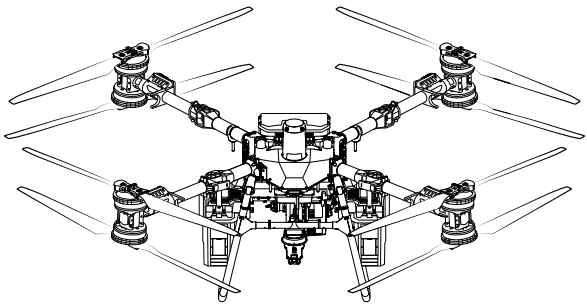
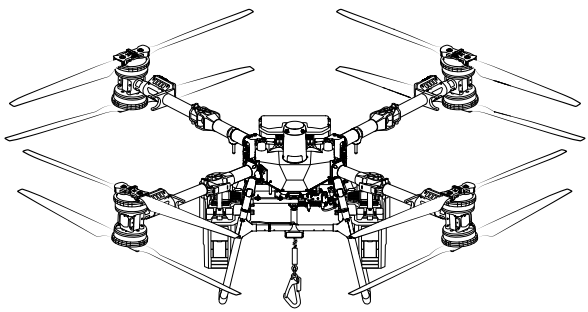
FLYCART 100

用户手册

v1.2 2025.12





本手册版权和所有权属深圳市大疆创新科技有限公司及其关联方（统称“DJI”）所有，任何人（及单位）未经 DJI 书面授权，不得以复制、扫描储存、传播、转印、出售、转让、更改内容等任何方式自行或供他人使用本手册的全部或部分内容。本手册及其内容仅用于操作和使用本产品，不得用作其他用途。

快速搜索关键词

PDF 电子文档可以使用查找功能搜索关键词。例如在 Adobe Reader 中，Windows 用户使用快捷键 Ctrl+F，Mac 用户使用 Command+F 即可搜索关键词。

点击目录转跳

通过目录了解文档的内容结构，点击标题即可跳转到相应页面。

打印文档

本文档支持高质量打印。

 © 2025 大疆创新 版权所有

阅读提示

⚠ • 根据电子元器件适用温度的等级划分，本产品不满足需要更高适应条件的军工级（-55℃至 125℃）要求。请在满足使用场景的环境下合理使用产品。

符号说明

⚠ 重要注意事项　　操作、使用提示　　词汇解释、参考信息

使用建议

DJI™ 提供了教学视频和以下文档资料：

1. 《安全概要》
2. 《快速入门指南》
3. 《用户手册》

建议首先观看教学视频和《安全概要》，再阅读《快速入门指南》了解使用过程。获取详细产品信息请阅读《用户手册》。

获取教学视频

点击以下链接或扫描二维码观看教学视频，确保正确、安全地使用本产品。

https://www.dji.com/flycart-100/video

下载调参软件

通过以下地址下载 DJI ASSISTANT™ 2 （运载系列）调参软件。

https://www.dji.com/flycart-100/downloads

© 2025 大疆创新 版权所有

实名登记

根据中国民用航空局实名登记的相关规定，请通过民航局无人机实名登记系统完成登记，在 DJI Delivery App 中可查看登记指引。如需了解更多信息，请访问 https://uom.caac.gov.cn。

© 2025 大疆创新 版权所有

目录

阅读提示 3

符号说明 3
使用建议 3
获取教学视频 3
下载调参软件 3
实名登记 4

1 产品概述 9

1.1 首次使用 9
充电 9
准备遥控器 10
调整天线 10
安装 RTK 高精度定位模块 10
准备飞行器 10
激活 13
1.2 飞行器 14
部件名称 14
动力系统 15
安全系统 16
探测范围 16
避障功能使用 16
定高功能使用 16
雷达使用注意事项 16
视觉系统使用注意事项 17
飞行器灯光 18
指示灯 18
照明灯 18
飞行挡位 18
飞行器 RTK 19
开启/关闭 RTK 19
配合网络 RTK 服务使用 20
自定义网络 RTK 服务 20
降落伞 20
DJI AirSense 21
1.3 控制站 22
遥控器 22
部件名称 22
充电 23
使用遥控器 24

© 2025 大疆创新 版权所有

遥控器指示灯 25
遥控器提示音 26
遥控器通信范围 26
遥控器对频 26
HDMI 设置 27
双控模式 27
安装背带 28
DJI Delivery App 28
主界面 29
作业界面 30

2 性能与限制 32

2.1 飞行器性能 32
2.2 安全飞行与使用限制 34
2.3 飞行环境要求 36

3 使用流程 37

3.1 空域环境 37
GEO 地理围栏系统 37
限飞区 37
限制说明 37
高度和距离限制 38
3.2 飞控和无线通信需求 39
3.3 校准指南针 40
3.4 基础飞行 40
飞行前检查 40
启动/停止电机 40
启动电机 40
停止电机 41
空中停机 41
起飞 41
安全停放 42
3.5 自动/手动飞行 42
操控飞行器 42
作业模式 43
自动返航 43
使用注意事项 44
智能返航 44
失控返航 44
返航路线设置 45
返航避障过程 45
降落保护功能 45

 © 2025 大疆创新 版权所有

3.6 飞行数据 45
3.7 存储运输与维护保养 46
存储与运输 46
维护及保养 46
激光雷达保养注意事项 46

4 应急程序 47
4.1 障碍物刹停或避让 47
4.2 电池严重低电量/严重过热告警 47
4.3 定位系统信号丢失 47
4.4 遥控器信号丢失 47
4.5 单个动力失效 47
4.6 飞行器失控 48
4.7 飞行器坠落 48
4.8 飞行器飞丢 48
4.9 起火 49
4.10 吊运绳索缠绕 49

5 重量重心与设备列表 50
5.1 飞行器重量重心 50
5.2 设备列表 51

6 运载作业 52
6.1 作业规范 52
6.2 称重校准 52
6.3 上货流程 52
6.4 卸货流程 53
6.5 手动作业 54
6.6 航线作业 55

7 智能飞行电池 56
7.1 部件介绍 56
7.2 使用注意事项 56
7.3 使用风冷散热器充电 57
7.4 单电池模式 58
7.5 LED 显示状态 59
查看电量 59
电量指示灯 60
异常指示信息 60
7.6 存储与运输 61
7.7 保养 61
7.8 废弃 61

© 2025 大疆创新 版权所有

8 附录 62

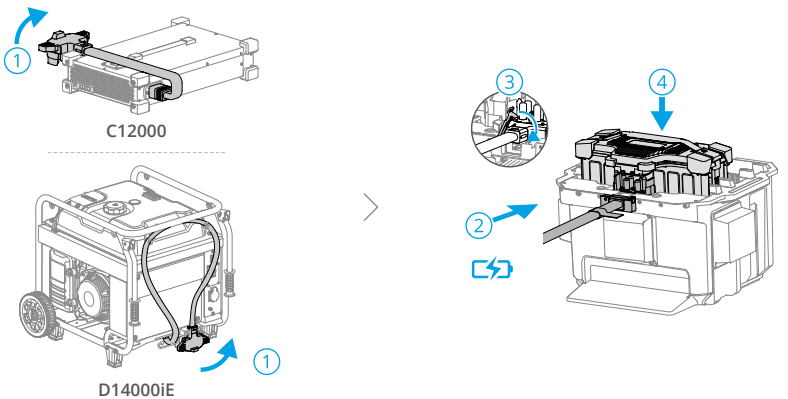
8.1 配件规格参数 62
DJI RC Plus 2 遥控器 62
DB2160 智能飞行电池 63
C12000 智能充电器 63
D14000iE 全能变频充电站 63
8.2 固件升级 63
使用 DJI Delivery App 升级 63
使用 DJI Assistant 2 （运载系列） 升级 64
注意事项 64
8.3 使用增强图传 65
安装 nano-SIM 卡 65
安装 DJI 增强图传模块 66
开启增强图传 66
安全策略 67
遥控器使用注意 67
4G 传输网络要求 67
8.4 安全警示标识 68
8.5 故障处理说明 69

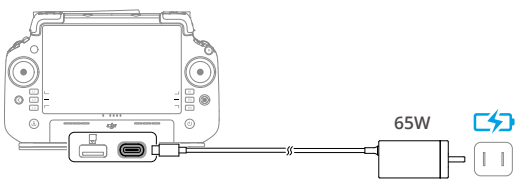
 © 2025 大疆创新 版权所有

1 产品概述

1.1 首次使用

充电



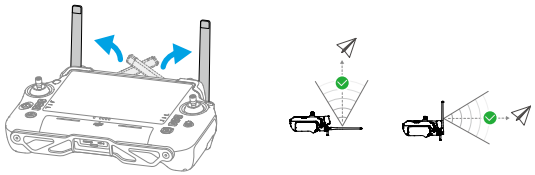


- 首次使用遥控器前需充电以激活内置电池，否则无法开机。电量指示灯开始闪烁表示内置电池已激活。

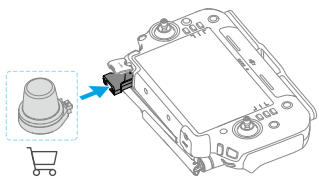
© 2025 大疆创新 版权所有

准备遥控器

调整天线



安装 RTK 高精度定位模块

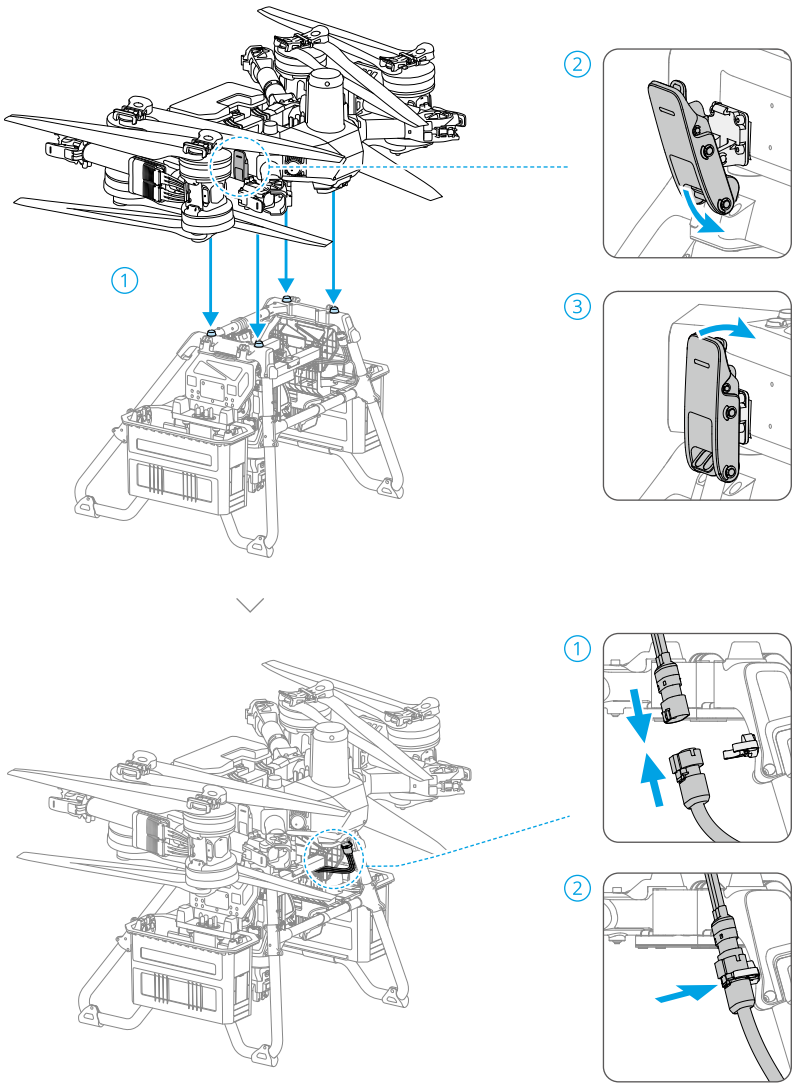


- 如需要高精度打点定位，可另行购买高精度定位模块并安装至遥控器。

准备飞行器

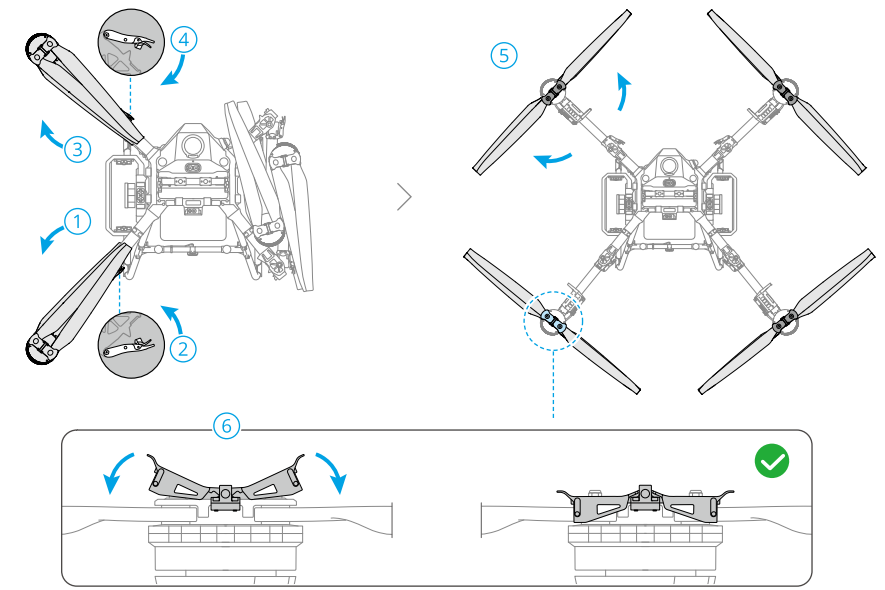
安装负载

© 2025 大疆创新 版权所有

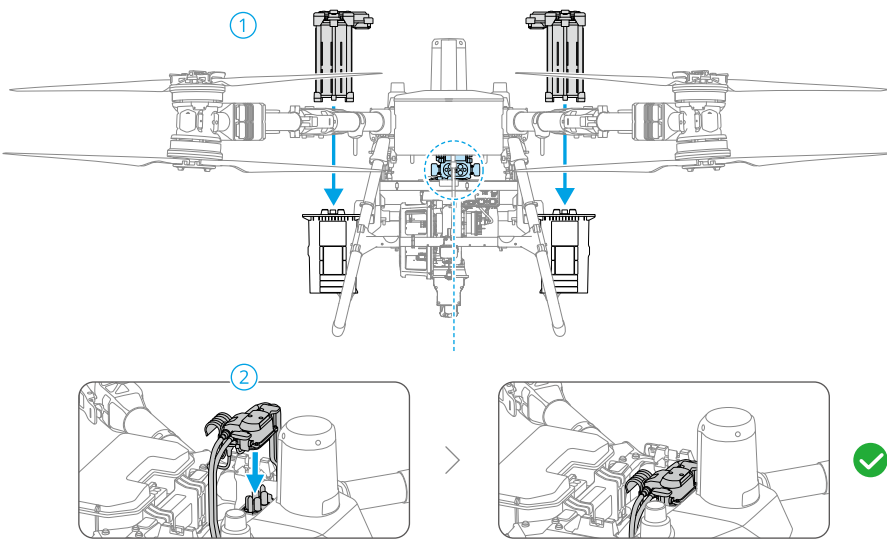


展开飞行器

© 2025 大疆创新 版权所有



安装智能飞行电池



© 2025 大疆创新 版权所有

⚠
- 飞行器搭配空吊系统旗舰版和吊运系统双电版两种负载时安装方式一致，图示以搭配空吊系统旗舰版为例。
- 飞行器可配合降落伞使用。**降落伞安装要求较高，且较为复杂。务必根据教学视频指引，确保在具备相应能力的情况下安装降落伞。**
- 务必确保电池安装到位。如需取出电池，按下电池的固定卡扣，然后向上拔出电池。
- 如需折叠机臂，请按照与展开机臂相反的顺序折叠机臂，并确保将机臂卡紧至飞行器侧边的收纳固定夹内，否则可能损坏机臂。

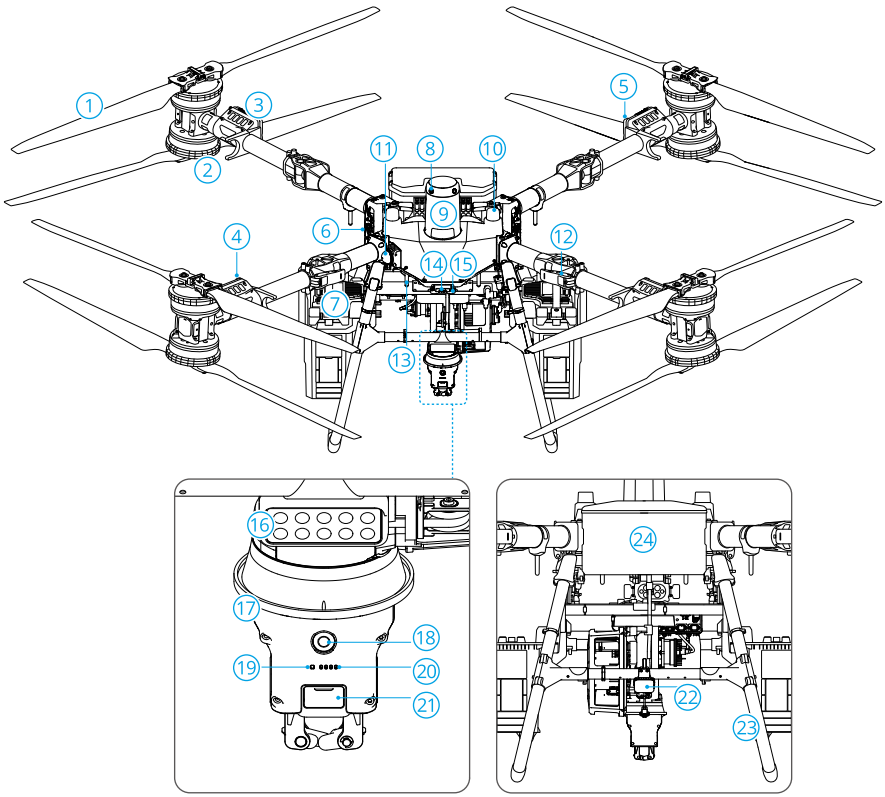
激活

全新的飞行器和遥控器需要激活才能使用。短按一次，再长按电源按键开启飞行器和遥控器，根据屏幕提示进行激活。激活时请确保遥控器可以接入互联网。

© 2025 大疆创新 版权所有

1.2 飞行器

部件名称



1. 桨叶
2. 电机
3. 电调
4. 机头指示灯
5. 机尾指示灯
6. 机身固定卡扣
7. 智能飞行电池
8. 视觉系统
9. 前雷达
10. 机载 D-RTK 天线
11. 激光雷达
12. 机臂固定卡扣
13. 外置 OcuSync 图传天线
14. FPV 相机
15. 下雷达
16. 照明灯
17. 主动挂钩

© 2025 大疆创新 版权所有

当挂钩与飞行器连接时，跟随飞行器联动开、关机。此外，与飞行器断开连接 30 分钟后将自动关机。

18. 控制按键

    短按一次，再长按 5 秒以开启、关闭主动挂钩（与飞行器连接时不支持手动关闭）。短按一次可开、关挂钩。关机状态下，短按一次，再长按 10 秒启动与飞行器对频。

19. 主动挂钩状态指示灯

    与飞行器连接时显示绿灯，未连接时显示红灯。通过控制按键收、放绳时显示蓝灯。通过控制按键开、关钩时红灯闪烁。

20. 主动挂钩电量指示灯

21. 主动挂钩照明灯、蜂鸣器及 USB-C 充电接口

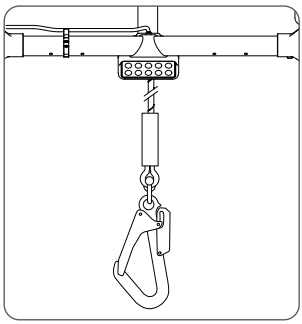
    挂钩照明灯可在 App 内选择打开、关闭或自动。自动模式在白天为常灭，夜晚将根据操作自动亮起。蜂鸣器可在 App 内选择打开或关闭。主动挂钩在飞行器开机时可无线充电，也可通过 USB-C 充电接口另行充电。

22. 后雷达

23. 起落架

24. 降落伞

- 图示以搭载空吊系统旗舰版为例进行说明。若搭配吊运系统双电版使用，主动挂钩部分替换为吊运系统双电版吊绳和挂钩（如下图所示），其余部件一致。



动力系统

螺旋桨可以在海拔 0-6000 米内使用，飞行器在不同海拔高度飞行时最大载重不同。

- 请使用 DJI 配套的螺旋桨，不可混用不同型号的螺旋桨。
- 螺旋桨为易损耗品，如有需要，请另行购买。
- 每次飞行前请检查螺旋桨是否安装正确和紧固，检查螺旋桨垫片是否磨损。
- 确保电机安装牢固、电机内无异物并且能自由旋转。若电机无法自由转动，请立刻执行降落动作。
- 确保飞行器电源开启后，电调有发出提示音。

© 2025 大疆创新 版权所有

安全系统

探测范围

访问链接了解详细信息：

https://www.dji.com/flycart-100/specs

- 雷达及视觉系统存在探测盲区，请谨慎飞行。
- 若障碍物处于探测范围外，飞行器无法感知障碍物，此时应谨慎飞行。
- 针对不同大小和材质的障碍物，雷达模块的检测距离会有一定程度的差异。在有效检测距离以外，障碍物感知功能可能受到影响或无效。
- 若飞行器底端与障碍物顶端基本平齐或高出障碍物且障碍物距离飞行器较近，飞行器可能无法感知障碍物，此时应谨慎飞行。
- 飞行器后方障碍物感知功能较弱，应尽量避免后飞。

避障功能使用

在 App 作业界面点击 > ，打开水平和上方避障。开启后，飞行器将会在检测到障碍物后进入避障状态，用户可根据 App 提示打杆控制飞行器向远离障碍物的方向飞行。

- 对于细小障碍物、斜拉电线、与飞行器脚架平齐的物体或位于飞行器后方的物体，障碍物检测可能失效，请谨慎飞行。必要时需手动控制飞行器，防止飞行事故。

定高功能使用

在 App 作业界面点击 > ，开启定高功能。开始作业后，飞行器将按照设定的高度进行定高飞行和作业，并在检测到障碍物后自动悬停。此时，用户需打杆手动绕开障碍物。

- 在夜晚、光线昏暗等场景或视觉摄像头脏污时，飞行器将使用雷达进行定高飞行，飞行表现将与正常作业场景存在差异，请谨慎飞行。
- 当飞行器下方为水面时，定高功能将会受到影响，请谨慎飞行。注意作业高度需大于 2 米，否则可能导致飞行器坠落。
- 定高功能当前仅在手动作业模式下生效，后续将支持更多模式，请留意固件升级提示。

雷达使用注意事项

- 飞行器电源处于开启状态时或飞行结束后，请勿用手直接接触雷达模块的金属部分，否则可能造成烫伤。

© 2025 大疆创新 版权所有

- 请全程保持对飞行器的控制，切勿完全依赖雷达模块及 App 提供的信息。请保证视线良好，依靠肉眼观察，合理判断飞行状况，及时躲避障碍物。
- 手动作业模式下，由于用户可自由操控飞行器，因此操作时务必注意飞行速度及飞行方向，且应避免障碍物进入雷达探测盲区，以免发生碰撞。务必根据周围环境合理使用雷达避障功能。
- 姿态模式下无法使用避障功能。
- 对于以下物体，雷达探测性能有限，请谨慎飞行：
  - 斜拉线、倾斜明显（大于 10°）的电线杆、与飞行器飞行方向存在夹角的电线等物体。
  - 垂直杆状物体，下雷达高于物体顶部时。
  - 电塔等结构复杂的物体。
  - 位于飞行器后方的物体。
- 若飞行器与所测表面的距离超出雷达模块的定高范围，定高功能可能失效。时刻关注飞行器与所测表面的相对高度。
- 在倾斜度超过以下数值的物体表面上方需谨慎使用雷达模块：
  - 10°（飞行器速度应小于 1 米/秒）
  - 6°（飞行器速度应小于 3 米/秒）
  - 3°（飞行器速度应小于 5 米/秒）
- 根据当地无线电管制及法律规定使用雷达模块。
- 雷达模块较为精密，切勿挤压、磕碰。
- 每次使用前，检查确保外观清洁、外层的保护罩完好，无破裂、凹陷或其他变形等情况。

- 保持雷达模块的保护罩清洁。使用柔软的湿布擦拭保护罩表面，然后自然风干。

视觉系统使用注意事项

- 视觉系统测量精度容易受光照强度、物体表面纹理情况所影响，因此以下场景需谨慎使用：
  - 纯色表面（例如纯黑、纯白、纯红、纯绿）。
  - 有强烈反光或者倒影的表面。
  - 水面或者透明物体表面。
  - 光照快速变化的场景。
  - 特别暗（光照小于 5 lux）或者特别亮（光照大于 10,000 lux）的物体表面。
  - 纹理重复度很高或者特别稀疏的表面。

© 2025 大疆创新 版权所有

- 地面无清晰纹理的环境。
- 确保视觉系统的摄像头清晰无污点。

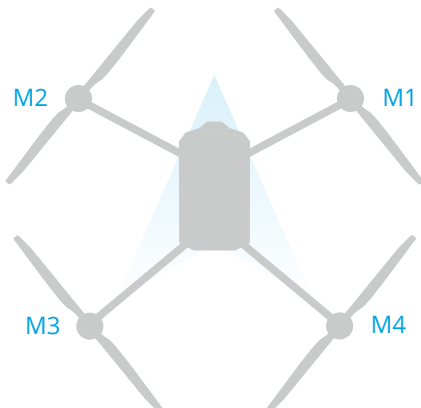
- 清理视觉系统表面的沙尘等杂物前，确保飞行器电源关闭，然后使用干净柔软的布料擦拭。

飞行器灯光

指示灯

飞行器机臂 M1 至 M4 均配备有 LED 灯。其中，机臂 M1、M2 的 LED 灯为机头指示灯，在飞行过程中红灯常亮以指示飞行器机头方向。机臂 M3、M4 的 LED 灯为机尾指示灯，在飞行过程中绿灯常亮以指示飞行器机尾方向。

当飞行器未起飞时，所有指示灯均熄灭。当飞行器在地面且电机起转后，机头指示灯红灯快闪，机尾指示灯绿灯快闪，此时需尽快起飞。



照明灯

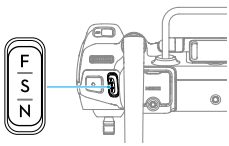
飞行器配备照明灯以提升作业安全性。进入 App 作业界面，在 > 中开启或关闭。

- 照明灯工作时，切勿直视，以免强光造成视力损伤。

飞行挡位

飞行器支持以下飞行挡位，可通过遥控器飞行挡位切换开关进行切换。

© 2025 大疆创新 版权所有



图示	对应飞行挡位
F	功能挡
S	运动挡
N	普通挡

普通（N）挡：可实现飞行器精确悬停及精准定位，使用 RTK 时可获得厘米级定位。

运动（S）挡：可实现飞行器精确悬停及精准定位，但避障能力减弱，请谨慎飞行。

功能（F）挡：默认为平稳挡，在 N 挡的基础上限制了飞行器速度及加速度，适合在需要微调飞行器位置的场景中使用，例如放货前的位置调整。

若在 App 中选择了 ASN 模式，切换 F 挡则进入姿态模式（A 挡）。姿态模式下不使用卫星定位模块进行定位，仅提供姿态增稳。姿态模式下飞行器飞行速度与环境因素如风速等有关。

姿态模式注意事项

姿态模式下，飞行器容易受外界干扰，从而在水平方向产生飘移。该模式下飞行器自身无法实现定点悬停，需要用户手动操控遥控器才能实现，操控难度将大大增加，务必谨慎使用。应当尽量避免在卫星定位信号差、有遮挡的环境（如高大建筑物附近）以及狭窄空间飞行，以免被动进入姿态模式，导致飞行事故。

- 在使用 S 挡（运动）飞行时，飞行器避障能力减弱，用户务必留意周围环境，操控飞行器躲避飞行路线上的障碍物。
- 用户务必注意，在使用 S 挡（运动）飞行时，飞行器的飞行速度较 N 挡（普通）相比将大幅度提升，由此造成刹车距离也相应地大幅度增加。在无风环境下飞行时，用户应预留至少 50 米的刹车距离以保障飞行安全。
- 务必在熟悉飞行器的特性和各种飞行挡位之后，才能进行 N 挡切换到 S 挡或 A 挡的操作。

飞行器 RTK

飞行器内置 RTK 模块，可提供强大的抗电磁干扰能力，在高压线、金属建筑等强磁干扰环境下，仍可安全可靠飞行。配合 D-RTK 产品（需另行购买）或网络 RTK 服务，可获得高精度准确定位。

- 访问 https://www.dji.com/flycart-100/downloads 获取 D-RTK 产品的《使用说明》，了解详细的使用方法。

开启/关闭 RTK

每次使用 RTK 定位前，确保 RTK 定位功能已开启，并已正确选择 RTK 信号源，否则将无法使用 RTK 定位。进入 DJI Delivery App **作业界面** > ⚙ > **RTK**，进行查看及设置。

© 2025 大疆创新 版权所有

若不使用 RTK 数据，确保关闭 RTK 定位功能，否则在无 RTK 数据时飞行器将无法起飞。

配合网络 RTK 服务使用

网络 RTK 服务以遥控器替代基站，连接至指定的网络 RTK 服务器，进行 RTK 数据的收发。使用过程中请始终保持遥控器的开启及互联网连接。

1. 确保遥控器显示设备已接入互联网。
2. 进入 App **作业界面 > ⚙ > RTK**，选择 RTK 信号源为**网络 RTK**。
3. 点击 **RTK 服务中心**，按提示购买套餐并激活。
4. 等待与网络 RTK 服务器建立连接，作业界面的 RTK 状态图标为绿色时表示已获取并使用网络 RTK 数据。

自定义网络 RTK 服务

使用第三方服务商的网络 RTK 服务时，按照以下说明进行设置。

1. 确保遥控器显示设备已接入互联网。
2. 进入 App **作业界面 > ⚙ > RTK**，选择 RTK 信号源为**自定义网络 RTK**。点击**编辑**，输入服务器相关参数并保存。
3. 等待与服务器建立连接。作业界面的 RTK 状态图标为绿色时表示已获取并使用网络 RTK 数据。

降落伞

根据不同情况，降落伞可自动打开或人为操作打开以保护飞行器和货物。

开伞方式

- 当飞行器发生故障或失去动力后，将会自动触发开伞。
- 当降落伞本身检测到故障，将会自动触发开伞。
- 当遇到紧急情况时，用户可通过遥控器手动控制开伞：在 DJI Delivery App 作业界面，点击右上角开伞图标 ◈ 。

⚠
- 安装降落伞并开启飞行器后，降落伞指示灯绿灯慢闪表示连接正常，其它颜色闪灯情况，请留意 App 提示并及时联系官方售后。
- 降落伞开伞后不可重复利用，请联系官方售后更换降落伞。
- 由于开伞存在一定时间差，为保证开伞的有效性，建议最低飞行高度为 100 米。
- 降落伞开伞后，请注意飞行器掉落位置，寻找飞行器时请注意安全。

 © 2025 大疆创新 版权所有

DJI AirSense

仅安装空吊系统旗舰版的飞行器支持 DJI AirSense。

搭载广播式自动相关监视技术 ADS-B 发射机的载人飞机，会主动对外广播自己的飞行信息。装载了 DJI AirSense 的 DJI 飞行器，能够接收数十公里范围内、支持 1090ES 或 UAT 标准的 ADS-B 发射机广播的飞行信息。通过接收到的飞行信息，DJI AirSense 能够分析并获取载人飞机的位置、高度、航向、速度等信息，并与 DJI 飞行器的当前位置、高度、航向、速度信息等进行比对，实时计算出载人飞机接近的风险等级。根据风险等级的不同，DJI AirSense 通过 DJI Delivery App 向用户发出不同的警示信息。

本模块仅在特定的情况下对特定的载人飞机的接近发出警示信息。本模块存在以下限制：

- 本模块只能接收装备了 1090ES (RTCA DO-260)或 UAT (RTCA DO-282)的 ADS-B out 设备的载人飞机的广播信息。对于未装备 ADS-B out 的载人飞机，或者装备了但并未正常工作的载人飞机，本模块无法接收到相关广播并发出警示信息。
- 本模块使用无线频段工作，如果 DJI 飞行器和载人飞机之间存在遮挡，本模块将无法有效接收到该载人飞机的广播信息并发出警示信息。
- 由于周边环境的变化和干扰，本模块极有可能延迟发出警示信息，因此您应时刻谨慎操作，观察周边的环境。
- 当 DJI 飞行器不能有效获取自身位置时，本模块发出的警示信息将有可能发生误差。
- 当本模块关闭或失效时，将无法接收载人飞机发出的广播信息，从而不能发出任何警示信息。

当 DJI AirSense 系统检测到附近的载人飞机时，将在 App 的地图界面及雷达球上显示飞机图标。当地图界面全屏显示时，点击飞机图标可查看载人飞机与 DJI 飞行器的相对高度和水平距离。

当 DJI AirSense 系统判断风险存在时，会根据飞行器的高度、速度方向以及与载人飞机的距离，发出预警。用户收到预警时，应按照提示进行操作。

提示：仅地图界面出现灰色飞机图标。

注意：提示附近有载人飞行器，需注意避让。此时，地图界面将出现橙色飞机图标。

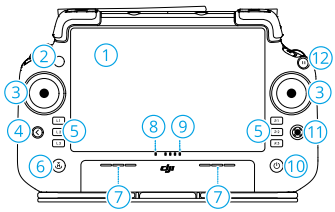
警告：提示载人飞行器撞机警告，需尽快下降或上升。请按提示操控飞行器。此时，地图界面将出现红色飞机图标，且遥控器振动提示。

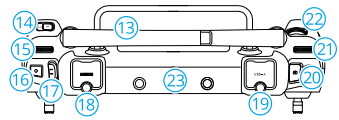
© 2025 大疆创新 版权所有

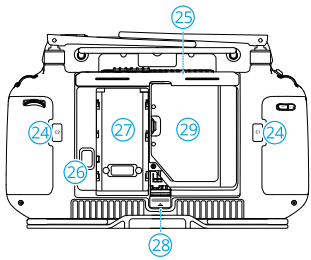
1.3 控制站

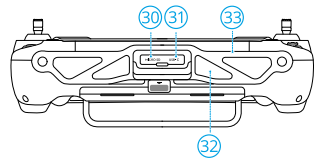
遥控器

部件名称









1. 触摸显示屏
2. 飞行控制权限按键

   飞行控制权获取功能及飞行控制权状态显示灯功能。可在遥控器首页的功能指南中查看详细说明。
3. 摇杆
4. 返回按键/系统功能按键

   单击返回上一级界面，双击返回系统首页。

   返回按键可与其他按键组合实现更多功能。详情请参考系统组合键功能章节。
5. L1/L2/L3/R1/R2/R3 按键

   在 App 作业界面侧边查看按键映射功能。
6. 智能返航按键

   长按启动智能返航，再短按一次取消智能返航。
7. 拾音孔
8. 状态指示灯
9. 电量指示灯
10. 电源按键

    短按查看遥控器电量；短按一次，再长按 2 秒开启/关闭遥控器电源。当遥控器开启时，短按可切换息屏和亮屏状态。
11. 五维按键
12. 急停按键

    卫星定位系统或视觉系统生效时，短按使飞行器紧急刹车并原地悬停。
13. 外置天线
14. 自定义功能按键 C3
15. 左拨轮

© 2025 大疆创新 版权所有

16. 预留按键
17. 飞行挡位切换开关
18. HDMI 接口
19. USB-A 接口

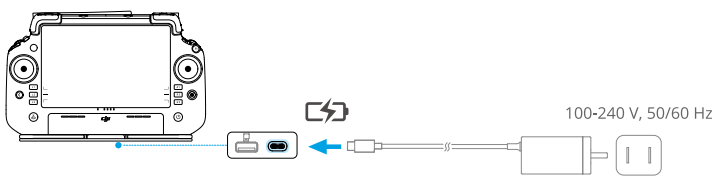
    可连接 RTK 高精度定位模块、充电设备等。
20. FPV/地图切换按键
21. 右拨轮

    搭配空吊系统旗舰版使用时，向右拨动为放绳，向左拨动为收绳，收放绳速度可通过拨动拨轮的幅度调整。
22. 滚轮
23. 内置天线
24. C1/C2 按键
25. 后盖
26. 电池解锁按键
27. 电池仓

    用于安装 WB37 智能电池。
28. 后盖开启按键
29. 增强图传模块仓
30. microSD 卡槽
31. USB-C 接口
32. 进风口
33. 背带支架

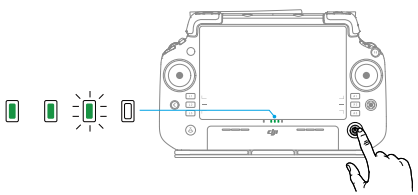
充电

⚠
- 请使用标配充电器对遥控器进行充电。如不使用标配充电器，推荐使用符合当地标准，规格为最大功率 65W（最大电压 20V）的 USB-C 快充充电器。
- 为保持电池最佳状态，请确保每 3 个月对遥控器进行完全充电一次。



查看电量

短按遥控器电源按键，检查内置电池电量。



© 2025 大疆创新 版权所有

使用遥控器

自定义功能按键

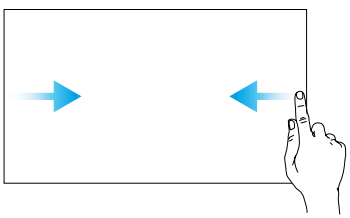
自定义功能按键包含 L1/L2/L3/C3 和五维按键，可在 DJI Delivery App 作业界面点击 > 中配置按键对应的功能。

系统组合键功能

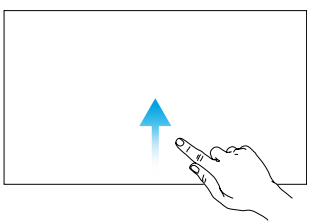
通过遥控器的系统组合键，可快速触发某些高频功能。按下返回按键，并同步按下另一个按键以实现列表中的功能。

组合按键	功能
按下返回按键+左拨轮	屏幕亮度调节
按下返回按键+右拨轮	音量调节
按下返回按键+预留按键	录屏
按下返回按键+FPV/地图切换按键	截屏
按下返回按键+五维按键	往上拨动进入首页，往下拨动进入快捷菜单，往左拨动进入多任务管理。

触摸屏操作

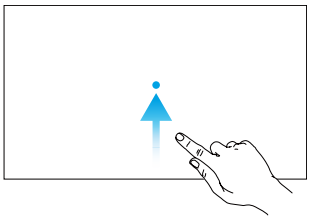


返回操作：从屏幕左右边缘向内滑动

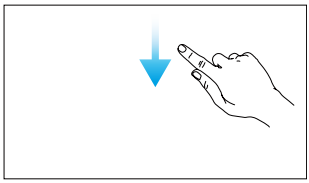


返回首页：从屏幕底部边缘向上滑动

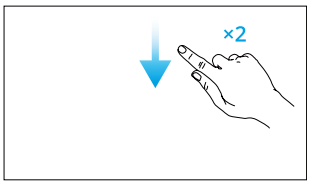
© 2025 大疆创新 版权所有



进入多任务中心：从屏幕底部边缘向上滑动并停留片刻



打开状态栏：在 DJI Delivery App 界面时，从屏幕顶部边缘向下滑动。状态栏包括时间、遥控器电量、网络连接状态 等信息。



打开快捷面板界面：在 DJI Delivery App 界面时，从屏幕顶部边缘连续向下滑动两次；在其他界面时，从屏幕顶部边缘向下滑动一次。

遥控器指示灯

状态指示灯

闪灯方式	描述
红灯常亮	未连接飞行器
红灯闪烁	飞行器电池低电量报警
绿灯常亮	已连接飞行器
蓝灯闪烁	遥控器与飞行器对频中
黄灯常亮	固件升级失败
蓝灯常亮	固件升级成功
黄灯闪烁	遥控器低电量报警
青灯闪烁	遥控器摇杆不在中间位置

电量指示灯

电量指示灯指示遥控器内置电池电量。

© 2025 大疆创新 版权所有

闪灯方式	电量
● ● ● ●	88-100%
● ● ● ✹	75-87%
● ● ● ○	63-74%
● ● ✹ ○	50-62%
● ● ○ ○	38-49%
● ✹ ○ ○	25-37%
● ○ ○ ○	13-24%
✹ ○ ○ ○	0-12%

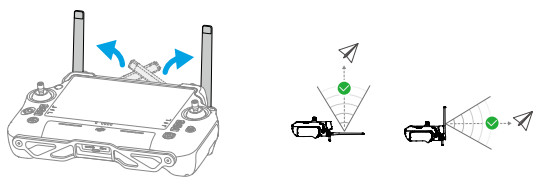
遥控器提示音

在某些场景或当遥控器出现错误时，遥控器会产生震动或发出连续嘀嘀的提示音。具体可见遥控器屏幕或 DJI Delivery App 实时提示。从屏幕顶部边缘向下滑动，在快捷面板中选择勿扰，可关闭部分遥控器声音。

静音模式下将关闭一切声音提示，异常告警音（如返航、遥控器低电量、飞行器低电量报警等）也将关闭，请谨慎使用。

遥控器通信范围

展开遥控器天线并调整到合适位置，不同的天线位置接收到的信号强度不同。根据遥控器与飞行器的相对位置，调整遥控器外置天线指向，以便遥控器与飞行器的信号质量达到最佳状态。



遥控器对频

遥控器与飞行器呈套装形式购买时，出厂时已与飞行器对频，开机激活后可直接使用。其他情况，请使用以下方法进行对频。

1. 开启遥控器，运行 DJI Delivery App，然后开启飞行器电源。
2. 进入作业界面，点击 ⚙ > 🤖，然后点击**对频**。App 显示对话框，遥控器状态指示灯蓝灯闪烁，并且发出“嘀嘀”提示音，表示进入对频状态。
3. 长按智能飞行电池的电源按键 5 秒，电池 LED 指示灯循环闪烁，表示正在对频。

© 2025 大疆创新 版权所有

4. 对频成功，遥控器状态指示灯绿灯常亮。若对频失败，需重新进入对频状态进行对频。

HDMI 设置

使用连接线将遥控器通过 HDMI 接口连接至显示屏后，可将遥控器界面投放至显示屏界面查看。

在 HDMI 设置页面中，可设置分辨率，入口方式为： **> 显示 > HDMI**。

双控模式

飞行器支持双控模式，拥有控制权的遥控器可控制飞行器所有操作，无控制权的遥控器仅有查看权限。

设置双控模式

使用双控模式前，需要分别对主控和从控进行对频设置。

1. 运行 DJI Delivery App。
2. 进入 App 首页，点击飞行器连接状态，即触发遥控器对频。对频过程中，遥控器状态指示灯蓝色闪烁并发出提示音。长按智能飞行电池的电源按键 5 秒，进入对频后飞行器电池电量指示灯循环闪烁，并发出提示音。对频成功，遥控器状态指示灯绿灯常亮。。
3. 主控和从控对频完成后，拥有设备控制权的遥控器，其飞行控制权限按键显示为绿色；没有控制权的遥控器，其飞行控制权限按键显示为白色。



双控操作说明

获取控制权

短按一次飞行控制权限按键进行获取。当用户拥有飞行控制权时，长按遥控器的飞行控制权限按键可锁定飞行控制权，锁定后，按键颜色变为蓝色。

控制权转移

- 在双控作业场景，当其中一个遥控器与飞行器失联后，会触发控制权转移操作。当失联遥控器拥有飞行控制权时，则在线遥控器会收到飞行控制权接管通知，可以手动选择是否接管飞行控制权。放弃接管或未及时选择，均会触发飞行器失控行为。

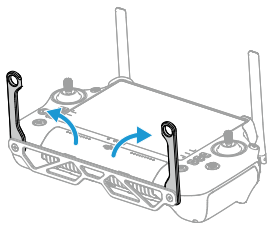
© 2025 大疆创新 版权所有

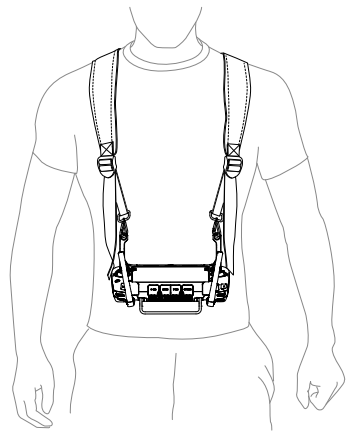
- 当失联遥控器再次连接飞行器时，若飞行器已有遥控器接管，默认无控制权，可按需抢占；若飞行器无遥控器接管，则默认恢复控制权。

控制权说明

- 主控支持连接飞行器进行一键升级，从控仅支持升级遥控器。
- DJI Delivery App 日志上传：拥有控制权的遥控器支持上传飞行器日志和遥控器日志，无控制权的遥控器仅支持上传遥控器日志。

安装背带





- 脱下背带时，需要先单手握住遥控器，再解开两个挂钩。

DJI Delivery App

用户可通过 DJI Delivery App 实时了解飞行器状态、作业状态，以及已连接设备的状态信息。

- 界面图片仅为图示，实际呈现效果以所使用的 App 版本为准。

© 2025 大疆创新 版权所有

主界面



1. **用户中心**
2. **消息中心**

   查看关于飞行器及团队变更、作业监管等相关通知。
3. **通用设置**

   设置参数单位及隐私权限、管理存储空间。
4. **文件管理**

   点击后可查看本地及云端的文件。
5. **日志上传**

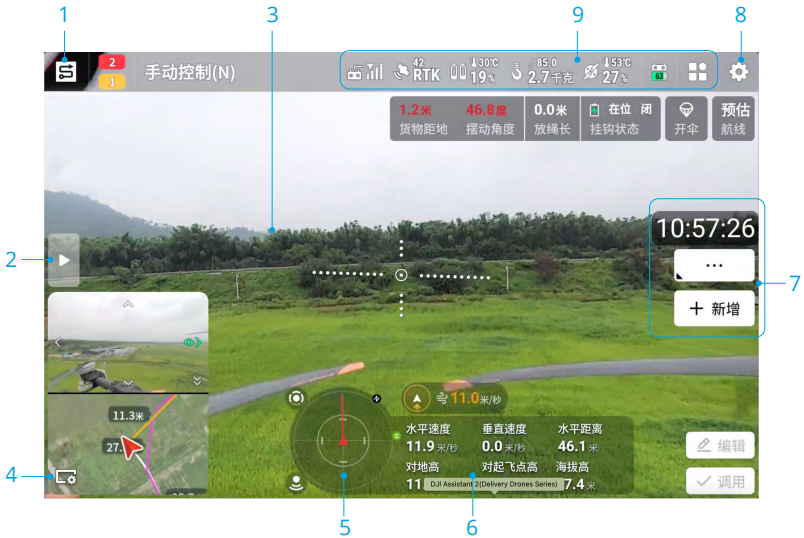
   上传故障日志、查看各模块故障解决办法。
6. **设备管理**

   点击后可查看设备连接状态、固件版本，或进入健康管理系统。
7. **飞行器连接状态**
8. **开始**

   点击进入作业界面。

© 2025 大疆创新 版权所有

作业界面



1. **作业方式选择按键**
2. **展开详细列表**

   点击展开作业与飞行设置。作业菜单中可设置自动作业的速度、高度及绳长。飞行菜单中可设置返航模式、避障等相关参数。
3. **FPV 相机画面**
4. **辅助影像**

   点击可打开辅助影像及进行相关设置。
5. **雷达球**

   显示飞行器朝向及返航点位置等信息。若避障功能开启，雷达球可显示探测到的障碍物信息。点击雷达球可在弹出的菜单中开启或关闭避障 ⦿ 、定高 ⛲ 功能。
6. **飞行及作业状态参数**
7. **控制面板**
8. **设置菜单**

   点击可设置飞行器及遥控器等相关参数。
9. **状态信息栏**

   显示飞行器及遥控器信息。长按图标可查看具体功能以及更改设置。

© 2025 大疆创新 版权所有

- 通过大疆司运云平台，可实现云端管理及实时监控飞行任务，进行航线规划和数据统计等（后续固件支持）。访问官方网站的大疆司运页面可了解更多信息：https://www.dji.com/delivery-hub

© 2025 大疆创新 版权所有

2 性能与限制

2.1 飞行器性能

参数项	型号/型别：E2MTR/E2MTR-100A			
	吊运系统双电版（吊运模式）		空吊系统旗舰版（空吊模式）	
	双电池模式	单电池模式	双电池模式	单电池模式
最大起飞重量	149.9 kg	149.9 kg	149.9 kg	149.9 kg
最小起飞重量（即空机重量（含电池））	94 kg	79 kg	99 kg	84 kg
最大俯仰角度	30°			
最大飞行真高	1500 m			
最大起飞海拔高度	4500 m			
最大作业飞行速度	15 m/s			
最大飞行速度（GNSS 信号良好）	20 m/s			
最大垂直速度	5 m/s			
最大可承受风速	12 m/s			

© 2025 大疆创新 版权所有

<table>
<tr><th rowspan="3">参数项</th><th colspan="4">型号/型别：E2MTR/E2MTR-100A</th></tr>
<tr><th colspan="2">吊运系统双电版（吊运模式）</th><th colspan="2">空吊系统旗舰版（空吊模式）</th></tr>
<tr><th>双电池模式</th><th>单电池模式</th><th>双电池模式</th><th>单电池模式</th></tr>
<tr><td>避障性能边界
（最大起飞重量不超过 149.9 kg）</td><td colspan="4">飞行器避障-最大安全速度
• 树木丛（宽 6 m、高 10 m）
前向、左向、右向：15 m/s
后向：5 m/s
• 水泥电线杆（直径 15 cm、高 9 m）
前向：15 m/s
左向、右向：10 m/s
后向：5 m/s
货物避障-最大安全速度
• 树木丛（宽 6 m、高 10 m）+吊运/空吊绳长 10 m
前向：10 m/s
* 感知距离有效工作范围、避障能力会因环境光线、雨雾以及目标物体的材料、位置、形状等不同而有所差异。其中下方感知用于辅助起降、限低飞行和仿地定高飞行，其他方向感知用于避障。AR 安全辅助功能仅作辅助提示，飞手需要在实际作业时确认周围环境是否安全。注：
• 下方感知用于辅助仿地定高飞行，若下方碰撞障碍物属于客责；
• 由于安全系统的性能限制，针对移动中的物体飞行器无法主动避让，此类场景发生事故属于客责；
• 货物避障仅用于辅助飞行，若货物和吊运绳碰撞障碍物属于客责。</td></tr>
<tr><td>动力失效保护边界
（最大起飞重量不超过 149.9 kg）</td><td colspan="4">单个电机失效后，飞行器只能往失效电机所在方向的前向或侧向飞。例如：左前电机失效时，飞行器可以往前方或左侧飞行，而不能往后方或右侧飞行。
超出一个电机失效后，不具备安全返航的能力，只能启动降落伞。</td></tr>
<tr><td>降落伞保护边界
（最大起飞重量不超过 149.9 kg）</td><td colspan="4">降落伞手动开伞最低飞行高度为 100 m，自动开伞最低飞行高度为 110 m，整机满载在开伞后的降落速度不超过 6 m/s。</td></tr>
</table>

[1] 以上参数，如无条件特别说明，均按静止空气和海平面标准大气条件给出。

[2] 访问官网了解详细参数：https://www.dji.com/flycart-100/specs 或通过中国民用航空局航空器适航审定系统查看对应的型号数据单：https://amos.caac.gov.cn/#/certificate。

© 2025 大疆创新 版权所有

2.2 安全飞行与使用限制

- 航空器载货运行。
- 视距内运行和视距外运行。如需进行超视距飞行，请确保飞行器状态良好、用户具备相应资质、运行符合当地法规对超视距飞行的要求。
- 昼间和夜间运行。如需在夜间飞行，确保起降场地均有夜间照明条件，同时需为飞行器单独配备爆闪灯，以确保货物和绳索可被远程识别。
- 不在人口密集区域上空飞行。预期运行场景包括：山地常态化运输、岸基常态化运输、乡村常态化运输、应急运输等。
- 除非经空中交通管理机构批准，不在融合空域飞行。
- 最小飞行机组为 1 人/机，支持一机一控和一机双控。
- 起飞和降落过程中，推荐的水平和垂直安全间距为 6 米。飞行过程中，推荐的水平和垂直安全间距为 50 米。
- 在创建自动飞行航线时，需要操作员确认预设飞行区域（含备降点）无影响飞行安全的障碍物，备降点无第三方人员进入。
- 为保证飞行安全，请确保飞行前电池使用的起始温度低于 75°C，运行场地内的无人驾驶航空器同时运行的数量不超过 8 台，最大起飞重量未超出当地法规限制。
- 不同海拔高度的最大起飞重量限制如下。用户装载货物的最大重量切勿超过推荐值，否则可能影响飞行安全。

海拔高度/m	最大起飞重量（符合法规要求）/kg
0	149.9
4000	140
4500	135
6000	120

- 不同模式下的速度限制如下。

参数限制		飞行挡位		
		N 挡（普通）	S 挡（运动）	F 挡（功能）
支持的飞行挡位	手动飞行	支持	支持	支持
	航线飞行	支持	不支持	不支持
最大水平飞行速度	双电池模式	15 m/s	20 m/s	3 m/s
	单电池模式	15 m/s	15 m/s	3 m/s
最大垂直速度	双电池模式	5 m/s		
	单电池模式	4 m/s		
最大俯仰角度	双电池模式	30°		
	单电池模式			

© 2025 大疆创新 版权所有

- 请务必在停桨后进行上下货，或者在起飞悬停或降落悬停阶段使用吊运系统或空吊系统进行上下货。上货人员应与飞行器保持 6 米以上的距离，不能在飞行器的正下方上下货。
- 插拔电池时，请勿撞击到 RTK 天线。
- 视觉系统和激光雷达提示脏污后，请及时擦拭。
- 作业时确保卫星定位信号良好，天线不受遮挡。当图传信号或 4G 信号不良时（App 内图传信号质量图标显示红色或断开）请勿起飞。推荐图传信号图标为白色时再飞行。
- 遥控器提示电池告警后，请务必在规定时间内操控飞行器返航或应急降落。
- 禁止对飞行器及负载系统进行未经授权的加/改装。
- 除非发生特殊情况（如飞行器可能撞向人群），否则禁止在飞行过程中停止电机。
- 禁止使用本产品向建筑物、人群或动物投掷、发射任何危险物体。
- 用户应确保已经对飞行器有足够程度的了解，并清楚所有的紧急返航措施。
- 每次飞行前，用户应当准备好飞行计划。请勿鲁莽操控本产品。
- 禁止使用本产品进行任何违法及不当行为（包括但不限于间谍、军事行动以及非法调查工作）。
- 禁止使用本产品进行任何违反他人隐私权的行为。
- 禁止使用本产品侵犯他人物权。
- 请勿在室内操作飞行器。
- 使用单电池模式前，需拆卸左右两侧分电板线材上的螺丝。
- 单电池模式下，电量小于或等于 15% 时，请勿飞行，请立即安全降落。
- 单电池模式下，飞行真高小于或等于 10 米时，请勿进行急刹、俯冲等大机动飞行。
- 吊运模式下，最大飞行真高为 300 米 AGL。空吊模式下，当飞行器飞行真高超过 300 米 AGL 时，请务必将挂钩收到位后进行飞行。
- 飞行过程中，吊运系统绳长请勿超过 10 米，空吊系统绳长请勿超过 15 米。索降和货物释放时，请确保 6 米范围内无明显影响作业安全的障碍物且无第三方人员进入。
- 吊运模式和空吊模式下，吊挂物品的最大迎风面积请勿超过 3 平方米。吊运光伏板时，为保证飞行安全，每次最多吊运 1 块。
- 空吊模式不允许吊挂货物直接自动降落至地面（除低电量强制降落外）。请先卸货，确认无风险后手动控制到安全位置降落。
- 吊运模式应急脱困时，熔断器存在出现少量火星的情况，请注意安全。
- 请注意，如使用遥控器主动进行空中停机操作，将不会自动触发降落伞开伞，请谨慎操作。

© 2025 大疆创新 版权所有

2.3 飞行环境要求

- 起降及飞行时以及选取应急恢复区（含备降、迫降或坠机区域）时，注意远离马路、铁路、水面及电线杆、高压线、树木等障碍物。选择开阔、周围无高大建筑物的场所作为飞行场地。
- 在-20°C至 40°C、天气良好的环境中飞行。恶劣天气下请勿飞行，不在已知风速超过 12 米/秒、大雨、中/大雪、结冰或极端天气（包括但不限于闪电）环境运行。雨中飞行务必遵循防护等级要求。
- 请勿在卫星定位信号差（如室内）且感知系统定位环境恶劣（如距离地面较远、表面弱纹理如水面或雪地、纯色平整墙面附近）的条件下飞行。
- 在高海拔地区飞行，由于环境因素导致飞行器电池及动力系统性能下降，飞行性能将会受到影响，请谨慎飞行。
- 飞行平台环境工作温度范围：-20°C至 40°C；1000 米超高飞行起飞环境温度限制：-10°C至 40°C（注：气温平均每升高 100 米下降约 0.65°C）。
- 电池工作环境温度范围：-5°C至 40°C。电池无自加热功能，如需配合飞行平台在-20°C至-5°C环境中使用，请将电池放在温暖的地方，或通过其他安全手段使电池处于工作环境温度范围。
- 在低温环境下，请确保飞行电池电量充满并减小飞行器载重，否则可能影响飞行安全或出现限制起飞的情况。
- 在遭遇碰撞、倾覆等事故后，或火灾、爆炸、雷击、暴风、龙卷风、暴雨、洪水、地震、沙暴等灾害时不得使用飞行器。
- 起降时请避开沙尘路面、沙漠、沙滩等环境，否则影响飞行性能及电机使用寿命。
- 飞行区域及附近无高压线、通讯基站或发射塔等电磁干扰，电场强度≤10 V/m。除电力运输作业外的其他运输作业建议保持安全距离（>100 米）。
- 飞行时务必保持谨慎，持续观察 App 的图传画面是否卡顿，以及图传信号强度是否为弱。若 App 提示飞行器受到干扰，务必按照 App 提示尽快返航降落，以保证飞行安全。常见的电磁干扰源包括但不限于：高压电线、高压输电站、移动电话基站和电视广播信号塔。
- 海拔 6000 米以上切勿飞行。

 © 2025 大疆创新 版权所有

3 使用流程

3.1 空域环境

GEO 地理围栏系统

DJI 独立研发的 GEO 地理围栏系统是一个全球信息系统，通过提供与飞行安全和限制相关的信息协助用户制定飞行决策，并实时更新相关信息实现限飞区飞行限制功能。考虑部分用户的特殊飞行需求，如需要在限飞区内执行飞行任务，GEO 地理围栏系统同时提供限飞区解禁功能，用户可根据飞行区域的限制程度，采取相应的方式完成解禁申请。GEO 地理围栏系统不代表与当地法律法规一致，每次飞行前，须自行咨询当地法律法规及监管要求，并对自身的飞行安全负责。更多 GEO 地理围栏系统信息，请访问 https://fly-safe.dji.com。

限飞区

限飞区是指 GEO 系统动态设定的各类飞行功能受到限制的区域，划分为禁飞区、授权区、警示区、加强警示区、限高区等。可通过 DJI Delivery App 实时获取相关信息，包含但不限于机场、大型活动现场、突发事件（如森林火灾等）、核电站、监狱、政府大楼及军事设施等。系统默认开启飞行限制功能，并在可能引起安全问题的区域内限制无人机起飞或飞行。DJI 官方网站上公布了全球已被飞行限制功能覆盖的限飞区域列表，详情请参考：https://fly-safe.dji.com/nfz/nfz-query。

限制说明

以下分别对限飞区飞行限制的几个区域进行说明。

禁飞区（红色）

飞行器无法在此区域飞行。如您已获得有关部门在此区域的飞行许可，请访问 https://www.dji.com/flysafe 或者联系 flysafe@dji.com 申请解禁。

具体说明

起飞：电机无法启动

飞行中：若飞行器在禁飞区内，DJI Delivery App 会提示倒计时，倒计时结束后，飞行器将立即半自动降落，落地后自动停止电机。飞行器从外部接近禁飞区边界时，将自动减速并悬停。

授权区（蓝色）

飞行器在获得解禁授权前， 无法在此区域起飞，用户在取得身份验证后可自主申请解禁授权。

具体说明

起飞：电机无法启动（用户通过手机号码进行身份认证后，可以解锁起飞）。

© 2025 大疆创新 版权所有

飞行中：若飞行器在授权区内， DJI Delivery App 会提示倒计时，倒计时结束后，飞行器将立即半自动降落，落地后自动停止电机。

警示区（黄色）

飞行器在此区域飞行时，会收到警告提醒。

具体说明

飞行器可正常飞行，仅发出警示信息。请务必留意并了解警告信息。

加强警示区（橙色）

飞行器在此区域飞行时，会收到警告提醒，用户需完成飞行行为确认。

具体说明

用户完成飞行行为提示确认后，飞行器可正常飞行。

限高区（灰色）

飞行器在此区域飞行时，飞行高度将受到限制。

具体说明

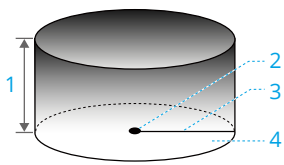
卫星定位信号良好时，飞行器无法超过限制高度；飞行器从外部接近边界时，如果高于限制高度，飞行器将自动减速并悬停。

飞行器卫星定位信号由差变为良好时，如果超过限高区限制高度，DJI Delivery App 会提示倒计时，倒计时结束后，飞行器将自行下降至限制高度以下，并悬停。

- 半自动降落：飞行器降落过程中除遥控器的油门杆以及返航按键无效之外，水平位置的控制权均正常有效。飞行器落地后将自动停止电机。建议用户在此过程中及时操控飞行器到安全地点降落。

高度和距离限制

最大高度用于限制飞行器的飞行高度，最远距离用于限制飞行器的飞行距离。可在 DJI Delivery App 中设置。



1. 最大高度
2. 返航点（水平位置）
3. 最远距离
4. 起飞时飞行器的高度（定高功能不可用时）

   飞行器下方物体表面的高度（定高功能可正常使用时）

© 2025 大疆创新 版权所有

卫星定位信号佳	
	飞行限制
最大高度	飞行高度将不能超过 DJI Delivery App 中设置的最大高度。
最远距离	飞行器距离返航点的距离将不能超过 DJI Delivery App 中设置的最远距离。

卫星定位信号不佳	
	飞行限制
最大高度	飞行高度将不能超过 DJI Delivery App 中设置的最大高度。
最远距离	无限制，无提示。

⚠
- 飞行器由于惯性冲出限制边界后，遥控器仍有控制权，但不能控制飞行器继续飞远。
- 为保证飞行安全，请尽量避开机场，高速公路，火车站，地铁站，市区等飞行区域进行飞行；在视距范围内飞行。
- 若飞行过程中无卫星定位信号，飞行器将自动进入姿态模式且 App 显示安全提醒。此时飞行器的位置信息将不再更新，务必谨慎飞行，以免超出法规限定的最远飞行距离。

3.2 飞控和无线通信需求

- 确保在开阔空旷处操控飞行器。高大的钢筋建筑物、山体、岩石、树林有可能对指南针、遥控器信号或卫星定位信号造成干扰。
- 为防止遥控器与其他无线设备相互干扰，务必在关闭其他同频段无线设备后再使用遥控器。
- 若多架飞行器同时使用，确保各飞行器之间距离 10 米以上，以免产生干扰。
- 多架飞行器近距离作业时雷达灵敏度可能降低，请谨慎飞行。
- 在电磁干扰源附近飞行时请务必保持谨慎。电磁干扰源包括但不仅限于：高压电线、高压输电站、移动电话基站、电视广播信号塔和电子干扰设备。在上述场所飞行时，飞行器的无线传输性能将有可能受到干扰影响，若干扰源过大导致无线通信信号丢失，飞行器将采取应急措施。
- 请在开阔、不受无线电干扰的环境中使用 RTK 功能，不要在狭窄的空间或楼宇附近使用。使用过程中切勿遮挡 RTK 天线。
- 若使用 RTK 高精度定位模块进行 RTK 规划，需在规划完成后取下该模块，否则可能影响遥控器通信性能。

© 2025 大疆创新 版权所有

3.3 校准指南针

⚠
- 指南针校准非常重要，校准结果直接影响飞行安全性。未校准可能导致飞行器工作异常。
- 请勿在有铁磁性物质的区域校准，如电线杆、带有钢筋的墙体等。
- 校准时请勿随身携带铁磁物质，如钥匙、手机等。
- 校准成功后将飞行器放置于地面，若出现指南针异常，很有可能是因为地下有金属物，请换位置查看异常是否消除。

当 App 提示需要校准指南针时，点击 > ，选择**传感器数据和校准**，点击指南针校准右侧的**校准**按键，然后按照 App 提示进行操作。建议在飞行器空载的情况下进行校准。

3.4 基础飞行

飞行前检查

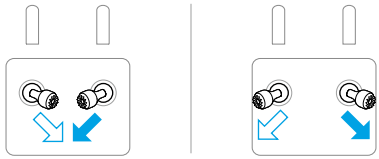
- 确保设备电量充足，固件以及 DJI Delivery App 已经更新至最新版本。
- 确保飞行器内部无异物，飞行器通风口、散热孔无遮挡；对外接口未使用时，保护胶塞扣紧到位。
- 确保飞行器各部件完好无损且表面清洁无异物遮挡，安装牢固，可正常工作。确保所有连线正确牢固。
- 开启遥控器与飞行器。确保遥控器天线已展开，飞行挡位切换开关位于 N 挡，飞行器与遥控器对频状态正常，且具有飞行器控制权。
- 将飞行器放置于户外平整开阔地带。飞手及地勤人员作业时务必佩戴头盔，与飞行器保持 6 米以上的安全距离，并确保飞行器周围无其他人员及车辆等遮挡物。
- 进入 DJI Delivery App 作业界面，根据弹窗提示检查参数设置等，确保符合飞行需求。
- 若多架飞行器同时作业，请划分空域飞行，避免空中相撞，引发严重安全事故。

启动/停止电机

启动电机

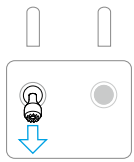
执行以下任意一种掰杆动作可启动电机。电机起转后，请马上松开摇杆。

 © 2025 大疆创新 版权所有



停止电机

下拉油门杆使飞行器着地后，将油门杆拉到最低的位置并保持，直至电机停止。



摇杆模式：美国手

⚠
- 高速旋转的螺旋桨具有危险性，使用时应与飞行器保持安全距离并使飞行器远离人群、动物或其他障碍物。
- 飞行器电机未停止前务必保持遥控器在手并确保飞行器完全在控制之中。

空中停机

当飞行器在空中出现紧急情况时，为防止可能发生的危险，同时按住遥控器上的 C1+C2+急停按键，直至电机停止。

⚠
- 在飞行过程中，切勿随意停止电机，否则飞行器将会坠毁。除非发生紧急情况（如飞行器可能撞向人群），可使用空中停机操作以最大程度减少伤害。

起飞

1. 将飞行器放置在作业区域附近，用户面朝机尾。
2. 确保货物已装载稳固。
3. 开启遥控器，确保 DJI Delivery App 正常运行，然后开启飞行器。确保飞行器与遥控器连接正常。
4. 若使用 RTK 定位，确保正确选择 RTK 信号源。进入**作业界面 > ⚙ > RTK**，选择相应数据源。

   若不使用 RTK 数据，务必确保关闭 RTK 功能，否则在无 RTK 数据时飞行器将无法起飞。

© 2025 大疆创新 版权所有

5. 等待搜星，确保卫星定位信号良好且 RTK 已就绪。执行掰杆动作，启动电机。

   若等待较长时间后 App 仍提示 RTK 未就绪，请将飞行器移至卫星定位信号良好的开阔地带。

6. 选择所需的作业模式，向上推动油门杆，让飞行器平稳起飞。

⚠
- 当日首次飞行时，需确认遥控器打杆控制、飞行器响应正常。若飞行时出现异常现象，请立即降落并排除故障原因。
- 起飞时，若 App 提示连接信号弱，需按照提示改善信号状态后方可起飞。

安全停放

1. 需要手动降落时，确保已退出作业，缓慢下拉油门杆，使飞行器缓慢下降于平整地面。
2. 落地后，将油门杆拉到最低的位置并保持，直至电机停止。
3. 停机后请先关闭飞行器，再关闭遥控器。

⚠
- 若 App 出现低电量报警，应尽快将飞行器飞至安全区域并降落，然后更换电池。若 App 出现严重低电量报警，飞行器将原地自动降落，用户不可取消降落。
- 飞行器自动降落过程中，若需打杆调整飞行器位置，务必谨慎操作。

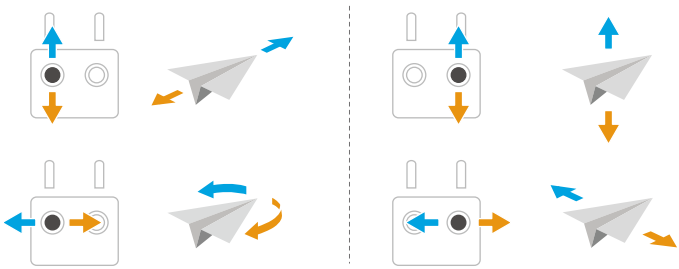
3.5 自动/手动飞行

操控飞行器

使用遥控器摇杆可控制飞行器飞行，遥控器摇杆操控方式分为日本手、美国手和中国手，如下图所示。

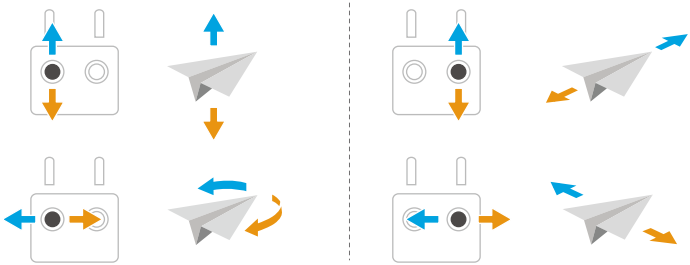
遥控器出厂时默认操控模式为美国手（Mode 2），本手册以美国手（Mode 2）为例说明遥控器的操控方式。打杆幅度越大，飞行器的速度越快。

日本手（Mode 1）

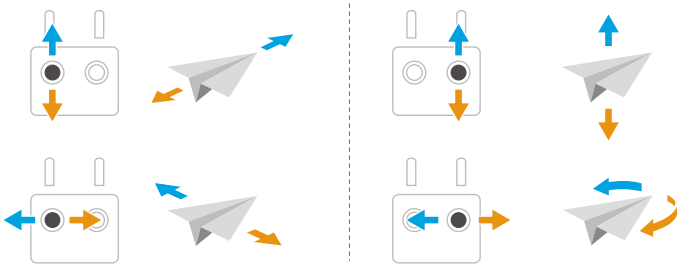


© 2025 大疆创新 版权所有

美国手（Mode 2）



中国手（Mode 3）



作业模式

航线作业

航线飞行功能使得飞行器按照提前规划的航线飞行，实现自动运载作业。

手动作业

手动作业模式下，用户可根据不同作业场景手动控制货物运载。

阅读运载作业章节了解详细操作及注意事项。

⚠ • 务必在您熟悉飞行器的特性和各种作业模式之后，才能进行操作。

自动返航

飞行器具备自动返航功能，返航触发方式主要分为用户主动触发以及失控触发（遥控信号丢失）。飞行器成功记录了返航点并且在定位服务良好的情况下，当触发返航时，飞行器将自动返回返航点并降落。

© 2025 大疆创新 版权所有

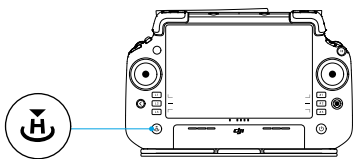
返航点：若卫星定位信号良好，起飞时飞行器将记录当前位置为返航点。飞行过程中，若需要更新返航点（如用户位置发生移动等），可在 DJI Delivery App 点击 > ，手动更新返航点。

使用注意事项

- 当卫星定位信号欠佳或者卫星定位不工作时，不可使用自动返航。
- 使用遥控器作相关返航点设置时，请尽量确保内置天线无遮挡，并且四周无高大建筑物遮挡。
- 若返航路线上存在高大建筑物会对飞行器返航安全造成影响，因此请在每次使用返航功能前设置好返航高度。在遥控器信号良好的情况下，可通过调整飞行器高度进行躲避。
- 返航功能会受天气、环境以及地磁等因素影响。
- 若在飞行器水平距离返航点 5 米内触发返航，由于飞行器已经处于视距范围内，飞行器将直接原地降落，降落保护功能生效，但遥控器仍会发出返航提示音。用户可取消返航以停止提示音。

智能返航

智能返航可通过长按遥控器上的返航按键启动，飞行器将返航至最新记录的返航点。智能返航过程与失控返航一致，区别在于用户可通过打杆控制飞行器高度躲避障碍物。短按智能返航按键或推动俯仰杆退出智能返航后，用户自动重新获得控制权。



失控返航

遥控器信号丢失后，飞行器将采取应急措施，用户需预先在 App 中设置飞行器的行为为返航、悬停或降落。若设置为返航，当遥控器信号丢失时，飞行器将进入失控返航，飞至最近记录的返航点。若返航过程中遥控器信号恢复正常，返航过程仍将继续，但用户可通过遥控器控制飞行，且可短按智能返航按键取消返航过程。

© 2025 大疆创新 版权所有

返航路线设置

智能返航支持返航路线设置。在 DJI Delivery App 作业界面，点击 > > **启返航设置**进行设置。

直线返航

- 当飞行器高度大于设置的返航高度时，飞行器将以当前高度返航。
- 当飞行器高度小于设置的返航高度时，飞行器将先上升至返航高度再返航。

原路返航

以飞行器当前点为起点，以起飞点为返航终点，基于飞行航迹点，生成最优返航路径。

返航避障过程

当环境满足雷达模块工作条件时，飞行器可实现返航避障。若返航路径上存在障碍物，飞行器将减速至悬停。悬停后，飞行器将退出返航过程，用户可手动操控飞行器。

降落保护功能

飞行器执行自动返航过程，到达返航点上方时，降落保护功能生效。具体过程如下：

1. 飞行器到达返航点上方后，自动下降至距离地面 3 米的位置，然后悬停。
2. 用户通过遥控器俯仰杆或横滚杆调整飞行器位置，确保飞行器下方地面适合降落。
3. 轻拉油门杆，或按照 App 提示操作，使飞行器继续自动降落，直至落地并停止电机。

- 若用户持续 20 秒内没有任何操作，飞行器将退出悬停并自动降落。
- 使用 RTK 定位且 RTK 正常工作（即 RTK 图标为绿色）时，飞行器将直接降落至地面，不会进入降落保护过程。

3.6 飞行数据

飞行器具备飞行数据记录功能。使用过程中，所有飞行相关数据都将存储于飞行器中，保持飞行器开启并连接至个人电脑或遥控器，通过 DJI Assistant 2 或 DJI Delivery App 可导出飞行数据。

© 2025 大疆创新 版权所有

3.7 存储运输与维护保养

存储与运输

- 运输前，务必从飞行器取下电池。将飞行器脚架固定，将螺旋桨及机臂折叠并固定，以防飞行器在运输过程中受到损坏。
- 当遥控器电量为 0% 时请及时进行充电，防止低电量长时间存放导致电池深度过放造成设备损坏。长期不使用时，请将电池电量放至 40%-60% 左右进行存放。

维护及保养

为确保产品处于最佳状态、减少安全隐患，建议每飞行 20 小时或 100 个起落后对飞行器部件进行检查及保养：

- 检查螺旋桨有无裂纹，如有裂纹更换新桨。
- 检查螺旋桨是否松动，如有松动更换新桨及垫片。
- 检查塑料部件及橡胶部件是否老化。

- 仔细阅读产品所有说明文档，了解产品的清洁、维护及保养操作。

激光雷达保养注意事项

由于污点或灰尘等杂质会影响激光雷达的性能，每天作业结束后，待飞行器恢复至常温，建议对激光雷达窗口进行清洁。

- 使用清水冲洗表面，然后用压缩空气清洁器对准窗口需清洁的部分进行点喷，再使用干净的软布擦拭窗口。

- 严禁使用酒精等溶剂清洁激光雷达，否则可能会导致表面受损。
- 严禁擅自拆卸激光雷达球罩，否则可能导致传感器进尘。
- 当窗口上有颗粒状的灰尘等杂质时，直接擦拭可能会导致窗口玻璃被刮花，影响激光雷达的探测性能。

© 2025 大疆创新 版权所有

4 应急程序

4.1 障碍物刹停或避让

飞行过程中，遇到地面静态障碍物时，在声明的感知避障性能边界内，飞行器将进行自动刹停。如飞行器未能自动刹停，请务必通过遥控器手动控制飞行器进行刹停或避让。

飞行过程中，遇到空中移动的障碍物时（例如第三方无人机、民航飞行器等），请务必立即根据 App 提示的信息，如 FPV 画面、ADS-B 告警等，观察周围环境，手动控制飞行器下降或爬升进行主动避让。

4.2 电池严重低电量/严重过热告警

飞行过程中，若 App 出现严重低电量告警或严重低电压报警，飞行器将原地自动降落，不可取消。若 App 出现严重过热告警时，务必立即使用遥控器控制飞行器降落或返航。

4.3 定位系统信号丢失

使用 RTK 定位时，若飞行过程中 RTK 信号不可用，飞行器将切换到卫星定位信号。若卫星定位信号也不可用，飞行器将自动切换至姿态模式，此时 App 将提示谨慎飞行并尽快降落。请注意，在姿态模式下，飞行器可能会产生飘移，并且仅支持手动飞行。

4.4 遥控器信号丢失

当遥控器图传信号丢失超过 3 秒，飞行器将自动执行预设的动作：返航（默认选项）、降落或悬停。若设置为返航，飞行器将进入失控返航。在返航过程中，如果连接恢复，则操作员可以取消返航，重新获得对飞行器的控制权。

4.5 单个动力失效

1. 通过遥控器手动调整飞行器的飞行方向，使飞行器朝失效电机所在机臂向前的方向飞行。
2. 按照上述的飞行方向，通过遥控器手动操纵飞行器返航或应急着陆。
3. 飞机落地后，对现场情况进行拍照，拉取并上传全量飞行日志。
4. 联系技术支持或授权代理商。

如出现超过一个动力电机失效的情况，会导致飞行器坠落，请按照“飞行器坠落”的应急程序进行处理。

© 2025 大疆创新 版权所有

4.6 飞行器失控

当发生飞行器失控等特殊情况时（如飞行器可能撞向人群、建筑物等），需实施下述应急程序：

1. 紧急疏散飞行器失控点附近 50 米范围内的第三方人员。
2. 尝试通过遥控器手动控制飞行器悬停。
3. 如无法悬停，尝试通过遥控器的返航按键触发自动返航。
4. 如无法自动返航，可以紧急停止电机（按住遥控器上的 C1+C2+急停按键，直至电机停止），飞行器将关闭电机、停止飞行，以最大程度减少伤害。请注意，飞行过程中停止电机将会造成飞行器坠落。

   请注意，如使用遥控器主动进行空中停机操作，将不会自动触发降落伞开伞。

如出现飞行器坠落情况，请按照“飞行器坠落”的应急程序进行处理。

4.7 飞行器坠落

当飞行器发生故障导致坠落时，飞行器将自动触发降落伞开伞。如未自动开伞，需实施下述应急程序：

1. 通过遥控器（在 App 作业界面点击开伞图标）手动触发降落伞开伞。
2. 紧急疏散飞行器坠落点附近 50 米范围内的第三方人员。
3. 飞行器落地后，对现场情况进行拍照，拉取并上传全量飞行日志。
4. 切勿继续使用电池，从飞行器拆下电池并放置于空旷环境，远离易燃物。
5. 联系技术支持或授权代理商。如出现起火情况，请按照“起火”的应急程序进行处理。

请注意，降落伞开伞后飞行器的落地位置和冲击情况取决于开伞的高度以及当时环境风速和地面障碍物的影响。

4.8 飞行器飞丢

1. 用户可以根据 App 地图上显示的飞行器和遥控器位置搜索飞行器。
2. 如果飞行器飞走后丢失了卫星定位信号，则地图上不会显示飞行器。用户可以估算飞行器在丢失信号之前的最后位置、飞行速度和航向。
3. 记录飞行器飞丢的情况（机型、时间、地点、作业情况、飞丢方位等信息）。
4. 联系技术支持或授权代理商。

 © 2025 大疆创新 版权所有

4.9 起火

1. 将所有易燃物品移离电池，保持至少 5 米的安全距离。
2. 如果火势可控，用大量沙子覆盖电池，并用水冷却电池，直至不再产生烟雾。然后佩戴防火手套或其他避免直接接触电池的防护工具，将电池转移到装有足够水的容器中，使其完全浸没，并向水中加入适量的食盐使电池充分放电。放置 72 小时后再对电池进行废弃处理。
3. 如果火势无法控制，则需与电池保持至少 10 米的安全距离，并疏散周围人员远离，直到电池燃尽且火被扑灭。

4.10 吊运绳索缠绕

当吊运绳索出现与地面物体（树木、电线杆等）缠绕的情况，可以使用应急脱困功能（在 DJI Delivery App 中点击**弃绳**）。吊运绳索将与飞行器断开，保证飞行器的安全。

请注意，启动应急脱困后，挂载的货物将从空中坠落，请务必确保 6 米范围内无第三方行人进入。

© 2025 大疆创新 版权所有

5 重量重心与设备列表

5.1 飞行器重量重心

双电池模式

负载模式	起飞重量	x 轴偏差距离/mm	y 轴偏差距离/mm	z 轴偏差距离/mm
吊运模式	149.9 kg	-33.56	0	-3817.60（10m 吊绳吊挂物品静态时）
	94 kg	-45.30	0	-134.47
空吊模式	126 kg	-33.56	0	-10514.36（30m 吊绳吊挂物品静态时）
	56 kg	-43.77	0	-155.02

单电池模式

负载模式	起飞重量	x 轴偏差距离/mm	y 轴偏差距离/mm	z 轴偏差距离/mm
吊运模式	149.9 kg	-22.10	0	-4740.20（10m 吊绳吊挂物品静态时）
	79 kg	-29.54	0	-13.03
空吊模式	126 kg	-22.10	0	-13526.38（30m 吊绳吊挂物品静态时）
	56 kg	-28.64	0	-44.72

[1] X 轴偏差距离正数表示重心向产品几何中心前部偏移，负数表示重心向产品几何中心后向偏移。

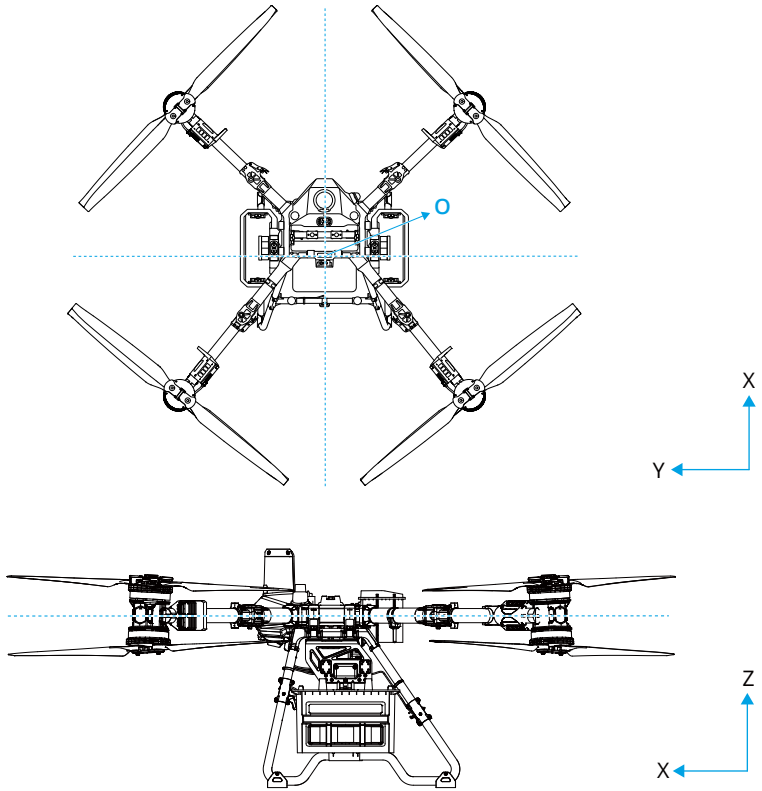
[2] Y 轴偏差距离正数表示重心向产品几何中心左侧偏移，负数表示重心向产品几何中心右侧偏移。

[3] Z 轴偏差距离正数表示重心向产品升力中心基准面向上偏移，负数表示重心向产品升力中心基准面向下偏移。

[4] 重心偏差主要来源于制造、装配误差及加装不同负载配置带来的重心变化，均在允许范围（对应轴距的 10%）以内。此处重心分析未考虑由于制造误差带来的空机重量偏差±3%。

 © 2025 大疆创新 版权所有

飞行器机体坐标系及几何中心（O 点）位置见下图：



5.2 设备列表

访问 https://www.dji.com/flycart-100 了解产品的可用设备。

© 2025 大疆创新 版权所有

6 运载作业

点击链接或扫描二维码观看教学视频。

https://www.dji.com/flycart-100/video

6.1 作业规范

1. 禁止在人员正上方上、下货。
2. 禁止在人员上空飞行，人员与飞行器时刻保持 6 米以上安全距离，不靠近旋转中的螺旋桨。
3. 选择空旷且地面平整区域作为起降点，检查飞行器起降区域无塑料袋等杂物，严禁在有人流经过的马路上起降。
4. 展开飞行器后，应检查并确保机臂卡扣已锁紧、螺旋桨松紧程度合适、螺旋桨无裂痕、垫片磨损小、自紧螺母无松动、电池接口无黑色氧化物或锈蚀。
5. 应观察 App 作业界面有无出现红色告警。出现红色图标时请根据提示进行相应校准。
6. 作业人员必须佩戴安全帽。更多安全作业规范，请观看官方负载系统作业安全规范视频。

6.2 称重校准

当飞行器悬停、空载但 App 上称重读数不为 0 时，需要进行称重校准。

1. 将飞行器放置在水平地面，确保没有挂载货物，且吊绳未被其他物体压覆。
2. 在作业界面，点击 > ，点击**去皮校准**的**校准**按键，称重将归零。

6.3 上货流程

⚠ 每次使用前，确保吊绳和挂钩牢固。若吊绳明显磨损或开裂，务必联系代理商及时更新空吊系统旗舰版的吊绳；对于吊运系统双电版，请及时按照以下要求更换：

- 吊绳长度：10 至 15 米

© 2025 大疆创新 版权所有

- 吊绳直径：≥8 毫米
- 吊绳材质：超高分子聚乙烯或芳纶纤维（内芯可用高强涤纶）
- 挂钩：可承受拉力≥500 千克

地面上货

1. 飞行器在地面时，使用自备的软绳捆绑货物并挂载于挂钩内。
   - 若使用吊运系统双电版，注意将吊绳拉伸出飞行器底部，手动打开与闭合挂钩。
   - 若使用空吊系统旗舰版，通过主动挂钩控制按键预留合适的绳长并拉伸出飞行器底部。短按主动挂钩控制按键或通过 App 作业界面可控制开、关挂钩。

     地面收放绳操作：长按主动挂钩控制按键持续放绳，松开按键则停止放绳。收绳时，需先长按挂钩控制按键开始放绳，随后停止。2 秒内再次长按触发收绳。保持长按将继续收绳，松开按键则收绳停止。
2. 检查货物捆绑是否牢固、挂钩是否闭合紧固，检查无误后工作人员方可离场。

空中上货

1. 飞行器飞至货物上方处悬停。
   - 若使用吊运系统双电版，悬停高度应大于绳长。手动降低飞行器高度使挂钩触地，然后继续下降 5 米，再后退 6 米。
   - 若使用空吊系统旗舰版，通过遥控器右拨轮控制收、放绳使挂钩触地，也可在 App 作业界面点击收、放绳。控制挂钩触地后，继续释放 5 米空吊绳，再向后退 6 米。
2. 工作人员收到飞手示意后，佩戴安全帽后进场上货，使用自备的软绳捆绑货物并挂载于挂钩内。
3. 检查货物捆绑是否牢固、挂钩是否闭合紧固，检查无误后工作人员方可离场。
4. 确认人员到达安全区域后，飞行器回到货物上方，垂直爬升高度将货物拉离地面。

6.4 卸货流程

地面卸货

飞行器到达目标区域，确保地面符合降落条件，降低高度使货物触地，然后控制飞行器降落并等待电机停止后，工作人员进场取货。

空中卸货

1. 飞行器到达目标区域，保持合适高度。稳定悬停后，调整 FPV 相机向下，此时 AR 投射对准目标点。
   - 若使用吊运系统双电版，控制飞行器降低高度直至货物触地。

© 2025 大疆创新 版权所有

- 若使用空吊系统旗舰版，通过遥控器右拨轮控制收、放绳，或在 App 作业界面点击收、放绳，直至货物触地并开钩卸货。

2. 飞行器继续下降高度，然后飞离货物正上方，工作人员进场取货。

- 仅空吊系统旗舰版支持收、放绳控制功能。
- 在地面收放绳时，注意手动牵引挂钩，避免吊绳缠绕与主动挂钩磕碰。

6.5 手动作业

在 DJI Delivery App 作业界面，点击左上角的作业方式选择按键，选择手动作业。

1. 在作业界面点击**添加**，可添加标记点。默认使用十字准星打点，在地图上点击并选中点后，可将该点设置为装货点或卸货点。
2. 手动控制飞行器起飞，选中装货点后点击**前往此点**，飞行器飞至该点后悬停。
3. 按照上货流程完成上货。
4. 选中卸货点后点击**前往此点**，飞行器将直接飞往该点后悬停。
5. 按照卸货流程完成卸货。

- 添加标记点时，若选择遥控器打点或飞行器打点，将以遥控器或飞行器的位置为标记点。
- 用户可选择不规划标记点，手动控制飞行器前往卸货/装货地点。
- 规划标记点时，应当观察目标点及作业路线周围情况，提前避开人群、牲畜的活动范围及障碍物。
- 飞行过程中，当货物摆动角度过大时，可在作业界面右侧的控制面板点击 **> 消摆**。消摆时，需注意周围环境，避免发生碰撞。
- 当吊绳和树木等物体缠绕时，可在作业界面右侧的控制面板点击 > ，弃绳脱困以保证飞行安全。

杆量保持

飞行过程中，打杆的同时短按遥控器杆量保持按键（需自行设置），即进入杆量保持功能。此时无需打杆，飞行器根据当前杆量对应的状态飞行。再次短按该按键或急停按键，可退出杆量保持。

一机双控

适用于装、卸货点使用两个遥控器，分别在两地控制运载货物的场景。

- 将两个遥控器分别与飞行器对频。通过飞行控制权限按键颜色区分主控（绿色）和从控（白色）。主控具备打点权限，两个遥控器上均可查看打点位置。
- 在不同地点的两个遥控器可按需获取控制权，在目视范围内控制飞行器起降。

 © 2025 大疆创新 版权所有

6.6 航线作业

飞行器可按照提前规划的航线飞行，实现自动运载作业。在作业界面，点击左上角的作业方式选择按键，选择航线作业。

1. 点击**新增**，选择高度模式。地图打点时建议选择**相对起飞点高**，飞行器打点时建议选择**海拔高**。
2. 航线由数量大于 2 个航点按顺序生成。选用以下任一方式添加航点：
   - 地图打点

     默认为十字准星打点方式。移动地图，选择航点位置并点击**添加**，即成功添加航点。也可选择遥控器打点。
   - 飞行器打点

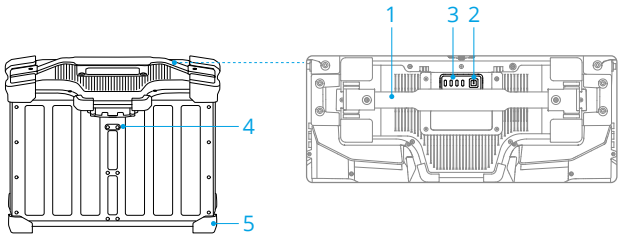
     需提前在遥控器设置自定义按键为打点功能。操控飞行器飞至航线起点，在飞行器平稳悬停的状态下，短按遥控器打点功能快捷键记录首航点，屏幕将提示记录 1 号航点成功。操控飞行器飞至下一个航点，依次按下打点功能快捷键记录各航点。
3. 在作业界面左侧弹窗中可对航线进行参数设置。点击单个航点，可对该航点进行单独参数设置。航点默认跟随航线设置。
4. 完成航线、航点设置后，点击保存，在弹窗中为航线命名后确认保存。
5. 按照上货流程完成上货。
6. 在作业界面左侧弹窗中选择航线，在作业界面点击**调用**，在弹窗中输入飞行参数、延长绳长等信息，并点击**执行**，在弹窗提示中检查各项参数是否已设置妥当。确认后飞行器将自动起飞，并执行航线作业。
7. 按照卸货流程完成卸货。搭配空吊系统旗舰版使用时，若**航点动作**选择了**自动放货**，则飞行器到达该航点后可自动开钩卸货。

⚠
- 航线飞行中如出现紧急情况，可随时按下急停按键，使飞行器刹车悬停，也可选择在断点继续飞行。
- 降落伞最低有效开伞高度为 100 米，建议在航线规划时，航线相对高度保持高于 100 米。

© 2025 大疆创新 版权所有

7 智能飞行电池

7.1 部件介绍



1. 提手
2. 电源按钮
3. LED 指示灯
4. 电源接口
5. 硅胶保护套

7.2 使用注意事项

使用电池前请详细阅读并严格遵守在本手册、安全概要和电池表面贴纸上的要求。未按要求使用造成的后果由用户承担。

- 禁止于靠近热源的地方使用电池或充电，比如阳光直射或热天的车内、火源或加热炉及发电机排气口附近。
- 单电池模式下，在将电池安装或者拔出于飞行器之前，请保持电池的电源关闭，请勿在电源打开的状态下拔插电池，否则可能损坏电源接口。双电池模式下支持电池热插拔。
- 禁止在强静电或者磁场环境中使用电池。否则可能导致电池保护板异常，从而导致飞行器发生严重故障。
- 若电池起火，请根据实际情况按以下顺序使用灭火器材：沙、灭火毯、干粉、二氧化碳灭火器。
- 禁止用导线或其它金属物体致使电池正负极短路。
- 如果电池接口有污物，使用干布擦干净。否则会造成接触不良，从而引起能量损耗或无法充电。

© 2025 大疆创新 版权所有

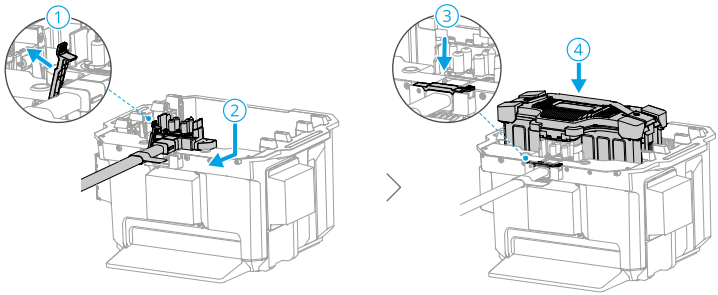
- 请避免在电池电量低于 15% 的情况下继续飞行，否则将会造成电池损坏或者引发飞行事故。
- 禁止反接电池正负极，否则电池被异常充电可能会导致过热、爆炸或起火。严禁使用非官方提供的电池。如需更换，请联系售后或授权代理商。因使用非官方提供的电池而引发的电池事故、飞行故障，由用户承担责任。
- 放置电池时需要确认地面平整，防止尖锐物品戳坏电池底部。
- 电池属于危险物品。禁止于电池或充电设备上放置其他物品，或将电池以及含有电池的包装当坐垫使用，否则可能导致电池损坏，甚至发生危险。
- 电池较重，请小心放置，以防电池倾倒，导致电池侧面损坏。若发生电池倾倒并损坏的情况，请立即将电池放置于开阔区域，远离可燃物及人群。待半小时后，按照本文的电池废弃流程进行处理。
- 务必使用官方指定的专用充电设备进行充电。对于使用非官方提供的充电设备进行充电所造成的一切后果，用户需自行承担责任。
- 充电时请将电池和充电设备放置在水泥等周围无易燃、可燃物的地面。电池充电请在场看管，以防止意外发生。为保证充电安全，充电时，电池与充电管家、电池与电池之间的距离需大于 30 厘米，以免因为发热集中而导致的充电管家或电池故障，甚至造成火灾等严重后果。
- 禁止将电池浸入水中降温或进行充电，否则将导致电芯腐蚀，严重损伤电池。因电池浸入水中导致的电池损坏，后果由用户承担。
- 确保电池在干燥状态下进行充电。
- 充电前，请保持电池关闭，充电完成后，先关闭电池再断开与充电设备的连接，否则可能损坏电源接口。

- 每次飞行之前，确保电池电量在 95% 以上。
- 在低温环境下，建议在作业前将电池预热至 5°C以上，预热至 20°C更佳。可通过悬停飞行器，达到预热的效果。

7.3 使用风冷散热器充电

飞行结束后，电池处于高温状态，请将电池放置于官方风冷散热器或第三方风冷散热设备中进行充电，否则可能出现禁止充电的情况。

© 2025 大疆创新 版权所有



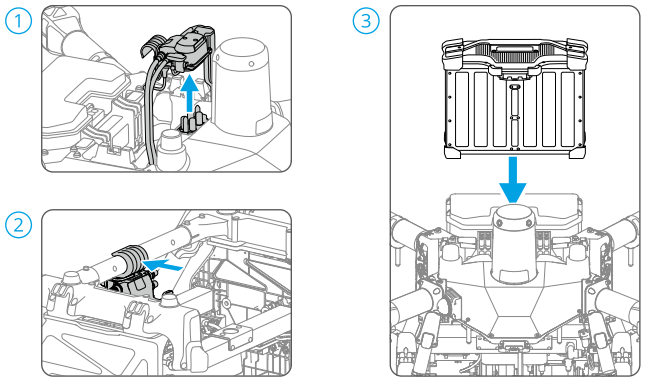
⚠
- 电池的可充电环境温度为 0°C至 60°C，理想的充电环境温度（22°C至 28°C）可大幅度延长电池的使用寿命。
- 充电时确保风冷散热器中仅有一块电池，否则将影响散热。
- 充电时，风冷散热器将根据电池温度自动启动，无需操作。
- 电池放置于风冷散热器中进行运输时，务必将充电线从风冷散热器上取下，否则将磨损充电线。
- 严禁用水冲洗风冷散热器。
- 定期清理风冷散热器防护网及风扇，确保风扇内无异物，以保证散热效果。
- 拔出电池时，请勿踩踏风冷散热器。

7.4 单电池模式

飞行器支持单、双电池飞行模式。飞行器默认使用双电池模式，如需使用单电池模式，请按以下步骤操作：

1. 取下双电池电源接口盖。
2. 将两侧电源线与机身的固定螺丝拆下并整理好线束，然后将电源接口盖放置回负载横杆上。
3. 将电池安装在飞行平台的电池仓。

© 2025 大疆创新 版权所有



⚠
- 单电池模式仅支持通过飞行平台电池仓供电，在负载两侧电池仓安装单个电池无法使用单电池模式。
- 单电池模式下，载重增加但续航时间缩短。

7.5 LED 显示状态

查看电量

短按电源按键一次，可查看当前电量。

电量指示灯可用于显示智能飞行电池放电过程中的电量，指示灯定义如下。

◉ 表示 LED 灯在指示过程中常亮

◉ 表示 LED 灯在指示过程中有规律地闪烁

◎ 表示 LED 灯熄灭

闪灯方式	电量
◉ ◉ ◉ ◉	88-100%
◉ ◉ ◉ ◉	76-87%
◉ ◉ ◉ ◎	63-75%
◉ ◉ ◉ ◎	51-62%
◉ ◉ ◎ ◎	38-50%
◉ ◉ ◎ ◎	26-37%
◉ ◎ ◎ ◎	13-25%
◉ ◎ ◎ ◎	0-12%

© 2025 大疆创新 版权所有

电量指示灯

充电过程中电量指示灯指示如下。

闪灯方式	电量
	0-50%
	51-75%
	76-99%
	100%

⚠
- 电芯温度低于 15°C时，LED 灯闪烁频率变慢，此时充电速度较慢。
- LED 指示灯表示的电量值受到温度、海拔等环境因素的影响。

异常指示信息

LED 指示灯可显示异常情况触发的电池保护相关信息。

指示灯	闪灯方式	保护项目
	LED2 和 4 每秒闪 3 次	飞行器短路/开机电流过大
	LED2 和 4 每秒闪 2 次	开机电压过低
	LED2 每秒闪 2 次	充电电流过大
	LED2 每秒闪 3 次	电池系统异常
	LED3 每秒闪 2 次	充电过充导致电池电压过高
	LED3 每秒闪 3 次	充电设备电压过高
	LED4 每秒闪 2 次	充电/开机温度过低
	LED4 每秒闪 3 次	充电/开机温度过高
	四个 LED 灯快闪	电池异常，不可用
	显示当前电量，每隔 1 秒亮 2 秒	电池不在位，无法提供大电流正常启动发电机和飞行器

若短路/开机电流过大，拔下电池，检查电池与飞行器连接处是否有异物或水渍。

若开机电压过低，需对电池进行充电后再使用。

若电池温度异常，待温度恢复正常后，可重新开机或继续充电。

其他异常，排除故障（充电电流过大、充电过充导致电池电压过高、充电设备电压过高）后，请按下电源按键取消 LED 灯保护提示，重新拔插充电设备恢复充电。

若电池不在位，请在清洁电池、飞行器及充电设备的连接口后，重新插拔电池。

© 2025 大疆创新 版权所有

7.6 存储与运输

⚠
- 需要运输或长期存放时，请确保关闭电池电源，并断开电池与飞行器或其他设备的连接。
- 如果提示严重低电量，需充电到 40%-60% 左右存放。切勿将电池彻底放完电后长时间存储，否则可能导致电池损坏。
- 存放电池的环境应保持干燥。请勿将电池置于水中或者可能会漏水的地方。
- 禁止将电池与金属物体（如眼镜、手表、金属项链、发夹等）或易燃易爆品一起贮存或运输。
- 切勿运输有破损或电池电量高于 30% 的电池。运输前请将电池放电至 25% 左右。
- 若长期（超过 3 个月）存储电池，则必须置于温度为-20℃至 40℃的环境中，并建议使用电池专用安全袋进行存储。
- 若电池电量严重不足且闲置时间过长，则电池将进入深度睡眠模式，若需要将电池从深度睡眠中唤醒，需对电池充电。

7.7 保养

⚠
- 切勿用水清洗电池。
- 经常检查电池接口、插头等各个部件。切勿使用酒精或者其它可燃剂清洁充电设备。切勿使用已有损坏的充电设备。
- 请勿长期闲置电池，否则将会对其性能造成影响。
- 每隔 3 个月左右重新充放电一次以保持电池活性。
- 超过 5 个月未进行维护（充放电）的电池将不予以保修。

7.8 废弃

⚠
- 建议打开废弃电池的上盖，然后于 5%浓度的盐水中浸泡两周以上，确保电池已彻底放完电后，才将电池置于指定的电池回收箱中。如有疑问，请联系技术支持或授权代理商。
- 电池是危险化学品，严禁废置于普通垃圾箱。相关细节，请遵循当地电池回收和弃置的法律法规。
- 如电池因为电源开关失灵而无法完成彻底放电，请勿将电池直接弃置于电池回收箱，应联系专业电池回收公司做进一步的处理。

© 2025 大疆创新 版权所有

8 附录

8.1 配件规格参数

DJI RC Plus 2 遥控器

型号	TKPL2
卫星定位信号	GPS+Galileo+BeiDou
显示屏	7.02 英寸触控液晶显示屏，分辨率 1920×1200，最大亮度 1400 cd/m²
工作环境温度	-20℃至 50℃
存放环境温度	-30℃至 45℃（一个月内） -30℃至 35℃（大于一个月小于三个月） 30℃至 30℃（大于三个月小于一年）
充电环境温度	5℃至 40℃
内置电池续航时间	3.8 小时
外置电池续航时间	3.2 小时
充电方式	使用最大功率 65W（最大电压 20V）的 USB-C 快充充电器，推荐使用 DJI 65W 便携充电器
充电时间	内置、内置加外置电池均为 2 小时（关机状态、按照官方充电方式）
O4 图传	
工作频率 [1]	2.4000-2.4835 GHz, 5.725-5.850 GHz
等效全向辐射功率（EIRP）	2.4 GHz: <33 dBm (FCC), <20 dBm (SRRC/CE/MIC) 5.8 GHz: <33 dBm (FCC), <30 dBm (SRRC), <14 dBm (CE)
信号有效距离	5 km (SRRC), 4 km (MIC/CE), 7 km (FCC) （无干扰、无遮挡环境下，飞行器高度 2.5 m）
Wi-Fi	
协议	802.11 a/b/g/n/ac/ax
工作频率 [1]	2.4000-2.4835 GHz, 5.150-5.250 GHz, 5.725-5.850 GHz
等效全向辐射功率（EIRP）	2.4 GHz: <26 dBm (FCC), <20 dBm (CE/SRRC/MIC) 5.1 GHz: <26 dBm (FCC), <23 dBm (CE/SRRC/MIC) 5.8 GHz: <26 dBm (FCC/SRRC), <14 dBm (CE)
蓝牙	
协议	蓝牙 5.2
工作频率	2.4000-2.4835 GHz
等效全向辐射功率（EIRP）	<10 dBm

[1] 各国家/ 地区支持的工作频段及其对应的可用范围有所不同，详情请参考当地法律法规。

 © 2025 大疆创新 版权所有

DB2160 智能飞行电池

参数	BAX901-41000mAh-52.78V 型二次锂离子电池组	BAX901-41000mAh-52.5V 型二次锂离子电池组
标称电压	52.78 V	52.5 V
电池类型	Li-ion	
电池化学体系	镍钴锰酸锂	
数量	2 组	
安装方式	插拔式	
容量	41000 mAh	

* 充电规程：用 0.5Cmin（Cmin=41Ah）恒流充电至 61.6V（max），再恒压充电直至充电电流≤0.05Cmin；或用 220A 恒流充电至 60.62V，再恒压充电直至充电电流≤1.5A。

C12000 智能充电器

型号	CSX901-12000
快充输入/输出	输入：175-520V 三相交流，50/60 Hz，最大 22 A； 输出：62V 直流，194 A，最大 12000 W
慢充输入/输出	输入：200-264V 单相交流，50/60 Hz，最大 16 A； 输出：62V 直流，48 A，最大 3000 W

D14000iE 全能变频充电站

型号	D14000iE
直流输出	61.6V / 186.6A
交流输出	220V / 6.8A / 50Hz
交流额定功率	1500 W
额定输出总功率	11500 W
最大功率	14000 W

8.2 固件升级

使用 DJI Delivery App 升级

1. 开启遥控器与飞行器电源，确保飞行器与遥控器已对频、且遥控器网络连接正常。
2. 打开 DJI Delivery App，如果有版本更新，会在 App 主界面提示有固件需要升级。点击进入固件升级页面。

© 2025 大疆创新 版权所有

3. 点击一键升级，DJI Delivery App 将自动下载并升级固件。
4. 务必确保所有设备与遥控器连接正常，然后等待升级完成。升级过程中飞行器机头指示灯黄灯闪烁。
5. 升级成功，机头指示灯绿灯常亮，用户需手动重启遥控器及飞行器。若指示灯红灯常亮，则升级失败，请尝试重新升级。

- 若升级充电站、智能充电器或主动挂钩固件，需将其连接至遥控器 USB-A 接口然后选择需要升级的设备，也可连接至电脑通过 DJI Assistant 2（运载系列）升级。

使用 DJI Assistant 2 （运载系列） 升级

1. 请连接飞行器/遥控器至电脑；由于调参软件不支持同时升级多个 DJI 设备，请轮流将 DJI 设备连接电脑进行升级。

   - 使用 USB-C 线连接飞行器前盖内部的 USB-C 接口至电脑，然后开启飞行器。

2. 保证电脑网络正常，升级设备处于开机状态。
3. 运行调参软件，使用账号登录并进入主界面。
4. 点击主界面左侧的**固件升级**。
5. 选择并确认需要升级的固件版本，点击升级；调参软件将自行下载并升级固件。
6. 升级完成后，设备将会自动重启；当看到升级成功提示时，即完成设备升级。

注意事项

- 升级固件前确保螺旋桨已拆下。
- 升级前确保飞行器和遥控器电量充足。
- 升级过程中请勿拆卸配件或关闭设备电源。
- 一旦升级飞行器，务必将遥控器也升级到最新固件。
- 固件升级、系统校准及参数设定时，务必使飞行器远离人群及动物。
- 务必将固件更新至最新版本以保证飞行安全。
- 固件升级完成后，遥控器与飞行器可能断开连接，如有需要请重新对频。
- 使用飞行器 USB-C 接口后，请装回防水盖并拧紧螺丝，否则可能进水短路。

 © 2025 大疆创新 版权所有

8.3 使用增强图传

增强图传结合了 OcuSync 和 4G 自动增强图传技术，在 OcuSync 图传受到干扰或遮挡或远距离传输场景下，图传将通过 4G 网络进行传输。

使用要求如下：

- 飞行器需安装 4G 增强图传套件（需单独购买）。
- 遥控器可安装 DJI 增强图传模块（需单独购买）或通过 Wi-Fi 实现数据传输。

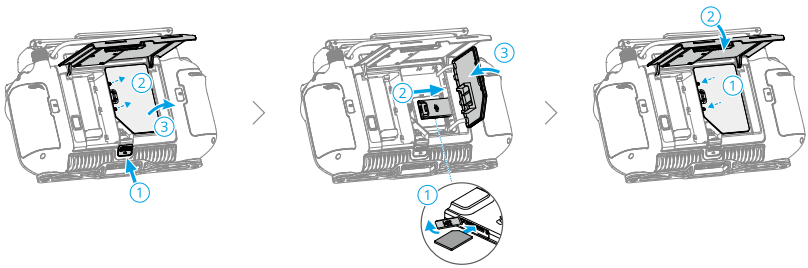
DJI 增强图传模块支持 eSIM 或实体 nano-SIM 卡。

- 推荐使用 eSIM，无需安装实体 nano-SIM 卡，即可使用增强图传功能。

若选择使用实体 nano-SIM 卡，需先将符合要求的 nano-SIM 卡插入至 DJI 增强图传模块内，然后安装 DJI 增强图传模块。

- 仅某些国家和地区支持使用增强图传功能。
- DJI 增强图传模块及其服务仅支持部分国家和地区，使用时请遵守当地法律法规及 DJI 增强图传模块服务条款规定。

安装 nano-SIM 卡



- 强烈建议用户从运营商正规渠道购买支持 4G 网络的 nano-SIM 卡。
- 请勿使用物联网卡，否则将严重影响图传质量。
- 请勿使用虚拟运营商提供的 SIM 卡，否则可能导致无法联网。
- 请勿自行裁切 SIM 卡，否则可能造成 SIM 卡损坏，裁切的 SIM 卡边角粗糙可能导致 SIM 卡不能正常插拔。

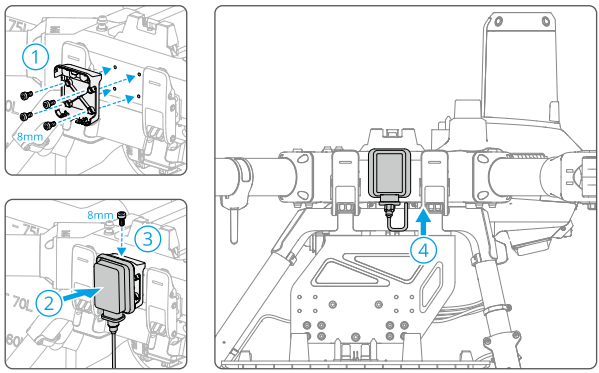
© 2025 大疆创新 版权所有

- 如果用户设置了 SIM 卡的密码（PIN 码），请务必把 SIM 卡插在手机上，取消 PIN 码设置，否则会导致无法联网问题。

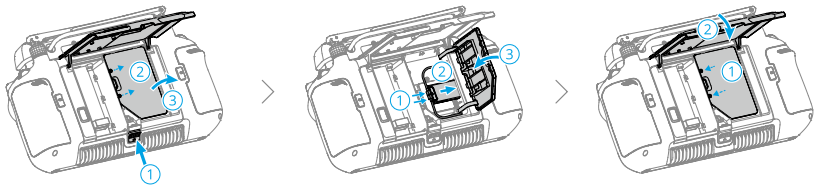
- 如飞行器的 4G 增强图传套件需更换实体 nano-SIM 卡，需取下图传套件外壳的螺丝，将 DJI 增强图传模块取出后进行更换。重新安装时，确保 DJI 增强图传模块与图传套件正确连接，然后拧紧外壳螺丝。

安装 DJI 增强图传模块

1. 安装 4G 增强图传套件至飞行器。



2. 安装 DJI 增强图传模块至遥控器。



开启增强图传

依次开启遥控器和飞行器电源，确保飞行器与遥控器连接正常、遥控器已接入互联网，用户可在 App 上开启增强图传。

- 进入作业界面，点击图传信号图标，在弹窗中打开或关闭增强图传。
- 进入作业界面，点击 **> 图传**，打开或关闭增强图传。

当图传信号图标显示 4G 时，表示增强图传功能可正常使用。

© 2025 大疆创新 版权所有

- 开启增强图传后需进行实名认证，请按 App 提示完成实名认证。
- 若同时安装了 nano-SIM 卡且已激活 eSIM，在图传设置中，可以在 nano-SIM 卡和 eSIM 之间进行切换。切换过程约持续 10 秒，期间增强图传无法使用。
- 若使用 eSIM，可根据当前 4G 信号质量，在图传设置中，切换运营商。切换过程约持续 10 秒，期间增强图传无法使用。

- 开启增强图传后，务必留意图传信号强度，注意飞行安全。点击图传信号图标，在弹窗中可查看当前 OcuSync 图传及 4G 图传信号强度。

安全策略

基于安全飞行考虑，需要在 OcuSync 图传生效的情况下才能开启增强图传功能。在飞行过程中，如果 OcuSync 图传断开，将不允许关闭增强图传。

在仅 4G 传输场景下，遥控器或 DJI Delivery App 重启会导致失控返航，直到 OcuSync 图传恢复后，4G 图传才能恢复。

在仅 4G 传输场景下，飞行器落地后，会启动起飞倒计时。若在倒计时结束前用户未使飞行器起飞，飞行器将被限制不能起飞，直至 OcuSync 图传恢复。

遥控器使用注意

若通过 DJI 增强图传模块使用 4G 增强图传：确保正确安装 DJI 增强图传模块，并且在使用增强图传功能时关闭遥控器 Wi-Fi 功能以减少干扰。

若通过连接手机 Wi-Fi 热点使用 4G 增强图传：务必将手机热点频段设置为 2.4G，并将网络模式设置为 4G，以获得更好的图传体验。同时不建议在飞行过程中使用提供热点的手机接听电话，或允许多个设备连接至同一热点。

4G 传输网络要求

为了保证清晰流畅的图传体验，在使用增强图传时：

1. 务必选择 4G 信号接近满格的地方操作，以获得更好的增强图传体验。
2. 在 OcuSync 信号断开后，完全依赖 4G 飞行可能存在一定的延迟和卡顿，务必谨慎操作。
3. 在 OcuSync 图传信号差或者断开后，请立即返航，不建议依靠 4G 信号继续作业。
4. 夜间作业安全风险高，4G 图传存在延迟，不建议超视距飞行。
5. 当 App 提示 4G 图传信号弱时，请务必谨慎飞行。

© 2025 大疆创新 版权所有

8.4 安全警示标识

1. 电机安全警示 × 8



2. 高温警示 × 4



3. 当心夹手警示 × 4



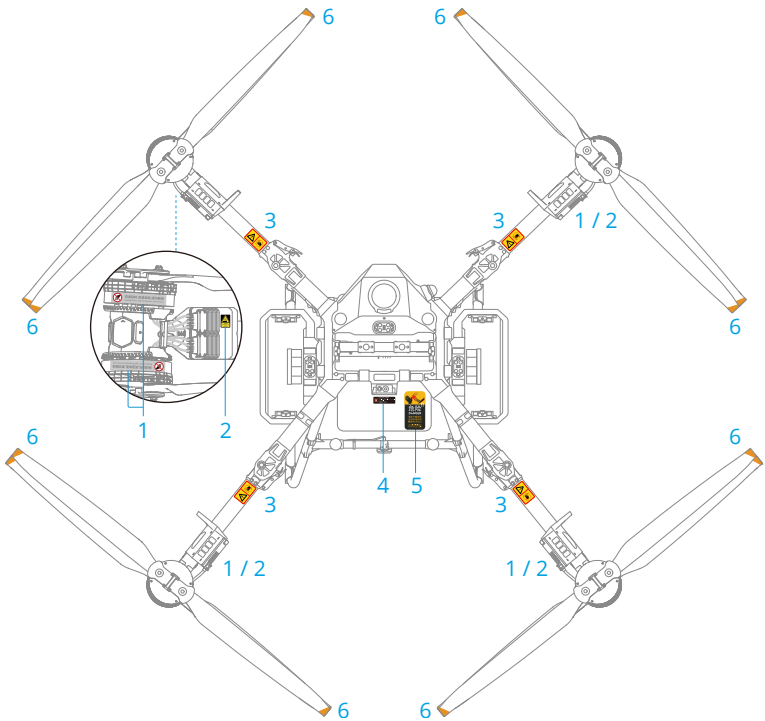
4. 降落伞安全警示 × 1



5. 桨叶安全警示 × 1



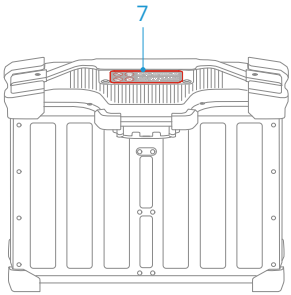
6. 桨尖安全标识 × 8



© 2025 大疆创新 版权所有

7. 电池操作警示 × 1





8.5 故障处理说明

DJI Delivery App 将对使用过程中的故障进行告警，并提示解决方法。

© 2025 大疆创新 版权所有

模块	告警源	描述	故障解决方法
动力电调	电调	电调输入电压过低，继续飞行有较大安全风险	1.请用湿巾擦拭电池接口和飞行器分电板接口，然后重启飞行器，观察问题是否消除； 2.若仍存在问题，请在关机状态下检查电调的电调电源转接线两端螺丝是否松动、浮高或进水，重新拧紧螺丝或清理螺丝口； 3.若线材腐蚀或损坏，请更换线材； 4.若仍存在问题，请更换电调或飞行器分电板。
		电调温度过高	1.请冷却降温后清理动力电机外壳脏污，然后重启飞行器； 2.若清理后仍存在问题，请联系大疆代理商更换动力电机。
		电调通信异常，继续飞行有较大安全风险	1.请检查电调的机臂电调复合线两端插头是否松脱或进水，重新拔插或清理插头； 2.若机臂电调复合线腐蚀或损坏，请更换线材。
	电机	电机堵转，继续飞行有安全风险	1.请检查动力电机是否转动不顺畅，或者桨叶破损变形，若有，请联系大疆代理商更换动力电机或桨叶； 2.若无上述问题，请尝试重启飞行器。
		电机输出功率过高，继续飞行有较大安全风险	1.请检查动力电机是否转动不顺畅，或者桨叶破损变形，若有，请联系大疆代理商更换动力电机或桨叶； 2.若无上述问题，请尝试重启飞行器。

© 2025 大疆创新 版权所有

模块	告警源	描述	故障解决方法
电池	电池	电池总电压过高，已无法使用	请停止使用此电池，并联系大疆代理商排查电池问题。
		电池总电压过低，已无法使用	请停止使用此电池，并联系大疆代理商排查电池问题。
		电池放电温度过低，请减少载重，并降低飞行速度	1.请在电池满电状态下空载悬停 2 分钟，再开始作业； 2.若仍存在问题，请联系大疆代理商排查电池问题。
		电池内部通讯异常，请暂停使用此电池	1.电池信息采集异常，请尝试重启飞行器； 2.若重启后仍存在问题，请联系大疆代理商排查电池问题。
		电池超负荷，影响飞行安全，开始自动返航	请减少载重，或更换电量充足的电池。
		电池连接器温度过高，请尽快清理连接器	1.请待电池冷却到常温后再使用； 2.请检查电池接口和飞行器分电板接口是否脏污或腐蚀，若脏污或腐蚀，请清洁电池接口和分电板； 3.若仍存在问题，请大疆代理商排查电池问题，或更换飞行器分电板。
充电设备	充电设备	充电设备和电池通信异常，无法使用	1.请用湿巾擦拭电池接口，确认是否恢复； 2.请检查充电输出线接头是否松脱或进水，重新拔插或清理插头； 3.请尝试重启充电设备； 4.若仍存在问题，请联系大疆代理商更换充电输出线。
		充电设备管家板温度过高，无法使用	1.请关闭充电设备，待冷却后再使用； 2.若仍存在问题，请联系大疆代理商更换充电设备管家板。
		充电器从 AC 模块电源输出电压过高，无法使用	1.请对照充电器上的贴花提示，检查 AC 输入线连接方式是否正确； 2.请检查 AC 输入线两端插头是否松脱或进水，重新拔插或清理插头； 3.若线材腐蚀或损坏，请更换线材； 4.若仍存在问题，请更换从 AC 模块。

© 2025 大疆创新 版权所有

模块	告警源	描述	故障解决方法
航电模块	IMU	姿态传感器 (IMU) 异常，影响飞行安全，请尽快返航或降落	1.加速度计校准异常，请在设置>飞行器设置>传感器校准中，校准姿态传感器 (IMU)； 2.若校准并重启后仍存在问题，请联系代理更换航电板。
	指南针	指南针异常，影响飞行安全，请作业后检查	1.指南针输出异常，请尝试重启飞行器； 2.若重启后仍存在问题，请尝试更换航电板。
	RTK	RTK 定位数据异常，请谨慎飞行	1.请将飞行器置于空旷无遮挡环境，断电 2 分钟后重启飞行器； 2.若仍存在问题，请联系大疆代理商更换 RTK 板卡。
		RTK 副天线信号异常，RTK 定位、定向功能不可用	1.请将飞行器放置在开阔无遮挡环境； 2.请检查 RTK RF 馈线两端是否安装到位或腐蚀，若腐蚀，请联系大疆代理商更换连接线； 3.若仍存在问题，请将飞行器移动到另一个场地，避开干扰； 4.若仍存在问题，可能是电离层闪烁导致，请关闭飞行器 10 分钟后重试； 5.若仍存在问题，请联系大疆代理商，先尝试更换 RTK 副天线，若未恢复，再更换 RTK 模组。
	图传	图传信号差，不允许起飞	1.请尝试重启飞行器； 2.请避免遥控器和飞行器之间存在遮挡； 3.请将遥控器天线竖起； 4.若仍存在问题，请联系大疆代理商检查飞行器图传天线或遥控器。

© 2025 大疆创新 版权所有

模块	告警源	描述	故障解决方法
雷达	雷达	雷达连接异常，避障定高功能失效	1.请尝试重启飞行器； 2.请关机检查雷达信号线两端插头是否松脱或进水，重新拔插或清理插头； 3.若雷达信号线腐蚀或损坏，请联系大疆代理商更换线材； 4.若仍存在问题，请尝试更换雷达模块或航电模块。
		雷达温度过高，避障定高性能不稳定	1.若环境温度超过 40 度，请避免在此环境作业； 2.请清理雷达表面脏污，等待雷达温度降低到正常，然后重启飞行器； 3.若多次出现此问题，请联系大疆代理商更换雷达模块。
		雷达通信被干扰，避障定高功能失效	1.请关机检查周围是否存在通信干扰； 2.请尝试更换雷达模块。
视觉系统	视觉传感器	双目连接异常，视觉感知功能失效	1.请尝试重启飞行器； 2.若重启后仍存在问题，请检查双目信号线是否扭曲，两端插头是否松脱或进水，重新拔插或清理插头； 3.若双目信号线腐蚀或损坏，请联系大疆代理商更换线材。
		双目可能被遮挡，视觉感知功能失效	请检查双目视觉传感器是否被遮挡或脏污。
增强图传模块	增强图传	网络增强图传信号弱，请谨慎飞行	1.请稍后重试； 2.请在网络更好的地点使用； 3.请尝试使用其他运营商的网络。
		飞行器网络增强图传功能不可用	1.请尝试重启飞行器； 2.若仍存在问题，可能需要返厂维修，请联系大疆售后处理。
		遥控器网络增强图传功能不可用	1.请尝试重启遥控器； 2.若仍存在问题，可能需要返厂维修，请联系大疆售后处理。

制造商名称：深圳市大疆创新科技有限公司

制造商地址：深圳市南山区西丽街道西丽社区仙元路 53 号大疆天空之城 T2 大堂

制造商电话：0755-26656677

制造商邮编：518052

© 2025 大疆创新 版权所有

在线技术支持

微信扫一扫关注
大疆运载公众号

The terms HDMI, HDMI High-Definition Multimedia Interface, HDMI trade dress and the HDMI Logos are trademarks or registered trademarks of HDMI Licensing Administrator, Inc.

内容如有更新，恕不另行通知。
您可以在 DJI 官方网站查询最新版本

https://www.dji.com/flycart-100/downloads

如果您对说明书有任何疑问或建议，请通过以下电子邮箱联系我们：
DocSupport@dji.com。

DJI 和 DJI FLYCART 是大疆创新的商标。
Copyright © 2025 大疆创新 版权所有。
DAFC100-UM