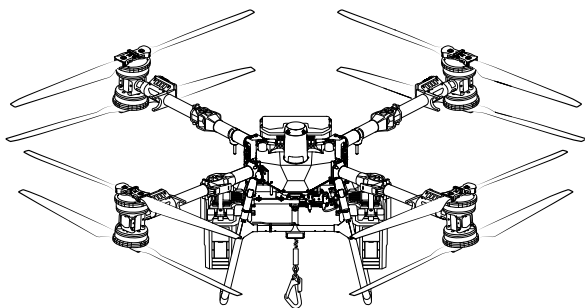
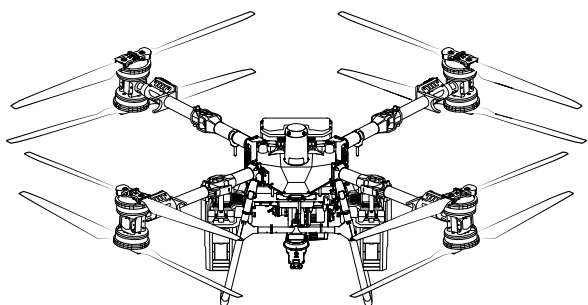


dji FLYCART 100

Manual do utilizador

v1.0 2025.12





Este documento está protegido com direitos de autor pela DJI, com todos os direitos reservados. Salvo autorização em contrário da DJI, não é elegível para utilizar ou permitir que outros utilizem o documento ou qualquer parte do mesmo através da respetiva reprodução, transferência ou venda. Consulte este documento e o seu conteúdo apenas como instruções para operar os produtos DJI. O documento não deve ser utilizado para outros fins.

Em caso de divergência entre as diferentes versões, a versão em inglês deverá prevalecer.

Pesquisar por palavras-chave

Pesquise palavras-chave, como “bateria” e “instalar” para localizar um tópico. Se estiver a utilizar o Adobe Acrobat Reader para ler este documento, prima Ctrl+F no Windows ou Comando+F no Mac para iniciar uma pesquisa.

Navegar até um tópico

Veja uma lista completa de tópicos no índice. Clique num tópico para navegar até essa secção.

Imprimir este documento

Este documento suporta impressão em alta resolução.

Utilizar este Manual

- ⚠ • Este produto não cumpre o padrão de temperatura de funcionamento para a utilização de nível militar (-55 °C a 125 °C / -67 °F a 257 °F), necessário para suportar uma maior variabilidade ambiental. Opere o produto de forma adequada e apenas em situações que cumpram os requisitos de intervalo de temperatura de funcionamento desse nível.

Legenda

⚠ Importante

💡 Sugestões e dicas

📖 Referência

Ler antes da utilização

A DJI™ fornece-lhe tutoriais em vídeo e os seguintes documentos:

1. *Diretrizes de segurança*
2. *Guia de início rápido*
3. *Manual do utilizador*

Recomenda-se que veja todos os tutoriais em vídeo e leia as *Diretrizes de segurança* antes da primeira utilização. Certifique-se de que lê o *Guia de início rápido* antes da primeira utilização e consulte o presente *Manual do utilizador* para obter mais informações.

Tutoriais em vídeo

Aceda ao endereço abaixo ou faça a leitura do código QR para ver os tutoriais em vídeo, que demonstram como utilizar o produto em segurança:



<https://www.dji.com/flycart-100/video>

Transferir o DJI Assistant 2 (série de drones de entrega)

Transfira o DJI ASSISTANT™ 2 (série de drones de entrega) em:

<https://www.dji.com/downloads/softwares/dji-assistant-2-for-delivery-series>

Índice

Utilizar este Manual	3
Legenda	3
Ler antes da utilização	3
Tutoriais em vídeo	3
Transferir o DJI Assistant 2 (série de drones de entrega)	4
1 Perfil do produto	8
1.1 Utilizar pela primeira vez	8
A carregar	8
Preparar o controlador remoto	9
Ajustar as antenas	9
Montar o Dongle RTK	9
Preparar a aeronave	9
Ativação	12
1.2 Aeronave	13
Visão geral	13
Sistema de propulsão	15
Sistema de segurança	15
Faixa de deteção	15
Função de prevenção de obstáculos	16
Função de estabilização da altitude	16
Aviso de Utilização do Radar	17
Aviso de utilização do sistema de visão	18
LED da aeronave	18
Indicadores da aeronave	18
Foco	19
Modos de voo	19
RTK da aeronave	20
Ativar/desativar RTK	21
Rede RTK personalizada	21
Paraquedas	21
DJI AirSense	22
1.3 Estação de controlo	23
Controlador remoto	23
Visão geral	23
Carregar as baterias	25
Utilização do controlador remoto	25
LED do controlador remoto	27
Alerta do telecomando	28

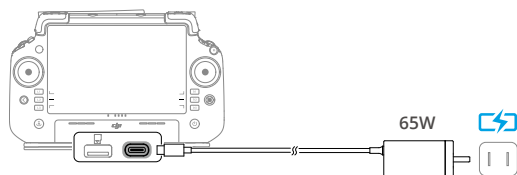
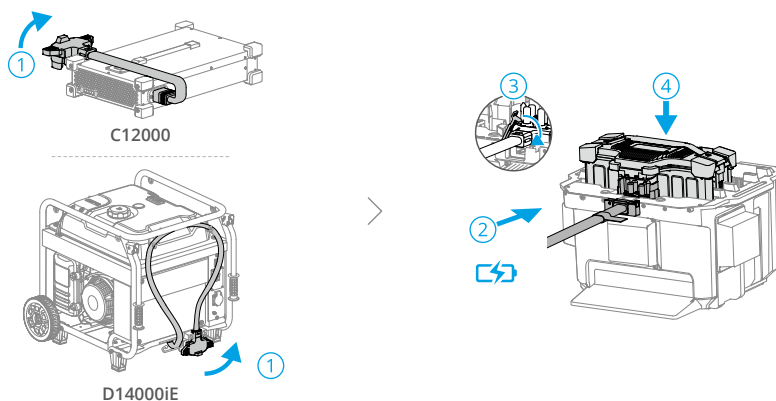
	Zona de transmissão ideal	28
	Ligar o telecomando	28
	Definições de HDMI	29
	Modo de controlador duplo	29
	Instalação da alça	31
	DJI Delivery App	31
	Ecrã de página inicial	32
	Vista de operação	33
2	Desempenho e limitações	35
2.1	DJI FlyCart 100	35
2.2	Manobras proibidas	36
2.3	Requisitos ambientais de voo	37
3	Procedimentos normais	39
3.1	Ambiente do espaço aéreo	39
	Sistema GEO (Geospatial Environment Online)	39
	Zonas GEO	39
	Restrições de voo	39
	Altitude de voo e limites de distância	41
3.2	Interferência com o controlador de voo e comunicações	42
3.3	Calibração da bússola	43
3.4	Voo básico	43
	Lista de verificação antes do voo	43
	Arrancar/parar os motores	44
	Arranque dos motores	44
	Parar os motores	44
	Parar os motores a meio do voo.	45
	A descolar	45
	Aterragem	45
3.5	Voo de cruzeiro/manobra	46
	Controlar a aeronave	46
	Modo de Funcionamento	47
	Voltar à posição inicial	47
	Avisos	48
	RTH inteligente	48
	RTH de segurança	49
	Definições de rota RTH	49
	Prevenção de obstáculos durante o RTH	49
	Função de proteção de aterragem	49
3.6	Dados de voo	50
3.7	Armazenamento, transporte e manutenção	50

Armazenamento e transporte	50
Manutenção	50
Manutenção do LiDAR	51
4 Entrega	52
4.1 Requisitos de operação	52
4.2 Calibração do sensor de peso	52
4.3 Processo de carregamento	53
4.4 Processo de descarregamento	54
4.5 Operação manual	55
4.6 Operação de rota	56
5 Bateria de voo inteligente	58
5.1 Visão geral	58
5.2 Avisos	58
5.3 Usar o dissipador de calor arrefecido a ar	60
5.4 Modo de bateria única	61
5.5 Padrões LED	62
Verificar o nível da bateria	62
LED indicadores do nível da bateria	62
Padrões LED de erro da bateria	63
5.6 Armazenamento e transporte	64
5.7 Manutenção	64
5.8 Eliminação	65
6 Apêndice	66
6.1 Especificações	66
6.2 Atualização de firmware	66
Usando o DJI Delivery	66
Usando o DJI Assistant 2	66
Avisos	67
6.3 Usar a Transmissão melhorada	67
Inserir o cartão nano-SIM	68
Instalar o Dongle celular DJI	68
Usar a Transmissão melhorada	69
Estratégia de segurança	70
Notas de utilização do controlador remoto	70
Requisitos da rede 4G	70

1 Perfil do produto

1.1 Utilizar pela primeira vez

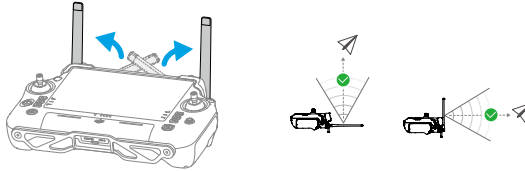
A carregar



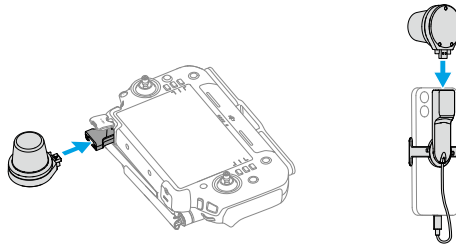
- ☀ Carregue para ativar a bateria interna do telecomando antes da primeira utilização. Caso contrário, não poderá ser ligado. Os LED do nível da bateria começam a piscar para indicar que a bateria interna está ativada.

Preparar o controlador remoto

Ajustar as antenas

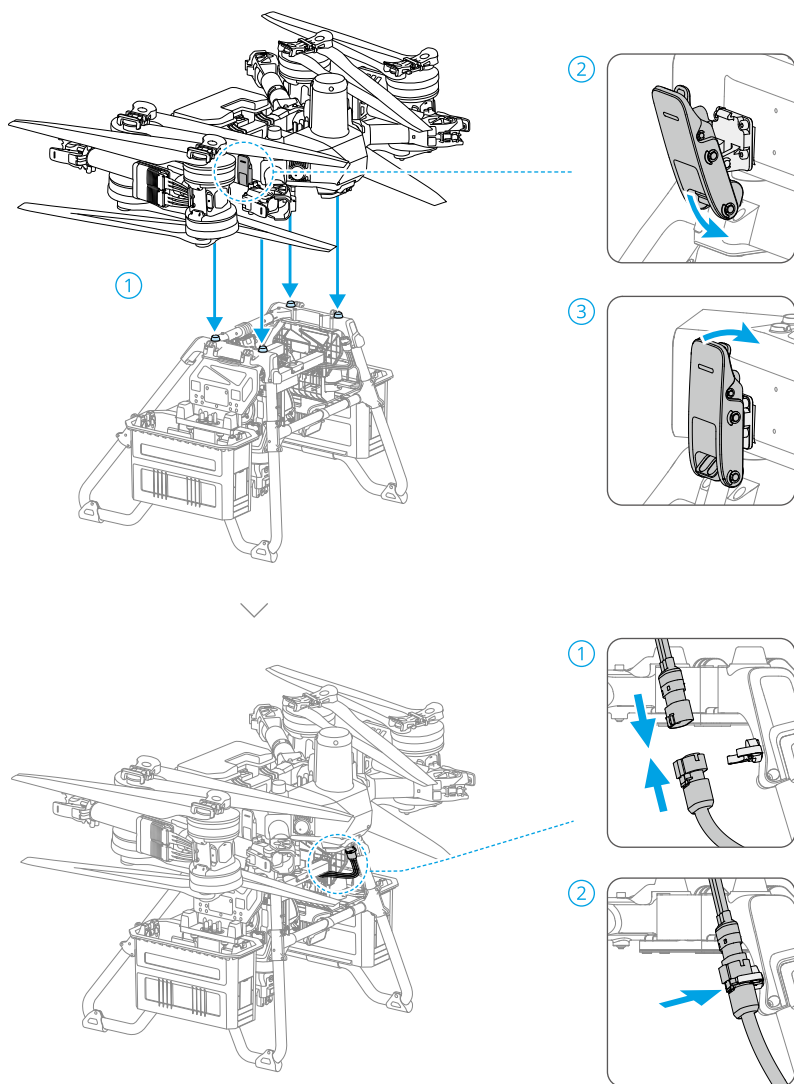


Montar o Dongle RTK

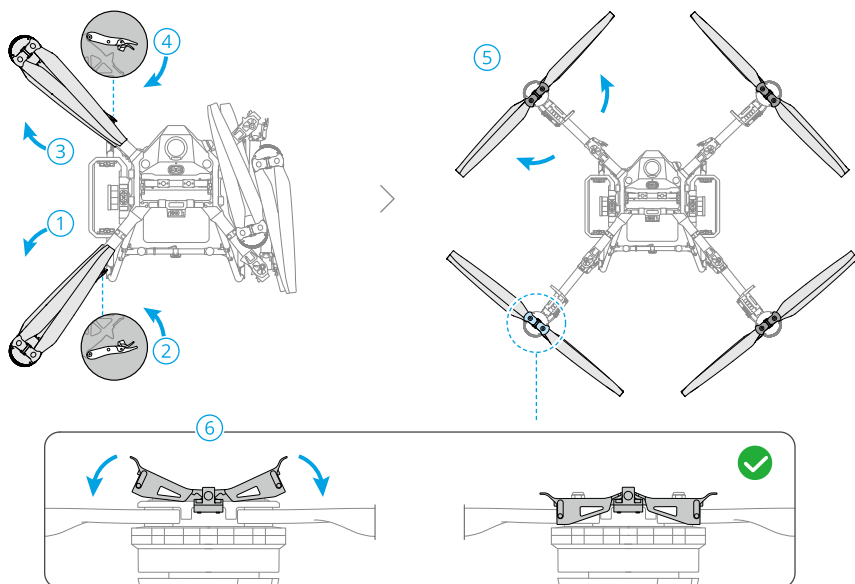


Preparar a aeronave

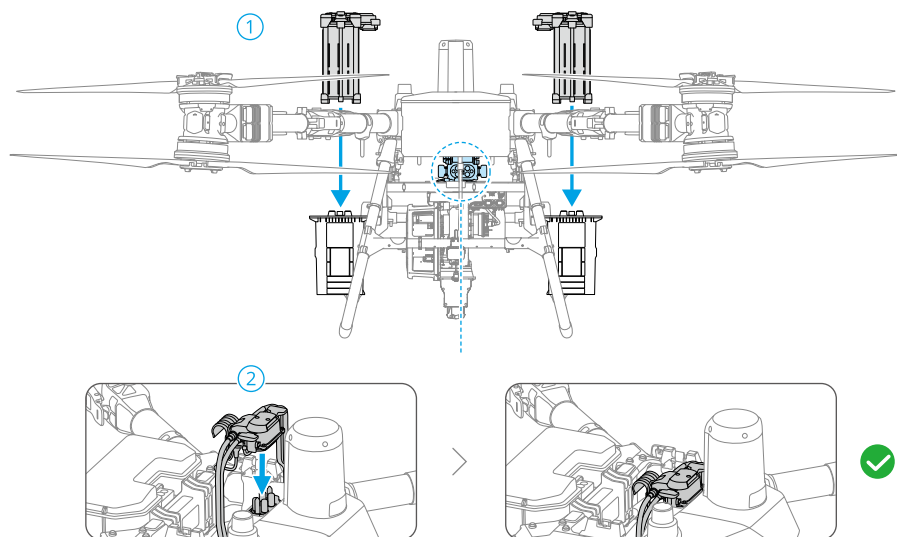
Instalação da Carga Útil



Desdobrar a aeronave



Instalar a Bateria de voo inteligente





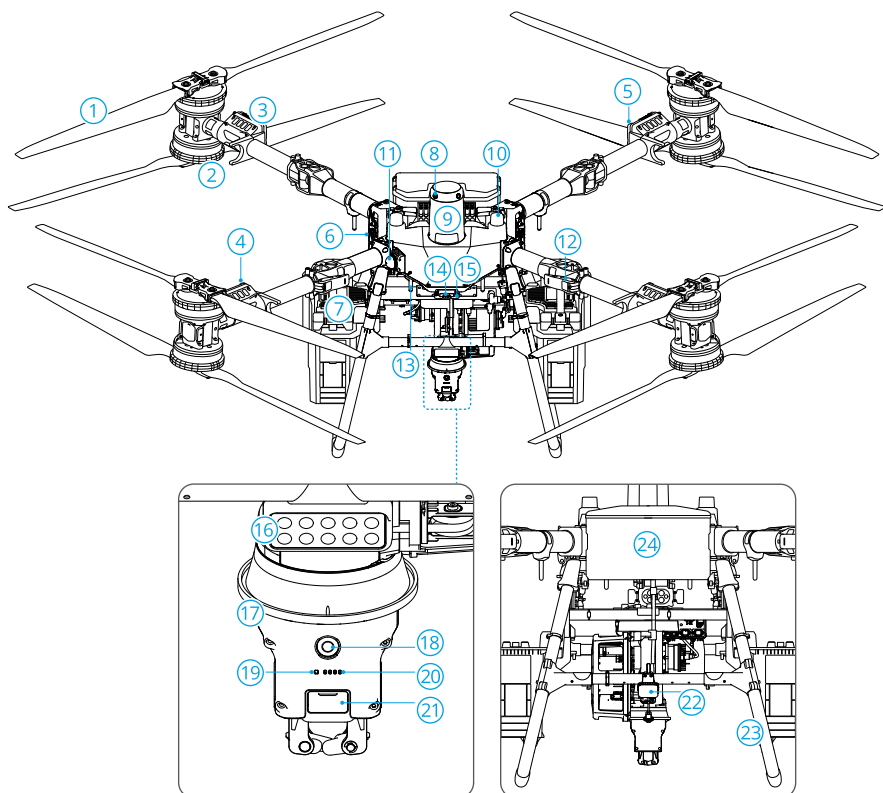
- A instalação é a mesma tanto para o sistema de guincho principal como para o sistema de elevação de bateria dupla. A ilustração mostra a aeronave utilizada com o sistema de guincho principal como exemplo.
 - A aeronave pode ser utilizada com o paraquedas. A instalação do paraquedas requer um alto nível de especialização e é complexa. Certifique-se de que segue o vídeo tutorial e instale o paraquedas apenas se tiver as competências necessárias.
 - Certifique-se de que a bateria está firmemente inserida na aeronave. Para remover a bateria, prima e segure o grampo, e depois levante a bateria.
 - Ao dobrar os braços, certifique-se de que os dobra na ordem inversa à do desdobramento e garanta que eles estão fixados nos grampos de armazenamento em ambos os lados da aeronave. Caso contrário, os braços podem ficar danificados.
-

Ativação

A aeronave e o telecomando necessitam de ativação antes de serem utilizados pela primeira vez. Prima e, em seguida, prima novamente sem soltar o botão de alimentação para ligar os dispositivos. Siga as indicações no ecrã para ativar. Certifique-se de que o telecomando tem acesso à Internet durante a ativação.

1.2 Aeronave

Visão geral



- | | |
|---|---|
| 1. Hélices | 9. Radar frontal |
| 2. Motores | 10. Antenas D-RTK de bordo |
| 3. Controlador eletrónico de velocidade (ESC) | 11. LiDAR |
| 4. Indicadores frontais | 12. Bloqueio do braço |
| 5. Indicadores traseiros | 13. Antenas externas de transmissão de imagem OcuSync |
| 6. Bloqueio da carga útil | 14. Câmara FPV |
| 7. Bateria de voo inteligente | 15. Radar descendente |
| 8. Sistema de visão | 16. Foco |
| | 17. Indicadores frontais |
| | 18. Indicadores traseiros |
| | 19. Bloqueio da carga útil |
| | 20. Sistema de visão |
| | 21. Radar descendente |
| | 22. Radar frontal |
| | 23. Antenas externas de transmissão de imagem OcuSync |
| | 24. Radar frontal |
| | 25. Antenas externas de transmissão de imagem OcuSync |

17. Gancho de guincho

Quando ligado à aeronave, o gancho será ligado ou desligado automaticamente juntamente com a aeronave. Irá desligar-se automaticamente após 30 minutos desligado da aeronave.

18. Botão de controlo

Prima uma vez, depois novamente e mantenha premido durante 5 segundos para ligar ou desligar o gancho do guincho. O desligamento manual não é suportado quando o gancho do guincho está ligado à aeronave. Prima uma vez para abrir ou acionar o gancho. Quando estiver desligado, prima uma vez, depois novamente e mantenha premido durante 10 segundos para iniciar a ligação com a aeronave.

19. Indicador LED de estado do gancho do guincho

O LED acende-se a verde sólido quando está ligado à aeronave. Fica vermelho quando desligado. O LED

fica azul fixo ao usar o botão de controlo para recolher ou libertar o cabo. O LED pisca a vermelho ao usar o botão de controlo para abrir ou engatar o gancho.

20. Indicadores LED do nível de bateria do gancho do guincho

21. Foco do gancho do guincho, alarme e porta USB-C

O foco do gancho pode ser configurado na aplicação como Ligado, Desligado ou Automático. A luz permanece desligada durante o dia no modo Automático e é ligada automaticamente à noite com base na operação. O alarme pode ser ligado ou desligado na aplicação. O gancho do guincho pode ser carregado sem fio quando a aeronave está ligada ou carregado separadamente usando a porta USB-C.

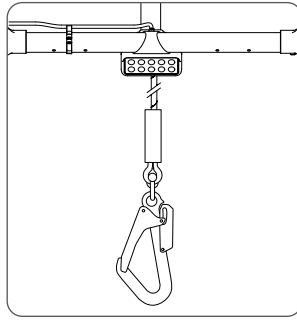
22. Radar traseiro

23. Trem de aterragem

24. Paraquedas



- A ilustração utiliza o sistema de guincho principal como exemplo. Com o sistema de elevação de bateria dupla, a cinta e o gancho do sistema de elevação de bateria dupla (mostrados na figura abaixo) são usados em vez do gancho do guincho, enquanto que os outros componentes permanecem os mesmos.



Sistema de propulsão

As hélices podem ser usadas de 0 a 6.000 m acima do nível do mar. A carga útil da aeronave varia quando ela voa a diferentes altitudes.

-
- ⚠ • Utilize apenas hélices DJI oficiais. NÃO misture tipos de hélices.
 - As hélices são componentes consumíveis. Adquiria hélices adicionais, se necessário.
 - Certifique-se de que as hélices estão montadas de forma correta e segura. Verifique se as anilhas estão desgastadas.
 - Certifique-se de que os motores estão montados de forma segura e que rodam suavemente. Aterre a aeronave imediatamente se um motor estiver preso e incapaz de rodar livremente.
 - Certifique-se de que os ESC emitem um som normal quando estão ligados.
-

Sistema de segurança

Faixa de deteção



Clique na ligação para mais informações:

<https://www.dji.com/flycart-100/specs>

-
- ⚠ • Os sistemas de radar e de visão têm pontos cegos de deteção. Voe com cuidado.
 - A aeronave não consegue detetar os obstáculos que não se encontrem na faixa de deteção. Voe com cuidado.

- O intervalo de deteção eficaz varia consoante o tamanho e o material do obstáculo. A deteção de obstáculos pode ser afetada ou ficar indisponível em áreas fora da distância de deteção efetiva.
 - Voe com cuidado ao operar próximo de obstáculos que estejam alinhados com ou abaixo da parte inferior da aeronave.
 - A capacidade de deteção de obstáculos traseiros da aeronave é limitada. Evite voar para trás sempre que possível.
-



Função de prevenção de obstáculos

Na Vista de operação na aplicação, toque em  >  e ative a prevenção de obstáculos horizontais e superiores. Quando ativada, a aeronave entrará no modo de prevenção de obstáculos ao detetar obstáculos. O utilizador pode controlar a aeronave para voar numa direção de afastamento do obstáculo de acordo com a indicação apresentada na aplicação.



- Em alguns cenários, como na presença de linhas de energia, pequenos obstáculos ou objetos que estejam ao mesmo nível do trem de aterragem ou posicionados atrás da aeronave, a deteção de obstáculos pode não ser eficaz. Voe com cuidado. Controle manualmente a aeronave, se necessário, para evitar acidentes de voo.
-

Função de estabilização da altitude

Aceda à Vista de operação na aplicação, toque em  >  e ative a estabilização da altitude. A aeronave irá estabilizar a sua altitude durante o voo com base na altitude predefinida ao realizar a operação. A aeronave irá pairar automaticamente ao detetar um obstáculo. Os utilizadores precisam de contornar manualmente o obstáculo controlando a aeronave.



- Ao voar à noite, em condições de pouca luz ou quando as câmaras de visão estiverem sujas, a aeronave utilizará o radar para voo com estabilização de altitude. O seu desempenho de voo pode diferir dos cenários normais de operação. Voe com cuidado.
 - A estabilização de altitude será afetada quando a aeronave estiver a voar sobre a água. Voe com cuidado. Certifique-se de que a altitude de voo relativa é superior a 2 m para evitar qualquer acidente com a aeronave.
 - A estabilização de altitude está atualmente disponível apenas no modo de operação Manual. Mais modos serão suportados no futuro. Consulte as notificações de atualização do firmware.
-

Aviso de Utilização do Radar



- NÃO toque nem deixe que as suas mãos ou o seu corpo entrem em contacto com o módulo de radar após o voo, pois este pode estar quentes.
- Mantenha o controlo total da aeronave em todos os momentos e não confie completamente no módulo de radar e na aplicação. Mantenha a aeronave sempre em operação em linha de vista (VLOS). Utilize o seu bom senso para dirigir a aeronave e evitar obstáculos a tempo, de modo manual.
- No modo de operação Manual, os utilizadores têm controlo total da aeronave. Preste atenção à velocidade e direção do voo ao operar. Esteja ciente do ambiente circundante e evite os pontos cegos do módulo de radar. Certifique-se de que usa adequadamente o módulo de radar de acordo com o ambiente envolvente.
- As funções de evitar obstáculos estão desativadas no modo Altitude.
- Voe com cuidado ao encontrar os seguintes objetos com desempenho limitado de deteção por radar.
 - Linhas inclinadas, postes de energia com inclinação significativa (acima de 10°) ou cabos elétricos inclinados em relação à direção de voo da aeronave.
 - Objetos verticais em forma de poste quando o radar voltado para baixo está acima do topo do objeto.
 - Objetos com estruturas complexas, como torres de energia.
- O módulo de radar permite que a aeronave mantenha uma distância fixa à vegetação apenas dentro do seu intervalo de trabalho. Observe sempre a distância da aeronave à vegetação.
- Opere com extrema cautela quando a aeronave estiver a voar sobre superfícies com ângulos de inclinação que excedam os seguintes valores.
 - 10° (≤ 1 m/s)
 - 6° (≤ 3 m/s)
 - 3° (≤ 5 m/s)
- Cumpra as leis e os regulamentos locais de transmissão de rádio.
- O módulo do radar é um instrumento de precisão. NÃO aperte, toque ou bata no módulo de radar.
- Antes de usar, certifique-se de que o módulo de radar está limpo e que a tampa protetora externa não está rachada, lascada, afundada ou deformada.



- Mantenha a tampa protetora do módulo de radar limpa. Limpe a superfície com um pano macio húmido e deixe secar ao ar antes de utilizar novamente.

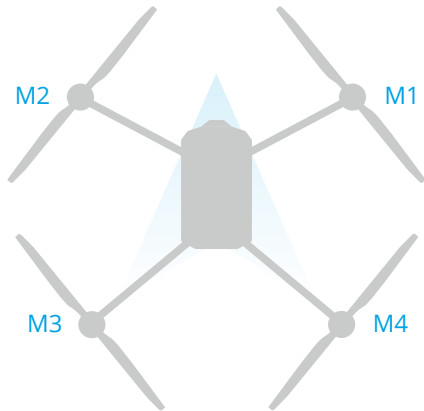
Aviso de utilização do sistema de visão

-
- ⚠ • O desempenho do sistema de visão é afetado pela intensidade da luz e pelos padrões ou pela textura da superfície a ser sobrevoada. Opere a aeronave com muito cuidado nas seguintes situações:
 - Voar perto de superfícies monocromáticas (por ex., superfícies pretas, brancas, vermelhas ou verdes puras).
 - Voar sobre superfícies altamente reflexivas.
 - Voar sobre a água ou superfícies transparentes.
 - Operação em zonas nas quais a iluminação muda de forma frequente e drástica.
 - Voar perto de superfícies extremamente escuras (< 5 lux) ou brilhantes (> 10.000 lux).
 - Voar sobre superfícies com padrões ou texturas idênticos repetidos ou com padrões ou texturas particularmente esparsos.
 - Voar sobre superfícies sem padrões ou texturas nítidas.
 - Mantenha sempre as câmaras do sistema de visão limpas.
-
- 💡 • Antes de limpar o pó e outros detritos da superfície do sistema visual, certifique-se de que a aeronave está desligada e, em seguida, limpe-a com um pano limpo e macio.
-

LED da aeronave

Indicadores da aeronave

Existem LED nos braços da estrutura marcados de M1 a M4. Os LED nos braços M1 e M2 são LED frontais que piscam lentamente a vermelho para indicar a frente da aeronave. Os LED nos braços M3 e M4 são LED traseiros que piscam lentamente a verde para indicar a traseira da aeronave. Todos os LED são desligados quando a aeronave está no solo. Os LED frontais piscam rapidamente a vermelho e os LED traseiros piscam rapidamente a verde quando os motores começam a girar. Certifique-se de que descola de imediato.



Foco

A aeronave está equipada com focos para aumentar a segurança do voo. Aceda à Vista de operação e toque em ⚙ > ↗ para ativar/desativar o foco.

⚠ NÃO olhe diretamente para o foco quando estiver em uso, para evitar lesões oculares.

Modos de voo

A aeronave suporta os seguintes modos de voo, que podem ser alternados através do interruptor do modo de voo no telecomando.

	<table><tr><th>Posição</th><th>Modo de voo</th></tr><tr><td>F</td><td>Modo de Função</td></tr><tr><td>S</td><td>Modo Desportivo</td></tr><tr><td>N</td><td>Modo normal</td></tr></table>	Posição	Modo de voo	F	Modo de Função	S	Modo Desportivo	N	Modo normal
Posição	Modo de voo								
F	Modo de Função								
S	Modo Desportivo								
N	Modo normal								

Modo Normal: Está disponível a opção de pairar e efetuar posicionamentos com precisão. Quando o módulo RTK está ativado, permite um posicionamento ao nível centimétrico.

Modo Desportivo: Está disponível a opção de pairar e efetuar posicionamentos com precisão. O desempenho da deteção de obstáculos será reduzido. Voe com cuidado.

Modo de Função: O modo predefinido é o modo Cine. A velocidade de voo e a aceleração são limitadas com base no modo Normal. É adequado para cenários em que a aeronave requer apenas pequenos ajustes de posição, como antes de descarregar a carga.

Se o modo ASN tiver sido selecionado na aplicação, mude para o modo F para entrar no modo de Atitude (modo A). Neste modo, o GNSS não é usado para posicionamento e a aeronave pode manter a altitude usando o barómetro. A velocidade de voo no modo A depende do ambiente em redor da aeronave, como a velocidade do vento.

Aviso do modo de atitude

No modo A, a aeronave não pode posicionar-se e é facilmente afetada pelo seu ambiente, o que pode resultar em mudanças horizontais. Utilize o telecomando para posicionar a aeronave. Pode ser difícil manobrar a aeronave no modo A. Voe com cuidado. Evite operar a aeronave em espaços confinados ou em zonas nas quais o sinal GNSS seja fraco. Caso contrário, a aeronave entrará no modo A, levando a potenciais riscos no voo. Aterre a aeronave num local seguro o mais rapidamente possível.



- O desempenho de deteção de obstáculos é reduzido no modo S. Preste atenção ao ambiente circundante e aos obstáculos na rota ao pilotar a aeronave no modo S.
 - Tenha em atenção que, ao voar em modo S, a velocidade de voo da aeronave aumentará significativamente em comparação com a velocidade em modo N (Normal). Assim, a distância de travagem também aumentará significativamente. Quando voa num ambiente sem vento, é necessária uma distância de travagem mínima de 50 m (164 pés).
 - NÃO mude do modo N para o modo S ou modo A, a menos que esteja suficientemente familiarizado(a) com o comportamento da aeronave em cada modo de voo.
-


RTK da aeronave

O módulo RTK integrado da aeronave pode suportar interferência magnética forte de estruturas metálicas e linhas de alta tensão, garantindo um voo seguro e estável. Quando for utilizado com um produto D-RTK (vendido separadamente) ou um serviço RTK de rede aprovado pela DJI, podem ser obtidos dados de posicionamento mais precisos.



- Visite <https://www.dji.com/flycart-100/downloads> para consultar o manual do utilizador do acessório e saber como utilizar o produto.
-


Ativar/desativar RTK

Certifique-se de que a função RTK está ativada e a fonte de sinal RTK está definida corretamente antes de cada utilização. Caso contrário, o RTK não pode ser utilizado para posicionamento. Acesse à **Vista de operação** >  > **RTK** para ver e verificar as definições.

Desative o posicionamento RTK se o RTK não estiver a ser utilizado. Caso contrário, a aeronave não poderá descolar quando não houver dados diferenciais.

Rede RTK personalizada


Ao utilizar o serviço de RTK em rede de um fornecedor terceirizado, siga as instruções abaixo para o configurar.

1. Certifique-se de que o telecomando está ligado à internet.
2. Acesse à **Vista de operação** >  > **RTK** e selecione **Rede RTK personalizada** como fonte de sinal RTK. Toque em **Editar** e insira os parâmetros necessários.
3. Aguarde para se ligar ao servidor. O ícone de estado RTK na parte superior da Vista de Operação ficará verde, indicando que a aeronave obteve e utilizou os dados RTK do servidor.

Paraquedas

Dependendo da situação, o paraquedas pode ser acionado automaticamente ou manualmente, para proteger a aeronave e a carga.

Método de acionamento

- Quando a aeronave falha ou perde energia, o paraquedas é acionado automaticamente.
- Quando o paraquedas deteta uma falha, ele é acionado automaticamente.
- Numa emergência, os utilizadores podem acionar manualmente o paraquedas usando o controlador remoto. Toque no ícone do paraquedas  no canto superior direito da Vista de operação na aplicação.



- Após instalar o paraquedas e ligar a aeronave, o LED do paraquedas pisca a verde lentamente, indicando uma ligação normal. Se o LED exibir outras cores ou padrões de intermitência, verifique as notificações da aplicação e entre prontamente em contacto com a assistência técnica oficial.
- O paraquedas só pode ser utilizado uma vez. Entre em contacto com a assistência técnica oficial para substituir o paraquedas após a utilização.
- Devido a um leve atraso na abertura do paraquedas, recomenda-se uma altitude mínima de voo de 100 m para garantir o acionamento bem-sucedido.

- Após o acionamento do paraquedas, preste atenção à posição de aterragem da aeronave. Tenha cuidado e garanta a segurança ao procurar pela aeronave.
-

DJI AirSense



Apenas as aeronaves equipadas com o sistema de guincho principal são compatíveis com o DJI AirSense.

Aviões com um transmissor ADS-B irão transmitir ativamente as informações do voo, incluindo localização, trajetória de voo, velocidade e altitude. As aeronaves DJI incorporadas com a tecnologia DJI AirSense conseguem receber informações de voo transmitidas por transmissores ADS-B que cumprem os padrões 1090ES ou UAT num intervalo de raio de 10 quilómetros. Com base nas informações de voo recebidas, o DJI AirSense pode analisar e obter a localização, altitude, orientação e velocidade dos aviões tripulados circundantes, e comparar tais números com a posição atual, altitude, orientação e velocidade das aeronaves DJI para calcular em tempo real o risco potencial de colisão com os aviões tripulados circundantes. O DJI AirSense irá então apresentar uma mensagem de aviso no DJI Delivery de acordo com o nível de risco.

O DJI AirSense apenas emite mensagens de aviso em abordagens por aviões tripulados específicos em circunstâncias especiais. Esteja ciente de que o DJI AirSense tem as seguintes limitações:

- O DJI AirSense só pode receber mensagens enviadas por aviões que possuam um dispositivo ADS-B Out que esteja em conformidade com as normas 1090ES (RTCA DO-260) ou UAT (RTCA DO-282). Os dispositivos DJI não podem receber mensagens de transmissão ou apresentar avisos sobre aviões não equipados com dispositivos ADS-B Out a funcionar corretamente.
- Se houver um obstáculo entre uma aeronave tripulada e uma aeronave DJI, o DJI AirSense não poderá receber mensagens ADS-B da aeronave ou enviar avisos ao utilizador. Observe atentamente o ambiente envolvente e pilote com cuidado.
- As indicações de aviso podem ser enviadas com atraso se o DJI AirSense sentir qualquer interferência do ambiente circundante. Observe atentamente o ambiente envolvente e pilote com cuidado.
- As indicações de aviso não podem ser recebidas se a aeronave DJI não conseguir obter informações sobre a sua própria localização.
- O DJI AirSense não pode receber mensagens ADS-B de aviões tripulados ou enviar avisos ao utilizador quando estiver desativado ou configurado incorretamente.

Quando o sistema DJI AirSense deteta uma aeronave tripulada próxima, um ícone de aeronave aparecerá tanto na vista do mapa como no indicador de atitude na aplicação.

Quando a vista do mapa for apresentada em ecrã inteiro, toque no ícone da aeronave para ver a altitude relativa e a distância horizontal entre a aeronave tripulada e a aeronave DJI.

Quando o sistema DJI AirSense deteta um risco, ele emite um alerta com base na altitude da aeronave, direção da velocidade e distância à aeronave tripulada. Os utilizadores devem seguir as instruções ao receberem o alerta.

Atenção: Um ícone de avião cinzento aparecerá na vista do mapa.

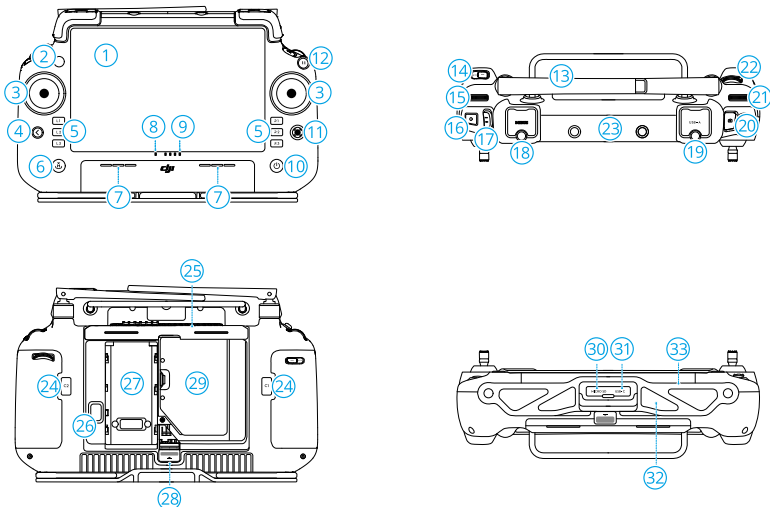
Cuidado: Uma mensagem notificará o operador de que uma aeronave tripulada foi detetada nas proximidades e deve ser evitada. Um ícone de avião laranja aparecerá na vista do mapa.

Aviso: Um aviso de colisão de aeronave irá instruir o operador a subir ou descer de imediato. Opere a aeronave conforme instruído. Um ícone de avião vermelho aparecerá na vista do mapa. O telecomando irá vibrar para alertar.

1.3 Estação de controlo

Controlador remoto

Visão geral



1. Ecrã tátil

2. Botão Autoridade da aeronave

Utilizado para assumir o controlo da aeronave e indicar o estado do controlo da aeronave. Consulte o Guia no ecrã inicial para obter mais informações.

3. Manípulos de controlo

4. Botão de voltar/função

Prima uma vez para voltar ao ecrã anterior. Prima duas vezes para voltar ao ecrã inicial.

Utilize o botão de voltar e outro botão para ativar os botões de combinação. Consulte a secção [Combinações de botões](#) para obter mais informações.

5. Botões L1/L2/L3/R1/R2/R3

Aceda à Vista de operação na aplicação para ver as funções específicas destes botões.

6. Botão de regresso à posição inicial (RTH)

Prima sem soltar para iniciar o RTH. Prima novamente para cancelar o RTH.

7. Microfone

8. LED de estado

9. LED indicadores do nível da bateria

10. Botão de alimentação

Prima uma vez para verificar o nível atual da bateria. Prima uma vez e depois novamente, sem soltar, para ligar/desligar o controlador remoto. Quando o telecomando estiver ligado, prima uma vez para ligar ou desligar o ecrã tátil.

11. Botão 5D

12. Botão de pausa de voo

Pressione uma vez para fazer a aeronave travar e pairar no lugar (apenas quando estiverem disponíveis GNSS ou Sistemas de Visão).

13. Antenas externas

14. Botão personalizável C3

15. Botão esquerdo

16. Botão reservado

17. Interruptor de modo de voo

18. Porta HDMI

19. Porta USB-A

Para ligar dispositivos como o dongle RTK, a fonte de alimentação inteligente ou o gerador inversor multifuncional.

20. Botão do interruptor FPV/mapa

21. Botão direito

Ao utilizar com o sistema de guincho principal, rode o botão para a direita para libertar o cabo do guincho e para a esquerda para recolher.

22. Roda de deslocação

23. Antenas internas

24. Botões C1, C2

25. Cobertura traseira

26. Botão de libertação da bateria

27. Compartimento da bateria

Para instalar o(a) Bateria inteligente WB37.

28. Botão de libertação da tampa traseira

29. Compartimento do dongle de dados móveis

30. Ranhura para cartão microSD

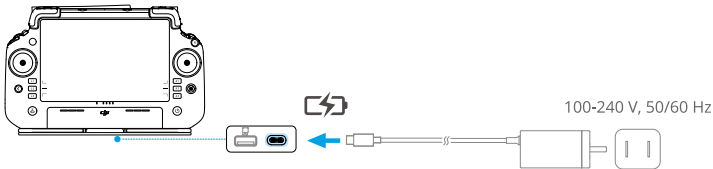
31. Porta USB-C

32. Entrada de ar

33. Suporte

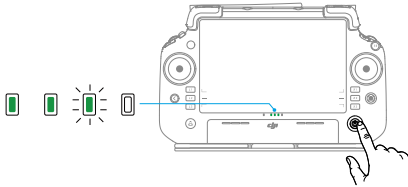
Carregar as baterias

- ⚠ Use o carregador portátil DJI de 65 W para carregar o controlador remoto. Caso contrário, utilize um carregador USB-C certificado localmente com potência máxima nominal de 65 W e tensão de 20 V.
- Recarregue a bateria pelo menos a cada três meses para evitar o descarregamento excessivo. A bateria descarrega-se quando está armazenada durante um período de tempo prolongado.



Verificar o nível da bateria

Prima o botão de alimentação do telecomando uma vez para verificar o nível da bateria interna.



Utilização do controlador remoto

Botão personalizável

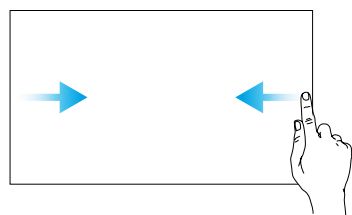
Os botões L1, L2, L3, C3 e 5D são personalizáveis. Abra DJI Delivery e aceda à Vista de operação. Toque em ⚙ > 🛜 para configurar as funções destes botões.

Combinações de botões

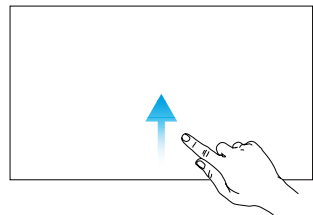
Alguns recursos usados com frequência podem ser ativados usando combinações de botões. Utilize o botão Voltar e o outro botão em simultâneo para executar uma função específica.

Combinações de botões	Descrição
Botão Voltar + Botão Esquerdo	Ajustar o brilho do ecrã
Botão Voltar + Botão Direito	Ajustar o volume do sistema
Botão Voltar + Botão Pulverizar	Gravar o ecrã
Botão Voltar + Botão de alternância FPV/Mapa	Captura de ecrã do ecrã
Botão Voltar + Botão 5D	Rodar para cima - Ecrã inicial Rodar para baixo - Definições rápidas Rodar para a esquerda - Aplicações abertas recentemente

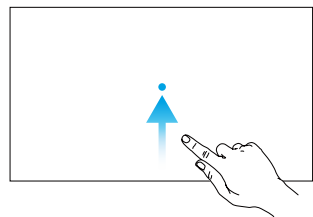
Utilizar o ecrã tátil



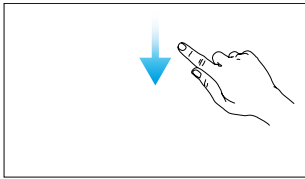
Deslize da esquerda ou da direita para o centro do ecrã para voltar ao ecrã anterior.



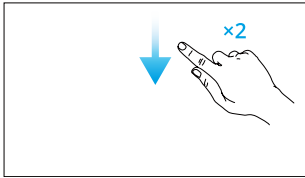
Deslize para cima a partir da parte inferior do ecrã para voltar à página inicial.



Deslize para cima a partir da parte inferior do ecrã e mantenha premido para aceder às aplicações abertas recentemente.



Deslize para baixo a partir da parte superior do ecrã para abrir a barra de estado quando estiver na DJI Delivery. A barra de estado apresenta informações como a hora, o sinal Wi-Fi e o nível de bateria do telecomando.



Deslize para baixo duas vezes a partir da parte superior do ecrã para abrir as Definições rápidas quando estiver na DJI Delivery. Deslize para baixo uma vez a partir da parte superior do ecrã para abrir as Definições rápidas quando não estiver na DJI Delivery.

LED do controlador remoto





LED de estado

Padrão de intermitência	Descrições
— Luz vermelha continuamente acesa	Desligado da aeronave.
..... Vermelho a piscar	O nível da bateria da aeronave está baixo.
..... Verde estático	Ligado à aeronave.
..... Azul a piscar	O controlo remoto está a ser ligado a uma aeronave.
— Amarelo estático	Falha na atualização do firmware.
— Azul fixo	Firmware atualizado com sucesso.
..... Amarelo a piscar	O nível da bateria do controlo remoto está baixo.
..... Ciano a piscar	Manípulos de controlo não centralizados.

LED indicadores do nível da bateria

Os LED indicadores de nível da bateria mostram o nível da bateria do telecomando.

Padrão de intermitência	Nível da bateria
	88-100%
	75-87%
	63-74%
	50-62%

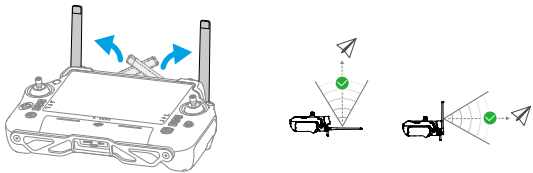
Padrão de intermitência	Nível da bateria
	38-49%
	25-37%
	13-24%
	0-12%

Alerta do telecomando



O controlador remoto vibra ou emite um sinal sonoro quando há um erro ou aviso. Para obter informações detalhadas, consulte os avisos em tempo real no ecrã tátil ou na aplicação DJI Delivery. Para desativar alguns alertas, deslize para baixo a partir do topo e selecione **Não incomodar** nas Definições rápidas. Quaisquer avisos e alertas de voz serão desativados no modo Silencioso, incluindo alertas durante o RTH e alertas de bateria fraca para o telecomando ou a aeronave. Voe com cuidado.

Zona de transmissão ideal

Levante as antenas e ajuste-as. A força do sinal do telecomando é afetada pela posição das antenas. Ajuste a direção das antenas RC externas do controlador remoto para que o controlador e a aeronave estejam dentro da zona ótima de transmissão.



Ligar o telecomando

- O telecomando já vem ligado à aeronave ao ser adquirido em conjunto. Caso contrário, siga os passos abaixo para ligar os dispositivos.
1. Ligue o controlador remoto e abra a DJI Delivery. Ligue a aeronave.
 2. Aceda à Vista de operação, toque em  >  e depois toque em **Ligação**. O LED de estado pisca a azul e o controlador remoto emite um duplo bip repetido, indicando que o controlador remoto está pronto para a ligação.

3. Prima e mantenha premido o botão de alimentação na bateria de voo inteligente durante cinco segundos. Os LED da bateria piscam em sequência, indicando que a ligação está em curso.
4. O LED de estado no controlador remoto ficará verde sólido se a ligação for bem-sucedida. Se a ligação falhar, introduza novamente o estado da ligação e tente novamente.

Definições de HDMI

O ecrã tátil pode ser partilhado num ecrã depois de ligar a porta HDMI do telecomando.

A resolução pode ser definida acedendo a **Ecrã > Ecrã > HDMI**.

Modo de controlador duplo

A aeronave suporta o modo de controlador duplo. O controlador remoto com controlo de voo pode controlar todas as operações da aeronave, enquanto o outro controlador remoto não tem controlo sobre a operação da aeronave e exibirá apenas uma visualização em direto da operação.

Configuração do modo de controlador duplo

Antes de usar o modo de controlador duplo, ligue separadamente os controladores principal e secundário à aeronave.

1. Inicie a DJI Delivery.
2. Aceda ao ecrã inicial e toque no estado da ligação da aeronave para ativar a ligação. Durante a ligação, o LED de estado do telecomando pisca a azul e o telecomando emite um sinal sonoro. Prima e mantenha premido o botão de alimentação na Bateria de Voo Inteligente durante cinco segundos. Os LED indicadores do nível da bateria piscam em sequência e a aeronave emite um som para indicar que a ligação foi iniciada. O LED de estado no controlador remoto ficará verde sólido se a ligação for bem-sucedida.
3. Depois de ligar os controladores principal e secundário, o botão de autoridade da aeronave no controlador remoto com controlo de voo ficará verde, enquanto que o botão de autoridade da aeronave no controlador remoto sem controlo de voo ficará branco.



Utilizar o modo de controlador duplo

Obter controlo

Prima o botão de autoridade da aeronave uma vez para obter o controlo da aeronave. Depois de obter o controlo da aeronave, o piloto pode bloqueá-lo pressionando sem soltar o botão de autoridade da aeronave no telecomando. O botão de autoridade da aeronave ficará azul quando o controlo estiver bloqueado.

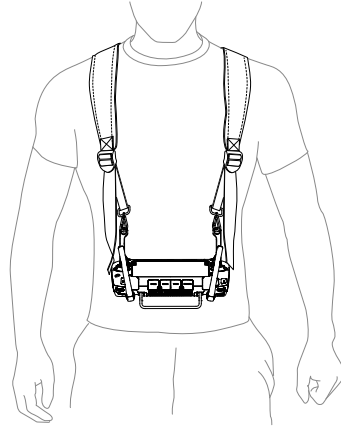
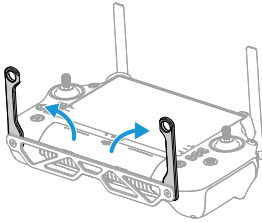
Transferência de controlo

- No modo de controlador duplo, será acionado um mecanismo de transferência de controlo se um dos controladores remotos for desligado da aeronave. Se o controlador remoto desligado também tiver controlo da aeronave, o outro controlador remoto receberá uma notificação de que o utilizador pode assumir manualmente o controlo da aeronave. Se o piloto do controlador remoto ligado não assumir o controlo da aeronave ou não escolher uma opção dentro do período de tempo especificado, a aeronave ativará a ação de segurança.
- Se o controlador remoto desligado se voltar a ligar à aeronave durante o voo, não retomará o controlo anterior quando a aeronave estiver a ser controlada pelo outro controlador remoto. O piloto poderá obter novamente o controlo dos dispositivos conforme necessário. Retomará o controlo anterior se a aeronave não estiver a ser controlada por outro controlador remoto.

Explicação dos direitos de controlo

- O controlador remoto principal pode ser usado para atualizar o firmware da aeronave quando estiver ligado à aeronave, enquanto que o controlador remoto secundário só pode ser usado para atualizar o firmware do controlador remoto.
- Carregamento de registos usando DJI Delivery: Os utilizadores podem carregar os registos tanto da aeronave como do controlador remoto através do controlador remoto que tem controlo da aeronave, e só podem carregar os registos do controlador remoto que não tem controlo da aeronave.

Instalação da alça



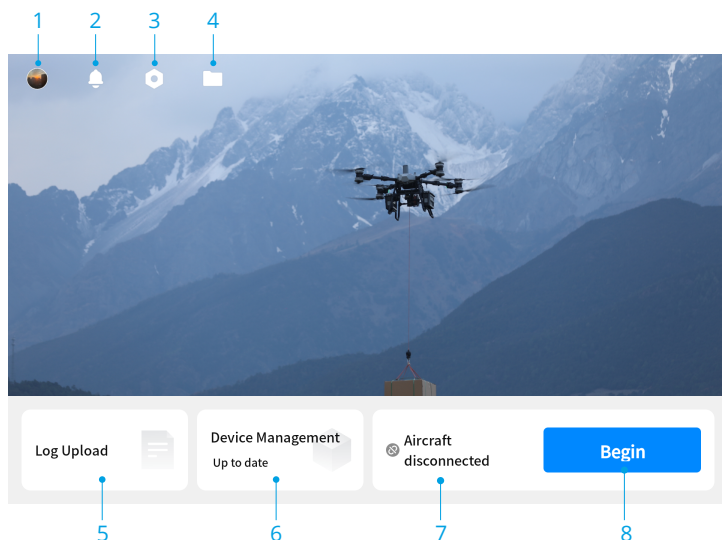
-
- 💡 Após a utilização, segure o controlador remoto com uma mão e desengate os ganchos da alça dos suportes. Pouse o controlador remoto e, em seguida, retire a alça.
-

DJI Delivery App

Os utilizadores podem verificar o estado da aeronave em tempo real, o estado de operação e os dispositivos ligados através da DJI Delivery.

-
- 💡 • A imagem seguinte é apenas para referência. A interface real varia de acordo com a versão da aplicação.
-

Ecrã de página inicial



1. Informação do utilizador

2. Centro de notificações

Verifique as notificações sobre quaisquer alterações à aeronave, utilizadores ou operações.

3. Definições gerais

Defina as unidades dos parâmetros e permissões de privacidade e faça a gestão do armazenamento.

4. Gestão de documentos

Toque para ver os ficheiros locais e na nuvem.

5. Carregar registo

Veja soluções para erros de cada módulo e carregue registos de erros.

6. Gestão de dispositivos

Toque para verificar o estado de ligação do dispositivo e a versão do firmware, ou para aceder ao sistema de gestão de integridade ("Health Management System", HMS).

7. Estado da ligação da aeronave

8. Iniciar

Toque para aceder à Vista de operação.

Vista de operação



1. Botão de mudança de modo

2. Expandir lista

Toque para expandir as definições de operação e de voo. Defina a velocidade, altitude e comprimento do cabo para operações automáticas no menu de tarefas. Configure o modo RTH, a prevenção de obstáculos e outros parâmetros relacionados no menu de voo.

3. Vista da câmara FPV

4. Assistente visual

Toque para ver o Assistente de visão e configurar as definições relacionadas.

5. Indicador de radar

Apresenta informações como a orientação da aeronave e ponto inicial. Se a prevenção de obstáculos estiver ativada, o indicador do radar exibirá informações sobre os obstáculos detetados. Toque no indicador do radar para ativar ou desativar as funções de prevenção de obstáculos ☉ e estabilização de altitude ☺ no menu pop-up.

6. Estado de operação e telemetria de voo


7. Painel de Operação

8. Definições

Toque para definir os parâmetros de todas as definições.

9. Barra de estado

Exibe informações sobre a aeronave e o controlador remoto. Mantenha premido o ícone para ver funcionalidades específicas e alterar definições.

-
-  O DJI DeliveryHub é uma plataforma de gestão baseada na nuvem para drones de entrega. Ajuda a gerir e a monitorizar tarefas de voo remotamente, além de suportar o planeamento de rotas de voo e a gestão de dados. Visite a página do DJI DeliveryHub no site oficial da DJI para obter mais informações: <https://www.dji.com/delivery-hub>
-

2 Desempenho e limitações

2.1 DJI FlyCart 100

Peso básico vazio	55,2 kg (com sistema de elevação de bateria dupla) 60,2 kg (com o sistema de guincho principal) Exclui o peso da bateria, compartimento de bateria dupla e acessórios, cabo e gancho.
Peso máximo de descolagem	170 kg (ao nível do mar) * O peso máximo de descolagem de 170 kg é a especificação de desempenho do drone. Siga as leis e regulamentações locais durante o uso real. Nos seguintes países e regiões, o peso máximo de descolagem é limitado a 150 kg: Brasil, Austrália, Turquia, Arábia Saudita.
Tempo máx. de sustentação estacionária ^[1]	Peso de descolagem inferior a 149,9 kg: 12 minutos com bateria dupla, 6 minutos com bateria única
Tempo máximo de voo ^[2]	Peso de descolagem inferior a 149,9 kg: 14 minutos com bateria dupla, 7 minutos com bateria única.
Velocidade máx./Nunca exceder a velocidade ^[3]	20 m/s
Velocidade máx. de subida/descida ^[3]	5 m/s
Altitude máxima de voo (acima da altitude de descolagem)	1.500 m
Resistência máxima ao vento	12 m/s (durante a descolagem e a aterragem)
Altitude Máxima de Descolagem (acima do nível do mar) ^[4]	4.500 m
Classificação IP ^[5]	IP55
Bateria de voo	Tipo: Li-on (Iões de Lítio) Capacidade: 41.000 mAh
Frequência de funcionamento ^[6] e Potência do transmissor (EIRP)	2,4000 a 2,4835 GHz: <33 dBm (FCC), <20 dBm (SRRC/CE/MIC) 5,725 a 5,850 GHz: <33 dBm (FCC), <30 dBm (SRRC), <14 dBm (CE)

[1] Estes dados foram obtidos a partir de um DJI FlyCart 100 equipado com uma bateria nova totalmente carregada, com um peso de descolagem de 149,9 kg, voando a uma velocidade ideal constante até 0% de carga, num ambiente sem vento, a 25 °C, ao nível do mar. Os resultados

podem variar dependendo do ambiente, da utilização real e da versão do firmware. Sempre preste atenção aos avisos da aplicação durante a operação real.

- [2] Estes dados foram obtidos a partir de um DJI FlyCart 100 equipado com uma bateria nova totalmente carregada, com um peso de descolagem de 149,9 kg, voando a uma velocidade ideal constante até 0% de carga, num ambiente sem vento, a 25 °C, ao nível do mar. Os resultados podem variar dependendo do ambiente, da utilização real e da versão do firmware. Sempre preste atenção aos avisos da aplicação durante a operação real.
- [3] Medido no modo de bateria dupla ao nível do mar numa condição experimental sem vento a 25 °C.
- [4] A capacidade de carga útil diminui à medida que a altitude de descolagem aumenta. 6.000 m acima do nível do mar é a altitude máxima segura para a aeronave com duas baterias e sem carga útil, descolando a 4.500 m acima do nível do mar.
- [5] No entanto, esta classificação de proteção não é permanente e pode diminuir ao longo do tempo após utilização a longo prazo, devido ao envelhecimento e desgaste. A classificação de proteção não se aplica ao sistema de propulsão. Após um voo sob chuva, recomenda-se mantê-lo em repouso no solo por 1 minuto para evitar que corrosão ou ferrugem afetem o sistema de propulsão (precipitação superior a 24,9 mm em 24 horas). A garantia do produto não cobre danos causados por água. As classificações de proteção da aeronave acima mencionadas podem diminuir nas seguintes situações:
 - Há uma colisão e a estrutura do vedante está deformada.
 - A estrutura do vedante da armação está rachada ou danificada.
 - As coberturas à prova de água não estão devidamente fixadas.
- [6] As frequências de 5,8 e 5,1 GHz são proibidas em alguns países. Em alguns países, a banda de frequência de 5,1 GHz só é permitida para utilização em interiores.

2.2 Manobras proibidas

Siga as orientações de segurança abaixo e **NÃO** execute nenhuma ação proibida.

- Operações diurnas e noturnas. Ao voar à noite, certifique-se de que os locais de descolagem e aterragem estão bem iluminados e equipe a aeronave com uma luz estroboscópica dedicada para garantir que a carga e o cabo de suspensão são visíveis à distância.
- A distância horizontal e vertical de segurança recomendada durante a descolagem e aterragem é de 6 m. A distância horizontal e vertical de segurança recomendada durante o voo é de 50 m.
- Ao criar uma rota de voo automatizada, os operadores devem garantir que a área de voo designada (incluindo os locais de aterragem alternativos) está livre de obstáculos que possam afetar a segurança do voo e que não há pessoas não autorizadas presentes nos locais de aterragem alternativos.
- Pare os motores durante o voo apenas em situações de emergência, sempre que seja necessário fazê-lo para minimizar os riscos de danos ou ferimentos.

- NÃO deixe cair, lance, dispare ou de outro modo projete quaisquer cargas perigosas em ou sobre quaisquer edifícios, pessoas ou animais, ou que possam causar lesões pessoais ou danos materiais.
- Certifique-se de que tem formação suficiente e planos de contingência para situações de emergência ou para casos de acidente.
- Certifique-se de que tem um plano de voo antes de cada voo. NÃO voe a aeronave de forma imprudente.
- NÃO utilize este produto para fins ilegais ou impróprios, tais como espionagem, operações militares ou investigações não autorizadas.
- NÃO utilize este produto para difamar, abusar, assediar, perseguir, ameaçar ou violar, de alguma forma, os direitos legais de outras pessoas, tais como o direito à privacidade e publicidade.
- NÃO invada propriedade privada de terceiros.
- NÃO opere a aeronave em espaços interiores.
- No modo de bateria única, NÃO continue a voar quando o nível da bateria for igual ou inferior a 15%. Aterre em segurança de imediato.
- No modo de bateria única, NÃO faça travagens bruscas, mergulhos ou outras manobras de voo agressivas quando a altitude real da aeronave for igual ou inferior a 10 m.

2.3 Requisitos ambientais de voo

- Durante a decolagem, aterragem, voo e ao selecionar uma área de recuperação de emergência (incluindo aterragem alternativa, aterragem forçada ou locais de queda), mantenha-se afastado de estradas, ferrovias, superfícies de água e obstáculos como postes de eletricidade, linhas de alta tensão e árvores. Voe em áreas abertas.
- Voe em condições meteorológicas moderadas com temperaturas entre -20 °C a 40 °C (-4 °F a 104 °F). NÃO utilize a aeronave em condições meteorológicas adversas. Evite operar em velocidades de vento conhecidas acima de 12 m/s, chuva forte, neve moderada ou intensa, condições de gelo ou clima extremo, incluindo, mas não se limitando a trovoadas. Certifique-se de seguir os requisitos de classificação IP ao voar à chuva.
- NÃO pilote a aeronave em condições de sinal GNSS fraco, como em espaços interiores e em ambientes inadequados para o sistema de posicionamento do sistema de sensores, como altitude significativa, superfícies com texturas fracas como água, neve ou paredes de cor uniforme.

- O desempenho da aeronave e da sua bateria é limitado ao voar a altitudes elevadas. Voe com cuidado.
- Em ambientes de baixa temperatura, certifique-se de que a bateria de voo está totalmente carregada e reduza a carga útil da aeronave. Caso contrário, irá afetar a segurança de voo ou poderá ocorrer um limite na descolagem.
- NÃO utilize a aeronave perto de acidentes, incêndios, explosões, inundações, tsunamis, avalanches, deslizamentos, terremotos, poeira ou tempestades.
- Para evitar afetar o desempenho de voo e a vida útil do motor, NÃO descole nem aterre a aeronave em zonas de areia ou poeira.
- Evite voar em áreas próximas de linhas de alta tensão, estações-base móveis ou torres de transmissão de rádio e certifique-se de que a intensidade do campo elétrico é ≤ 10 V/m. Recomenda-se manter uma distância segura de pelo menos 100 m para todas as operações de transporte, exceto para o transporte relacionado com linhas de energia.
- Mantenha-se extremamente atento durante o voo. Preste bastante atenção à qualidade da transmissão de vídeo e à intensidade do sinal. Regresse ao ponto inicial e aterre a aeronave se tal lhe for solicitado na aplicação para garantir a segurança do voo. As fontes de interferência eletromagnética incluem, sem limitações: linhas de alta tensão, estações de transmissão de energia de grande escala ou estações móveis ou torres de difusão.
- NÃO pilote a aeronave a mais de 6.000 m (19.685 pés) acima do nível do mar.

3 Procedimentos normais

3.1 Ambiente do espaço aéreo

Sistema GEO (Geospatial Environment Online)

O sistema Geospatial Environment Online (GEO) da DJI é um sistema de informação global que fornece informações em tempo real sobre atualizações de segurança e restrição de voos e impede que os UAV voem em espaço aéreo restrito. Em circunstâncias excepcionais, as áreas restritas podem ser desbloqueadas para permitir a entrada de voos. Antes disso, deve enviar uma solicitação de desbloqueio com base no nível de restrição atual na área de voo pretendida. O sistema GEO pode não estar totalmente em conformidade com as leis e regulamentos locais. O utilizador será responsável pela sua própria segurança de voo e deve consultar as autoridades locais sobre os requisitos legais e regulamentares relevantes antes de solicitar o desbloqueio de uma área restrita. Para obter mais informações sobre o sistema GEO, visite <https://fly-safe.dji.com>.

Zonas GEO

O sistema GEO da DJI designa locais de voo seguros e fornece os níveis de risco e avisos de segurança para voos individuais, além de informações sobre o espaço aéreo restrito. Todas as áreas de voo restritas são referidas como Zonas GEO, que são ainda divididas em Zonas Restritas, Zonas de Autorização, Zonas de Aviso, Zonas de Aviso Melhoradas e Zonas de Altitude. Pode ver essas informações em tempo real na DJI Delivery. As zonas GEO são áreas de voo específicas, incluindo, mas não se limitando a aeroportos, locais de grandes eventos, locais onde ocorreram emergências públicas (como incêndios florestais), centrais nucleares, prisões, propriedades governamentais e instalações militares. Por padrão, o sistema GEO limita descolagens e voos em zonas que podem causar preocupações de segurança. Um Mapa de Zonas GEO que contém informações abrangentes sobre Zonas GEO em todo o mundo está disponível no website oficial da DJI: <https://fly-safe.dji.com/nfz/nfz-query>.

Restrições de voo

A secção seguinte descreve detalhadamente as restrições de voo para as Zonas GEO mencionadas acima.

Zonas restritas (vermelho)

Os UAV estão proibidos de voar em Zonas Restritas. Se obteve permissão para voar numa zona restrita, visite <https://fly-safe.dji.com> ou entre em contacto com flysafe@dji.com para desbloquear a zona.

Cenário

Descolagem: os motores da aeronave não podem ser iniciados em Zonas Restritas.

Em voo: quando a aeronave voa dentro de uma zona restrita, começa uma contagem regressiva de 100 segundos no DJI Delivery. Depois de a contagem regressiva terminar, a aeronave aterriza imediatamente no modo de descida semiautomática e desliga os seus motores após a aterragem.

No voo: quando a aeronave se aproxima do limite de uma Zona Restrita, desacelera e para automaticamente.

Zonas de autorização (azul)

A aeronave não poderá descolar numa Zona de Autorização, a menos que obtenha permissão para voar na área.

Cenário

Descolagem: os motores da aeronave não podem ser iniciados em Zonas de Autorização. Para voar numa Zona de Autorização, o utilizador tem de submeter um pedido de desbloqueio registado com um número de telefone verificado pela DJI.

Em voo: quando a aeronave voa dentro de uma zona de autorização, começa uma contagem regressiva de 100 segundos no DJI Delivery. Depois de a contagem regressiva terminar, a aeronave aterriza imediatamente no modo de descida semiautomática e desliga os seus motores após a aterragem.

Zonas de aviso (amarelo)

Será apresentado um aviso quando a aeronave voar dentro de uma Zona de Aviso.

Cenário

A aeronave pode voar na zona, mas o utilizador tem de compreender o aviso.

Zonas de aviso melhoradas (laranja)

Quando a aeronave voa numa Zona de Aviso Melhorada, será apresentado um aviso a solicitar que o utilizador confirme a trajetória do voo.

Cenário

A aeronave pode continuar a voar assim que o aviso for confirmado.

Zonas de Altitude (Cinzento)

A altitude da aeronave é limitada ao voar dentro de uma zona de Altitude.


Cenário

Quando o sinal GNSS é forte, a aeronave não pode voar acima do limite de altitude.

Em voo: quando o sinal GNSS muda de fraco para forte, começa uma contagem regressiva de 100 segundos no DJI Delivery se a aeronave exceder o limite de altitude.

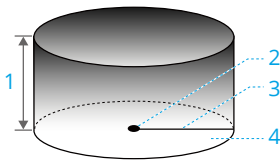
Quando a contagem regressiva terminar, a aeronave descerá abaixo do limite de altitude e pairará.

Quando a aeronave se aproxima do limite de uma Zona de Altitude e o sinal GNSS é forte, a aeronave desacelerará automaticamente e pairará se a aeronave estiver acima do limite de altitude.

- 
- Descida semiautomática: todos os comandos do manípulo, exceto o manípulo do acelerador e o botão RTH, estão disponíveis durante a descida e a aterragem. Os motores da aeronave desligam-se automaticamente após a aterragem. Recomenda-se pilotar a aeronave para um local seguro antes da descida semiautomática.

Altitude de voo e limites de distância

A altitude máxima restringe a altitude de voo da aeronave, enquanto a distância máxima restringe o raio de voo em torno do Ponto inicial da aeronave. Estes limites podem ser definidos no DJI Delivery.



1. Altitude máx.
2. Ponto inicial (posição horizontal)
3. Distância máx.
4. A altitude da aeronave durante a decolagem (quando a estabilização de altitude não está disponível).
A distância da aeronave até à superfície (quando a estabilização de altitude está a funcionar normalmente).

Sinal GNSS forte	
Restrições de voo	
Altitude máx.	A altitude da aeronave não pode exceder o valor definido no DJI Delivery .
Distância máx.	A distância em linha reta da aeronave até ao Ponto inicial não pode exceder a distância máxima de voo definida no DJI Delivery.

Sinal GNSS fraco	
Restrições de voo	
Altitude máx.	A altitude da aeronave não pode exceder o valor definido no DJI Delivery.

Sinal GNSS fraco

Distância máx.	Sem limites
----------------	-------------



- ⚠ Se a aeronave voar para uma Zona Restrita, ainda pode ser controlada, mas a aeronave só pode voar numa direção para trás.
- NÃO voe próximo de aeroportos, autoestradas, estações ferroviárias, estações de metro, centros de cidades ou outras áreas sensíveis.
- Se não houver sinal GNSS durante o voo, a aeronave entrará automaticamente no modo Atitude e a aplicação exibirá um aviso de segurança. Nesta altura, a informação de posição da aeronave deixará de ser atualizada. Voe com cautela para não exceder a distância máxima de voo restringida por regulamentos.

3.2 Interferência com o controlador de voo e comunicações

- Voe em áreas abertas. Edifícios altos, estruturas de aço, montanhas, rochas ou árvores podem afetar a precisão da bússola incorporada e bloquear o sinal GNSS e os sinais do telecomando.
- Evite utilizar dispositivos wireless que usem as mesmas bandas de frequência do telecomando.
- Ao usar com múltiplas aeronaves, certifique-se de que a distância entre cada aeronave é superior a 10 m, de forma a evitar interferências.
- A sensibilidade do módulo de radar pode ser reduzida ao operar várias aeronaves a uma curta distância. Opere com cuidado.
- Esteja alerta ao voar perto de áreas com interferência magnética ou rádio. Estas incluem, mas não estão limitadas a, linhas de alta tensão, grandes estações de transmissão de energia ou estações-base móveis, torres de transmissão e dispositivos de interferência eletrónica. Se não o fizer, pode comprometer a qualidade da transmissão deste produto ou causar erros de transmissão, que poderão afetar a orientação do voo e a precisão da localização. A aeronave pode entrar automaticamente no modo RTH de emergência se uma interferência grave causar a perda de sinal.
- Ao utilizar a função RTK, opere num ambiente aberto sem interferência de rádio. NÃO obstrua as antenas D-RTK quando forem usadas.
- Se o dongle RTK for usado para planeamento de campo, o módulo deve ser desligado do controlador remoto após a conclusão do planeamento. Caso contrário, isso afetará o desempenho de comunicação do telecomando.

3.3 Calibração da bússola

- ⚠ • É importante calibrar a bússola. O resultado da calibração afeta a segurança do voo. A aeronave pode funcionar mal se a bússola não estiver calibrada.
- NÃO calibre a sua bússola onde exista a possibilidade de interferência magnética forte. Isto inclui áreas onde existam postes ou paredes com reforços de aço.
- NÃO transporte materiais ferromagnéticos consigo durante a calibração, tais como chaves ou telemóveis.
- Após calibrar com sucesso, a bússola poderá apresentar anomalias quando colocar a aeronave no chão. Isto pode dever-se a interferências magnéticas subterrâneas. Mova a aeronave para outro local e tente novamente.

Calibre a bússola quando instruído pela aplicação. Toque em  >  e selecione **Apresentação e calibração de dados dos sensores**. Toque em **Calibração** à direita da calibração da bússola. Em seguida, siga as instruções apresentadas no ecrã. Recomenda-se calibrar a aeronave quando não houver carga.

3.4 Voo básico

Lista de verificação antes do voo

- Certifique-se de que todos os dispositivos estão totalmente carregados. Certifique-se de que o firmware da aeronave e o DJI Delivery foram atualizados para a versão mais recente.
- Certifique-se de que não há objetos estranhos dentro da aeronave. Certifique-se de que as entradas de ar e os orifícios de refrigeração da aeronave não estão bloqueados. Certifique-se de que as tampas de todas as portas foram devidamente fechadas, caso não estejam a ser utilizadas.
- Certifique-se de que todos os componentes da aeronave estão intactos, instalados de forma segura e a funcionar corretamente. Certifique-se de que todos os cabos estão ligados corretamente e com firmeza.
- Ligue o controlador remoto e a aeronave. Alterne o interruptor do modo de voo para o modo N. Certifique-se de que as antenas do controlador remoto estão ajustadas na posição adequada. Certifique-se de que a aeronave e o controlador remoto estão ligados e o controlador remoto está a controlar a aeronave.
- Coloque a aeronave numa área aberta e plana. O piloto e a equipa de apoio no solo devem usar capacete durante a operação e manter uma distância segura de pelo

menos 6 m da aeronave. Certifique-se de que não há outras pessoas, veículos ou obstáculos em redor da aeronave.

- Aceda à Vista de operação na aplicação. Siga as instruções pop-up para verificar as definições de parâmetros e outras informações, para garantir que estas satisfazem os requisitos de voo.
- Divida o espaço aéreo para o voo quando estiverem a operar várias aeronaves simultaneamente, de modo a evitar a colisão no ar.

Arrancar/parar os motores

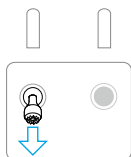
Arranque dos motores

Execute os Comandos de Manípulos Combinados (CSC) conforme mostrado abaixo para fazer arrancar os motores. Quando os motores começarem a girar, solte os dois manípulos simultaneamente.



Parar os motores

Quando a aeronave aterrar, empurre e mantenha pressionado o manípulo para baixo até os motores pararem.



Modo manípulo de controlo: Modo 2

- ⚠ • As hélices em rotação podem ser perigosas. Mantenha-se afastado(a) das hélices e dos motores em rotação. NÃO ligue os motores em espaços confinados ou sempre que existam pessoas nas proximidades.
- Mantenha sempre as mãos no controlador remoto quando os motores estiverem em rotação.

Parar os motores a meio do voo.

Mantenha premidos simultaneamente os botões C1, C2 e de pausa de voo até que o motor pare, caso haja uma emergência.

-
- ⚠ **NÃO** pare os motores em pleno voo. Caso contrário, causará a queda da aeronave. Os motores só podem ser parados em pleno voo numa situação de emergência, por exemplo, em caso de colisão.
-

A descolar

1. Coloque a aeronave perto da área de operação com a parte traseira da aeronave voltada para si.
2. Certifique-se de que a carga está devidamente segura.
3. Ligue o controlador remoto, certifique-se de que a aplicação DJI Delivery está aberta e, em seguida, ligue a aeronave. Certifique-se de que o controlador remoto está ligado à aeronave e a funcionar normalmente.
4. Se estiver a utilizar o posicionamento RTK, certifique-se de que a fonte de sinal RTK está corretamente configurada. Aceda à **Vista de operação** > ⚙ > **RTK** e selecione a fonte de sinal.

Desative o posicionamento RTK se o RTK não estiver a ser utilizado. Caso contrário, a aeronave não poderá descolar quando não houver dados diferenciais.

5. Aguarde a localização dos satélites, certifique-se de que há um sinal GNSS forte e que o RTK está pronto. Execute o comando de combinação de manípulos (CCM) para ligar os motores. Se o RTK não estiver pronto após aguardar por um período prolongado, mova a aeronave para uma área aberta com um sinal GNSS forte.)
6. Selecione o modo de funcionamento pretendido. Empurre o manípulo do acelerador para cima lentamente para descolar.

-
- ⚠ • Para o primeiro voo do dia, certifique-se de que o controle do manípulo do controlador remoto e a resposta da aeronave estão normais. Se houver quaisquer anomalias, aterre de imediato e resolva o problema.
- Se a aplicação indicar um sinal de ligação fraco, melhore a intensidade do sinal conforme indicado antes da descolagem.
-

Aterragem

1. Saia da operação para controlar manualmente a aeronave para aterragem. Para aterrar, puxe o manípulo para baixo para descer, até que a aeronave toque no solo.

2. Após a aterragem, puxe o manípulo para baixo e mantenha nessa posição até que os motores parem.
3. Após a paragem dos motores, desligue a aeronave antes de desligar o controlador remoto.

- ⚠ • Quando o aviso de bateria fraca aparecer na aplicação, voe a aeronave para uma área segura e aterre o mais rápido possível. Pare os motores e substitua a bateria. A aeronave irá descer e aterrar automaticamente quando aparecer o aviso de bateria fraca crítica na aplicação. A aterragem não pode ser cancelada.
- Opere a aeronave com cuidado ao controlá-la manualmente durante a aterragem automática.

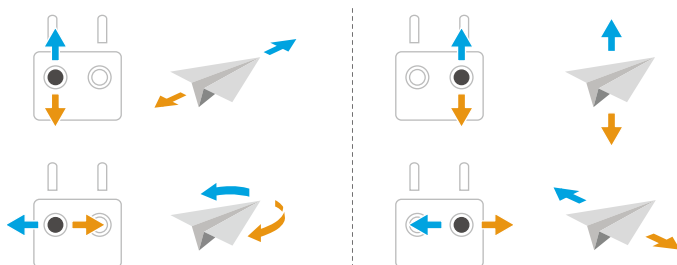
3.5 Voo de cruzeiro/manobra

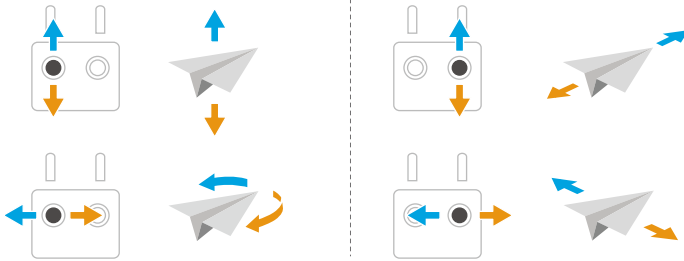
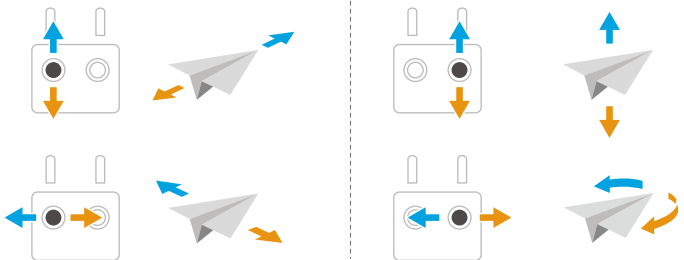
Controlar a aeronave

Os manípulos de controlo do telecomando podem ser utilizados para controlar os movimentos da aeronave. Os manípulos de controlo podem ser operados no Modo 1, Modo 2 ou Modo 3, conforme mostrado abaixo.

O modo de controlo predefinido do telecomando é o Modo 2. Neste manual, o modo 2 é usado como exemplo para ilustrar como usar os manípulos de controlo. Quanto mais o manípulo for empurrado para longe do centro, mais rapidamente a aeronave se move.

Modo 1



Modo 2**Modo 3**

Modo de Funcionamento

Operação de rota

A aeronave pode voar e entregar a carga ao destino de forma automática ao usar uma operação de rota.

Operação manual

No modo de operação manual, os utilizadores podem controlar manualmente o transporte de carga com base em diferentes cenários de operação.

Consulte a secção [Entrega](#) para obter mais informações.






- Certifique-se de que compreende totalmente o comportamento da aeronave em cada modo de operação antes de utilizar.


Voltar à posição inicial

A função Regresso à posição inicial (Return to Home, RTH) retorna a aeronave para o último Ponto inicial registado. O RTH pode ser acionado das seguintes formas: o utilizador aciona ativamente o RTH ou o sinal do controlador remoto é perdido (é

acionado o RTH de segurança). Se a aeronave registar o Ponto inicial com sucesso e o sistema de posicionamento estiver a funcionar normalmente, quando a função RTH for acionada, a aeronave voará automaticamente de volta e aterrará no Ponto inicial.

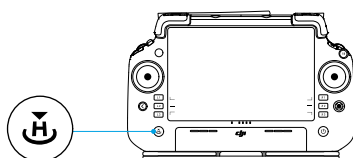
-  **Ponto inicial:** O Ponto inicial será registado na descolagem, desde que a aeronave tenha um GNSS forte. Se for necessário atualizar o Ponto inicial durante o voo (se, por exemplo, tiver mudado de posição), o Ponto inicial pode ser atualizado manualmente em  >  no DJI Delivery.
-

Avisos

-  • O RTH não funcionará se houver um sinal GNSS fraco ou nenhum sinal.
 - Certifique-se de que o espaço acima do módulo GNSS do controlador remoto não está obstruído e que não há edifícios altos por perto ao atualizar o ponto inicial.
 - Os edifícios altos podem afetar adversamente o RTH. Portanto, é importante definir uma altitude de failsafe adequada antes de cada voo. Ajuste a localização, altitude e velocidade da aeronave ao regressar à posição inicial para evitar obstáculos quando houver um sinal forte do telecomando.
 - A função RTH pode ser afetada pelo clima, ambiente ou campos magnéticos próximos.
 - A aeronave não entrará no RTH se este for acionado quando a aeronave estiver a um raio de 5 m do Ponto inicial, mas o controlador remoto continuará a emitir um alerta. Saia do RTH para cancelar o alerta.
-

RTH inteligente

Prima e mantenha premido o botão RTH no controlador remoto para ativar o RTH inteligente e a aeronave regressará ao último Ponto inicial atualizado. Tanto o sistema RTH inteligente como o RTH de segurança utilizam o mesmo procedimento. Com o RTH inteligente, pode controlar a altitude da aeronave para evitar colisões ao regressar à posição inicial. Pressione o botão RTH uma vez ou pressione o manípulo de inclinação para sair do RTH inteligente e recuperar o controlo da aeronave.



RTH de segurança

A aeronave tomará medidas de emergência quando o sinal do controlador remoto for perdido. A ação de segurança deve ser definida antecipadamente na aplicação para RTH, Pairar ou Aterrizar. Se definida para RTH, a aeronave entrará no RTH de segurança e voará para o Ponto inicial registado mais recentemente quando o sinal do controlador remoto for perdido. O RTH continua se o sinal do telecomando for recuperado e os utilizadores podem controlar a aeronave utilizando o telecomando. Pressione uma vez o botão RTH para cancelar o RTH e recuperar o controlo da aeronave.

Definições de rota RTH

As definições de rota RTH estão disponíveis para o RTH inteligente. Aceda à Vista de Operação na aplicação e toque em  >  > **Definições departida e RTH.**

Direto

- Quando a altitude for superior à altitude RTH predefinida, a aeronave voará até ao ponto inicial à altitude atual.
- Quando a altitude da aeronave for inferior à altitude RTH predefinida, ela irá primeiro subir até à altitude RTH antes de regressar.

Retroceder

Tomando o ponto atual da aeronave como ponto de partida e o ponto de descolagem como ponto final de RTH, a rota ideal é gerada com base nos pontos de passagem do voo.

Prevenção de obstáculos durante o RTH

Num ambiente operacional ideal, está disponível a prevenção de obstáculos durante o RTH. Se existir um obstáculo ao longo da rota RTH, a aeronave desacelera e depois pára e paira. A aeronave sai do RTH e aguarda novos comandos após pairar.

Função de proteção de aterragem

Durante o RTH, a proteção de aterragem é ativada assim que a aeronave chega ao ponto inicial. O procedimento é o seguinte:

1. Depois de chegar ao ponto inicial, a aeronave desce para uma posição 3 m acima do solo e fica a pairar.
2. Controle os manípulos de inclinação e rotação para ajustar a posição da aeronave e garantir que a área é adequada para a aterragem.

3. Puxe o manípulo do acelerador para baixo ou siga as instruções no ecrã na aplicação para aterrar a aeronave.



- A aeronave irá aterrar automaticamente se não houver nenhum comando do controlador remoto durante 20 segundos.
- Ao usar o posicionamento RTK fixo, indicado por um ícone RTK verde, a aeronave irá aterrar diretamente em vez de entrar no modo de proteção de aterragem.

3.6 Dados de voo

Os dados do voo são registados automaticamente no armazenamento interno da aeronave. Pode ligar a aeronave a um computador via porta USB e exportar estes dados via DJI Assistant 2 ou aplicação DJI Delivery.

3.7 Armazenamento, transporte e manutenção

Armazenamento e transporte



- Certifique-se de que retira a bateria da aeronave durante o transporte. Fixe o trem de aterragem da aeronave, depois dobre e fixe as hélices e os braços para evitar danos à aeronave durante o transporte.
- Carregue o telecomando imediatamente se o nível de energia atingir 0%. Caso contrário, o telecomando pode ficar danificado por ter estado descarregado durante um período de tempo prolongado. Descarregue o telecomando para um nível de energia entre 40% e 60% se ficar armazenado durante um período de tempo prolongado.

Manutenção

Faça a manutenção do produto a cada 100 voos ou após mais de 20 horas de voo, para manter o produto nas melhores condições possíveis e reduzir potenciais riscos de segurança.

- Verifique e substitua as hélices gastas.
- Verifique se as hélices estão soltas. Substitua as hélices e as anilhas das hélices, se necessário.
- Verifique se existe peças de plástico ou borracha desgastadas.



- Consulte os manuais do produto para obter informações sobre como limpar, inspecionar e manter o produto.
-

Manutenção do LiDAR

O pó e as manchas na janela ótica podem afetar negativamente o desempenho.

Recomenda-se limpar a janela ótica do LiDAR no final de cada dia de operação, após a aeronave regressar à temperatura normal.

- Enxague a janela ótica com água limpa, depois use ar comprimido ou em lata para limpar a janela ótica e limpe com um pano macio e limpo.



- NÃO utilize álcool ou outros solventes para limpar o LiDAR, pois isso pode causar danos na superfície.
 - NÃO desmonte a cúpula protetora do LiDAR sem autorização, pois isso pode causar a entrada de poeiras no sensor.
 - NÃO limpe diretamente o pó granulado ou impurezas na janela ótica, para evitar arranhar a superfície, o que pode afetar negativamente o desempenho do LiDAR.
-

4 Entrega



Clique na ligação abaixo ou leia o código QR para ver os vídeos tutoriais.



<https://www.dji.com/flycart-100/video>



4.1 Requisitos de operação

1. NÃO carregue ou descarregue carga diretamente por cima de pessoas.
2. NÃO voe a aeronave por cima de pessoas. Mantenha sempre uma distância de segurança de pelo menos 6 m entre as pessoas e a aeronave. Mantenha-se afastado das hélices em rotação.
3. Selecione áreas abertas e planas para os pontos de descolagem e aterragem. Verifique e certifique-se de que a área está livre de quaisquer objetos. NÃO descole ou aterre em vias com pessoas.
4. Verifique se os dispositivos de bloqueio dos braços da estrutura estão bem fixos na posição de bloqueio após desdobrar a aeronave. Verifique se as hélices estão devidamente apertadas nos motores e em boas condições, se as anilhas apresentam apenas desgaste mínimo e se as porcas estão fixas. Certifique-se de que o compartimento da bateria está livre de oxidação preta ou ferrugem.
5. Verifique se há alertas vermelhos na Vista de operação na aplicação. Quando um ícone vermelho aparecer, siga as instruções para calibrar conforme necessário.
6. Os operadores devem usar capacete. Assista ao vídeo oficial para obter mais orientações de segurança sobre as operações do sistema de carga útil.


4.2 Calibração do sensor de peso

Quando a aeronave estiver a pairar sem carga, mas o peso medido na aplicação não for igual a 0, é necessário calibrar o sensor de peso.

1. Coloque a aeronave numa superfície nivelada, certificando-se de que ela está sem carga e que o cabo de suspensão não está a ser pressionado por outros objetos.

2. Durante a operação, toque em  >  e depois em **Calibração de tara** para que o peso seja redefinido para zero.

4.3 Processo de carregamento

-  Antes de cada uso, certifique-se de que a cinta e o gancho estejam seguros. Se o cabo de suspensão estiver visivelmente desgastado ou rachado, entre em contacto com o seu revendedor de imediato para substituir o cabo de suspensão do sistema de guincho principal. Para o sistema de elevação de bateria dupla, faça a substituição de acordo com os seguintes requisitos.
- Comprimento do cabo de suspensão: 10-15 m
 - Diâmetro do cabo de suspensão: ≥ 8 mm
 - Material do cabo de suspensão: Polietileno de ultra alto peso molecular ou fibra de aramida (poliéster de alta resistência pode ser usado como núcleo interno)
 - Gancho: Suporta uma força de tração ≥ 500 kg

Carregamento de carga no solo

1. Quando a aeronave estiver no solo, use cordas adequadas para fixar a carga e prenda-a ao gancho.
 - Usando o sistema de elevação de bateria dupla: Afaste o cabo de suspensão da parte inferior da aeronave. Abra e feche o gancho manualmente.
 - Usando o sistema de guincho principal: Use o botão de controlo no gancho do guincho para reservar um comprimento adequado do cabo de suspensão e puxá-lo para fora da parte inferior da aeronave. Prima o botão de controlo no gancho do guincho ou toque na Vista de Operação na aplicação para abrir ou fechar o gancho.

Recolha e libertação do cabo de suspensão: Mantenha premido o botão de controlo no gancho do guincho para libertar continuamente o cabo. Solte o botão para parar. Ao recolher o cabo, primeiro mantenha premido o botão de controlo para libertar o cabo e, em seguida, solte o botão para parar. Mantenha o botão premido novamente dentro de dois segundos para começar a recolher o cabo. Continue a manter o botão premido para continuar a recolher o cabo. Solte o botão para parar de recolher.
2. Verifique se a carga está fixa de forma segura e se o gancho está devidamente travado. A equipa de apoio no solo só deve deixar o local após a conclusão de todas as verificações.

Carregamento aéreo de carga

1. Voe com a aeronave acima da carga e fique a pairar.
 - Usando o sistema de elevação de bateria dupla: A altura do voo a pairar deve ser superior ao comprimento do cabo de suspensão. Baixe manualmente a aeronave até que o gancho toque o solo, depois continue a baixar a aeronave mais 5 m e, em seguida, voe 6 m para trás.
 - Usando o sistema de guincho principal: Use o botão direito no controlador remoto para recolher ou libertar o cabo, permitindo que o gancho toque no chão. Também pode tocar nos botões de recolha e libertação do cabo na Vista de operação na aplicação. Depois de o gancho tocar no solo, liberte mais 5 m do cabo de suspensão e, em seguida, voe a aeronave 6 m para trás.
2. Após receber o sinal do piloto, a equipa de apoio no solo deve colocar o capacete e entrar no local para o carregamento da carga. Use cordas apropriadas para fixar a carga e prendê-la ao gancho.
3. Verifique se a carga está fixa de forma segura e se o gancho está devidamente travado. A equipa de apoio no solo só deve deixar o local após a conclusão de todas as verificações.
4. Depois de a equipa de apoio no solo chegar a uma área segura, voe a aeronave para pairar diretamente acima da carga e, em seguida, suba verticalmente para levantar a carga do solo.

4.4 Processo de descarregamento

Descarregamento de carga no solo

Assim que a aeronave chegar à área designada, certifique-se de que o solo satisfaz os requisitos de aterragem. Baixe a aeronave até que a carga toque no solo, em seguida aterre e espere até que os motores parem. A equipa de apoio no solo vai buscar a carga.

Descarregamento aéreo de carga

1. A aeronave chega à área designada e mantém uma altitude adequada. Quando a aeronave estiver estável em voo a pairar, ajuste a câmara FPV para baixo para que a projeção RA se alinhe com o ponto de descarregamento.
 - Usando o sistema de elevação de bateria dupla: Baixe a aeronave até que a carga toque no solo.
 - Usando o sistema de guincho principal: Use o botão direito no controlador remoto ou os botões na Vista de operação na aplicação para recolher ou libertar o cabo, até que a carga toque no solo e seja descarregada com o gancho do guincho aberto.

2. A aeronave continua a descer e, em seguida, afasta-se do espaço diretamente acima da carga. A equipa de apoio no solo vai buscar a carga.




- Apenas o sistema de guincho principal permite o controlo da recolha e libertação do cabo.
- Ao recolher ou libertar o cabo no solo, segure e guie o gancho do guincho para evitar emaranhamento ou impacto.

4.5 Operação manual

Na Vista de operação, toque no botão de mudança de modo no canto superior esquerdo e seleccione Manual.

1. Toque em **Adicionar** na Vista de operação para adicionar um ponto de marcação. O retículo é usado por defeito. Toque para seleccionar um ponto no mapa e defini-lo como ponto A (para carregamento) ou ponto B (para descarregamento).
2. Controle manualmente a aeronave para descolar. Selecciona o ponto A e toque em **Voar para o ponto seleccionado**. A aeronave voará até ao ponto e ficar a pairar.
3. Siga o procedimento de carregamento para concluir o carregamento.
4. Selecciona o ponto B e toque em **Voar para o ponto seleccionado**. A aeronave voará diretamente até ao ponto e ficará a pairar.
5. Siga o procedimento de descarregamento para concluir a descarga.



- Se a opção "Adicionar ponto com o controlador remoto" ou "Adicionar ponto com a aeronave" for seleccionada, a posição do controlador remoto ou da aeronave será usada como ponto de marcação.
- Os utilizadores podem controlar manualmente a aeronave até ao local de carregamento/descarregamento sem precisar planear os pontos de marcação.
- Ao planear, é necessário observar as condições em redor dos pontos de tarefa e das rotas de tarefa para evitar previamente pessoas, animais e obstáculos.
- Durante o voo, se a carga balançar excessivamente, toque em *** > **Controlo do equilíbrio** no painel de controlo no lado direito da Vista de operação. Ao equilibrar, preste atenção ao ambiente envolvente para evitar colisões.
- Quando o cabo de suspensão ficar preso em árvores ou outros objetos, toque em *** >  no painel de controlo no lado direito da Vista de operação para descartar o cabo e garantir a segurança do voo.

Controlo de cruzeiro

Durante o voo, prima o botão de controlo de cruzeiro (personalizado previamente) e o manípulo no controlador remoto ao mesmo tempo, para ativar o controlo de cruzeiro. A aeronave continuará a voar com a entrada atual do manípulo de controlo. Não é necessária nenhuma operação com o manípulo de controlo. Prima o mesmo botão ou o botão de pausa de voo para sair do controlo de cruzeiro.

Modo de controlador duplo

Esta função é adequada para cenários em que dois controladores remotos são usados nos pontos de carga e descarga para gerir o transporte de carga a partir de diferentes locais.

- Ligue cada controlador remoto à aeronave separadamente. Distingue a cor do botão de autoridade da aeronave no controlador principal (verde) e no controlador secundário (branco). O controlador principal tem permissão para adicionar pontos. Ambos os controladores remotos podem visualizar a localização dos pontos adicionados.
- Dois controladores remotos em locais diferentes podem assumir o controlo de voo separadamente, conforme necessário, para descolar ou aterrar a aeronave dentro da linha de vista.

4.6 Operação de rota

A aeronave pode voar e entregar a carga ao destino de forma automática ao usar uma operação de rota. Na Vista de operação, toque no botão de mudança de modo no canto superior esquerdo e selecione Rota.

1. Toque em **Adicionar** e selecione o modo de altitude. Ao adicionar pontos de passagem usando o mapa, recomenda-se selecionar **Relativo ao ponto de descolagem**. Ao adicionar pontos de passagem com a aeronave, recomenda-se selecionar **ASL**. Ao adicionar pontos de passagem usando o mapa, recomenda-se selecionar Relativo ao ponto de descolagem. Ao adicionar pontos de passagem com a aeronave, recomenda-se selecionar ASL.
2. A rota de voo é gerada sequencialmente a partir de dois ou mais pontos de passagem. Adicione pontos de passagem usando um dos seguintes métodos.
 - Adicionar ponto usando o mapa
O retículo é usado para adicionar pontos de passagem por defeito. Mova-se no mapa para selecionar a localização do ponto de passagem e toque em Adicionar para adicionar um ponto de passagem. Também pode adicionar um ponto de passagem com o controlador remoto.

- Adicionar ponto com a aeronave

É necessário configurar um botão personalizado no controlador remoto para a função Adicionar ponto, antes de usar. Voe até ao ponto inicial da rota de voo. Certifique-se de que a aeronave está a pairar de forma estável. Prima o botão de adicionar ponto no controlador remoto para adicionar o primeiro ponto de passagem. O ecrã exibirá um aviso indicando que o ponto de passagem 1 foi adicionado. Voe até o próximo ponto de passagem e prima o botão de adicionar ponto para adicionar cada ponto de passagem em sequência.

3. Defina os parâmetros da rota de voo na janela pop-up no lado esquerdo da Vista de operação. Selecione um ponto de passagem e defina os seus parâmetros. Por defeito, os parâmetros do ponto de passagem são consistentes com as definições da rota de voo correspondentes.
4. Após concluir as definições da rota de voo e dos pontos de passagem, toque em Guardar. Na janela pop-up, dê um nome à rota de voo e confirme para guardar.
5. Siga o procedimento de carregamento para concluir o carregamento.
6. Selecione uma rota de voo na janela pop-up no lado esquerdo da Vista de operação. Toque em **Usar**, introduza os parâmetros de voo, o comprimento do cabo de extensão e outras informações na janela pop-up e depois toque em **Iniciar**. Verifique se todos os parâmetros foram definidos corretamente quando solicitado. A aeronave irá descolar automaticamente e executar a operação da rota de voo após a confirmação.
7. Siga o procedimento de descarregamento para concluir a descarga. Ao usar com o sistema de guincho principal, se a opção **Libertação automática da carga útil** estiver selecionada para uma ação num ponto de passagem, a aeronave abrirá automaticamente o gancho e entregará a carga ao chegar a esse ponto.

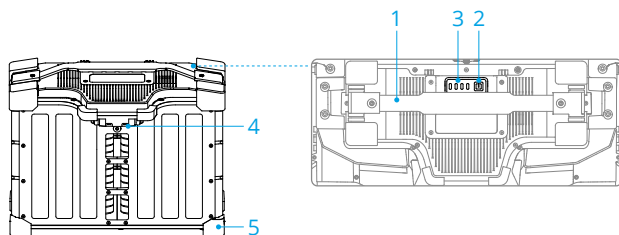


- Se houver qualquer emergência durante o voo, prima o botão de pausa do voo para travar e pairar. A aeronave pode continuar o voo a partir do ponto de interrupção.
 - A altitude segura para o acionamento do paraquedas é de 100 m. Recomenda-se manter a altitude da aeronave acima de 100 m ao planear uma rota de voo.
-

5 Bateria de voo inteligente

5.1 Visão geral

O Bateria de voo inteligente DB1580 é usado como exemplo.



1. Pega
2. Botão de alimentação
3. LED de estado
4. Porta de alimentação
5. Tampas de borracha

5.2 Avisos

Consulte as Diretrizes de Segurança e os autocolantes na bateria antes de utilizar. Os utilizadores assumem total responsabilidade por todas as operações e utilizações.

- ⚠ • NÃO utilize nem carregue a bateria perto de fontes de calor, como dentro de um veículo em dias quentes, perto de um forno ou aquecedor, ou perto da saída de exaustão do gerador.
- Certifique-se de que a bateria está desligada antes de a ligar ou desligar da aeronave. NÃO conecte nem desconecte a bateria enquanto estiver ligada. Caso contrário, as portas de alimentação podem ser danificadas.
- NÃO utilize a bateria em ambientes fortes em termos de eletrostática ou eletromagnética, ou perto de linhas de transmissão de alta tensão. Caso contrário, a placa de circuito da bateria pode avariar, o que pode causar um perigo grave no voo.
- Apague o incêndio de uma bateria com areia, um cobertor antifogo ou um extintor de pó seco ou de dióxido de carbono, de acordo com a situação real.

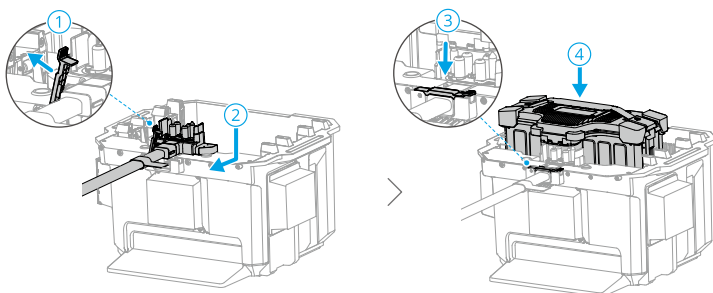
- NÃO ligue os polos positivo e negativo de uma bateria com um cabo ou outros objetos metálicos. Caso contrário, a bateria entrará em curto-circuito.
- Use sempre um pano limpo e seco para limpar os terminais da bateria. Caso contrário, isto poderá afetar a ligação da bateria, resultando numa perda de energia ou falha de carregamento.
- NÃO voe quando o nível da bateria for inferior a 15%, para evitar danos na bateria e riscos no voo.
- Certifique-se de que a bateria está ligada corretamente. Caso contrário, a bateria pode sobreaquecer ou até explodir devido a carregamento anormal. Utilize apenas baterias aprovadas de revendedores autorizados. A DJI não assume qualquer responsabilidade por quaisquer danos causados pela utilização de baterias não aprovadas.
- Certifique-se de que a bateria é colocada numa superfície plana para evitar danificá-la com objetos afiados.
- NÃO coloque nada sobre a bateria ou o dispositivo de carregamento. Caso contrário, a bateria pode ficar danificada, o que pode levar a riscos de incêndio.
- A bateria é pesada. Tenha cuidado ao mover a bateria para evitar que caia. Se a bateria cair e for danificada, deixe-a imediatamente numa área aberta afastada de pessoas e de objetos combustíveis. Aguarde 30 minutos e em seguida mergulhe a bateria em água salgada durante 24 horas. Após confirmar que a energia esgotou completamente, elimine a bateria de acordo com a legislação local.
- A DJI não assume qualquer responsabilidade por danos causados por carregadores de terceiros.
- NÃO carregue a bateria perto de materiais inflamáveis ou em superfícies inflamáveis, como tapetes ou madeira. Nunca deixe a bateria sem vigilância durante o carregamento. Deve haver uma distância de pelo menos 30 cm entre a estação da bateria e quaisquer baterias de carregamento. Caso contrário, a estação de bateria ou as baterias em carregamento podem ficar danificadas pelo aquecimento excessivo e pode mesmo conduzir a um risco de incêndio.
- NÃO mergulhe a bateria em água para a arrefecer ou durante o carregamento. Caso contrário, as células da bateria irão corroer-se, causando danos graves na bateria. O utilizador assume total responsabilidade por quaisquer danos na bateria causados pela imersão da bateria em água.
- Mantenha a bateria sempre seca.
- Certifique-se de que a bateria está desligada antes de carregar. Após o carregamento estar concluído, desligue a bateria antes de a desligar do

dispositivo de carregamento. Caso contrário, as portas da bateria podem ficar danificadas.

- ☀ • Certifique-se de que a bateria está completamente carregada antes de cada voo.
- Antes de operar num ambiente de baixa temperatura, certifique-se de que a bateria está, no mínimo, acima dos 5 °C (41 °F). Idealmente, acima de 20 °C (68 °F). Aqueça a bateria fazendo o drone pairar.

5.3 Usar o dissipador de calor arrefecido a ar

A temperatura da bateria será elevada após um voo. Coloque a bateria no dissipador de calor arrefecido a ar oficial ou num dispositivo dissipador de calor arrefecido a ar de terceiros, para a carregar. Caso contrário, o carregamento poderá não ser permitido.



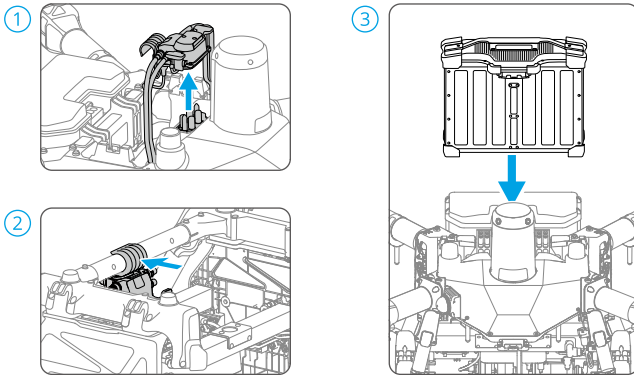
- ⚠ • Carregue a bateria de voo no intervalo de temperatura de 0 °C a 60 °C (32 °F a 140 °F). O intervalo de temperatura ideal de carregamento é de 22 °C a 28 °C (72 °F a 82 °F). O carregamento no intervalo de temperatura ideal pode prolongar a duração da bateria.
- Carregue apenas uma bateria de cada vez. Caso contrário, a dissipação de calor será afetada.
- Durante o carregamento, o dissipador de calor arrefecido a ar será ativado automaticamente de acordo com a temperatura da bateria.
- Ao transportar o dissipador de calor arrefecido a ar com a bateria ligada, certifique-se de que remove o cabo de carregamento do dissipador de calor. Caso contrário, o cabo de carregamento ficará gasto.
- NÃO lave com água.

- Limpe regularmente a malha protetora e a ventoinha de refrigeração, para garantir uma boa dissipação de calor.
- NÃO pise o dissipador de calor a ar para remover a bateria.

5.4 Modo de bateria única

A aeronave suporta os modos de bateria única e dupla. O modo de bateria dupla é usado por defeito. Para usar o modo de bateria única, siga as instruções abaixo.

1. Remova a tampa da porta de alimentação da bateria dupla.
2. Remova os parafusos de fixação dos cabos de alimentação em ambos os lados do corpo principal e arrume os cabos. Em seguida, volte a colocar a tampa do conector de energia na barra transversal de carga.
3. Instale a bateria no compartimento da bateria da plataforma de voo.






- ⚠ • O modo de bateria única só permite o carregamento através do compartimento da bateria da plataforma de voo. A instalação de uma única bateria num dos compartimentos de bateria da carga útil não ativa o modo de bateria única.
- A carga máxima pode ser aumentada, mas o tempo de operação será reduzido no modo de bateria única.

5.5 Padrões LED

Verificar o nível da bateria

Prima o botão de alimentação uma vez para verificar o nível da bateria atual.





Os LED de nível da bateria mostram o nível de potência da bateria durante o carregamento e descarregamento. Os estados dos LED são definidos abaixo:


-  O LED está ligado
-  O LED está a piscar
-  O LED está desligado

Padrão de intermitência	Nível da bateria
	88-100%
	76-87%
	63-75%
	51-62%
	38-50%
	26-37%
	13-25%
	0-12%

LED indicadores do nível da bateria











A tabela abaixo mostra o nível da bateria durante o carregamento.

Padrão de intermitência	Nível da bateria
	0-50%
	51-75%
	76-99%
	100%

-  Quando a temperatura da célula da bateria está abaixo de 15° C (59° F), a frequência de piscar dos LED diminui e a velocidade de carregamento é relativamente lenta.
- O nível da bateria indicado pelos LED é afetado por fatores ambientais como a temperatura e a altitude.

Padrões LED de erro da bateria

A tabela abaixo apresenta os mecanismos de proteção da bateria e os padrões de LED correspondentes.

LED	Padrão de intermitência	Descrição
	Os LED 2 e 4 piscam três vezes por segundo	Curto-circuito/sobrecorrente na aeronave ao ligar
	Os LED 2 e 4 piscam duas vezes por segundo	Subtensão ao ligar
	O LED 2 pisca duas vezes por segundo	Sobretensão detetada
	O LED 2 pisca três vezes por segundo	Erro do sistema da bateria
	O LED 3 pisca duas vezes por segundo	Sobrecarga detetada
	O LED 3 pisca três vezes por segundo	Sobretensão do dispositivo de carregamento
	O LED 4 pisca duas vezes por segundo	A temperatura está muito baixa ao carregar/ligar
	O LED 4 pisca três vezes por segundo	A temperatura está muito alta ao carregar/ligar
	Todos os 4 LED piscam rapidamente	A bateria está anormal e indisponível
	Exibir o nível atual da bateria, acender por 2 segundos a cada 1 segundo.	Bateria instalada corretamente. Incapaz de fornecer alta corrente para iniciar o gerador e a aeronave normalmente.

Se for detetada uma sobrecorrente ao ligar ou se ocorrer um curto-circuito, desligue a bateria e verifique se há objetos estranhos na porta.

Se for detetada subtensão ao ligar, carregue a bateria antes de utilizar.

Se a temperatura da bateria for anormal, aguarde que a temperatura volte ao normal. A bateria irá então ligar-se automaticamente ou retomar o carregamento.

Para outras situações, depois de resolver o problema (sobrecorrente, tensão excessiva da bateria devido a sobrecarga ou tensão excessiva do dispositivo de carregamento), prima o botão de alimentação para cancelar o alerta de proteção do indicador LED e desligue e ligue novamente o dispositivo de carregamento para retomar o carregamento.

Se a bateria não estiver instalada corretamente, limpe o conector da bateria, da aeronave e do dispositivo de carregamento e, em seguida, reinstale a bateria.

5.6 Armazenamento e transporte

- ⚠ • Desligue e desconecte a bateria da aeronave ou de outros dispositivos durante o transporte ou armazenamento a longo prazo.
 - Se o nível da bateria estiver criticamente baixo, carregue a bateria até um nível de carga de 40% a 60%. NÃO armazene uma bateria com nível fraco por um período de tempo prolongado. Caso contrário, o desempenho será afetado negativamente.
 - A bateria deve ser armazenada num ambiente seco.
 - NÃO coloque a bateria perto de materiais explosivos ou perigosos ou perto de objetos metálicos como óculos, relógios, joias e ganchos de cabelo.
 - NÃO tente transportar uma bateria danificada ou uma bateria com nível de carga superior a 30%. Descarregue a bateria para 25% ou menos antes do transporte.
 - Se armazenar a bateria durante mais de três meses, é recomendado guardá-la num saco de segurança ou numa caixa de segurança, num ambiente a uma temperatura de -20 °C a 40 °C (-4 °C a 104 °F).
 - Se uma bateria com um nível de carga baixo tiver sido armazenada durante um período de tempo prolongado, a bateria entrará no modo de hibernação profunda. Carregue para ativar a bateria.
-

5.7 Manutenção

- ⚠ • NÃO limpe a bateria com água.
 - Verifique regularmente os terminais e as portas da bateria. NÃO limpe a bateria com álcool ou outros líquidos inflamáveis. NÃO utilize um dispositivo de carregamento danificado.
 - O desempenho da bateria será afetado negativamente se a bateria não for utilizada durante um período de tempo prolongado.
 - Carregue e descarregue totalmente a bateria pelo menos uma vez a cada três meses, para garantir o bom desempenho da bateria.
 - Se uma bateria não tiver sido carregada ou descarregada durante cinco meses ou mais, a bateria deixará de estar coberta pela garantia.
-

5.8 Eliminação

- ⚠ • Recomenda-se abrir a tampa da bateria e colocá-la numa solução salina a 5% durante mais de duas semanas para descarregar completamente a bateria. Elimine a bateria em recipientes de reciclagem específicos. Contacte a assistência oficial ou um revendedor autorizado se tiver quaisquer problemas.
- A bateria contém compostos químicos perigosos, NÃO a elimine num contentor de lixo normal. Cumpra rigorosamente os regulamentos locais relacionados com a eliminação e reciclagem de baterias.
- Se a bateria não puder ser completamente descarregada, NÃO elimine a bateria diretamente numa caixa de reciclagem de baterias. Contacte uma empresa profissional de reciclagem de baterias para obter assistência.

6 Apêndice

6.1 Especificações

Visite o seguinte website para obter as especificações.

<https://www.dji.com/flycart-100/specs>

6.2 Atualização de firmware

Usando o DJI Delivery

1. Ligue a aeronave e o telecomando. Certifique-se de que a aeronave está ligada ao telecomando, e que o telecomando está ligado à Internet.
2. Executar DJI Delivery. Aparecerá um aviso na página inicial se estiver disponível um novo firmware. Toque para entrar na vista de atualização de firmware.
3. Toque em Atualizar todos os selecionados e a aplicação irá fazer a transferência do firmware para todos os dispositivos selecionados e atualizá-los automaticamente.
4. Certifique-se de que todos os dispositivos estão ligados ao telecomando e aguarde a conclusão da atualização. Os indicadores frontais da aeronave piscarão a amarelo durante a atualização.
5. Os indicadores frontais da aeronave brilharão a verde fixo após a conclusão da atualização. Reinicie o controlador remoto e a aeronave manualmente. Se os indicadores brilharem a vermelho fixo, indicando que uma atualização de firmware falhou, tente executar novamente a atualização.



- Para atualizar o firmware do gerador, da fonte de alimentação inteligente ou do gancho de guincho, ligue-o(a) à porta USB-A do controlador remoto e selecione o dispositivo. Pode também ligar o dispositivo a um computador e usar o DJI Assistant 2 (Série de entrega) para atualização.

Usando o DJI Assistant 2

1. Ligue a aeronave ou o telecomando a um computador separadamente, uma vez que a DJI Assistant 2 não suporta a atualização de vários dispositivos DJI ao mesmo tempo.



- Ligue a porta USB-C na parte inferior da tampa frontal da aeronave a um computador com um cabo USB-C e, em seguida, ligue a aeronave.

2. Certifique-se de que o computador está ligado à Internet e que o dispositivo DJI está ligado.
3. Inicie o DJI Assistant 2 e inicie sessão numa conta DJI.
4. Toque em **Atualização de firmware** no lado esquerdo da interface principal.
5. Selecione a versão do firmware e clique para atualizar. O firmware será transferido e atualizado automaticamente.
6. Quando for apresentada a mensagem "Atualização bem-sucedida", a atualização está concluída e o dispositivo DJI será reiniciado automaticamente.

Avisos



- Não se esqueça de verificar todas as ligações e de retirar as hélices dos motores antes de efetuar a atualização do firmware.
- Certifique-se de que a aeronave e o telecomando estão totalmente carregados antes de atualizar o firmware.
- NÃO remova acessórios nem desligue os dispositivos durante o processo de atualização.
- Certifique-se de que atualiza o firmware do telecomando para a versão mais recente depois de atualizar o firmware da aeronave.
- Mantenha pessoas e animais a uma distância segura durante qualquer procedimento de atualização de firmware, calibração do sistema e definição de parâmetros.
- Por motivos de segurança, atualize sempre com a versão de firmware mais recente.
- O telecomando poderá desligar-se da aeronave após a atualização. Ligue novamente a aeronave e o telecomando.
- Se a porta USB-C não estiver a ser utilizada, certifique-se de que fixa a tampa à prova de água. Caso contrário, pode entrar água na porta, que pode entrar em curto-circuito.

6.3 Usar a Transmissão melhorada

A Transmissão melhorada integra a tecnologia de transmissão de vídeo OcuSync com redes 4G. Se a transmissão de vídeo OcuSync ficar obstruída, tiver interferência ou for usada em longas distâncias, a ligação 4G permite-lhe manter o controlo da aeronave.

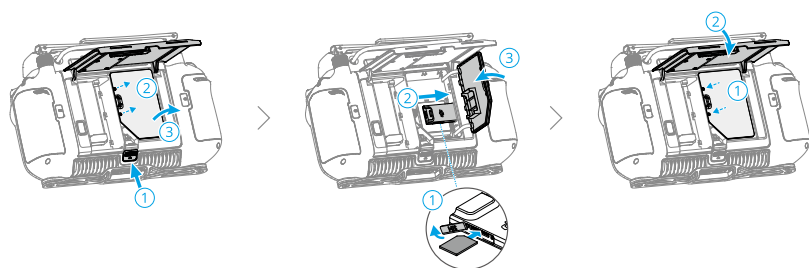
Os requisitos de utilização são os seguintes:

- A aeronave precisa de ser instalada com um kit Dongle celular DJI (vendido separadamente).
- O controlador remoto pode ser equipado com um Dongle celular DJI ou pode ser ligado a um ponto de acesso Wi-Fi para usar a Transmissão melhorada.



- A Transmissão melhorada só é suportada em alguns países e regiões.
- O Dongle celular DJI e os respetivos serviços só estão disponíveis em alguns países e regiões. Cumpra as leis e regulamentos locais e os Termos de Serviço Dongle celular DJI.

Inserir o cartão nano-SIM



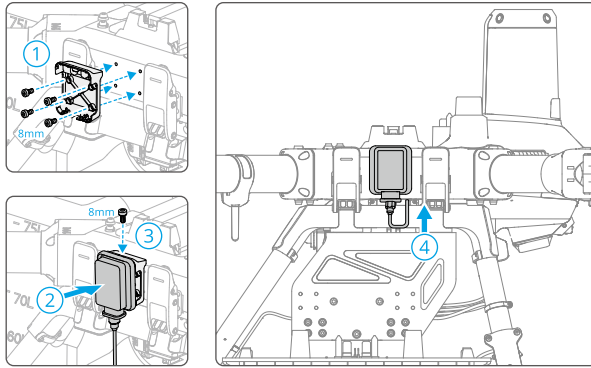
- É altamente recomendado que adquira um cartão nano-SIM compatível com a rede 4G nos canais oficiais de uma operadora móvel local.
- NÃO utilize um cartão SIM IoT, caso contrário a qualidade da transmissão de vídeo ficará seriamente comprometida.
- NÃO utilize um cartão SIM fornecido por uma operadora de rede móvel virtual, caso contrário poderá não conseguir ligar-se à Internet.
- Se o cartão SIM tiver uma palavra-passe definida (código PIN), certifique-se de que o insere num telemóvel e que desativa a definição do código PIN, caso contrário não será possível ligar à Internet.



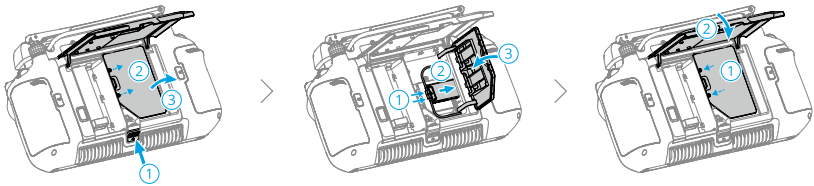
- Se o kit Dongle celular DJI exigir a substituição do cartão nano-SIM, remova os parafusos da caixa e, em seguida, desligue o Dongle celular DJI para substituir. Ao reinstalar, certifique-se de que liga corretamente o Dongle celular DJI e aperta os parafusos.

Instalar o Dongle celular DJI

1. Instale o Dongle celular DJI na aeronave.



2. Instale o Dongle celular DJI no telecomando.



Usar a Transmissão melhorada

Ligue o controlador remoto e a aeronave e certifique-se de que estão ligados normalmente. Certifique-se de que o controlador remoto está ligado à internet. A Transmissão melhorada pode ser ativada na aplicação.

- Aceda à Vista de operação e, em seguida, toque no ícone do sinal de transmissão de vídeo para ativar ou desativar a **Transmissão melhorada** na caixa pop-up.
- Aceda à Vista da operação, toque em **⚙ > HD** e ative ou desative a **Transmissão melhorada**.

Quando aparecer o logotipo 4G, significa que a transmissão melhorada está disponível.



- Preste muita atenção à força do sinal da transmissão de vídeo depois de ativar a Transmissão melhorada. Voe com cuidado. Toque no ícone do sinal da transmissão de vídeo para ver a força do sinal atual da transmissão de vídeo OcuSync e da transmissão de vídeo 4G na caixa pop-up.

Estratégia de segurança

Com base nas considerações de voo seguro, a Transmissão melhorada só pode ser ativada quando a transmissão de vídeo OcuSync estiver em funcionamento. Se a ligação OcuSync for perdida durante o voo, não será possível desativar a Transmissão melhorada.

Num cenário de transmissão apenas por 4G, reiniciar o telecomando ou o DJI Delivery irá provocar um RTH à prova de falhas. A transmissão de vídeo 4G não pode ser restaurada antes de a ligação OcuSync ser restabelecida.

No cenário de transmissão apenas em 4G, será iniciada uma contagem decrescente para a descolagem após a aterragem da aeronave. Se a aeronave não descolar antes do final da contagem decrescente, não poderá descolar até que seja restabelecida a ligação OcuSync.

Notas de utilização do controlador remoto

Se utilizar a rede 4G através do Dongle celular DJI, certifique-se de que instala corretamente o Dongle celular DJI e desligue o Wi-Fi do controlador remoto enquanto utiliza a Transmissão melhorada para reduzir as interferências.

Se utilizar a rede 4G ligando o controlador remoto a um ponto de acesso Wi-Fi de um dispositivo móvel, certifique-se de que define a banda de frequência do ponto de acesso desse dispositivo móvel para 2,4 GHz e que define o modo de rede para 4G para ter uma experiência de transmissão com melhor imagem. Não é recomendável atender chamadas telefônicas com o mesmo smartphone ou ligar vários dispositivos ao mesmo hotspot.

Requisitos da rede 4G

Para garantir uma experiência de transmissão de vídeo clara e fluida ao utilizar a transmissão melhorada:

1. Certifique-se de que utiliza o controlador remoto e a aeronave em locais onde o sinal da rede 4G apresentado na aplicação está próximo do máximo, para obter uma melhor experiência de transmissão.
2. Se o sinal OcuSync for desligado, a transmissão de vídeo poderá ter atrasos ou bloqueios momentâneos quando o drone estiver totalmente dependente da rede 4G. Voe com cuidado.
3. Quando o sinal de transmissão de imagem estiver fraco ou desligado, regresse ao ponto inicial de imediato. Não é recomendável continuar a tarefa confiando apenas no sinal 4G.

4. Quando a aplicação avisar que o sinal da transmissão de vídeo 4G está fraco, voe com cuidado.



Contacto
SUPORTE DJI



The terms HDMI, HDMI High-Definition Multimedia Interface, HDMI trade dress and the HDMI Logos are trademarks or registered trademarks of HDMI Licensing Administrator, Inc.

O conteúdo está sujeito a alterações sem prévio aviso.

Transfira a versão mais recente disponível em



<https://www.dji.com/flycart-100/downloads>

Caso tenha dúvidas relativamente a este documento, contacte a DJI, enviando uma mensagem para **DocSupport@dji.com**.

DJI e DJI FLYCART são marcas registadas da DJI.

Copyright © 2025 DJI Todos os direitos reservados.