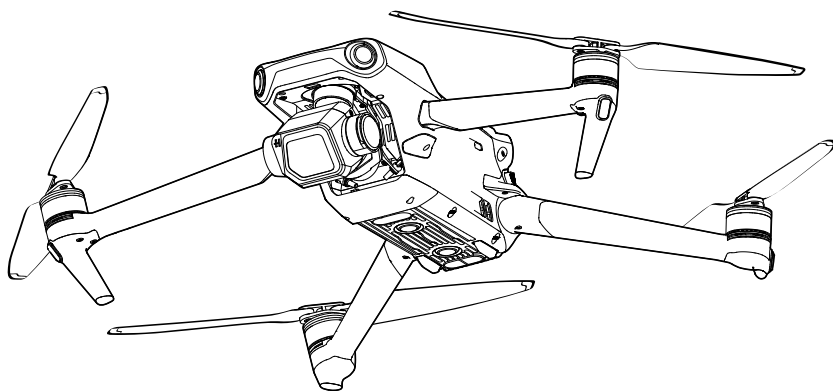


dji MAVIC 3 CLASSIC

사용자 매뉴얼 v1.0 2022.11



키워드 검색

항목을 찾으려면 '배터리', '설치'와 같은 키워드로 검색하십시오. Adobe Acrobat Reader로 이 문서를 보는 경우, Windows에서는 Ctrl+F를, Mac에서는 Command+F를 눌러 검색합니다.

항목으로 이동

목차에서 전체 항목의 목록을 확인합니다. 항목을 클릭하면 해당 섹션으로 이동합니다.

이 문서 인쇄

이 문서는 고해상도 인쇄를 지원합니다.

매뉴얼 참고 사항

범례

⚠ 중요

💡 힌트 및 팁

📖 참조

첫 비행 전 읽어야 할 내용

DJI™ MAVIC™ 3 Classic을 사용하기 전에 아래 문서를 읽어보시기 바랍니다.

1. 안전 가이드
2. 퀵 스타트 가이드
3. 사용자 매뉴얼

제품을 처음 사용하는 경우, 먼저 공식 DJI 웹사이트에 있는 튜토리얼 동영상을 모두 시청하고 안전 가이드를 읽을 것을 권장합니다. 퀵 스타트 가이드를 검토하여 첫 비행을 준비하고, 자세한 내용은 본 사용자 매뉴얼을 참조하시기 바랍니다.

튜토리얼 동영상

Mavic 3 Classic을 안전하게 사용하는 방법을 설명하는 DJI Mavic 3 Classic 튜토리얼 동영상을 보려면 아래 주소로 이동하거나 오른쪽의 QR 코드를 스캔하십시오.

Mavic 3 Classic
(기체 단품)



<https://s.dji.com/guide44>

Mavic 3 Classic
(DJI RC/DJI RC-N1)



<https://s.dji.com/guide45>

DJI Fly 앱 다운로드

비행 중에는 DJI Fly를 사용해야 합니다. 최신 버전을 다운로드하려면 위에 있는 QR 코드를 스캔하십시오.

- ⚠ DJI RC 조종기에는 DJI Fly 앱이 미리 설치되어 있습니다. DJI RC-N1 조종기 사용 시에는 사용자가 DJI Fly를 모바일 기기에 다운로드해야 합니다.
- Android 버전의 DJI Fly는 Android v6.0 이상에서 호환됩니다. iOS 버전의 DJI Fly는 iOS v11.0 이상에서 호환됩니다.

* 안전을 위해 비행 중에 앱에 연결되지 않았거나 앱에 로그인하지 않은 경우에는 비행 고도와 거리가 각각 30m와 50m로 제한됩니다. 이 사항은 DJI Fly 및 DJI 기체와 호환되는 모든 앱에 적용됩니다.

DJI Assistant 2(소비자 드론 시리즈용) 다운로드

DJI ASSISTANT™ 2(소비자 드론 시리즈용) 다운로드
<http://www.dji.com/mavic-3-classic/downloads>.



- 이 제품의 작동 온도는 -10° C~40° C 입니다 . 더 큰 환경적 가변성을 견뎌야 하는 군용 제품의 표준 작동 온도 (-55° C~125° C) 에 부합하지 않습니다 . 제품을 올바르게 사용해야 하며 , 해당 등급 요건에 맞는 작동 온도 범위에서 사용해야 합니다 .
-

목차

매뉴얼 참고 사항	3
범례	3
첫 비행 전 읽어야 할 내용	3
튜토리얼 동영상	3
DJI Fly 앱 다운로드	3
DJI Assistant 2(소비자 드론 시리즈용) 다운로드	4
제품 개요	9
소개	9
주요 특징	9
처음 사용	10
기체 준비	10
조종기 준비	11
DJI Mavic 3 Classic 기체 활성화	12
기체와 조종기 바인딩	12
펌웨어 업데이트	12
도표	12
기체	12
DJI RC 조종기	13
RC-N1 조종기	14
기체	17
비행 모드	17
기체 상태 표시등	18
리턴 투 홈	19
스마트 RTH	19
배터리 부족 RTH	22
페일세이프 RTH	22
착륙 보호	23
정밀 착륙	23
비전 시스템 및 적외선 감지 시스템	24
감지 범위	24
비전 시스템 사용	25
인텔리전트 플라이트 모드	26
FocusTrack	26
MasterShots	28
QuickShots	29

하이퍼랩스	31
크루즈 컨트롤	33
고급 조종사 지원 시스템 5.0(APAS 5.0)	34
비행 기록계	34
QuickTransfer	35
프로펠러	36
프로펠러 부착	36
프로펠러 분리	36
인텔리전트 플라이트 배터리	37
배터리 기능	37
배터리 사용	38
배터리 충전	39
인텔리전트 플라이트 배터리 삽입	40
인텔리전트 플라이트 배터리 분리	40
짐벌 및 카메라	41
짐벌 프로필	41
짐벌 작동 모드	41
카메라 프로필	42
사진과 동영상 저장 및 내보내기	42
조종기	44
DJI RC	44
조종기 사용	44
상태 LED 및 배터리 잔량 LED 설명	47
조종기 경고	47
최적 전송 구역	48
조종기 연동	49
터치스크린 조작	49
고급 기능	52
DJI RC-N1	53
조종기 사용	53
조종기 경고	56
최적 전송 구역	56
조종기 연동	57
DJI Fly 앱	59
홈	59
카메라 뷰	60

비행	66
비행 환경 요건	66
책임감을 갖고 기체 작동하기	66
비행 제한 및 GEO 구역	67
GEO(Geospatial Environment Online) 시스템	67
비행 제한	67
비행 고도 및 거리 제한	67
GEO 구역	68
비행 전 체크리스트	68
자동 이륙 / 착륙	69
자동 이륙	69
자동 착륙	69
모터 시동 / 정지	70
모터 시동	70
모터 정지	70
비행 중 모터 정지	70
비행 테스트	71
이륙 / 착륙 절차	71
동영상 제한 및 팁	71
부록	73
사양	73
펌웨어 업데이트	78
DJI Fly 사용	78
DJI Assistant 2(소비자 드론 시리즈용) 사용	78
점검 지침	79
문제 해결 절차	79
위험 및 경고	80
폐기	81
C1 인증	81
MTOM 설명	81
다이렉트 원격 ID	81
적격 액세서리를 포함한 품목 목록	82
예비 및 교체용 부품 목록	82
조종기 경고	82
GEO 인식	82
A/S 정보	85

제품 개요

이 섹션에서는 DJI Mavic 3 Classic을 소개하고
기체와 조종기의 구성품을 설명합니다.

제품 개요

소개

DJI Mavic 3 Classic은 적외선 감지 시스템과 전방, 후방 상향 및 하향 비전 시스템을 모두 갖추고 있어, 실내와 야외에서 모든 방향의 장애물을 회피하여 호버링 및 비행뿐만 아니라 자동 리턴 투 홈(RTH)도 가능합니다. 기체의 최대 비행 속도는 75.6km/h이며, 최대 비행시간은 46분입니다.

DJI RC 조종기에는 1920x1080 픽셀 해상도의 5.5인치 스크린이 내장되어 있습니다. 사용자는 Wi-Fi를 통해 인터넷에 연결할 수 있으며, Android 운영 체제에는 Bluetooth 및 GNSS가 포함되어 있습니다. DJI RC 조종기에는 일부 사용자 설정 버튼과 함께 다양한 기체 및 짐벌 컨트롤이 탑재되어 있습니다. 최대 작동 시간은 약 4시간입니다. RC-N1 조종기는 기체에서 모바일 기기의 DJI Fly로 전송된 영상을 보여줍니다. 기체와 카메라는 조종기의 버튼을 사용하여 쉽게 제어할 수 있으며 조종기의 작동 시간은 6시간입니다.

주요 특징

짐벌 및 카메라: DJI Mavic 3 Classic은 4/3 CMOS 센서 Hasselblad L2D-20c 카메라를 사용하며, 20MP 사진과 5.1K 50fps/DCI 4K 120fps H.264/H.265 동영상을 촬영할 수 있습니다. 이 카메라는 f/2.8-f/11로 조정 가능한 조리개가 탑재되어 있고, 다이나믹 레인지가 12.8 스톱이며, 10-bit D-Log 동영상을 지원합니다.

동영상 전송: DJI Mavic 3 Classic은 내장된 네 개의 안테나와 DJI의 장거리 전송 O3+ 기술을 통해 기체에서 DJI Fly 앱으로 15km의 최대 전송 범위와 최대 1080p 60fps의 동영상 화질을 제공합니다. 조종기는 2.4GHz와 5.8GHz에서 작동하며, 최상의 전송 채널을 자동으로 선택할 수 있습니다.

인텔리전트 플라이트 모드: 고급 조종사 지원 시스템 5.0(APAS 5.0) 기능으로 기체가 모든 방향의 장애물을 회피하고 FocusTrack, MasterShots, QuickShots 및 하이퍼랩스를 사용해 복잡한 촬영을 쉽게 캡처할 수 있기 때문에 사용자는 기체 조작에 집중할 수 있습니다.



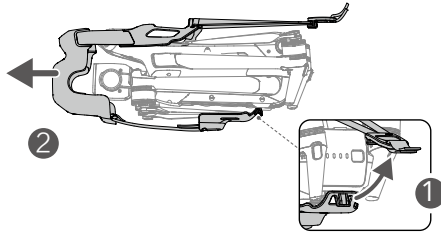
- 최대 비행시간은 무풍 환경에서 32.4km/h의 비행 속도를 유지하며 측정된 값입니다. 최대 비행 속도는 무풍 환경의 해수면 고도에서 테스트했습니다. 유럽 연합 (EU)의 최대 비행 속도는 68.4km/h로 제한됩니다. 이 값은 참조용으로만 사용해야 합니다.
- 조종기는 전자기 간섭이 없는 확 트인 넓은 야외에서 비행할 때 약 120m 고도에서 최대 전송 거리 (FCC 기준)에 도달합니다. 최대 전송 거리는 기체가 송신 및 수신할 수 있는 최대 거리를 의미합니다. 이는 기체가 단일 비행에서 날 수 있는 최대 거리를 의미하지 않습니다. 최대 작동 시간은 모바일 기기를 충전하지 않고 실험실 환경에서 테스트했습니다. 이 값은 참조용으로만 사용해야 합니다.
- 일부 지역에서는 5.8GHz를 지원하지 않습니다. 현지 법률 및 규정을 준수하십시오.
- DJI RC-N1, DJI RC 조종기 및 모든 유형의 ND 필터는 Mavic 3 Classic과 완전히 호환됩니다.

처음 사용

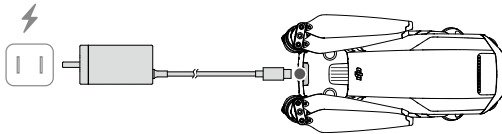
DJI Mavic 3 Classic은 접은 상태로 포장됩니다. 기체와 조종기를 펼치는 방법은 아래 단계를 따르십시오.

기체 준비

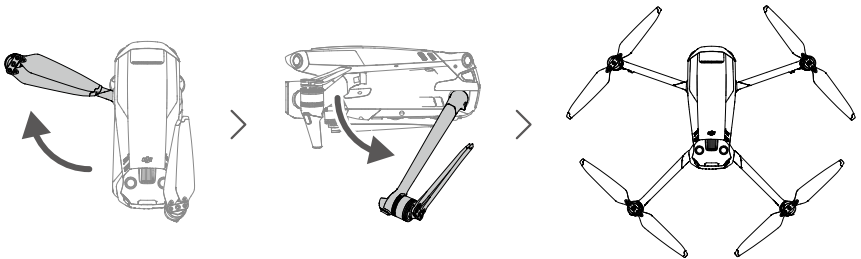
1. 보관 커버를 제거합니다.



2. 모든 인텔리전트 플라이트 배터리는 안전을 위해 최대 절전 모드 상태로 배송됩니다. 처음 사용할 때는 인텔리전트 플라이트 배터리를 충전하고 활성화하십시오. 제공된 DJI 65W 충전기를 사용해 인텔리전트 플라이트 배터리 하나를 완전히 충전하는 데는 약 1시간 36분이 소요됩니다. 충전 시간은 충전기의 고정된 케이블을 사용할 때 테스트되었습니다. 이 케이블을 사용해 인텔리전트 플라이트 배터리 충전하는 것을 권장합니다.



3. 전면 암, 후면 암, 프로펠러 블레이드를 차례로 펼칩니다.

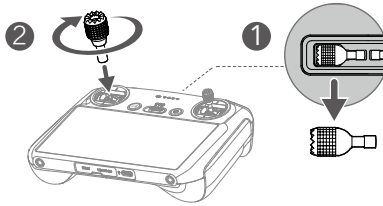


- 전면 암을 펼친 후에 후면 암을 펼치십시오.
- 기체의 전원을 켤 때는 반드시 먼저 보관 커버를 제거하고 모든 암을 펼치십시오. 그렇지 않으면 기체 자체 진단에 영향을 줄 수 있습니다.
- 기체를 사용하지 않을 때는 보관 커버를 씌우십시오.
- DJI 65W 충전기는 Mavic 3 Classic에 포함되지 않습니다(기체 단품). PD 65W 충전기를 사용해 인텔리전트 플라이트 배터리 충전하는 것을 권장합니다.

조종기 준비

DJI RC 조종기를 사용하려면 다음 단계를 따르십시오.

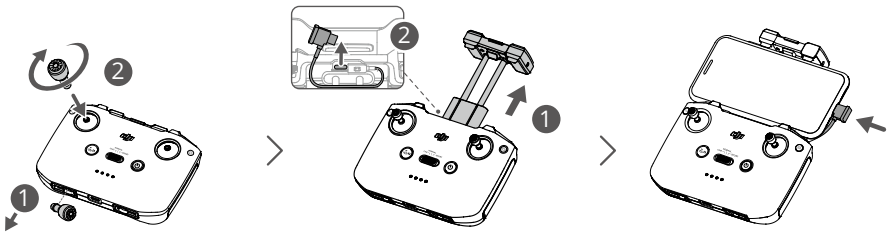
1. 보관 슬롯에서 조종 스틱을 꺼내 조종기에 장착합니다.



2. 조종기는 처음 사용하기 전에 활성화해야 하며 활성화하려면 인터넷 연결이 필요합니다. 조종기 전원 버튼을 한번 누른 다음에 다시 길게 눌러서 조종기의 전원을 켭니다. 화면의 지시에 따라 조종기를 활성화합니다.

DJI RC-N1 조종기를 사용하기 위해 준비하려면 다음 단계를 따르십시오.

1. 조종 스틱을 조종기의 보관 슬롯에서 꺼낸 후 제자리에 고정합니다.
2. 모바일 기기 홀더를 당겨 뺍니다. 모바일 기기의 유형에 맞는 조종기 케이블을 선택합니다. Lightning 커넥터 케이블, Micro USB 케이블 및 USB-C 케이블이 패키지에 포함되어 있습니다. 전화기 아이콘이 있는 케이블의 끝을 모바일 기기에 연결합니다. 모바일 기기가 고정되었는지 확인합니다.



- Android 모바일 기기를 사용하는 경우 USB 연결 알림 메시지가 나타나면, 충전만 하기 옵션을 선택합니다. 그렇지 않으면 연결에 실패할 수 있습니다.

DJI Mavic 3 Classic 기체 활성화

DJI Mavic 3 Classic은 처음 사용 전 활성화가 필요합니다. 기체 및 조종기의 전원을 켜 후 화면의 알림 메시지에 따라 DJI Fly를 사용하여 DJI Mavic 3 Classic을 활성화합니다. 활성화하려면 인터넷에 연결해야 합니다.

기체와 조종기 바인딩

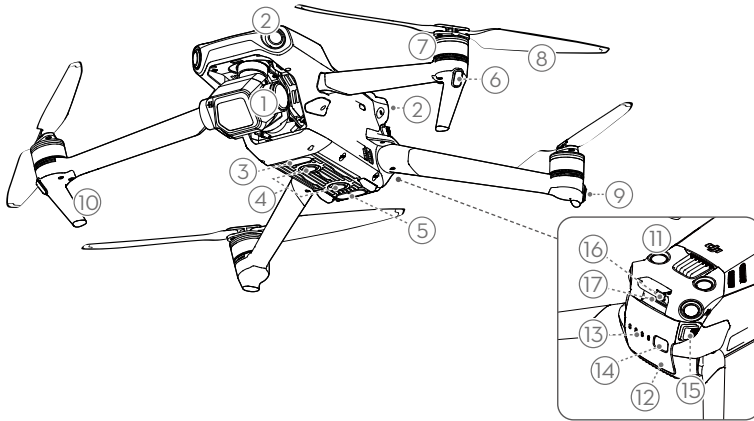
가능한 최상의 A/S 서비스를 위해 기체와 조종기를 바인딩하는 것을 권장합니다. 활성화 후 화면의 지시에 따라 기체와 조종기를 바인딩합니다.

펌웨어 업데이트

새 펌웨어를 사용할 수 있게 되면 알림 메시지가 나타납니다. 가능한 최상의 사용자 경험을 보장하기 위해 펌웨어 업데이트 알림 메시지가 표시될 때마다 펌웨어를 업데이트하는 것이 좋습니다.

도표

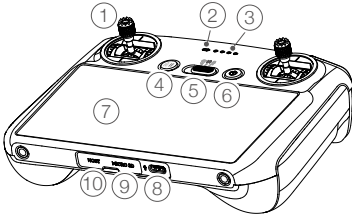
기체



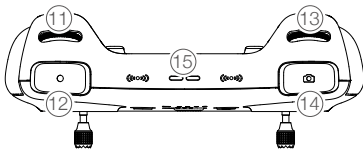
1. 짐벌 및 카메라
2. 수평 전방위 비전 시스템
3. 하단 보조등
4. 하향 비전 시스템
5. 적외선 감지 시스템
6. 전방 LED
7. 모터
8. 프로펠러
9. 기체 상태 표시등

10. 랜딩 기어(내장 안테나)
11. 상향 비전 시스템
12. 인텔리전트 플라이트 배터리
13. 배터리 잔량 LED
14. 전원 버튼
15. 배터리 버클
16. USB-C 포트
17. microSD 카드 슬롯

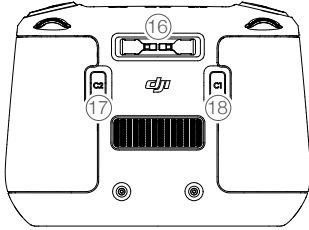
DJI RC 조종기



1. **조종 스틱**
조종 스틱을 사용하여 기체 이동을 제어합니다. 조종 스틱은 탈착식이며 보관이 쉽습니다. 비행 제어 모드는 DJI Fly에서 설정합니다.
2. **상태 LED**
조종기의 상태를 나타냅니다.
3. **배터리 잔량 LED**
조종기의 현재 배터리 잔량을 표시합니다.
4. **비행 일시 정지/리턴 투 홈(RTH) 버튼**
한 번 누르면 기체에 제동을 걸고 호버링 상태로 전환합니다(GNSS 또는 비전 시스템을 사용할 수 있는 경우에만 가능). 길게 눌러서 RTH를 시작합니다. 다시 눌러서 RTH를 취소합니다.



5. **비행 모드 전환 스위치**
Cine, 일반, 스포츠 모드 사이를 전환합니다.
6. **전원 버튼**
한 번 누르면 현재 배터리 잔량이 표시됩니다. 한 번 누른 다음 다시 길게 누르면 조종기가 켜지거나 꺼집니다. 조종기의 전원이 켜진 후에 한 번 누르면 터치스크린이 켜지거나 꺼집니다.
7. **터치스크린**
화면을 터치하여 조종기를 조작할 수 있습니다. 터치스크린은 방수가 되지 않습니다. 주의하여 사용하십시오.
8. **USB-C 포트**
조종기를 충전하고 컴퓨터에 연결하기 위해 사용합니다.
9. **microSD 카드 슬롯**
microSD 카드를 삽입하기 위해 사용합니다.
10. **호스트 포트(USB-C)**
예비 포트입니다.
11. **짐벌 다이얼**
카메라의 기울기를 제어합니다.
12. **녹화 버튼**
버튼을 한 번 누르면 녹화를 시작하거나 중단합니다.
13. **카메라 제어 다이얼**
기본으로 줌 인/줌 아웃을 제어합니다. 이 다이얼 기능은 DJI Fly에서 설정할 수 있습니다.
14. **포커스/셔터 버튼**
버튼을 반 정도 누르면 초점이 자동으로 맞춰지고 끝까지 누르면 사진이 촬영됩니다. 녹화 모드에서 한 번 누르면 사진 모드로 전환됩니다.
15. **스피커**
사운드를 출력합니다.

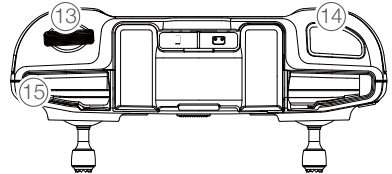
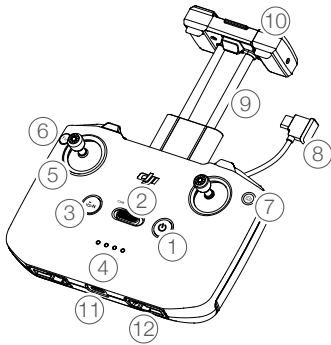


16. 조종 스틱 보관 슬롯
조종 스틱을 보관합니다.

17. 사용자 설정 C2 버튼
기본적으로 하단 보조등을 제어합니다(EU에서 사용할 때 기본적으로 짐벌을 중앙에 맞추는 것과 짐벌을 아래쪽으로 향하게 하는 것 사이에서 전환). 이 기능은 DJI Fly에서 설정할 수 있습니다.

18. 사용자 설정 C1 버튼
짐벌을 중앙으로 복귀시키고 짐벌을 아래쪽으로 향하게 합니다. 이 기능은 DJI Fly에서 설정할 수 있습니다.

RC-N1 조종기



- 전원 버튼**
한 번 누르면 현재 배터리 잔량이 표시됩니다. 한 번 누른 다음 다시 길게 누르면 조종기가 켜지거나 꺼집니다.
- 비행 모드 전환 스위치**
스포츠, 일반, Cine 모드 사이를 전환합니다.
- 비행 일시 정지/리턴 투 홈(RTH)**
버튼을 한 번 누르면 기체를 정지하고 호버링 상태로 전환합니다(GNSS 또는 비전 시스템을 사용할 수 있는 경우에만 가능). 버튼을 길게 누르면 RTH를 시작합니다. 다시 눌러서 RTH를 취소합니다.
- 배터리 잔량 LED**
조종기의 현재 배터리 잔량을 표시합니다.

- 조종 스틱**
조종 스틱을 사용하여 기체 이동을 제어합니다. 비행 제어 모드는 DJI Fly에서 설정합니다. 조종 스틱은 탈착식이며 보관이 쉽습니다.
- 사용자 설정 버튼**
한 번 누르면 짐벌을 중앙으로 복귀시키거나 짐벌을 아래로 기울입니다(기본 설정). 두 번 누르면 하단 보조등을 켜거나 끕니다. 버튼은 DJI Fly에서 설정할 수 있습니다.
- 사진/동영상 전환**
한 번 누르면 사진 모드와 동영상 모드 사이를 전환합니다.

8. 조종기 케이블

동영상 연동을 위해 조종기 케이블로 모바일 기기와 연결합니다. 모바일 기기에 따라 케이블을 선택합니다.

9. 모바일 기기 홀더

모바일 기기를 조종기에 단단히 고정시키는 데 사용합니다.

10. 안테나

기체 제어 신호와 동영상 무선 신호를 중계합니다.

11. USB-C 포트

조종기를 충전하고 컴퓨터에 연결하기 위해 사용합니다.

12. 조종 스틱 보관 슬롯

조종 스틱을 보관합니다.

13. 짐벌 다이얼

카메라의 기울기를 제어합니다.

14. 셔터/녹화 버튼

한 번 누르면 사진을 촬영하거나 녹화를 시작 또는 중단합니다.

15. 모바일 기기 슬롯

모바일 기기를 고정하는 데 사용됩니다.

기체

DJI Mavic 3 Classic에는 비행 컨트롤러, 비디오 다운링크 시스템, 비전 시스템, 적외선 감지 시스템, 추진 시스템 및 인텔리전트 플라이트 배터리가 포함되어 있습니다.

기체

DJI Mavic 3 Classic에는 비행 컨트롤러, 비디오 다운링크 시스템, 비전 시스템, 적외선 감지 시스템, 추진 시스템 및 인텔리전트 플라이트 배터리가 포함되어 있습니다.

비행 모드

DJI Mavic 3 Classic에는 세 가지 비행 모드 외에도 기체가 특정 상황에서 전환하는 네 번째 비행 모드가 있습니다. 비행 모드는 조종기에서 비행 모드 전환 스위치를 사용하여 전환할 수 있습니다.

일반 모드: 기체는 GNSS 및 전방, 후방, 측면, 상향 및 하향 비전 시스템 및 적외선 감지 시스템을 활용하여 자체적으로 위치를 결정하고 안정화합니다. GNSS 신호가 강할 경우, 기체는 GNSS를 이용하여 자체적으로 위치를 결정하고 안정화합니다. GNSS가 약하지만 조명 및 기타 환경 조건이 충분할 경우, 기체는 비전 시스템을 이용하여 자체적으로 위치를 결정하고 안정화합니다. 전방, 후방, 측면, 상향 및 하향 비전 시스템이 활성화되고 조명 및 기타 환경 조건이 충분할 때 최대 틸트각은 30°이고, 최대 비행 속도는 15m/s입니다.

스포츠 모드: 스포츠 모드에서 기체는 GNSS를 이용해 위치를 결정하고 기체 반응은 민첩성과 속도에 최적화되어 조종 스틱 이동에 더 민감하게 반응합니다. 장애물 감지 기능은 비활성화되어 있으며 최대 비행 속도는 21m/s(EU 지역에서 비행 시 19m/s)입니다.

Cine 모드: Cine 모드는 일반 모드에 기반하고 있으나 비행 속도가 제한되어 촬영 중에 기체가 더욱 안정적입니다.

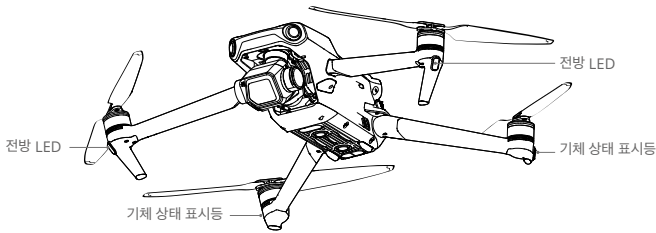
비전 시스템을 이용할 수 없거나 비활성화되어 있고 GNSS 신호가 약하거나 콤파스에 간섭이 발생하는 경우에는 기체가 자동으로 자세(ATTI) 모드로 전환됩니다. 자세 모드에서는 기체가 주변의 영향을 더 쉽게 받을 수 있습니다. 바람 등의 환경적 요소는 수평 이동을 야기하여 위험할 수 있으며 특히 협소한 공간에서 비행할 경우 더욱 그렇습니다.



- 전방, 후방, 측면 및 상향 비전 시스템은 스포츠 모드에서 비활성화되기 때문에 기체가 경로상의 장애물을 자동으로 감지할 수 없습니다.
- 스포츠 모드에서는 기체의 최대 속도와 제동거리가 큰 폭으로 증가합니다. 무풍 환경에서 최소 30m의 제동거리가 필요합니다.
- 기체가 상승 및 하강하는 동안에는 무풍 환경에서 10m의 제동거리가 필요합니다.
- 스포츠 모드에서는 기체의 반응성이 크게 높아져 조종기에서 조종 스틱을 조금만 움직여도 기체가 상당히 먼 거리를 이동합니다. 비행 중 적절한 이동 공간을 유지하십시오.

기체 상태 표시등

DJI Mavic 3 Classic에는 전방 LED와 기체 상태 표시등이 있습니다.



기체에 전원이 켜져 있지만 모터가 작동하지 않는 경우, 전방 LED가 계속 빨간색으로 켜져 기체의 방향을 표시합니다.

기체에 전원이 켜져 있지만 모터가 작동하지 않는 경우, 기체 상태 표시등이 비행 제어 시스템의 상태를 표시합니다. 기체 상태 표시등에 대한 자세한 내용은 아래 표를 참조하십시오.

기체 상태 표시등 상태



정상 상태			
 빨간색, 녹색 및 노란색 교대	깜박임	자체 진단 테스트를 커서 수행함
 노란색	네 번 깜박임	예열 중
 녹색	느리게 깜박임	GNSS 활성화
 녹색	주기적으로 두 번 깜박임	비전 시스템 활성화
 노란색	느리게 깜박임	GNSS 또는 비전 시스템 없음
경고 상태			
 노란색	빠르게 깜박임	조종기 신호가 끊김
 빨간색	느리게 깜박임	배터리 부족
 빨간색	빠르게 깜박임	심각한 배터리 부족
	— 빨간색	일정하게 유지	심각한 오류
 빨간색과 노란색 교대	빠르게 깜박임	컴퍼스 캘리브레이션 필요

모터가 작동하면, 전방 LED가 빨간색과 초록색으로 교대로 깜박이고 기체 상태 표시등은 초록색으로 깜박입니다. 녹색 표시등은 기체가 UAV임을 나타내고 적색 표시등은 기체의 방향과 위치를 나타냅니다.



- DJI Fly에서 전방 LED를 자동으로 설정하면, 촬영 시 전방 LED가 자동으로 꺼지므로 더 나은 영상을 얻을 수 있습니다. 조명 요건은 지역에 따라 다릅니다. 현지 법률 및 규정을 준수하십시오.

리턴 투 홈

포지셔닝 시스템이 정상적으로 기능하는 경우 리턴 투 홈(RTH)은 기체를 최종 기록된 홈포인트로 복귀시킵니다. RTH의 3가지 유형: 스마트 RTH, 배터리 부족 RTH, 페일세이프 RTH. 스마트 RTH가 시작될 때, 기체가 배터리 부족 RTH를 실행할 때, 또는 비행 중 동영상 링크 신호 유실 시, 기체는 다시 홈포인트로 자동 비행하여 착륙합니다.

	GNSS	설명
홈포인트	 10	기본 홈포인트는 기체가 강하거나 조금 강한 GNSS 신호(흰색으로 아이콘 표시)가 수신된 첫 번째 위치입니다. 홈포인트는 기체가 강하거나 조금 강한 GNSS를 수신하는 한 이륙 전에 업데이트할 수 있습니다. GNSS 신호가 약하면 홈포인트를 업데이트할 수 없습니다.

스마트 RTH

GNSS 신호가 충분히 강하면 스마트 RTH를 사용하여 기체를 홈포인트로 귀환시킬 수 있습니다. 스마트 RTH는 DJI Fly 앱에서  아이콘을 누르거나 조종기의 RTH 버튼을 짧게 누르면 시작할 수 있습니다. 스마트 RTH를 종료할 때는 DJI Fly 앱에서  아이콘을 누르거나 조종기의 RTH 버튼을 누르면 됩니다.

고급 RTH

고급 RTH는 스마트 RTH가 트리거될 때 조명이 충분하고 환경이 비전 시스템에 적합한 경우에 활성화됩니다. 기체가 최상의 RTH 경로를 자동으로 계획하며, 이 경로는 DJI Fly에 표시되고 환경에 따라 조정됩니다.

RTH 설정

RTH 설정은 고급 RTH에 사용 가능합니다. DJI Fly에서 카메라 뷰로 이동하여 시스템, 안전성, RTH를 한 번 누릅니다.

- 최적화:** 기체는 RTH 고도 설정에 관계없이 최적의 RTH 경로를 자동으로 계획하고 장애물 및 전송 신호와 같은 환경 요인에 따라 고도를 조정합니다. 최적 RTH 경로는 기체가 사용하는 배터리 전력을 줄이고 비행시간을 증가시키는 가능한 최단 거리를 이동하는 것을 의미합니다.
- 사전 설정:** RTH가 시작될 때 기체가 홈포인트에서 50m 이상 떨어진 경우 기체는 RTH 경로를 계획하고 장애물을 피하면서 개방된 구역으로 비행하며 RTH 고도로 상승하고 최상의 경로를 사용하여 홈으로 돌아갑니다. RTH가 시작될 때 기체가 홈포인트로부터 5~50m 거리에 있는 경우 기체는 RTH 고도로 상승하지 않고 대신 현재 고도에서 최상의 경로를 사용하여 홈으로 돌아갑니다. 기체가 홈포인트 근처에 있을 시 현재 고도가 RTH 고도보다 높을 경우 기체는 전방으로 비행하면서 하강합니다.

고급 RTH 절차

1. 홈포인트가 기록됩니다.
2. 고급 RTH를 시작합니다.
3. 기체가 제자리에서 호버링합니다.
 - a. RTH가 시작될 때 기체가 홈포인트에서 5m 미만인 경우에는 즉시 착륙합니다.
 - b. RTH가 시작될 때 기체가 홈포인트에서 5m 이상 떨어져 있는 경우, 기체는 RTH 설정에 따라 장애물과 GEO 구역을 피해 최상의 경로를 계획하고 홈포인트로 비행합니다. 기체 전면은 항상 비행 방향과 동일한 방향을 향합니다.
4. 기체는 RTH 설정, 환경 및 RTH 중 전송 신호에 따라 자동으로 비행합니다.
5. 홈포인트에 도달한 후 기체가 착륙하고 모터를 정지합니다.



직선 RTH

기체는 조명이 충분하지 않고 환경이 고급 RTH에 적합하지 않은 경우 직선 RTH로 들어갑니다.

직선 RTH 절차:

1. 홈포인트가 기록됩니다.
2. 직선 RTH를 시작합니다.
3. 기체가 제자리에서 호버링합니다.
 - a. RTH가 시작될 때 기체가 홈포인트에서 5m 미만인 경우에는 즉시 착륙합니다.
 - b. RTH가 시작될 때 기체가 홈포인트로부터 5~50m 거리에 있을 경우, 기체는 방향을 조정하여 현재 고도에서 홈포인트로 비행합니다. RTH가 시작될 때 현재 고도가 2m 미만인 경우에는 기체가 2m까지 상승하여 홈포인트로 비행합니다.
 - c. RTH가 시작될 때 기체가 홈포인트에서 50m 이상 떨어진 곳에 있으면, 기체는 방향을 조정하고 사전 설정된 RTH 고도로 상승하여 홈포인트로 비행합니다. 만약 현재 고도가 RTH 고도보다 높은 경우에는 기체가 현재 고도에서 홈포인트로 비행합니다.
4. 홈포인트에 도달한 후 기체가 착륙하고 모터를 정지합니다.



- 고급 RTH 중에는 기체가 풍속 및 장애물과 같은 환경적 요인에 따라 비행 속도를 자동으로 조정합니다.
- 기체는 나뭇가지나 전선과 같은 작거나 가느다란 물체를 피할 수 없습니다. 스마트 RTH를 사용하기 전에 기체를 개방된 구역으로 비행하십시오.
- 기체가 RTH 경로에서 피할 수 없는 전선이나 타위가 있는 경우 고급 RTH를 '사전 설정'으로 설정하고 RTH 고도가 모든 장애물보다 높게 설정되어 있는지 확인합니다.
- RTH 중 RTH 설정을 변경할 경우, 기체는 정지하고 최신 설정에 따라 홈으로 돌아갑니다.
- RTH 중에 최고 고도를 현재 고도 이하로 설정되면 기체는 최고 고도까지 하강하고 홈으로 돌아갑니다.
- RTH 중에는 RTH 고도를 변경할 수 없습니다.
- 현재 고도와 RTH 고도의 차이가 클 경우 다른 고도에서의 풍속으로 인해 배터리 사용량을 정확하게 계산할 수 없습니다. DJI Fly의 배터리 전원 및 경고 메시지에 각별히 주의하십시오.
- 이륙 또는 RTH 중에 조영 상태와 환경이 비전 시스템에 적합하지 않은 경우에는 고급 RTH를 사용할 수 없습니다.
- 고급 RTH 중에 조영 상태와 환경이 비전 시스템에 적합하지 않고 기체가 장애물을 피할 수 없는 경우에는 기체가 직선 RTH로 들어갑니다. 적절한 RTH 고도는 RTH로 들어가기 전에 설정해야 합니다.
- 고급 RTH 중에 조종기 신호가 정상일 때는 피치 스틱으로 비행 속도를 제어할 수 있지만 방향과 고도는 제어할 수 없으며 기체를 좌측 또는 우측으로 비행할 수 없습니다. 가속하면 더 많은 전력이 사용됩니다. 비행 속도가 유효 감지 속도를 초과하면 기체가 장애물을 피할 수 없게 됩니다. 피치 스틱을 완전히 아래로 당기면 기체가 정지하고 제자리에서 호버링하면서 RTH를 종료합니다. 피치 스틱을 놓은 후 기체를 제어할 수 있습니다.
- 직선 RTH 상태에서 상승할 때 스로틀 스틱을 완전히 아래로 당기면 기체가 상승을 멈추고 RTH를 종료합니다. 스로틀 스틱을 놓으면 기체를 제어할 수 있습니다. 직선 RTH에서 전방으로 비행할 때 피치 스틱을 완전히 아래로 당기면 기체가 정지하고 제자리에서 호버링하면서 RTH를 종료합니다. 피치 스틱을 놓은 후 기체를 제어할 수 있습니다.
- 기체가 RTH 상태에서 상승하면서 최고 고도에 도달하면 기체가 정지하고 현재 고도에서 홈포인트로 돌아옵니다.
- 기체가 전방 장애물을 감지하여 상승하다가 최고 고도에 도달하면 제자리에서 호버링하게 됩니다.
- 직선 RTH 동안 조종기 신호가 정상일 경우 기체의 속도 및 고도는 조종기 또는 DJI Fly 앱을 이용해 제어할 수 있습니다. 그러나, 기체의 방향과 비행 방향은 제어할 수 없습니다. 피치 스틱으로 가속하여 비행 속도가 유효 감지 속도를 초과하면 기체가 장애물을 회피할 수 없습니다.

배터리 부족 RTH

배터리 부족 RTH는 인텔리전트 플라이트 배터리의 잔량이 안전한 기체 복귀에 영향을 줄 수 있는 수준까지 떨어질 때 실행됩니다. 이 메시지가 표시되면 즉시 홈으로 돌아오거나 신속하게 기체를 착륙시키십시오.

전력 부족으로 인한 불필요한 위험을 피하기 위해 기체는 배터리 전력이 현재 위치, 환경 및 비행 속도에 따라 홈포인트로 돌아갈 수 있을 정도로 충분한지를 자동으로 계산합니다. 배터리 잔량이 낮고 기체가 배터리 부족 RTH만 지원할 수 있는 경우에는 DJI Fly에 경고 메시지가 표시됩니다.

사용자는 조종기에서 RTH 버튼을 눌러 RTH를 취소할 수 있습니다. 배터리 부족 경고 후 RTH를 취소하면, 인텔리전트 플라이트 배터리에 기체를 안전하게 착륙할 수 있는 충분한 전력이 없어서 기체가 충돌하거나 분실될 수 있습니다.

현재 배터리 잔량이 현재 고도에서 기체가 하강할 수 있는 정도만 남은 경우 기체가 자동으로 착륙합니다. 자동 착륙은 취소할 수 없지만 조종기를 사용하여 착륙 과정에서 기체의 방향과 하강 속도는 바꿀 수 있습니다. 충분한 전력이 있는 경우 스로틀 스틱을 사용하여 상승 속도를 1m/s 증가시킬 수 있습니다. 충분한 전력이 없으면 스로틀 스틱으로 상승 속도를 높일 수 없으며 기체가 착륙합니다.

자동 착륙 중에는 가능한 한 빨리 기체를 착륙시킬 적절한 장소를 찾으십시오. 전원이 남아 있지 않으면 기체가 떨어집니다.

페일세이프 RTH

홈포인트가 올바르게 기록되고 콤파스가 정상적으로 작동하는 상태에서 조종기 신호가 6초 이상 감지되지 않으면 페일세이프 RTH가 자동으로 활성화됩니다. 조종기를 분실했을 때 기체가 수행하는 작업은 DJI Fly에서 리턴 투 홈으로 설정해야 합니다.

조명이 충분하고 비전 시스템이 정상적으로 작동하는 경우에는 DJI Fly가 조종기 신호를 놓치기 전에 기체가 생성한 RTH 경로를 표시하고 RTH 설정에 따라 고급 RTH를 사용하여 홈으로 돌아갑니다. 조종기 신호가 복원되더라도 기체는 RTH 상태를 유지합니다.

조명이 충분하지 않고 비전 시스템을 사용할 수 없는 경우에는 기체가 원래 경로 RTH로 들어갑니다.

원래 경로 RTH 절차:

1. 기체가 제자리에서 호버링합니다.
2. a. RTH가 시작될 때 기체가 홈포인트에서 5m 미만인 경우에는 즉시 착륙합니다.
b. 기체가 홈포인트에서 5m 이상 50m 미만인 떨어져 있는 경우에는 직선 RTH로 들어갑니다.
c. 기체가 홈포인트에서 50m 이상 떨어져 있는 경우, 기체는 방향을 조정하고 원래 비행 경로에서 50m 후방으로 비행한 다음 직선 RTH로 들어갑니다.
3. 홈포인트에 도달한 후 기체가 착륙하고 모터를 정지합니다.

원래 경로 RTH 상태에서는 조종기 신호가 복원되더라도 기체가 직선 RTH에 들어가거나 계속 유지합니다.

- ⚠ RTH 가 DJI Fly 앱을 통해 트리거되고 기체가 홈포인트로부터 5m 이상 떨어져 있을 경우에는 착륙 옵션을 선택하라는 알림 메시지가 앱에 표시됩니다 .
- GNSS 신호가 약하거나 없는 경우에는 기체가 홈포인트로 돌아올 수 없습니다 . 페일세이프 RTH 로 들어간 후 GNSS 신호가 약하거나 없는 경우 기체는 ATTI 모드로 들어갈 수 있습니다 . 기체는 착륙 전에 잠시 제자리에서 호버링합니다 .
- 비행 전에 매번 적합한 RTH 고도를 설정하는 것은 매우 중요합니다 . DJI Fly 앱을 실행한 후 , RTH 고도를 설정하십시오 . 기본 RTH 고도는 100m 입니다 .
- 페일세이프 RTH 중에 비전 시스템을 이용할 수 없는 경우에는 기체가 장애물을 회피할 수 없습니다 .
- GEO 구역은 RTH 에 영향을 줄 수 있습니다 . GEO 구역 근처에서는 비행하지 마십시오 .
- 풍속이 너무 높으면 기체가 홈포인트로 돌아올 수 없습니다 . 주의해서 비행하십시오 .
- RTH 중에는 작고 가는 물체 (예 : 나뭇가지 또는 전선) 또는 투명한 물체 (예 : 물 또는 유리) 에 주의하십시오 . 긴급 상황에서는 RTH 를 종료하고 기체를 수동으로 제어하십시오 .
- 일부 환경에서는 비전 시스템이 작동하더라도 RTH 를 사용하지 못할 수 있습니다 . 이 경우 , 기체는 RTH 를 종료합니다 .

착륙 보호

스마트 RTH 중에 착륙 보호 기능이 활성화됩니다. 기체가 착륙을 시작하면 착륙 보호 기능이 활성화됩니다.

1. 착륙 보호 중에, 기체는 적절한 지면을 자동으로 감지하고 조심스럽게 착륙합니다.
2. 지면이 착륙하기에 적합하지 않다고 판단하면 기체는 호버링하며 파일럿의 승인을 기다립니다.
3. 착륙 보호 기능이 작동하지 않는 경우에 기체가 0.5m 아래로 하강하면 DJI Fly 앱에 착륙 여부를 묻는 메시지가 표시됩니다. 착륙하려면 스로틀 스틱을 아래로 당기거나 자동 착륙 슬라이더를 사용하십시오.

정밀 착륙

RTH 중 기체는 아래 지형을 자동으로 스캔하고 일치하는 지형 특성이 있는지 확인합니다. 현재 지형과 홈포인트 지형이 일치하면 기체가 착륙합니다. 일치하는 지형이 없을 경우 DJI Fly 앱에 알림 메시지가 표시됩니다.

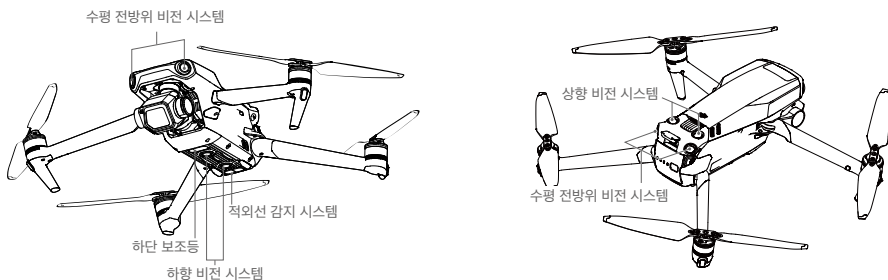
- ⚠ 정밀 착륙 중에는 착륙 보호가 활성화됩니다.
- 정밀 착륙 성능은 다음 조건에 따라 달라집니다.
 - a. 홈포인트는 이륙 시 기록되어야 하며 비행 중 변경되지 않아야 합니다. 그렇지 않으면, 기체에 홈포인트 지형 특성이 기록되지 않습니다.
 - b. 이륙하는 동안 기체는 수평으로 비행하기 전에 최소 7m 상승해야 합니다.
 - c. 홈포인트 지형 특성은 큰 차이 없이 유지되어야 합니다.
 - d. 홈포인트 지형 특성은 충분한 특징이 있어야 합니다. 눈 덮인 지역과 같은 지형은 적합하지 않습니다.
 - e. 조명 조건이 너무 밝거나 어두워서는 안 됩니다.
- ⚠ 정밀 착륙 중에 다음과 같은 동작이 가능합니다.
 - a. 스로틀 스틱을 아래로 누르면 착륙 속도가 가속됩니다.
 - b. 조종 스틱을 스로틀 방향과 다른 방향으로 움직이면 정밀 착륙이 중단됩니다. 조종 스틱을 놓으면 기체가 수직으로 하강합니다.

비전 시스템 및 적외선 감지 시스템

DJI Mavic 3 Classic에는 적외선 감지 시스템 및 전방, 후방, 측면, 상향 및 하향 비전 시스템이 장착되어 있습니다. 상향 및 하향 비전 시스템은 각각 2대의 카메라로 구성되며, 전방, 후방 및 측면 비전 시스템은 총 4대의 카메라로 구성됩니다.

적외선 감지 시스템은 두 개의 3D 적외선 모듈로 구성됩니다. 하향 비전 시스템 및 적외선 감지시스템은 기체가 현재 위치를 유지하고, 제자리에서 더욱 정밀하게 호버링하며, 실내 또는 GNSS를 사용할 수 없는 기타 환경에서도 비행할 수 있도록 지원합니다.

또한 기체 하단에 위치한 하단 보조등은 조명이 약한 조건에서 하향 비전 시스템의 가시성을 향상시킵니다.



감지 범위

전방 비전 시스템

정밀 측정 범위: 0.5~20m / FOV: 90° (수평), 103° (수직)

후방 비전 시스템

정밀 측정 범위: 0.5~16m / FOV: 90° (수평), 103° (수직)

측면 비전 시스템

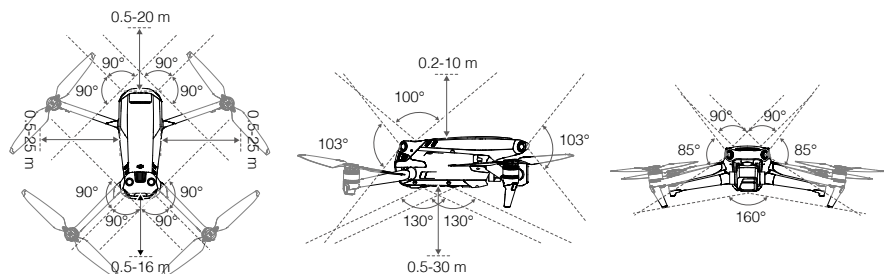
정밀 측정 범위: 0.5~25m / FOV: 90° (수평), 85° (수직)

상향 비전 시스템

정밀 측정 범위: 0.2~10m / FOV: 100° (전후), 90° (좌우)

하향 비전 시스템

정밀 측정 범위: 0.3~18m / FOV: 130° (전후), 160° (좌우). 하향 비전 시스템은 기체가 0.5~30m 고도에 있을 때 가장 잘 작동합니다.



비전 시스템 사용

GNSS를 사용할 수 없을 때, 표면이 깨끗한 질감이고 충분한 빛이 있는 경우 하향 비전 시스템이 활성화됩니다.

기체가 일반 모드 또는 Cine 모드에 있고 DJI Fly에서 장애물 회피를 '우회' 또는 '정지'로 설정한 경우에 기체의 전원을 켜면 전방, 후방, 측면 및 상향 비전 시스템이 자동으로 활성화됩니다. 기체가 전방, 후방, 측면 및 상향 비전 시스템을 사용하여 장애물을 감지하면 능동적으로 제동을 걸 수 있습니다. 전방, 후방, 측면 및 상향 비전 시스템은 조명이 적당하고 장애물의 질감이 선명하고 분명하게 확인되는 경우에 가장 잘 작동합니다. 사용자는 관성에 주의하여 적절한 거리 내에서 정지하도록 기체를 제어해야 합니다.



- 비전 시스템은 장애물을 감지하여 회피하는 능력이 제한적이며, 주변 환경에 의해 영향을 받을 수 있습니다. 기체와 시야를 유지하고 DJI Fly의 알림 메시지에 주의를 기울이십시오.
- GNSS가 없는 경우, 하향 비전 시스템은 기체가 0.5~30m 고도에서 가장 잘 작동합니다. 기체의 고도가 30m를 넘으면 비전 시스템에 영향을 줄 수 있기 때문에 각별한 주의가 필요합니다.
- 하단 보조등은 DJI Fly에서 설정할 수 있습니다. 자동으로 설정되면, 주변 조명이 너무 약할 경우 자동으로 활성화됩니다. 하단 보조등이 활성화되면 비전 시스템 카메라 성능에 영향을 줄 수 있는 점에 유의해야 합니다. GNSS 신호가 약할 때는 주의해서 비행하십시오.
- 비전 시스템은 기체가 물 또는 눈으로 덮인 지역 위로 비행하는 경우 제대로 작동하지 않을 수 있습니다. 기체가 이러한 표면 위를 비행할 경우, 착륙을 제대로 못 할 수도 있습니다. 기체와 시야를 유지하고 DJI Fly의 알림 메시지에 주의를 기울이십시오.
- 비전 시스템은 명확한 패턴 변화가 없는 표면 위에서 제대로 작동할 수 없습니다. 비전 시스템은 다음 상황에서 제대로 작동할 수 없습니다. 주의해서 기체를 조종하십시오.
 - a. 단색 표면(예: 완전한 검은색, 흰색, 녹색) 위로 비행하는 경우.
 - b. 반사가 잘 되는 표면 위로 비행하는 경우.
 - c. 물 또는 투명한 표면 위로 비행하는 경우.
 - d. 움직이는 표면 또는 물체 위로 비행하는 경우.
 - e. 조명이 자주 또는 심하게 변하는 영역에서 비행하는 경우.
 - f. 극도로 어둡거나(<10 럭스) 밝은(>40,000 럭스) 표면 위로 비행하는 경우.
 - g. 적외선을 강하게 반사하거나 흡수하는 표면(예: 거울) 위로 비행하는 경우.
 - h. 명확한 패턴 또는 질감이 없는 표면 위로 비행하는 경우.
 - i. 동일한 반복 패턴 또는 질감이 있는 표면(예: 동일한 디자인의 타일) 위로 비행하는 경우.
 - j. 표면적이 작은 물체(예: 나뭇가지) 위로 비행하는 경우.
- 센서는 항상 깨끗하게 유지하십시오. 센서를 개조하지 마십시오. 먼지와 습기가 많은 환경에서 기체를 사용하지 마십시오.
- 비전 시스템 카메라를 장기간 보관한 후에는 캘리브레이션이 필요할 수 있습니다. DJI Fly에 알림 메시지가 나타나고 자동으로 캘리브레이션이 수행됩니다.
- 비가 내리거나 안개가 끼거나 시야가 흐릴 때에는 비행하지 마십시오.



- 이륙 전에는 항상 다음 사항을 확인하십시오.
 - a. 적외선 감지 및 비전 시스템 위에 스티커나 기타 장애물이 없는지 확인하십시오.
 - b. 적외선 감지 및 비전 시스템 위에 오물, 먼지 또는 물이 묻은 경우 부드러운 천으로 닦아내십시오. 알코올이 함유된 클렌저는 사용하지 마십시오.
 - c. 적외선 감지 및 비전 시스템의 유리가 손상된 경우 DJI 고객센터로 문의하십시오.
- 적외선 감지 시스템을 가리지 마십시오.

인텔리전트 플라이트 모드

FocusTrack

FocusTrack에는 Spotlight 2.0, ActiveTrack 5.0 및 POI 3.0이 포함되어 있습니다.

Spotlight 2.0

카메라를 피사체에 고정시켜 놓고 기체를 수동으로 제어할 수 있습니다. 이 모드는 차량, 보트 및 사람과 같이 정지해 있거나 움직이는 피사체를 모두 지원합니다. 롤 스틱을 움직여 피사체 주위로 회전하고, 피치 스틱을 움직여 피사체로부터 거리를 변경하고, 스로틀 스틱을 움직여 고도를 변경하고 팬 스틱을 움직여 프레임을 조정합니다.



• 롤, 피치, 스로틀 및 팬 스틱에 대한 자세한 내용은 조종기 및 기체 제어 섹션을 참조하십시오.

Spotlight 모드에서 기체는 DJI Fly에서 동작이 우회 또는 정지로 설정되어 있어도 비전 시스템이 정상적으로 작동 시 장애물이 감지되면 제자리에서 호버링합니다. 비전 시스템은 스포츠 모드에서 비활성화되어 있다는 것을 유의해 주십시오.

Point of Interest 3.0 (POI 3.0)

기체는 설정된 반경과 비행 속도로 피사체 주위를 돌며 추적합니다. 이 모드는 차량, 보트 및 사람과 같이 정지해 있거나 움직이는 피사체를 모두 지원합니다. 최대 비행 속도는 12m/s이며 비행 속도는 실제 반경에 따라 동적으로 조정될 수 있습니다. 롤 스틱을 움직여 속도를 변경하고, 피치 스틱을 움직여 피사체로부터 거리를 변경하고, 스로틀 스틱을 움직여 고도를 변경하고 팬 스틱을 움직여 프레임 조정합니다.

비전 시스템이 정상적으로 작동 시 DJI Fly의 설정에 관계없이 기체는 이 모드에서 장애물을 우회합니다.

ActiveTrack 5.0

ActiveTrack 5.0은 추적과 평행으로 나뉘며, 차량, 보트, 사람과 같이 정지해 있거나 움직이는 피사체를 모두 추적할 수 있습니다. 스포츠, 일반 및 Cine 모드에서 최대 비행 속도는 12m/s입니다. 롤 스틱을 움직여 피사체 주위로 회전하고, 피치 스틱을 움직여 피사체로부터 거리를 변경하고, 스로틀 스틱을 움직여 고도를 변경하고 팬 스틱을 움직여 프레임을 조정합니다.

ActiveTrack 5.0에서 기체는 DJI Fly의 설정에 관계없이 장애물을 우회합니다.

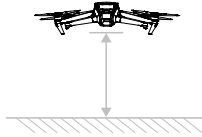
Trace(추적): 기체는 피사체의 방향과 일정한 각도로 일정한 거리와 고도에서 피사체를 추적합니다. 기체는 전방, 후방, 좌측, 우측, 전방 대각선 좌측, 전방 대각선 우측, 후방 대각선 좌측, 후방 대각선 우측을 포함한 8개 방향으로 피사체를 추적할 수 있습니다. 방향은 기본적으로 뒤로 설정되어 있으며 피사체가 안정적인 방향으로 움직일 때만 설정이 가능합니다. 추적하는 동안 추적 방향을 조정할 수 있습니다.

Parallel(평행): 기체가 피사체로부터 일정한 각도와 거리를 유지하면서 측면에서 추적합니다.

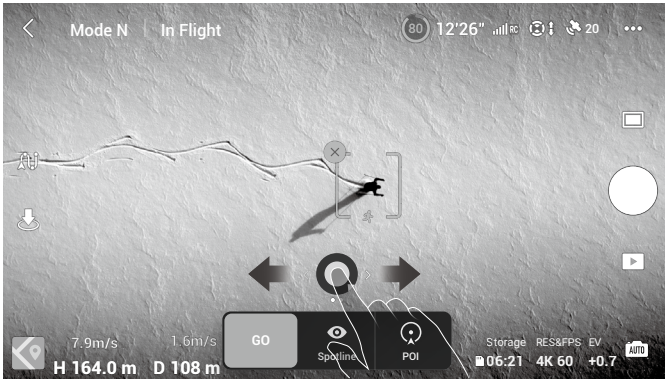
ActiveTrack에서 기체는 2~20m(최적 거리 5~10m 및 고도 2~10m) 고도에 있는 사람을 추적할 경우 4~20m의 거리를 유지하며, 6~100m(최적 거리 20~50m 및 고도 10~50m) 고도에 있는 차량 또는 보트를 추적할 경우 6~100m 거리를 유지합니다. ActiveTrack을 시작할 때 거리와 고도가 범위를 벗어날 경우 기체는 지원되는 거리와 고도 범위로 비행합니다. 최상의 성능을 위해 최적의 거리와 고도에서 기체를 비행하십시오.

FocusTrack 사용

1. 이륙합니다.



2. 카메라 뷰에서 피사체 주위에 상자를 드래그하거나 DJI Fly의 컨트롤 설정에서 피사체 스캔을 활성화하고 인식된 피사체를 한 번 눌러 FocusTrack을 활성화합니다. 기본 모드는 Spotlight입니다. 아이콘을 한 번 눌러 Spotlight, ActiveTrack 및 POI 사이를 전환합니다. FocusTrack은 3배 줌을 지원합니다. 줌 비율이 너무 커서 피사체를 인식할 수 없을 경우 줌 비율이 제한됩니다. 'GO'를 한 번 눌러 FocusTrack을 시작합니다.



3. ActiveTrack 추적에서 방향 휠을 사용하여 추적 방향을 변경할 수 있습니다. 장시간 조작이 없거나 화면의 다른 영역을 한 번 누르면 방향 휠이 최소화됩니다. 방향 휠이 최소화되면 추적 또는 평행을 선택할 수 있습니다. 추적을 다시 선택하면 추적이 뒤로 재설정됩니다.



4. 셔터/녹화 버튼을 눌러 사진을 찍거나 녹화를 시작합니다. '재생' 메뉴에서 영상을 봅니다.

FocusTrack 종료

DJI Fly 앱에서 정지를 누르거나 조종기에서 비행 일시 정지 버튼을 한 번 눌러 FocusTrack을 종료합니다.

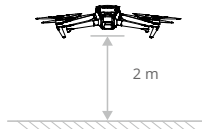
- ⚠️ • 사람과 동물이 달리거나 차량이 움직이는 구역에서는 FocusTrack을 사용하지 마십시오.
- 작은 물체나 가느다란 물체(예: 나뭇가지 또는 전선) 또는 투명한 물체(예: 물이나 유리)가 있는 구역에서는 FocusTrack을 사용하지 마십시오.
- 기체를 수동으로 작동합니다. 비상시, '비행 일시 정지' 버튼을 누르거나 DJI Fly 앱에서 '정지'를 누릅니다.
- 다음 상황에서 FocusTrack을 사용할 때는 더욱 주의하십시오.
 - a. 추적 대상 피사체가 움직이는 곳이 평평한 곳이 아닌 경우.
 - b. 추적 대상 피사체가 움직이면서 모양이 심하게 바뀌는 경우.
 - c. 추적 대상 피사체가 장시간 시야에서 벗어나는 경우.
 - d. 추적 대상 피사체가 눈 덮인 표면 위를 움직이는 경우.
 - e. 추적 대상 피사체가 주변 환경과 비슷한 색상이나 패턴인 경우.
 - f. 조명이 극도로 낮거나(<300 럭스) 높은(>10,000 럭스) 경우.
- FocusTrack을 사용할 때는 현지 개인정보 보호법과 규정을 준수하도록 하십시오.
- 자동차, 보트 및 사람(어린이가 아닌)만 추적하도록 권고합니다. 다른 피사체를 추적할 때는 주의해서 비행하십시오.
- 지원 가능한 움직이는 피사체는 자동차 및 요트(소형 및 중형)를 의미합니다.
- 원격 제어 모델 자동차나 보트를 추적하지 마십시오.
- 추적 중인 피사체와 다른 피사체가 근처를 지날 경우, 두 피사체가 실수로 바뀔 수도 있습니다.
- FocusTrack은 ND 필터를 사용하거나 5.1K 이상 또는 120fps 이상에서 녹화할 때 비활성화됩니다.
- 조명이 충분하지 않고 비전 시스템을 사용할 수 없는 경우 ActiveTrack을 사용할 수 없습니다. 정적인 피사체의 POI 및 Spotlight는 계속 사용할 수 있지만 장애물 감지는 사용할 수 없습니다.
- 기체가 지상에 있을 때는 FocusTrack을 사용할 수 없습니다.
- FocusTrack은 기체가 비행 제한 또는 GEO 구역 근처를 비행하는 경우 제대로 작동하지 않을 수 있습니다.

MasterShots

MasterShots은 피사체를 프레임 중앙에 유지하며 다른 움직임을 여러 개 연속 촬영해 단편의 시네마틱한 동영상을 생성합니다.

MasterShots 사용

1. 이륙 후 지면에서 2m 이상의 고도에서 호버링합니다.



2. DJI Fly에서 촬영 모드 아이콘을 누른 다음 MasterShots을 선택하고 메시지를 따릅니다. 사용자는 촬영 모드를 사용하는 방법을 이해하고 주변 지역에 장애물이 없는지 확인해야 합니다.
3. 카메라 뷰에서 피사체에 표시된 원을 누르거나 피사체 주변으로 상자를 드래그해 피사체를 선택합니다. 시작을 한 번 눌러 녹화를 시작할 수 있습니다. 촬영이 끝나면 기체가 원래 위치로 돌아갑니다.



4. 동영상을 보려면 ▶ 아이콘을 누릅니다.







MasterShots 종료하기

비행 일시 정지 버튼을 한 번 누르거나 DJI Fly에서 ✕ 아이콘을 눌러 MasterShots을 종료합니다. 기체는 제자리에서 호버링합니다.

- ⚠ MasterShots은 건물과 기타 장애물이 없는 장소에서 사용하십시오. 비행경로에 사람, 동물 또는 기타 장애물이 없는지 확인하십시오. 조명이 충분하고 비전 시스템에 적합한 환경일 경우 장애물이 감지되면 기체는 정지하고 제자리에서 호버링합니다.
- 기체 주변의 물체에 주의를 기울이고 조종기를 사용하여 기체와 충돌을 피하십시오.
- 다음 상황에서는 MasterShots을 사용하지 마십시오.
 - a. 피사체가 잠시간 차단되거나 시야에서 벗어나는 경우.
 - b. 피사체와 주변의 색상 또는 패턴이 비슷한 경우.
 - c. 피사체가 공중에 있는 경우.
 - d. 피사체가 빠르게 움직이는 경우.
 - e. 조명이 극도로 낮거나(<300 럭스) 높은(>10,000 럭스) 경우.
- 건물과 가깝거나 GNSS 신호가 약한 곳에서는 MasterShots을 사용하지 마십시오. 이런 곳에서 사용하면, 비행경로가 불안정해집니다.
- MasterShots을 사용할 때는 현지 개인정보 보호법과 규정을 준수하도록 하십시오.

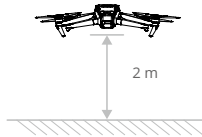
QuickShots

QuickShots 촬영 모드에는 Dronie, Rocket, Circle, Helix, Boomerang 및 Asteroid가 있습니다. Mavic 3 Classic은 선택한 촬영 모드에 따라 녹화한 다음 자동으로 짧은 동영상을 생성합니다. 이렇게 생성된 동영상은 재생 메뉴에서 보거나 편집하거나 소셜 미디어에 공유할 수 있습니다.

-  Dronie: 기체가 카메라를 피사체에 고정한 상태로 후방으로 비행하면서 상승합니다.
-  Rocket: 기체가 카메라를 아래로 향한 채로 상승합니다.
-  Circle: 기체가 피사체 주위를 돕니다.
-  Helix: 기체가 피사체 주변을 나선형으로 돌면서 상승합니다.
-  Boomerang: 기체가 타원형 경로를 따라 피사체 주위를 비행하면서, 시작 지점에서 멀어지도록 상승하고 다시 하강합니다. 기체의 시작 지점이 타원형 장축의 한쪽 끝을 형성하고, 장축의 다른 쪽 끝은 시작 지점으로 부터 피사체의 반대쪽에 위치합니다. Boomerang을 사용할 때는 충분한 공간을 확보해야 합니다. 기체 주위에 최소 30m의 반경을 두고 기체 위로는 최소 10m의 반경을 확보해야 합니다.
-  Asteroid: 기체가 앞뒤로 비행하며, 여러 장의 사진을 찍고 다시 시작 지점으로 비행합니다. 생성된 동영상은 최고 지점의 파노라마로 시작한 다음 하강하는 모습을 보여줍니다. Asteroid를 사용할 때는 충분한 공간을 확보해야 합니다. 기체의 뒤로 최소 40m 그리고 위로 최소 50m 공간을 확보해야 합니다.

QuickShots 사용 방법

1. 이륙 후 지면에서 2m 이상의 고도에서 호버링합니다.




2. DJI Fly에서 촬영 모드 아이콘을 누른 다음 QuickShots을 선택하고 메시지를 따릅니다. 사용자는 촬영 모드를 사용하는 방법을 이해하고 주변 지역에 장애물이 없는지 확인해야 합니다.
3. 카메라 뷰에서 피사체에 표시된 원을 누르거나 피사체 주변으로 상자를 드래그해 피사체를 선택합니다. 촬영 모드를 선택하고 Start를 눌러 녹화를 시작합니다.



4. 동영상을 보려면  아이콘을 누릅니다.

QuickShots 종료

비행 일시 정지 버튼을 한 번 누르거나 DJI Fly에서  아이콘을 눌러 QuickShots을 종료합니다. 기체는 제자리에 호버링합니다.



- QuickShots은 건물과 기타 장애물이 없는 장소에서 사용하십시오. 비행경로에 사람, 동물 또는 기타 장애물이 없는지 확인하십시오. 장애물이 감지될 경우 기체는 제동을 걸고 제자리에 호버링합니다.
- 기체 주변의 물체에 주의를 기울이고 조종기를 사용하여 기체와 충돌을 피하십시오.
- 다음 상황에서는 QuickShots을 사용하지 마십시오.
 - a. 피사체가 장시간 차단되거나 시야에서 벗어나는 경우.
 - b. 피사체가 기체로부터 50m 이상 떨어진 경우.
 - c. 피사체와 주변의 색상 또는 패턴이 비슷한 경우.
 - d. 피사체가 공중에 있는 경우.
 - e. 피사체가 빠르게 움직이는 경우.
 - f. 조명이 극도로 낮거나(<300 럭스) 높은(>10,000 럭스) 경우.
- 건물과 가깝거나 GNSS 신호가 약한 곳에서는 QuickShots을 사용하지 마십시오. 이런 곳에서 사용하면, 비행경로가 불안정해집니다.
- QuickShots을 사용할 때는 현지 개인정보 보호법과 규정을 준수하도록 하십시오.

하이퍼랩스

하이퍼랩스 촬영 모드에는 프리, 서클, 코스 락, 웨이포인트 등이 있습니다.



프리

기체가 자동으로 사진을 찍고 타임랩스 동영상을 생성합니다. 기체가 지상에 있는 동안 프리 모드를 사용할 수 있습니다. 이륙 후에 조종기를 이용해 기체의 이동과 짐벌 각도를 제어합니다. 프리 모드를 사용하는 방법은 다음과 같습니다.

1. 인터벌 시간, 동영상 길이 및 최대 속도를 설정합니다. 화면에서는 찍을 사진 장수와 촬영 시간을 표시합니다.
2. 셔터/녹화 버튼을 눌러 촬영을 시작합니다.

서클

선택한 피사체 주변을 비행하며 기체가 자동으로 사진을 찍어 타임랩스 동영상을 생성합니다. 서클 모드를 사용하는 방법은 다음과 같습니다.

1. 인터벌 시간, 동영상 길이 및 최대 속도를 설정합니다. 서클 모드는 시계 방향 또는 반시계 방향으로 이동하도록 선택할 수 있습니다. 화면에서는 찍을 사진 장수와 촬영 시간을 표시합니다.
2. 화면에서 피사체를 선택합니다. 짐벌 다이얼과 팬 스틱을 사용해 프레임을 조정합니다.
3. 셔터/녹화 버튼을 눌러 촬영을 시작합니다.

코스락

코스락 사용 방법에는 2가지가 있습니다. 첫 번째 방법은 기체의 방향이 고정되지만 피사체를 선택할 수 없습니다. 두 번째 방법은 기체의 방향이 고정되며 기체가 선택한 피사체 주위로 비행합니다. 코스락을 사용하는 방법은 다음과 같습니다.

1. 인터벌 시간, 동영상 길이 및 최대 속도를 설정합니다. 화면에서는 찍을 사진 장수와 촬영 시간을 표시합니다.
2. 비행 방향을 설정합니다.
3. 해당되는 경우, 피사체를 선택합니다. 짐벌 다이얼과 팬 스틱을 사용해 프레임을 조정합니다.
4. 셔터/녹화 버튼을 눌러 촬영을 시작합니다.

웨이포인트

기체는 비행경로에 2~5개의 웨이포인트에서 자동으로 사진을 찍고 타임랩스 동영상을 생성합니다. 기체는 1~5 또는 5~1 웨이포인트로 순서대로 비행할 수 있습니다. 웨이포인트 모드를 사용하는 방법은 다음과 같습니다.

1. 원하는 웨이포인트를 설정합니다.
2. 인터벌 시간, 동영상 길이 및 최대 속도를 설정합니다. 화면에서는 찍을 사진 장수와 촬영 시간을 표시합니다.
3. 셔터 버튼을 누르면 촬영이 시작됩니다.

기체는 자동으로 타임랩스 동영상을 생성하고 이 동영상은 재생 메뉴에서 볼 수 있습니다. 사용자는 DJI Fly의 시스템 설정-카메라 페이지에서 출력 품질과 사진 유형을 선택할 수 있습니다. Mavic 3 Classic은 하이퍼랩스의 빠른 합성 기능을 지원합니다. 출력 품질에서 '미리보기'를 선택하십시오. Mavic 3 Classic은 안정화 및 밝기 평활도를 수행하지 않고 효과 미리보기 필름만 합성하므로 합성 시간을 절약할 수 있습니다. 사용자는 나중에 원본 필름을 고품질 필름으로 합성할 수 있습니다.



- 최적의 성능을 위해, 50m 이상의 고도에서는 하이퍼랩스를 사용하고 인터벌 시간과 셔터 사이에 2초 이상의 차이를 설정하도록 권장합니다.
- 기체로부터 안전한 거리(15m 이상)에서 정지한 피사체(예: 큰 빌딩, 산악 지형)를 선택하는 것이 좋습니다. 기체에 너무 가까이 있는 피사체를 선택하지 마십시오.
- 조명이 충분하고 비전 시스템에 적합한 환경일 경우 하이퍼랩스 중에 장애물이 감지되면 기체는 정지하고 제자리에서 호버링합니다. 하이퍼랩스 중 조명이 부족하거나 비전 시스템에 적합하지 않은 환경일 경우 기체는 장애물 회피 없이 계속 촬영합니다. 주의해서 비행하십시오.
- 기체는 최소 25장의 사진을 찍은 경우에만 동영상을 생성하며, 이는 동영상 1초를 만드는 데 필요한 분량입니다. 동영상은 조종기에서 사용자 명령을 수신할 때 또는 모드가 예기치 않게 종료될 때(배터리 부족 RTH가 시작될 경우와 같이) 생성됩니다.

크루즈 컨트롤

크루즈 컨트롤 기능을 사용하면 조건이 허용되는 경우 기체가 조종기의 현재 조종 스틱 입력을 잠글 수 있습니다. 계속해서 조종 스틱의 움직임을 사용하지 않고 현재 조종 스틱 입력에 해당하는 속도로 비행하고 조종 스틱 입력을 늘려 스파이럴 업 등 더 많은 카메라 움직임을 지원합니다.

크루즈 컨트롤 사용

1. 크루즈 컨트롤 버튼 설정

DJI Fly로 이동하여 시스템 설정, 컨트롤을 선택한 다음 DJI RC 조종기의 C1 또는 C2 버튼 또는 RC-N1 조종기의 Fn 버튼을 크루즈 컨트롤로 설정합니다.

2. 크루즈 컨트롤 진입

조종 스틱을 아무 방향으로 밀고 크루즈 컨트롤 버튼을 동시에 누릅니다. 조종 스틱 입력에 따라 기체는 현재 속도로 비행합니다. 조종 스틱을 놓으면 자동으로 중앙으로 돌아갑니다. 조종 스틱이 중앙으로 돌아오기 전에 크루즈 컨트롤 버튼을 다시 누르면 기체가 현재 조종 스틱 입력에 따라 비행 속도를 재설정합니다. 중앙으로 돌아온 후 조종 스틱을 밀면 기체가 이전 속도를 기준으로 증가된 속도로 비행합니다. 이 경우 크루즈 컨트롤 버튼을 다시 누르면 기체가 증가된 속도로 비행합니다.

3. 크루즈 컨트롤 종료

조종 스틱 입력 없이 크루즈 컨트롤 버튼을 누르거나, 조종기의 비행 일시 중지 버튼을 누르거나, 크루즈 컨트롤을 비활성화하여 크루즈 컨트롤을 종료합니다.



- 크루즈 컨트롤은 일반, Cine, 스포츠 모드 또는 APAS, 프리 하이퍼랩스 및 스포트라이트에서 사용할 수 있습니다.
 - 조종 스틱 입력 없이 크루즈 컨트롤을 시작할 수 없습니다.
 - 최대 고도 또는 최대 거리 가까이에 있을 때는 크루즈 컨트롤이 시작될 수 없거나 자동으로 종료됩니다.
 - 기체가 조종기 또는 DJI Fly에서 분리되면 크루즈 컨트롤을 시작할 수 없거나 자동으로 종료됩니다.
 - 기체가 장애물을 감지하고 제자리에서 호버링하면 크루즈 컨트롤이 시작될 수 없거나 자동으로 종료됩니다.
 - RTH 또는 자동 착륙 중에는 기체가 크루즈 컨트롤에 들어갈 수 없거나 자동으로 크루즈 컨트롤을 종료합니다.
 - 비행 모드를 전환하면 크루즈 컨트롤이 자동으로 종료됩니다.
 - 크루즈 컨트롤의 장애물 회피는 현재 비행 모드를 따릅니다. 주의해서 비행하십시오.
-

고급 조종사 지원 시스템 5.0(APAS 5.0)

고급 조종사 지원 시스템 5.0(APAS 5.0)은 일반 및 Cine 모드에서 사용할 수 있습니다. APAS가 활성화되면 기체가 사용자 명령에 계속 반응하면서 조종 스틱 입력과 비행 환경에 따라 경로를 계획합니다. APAS를 사용하면 더 쉽게 장애물을 회피하며, 더 매끄러운 영상을 촬영하고, 더 나은 비행을 경험할 수 있습니다.

조종 스틱을 아무 방향으로나 계속 움직이십시오. 기체는 장애물의 위로, 아래로 또는 좌우로 비행하면서 장애물을 피합니다. 기체는 장애물을 피하는 동안에도 조종 스틱 입력에 반응할 수 있습니다.

APAS가 활성화되어 있을 때 조종기의 비행 일시 정지 버튼을 누르거나 DJI Fly의 화면을 한 번 누르면 기체를 정지할 수 있습니다. 기체는 3초 동안 호버링하면서 조종사의 명령을 기다립니다.

APAS를 활성화하려면, DJI Fly 앱을 열고 '시스템 설정 > 안전'으로 들어가 APAS를 활성화합니다.

우회를 사용할 때 일반 또는 Nifty 모드를 선택하십시오. Nifty 모드에서는 기체가 장애물을 피하면서 더 나은 영상을 얻기 위해 더 빠르고 매끄럽게 장애물에 더 가깝게 비행할 수 있습니다. 한편, 장애물과 충돌할 위험이 증가합니다. 주의해서 비행하십시오.

Nifty는 다음과 같은 상황에서 정상적으로 작동하지 않습니다.

1. 우회를 사용할 때 장애물 근처를 비행하면서 기체 방향이 빠르게 변경되는 경우.
2. 캐노피나 덤불과 같은 좁은 장애물을 고속으로 비행하는 경우.
3. 감지하기에는 너무 작은 장애물 근처에서 비행하는 경우.
4. 프로펠러 가드를 부착하고 비행하는 경우.

착륙 보호

장애물 회피가 '우회' 또는 '정지'로 설정되고 사용자가 스로틀 스틱을 아래로 당겨 기체를 착륙시키는 경우 착륙 보호 기능이 활성화됩니다. 기체가 착륙을 시작하면 착륙 보호 기능이 활성화됩니다.

1. 착륙 보호 중에, 기체는 적절한 지면을 자동으로 감지하고 조심스럽게 착륙합니다.
2. 지면이 착륙하기에 적합하지 않다고 판단되는 경우 기체는 0.8m 아래로 하강할 때 호버링합니다. 스로틀 스틱을 5초 이상 아래로 당기면 기체는 장애물 회피 없이 착륙합니다.



- 비전 시스템을 사용할 수 있을 경우에는 APAS 를 사용하지 않습니다. 비행경로에 사람, 동물, 표면 면적이 작은 물체 (예 : 나뭇가지) 또는 표면이 투명한 물체 (예 : 유리 또는 물) 가 없도록 하십시오.
- 하향 비전 시스템을 사용할 수 있거나 GNSS 신호가 강할 경우 APAS 를 사용하지 않습니다. 기체가 물 위 또는 눈으로 덮인 지역 위로 비행하는 경우 APAS 가 제대로 작동하지 않을 수 있습니다.
- 극도로 어둡거나 (<300 럭스) 밝은 (>10,000 럭스) 환경에서 비행할 때에는 더 많은 주의를 기울여야 합니다.
- DJI Fly 에 주의를 기울여 기체가 APAS 가 정상적으로 작동하는지 확인하십시오.
- APAS 는 기체가 비행 제한 또는 GEO 구역 근처를 비행하는 경우 제대로 작동하지 않을 수 있습니다.

비행 기록계

비행 원격 측정, 기체 상태 정보 및 기타 매개변수를 포함하는 비행 데이터는 기체의 내부 데이터 기록 장치에 자동으로 저장됩니다. 저장된 데이터는 DJI Assistant 2(소비자 드론 시리즈용)를 사용하여 액세스할 수 있습니다.

QuickTransfer

Mavic 3 Classic은 Wi-Fi를 통하여 모바일 기기에 직접 연결될 수 있어, 사용자가 RC-N1 조종기를 사용하지 않고도 DJI Fly를 통하여 기체에서 모바일 기기로 사진과 동영상을 다운로드 받을 수 있습니다. 사용자는 최대 80MB/s의 전송 속도로 더 빠르고 편리하게 다운로드할 수 있습니다.

사용법

방법 1: 모바일 기기가 조종기에 연결되어 있지 않은 경우

1. 기체의 전원을 켜고 기체가 자체 진단 테스트를 완료할 때까지 기다립니다.
2. 모바일 기기에서 Bluetooth 및 Wi-Fi가 활성화되어 있는지 확인하십시오. DJI Fly 앱을 실행하면 기체에 연결하기 위한 알림 메시지가 자동으로 나타납니다.
3. '연결'을 누릅니다. 성공적으로 연결되면 기체에 있는 파일에 액세스하여 높은 속도로 다운로드할 수 있습니다.

방법 2: 모바일 기기가 조종기에 연결되어 있는 경우

1. 기체가 조종기를 통하여 모바일 기기에 연결되어 있고 모터가 시동하지 않도록 확인하십시오.
2. 모바일 기기의 Bluetooth 및 Wi-Fi를 활성화합니다.
3. DJI Fly를 실행하여 재생에 들어간 후, 오른쪽 상단 모퉁이에 있는 을 누르면 기체에 있는 파일에 액세스하여 고속으로 다운로드할 수 있습니다.



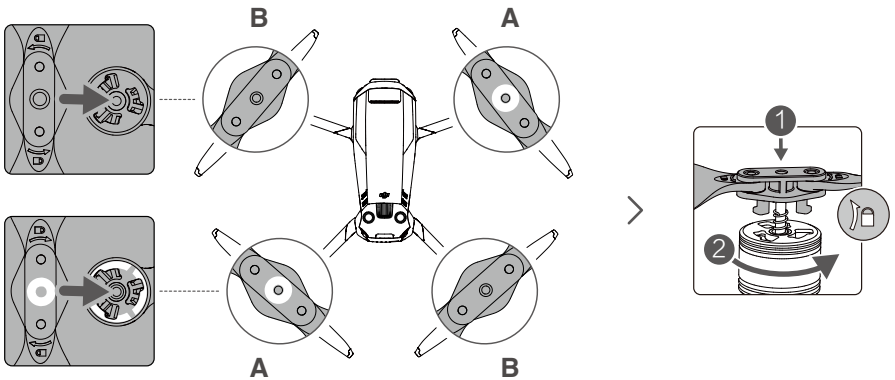
- 기체 내부 저장 장치를 사용하는 영상과 함께 5.8GHz 주파수 대역 및 Wi-Fi 6을 지원하는 기기를 사용하는 경우, 법률과 규정이 5.8GHz 주파수를 허용하는 국가나 지역에서 간섭이나 장애물이 없는 환경에서만 최대 다운로드 속도에 도달할 수 있습니다. 현지 규정이 5.8GHz를 허용하지 않는 경우 (일본 등), 사용자의 모바일 기기는 5.8GHz 주파수 대역을 지원하지 못하거나 환경으로부터 심한 간섭을 받게 됩니다. 그러한 환경의 경우, QuickTransfer는 2.4GHz 주파수 대역을 사용하며 최대 다운로드 속도가 10MB/s로 낮아집니다.
- QuickTransfer 사용 전, 모바일 기기의 Bluetooth, Wi-Fi, 위치 서비스가 켜졌는지 확인하시기 바랍니다.
- QuickTransfer 사용 시, 연결하려고 모바일 기기의 설정 페이지에서 Wi-Fi 비밀번호를 입력하지 않아도 됩니다. DJI Fly 앱을 실행하면 기체에 연결하기 위한 알림 메시지가 나타납니다.
- 간섭이나 장애물이 없는 환경에서 QuickTransfer를 사용하고 무선 라우터, 블루투스 스피커나 헤드폰과 같은 간섭을 유발하는 물체와의 거리를 멀리 유지하십시오.

프로펠러

DJI Mavic 3 Classic 저속을 켜 릴리즈 프로펠러는 두 종류가 있으며 서로 다른 방향으로 회전하도록 설계되었습니다. 표시는 어떤 모터에 어떤 프로펠러를 부착해야 하는지 보여줍니다. 지침을 따라 프로펠러와 모터의 짝을 맞추십시오.

프로펠러 부착

표시가 있는 프로펠러는 표시가 있는 모터에 부착하고 표시가 없는 프로펠러는 표시가 없는 모터에 부착합니다. 각 프로펠러를 모터 위에 놓고 누른 다음 고정될 때까지 돌립니다.



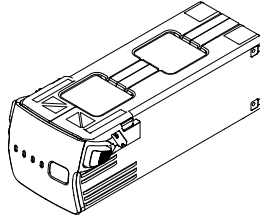
프로펠러 분리

모터에 장착된 프로펠러를 아래로 누른 다음 잠금 해제 방향으로 돌립니다.

- ⚠️ • 프로펠러 블레이드는 날카롭습니다. 주의를 기울여 다루십시오.
- 정품 DJI 프로펠러만 사용하십시오. 프로펠러 유형을 혼합하지 마십시오.
- 필요한 경우 프로펠러를 별도로 구매하십시오.
- 비행을 시작하기 전에는 항상 프로펠러가 단단히 설치되었는지 확인하십시오.
- 항상 비행 전에 모든 프로펠러의 상태가 양호한지 확인하십시오. 오래되고 금이 가거나 파손된 프로펠러는 사용하지 마십시오.
- 부상 방지를 위해 회전하는 프로펠러와 모터에 접근하지 마십시오.
- 운송 또는 보관 시 프로펠러를 꼭 쥐거나 구부리지 마십시오.
- 모터가 단단히 장착되어 있고 부드럽게 회전하는지 확인하십시오. 모터가 원활하게 회전하지 않을 경우 기체를 즉시 착륙시키십시오.
- 모터 구조를 변경하려고 시도하지 마십시오.
- 비행 후에는 모터가 뜨거울 수 있으므로 손이나 신체가 닿지 않도록 하십시오.
- 모터 또는 기체 본체의 통풍구를 막지 마십시오.
- 전원이 켜질 때 ESC 소리가 정상인지 확인하십시오.

인텔리전트 플라이트 배터리

DJI Mavic 3 Classic 인텔리전트 플라이트 배터리는 스마트 충전/방전 기능이 있는 15.4V, 5000mAh 배터리입니다.



배터리 기능

1. 배터리 잔량 표시: LED 표시등은 현재 배터리 잔량을 표시합니다.
2. 자동 방전 기능: 배터리 팽창을 방지하기 위해 3일 동안 사용하지 않을 경우에는 배터리 잔량이 96%로 자동 방전되고, 9일 동안 사용하지 않을 경우에는 60%로 자동 방전됩니다. 방전 중에 배터리에서 약간의 열이 발생하는 것은 정상입니다.
3. 균형 충전: 충전 중에 배터리 셀 전압의 균형을 자동으로 잡습니다.
4. 과충전 보호: 배터리가 완전히 충전되면 충전이 자동으로 멈춥니다.
5. 온도 감지: 배터리는 자체 보호를 위해 온도가 5°C~40°C 사이에서만 충전됩니다.
6. 과전류 보호: 과도한 전류가 감지되면 배터리 충전이 중지됩니다.
7. 과방전 보호: 배터리가 사용되지 않을 때는 과도한 방전을 방지하기 위해 자동으로 방전을 중단합니다. 배터리 사용 중에는 과방전 보호가 활성화되지 않습니다.
8. 합선 보호: 합선이 감지되면 전력 공급을 자동으로 차단합니다.
9. 배터리 셀 손상 보호: 배터리 셀에서 손상이 감지되면 DJI Fly에 경고 메시지가 표시됩니다.
10. 최대 절전 모드: 20분 동안 작동하지 않으면 절전을 위해 배터리 전원을 끕니다. 배터리 잔량이 5% 미만이면 6시간 동안 유휴 상태 후에 배터리가 최대 절전 모드로 전환되어 과도한 방전을 방지합니다. 최대 절전 모드에서는 배터리 잔량 표시등이 켜지지 않습니다. 절전 모드에서 나오려면 배터리를 충전하십시오.
11. 통신: 배터리의 전압, 용량, 전류에 대한 정보가 기체로 전송됩니다.

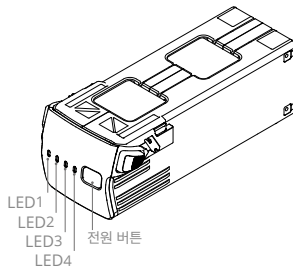


- 사용하기 전에 안전 가이드와 배터리 스티커를 참조하십시오. 조작 및 사용에 대한 모든 책임은 사용자에게 있습니다.

배터리 사용

배터리 잔량 확인

전원 버튼을 한 번 눌러 배터리 잔량을 확인합니다.



배터리 잔량 LED

○ : LED 켜짐 ☀ : LED 깜박임 ○ : LED 꺼짐

LED1	LED2	LED3	LED4	배터리 잔량
○	○	○	○	배터리 잔량 ≥ 88%
○	○	○	☀	75% ≤ 배터리 잔량 < 88%
○	○	○	○	63% ≤ 배터리 잔량 < 75%
○	○	☀	○	50% ≤ 배터리 잔량 < 63%
○	○	○	○	38% ≤ 배터리 잔량 < 50%
○	☀	○	○	25% ≤ 배터리 잔량 < 38%
○	○	○	○	13% ≤ 배터리 잔량 < 25%
☀	○	○	○	0% ≤ 배터리 잔량 < 13%

전원 켜기/끄기

전원 버튼을 한 번 누른 다음 2초 동안 다시 길게 누르면 배터리가 켜지거나 꺼집니다. 배터리 잔량 LED는 기체가 켜져 있을 때 배터리 잔량을 표시합니다.

저온 주의사항

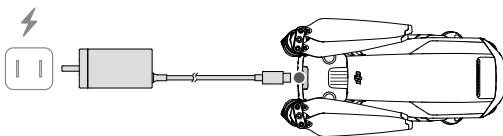
- 10°C~5°C의 저온 환경에서 비행하면 배터리 용량이 현저히 줄어듭니다. 배터리의 온도를 높이기 위해 기체를 제자리에서 호버링하는 것이 좋습니다. 배터리는 사용할 때마다 항상 완전히 충전되어 있는지 확인하십시오.
- 10°C 미만으로 온도가 극도로 낮은 환경에서는 배터리를 사용할 수 없습니다.
- 저온 환경에서는 DJI Fly 앱에 배터리 잔량 낮은 경고가 표시되자마자 비행이 종료됩니다.
- 최적의 배터리 성능을 위해 배터리 온도는 20°C 이상으로 유지하십시오.
- 저온 환경에서 배터리 용량이 줄어들면 기체의 풍속 저항 성능이 저하됩니다. 주의해서 비행하십시오.
- 높은 해발 고도에서는 각별히 주의해서 비행하십시오.

배터리 충전

비행 전에 인텔리전트 플라이트 배터리를 완전히 충전합니다.

DJI 65W 휴대용 충전기 사용

1. DJI 65W 휴대용 충전기를 AC 전원 공급 장치(100~240V, 50/60Hz)에 연결합니다.
2. 배터리 전원이 꺼진 상태에서 배터리 충전 케이블을 사용하여 기체를 충전기에 연결합니다.
3. 배터리 잔량 LED는 충전 중인 현재 배터리 잔량을 표시합니다.
4. 배터리 잔량 LED가 모두 꺼지면 인텔리전트 플라이트 배터리가 완전히 충전된 것입니다. 배터리가 완전히 충전 되면 USB 충전기를 분리합니다.



- ⚠ 비행 직후에는 배터리 온도가 너무 높을 수 있으므로 인텔리전트 플라이트 배터리를 바로 충전하지 마십시오. 배터리 온도가 실온까지 내려갈 때까지 기다렸다가 다시 충전하십시오.
- 배터리 셀의 온도가 작동 범위인 5~40° C 내에 있지 않으면 충전기가 배터리 충전을 멈춥니다. 이상적인 충전 온도 범위는 22~28° C입니다.
- 배터리의 성능을 유지하려면 적어도 3 개월에 한 번은 배터리를 완전히 충전하십시오.
- DJI 는 타사 충전기를 사용하여 발생하는 손상에 대해서는 어떠한 책임도 지지 않습니다.

- ☀ 운송하기 전에는 인텔리전트 플라이트 배터리를 30% 이하로 방전하는 것이 좋습니다. 기체 충전 잔량이 30% 미만이 될 때까지 야외에서 비행해 방전할 수 있습니다.

아래 표는 충전 중 배터리 잔량을 보여줍니다.

LED1	LED2	LED3	LED4	배터리 잔량
☀	☀	○	○	0% < 배터리 잔량 ≤ 50%
☀	☀	☀	○	50% < 배터리 잔량 ≤ 75%
☀	☀	☀	☀	75% < 배터리 잔량 < 100%
○	○	○	○	완전히 충전됨

배터리 보호 장치

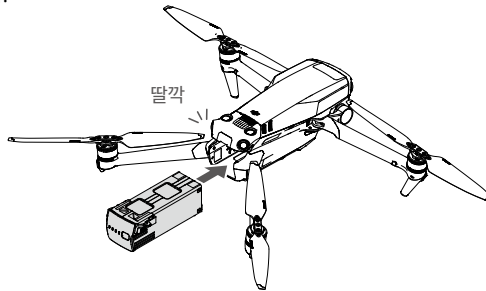
배터리 LED 표시등으로 비정상적인 충전 상태로 인한 배터리 보호 상태를 판단할 수 있습니다.

배터리 보호 장치					
LED1	LED2	LED3	LED4	깜박임 패턴	상태
○	☀	○	○	LED2가 초당 두 번 깜박임	과전류 감지됨
○	☀	○	○	LED2가 초당 세 번 깜박임	합선 감지됨
○	○	☀	○	LED3가 초당 두 번 깜박임	과충전 감지됨
○	○	☀	○	LED3가 초당 세 번 깜박임	충전기 과전압 감지됨
○	○	○	☀	LED4가 초당 두 번 깜박임	충전 온도가 너무 낮음
○	○	○	☀	LED4가 초당 세 번 깜박임	충전 온도 너무 높음

배터리 보호 장치가 활성화된 상태에서 충전을 재개하려면 배터리를 충전기에서 분리한 다음에 다시 연결해야 합니다. 충전 온도가 비정상인 경우, 충전 온도가 정상이 될 때까지 기다리면, 충전기를 다시 꽂을 필요 없이 배터리가 자동으로 충전을 다시 시작합니다.

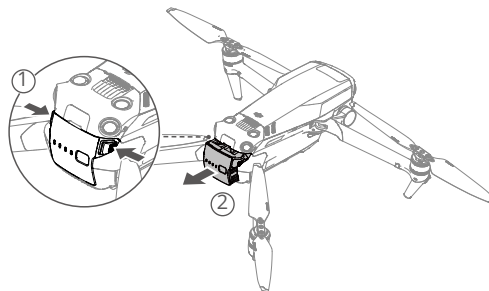
인텔리전트 플라이트 배터리 삽입

인텔리전트 플라이트 배터리를 기체의 배터리 함에 삽입합니다. 단단히 장착되었는지 그리고 배터리 버클이 제자리에 고정되었는지 확인합니다.



인텔리전트 플라이트 배터리 분리

인텔리전트 플라이트 배터리의 측면에 있는 배터리 버클의 질감이 만져지는 부분을 눌러 배터리 함에서 분리합니다.

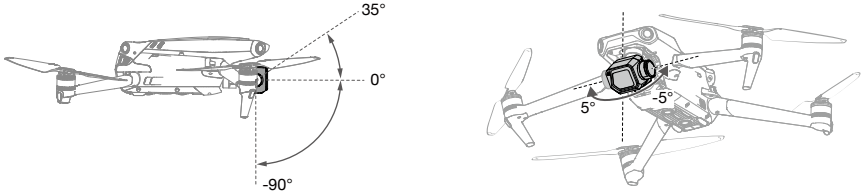


- ⚠ • 기체가 켜진 상태에서 배터리를 분리하지 마십시오.
- 배터리가 단단히 장착되었는지 확인하십시오.

짐벌 및 카메라

짐벌 프로필

DJI Mavic 3 Classic의 3축 짐벌을 사용하면 카메라를 안정시켜 선명하고 안정적인 이미지와 동영상을 촬영할 수 있습니다. 제어 가능 틸트 범위는 -90° ~ $+35^{\circ}$ 이고 제어 가능 팬 범위는 -5° ~ $+5^{\circ}$ 입니다.



조종기의 짐벌 다이얼을 사용하면 카메라의 틸트를 제어할 수 있습니다. DJI Fly에서 카메라 뷰로 들어가도 됩니다. 카메라 조정 막대가 나타날 때까지 화면을 누릅니다. 틸트를 제어하려면 막대를 위나 아래로 끌고 팬을 제어하려면 왼쪽이나 오른쪽으로 끄십시오.

짐벌 작동 모드

짐벌의 작동 모드는 두 가지가 있습니다. DJI Fly에서 작동 모드를 전환할 수 있습니다.

팔로우 모드: 짐벌 방향과 기체 전면 사이의 각도가 항상 일정하게 유지됩니다.

FPV 모드: 짐벌이 기체의 움직임과 동기화되어 1인칭 비행 경험을 제공합니다.



- 기체에 전원이 켜져 있을 때는 짐벌을 건드리거나 두드리지 마십시오. 이륙 중에 짐벌을 보호하려면 개방된 공간과 평평한 지면에서 이륙하십시오.
- 짐벌의 정밀 구성품은 충돌 또는 충격에 의해 손상될 수 있으며 이로 인해 짐벌이 비정상적으로 작동할 수 있습니다.
- 짐벌, 특히 짐벌 모터에 먼지나 모래가 들어가지 않도록 주의하십시오.
- 짐벌 모터는 다음 상황에서 보호 모드에 들어갈 수 있습니다.
 - a. 기체가 고르지 못한 지면에 있거나 짐벌이 방해 받는 경우.
 - b. 짐벌에 충돌과 같은 과도한 외부적인 힘이 가해지는 경우.
- 짐벌이 켜진 후에는 짐벌에 외부적인 힘을 가하지 마십시오. 짐벌에 추가적인 하중을 가하지 마십시오. 짐벌이 비정상적으로 작동하거나 모터가 영구적으로 손상될 수 있습니다.
- 기체의 전원을 켤 때는 먼저 보관 커버를 제거했는지 확인하십시오. 또한 기체를 사용하지 않을 때는 보관 커버를 씌워 두십시오.
- 안개나 구름이 많이 낀 상태에서 비행하면 짐벌이 젖어서 일시적인 장애가 발생할 수 있습니다. 이 경우 짐벌을 충분히 말려주면 기능이 완전히 복구됩니다.

카메라 프로필

DJI Mavic 3 Classic은 4/3 CMOS 센서 Hasselblad L2D-20c 카메라를 사용하며, 이 카메라로 20MP 사진과 5.1K 50fps/DCI 4K 120fps H.264/H.265 포맷 동영상을 촬영할 수 있습니다. 또한 이 카메라는 10-bit D-Log 동영상을 지원하고, f/2.8~f/11로 조정 가능한 조리개가 탑재되어 있으며, 1m에서 무한대까지 촬영이 가능합니다.

- ⚠ 사용 및 보관 중에 카메라의 온도와 습도가 적합한지 확인하십시오.
 - 렌즈는 손상을 방지하기 위해 렌즈 클렌저를 사용하여 세척하십시오.
 - 발생된 열로 인해 부상을 입거나 기기가 손상될 수 있으므로 카메라의 통풍구를 막지 마십시오.
-

사진과 동영상 저장 및 내보내기

사진 및 동영상 저장

DJI Mavic 3 Classic은 8GB의 내장 저장 장치를 갖추고 있으며 microSD 카드에 사진과 동영상을 저장할 수도 있습니다. 고해상도 동영상 데이터에는 빠른 읽기/쓰기 속도가 필요하기 때문에 SDXC 또는 UHS-I microSD 카드가 필요합니다. 권장 microSD 카드에 대한 자세한 내용은 사양 섹션을 참조하십시오.

사진 및 동영상 저장

QuickTransfer를 사용하여 영상을 휴대폰으로 내보냅니다. 기체를 컴퓨터에 연결하거나 카드 리더기를 사용하여 영상을 컴퓨터로 내보냅니다.

- ⚠ 기체의 전원이 켜진 상태에서는 기체에서 microSD 카드를 빼지 마십시오. 전원이 켜진 상태에서 카드를 빼면, microSD 카드가 손상될 수 있습니다.
 - 카메라 시스템의 안정성을 위해 단일 동영상 녹화는 최대 30분으로 제한됩니다.
 - 카메라를 사용할 때는 먼저 설정을 점검하여 원하는 대로 구성되었는지 확인하십시오.
 - 중요한 사진이나 동영상을 촬영할 때는 이미지 몇 개를 먼저 촬영하여 카메라가 올바르게 작동하는지 테스트하십시오.
 - 기체의 전원이 꺼지면 사진 또는 동영상을 카메라에서 전송 또는 복사할 수 없습니다.
 - 기체의 전원을 올바르게 끄십시오. 그렇지 않으면 카메라 매개변수가 저장되지 않으며 녹화된 동영상이 손상될 수 있습니다. DJI는 모든 이미지 또는 동영상이 촬영되지 않거나 기체에서 읽을 수 없는 형식으로 녹화되는 문제에 대해 책임을 지지 않습니다.
-

조종기

이 섹션에서는 조종기의 기능에 대해 설명하고 기체와 카메라를 제어하는 지침을 제공합니다.

조종기

DJI RC

DJI Mavic 3 Classic과 함께 사용할 때 DJI RC 조종기는 2.4GHz 및 5.8GHz 주파수 대역 모두에서 작동하는 O3+ 동영상 전송 기능을 갖추고 있습니다. 최적의 전송 채널을 자동으로 선택하여 1080p 60fps HD 라이브 뷰를 기체에서 조종기까지 최대 15km 거리에서 전송할 수 있습니다(FCC 표준 준수, 넓은 개방 영역에서 간섭 없이 측정). DJI RC는 또한 5.5인치 터치스크린(1920×1080픽셀 해상도)과 다양한 컨트롤 및 사용자 설정 버튼을 갖추고 있어 사용자가 기체를 쉽게 제어하고 기체 설정을 원격으로 변경할 수 있습니다.

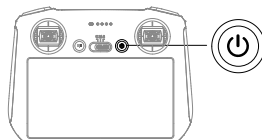
18.72Wh 전력의 내장 5200mAh 배터리는 조종기에 최대 4시간의 작동 시간을 제공합니다. DJI RC에는 Wi-Fi 연결, 내장 GNSS(GPS+Beidou+Galileo), Bluetooth, 내장 스피커, 탈착식 조종 스틱 및 microSD 저장 장치와 같은 다양한 기능이 있습니다.

조종기 사용

전원 켜기/끄기

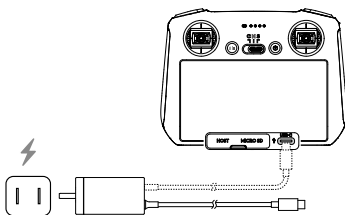
전원 버튼을 한 번 눌러 현재 배터리 잔량을 확인합니다.

한 번 누른 다음 다시 길게 누르면 조종기가 켜지거나 꺼집니다.



배터리 충전

USB-C 케이블을 사용하여 USB 충전기를 조종기의 USB-C 포트에 연결합니다. 배터리는 최대 충전 전력 15W(5V/3A)로 약 1시간 30분이면 완전히 충전할 수 있습니다.



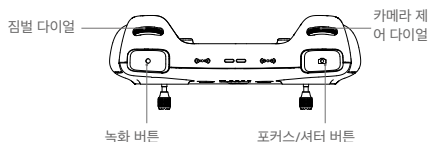
짐벌 및 카메라 제어

포커스/셔터 버튼: 반 정도 누르면 초점이 자동으로 맞춰지고 끝까지 누르면 사진이 촬영됩니다.

녹화 버튼: 버튼을 한 번 누르면 녹화를 시작하거나 중단합니다.

카메라 제어 다이얼: 기본적으로 줌을 조정하기 위해 사용합니다. 다이얼 기능을 설정하여 초점 거리, EV, 조리개, 셔터 속도 및 ISO를 조정할 수 있습니다.

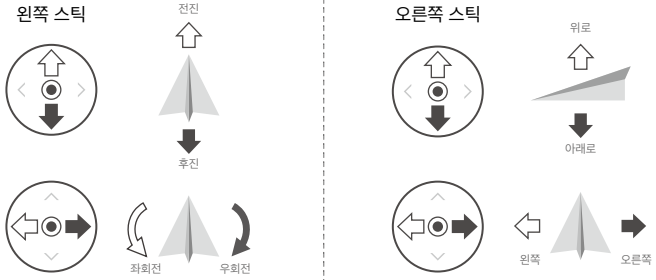
짐벌 다이얼: 짐벌의 틸트를 제어하는 데 사용합니다.



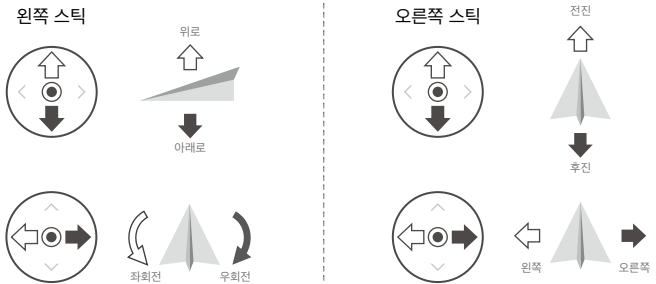
기체 제어

사전 프로그래밍된 모드 3개(모드 1, 모드 2, 모드 3)를 이용할 수 있으며 사용자 정의 모드는 DJI Fly에서 구성할 수 있습니다. 기본 모드는 모드 2입니다.

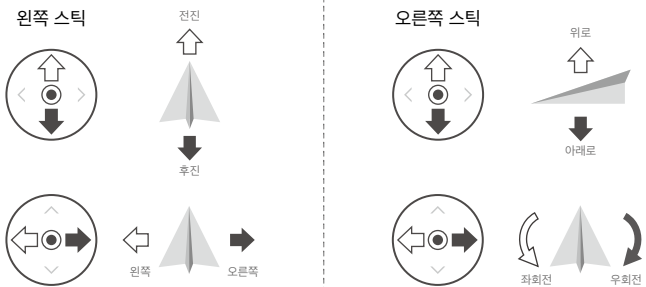
모드 1

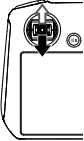
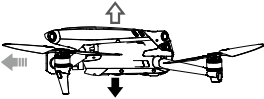
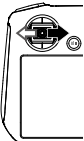
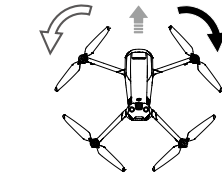
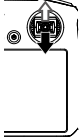

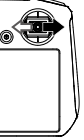



모드 2



모드 3

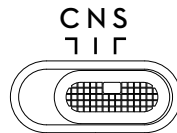


조종기 (모드 2)	기체 (← 표시는 기체 앞부분을 나타냄)	설명
		<p>왼쪽 스틱을 위 또는 아래로 움직이면(스로틀 스틱) 기체의 고도가 바뀝니다. 상승하려면 스틱을 밀어 올리고 하강하려면 아래로 내립니다. 스틱이 가운데에서 멀어질수록 기체의 고도가 더 빠르게 변화합니다. 예상하지 못한 급격한 고도 변화를 피하려면 스틱을 항상 부드럽게 움직이십시오.</p>
		<p>왼쪽 스틱을 왼쪽이나 오른쪽으로 움직이면(팬 스틱) 기체의 방향을 제어할 수 있습니다. 기체를 반시계 방향으로 회전시키려면 스틱을 왼쪽으로 밀고 시계 방향으로 회전시키려면 오른쪽으로 밀니다. 스틱이 가운데 위치에서 멀어질수록 기체가 더 빠르게 회전합니다.</p>
		<p>오른쪽 스틱을 위아래로 움직이면(피치 스틱) 기체의 피치가 변경됩니다. 전진 비행을 하려면 스틱을 밀어 올리고 후진 비행을 하려면 아래로 내립니다. 스틱이 가운데에서 멀어질수록 기체가 더 빠르게 움직입니다.</p>
		<p>오른쪽 스틱을 좌우로 움직이면(롤 스틱) 기체의 롤이 변경됩니다. 좌측으로 비행하려면 스틱을 왼쪽으로 밀고 우측으로 비행하려면 오른쪽으로 밀니다. 스틱이 가운데에서 멀어질수록 기체가 더 빠르게 움직입니다.</p>

비행 모드 전환 스위치

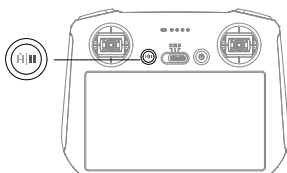
스위치를 전환하여 비행 모드를 선택합니다.

위치	비행 모드
S	스포트츠 모드
N	일반 모드
C	Cine 모드



비행 일시 정지/RTH 버튼

한 번 누르면 기체가 정지하고 제자리에서 호버링합니다. 조종기가 신호음으로 RTH 시작을 알릴 때까지 버튼을 길게 누르면 기체가 마지막으로 기록된 홈포인트로 돌아갑니다. 이 버튼을 다시 누르면 RTH가 취소되고 기체를 다시 제어할 수 있게 됩니다.



사용자 설정 버튼

사용자 설정 C1 및 C2 버튼의 기능을 설정하려면, DJI Fly에서 시스템 설정으로 이동하여 제어를 선택합니다.

상태 LED 및 배터리 잔량 LED 설명

상태 LED

깜박임 패턴	설명
● —	빨간색 유지 기체에서 연결 끊김
●	빨간색으로 깜박임 기체의 배터리 잔량이 낮음
● —	녹색 유지 기체와 연결됨
●	파란색으로 깜박임 조종기가 기체와 연동 중
● —	노란색 유지 펌웨어 업데이트 실패
● —	파란색 유지 펌웨어 업데이트 성공
●	노란색으로 깜박임 조종기의 배터리 잔량이 낮음
●	청록색으로 깜박임 조종 스틱이 중앙에 있지 않음

배터리 잔량 LED

깜박임 패턴				배터리 잔량
●	●	●	●	75%~100%
●	●	●	○	50%~75%
●	●	○	○	25%~50%
●	○	○	○	0%~25%

조종기 경고

오류 또는 경고가 발생하면 조종기에서 삐 소리가 납니다. 터치스크린이나 DJI Fly에 알림 메시지가 나타날 때 주의를 기울이십시오. 위에서 아래로 밀고 음소거를 선택하여 모든 경고를 비활성화하거나 볼륨 바를 0으로 밀어 일부 경고를 비활성화합니다.

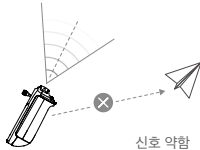
RTH를 수행하는 동안 조종기는 신호음을 울립니다. RTH 경고음은 취소할 수 없습니다. 조종기는 배터리 잔량이 낮 으면(6%~10%) 경고음을 울립니다. 전원 버튼을 누르면 배터리 잔량 부족 경고음을 취소할 수 있습니다. 배터리 잔 량이 5% 미만이면 트리거되는 중대한 배터리 잔량 부족 경고는 취소할 수 없습니다.

최적 전송 구역

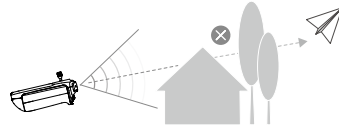
기체와 조종기 간의 신호는 조종기가 기체를 향해 아래 그림과 같이 위치했을 때 가장 안정적입니다.



최적 전송 구역



신호 약함



- 조종기와 동일한 주파수에서 작동하는 다른 무선 기기는 사용하지 마십시오. 조종기에 간섭이 발생합니다.
- 비행 중 전송 신호가 약하면 DJI Fly에서 메시지가 수신됩니다. 안테나를 조정하여 기체가 최적의 전송 범위 내에 있는지 확인하십시오.

조종기 연동

콤보로 함께 구매한 경우, 조종기가 기체에 이미 연동되어 있습니다. 그렇지 않으면, 활성화 후에 아래 단계에 따라 조종기와 기체를 연동하십시오.

1. 기체 및 조종기의 전원을 켭니다.
2. DJI Fly를 시작합니다.
3. 카메라 뷰에서 ●●● 아이콘을 누르고 제어 및 기체에 연결(연동)을 선택합니다.
4. 기체의 전원 버튼을 4초 이상 길게 누릅니다. 기체에서 신호음이 나면 연동 준비가 되었음을 나타냅니다. 연동에 성공하면 기체에서 신호음이 두 번 울리고 조종기의 배터리 잔량 LED가 켜지고 계속 켜져 있게 됩니다.



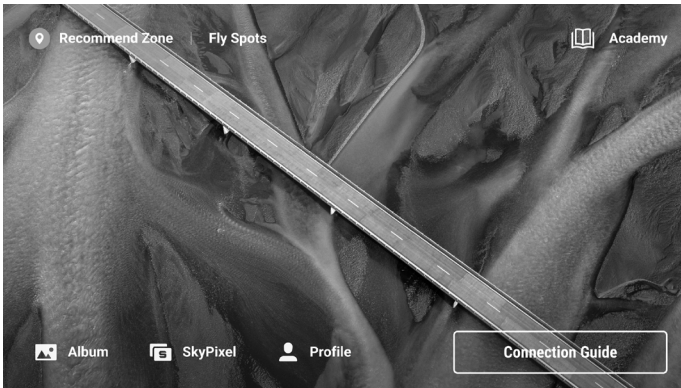
- 연동 중에는 조종기가 기체에서 0.5m 이내에 있어야 합니다.
- 새 조종기를 같은 기체에 연동하면 기체와 조종기 연동이 자동으로 끊어집니다.
- 최적의 동영상 전송을 위해 조종기의 Bluetooth 및 Wi-Fi를 끄십시오.



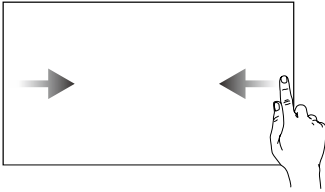
- 항상 비행 전에 조종기를 완전히 충전하십시오. 조종기는 배터리 잔량이 낮으면 경고음을 울립니다.
- 조종기를 켜 상태에서 5분 동안 사용하지 않으면 경고음이 울립니다. 6분이 지나면 조종기의 전원이 자동으로 꺼집니다. 조종 스틱을 이동하거나 아무 버튼이나 눌러 경보를 취소합니다.
- 배터리의 성능을 유지하려면 적어도 3개월에 한 번은 배터리를 완전히 충전하십시오.

터치스크린 조작

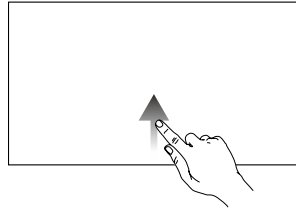
홈



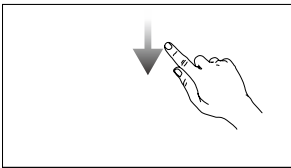
조작



왼쪽 또는 오른쪽에서 화면 중앙으로 밀면 이전 화면으로 돌아갑니다.

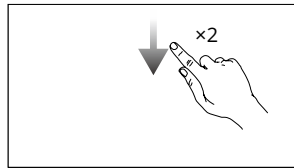


화면 하단에서 위로 밀면 DJI Fly로 돌아갑니다.



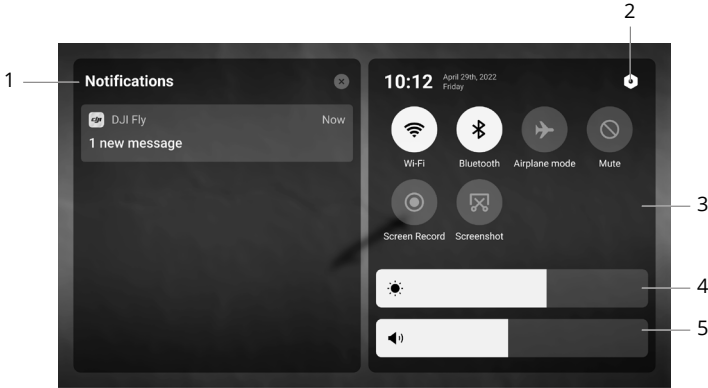
DJI Fly에 있을 때 화면 상단에서 아래로 밀면 상태 표시줄이 열립니다.

상태 표시줄에는 시간, Wi-Fi 신호 및 조종기의 배터리 잔량이 표시됩니다.



DJI Fly에 있을 때 화면 상단에서 아래로 두 번 밀면 빠른 설정이 열립니다.

빠른 설정



1. 알림

눌러서 시스템 알림을 확인합니다.

2. 시스템 설정

시스템 설정에 액세스하고 Bluetooth, 볼륨, 네트워크 등을 구성하려면 아이콘을 누릅니다. 컨트롤 및 상태 LED에 대한 자세한 내용은 '가이드'를 참조할 수 있습니다.

3. 바로 가기

◊ : 눌러서 Wi-Fi를 활성화 또는 비활성화합니다. 계속 누르고 있으면 설정으로 들어가서 Wi-Fi 네트워크를 연결하거나 추가할 수 있습니다.

✳ : 눌러서 Bluetooth를 활성화 또는 비활성화합니다. 계속 누르고 있으면 설정으로 들어가서 가까운 Bluetooth 장치와 연결할 수 있습니다.

✈ : 눌러서 '비행기' 모드를 활성화합니다. Wi-Fi 및 Bluetooth가 비활성화됩니다.

🔕 : 시스템 알림을 끄고 모든 경고를 비활성화하려면 누릅니다.

📹 : 눌러서 화면 녹화를 시작합니다. 조종기의 microSD 슬롯에 microSD 카드를 삽입해야만 이 기능을 사용할 수 있습니다.

📷 : 화면을 캡처하려면 누릅니다. 조종기의 microSD 슬롯에 microSD 카드를 삽입해야만 이 기능을 사용할 수 있습니다.

📶 : 모바일 데이터를 나타냅니다.

4. 밝기 조정

바를 밀면 화면 밝기를 조정할 수 있습니다.

5. 볼륨 조정


바를 밀면 볼륨을 조정할 수 있습니다.

고급 기능

컴퍼스 캘리브레이션

전자파 간섭이 있는 장소에서 조종기를 사용한 후에는 컴퍼스 캘리브레이션이 필요할 수 있습니다. 조종기의 컴퍼스를 캘리브레이션해야 할 경우, 경고 메시지가 표시됩니다.

경고 메시지를 누르면 캘리브레이션이 시작됩니다. 그 외의 경우, 아래 단계를 따라 조종기를 캘리브레이션하십시오.

1. 조종기의 전원을 켜고 빠른 설정으로 들어갑니다.
2.  아이콘을 눌러 시스템 설정으로 들어가고 아래로 스크롤하여 컴퍼스를 한 번 누릅니다.
3. 화면의 지침에 따라 컴퍼스를 보정합니다.
4. 캘리브레이션이 성공하면 알림 메시지가 표시됩니다.

DJI RC-N1

조종기에는 DJI 장거리 전송 기술이 내장되어 있어서 기체에서 모바일 기기의 DJI Fly까지 최대 15km의 전송 범위에서 최대 1080p 60fps 해상도(모바일 폰에 따라 다름)의 동영상을 전송할 수 있습니다. 온보드 버튼으로 기체와 카메라를 쉽게 제어할 수 있으며 탈착식 조종 스틱으로 조종기를 더 쉽게 보관할 수 있습니다.

전자파 간섭이 없는 확 트인 영역에서 기체는 O3+를 사용하여 최대 1080p 60fps(모바일 폰에 따라 다름)의 동영상 링크를 원활하게 전송합니다. 조종기는 2.4GHz와 5.8GHz에서 작동하며, 최상의 전송 채널을 자동으로 선택합니다.

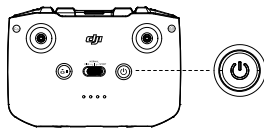
내장 배터리의 용량은 5200mAh이고 전력량은 18.72 Wh이며 최대 작동 시간은 6시간입니다. 조종기는 500mA@5V의 충전 용량으로 모바일 기기를 충전하며, Android 기기는 자동으로 충전합니다. iOS 기기를 이용하는 경우, 먼저 DJI Fly에서 충전이 활성화되어 있는지 확인하십시오. iOS 기기에 대한 충전 기능은 기본적으로 비활성화되어 있으며 조종기를 켤 때마다 활성화해야 합니다.

- 팁**
- 적합성 버전: 조종기는 현지 규정을 준수합니다.
 - 조종 스틱 모드: 조종 스틱 모드는 조종 스틱을 움직일 때마다 수행되는 기능을 결정합니다. 사전 프로그램된 모드 3개(모드 1, 모드 2, 모드 3)를 이용할 수 있으며 사용자 정의 모드는 DJI Fly에서 구성할 수 있습니다. 기본 모드는 모드 2입니다.

조종기 사용

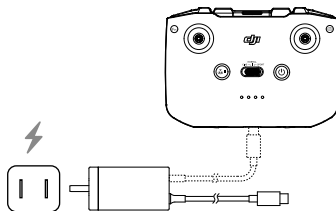
전원 켜기/끄기

전원 버튼을 한 번 눌러 현재 배터리 잔량을 확인합니다. 한 번 누른 다음 다시 길게 누르면 조종기가 켜지거나 꺼집니다. 배터리 잔량이 너무 낮으면 사용 전에 충전하십시오.



배터리 충전

USB-C 케이블을 사용하여 제공된 충전기를 조종기의 USB-C 포트에 연결합니다. 조종기 배터리를 완전히 충전하는 데는 4시간 정도가 소요됩니다.

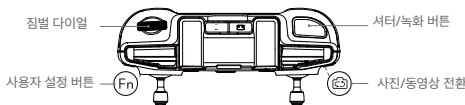


짐벌 및 카메라 제어

셔터/녹화 버튼: 한 번 누르면 사진을 촬영하거나 녹화를 시작 또는 중지합니다.

사진/동영상 전환: 한 번 누르면 사진 모드와 동영상 모드 사이를 전환합니다.

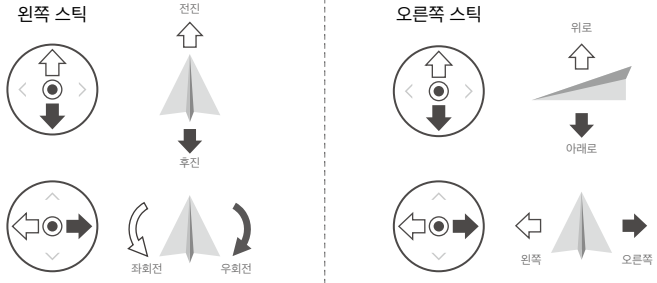
짐벌 다이얼: 짐벌의 틸트를 제어하는 데 사용됩니다.



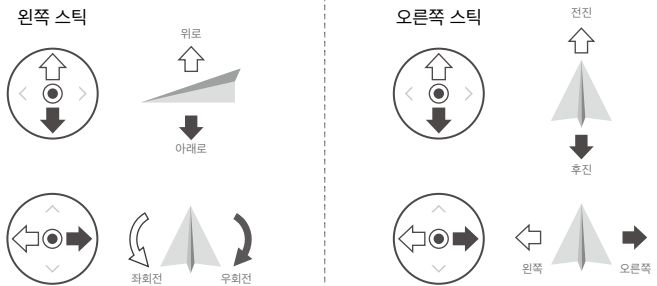
기체 제어

조종 스틱을 사용하여 기체의 방향(팬), 전방/후방 이동(피치), 고도(스로틀) 및 좌측/우측 이동(롤)을 제어할 수 있습니다. 조종 스틱 모드는 조종 스틱을 움직일 때마다 수행되는 기능을 결정합니다. 사전 프로그래밍된 모드 3개(모드 1, 모드 2, 모드 3)를 이용할 수 있으며 사용자 정의 모드는 DJI Fly에서 구성할 수 있습니다. 기본 모드는 모드 2입니다.

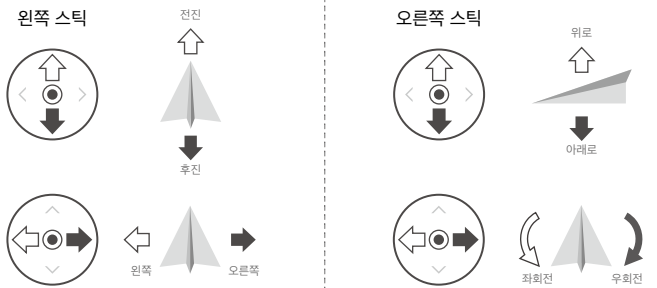
모드 1

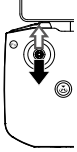
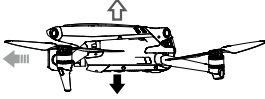
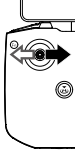
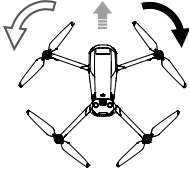



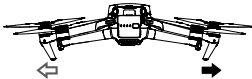


모드 2



모드 3

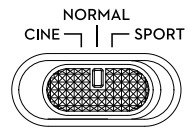


조종기 (모드 2)	기체 (← 표시는 기체 앞부분을 나타냄)	설명
		<p>왼쪽 스틱을 위 또는 아래로 움직이면(스로틀 스틱) 기체의 고도가 바뀝니다. 상승하려면 스틱을 밀어 올리고 하강하려면 아래로 내립니다. 스틱이 가운데에서 멀어질수록 기체의 고도가 더 빠르게 변화합니다. 예상하지 못한 급격한 고도 변화를 피하려면 스틱을 항상 부드럽게 움직이십시오.</p>
		<p>왼쪽 스틱을 왼쪽이나 오른쪽으로 움직이면(팬 스틱) 기체의 방향을 제어할 수 있습니다. 기체를 반시계 방향으로 회전시키려면 스틱을 왼쪽으로 밀고 시계 방향으로 회전시키려면 오른쪽으로 밀니다. 스틱이 가운데 위치에서 멀어질수록 기체가 더 빠르게 회전합니다.</p>
		<p>오른쪽 스틱을 위아래로 움직이면(피치 스틱) 기체의 피치가 변경됩니다. 전진 비행을 하려면 스틱을 밀어 올리고 후진 비행을 하려면 아래로 내립니다. 스틱이 가운데에서 멀어질수록 기체가 더 빠르게 움직입니다.</p>
		<p>오른쪽 스틱을 좌우로 움직이면(롤 스틱) 기체의 롤이 변경됩니다. 좌측으로 비행하려면 스틱을 왼쪽으로 밀고 우측으로 비행하려면 오른쪽으로 밀니다. 스틱이 가운데에서 멀어질수록 기체가 더 빠르게 움직입니다.</p>

비행 모드 전환 스위치

스위치를 전환하여 비행 모드를 선택합니다.

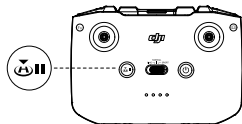
위치	비행 모드
스포츠	스포츠 모드
일반	일반 모드
영화	Cine 모드



비행 일시 정지/RTH 버튼

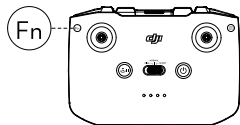
한 번 누르면 기체가 정지하고 제자리에서 호버링합니다. 기체가 스마트 RTH 또는 자동 착륙을 수행하는 경우, 한 번 누르면 현재 동작을 멈추고 정지합니다.

조종기가 RTH를 시작하도록 삐소리가 날 때까지 RTH 버튼을 계속 누릅니다. 이 버튼을 다시 누르면 RTH 절차가 취소되고 기체를 다시 직접 제어할 수 있게 됩니다. RTH에 대한 자세한 내용은 '리턴 투 홈(RTH)' 섹션을 참조하십시오.



사용자 설정 버튼

이 버튼의 기능을 맞춤 설정하려면, DJI Fly에서 '시스템 설정'으로 이동하여 '제어'를 선택합니다. 기능에는 짐벌 중앙 복귀, 보조 LED 전환 및 크루즈 컨트롤 활성화가 포함됩니다.

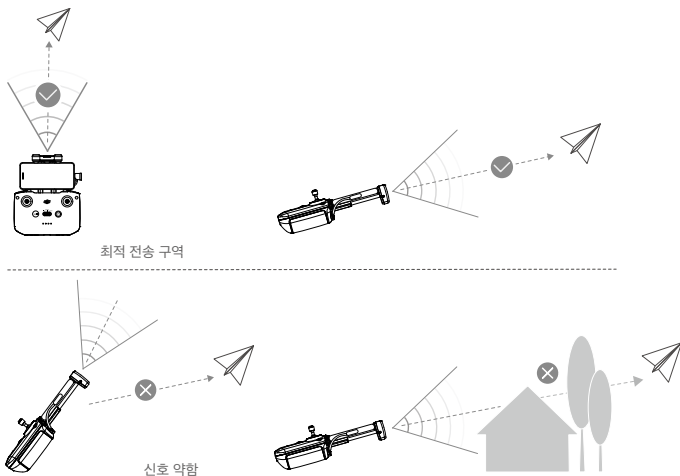


조종기 경고

조종기는 RTH 중이거나 배터리 잔량 낮으면(6~15%) 경고를 울립니다. 전원 버튼을 누르면 배터리 잔량 부족 경고를 취소할 수 있습니다. 그러나 배터리 잔량이 심각하게 부족한 경우(5% 미만)에는 경고를 취소할 수 없습니다.

최적 전송 구역

기체와 조종기 간의 신호는 안테나와 기체의 위치가 아래 그림과 같을 때 가장 안정적입니다.



조종기 연동

사용하기 전에 기체와 조종기를 먼저 연동해야 합니다. 새 조종기와 연동하는 방법은 다음과 같습니다.

1. 조종기 및 기체의 전원을 켭니다.
2. DJI Fly를 시작합니다.
3. 카메라 뷰에서, ●●●을 누르고 제어 및 기체에 연결(연동)을 선택합니다.
4. 기체의 전원 버튼을 4초 이상 길게 누릅니다. 기체에서 신호음이 나면 연동 준비가 되었음을 나타냅니다. 기체에서 신호음이 두 번 울리면 연동이 성공적임을 나타냅니다. 조종기의 배터리 잔량 LED가 계속 켜져 있습니다.



- 연동 중에는 조종기가 기체에서 0.5m 이내에 있어야 합니다.
- 새 조종기를 같은 기체에 연동하면 기체와 조종기 연동이 자동으로 끊어집니다.
- 최적의 동영상 전송을 위해 모바일 기기의 Bluetooth 및 Wi-Fi를 끄십시오.



- 항상 비행 전에 조종기를 완전히 충전하십시오. 조종기는 배터리 잔량이 낮으면 경고음을 울립니다.
 - 조종기를 켜 상태에서 5분 동안 사용하지 않으면 경고음이 울립니다. 6분이 지나면 조종기의 전원이 자동으로 꺼집니다. 조종 스틱을 이동하거나 아무 버튼이나 눌러 경보를 취소합니다.
 - 모바일 기기가 안전하도록 모바일 기기 홀더를 조정하십시오.
 - 배터리의 성능을 유지하려면 적어도 3개월에 한 번은 배터리를 완전히 충전하십시오.
-

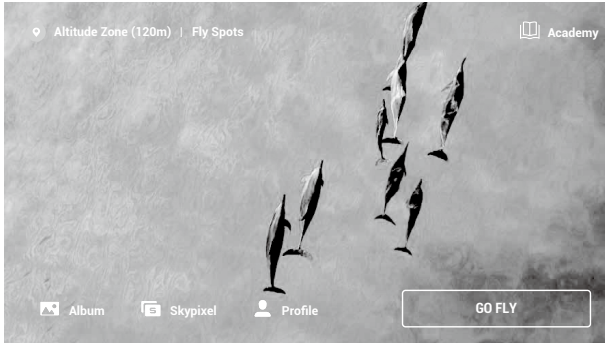
DJI Fly 앱

이 섹션에서는 DJI Fly 앱의 주요 기능을 소개합니다.

DJI Fly 앱

홈

DJI Fly를 시작하고 홈 화면으로 들어갑니다.



비행 인기 지역

인근의 적합한 비행 및 촬영 장소를 보거나 공유하고, GEO 구역에 관해 자세히 알아보고, 다른 사용자가 찍은 여러 장소의 공중 사진을 찾아볼 수 있습니다.

아카데미

오른쪽 상단의 아이콘을 눌러 아카데미를 실행합니다. 제품 튜토리얼, 비행 팁, 비행 안전 및 매뉴얼 문서를 여기에서 볼 수 있습니다.

앨범

DJI Fly 및 모바일 기기에서 사진과 동영상을 볼 수 있습니다. 생성 메뉴에는 '템플릿'과 '고급'이 포함되어 있습니다. 템플릿은 가져온 영상에 대한 자동 편집 기능을 제공합니다. 고급을 사용하면 수동으로 영상을 편집할 수 있습니다.

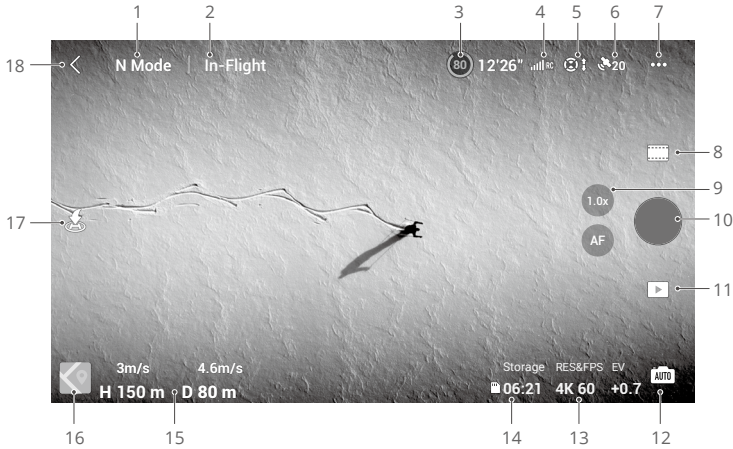
SkyPixel

사용자가 공유하는 동영상과 사진을 보려면 SkyPixel로 이동하십시오.

프로필

계정 정보, 비행 기록, DJI 포럼, 온라인 스토어, 내 드론 찾기 기능 및 기타 설정을 볼 수 있습니다.

카메라 뷰



1. 비행 모드

N: 현재 비행 모드를 표시합니다.

2. 시스템 상태 표시줄

비행 중: 기체 비행 상태를 나타내며 다양한 경고 메시지를 표시합니다.

3. 배터리 정보

(80) 24'17": 현재 배터리 잔량 및 남은 비행시간을 표시합니다. 누르면 배터리에 관한 자세한 정보를 볼 수 있습니다.

4. 동영상 다운링크 신호 강도

📶: 기체와 조종기 사이의 동영상 다운링크 강도를 표시합니다.

5. 비전 시스템 상태

📷: 아이콘의 왼쪽은 전방, 후방 및 측면 비전 시스템의 상태를 표시하며, 아이콘의 오른쪽은 상향 및 하향 비전 시스템의 상태를 나타냅니다. 아이콘은 비전 시스템이 정상 작동 중일 경우 흰색이며 비전 시스템을 이용할 수 없는 경우 빨간색입니다.

6. GNSS 상태

📶 20: 현재 GNSS 신호 강도를 표시합니다. GNSS 신호 상태를 점검하려면 누릅니다. 홈포인트는 아이콘이 GNSS 신호가 강함을 나타내는 흰색일 때 업데이트할 수 있습니다.

7. 시스템 설정

•••: 안전, 제어 및 전송에 대한 정보를 보려면 누릅니다.

안전

비행 보조

장애물 회피 동작	상향, 전방, 후방 및 측면 비전 시스템은 장애물 회피를 우회 또는 정지로 설정한 후에 활성화됩니다. 장애물 회피가 비활성화되면 기체는 장애물을 회피할 수 없습니다.
우회 옵션	우회를 사용할 때 일반 또는 Nifty 모드를 선택하십시오.
레이더 지도 표시	활성화되면 실시간 장애물 감지 레이더 지도가 표시됩니다.

리턴 투 홈: 고급 RTH, 자동 RTH 고도를 설정하고(기본 고도: 100m) 및 홈포인트를 업데이트하려면 누릅니다.

항공 안전: 최고 고도 및 최대 거리를 설정하려면 누릅니다.

센서: IMU와 콤파스 상태를 보려면 누르고 필요한 경우 캘리브레이션을 시작하십시오.

배터리: 배터리 셀 상태, 일련번호, 충전 시간과 같은 배터리 정보를 보려면 누릅니다.

보조 LED: 보조 LED를 자동, 켜기 또는 끄기로 설정하려면 누릅니다. 이륙 전에는 보조 LED를 켜지 마십시오.

기체 전면 암 LED: 자동 모드에서는 기체 전방 LED가 기록 중에 비활성화되어 품질에 영향을 미치지 않습니다.

GEO 구역 잠금 해제: GEO 구역 잠금 해제에 대한 정보를 보려면 누릅니다.

'내 드론 찾기' 기능은 지상 기체의 위치를 찾는 데 도움이 됩니다.

'안전 고급 설정'에는 조종기 신호가 끊길 때와 프로펠러가 비행 중 정지할 수 있는 경우에 대한 기체의 동작 설정, 하향 비전 포지셔닝 스위치 및 AirSense 스위치를 포함하고 있습니다.

신호 끊김	조종기 신호가 끊겼을 때 기체의 동작은 리턴 투 홈, 하강 또는 호버링으로 설정할 수 있습니다.
비상 프로펠러 정지	'비상 시에만'은 비행 중 충돌이 발생하거나, 모터 시동이 멈추거나, 기체가 공중에서 롤링하거나 또는 제어를 벗어나거나 매우 빠르게 상승/하강을 하는 경우와 같은 비상 상황에서만 모터가 정지될 수 있음을 나타냅니다. '언제든지'는 사용자가 스틱 조합 명령(CSC)을 수행하면 언제든지 모터가 중간에 정지될 수 있음을 나타냅니다. 비행 중 모터를 정지하면 기체가 추락하게 됩니다.
AirSense	AirSense가 활성화될 경우 유인 기체가 감지될 때 DJI Fly에 경보가 나타납니다. AirSense를 사용하기 전에 DJI Fly 알림 메시지의 고지 사항을 읽어 보십시오.

컨트롤

기체 설정

유닛	미터법 또는 야드법으로 설정할 수 있습니다.
피사체 스캔	활성화하면 기체가 자동으로 피사체를 스캔하고 카메라 뷰에 표시합니다(단일 촬영 사진 및 일반 비디오 녹화에만 사용 가능).
게인 및 EXPO 튜닝	최대 수평 속도, 최대 상승 속도, 최대 하강 속도, 최대 각속도, 요 평활도, 정지 감도 및 expo 짐벌 최대 틸트 제어 속도 및 틸트 평활도를 포함하여 다양한 비행 모드에서 기체와 짐벌에서 미세 조정되는 게인 및 expo 설정을 지원합니다.



- 조종 스틱을 놓을 때 정지 감도가 증가하면 기체의 정지 거리가 줄어들고 정지 감도가 감소하면 정지 거리가 늘어납니다. 주의해서 비행하십시오.

짐벌 설정: 짐벌 모드, 짐벌 각도를 설정하고 짐벌 캘리브레이션을 수행하려면 누릅니다.

조종기 설정: 사용자 설정 버튼의 기능을 설정하고, 조종기를 캘리브레이션하고, 스틱 모드를 전환하려면 누릅니다. 스틱 모드를 변경할 때는 먼저 스틱 모드의 작동을 이해하십시오.

초보자 비행 튜토리얼: 비행 튜토리얼을 볼 수 있습니다.

기체에 연결: 기체가 조종기에 연동되어 있지 않으면 눌러서 연동을 시작합니다.

카메라

카메라 매개변수 설정: 촬영 모드에 따라 서로 다른 설정을 표시합니다.

촬영 모드	설정
사진 모드	형식, 크기
녹화 모드	형식, 색상, 코딩 형식, 동영상 비트전송률, 동영상 자막
MasterShots	형식, 색상, 코딩 형식, 동영상 비트전송률, 동영상 자막
QuickShots	형식, 색상, 코딩 형식, 동영상 비트전송률, 동영상 자막
하이퍼랩스	출력 품질, 사진 유형, 촬영 프레임, 형식
파노라마	사진 유형

일반 설정: 눌러서 감박임 방지 기능, 히스토그램, 피킹 레벨, 과다 노출 경고, 격자선 및 화이트 밸런스를 보고 설정합니다.

저장: 영상은 기체 또는 microSD 카드에 보관할 수 있습니다. 내부 저장 장치 및 microSD 카드는 포맷할 수 있습니다. 녹화 설정과 카메라 재설정할 때의 캐시도 조정할 수 있습니다.

전송

라이브 플랫폼(DJI RC 사용 시 지원되지 않음), 주파수 및 채널 모드 설정.

정보


기기 이름, Wi-Fi 이름, 모델, 앱 버전, 기체 펌웨어, RC 펌웨어, FlySafe 데이터, SN 등을 표시합니다.

모든 설정 재설정을 눌러 카메라, 짐벌 및 안전 설정을 포함한 설정을 기본값으로 재설정합니다.

모든 데이터 지우기를 눌러 모든 설정을 기본값으로 재설정하고 비행 로그를 포함하여 내부 저장 장치 및 microSD 카드에 저장된 모든 데이터를 삭제합니다. 보상 청구 시 증빙 자료(비행 로그)를 제공하는 것이 좋습니다. 비행 중 사고가 발생한 경우 비행 로그를 지우기 전에 DJI 고객센터에 문의하십시오.

8. 촬영 모드

사진: 단일, 연사 촬영, AEB 및 타이머 촬영.

 **동영상:** 일반, 야간 및 슬로 모션. 일반 동영상 모드 디지털 줌 지원 야간 모드는 더 나은 소음 감소와 깨끗한 영상을 제공하며 최대 12800 ISO를 지원합니다.



- 야간 모드는 현재 4K 30fps를 지원합니다.
- 야간 모드에서는 장애물 회피 기능이 비활성화됩니다. 주의해서 비행하십시오.
- 야간 모드는 RTH 또는 착륙이 시작되면 자동으로 종료됩니다.
- RTH 또는 자동 착륙 중에는 야간 모드를 사용할 수 없습니다.
- FocusTrack 5.0은 야간 모드에서 지원되지 않습니다.

MasterShots: 피사체를 선택합니다. 기체는 순서대로 다른 조작을 실행하고 피사체를 프레임 중앙에 유지하면서 녹화합니다. 나중에 짧은 영화 동영상이 생성됩니다.

QuickShots: Dronie, Rocket, Circle, Helix, Boomerang 및 Asteroid.

하이퍼랩스: 프리, 서클, 코스락 및 웨이포인트에서 선택합니다.

파노라마: Sphere, 180°, 와이드 및 수직 중에서 선택합니다.

9. 디지털 줌/AF/MF

: 줌 비율을 표시합니다.

AF/MF: 아이콘을 눌러 AF와 MF 간에 전환합니다. 아이콘을 길게 눌러 포커스 바를 표시합니다.

10. 셔터/녹화 버튼

: 사진을 촬영하거나 동영상 녹화를 시작/정지하려면 누릅니다.

11. 재생

: 재생으로 이동하여 촬영과 동시에 사진과 동영상을 미리 보려면 누릅니다.

12. 카메라 모드 전환

AUTO: 사진 모드에 있을 때 자동 및 프로 모드 사이에서 선택합니다. 여러 모드에서 서로 다른 매개변수를 설정할 수 있습니다. 프로 모드에서 깜박임 방지 기능은 셔터 속도와 ISO가 자동으로 설정된 경우에만 적용됩니다.

13. 촬영 매개변수

RESOLUTION 4K 60: 현재 촬영 매개변수를 표시합니다. 매개변수 설정에 액세스하려면 누릅니다.

14. 저장 장치 정보

Storage 06:21: 현재 저장 장치에 저장할 수 있는 남은 사진 수 또는 동영상 녹화 시간을 보여줍니다. 누르면 microSD 카드의 잔여 용량을 볼 수 있습니다.

15. 비행 원격 측정

D 80m H 150m 4.6m/s 3m/s: 기체와 홈포인트 사이의 거리, 홈포인트로부터의 높이, 기체 수평 속도 및 기체 수직 속도를 표시합니다.

16. 지도

: 자세계로 전환하려면 눌러서 기체 방향 및 틸트각, 조종기 위치, 홈포인트 위치 정보를 표시합니다. 자세계는 기체 또는 중앙 복귀하는 조종기 사이로 전환될 수 있습니다.



17. 자동 이륙/착륙/RTH

: 아이콘을 누릅니다. 알림 메시지가 표시되면 버튼을 길게 눌러 자동 이륙 또는 착륙을 시작합니다.

: 탭하면 스마트 RTH를 시작하고 마지막으로 기록된 홈포인트로 기체를 돌려보냅니다.

18. 뒤로

: 누르면 홈 화면으로 돌아갑니다.

화면을 누르고 있으면 짐벌 조정 바가 표시되어 짐벌 각도를 조정할 수 있습니다.

화면을 한 번 눌러 포커스 또는 스팟 측광을 활성화합니다. 포커스 또는 스팟 측광은 포커스 모드, 노출 모드 및 스팟 측광 모드에 따라 다르게 표시됩니다. 스팟 측광을 사용한 후 화면을 길게 눌러 노출을 고정합니다. 노출을

잠금 해제하려면 화면을 다시 길게 누릅니다.

- ⚠ • DJI Fly 를 실행할 때는 먼저 기기를 완전히 충전하십시오 .
 - DJI Fly 를 사용하려면 모바일 셀룰러 데이터가 필요합니다 . 데이터 요금에 대해서는 이동통신사에 문의하십시오 .
 - 휴대폰을 디스플레이 기기로 사용하는 경우에는 비행 중에 전화를 받거나 문자를 사용하지 마십시오 .
-
- ⚠ • 모든 안전 팁, 경고 메시지 및 고지 사항을 모두 주의 깊게 읽으십시오 . 해당 지역의 관련 규정을 숙지하십시오 . 모든 관련 규정을 인지하고 준수하는 방식으로 비행해야 하는 책임은 전적으로 사용자에게 있습니다 .
 - a. 자동 이륙 및 자동 착륙을 사용하기 전에 경고 메시지를 읽고 이해하십시오 .
 - b. 기본 제한을 초과하여 고도를 설정하려면 먼저 경고 메시지와 고지 사항을 읽고 이해하십시오 .
 - c. 비행 모드 간을 전환하기 전에 경고 메시지와 고지 사항을 읽고 이해하십시오 .
 - d. GEO 구역 안이나 근처에서는 경고 메시지와 고지 사항 메시지를 읽고 이해하십시오 .
 - e. 인텔리전트 플라이트 모드를 사용하기 전에 경고 메시지와 고지 사항을 읽고 이해하십시오 .
 - 앱에서 착륙하라는 메시지가 나타나면 안전한 장소에 기체를 즉시 착륙시키십시오 .
 - 비행 전에는 항상 앱에 표시된 체크리스트의 모든 경고 메시지를 검토하십시오 .
 - 기체를 작동시킨 경험이 전혀 없거나 자신있게 비행할 만큼 충분한 경험이 없는 경우에는 앱에 내장된 튜토리얼을 사용하여 비행 기술을 습득하십시오 .
 - 비행 전에는 항상 인터넷에 연결하여 비행하려는 영역의 지도 데이터를 캐시에 저장하십시오 .
 - 앱은 사용자의 작동을 지원하기 위해 설계되었습니다 . 앱에 의존하여 기체를 제어하지 말고 사용자의 적절한 판단에 의존하십시오 . 앱 사용에는 DJI Fly 이용약관과 DJI 개인정보 처리방침이 적용됩니다 . 앱에 있는 이용약관과 개인정보 처리방침을 주의 깊게 읽으십시오 .
-

비행

이 섹션에서는 안전한 비행 연습과 비행 제한사항에 대해 설명합니다.

비행

비행 전 준비가 완료되면 비행 기술을 연마하고 비행 안전을 연습하는 것이 좋습니다. 항상 시야가 확보된 넓은 공간에서 비행하십시오. 조종기와 앱을 사용하여 기체를 제어하는 데 관한 정보는 조종기 및 DJI Fly 섹션을 참조하십시오.

비행 환경 요건

1. 12m/s 이상의 강풍, 눈, 비 및 안개와 같은 악천후에서는 기체를 사용하지 마십시오.
2. 시야가 확보된 넓은 지역에서만 비행하십시오. 고층 건물과 대형 철골 구조물은 내장 콤팩스와 GNSS 시스템의 정확성에 영향을 줄 수 있습니다. 기체를 구조물에서 최소 5m 떨어지게 유지하는 게 좋습니다.
3. 장애물, 군중, 고압 전선, 나무 및 물줄기는 피하십시오. 기체를 물에서 최소 3m 위로 유지하는 것이 좋습니다.
4. 전선 가까운 곳, 기지국, 변전소 및 방송 송신탑처럼 전자기기가 높은 수준으로 발생하는 지역을 피하여 간섭을 최소화하십시오.
5. 기체와 배터리의 성능은 공기 밀도나 기온과 같은 환경적 요소의 영향을 받습니다. 해발 6,000m 이상에서 비행할 때는 배터리와 기체 성능이 저하될 수 있으므로 주의하십시오.
6. 기체는 극지방에서 GNSS를 이용할 수 없습니다. 이러한 지역에서 비행할 때는 하향 비전 시스템을 사용하십시오.
7. 자동차, 선박 및 항공기와 같은 움직이는 물체에서는 이륙시키지 마십시오.
8. 사고, 화재, 폭발, 홍수, 쓰나미, 눈사태, 산사태, 지진, 먼지 또는 모래 폭풍이 있는 지역에서 기체, 조종기, 배터리 및 배터리 충전기를 사용하지 마십시오.
9. 배터리 충전기는 5~40°C의 온도 범위에서 충전하십시오.
10. 기체, 배터리, 조종기 및 배터리 충전기는 건조한 환경에서 작동하십시오.
11. 배터리 충전기를 습한 환경에서 사용하지 마십시오.

책임감을 갖고 기체 작동하기

심각한 부상 및 재산 피해를 방지하기 위해 다음 규칙을 준수하십시오.

1. 마취 상태, 음주 또는 약물 복용 상태이거나 어지러움, 피로, 메스꺼움 또는 기체를 안전하게 작동시키는 능력을 떨어뜨릴 수 있는 기타 상태에서 있지 않은지 확인하십시오.
2. 착륙 시 먼저 기체의 전원을 끈 다음 조종기의 전원을 끄십시오.
3. 기체를 떨어뜨리거나 위험한 페이로드를 추가하거나 건물, 사람 또는 동물을 향해 비행하지 마십시오. 심각한 부상 또는 재산 피해가 일어날 수 있습니다.
4. 절대 추락했거나 우발적 손상이 일어났던 기체 또는 상태가 좋지 않은 기체를 사용하지 마십시오.
5. 비상 상황 또는 사고가 발생할 때에 대한 충분한 교육을 받고 비상 대책을 마련하십시오.
6. 비행 계획을 세우고 기체를 무모하게 비행하지 마십시오.
7. 카메라 사용 시 타인의 사생활을 존중해야 합니다. 현지 사생활 보호법 및 규정을 준수하고 도덕적 기준을 따라야 합니다.
8. 일반적인 개인 용도 이외의 다른 이유로 본 제품을 사용하지 마십시오.
9. 불법적 또는 부적절한 목적(예: 첩보 활동, 군사 작전 또는 무단 조사)으로 사용하지 마십시오.
10. 음해, 학대, 희롱, 스토킹, 위협 또는 타인의 법적 권리(예: 사생활 보호권 및 초상권)를 침해하기 위해 본 제품을 사용하지 마십시오.
11. 타인의 사유 재산을 무단 침범하지 마십시오.

비행 제한 및 GEO 구역

GEO(Geospatial Environment Online) 시스템

DJI의 GEO(Geospatial Environment Online) 시스템은 비행 안전 및 제한 업데이트에 대한 실시간 정보를 제공하고 UAV가 제한된 공역을 비행하는 것을 방지하는 글로벌 정보 시스템입니다. 예외적인 상황에서 비행이 허용되도록 제한 지역을 잠금 해제할 수 있습니다. 그 전에 사용자는 의도한 비행 지역의 현재 제한 수준에 따라 잠금 해제 요청을 제출해야 합니다.

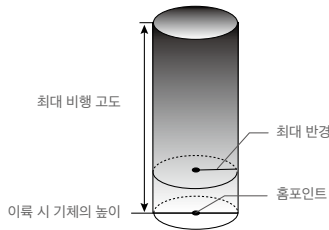
GEO 시스템은 현지 법률 및 규정을 완전히 준수하지 않을 수 있습니다. 사용자는 자신의 비행 안전에 대한 책임이 있으며 제한 지역에서 비행 잠금 해제를 요청하기 전에 관련 법률 및 규제 요건에 대해 현지 당국에 문의해야 합니다. GEO 시스템에 대한 자세한 내용은 <https://www.dji.com/flysafe>를 방문하십시오.

비행 제한

안전상의 이유로 사용자가 기체를 안전하게 작동할 수 있도록 비행 제한이 기본으로 활성화되어 있습니다. 사용자는 고도와 거리에 대한 비행 제한을 설정할 수 있습니다. GNSS를 사용할 수 있을 때는 비행 안전을 관리하기 위해 고도 제한, 거리 제한 및 GEO 구역이 함께 적용됩니다. GNSS를 사용할 수 없는 경우에만 고도를 제한할 수 있습니다.

비행 고도 및 거리 제한

비행 고도 및 거리 제한을 DJI Fly 앱에서 변경할 수 있습니다. 이러한 설정에 따라 기체는 아래 그림처럼 제한된 원통형 공간에서 비행하게 됩니다.



GNSS를 사용할 수 있는 경우

	비행 제한	DJI Fly 앱
최고 고도	기체의 고도는 지정된 값을 초과할 수 없습니다.	경고: 고도 제한에 도달함
최대 반경	비행 거리는 최대 반경 내에 있어야 합니다.	경고: 거리 제한에 도달함

하향 비전 시스템만 사용 가능한 경우

	비행 제한	DJI Fly 앱
최고 고도	GNSS 신호가 약할 경우 높이가 30m로 제한됩니다. GNSS 신호가 약하고 조영 조건이 충분하지 않은 경우에는 높이가 3m로 제한됩니다.	경고: 고도 제한에 도달함.
최대 반경	반경에 대한 제한이 비활성화되고, 앱에서 경고 메시지를 받을 수 없습니다.	



- 기체의 전원을 켤 때 GNSS가 강했던 경우에는 GNSS가 약해지더라도 고도가 제한되지 않습니다.
- 기체가 제한에 도달한 경우 기체를 계속 제어할 수 있지만 더 멀리 비행할 수는 없습니다. 기체가 최대 반경을 벗어나는 경우 GNSS 신호가 강하면 자동으로 범위 내로 되돌아옵니다.
- 안전을 위해 공항, 고속도로, 철도역, 철로, 시내 중심가 또는 기타 민감한 지역 근처에서는 비행하지 마십시오. 시야가 확보된 장소에서만 기체를 비행하십시오.

GEO 구역

모든 GEO 구역은 DJI 공식 웹사이트(<http://www.dji.com/flysafe/geo-map>)에서 확인할 수 있습니다. GEO 구역은 다양한 범주로 나누어지며 공항, 유인 항공기가 낮은 고도로 비행하는 구역, 국경 그리고 발전소처럼 민감한 지역 등이 포함됩니다. DJI Fly 앱에서 GEO 구역 비행 관련 메시지가 표시됩니다.


비행 전 체크리스트

1. 조종기, 모바일 기기 및 인텔리전트 플라이트 배터리가 완전히 충전되었는지 확인하십시오.
2. 인텔리전트 플라이트 배터리와 프로펠러가 단단히 장착되었는지 확인하십시오.
3. 기체 얇이 접하지 않도록 하십시오.
4. 짐벌 및 카메라가 정상적으로 작동하는지 확인하십시오.
5. 모터에 방해가 되는 것이 없는지 그리고 모터가 정상으로 작동하는지 확인하십시오.
6. DJI Fly가 기체에 성공적으로 연동되어 있는지 확인하십시오.
7. 카메라 렌즈와 비전 시스템 센서가 깨끗한지 확인하십시오.
8. DJI 순정 부품 또는 DJI에서 인증한 부품만 사용해야 합니다. 인증되지 않은 부품 또는 DJI 비공인 제조업체의 부품을 사용하면 시스템 오작동 및 안전성 저하의 원인이 될 수 있습니다.
9. 원격 ID가 최신 상태이고 작동하는지 확인하십시오.
10. 최고 비행 고도가 현지 규정에 따라 올바르게 설정되어 있는지 확인하십시오.
11. 밀집한 군중들 위로 비행하지 마십시오.
12. 기체와 조종기가 정상적으로 작동하는지 확인하십시오.

자동 이륙/착륙



자동 이륙

자동 이륙 사용:

1. DJI Fly 앱을 시작하고 카메라 뷰로 들어갑니다.
2. 비행 전 체크리스트에 있는 모든 단계를 완료합니다.
3.  아이콘을 누릅니다. 이륙 시 조건이 안전할 경우, 버튼을 길게 눌러 확인합니다.
4. 기체가 이륙하여 지상으로부터 1.2m 높이에서 호버링합니다.

자동 착륙

자동 착륙 사용:

1.  아이콘을 누릅니다. 착륙 시 조건이 안전할 경우, 버튼을 길게 눌러 확인합니다.
2. 자동 착륙은  표시를 눌러 취소할 수 있습니다.
3. 비전 시스템이 정상적으로 작동하는 경우, 착륙 보호가 활성화됩니다.
4. 착륙 후에 모터가 정지합니다.

모터 시동/정지

모터 시동

스틱 조합 명령(CSC)은 모터를 시동하는 데 사용합니다. 양쪽 스틱을 안쪽 아래 또는 바깥쪽 모서리로 밀어 모터를 시동합니다. 모터가 회전하기 시작하면 양쪽 스틱을 동시에 놓습니다.

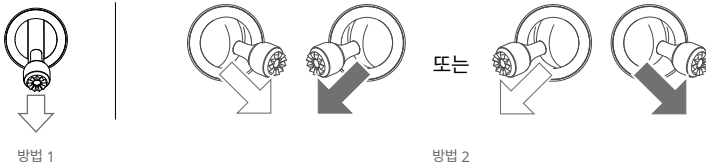


모터 정지

모터를 정지하는 두 가지 방법은 다음과 같습니다.

방법 1: 기체가 착륙했을 때 왼쪽 스틱을 아래로 내린 다음 그대로 유지합니다. 모터가 1초 후에 정지합니다.

방법 2: 기체가 착륙하고 나면 모터를 시작할 때 사용한 것과 같은 CSC를 수행합니다. 2초 후에 모터가 정지됩니다. 모터가 정지하면 두 개의 스틱에서 손을 뺍니다.



⚠ • 예기치 않게 모터에 시동이 걸릴 경우 CSC를 사용해 즉시 모터를 멈추십시오.

비행 중 모터 정지

비행 중 모터를 정지하면 기체가 추락하게 됩니다. 충돌이 발생하거나, 기체가 제어를 벗어나 롤링하면서 매우 빠르게 상승/하강을 하거나, 모터가 실속한 경우처럼 긴급 상황에서만 비행 중에 모터를 정지시켜야 합니다. 비행 중에 모터를 정지시키려면 모터를 시동할 때 사용한 것과 같은 CSC를 사용합니다. 기본 설정은 DJI Fly에서 변경할 수 있습니다.

비행 테스트

이륙/착륙 절차

1. 기체 상태 표시등이 사용자를 향하게 하여 기체를 시야가 확보된 평평한 지역에 놓습니다.
2. 기체와 조종기의 전원을 켭니다.
3. DJI Fly 앱을 시작하고 카메라 뷰로 들어갑니다.
4. 자체 점검이 완료될 때까지 기다립니다. DJI Fly에 비정상적인 경고가 없으면 비행해도 안전합니다.
5. 스로틀 스틱을 부드럽게 밀어 이륙시키거나 자동 이륙을 사용합니다.
6. 스로틀 스틱을 당기거나 자동 착륙을 사용하여 기체를 착륙시킵니다.
7. 착륙 후, 스로틀 스틱을 아래로 누릅니다. 모터가 1초 후에 정지합니다.
8. 기체와 조종기의 전원을 끕니다.

동영상 제안 및 팁

1. 비행 전 체크리스트는 안전한 비행에 도움을 주고 비행 중에 동영상을 촬영할 수 있도록 고안되었습니다. 비행을 시작하기 전에 항상 비행 전 체크리스트를 모두 확인하십시오.
2. DJI Fly에서 원하는 짐벌 작동 모드를 선택합니다.
3. 일반 또는 Cine 모드를 사용하여 동영상을 녹화합니다.
4. 비가 오거나 바람이 심할 때와 같은 악천후에서 비행하지 마십시오.
5. 필요에 가장 맞는 카메라 설정을 선택합니다.
6. 비행 테스트를 수행하여 비행경로와 미리 보기 장면을 점검합니다.



- 이륙하기 전에 기체를 평평하고 안정된 표면에 놓으십시오. 손바닥에서 이륙하거나 손으로 기체를 잡고 이륙하지 마십시오.
-

부록

부록

사양

기체	
이륙 무게	895 g
크기 (L×W×H)	접었을 때 (프로펠러 제외): 221×96.3×90.3 mm 펼쳤을 때 (프로펠러 제외): 347.5×283×107.7 mm
대각선 길이	380.1 mm
상승 속도	S 모드: 1 m/s-8 m/s N 모드: 1 m/s-6 m/s C 모드: 1 m/s-6 m/s
하강 속도	1 m/s-6 m/s
수평 속도 (해수면 근접, 무풍)	S 모드: 1 m/s-21 m/s; S 모드(EU): 1 m/s-19 m/s N 모드: 1 m/s-15 m/s C 모드: 1 m/s-15 m/s
최대 실용 상승 한계 고도	6,000 m
최대 비행시간	46분 (무풍 환경에서 32.4km/h 속도를 유지하며 비행했을 때 측정된 값)
최대 호버링 시간 (무풍)	40분
최대 비행 거리	30 km
내풍 가능 최대 풍속	12 m/s
최대 틸트각	35°
최대 각속도	200 °/s
작동 온도	-10~40 °C
GNSS	GPS + Galileo + BeiDou
호버링 정확도 범위	수직: ±0.1 m (비전 포지셔닝 사용 시) ±0.5 m (위성 포지셔닝 시스템 사용 시) 수평: ±0.3 m (비전 포지셔닝 사용 시) 고정밀 시스템 포지셔닝: ±0.5 m
내부 저장 장치	8 GB (사용 가능한 저장 공간: 7.9 GB)
카메라	
센서	4/3 CMOS, 유효 픽셀: 20 MP
렌즈	FOV: 84° 35mm 환산: 24 mm 조리개: f/2.8~f/11 촬영 범위: 1 m~∞ (자동 포커스의 경우)
ISO 범위	동영상 일반 및 슬로 모션: 100-6400 (일반) 400-1600 (D-로그) 100-1600 (HLG) 야간: 800-12800 (일반) 사진: 100~6400
전자 셔터 속도	1/8000~8 초
최대 이미지 크기	5280 × 3956

스틸 사진	단일 촬영: 20 MP 자동 노출 브라케팅(AEB): 20 MP, 3/5 프레임 @ 0.7EV 스텝 인터벌: 20 MP 2/3/5/7/10/15/20/30/60 초
동영상 해상도	H.264/H.265 5.1K (5120×2700): 24/25/30/48/50 fps DCI 4K: 4096×2160@24/25/30/48/50/60/120* fps 4K: 3840×2160@24/25/30/48/50/60/120* fps FHD:1920×1080@24/25/30/48/50/60/120*/200* fps *녹화된 프레임 속도, 해당 동영상은 슬로 모션 동영상으로 재생
최대 동영상 비트전송률	H.264/H.265: 200 Mbps
지원 파일 시스템	exFAT
사진 파일 형식	JPEG/DNG (RAW)
동영상 파일 형식	MP4/MOV (MPEG-4 AVC/H.264, HEVC/H.265)
색상	일반/HLG/D-로그
짐벌	
안정화 시스템	3축 (틸트, 롤, 팬)
기계적 범위	틸트: -135°~+100° 롤: -45°~+45° 팬: -27°~+27°
제어 가능 범위	틸트: -90°~35° 팬: -5°~5°
최대 제어 속도 (틸트)	100 °/s
비틀림 진동 범위	±0.007°
감지 시스템	
유형	전방위 비전 시스템 및 적외선 감지 시스템
전방 비전 시스템	정밀 측정 범위: 0.5~20 m 감지 범위: 0.5~200 m 유효 감지 속도: ≤15 m/s FOV: 90° (수평), 103° (수직)
후방 비전 시스템	정밀 측정 범위: 0.5~16 m 유효 감지 속도: ≤12 m/s FOV: 90° (수평), 103° (수직)
측면 비전 시스템	정밀 측정 범위: 0.5-25 m 유효 감지 속도: ≤15 m/s FOV: 90° (수평), 85° (수직)
상향 비전 시스템	정밀 측정 범위: 0.2~10 m 유효 감지 속도: ≤6 m/s FOV: 100° (전후), 90° (좌우)
하향 비전 시스템	정밀 측정 범위: 0.3~18 m 유효 감지 속도: ≤6 m/s FOV: 130° (전후), 160° (좌우)
작동 환경	전방, 측면, 상향, 후방: 식별 가능한 표면, 15럭스 이상의 적절한 조명 하향: 무반사, 반사율(>20 %, 예: 벽, 나무, 사람)의 식별 가능한 표면, 충분한 조명(>15 럭스)의 식별 가능한 패턴이 있는 표면

전송	
동영상 전송 시스템	O3+
라이브 뷰 품질	조종기: 1080p@30fps/1080p@60fps
작동 주파수	2.4000~2.4835 GHz, 5.725~5.850 GHz
최대 전송 거리 (장애물과 간섭이 없을 시)	15 km (FCC), 8 km (CE/SRRC/MIC) 간섭이 없는 방해 받지 않는 공간에서 측정했습니다. 상기 데이터는 각 기준에서 복귀 비행을 포함하지 않는 편도 비행의 최장 통신 범위입니다. 실제 비행 중, DJI Fly 앱의 RTH 알림 메시지에 주의를 기울여야 합니다.
신호 전송 범위(FCC)	강한 간섭 (도시 지역, 시야 제한, 간섭 신호 많은 곳): 약 1.5~3 km 보통 간섭 (교외 지역, 오픈된 시야, 간섭 신호 약간 있는 곳): 약 3-9 km 약한 간섭 (택 트인 지역 및 넓은 시야, 간섭 신호 거의 없는 곳): 약 9-15 km 이 데이터는 간섭이 없는 택 트인 환경에서 서로 다른 기준으로 테스트된 값입니다. 최대 편도 비행 거리를 나타내며, 리턴 투 홈을 고려하지 않았습니다. 실제 비행 중에는 DJI Fly 앱의 RTH 알림 메시지에 주의를 기울여야 합니다.
최대 다운로드 속도	O3+: 5.5 MB/s (DJI RC/RC-N1 조종기 사용 시) Wi-Fi 6: 80MB/s* 2.4GHz 및 5.8GHz를 지원하는 국가/지역에서 간섭이 적은 실험실 환경에서 측정된 값. 영상은 기체의 내부 저장 장치에 저장됩니다. 다운로드 속도는 실제 조건에 따라 다를 수 있습니다.
지연율 (환경 및 모바일 기기에 따라 상이)	130 ms (DJI RC/RC-N1 Pro 조종기 사용 시)
안테나	4개 안테나, 2T4R
송신기 출력 (EIRP)	2.4 GHz: <33 dBm (FCC), <20 dBm (CE/SRRC/MIC) 5.8 GHz: <33 dBm (FCC), <30 dBm(SRRC), <14 dBm(CE)
인텔리전트 플라이트 배터리	
용량	5000 mAh
표준 전압	15.4 V
최대 충전 전압	17.6 V
배터리 유형	LiPo 4S
에너지	77 Wh
무게	335.5 g
충전 온도 범위	5~40 °C
배터리 충전기	
입력	100~240 V AC (47~63 Hz) 2.0 A
출력	USB-C: 5.0 V = 5.0 A/9.0 V = 5.0 A/12.0 V = 5.0 A/15.0 V = 4.3 A/20.0 V = 3.25 A/5.0 V-20.0 V = 3.25 A USB-A: 5 V = 2 A
정격 출력	65 W
충전 온도 범위	5~40 °C
보관	
지원 SD 카드	SDXC, UHS-I 속도 등급 3의 정격 microSD 카드

권장 microSD 카드	Lexar 1066x 64GB V30 A2 microSDXC Lexar 1066x 128GB V30 A2 microSDXC Lexar 1066x 256GB V30 A2 microSDXC Lexar 1066x 512GB V30 A2 microSDXC SanDisk High Endurance 64GB V30 microSDXC SanDisk High Endurance 128GB V30 microSDXC SanDisk High Endurance 256GB V30 microSDXC Kingston Canvas Go! Plus 64GB V30 A2 microSDXC Kingston Canvas Go! Plus 128GB V30 A2 microSDXC Kingston Canvas Go! Plus 256GB V30 A2 microSDXC Kingston Canvas Go! Plus 512GB V30 A2 microSDXC Samsung EVO Plus 512GB V30 A2 microSDXC Samsung PRO Plus 256GB V30 A2 microSDXC Samsung PRO Plus 512GB V30 A2 microSDXC
---------------	--

DJI RC-N1 조종기

전송 시스템	다른 기체 하드웨어 구성을 사용할 경우, DJI RC-N1 조종기가 연동된 기체 모델의 하드웨어 성능으로 가능한 다음 전송 기술을 지원합니다. a. DJI Mini 2/DJI 매빅 Air 2: O2 b. DJI Air 2S: O3 c. DJI Mavic 3 Classic/DJI Mavic 3/DJI Mavic 3 Cine: O3+
작동 시간	6시간 (모바일 기기 미충전 시) 4시간 (모바일 기기 충전 시)
지원 USB 포트 유형	라이트닝, Micro USB, USB-C
최대 지원 모바일 기기 크기 (세로×가로×두께)	180×86×10 mm
작동 온도	-10~40 °C
송신기 출력 (EIRP)	2.4 GHz: ≤26 dBm (FCC), ≤20 dBm (CE/SRRC/MIC) 5.8 GHz: ≤26 dBm (FCC/SRRC), ≤14 dBm (CE)
충전 온도 범위	5~40 °C
작동 전압	3.6 V

DJI RC 조종기

전송	
동영상 전송 시스템	다른 기체 하드웨어 구성을 사용할 경우, DJI RC 조종기가 업데이트를 위해 해당 펌웨어 버전을 자동으로 선택합니다. DJI Mavic 3 Classic과 연동될 때 O3+ 전송 기술을 지원합니다.
작동 주파수	2.4000~2.4835 GHz, 5.725~5.850 GHz
송신기 출력 (EIRP)	2.4 GHz: <26 dBm (FCC), <20 dBm (CE/SRRC/MIC) 5.8 GHz: <26 dBm (FCC), <23 dBm (SRRC), <14 dBm (CE)
최대 전송 거리 (방해받지 않고 간섭 없이)	15 km (FCC), 8 km (CE/SRRC/MIC)
전송 거리 (일반적인 시나리오에서)	강한 간섭 (예: 도심): 약 1.5~3 km 보통 간섭 (예: 교외, 소도시): 3~7 km 간섭 없음 (예: 시골, 해변): 약 7~12 km
Wi-Fi	
프로토콜	802.11a/b/g/n
작동 주파수	2.4000~2.4835 GHz, 5.150~5.250 GHz, 5.725~5.850 GHz

송신기 출력 (EIRP)	2.4 GHz: <23 dBm (FCC), <20 dBm (CE/SRRC/MIC) 5.1 GHz: <23 dBm (FCC/CE/SRRC/MIC) 5.8 GHz: <23 dBm (FCC/SRRC), <14 dBm (CE)
블루투스	
프로토콜	Bluetooth 4.2
작동 주파수	2.4000~2.4835 GHz
송신기 출력 (EIRP)	<10 dBm
일반	
작동 온도	-10~40 °C
GNSS	GPS + BeiDou + Galileo
배터리 용량	5,200 mAh
배터리 유형	Li-ion
화학 시스템	LiNiMnCoO2
작동 전류/전압	1250 mA@3.6 V
저장 장치 용량	microSD 카드 지원됨
지원 microSD 카드 (DJI RC 조종기)	UHS-I 속도 등급 3의 정격 microSD 카드
권장 microSD 카드 (DJI RC 조종기)	SanDisk Extreme 64GB V30 A1 microSDXC SanDisk Extreme 128GB V30 A2 microSDXC SanDisk Extreme 256GB V30 A2 microSDXC SanDisk Extreme 512GB V30 A2 microSDXC SanDisk Extreme Pro 64GB V30 A2 microSDXC SanDisk Extreme Pro 256GB V30 A2 microSDXC SanDisk Extreme Pro 400GB V30 A2 microSDXC SanDisk High Endurance 64GB V30 microSDXC SanDisk High Endurance 256GB V30 microSDXC Kingston Canvas Go! Plus 64GB V30 A2 microSDXC Kingston Canvas Go! Plus 256GB V30 A2 microSDXC Lexar High Endurance 64GB V30 microSDXC Lexar High Endurance 128GB V30 microSDXC Lexar 633x 256GB V30 A1 microSDXC Lexar 1066x 64GB V30 A2 microSDXC Samsung EVO Plus 512GB microSDXC

펌웨어 업데이트

DJI Fly 또는 DJI Assistant 2(소비자 드론 시리즈용)를 사용하여 기체 펌웨어를 업데이트합니다.

DJI Fly 사용

기체 또는 조종기를 DJI Fly에 연결하면 새 펌웨어 업데이트를 이용할 수 있는지 여부에 관한 통보를 받게 됩니다. 업데이트를 시작하려면 조종기나 모바일 기기를 인터넷에 연결하고 화면에 표시되는 지침을 따르십시오. 조종기가 기체에 연결되지 않으면 펌웨어를 업데이트할 수 없습니다. 인터넷이 필요합니다.

DJI Assistant 2(소비자 드론 시리즈용) 사용

DJI Assistant 2(소비자 드론 시리즈용)를 사용하여 기체와 조종기 펌웨어를 별도로 업데이트하십시오.

DJI Assistant 2(소비자 드론 시리즈용)를 통해 기체 펌웨어를 업데이트하려면 아래 지침을 따르십시오.

1. DJI Assistant 2(소비자 드론 시리즈용)를 실행하고 DJI 계정으로 로그인합니다.
2. 기체의 전원을 켜 다음 USB-C 포트를 사용하여 기체를 컴퓨터에 연결합니다.
3. DJI Mavic 3 Classic을 선택하고 왼쪽 창에서 펌웨어 업데이트를 클릭합니다.
4. 업데이트하려는 펌웨어 버전을 선택합니다.
5. 펌웨어가 다운로드될 때까지 기다립니다. 펌웨어 업데이트는 자동으로 시작됩니다.
6. 펌웨어 업데이트가 완료되면 기체는 자동으로 재부팅합니다.

DJI Assistant 2(소비자 드론 시리즈용)를 통해 조종기 펌웨어를 업데이트하려면 아래 지침을 따르십시오.

1. DJI Assistant 2(소비자 드론 시리즈용)를 실행하고 DJI 계정으로 로그인합니다.
2. 조종기의 전원을 켜 다음 Type-C 케이블을 사용하여 USB-C 포트를 통해 컴퓨터에 연결합니다.
3. DJI Mavic 3 Classic 조종기를 선택하고 왼쪽 창에서 펌웨어 업데이트를 클릭합니다.
4. 업데이트하려는 펌웨어 버전을 선택합니다.
5. 펌웨어가 다운로드될 때까지 기다립니다. 펌웨어 업데이트는 자동으로 시작됩니다.
6. 펌웨어 업데이트가 완료될 때까지 기다립니다.



- 펌웨어를 업데이트하려면 모든 단계를 따르십시오. 그렇지 않으면 업데이트가 실패할 수 있습니다.
- 펌웨어 업데이트는 약 10분 정도 소요됩니다. 짐벌이 늘어지고 기체 상태 표시등이 깜박거리다 재부팅 되는 것은 정상적인 현상입니다. 업데이트가 완료될 때까지 기다리십시오.
- 컴퓨터가 인터넷에 연결되어 있는지 확인합니다.
- 업데이트를 수행하기 전에 인텔리전트 플라이트 배터리는 40% 이상 그리고 조종기는 30% 이상 충전되었는지 확인하십시오.
- 업데이트 동안에는 기체를 컴퓨터에서 분리하면 안 됩니다.
- DJI에서 지정하지 않은 하드웨어와 소프트웨어를 사용하지 마십시오.

추적성을 위한 보다 자세한 펌웨어 업데이트 정보는 Mavic 3 Classic 릴리스 노트를 참조하십시오.

점검 지침

어린이와 동물의 심각한 부상을 방지하기 위해 다음 규칙을 준수하십시오.

1. 케이블 및 스트랩과 같은 소형 부품을 삼키면 위험합니다. 모든 부품은 동물이 접근할 수 없고 어린이의 손이 닿지 않는 곳에 보관하십시오.
2. 내장 LiPo 배터리가 과열되지 않게 하기 위해 인텔리전트 플라이트 배터리와 조종기를 직사광선이 닿지 않는 서늘하고 건조한 장소에 보관합니다. 3개월 이상 보관하는 경우 권장 보관 온도는 22°~28°C입니다. -10°~45°C 온도 범위를 벗어나는 환경에는 절대 보관하지 마십시오.
3. 카메라가 물 또는 기타 액체에 빠지거나 닿지 않게 합니다. 젖었을 경우 부드러운 흡수성 좋은 천으로 물기를 닦아내십시오. 물에 빠진 기체를 켜면 구성품이 영구적으로 손상될 수 있습니다. 알코올, 벤젠, 시너 또는 기타 가연성 물질이 포함된 소재로 카메라를 닦거나 정비하지 마십시오. 습하거나 먼지가 많은 장소에 카메라를 보관하지 마십시오.
4. 버전 3.0 미만의 USB 인터페이스에 제품을 연결하지 마십시오. 이 제품을 '전원 USB' 또는 유사한 장치에 연결하지 마십시오.
5. 모든 충돌이 발생한 후에 기체의 각 부품을 확인합니다. 문제가 발생하거나 문의 사항이 있는 경우 DJI 공인 딜러에 문의하십시오.
6. 배터리 잔량 표시기를 정기적으로 검사하여 현재 배터리 잔량과 전체적인 배터리 사용 시간을 확인하십시오. 배터리의 충전 사이클은 200회입니다. 200회 충전 사이클 이후에는 계속 사용하지 않는 것이 좋습니다.
7. 비행 후 체크리스트
 - a. 인텔리전트 플라이트 배터리와 프로펠러가 양호한 상태인지 확인하십시오.
 - b. 카메라 렌즈와 비전 시스템 센서가 깨끗한지 확인하십시오.
 - c. 기체를 보관하거나 운반하기 전에 짐벌 보호대를 부착해야 합니다.
8. 전원이 꺼진 상태에서 암 폴더를 사용하여 기체를 운반해야 합니다.
9. 전원이 꺼진 상태에서 안테나를 접은 상태로 조종기를 운반해야 합니다.
10. 배터리는 장기 보관 후 절전 모드로 들어갑니다. 절전 모드를 종료하려면 배터리를 충전하십시오.
11. 노출 시간을 연장해야 하는 경우 ND 필터를 사용하십시오. ND 필터 설치 방법은 제품 정보를 참조하십시오.
12. 기체, 조종기, 배터리 및 충전기를 건조한 환경에 보관하십시오.
13. 기체를 정비하기 전에 배터리를 분리하십시오(예: 프로펠러 청소 또는 부착 및 분리). 부드러운 천으로 오물이나 먼지를 제거하여 기체와 프로펠러가 깨끗한지 확인하십시오. 젖은 천으로 기체를 청소하거나 알코올이 함유된 세척제를 사용하지 마십시오. 액체는 기체 하우징을 관통할 수 있으며, 이로 인해 단락이 발생하고 전자 장치가 손상될 수 있습니다.
14. 프로펠러를 교체하거나 점검하려면 배터리를 꺼야 합니다.

문제 해결 절차

1. 첫 비행 전에 배터리를 사용할 수 없는 이유는 무엇입니까?
배터리는 처음 사용하기 전에 충전하여 활성화해야 합니다.
2. 비행 중 짐벌 드리프트 문제를 해결하는 방법은 무엇입니까?
DJI Fly에서 IMU와 콤파스를 캘리브레이션합니다. 문제가 계속되면 DJI 고객센터로 문의하십시오.

3. 기능 없음

충전하고 인텔리전트 플라이트 배터리와 조종기가 작동하는지 확인하십시오. 문제가 계속되면 DJI 고객센터로 문의하십시오.

4. 전원 켜기 및 시작 문제

배터리에 전원이 있는지 확인하십시오. 예인 경우 정상적으로 시작할 수 없으면 DJI 고객센터에 문의하십시오.

5. SW 업데이트 문제

사용자 매뉴얼의 지침에 따라 펌웨어를 업데이트합니다. 펌웨어 업데이트가 실패할 경우, 모든 기기를 재시작 후 다시 시도해주세요. 문제가 계속되면 DJI 고객센터로 문의하십시오.

6. 공장 기본값 또는 마지막으로 알려진 작업 구성으로 재설정하는 절차

DJI Fly 앱을 사용하여 공장 기본값으로 재설정합니다.

7. 종료 및 전원 끄기 문제

DJI 고객센터에 문의하십시오.

8. 안전하지 않은 조건에서 부주의한 취급 또는 보관을 감지하는 방법

DJI 고객센터에 문의하십시오.

위험 및 경고

기체가 전원을 켜 후 위험을 감지하면 DJI Fly에 경고 메시지가 표시됩니다. 아래 상황 목록에 주의하십시오.

1. 위치가 이륙에 적합하지 않은 경우.
2. 비행 중 장애물이 감지된 경우.
3. 위치가 착륙에 적합하지 않은 경우.
4. 나침반과 IMU에 간섭이 발생하여 캘리브레이션이 필요한 경우.
5. 알림 메시지가 표시되면 화면의 지시를 따릅니다.

폐기



기체 및 조종기를 폐기할 때 전자 장치와 관련된 현지 규정을 준수하십시오.

배터리 폐기

배터리는 완전히 방전된 후에만 특정 재활용 상자에 넣어 폐기하십시오. 배터리를 일반 쓰레기통에 폐기하지 마십시오. 배터리 폐기 및 재활용 관련 현지 규정을 엄격히 준수하시기 바랍니다.

과방전 후 전원이 켜지지 않는 경우 즉시 폐기하십시오.

인텔리전트 플라이트 배터리의 전원 켜기/끄기 버튼이 비활성화되고 배터리를 완전히 방전시킬 수 없는 경우, 전문 배터리 폐기 또는 재활용 기관에 연락하여 도움을 받으십시오.

C1 인증

Mavic 3 Classic은 C1 인증을 준수하며 유럽 경제 지역(EEA, 즉 EU와 노르웨이, 아이슬란드 및 리히텐슈타인)에서 Mavic 3 Classic을 사용할 때 몇 가지 요구 사항 및 제한 사항이 있습니다.


UAS 클래스	C1
사운드 출력 레벨	83 dB
최대 프로펠러 속도	7,500 RPM

MTOM 설명

SD 카드를 포함한 Mavic 3 Classic(모델 L2C)의 MTOM은 C1 요구 사항을 준수하기 위해 895g입니다.

사용자는 MTOM C1 요구 사항을 준수하기 위해 아래 지침을 따라야 합니다. 그렇지 않으면 기체를 C1 UAV로 사용할 수 없습니다.

1. 프로펠러 가드 등과 같은 페이로드를 기체에 추가하지 마십시오.
2. 인텔리전트 플라이트 배터리 또는 프로펠러 등과 같은 인증되지 않은 교체 부품을 사용하지 마십시오.
3. 기체를 개조하지 마십시오.

-  • 파일럿과 기체 사이의 수평 거리가 5m 미만인 경우 '배터리 부족 RTH' 알림 메시지가 나타나지 않습니다.
- 피사체와 기체 사이의 수평 거리가 50m를 초과하면 FocusTrack이 자동으로 종료됩니다(EU에서 FocusTrack을 사용할 때만 사용 가능).
- 보조 LED는 EU에서 사용할 때 자동으로 설정되며 변경할 수 없습니다. 기체 전면 암 LED는 EU에서 사용할 때 항상 켜져 있으며 변경할 수 없습니다.

다이렉트 원격 ID

1. 운반 방법: Wi-Fi 비콘
2. 기체에 UAS 운영자 등록 번호를 업로드하는 방법: DJI Fly > 안전성 > UAS 원격 식별에 들어간 다음 UAS 운영자 등록 번호를 업로드합니다.

적격 액세서리를 포함한 품목 목록

1. DJI Mavic 3 Classic 저소음 프로펠러(모델명: 9453F, 8.5g)
2. DJI Mavic 3 Classic ND 필터 세트(ND 4/8/16/32/64/128/256/512) (2.3g)
3. DJI Mavic 3 Classic 인텔리전트 플라이트 배터리(모델명: BWX260-5000-15.4, 335.5g)

예비 및 교체용 부품 목록

1. DJI Mavic 3 Classic 저소음 프로펠러(모델명: 9453F)
2. DJI Mavic 3 Classic 인텔리전트 플라이트 배터리(모델명: BWX260-5000-15.4)

조종기 경고

기체에서 2초 이상 연결이 끊어지면 조종기 표시등이 빨간색으로 켜집니다.

DJI Fly는 기체에서 4.5초 이상 연결이 끊어지면 경고 메시지를 표시합니다.

기체에서 연결이 끊어지거나 장시간 조작하지 않으면 조종기에서 신호음이 울리고 자동으로 전원이 꺼집니다.



- 조종기와 기타 무선 장비 간의 간섭을 피합니다. 근처 모바일 기기의 Wi-Fi를 켜는지 확인하십시오. 간섭이 있는 경우 최대한 빨리 기체를 착륙시키십시오.
- 휴대 전화를 사용하여 비행을 모니터링할 때 조명 조건이 너무 밝거나 어두우면 기체를 작동하지 마십시오. 사용자는 비행 중 직사광선이 비치는 곳에서 모니터를 사용할 때 디스플레이 밝기를 올바르게 조정할 책임이 있습니다.
- 예기치 않은 작동이 발생하면 조종 스틱에서 손을 떼거나 비행 일시 정지 버튼을 누르십시오.

GEO 인식

GEO 인식에는 아래 나열된 기능이 포함되어 있습니다.

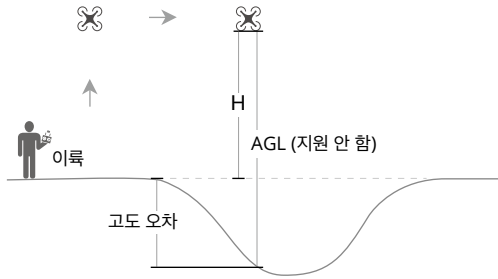
UGZ(Unmanned Geographical Zone) 데이터 업데이트: 사용자는 데이터 업데이트 기능을 사용하여 GPS를 통해 비행 안전 데이터를 업데이트하고 데이터를 기체에 저장할 수 있습니다.

GEO Awareness Map Drawing: 최신 UZG 데이터가 업데이트된 후 제한 구역이 있는 비행 지도가 DJI Fly 앱에 표시됩니다. 이름, 유효 시간, 높이 제한 등은 영역을 탭하여 볼 수 있습니다.

GEO Awareness Pre-Warning: 앱은 기체가 제한 구역에 가깝거나 제한 구역에 있거나, 수평 거리가 구역에서 160m 미만 또는 수직 거리가 구역에서 40m 미만인 경우 사용자에게 주의해서 비행하도록 경고 정보를 표시하여 알립니다.

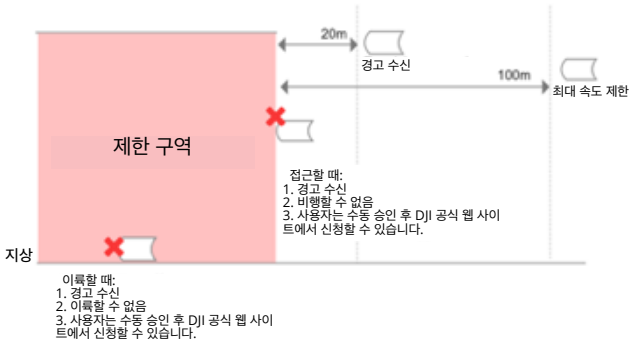
AGL(Above Ground Level) 설명

'GEO 인식'의 수직 부분은 AMSL 고도 또는 AGL 고도를 사용할 수 있습니다. 이 두 참조 간의 선택은 각 UGZ에 대해 개별적으로 지정됩니다. AMSL 고도와 AGL 고도는 DJI Mavic 3 Classic에서 지원되지 않습니다. 높이 H는 기체 이륙 지점에서 기체까지의 높이이며 DJI Fly 앱 카메라 보기에 나타납니다. 이륙 지점 위의 높이는 근사치로 사용될 수 있지만 특정 UGZ에 대해 주어진 고도/높이와 다소 다를 수 있습니다. 원격 파일럿은 UGZ의 수직 한계를 위반하지 않을 책임이 있습니다.



제한 구역

DJI 앱에서 빨간색으로 나타납니다. 사용자에게 경고 메시지가 표시되고 비행이 금지됩니다. UA는 이 구역에서 비행하거나 이륙할 수 없습니다. 제한 구역을 잠금 해제하려면 flysafe@dji.com에 문의하거나 dji.com/flysafe에서 A 구역 잠금 해제로 이동하십시오.



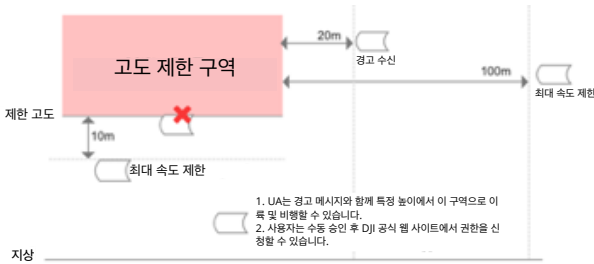
허가 구역

DJI 앱에서 파란색으로 나타납니다. 사용자에게 경고가 표시되며 비행이 기본적으로 제한됩니다. UA는 허가받지 않고 이러한 구역에서 비행 또는 이륙할 수 없습니다. DJI 공인 계정을 가진 허가받은 사용자들은 허가 구역 잠금을 해제할 수 있습니다.



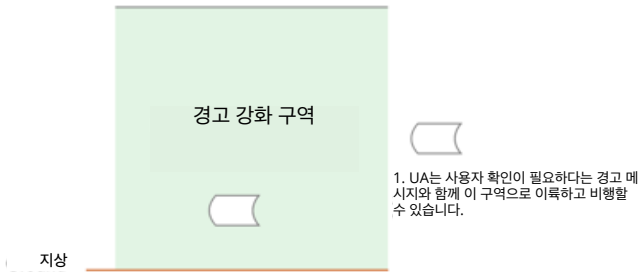
고도 제한 구역

고도 제한 구역은 제한 고도를 가진 구역이며 지도에 회색으로 표시됩니다. 접근할 경우 사용자에게 DJI 앱에서 경고가 표시됩니다.



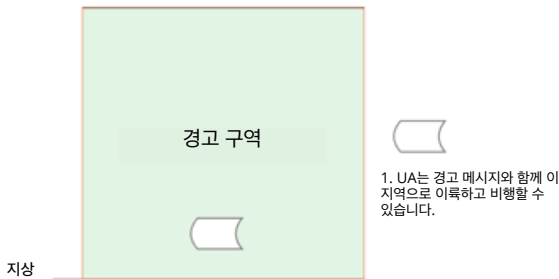
경고 강화 구역

드론이 구역의 가장자리에 도달하면 경고 메시지가 표시됩니다.



경고 구역

드론이 구역의 가장자리에 도달하면 경고 메시지가 표시됩니다.



- ⚠ 기체와 DJI Fly 앱이 GPS 신호를 수신할 수 없으면 GEO 인식 기능이 작동하지 않습니다. 기체 안테나의 간섭 또는 DJI Fly에서 GPS 인증을 비활성화하면 GPS 신호 수신에 실패합니다.

본 매뉴얼은 SZ DJI Technology, Inc.에서 제공한 것으로 내용은 변경될 수 있습니다.

주소: 14th Floor, West Wing,

Skyworth Semiconductor Design Building, No 18 Gaoxin South 4th Ave, Nanshan District,
Shenzhen, China, 518057

A/S 정보

A/S 서비스 정책, 수리 서비스 및 지원에 대한 자세한 내용은 <https://www.dji.com/support>를 참조하십시오.

문의사항이 있으십니까?



문의
DJI 고객센터

이 문서의 내용은 언제든지 변경될 수 있습니다.



<https://www.dji.com/mavic-3-classic/downloads>

이 문서에 관한 질문은 DocSupport@dji.com으로 메시지를 보내
DJI에 문의하십시오.

dji 및 MAVIC은 DJI의 상표입니다.

Copyright © 2022 DJI All Rights Reserved.