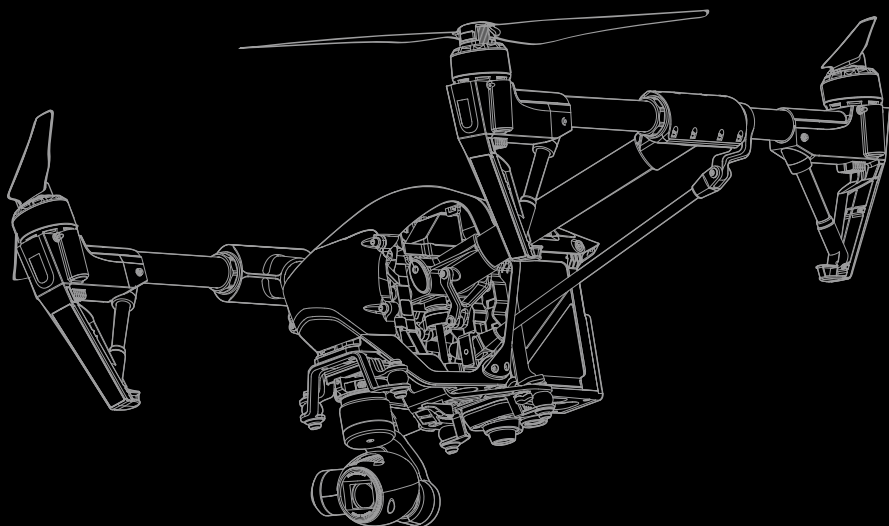


INSPIRE 1

快速入门指南

V2.2

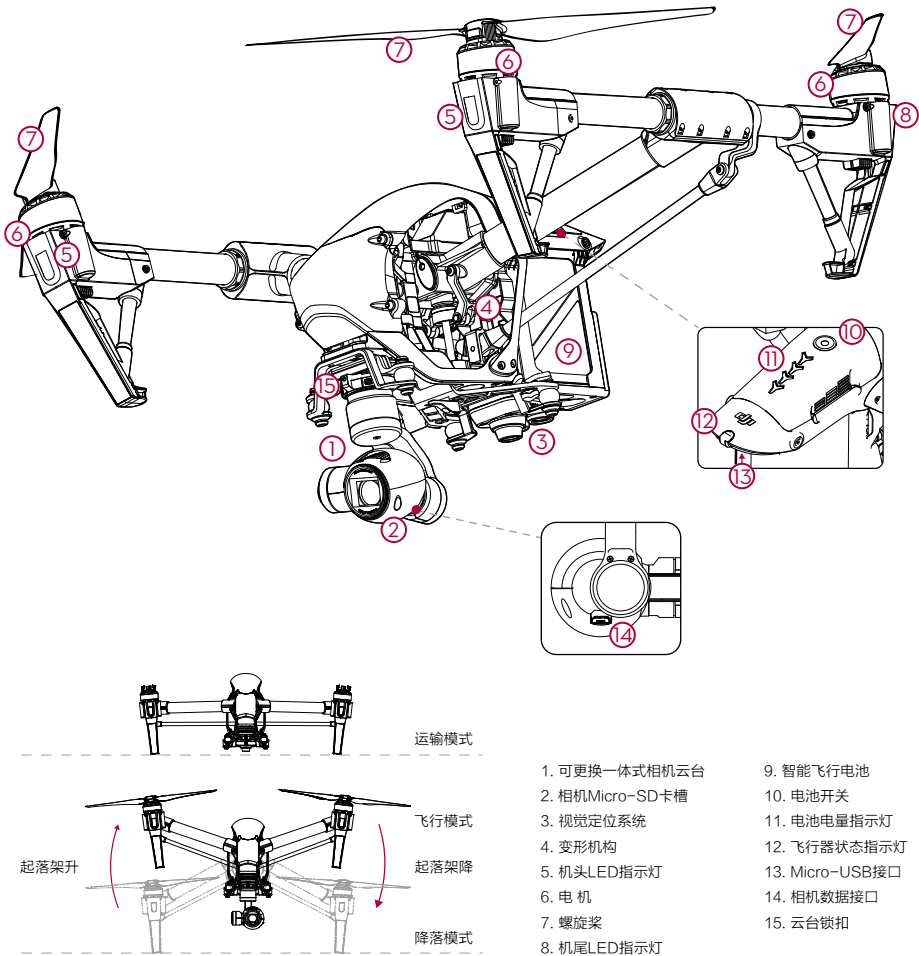


认识您的INSPIRE 1

Inspire™ 1 配备20 mm（35 mm 格式等效）广角相机和高精度防抖云台，可从空中拍摄清晰稳定的4K超高清视频或1200万像素高画质照片。独一无二的变形设计，令相机获得开阔的视野。

DJI领先的飞控系统 and 独特的机身设计，提供了敏捷、稳定、安全的飞行性能。Inspire 1 配备视觉定位系统，可在超低空或室内实现稳定飞行和悬停。返航功能可使飞行器在失去遥控信号或电量不足时自动飞回返航点，并自动降落。

Inspire 1 最大飞行速度为20米/秒*。装载标配的4500毫安时DJI智能飞行电池，最长飞行时间约为18.5分钟*。



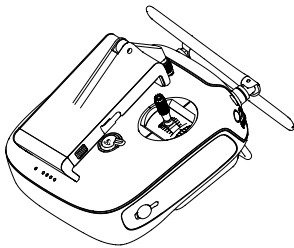
* 最大飞行速度、最长飞行（悬停）时间和最长可连续工作时间均为实验环境下（零海拔无风情况下）测得，仅供参考。

认识您的遥控器

Inspire 1 遥控器可在最大5千米通信距离内* 控制飞行器的飞行动作。专用开关可便捷启动或停止飞行器变形、智能返航功能。配备控制相机和云台的功能键，使用用户可以自如的控制拍照、录影、设置相机参数以及控制相机拍摄的俯仰角度。

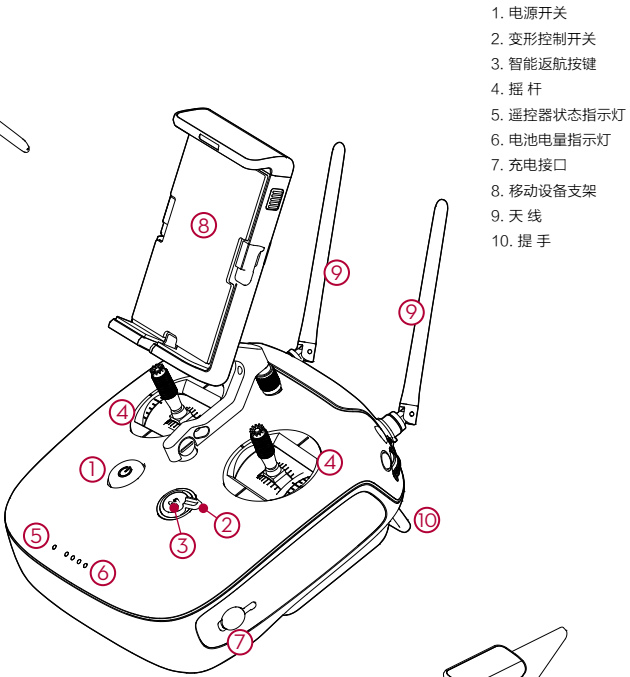
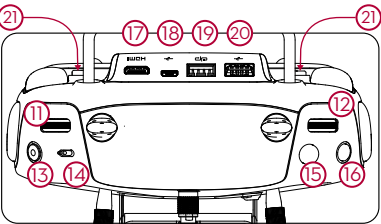
遥控器内置Lightbridge高清图传地面端，与Inspire 1 机身内置的Lightbridge 机载端配合，可通过DJI GO App在移动设备上实时显示高清图面。遥控器支持主机模式，主机可控制飞行器，从机可控制云台相机。主机在不超过50米的范围内通过5.8G无线信号进行共享控制。

遥控器内置大容量充电锂电池，最长可连续工作4小时。*

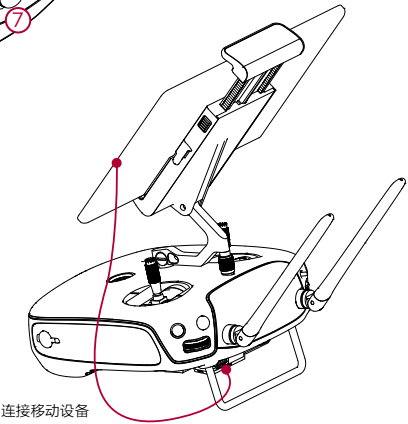


折叠状态

- 11. 云台俯仰控制拨轮
- 12. 相机设置转盘
- 13. 录影按键
- 14. 飞行模式切换开关
- 15. 拍照按键
- 16. 回放按键
- 17. Mini-HDMI 视频输出接口
- 18. Micro-USB接口
- 19. CAN-Bus接口
- 20. USB 接口（用于连接移动设备）
- 21. 自定义按键



- 1. 电源开关
- 2. 变形控制开关
- 3. 智能返航按键
- 4. 摇杆
- 5. 遥控器状态指示灯
- 6. 电池电量指示灯
- 7. 充电接口
- 8. 移动设备支架
- 9. 天线
- 10. 握手

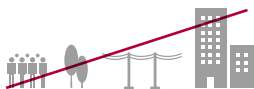


连接移动设备

* 最大通信距离和最长可连续工作时间均为实验环境下测得，仅供参考。

飞行安全须知

DJI 强烈建议用户在安全、合理的环境中享受飞行乐趣。



注意：飞行时请远离人群、树木、电线和建筑物等。



注意飞行高度

请将飞行器的飞行高度控制在120米以下。

飞行安全认识对于您、周围人群与环境的安全非常重要。

请务必仔细阅读《免责声明和安全操作指引》。



注意：大风（10米/秒）、雨、雪、有雾天气等恶劣天气下请勿飞行。



在视距范围内飞行

避免飞到高大建筑物以及其它可能阻挡视线的物体后面。



禁飞区

详情请访问以下网址：

<http://flysafe.dji.com/no-fly>

- 最大飞行海拔高度为4500米。高海拔地区由于环境因素导致飞行器电池及动力系统性能下降，飞行性能将会受到影响，请谨慎飞行。
- 在南北极圈内飞行器指南针与GPS失效，但飞行器仍可使用ATTI（姿态模式）与视觉定位系统飞行。

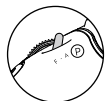
指南针校准

请依据DJI GO app或飞行器状态指示灯的提示进行指南针校准。校准注意事项如下：

- 请勿在强磁场区域或大块金属附近校准，如磁矿、停车场、带有地下钢筋的建筑区域等。
- 校准时请勿随身携带铁磁物质，如手机等。
- 指南针校准成功后，将飞行器放回地面时，如果受到磁场干扰，DJI GO app会显示处理方法，请按显示的方法进行相应操作。

定位模式（P模式）

飞行器利用GPS信号和视觉定位系统，精准定位、稳定悬停，并且具备返航功能。



将遥控器飞行模式切换开关切换至P档位置，选用定位模式并等待GPS定位成功。

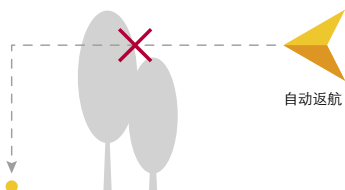
定位模式分为三种状态：

P-GPS：GPS信号良好，飞行器优先使用GPS信号定位。

P-OPTI：无GPS信号，飞行器自动使用视觉定位系统定位。

P-ATTI：无GPS信号且不满足视觉定位条件，飞行器处于姿态模式。

视觉定位系统使用环境：高度在0~3米、光线充足，地面有清晰纹理的室内或室外环境。视觉定位系统不能在水面、无清晰纹理的地面以及光线不足的环境精准定位。



返航功能

GPS信号良好时，飞行器可以记录返航点以及自动返航。DJI GO App上GPS信号显示两格及以上时，飞行器将记录此刻GPS坐标为返航点；飞行器自动飞回返航点的过程称为返航。

智能返航：用户可通过遥控器的智能返航按键或DJI GO App的返航键，使飞行器自动返航。

智能低电量返航：当智能电量系统分析出当前电量仅足够返航时，飞行器将自动返航。

失控返航：遥控器信号丢失的情况下，飞行器将自动返航。

- 自动返航过程中，飞行器不能自主躲避障碍，但用户可在遥控器信号正常时控制其飞行。在高大建筑物周围飞行时，要确保飞行高度比建筑物高，或者在飞行前已经根据建筑物高度设置合适的返航高度（详见用户手册）；否则切记不要飞到建筑物后面（建筑物遮挡会导致遥控器信号中断而引发失控返航），以防失控返航过程中撞到建筑物。

技术规格

• 飞行器（型号：T600）

重量	2845g（含电池，桨；不含Zenmuse X3云台相机）
重量	3060g（含电池，桨，Zenmuse X3云台相机）
最大起飞重量	3500g
最大俯仰角度	35°
最大上升速度	5m/s
最大下降速度	4m/s
最大水平飞行速度	20m/s（ATTI模式下，海平面附近无风环境）
最大飞行海拔高度	4500m
飞行时间	约18.5min
工作环境温度	-10°C至40°C

• 云台（型号：ZENMUSE X3）

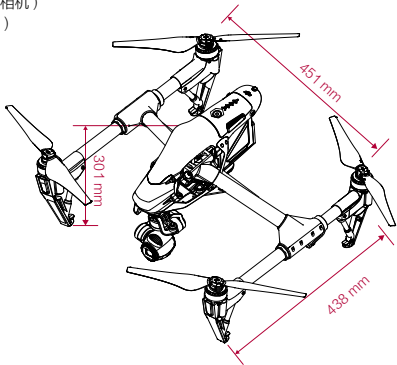
角度抖动量	± 0.03°
可控转动范围	俯仰：-90°至+30°；水平：± 320°
最大控制转速	俯仰：120°/s；水平：180°/s

• 视觉定位系统

速度测量范围	<8m/s（高度2m，光照充足）
高度测量范围	5cm-500cm
精确悬停范围	<300 cm
使用环境	地面有丰富纹理，光照条件充足（>15lux，室内日光正常照射环境）

• 相机（名称 / 型号：X3 / FC350）

影像传感器	Sony Exmor R CMOS（Type 1/2.33）；有效像素1240万（总像素1276万）
镜头	FOV 94° 20mm（35mm 格式等效）f/2.8
ISO范围	100-3200（视频）；100-1600（照片）
电子快门速度	8秒-1/8000秒
照片最大分辨率	4000x3000
照片拍摄模式	单张拍摄；多张连拍（BURST）；3/5/7张；自动包围曝光（AEB）；3/5张@0.7EV步长；定时拍摄
录像分辨率	UHD：4K（4096×2160）24/25p；4K（3840×2160）24/25/30p；FHD：1920x1080 24/25/30/48/50/60p；HD：1280x720 24/25/30/48/50/60p
视频存储最大码流	60Mbps
文件存储系统格式	FAT32（≤ 32 GB）；exFAT（> 32 GB）
照片格式	JPEG，DNG
视频格式	MP4/MOV（MPEG-4 AVC/H.264）
支持存储卡类型	MicroSD卡；最大支持64GB，传输速度为Class 10及以上或达到UHS-1评级的MicroSD卡
工作环境温度	0°C至40°C



• 遥控器（名称：C1）

工作频率	922.7MHz-927.7MHz（日本版）；5.725 GHz-5.825 GHz（非日本版）；2.400GHz-2.483GHz
信号有效距离	5000米（无干扰、无遮挡，FCC模式）；3500米（无干扰、无遮挡，CE模式）
视频输出接口	USB，mini-HDMI
工作环境温度	-10°C至40°C
电池	6000mAh LiPo 2S

• 充电器（型号：A14-100P1A）

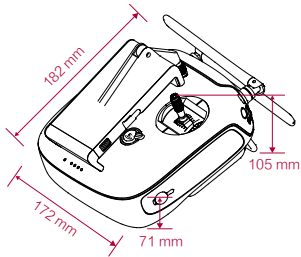
电压	26.3V
额定功率	100W

• 标配电池（型号：TB47）

容量	4500mAh
电压	22.2V
电池类型	LiPo 6S
能量	99.9Wh
电池整体重量	570g
工作环境温度	-10°C至40°C
最大充电功率	180W

• 选配电池（型号：TB48）

容量	5700mAh
电压	22.8V
电池类型	LiPo 6S
能量	129.96Wh
电池整体重量	670g
工作环境温度	-10°C至40°C
最大充电功率	180W



This device complies with part 15 of the FCC Rules. Operation is subject to the following two conditions:
(1) This device may not cause harmful interference, and
(2) This device must accept any interference received, including interference that may cause undesired operation.

使用您的INSPIRE 1

1. 下载 DJI GO App

安装 DJI GO App，请在软件商店或扫描下方二维码下载。或用移动设备访问以下网址：
<http://m.dji.net/djigo>



DJI GO App

2. 观看入门教学视频

请在 DJI GO App 或访问DJI官方网站观看。
www.dji.com/cn/product/inspire-1/video

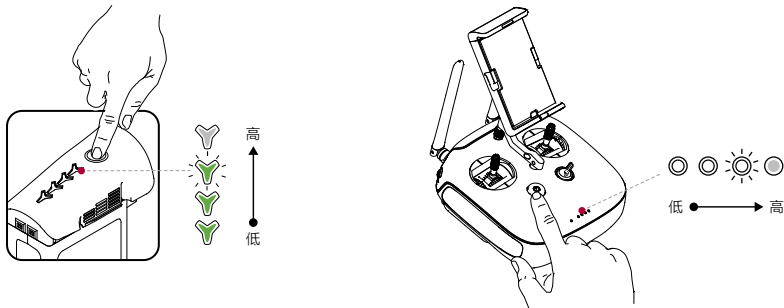


教学视频

- 在DJI GO App 或者DJI官网产品页面下载阅读《INSPIRE 1 用户手册》获取更详尽的信息。
- 推荐在平板设备上使用DJI GO App以获得最佳的体验。DJI GO App支持iOS 8.0及以上系统，支持Android 4.1.2及以上系统。

3. 检查电量

- 短按一次检查电量。
- 短按一次，再长按2秒可开启或关闭电池。



4. 充电

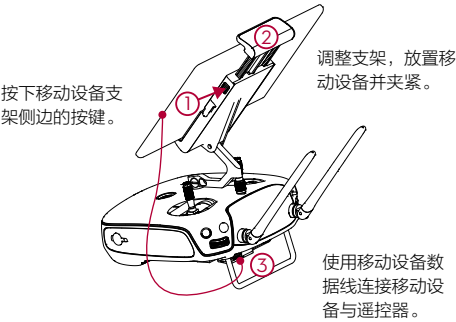
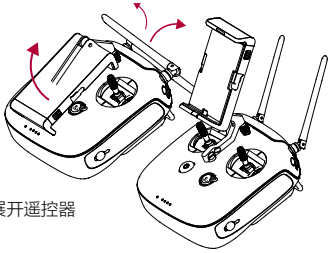
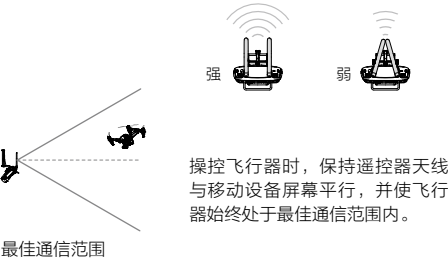


- 首次使用智能飞行电池，请务必充满电。
- 请使用DJI官方提供的充电器充电，建议在遥控器、智能飞行电池关闭的状态下充电。
- 在关闭状态下充电时，智能飞行电池与遥控器指示灯全部熄灭表示电已充满。

* 使用标配充电器

5. 准备遥控器


展开遥控器上的移动设备支架并调整天线位置，不同的天线位置接收到的信号强度不同。



双遥控器版本

开启电源后，遥控器主机将自动与飞行器连接。遥控器主从机模式默认关闭，需在DJI GO App里设置后才能将从机与主机连接。主机绿灯常亮：连接正常。从机青灯常亮：连接正常。

主机连接设置

在App相机界面，点击图标后开启主机功能。

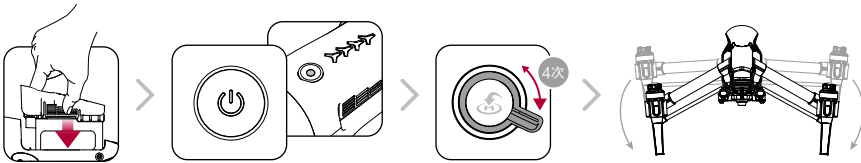
选择主机：密码栏显示从机连接时所需用到的密码（可修改）。

选择从机：滑动搜索并从主机列表中选择需要连接的主机，输入密码后即可连接。

- ⚠ 请勿同时使用其它2.4G通信设备，以免对遥控器信号造成干扰。
- ⚠ 为避免飞行器之间的通信受到干扰，请勿在同一区域（约足球场大小）同时使用超过3架飞行器。

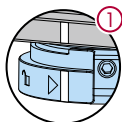
6. 解除运输模式

装入智能飞行电池 开启遥控器与智能飞行电池 上下连续拨动四次遥控器的变形控制开关 飞行器切换至降落模式

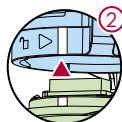
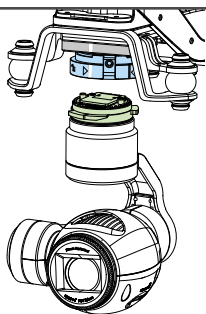


- ⚠ 双遥控器版本的Inspire，只有通过主机才能解除运输模式。
- ⚠ 再次连续上下拨动四次开关可切换至运输模式。不建议在沙滩、草地、地毯或凹凸不平的物体表面上进行模式切换。

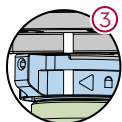
7. 安装云台相机



调整云台锁扣至解锁位置。



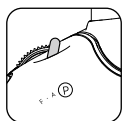
对齐云台接口与锁扣上的白线，然后将云台嵌入安装位置。



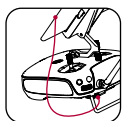
旋转云台锁扣至锁定位置，以固定云台。

⚠️ • 确保关闭飞行器电源，再进行安装。切换飞行器运输模式前务必先取下云台相机。

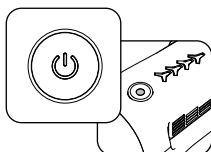
8. 准备飞行



将遥控器飞行模式切换开关调到P档位



连接移动设备

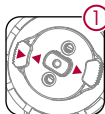
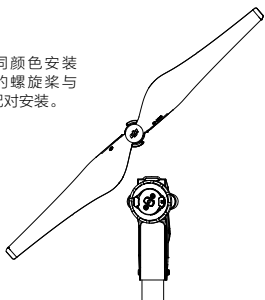


开启遥控器、飞行器电源

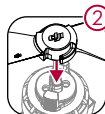


启动 DJI GO App
并进入相机界面

将相同颜色安装标记的螺旋桨与电机配对安装。



转动螺旋桨锁扣，使电机三角标记对齐。



将螺旋桨安装在相同色彩三角标记的电机上。



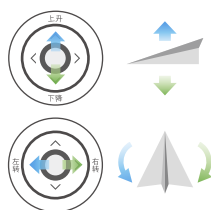
转动螺旋桨锁扣，使锁扣与螺旋桨桨帽三角标记对齐，以锁定螺旋桨。

⚠️ • 确保螺旋桨安装正确、紧固。

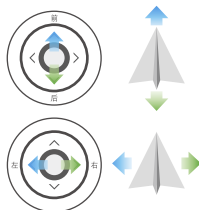
9. 遥控器操作说明

遥控器出厂时默认操控方式为美国手（左手油门）。云台俯仰控制拨轮可控制相机的俯仰拍摄角度。

左摇杆



右摇杆



云台俯仰控制拨轮



⚠️ • 更多飞行操作详见《INSPIRE 1 用户手册》；可以在DJI GO App 更改遥控器的操控方式。

10. 起飞 / 降落

可安全飞行 (GPS)

起飞前请务必等待 DJI GO App 相机界面正上方的飞行状态指示栏显示为“可安全飞行 (GPS)”，以保障飞行安全。

DJI GO App 相机界面中



自动起飞

点击使飞行器自动起飞上升至约1.2米处悬停。



自动降落

点击使飞行器自动降落并停止电机。



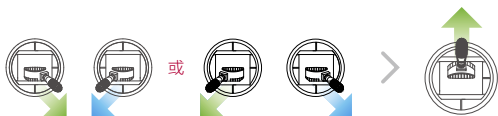
自动返航

点击可使飞行器自动返航，返航时再点击一次即可终止返航。



• 飞行器自动返航时不会躲避障碍物，请预先在 DJI GO App 设置合适的返航高度。用户仍可在遥控信号正常时控制飞行器航向，安全注意事项详见《免责声明和安全操作指引》。

手动起飞



电机启动 / 停止掰杆动作
启动电机

缓慢向上推动油门杆，飞行器起飞。

手动降落

手动降落前请先放下起落架。



起落架上升档位



起落架下降档位

- 如果当前变形开关处在起落架上升档位，请向下拨动至起落架下降档位。
- 如果当前变形开关处在起落架下降档位，请先向上拨动至上升档位，然后再拨动至下降档位。



缓慢向下拉动油门杆，直至飞行器降落。

保持油门杆处在最低位置2秒，电机停止。

智能返航键



功能与 DJI GO App 中的自动返航按键相同。
长按遥控器的智能返航按键可使飞行器自动返航。再短按一次该按键可终止返航。

- 高速旋转的螺旋桨具有危险性，操作者应与飞行器保持安全距离并使飞行器远离人群、建筑物、树木或其它遮挡物，以避免发生撞击。
- 飞行时切勿停止电机，否则飞行器将坠落。
- 飞行器电机未停止前务必保持遥控器在手并确保飞行器完全在控制之中。
- 降落电机停止后请先关闭飞行器，再关闭遥控器。
- 飞行前请将飞行器平稳放置于户外开阔地带，用户面朝机尾。

附录

飞行器状态指示灯

- ☀️... 绿灯慢闪，GPS定位开启 (P-GPS)
- ☀️☀️... 绿灯双闪，视觉定位开启 (P-OPTI)
- ☀️... 黄灯慢闪，姿态模式 (P-ATTI/ATTI)
- ☀️... 黄灯快闪，无遥控器连接
- ☀️... 红灯慢闪，低电量报警
- ☀️... 红灯快闪，严重低电量报警
- ☀️... 红灯常亮，严重错误
- ☀️/☀️... 红黄灯交替快闪，需校准指南针

遥控器状态说明

- 未连接到飞行器
- 主机工作正常
- 被设为从机，未连接到飞行器
- 从机工作正常
- ☀️ (B...) 低电量/异常报警
- (B—...) 闲置5分钟及以上

下载视频和照片

- 进行拍摄时，压缩后的视频和照片将自动保存到您的移动设备中，可到 DJI GO App 的媒体库中查看。
- 您可以通过 DJI GO App 或使用 SD 卡读卡器下载原始的高清图像，获得更高质量的图像文件。

固件升级以及了解产品全部信息，请访问官网产品专区

www.dji.com/cn/product/inspire-1

※本指南内容如有更新，恕不另行通知。

INSPIRE™ 和 DJI | INSPIRE™ 是大疆创新的商标
Copyright © 2016 大疆创新 版权所有

Designed by DJI. Printed in China.

INSPIRE 1

Creativity Unleashed