 返航軌跡、AR 返航點、近地投影預設皆會開啟，可點選 *****> 安全**，進入 **AR 設定** 頁面進行更改。

-  • AR 返航軌跡僅用於輔助參考，在不同場景下，可能會與實際飛行軌跡有所偏差。返航時，請隨時留意影像傳輸畫面，並注意飛行安全。
- 在自動返航過程中，飛行器預設會自動調整雲台俯仰角度，使相機朝向返航軌跡。撥動遙控器雲台俯仰控制轉盤或是觸發雲台回正按鍵後，飛行器將不再自動調整雲台俯仰，並且可能會導致 AR 返航軌跡無法出現在影像傳輸畫面。

使用注意事項

-  • 定位服務不佳時，有可能無法執行正常返航。進行失控返航時，若定位服務不佳，飛行器將進入姿態模式，並自動降落。
- 無衛星定位時，請勿在水面、玻璃大樓、對地高度大於 30 公尺的場景下飛行，當視覺定位不佳時，飛行器將進入姿態模式。
 - 起飛前，請務必先進入 DJI Fly App 的安全設定介面，設定適當的返航高度。
 - 在返航過程中，若環境條件不符合感測系統的需求，則飛行器無法躲避障礙物。
 - 禁航區將對自動返航造成影響，可能會使自動返航無法完成，請避免在禁航區附近飛行。
 - 風速過大時，可能會導致飛行器無法成功返航，請謹慎飛行。
 - 請在飛行器的返航路徑上隨時留意細小物體（如樹枝或電線等）或透明物體（如玻璃或水面），並在發現緊急危險時，停止返航並手動控制飛行器。
 - 若返航路線上電線、電塔等視覺系統無法躲避的障礙物，請選用**設定高度**的返航路線，並確保設定的返航高度高於返航路線上的障礙物。

- 若在返航過程中修改 DJI Fly App 中的**返航路線**設定，飛行器將煞停再執行新的返航路線。
 - 若在返航過程中將最大高度調整為低於目前高度，則飛行器將原地垂直下降至最大高度，再繼續返航。
 - 返航過程中不支援調整返航高度。
 - 目前飛行器的飛行高度與設定的返航高度差異過大時，由於不同高度的環境風速差異較大，將無法準確預估返航電量。請留意返航電量與 DJI Fly 中的警告訊息。
 - 在返航過程中，若遙控器訊號正常，可透過遙控器俯仰桿（控制飛行器前後飛行的搖桿）控制飛行器在返航路徑上的飛行速度，但無法控制機頭方向、左右飛行及飛行高度。若持續上拉俯仰桿加速返航，將加快電量消耗。若撥桿使飛行速度大於有效避障速度，飛行器將無法避障。若往下拉滿俯仰桿，飛行器將煞車懸停，並退出返航；放開俯仰桿後，即可繼續控制飛行器。
 - 在「設定高度返航」的上升過程中，若達到飛行器目前位置的限飛高度或是返航點的限飛高度，飛行器將停止上升，改依目前高度返航。請注意返航路徑上的飛行安全。
 - 若返航點在限高區內，但飛行器在限高區外，當飛行器在返航途中觸碰到限高區時，飛行器將下降至限高以下，因此可能會低於設定的返航高度。請注意飛行安全。
 - 若飛行器周圍環境過於複雜而無法完成自動返航，將退出自動返航。
 - 在飛行器自動降落過程中，無法觸發返航。
-

進階智慧返航

觸發進階智慧返航時，飛行器將自主規劃返航路徑，進行進階智慧返航。規劃路線會在 DJI Fly 地圖中顯示，並將根據環境即時調整。在返航過程中，飛行器將根據環境（風速風向、障礙物等）智慧地調整飛行速度。

在返航過程中，遙控器與飛行器之間通訊訊號良好時，短按遙控器智慧返航按鍵或點選 DJI Fly App 飛行介面中的 ，可退出返航。退出返航後，您可重新控制飛行器。

觸發方式

使用者主動觸發返航

在飛行過程中，長按遙控器的智慧返航按鍵，或是點選 DJI Fly App 飛行介面左側的返航圖示 ，再於彈出的介面中長按返航圖示，即可觸發返航。

低電量觸發返航

在飛行過程中，若飛行器判斷目前電量僅足夠完成返航過程，DJI Fly App 將提示您執行返航，點選確認或未及時做出選擇，飛行器都將自動進入低電量返航。

若取消低電量返航提醒並繼續飛行，當電量僅足夠完成降落時，飛行器將強制下降，無法取消。

在強制下降過程中，可透過俯仰桿與橫滾桿控制飛行器的水平移動，並透過油門桿控制飛行器的下降速度，同時請儘快選擇合適的地點進行降落。

-
- ⚠️ • 當智慧飛行電池的電量過低時，沒有足夠的電量返航時，應儘快讓飛行器降落，否則電量耗盡時，飛行器動力將減弱甚至直接墜落，導致飛行器損壞或者引發其他危險。
- 在強制下降過程中，切勿持續上推油門桿，使飛行器長時間懸停，否則在電量完全耗盡後，飛行器動力將減弱甚至直接墜落。
-

失控觸發返航

若飛行器失聯行為是設定為返航，則當飛行過程中失去遙控器訊號大於 6 秒時，飛行器將進行失控返航。失聯行為還可設定為懸停或降落的動作。

當環境、光線良好，符合視覺系統的運作條件時，DJI Fly App 將會顯示飛行器在訊號中斷前規劃的返航路線以供參考。飛行器將根據設定的返航路線，執行進階智慧返航過程來返航。在返航過程中，如果遙控器訊號恢復，飛行器將會繼續執行返航，而 App 內將會更新規劃的返航路線。

當環境、光線不符合視覺運作條件時，飛行器將會煞停，然後執行以下原路返航過程：

- 當返航距離（飛行器與返航點之間的水平距離）>50 m 時，飛行器會將機頭方向調整為朝向返航飛行方向，然後沿著歷史飛行路徑反向飛行 50 m，而後再執行「設定高度返航」。
- 當返航距離在 5-50 m 時，飛行器將依目前高度，水平直線飛回返航點。
- 若返航距離 ≤5 m 時，飛行器將直接降落。

返航過程

觸發進階智慧返航時，飛行器將煞停，然後返航：

- **當環境光線符合視覺系統要求時：**
 - 起飛時若有衛星定位，飛行器會將機身調整為朝向返航點，再根據設定的返航路線模式，自動飛行返航。
 - 起飛時若無衛星定位，僅有環境光線符合視覺系統需求，則飛行器會將機身調整為朝向返航點、根據設定的返航路線模式返航到衛星定位良好的位置上方，然後大致沿飛出時的軌跡返航至起飛點附近。此時請留意 App 中的提示，選擇由飛行器自動或由使用者手動控制返航及降落。

在無衛星定位的情況下，起飛時應注意：

- ◊ 起飛時，請確保視覺避障功能開啟。
- ◊ 無衛星定位時，無法在狹窄空間飛行，且環境風速應小於 3 m/s。

- ◊ 起飛後，應盡快飛往空曠區域並遠離周圍障礙物 10 m 以上，否則可能會無法返航。飛出後直到衛星訊號良好的範圍內不能有水面，且對地高度應大於 2 m 且小於 30 m，否則可能會無法回到返航點。飛行器如果在飛至衛星定位良好的位置之前就進入姿態模式，則返航點將失效。
 - ◊ 在返航過程中，如果不符合視覺定位條件，將無法返航到返航點，請根據 App 的語音提示，密切注意返航路線環境，防止碰撞。
 - ◊ 當飛行器返航到起飛點附近時，如果 App 上提示目前環境複雜，請確認是否繼續飛行：
 - 使用者需要確認飛行軌跡是否正確，並注意飛行安全。
 - 使用者需要確認環境光線是否符合視覺系統要求，如果環境光線過暗，飛行器可能會退出返航、強行繼續返航，或是進入姿態模式。
 - ◊ 確認後，飛行器將低速繼續返回到返航點。此時如果在返航路線上出現障礙物，飛行器將煞停，並且可能會退出並中止返航。
 - ◊ 此返航過程中，並不支援動態障礙物偵測（包含行人等），且不支援在玻璃、白牆等無紋理的場景下進行障礙物偵測。
 - ◊ 此返航過程需要地面和附近（如牆面）環境紋理較為豐富，且未發生動態變化。
- **當環境光線不符合視覺系統要求時：**
 - 當返航距離 ≥ 5 m 時，飛行器將按照**設定高度**自動返航。
 - 當返航距離 < 5 m 時，飛行器將直接降落。

返航路線設定

進階智慧返航支援返航路線設定。在 App 中的飛行介面，點選 **••• > 安全**，然後下滑至**返航路線**進行設定。

- **最佳路線**



- 當環境、光線符合視覺運作條件時，飛行器將根據環境（障礙物、影像傳輸訊號等）智慧地調整飛行高度。此時，設定的返航高度不會發揮作用。此最佳返航路線較短，可以節省電量，增加飛行時間。

- 當環境、光線不符合視覺運作條件時，將強制執行「設定高度返航」，設定的返航高度此時會發揮作用。
- 設定高度



返航距離/高度		環境、光線符合視覺運作條件	環境光線不符合視覺系統運作條件
返航距離 >50 m	目前高度 < 返航高度	飛行器將自主規劃返航路徑，繞過障礙物來飛行到空曠區域，然後上升至設定的返航高度，再按照最優的規劃路線返航。	飛行器將上升至設定的返航高度，然後向返航點方向水平直線返航 ^[1] 。
	目前高度 ≥ 返航高度	飛行器將依目前高度，按照最優的規劃路線返航。	飛行器將依目前高度，向返航點方向水平直線返航 ^[1] 。
返航距離為 5-50 m			飛行器將依目前高度，向返航點方向水平直線返航 ^[2] 。

[1] 如果前視雷射雷達偵測到前方有障礙物，飛行器將向上繞行，確保前方沒有障礙物後停止爬升，繼續返航；如果障礙物高度超過限高，飛行器將煞停，需由使用者接手。

[2] 如果前視雷射雷達偵測到前方有障礙物，飛行器將煞停，需由使用者接管。

在接近返航點的過程中，若目前高度高於設定的返航高度，飛行器會根據周圍環境、光線、使用者設定的返航高度以及目前高度，智慧判斷是否執行邊返航邊下降，而在到達返航點上方時，飛行器的目前高度不會低於設定的返航高度。

在不同環境、返航觸發方式以及返航路線的設定下，執行的返航方案如下：

返航觸發方式	環境、光線符合視覺運作條件 (飛行器可繞開障礙物, 可繞開 限飛區)	環境光線不符合視覺系統運作條 件
使用者主動觸發返航	根據設定的路線執行返航: <ul style="list-style-type: none"> 最佳路線 設定高度 	設定高度 (飛行器向上繞開障礙 物, 可繞開限飛區)
低電量觸發返航		原路返航, 並在訊號恢復後執行 設定高度返航 (飛行器遇到障礙 物時將煞停, 可繞開限飛區)
失控觸發返航		

降落保護

在自動返航過程中, 當飛行器降落時, 降落保護功能將發揮作用。

飛行器實際表現為:

- 若飛行器降落保護功能正常且偵測到可降落地面時, 飛行器將直接降落。
- 若飛行器降落保護功能正常, 但偵測結果為不適合降落時 (例如下方為不平整地面或水面), 則飛行器將懸停, 等待使用者操作。
- 若飛行器無法判定是否適合降落, 則將於下降到離地面 0.5 m 時, App 將提示確認是否需要繼續降落。點選**確認**或下拉油門持續 1 秒後, 飛行器將降落。

-  若符合以下條件, 則飛行器到達返航點上方後, 可精準降落到起飛點:
- 飛行器僅在起飛時記錄返航點, 飛行過程中並未更新返航點。
 - 飛行器起飛方式為垂直起飛, 起飛後垂直上升至少 7m 後再水平飛行。
 - 地面環境未發生動態變化。
 - 地面環境紋理較為豐富 (例如雪地場景不適用該功能)。
 - 光線明暗度合適 (例如暗夜或強光場景不適用該功能)。
 - 在降落過程中, 撥動油門桿以外的搖桿將被視為放棄精準降落, 飛行器將垂直下降。

動態返航點

飛行器搭配 DJI RC 2 遙控器時, 可使用動態返航點功能。

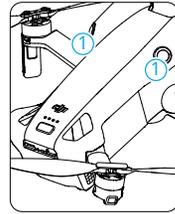
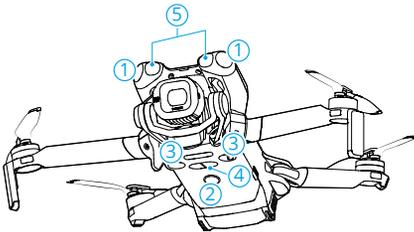
在遙控器衛星定位訊號良好的情況下, 透過以下任一方式開啟動態返航點後, 返航點即會持續更新為遙控器位置。

- 在飛行介面, 點選  > **更新返航點** > **動態返航點** > **更新**。
- 在飛行介面, 點選 ******* > **安全** > **更新返航點** > **動態返航點** > **更新**。

開啟動態返航點後, 返航圖示即會顯示為藍色。觸發返航後, 飛行器將在到達返航點附近後, 結束返航並懸停。使用者可繼續操控飛行器。

- ⚠️ • 首次開啟動態返航點時，若遙控器衛星定位訊號微弱，動態返航點可能會無法發揮作用。
- 請在衛星定位訊號良好的無遮擋環境中使用動態返航點功能，以免返航點與實際遙控器位置偏差過大。
- 動態返航點發揮作用後，若遙控器衛星定位訊號微弱，則返航點將保持在上一次成功更新的位置。飛行器返航時，請留意返航點位置是否為最新的遙控器位置。

5.4 感測系統



1. 全向視覺系統
2. 補光燈
3. 下視視覺系統
4. 底部 3D 紅外線感測系統
5. 前視雷射雷達

全向視覺系統適用於光照良好的環境，且飛行路線上遇到的障礙物紋理不可特別稀疏。在 DJI Fly App 中將避障行為選擇為**繞行**或**煞停**時，全向視覺系統會在普通檔或平穩檔下自動開啟。視覺定位功能會在無衛星定位訊號或衛星定位訊號欠佳的环境中自動開啟。

飛行器底部配備補光燈，輔助下視視覺系統運作。起飛後，在環境光線不足且飛行高度為 5 m 以下時，補光燈預設會自動開啟。也可在 DJI Fly App 中手動開啟或關閉補光燈，每次重新啟動飛行器後，補光燈開啟方式將恢復為**自動**。

在使用補光燈時，請確保符合當地法規要求，不可遮蔽到機臂上的指示燈。

- 💡 • 可在系統設定中關閉視覺定位與避障功能。關閉後，飛行器只能依靠衛星定位保持懸停，全向避障功能將失效，而飛行器下降到地面附近時將不會主動減速，請謹慎關閉。
- 視覺定位與避障的關閉僅會在手動撥桿飛行時發揮作用，屆時自動返航、自動降落、智慧功能等自動模式將不會發揮作用。
- 在雲霧場景下或降落方向有障礙物但不得不得降落時，可暫時關閉視覺定位與避障，在普通飛行場景下請保持開啟。飛行器後視視覺定位與避障的重啟預設會開啟。

使用注意事項

- ⚠️ • 請務必留意飛行環境，感測系統僅會在有限條件下發揮安全輔助作用，無法代替人的判斷和操控。使用者應在飛行過程中隨時留意周圍環境與 DJI Fly App 相關警示，全程保持對飛行器的控制並對操控行為負責。
- 在無衛星定位的情況下於開闊平坦的場地使用視覺系統時，視覺定位系統的最佳運作高度範圍為 0.5-30 m，超出此範圍飛行時，視覺定位性能將可能會下降，請謹慎飛行。
- 當環境光線不足時，即使已開啟補光燈，視覺定位也無法達到最佳性能。此時若衛星定位訊號不佳，請謹慎飛行。
- 視覺系統在水面上可能會無法正常運作。因此，當觸發降落功能時，飛行器可能會無法主動迴避下方水域。建議全程對飛行保持控制，並根據周圍環境進行合理判斷，不過度依賴視覺系統。
- 視覺系統無法準確辨識大型鏤空物體和線狀物體，例如塔式起重機、高壓電塔、高壓電線和斜張橋梁等。
- 視覺系統無法辨識沒有紋理特徵的表面，也無法在光照強度不足或過強的環境中正常運作。在以下場景下，視覺系統無法正常運作：
 - ◆ 純色表面（例如純黑、純白、純紅、純綠）。
 - ◆ 有強烈反光或者倒影的表面（例如冰面、路標）。
 - ◆ 水面或是透明物體表面。
 - ◆ 運動物體表面（例如人潮上方、大風吹動的灌木或草叢上方）。
 - ◆ 光照快速劇烈變化的場景。
 - ◆ 在特別暗（光照小於 1 lux）或者特別亮（光照大於 40,000 lux）的物體表面。
 - ◆ 對紅外線有很強吸收或反射作用的材質表面（例如鏡面、瀝青路面）。
 - ◆ 紋理特別稀疏的表面。
 - ◆ 紋理重複度很高的物體表面（例如顏色相同的小格子磚）。
 - ◆ 細小的障礙物（例如樹枝或電線等）。
- 請勿以任何方式干擾感測系統，並確保鏡頭清晰無污點、無刮痕。
- 長時間存放後，視覺系統可能會需要校正，此時 DJI Fly 將會出現提示，而飛行器將進行自動校正。
- 請避免在雨霧天氣或在其他能見度低（能見度低於 100 m）的場景飛行。
- 請勿以任何方式遮擋感測系統。
- 起飛前，請檢查感測系統的表面玻璃：
 - ◆ 去掉表面的貼膜、貼紙及其他遮擋物品。

- 若有水滴、指紋、髒污等，請先擦拭乾淨（請使用無塵布擦拭，不能使用酒精等有機溶劑）。
- 若表面玻璃有掉落、破碎、刮痕、磨損等，請回廠維修。
- 飛行器可在晝夜和夜間飛行，但夜間飛行時視覺系統不會發揮作用，請謹慎飛行。
- 前視雷射雷達無法辨識反射率 <10%、玻璃等的低反光障礙物。
- 前視雷射雷達在特別亮（光照大於 20,000 lux）的環境下無法正常運作。

5.5 進階輔助飛行系統

在普通檔和平穩檔下可以使用進階輔助飛行系統 (Advanced Pilot Assistance Systems, APAS)。往任意方向撥桿飛行時，飛行器將根據使用者的操作和周圍環境來規劃繞行軌跡，從而使飛行器輕鬆繞開障礙物，獲得更流暢的飛行體驗和流暢的拍攝畫面。

在撥桿繞行過程中可以暫停（短按遙控器急停按鍵），飛行器將煞車懸停，3 秒後可重新撥桿控制飛行器。

在 DJI Fly App 飛行介面，進入 ***** > 安全 > 手動操控避障行為**，選擇**繞行**，即可開啟輔助飛行功能。**繞行安全程度**可以選擇**標準**或**激進**模式。相較於**標準**模式，**激進**模式下的繞行速度更快，飛行航線更加平滑，避障距離更近，以減少避障對運鏡的影響。在此同時，接觸碰撞障礙物的風險將增加，請謹慎操作。

在以下使用場景中，**激進**模式將無法正常運作：

- 在繞行過程中，在障礙物附近急轉飛行器航向。
- 高速飛向樹冠、灌木叢等稀疏障礙物。
- 細小障礙物附近。

使用注意事項

- ⚠️ 請在視覺系統可以正常運作的情況下使用。請勿指示飛行器飛向他人、動物、細小物體（例如樹枝或電線等）、透明物體（例如玻璃或水等）。
- 請在具有視覺定位或衛星定位的場景下使用。進階輔助飛行系統在水面上或積雪覆蓋區域可能會無法正常運作。
- 在光照條件特別暗（光照小於 15 lux）或特別亮（光照大於 10,000 lux）的條件下，請謹慎使用。
- 請留意 DJI Fly 中提示欄的訊息，確保飛行器的視覺系統正常運作。
- 在限速、限高以及限飛區邊界附近，無法使用進階輔助飛行功能。
- 當環境光線不足、視覺系統部分失效時，飛行器的避障行為可能會從繞行變成煞停，使用者需要將桿量回中再撥桿，以繼續操控飛行器。

降落保護

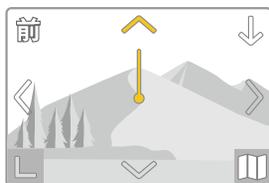
當避障行為是選擇為**繞行**或**煞停**時，若手動下拉油門桿使飛行器降落，降落保護功能將發揮作用。飛行器的具體表現為：

- 若飛行器偵測到地面可以降落時，飛行器將直接降落。
- 若飛行器偵測到地面不適合降落時，則將於下降到離地面一定距離時，煞車懸停。若持續下拉油門，飛行器將會以不避障的方式降落。

5.6 飛行輔助影像

為輔助使用者飛行並觀察飛行方向上的障礙物，在全向視覺系統的支援下，飛行輔助影像會隨水平速度方向的變化，自動切換飛行器不同方向的視覺感測器畫面。左滑姿態球、右滑地圖或是點選姿態球右下角的圖示，即可切換至飛行輔助影像。

- ⚠️ 開啟飛行輔助影像後，影像傳輸畫面清晰度可能會因傳輸頻寬限制、手機效能或遙控器影像傳輸解析度降低，而有所下降。
- 輔助影像畫面中出現機身部位屬於正常現象。
- 輔助影像畫面可能會出現拼接及亮度不一致的情況，此屬於正常現象。
- 輔助影像畫面僅供參考，飛行輔助影像無法精確顯示玻璃帷幕牆、樹枝、電線、風箏線等細小物體。
- 飛行器未起飛或影像傳輸訊號微弱時，飛行輔助影像會無法使用。



點選箭頭可切換不同方向的飛行輔助影像畫面朝向，長按可鎖定飛行輔助影像畫面方向，點選鎖定圖示則可取消鎖定。點選畫面中心，可使畫面最大化。

在飛行過程中，線條的朝向指出飛行器目前的速度方向，線條的長短則指出飛行器的速度大小。

- ⚠️ 畫面方向未鎖定時，飛行輔助影像會自動將黑白視覺畫面切換為目前飛行方向，點選任意飛行輔助影像方向的箭頭將可暫時切換顯示該方向的視覺感測器畫面，隨後即會自動恢復為目前飛行方向的視覺感測器畫面。

- 畫面方向鎖定後，點選任意飛行輔助影像方向的箭頭將可暫時切換顯示該方向的視覺感測器畫面，隨後即會自動恢復為目前飛行方向的視覺感測器畫面。

碰撞預警

當在目前畫面方向偵測到障礙物時，飛行輔助影像介面會顯示碰撞預警。預警顏色取決於障礙物與飛行器的距離，從黃色到紅色依序代表由遠至近的距離。

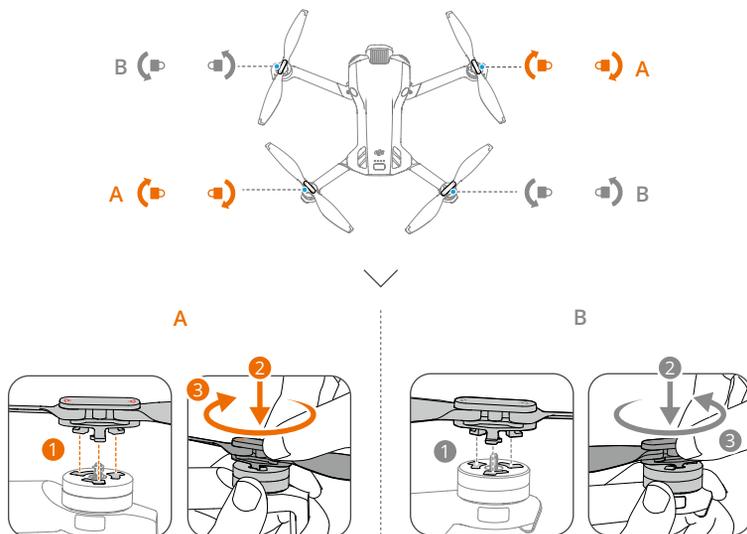
- ☀️ 飛行輔助影像各方向畫面的 FOV 有限，出現碰撞預警時，在視野內看不到障礙物乃屬正常現象。
- 碰撞預警不受顯示雷達圖開關的控制，關閉雷達圖後，碰撞預警依然會顯示。
- 碰撞預警僅會在飛行輔助影像為小視窗時顯示。

5.7 螺旋槳

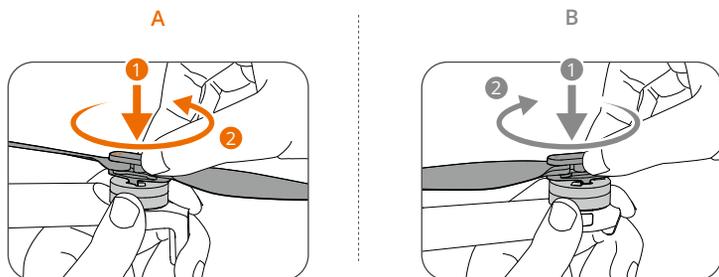
安裝與拆卸

安裝

請根據螺旋槳和馬達上的顏色標記，正確安裝螺旋槳。

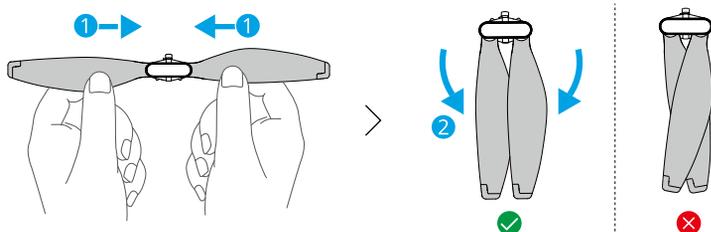


拆卸



使用注意事項

- ⚠ 由於槳葉較薄，請小心操作，以防意外刮傷和擠壓變形。
- 飛行結束後合攏槳葉時，請兩隻手分別捏住兩片槳葉的中間部位，再同時輕輕向中間推①，然後合攏槳葉②。避免單手操作以防刮傷。合攏時，切勿將兩片槳葉過度交疊，以免槳葉變形或磨損。



- 每次飛行前，請檢查螺旋槳是否安裝正確和緊固。
- 請使用 DJI 配套的螺旋槳，不可混用不同型號的螺旋槳。
- 螺旋槳為易損耗品，如有需要，請另行購買。
- 每次飛行前請務必檢查各螺旋槳是否完好，及表面是否存在附著物。如有老化、破損或變形，請更換後再起飛。如表面有附著物，請使用乾燥軟布擦拭槳葉至清潔無異物。
- 請勿靠近旋轉中的螺旋槳和馬達，以免割傷。
- 收納時，請正確放置飛行器，放置錯誤將會擠壓螺旋槳，導致螺旋槳變形、動力性能下降。
- 確保馬達安裝牢固、馬達內無異物並且能自由旋轉。若飛行過程中馬達過載或馬達停轉，請立刻降落。
- 請勿自行改裝馬達的物理結構。

- 馬達停止轉動後，請勿立刻用手直接接觸馬達，否則可能會燙傷。
- 請勿遮到馬達通風孔以及飛行器殼體上的通風孔。
- 請確保飛行器電源開啟後，電子調速器有發出提示音。

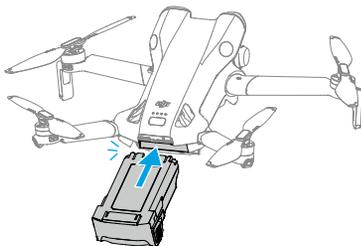
5.8 智慧飛行電池

使用注意事項

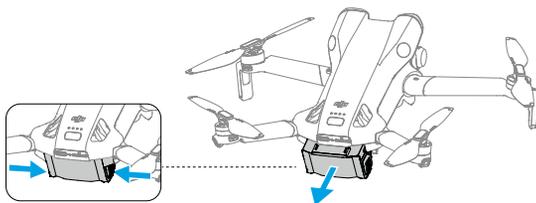
-  • 使用電池前，請詳細閱讀並嚴格遵守 DJI 在本手冊、《安全總覽》和電池表面貼紙上的要求。若未按要求使用，後果將由使用者自行承擔。
1. 飛行結束後，智慧飛行電池溫度較高，須待智慧飛行電池降至允許的充電溫度範圍後，再進行充電。
 2. 電池溫度為 5°C 以下或 40°C 以上時，充電會損壞電池，因此在此溫度範圍時，電池將不會啟動充電。最佳的充電溫度範圍為 25±3°C，在此溫度範圍內充電，可延長電池的使用壽命。在充電過程中，如果電池電芯溫度升高至 55°C 以上，充電將會停止。
 3. 低溫環境下的注意事項：
 - 在 -10°C 以下的環境下，無法使用電池飛行。
 - 在低溫環境（-10°C 至 5°C）下使用電池時，請務必確保電池滿電。電池在低溫環境下運作時，放電能力會降低，因此起飛後請懸停來預熱電池。
 - 在低溫環境下，建議在飛行前將電池預熱至 10°C 以上，預熱至 20°C 以上則更佳。
 - 在低溫環境下，礙於電池輸出功率限制，飛行器抗風能力將下降。請小心操作。
 - 在低溫高原環境下飛行時，需格外謹慎。
 4. 電池充飽電後放置一段時間時，將會啟動儲存自放電保護。在放電期間，電池可能會輕微發熱，此屬正常現象。
 5. 請每隔 3 個月左右重新充電一次，以保持電池活性。讓電池長時間閒置，會對其性能造成影響，甚至導致電池永久損壞。超過 3 個月未進行維護（充放電）的電池將不予以保固。
 6. 為安全起見，電池在運輸過程中需保持低電量。運輸前請進行放電，即飛行至低電量（如 30% 以下）。

安裝與拆卸

安裝



拆卸

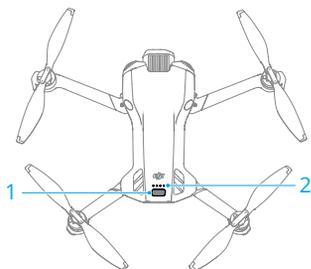


- ⚠️ 請勿在電源開啟的情況下拆裝電池。
- 請務必確保在聽到「卡嗒」一聲表示電池安裝到位後再起飛，安裝不到位將可能導致飛行過程中電池與飛行器接觸不良而出現故障。

使用智慧飛行電池

查看電量

短按電源按鍵一次，可查看目前電量。



1. 電源按鍵
2. 電量指示燈

電量指示燈可用於顯示智慧飛行電池放電過程中的電量，指示燈定義如下。

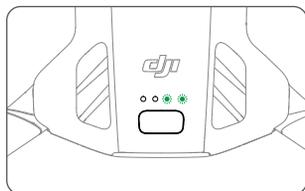
- 表示 LED 燈在指示過程中恆亮
- ◉ 表示 LED 燈在指示過程中有規律地閃爍
- 表示 LED 燈熄滅

閃燈方式	電量
● ● ● ●	88-100%
● ● ● ◉	76-87%
● ● ● ○	63-75%
● ● ◉ ○	51-62%
● ● ○ ○	38-50%
● ◉ ○ ○	26-37%
● ○ ○ ○	13-25%
◉ ○ ○ ○	0-12%

開啟/關閉

短按飛行器電源按鍵一次，再長按 2 秒以上，即可開啟/關閉飛行器。飛行器開啟時，電量指示燈會顯示目前電池電量；飛行器關閉後，指示燈均熄滅。

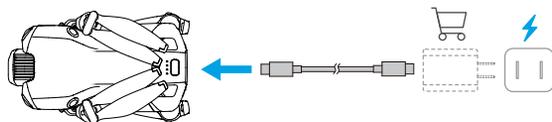
當圖中所示 2 個 LED 燈同時閃爍，表示電池通訊異常，需重新插入電池並確保安裝牢固。



充電

每次使用智慧飛行電池前，請務必充飽電。建議使用 DJI 官方提供的充電裝置，或其他支援 USB PD 快充協議的充電器。

使用充電器



- ⚠️ • 不支援在開機狀態下充電。

在充電過程中，電量指示燈將顯示如下。

閃燈方式	電量
	0-50%
	51-75%
	76-99%
	100%

- 💡 • 使用不同充電器時，充電指示燈閃爍頻率將有所不同。充電速度快則閃爍頻率高。
• 若 4 個 LED 燈同時閃爍，則表示電池已損壞。

使用充電管家

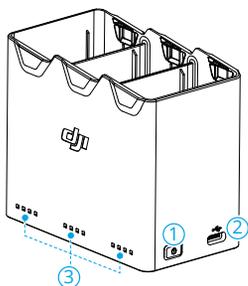


請點選連結或掃描 QR Code 觀看教學影片。



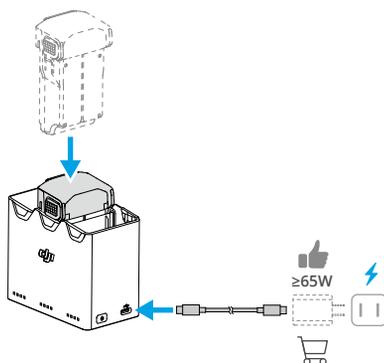
<https://www.dji.com/mini-5-pro/video>

- ⚠️ • 環境溫度會影響充電時間。在 25°C 且通風的環境下，充電速度會達到最佳。
• 充電管家僅適用於為指定型號的智慧電池充電。請勿使用充電管家為其他型號的電池充電。
• 使用時，請將充電管家平穩放置，並注意絕緣及防火。
• 請勿用手或其他物體觸碰金屬端點。
• 若金屬端點上附著異物，請用乾布擦拭乾淨。



1. 功能按鍵
2. USB-C 連接埠
3. 狀態指示燈

充電步驟



當使用不同功率的充電器為多個電池充電時，充電順序會有所不同。

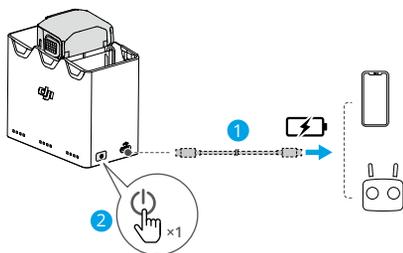
充電器功率	充電順序
<45 W	依照電量順序由高至低依序充電
≥45 W	可同時為兩顆電池充電^[1] ：根據電池電量，先將電量為第二名的電池充至與第一名的電量相同，再同時為這兩顆電池充電。

[1] 並充的條件如下：

- 電池型號：BWXNN5-2788-7.0
- 充電器：
 - ◆ 功率 ≥45 W
 - ◆ 15V 檔位下匯出電流 ≥3A
 - ◆ 支援 PD 協定
- 充電線：額定電流 ≥3A

將充電管家作為行動電源使用

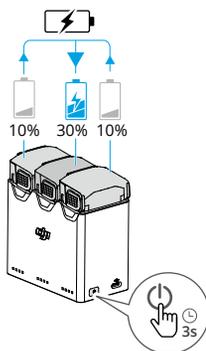
1. 將智慧飛行電池插入充電管家，再將外部裝置（如手機、遙控器）連接至充電管家的 USB-C 連接埠。
2. 短按功能按鍵。電池將根據剩餘電量，由低至高依序放電，為外部裝置供電。若要停止供電，需中斷外部裝置與充電管家的連接。



- ⚠️ • 若電池的剩餘電量少於 5%，則無法為外部裝置供電。
- 如需切換至為智慧飛行電池充電，請拔插 USB-C 連接線。

集電

1. 將多個智慧飛行電池安裝至充電管家，然後長按功能按鍵，低電量電池中的剩餘電量即會集中至剩餘電量最高的電池。低電量電池對應的狀態指示燈將顯示目前電量，而高電量電池對應的狀態指示燈將循環閃爍。
2. 若需停止集電，可再次長按功能按鍵。集電完成後，短按功能按鍵可查看各電池的電量。



- ⚠️ • 出現以下情況時，集電將自動停止：
 - ◆ 接收端電池已充飽或輸出端電池電量低於 10%；

- 在集電過程中將充電器、外部裝置連接至充電管家；
- 因電池溫度異常導致集電中斷 15 分鐘以上。
- 使用集電功能後，請務必及時為低電量電池充電，以免電池過度放電。

狀態指示燈說明

每個電池連接埠各對應一組狀態指示燈，可指出充電狀態、電池電量和異常狀態。指出電池電量和異常狀態時，表現與飛行器的電池電量指示燈相同。

充電狀態

閃燈方式	描述
一組燈循環閃爍（快速閃爍）	對應連接埠的電池正在充電（使用快充充電器）
一組燈循環閃爍（緩慢閃爍）	對應連接埠的電池正在充電（使用普通充電器）
一組燈恆亮	對應連接埠的電池充電完成
所有燈輪流閃爍	所有連接埠均未插入電池

充電保護指示資訊

電池 LED 燈可顯示由於充電異常而觸發的電池保護相關資訊。

指示燈	閃燈方式	保護項目
	LED 2 每秒閃 2 次	充電電流過大
	LED 2 每秒閃 3 次	充電短路
	LED 3 每秒閃 2 次	過度充電導致電池電壓過高
	LED 3 每秒閃 3 次	充電器電壓過高
	LED 4 每秒閃 2 次	充電溫度過低
	LED 4 每秒閃 3 次	充電溫度過高

排除故障（充電電流過大、充電短路、過度充電導致電池電壓過高、充電器電壓過高）後，重新拔下再插上充電器以恢復充電。如發生充電溫度異常，等待充電溫度恢復正常之後，電池將會自動恢復充電，因此無需重新拔下再插上充電器。

5.9 雲台相機

雲台使用注意事項

- ⚠️ 起飛前，請確保雲台上無任何貼紙或異物，並將飛行器放置在平整的表面上，請勿在電源開啟後碰撞雲台。

- 使用時先移除收納保護罩再開機。在存放或運輸途中，請重新安裝收納保護罩以保護雲台。
- 雲台含有精密零組件，若受到碰撞或損傷，精密零組件會損壞，而可能會導致雲台性能下降。請愛護相機雲台，避免遭受物理損傷。
- 請保持雲台清潔，避免雲台接觸沙石等異物，否則可能會造成雲台活動受阻，影響其性能。
- 若將飛行器放置在凹凸不平的地面或草地上，地面物體可能會碰到雲台，或雲台受到過大外力作用（例如受到碰撞或搬動），導致雲台馬達進入保護狀態。請等待雲台恢復正常或是重新啟動裝置。
- 開機後，請勿對雲台施加外力。
- 請勿在相機雲台上增加官方配件以外的任何物體，否則可能會影響雲台性能，甚至造成馬達燒毀。
- 在大霧或雲中飛行時，雲台可能會出現結露現象，導致暫時性故障。若出現此狀況，雲台在乾燥後即可恢復正常。
- 飛行時，若遇到強風環境，雲台可能會產生晃動，導致畫面不穩。
- 開機後，如果飛行器長時間處於非平放狀態或大幅度晃動機身，可能會導致雲台不運作而進入保護狀態。此時應將飛行器放平，等待恢復。
- 禁止在雨雪天氣使用飛行器。若在飛行途中遇到雨雪天氣，請立即結束飛行，並且及時清潔雲台及雲台馬達表面。
- 若雲台俯仰角度較大：
 - ◆ 飛行器前向進行加、減速而向前傾時，雲台將進入限位保護，自動下調角度。
 - ◆ 飛行器側向進行加、減速而側傾時，雲台偏航軸可能會觸達限位。
 - ◆ 為保持畫面增穩，飛行器將限制飛行速度，遇大風環境時，飛行速度將進一步受限。此時可適當減小俯仰角度，以獲得更大的飛行速度。
 - ◆ 機身可能會出現在畫面邊緣。

雲台角度

透過遙控器的雲台俯仰控制轉盤和 DJI Fly App，可調整俯仰角度。在 DJI Fly App 的飛行介面，長按螢幕直至出現雲台角度控制列，透過拖曳控制列可調整雲台俯仰角度。

雲台支援橫滾旋轉，拍攝時可以調節角度。點選連結或掃描 QR 碼觀看教學影片。



<https://www.dji.com/mini-5-pro/video>

雲台模式

雲台可於跟隨模式和 FPV 模式下運作，以順應不同的拍攝需求。在 DJI Fly 飛行介面，點選 **...** > **操控**，選擇雲台模式。

跟隨模式：雲台橫滾方向會保持水平或保持設定的橫滾角度。此模式適用於拍攝穩定畫面。

FPV 模式：當飛行器向前飛行時，雲台橫滾方向的動作將自動跟隨飛行器橫滾方向的動作，適用於第一人稱視角的飛行體驗。

相機使用注意事項

- ⚠️ • 請勿將相機鏡頭置於有雷射光束的環境中（如雷射表演），或者長時間拍攝強光源（例如太陽），以免損壞相機感測器。
- 請在標準的溫濕度範圍內使用及保存相機，以保持相機鏡頭良好的性能。
- 對於鏡頭表面的髒汙或灰塵，建議使用專業鏡頭清潔工具清潔鏡頭，以免損傷鏡頭或對畫質產生影響。
- 請確保未遮蔽或覆蓋到相機，否則高溫可能會導致相機損壞，甚至導致燙傷。
- 相機在以下場景可能會無法正確對焦：
 - ◆ 拍攝遠處較暗的物體。
 - ◆ 拍攝紋理特別稀疏或紋理重複度很高的物體。
 - ◆ 拍攝發光或強烈反光的物體（例如路燈、玻璃）。
 - ◆ 拍攝閃爍的物體。
 - ◆ 拍攝快速移動的物體。
 - ◆ 飛行器/雲台快速移動時進行對焦。
 - ◆ 對焦區域內的物體遠近不同。
- 飛行器在單拍模式下預設為使用智慧拍照模式，透過智慧識別場景、HDR 等功能達到出色的拍攝效果。但由於智慧拍照需要連續拍攝多張進行合成，飛行器或雲台在移動中時無法加以支援，所以照片畫面表現可能有差異。
- 在以下場景中，單拍功能所拍攝的照片無 HDR 效果：

- ◆ 飛行器或雲台在移動中，或風速過大導致飛行器懸停或不穩時。
 - ◆ 相機檔位設定為自動檔且手動調整了 EV 值時。
 - ◆ 相機檔位設定為自動檔且啟動了 AE 鎖定時。
 - ◆ 相機檔位設定為手動檔時。
-

5.10 影像儲存及匯出方式

儲存

飛行器配備 microSD 卡插槽，可用於擴充儲存空間，詳情請見規格參數記憶卡建議列表。
未插入 microSD 卡時，也可以拍攝照片或影片，影像會直接儲存於飛行器內建儲存空間。

匯出

- 透過手機快速傳輸功能，可將影像資料快速匯出至手機。詳細用法請參見後續章節。
- 透過傳輸線將飛行器連接至電腦，可匯出飛行器機身內建儲存空間或機身所安裝 microSD 卡內的影像資料，匯出時無需開啟飛行器。
- 將 microSD 卡從飛行器取出後，安裝於讀卡機內，透過讀卡機匯出 microSD 卡內的影像資料。

-
-  • 使用時，請確保 SD 卡插槽及 SD 卡清潔無異物。
- 請勿在拍攝過程中插拔 SD 卡。在拍攝過程中插拔 SD 卡或在電源開啟狀態拆下電池，可能會導致 SD 卡損壞以及儲存資料遺失。
 - 在使用相機拍攝前，請檢查相機參數設定，確保參數正確。
 - 在使用本裝置拍攝重要影像時，請在實際拍攝之前進行數次測試拍攝，以確保裝置處於正常的運作狀態。
 - 請正確關閉智慧飛行電池，否則將無法儲存相機參數，並且會損壞正在拍錄的素材。對於無法讀取影片和相片所造成的損失，DJI 概不負責。
-

5.11 手機快速傳輸

依照以下步驟操作，可高速下载飛行器端的照片和影片至行動裝置。

1. 開啟飛行器電源，待飛行器系統自動偵測完成。
2. 開啟行動裝置藍牙及 Wi-Fi 功能，並開啟定位服務。
3. 透過以下任意一種方法，進入手機快速傳輸模式。

- 在行動裝置上打開 DJI Fly，點擊首頁的手機快傳卡片。
 - 在行動裝置上打開 DJI Fly，進入相簿，點擊右上角的 。
 - 在行動裝置上打開 DJI Fly，短按飛行器側邊按鍵。
4. 連接成功後，即可前往飛行器的相簿，並執行檔案高速下载。請注意，首次將行動裝置和飛行器相連時，需要長按飛行器的電源按鍵進行確認。

-  • 若行動裝置是首次連接飛行器使用手機快傳功能，短按飛行器側邊按鍵不生效。
- 若飛行器處於關機狀態，短按飛行器側邊按鍵不生效。
 - 若 DJI Fly 在背景執行：
 - ◆ iOS 系統行動裝置：短按飛行器側邊按鍵，行動裝置會推送通知，點擊通知即可進入手機快傳模式。需確保已在行動裝置上開啟 DJI Fly 的通知權限。
 - ◆ 其他系統行動裝置：短按飛行器側邊按鍵不生效。

關機快速傳輸

如果在 DJI Fly 開啟了關機快速傳輸功能（預設為開啟），飛行器關機時即可使用快速傳輸功能。

讓飛行器和遙控器連線後，在 DJI Fly 的飛行介面點選 ***** > 拍攝**，即可開啟/關閉關機快傳。

開啟關機快傳後，關閉飛行器即會進入待機狀態，此時可使用關機快傳功能。在關機狀態下使用快速傳輸的方式與在開機狀態下時一致。使用關機快速傳輸時，僅可連接顯示「待機」圖示的飛行器。

在以下情況下，待機模式會自動關閉：

- 飛行器閒置達 12 小時
- 更換電池
- 有 USB-C 線連接至機身

待機模式關閉後，請確保機身未連接 USB-C 線，再短按電源按鍵並等待約 15 秒，待機模式即會恢復。

在等待恢復待機模式的過程中以及使用關機快傳進行傳輸時，電池電量指示燈 LED 1、2 和 LED 3、4 將交替閃爍。此時展開右後機臂並不會讓飛行器開機。



手機和飛行器無 Wi-Fi 連接或退出 App（且無下載任務）超過 1 分鐘後，將自動退出快速傳輸狀態，恢復待機模式。

-  • 法規允許的國家和地區，使用支援 5.8 GHz 頻段 Wi-Fi 連接的裝置，在無干擾、無遮擋環境可達最大下載速率。若當地法規不允許使用 5.8 GHz 頻段（如日本），或使用的裝置不支援 5.8 GHz 頻段，或環境中該頻段受到嚴重干擾時，手機快速傳輸會採用 2.4 GHz 頻段，此時的最高下載速度為 6 MB/s。

- 使用手機快速傳輸功能時，無需在此裝置的設定頁面輸入 Wi-Fi 密碼進行連接。直接開啟 DJI Fly App 即可看到提示。
 - 請在無干擾、無遮擋的環境中使用手機快速傳輸功能，遠離無線路由器、藍牙音響或耳機等干擾源。
-

遙控器

6 遙控器

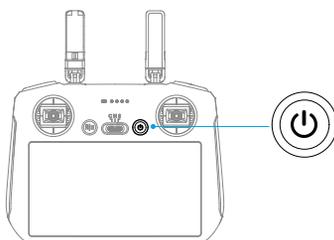
6.1 DJI RC 2

遙控器操作

開啟與關閉

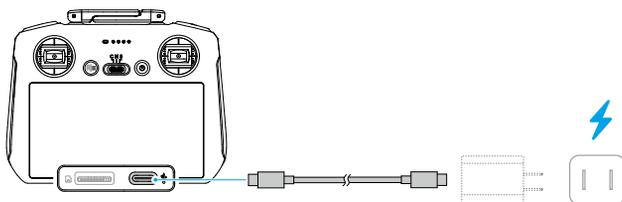
短按一次電源按鍵，電量指示燈即會顯示目前電量。

短按一次再長按 2 秒電源按鍵，即會開啟或關閉遙控器。



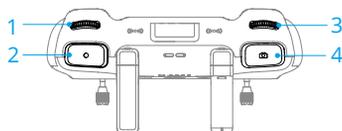
充電

將充電器連接至遙控器的 USB-C 連接埠進行充電。



- ⚠️ 每次飛行前，請確保遙控器電池已充滿電。遙控器電量過低時，將會發出提示音。
- 請每 3 個月左右重新充電一次，以保持電池活性。

控制雲台相機

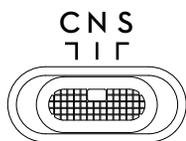


1. **雲台俯仰控制轉盤**：撥動可控制雲台俯仰角度。
2. **錄影按鍵**：短按可開始/停止錄影。
3. **相機控制轉盤**：撥動可控制相機平滑變焦（預設）。可在 DJI Fly 設定為焦段切換、EV、快門、ISO 調整功能。
4. **對焦/拍照按鍵**：半按可自動對焦，全按可拍照。

☀️ 飛行器雲台支援橫滾旋轉，預設為 C1 鍵 + 相機控制轉盤控制雲台橫滾，也可將其他按鍵的功能設為控制雲台橫滾。

飛行檔位切換開關

撥動此開關可切換控制飛行器的飛行模式。

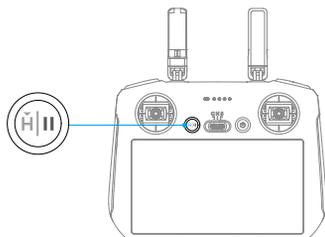


圖示	對應的飛行檔位
C	平穩檔
N	普通檔
S	運動檔

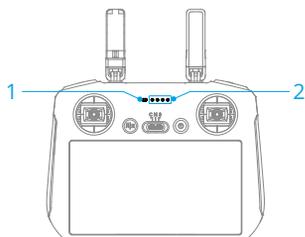
急停/智慧返航按鍵

短按按鍵可使飛行器緊急煞車並懸停。

長按智慧返航按鍵直到遙控器發出「滴滴」聲，則可啟動智慧返航，飛行器將返航至最新記錄的返航點。在返航過程中，短按一次此按鍵將結束返航。



遙控器指示燈



1. 狀態指示燈
2. 電量指示燈

遙控器狀態指示燈

閃燈方式	說明
— 紅燈恆亮	未連接飛行器
..... 紅燈閃爍	飛行器電池低電量警告
..... 綠燈恆亮	已連接飛行器
..... 藍燈閃爍	遙控器與飛行器配對中
— 黃燈恆亮	韌體升級失敗
— 藍燈恆亮	韌體升級成功
..... 黃燈閃爍	遙控器低電量警告
..... 青燈閃爍	遙控器搖桿不在中間位置

遙控器電量指示燈

閃燈方式	電量
	76-100%
	51-75%
	26-50%
	0-25%

遙控器提示音

在某些場景或當遙控器出現錯誤時，遙控器會連續發出「滴滴」的提示音。詳情可見遙控器螢幕或 DJI Fly 的即時提示。

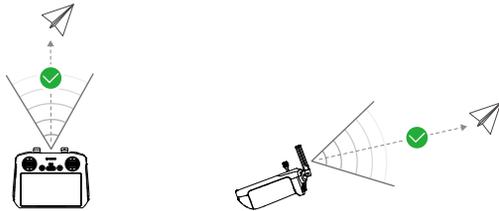
在下拉選單中選擇靜音，可完全關閉遙控器提示音；透過音量調整滑桿將音量調為 0，可關閉遙控器部分提示音。

返航提示音無法取消。遙控器低電量警告提示音可透過短按電源按鍵取消，當電量過低時，警告提示音不可取消。

未連接飛行器時，遙控器關閉螢幕並閒置一段時間後即會發出警告，警告結束時即會自動關機。發出警告時，撥動搖桿或按下任意按鍵即可讓遙控器恢復為正常狀態。

遙控器通訊範圍

操控飛行器時，應適時調整遙控器與飛行器之間的方位與距離，確保飛行器始終位於最佳通訊範圍內。



- 請勿同時使用其他同頻段的通訊裝置，以免對遙控器訊號造成干擾。
- 在實際操作中，DJI Fly App 會在影像傳輸訊號不佳時進行提示，此時可根據顯示的姿態球調整遙控器方向，確保飛行器處於最佳通訊範圍。

配對

以套裝形式與飛行器一起購買的遙控器，出廠時已與飛行器配對，開機啟用後即可直接使用。在其他情況下，請使用以下方法進行配對。

- 開啟飛行器及遙控器。
- 執行 DJI Fly。
- 在飛行介面，點選 ***** > 操控 > 配對飛機（對頻）**。在配對過程中，遙控器狀態指示燈將閃爍藍燈，並發出「嘀-嘀...」提示音。
- 長按飛行器的電源按鍵 4 秒以上進入配對狀態後，飛行器的電池電量指示燈將循環閃爍，並發出提示音。配對成功後，遙控器將發出「嘀嘀」兩聲提示音，而狀態指示燈將恆亮綠燈。

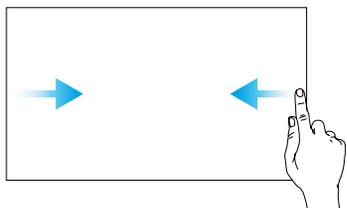


- 配對時，請將飛行器與遙控器的距離保持在 0.5 m 以內。
- 如果使用新遙控器與飛行器成功配對，則原遙控器將不再與飛行器連線。

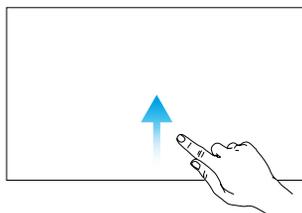
觸控螢幕操作

- ⚠️ • 使用時請注意為螢幕防水（如下雨天時避免雨水滴落螢幕），以免進水導致螢幕損壞。

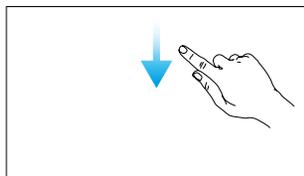
手勢操作



返回操作：從螢幕左右邊緣向內滑動。

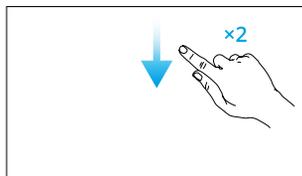


返回 DJI Fly：從螢幕底部邊緣向上滑動。



開啟狀態欄：在 DJI Fly 介面時，從螢幕頂端邊緣向下滑動。

狀態欄包含時間、遙控器電量、網路連線狀態等資訊。



開啟快捷面板介面：在 DJI Fly 介面時，從螢幕頂端邊緣連續向下滑動兩次。

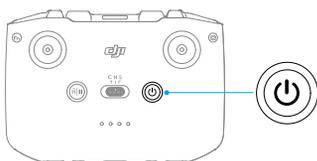
6.2 DJI RC-N3

遙控器操作

開啟與關閉

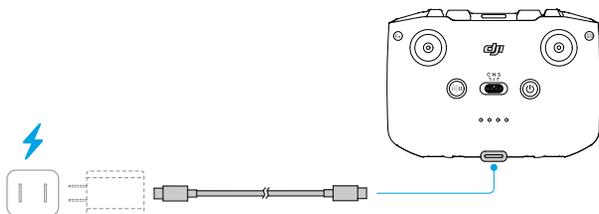
短按一次電源按鍵，電量指示燈即會顯示目前電量。

短按一次再長按 2 秒電源按鍵，即會開啟或關閉遙控器。



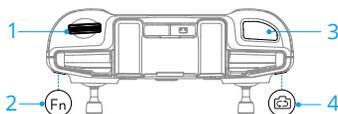
充電

將充電器連接至遙控器的 USB-C 連接埠進行充電。



-
- ⚠ • 每次飛行前，請確保遙控器電池已充滿電。遙控器電量過低時，將會發出提示音。
- 請每 3 個月左右重新充電一次，以保持電池活性。
-

控制雲台相機

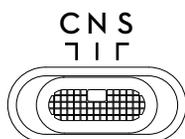


1. **雲台俯仰控制轉盤**：撥動可控制雲台俯仰角度。
2. **自訂按鍵**：按住自訂按鍵並轉動雲台俯仰控制轉盤，即可控制雲台橫滾（預設）。可設定成控制相機變焦。

3. **拍照/錄影按鍵**：短按一次可開始/停止拍照或錄影。
4. **拍照/錄影切換按鍵**：短按一次可切換拍照或錄影。

飛行檔位切換開關

撥動此開關可切換控制飛行器的飛行模式。

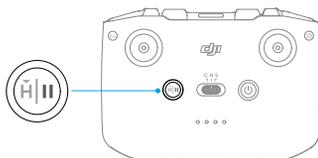


圖示	對應的飛行檔位
C	平穩檔
N	普通檔
S	運動檔

急停/智慧返航按鍵

短按按鍵可使飛行器緊急煞車並懸停。

長按智慧返航按鍵直到遙控器發出「滴滴」聲，則可啟動智慧返航，飛行器將返航至最新記錄的返航點。在返航過程中，短按一次此按鍵將結束返航。



遙控器電量指示燈

閃燈方式	電量
● ● ● ●	76-100%
● ● ● ○	51-75%
● ● ○ ○	26-50%
● ○ ○ ○	0-25%

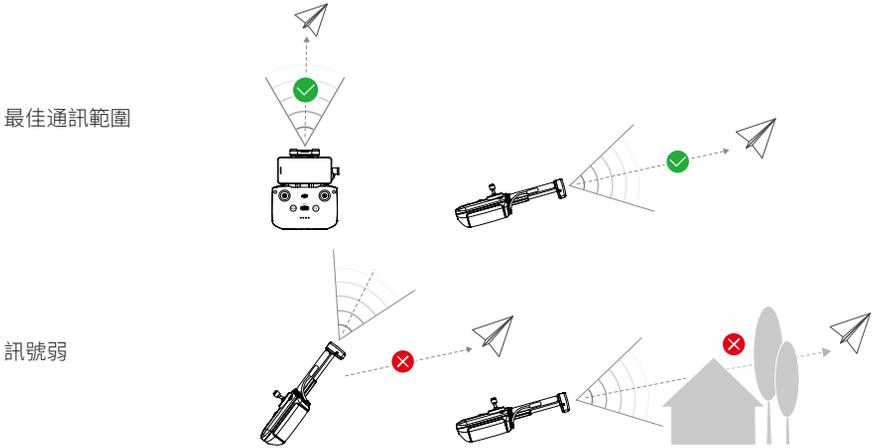
遙控器提示音

返航提示音無法取消。遙控器低電量警告提示音可透過短按電源按鍵取消，當電量過低時，警告提示音不可取消。

未連接飛行器或行動裝置的 DJI Fly App 時，遙控器閒置一段時間後即會發出警告，警告結束時即會自動關機。發出警告時，撥動搖桿或按下任意按鍵即可讓遙控器恢復為正常狀態。

遙控器通訊範圍

操控飛行器時，應適時調整遙控器與飛行器之間的方位及距離，確保飛行器始終位於最佳通訊範圍內。



- ⚠️ • 請勿同時使用其他同頻段的通訊裝置，以免對遙控器訊號造成干擾。
- 在實際操作中，DJI Fly App 會在影像傳輸訊號不佳時進行提示，此時可根據顯示的姿態球調整遙控器方向，確保飛行器處於最佳通訊範圍。

配對

以套裝形式與飛行器一起購買的遙控器，出廠時已與飛行器配對，開機後即可直接使用。在其他情況下，請使用以下方法進行配對。

1. 開啟飛行器及遙控器。
2. 執行 DJI Fly。
3. 在飛行介面，點選 **••• > 操控 > 配對飛機（對頻）**。在配對過程中，遙控器將發出「嘀-嘀...」提示音。
4. 長按飛行器的電源按鍵 4 秒以上進入配對狀態後，飛行器的電池電量指示燈將循環閃爍，並發出提示音。配對成功後，遙控器將發出「嘀嘀」兩聲提示音。

- 💡 • 配對時，請將飛行器與遙控器的距離保持在 0.5 m 以內。

- 如果使用新遙控器與飛行器成功配對，則原遙控器將不再與飛行器連線。
-

附錄

7 附錄

7.1 規格參數

請前往以下連結取得產品的規格參數：

<https://www.dji.com/mini-5-pro/specs>

7.2 相容性

請前往以下連結取得相容產品的資訊：

<https://www.dji.com/mini-5-pro/faq>

7.3 韌體升級

請使用 DJI Fly App 或 DJI Assistant 2（消費級無人機系列）調參軟體對飛行器和遙控器進行升級。

使用 DJI Fly App 升級

將飛行器與遙控器連接（若飛行器未與遙控器連接，則無法進行升級）後執行 DJI Fly，然後根據 DJI Fly 的提示進行韌體升級。升級時需連接網際網路。

使用 DJI Assistant 2（消費級無人機系列）升級

使用 DJI Assistant 2（消費級無人機系列）調參軟體分別對遙控器與飛行器進行升級。

1. 開啟裝置。將 USB-C 連接線從裝置的 USB-C 連接埠連接至個人電腦。
2. 啟動 DJI Assistant 2（消費級無人機系列）調參軟體，使用 DJI 帳號登入並進入主介面。
3. 點選裝置圖示，然後點選左邊的**韌體升級**選項。
4. 選擇並確認需要升級的韌體版本。
5. 調參軟體將自行下載並升級韌體。等待升級完成即可。

-
-  • 飛行器韌體中包含智慧飛行電池韌體，請務必確保對所有電池進行韌體升級。
- 確保依照步驟升級韌體，否則升級可能會失敗。
 - 確保在整個升級過程中，個人電腦可以存取網際網路。
 - 在升級過程中，請勿插拔 USB 傳輸線。
 - 整個升級過程將持續 10 分鐘左右。在升級過程中，飛行器可能會出現如下狀況：雲台無力，狀態指示燈異常閃爍或飛行器自行重新啟動，以上均屬正常現象，請耐心等待韌體升級完成。
-

請前往以下連結，參考《發行記錄》來瞭解所有版本的韌體升級資訊。

<https://www.dji.com/mini-5-pro/downloads>

7.4 飛行資料

飛行器具備飛行記錄功能，每次開啟飛行器電源後的所有飛行相關資料都將存放於飛行控制系統中。開啟飛行器再將飛行器連接至 DJI Assistant 2（消費級無人機系列）調參軟體，即可讀取飛行資料。

7.5 售後保固資訊

請瀏覽 DJI 官網 <https://www.dji.com/support> 以瞭解最新的售後保固資訊。



WeChat 掃描
取得技術支援

本手冊如有更新，恕不另行通知。
請在 DJI 官方網站查詢最新版本



<https://www.dji.com/mini-5-pro/downloads>

如果您對說明書有任何疑問或建議，請透過以下電子郵件地址與我們聯絡：

DocSupport@dji.com。

DJI 是大疆創新的商標。

Copyright © 2025 大疆創新 版權所有。